Program

OI, Etap II, dzień próbny, 6.02.2008

# Blokada

W Bajtocji znajduje się dokładnie n miast. Między niektórymi parami miast biegną dwukierunkowe drogi. Poza miastami nie ma skrzyżowań, lecz mogą istnieć mosty, tunele i estakady. Między każdymi dwoma miastami może istnieć co najwyżej jedna droga. Z każdego miasta da się dojechać — bezpośrednio bądź też pośrednio — do każdego innego.

W każdym mieście mieszka dokładnie jeden mieszkaniec. Mieszkańcom doskwiera samotność. Okazuje się, że każdy z mieszkańców chce odwiedzić każdego innego w jego mieście, i to dokładnie raz. A zatem powinno odbyć się  $n\cdot (n-1)$  spotkań. Tak, tak, powinno. Niestety w Bajtocji trwają protesty programistów, domagających się wprowadzenia interwencyjnego skupu oprogramowania. Programiści planują, w ramach protestu, zablokowanie możliwości wjeżdżania do jednego z miast Bajtocji, wyjeżdżania z niego i przejeżdżania przez nie. Zastanawiają się teraz, które miasto wybrać, tak aby jak najbardziej uprzykrzyć życie mieszkańcom Bajtocji.

#### Zadanie

Napisz program, który:

- wczyta ze standardowego wejścia opis sieci dróg Bajtocji,
- dla każdego miasta obliczy, ile spotkań nie mogłoby się odbyć, gdyby owe miasto zostało zablokowane przez programistów,
- wypisze wynik na standardowe wyjście.

### Wejście

W pierwszym wierszu wejścia znajdują się dwie liczby naturalne oddzielone pojedynczym odstępem: n oraz m ( $2 \le n \le 100\ 000$ ,  $1 \le m \le 500\ 000$ ) oznaczające odpowiednio liczbę miast oraz liczbę dróg. Miasta są ponumerowane od 1 do n. W kolejnych m wierszach znajdują się opisy dróg. Każdy opis składa się z dwóch liczb a oraz b ( $1 \le a < b \le n$ ) oddzielonych pojedynczym odstępem i oznacza, że istnieje droga między miastami o numerach a i b.

# Wyjście

Twój program powinien wypisać dokładnie n liczb naturalnych, po jednej w wierszu. W i-tym wierszu powinna znaleźć się liczba spotkań, które nie odbyłyby się, gdyby programiści zablokowali miasto nr i.

#### **102** Blokada

# Przykład

Dla danych wejściowych:

5 5

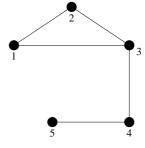
1 2

2 3

1 3

3 4

4 5



poprawnym wynikiem jest:

8

8

16

14

8

# Rozwiązanie

# Analiza problemu

Nawet początkujący uczestnik Olimpiady domyśla się z pewnością, że skoro w zadaniu jest mowa o miastach połączonych drogami, to rozwiązania należy szukać w teorii grafów. Tak jest w istocie — na Bajtocję możemy patrzeć jak na graf nieskierowany G, w którym miasta są wierzchołkami, a drogi krawędziami. Powiemy, że wierzchołek v jest osiągalny z wierzchołka u, jeśli istnieje w grafie G ścieżka zaczynająca się w v i kończąca się w v.

G jest grafem spójnym i nieskierowanym, co oznacza, że wszystkie wierzchołki są wzajemnie osiągalne. Dla każdego wierzchołka x chcemy znaleźć wynik[x] — liczbę takich par (u,v), że po usunięciu z G wierzchołka x (wraz z incydentnymi krawędziami) v nie będzie osiągalne z u.

# Bezpośrednia symulacja

Spróbujmy rozwiązać zadanie bezpośrednio. Aby obliczyć wynik dla wierzchołka x, usuniemy go z grafu, a następnie dla wszystkich par (u,v) sprawdzimy, czy są one wzajemnie osiągalne. Takie sprawdzenie możemy wykonać, przeszukując graf dowolną metodą, np. DFS. Złożoność testu dla jednej pary (u,v) będzie wówczas równa O(n+m). Obliczenie wyniku dla jednego wierzchołka wymaga przeprowadzenia  $O(n^2)$  sprawdzeń, czyli obliczenia dla całego grafu G zajmą czas  $O(n^3 \cdot (n+m))$ . Patrząc na rozmiar danych wejściowych, dochodzimy do wniosku, że to stanowczo za wolno.

# Rozwiązanie wolne

Para wierzchołków u, v jest wzajemnie osiągalna w grafie G wtedy i tylko wtedy, gdy oba znajdują się w tej samej spójnej składowej. Gdybyśmy znali rozmiary spójnych składowych, na które rozpada się G po usunięciu z niego wierzchołka x, moglibyśmy w prosty sposób obliczyć dla niego wynik:

$$wynik[x] := 2 \cdot (n-1) + \sum_{i=1}^{k} s_i \cdot (n-1-s_i)$$
 (1)

gdzie  $s_i$  to rozmiary spójnych składowych grafu z usuniętym wierzchołkiem x, a k to liczba owych składowych. Pierwszy składnik w powyższym wzorze to oczywiście liczba "uniemożliwionych" przez blokady spotkań "mieszkańca" wierzchołka x z wszystkimi pozostałymi. Następnie, i-ty składnik sumy to liczba "uniemożliwionych" spotkań "mieszkańców" i-tej składowej z "mieszkańcami" z pozostałych składowych.

Rozmiary spójnych składowych możemy łatwo wyznaczyć, korzystając np. z przeszukiwania grafu w głąb (czyli ponownie DFS). W ten sposób obliczamy odpowiedź dla każdego wierzchołka w czasie O(n+m), co daje łączną złożoność czasową algorytmu  $O(n \cdot (n+m))$ . Algorytm ten uzyskiwał około połowy wszystkich punktów. Jego implementacja znajduje się w pliku blos4.cpp.

# Rozwiązanie wzorcowe

Nietrudno zauważyć, że interesują nas tak naprawdę te wierzchołki, po usunięciu których G rozpada się na więcej niż jedną spójną składową — dla pozostałych wierzchołków wynik jest równy  $2 \cdot (n-1)$ . Wierzchołki takie w teorii grafów nazywa się *punktami artykulacji*. Okazuje się, że wszystkie punkty artykulacji grafu możemy znaleźć w czasie O(n+m), korzystając z procedury przeszukiwania w głąb (znowu DFS).

W tym miejscu warto przypomnieć pewne pojęcia występujące w tej procedurze. Przeszukiwanie rozpoczynamy w wybranym wierzchołku, który nazwiemy korzeniem. W trakcie przeszukiwania, gdy po raz pierwszy odwiedzamy jakiś wierzchołek, to wchodzimy do niego z wierzchołka, który nazwiemy jego ojcem. Tak zdefiniowany korzeń i pojęcie ojca wyznaczają drzewo przeszukiwania, inaczej drzewo DFS. W trakcie przeszukiwania, będąc w wierzchołku v, staramy się odwiedzić wszystkich sąsiadów v z wyjątkiem jego ojca. Gdy okazuje się, że sąsiad u był już odwiedzony, to krawędź (v,u) nazywamy krawędzią powrotną. Ostatecznie w wyniku przeszukania grafu metodą DFS każda krawędź zostaje sklasyfikowana albo jako drzewowa, albo powrotna, tzn. każda krawędź łączy jakiś wierzchołek z pewnym jego potomkiem w drzewie DFS. To w szczególności oznacza, że nie ma tzw. krawędzi skośnych, czyli łączących wierzchołki z różnych poddrzew DFS.

Dodatkowo, w trakcie przeszukiwania możemy ponumerować wierzchołki grafu zgodnie z kolejnością, w jakiej je po raz pierwszy odwiedzamy. Kolejność ta jest zgodna z porządkiem *preorder* w drzewie przeszukiwań, a wartość przypisaną wierzchołkowi *v* oznaczymy *numer*[*v*].

### 104 Blokada

W trakcie procedury DFS możemy wyznaczyć sporo innych ciekawych własności drzewa przeszukiwań i grafu, w szczególności dla każdego wierzchołka v możemy obliczyć wartość funkcji *low* zdefiniowanej jako:

```
low[v] = min\{numer(u) \mid z \ v \ da się dojść do \ u, idąc krawędziami drzewa przeszukiwania w dół, a następnie co najwyżej raz krawędzią powrotną<math>\}.
```

Aby trochę lepiej zrozumieć sens powyższej definicji, przyjrzyjmy się pseudokodowi zmodyfikowanej procedury DFS, za pomocą której można wyznaczyć low[v] (i oczywiście także numer[v]) dla każdego wierzchołka v grafu G.

```
1: nr := 0; { zmienna pomocnicza do numeracji preorder }
2: odwiedzony :=(false dla każdego wierzchołka);
3: procedure DFS(v, ojciec)
4: { Wywołanie: DFS(korzeń, nieistniejący_wierzchołek). }
5: begin
      odwiedzony[v] := true;
6:
      nr := nr + 1; numer[v] := nr;
7.
      low[v] := numer[v];
8:
      for u \in \text{Sąsiedzi}(v) do
9:
        if u \neq o jciec then begin
10:
           if not odwiedzony[u] then begin
11:
             DFS(u, v);
12:
             low[v] := min(low[v], low[u]);
13:
           end else
14:
             low[v] := min(low[v], numer[u]);
15:
16:
        end
17: end
```

Dla każdego wierzchołka v, low[v] wyznaczamy w wywołaniu rekurencyjnym odpowiadającym v. Zaczynamy od low[v] = numer[v] (wiersz 8.), a następnie próbujemy tę wartość jak najbardziej zmniejszyć. W tym celu analizujemy wszystkie wierzchołki u sąsiadujące z v różne od jego ojca i dla każdego z nich sprawdzamy, czy można poprowadzić przez niego ścieżkę z v typu najpierw w dół drzewa, a potem co najwyżej jedna krawędź powrotna do wierzchołka o mniejszym niż dotychczas znalezione numerze preorder. Jeżeli analizowany wierzchołek u jest już odwiedzony (wiersz 15.), to mamy krawędź powrotną, a zatem jedyną ścieżką spełniającą opisane warunki jest  $v \to u$ , prowadząca do wierzchołka o numerze numer[u]. Jeżeli zaś u nie jest odwiedzony (wiersze 12.–13.), to u znajdzie się w poddrzewie drzewa DFS ukorzenionym w v, czyli krawędź (v,u) prowadzi w dół drzewa. To oznacza, że szukaną ścieżkę z v możemy otrzymać, przedłużając o krawędź (v,u) dowolną ścieżkę spełniającą nasze kryterium wychodzącą z u — najlepsza z tych ścieżek prowadzi do wierzchołka o numerze low[u]. W momencie odwiedzenia v wierzchołek u nie jest jeszcze odwiedzony, więc musimy najpierw wykonać z niego rekurencyjnie przeszukiwanie (wiersz 12.), aby wartość low[u] została policzona.

Jaki jest związek między funkcją low a punktami artykulacji? Okazuje się, że v jest punktem artykulacji G wtedy i tylko wtedy, gdy:

- jeżeli v nie jest korzeniem, to istnieje syn u wierzchołka v w drzewie DFS, dla którego zachodzi nierówność  $low[u] \geqslant numer[v]$ ;
- jeżeli v jest korzeniem, to v ma co najmniej dwóch synów w drzewie DFS.

Zastanówmy się najpierw nad pierwszym z powyższych podpunktów. Jeśli zachodzi nierówność  $low[u] \geqslant numer[v]$ , to w wyniku usunięcia z grafu G wierzchołka v, u znajdzie się w odrębnej składowej wraz z ukorzenionym w nim poddrzewem DFS. Dlaczego? Ponieważ z żadnego wierzchołka w poddrzewie o korzeniu u nie wychodzi krawędź powrotna do żadnego przodka wierzchołka v (oraz dlatego, że w drzewie DFS nie ma krawędzi skośnych). Faktycznie, gdyby jakaś krawędź powrotna istniała, to wówczas zachodziłaby nierówność low[u] < numer[v]. Rozumując podobnie dla wszystkich wierzchołków u spełniających nierówność  $low[u] \geqslant numer[v]$ , otrzymamy, że usunięcie v spowoduje, że znajdą się one wraz z ukorzenionymi w nich poddrzewami DFS w osobnych spójnych składowych, a reszta grafu znajdzie się w jednej, osobnej składowej. To w szczególności oznacza, że jeżeli nie istnieje żaden u spełniający opisaną nierówność, to usunięcie v nie rozspójni G.

Przedstawiona argumentacja nie działa oczywiście, jeżeli *v* jest korzeniem — stąd druga część powyższego kryterium. Jej uzasadnienie jest całkiem proste. Jeżeli korzeń ma tylko jednego syna w drzewie DFS, to oczywiście jego usunięcie nie rozspójni grafu. Z kolei jeżeli synów korzenia jest więcej, to poddrzewa DFS w nich ukorzenione nie są połączone żadnymi krawędziami, gdyż byłyby to krawędzie skośne, a takich w przeszukiwaniu DFS nie ma. To oznacza, że usunięcie korzenia powoduje w tym przypadku rozkład grafu na składowe odpowiadające właśnie tym poddrzewom.

Dzięki zastosowaniu funkcji low potrafimy zatem rozpoznać w grafie punkty artykulacji i obliczać wynik zgodnie ze wzorem (1) jedynie dla nich. Nie polepsza to niestety złożoności pesymistycznej rozwiązania, która wynosi nadal  $O(n \cdot (n+m))$ , ale pozwala w niektórych przypadkach przyspieszyć rozwiązanie i wskutek tego zdobyć nieco więcej punktów. Implementacje tego pomysłu można znaleźć w pliku blos3.cpp.

Maksymalną liczbę punktów można zdobyć, jeśli poczyni się jeszcze jedno spostrzeżenie. Już wcześniej zauważyliśmy, że spójne składowe grafu G powstałe po usunięciu z niego pewnego wierzchołka to (poza ewentualnie jedną) pewne poddrzewa DFS. Procedurę DFS można łatwo zmodyfikować tak, by przy okazji przechodzenia grafu obliczać jednocześnie dla każdego wierzchołka rozmiar poddrzewa DFS w nim ukorzenionego (przeprowadzenie tej modyfikacji pozostawiamy Czytelnikowi jako ćwiczenie). Jeśli mamy już tę informację (oraz policzoną funkcję low), to bez trudu możemy dla każdego punktu artykulacji v obliczyć wynik za pomocą wzoru (1), założywszy na przykład, że  $s_1, \ldots, s_{k-1}$  ze wzoru odpowiadają pewnym poddrzewom DFS ukorzenionym w synach wierzchołka v, natomiast

$$s_k = n - 1 - s_1 - \ldots - s_{k-1}$$

(jeżeli v jest korzeniem, to  $s_k=0$ ). Rozwiązanie takie przechodzi wszystkie testy i można je znaleźć: zaimplementowane w C++ w pliku blo.cpp, w Pascalu — w pliku blo2.pas oraz w Javie — w pliku blo3. java. Działa oczywiście w czasie O(n+m), gdyż wymaga zaledwie jednego przeszukania DFS grafu.

### **106** Blokada

Wszystkie przedstawione w tym opracowaniu rozwiązania mają złożoność pamięciową O(n+m), jako że przechowują graf w pamięci w postaci list sąsiedztwa. Podczas implementacji rozwiązania należało zwrócić uwagę na to, że obliczenia należy przeprowadzać na liczbach 64-bitowych, gdyż wynik dla pojedynczego wierzchołka może być nawet rzędu  $O(n^2)$ .

## Testy

Testy zostały wygenerowane losowo. W poniższym opisie n oznacza liczbę wierzchołków w grafie, m — liczbę krawędzi, natomiast a — liczbę punktów artykulacji w grafie. Rozwiązania wolniejsze o złożoności  $O(n \cdot (n+m))$  przechodziły testy 1–5. Dzięki zastosowaniu usprawnienia polegającego na przeszukiwaniu grafu jedynie dla punktów artykulacji możliwe było również zdobycie punktów za test 6.

Nazwa	n	m	a
blo1.in	8	12	2
blo2.in	30	50	6
blo3.in	100	150	26
blo4.in	250	800	24
blo5.in	500	10 000	22
blo6.in	10 000	90 000	774
blo7.in	40 000	100 000	2937
blo8.in	100 000	200 000	6762
blo9.in	100 000	350 000	7260
blo10.in	100 000	500 000	6946