### **5.2.1 IO**核心子系统

**IO核心子系统** 就是 **IO系统** , 是操作系统的内核部分,包括:设备独立性软件、设备曲工程序、中断处理程序。

需要掌握: IO调度、设备保护、假脱机技术、设备分配与回收、缓冲区管理。 五种功能的原理和实现。

• IO调度: 设备独立性软件 层次实现。

IO调度: 就是通过某种算法来确定一个好的顺序处理各个IO请求。

比如先来先服务、优先级算法、短作业优先等等算法。

• 设备保护: 设备独立性软件 层次实现。

把设备看作文件,每一个设备有FCB。

用户请求访问设备的时候,系统会根据FCB中的信息来判断用户是否有相应的访问权限,来实现设备保护。(本质上和文件保护是一样的)。

# 5.2.2 SPOOLING技术

• gxy总结:

掌握: 脱机是什么意思。假脱机的大致思想。

理解:理解脱机技术的过程

类比脱机技术明白假脱机技术。

理解共享打印机的原理。

• 脱机技术:

原先在手工操作阶段,使用纸带机进行输入输出, 主机直接从I/O设备 获得数据,两者 之间速度差距很大,cpu利用率很低。

之后借助磁带来实现了 脱机技术:

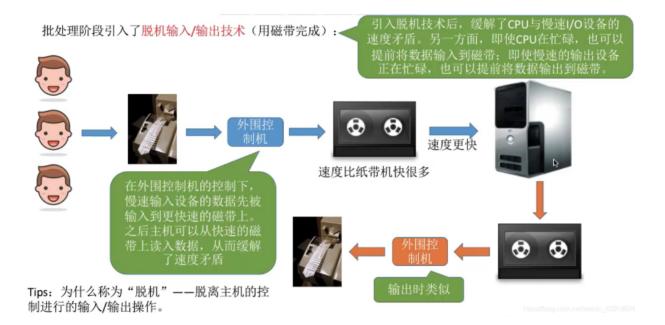
数据先从纸带通过某种设备(<u>外围控制机</u>)记录到磁带上面,之后通过磁带来和主机进行数据的直接交互,速度就快了很多。输出的时候:主机先把数据放到磁带上面,之后磁带再和纸带进行交互。

为什么叫脱机?

其实就是脱离主机的控制进行输入、输出的操作。

脱机技术的作用:

缓解了CPU和设备的速度之间的矛盾,可以实现 预输入、缓输出。



### • 假脱机技术:

是 用软件的方式 模拟脱机技术。

在磁盘中有 输入井 和 输出井。在内存中有 输入缓冲区 和 输出缓冲区。同时在输入输出的时候,系统会建立对应的 输入进程 和 输出进程。

#### 理解:

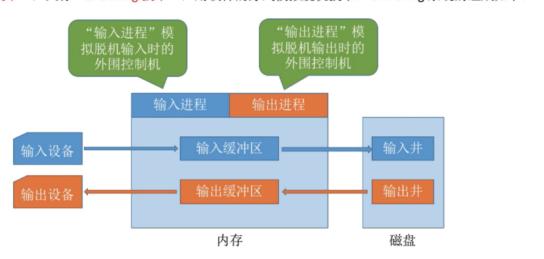
输入井就类似于脱机输入中的磁带,用来收容I/O设备输入的数据。 输出井类似于脱机输出时候使用的磁带,用来收容用户进程输出的数据。

输入进程: 模拟脱机输入时候的外围控制机。

输出进程: 模拟脱机输出时候的外围控制机。

输入、输出缓冲区,在输入/输出进程的控制下,可以暂存输入设备输入的数据/要输出的数据,之后再转存到输入井/输出井。

"假脱机技术",又称"SPOOLing 技术",用软件的方式模拟脱机技术。 SPOOLing 系统的组成如下:



要实现SPOOLing 技术,必须要有多道程序技术的支持。系统会建立"输入进程"和"输出进程"。

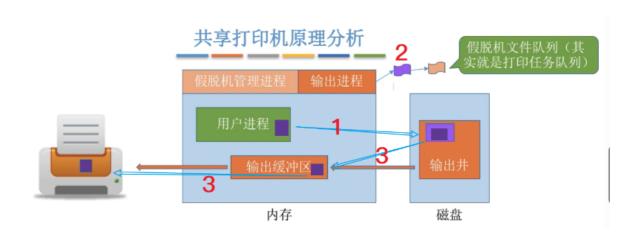
• 假脱机原理的应用:共享打印机: 打印机是一种独占设备,但是可以通过spooling技术变为共享设备。 允许多个进程同时使用。

实现过程:

当多个用户进程提出输出打印的请求时,系统会答应它们的请求,但是并不是真正把打印机分配给他们,而是由假脱机管理进程为每个进程做两件事:

- (1)在磁盘输出井中为进程申请一个空闲缓冲区(也就是说,这个缓冲区是在磁盘上的),并将要打印的数据送入其中:
- (2)为用户进程申请一张空白的打印请求表,并将用户的打印请求填入表中(其实就是用来说明用户的打印数据存放位置等信息的),再将该表挂到假脱机文件队列上。

当打印机空闲时,输出进程会从文件队列的队头取出一张打印请求表,并根据表中的要求将要打印的数据从输出井传送到输出缓冲区,再输出到打印机进行打印。用这种方式可依次处理完全部的打印任务



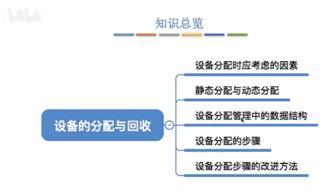
### 假脱机技术的效果:

虽然只有一个打印机,但是每一个进程提出打印请求的时候,系统都会为其再输出井中分配一个存储区,从进程的角度,就是自己在独占。从而实现打印机的共享。

SPOOLING技术把一台物理设备 虚拟 成逻辑上的多台设备, 可以将独占式设备改造成共享设备。

### 5.2.3 设备的分配和回收

设备独立性软件这一层次需要完成的功能: 设备分配和回收



设备分配的时候需要考虑:设备的固有属性(独占设备、共享设备、虚拟设备)。

分配算法: 先来先服务

从安全性角度考虑的分配方式:安全分配方式,分配一个进程之后一定会进行阻塞,等待 Io完成周才唤醒。

不会导致 死锁 但是 cpu io

不安全分配方式:

比如现在申请打印机,然后得到了资源,直接把数据丢给打印机,进程就继续往下运行了,然后打印机自己慢慢的打印。

有可能发生死锁。

• 静态分配 和 动态分配

静态分配: 进程运行之前就分配需要的全部资源,只有进程运行完毕之后才收回。

## **5.2.4** 缓冲区管理

• gxy总结:

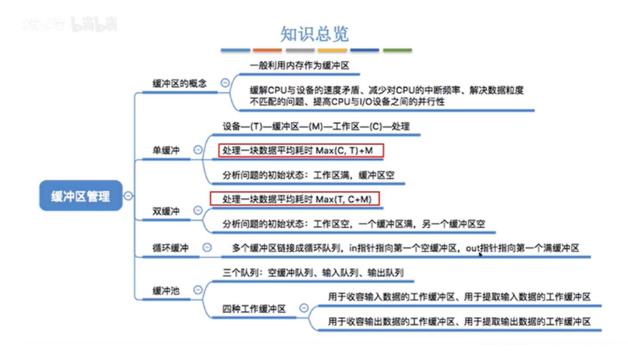
掌握缓冲区的优点。

理解缓冲区的工作原理。

掌握单缓冲和双缓冲的处理一块数据平均消耗时间的计算。

掌握使用单缓冲和双缓冲策略对于通信的影响。

对循环缓冲和缓冲池的原理有印象即可。



### • 缓冲区介绍:

缓冲区就是一个存储的区域,可以用专门的硬件寄存器组成,也可以使用内存作为缓冲区。使用硬件作为缓冲区的成本比较高,容量也比较小,一般用在对于速度要求很高的场合。

一般情况下, 更多的都是 使用内存作为缓冲区。

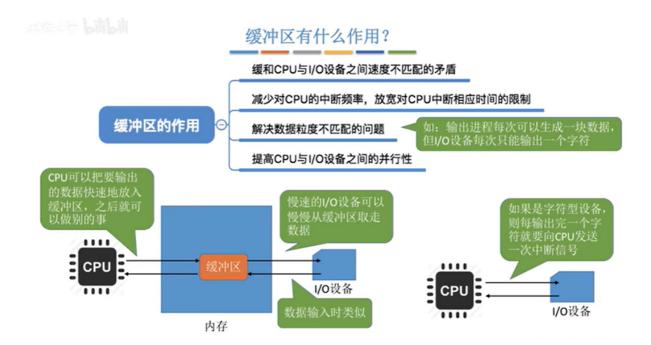
在设备独立性软件这一层次的缓冲区管理就是要组织和管理好位于内存的缓冲区。

• 缓冲区大致过程: cpu可以把要输出的数据快速放入缓冲区,然后cpu可以做别的事情,让缓冲区和IO设备之间慢慢的进行数据交换。

另外,如果原先没有引入缓冲区之前在cpu和IO设备进行数据交换的时候,如果是以字符为单位,那么每一个字符的数据交换完成之后就需要中断,而引入缓冲区可以使得缓冲区内部所有数据都传送完成之后再告诉cpu,此时才引发中断,可以降低中断的次数。而这样也解决了粒度不匹配的问题。(就是比如输出进程每一次生成的数据是一块,但是IO设备每一次只能输入输出一个字符,通过缓冲区就可以解决粒度不匹配的问题,即使粒度不匹配,也会慢慢的进行数据的传送)。

### • 缓冲区作用、优点:

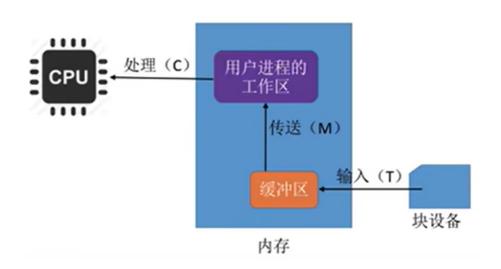
- 1.缓和CPU和I/O设备之间 速度不匹配 的矛盾。
- 2.减少CPU的中断频率。
- 3.解决数据粒度不匹配的问题。
- 4.提高CPU和I/O设备之间的并行性。



### • 单缓冲:

在进程请求输入若干块的时候,os会 在主存内分配一个缓冲区。

只有缓冲区为空的时候,才会把数据冲入缓冲区。只有缓冲区充满之后,缓冲区 才可以把数据传送出去。

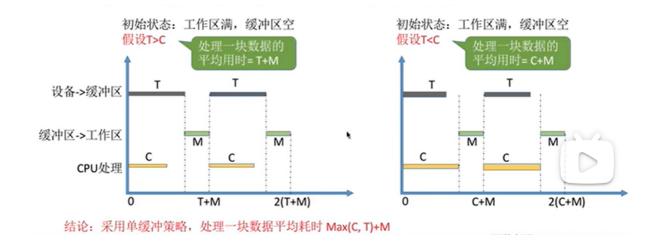


计算处理一块数据的平均用时:

处理的时候要注意的点:

我们假设现在缓冲区为空,工作区为满,下一次再次到达这个状态与现在的时间间隔,就是 处理一块数据的平均用时 。

上面的T和C是可以同时进行的,但是需要缓冲区为空才可以。



最后单缓冲策略处理一块数据平均消耗时间:

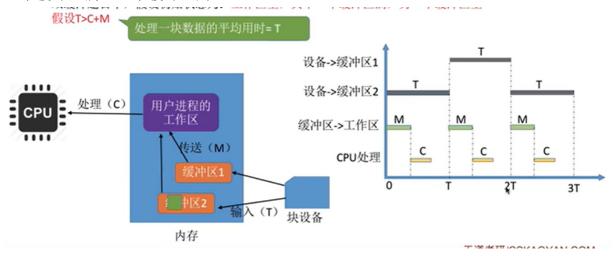
$$max(C,T) + M \tag{1}$$

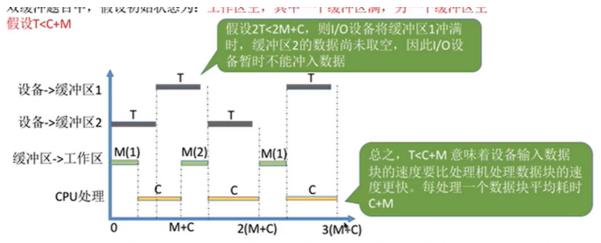
• 双缓冲策略:

在进程请求输入若干块的时候, os会 在主存内分配2个缓冲区。

假设初始状态:

一个缓冲区满,一个缓冲区为空。





注: M(1)表示"将缓冲区1中的数据传送到工作区"; M(2)表示"将缓冲区2中的数据传送到工作区"

如果T > C+M,T完成之后,缓冲区1的数据也已经给了cpu,就到了初始状态,使用时间就是T。

如果T<C+m,在一次T之后,传送会等待M结束之后继续传送。但是M需要等待c结束之后再进行传送,上图也可以看到,并不是一个单纯的循环的状态。但是平均处理一个数据块花费的时间是: C+M.

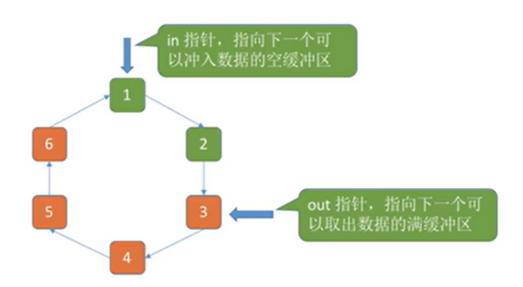
双缓冲 策略消耗一个数据块用时:

$$max(T, C+M) \tag{2}$$

- 单缓冲和双缓冲在通信中区别:
  两个主机都是单缓冲策略,同一时刻数据只能单向传输。
  双缓冲可以给主机配备一个 发送缓冲区+接受缓冲区,可以实现同一时刻数据双向传输。
- 循环缓冲:

用 大小相等的缓冲区 组成一个缓冲队列。

将多个大小相等的缓冲区链接成一个循环队列。 注:以下图示中,橙色表示已充满数据的缓冲区,绿色表示空缓冲区。

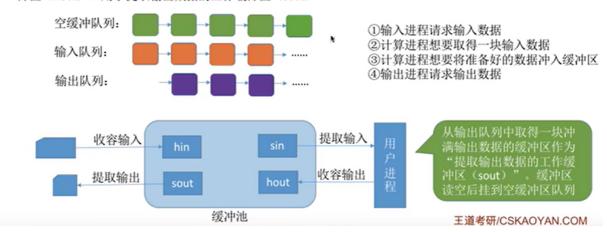


当空的缓冲区输入满之后,in指针往下移动。 当慢的缓冲区的数据清空之后,out指针也会继续往下移动。

• 缓冲池:

缓冲池由系统中共用的缓冲区组成。这些缓冲区按使用状况可以分为:空缓冲队列、装满输入数据的缓冲队列(输入队列)、装满输出数据的缓冲队列(输出队列)。

另外,根据一个缓冲区在实际运算中扮演的功能不同,又设置了四种工作缓冲区:用于收容输入数据的工作缓冲区(hin)、用于提取输入数据的工作缓冲区(sin)、用于收容输出数据的工作缓冲区(hout)、用于提取输出数据的工作缓冲区(sout)



刚开始选择一个缓冲区来收容输入,然后放到输入队列队尾。

在计算进程想要得到一块输入数据的时候,从输入队列对头提取出来一块数据。 当想要输出一块数据,会从空缓冲队列中选择一个来收容输出。之后放到输出队列队 尾。

然后输出进程请求输出数据的时候,取出输出队列的对头进行输出。