

 kim han woong 내용 추가함.

816e029 14 days ago

0 contributors

17 lines (12 sloc) | 842 Bytes

# 실무에서 자주 사용하는 플러그인

.so 플러그인 형태를 설치해보겠습니다.

## 3D Equalizer

매치무브팀에서 자주 사용하는 매치무블툴 입니다. 3D Equalizer의 렌즈왜곡 수치를 뉴크로 옮기기 위해서 사용합니다. 컴파일된 .so 플러그인 을 가끔실 설치하게 되는데 .so 플러그인 설치방법을 실습을 통해서 알아보겠습니다.

- 홈페이지 : <https://www.3dequalizer.com/>
- [https://www.3dequalizer.com/index.php?site=tech\\_docs&id=110216\\_01&q=nuke](https://www.3dequalizer.com/index.php?site=tech_docs&id=110216_01&q=nuke)

## Syntheyes Tracking Tool

- Syntheyes 트래킹툴 뉴크 플러그인 입니다. Syntheyes와 뉴크가 연계되기 위해서 필요한 플러그인 입니다.
- Github에서 지원하는 뉴크 버전을 확인하고 플러그인을 설치합니다.
- 소스코드 : <https://github.com/julik/sylens>