[Tarea 09] Ejercicios Unidad 04-A-B | Eliminación gaussiana vs Gauss-Jordan

Anthony Contreras

Tabla de Contenidos

1. Para cada uno de los siguientes sistemas lineales, obtenga, de ser posible, una solución con métodos gráficos. Explique los resultados desde un punto de vista geométrico.

CONJUNTO DE EJERCICIOS

 Para cada uno de los siguientes sistemas lineales, obtenga, de ser posible, una solución con métodos gráficos. Explique los resultados desde un punto de vista geométrico.

a.
$$x_1 + 2x_2 = 0$$
, b. $x_1 + 2x_2 = 3$, c. $2x_1 + x_2 = -1$, d. $2x_1 + x_2 + x_3 = 1$, $x_1 - x_2 = 0$. $-2x_1 - 4x_2 = 6$. $x_1 + x_2 = 2$, $x_1 - 3x_2 = 5$.

Figura 1: Ejercicio 1

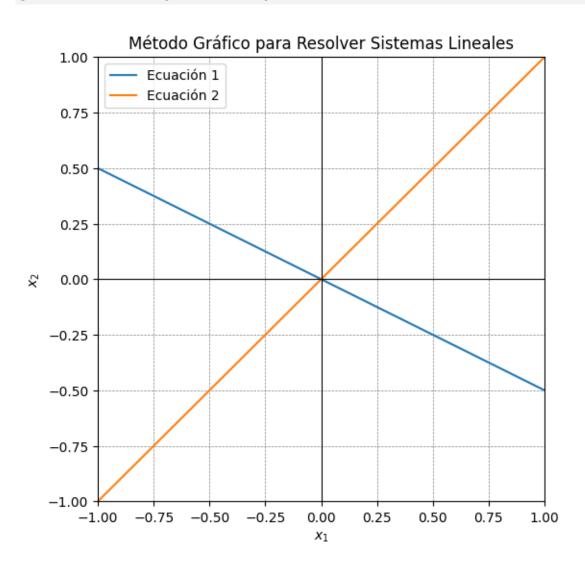
```
import warnings
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt

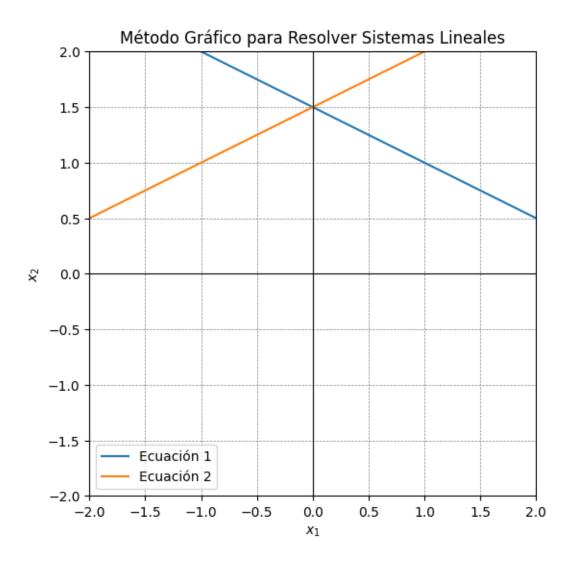
def graficar_sistema(ecuaciones, rango=(-10, 10), puntos=400):
    """
    Función para graficar sistemas de ecuaciones lineales.

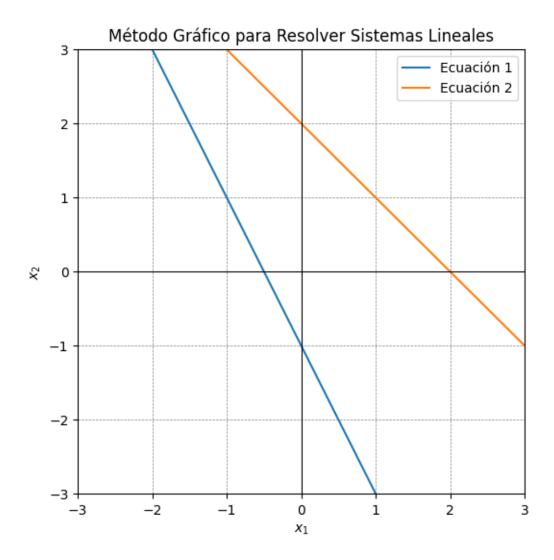
Parámetros:
    - ecuaciones: lista de funciones lambda que representan las ecuaciones despejadas en x2
    y en el ultimo caso en x3.
    - rango: tupla con el rango de valores para x1 (por defecto, (-10, 10)).
    - puntos: número de puntos para graficar (por defecto, 400).
    """
    x1 = np.linspace(rango[0], rango[1], puntos)
```

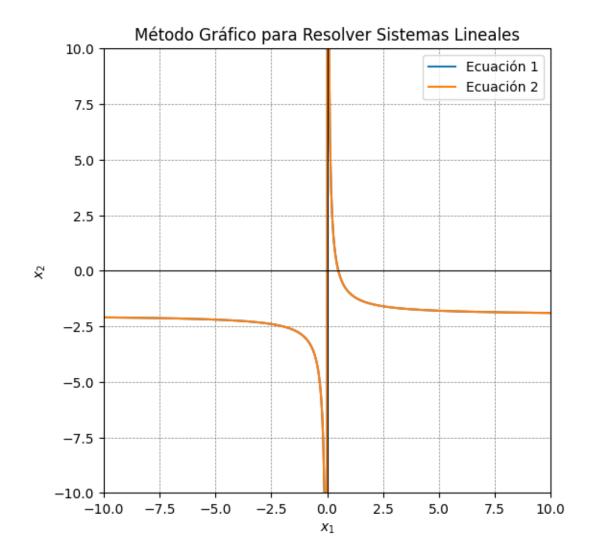
```
plt.figure(figsize=(6, 6))
    # Graficar cada ecuación
    for i, ecuacion in enumerate(ecuaciones):
        plt.plot(x1, ecuacion(x1), label=f'Ecuación {i + 1}')
    # Configuraciones de la gráfica
   plt.axhline(0, color='black', linewidth=0.8)
   plt.axvline(0, color='black', linewidth=0.8)
   plt.grid(color='gray', linestyle='--', linewidth=0.5)
   plt.legend()
   plt.title('Método Gráfico para Resolver Sistemas Lineales')
   plt.xlabel('$x_1$')
   plt.ylabel('$x_2$')
   plt.xlim(rango)
   plt.ylim(rango)
    # Mostrar la gráfica
   plt.show()
# Definición de las ecuaciones
# Ejercicio 1
ejercicioa1 = lambda x1: -x1 / 2
ejercicioa2 = lambda x1: x1
# Ejercicio 2
ejerciciob1 = lambda x1: (3 - x1)/2
ejerciciob2 = lambda x1: (6 + 2*x1)/4
# Ejercicio 3
ejercicioc1 = lambda x1: -1 - 2 * x1
ejercicioc2 = lambda x1: 2 - x1
ejercicioc3 = lambda x1: (5 + x1)/3
# Ejercicio 4 (Ecuaciones para tres variables)
ejerciciod1 = lambda x1: (1 - 2 * x1) / x1
ejerciciod2 = lambda x1: (1 + 2 * x1 - 4 * x1) / x1
# Resoluciones
graficar_sistema([ejercicioa1, ejercicioa2], rango=(-1, 1))
```

```
graficar_sistema([ejerciciob1, ejerciciob2], rango=(-2, 2))
graficar_sistema([ejercicioc1, ejercicioc2], rango=(-3, 3))
graficar_sistema([ejerciciod1, ejerciciod2])
```









2. Utilice la eliminación gaussiana con sustitución hacia atrás y aritmética de redondeo de dos dígitos para resolver los siguientes sistemas lineales. No reordene las ecuaciones. (La solución exacta para cada sistema es 1 = -1, 2 = 2, 3 = 3.)

El resultado de este ejercicio segun como se haya planteado la solucion

Utilice la eliminación gaussiana con sustitución hacia atrás y aritmética de redondeo de dos dígitos para resolver los siguientes sistemas lineales. No reordene las ecuaciones. (La solución exacta para cada sistema es $x_1 = -1$,

```
x_2 = 2, x_3 = 3.)
a. -x_1 + 4x_2 + x_3 = 8,
b. 4x_1 + 2x_2 - x_3 = -5,
\frac{5}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 + \frac{2}{3}x_3 = 1,
2x_1 + x_2 + 4x_3 = 11.
b. 4x_1 + 2x_2 - x_3 = -5,
\frac{1}{9}x_1 + \frac{1}{9}x_2 - \frac{1}{3}x_3 = -1,
x_1 + 4x_2 + 2x_3 = 9,
```

Figura 2: Ejercicio 2

```
A1 = np.array([[-1.0, 4.0, 1.0],
               [5/3, 3/2, 3/4],
               [2.0, 1.0, 4.0]])
b1 = np.array([8.0, 1.0, 11.0])
A2 = np.array([[4.0, 2.0, -1.0]],
               [1/9, 1/9, -1/3],
               [1.0, 4.0, 2.0]])
b2 = np.array([-5.0, -1.0, 9.0])
def gaussian_elimination_with_rounding(A, b):
    n = len(b)
    for k in range(n - 1):
        for i in range(k + 1, n):
            factor = A[i][k] / A[k][k]
            for j in range(k, n):
                A[i][j] = round(A[i][j] - factor * A[k][j], 2)
            b[i] = round(b[i] - factor * b[k], 2)
    return A, b
def back_substitution(A, b):
    n = len(b)
    x = np.zeros(n)
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        sum ax = 0
        for j in range(i + 1, n):
            sum_ax += A[i][j] * x[j]
        x[i] = round((b[i] - sum_ax) / A[i][i], 2)
    return x
# Resolver el primer sistema
```

```
A1, b1 = gaussian_elimination_with_rounding(A1, b1)

x1 = back_substitution(A1, b1)

# Resolver el segundo sistema
A2, b2 = gaussian_elimination_with_rounding(A2, b2)

x2 = back_substitution(A2, b2)

print("Solución para el sistema 1: ", x1)

print("Solución para el sistema 2: ", x2)
```

```
Solución para el sistema 1: [-1.59 0.76 3.37]
Solución para el sistema 2: [-1.01 1.01 2.97]
```

3. Utilice el algoritmo de eliminación gaussiana para resolver, de ser posible, los siguientes sistemas lineales, y determine si se necesitan intercambios de fila: Utilice el algoritmo de eliminación gaussiana para resolver, de ser posible, los siguientes sistemas lineales, y determine si se necesitan intercambios de fila:

```
a. x_1 - x_2 + 3x_3 = 2,
3x_1 - 3x_2 + x_3 = -1,
                                                         b. 2x_1 - 1.5x_2 + 3x_3 = 1,
                                                            -x_1 + 2x_3 = 3
   x_1 + x_2
                  = 3.
                                                             4x_1 - 4.5x_2 + 5x_3 = 1
                                                         d. x_1 + x_2 +
c. 2x<sub>1</sub>
                                                                             x_4 = 2
                                                           2x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1,
   x_1 + 1.5x_2
                           = 4.5,
                                                            4x_1 - x_2 - 2x_3 + 2x_4 = 0,
     -3x_2 + 0.5x_3 = -6.6.
                                                            3x_1 - x_2 - x_3 + 2x_4 = -3.
  2x_1 - 2x_2 + x_3 + x_4 = 0.8.
```

```
def gaussian_elimination_with_rounding(A, b):
    try:
        n = len(b)
        for k in range(n - 1):
            # Verificar si el pivote es cero
            if A[k][k] == 0:
                # Buscar una fila con un valor no cero en la columna k
                for i in range(k + 1, n):
                    if A[i][k] != 0:
                        # Intercambiar las filas k y i
                        A[k], A[i] = A[i], A[k]
                        b[k], b[i] = b[i], b[k]
                        break
                else:
                    # Si no se encuentra un valor no cero, la matriz es singular
                    raise ValueError(f"La matriz es singular, no se puede resolver el sistem
            for i in range(k + 1, n):
```

```
factor = A[i][k] / A[k][k]
                for j in range(k, n):
                    A[i][j] = round(A[i][j] - factor * A[k][j], 2)
                b[i] = round(b[i] - factor * b[k], 2)
        return A, b
    except Exception as e:
        print(f"Error en la eliminación de Gauss: {e}")
        return None, None
# Función para la sustitución hacia atrás
def back_substitution(A, b):
    try:
        n = len(b)
        x = np.zeros(n)
        for i in range(n - 1, -1, -1):
            sum_ax = 0
            for j in range(i + 1, n):
                sum_ax += A[i][j] * x[j]
            if A[i][i] == 0:
                raise ValueError(f"El elemento A[{i}][{i}] es cero. No se puede dividir.")
            x[i] = round((b[i] - sum_ax) / A[i][i], 2)
        return x
    except Exception as e:
        print(f"Error en la sustitución hacia atrás: {e}")
        return None
# Ejercicio a
A_a = np.array([[1.0, -1.0, 3.0],
                [3.0, -3.0, 1.0],
                [1.0, 1.0, 0.0]])
b_a = np.array([2.0, -1.0, 3.0])
A_a, b_a = gaussian_elimination_with_rounding(A_a, b_a)
if A_a is not None and b_a is not None:
    x_a = back_substitution(A_a, b_a)
    if x_a is not None:
        print("Solución para el sistema a:", x_a)
# Ejercicio b
A_b = np.array([[2.0, -1.5, 3.0],
                [-1.0, 0.0, 2.0],
                [4.0, -4.5, 5.0]
b_b = np.array([1.0, 3.0, 1.0])
```

```
A_b, b_b = gaussian_elimination_with_rounding(A_b, b_b)
if A_b is not None and b_b is not None:
    x_b = back_substitution(A_b, b_b)
    if x_b is not None:
        print("Solución para el sistema b:", x_b)
# Ejercicio c
A_c = np.array([[2.0, 0.0, 0.0, 0.0],
                [1.0, 1.5, 0.0, 0.0],
                [0.0, -3.0, 0.5, 0.0],
                [2.0, -2.0, 1.0, 1.0]])
b_c = np.array([3.0, 4.5, -6.6, 0.8])
A_c, b_c = gaussian_elimination_with_rounding(A_c, b_c)
if A_c is not None and b_c is not None:
    x_c = back_substitution(A_c, b_c)
    if x_c is not None:
        print("Solución para el sistema c:", x_c)
# Ejercicio d
A_d = np.array([[1.0, 1.0, 0.0, 1.0],
                [2.0, 1.0, -1.0, 1.0],
                [4.0, 0.0, -2.0, 2.0],
                [3.0, -1.0, -1.0, 2.0]
b_d = np.array([2.0, 1.0, 0.0, -3.0])
A_d, b_d = gaussian_elimination_with_rounding(A_d, b_d)
if A_d is not None and b_d is not None:
    x_d = back_substitution(A_d, b_d)
    if x_d is not None:
        print("Solución para el sistema d:", x_d)
```

```
Error en la sustitución hacia atrás: El elemento A[2][2] es cero. No se puede dividir. Solución para el sistema b: [-1. -0. 1.] Solución para el sistema c: [ 1.5 2. -1.2 3. ] Error en la sustitución hacia atrás: El elemento A[3][3] es cero. No se puede dividir.
```

4. Use el algoritmo de eliminación gaussiana y la aritmética computacional de precisión de 32 bits para resolver los siguientes sistemas lineales.

Use el algoritmo de eliminación gaussiana y la aritmética computacional de precisión de 32 bits para resolver los siguientes sistemas lineales.

```
a. \frac{1}{4}x_1 + \frac{1}{5}x_2 + \frac{1}{6}x_3 = 9,

\frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{4}x_2 + \frac{1}{5}x_3 = 8,

\frac{1}{2}x_1 + x_2 + 2x_3 = 8.

b. 3.333x_1 + 15920x_2 - 10.333x_3 = 15913,

2.222x_1 + 16.71x_2 + 9.612x_3 = 28.544,

1.5611x_1 + 5.1791x_2 + 1.6852x_3 = 8.4254.

c. x_1 + \frac{1}{2}x_2 + \frac{1}{3}x_3 + \frac{1}{4}x_4 = \frac{1}{6},

\frac{1}{2}x_1 + \frac{1}{3}x_2 + \frac{1}{4}x_3 + \frac{1}{5}x_4 = \frac{1}{7},

\frac{1}{3}x_1 + \frac{1}{4}x_2 + \frac{1}{5}x_3 + \frac{1}{6}x_4 = \frac{1}{8},

\frac{1}{4}x_1 + \frac{1}{5}x_2 + \frac{1}{6}x_3 + \frac{1}{7}x_4 = \frac{1}{9}.

3x_1 + x_2 - 4x_3 + 5x_5 = 6,

x_1 - x_2 - x_3 - x_4 + x_5 = -3.
```

Figura 3: Ejercicio 4

```
def gaussian_elimination_with_rounding(A, b):
   n = len(b)
    for k in range(n - 1):
        try:
            # Verificar si el pivote es cero
            if A[k][k] == 0:
                raise ValueError(f"El pivote A[{k}][{k}] es cero. No se puede continuar con
            for i in range(k + 1, n):
                factor = A[i][k] / A[k][k]
                for j in range(k, n):
                    A[i][j] = round(A[i][j] - factor * A[k][j], 6)
                b[i] = round(b[i] - factor * b[k], 6)
        except ValueError as e:
            print(e)
            return A, b
    return A, b
# Función para la sustitución hacia atrás con redondeo
def back_substitution(A, b):
   n = len(b)
   x = np.zeros(n)
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        sum_ax = 0
        for j in range(i + 1, n):
            sum_ax += A[i][j] * x[j]
        try:
```

```
# Verificar si el elemento diagonal es cero antes de dividir
            if A[i][i] == 0:
                raise ZeroDivisionError(f"El elemento A[{i}][{i}] es cero. Esto puede resulta
            x[i] = round((b[i] - sum_ax) / A[i][i], 6)
        except ZeroDivisionError as e:
            print(e)
            x[i] = np.nan # Asignar NaN si se detecta una división por cero
    return x
# Ejercicio a
A_a = np.array([[1/4, 1/5, 1/3],
                [1/3, 1/4, 1/5],
                [1/2, 1, 2/3]]
b_a = np.array([9, 8, 8])
A_a, b_a = gaussian_elimination_with_rounding(A_a, b_a)
x_a = back_substitution(A_a, b_a)
print("Solución para el sistema a:", x_a)
# Ejercicio b
A_b = np.array([[3.333, 15920, -10.333],
                [2.222, 16.71, 9.612],
                [1.5611, 5.1791, 1.6852]])
b_b = np.array([15913, 28.544, 8.4254])
A_b, b_b = gaussian_elimination_with_rounding(A_b, b_b)
x_b = back_substitution(A_b, b_b)
print("Solución para el sistema b:", x_b)
# Ejercicio c
A_c = np.array([[1, 1/2, 1/3, 1/4],
                [1/2, 1/3, 1/4, 1/5],
                [1/3, 1/4, 1/5, 1/6],
                [1/4, 1/5, 1/6, 1/7]]
b_c = np.array([1, 1/6, 1/7, 1/8])
A_c, b_c = gaussian_elimination_with_rounding(A_c, b_c)
x_c = back_substitution(A_c, b_c)
print("Solución para el sistema c:", x_c)
# Ejercicio d
A_d = np.array([[2, 1, -1, 1, -3],
                [1, 0, 2, -1, 1],
                [0, -2, -1, -1, -1],
                [3, 2, -4, 0, 5],
```

```
[1, -1, -1, -1, 1]])
b_d = np.array([7, 2, -5, 6, -3])
A_d, b_d = gaussian_elimination_with_rounding(A_d, b_d)
x_d = back_substitution(A_d, b_d)
print("Solución para el sistema d:", x_d)
```

- 5. Dado el sistema lineal:
- 5. Dado el sistema lineal:

$$x_1 - x_2 + \alpha x_3 = -2,$$

 $-x_1 + 2x_2 - \alpha x_3 = 3,$
 $\alpha x_1 + x_2 + x_3 = 2.$

- a. Encuentre el valor(es) de α para los que el sistema no tiene soluciones.
- b. Encuentre el valor(es) de α para los que el sistema tiene un número infinito de soluciones.
- c. Suponga que existe una única solución para una a determinada, encuentre la solución.

Figura 4: Ejercicio 5

```
def analyze_system(alpha):
    matrix = [
        [1, -1, alpha],
        [-1, 2, -alpha],
        [alpha, 1, 1]
]
    vector = [-2, 3, 2]

try:
        # Convertir a matrices numpy
        matrix = np.array(matrix, dtype=float)
        vector = np.array(vector, dtype=float)

# Intentar resolver el sistema
        solution = np.linalg.solve(matrix, vector)
        return solution
```

```
except np.linalg.LinAlgError:
    return "No tiene solución o tiene infinitas soluciones"

alphas = [-1, 0, 1]
for alpha in alphas:
    result = analyze_system(alpha)
    print(f"Para = {alpha}, la solución es: {result}")
```

```
Para = -1, la solución es: No tiene solución o tiene infinitas soluciones
Para = 0, la solución es: [-1. 1.]
Para = 1, la solución es: No tiene solución o tiene infinitas soluciones
```

6. Suponga que en un sistema biológico existen n especies de animales y m fuentes de alimento. Si representa la población de las j-ésimas especies, para cada = 1, , ; ; representa el suministro diario disponible del i-ésimo alimento y representa la cantidad del i-ésimo $a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1$,

representa un equilibrio donde existe un suministro diario de alimento para cumplir con precisión con el promedio diario de consumo de cada especie.

a. Si

$$A = \begin{bmatrix} a_{ij} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 1 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

 $[\]mathbf{x} = (x_j) = [1000, 500, 350, 400], \quad \mathbf{y} \quad \mathbf{b} = (b_i) = [3500, 2700, 900].$ ¿Existe sufficiente alimento para satisfacer el consumo promedio diario?

b. ¿Cuál es el número máximo de animales de cada especie que se podría agregar de forma individual al sistema con el suministro de alimento que cumpla con el consumo?

c. Si la especie 1 se extingue, ¿qué cantidad de incremento individual de las especies restantes se podría soportar?

d. Si la especie 2 se extingue, ¿qué cantidad de incremento individual de las especies restantes se podría soportar?

alimento.

```
x = np.array([1000, 500, 350, 400], dtype=float)
b = np.array([3500, 2700, 900], dtype=float)
# a. Verificar si hay suficiente alimento para satisfacer el consumo promedio diario
consumo_diario = np.dot(A, x)
suficiente_alimento = np.allclose(consumo_diario, b)
print(f";Hay suficiente alimento para satisfacer el consumo promedio diario? {suficiente_alimento para satisfacer el consumo para satisfacer el
# b. Número máximo de animales de cada especie que se podrían agregar individualmente
max_animales = b // consumo_diario
print("Número máximo de animales que se podrían agregar individualmente:", max_animales)
# c. Cantidad de incremento individual de las especies restantes si la especie 1 se extingue
x_extinct_species1 = x.copy()
x_{extinct_species1[0]} = 0
consumo_diario_extinct_species1 = np.dot(A, x_extinct_species1)
incremento_especies_restantes1 = (b - consumo_diario_extinct_species1) // x[1:]
print("Incremento de especies restantes si la especie 1 se extingue:", incremento_especies_re
# d. Cantidad de incremento individual de las especies restantes si la especie 2 se extingue
x_extinct_species2 = x.copy()
x_extinct_species2[1] = 0
consumo_diario_extinct_species2 = np.dot(A, x_extinct_species2)
incremento_especies_restantes2 = (b - consumo_diario_extinct_species2) // x[[0, 2, 3]]
print("Incremento de especies restantes si la especie 2 se extingue:", incremento_especies_re
¿Hay suficiente alimento para satisfacer el consumo promedio diario? False
Número máximo de animales que se podrían agregar individualmente: [1. 1. 1.]
Incremento de especies restantes si la especie 1 se extingue: [2. 3. 0.]
Incremento de especies restantes si la especie 2 se extingue: [1. 0. 0.]
```