Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

(公开文档, 欢迎转发)

版	:	本	号:	V1.5			
В	М	等	级:	ШММ	□JM	□JUM	■公开
编	制	:					
审	核	:					

修订记录

日期	版本号	描述	作者
2019-04-22	1.0	文档初始化	史云峰
2019-05-11	1.1	初稿整理和标题修改	
2019-05-20	1.2	新增脚本使用说明	
2019-06-19	1.3	修改部分内容,添加 GitHub 地址说明	
2019-06-20	1.4	修改 NDK 版本说明	
2019-07-29	1.5	删除私有信息,公开文档	

目录

NDK ĵ	简介	1
1.1	NDK 配置	1
1.2	验证	2
Chron	natix 工程添加(新方法)	3
2.1	从源码拷贝头文件	3
2.2	重新整理头文件	4
2.3	添加 chromatix 效果工程文件	4
Chron	natix 工程修改(该方法废弃)	5
3.1	新建工程目录	5
3.2	修改工程文件	6
3.3	目录下对应 Android.mk 的修改	7
3.4	源文件下对应 Android.mk 文件的修改	7
编译和	l push 验证	8
4.1	脚本修改说明	9
4.	1.1 编译脚本: buildSo_win_v2.0.bat	9
4.	1.2 Push 库文件脚本: push.ver2.0.bat 1	0
可能遇	到的错误1	0
附录:	Chromatix 工程范例	1
	1.1 1.2 Chrom 2.1 2.2 2.3 Chrom 3.1 3.2 3.3 3.4 编译和 4.1	1.2 验证 Chromatix 工程添加 (新方法) 2.1 从源码拷贝头文件 2.2 重新整理头文件 2.3 添加 chromatix 效果工程文件 Chromatix 工程修改 (该方法废弃) 3.1 新建工程目录 3.2 修改工程文件 3.3 目录下对应 Android.mk 的修改 3.4 源文件下对应 Android.mk 文件的修改 编译和 push 验证

1 NDK 简介

NDK 全称 Native Development Kit, 是一系列工具的集合。它提供了一系列的工具,帮助开发者快速开发 C/C++的动态库,并能自动将 so 和 java 一起打包成 apk。本文不做任何关于 NDK 开发的介绍,只对 NDK 提供的工具的使用做一个简介,主要方便 Camera Tuning 人员使用 NDK 来编译生成 chromatix 对应的库文件,同时驱动大神也可以用来编译 eeprom 的库文件。

好处:编译时检查语法错;速度快于buildSo软件。

1.1 NDK 配置

工具下载,可在官网下载。

Google 官网下载地址:

https://developer.android.google.cn/ndk/downloads/index.html

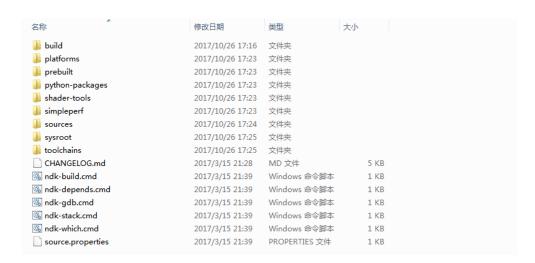
平台	软件包	大小 (字节)	SHA1 校验和
Windows 32 位	android-ndk-r14b- windows-x86.zip	707533928	070443eaa7fa37ed337f91c655e02ca708d37c92
Windows 64 位	android-ndk-r14b- windows-x86_64.zip	769151176	a625e8c599bccdb9061b61dcf3d1f1a01071613f
Mac OS X	android-ndk-r14b-darwin- x86_64.zip	824705073	2bf582c43f6da16416e66203d158a6dfaba4277c
Linux 64 位 (x86)	android-ndk-r14b-linux- x86_64.zip	840626594	becd161da6ed9a823e25be5c02955d9cbca1dbeb

根据自己硬件选择对应平台,下载相应的 NDK 版本。

注:文档完成初稿时,官网最新 NDK 为 r14b,目前已更新到 r20 了,按照页面下载最新的版本即可,一般情况,里面会包含几乎所有的 android api,因此 NDK 版本影响不大。

Windows 配置(Linux 环境大同小异,编译时将 bat 命令全部替换为 sh 命令即可): 下载 Window 版本之后,文件解压如下:

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第1页 共14页



配置环境变量:

"计算机"—"属性"—"高级系统设置"--"系统环境变量"--"新建",输入如下内容:



注: 变量值为 ndk-build 解压之后的根目录。

新建完成之后,点击"确定",选择"Path"—"编辑",在字符串末尾添加如下字符:

"%NDK ROOT%"

注:添加时若 path 字符串末尾如果没有分号(";"),需手动添加,与上一个变量值分开。添加完成之后,点击"确定",完成环境变量配置。

1.2 验证

打开 cmd,终端中输入如下指令:

C:\Users\Alvin\Desktop>ndk-build -v

环境变量配置无误情况下,应输出如下内容:

```
C:\Users\101004341>ndk-build -v
GNU Make 3.81
Copyright (C) 2006 Free Software Foundation, Inc.
This is free software; see the source for copying conditions.
There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A
PARTICULAR PURPOSE.
This program built for i586-pc-mingw32
```

接下来进行工程代码的修改。

2 Chromatix 工程添加 (新方法)

如下这部分,已经存在整理好的工程和头文件,可通过 GitHub 直接下载使用。

地址: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

下载之后,可直接跳过 2.1 和 2.2 章节,直接进入 2.3 章节查看使用方法。若里面没有对应的平台头文件,可通过章节 2.1 和 2.2 手动添加。

同时,MSM8937/MSM8953/MSM8976/SDM450、SDM632/SDM636/SDM660 等使用的头文件一致,选择任意其一即可。

2.1 从源码拷贝头文件

使用 ndk-build 会进行语法,因此需要包含必要的头文件,这部分文件通过从对应平台的源码中拷贝,位置如下:

vendor\qcom\proprietary\mm-camerasdk\sensor\includes

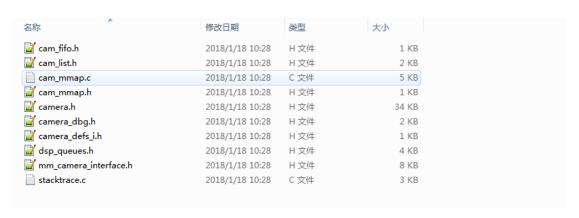
名称	修改日期	类型	大小
) 0309	2018/1/18 10:28	文件夹	
) 0310	2018/1/18 10:28	文件夹	
actuator_driver.h	2018/1/18 10:28	H 文件	5 KB
dromatix_params.h	2018/1/18 10:28	H 文件	2 KB
debug_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	6 KB
eeprom_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	9 KB
eeprom_util.h	2018/1/18 10:28	H 文件	1 KB
ilash_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	3 KB
i ois_driver.h	2018/1/18 10:28	H 文件	5 KB
🔐 pdaf_api.h	2018/1/18 10:28	H 文件	4 KB
🔐 pdaf_camif_api.h	2018/1/18 10:28	H 文件	2 KB
🔐 pdaf_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	21 KB
grand sensor_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	26 KB
sensor_sdk_common.h	2018/1/18 10:28	H 文件	4 KB

vendor\qcom\proprietary\mm-camera\common

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第3页 共14页

Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

■公开文档



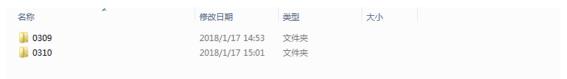
Common 目录下的 camera defs i.h 和 camera dbg.h 会被使用到。

2.2 重新整理头文件

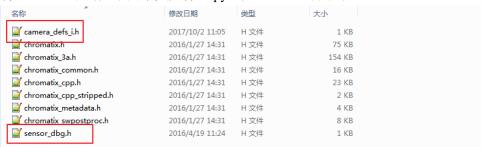
因不同平台,头文件会有差异,因此以不同平台分别建立各自的文件夹:



不同的 3A header 也根据 3A version 来建立各自的目录:



将 common 中的如下两个头文件 copy 到 3A header 目录下。



如上,已有整理好的资源,可下载直接使用,若有缺少的,自己根据当前代码添加即可。 下载位置: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

2.3 添加 chromatix 效果工程文件

从代码中拷贝一份 chromatx 文件,放置在任意目录下:

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第4页 共14页
大 1 3 州 フ・ 九	文 饲版本: ▼1.5	カ 4 火 六 14 火

Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

■公开文档

名称	修改日期	类型	大小
chromatix_hi846_hlt_lnd	2018/1/17 14:53	文件夹	
lackromatix_hi846_hlt_lnd_1107	2018/1/18 9:50	文件夹	
ll chromatix_imx362	2018/1/18 9:55	文件夹	
ll chromatix_imx376	2018/1/18 9:51	文件夹	
🖟 includes	2018/1/18 10:15	文件夹	
Scripts	2018/1/18 10:44	文件夹	
LICENSE	2017/11/27 13:50	文件	11 KB

将 Scripts 中的脚本 buildSo_win_xxx.bat (通过 Github 查看和下载) 拷贝到 chromatix 工程目录里下,记事本打开之后修改如下关键部分:

- :: Defined by user
- set INCLUDES ROOT=C:\mm-camerasdk\includes
- set BOARD PLATFORM=msm8953
- set HEADER VERSION=0309
- 将 BOARD PLATFORM 修改为自己工程对应的平台,如:msm8937,SDM660等
- 将 HEADER VERSION 修改对应的 3A 的版本号,如 0309,0310 等
- 将 **APP_PLATFORM** 根据当前使用机器的安卓版本准确填写,否则可能出现编译的库导致相机无法打开的异常,对应的 **API** 在脚本中已经备注说明。

如上两个信息决定查找头文件的位置,因此两个名字保证是在 includes 下存在并且有对应的头文件!!!

修改完成之后直接双击运行即可直接编译,此方法不需要对 chromatix 的原始工程文件做任何的额外修改。注意,需要保证拷贝的工程是完整的,即每一级目录下都存在一个 Androld.mk 文件。

若在编译中,提示缺少某个头文件,根据终端上的提示,可在源码中找到后复制到 includes 对应的目录下即可。

3 Chromatix 工程修改(该方法废弃)

该方法需要修改的 Makefile 较多,不太方便,保留可用于参考,借助该方法编译其他库文件。 因为 Chromatix 工程文件是存在源 Android 源码中的,同时 Android.mk 文件中存在多个宏开关

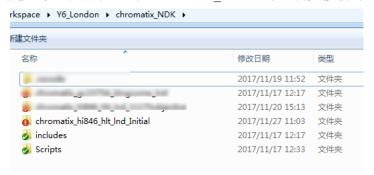
来控制是否被编译,因为要单独编译对应的库文件,因此 Android.mk 文件要进行修改。

3.1 新建工程目录

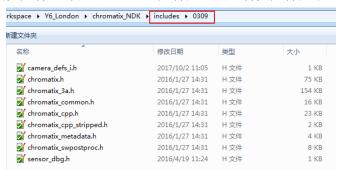
本次以 Android 某项目 Chromatix 工程为例进行说明。

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第5页 共14页

先创建一个工程目录,比如 Chromatix NDK,添加需要修改的 Chromatix 工程文件和头文件:



所需头文件全部位于 includes 文件夹, 所包含头文件如下(0309):



头文件部分内容为高通对结构体的定义, header 版本只要为 0309, 内容均是一致的, 直接拷贝使用; 若 header 为其他版本, 在 Android 源码中, 将对应的文件拷贝出来重新建立一个文件夹即可。

3.2 修改工程文件

需要修改的文件列表如下:

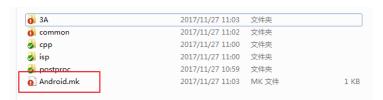
1、 各目录下的 Android.mk;



2、 各源文件下对应的 Android.mk



3.3 目录下对应 Android.mk 的修改



源代码如下:

```
ifeq ($(call is-vendor-board-platform,QCOM),true)
include $(call all-subdir-makefiles)
endif
```

源码中存在一个平台宏开关,因为是单独编译,取消开关控制:

```
- ifeq ($(call is-vendor-board-platform,QCOM),true)
include $(call all-subdir-makefiles)
- endif
```

(减号代表删除)

这样在编译的过程中方可包含目录下能找到子目录下存在的所有 Makefile 文件。 依次,将 3A、cpp、isp 下面的 Android.mk 全部修改掉。

3.4 源文件下对应 Android.mk 文件的修改

修改此处文件是因为,Android.mk 中指定的头文件路径是 Android 源码对应的路径,单独编译时,我们需要指定我们自己头文件所放的位置,否则编译会报错:无法找到对应的头文件。

以 3A 目录下 zsl preview 为例:

未修改前,源代码如下:

```
LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../../../../../../mm-
camerasdk/sensor/includes/$(CHROMATIX_VERSION)
```

此时,将 LOCAL C INCLUDES 指向的路径,修改为工程目录下 include 对应的路径:

```
LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../includes/0309
```

相对路径可自己推算,只要指向工程目录下的"includes/0309"位置即可。若工程目录不改变,路径名也可以写成绝对路径,但是弊端是工程代码拷贝到其他地方时,运行就会报错。

修改前后的对比:

```
-include camera_ders_i.n

19 - LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../../../../../mm-camerasdk/sensor/includes/$(CHROMATIX_VERSION)

19 + LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../.includes/0309

20 LOCAL_C_INCLUDES += $(LOCAL_PATH)/../../../module/
```

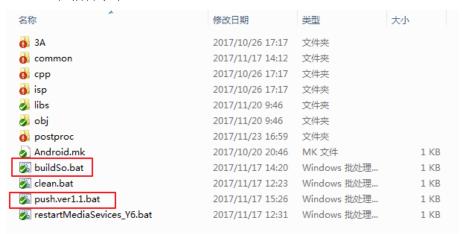
文档编号: 无	文档版本: V1.5	第7页 共14页
> 1 - 1/10 3 · 20	2013/2011	214 / 21 / 1 - 1 21

此时,代码的修改工作已经完成,只要使用编辑好的 buildSo.bat 命令进行编译即可。

此处需要注意, incldes 和 chromatx 工程目录的位置关系最好刚开始就做一个固定的设置,这样方便后续添加其他 sensor 的效果代码。

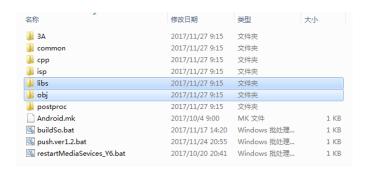
4 编译和 push 验证

将 Chromatix_NDK 目录中"Script"下的"buildSo_win_v2.0.bat"和"push.ver2.0.bat"拷贝到 Chromatix 工程根目录下:



双击运行"buildSo.bat",编译结果如下:

会在当前路径下生成两个目录:



Obj 为生成的链接文件, libs 下为生成的库文件, 需要 push libs 目录下的库文件到机器:

名称	修改日期	类型	大小
libchromatix_hi846_hlt_lnd_a3_default_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_a3_default_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_common.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	66 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_liveshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_snapshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_default_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_liveshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_postproc.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	17 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_snapshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_zsl_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_zsl_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB

手机在开启 adb 并连接电脑的情况下,直接双击"push.ver1.2.bat"即可完成 push 操作。

4.1 脚本使用说明

4.1.1 编译脚本: buildSo win v2.0.bat

需要修改的有如下三个地方:

```
17 :: Defined by user
18 set INCLUDES_ROOT=C:\mm-camerasdk\includes
19 set BOARD_PLATFORM=msm8953
20 set HEADER_VERSION=0309
```

INCLUDES_ROOT:

为 2.2 章节中整理的头文件位置,这部分需要根据自己当前存放的位置进行修改;

BOARD PLATFORM:

为当前项目使用的平台,MSM8937\MSM8953\SDM450、SDM636\SDM660等平台使用的头文件均一致,等因此脚本只要任意指定其中一个平台即可;

HEADER VERSION:

当前效果使用的 header, 目前使用的有 0309 和 0310 版本, 最新为 0310。

如上设置完成之后,其实实际位置即为: C:\mm-camerasdk\includes\sdm450\0309。

4.1.2 Push 库文件脚本: push.ver2.0.bat

Push 的路径可以是/system/vendor/lib/也可以是/vendor/lib, 其实, /system/vendor/lib/即为路径/vendor/lib 的软链接。

5 可能遇到的错误

1.双击编译脚本之后报如下错误:

```
Build Starts...

GNU Make 3.81
Copyright (C) 2006 Free Software Foundation, Inc.
This is free software; see the source for copying conditions.
There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A
PARTICULAR PURPOSE.

This program built for i586-pc-mingw32
D:/tools/android-ndk-r14b/build//../build/core/build-all.mk:89: Android NDK: WARNING: There are no modules to build in thi make: Nothing to be done for `all'.

Build Finished!

请按任意键继续. . .
```

解决方法: 查看和编译脚本所在目录是否存在 Android.mk。

2.报错如下:

头文件找不到,查看源码对应的 Android.mk 中,对头文件目录的指向是否正确、指向的目录下是否存在对应的文件。

\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	A Debut at 1	
文档编号: 无	文档版本: V1.5	第 10 页 共 14 页

3.报错如下:

源码有语法错,第14行,多了几个逗号,实现了检查语法错的功能。

附录: Chromatix 工程范例

工程 demo 模版已上传 GitHub:

地址: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

代码已验证过, ndk 配置没有问题的情况下,代码编译通过,下载后可直接在上面修改和验证。