周志华著

#### 

# 机器学习

清华大学出版社

本章课件致谢: 《

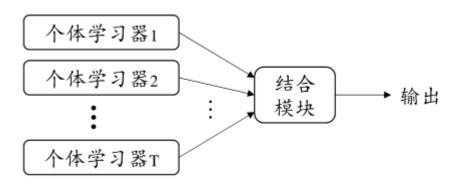
# 第八章:集成学习

# 集成学习

- □ 个体与集成
- Boosting
  - Adaboost
- Bagging与随机森林
- □ 结合策略
  - 平均法
  - 投票法
  - 学习法
- □多样性
  - 误差-分歧分解
  - 多样性度量
  - 多样性扰动

#### 个体与集成

■ 集成学习(ensemble learning)通过构建并结合多个学习器来提升性能



#### 个体与集成

□ 考虑一个简单的例子,在二分类问题中,假定3个分类器在三个样本中的表现如下图所示,其中√表示分类正确,X号表示分类错误,集成的结果通过投票产生。

	测试例1	测试例2	测试例3	测	引试例1	测试例2	测试例3		测试例1	测试例2	测试例3	
$h_1$	$\checkmark$	$\checkmark$	×	$h_1$	$\checkmark$	$\checkmark$	×	$h_1$	$\checkmark$	$\times$	$\times$	
$h_2$	$\times$	$\checkmark$	$\checkmark$	$h_2$	$\checkmark$	$\checkmark$	$\times$	$h_2$	×	$\checkmark$	×	
$h_3$	$\checkmark$	×	$\checkmark$	$h_3$	$\checkmark$	$\checkmark$	$\times$	$h_3$	×	×	$\checkmark$	
集君	¥ V	$\checkmark$		集群	$\checkmark$	$\checkmark$	×	集群	×	×	×	
	(a) 集群提升性能				(b) 集群不起作用				(c) 集群起负作用			

■ 集成个体应: 好而不同

#### 个体与集成 - 简单分析

□ 考虑二分类问题, 假设基分类器的错误率为:

$$P(h_i(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})) = \epsilon$$

□ 假设集成通过简单投票法结合*T*个分类器,若有超过半数的基分类器正确则分类就正确

$$H(oldsymbol{x}) = ext{sign}\left(\sum_{i=1}^T h_i\left(oldsymbol{x}
ight)
ight)$$

#### 个体与集成 - 简单分析

■ 假设基分类器的错误率相互独立,则由Hoeffding不等式可得集成的错误率为:

$$P(H(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})) = \sum_{k=0}^{\lfloor T/2 \rfloor} {T \choose k} (1 - \epsilon)^k \epsilon^{T-k}$$
$$\leq \exp\left(-\frac{1}{2}T(1 - 2\epsilon)^2\right)$$

□ 上式显示,在一定条件下,随着集成分类器数目的增加,集成的错误率将指数级下降,最终趋向于0

#### 个体与集成 - 简单分析

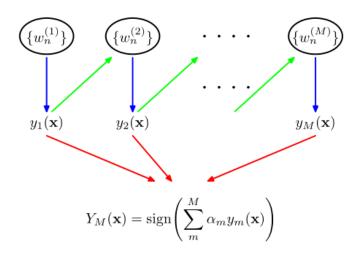
- □ 上面的分析有一个关键假设:基学习器的误差相互独立
- □ 现实任务中,个体学习器是为解决同一个问题训练出来的,显然 不可能互相独立
- □ 事实上,个体学习器的"准确性"和"多样性"本身就存在冲突
- □ 如何产生"好而不同"的个体学习器是集成学习研究的核心
- 集成学习大致可分为两大类

# 集成学习

- □ 个体与集成
- Boosting
  - Adaboost
- Bagging与随机森林
- □ 结合策略
  - 平均法
  - 投票法
  - 学习法
- □多样性
  - 误差-分歧分解
  - 多样性度量
  - 多样性扰动

# **Boosting**

- □ 个体学习器存在强依赖关系,
- □串行生成
- □ 每次调整训练数据的样本分布



# Boosting - Boosting算法

```
Input: Sample distribution \mathcal{D};

Base learning algorithm \mathcal{L};

Number of learning rounds T.

Process:

1. \mathcal{D}_1 = \mathcal{D}. % Initialize distribution
2. for t = 1, \dots, T:
3. h_t = \mathcal{L}(\mathcal{D}_t); % Train a weak learner from distribution \mathcal{D}_t
4. \epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim D_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x})); % Evaluate the error of h_t
5. \mathcal{D}_{t+1} = Adjust\_Distribution(\mathcal{D}_t, \epsilon_t)
6. end

Output: H(\boldsymbol{x}) = Combine\_Outputs(\{h_1(\boldsymbol{x}), \dots, h_t(\boldsymbol{x})\})
```

□Boosting族算法最著名的代表是AdaBoost

```
输入: 训练集 D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\};
                 基学习算法 £:
                 训练轮数T.
过程:
 1: \mathcal{D}_1(\mathbf{x}) = 1/m.
 2: for t = 1, 2, ..., T do
 3: h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_t);
 4: \epsilon_t = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t}(h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}));
 5: if \epsilon_t > 0.5 then break
6: \alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \right);
7: \mathcal{D}_{t+1}(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}_t(\boldsymbol{x})}{Z_t} \times \begin{cases} \exp(-\alpha_t), & \text{if } h_t(\boldsymbol{x}) = f(\boldsymbol{x}) \\ \exp(\alpha_t), & \text{if } h_t(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \end{cases}
                                    =\frac{\mathcal{D}_t(\boldsymbol{x})\exp(-\alpha_t f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}))}{Z}
 8: end for
输出: H(\boldsymbol{x}) = \operatorname{sign}\left(\sum_{t=1}^{T} \alpha_t h_t(\boldsymbol{x})\right)
```

□ 基学习器的线性组合

$$H(oldsymbol{x}) = \sum_{t=1}^T lpha_t h_t(oldsymbol{x})$$

□ 最小化指数损失函数

$$\ell_{\exp}(H \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H(\boldsymbol{x})}]$$

 $\square$  若H(x)能令指数损失函数最小化,则上式对H(x)的偏导值为0,即

$$\frac{\partial \ell_{\exp}(H \mid \mathcal{D})}{\partial H(\boldsymbol{x})} = -e^{-H(\boldsymbol{x})} P(f(\boldsymbol{x}) = 1 \mid \boldsymbol{x}) + e^{H(\boldsymbol{x})} P(f(\boldsymbol{x}) = -1 \mid \boldsymbol{x})$$

$$\operatorname{sign} \left( H(\boldsymbol{x}) \right) = \operatorname{sign} \left( \frac{1}{2} \ln \frac{P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x})}{P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x})} \right) \qquad H(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{2} \ln \frac{P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x})}{P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x})}$$

$$= \begin{cases} 1, & P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x}) > P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x}) \\ -1, & P(f(x) = 1 \mid \boldsymbol{x}) < P(f(x) = -1 \mid \boldsymbol{x}) \end{cases}$$

$$= \underset{y \in \{-1,1\}}{\operatorname{arg max}} P(f(x) = y \mid \boldsymbol{x}) ,$$

sign(H(x))达到了贝叶斯最优错误率, 说明指数损失函数是分类任务原来0/1损失函数的一致的替代函数。

lacksquare 当基分类器 $h_t$ 基于分布 $D_t$ 产生后,该基分类器的权重 $lpha_t$ 应使得 $lpha_t h_t$ 最小化指数损失函数

$$\ell_{\exp} \left(\alpha_{t} h_{t} \mid \mathcal{D}_{t}\right) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[ e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t} h_{t}(\boldsymbol{x})} \right]$$

$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left[ e^{-\alpha_{t}} \mathbb{I} \left( f\left(\boldsymbol{x}\right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) + e^{\alpha_{t}} \mathbb{I} \left( f\left(\boldsymbol{x}\right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) \right]$$

$$= e^{-\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left( f\left(\boldsymbol{x}\right) = h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right) + e^{\alpha_{t}} P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left( f\left(\boldsymbol{x}\right) \neq h_{t}\left(\boldsymbol{x}\right) \right)$$

$$= e^{-\alpha_{t}} \left( 1 - \epsilon_{t} \right) + e^{\alpha_{t}} \epsilon_{t}$$

$$\epsilon_{t} = P_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_{t}} \left( h_{t}(\boldsymbol{x}) \neq f(\boldsymbol{x}) \right)$$

□ 令指数损失函数的导数为0,即

$$\frac{\partial \ell_{\exp}(\alpha_t h_t \mid \mathcal{D}_t)}{\partial \alpha_t} = -e^{-\alpha_t} (1 - \epsilon_t) + e^{\alpha_t} \epsilon_t$$

$$\alpha_t = \frac{1}{2} \ln \left( \frac{1 - \epsilon_t}{\epsilon_t} \right)$$

 $\square$  在获得 $H_{t-1}$ 之后的样本分布进行调整,使得下一轮的基学习器 $h_t$  能纠正 $H_{t-1}$ 的一些错误,理想的 $h_t$ 能纠正全部错误

$$\ell_{\exp}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) = \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})(H_{t-1}(\boldsymbol{x}) + h_t(\boldsymbol{x}))}]$$
$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}e^{-f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x})}]$$

□ 泰勒展开近似为

$$\ell_{\exp}(H_{t-1} + h_t \mid \mathcal{D}) \simeq \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left( 1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{f^2(\boldsymbol{x})h_t^2(\boldsymbol{x})}{2} \right) \right]$$

$$= \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left( 1 - f(\boldsymbol{x})h_t(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right]$$

□ 于是, 理想的基学习器:

$$\begin{split} h_t(\boldsymbol{x}) &= \operatorname*{arg\,min}_h \ell_{\exp}(H_{t-1} + h \mid \mathcal{D}) \\ &= \operatorname*{arg\,min}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} \left( 1 - f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) + \frac{1}{2} \right) \right] \\ &= \operatorname*{arg\,max}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right] \\ &= \operatorname*{arg\,max}_h \mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ \frac{e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]} f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) \right], \end{split}$$

 $\square$  注意到  $\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}]$  是一个常数,令 $D_t$  表示一个分布:

$$\mathcal{D}_t(oldsymbol{x}) = rac{\mathcal{D}(oldsymbol{x})e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{oldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}[e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}]}$$

□ 根据数学期望的定义,这等价于令:

$$egin{aligned} h_t(oldsymbol{x}) &= rg\max_h \mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}} \left[ rac{e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}}[e^{-f(oldsymbol{x})H_{t-1}(oldsymbol{x})}]} f(oldsymbol{x}) h(oldsymbol{x}) 
ight] \ &= rg\max_h \mathbb{E}_{oldsymbol{x} \sim \mathcal{D}_t} \left[ f(oldsymbol{x}) h(oldsymbol{x}) 
ight] \; . \end{aligned}$$

□ 由 $f(x), h(x) \in \{-1, +1\}$ 有:

$$f(\boldsymbol{x})h(\boldsymbol{x}) = 1 - 2 \mathbb{I}(f(\boldsymbol{x}) \neq h(\boldsymbol{x}))$$

■ 则理想的基学习器

$$h_t({m x}) = rg \min_h \mathbb{E}_{{m x} \sim \mathcal{D}_t} \left[ \mathbb{I} ig( f({m x}) 
eq h({m x}) ig) 
ight]$$

□ 最终的样本分布更新公式

$$\mathcal{D}_{t+1}(\boldsymbol{x}) = \frac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x}) e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

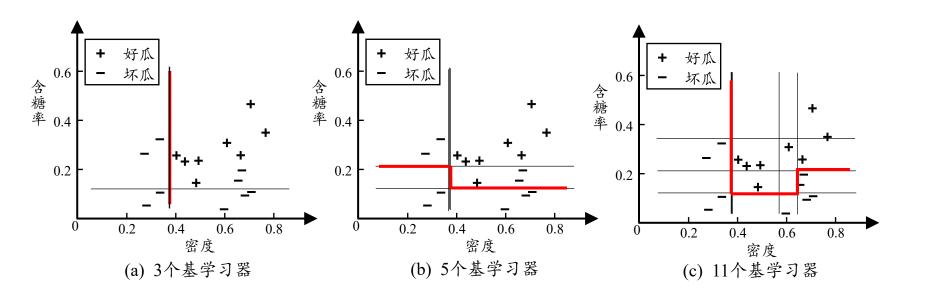
$$= \frac{\mathcal{D}(\boldsymbol{x}) e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})} e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t}h_{t}(\boldsymbol{x})}}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

$$= \mathcal{D}_{t}(\boldsymbol{x}) \cdot e^{-f(\boldsymbol{x})\alpha_{t}h_{t}(\boldsymbol{x})} \frac{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t-1}(\boldsymbol{x})}\right]}{\mathbb{E}_{\boldsymbol{x}\sim\mathcal{D}}\left[e^{-f(\boldsymbol{x})H_{t}(\boldsymbol{x})}\right]}$$

#### Boosting - AdaBoost注意事项

- □ 数据分布的学习
  - 重赋权法
  - 重采样法

□ 重启动,避免训练过程过早停止



□ 从偏差-方差的角度:降低偏差,可对泛化性能相当弱的学习器构造出很强的集成

# 集成学习

- □ 个体与集成
- Boosting
  - Adaboost
- Bagging与随机森林
- □ 结合策略
  - 平均法
  - 投票法
  - 学习法
- □多样性
  - 误差-分歧分解
  - 多样性度量
  - 多样性扰动

# Bagging与随机森林

- □ 个体学习器不存在强依赖关系
- □ 并行化生成
- □自助采样法

#### Bagging与随机森林 - Bagging算法

```
输入: 训练集 D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\}; 基学习算法 \mathfrak{L}; 训练轮数 T.
```

#### 过程:

1: **for** 
$$t = 1, 2, ..., T$$
 **do**

2: 
$$h_t = \mathfrak{L}(D, \mathcal{D}_{bs})$$

3: end for

输出: 
$$H(\boldsymbol{x}) = \operatorname*{arg\,max}_{y \in \mathcal{Y}} \sum_{t=1}^{T} \mathbb{I}(h_t(\boldsymbol{x}) = y)$$

#### Bagging与随机森林 - Bagging算法特点

- □ 时间复杂度低
  - 假定基学习器的计算复杂度为O(m),采样与投票/平均过程的复杂度为O(s),则bagging的复杂度大致为T(O(m)+O(s))
  - 由于O(s)很小且T是一个不大的常数
  - 因此训练一个bagging集成与直接使用基学习器的复杂度同阶
- □可使用包外估计

#### Bagging与随机森林 - 包外估计

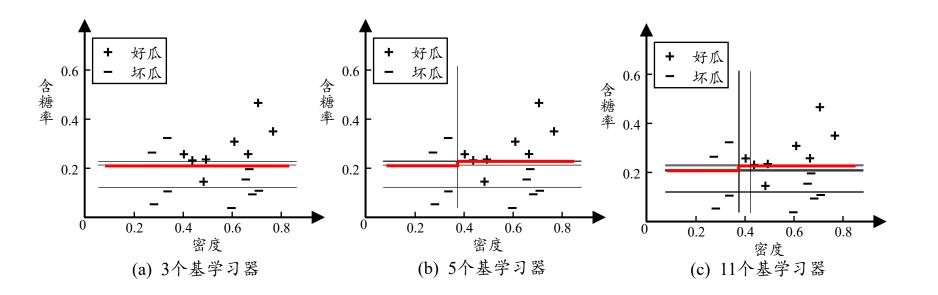
 $\square$   $H^{oob}(x)$ 表示对样本x的包外预测,即仅考虑那些未使用样本x训练的基学习器在x上的预测

$$H^{oob}(oldsymbol{x}) = rg \max_{y \in \mathcal{Y}} \sum_{t=1}^T \mathbb{I}(h_t(oldsymbol{x}) = y) \cdot \mathbb{I}(oldsymbol{x} 
otin D_t)$$

■ Bagging泛化误差的包外估计为:

$$\epsilon^{oob} = \frac{1}{|D|} \sum_{(\boldsymbol{x}, y) \in D} \mathbb{I}(H^{oob}(\boldsymbol{x}) \neq y)$$

#### Bagging与随机森林- Bagging实验



□ 从偏差-方差的角度:降低方差,在不剪枝的决策树、神经网络等易受样本影响的学习器上效果更好

# Bagging与随机森林-随机森林

- □ 随机森林(Random Forest, 简称RF)是bagging的一个扩展变种
- □ 采样的随机性
- □ 属性选择的随机性

#### Bagging与随机森林 - 随机森林算法

#### □ 随机森林算法

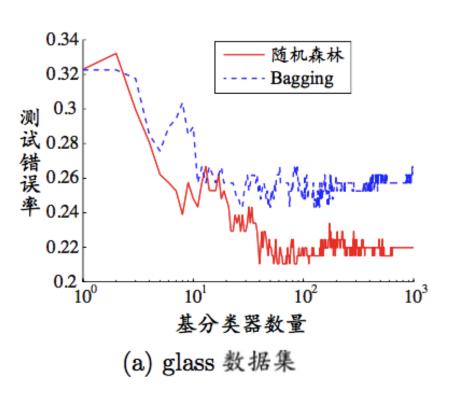
```
Input: Data set D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \dots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\}; Feature subset size K.
```

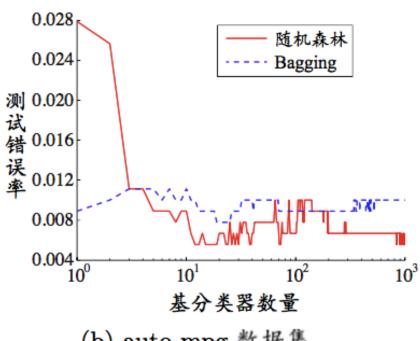
#### **Process:**

- 1.  $N \leftarrow$  create a tree node based on D;
- 2. **if** all instances in the same class **then return** N
- 3.  $\mathcal{F} \leftarrow$  the set of features that can be split further;
- 4. **if**  $\mathcal{F}$  is empty then return N
- 5.  $\tilde{\mathcal{F}} \leftarrow \text{select } K \text{ features from } \mathcal{F} \text{ randomly;}$
- 6.  $N.f \leftarrow$  the feature which has the best split point in  $\tilde{\mathcal{F}}$ ;
- 7.  $N.p \leftarrow$  the best split point on N.f;
- 8.  $D_l \leftarrow \text{subset of } \bar{D} \text{ with values on } N.f \text{ smaller than } N.p;$
- 9.  $D_r \leftarrow \text{subset of } D \text{ with values on } N.f \text{ no smaller than } N.p$ ;
- 10.  $N_l \leftarrow \text{call the process with parameters } (D_l, K);$
- 11.  $N_r \leftarrow \text{call the process with parameters } (D_r, K);$
- 12. return N

Output: A random decision tree

#### Bagging与随机森林 - 随机森林实验





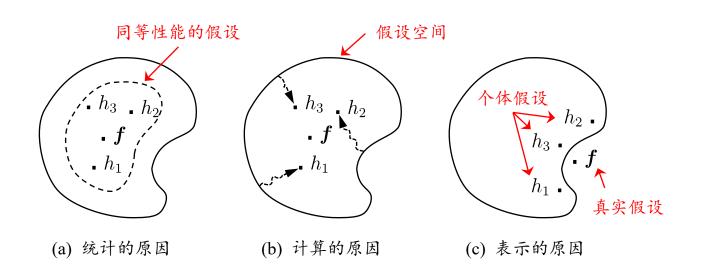
(b) auto-mpg 数据集

# 集成学习

- □ 个体与集成
- Boosting
  - Adaboost
- Bagging与随机森林
- □ 结合策略
  - 平均法
  - 投票法
  - 学习法
- □多样性
  - 误差-分歧分解
  - 多样性度量
  - 多样性扰动

# 结合策略

□ 学习器的组合可以从三个方面带来好处



# 结合策略 - 平均法

□ 简单平均法

$$H(\boldsymbol{x}) = \frac{1}{T} \sum_{i=1}^{T} h_i(\boldsymbol{x}).$$

□加权平均法

$$H(\boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^{T} w_i h_i(\boldsymbol{x}), \qquad w_i \ge 0 \text{ and } \sum_{i=1}^{T} w_i = 1.$$

# 结合策略 - 平均法

- □ 简单平均法是加权平均法的特例
- □ 加权平均法在二十世纪五十年代被广泛使用
- □ 集成学习中的各种结合方法都可以看成是加权平均法的变种或特例
- □ 加权平均法可认为是集成学习研究的基本出发点
- □ 加权平均法未必一定优于简单平均法

# 结合策略 - 投票法

■ 绝对多数投票法 (majority voting)

$$H\left(\boldsymbol{x}\right) = \begin{cases} c_{j} & \text{if } \sum\limits_{i=1}^{T} h_{i}^{j}\left(\boldsymbol{x}\right) > \frac{1}{2} \sum\limits_{k=1}^{l} \sum\limits_{i=1}^{T} h_{i}^{k}\left(\boldsymbol{x}\right) \\ \text{rejection} & \text{otherwise} \ . \end{cases}$$

□ 相对多数投票法 (plurality voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\underset{j}{\operatorname{arg max}} \sum_{i=1}^{T} h_{i}^{j}(\boldsymbol{x})}$$

□ 加权投票法 (weighted voting)

$$H(\boldsymbol{x}) = c_{\arg\max_{i} \sum_{i=1}^{T} w_{i} h_{i}^{j}(\boldsymbol{x})}$$

# 结合策略 - 学习法

■ Stacking是学习法的典型代表

```
Input: Data set D = \{(x_1, y_1), (x_2, y_2), \dots, (x_m, y_m)\};
        First-level learning algorithms \mathfrak{L}_1, \ldots, \mathfrak{L}_T;
        Second-level learning algorithm £.
Process:
1. for t = 1, ..., T: % Train a first-level learner by applying the
2. h_t = \mathfrak{L}_t(D); % first-level learning algorithm \mathfrak{L}_t
3. end
4. D' = \emptyset;
                % Generate a new data set
5. for i = 1, ..., m:
6. for t = 1, ..., T:
   z_{it} = h_t(\boldsymbol{x}_i);
   end
   D' = D' \cup ((z_{i1}, \dots, z_{iT}), y_i);
10. end
11. h' = \mathfrak{L}(D');
                           % Train the second-level learner h' by applying
                            % the second-level learning algorithm \mathfrak{L} to the
                            % new data set \mathcal{D}'.
Output: H(x) = h'(h_1(x), ..., h_T(x))
```

多响应线性回归(MLR)作为次级学习器的学习算法 效果较好

■ 贝叶斯模型平均(BMA)

## 集成学习

- □ 个体与集成
- Boosting
  - Adaboost
- Bagging与随机森林
- □ 结合策略
  - 平均法
  - 投票法
  - 学习法
- ■多样性
  - 误差-分歧分解
  - 多样性度量
  - 多样性扰动

□ 定义学习器 $h_i$ 的分歧(ambiguity):

$$A(h_i \mid \boldsymbol{x}) = \big(h_i(\boldsymbol{x}) - H(\boldsymbol{x})\big)^2$$

□ 集成的分歧:

$$egin{aligned} \overline{A}(h \mid oldsymbol{x}) &= \sum_{i=1}^T w_i A(h_i \mid oldsymbol{x}) \ &= \sum_{i=1}^T w_i ig(h_i \left(oldsymbol{x}
ight) - H\left(oldsymbol{x}
ight)ig)^2 \end{aligned}$$

 $\square$  分歧项代表了个体学习器在样本x上的不一致性,即在一定程度上反映了个体学习器的多样性,个体学习器 $h_i$ 和集成H的平方误差分别为

$$E(h_i \mid \boldsymbol{x}) = (f(\boldsymbol{x}) - h_i(\boldsymbol{x}))^2$$

$$E(H \mid \boldsymbol{x}) = (f(\boldsymbol{x}) - H(\boldsymbol{x}))^{2}$$

 $lacksymbol{\Box}$  令  $\overline{E}(h \mid \boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^{T} w_i \cdot E(h_i \mid \boldsymbol{x})$  表示个体学习器误差的加权均值,有

$$\overline{A}(h \mid \boldsymbol{x}) = \sum_{i=1}^{T} w_i E(h_i \mid \boldsymbol{x}) - E(H \mid \boldsymbol{x})$$

$$= \overline{E}(h \mid \boldsymbol{x}) - E(H \mid \boldsymbol{x}).$$

 $\square$  上式对所有样本x均成立,令p(x)表示样本的概率密度,则在全样本上有

$$\sum_{i=1}^T w_i \int A(h_i \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x} = \sum_{i=1}^T w_i \int E(h_i \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x} - \int E(H \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x}$$

□ 个体学习器h<sub>i</sub>在全样本上的泛化误差和分歧项分别为:

$$E_i = \int E(h_i \mid \boldsymbol{x}) p(\boldsymbol{x}) d\boldsymbol{x}$$

$$A_i = \int A(h_i \mid m{x}) p(m{x}) dm{x}$$

□ 集成的泛化误差为:

$$E = \int E(H \mid oldsymbol{x}) p(oldsymbol{x}) doldsymbol{x}$$

 $\square$  令 $\overline{E} = \sum_{i=1}^{T} w_i E_i$  表示个体学习器泛化误差的加权均值, $\overline{A} = \sum_{i=1}^{T} w_i A_i$  表示个体学习器的加权分歧值,有

$$E = \overline{E} - \overline{A}$$

- □ 这个漂亮的式子显示:个体学习器精确性越高、多样性越大,则集成效果越好。称为误差-分歧分解
- □ 为什么不能直接把 $\bar{E} \bar{A}$ 作为优化目标来求解?
  - $\triangleright$  现实任务中很难直接对 $\bar{E} \bar{A}$ 进行优化,
    - 它们定义在整个样本空间上
    - Ā不是一个可直接操作的多样性度量
    - 上面的推导过程只适用于回归学习,难以直接推广到分类学习任务上去

# 多样性 - 多样性度量

■ 多样性度量(diversity measure)用于度量集成中个体学习器的多样性

回 对于二分类问题,分类器 $h_i$ 与 $h_j$ 的预测结果联立表(contingency table)为

	$h_i = +1$	$h_i = -1$
$h_j = +1$	a	c
$h_j = -1$	b	d

$$a+b+c+d=m$$

# 多样性 - 多样性度量

- □常见的多样性度量
  - 不合度量(Disagreement Measure)

$$dis_{ij} = \frac{b+c}{m}$$

■ 相关系数(Correlation Coefficient)

$$\rho_{ij} = \frac{ad - bc}{\sqrt{(a+b)(a+c)(c+d)(b+d)}}$$

## 多样性 - 多样性度量

#### □常见的多样性度量

● Q-统计量(Q-Statistic)

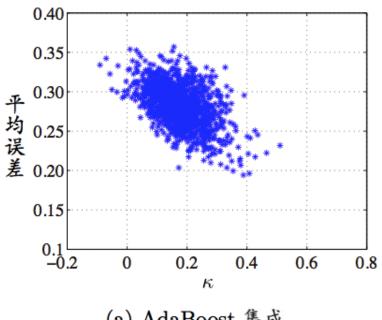
$$Q_{ij} = rac{ad-bc}{ad+bc} \hspace{1cm} |Q_{ij}| \leq |
ho_{ij}|$$

● K-统计量(Kappa-Statistic)

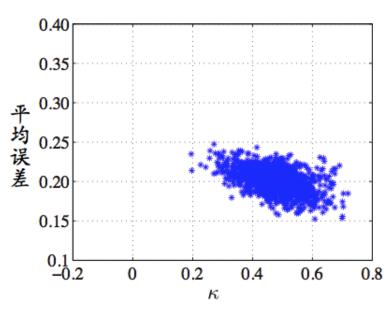
$$\kappa = rac{p_1 - p_2}{1 - p_2} \qquad p_1 = rac{a + d}{m}, \ p_2 = rac{(a + b)(a + c) + (c + d)(b + d)}{m^2}.$$

## - 多样性度量

#### □ *k* -误差图



(a) AdaBoost 集成



(b) Bagging 集成

### 多样性 - 多样性增强

- □ 常见的增强个体学习器的多样性的方法
  - 数据样本扰动
  - 输入属性扰动
  - 输出表示扰动
  - 算法参数扰动

### 多样性 - 多样性增强 - 数据样本扰动

- 数据样本扰动通常是基于采样法
  - Bagging中的自助采样法
  - Adaboost中的序列采样

数据样本扰动对"不稳 定基学习器"很有效

- □ 对数据样本的扰动敏感的基学习器(不稳定基学习器)
  - 决策树,神经网络等
- □ 对数据样本的扰动不敏感的基学习器(稳定基学习器)
  - 线性学习器,支持向量机,朴素贝叶斯, k近邻等

### 多样性 - 多样性增强 - 输入属性扰动

□ 随机子空间算法(random subspace)

```
输入: 训练集 D = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_2, y_2), \cdots, (\boldsymbol{x}_m, y_m)\};
           基学习算法 £;
           基学习器数 T;
           子空间属性数 d'.
过程:
1: for t = 1, 2, ..., T do
2: \mathcal{F}_t = \mathrm{RS}(D, d')
3: D_t = \operatorname{Map}_{\mathcal{F}_t}(D)
4: h_t = \mathfrak{L}(D_t)
5: end for
输出: H(\boldsymbol{x}) = \arg\max \sum_{t=1}^{T} \mathbb{I}\left(h_t\left(\operatorname{Map}_{\mathcal{F}_t}(\boldsymbol{x})\right) = y\right)
```

### 多样性 - 多样性增强 - 输出表示扰动

- □ 翻转法(Flipping Output)
- □ 输出调剂法(Output Smearing)
- □ ECOC法

### 多样性 - 多样性增强 - 算法参数扰动

- □负相关法
- □ 不同的多样性增强机制同时使用

### 阅读材料

- 集成学习方面的主要推荐读物是[Zhou,2012],本章提及的所有内容在该书中都有更深入的详细介绍。 [Kuncheva,2004;Rockach,2010b]可供参考,[Schapire and Freund,2012]则是专门关于Boosting的著作,集成学习方面有一些专门性的会议MCS(International Workshop on Multiple Classifier System).
- Boosting源于[Schapire,1990]对[Kearns and Valiant,1989] 提出的"弱分类器是否等价于强学习"这个重要理论问题的构造性证明。最初的Boosting算法仅有理论意义,经数年努力后[Freund and Schapire,1997]提出Adaboost,并因此或得理论计算机科学方面的重要奖项一哥德尔奖。关于Boosting和Bagging已有的很多理论研究结果课参阅[Zhou,2012]第2-3章。