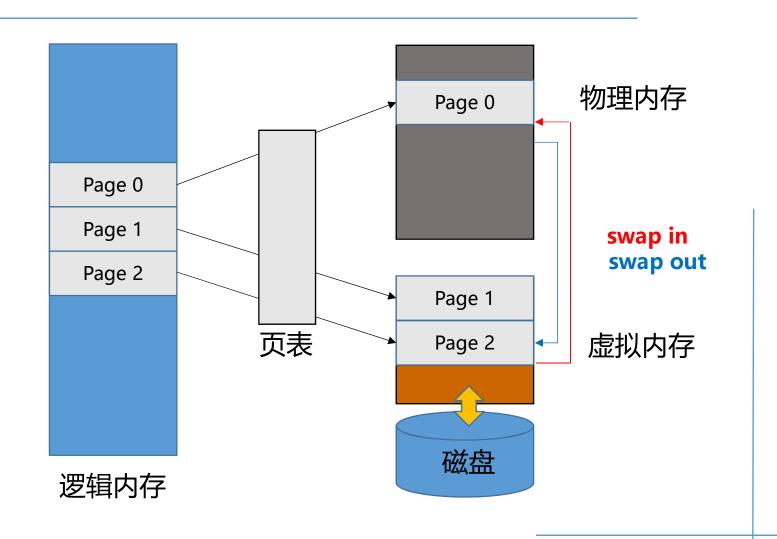
第九章:虚拟内存

- 1. 介绍虚拟内存的优点及相关术语
- 2. 介绍按需调页、
- 3. 页置换算法
- 4. 以及帧分配算法

1. 背景



1. 背景

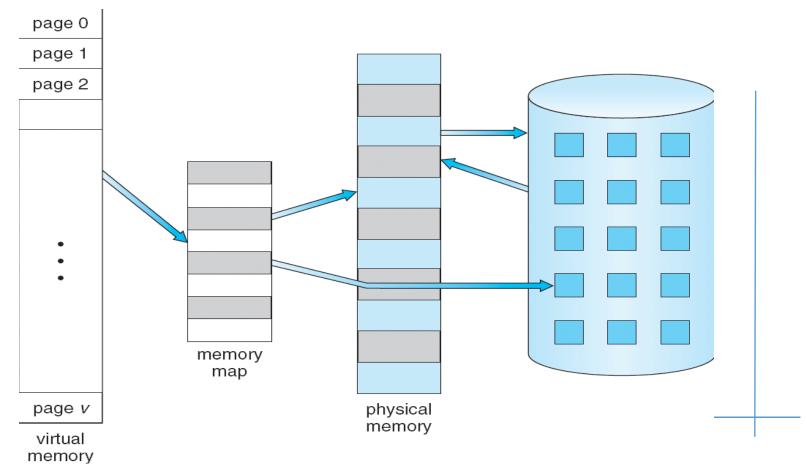
虚拟内存是内存管理的一种技术,它允许执行进程不必完全载入内存。为了运行程序,可以部分程序载入到内存

•优点:

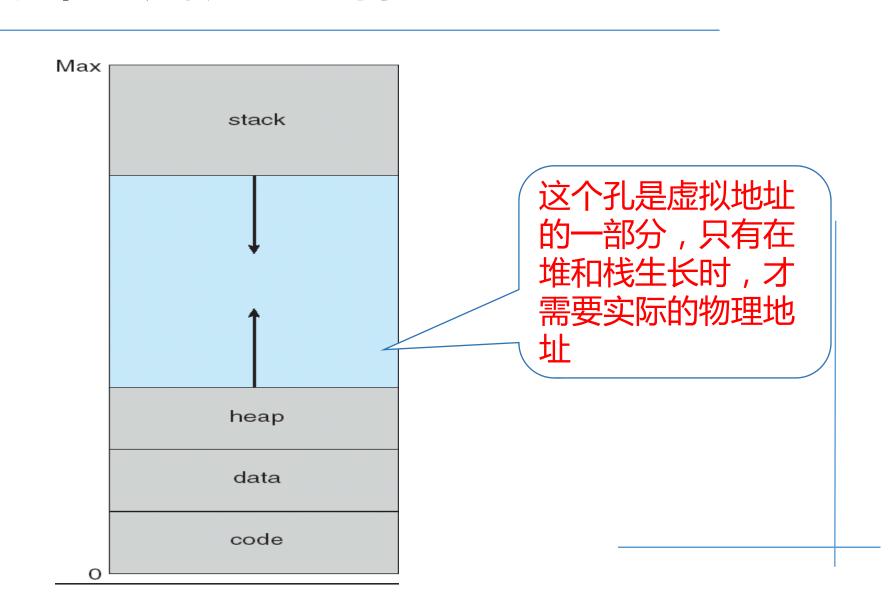
- 1. 逻辑地址空间可大于物理地址空间
- 2. 可以被多个进程共享地址空间
- 3. 可以提供更有效的进程创建

虚拟内存大于物理内存的图

进程的虚拟地址空间是进程如何在内存中存放的逻辑视图

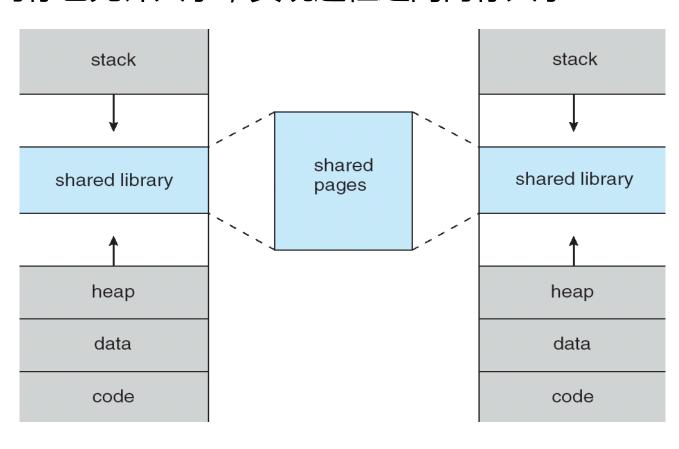


进程的虚拟地址空间



使用虚拟内存的共享库

虚拟内存也允许共享,实现进程之间内存共享

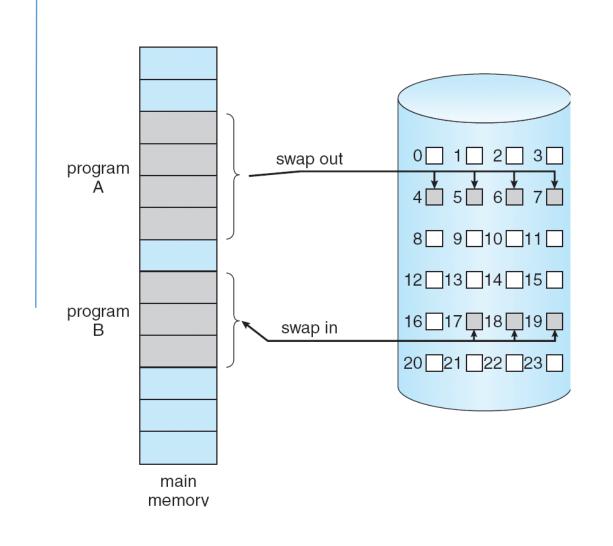


2. 按需调页

执行程序如何从磁盘载入内存(全部、部分)

- 为执行程序需要调入页、但暂时不需要的页不会 调入到物理内存
 - -可以减少 I/O
 - -可以减少内存使用
 - -应答时间快
- •那么操作系统需要区分哪些页在物理内存,哪些页在虚拟内存
 - -有效/无效位(valide/invalide)

分页的内存到连续的磁盘空间之间的传送

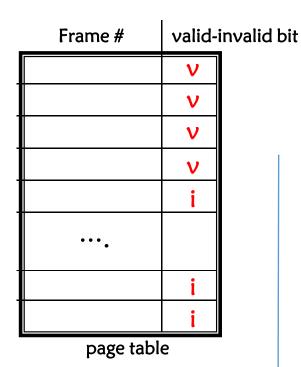


- 交换程序
- 调页程序

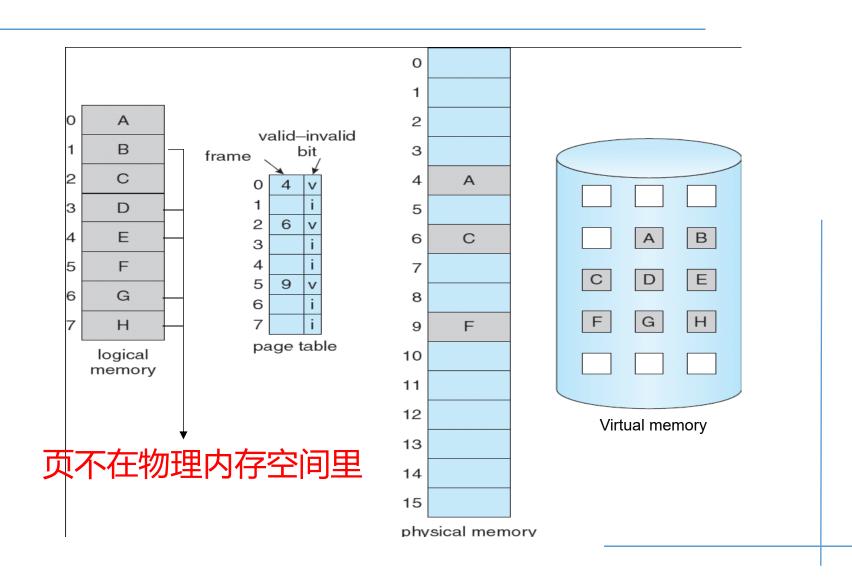
有效-无效位

- 有效(v):页在物理内存中
- 无效(i):页不在物理内存中,即 在虚拟内存中

- 当访问无效页时,系统会出现页错误(Page Fault)
- 页错误触发载入(从虚拟内存到物理内存)



当有些页不在内存中时的页表



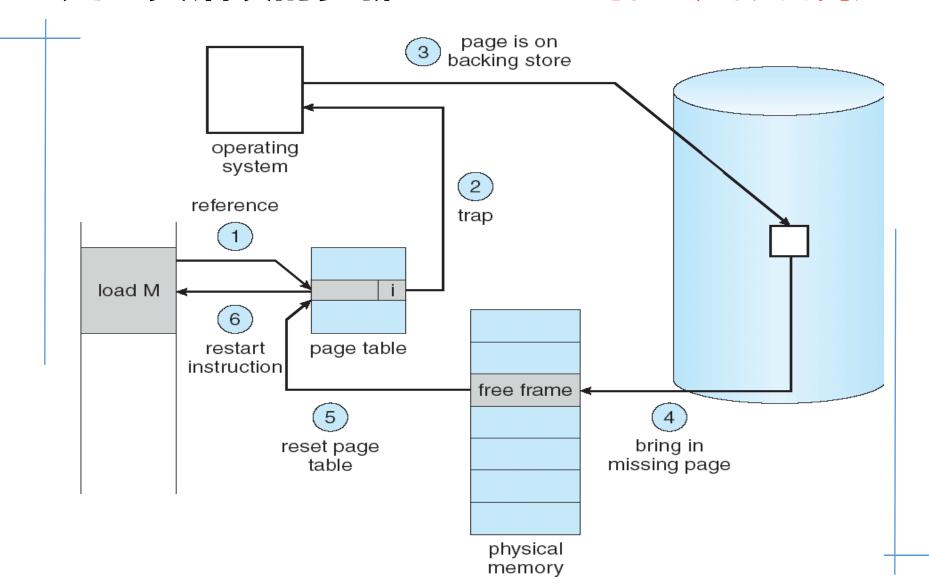
页错误

- 想要访问的页不在内存空间(无效页),会发生页错误,并陷入操作系统
- 确定该访问是否合法,不合法就结束进程,合法就进行以下操作
- 1. 找到一个空闲帧
- 2. 将所需要的页调入找到的空闲帧
- 3. 修改页表(有效、无效位),以表示该页已在物理内存中
- 4. 重新开始因陷阱而中断的指令

问:要是没有空闲帧,怎么办?

处理页错误的步骤

可能会出现的问题?



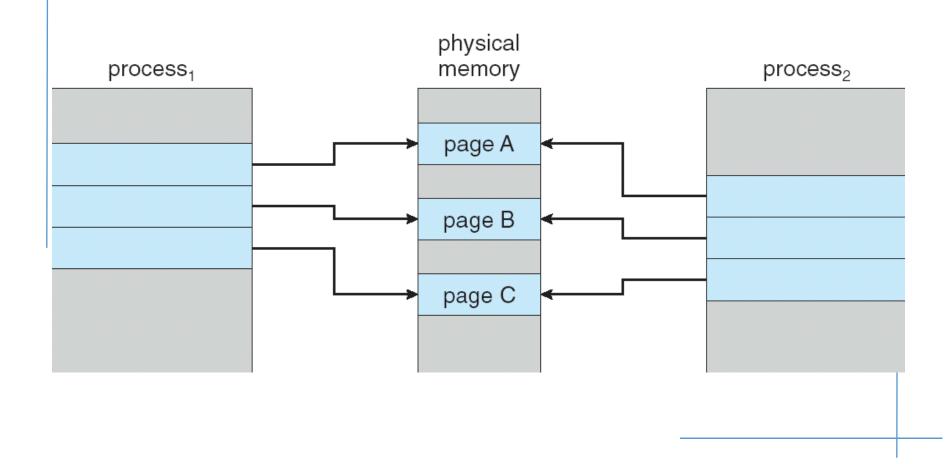
3.创建进程时使用虚拟内存的长处 写时复制(Copy-on-Write)

- •COW 技术允许父进程和子进程共享物理内存中的页
- ·如果任何一个进程需要对页进行写操作,那么就会创建一个共享页的副本
- •优点
 - 1. 可以快速创建进程
 - 2. 最小化新创建进程的页数

问:从哪里分配空闲页?答:空闲缓冲池

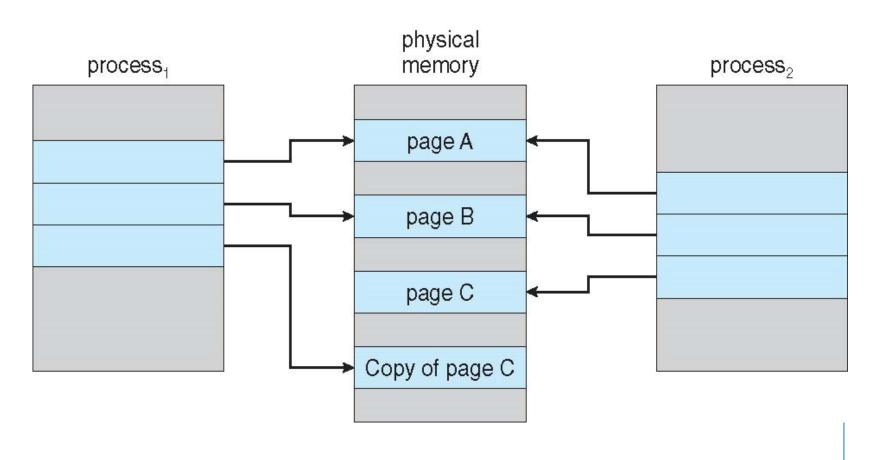
举例:进程1修改页C之前

创建进程时,可以通过共享页的方式,暂不进行复制操作



举例:进程1修改页C之后

当发生写得操作的时候发生复制操作



没有空闲帧可分配,怎么办?

可以采取以下几种方法

- -终止进程
- -交换出一个进程,页置换(page replacement)

页置换

找出当前没有使用的帧,并将其换出;需要使用的页,将其换入

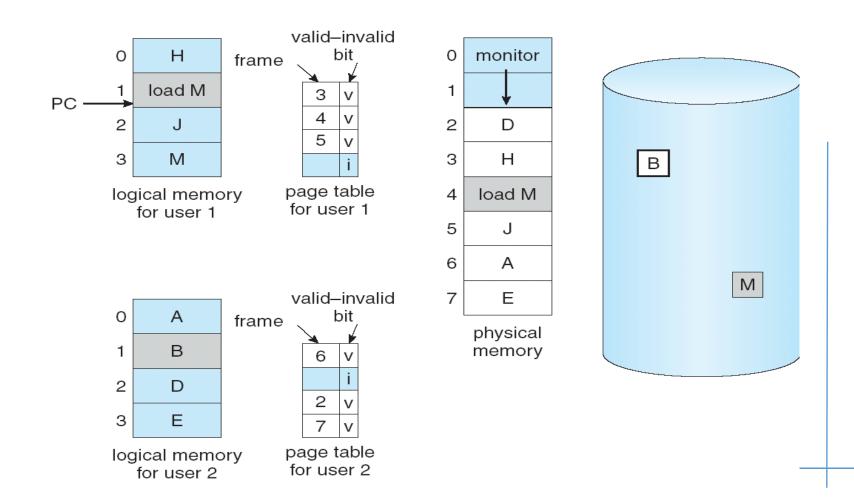
页置换算法的性能指标

:如何最小化页错误的发生,同一个页有可能多次被释放、 被载入

页置换是按需调页的基础,它分开了逻辑内存和物理内存 给程序员提供的巨大的内存空间

4. 页置换

Need for page replacement



页置换

页面置换的基本操作

- A. 查找所需页在磁盘上的位置
- B. 查找一个空闲帧
 - 如果有空闲帧就用
 - 如果没有空闲帧,就通过某种置换算法选择一个"牺牲"帧
- C. 将所需要的页读入空闲帧, 修改页表和帧表
- D. 重启进程

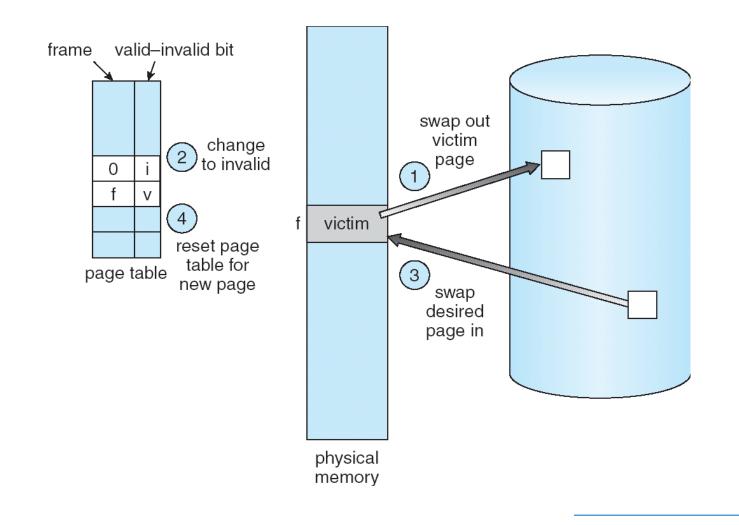
页置换

页置换发生两次页传输(换入、换出),导致页 处理时间加倍,增加了内存访问时间

有效方法

- + 每个页关联一个修改位 (modify bit)
- + 通过修改为确认关联页是否被修改
 - -- 如被修改过,在换出时必须写入磁盘
 - -- 如没有被修改过,在换出时,不需要写入磁盘,从而避免了写入磁盘操作

页置换



5. 页置换算法

- 1. FIFO 算法
- 2. 最优置换算法
- 3. LRU (Least Recently Used)算法
- 4. 近似 LRU 算法
- 5. 基于计数的算法
- 6. 页缓冲算法

置换算法

Goal: 最小化页错误发生

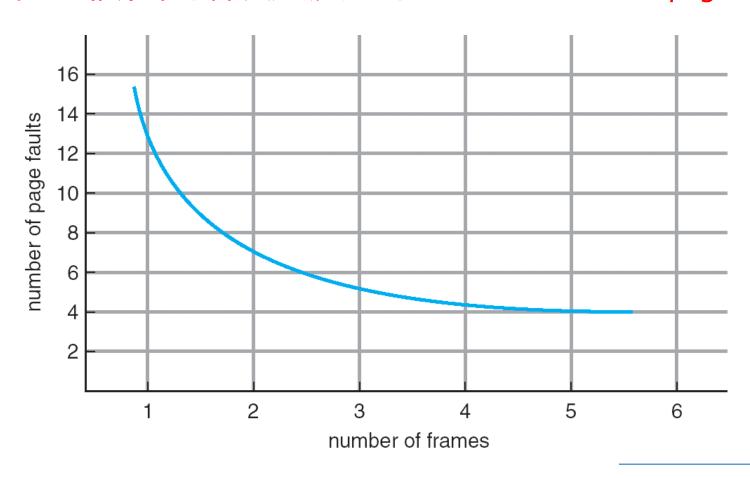
利用引用串(reference string)来评估一个置换算法

•引用串:一系列页的序号

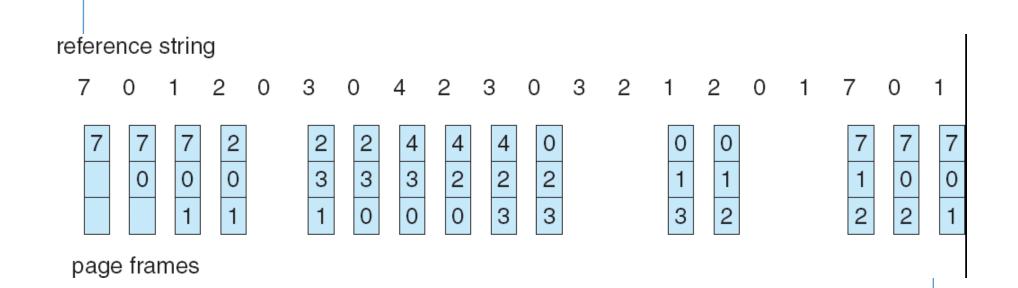
•评估: 检查发生的页错误次数

页错误和帧数量关系图

物理帧和页错误成反比 (more frames → less page fault)



(1) FIFO 页置换



FIFO 算法

•引用串: 1, 2, 3, 4, 1, 2, 5, 1, 2, 3, 4, 5

3个帧

 1
 4
 5

 2
 1
 3

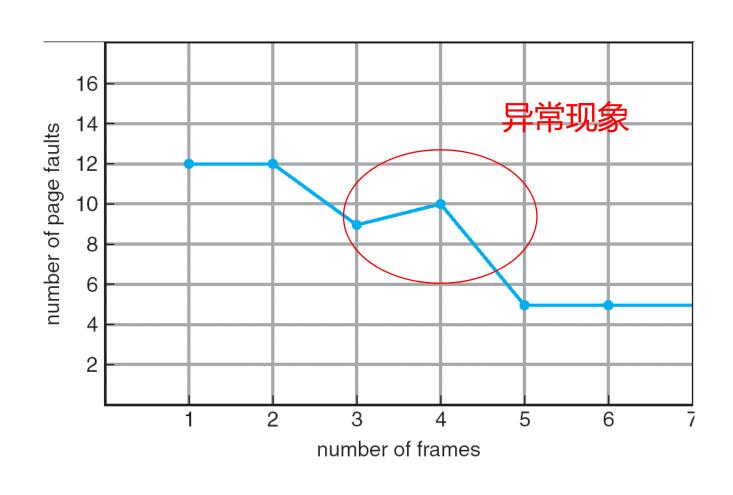
 3
 2
 4

4个帧

1	5	4
2	1	5
3	2	
4	3	

• 异常现象 : more frame → more page fault

FIFO Illustrating Belady's Anomaly



(2) 最优置换

- •置换最长时间不会用的帧(将来)
- 4 个帧例子

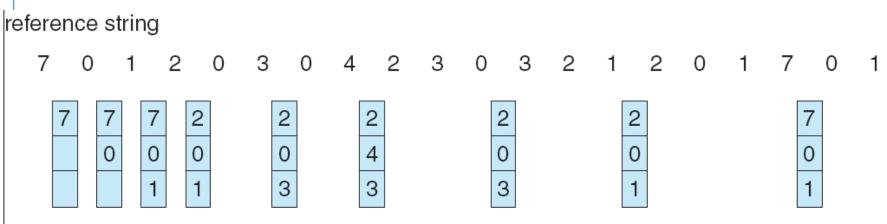
1, 2, 3, 4, 1, 2, 5, 1, 2, 3, 4, 5

1	
2	
3	
4	

5

- 但问题是怎么知道引用串的未来信息?
- 最优算法主要用于比较研究

最优置换



- page frames
 - 1. 最长时间不会用的是7
 - 2. 最长时间不会用的是1
 - 3. 依次类推
 - 4. . .

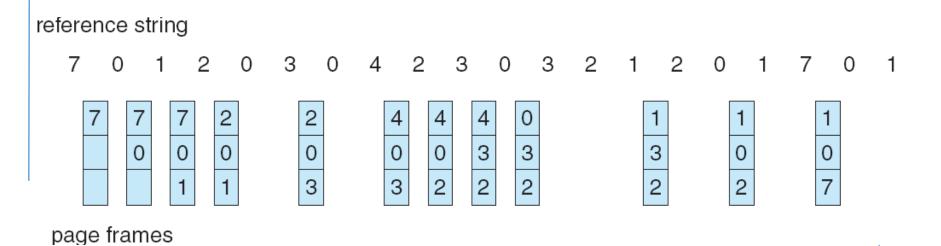
(3) 最近最少使用算法(Least Recently Used)

最近最少使用算法:每个页关联该页上次使用的时间,选 择最长时间没有使用的帧

•引用串: 1, 2, 3, 4, 1, 2, 5, 1, 2, 3, 4, 5

1	1	1	1	5
2	2	2	2	2
3	5	5	4	4
4	4	3	3	3

LRU页置换算法



LRU 算法实现方法

1. 计数器

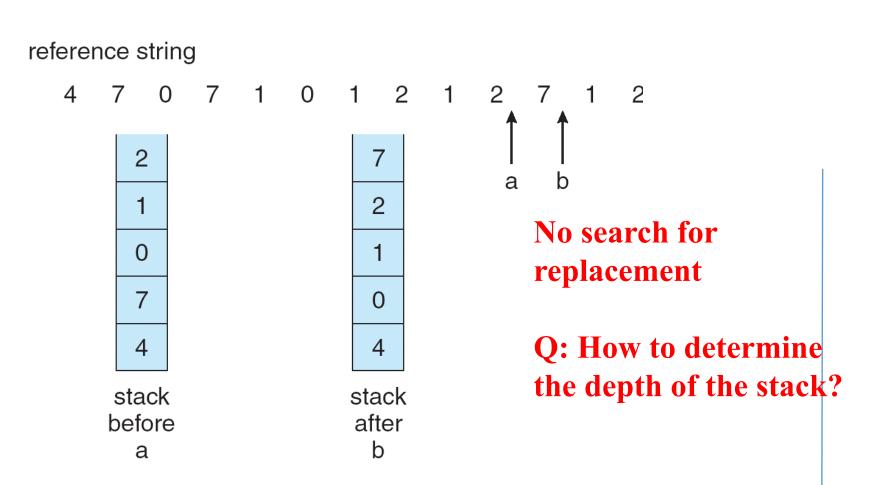
页表的每一项与计数器相连,并计入时间,但可能会出现如下问题

- 增加了访问操作(需记录时间)
- 增加内存使用
- 每次置换需要搜索全部页表
- 2. 栈
 - -每当引用一个页,该页就移动到栈的最顶部
 - -并依次往下移动
 - -最近不常用的栈放在栈的最低端

采用栈实现方法会出现的问题

• 需要每次更新栈,需要栈中项的移动

用栈来记录最近使用的页



Thinking

- We assume that a process will reference 10 number of pages,
- Let us consider the depth of stack is 10 and 5
- Reference string 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10, 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10,

(4) 近似LRU算法

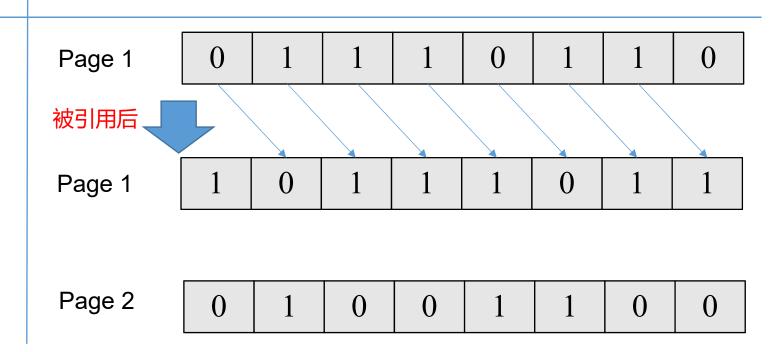
① 附加引用位算法 ② 二次机会算法 ③ 增强型二次机会算法

I. 附加引用位算法

- 每个页都与引用位相关联
- 每当引用页时,相应页的引用位就被硬件置位
- •开始,引用位被初始化为0
- 页被引用,引用位被设置为1;没被引用,就设置为0(在规定的时间周期)
- 如8个字节的引用位表示对8个周期进行记录引用位
- 每次引用的记录,放到8位字节的最高位,而将其他位向右移一位,并抛弃最低位

0	0	0	0	0	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1

I. 附加引用位算法



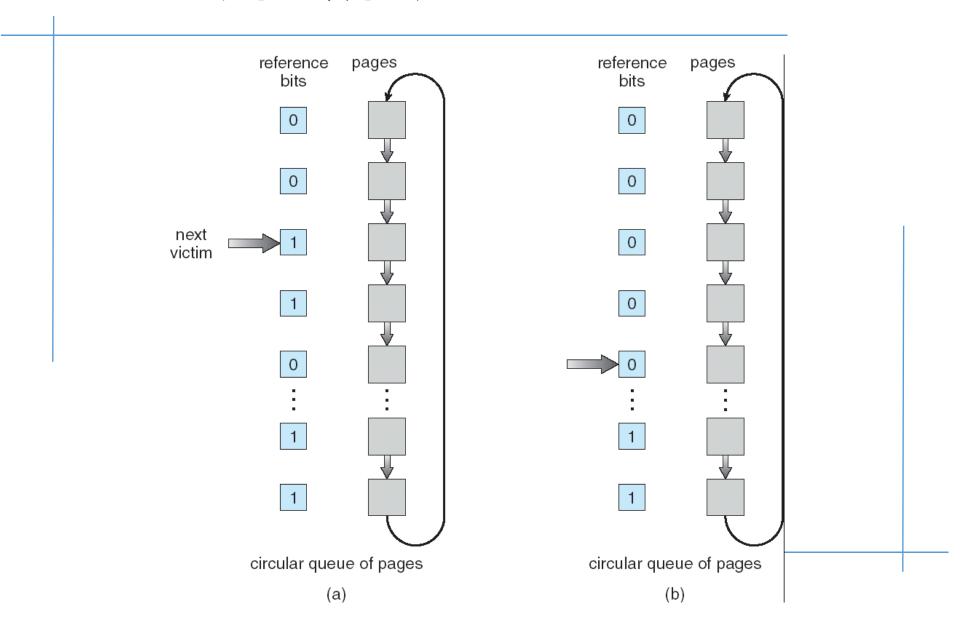
如举例,每个页都有自己的引用位的值 哪个引用位的值小,就替换哪个

Ⅱ. 二次机会算法

每当需要置换页时,检查每页相关联的引用位,

- 1. 如引用位为0就置换,并把引用位设置成1
- 2. 如引用位为1就跳过(给第二次机会),并清零,然后跳到下一个FIFO页

II. 二次机会算法



III. 增强型二次机会算法

- •利用二个位,即引用位和修改位
 - -第一位表示是否被引用过
 - -第二位表示是否被修改过
- •采用这两个位,有以下可能类型
 - (0,0)最近没有使用且也没有修改,用于置换最佳页
 - (0,1) 最近没有使用但修改过,需要写出到磁盘
 - (1,0)最近使用过但没有修改,有可能很快又要被使用
 - (1,1)最近使用过且修改过,有可能很快又要被使用, 置换时需要写出到磁盘。

(4) 基于计数的页置换

保留一个用于记录其引用次数的计数器

- I. 最不经常使用页置换算法(least frequently used)
 - 理由:经常活动的页应该有更大的引用次数
- II. 最常使用页置换算法(most frequently used)
- 理由:引用次数少的页可能是刚刚调进来的,但将来可能经常用

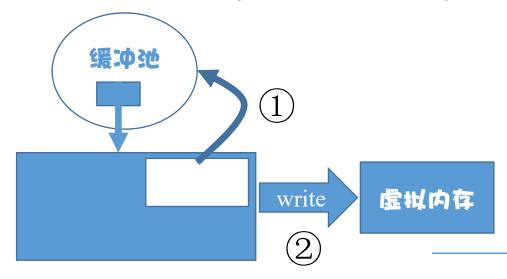
(5) 页缓冲算法

发生页错误,需要页置换,正常应该是先换出牺牲页后,再换入要执行的页

问:能不能加快要换入页的执行?

答:利用空闲帧缓冲池

系统保留一个空闲帧缓冲池,当需要牺牲帧写出虚拟内存时,写出之前,从空闲帧缓冲池中先得到内存(即先分配后换出)



6. 物理帧的分配

- 每个进程需要分配最小需要运行的页
- 帧的分配有如下方式:



平均分配方式

:每个进程分配物理帧的大小相同



比例分配方式

:根据进程大小比例



优先级分配方式

: 根据进程优先级分配

页置换分类:全局分配和局部分配

页置换可以分为全局置换和局部置换两大类

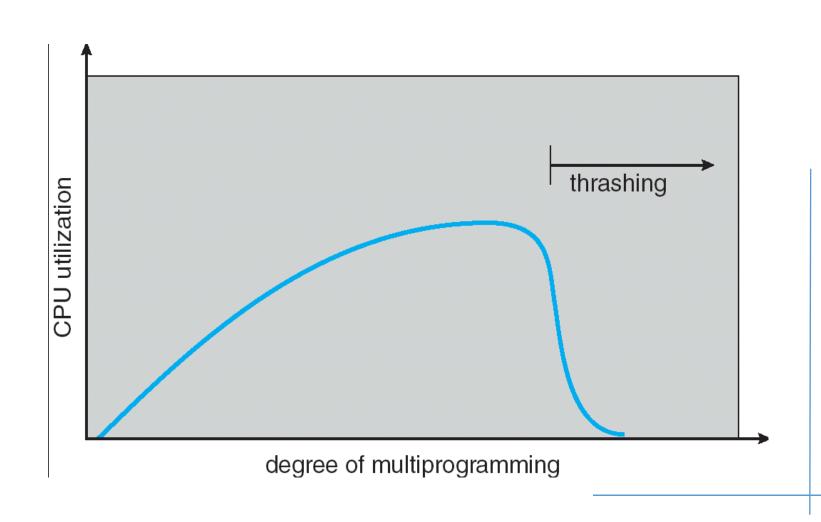
- 1. 全局置换:从所有帧集中选择一个置换帧
 - 分配到的帧数量可能发生变化
- **2. 局部置换**:仅从自己的分配帧中选择一个置换帧
 - 分配到的帧数量不会发生变化

系统颠簸 (Thrashing)

- •因一个进程没有分配到"足够"的页帧,而频繁的发生页错误,这会导致:
 - 1. CPU 使用率下降,操作系统会试图增加多道程序的程度
 - 2. 进程会试图去强别的进程的帧

Thrashing ≡ a process is busy swapping pages in and out

系统颠簸



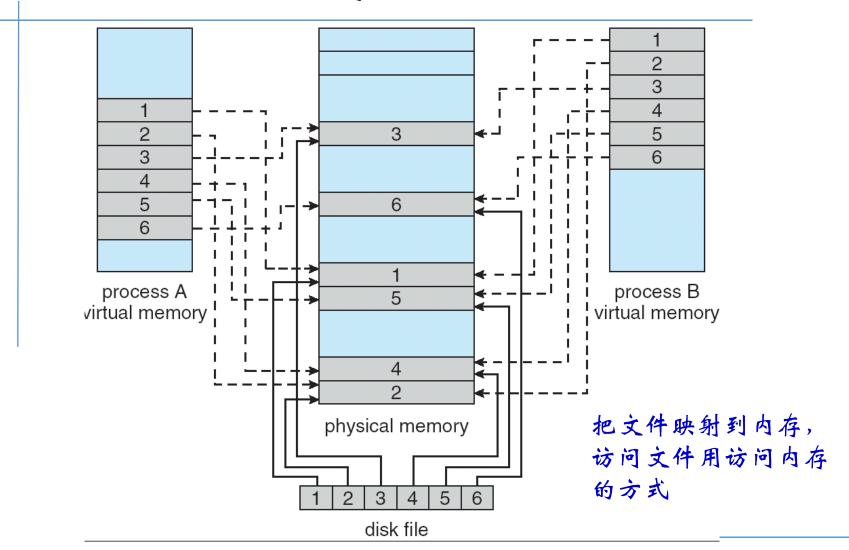
7. 内存映射文件

- •如何对磁盘上的文件进行一系列的操作,
- 换句话说,如何实现象 open(), read(), write()等系统调用
 - 1. 对磁盘上的文件进行直接的操作
 - 2. 利用虚拟内存技术 > 内存映射文件

内存映射文件

- •将磁盘块儿(block)映射成内存的一页或多页
 - -访问文件会发生页错误
 - -文件的读写就按通常的内存访问来处理
 - -文件的写(磁盘)I/O 操作不会立即发生,而是定期的发生或关闭文件时发生
- •优点
- :多个进程可以将同一个文件映射到各自的虚拟内存中, 以允许数据共享

内存映射文件



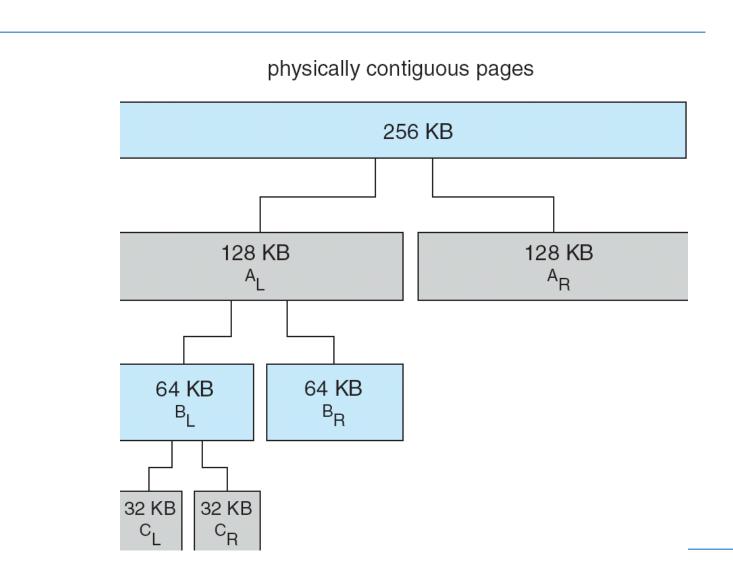
8. 内核内存的分配

- •不同于用户内存的分配,不受分页系统的控制
- •通常从空闲内存池中获取,内核需要为不同大小的(内核)数据结构分配内存,需要连续分配
 - 1. Buddy 分配
- 2. Slab 分配

1. Buddy 系统

- 从物理上连续的、大小固定的段上进行分配
- •内存按2的幂(power of 2)的大小来进行分配 (2,4,8,16...),直到分配合适的页为止
- •如需要12k,分配16k.

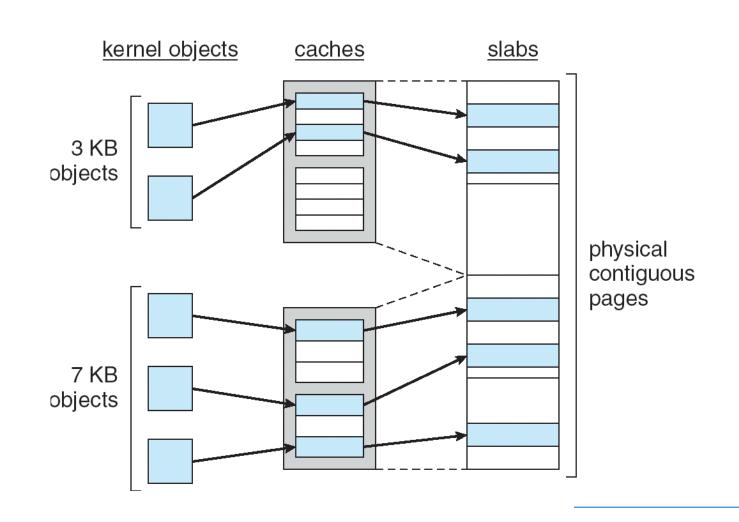
Buddy 系统分配



2. Slab 分配

- 1. Slab 是由一个或多个物理上连续的页
- 2. Cache 含有一个或多个 slab
- 3. 每个内核数据结构(信号量,文件对象,进程描述符等)都有它的cache,每个cache 含有内核数据结构的对象实例
- 4. 当创建cache 时, 起初包含若干标记为空闲的对象 , 对象的数量与slab 的大小有关
- 5. 当需要内核数据结构的对象时,可从cache中获取并标记为使用

Slab 分配



Q&A