コアラ

解説者:笠浦一海 (ガチクズ勢)

問題

- ・コアラが座標Kの点から座標Mの点 までジャンプして進む。
- 一回のジャンプで距離Dまで移動できる。

問題

- ・一回のジャンプで体力をA消費。
- ・座標Tiの点に行くと体力がBi回復。

問題

- ・体力の初期値はO。
- ・最終的な体力の最大値は?

考察

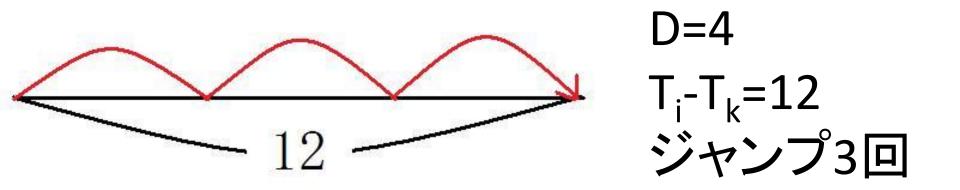
- 後戻りしない。
- ・「座標Xにいるときの体力の最大値」 をDPで順番に求めればいけそう。
- 愚直にやるとO(M*D)。
- →明示的な部分点はない

考察

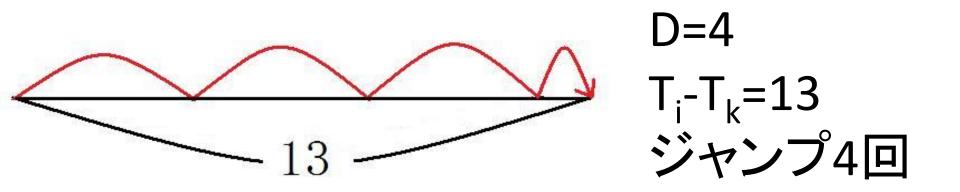
• 家があるところだけ考える。

- T₀=K,T_{N+1}=M,B₀=B_{N+1}=0とする。
- DP[i]=(T_iまで来たときの体力の最大値)。
- DP[i]をDP[0]~DP[i-1]までの値を 使って求めればよい。

T_kからT_iまで寄り道せずに移動するとき体力をceil((T_i-T_k)/D)*Aだけ消費。



T_kからT_iまで寄り道せずに移動するとき体力をceil((T_i-T_k)/D)*Aだけ消費。



• DP[i]=max{DP[k]-ceil($(T_i-T_k)/D$)*A:k<i} +B[i]

• O(N^2)→20点

- それまでの値を全部調べなくても DP[i]を求められるようにしたい。
- DPの式を眺めてみる。
- ceil((T_i-T_k)/D)が大事。

- D=1のとき。
- $DP[i]=max\{DP[k]+T_k*A-T_i*A:k< i\}+B[i]$
- ・kに関する式とiに関する式に分離できる。
- DP[k]+T_k*Aの最大値を記録しておけばオッケー

Dが一般の値の時も同じようにできないだろうか?

• ceil((T_i-T_k)/D)は.....。

- T_i%D>T_k%Dのとき floor(T_i/D)-floor(T_k/D)+1
- T_i%D<=T_k%Dのとき floor(T_i/D)-floor(T_k/D)
- これからはceil()はつかわないので floor()は省略します。

代入して

```
    DP[i]=max(

          max{DP[k]-(T_i/D-T_k/D+1)*A}
                           :k < i, T_i %D < T_k %D},
           max{DP[k]-(T_i/D-T_k\%D)*A}
                           : k < i, T_i \% D > = T_k \% D \}
          +B[i]
```

整理

- P[i]=DP[i]+(T_i/D)*Aとおくと
 P[i]=max(max{P[k]-A:k<i,T_i%D<T_k%D},
 max{P[k]:k<i,T_i%D>=T_k%D})+B[i]
- きれいな式になった。
- T_iをDで割った余りだけが重要。

30点解法

- D<=100
- T_i%Dの値ごとにP[i]の最大値を記録。

30点解法

- S[x]=max{P[i]:T_i%D==x}として
- P[i]=max(max{S[x]:0<=x<T_i%D}-A,
 max{S[x]:T_i%D<=x<D})+B[i]
- $S[T_i\%D]=max(S[T_i\%D],P[i])$
- O(N*D)→30点

満点解法

- ・数列Sに対する操作。
- ①区間の最大値をとる。②値の更新。
- RMQ(Range Minimum Query)
- segment tree で解ける。
- Dが大きいので愚直に実装すると MLE

満点解法

- 座標圧縮。
- T₀%D,T₁%D,...,T_{N+1}%Dをソートして座標圧縮。
- 1も2も0(log N)でできる。
- 時間計算量O(N log N)
 空間計算量O(N) →満点!

・道を距離Dごとに区切る。

一回のジャンプで次の区間に行ける こともあれば、いけないこともある。

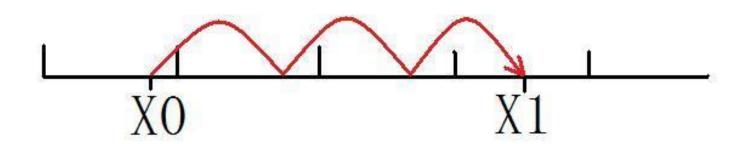


次の区間に行かない例

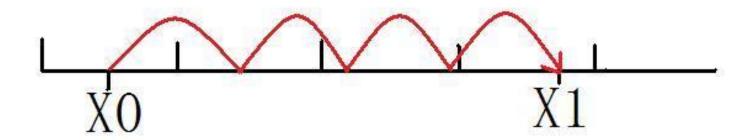
- 次の区間に行くジャンプを良いジャンプ、行けないジャンプを悪いジャンプを呼ぶ。
- ある地点まで行くときの良いジャンプの数は決まってる。
- 悪いジャンプの数だけ考えればよい。

座標X0の地点から座標X1の地点に 行くとき......

• X0%D>=X1%Dならば良いジャンプの みで行ける。



• X0%D<X1%Dのときは悪いジャンプ が一回必要。



・悪いジャンプによる疲労のみを考慮 してDPを書き直すと、

- P[i]=max(max{P[k]-A:k<i,T_i%D<T_k%D}, max{P[k]:k<i,T_i%D>=T_k%D})+B[i]
- 同じ式が得られる。
- ・良いジャンプによる疲労は最後に引けばよい。

得点分布

得点分布

