4. A Gauss-elimináció és az LU-felbontás algoritmusa

A) Mutassa be a Gauss-elimináció algoritmusát. Adjon szükséges és elégséges feltételeket a GE elakadására illetve végrehajthatóságára. Ismertesse LER megoldását LU-felbontás segítségével. Miért előnyös ennek használata a GE-vel szemben?

Gauss-elimináció algoritmusa mátrixszorzással

Írjuk fel a GE k-adik lépését ugyanilyen módszerrel! $(A \in \mathbb{R}^{n \times n})$

$$L_k = \begin{pmatrix} 1 & & & & & & \\ & \ddots & & & & & \\ & & 1 & & & \\ & & -I_{k+1k} & 1 & & \\ & & \vdots & & \ddots & \\ & & -I_{nk} & & & 1 \end{pmatrix} = I - \ell_k \mathbf{e}_k^\top, \quad \ell_k = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ I_{k+1k} \\ \vdots \\ I_{nk} \end{pmatrix}.$$

(A zérus elemek nincsenek feltüntetve L_k -ban.)

Tehát ha
$$I_{ik}=rac{a_{ik}^{(k-1)}}{a_{kk}^{(k-1)}}\quad (k=1,\ldots,n-1;\ i=k+1,\ldots,n),$$
akkor $L_k\cdot A^{(k-1)}=A^{(k)}$, vagyis megkaptuk a GE k -adik lépését.

LER megoldása LU-felbontás segítségével

Az L és U mátrixok elemei a következő képletekkel számolhatók:

$$i \leq j$$
 (felső)
$$u_{ij} = a_{ij} - \sum_{k=1}^{i-1} l_{ik} \cdot u_{kj},$$

$$i > j \text{ (alsó)} \qquad l_{ij} = \frac{1}{u_{jj}} \left(a_{ij} - \sum_{k=1}^{j-1} l_{ik} \cdot u_{kj} \right).$$

Ha jó sorrendben számolunk, mindig ismert az egész jobb oldal.

Szükséges és elégséges feltétel GE elakadására illetve végrehajthatóságára

- $u_{kk}=a_{kk}^{(k-1)}$ és $D_k=a_{11}\cdot a_{22}^{(1)}\cdots a_{kk}^{(k-1)}$ Ha van A-nak LU-felbontása, ahol U átlójában nem nullák állnak, akkor $u_{kk} = a_{kk}^{(k-1)} \neq 0$.
- $a_{nn}^{(n-1)} \neq 0 \Leftrightarrow \det(A) = D_n \neq 0$. Ha a GE végrehajtható, de $a_{nn}^{(n-1)} = 0$, akkor létezik LU-felbontás, de $det(A) = det(L) \cdot det(U) = det(U) = 0$ -ból $u_{nn}=0$. Ebben az esetben a LER vagy nem oldható meg vagy nem egyértelműen.

B) Ismertesse a részleges és teljes főelemkiválasztás módszereit. Mit mondhatunk az elakadásról részleges főelemkiválasztás alkalmazása esetén? Miért lehet érdemes teljes főelemkiválasztást használni?

Mivel kis számmal való osztásnál nagy lehet a kerekítési hiba hatása, ezért kedvezőtlen, ha az aii elem kis abszolút értékű. Ennek elkerülésére szolgál a főelem-kiválasztás. A részleges főelem-kiválasztás során megvizsgáljuk, hogy az adott oszlopban a főátló alatt van-e a főátlóbeli elemnél nagyobb abszolút értékű szám, és ha igen, akkor sorcserével a főátlóba hozzuk.

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 6 & 2 & 7 \\ 0 & \mathbf{1} & 5 & 4 & 1 \\ 0 & \mathbf{5} & 5 & 10 & -15 \\ 0 & \mathbf{3} & 2 & 5 & -9 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 6 & 2 & 7 \\ 0 & \mathbf{5} & 5 & 10 & -15 \\ 0 & 1 & 5 & 4 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 5 & -9 \end{bmatrix}$$

A k-adik lépésben válasszunk egy olyan m indexet, melyre $\left|a_{mk}^{(k-1)}\right|$ maximális ($m \in \{k, k+1, \ldots, n\}$), majd cseréljük ki a k-adik és m-edik sort.

Még jobban csökkenthető a számítási hiba a teljes főelem-kiválasztással. Ilyenkor a táblázatnak a főátlóbeli elemből jobbra és lefelé kiinduló legnagyobb négyzetes blokkjá- ban keressük a legnagyobb abszolút értékű elemet (főelem). Ennek főátlóba hozásához esetleg sor- és oszlopcserét is végre kell hajtanunk.

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 6 & 2 & 7 \\ 0 & \mathbf{1} & \mathbf{5} & \mathbf{4} & 1 \\ 0 & \mathbf{5} & \mathbf{5} & \mathbf{\underline{10}} \\ 0 & \mathbf{3} & \mathbf{2} & \mathbf{5} & -9 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 6 & 2 & 7 \\ 0 & 5 & 5 & \mathbf{\underline{10}} \\ 0 & 1 & 5 & 4 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 5 & -9 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 2 & 6 & 3 & 7 \\ 0 & 5 & 5 & -15 \\ 0 & 1 & 5 & 4 & 1 \\ 0 & 3 & 2 & 5 & -9 \end{bmatrix}$$

Pontos számolásnál a főelem-kiválasztásnak természetesen nincs jelentősége.

A k-adik lépésben válasszunk egy olyan (m_1, m_2) indexpárt, melyre $\left|a_{m_1m_2}^{(k-1)}\right|$ maximális $(m_1, m_2 \in \{k, k+1, \ldots, n\})$, majd cseréljük ki a k-adik és m_1 -edik sort, valamint a k-adik és m_2 -edik oszlopot.

Ez azt jelenti, hogy a GE annyiban bonyolódik, hogy minden lépésben végrehajtunk egy keresést és egy sorcserét, ekkor azonban már biztos végrehajtható. Numerikus szempontból jobb, ha alkalmazunk főelemkiválasztást. Ezzel a GE-s hányadosaink pontosabbak lesznek. Biztos és stabil megoldás a főelemkiválasztás.

Elakadás

A GE elvégezhető sor és oszlopcsere nélkül
$$\Leftrightarrow \quad a_{kk}^{(k-1)} \neq 0 \ (k=1,2,\ldots,n-1).$$

$$D_k \neq 0 \ (k=1,2,\ldots,n-1) \quad \Leftrightarrow \quad a_{kk}^{k-1} \neq 0 \ (k=1,2,\ldots,n-1).$$

Biz.: A GE átalakításai determináns tartók, ezért

$$D_k = a_{11} \cdot a_{22}^{(1)} \cdot \ldots \cdot a_{kk}^{(k-1)} = D_{k-1} \cdot a_{kk}^{(k-1)},$$

amiből az állítás adódik. A $D_n \neq 0$ illetve az $a_{nn}^{(n-1)} \neq 0$ feltétel nem szükséges a GE-hoz, csak a LER megoldhatóságához.