进程间的五种通信方式介绍 - moon-zhu - 博客园

moon-zhu 关注 - 2 粉丝 - 15 +加关注

进程间通信(IPC, InterProcess Communication)是指在不同进程之间传播或交换信息。

IPC的方式通常有管道(包括无名管道和命名管道)、消息队列、信号量、共享存储、Socket、Streams等。其中 Socket和Streams支持不同主机上的两个进程IPC。

以Linux中的C语言编程为例。

一、管道

管道,通常指无名管道,是 UNIX 系统IPC最古老的形式。

1、特点:

- 1. 它是半双工的(即数据只能在一个方向上流动), 具有固定的读端和写端。
- 2. 它只能用于具有亲缘关系的进程之间的通信(也是父子进程或者兄弟进程之间)。
- 3. 它可以看成是一种特殊的文件,对于它的读写也可以使用普通的read、write 等函数。但是它不是普通的文件,并不属于其他任何文件系统,并且只存在于内存中。

一、管道

管道,通常指无名管道,是 UNIX 系统IPC最古老的形式。

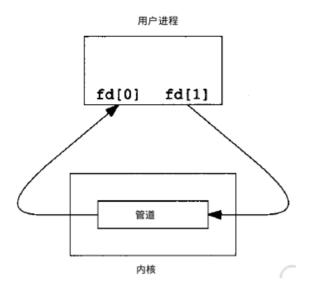
1、特点:

- 1. 它是半双工的(即数据只能在一个方向上流动), 具有固定的读端和写端。
- 2. 它只能用于具有亲缘关系的进程之间的通信(也是父子进程或者兄弟进程之间)。
- 3. 它可以看成是一种特殊的文件,对于它的读写也可以使用普通的read、write 等函数。但是它不是普通的文件,并不属于其他任何文件系统,并且只存在于内存中。

2、原型:

- 1 #include <unistd.h>
- 2 int pipe(int fd[2]); // 返回值:若成功返回0,失败返回-1

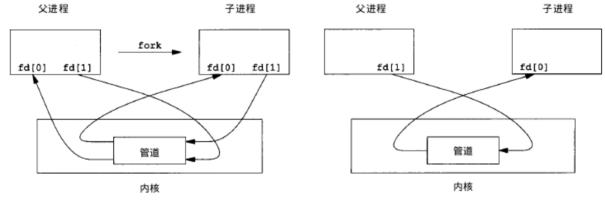
当一个管道建立时,它会创建两个文件描述符:fd[0]为读而打开,fd[1]为写而打开。如下图:



要关闭管道只需将这两个文件描述符关闭即可。

3、例子

单个进程中的管道几乎没有任何用处。所以,通常调用 pipe 的进程接着调用 fork,这样就创建了父进程与子进程之间的 IPC 通道。如下图所示:



左图 - fork之后的半双工管道

http://blog.cag- 从交进程到予进程的管道song

若要数据流从父进程流向子进程,则关闭父进程的读端(fd[0])与子进程的写端(fd[1]);反之,则可以使数据流从子进程流向父进程。

```
1 #include<stdio.h>
2 #include<unistd.h>
 4 int main()
5 {
 6
      int fd[2]; // 两个文件描述符
7
      pid_t pid;
 8
      char buff[20];
9
10
      if(pipe(fd) < 0) // 创建管道
11
          printf("Create Pipe Error!\n");
12
      if((pid = fork()) < 0) // 创建子进程
13
14
          printf("Fork Error!\n");
15
      else if(pid > 0) // 父进程
```

```
close(fd[0]); // 关闭读端
          write(fd[1], "hello world\n", 12);
18
19
      }
20
      else
21
          close(fd[1]); // 关闭写端
22
23
          read(fd[0], buff, 20);
          printf("%s", buff);
24
25
26
27
      return 0;
28 }
```

二、FIFO

FIFO,也称为命名管道,它是一种文件类型。

1、特点

- 1. FIFO可以在无关的进程之间交换数据,与无名管道不同。
- 2. FIFO有路径名与之相关联,它以一种特殊设备文件形式存在于文件系统中。

2、原型

```
1 #include <sys/stat.h>
2 // 返回值:成功返回0,出错返回-1
3 int mkfifo(const char *pathname, mode_t mode);
```

其中的 mode 参数与open函数中的 mode 相同。一旦创建了一个 FIFO ,就可以用一般的文件I/O 函数操作它。

当 open 一个FIFO时,是否设置非阻塞标志(0 NONBLOCK)的区别:

- 若没有指定0_NONBLOCK(默认),只读 open 要阻塞到某个其他进程为写而打开此 FIFO。 类似的,只写 open 要阻塞到某个其他进程为读而打开它。
- 若指定了0_NONBLOCK,则只读 open 立即返回。而只写 open 将出错返回 -1 如果没有进程已经为读而打开该 FIFO,其errno置ENXIO。

3、例子

FIFO的通信方式类似于在进程中使用文件来传输数据,只不过FIFO类型文件同时具有管道的特性。在数据读出时,FIFO管道中同时清除数据,并且"先进先出"。下面的例子演示了使用 FIFO进行 IPC 的过程:

write_fifo.c

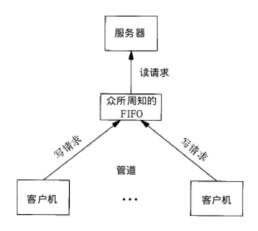
```
1 #include<stdio.h>
2 #include<stdlib.h> // exit
3 #include<fcntl.h> // 0_WRONLY
4 #include<sys/stat.h>
5 #include<time.h> // time
6
7 int main()
8 {
9 int fd:
```

```
10
       int n, i;
       char buf[1024];
11
12
       time_t tp;
13
14
       printf("I am %d process.\n", getpid()); // 说明进程ID
15
16
       if((fd = open("fifo1", 0_WRONLY)) < 0) // 以写打开一个FIF0
17
           perror("Open FIFO Failed");
18
19
           exit(1);
       }
20
21
       for(i=0; i<10; ++i)
22
23
           time(&tp); // 取系统当前时间
24
25
           n=sprintf(buf,"Process %d's time is %s",getpid(),ctime(&tp));
           printf("Send message: %s", buf); // 打印
26
          if(write(fd, buf, n+1) < 0) // 写入到FIFO中
27
28
               perror("Write FIFO Failed");
29
30
               close(fd);
31
               exit(1);
32
33
           sleep(1); // 休眠1秒
34
35
36
       close(fd); // 关闭FIF0文件
37
       return 0;
38 }
read fifo.c
1 #include<stdio.h>
 2 #include<stdlib.h>
 3 #include<errno.h>
 4 #include<fcntl.h>
 5 #include<sys/stat.h>
 7 int main()
 8 {
9
       int fd;
10
       int len;
11
       char buf[1024];
12
13
       if(mkfifo("fifo1", 0666) < 0 && errno!=EEXIST) // 创建FIF0管道
           perror("Create FIFO Failed");
14
15
16
       if((fd = open("fifo1", 0 RDONLY)) < 0) // 以读打开FIF0
17
18
           perror("Open FIFO Failed");
19
           exit(1);
20
       }
21
       while((len = read(fd, buf, 1024)) > 0) // 读取FIFO管道
22
23
          printf("Read message: %s", buf);
24
25
       close(fd); // 关闭FIF0文件
26
       return 0;
27 }
```

在两个终端里用 gcc 分别编译运行上面两个文件,可以看到输出结果如下:

```
1 [cheesezh@localhost]$ ./write fifo
 2 I am 5954 process.
 3 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:28 2015
 4 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:29 2015
 5 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:30 2015
 6 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:31 2015
 7 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:32 2015
8 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:33 2015
9 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:34 2015
10 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:35 2015
11 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:36 2015
12 Send message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:37 2015
1 [cheesezh@localhost]$ ./read fifo
 2 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:28 2015
 3 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:29 2015
 4 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:30 2015
 5 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:31 2015
 6 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:32 2015
 7 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:33 2015
 8 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:34 2015
 9 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:35 2015
10 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:36 2015
11 Read message: Process 5954's time is Mon Apr 20 12:37:37 2015
```

上述例子可以扩展成 客户进程—服务器进程 通信的实例,write_fifo的作用类似于客户端,可以打开多个客户端向一个服务器发送请求信息,read_fifo类似于服务器,它适时监控着FIFO的读端,当有数据时,读出并进行处理,但是有一个关键的问题是,每一个客户端必须预先知道服务器提供的FIFO接口,下图显示了这种安排:



三、消息队列

消息队列,是消息的链接表,存放在内核中。一个消息队列由一个标识符(即队列ID)来标识。

1、特点

- 1. 消息队列是面向记录的,其中的消息具有特定的格式以及特定的优先级。
- 2. 消息队列独立于发送与接收进程。进程终止时,消息队列及其内容并不会被删除。
- 3. 消息队列可以实现消息的随机查询,消息不一定要以先进先出的次序读取,也可以按消息的

类型读取。

2、原型



```
1 #include <sys/msg.h>
2 // 创建或打开消息队列:成功返回队列ID,失败返回-1
3 int msgget(key_t key, int flag);
4 // 添加消息:成功返回0,失败返回-1
5 int msgsnd(int msqid, const void *ptr, size_t size, int flag);
6 // 读取消息:成功返回消息数据的长度,失败返回-1
7 int msgrcv(int msqid, void *ptr, size_t size, long type,int flag);
8 // 控制消息队列:成功返回0,失败返回-1
9 int msgctl(int msqid, int cmd, struct msqid_ds *buf);
```

在以下两种情况下, msgget将创建一个新的消息队列:

- 如果没有与键值key相对应的消息队列,并且flag中包含了IPC_CREAT标志位。
- key参数为IPC PRIVATE。

函数msgrcv在读取消息队列时, type参数有下面几种情况:

- type == 0,返回队列中的第一个消息;
- type > 0,返回队列中消息类型为 type 的第一个消息;
- type < 0,返回队列中消息类型值小于或等于 type 绝对值的消息,如果有多个,则取类型值最小的消息。

可以看出,type值非0时用于以非先进先出次序读消息。也可以把type看做优先级的权值。 (其他的参数解释,请自行Google之)

3、例子

下面写了一个简单的使用消息队列进行IPC的例子,服务端程序一直在等待特定类型的消息,当收到该类型的消息以后,发送另一种特定类型的消息作为反馈,客户端读取该反馈并打印出来。

msg_server.c

```
1 #include <stdio.h>
 2 #include <stdlib.h>
 3 #include <sys/msg.h>
 5 // 用于创建一个唯一的key
 6 #define MSG_FILE "/etc/passwd"
 8 // 消息结构
9 struct msg form {
10
      long mtype;
       char mtext[256];
11
12 };
13
14 int main()
15 {
16
       int msqid;
17
       key_t key;
       struct msg form msg;
18
19
```

```
// 获取key值
21
       if((key = ftok(MSG FILE,'z')) < 0)</pre>
22
       {
23
           perror("ftok error");
24
           exit(1);
25
26
27
       // 打印kev值
28
       printf("Message Queue - Server key is: %d.\n", key);
29
30
       // 创建消息队列
31
       if ((msqid = msgget(key, IPC_CREAT|0777)) == -1)
32
       {
33
           perror("msgget error");
34
           exit(1);
35
36
37
       // 打印消息队列ID及进程ID
       printf("My msqid is: %d.\n", msqid);
38
39
       printf("My pid is: %d.\n", getpid());
40
41
       // 循环读取消息
42
       for(;;)
43
           msgrcv(msqid, &msg, 256, 888, 0);// 返回类型为888的第一个消息
44
45
           printf("Server: receive msg.mtext is: %s.\n", msg.mtext);
           printf("Server: receive msg.mtype is: %d.\n", msg.mtype);
46
47
           msg.mtype = 999; // 客户端接收的消息类型
sprintf(msg.mtext, "hello, I'm server %d", getpid());
48
49
50
           msgsnd(msqid, &msg, sizeof(msg.mtext), 0);
51
52
       return 0;
53 }
msg_client.c
1 #include <stdio.h>
 2 #include <stdlib.h>
 3 #include <sys/msg.h>
 5 // 用于创建一个唯一的key
 6 #define MSG FILE "/etc/passwd"
 8 // 消息结构
 9 struct msg form {
10
       long mtype;
       char mtext[256];
11
12 };
13
14 int main()
15 {
16
       int msqid;
17
       key_t key;
18
       struct msg_form msg;
19
20
       // 获取key值
21
       if ((key = ftok(MSG_FILE, 'z')) < 0)
22
       {
23
           perror("ftok error");
24
           exit(1);
25
       }
26
27
       // 打印key值
28
       printf("Message Queue - Client key is: %d.\n", key);
29
```

```
// 打开消息队列
      if ((msqid = msgget(key, IPC CREAT|0777)) == -1)
31
32
33
          perror("msgget error");
34
          exit(1);
35
36
37
      // 打印消息队列ID及进程ID
      printf("My msqid is: %d.\n", msqid);
38
39
      printf("My pid is: %d.\n", getpid());
40
      // 添加消息,类型为888
41
42
      msq.mtvpe = 888:
      sprintf(msq.mtext, "hello, I'm client %d", getpid());
43
      msgsnd(msqid, &msg, sizeof(msg.mtext), 0);
44
45
46
      // 读取类型为777的消息
47
      msgrcv(msqid, &msg, 256, 999, 0);
      printf("Client: receive msg.mtext is: %s.\n", msg.mtext);
48
49
      printf("Client: receive msg.mtype is: %d.\n", msg.mtype);
50
      return 0;
51 }
```


四、信号量

信号量(semaphore)与已经介绍过的 IPC 结构不同,它是一个计数器。信号量用于实现进程间的互斥与同步,而不是用于存储进程间通信数据。

1、特点

- 1. 信号量用于进程间同步,若要在进程间传递数据需要结合共享内存。
- 2. 信号量基于操作系统的 PV 操作,程序对信号量的操作都是原子操作。
- 3. 每次对信号量的 PV 操作不仅限于对信号量值加 1 或减 1, 而且可以加减任意正整数。
- 4. 支持信号量组。

2、原型

最简单的信号量是只能取 0 和 1 的变量,这也是信号量最常见的一种形式,叫做二值信号量 (Binary Semaphore)。而可以取多个正整数的信号量被称为通用信号量。

Linux 下的信号量函数都是在通用的信号量数组上进行操作,而不是在一个单一的二值信号量上进行操作。



```
1 #include <sys/sem.h>
2 // 创建或获取一个信号量组: 若成功返回信号量集ID,失败返回-1
3 int semget(key_t key, int num_sems, int sem_flags);
4 // 对信号量组进行操作,改变信号量的值:成功返回0,失败返回-1
5 int semop(int semid, struct sembuf semoparray[], size_t numops);
6 // 控制信号量的相关信息
7 int semctl(int semid, int sem_num, int cmd, ...);
```

当semget创建新的信号量集合时,必须指定集合中信号量的个数(即num_sems),通常为1;如果是引用一个现有的集合,则将num_sems指定为0。

11/21/19, 4:49 PM

在semop函数中, sembuf结构的定义如下:

```
1 struct sembuf
2 {
3     short sem_num; // 信号量组中对应的序号,0~sem_nums-1
4     short sem_op; // 信号量值在一次操作中的改变量
5     short sem_flg; // IPC_NOWAIT, SEM_UNDO
6 }
```

其中 sem op 是一次操作中的信号量的改变量:

- 若sem_op > 0,表示进程释放相应的资源数,将 sem_op 的值加到信号量的值上。如果有进程正在休眠等待此信号量,则换行它们。
- 若sem_op < 0,请求 sem_op 的绝对值的资源。
 - o 如果相应的资源数可以满足请求,则将该信号量的值减去sem_op的绝对值,函数成功返回。
 - o 当相应的资源数不能满足请求时,这个操作与sem flg有关。
 - sem_flg 指定IPC_NOWAIT,则semop函数出错返回EAGAIN。
 - sem_flg 没有指定IPC_NOWAIT,则将该信号量的semncnt值加1,然后进程挂起直到下述情况发生:
 - 1. 当相应的资源数可以满足请求,此信号量的semncnt值减1,该信号量的值减去sem_op的绝对值。成功返回;
 - 2. 此信号量被删除,函数smeop出错返回EIDRM;
 - 3. 进程捕捉到信号,并从信号处理函数返回,此情况下将此信号量的 semncnt值减1,函数semop出错返回EINTR
- 若sem op == 0,进程阻塞直到信号量的相应值为0:
 - 。 当信号量已经为0,函数立即返回。
 - o 如果信号量的值不为0,则依据sem_flg决定函数动作:
 - sem_flg指定IPC NOWAIT,则出错返回EAGAIN。
 - sem_flg没有指定IPC_NOWAIT,则将该信号量的semncnt值加1,然后进程挂起直到下述情况发生:
 - 1. 信号量值为0,将信号量的semzcnt的值减1,函数semop成功返回;
 - 2. 此信号量被删除,函数smeop出错返回EIDRM;
 - 3. 进程捕捉到信号,并从信号处理函数返回,在此情况将此信号量的 semncnt值减1,函数semop出错返回EINTR

在semctl函数中的命令有多种,这里就说两个常用的:

- SETVAL:用于初始化信号量为一个已知的值。所需要的值作为联合semun的val成员来传递。在信号量第一次使用之前需要设置信号量。
- IPC_RMID:删除一个信号量集合。如果不删除信号量,它将继续在系统中存在,即使程序已经退出,它可能在你下次运行此程序时引发问题,而且信号量是一种有限的资源。

3、例子



- 1 #include<stdio.h>
- 2 #include<stdlib.h>

```
3 #include<sys/sem.h>
5 // 联合体,用于semctl初始化
 6 union semun
7 {
8
                      val; /*for SETVAL*/
q
      struct semid_ds *buf;
10
      unsigned short *array;
11 };
13 // 初始化信号量
14 int init_sem(int sem_id, int value)
15 {
16
      union semun tmp;
17
      tmp.val = value;
      if(semctl(sem_id, 0, SETVAL, tmp) == -1)
18
19
          perror("Init Semaphore Error");
20
21
          return -1;
22
23
      return 0;
24 }
25
26 // P操作:
27 //
       若信号量值为1,获取资源并将信号量值-1
28 //
        若信号量值为0,进程挂起等待
29 int sem_p(int sem_id)
30 {
31
      struct sembuf sbuf;
32
      sbuf.sem num = 0; /*序号*/
33
      sbuf.sem op = -1; /*P操作*/
      sbuf.sem_flg = SEM_UNDO;
34
35
36
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
37
38
          perror("P operation Error");
39
          return -1;
40
41
      return 0;
42 }
43
44 // V操作:
45 //
        释放资源并将信号量值+1
46 //
        如果有进程正在挂起等待,则唤醒它们
47 int sem_v(int sem_id)
48 {
49
      struct sembuf sbuf;
50
      sbuf.sem_num = 0; /*序号*/
51
      sbuf.sem op = 1; /*V操作*/
52
      sbuf.sem_flg = SEM_UNDO;
53
54
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
55
          perror("V operation Error");
56
57
          return -1;
58
59
      return 0;
60 }
61
62 // 删除信号量集
63 int del_sem(int sem_id)
64 {
65
      union semun tmp;
      if(semctl(sem_id, 0, IPC_RMID, tmp) == -1)
66
67
68
          perror("Delete Semaphore Error");
69
          return -1;
70
71
      return 0;
72 }
```

```
73
 74
 75 int main()
 76 {
 77
       int sem_id; // 信号量集ID
 78
       key t key;
 79
       pid_t pid;
 80
 81
       // 获取key值
       if((key = ftok(".", 'z')) < 0)
 82
 83
 84
           perror("ftok error");
 85
           exit(1);
       }
86
 87
 88
       // 创建信号量集,其中只有一个信号量
 89
       if((sem_id = semget(key, 1, IPC_CREAT|0666)) == -1)
 90
 91
           perror("semget error");
 92
           exit(1);
 93
       }
 94
       // 初始化:初值设为0资源被占用
 95
96
       init_sem(sem_id, 0);
 97
98
       if((pid = fork()) == -1)
99
           perror("Fork Error");
       else if(pid == 0) /*子进程*/
100
101
102
103
           printf("Process child: pid=%d\n", getpid());
104
           sem_v(sem_id); /*释放资源*/
       }
105
106
       else /*父进程*/
107
108
           sem p(sem id); /*等待资源*/
109
           printf("Process father: pid=%d\n", getpid());
110
           sem_v(sem_id); /*释放资源*/
           del_sem(sem_id); /*删除信号量集*/
111
112
113
       return 0;
114 }
```

上面的例子如果不加信号量,则父进程会先执行完毕。这里加了信号量让父进程等待子进程执行完以后再执行。

五、共享内存

共享内存(Shared Memory),指两个或多个进程共享一个给定的存储区。

1、特点

- 1. 共享内存是最快的一种 IPC, 因为进程是直接对内存进行存取。
- 2. 因为多个进程可以同时操作,所以需要进行同步。
- 3. 信号量+共享内存通常结合在一起使用,信号量用来同步对共享内存的访问。

2、原型

```
1 #include <sys/shm.h>
2 // 创建或获取一个共享内存:成功返回共享内存ID,失败返回-1
3 int shmget(key_t key, size_t size, int flag);
4 // 连接共享内存到当前进程的地址空间:成功返回指向共享内存的指针,失败返回-1
5 void *shmat(int shm_id, const void *addr, int flag);
6 // 断开与共享内存的连接:成功返回0,失败返回-1
7 int shmdt(void *addr);
8 // 控制共享内存的相关信息:成功返回0,失败返回-1
9 int shmctl(int shm_id, int cmd, struct shmid_ds *buf);
```



当用shmget函数创建一段共享内存时,必须指定其 size;而如果引用一个已存在的共享内存,则将 size 指定为0。

当一段共享内存被创建以后,它并不能被任何进程访问。必须使用shmat函数连接该共享内存到当前进程的地址空间,连接成功后把共享内存区对象映射到调用进程的地址空间,随后可像本地空间一样访问。

shmdt函数是用来断开shmat建立的连接的。注意,这并不是从系统中删除该共享内存,只是当前进程不能再访问该共享内存而已。

shmctl函数可以对共享内存执行多种操作,根据参数 cmd 执行相应的操作。常用的是IPC RMID(从系统中删除该共享内存)。

3、例子

下面这个例子,使用了【共享内存+信号量+消息队列】的组合来实现服务器进程与客户进程间的通信。

- 共享内存用来传递数据;
- 信号量用来同步;
- 消息队列用来 在客户端修改了共享内存后 通知服务器读取。

server.c

```
1 #include<stdio.h>
 2 #include<stdlib.h>
3 #include<sys/shm.h> // shared memory
4 #include<sys/sem.h> // semaphore
 5 #include<sys/msg.h> // message queue
 6 #include<string.h> // memcpy
8 // 消息队列结构
9 struct msg form {
10
      long mtype;
11
      char mtext:
12 };
13
14 // 联合体,用于semctl初始化
15 union semun
16 {
17
                       val; /*for SETVAL*/
18
     struct semid ds *buf;
19
      unsigned short *array;
20 };
21
22 // 初始化信号量
23 int init sem(int sem id, int value)
24 {
      union semun tmp:
```

```
26
      tmp.val = value;
      if(semctl(sem_id, 0, SETVAL, tmp) == -1)
27
28
           perror("Init Semaphore Error");
29
30
          return -1;
31
      }
32
      return 0;
33 }
34
35 // P操作:
36 // 若信号量值为1,获取资源并将信号量值-1
37 // 若信号量值为0,进程挂起等待
38 int sem p(int sem id)
39 {
40
      struct sembuf sbuf;
41
      sbuf.sem num = 0; /*序号*/
42
      sbuf.sem_op = -1; /*P操作*/
43
      sbuf.sem_flg = SEM_UNDO;
44
45
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
46
          perror("P operation Error");
47
48
          return -1;
      }
49
50
      return 0;
51 }
52
53 // V操作:
54 // 释放资源并将信号量值+1
55 // 如果有进程正在挂起等待,则唤醒它们
56 int sem_v(int sem_id)
57 {
58
      struct sembuf sbuf;
59
      sbuf.sem_num = 0; /*序号*/
60
      sbuf.sem op = 1; /*V操作*/
      sbuf.sem_flg = SEM_UNDO;
61
62
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
63
64
          perror("V operation Error");
65
66
          return -1;
67
68
      return 0:
69 }
70
71 // 删除信号量集
72 int del_sem(int sem_id)
73 {
74
      union semun tmp;
      if(semctl(sem_id, 0, IPC_RMID, tmp) == -1)
75
76
      {
77
          perror("Delete Semaphore Error");
78
           return -1;
79
      }
80
      return 0;
81 }
83 // 创建一个信号量集
84 int creat_sem(key_t key)
85 {
86
      int sem_id;
87
      if((sem_id = semget(key, 1, IPC_CREAT|0666)) == -1)
88
89
          perror("semget error");
90
          exit(-1);
91
92
      init sem(sem id, 1); /*初值设为1资源未占用*/
93
      return sem_id;
94 }
95
```

```
96
 97 int main()
 98 {
        key_t key;
 qq
100
        int shmid, semid, msqid;
101
        char *shm;
        char data[] = "this is server";
102
        struct shmid_ds buf1; /*用于删除共享内存*/
struct msqid_ds buf2; /*用于删除消息队列*/
103
104
        struct msg_form msg; /*消息队列用于通知对方更新了共享内存*/
105
106
107
        // 获取key值
        if((key = ftok(".", 'z')) < 0)
108
109
        {
            perror("ftok error");
110
111
            exit(1);
112
        }
113
114
        // 创建共享内存
        if((shmid = shmget(key, 1024, IPC_CREAT|0666)) == -1)
115
116
            perror("Create Shared Memory Error");
117
118
            exit(1);
        }
119
120
121
        // 连接共享内存
        shm = (char*)shmat(shmid, 0, 0);
122
123
        if((int)shm == -1)
124
            perror("Attach Shared Memory Error");
125
126
            exit(1);
127
        }
128
129
130
        // 创建消息队列
131
        if ((msqid = msgget(key, IPC_CREAT|0777)) == -1)
132
133
            perror("msgget error");
134
            exit(1);
        }
135
136
137
        // 创建信号量
138
        semid = creat_sem(key);
139
140
        // 读数据
141
        while(1)
142
143
            msgrcv(msqid, &msg, 1, 888, 0); /*读取类型为888的消息*/
144
            if(msg.mtext == 'q') /*quit - 跳出循环*/
145
                break;
146
            if(msg.mtext == 'r') /*read - 读共享内存*/
147
148
                sem p(semid);
                printf("%s\n",shm);
149
150
                sem_v(semid);
151
            }
152
        }
153
        // 断开连接
154
155
        shmdt(shm);
156
157
        /*删除共享内存、消息队列、信号量*/
        shmctl(shmid, IPC_RMID, &buf1);
msgctl(msqid, IPC_RMID, &buf2);
158
159
160
        del sem(semid);
161
        return 0;
162 }
```

client.c



```
1 #include<stdio.h>
 2 #include<stdlib.h>
3 #include<sys/shm.h> // shared memory
4 #include<sys/sem.h> // semaphore
5 #include<sys/msg.h> // message queue
6 #include<string.h> // memcpy
8 // 消息队列结构
9 struct msq form {
10 long mtype;
11
      char mtext:
12 };
13
14 // 联合体,用于semctl初始化
15 union semun
16 {
17
                      val; /*for SETVAL*/
      struct semid ds *buf;
18
      unsigned short *array;
19
20 };
21
22 // P操作:
23 // 若信号量值为1,获取资源并将信号量值-1
24 // 若信号量值为0,进程挂起等待
25 int sem_p(int sem_id)
26 {
27
      struct sembuf sbuf;
28
      sbuf.sem_num = 0; /*序号*/
      sbuf.sem op = -1; /*P操作*/
29
      sbuf.sem flg = SEM UNDO;
31
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
32
33
34
          perror("P operation Error");
35
          return -1;
36
      }
37
      return 0;
38 }
39
40 // V操作:
41 // 释放资源并将信号量值+1
42 // 如果有进程正在挂起等待,则唤醒它们
43 int sem_v(int sem_id)
44 {
45
      struct sembuf sbuf;
46
      sbuf.sem_num = 0; /*序号*/
      sbuf.sem_op = 1; /*V操作*/
47
48
      sbuf.sem flg = SEM UNDO;
49
50
      if(semop(sem_id, \&sbuf, 1) == -1)
51
          perror("V operation Error");
52
53
          return -1;
54
      }
55
      return 0;
56 }
57
58
59 int main()
60 {
61
      key_t key;
      int shmid, semid, msqid;
62
63
      char *shm;
64
      struct msg_form msg;
65
      int flag = 1; /*while循环条件*/
66
```

```
67
       // 获取key值
       if((key = ftok(".", 'z')) < 0)
 68
 69
           perror("ftok error");
 70
 71
           exit(1);
 72
       }
 73
 74
       // 获取共享内存
 75
       if((shmid = shmget(key, 1024, 0)) == -1)
 76
           perror("shmget error");
 77
 78
           exit(1);
 79
       }
 80
81
       // 连接共享内存
 82
       shm = (char*)shmat(shmid, 0, 0);
       if((int)shm == -1)
 83
84
 85
           perror("Attach Shared Memory Error");
 86
           exit(1);
 87
       }
 88
 89
       // 创建消息队列
90
       if ((msqid = msgget(key, 0)) == -1)
 91
 92
           perror("msgget error");
 93
           exit(1);
 94
       }
 95
 96
       // 获取信号量
97
       if((semid = semget(key, 0, 0)) == -1)
 98
           perror("semget error");
99
100
           exit(1);
101
       }
102
103
       // 写数据
       printf("***********************************\n"):
104
       printf("*
                    IPC *\n");
       printf("*
       printf("* Input r to send data to server. *\n");
printf("* Input q to quit. *\n");
106
107
       108
109
110
       while(flag)
111
       {
112
           printf("Please input command: ");
113
114
           scanf("%c", &c);
115
           switch(c)
116
               case 'r':
117
118
                 printf("Data to send: ");
119
                  sem_p(semid); /*访问资源*/
120
                  scanf("%s", shm);
121
                  sem v(semid); /*释放资源*/
122
                  /*清空标准输入缓冲区*/
                  while((c=getchar())!='\n' && c!=E0F);
123
124
                  msg.mtype = 888;
125
                  msg.mtext = 'r'; /*发送消息通知服务器读数据*/
126
                  msgsnd(msqid, \&msg, sizeof(msg.mtext), 0);
127
                  break;
              case 'q':
128
129
                  msg.mtype = 888;
130
                  msg.mtext = 'q';
131
                  msgsnd(msqid, &msg, sizeof(msg.mtext), 0);
132
                  flaq = 0:
133
                  break;
               default:
134
                  printf("Wrong input!\n");
135
136
                  /*清空标准输入缓冲区*/
```

```
137 while((c=getchar())!='\n' && c!=EOF);
138 }
139 }
140
141 // 断开连接
142 shmdt(shm);
143
144 return 0;
145 }
```

注意:当scanf()输入字符或字符串时,缓冲区中遗留下了\n,所以每次输入操作后都需要清空标准输入的缓冲区。但是由于 gcc 编译器不支持fflush(stdin)(它只是标准C的扩展),所以我们使用了替代方案:

1 while((c=getchar())!='\n' && c!=E0F);

五种通讯方式总结

1.管道:速度慢,容量有限,只有父子进程能通讯

2.FIFO:任何进程间都能通讯,但速度慢

3.消息队列:容量受到系统限制,且要注意第一次读的时候,要考虑上一次没有读完数据的问题

4.信号量:不能传递复杂消息,只能用来同步

5.共享内存区:能够很容易控制容量,速度快,但要保持同步,比如一个进程在写的时候,另一个进程要注意读写的问题,相当于线程中的线程安全,当然,共享内存区同样可以用作线程间通讯,不过没这个必要,线程间本来就已经共享了同一进程内的一块内存