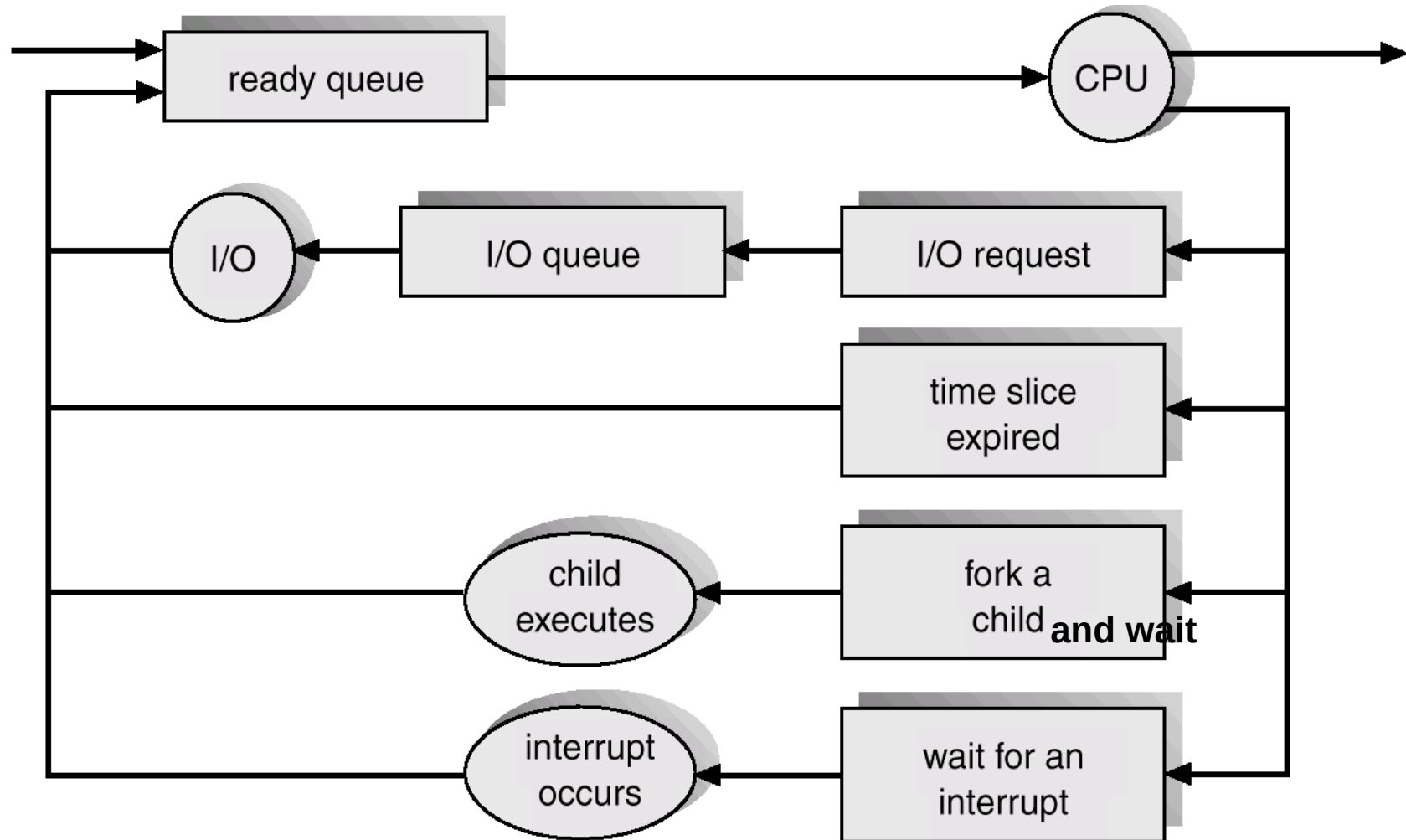


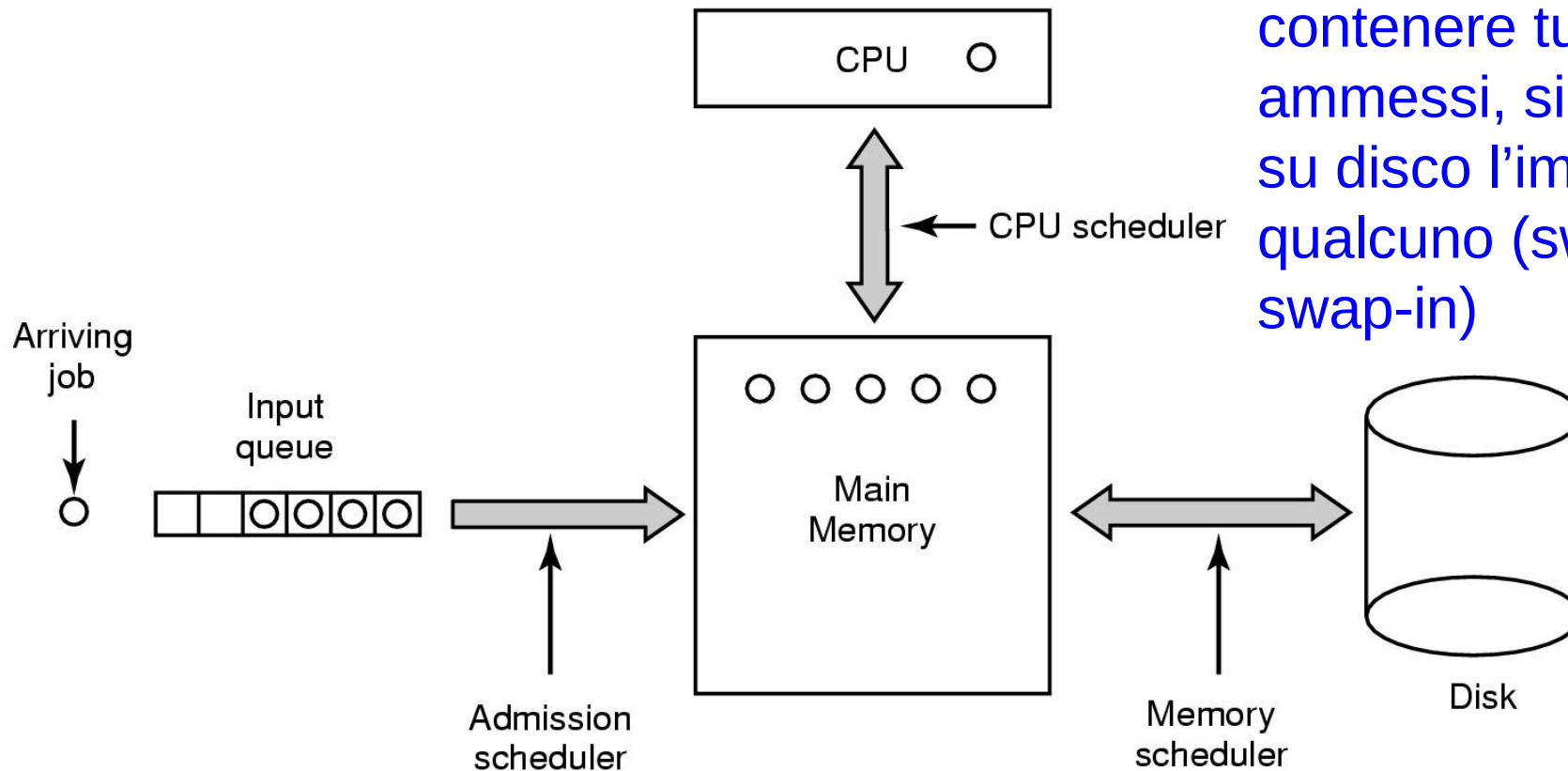
Nel sistema di elaborazione esistono diverse code:

- Coda dei job – tutti i processi di cui è richiesta l'esecuzione
- Coda dei processi ready – insieme dei processi caricati in memoria e pronti ad usare la CPU
- Code dei dispositivi – insieme delle richieste di I/O pendenti per i diversi dispositivi (e relativi processi).

I processi migrano da una coda all'altra nel corso della loro vita



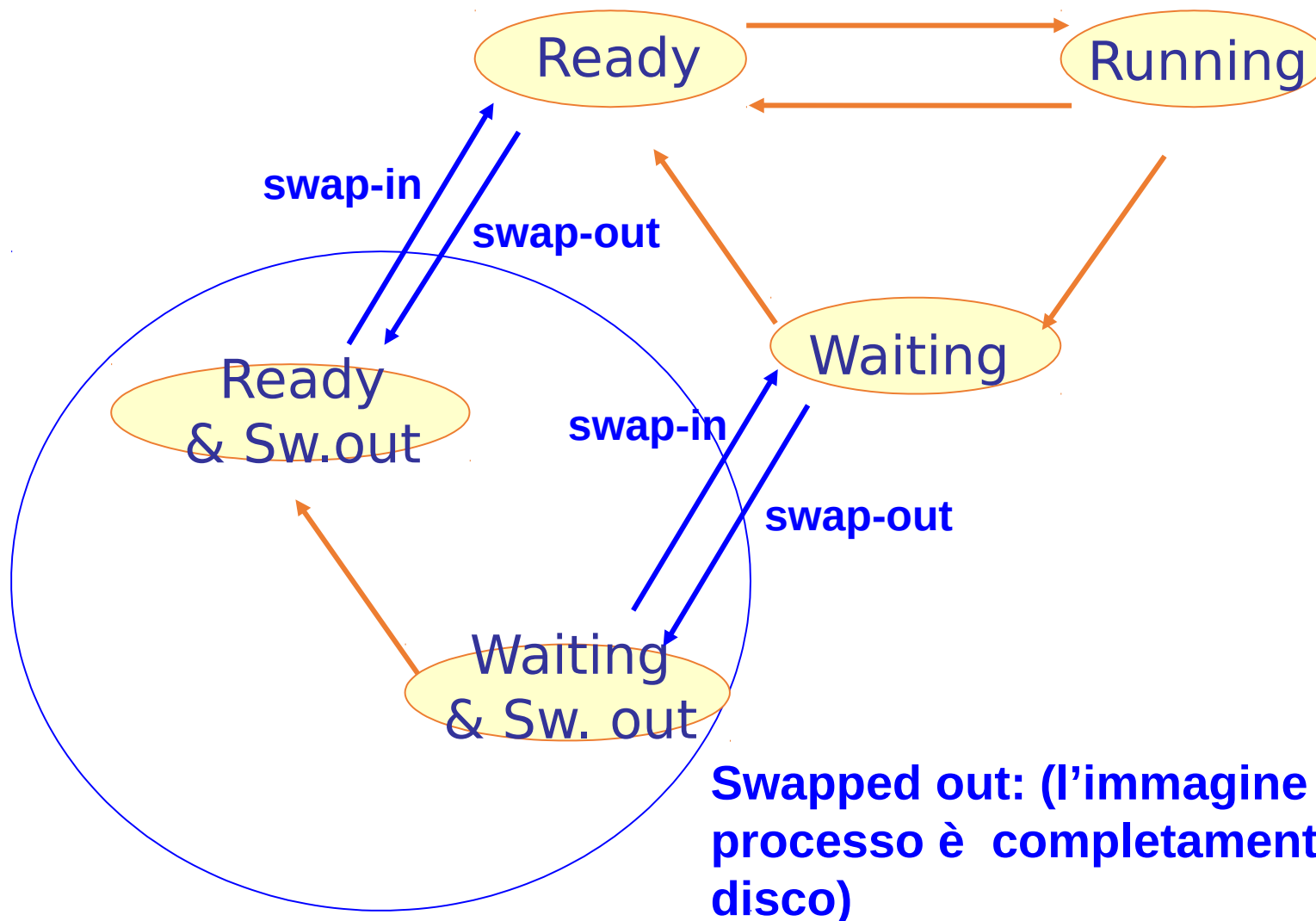
- Long-term scheduler (job scheduler) – Decide quali job portare in ready queue (solo sistemi *batch* (a lotti))
- Short-term scheduler (CPU scheduler) – seleziona il prossimo processo a cui assegnare la CPU (deve operare velocemente)
- Medium-term scheduler: regola il livello di multiprogrammazione (tramite swap-in / swap-out) in base alle risorse disponibili, in particolare la memoria



Se la memoria non può contenere tutti i processi ammessi, si parcheggia su disco l'immagine di qualcuno (swap-out / swap-in)

solo in sistemi a lotti (anticamera)

fa parte della gestione memoria: decide *il livello di multiprogrammazione*



## Generali:

- assegnare il tempo di CPU ai processi in modo “equo” (non necessariamente uguale per tutti; almeno *un po'* di tempo)
- mantenere le risorse del sistema utilizzate

## Per sistemi a lotti:

- massimizzare il *throughput* (numero medio di job eseguiti su una scala temporale grande, es. ora o giorno)
- minimizzare il tempo medio di *turnaround* (tempo intercorso fra richiesta di eseguire il job e risultati finali)

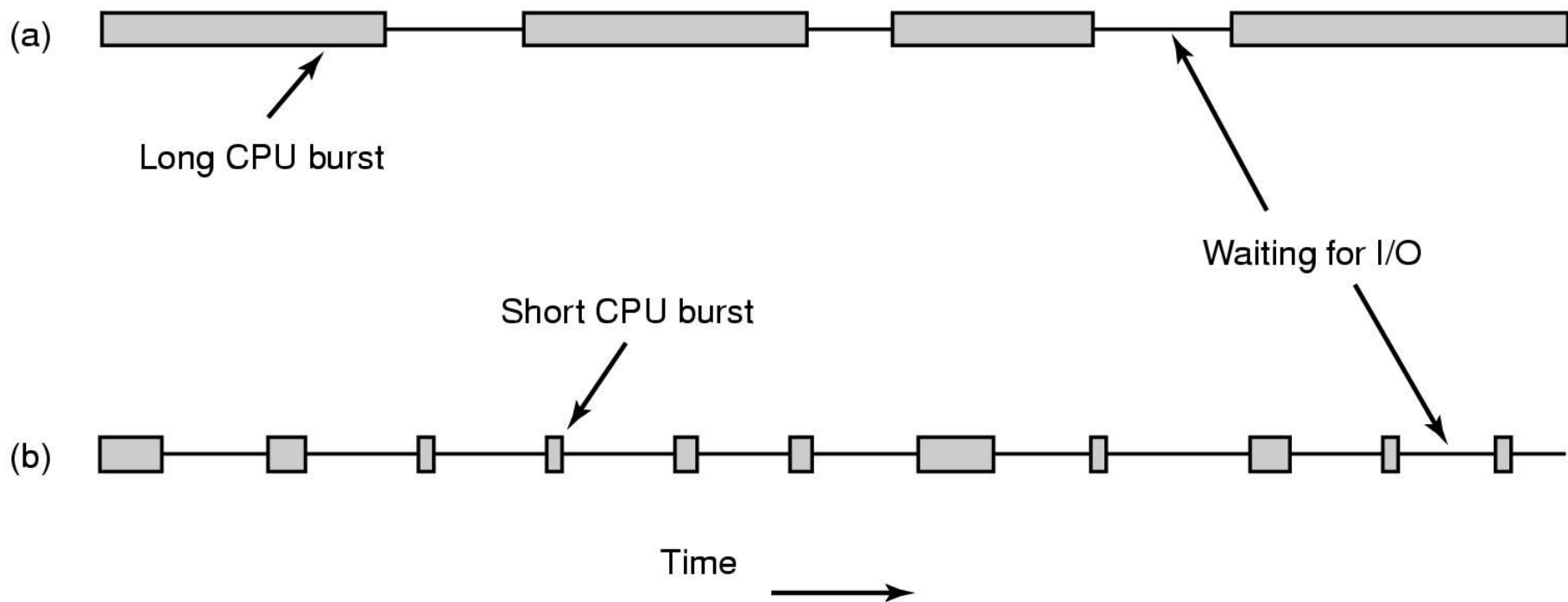
## Per sistemi interattivi:

- minimizzare il tempo di risposta (tempo fra richiesta e risposta)
- soddisfare le richieste introducendo attese piccole o comunque in proporzione al tempo effettivo di esecuzione.

## Per sistemi real-time:

- rispettare le scadenze, sempre o (versione soft) con poche eccezioni per non degradare la qualità del servizio

L'uso efficiente delle risorse è possibile sfruttando le diverse caratteristiche dei processi: conviene avere un *mix bilanciato di processi CPU bound(a) e I/O bound(b)*



La decisione su qual è il prossimo processo da rendere *running* fra quelli pronti (*ready*) *può/deve* avvenire:

- quando il processo *running* termina
- quando il processo *running* effettua un'operazione sospensiva
- quando viene creato un nuovo processo
- quando c'è un'interrupt da disp. I/O (waiting -> ready)
- quando c'è un'interruzione da timer (oppure ogni k timer interrupt)

*Deve* avvenire nei primi due casi, quando il processo *running* rilascia volontariamente la CPU

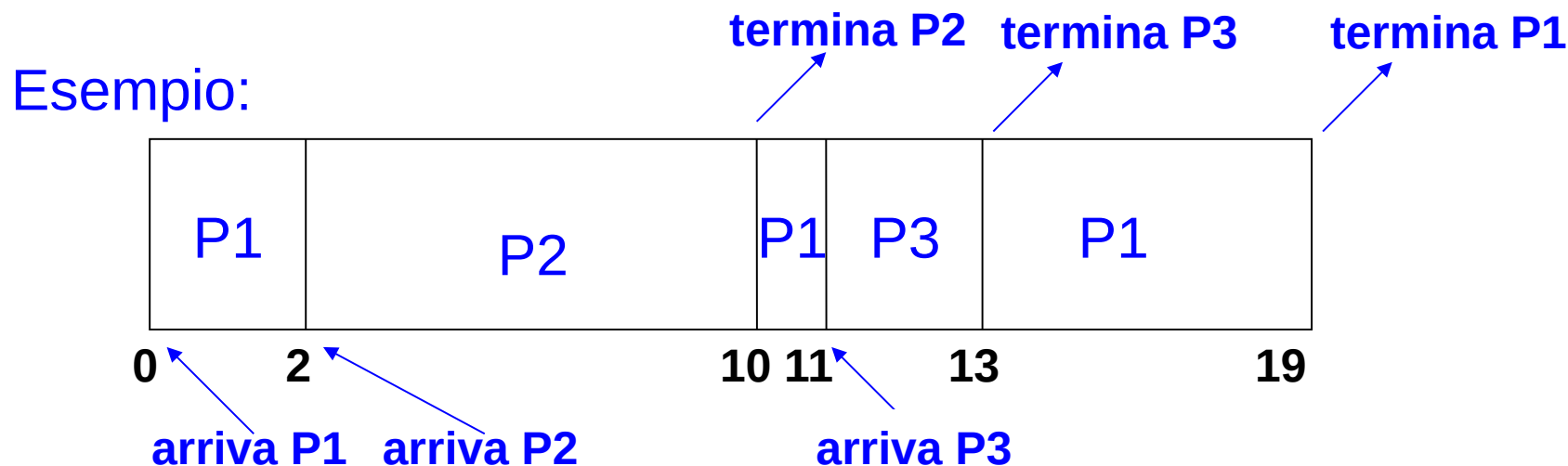
Negli ultimi tre casi, viene chiamato in causa il S.O. che *può* decidere se far intervenire lo scheduler o no. Se si toglie la risorsa CPU al processo *running* si ha *preemption* (*prelazione*)



Utilizzeremo i **diagrammi di Gantt** per rappresentare le scelte fatte da un dato algoritmo di scheduling in una data situazione. A partire dal Gantt potremo calcolare:

- il tempo di attesa di ciascun processo (tempo in anticamera o in ready queue)
- il tempo di permanenza di ciascun processo (da arrivo a terminazione)
- il tempo medio di attesa e di permanenza per l'insieme dei processi considerati

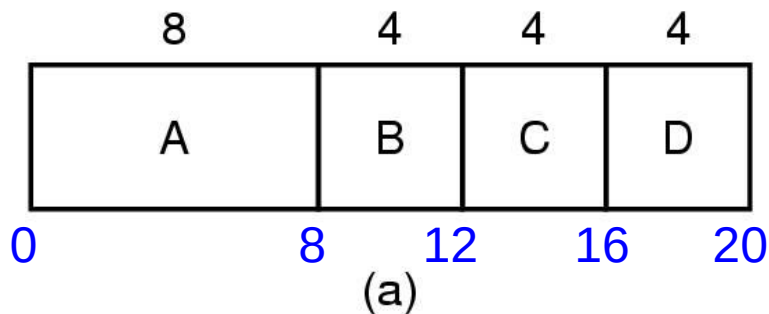
Sarà quindi possibile confrontare le prestazioni di ciascun algoritmo sulla base di tali tempi.



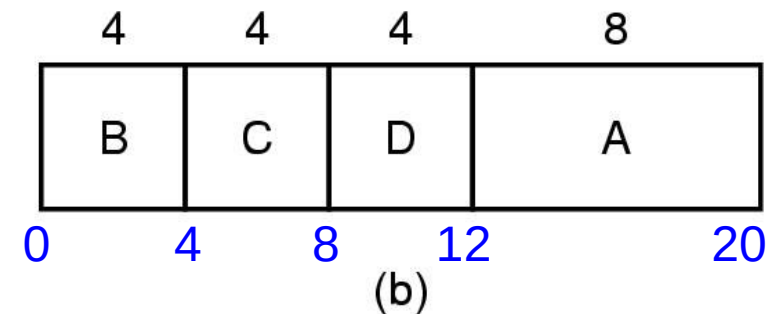
Vengono sottoposti diversi job, e supponiamo vengano eseguiti fino a completamento (ignoriamo la possibilità di usare la CPU per un altro mentre uno fa I/O)

- **First-Come First-Served**
- **Shortest Job First**: richiede di conoscere la durata dei job

Nota: entrambi criteri *NON preemptive* (senza prelazione)



FCFS: turnaround medio: 14



SJF: turnaround medio: 11

**effetto convoglio** (tutti dietro il più "lento" ad essere servito)

Se i job arrivano contemporaneamente, SJF è ottimale

Infatti (in questo caso con 4 job) se  $x_1$  è la durata del primo processo che ha ottenuto la CPU,  $x_2$  quella del secondo, ecc., il tempo medio di turnaround è:

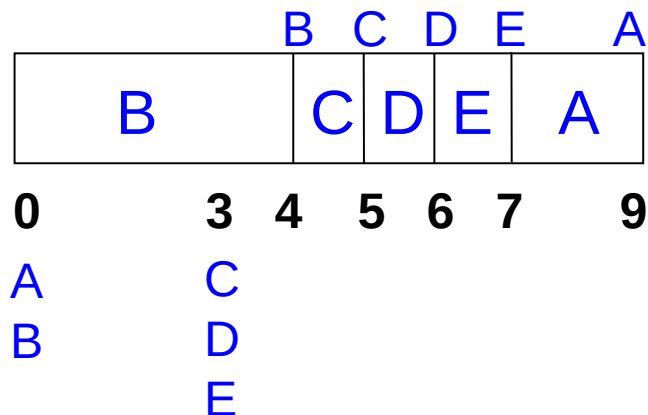
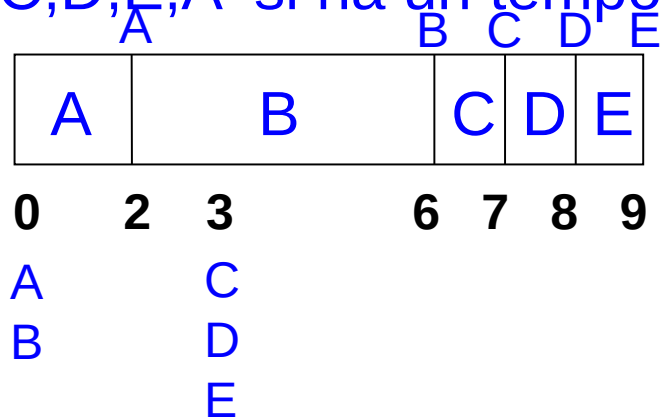
$$(4x_1 + 3x_2 + 2x_3 + x_4) / 4$$

e per minimizzarlo deve essere  $x_1 \leq x_2 \leq x_3 \leq x_4$

(ovviamente vale l'analogo per  $n$  job)

SJF si può applicare anche se i job non arrivano *contemporaneamente* (si sceglie il più corto tra i job che rimangono) ma non è ottimale

Es. se A, B, C, D, E arrivano all'istante 0,0,3,3,3, rispettivamente e richiedono rispettivamente 2,4,1,1, 1 unità di tempo di computazione, SJF schedulerebbe A,B,C,D,E che non è ottimale: infatti con l'ordine B,C,D,E,A si ha un tempo medio di attesa più basso



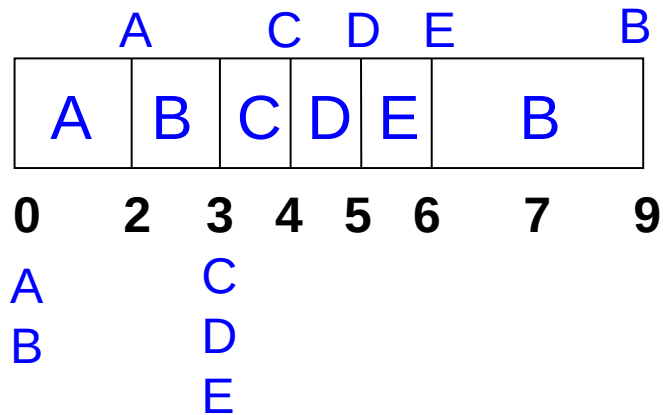
	Arrivo	CPU	Term.	Turnar.	Attesa
A	0	2	2	2	0
B	0	4	6	6	2
C	3	1	7	4	3
D	3	1	8	5	4
E	3	1	9	6	5
medie				4.6	2.8

	Arrivo	CPU	Term.	Turnar.	Attesa
A	0	2	9	9	7
B	0	4	4	4	0
C	3	1	5	2	1
D	3	1	6	3	2
E	3	1	7	4	3
medie				4.4	2.6

Per tener conto dell'arrivo distribuito nel tempo si può usare una versione modificata (preemptive) di SJF:

## Shortest Remaining Time Next

Questo algoritmo **è preemptive**: può togliere la CPU a chi è running quando arriva un nuovo job



	Arrivo	CPU	Term.	Turnar.	Attesa
A	0	2	2	2	0
B	0	4	9	9	5
C	3	1	4	1	0
D	3	1	5	2	1
E	3	1	6	3	2
medie				3.4	1.6

Come si fa a conoscere la durata di un job, per applicare SJF o SRTN nello scheduling a lungo termine?

Nei sistemi batch, quando si sottopone un job si fornisce anche una sovrastima del tempo di elaborazione, che viene usata come tempo limite: se viene superato, il job non viene completato

Un problema di SJF e SRTN: un processo può essere sorpassato da processi più corti e non girare mai (*starvation* = morte per fame), ne riparleremo

L'idea di SJF e SRTN può essere applicata anche nello **scheduling a breve termine** (a chi dare la CPU fra i processi pronti) sulla base della durata **stimata** del prossimo CPU burst

Gira il processo con il prossimo CPU burst più piccolo (in base alla stima). In questo caso ci serve per avere un **tempo medio di risposta** piccolo e per anticipare (mediamente) le richieste ai dispositivi

Infatti al termine di questo CPU burst:

- l'utente ottiene presto una risposta e il processo si mette in attesa della reazione, oppure
- il processo sottopone presto (rispetto al caso in cui venga scelto uno con CPU burst più lungo) una operazione al dispositivo; la gestione del dispositivo avrà la richiesta presto e potrà mandarla avanti prima (se scarico) o ottimizzare la gestione delle richieste

Mentre l'utente "pensa" e/o il dispositivo lavora, mando avanti i processi con CPU burst più lunghi

Bisogna stimare la durata del prossimo CPU burst, lo si può fare a partire dai dati relativi ai precedenti CPU-burst attraverso una media esponenziale:

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1 - \alpha) \tau_n.$$

Dove:

$t_n$  e` la durata effettiva dell'n-esimo CPU burst

$\alpha$  e' compreso tra 0 e 1

$\tau_{n+1}$  e` la stima dell'n+1-esimo CPU-burst

$\tau_0$  ha un valore predefinito



- $\alpha = 0$ :

- $\tau_{n+1} = \tau_n$

- La storia non conta (si usa sempre lo stesso valore di default)

- $\alpha = 1$ :

- $\tau_{n+1} = t_n$

- Conta solo l'ultimo CPU burst

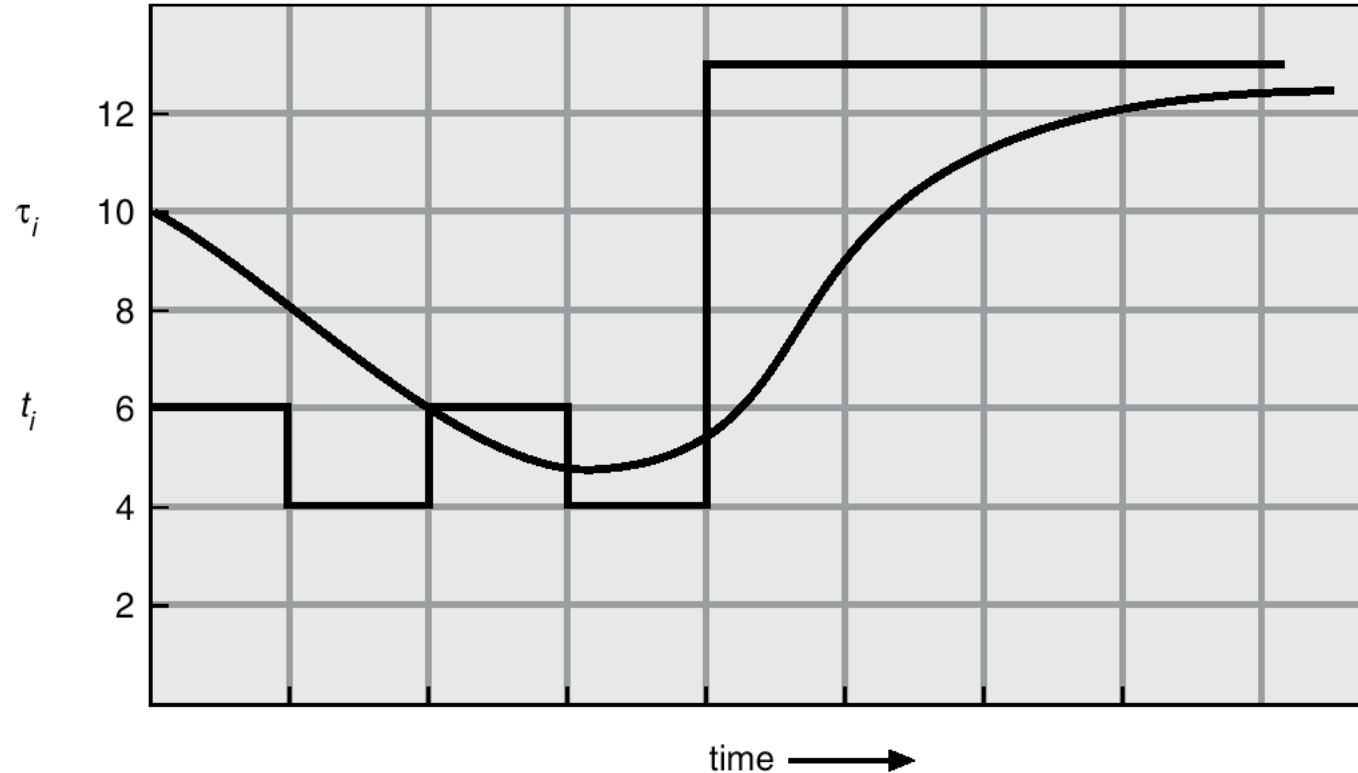
- $0 < \alpha < 1$ : Espandendo la formula si ottiene:

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1 - \alpha) \alpha t_{n-1} + \dots$$

$$+ (1 - \alpha)^j \alpha t_{n-j} + \dots$$

$$+ (1 - \alpha)^{n+1} \tau_0$$

Poiché  $\alpha$  e  $(1 - \alpha)$  sono entrambi  $\leq 1$ , ciascun termine nella formula ha un peso inferiore dei precedenti



CPU burst ( $t_i$ )	6	4	6	4	13	13	13	...	
"guess" ( $\tau_i$ )	10	8	6	6	5	9	11	12	...

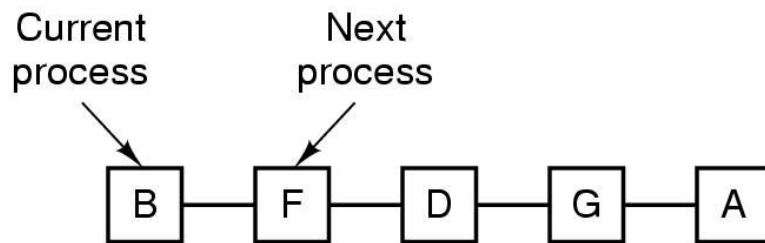
Esempio con  $\alpha=1/2$

*Ogni volta il contributo dei vecchi cpu-burst al calcolo della media si dimezza*

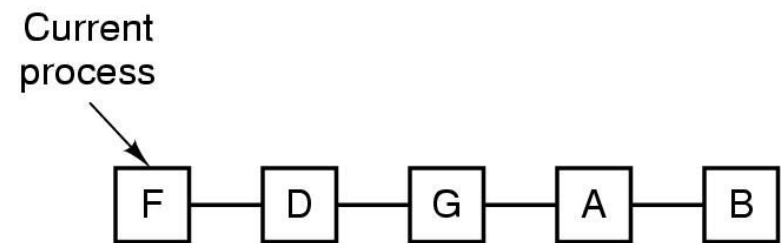
Un criterio più semplice per i sistemi interattivi è il

## Round Robin:

se il processo corrente è rimasto running per un *quanto* di tempo ( $k$  timer interrupt,  $k \geq 1$ ), va in fondo alla coda dei processi pronti, viene scelto il primo



(a)

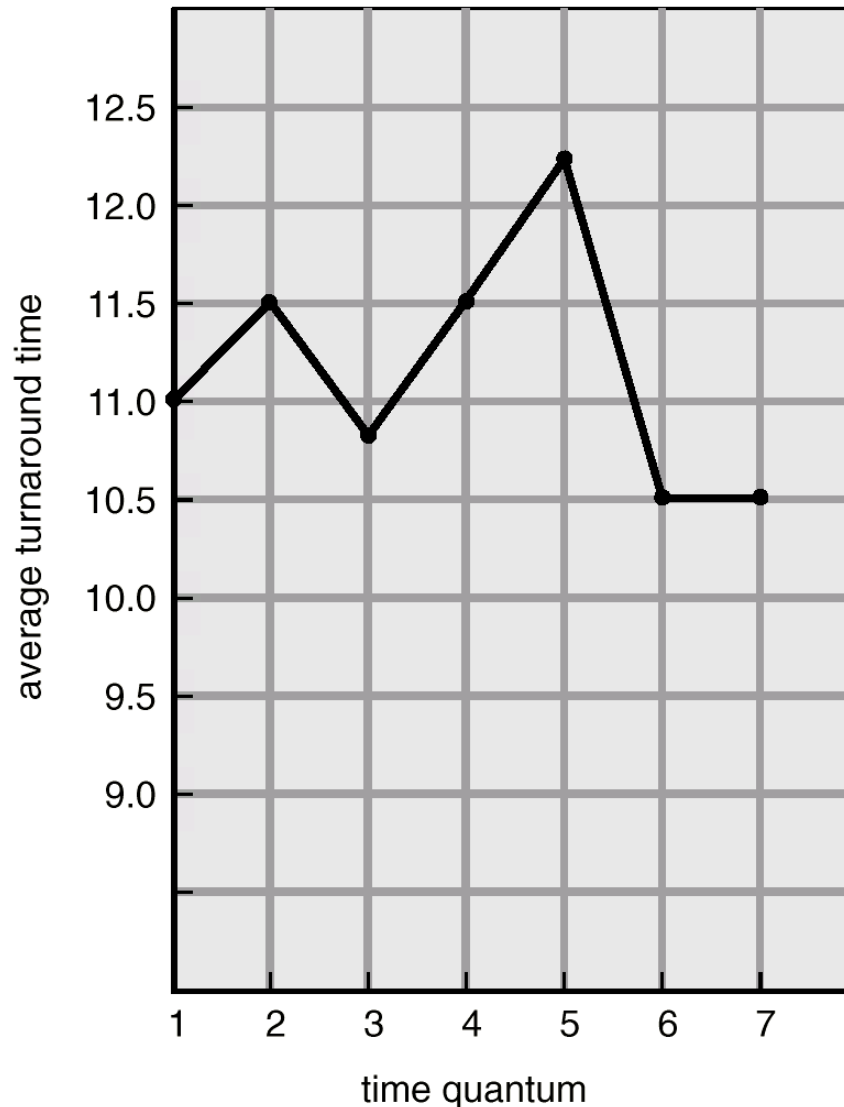


(b)

## Durata del quanto:

- minimo 10 volte il tempo di context switch (per avere meno del 10% di tempo sprecato nello switch), possibilmente di più  
NB lo switch include anche flush della MMU
- non troppo (es.  $\gg 100$  msec) per evitare tempi di risposta alti
- tipicamente tra 10-100 msec

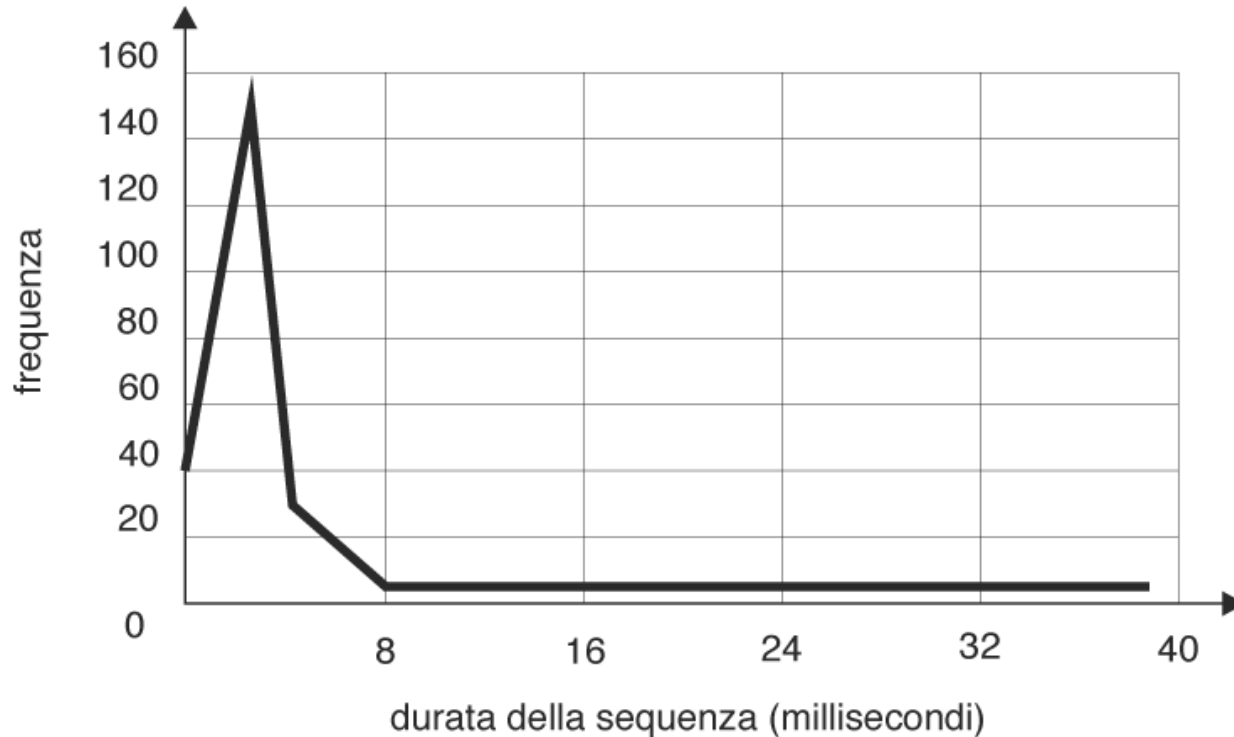
## Influenza del quanto di tempo sul tempo di permanenza



process	time
$P_1$	6
$P_2$	3
$P_3$	1
$P_4$	7

Un quanto lungo tende a migliorare il tempo di turnaround, ma non c'è una relazione monotona garantita

Aumentando il quanto, RR tende a FCFS (qui coincide per  $q \geq 6$ )



Misure effettuate su sistemi reali hanno rivelato che la maggior parte dei CPU burst sono piuttosto brevi. Avendo a disposizione un diagramma come quello mostrato in figura si può selezionare un valore di  $q$  che permetta ad una buona parte (es. l'80%) di CPU burst di completare l'esecuzione all'interno di un quanto. La scelta deve sempre essere bilanciata rispetto al requisito di mantenere un tempo di risposta accettabile.

Si può assegnare a diversi processi un diverso livello di priorità e fare in modo che la politica di scheduling (con o senza prelazione) scelga sempre il processo con priorità più alta tra quelli ready

- priorità definita in base a parametri interni al SO: caratteristiche del processo misurate o calcolate dal SO
- priorità definita in base a parametri esterni (es. tipo di utente)

## Esempi di parametri interni:

- lunghezza CPU burst, quale politica si ottiene?

SJF (o meglio “Shortest CPU burst” First),  
o SRTN se con prelazione

- Più in generale, processo I/O bound  $\Rightarrow$  priorità alta, per tenere i dispositivi di I/O alimentati e usare la CPU per gli altri processi nel frattempo

Per sapere quanto è I/O bound, un altro criterio (oltre alla lunghezza assoluta dei CPU burst) è la parte usata degli ultimi quanti di tempo, es.:

ultimo quanto usato per una frazione  $f$   
 $\Rightarrow$  priorità  $1/f$

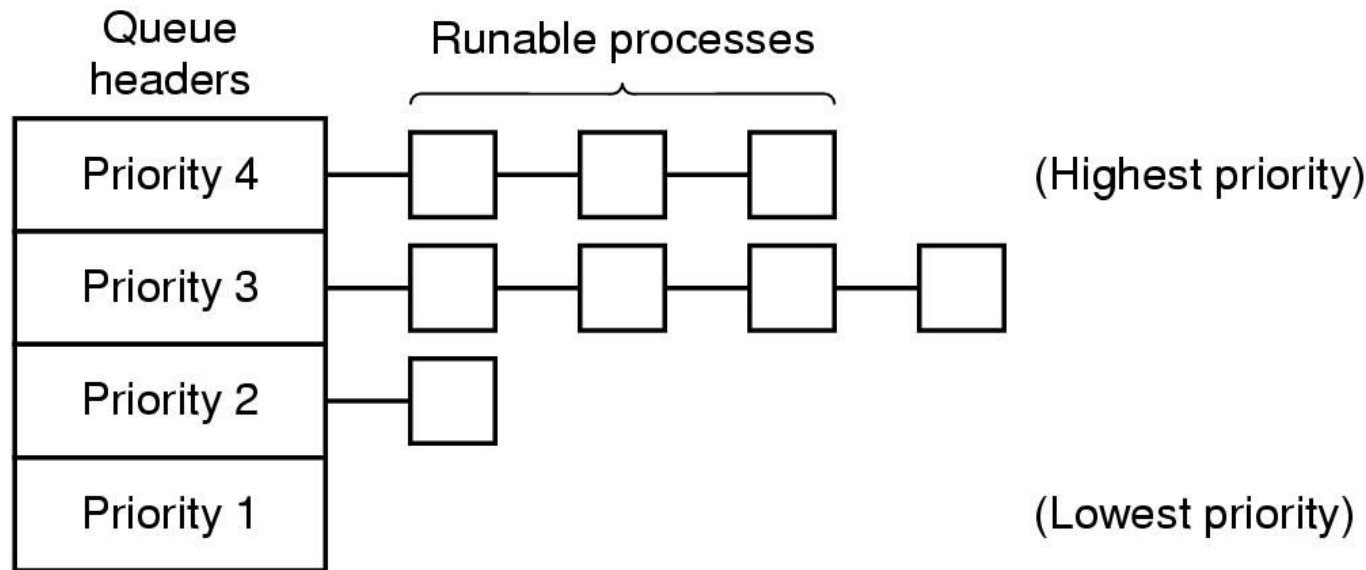
- processo che si risveglia da attesa di input da tastiera
- processo associato alla finestra selezionata

Problema con le priorità: un processo può avere sempre processi con priorità maggiore e quindi non girare mai (*starvation* = morte per fame)

Soluzione: incrementare la priorità con il passare del tempo dall'ultimo istante in cui il processo ha avuto la CPU (*aging* = invecchiamento)



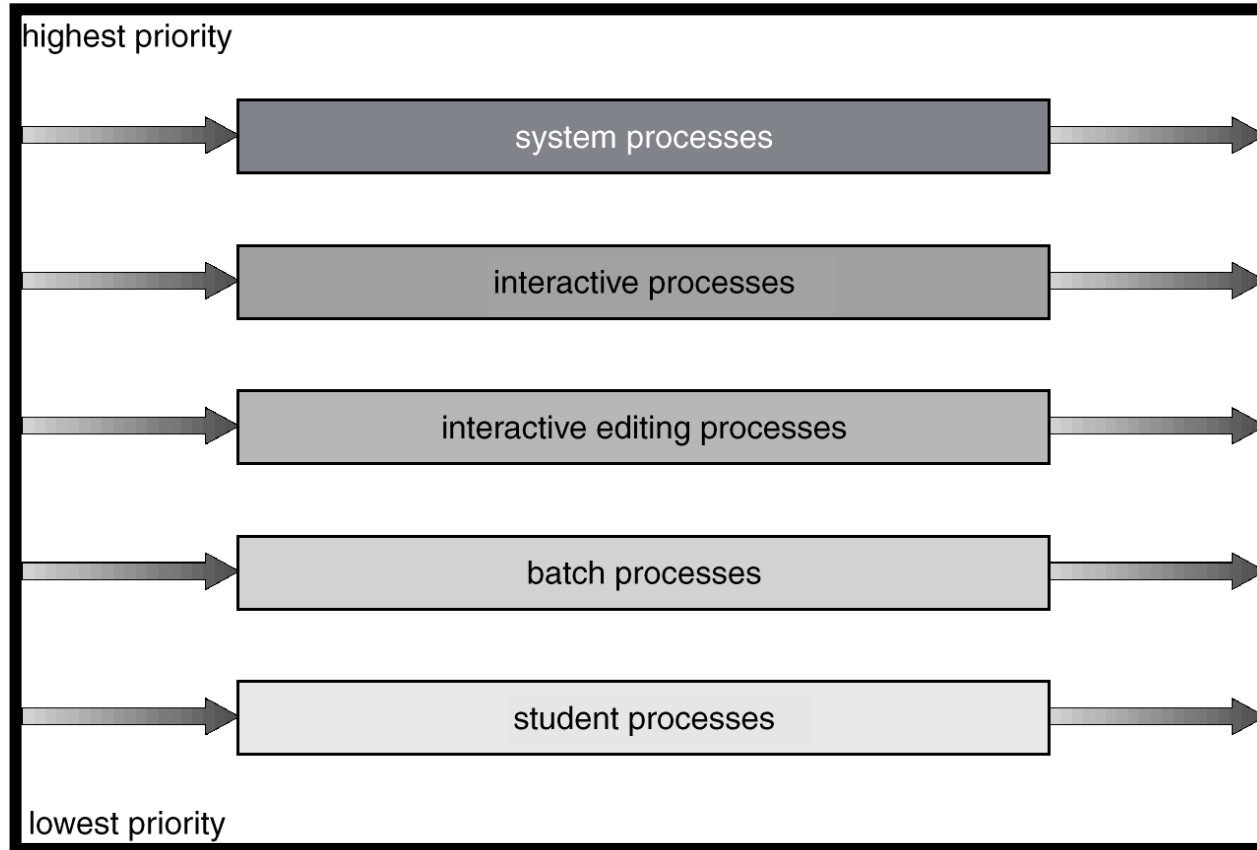
Può essere organizzato **per classi**:



Gira un processo della classe più alta, se esiste

Scheduling uguale o diverso per ciascuna classe, es. Round Robin con q diversi

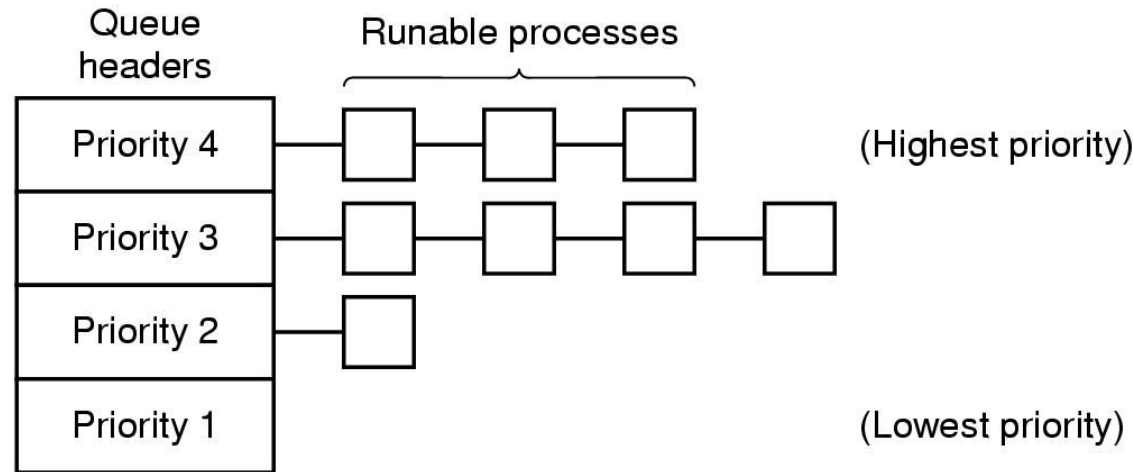
L'appartenenza alle classi può essere dinamica e in particolare dipendere dal comportamento passato (IO-bound vs. CPU-bound)



Qui vediamo un esempio di classi di priorità. la classificazione in interattivo o meno può essere automatica

Una variante alla *priorità assoluta* fra code può consistere nell'assegnare *percentuali* di tempo di CPU alle diverse code, gestendo ciascuna coda con un criterio apposito (Round Robin o altro)

## Multilevel Feedback Queues: appartenenza dinamica alle classi



Round robin con  $q$  diversi, più piccoli per le classi “alte”

Un processo inizia in una classe alta (siamo benigni) e:

- Come favorire processi con CPU burst corti senza fare stime per classificarli?

se usa tutto il quanto passa in una più bassa, con  $q$  maggiore

- Come evitare la *starvation* dei processi che finiscono nelle classi inferiori?

dopo un po' di tempo (*aging*) in una classe bassa, o nella più bassa, viene riportato in alto

**Scheduling a quote:** se ci sono  $n$  utenti, o  $n$  processi, far avere ad ognuno  $1/n$  del tempo di CPU

Oppure quote diverse, a seconda di una priorità

Come realizzarlo (con una certa approssimazione): dare la CPU a chi è maggiormente in difetto rispetto alla quota dovutagli. Può essere visto come un algoritmo a priorità dinamica, dove il livello di priorità è dato dal rapporto tra la quota spettante e la quota avuta (chi ha avuto la metà del dovuto ha priorità 2, chi ha avuto il doppio ha priorità 0.5).

Le quote si possono usare anche in un algoritmo a priorità con code multiple, assegnando una quota a ciascuna coda.

**Scheduling a lotteria:** ogni processo ha un certo numero di biglietti (della lotteria) proporzionale alla percentuale di tempo di CPU al quale ha diritto.

- lo scheduler estrae a caso il “biglietto vincente”: i processi o gli utenti hanno una opportuna frazione di biglietti della lotteria avranno maggiore probabilità di essere schedulati
- un processo (per es. un client) può decidere di cedere parte dei suoi biglietti ad un altro processo (per es. il server a cui ha inoltrato una richiesta).

Rispetto alle quote, è più semplice aggiungere un processo

**Alcuni esercizi ...**

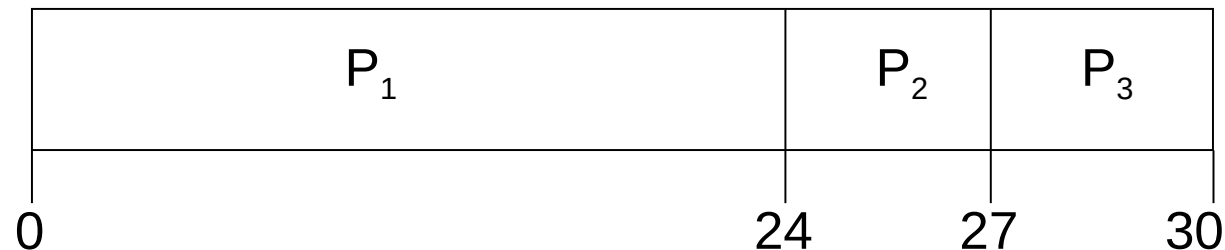
<u>Processo</u>	<u>CPU burst</u>
-----------------	------------------

$P_1$	24
-------	----

$P_2$	3
-------	---

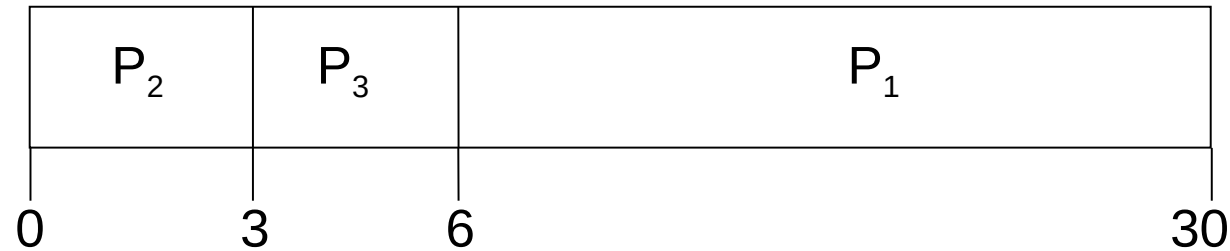
$P_3$	3
-------	---

- Assumendo che l'ordine di arrivo sia:  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$  il Gantt per la politica FCFS è:



Tempi di attesa per  $P_1 = 0$ ;  $P_2 = 24$ ;  $P_3 = 27$  Tempo di attesa medio:  $(0 + 24 + 27)/3 = 17$

Se invece applichiamo la politica SJF:



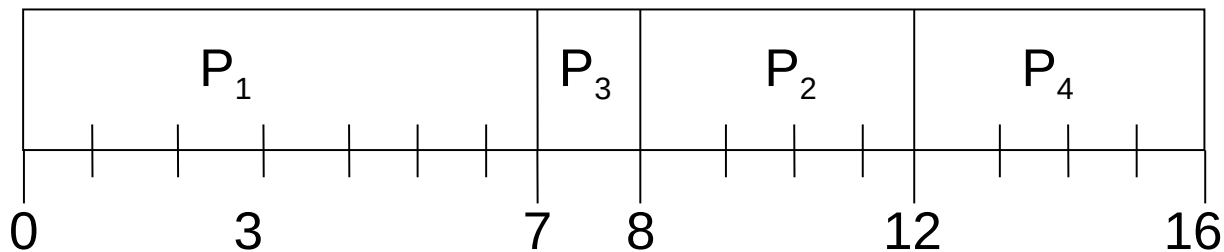
Tempo di attesa per  $P_1 = 6$ ;  $P_2 = 0$ ;  $P_3 = 3$

Tempo medio di attesa:  $(6 + 0 + 3)/3 = 3$



<u>Processo</u>	<u>Tempo arr.</u>	<u>CPU burst</u>
$P_1$	0.0	7
$P_2$	2.0	4
$P_3$	4.0	1
$P_4$	5.0	4

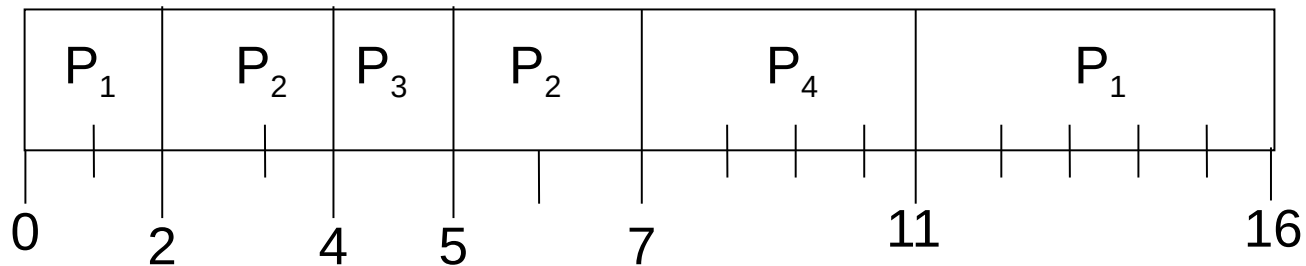
- SJF (non-preemptive)



$$\text{Tempo medio attesa} = (0 + 6 + 3 + 7)/4 = 4$$

<u>Processo</u>	<u>Tempo arr.</u>	<u>CPU burst</u>
$P_1$	0.0	7
$P_2$	2.0	4
$P_3$	4.0	1
$P_4$	5.0	4

- Politica SRTN (SJF preemptive)



$$\text{Tempo medio attesa} = (9 + 1 + 0 + 2)/4 = 3$$

*MIGLIORE DEL SJF (Quando gli arrivi sono scaglionati l'algoritmo ottimo e' SRTN).*

## Process Burst Time

$P_1$       53

$P_2$       17

$P_3$       68

$P_4$       24

- Il Gantt per il RR con  $q=20$ :

## Process Burst Time

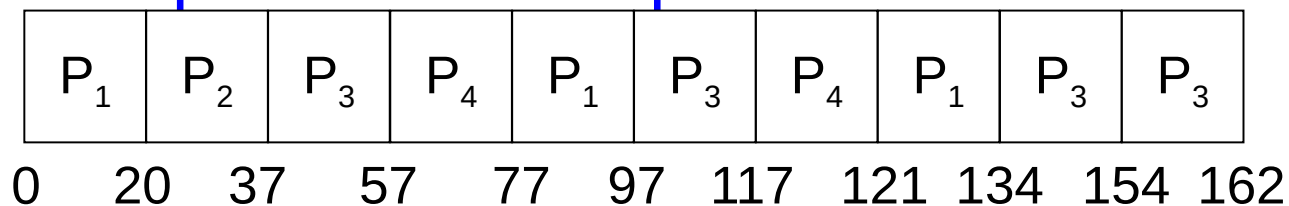
$P_1$       53

$P_2$       17

$P_3$       68

$P_4$       24

- Il Gantt per il RR con  $q=20$ :



- Tempo medio attesa =  $(81 + 20 + 94 + 97) / 4 = 73$
- Fornisce solitamente un tempo medio di attesa peggiore di SJF (38)