# Clustering by fast search and find of density peaks

```
刘华坤
```

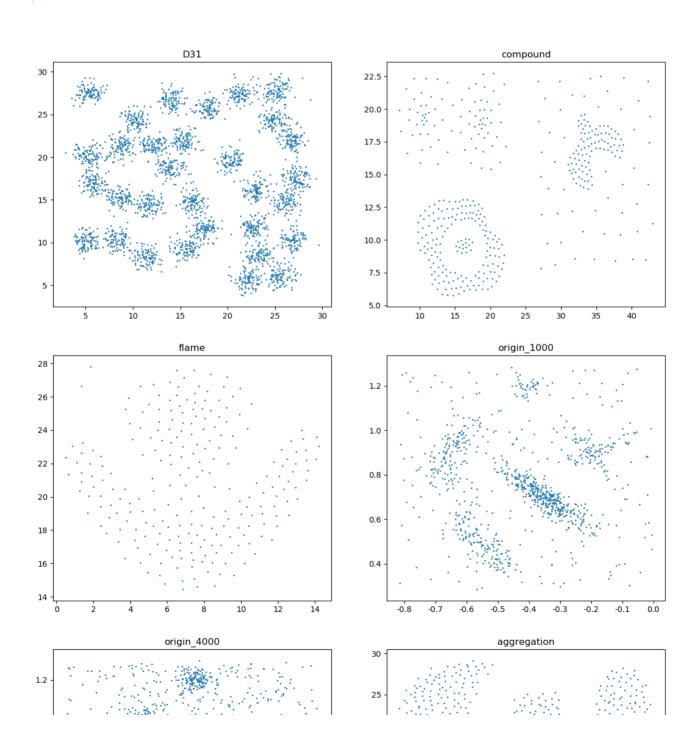
2017.12.03

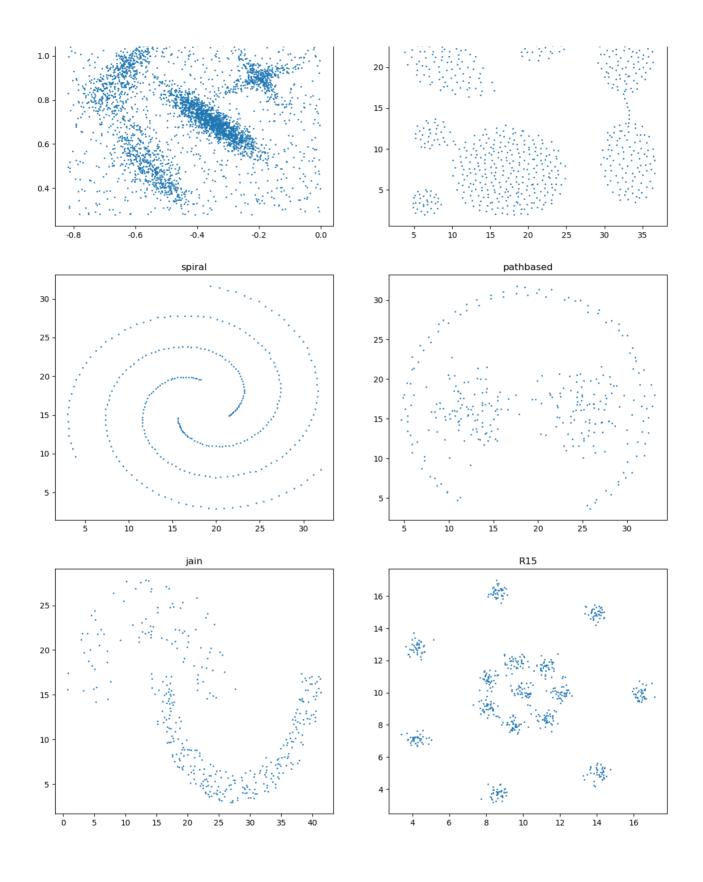
```
Clustering by fast search and find of density peaks
   核心思想
   步骤
      1. 读取点
      2. 计算点与点之间的距离
      3. 计算截断距离 d_c
         二分法计算 d_c
         测试
      4. 计算局部密度 \rho_i
         方法一: 截断核函数
         方法二:高斯核函数
         分析上述两种方法
         测试
      5. 计算 \delta_i
         方法一:原论文方法。
         方法二: 改进后的方法
         测试
      6. 绘制 \rho - \delta 或 \gamma_i = \rho_i * \delta_i 图像
      7. 确定聚类中心 (难点二)
         测试
         测试结果
      8. 分配点 (聚类)
         方法一:直接将数据点与他距离最近的聚类中心点分配到一类中
         方法二:通过链式寻找最近高密度中心点
         测试
      9. 计算 halo
      10. 绘制结果
   总结
   附录
```

# 步骤

# 1. 读取点

这里选取了 10 个 2维 数据集 如下图





2. 计算点与点之间的距离

这里采用了 欧几里德距离公式 计算两点间的距离。

暂时不对其他距离公式进行讨论。

## 3. 计算截断距离 $d_c$

介绍求解  $d_c$  的方式

论文中提到, $d_c$  理论的取值应使

$$avg(neighbors) = (1\%-2\%)*N$$
 $N:$ 数据集点的总数

所以我们的方法应尽量满足此条件。

## 二分法计算 $d_c$

1. 初始化  $d_c$  和条件 lower, upper

$$d_c = (min\_dis + max\_dis)/2$$
 $min\_dis$ : 最小距离
 $max\_dis$ : 最大距离
 $lower = 1\%$ 
 $upper = 2\%$ 

这里,我们设置百分比的计算方法为距离矩阵(上三角矩阵)小于  $d_c$  的数目与距离矩阵(上三角矩阵)总大小之比

$$percent = rac{\sum_{dis_{ij} < d_c} 1}{(N-1)^2/2}$$

2. 二分法计算  $d_c$ ,当在所给百分比范围内时即选为满足条件的  $d_c$ 

$$d_c = egin{cases} rac{(min\_dis+d_c)}{2} & ext{if } percent > upper \ rac{(d_c+max\_dis)}{2} & ext{if } percent < lower \ correct \ d_c & ext{others} \end{cases}$$

此方法较精确了计算了 $d_c$ ,求出来的结果满足论文中的条件。

对于不同的数据集, $d_c$  的最佳取值范围都有所不同,具体问题需要具体测试。

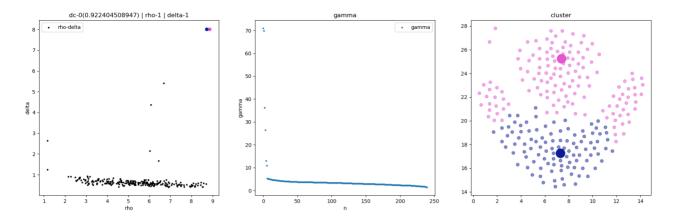
#### 测试

用 spiral 和 flame 两个数据集测试不同  $d_c$  值的影响。

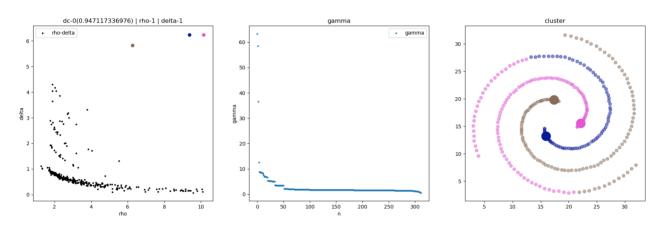
 $\rho$  的计算采用高斯核(见步骤4), $\delta$  的计算采用方法二(见步骤5)

• lower = 1% upper = 2%

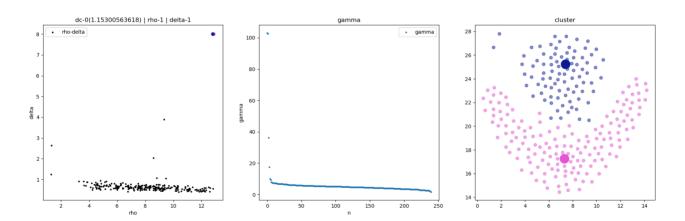
#### ■ flame 数据集



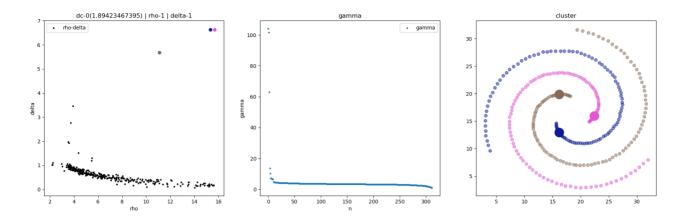
#### ■ spiral 数据集



- lower = 3% upper = 4%
- flame 数据集



■ spiral 数据集



根据测试可知, $d_c$  暂时无法通过自动计算得到一个合理的值,而对于每个数据集都需要调试以达到一个较佳的值。

而根据原文可知,  $d_c$  只要在一个合理的范围内(过大或过小均不行),其对中心点的选取影响不大(中心点不变),但是对于聚类的性能有不小的影响(因为改变了 $d_c$  即改变了  $\rho$  ,对 $\delta$  和 assign 等各种数据有所影响)。

这里提出该算法的四个相互影响且起决定性作用的因素,即

d<sub>c</sub> : 截断距离

• ρ:局部密度

•  $\delta$ : 距高密度点的最小距离

■ 分配方式:聚类方式

下面会对其他因素一一进行讨论。

# 4. 计算局部密度 $ho_i$

 $\rho$ : 局部密度值

论文中提出了两种计算 ho 的方法

## 方法一:截断核函数

计算和 i 的距离小于  $d_c$  的点的数量。

$$ho_i = \sum_j \chi(d_{ij} - d_c) \ \chi(x) = egin{cases} 1 & ext{x} < 0 \ 0 & otherwise \end{cases}$$

方法二:高斯核函数

$$ho_i = \sum_j \exp(-(rac{d_{ij}}{d_c})^2)$$

当j远离i时函数取值很小(接近0),靠近i时取值很大(接近1)

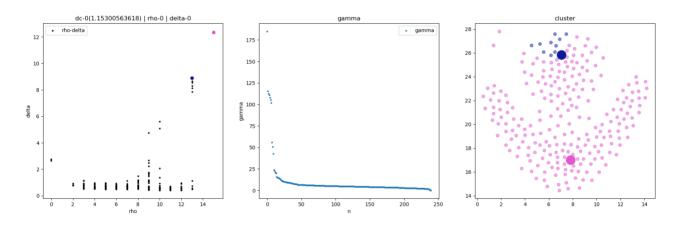
## 分析上述两种方法

- 第一种方法较为直接,其结果是离散的,实际使用时会发现较容易出现相同局部密度的点。因为没有考虑到邻居点  $(d_{ij} < d_c, j$  即为 i 的邻居点)和自身距离的因素。
- 第二种方法采用了高斯核函数,连续递减的函数可以将邻居点和自身的距离因素考虑进去,从而可以降低出现相同局部密度的点的概率。

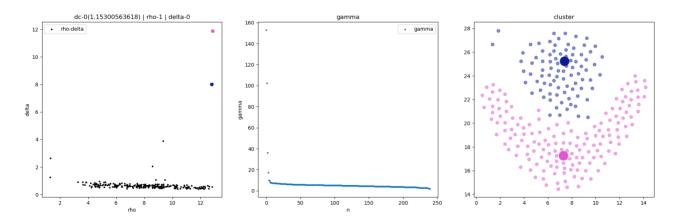
## 测试

这里用 flame 数据集(分布较均匀,aggregation 也可以) 进行测试

■ 方法一



■ 方法二



可以观察到在  $\rho \sim \delta$  表中,方法一的点较聚集,很难分辨出集群中心。方法二很分散,效果较好。

综上,实现算法时我统一选择使用高斯核函数计算  $\rho$ 

## 5. 计算 $\delta_i$

 $\delta_i$  用来衡量 i 和其他高密度的点的最小距离。

这里探讨两种  $\delta$  的计算方法

方法一:原论文方法。

$$\delta_i = egin{cases} \min_{j:
ho_j > 
ho_i}(d_{ij}) & ext{if } 
ho_i 
eq max(
ho) \ \max_i(d_{ij}) & ext{if } 
ho_i = max(
ho) \end{cases}$$

 $\delta_i = egin{cases} \min_{j: 
ho_j > 
ho_i}(d_{ij}) & ext{if } 
ho_i 
eq max(
ho) \ \max_j(d_{ij}) & ext{if } 
ho_i = max(
ho) \end{cases}$ 这里会出现一个问题,如果  $ho_i = 
ho_j$ ,且  $ho_i$  and  $ho_j$  离得距离很近,则本应在一个聚类中的两个点,有可能会被分到两 个聚类中,或成为两个聚类中心。针对这个问题,原文作者在讨论中提出了这么一种方法(方法二)。

方法二:改进后的方法

$$egin{aligned} order\_rho\_index &= 
ho(desc)_{index} \ i,j 
ightarrow order\_rho\_index$$
 的索引  $m = order\_rho\_index[i] \ n = order\_rho\_index[j] \ \delta_i &= \left\{ egin{aligned} \min_{j:j < i} (d_{mn}) & i \geq 1 \ \max(\delta) & i = 0 \end{aligned} 
ight.$ 

这里,我们会发现当  $ho_i = 
ho_j$  时,他们的索引会排在  $order\_rho\_index$  中相邻的两位,而由对  $\delta$  的定义可得,此 时,排在前面的首先会获取一个较大的  $\delta_i$  值,而后者即使有较大的  $ho_j$  值,其  $\delta_j$  很可能为  $\min(d_{ji})$ ,而并不会获取 一个较大的  $\delta$  值。由此,可以有效的处理方法一中的问题,使的 i,j 中只会选择 i 为聚类中心( $ho_j$  较小)。

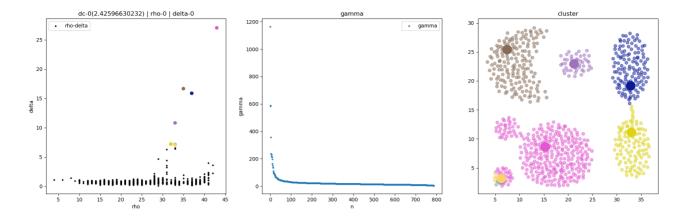
## 测试

我选用 aggregation 数据集进行测试

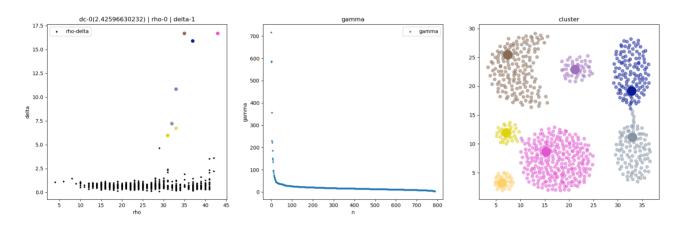
 $\rho$  采用方法一 (直接计算数量,不采用高斯核)

结果如下

■ 方法一



#### ■ 方法二



因为我对中心点的选择使用的方法是:给定点的数量N,取 $\gamma$  值前 N 个,并且未对距离很小的两点进行筛选,所以方法一的结果导致左下角聚类中心点高度密集。

但由此也很好的表现出了方法二的效果。

综上,实现算法时我统一选择使用方法二。

# 6. 绘制 $ho - \delta$ 或 $\gamma_i = ho_i * \delta_i$ 图像

在论文中,作者在结尾提出了一种确定中心点数量的思路,即绘制 $\gamma$ 图像

$$\gamma_i = 
ho_i * \delta_i$$

但作者在讨论中也明确表达即使绘制出了图像,其距离中心点的数量,或 $\gamma$  图的聚类中心与非聚类中心的分隔线也很难自动确定,只能通过人们的观察和主观判断才能确定。

# 7. 确定聚类中心 (难点二)

#### 通过 $\rho - \delta$ 决策图或 $\gamma$ 图确定聚类中心。

这里是原论文中争议较大的部分,因为按照原文的意思,聚类中心可以自动的寻找到,尽管论文作者在讨论中表达出他所指的"自动"是指自动整理数据并生成  $\rho$ - $\delta$  的图,然后人们可以通过视觉人工地来确定中心点,但是此处仍有诸多问题,如取点的标准,这里我们探讨了如下的问题。

■  $\rho - \delta$  决策图中,如何确定聚类中心点?

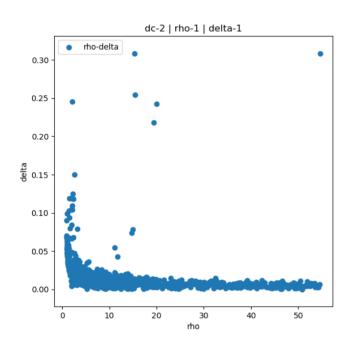
我们这里不再讨论其他因素产生的影响,如:相近且相似点的取舍。而只关注分散的中心点的选取。

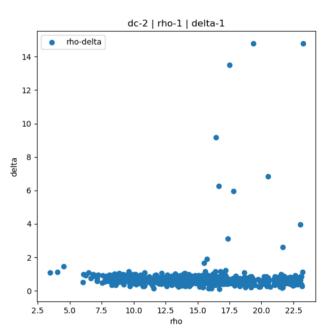
所以我们  $d_c$  取为经调试后的较佳值, $\rho$  的计算采用方法二(高斯核函数), $\delta$  的计算采用方法二(改进后的方法)

数据集选取两种数据集进行讨论。 (origin-1000, aggregation)

#### 测试

■ 下左图为 origin-1000 数据集的决策图,根据原文中提供的思想,发现在  $\rho > 10, \delta > 0.2$  有5个点,其  $\delta$  和  $\rho$  都较大,故可选取为聚类中心点。





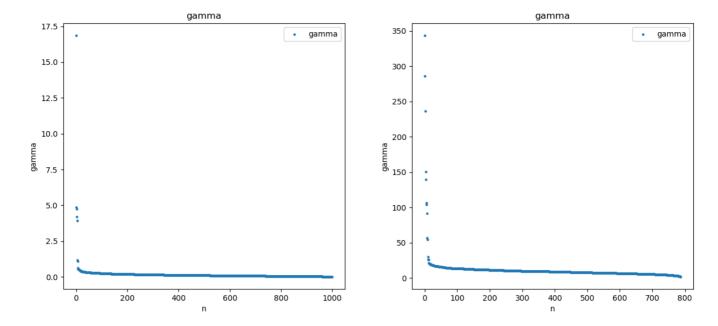
但是观察到上右图(aggregation数据集),每个人对其取点的范围定义可能会有所不同,从而导致聚类中心的点不确定。

所以很容易发现,生成决策图后,对聚类中心的选取需要明显的人工干预(即给定 $\rho_{threshold}$ 和  $\delta_{threshold}$ )。

■ 原文中的最后,作者给出了一种获取中心点数量的方法。

 $\gamma_i = 
ho_i * \delta_i$ 首先通过 (12) 获得  $\gamma$  ,然后对  $\gamma$  进行降序排序,画出  $\gamma - n$ (索引) 图。如下:

(左:origin-1000,右:aggregation)



■ 这里引申出来第二个问题,即使给出了 $\gamma$ 图,对于人工判断的依赖依然很大,即很难找到一个标准,指定前N个为聚类中心点。

所以确定中心点这里有两种方法

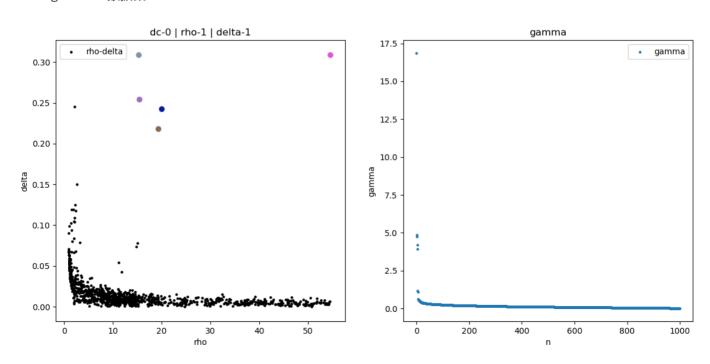
1. 给定: $\rho_{threshold}$ 和  $\delta_{threshold}$ 

 $i: \rho_i > \rho_{threshold} \text{ and } \delta_i > \delta_{threshold}$ 

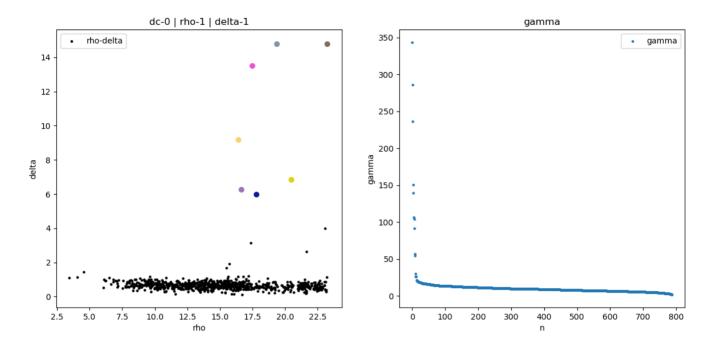
2. 给定N, 取  $\gamma_{desc\_order}$  前 N 个点(或给定 $\gamma_{threshold}$ )

# 测试结果

■ origin-1000 数据集



#### ■ aggregation 数据集



两种方法并无太大差异,

我的实现中采用了给定N值的方法。

# 8. 分配点 (聚类)

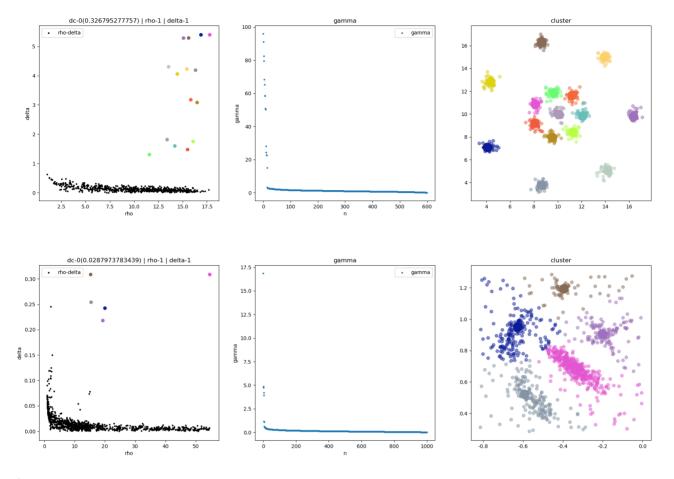
这里探讨两种分配点的方法。

## 方法一:直接将数据点与他距离最近的聚类中心点分配到一类中

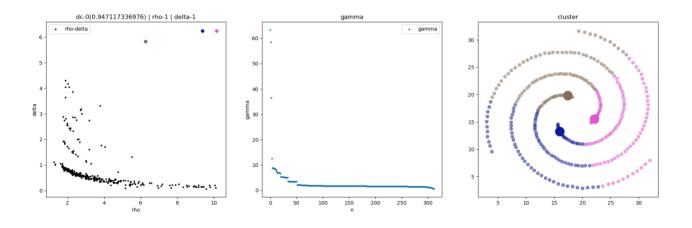
该方法简单直接

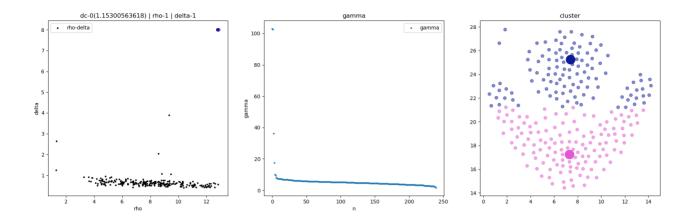
效果对于整体分布分散,局部分布集中的数据集效果较好。

如下(origin-1000数据集,R15数据集, $d_c$  取 3%-4%, $\rho$  的计算采取高斯核, $\delta$  的计算采取改进后的方法)



但是其弊端也十分明显,如下图(上:spiral数据集,下:flame数据集)





## 方法二:通过链式寻找最近高密度中心点

该方法中心思想为通过链式将每个点与中心点链接到。

- 1. 将  $\rho$  按降序排序,得到  $order\_rho\_index$ :记录  $\rho$  降序的点编号,如  $order\_rho\_index$ [0] 为 $\rho$  最大的点编号。
- 2. 按照 order\_rho\_index 设置 link。

$$i = order\_rho\_index[n]$$
 ,  $j = order\_rho\_index[m]$   $link[i] = \left\{ egin{array}{ll} i & ext{i is center} \ j:min(d_{j:m < n}(ij)) & ext{i is not center} \end{array} 
ight.$ 

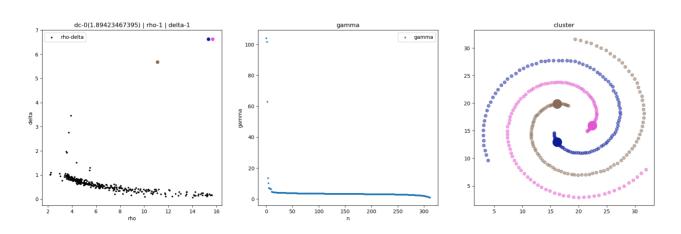
#### 3. 分配点

1 for i, v in link.items(): # i: 待分配点; v: 待分配点的链接点
2 c = v # c: 链接点
3 while c not in center: # 遍历直到中心点
4 c = link[c]
5 cluster[c].append(i) # 分配点

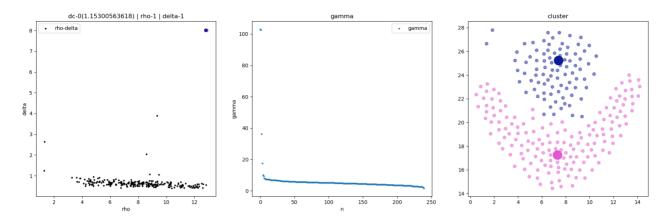
## 测试

方法二采用和方法一相同的数据集和方法进行测试。

spiral

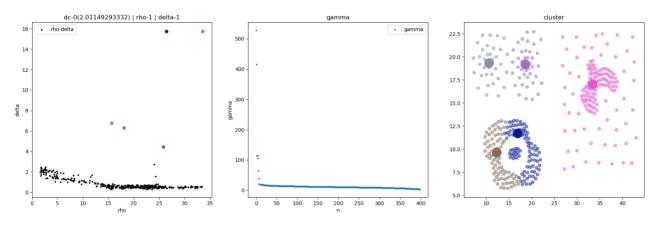


#### flame

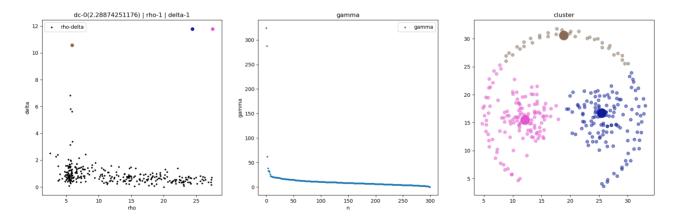


通过实验,可以明显感受到方法二较方法一更适合处理不规则数据集,但在测试所选的十个的数据集中,仍有两个数据集无法得到最佳聚类。

#### compound



#### path-based



综上,我在实现算法时采用了方法二(尽管仍有一些未处理的问题)。

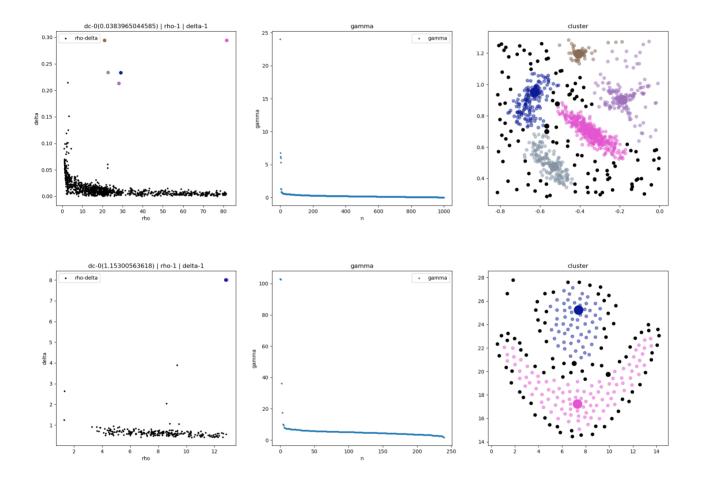
# 9. 计算 halo

评测点的可靠性。

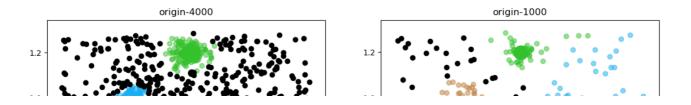
将聚类点分为 core, halo。

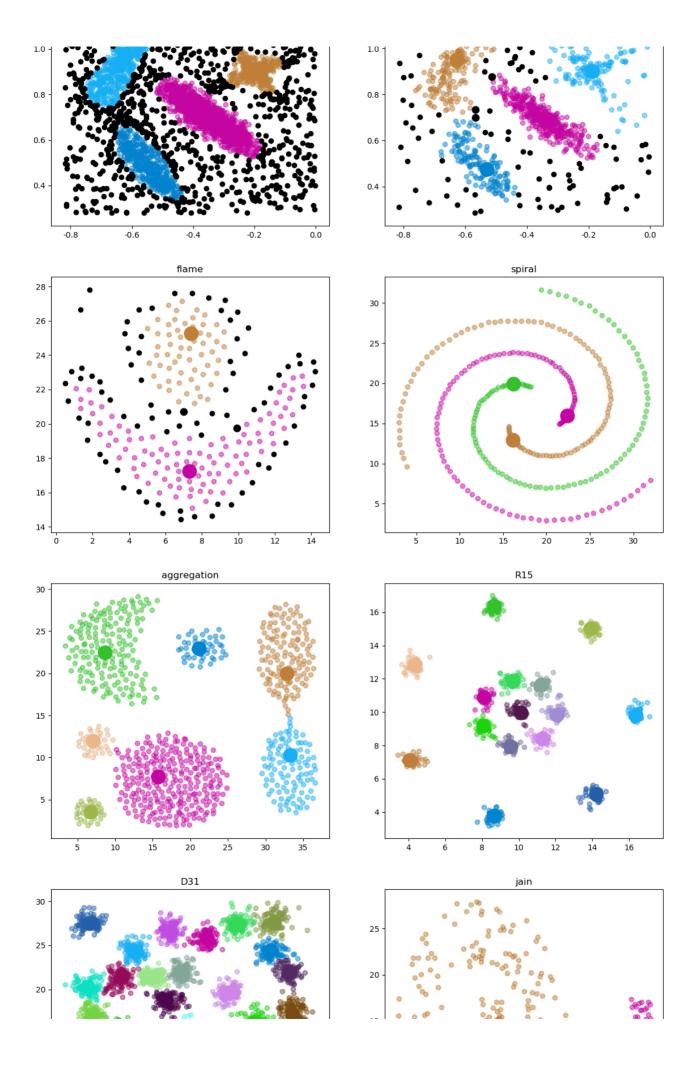
 $i \in cluster[c]$ ,j 
otin cluster[c],c: 聚类中心 $border[c] = i : d(ij) < d_c$   $ho_b = \max(
ho_{k:k \in border[c]})$   $core[c] = m : 
ho_m \geq 
ho_b$   $halo[c] = n : 
ho_n < 
ho_b$ 

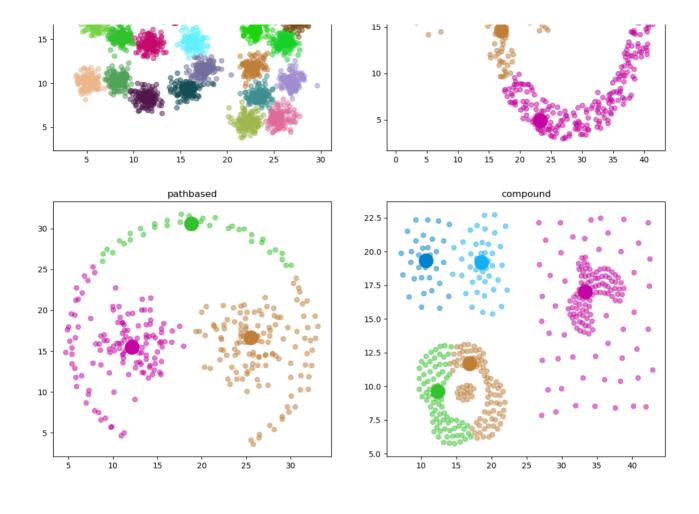
这里选取 origin-1000 数据集 和 flame 数据集



# 10. 绘制结果







■ DPC算法将 $\rho$  与  $\delta$  结合并给予人们寻找聚类中心启发性的决策图。在当时聚类算法存在诸多问题时是很不错的思想。

总结

- 尽管饱受人们的争议,例如作者的措辞有种被夸大的感觉,或者作者代码实现与论文原文所描述有所出入,又或者 因为测试的不够全面而被批判,但是其算法的精炼程度及其核心思想仍受到大多数人们的称赞。
- 在未接触过其他著名的聚类算法的情况下阅读这篇论文并实现,收获颇丰。在质疑很多问题的同时也收获了很多知识。

# 附录

- code
- dataset