우분투		Timezone	date 또는 timedatectl
		Locale	locale
		Encoding	locale
	부팅	자동 로그인	설정 방법: settings - system - users - unlock - automatic login - on
	1 0	자동 업데이트 해제	설정 방법: 소프트웨어 & 업데이트 - 업데이트 - 자동으로 업데이트 확인을 하지않기 로 설정
		자동 부팅(BIOS)	부팅시 F2로 바이오스 설정 들어가서 자동 부팅 설정
		화면 잠금 해제	설정 방법: settings - power - power saving - screen blank - never
	톰캣	톰캣 계정 확인	id tomcat
		톰캣 서비스 확인	systemctl status tomcat, sudo vi /etc/systemd/system/tomcat.service
		톰캣 시작 로그에 오류 확인	sudo vi /opt/tomcat/logs/edge.yyyy-mm-dd.log
		톰캣이 포트 80번	sudo vi /opt/tomcat/conf/server.xml
		톰캣의 힙 메모리	sudo vi /etc/systemd/system/tomcat.service
		= 첫 기 집 테고디 톰캣 로그 로테이션 설정	cat /etc/logrotate.d/tomcat
		담첫 홈 디렉토리 구조와 권한	sudo Is -al /opt/tomcat
		DB 커넥션 풀링 개수	sudo is all ropi/tomicat sudo vi /opt/tomcat/webapps/ROOT/WEB-INF/classes/application-product.properties
		WAR 파일이 자동 배포	sudo vi /opt/tomcat/conf/server.xml
		WAN 파글이 사용 배포 톰캣 버전	
		古火 버선 블랙박스 연동 관련 로그	sudo bash /opt/tomcat/bin/version.sh
		들먹되다 연중 전단 도그 선박명, 키 등 주요 식별 정보	sudo vi /opt/tomcat/logs/edge.yyyy-mm-dd.log sudo -u postgres psql -> ₩c iuu -> SELECT * FROM vessel;
			Is -al /mnt/nas/cam
		영상 저장 디렉토리	
		UPS 정보가 정상적으로 수신	upsc ups@localhost
	postgreSQL	자동 재시작 설정 포트 5432번	sudo systemctl is-enabled postgresql
		DB 커넥션 풀링 개수 로그 로테이션 설정(용량, 기간)	sudo vi /etc/postgresql/16/main/postgresql.conf
		데이터 디렉토리 용량	df -h /var/lib/postgresql/
		PostGIS가 설치	sudo -u postgres psql -> \text{\text{\text{visual}}} \text{Visual} -> \text{SELECT} \times \text{FROM spatial_ref_sys;}
		PostgreSQL 버전	sudo -u postgres psgl
		선박 정보 및 장비 정보	sudo -u postgres psql -> \text{\text{\text{v}}} iuu -> SELECT \times FROM vessel;
			블러 프로그램이 자동 실행되지 않는 경우 sudo nano /etc/systemd/system/stream.service 실행하여 다음 내용이 들어있는지 확인
			[Unit]
			Description=Start All Streams (keep running)
			Requires=rsyslog.service After=rsyslog.service
			Requires=remote-fs.target
			After=remote-fs.target
			[Service]
			User=koast-user
			Environment=PROFILE=camera
			Environment=HOME=/home/koast-user
			<pre>Environment=SHELL=/bin/bash Environment=PATH=/usr/local/bin:/usr/bin:/bin:/home/koast-user/.local/bin</pre>
			WorkingDirectory=/home/koast-user/oper/video_processor
서비스	Al (stream)	블러 프로그램 자동 시작되는지 확인	<pre>ExecStart=/home/koast-user/oper/video_processor/run_daemon.py ExecStop=/bin/bash -lc './stop_all_streams.sh'</pre>
			Restart=no
			KillMode=process
			#SendSIGKILL=no
			SyslogLevel=debug
			TimeoutStopSec=180
			StandardOutput=journal StandardError=journal
			[Install]

[Install] WantedBy=multi-user.target

확인 및 저장 후

# RTSP Multithread Processor 환경변수 설정 - 스트림 1 # 자동 생성: 2025. 10. 14. (화) 06:26:25 UTC 첫번째 이미지와 같이 .env.streamN 파일에서 RTSP\_URL에 카메라 IP가 들어가있는지 확인. IP 주소 수정이 필요한 경우 .env.streamN 파일을 직접 변경하거나, 카메라 IP 설정 ~/oper/video\_processor/generate\_env.sh에서스트림 개수 및 카메라 IP를 일괄적으로 변경 후 generate\_env.sh를 재실행(두번째 이미지 참조) RTSP\_URL=rtsp://root:root@192.168.1.101:554/cam0\_0 VESSEL\_NAME=vesselNoAPI STREAM\_NUMBER=1 api 호출해서 선박 정보, 카메라 정보를 cd ~/oper/video\_processor 사용하는지 확인 uv run python verify\_system.py 실행시 api 호출 및 환경변수 검증하고 통과 여부가 콘솔에 출력되고 verification\_detail\_YYYYMMDD\_HHM 상세 결과에서 카메라 디바이스 정보와 선박명, 조업 판단 기준 속도, API 호출 실패시 사용되는 기본값, ? api 호출 실패시 사용값 확인 수정 필요한 경우 1. stop\_all\_streams.sh로 서비스 종료 환경변수 설정값 확인 2. generate\_env.sh에서 변수 기본값 수정 후 generate\_env.sh 실행하여 환경설정 파일 다시 생성 (배 이름, 조업 판단 기준 등) 3. sudo systemctl start stream.service로 서비스 실행 4. sudo systemctl status stream.service와 status\_all\_streams.sh로 정상 실행 여부 확인 (10초정도 기디 영상, 자막 임시파일: ~/oper/video\_processor/output/temp/temp\_{선박명}\_stream{스트림 번호}\_YYMMDD\_HHMMSS.mp4(자막은 srt) 영상, 자막 최종파일: /mnt/nas/cam/YYYY/MM/DD/HH/{선박명}\_stream{스트림 번호}\_YYMMDD\_HHMMSS.mp4(srt) 로그 파일: /mnt/nas/logs/YYYYMM/DD/M file\_mover\_YYYYMMDD.log, rtsp\_stream{스트림 번호}\_YYYYMMDD.log, video\_processor\_YYYYMMDD.log 저장됨 저장되지 않는 경우 지승되지 않는 경포 1. output/temp에 임시 파일 저장되는지 확인 2. 임시 파일이 저장된다면 screen -r rtsp\_file\_mover로 파일 이동 프로세스의 로그 확인

NAS - 제어판 - 공유데이터 - 선택 - 편집 - NFS 권한 NAS nfs 설정

랜선 연결 확인

NAS - 제어판 - 파일서비스 - NFS - 서비스 활성화 체크

기본 설정값(FPS=15 등)이 정상적으로 적용 (예: rtsp 주소가 rtsp://root:root@192.168.1.101:554/cam0\_0인 경우 브라우저에서 192.168.1.101로 접속) 2. ID와 비밀번호 입력 (ID: root, PW: root -><mark>확인 필요, 아닌 경우 수해공에 문의</mark>)

엣지컴퓨터



FPS 확인 방법: 1. 카메라 IP 확인 후 브라우저로 접속

3. FPS를 15로 설정



1 2 × 2

NAS

\$ .env.stream1



# -rtsp\_flags Zt (01: prefer\_tcp,listen,rtcp\_to\_s
export FFMPEG\_RTSP\_FLAGS=\${FFMPEG\_RTSP\_FLAGS:-}

"rtsp://root:root@192.168.1.101:554/cam0\_0"
"rtsp://root:root@192.168.1.102:554/cam0\_0"

"rtsp://root:root@192.168.1.103:554/cam0\_0"

"rtsp://root:root@192.168.1.104:554/cam0\_0"
"rtsp://10.2.10.158:1115/live"

NUM\_STREAMS=\${NUM\_STREAMS:-6}

네트의크

카메라

영상/저장

장치/연동

초기 설정 : 192.168.0.1 로 접속

엣지에서는 고정 IP가 192.168.1.100 로 설정되어 있어 접속 안됨 별도의 장비에서 연결하여 설정 필요 라우터 설정

Edge에서 하려는 경우 3번 네트워크에서 192.168.0.10 으로 ip 설정 변경후 네트워크 껐다 킨후 웹 브라우저에서 192.168.0.1로 접속하여 셋팅가능라우터 고정ip를 192.168.1.1로 변경해야 함.