

Tina Linux LEDC 开发指南

版本号: 1.2

发布日期: 2021.03.15





版本历史

版本号	日期	制/修订人	内容描述
1.0	2019.03.13	AWA1526	初始版本
1.1	2020.06.10	AWA1526	支持 R329,R818,MR813
1.2	2021.03.15	AWA1611	支持 Linux-5.4 内核,R528 平台







目 录

1	概述	1
	1.1 编写目的	1
	1.2 适用范围	1
	1.3 相关人员	1
2	模块介绍	2
	2.1 相关术语说明	2
	2.2 源码结构说明	2
	2.3 模块配置说明	2
	2.3.1 内核配置	2
	2.3.2 DTS 配置	4
	2.3.2.1 DTS 路径	4
	2.3.2.2 DTS 文件	4
	2.3.3 sys_config.fex 配置	6
3	接口描述	7
	3.1 内部接口	7
	3.2 外部接口	7
	3.2.1 brightness 调节说明	7
	3.2.2 led trigger 使用说明	8
	3.2.3 debugfs 使用说明	8



1 概述

1.1 编写目的

介绍全志 LEDC 驱动的使用方法,方便 LEDC 驱动维护和应用开发。

1.2 适用范围

表 1-1: 适用产品列表

产品名称	内核版本	驱动文件
R328	Linux-4.9	leds-sunxi.c
R328	Linux-4.9	leds-sunxi.c
R818	Linux-4.9	leds-sunxi.c
MR813	Linux-4.9	leds-sunxi.c
R528	Linux-5.4	leds-sunxi.c

1.3 相关人员

LEDC 驱动和应用开发人员。



模块介绍

2.1 相关术语说明

表 2-1: 术语说明表

术语	说明
LED	Light Emitting Diode
LEDC	Light Emitting Diode Controller

本模块借助于标准 Linux LED 子系统。其代码路径为:

Linux-4.9内核: tina/lichee/linux4.9/drivers/ledLinux-5.4内核: tina/lichee/linux5

主要包含以下部分代码:

led-core.c:为led子系统的核心文件。

ledtrigger-xxx.c: 为trigger相关的文件。

leds-sunxi.c: LEDC驱动实现代码。

leds-sunxi.h: 定义全志LEDC驱动数据结构。

2.3 模块配置说明

2.3.1 内核配置

在 tina 根目录下,执行 make kernel_menuconfig,配置路径如下:

Device Drivers

└->LED_Support

 \sqsubseteq >LED support for Allwinner platforms

文档密级: 秘密



操作图示:

图 2-1: ledc 配置界面

如果需要用到 trigger 的话,需要选择相对应的配置项。配置路径如下:

```
Device Drivers

└─>LED_Support

└─>LED Trigger support
```

操作图示:

图 2-2: trigger 配置界面

文档密级: 秘密



2.3.2 DTS 配置

2.3.2.1 DTS 路径

通过 cdts 命令可跳转到平台 dts 路径,

对于 Linux-4.9 来说:

```
tina/lichee/linux-4.9/arch/arm/boot/dts/<平台代号.dtsi>
tina/lichee/linux-4.9/arch/arm64/boot/dts/sunxi/<平台代号.dtsi>
```

对于 Linux-5.4 来说:

```
tina/lichee/linux-5.4/arch/arm/boot/dts/<平台代号.dtsi>
```

板极相关配置 dts 路径:

通过 cconfigs 命令可跳转到板级 linux 配置路径,

其中,对于 Linux-4.9 来说,board.dts 在板级 linux 配置路径的上一级路径:

tina/device/config/chips/<chip>/configs/<board>/board.dts

对于 Linux-5.4 来说, board.dts 就在板级 linux 配置路径下:

```
tina/device/config/chips/<chip>/configs/<board>/linux/board.dts
```

2.3.2.2 DTS 文件

Linux-4.9:

```
ledc@06700000 {
       compatible = "allwinner,sunxi-leds";
       reg = <0x0 0x06700000 0x0 0x50>;
       interrupts = <GIC_SPI 60 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
       interrupt-names = "ledcirq";
       clocks = <&clk_ledc>, <&clk_cpuapb>;
       clock-names = "clk_ledc", "clk_cpuapb";
      pinctrl-names = "default";
      pinctrl-0 = <&ledc_pins_a>;
                              -> LED的数量
       led count
                 = <32>;
                              -> 输出模式,默认为GRB
       output mode = "GRB";
       trans_mode = "DMA";
                              -> 数据传输模式,默认为DMA
       reset ns
                  = <42>;
                              -> LED reset时间
                 = <42>;
                              -> 1码高电平时间
       t1h ns
      t1l_ns
                 = <42>;
                             -> 1码低电平时间
                             -> 0码高电平时间
       t0h_ns
                  = <42>;
                             -> 0码低电平时间
       t0l_ns
                = <42>;
      wait_time0_ns = <42>;
                                 -> 相邻两个LED数据之间等待的时间
                    = <42>;
      wait_time1_ns
                                  -> 相邻两帧数据之间等待的时间
```

文档密级: 秘密



```
wait data time ns = <20000000>; -> LEDC内部FIF0等待数据的时间容忍度
```

Linux-5.4 中, clk 和 dma 配置有所变化。并且,代码编写文件区分明确,属于 LEDC 的固定 配置写在平台 dts 里,而由 LEDC 所控制的 LED 灯的详细参数、PIN 脚等设置则写在板级 dts 里。

平台 dts:

```
ledc: ledc@2008000 {
       #address-cells = <1>;
       #size-cells = <0>;
       compatible = "allwinner,sunxi-leds";
        reg = <0x0 0x02008000 0x0 0x400>;
       interrupts = <GIC_SPI 20 IRQ_TYPE_LEVEL_HIGH>;
        interrupt-names = "ledcirq";
        clocks = <&ccu CLK_LEDC>, <&ccu CLK_BUS_LEDC>;
        clock-names = "clk_ledc", "clk_cpuapb";
        dmas = <\&dma 42>, <\&dma 42>;
        dma-names = "rx", "tx";
        resets = <&ccu RST BUS LEDC>;
                                               UNER
        reset-names = "ledc_reset";
        status = "disabled";
```

板级 dts:

```
&pio {
.....//省略
   ledc_pins_a: ledc@0 {
           pins = "PF2";
           function = "ledc";
           drive-strength = <10>;
   };
   ledc pins b: ledc@1 {
           pins = "PF2";
           function = "gpio in";
   };
.....//省略
};
&ledc {
       pinctrl-names = "default", "sleep";
       pinctrl-0 = <&ledc_pins_a>;
       pinctrl-1 = <&ledc_pins_b>;
       led_count = <12>;
       output_mode = "GRB";
       reset ns = <84>;
       t1h ns = <800>;
       t1l_ns = <320>;
       t0h_ns = <300>;
       t0l_ns = <800>;
       wait_time0_ns = <84>;
       wait_timel_ns = <84>;
       wait_data_time_ns = <600000>;
       status = "disabled";
```



};

Linux-4.9 和 Linux-5.4 的 dts 配置含义基本一致,详细说明如下所示:

- pinctrl-names: 用于表示 0 和 1 的 pinctrl 哪个是默认和休眠状态。
- pinctrl-0: 引脚配置,这里是默认使用的时候配置。
- pinctrl-1: 同上,这里是休眠时的配置。
- led count: LED 灯的数目,根据硬件配置。
- output mode: LED 灯输出模式,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- reset ns: LED 灯 reset 时间控制。
- t1h_ns: 1 码高电平时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- t1l ns: 1 码低电平时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- t0h ns: 0 码高电平时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- t0l ns: 0 码低电平时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- wait time0 ns: 两个 LED 数据之间的等待时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- wait time1 ns: 帧数据之间的等待时间,根据 LED 灯的 datasheet 进行配置。
- wait data time ns: 内部 FIFO 等待数据时间,超过时间触发异常中断。
- status: 设备状态。

通常,如果想要使用一款新的 LEDC 灯,需要确认上述全部配置项都配置正确,比如说引脚配置 以及 LED 灯的参数配置(包括 01 码高低电平时间、reset 时间以及 wait 时间),全部配置正确才能成功点亮。

2.3.3 sys config.fex 配置

sys config.fex 路径:

tina/device/config/chips/<chip>/configs/<board>/sys_config.fex

```
[ledc]
ledc_used
              = 1
                            ->是否使用LEDC
ledc
              = port:PE02<2><default><default><</pre>
                                                      ->LEDC对应的引脚
led_count
              = 1
                            ->LED数量
              = "RGB"
                          -> 输出模式,默认为GRB
output_mode
                            -> 1码高电平时间
t1h_ns
              = 800
t1l_ns
              = 450
                            -> 1码低电平时间
t0h_ns
              = 400
                            -> 0码高电平时间
t0l ns
              = 850
                            -> 0码低电平时间
```

sys config 的配置含义参考上诉 dts 的。

🗓 说明

sys_config 的配置优先级高于 dts 的配置。 另外,Linux-5.4 中不继续使用 sys_config 来配置 LEDC 了。



3 接口描述

3.1 内部接口

LEDC 驱动主要的内部接口如下表所示:

表 3-1: 内部接口功能列表

内部接口功	能
sunxi_ledc_set_length	设置 LED 的数量
sunxi_ledc_set_output_mode	设置 LEDC 的输出模式(R、G、B 的排布顺序)
sunxi_ledc_set_cpu_mode	设置 CPU 的传输模式
sunxi_ledc_set_dma_mode	设置 DMA 的传输模式
sunxi_ledc_enable	使能 LEDC
sunxi_ledc_trans_data	设置 LEDC 相关寄存器;将 RGB 数据搬到 LEDC FIFO
	中,启动 LEDC
sunxi_ledc_set_time	模块初始化时设置 reset_ns、t1h_ns、t1l_ns 等的时间
sunxi_ledc_reset	将 transmitted_data 置为 0;释放系统资源;对 LEDC
	做 soft reset 操作
sunxi_set_led_brightness	设置 LED 亮度,范围为 0~255
sunxi_register_led_classdev	模块初始化时注册 led_classdev 设备
sunxi_unregister_led_classdev	模块卸载时注销 led_classdev 设备

3.2 外部接口

3.2.1 brightness 调节说明

每个 RGB LED 在/sys/class/leds 目录下对应有 3 个 led_classdev 设备目录,分别如下:

/sys/class/leds/sunxi_led[n]r
/sys/class/leds/sunxi_led[n]g
/sys/class/leds/sunxi_led[n]b

其中 n 表示 LED 的编号, n 最小值为 0。



🛄 说明

注意:从 LEDC PIN 端开始数,第一个 LED 的编号为 0,沿着远离 PIN 端的方向 LED 的编号依次递增。

例如,调节第 0 个 LED 的颜色为白光且最亮,操作如下:

echo 255 > /sys/class/leds/sunxi_led0r/brightness

echo 255 > /sys/class/leds/sunxi led0g/brightness

echo 255 > /sys/class/leds/sunxi_led0b/brightness

3.2.2 led trigger 使用说明

通过 "/sys/class/leds/[device]/trigger" 来设置 trigger 类型。

Trigger 类型有: backlight、camera、cpu、default-on、disk、gpio、heartbeat、mtd、oneshot、panic、timer、transient。

例如设置 trigger 类型为 timer,操作如下:

echo timer > /sys/class/leds/sunxi_led0r/trigger

♡ 技巧

注意:trigger 类型为 timer 时,默认亮 500ms,灭 500ms。可通过以下节点设置亮和灭持续的时间。

/sys/class/leds/[device]/delay_on

/sys/class/leds/[device]/delay_off

3.2.3 debugfs 使用说明

LEDC 相关的 debugfs 文件节点所在目录为/sys/kernel/debug/sunxi leds, 节点说明如下:

- reset ns: 通过该节点可设置和读取 LED 的 reset 时间,范围为 80ns-327us。
- t1h ns: 通过该节点可设置和读取 1 码高电平时间,范围为 80ns-2560ns。
- t1l ns:通过该节点可设置和读取 1 码低电平时间,范围为 80ns-1280ns。
- t0h ns: 通过该节点可设置和读取 0 码高电平时间,范围为 80ns-1280ns。
- t0l ns: 通过该节点可设置和读取 1 码低电平时间,范围为 80ns-2560ns。
- wait_time0_ns: 通过该节点可设置和读取相邻两个 LED 数据之间等待的时间,范围为 80ns-10us。
- wait_time1_ns: 通过该节点可设置和读取相邻两帧数据之间等待的时间,范围为 80ns- 85s。



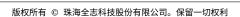
- wait_data_time_ns:通过该节点可设置和读取 LEDC 内部 FIFO 等待数据的时间容忍度, 范围为 80ns-655us。
- data: 通过该节点可读取 data buffer 中的数据,即所有 LED 对应的数据。
- output_mode:通过该节点可设置和读取当前输出的模式,输出模式有 GRB、GBR、RGB、RBG、BGR 和 BRG。
- trans_mode: 通过该节点可设置和读取当前的数据传输模式(CPU 或 DMA)。
- hwversion: 通过该节点可查看当前 LEDC 的硬件版本。

▲ 警告

- (1) 设置的时间必须在所说明的时间范围内,否则不会做任何操作。
- (2) 最终设置寄存器之后得到的时间均为 42ns 的整数倍,若通过节点设置的时间不遵循 42ns 的整数倍,则实际所设置的时间为小于该值的最大能够被 42ns 整除的数。例如通过 reset_ns 设置 90ns,则设置成功之后的 LED reset 时间为 84ns。

debugfs 使用举例如下:

echo 84 > /sys/kernel/debug/sunxi_leds/reset_ns
cat /sys/kernel/debug/sunxi_leds/data
echo RGB > /sys/kernel/debug/sunxi_leds/output_mode
cat /sys/kernel/debug/sunxi_leds/hwversion





著作权声明

版权所有 © 2021 珠海全志科技股份有限公司。保留一切权利。

本文档及内容受著作权法保护,其著作权由珠海全志科技股份有限公司("全志")拥有并保留 一切权利。

本文档是全志的原创作品和版权财产,未经全志书面许可,任何单位和个人不得擅自摘抄、复制、修改、发表或传播本文档内容的部分或全部,且不得以任何形式传播。

商标声明



举)均为珠海全志科技股份有限公司的商标或者注册商标。在本文档描述的产品中出现的其它商标,产品名称,和服务名称,均由其各自所有人拥有。

免责声明

您购买的产品、服务或特性应受您与珠海全志科技股份有限公司("全志")之间签署的商业合同和条款的约束。本文档中描述的全部或部分产品、服务或特性可能不在您所购买或使用的范围内。使用前请认真阅读合同条款和相关说明,并严格遵循本文档的使用说明。您将自行承担任何不当使用行为(包括但不限于如超压,超频,超温使用)造成的不利后果,全志概不负责。

本文档作为使用指导仅供参考。由于产品版本升级或其他原因,本文档内容有可能修改,如有变更,恕不另行通知。全志尽全力在本文档中提供准确的信息,但并不确保内容完全没有错误,因使用本文档而发生损害(包括但不限于间接的、偶然的、特殊的损失)或发生侵犯第三方权利事件,全志概不负责。本文档中的所有陈述、信息和建议并不构成任何明示或暗示的保证或承诺。

本文档未以明示或暗示或其他方式授予全志的任何专利或知识产权。在您实施方案或使用产品的过程中,可能需要获得第三方的权利许可。请您自行向第三方权利人获取相关的许可。全志不承担也不代为支付任何关于获取第三方许可的许可费或版税(专利税)。全志不对您所使用的第三方许可技术做出任何保证、赔偿或承担其他义务。