创建标准的 RT-THREAD 工程

RT-THREAD 文档中心

上海睿赛德电子科技有限公司版权 @2019



WWW.RT-THREAD.ORG

Friday 28th September, 2018

目录

目录			i
1	本文的	的目的和结构	1
	1.1	本文的目的和背景	1
	1.2	本文的结构	1
2	准备工	工作	1
3	标准工	工程管理	1
	3.1	选择 BSP	1
	3.2	搭建项目框架	2
	3.3	修改工程模板	4
	3.4	配置和裁剪 RT-Thread	5
	3.5	使能在线软件包	7
	3.6	生成工程	7
	3.7	验证工程	9
	3.8	添加文件到工程	10
	3.9	添加模块到工程	13
		3.9.1. 添加源代码	13
		3.9.2. 编写 SConscript 文件	14
		393 增加 menuconfig 茎单	14

!!! abstract "摘要"本应用笔记用来指导用户按照标准方式创建和管理 RT-Thread 工程。

1 本文的目的和结构

1.1 本文的目的和背景

RT-Thread 完全开源开放,支持几十款 BSP,支持多种编译器,支持众多基础组件以及数量持续增长的软件包,然而对于工程项目开发来说,只需要支持一款或者有限几款 MCU,使用一种熟悉的 IDE 开发环境,使用有限的外设和组件,本文档旨在指导用户在全功能 RT-Thread 版本基础上,根据项目需求搭建 RT-Thread 工程框架。

1.2 本文的结构

本文首先介绍了必须的准备工作,然后介绍了如何使用 RT-Thread 提供的 Env 工具配置工程,最后介绍了如何添加自己的应用代码和管理自己的模块。

2 准备工作

- 下载 RT-Thread 源码,推荐下载最新版本。
- 下载 RT-Thread Env 工具,推荐下载最新版本。
- 安装好 MDK 软件或者 IAR 软件。

3 标准工程管理

3.1 选择 BSP

用户获取 RT-Thread 源代码后需要根据自己手上的开发板型号找到对应的 BSP, 就可以运行 BSP 提供的默认工程。大部分 BSP 都支持 MDK IAR 开发环境和 GCC 编译器,并且已经提供了默认的 MDK 和 IAR 工程。

本文后续章节将使用正点原子 STM32F4 探索者开发板演示相关操作。此开发板 MCU型号是 STM32F407ZGT6,对应使用的 BSP 为 stm32f4xx-HAL,在 RT-Thread 源代码的BSP 目录下。这个 BSP 支持 MCU 型号为 stm32f4xx 的开发板,默认使用串口 2 作为 shell控制台输出使用串口,用户可以查看 BSP 的 README.md 文件确认自己开发板使用的串口。本文使用 SEGGER JLINK 连接 JTAG 调试,使用 USB SLAVE (USART1)供电。



3.2 搭建项目框架

打开 Env 工具进入 stm32f4xx-HAL 目录,运行scons --dist 命令。使用此命令会在 stm32f4xx-HAL BSP 目录下生成 dist 目录,这便是开发项目的目录结构,RT-Thread 源码位于项目文件夹内,仅包含 stm32f4xx-HAL 的 BSP,可以随意拷贝此 BSP 到任何目录下使用。

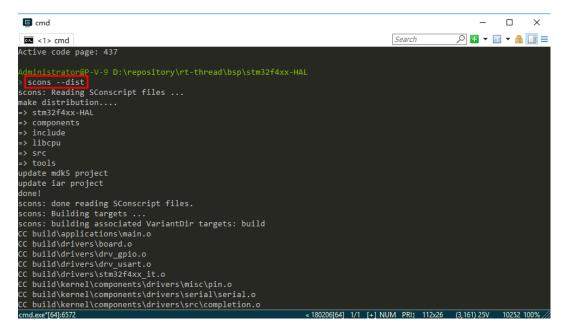


图 1: scons dist 命令

进入 dist 目录下面的 stm32f4xx-HAL 工程目录,项目框架目录结构如下图所示:



名称 ∨ 类型 大小 文件夹 applications build 文件夹 drivers 文件夹 figures 文件夹 Libraries 文件夹 rt-thread 文件夹 config . CONFIG 文件 9 KB .sconsign.dblite DBLITE 文件 0 KB cconfig.h H 文件 1 KB Kconfig 文件 12 KB project.ewp EWP 文件 63 KB project.eww IAR IDE Worksp... 1 KB project.uvoptx UVOPTX 文件 6 KB 礦ision5 Project project.uvprojx 45 KB README.md MD 文件 7 KB rtconfig.h H 文件 8 KB rtconfig.py Python File 4 KB rtconfig.pyc Compiled Pytho... 4 KB SConscript 文件 1 KB ☐ SConstruct 文件 2 KB stm32_rom.icf ICF 文件 2 KB stm32_rom.ld LD 文件 4 KB 💰 stm32_rom.sct Windows Script ... 1 KB template.ewp EWP 文件 51 KB template.eww IAR IDE Worksp... 1 KB template.uvoptx UVOPTX 文件 6 KB

> 本地磁盘 (D:) > repository > rt-thread > bsp > stm32f4xx-HAL > dist > stm32f4xx-HAL

图 2: 项目框架目录结构

礦ision5 Project

14 KB

项目框架主要目录及文件的说明如下表所示:

文件 / 目录	描述	
applications	用户应用代码目录	
drivers	RT-Thread 提供的底层驱动	
Libraries	芯片官网下载的固件库	
rt-thread	RT-Thread 源代码	
Kconfig	menuconfig 使用的文件	
project.ewww	用户使用的 IAR 工程文件	
project.uvprojx	用户使用的 MDK 工程文件	
template. uvprojx	MDK 工程模板文件	
SConscript	SCons 配置工具使用的文件	
RT-Thread	创建标准的 RT-Thread 工程	3

文件 / 目录	描述
SConstruct	SCons 配置工具使用的文件
README.md	BSP 说明文件
rtconfig.h	BSP 配置头文件

注意事项: 此命令从 RT-Thread 3.1.0 正式版才开始支持。

3.3 修改工程模板

用户一般都需要根据自己的需求对工程做一些工程配置,比如配置 MCU 型号,设置调试选项等。建议大家直接修改工程模板,这样使用 Scons 相关命令生成的新工程也都会包含对模板的修改。MDK 的模板工程为 template.uvprojx。IAR 的模板工程为 template.eww。注意:直接双击打开 IAR 工程模板修改可能会导致生成的新工程低版本 IAR 软件用不了。

下图为修改 MDK 工程模板文件的芯片型号示例。

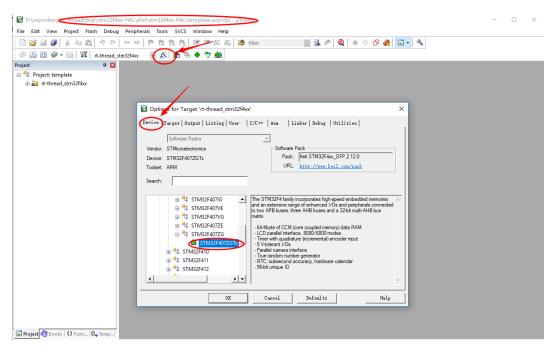


图 3: stm32f4xx-HAL 选择芯片

下图为根据自己使用的调试工具设置对应的调试选项,相关配置修改完成后就可以关闭模板工程。



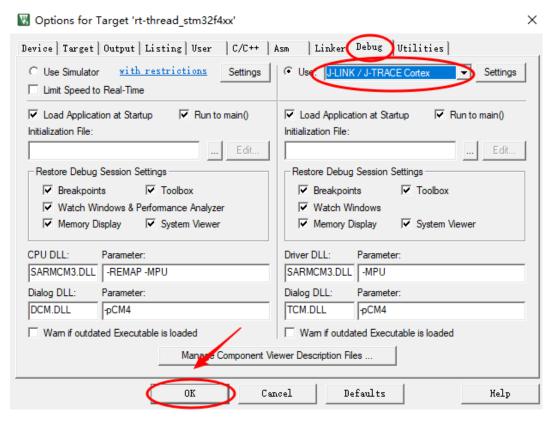


图 4: stm32f4xx-HAL 选择调试选项

注意事项:源代码和头文件路径的添加不建议直接修改工程模板,后面章节会介绍使用 Scons 工具往工程添加源代码及头文件路径。

3.4 配置和裁剪 RT-Thread

每个 BSP 下的工程都有默认的配置,比如系统内核支持的最大线程优先级、系统时钟频率、使用的设备驱动、控制台使用的串口等。RT-Thread 操作系统具有高度的可裁剪性,用户可以根据自己的需求使用 Env 工具进行配置和裁剪。

双击 env.exe 打开配置界面,然后使用 cd d:\repository\rt-thread\bsp\stm32f4xx-HAL 命令进入 BSP 工程目录,注意 cd 后面跟用户自己的工程目录。然后在使用 menuconfig 命令打开配置界面。



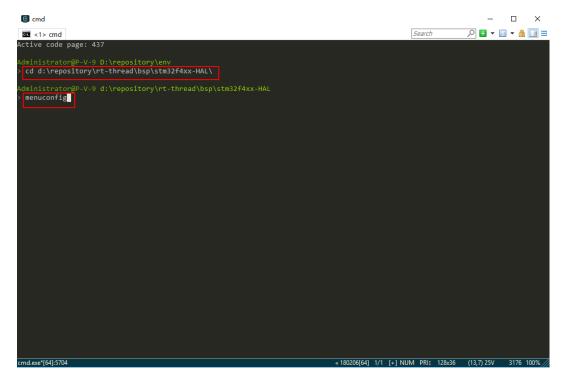


图 5: Env 命令行界面

menuconfig 常用快捷键如图所示:

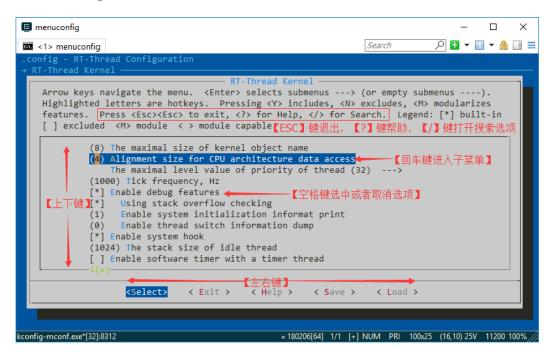


图 6: menuconfig 配置界面



3.5 使能在线软件包

下图使能了 mqtt 相关的软件包。

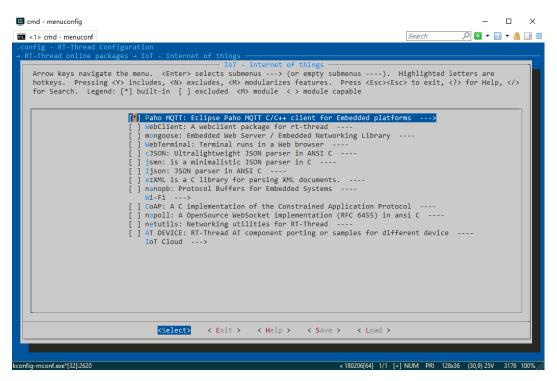


图 7: 使能 MQTT 软件包

3.6 生成工程

选择软件包后需要使用 pkgs --update 命令下载软件包,然后使用scons --target=mdk5 命令或者 scons --target=iar 命令生成 MDK 或者 IAR 工程。如果大家直接修改 MDK 工程文件 project.uvprojx 或者 IAR 的工程文件 project.ewww 添加了自己的代码,或者修改了工程的一些基本配置,生成的新工程会覆盖之前对工程文件 project 的修改。



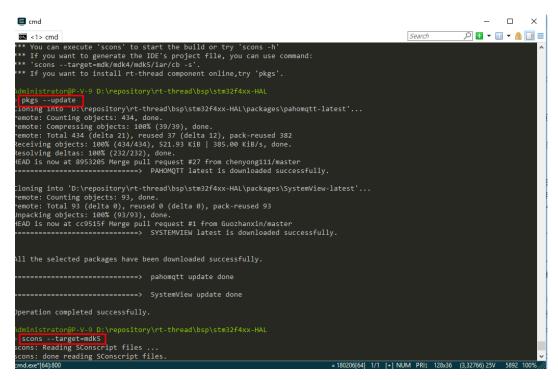


图 8: 下载软件包并更新工程

打开新生成的 MDK 工程 project.uvprojx ,可以看到我们选择的 paho mqtt 相关的软件包源文件已经被添加到了工程中。工程对应的芯片型号也是前文基于工程模板选择的芯片型号。

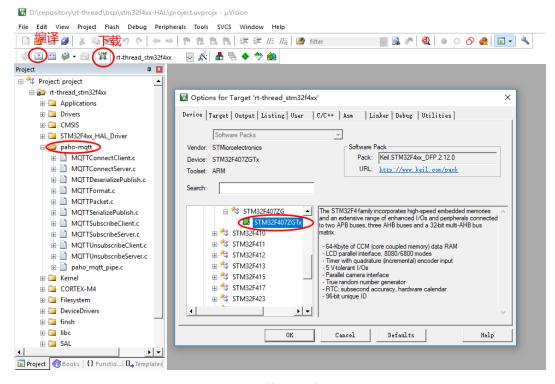


图 9: 新文件已经添加到工程



3.7 验证工程

编译工程,生成目标代码,然后就可以下载至开发板运行。本文使用终端软件 PuTTY 接收工程控制台对应串口 2 发送的数据,电脑右键 \rightarrow 属性 \rightarrow 设备管理器 \rightarrow 端口(COM 和 LPT),即可查看串口 2 对应的 COM 号,本文为 COM14。打开 PuTTY 按照下图配置,波特率一般配置为 115200。

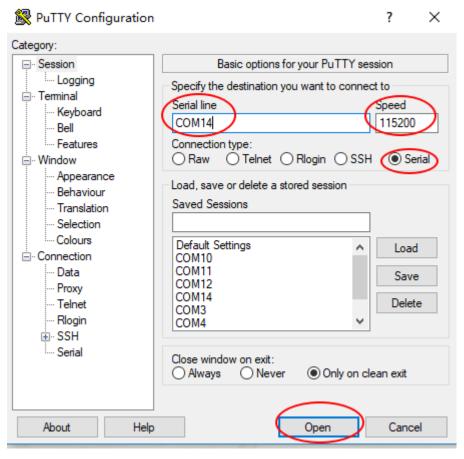


图 10: PuTTY 配置

点击 open 打开, 重启开发板后会看到 RT-Thread 的启动 logo 信息。



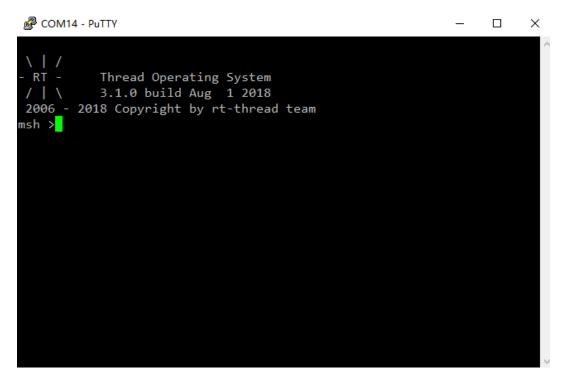


图 11: RT-Thread 的启动 logo 信息

3.8 添加文件到工程

BSP 下的 applications 文件夹用于存放用户自己的应用代码,目前只有一个 main.c 文件。如果用户的应用代码不是很多,建议相关源文件都放在这个文件夹下面,本文在 applications 文件夹下新增了 2 个简单的文件 hello.c 和 hello.h。

```
/* file: hello.h */
#ifndef _HELLO_H_
#define _HELLO_H_
int hello_world(void);
#endif /* _HELLO_H_ */
```

```
/* file: hello.c */
#include <stdio.h>
#include <finsh.h>
#include <rtthread.h>
int hello_world(void)
```



```
{
    rt_kprintf("Hello, world!\n");
    return 0;
}

MSH_CMD_EXPORT(hello_world, Hello world!)
```

那么用户如何加入自己的应用程序的初始化代码呢? RT-Thread 将 main 函数作为了用户代码入口,只需要在 main 函数里添加自己的代码即可。

```
#include <rtthread.h>
#include <board.h>
#include "hello.h"

int main(void)
{
    /* user app entry */
    hello_world();
    return 0;
}
```

RT-Thread 还支持 finsh,提供一套供用户在命令行的操作接口,通过使用宏MSH_CMD_EXPORT()就可以新增一个自己命令,并可以在命令行端启动自己的应用代码。

注意事项: applications 文件夹下新增的 2 个文件需要使用 scons --target=xxx 命令 生成新的工程,才会添加到工程项目中。每次新增文件都要重新生成工程。

下图为应用程序 hello world()的两种调用结果。



```
COM14 - PuTTY
                                                                           Thread Operating System
           3.1.0 build Aug 1 2018
2006 - 2018 Copyright by rt-thread team
Hello, world!◂
msh >
RT-Thread shell commands:
hello_world
              - Hello world!
                 - show RT-Thread version information
version
                - list thread
list_thread
list_sem
                - list semaphore in system
list_event
                - list event in system
list_mutex
                - list mutex in system
                - list mail box in system
list_mailbox
                - list message queue in system
list_msgqueue
list_memheap
                - list memory heap in system
                list memory pool in systemlist timer in system
list_mempool
list_timer
list_device
                - list device in system
help
                 - RT-Thread shell help.
                 - List threads in the system.
ps
time
                 - Execute command with time.
                 - Show the memory usage in the system.
free
msh >hello_world
Hello, world!
msh >
```

图 12: hello-world

applications 文件夹下新增的文件是怎么样添加到工程中的呢?每个 BSP 的 applications 文件夹里都有一个 SConscript 文件,这些文件的功能都相似。RT-Thread 使用 SCons 构建系统,SCons 使用 SConscript 和 SConstruct 文件来组织源码结构。通常来说一个项目只有一个 SConstruct,但是会有多个 SConscript 。一般情况下,每个存放有源代码的子目录下都会放置一个 SConscript。

SConscript 文件是使用 Python 语言编写, stm32f4xx-HAL BSP 里面的 applications 文件夹里的 SConscript 文件的内容如下所示, #号后面内容为注释。

```
Import('RTT_ROOT')
Import('rtconfig')
from building import *

# str(Dir('#') 表示获取工程的 SConstruct 所在的目录,也就是 D:\repository
   \rt-thread\bsp\stm32f4xx-HAL

# os.path.join() 表示将 `str(Dir('#')` 表示的目录和 applications 一起拼接成一个完整目录。
```



```
# 也就是获得当前目录 `D:\repository\rt-thread\bsp\stm32f4xx-HAL\
   applications`
cwd
      = os.path.join(str(Dir('#')), 'applications')
# 获取当前目录下所有的 C 文件
src = Glob('*.c')
# 将当前目录和 SConstruct 所在的目录保存到 list 变量 CPPPATH 中
CPPPATH = [cwd, str(Dir('#'))]
# 将 src 包含的源文件创建为 Applications 组。depend 为空表示该组不依赖
   rtconfig.h 中的任何宏。
# CPPPATH = CPPPATH 表示将右边 CPPPATH 变量包含的目录添加到系统的头文件路
   径中, 左边的 CPPPATH 表示头文件路径。
# 这个 Applications 组也就对应 MDK 或者 IAR 工程里面的 Applications 分
group = DefineGroup('Applications', src, depend = [''], CPPPATH = CPPPATH
   )
Return('group')
```

通过这个 SConscript 文件, applications 目录下的所有源文件和相关头文件目录就添加到了工程中,而不需要用户手动添加。

3.9 添加模块到工程

前文提到在自己源代码文件不多的情况下,建议所有源代码文件都放在 applications 文件夹里面。如果用户源代码很多了,并且想创建自己的工程模块,或者需要使用自己获取的其他模块,怎么做会比较合适呢? 前文对 applications 文件夹里的 SConscript 文件做了简单介绍,这一小节将简单演示怎么实现自己的 SConscript 文件来管理工程文件。

3.9.1. 添加源代码

同样以上文提到的 hello.c 和 hello.h 为例,需要把他们作为一个单独的模块管理,并且在 MDK 或者 IAR 的工程文件里有自己的分组,且可以通过 menuconfig 选择是否使用这个模块。在 BSP 下新增 hello 文件夹。

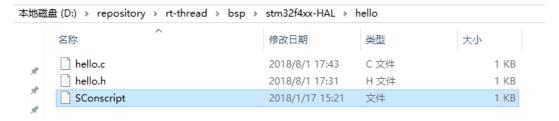


图 13: 新增 hello 模块



3.9.2. 编写 SConscript 文件

大家注意到文件夹里多了一个 SConscript 文件,如果想要将自己的一些源代码加入到 SCons 编译环境中,一般可以创建或修改已有 SConscript 文件。SConscript 文件可以控制 源码文件的加入,并且可以指定文件的 Group(与 MDK/IAR 等 IDE 中的 Group 的概念 类似)。对于这个新增的 hello 模块 SConscript 文件内容如下,#号后面的内容为注释。

```
# 指定文件的编码格式是 UTF-8, 文件可
# -*- coding: UTF-8 -*-
   以用中文
Import('RTT_ROOT')
Import('rtconfig')
from building import *
                            # 将当前路径赋值给字符串 cwd
          = GetCurrentDir()
cwd
                             # 将当前头文件路径保存到 list 变量
include_path = [cwd]
   include_path 中
                             # 定义一个 list 变量 src
src
          = []
if GetDepend(['RT_USING_HELLO']): # hello.c 依赖宏 RT_USING_HELLO
   src += ['hello.c']
                            # 保存 hello.c 字符串到 list 变量 src
       中
#将 src 包含的源文件创建为 hello 组。depend 为空表示该组不依赖 rtconfig.
   h的任何宏。
# CPPPATH = include_path 表示将当前目录添加到系统的头文件路径中
group = DefineGroup('hello', src, depend = [''], CPPPATH = include_path)
Return('group')
```

通过上面几行简单的 python 代码就创建了一个新的 hello 分组,并且可以通过宏定义 控制要加入到组里面的源文件。关于 SCons 的更多使用可以参考 Scons 官方文档 或者参考 RT-Thread 提供的 Scons 构建工具手册。

3.9.3. 增加 menuconfig 菜单

那么自定义宏 RT_USING_HELLO 又是通过怎样的方式定义呢?这里要介绍一个新的文件 Kconfig。Kconfig 用来配置内核,menuconfig 命令通过读取工程的各个 Kconfig 文件,生成配置界面供用户配置内核,最后所有配置相关的宏定义都会自动保存到 BSP 目录里的rtconfig.h 文件中,每一个 BSP 都有一个 rtconfig.h 文件,也就是这个 BSP 的配置信息。

在 stm32f4xx-HAL BSP 目录下已经有了关于这个 BSP 的 Kconfig 文件,如果用户的 BSP 没有则可以自己新建一个。我们可以基于这个文件添加自己需要的配置选项。关于 hello 模块添加了如下配置选项,#号后面为注释。



```
D:\repository\rt-thread\bsp\stm32f4xx-HAL\Kconfig - Notepad++
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     文件 作 解析 (2) 搜索 (3) 视频 (4) 解析 (3) 语言 (1) 设置 (1) 工具 (2) 宏加 运行 (3) 插件 (2) 包 (2) 包 (3) 图 (3) 图 (3) 图 (4) 图 (3) 图 (4) 图
H Kconfig⊠
447
                                                              default 86
                                 endif
448
                             config USBH_USING_VBUS
 449
 450
                                               bool "using vbus check pin"
 451
                                               ·default ·n
452 endmenu
453 endif
 454
 455 menu "hello module"
                                                                                                               ·····#·菜单·hello·module
 456
                                 config RT_USING_HELLO # RT_USING_HELLO 配置选项
bool "Enable hello module" # RT_USING_HELLO 类型为 bool 类型,选中或者不选中,值为 y 或者 n
default y # RT_USING_HELLO 默认选中
457
458
 460
                                                 help
                                                                                                                                                                                    # 帮助信息,解释这个配置项的含义,以及如何去配置他
                                               this hello module only used for test
 461
  462
                                                                                                                                     # RT_HELLO_NAME 配置选项
# RT_HELLO_NAME 类型为字符里
# RT_HELLO_NAME 默认值为 hello
 463
                             config RT_HELLO_NAME
  464
                                               string "Hello name"
default "hello"
 465
  466
  467
                                config RT_HELLO_VALUE
                                                                                                                                                                                   · # · RT_HELLO_VALUE · 配置选项
                                                                                                                                                                                      # RT_HELLO_VALUE 类型为 int
# RT_HELLO_VALUE 默认值为8
 468
                                                 int "Hello value"
 469
                                                 default 8
 470
 471 endmenu
```

图 14: 新增 hello 模块配置信息

使用 Env 工具进入 stm32f4xx-HAL BSP 目录后,使用 menuconfig 命令在主页面最下面就可以看到新增的 hello 模块的配置菜单,进入菜单后如下图显示。

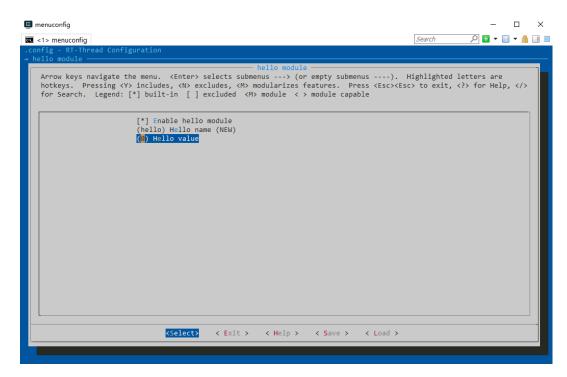


图 15: 新增 hello 模块配置菜单

我们还可以修改 hello value 的值。



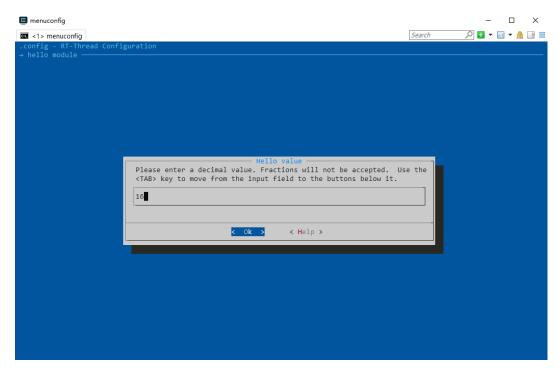


图 16: 新增 hello 模块配置菜单

保存配置后退出配置界面,打开 stm32f4xx-HAL BSP 目录下的 rtconfig.h 文件可以看到 hello 模块的配置信息已经有了。

```
D:\repository\rt-thread\bsp\stm32f4xx-HAL\rtconfig.h - Notepad++
文件(F) 编辑(E) 搜索(S) 视图(V) 编码(N) 语言(L) 设置(T) 工具(O) 宏(M) 运行(R)
🕞 🖆 🗎 🖺 🥦 😘 🙈 | 🕹 😘 🦍 | Þ c | 🚵 🦠 | 🗣 🔫 | 🛂 🚍 🚍 🗒 🖷
🔚 rtconfig. h🛚
       #define RT_USING_UART1
148
       #define RT USING UART2
149
150
      /*·hello·module·*/
151
152
153
      #define RT USING HELLO
       #define RT_HELLO_NAME "hello"
154
       #define RT_HELLO_VALUE 16
155
156
      #endif
157
158
```

图 17: 新增 hello 模块配置信息



注意事项:每次 menuconfig 配置完成后要使用 scons --target=XXX 生成新工程。

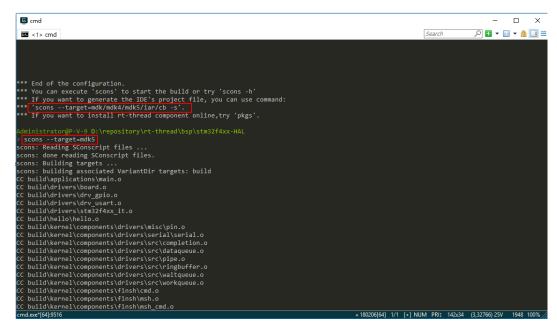


图 18: 生成新工程

打开新生成的 MDK5 工程文件 project.uvprojx 后可以看到新增一个 hello 分组,以及此分组下包含的 hello.c 文件。



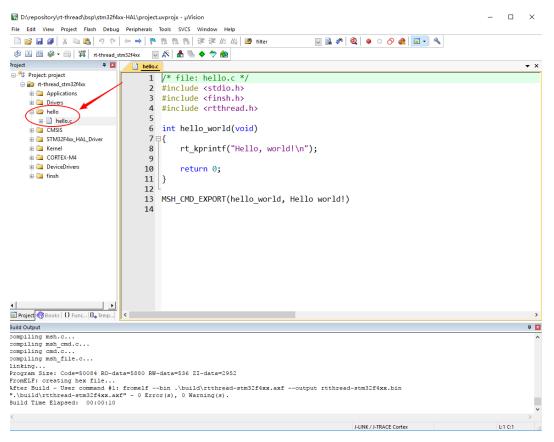


图 19: 生成新工程

上面只是简单列举了在 Kconfig 文件中添加自己的配置选项,用户还可以参考 Env 使用手册中的 在项目中使用 Env 章节 或者网络查看 Kconfig 相关文档了解 Kconfig 的更多使用方法。

