第三章 栈,队列和数组

2022年9月30日 星期五 12:52

```
逻辑结构知识点
       • 只允许在一端进行插入或删除操作的线性表
                                                  入栈 力出栈
       • 线性表允许进行插入删除的那一段
      • 固定的,不允许进行插入删除的那一段
  操作特性 • 先进后出
  数学性质 \bullet n个不同元素进栈,出栈元素的不同排列的个数为 \frac{1}{n+1}C_{2n}^n (卡特兰数)
```

存储结构知识点

```
人人栈的顺序存储结构
              • 采用顺序存储的栈
 顺序栈的定义
               • 利用一组地址连续的存储单元存放自栈底到栈顶的数据元素
 顺序栈的实现
              #define Maxsize 50
               typedef struct
                  Elemtype data[Maxsize]; //存放栈中元素
                  int top;
                栈顶指针 S.top,初始时设置S.top=-1;栈顶元素:S.data[S.top]
                 <mark>进栈操作<sup>|</sup>栈不满时,</mark>栈顶指针先加1,再送值到栈顶元素
                                                              ■ | 栈非空时,先找栈顶元素值,再将栈顶指针减1
               顺序栈基本运算代码 | 初始化 void InitStack(SqStack &S)
                                                        |判栈空 | bool StackEmpty(SqStack S)
                          S.top = -1;
                                                                  if (S.top == -1)//栈空
                                                                    return true;
                                                                    return false;
                                                         出栈 bool Pop(SqStack &S, ElemType x)
                       bool Push(SqStack &S, ElemType x)
                                                                 if (S.top == -1) //栈空
                           if (S.top == Maxsize - 1) //栈满
                                                                    return false;
                              return false;
                                                                 S.data[S.top--] = x return ture;
                          S.data[++S.top] = x return ture;
               读栈顶元素 bool GetTop(SqStack S, ElemType x)
                            f (S.top == -1)//栈空
                              return false;
                          x = S.data[S.top] return ture;
 共享栈
                    • 利用栈底位置相对不变的特性,可让两个顺序栈共享一个一维数组空间
                    • 将两个栈的栈底分别设置在共享空间的两端,两个栈顶向共享空间的中间延伸
                                 ←陽栈械及top1
                     ① topo=-1时,0号栈为定; top1=Maxsize时_1号栈为完
                     ② top1-top0=1时, 栈满
                     ③ 03栈进栈,topo失加1,再贬值
                      号栈进栈,top1先成1,再赋值
                    • 更有效地利用存储空间
```

● 两个栈的空间相互调节,只有在整个存储空间都被占满时才发生上溢

```
2、栈的链式存储结构
                      Lhead > III> III> ··· ID
          • 采用链式存储的栈
          • 便于多个栈共享存储空间和提高其效率,且不存在栈满上溢的情况
          • 通常采用单链表实现,并规定所有操作都是在单链表的表头进行的
          • 这里规定链栈没有头结点,Lhead指向栈顶元素
  链式栈的实现 typedef struct Linknode
                              //存放栈中元素
            Elemtype data;
            struct Linknode *next; //栈顶指针
          } * LiStack;
```

栈的运算/操作 • 初始化一个空栈S 初始化栈 StackEmpty(S 判断栈是否为空 • 空则返回True • 若S未满,则将x加入使之成为新栈顶 Push(&S,x) • 若S非空,则弹出栈顶元素,并用x返回 Pop(&S,&x) GetTop(S,&x) 读栈顶元素 • 若栈非空,则用x返回栈顶元素

• 销毁并释放栈S占用的存储空间

销毁栈

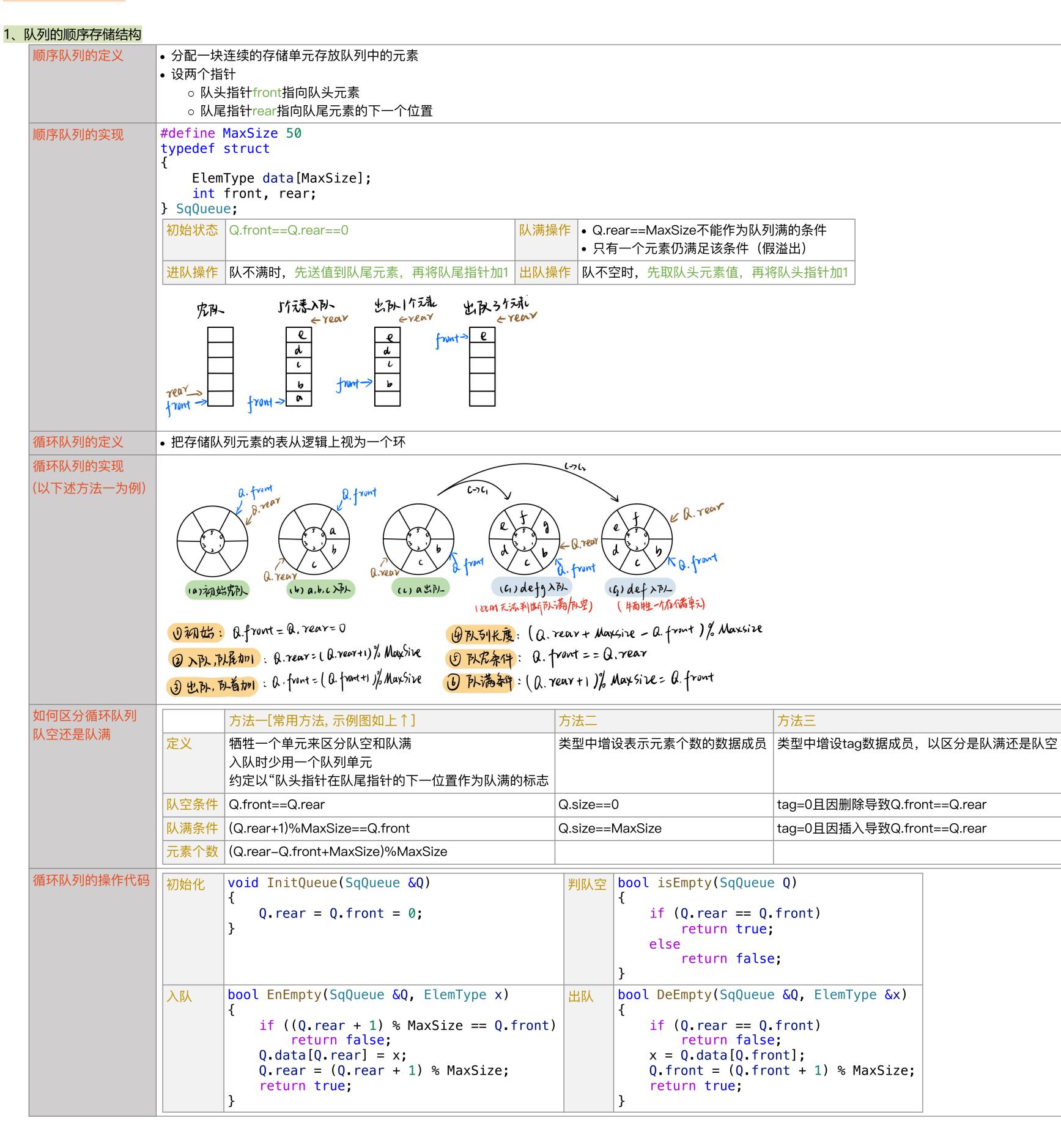
```
• 初始设置一个空栈,顺序读入括号
• 若是右括号,置于栈顶
• 若是左括号,压入栈中
• 算法结束时,栈为空,否则括号序列不匹配(具体例子见下面考点3的例题)
 │● 考点1: 后缀表达式和正常表达式的相互转换
                               A+B米(C-D)-E/F
                                                          ABCD-*+ EF1-
 • 考点2: 涉及到编译原理的求值过程
                                                      编译原理求值过程
                                        扫描73 动作
                                                             栈中内宏
                                               push
                                       5 - C,DPOP, C-D=P, P, Push ABP,
                                       6 * B, R, POP, BXR=Fz, Rzpush APz
                                       7 + A, Ripop, Ath=F3, Rzpush R3
                                      8 E push
                                              E, FPOP, E/F=P4, B4PUSh Dz P4
                                      11 - Rz, Rypop, Dz-Py=Rs, Rspush R5
 考点3:中缀到后缀表达式转换的过程(见王道P98) 12.【2014 统考真题】假设栈初始为空,将中缀表达式 a/b+(c*d-e*f)/g 转换为等价的后缀表达式的
                              过程中, 当扫描到 f 时, 栈中的元素依次是( )。
A. +(*- C. /+(*-* D. /+-*
                                              ab/ cd* ef* - 9/+
                                      (#+( ② 研保输出= 后缀表的中国
                                      c #+( | ( ③) ), 直接消掉 (---
                                      * #+(*
                                      d #+c*
                                       - #+(- *
                                      e #+c- e
                                      * #+(-*
                                      ++(-*
                                      9 # + 1 9
                                        # 1+
• 在递归调用的过程中,系统为每一层的<mark>返回点、局部变量、传入实参</mark>等开辟了递归工作栈来进行数据存储
• 递归次数过多容易造成栈溢出等
• 将递归算法转换为非递归算法,通常需要借助栈来实现这种转换,消除递归并不一定需要栈
• 效率不高: 原因是递归调用过程中包含很多重复的计算
• 代码简单,容易理解
```

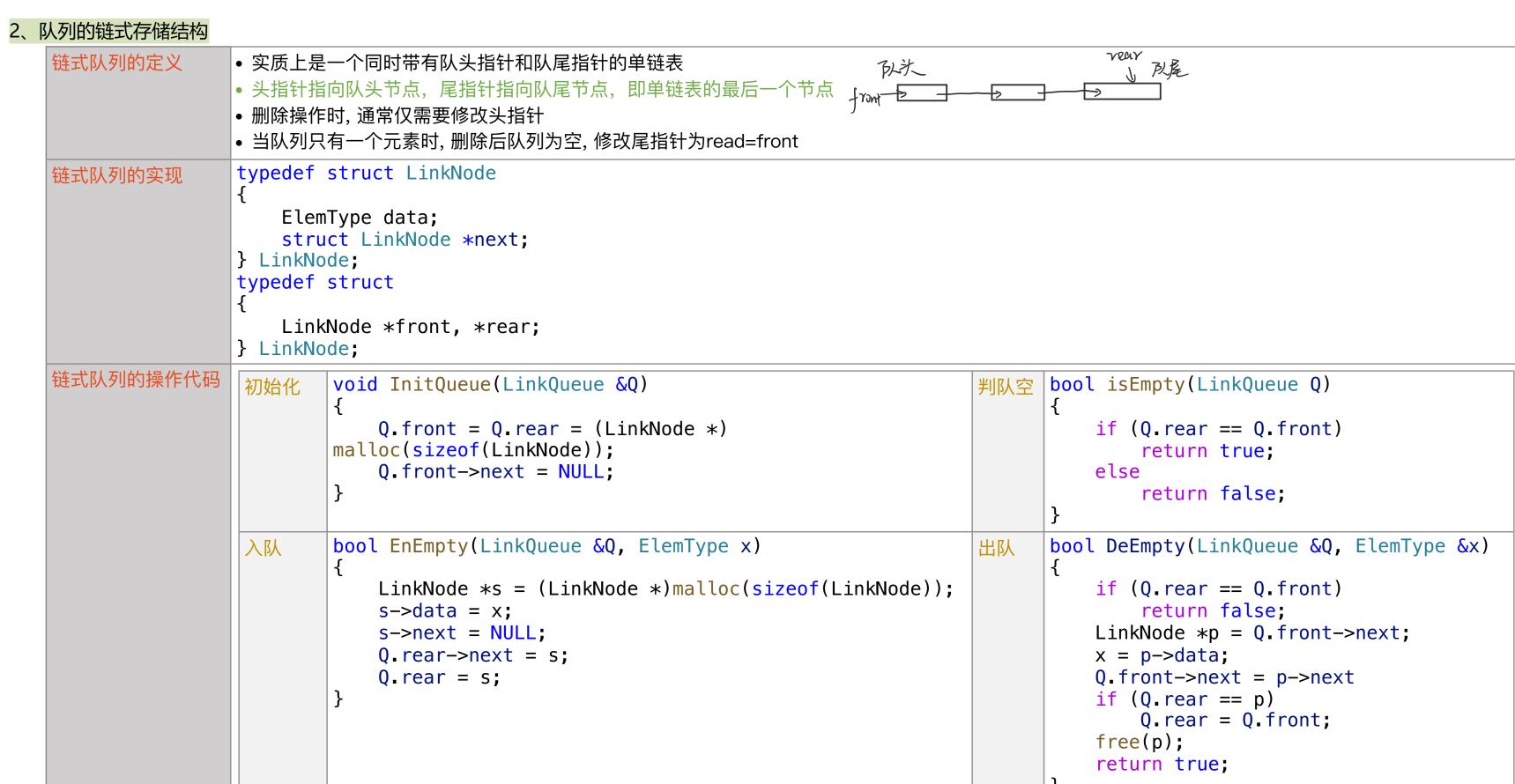


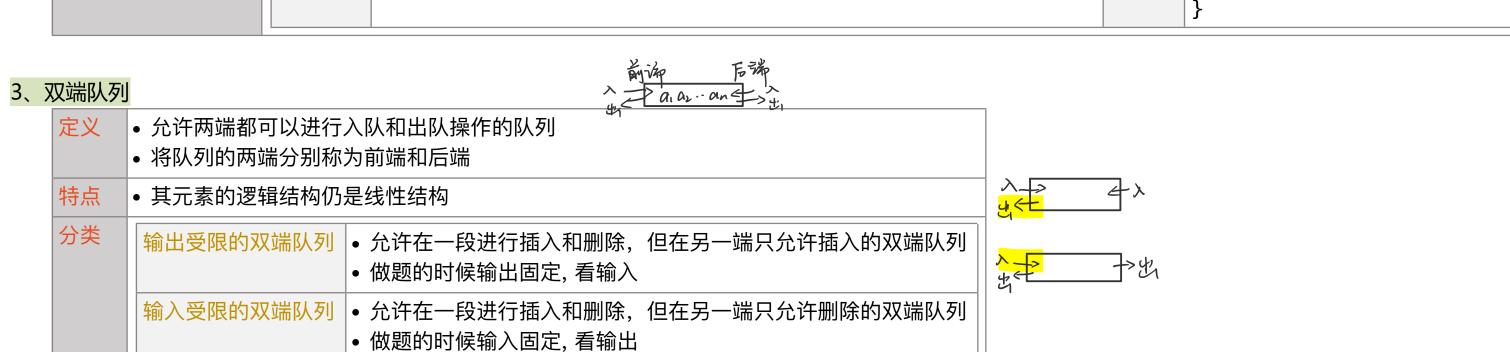
逻辑结构知识点 操作受限的线性表 允许删除的一端 允许插入的一端

先进先出

存储结构知识点



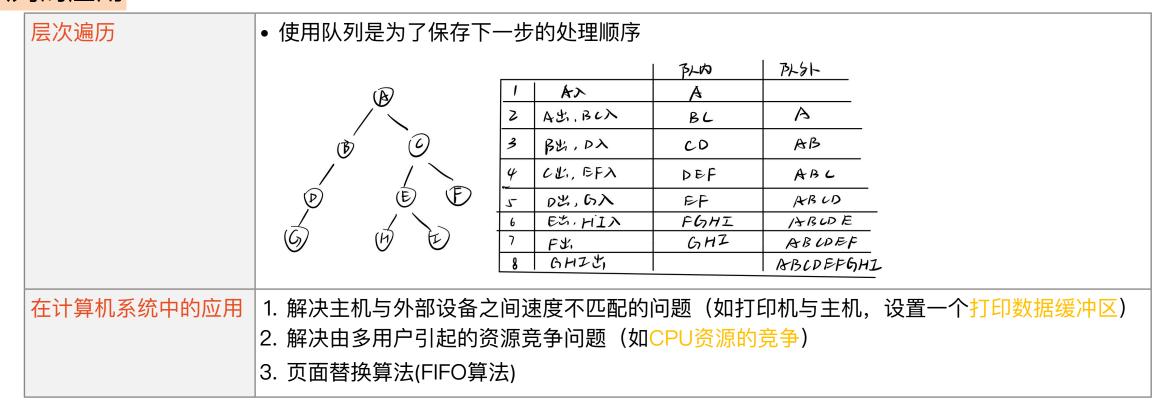




队列的运算/操作

InitQueue(&Q)	初始化队列	• 构造一个空队列Q
QueueEmpty(0	2) 判队列为空	• 空则返回True
EnQueue(&Q,>	() 入队	• 若队列未满,将x加入,使之成为新的队尾
DeQueue(&Q,&	<mark>⅔x)</mark> 出队	• 若队列非空,删除表头元素,并用x返回
GetHead(Q,&x	读队头元素	• 若队列非空,则将队头元素赋值给x

队列的应用



本部分重点	• 如何将矩阵更有效地存储在内存中,并能方便地提取矩阵中的元素		
数组的定义	• 由n个相同类型的数据元素构成的有限序列		
数组的特点	数组一旦被定义,其维数和维界就不再改变除结构的初始化和销毁外,数组只会有存取元素和修改元素的操作		
数组的数据结构	一个数组的所有元素在内存中 <mark>占用一段连续的存储空间</mark> 对于多维数组,有两种映射方法		
	按行优先 先行后列,先存储行号较小的元素,行号相等先存储列号较小的元素		
	按列优先 先列后行,先存储列号较小的元素,列号相等先存储行号较小的元素		
特殊矩阵相关概念	压缩存储 为多个值相同的元素只分配一个空间,对零元素不分配存储空间,其目的是节省存储空间		
	特殊矩阵 • 具有许多相同矩阵元素或者零元素,并且这些相同矩阵元素或零元素的分布有一定规律性的矩阵		
	• 常见的特殊矩阵有对称矩阵、三角矩阵(第一行和最后一行两个元素,其余行3个元素)、对角矩阵		
	• 常考某个值对应的行和列(用特殊法代指就好,不用记那么多公式,可以用线性代数的知识解决)		
特殊矩阵的压缩存储方法	找到特殊矩阵中值相同的矩阵元素的分布规律把这些呈现规律性分布的、值相同的多个矩阵元素压缩存储到一个存储空间中		
稀疏矩阵的定义	• 非0元素非常少的矩阵		
稀疏矩阵的特点	稀疏矩阵压缩存储后便失去了随机存取特性可以使用三元组表和十字链表法压缩存储稀疏矩阵		