Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

(公开文档, 欢迎转发)

版		本	号:	V1.6		
В	М	等	级:	ШММ	□JM	□JUM ■公开
			shiyı	unfengo	chn@12	6. com
编	制	:	史云崎	夆		
审	核	:	史云崎			

修订记录

日期	版本号	描述	作者
2019-04-22	1.0	文档初始化	史云峰
2019-05-11	1.1	初稿整理和标题修改	
2019-05-20	1.2	新增脚本使用说明	
2019-06-19	1.3	修改部分内容,添加 GitHub 地址说明	
2019-06-20	1.4	修改 NDK 版本说明	
2019-07-29	1.5	删除私有信息,公开文档	
2019-10-11	1.6	修改部分排版问题并添加书签	

目录

1	NDK j	旬介	. 1
	1.1	NDK 配置	. 1
	1.2	验证	. 2
2	Chrom	atix 工程添加(新方法)	3
	2.1	从源码拷贝头文件	. 3
	2.2	重新整理头文件	4
	2.3	添加 chromatix 效果工程文件	4
3	Chrom	natix 工程修改(该方法废弃)	. 5
	3.1	新建工程目录	. 5
	3.2	修改工程文件	6
	3.3	目录下对应 Android.mk 的修改	. 7
	3.4	源文件下对应 Android.mk 文件的修改	. 7
4	编译和	push 验证	8
	4.1	脚本修改说明	9
	4.1	1.1 编译脚本: buildSo_win_v2.0.bat	9
	4.1	1.2 Push 库文件脚本: push.ver2.0.bat 1	10
5	可能遇	到的错误1	
	附录:	Chromatix 工程范例 1	11

1 NDK 简介

NDK 全称 Native Development Kit, 是一系列工具的集合。它提供了一系列的工具,帮助开发者快速开发 C/C++的动态库,并能自动将 so 和 java 一起打包成 apk。本文不做任何关于 NDK 开发的介绍,只对 NDK 提供的工具的使用做一个简介,主要方便 Camera Tuning 人员使用 NDK 来编译生成 chromatix 对应的库文件,同时驱动大神也可以用来编译 eeprom 的库文件。

好处:编译时检查语法错;速度快于buildSo软件。

1.1 NDK 配置

工具下载,可在官网下载。

Google 官网下载地址:

https://developer.android.google.cn/ndk/downloads/index.html

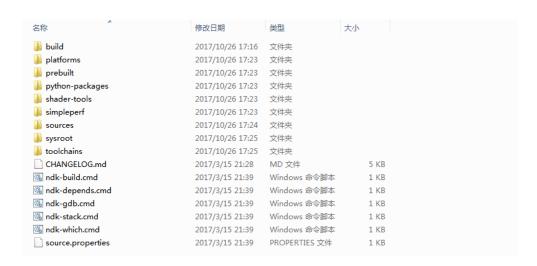
平台	软件包	大小 (字节)	SHA1 校验和
Windows 32 位	android-ndk-r14b- windows-x86.zip	707533928	070443eaa7fa37ed337f91c655e02ca708d37c92
Windows 64 位	android-ndk-r14b- windows-x86_64.zip	769151176	a625e8c599bccdb9061b61dcf3d1f1a01071613f
Mac OS X	android-ndk-r14b-darwin- x86_64.zip	824705073	2bf582c43f6da16416e66203d158a6dfaba4277c
Linux 64 位 (x86)	android-ndk-r14b-linux- x86_64.zip	840626594	becd161da6ed9a823e25be5c02955d9cbca1dbeb

根据自己硬件选择对应平台,下载相应的 NDK 版本。

注:文档完成初稿时,官网最新 NDK 为 r14b,目前已更新到 r20 了,按照页面下载最新的版本即可,一般情况,里面会包含几乎所有的 android api,因此 NDK 版本影响不大。

Windows 配置(Linux 环境大同小异,编译时将 bat 命令全部替换为 sh 命令即可): 下载 Window 版本之后,文件解压如下:

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第1页 共14页



配置环境变量:

"计算机"—"属性"—"高级系统设置"--"系统环境变量"--"新建",输入如下内容:



注: 变量值为 ndk-build 解压之后的根目录。

新建完成之后,点击"确定",选择"Path"—"编辑",在字符串末尾添加如下字符:

"%NDK ROOT%"

注:添加时若 path 字符串末尾如果没有分号(";"),需手动添加,与上一个变量值分开。添加完成之后,点击"确定",完成环境变量配置。

1.2 验证

打开 cmd,终端中输入如下指令:

C:\Users\Alvin\Desktop>ndk-build -v

环境变量配置无误情况下,应输出如下内容:

).by/è.E. ==). Note: 1	tt - T 11 T
文档编号: 无	文档版本: V1.5	第2页 共14页

```
C:\Users\101004341>ndk-build -v
GNU Make 3.81
Copyright (C) 2006 Free Software Foundation, Inc.
This is free software; see the source for copying conditions.
There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A
PARTICULAR PURPOSE.
This program built for i586-pc-mingw32
```

接下来进行工程代码的修改。

2 Chromatix 工程添加 (新方法)

如下这部分,已经存在整理好的工程和头文件,可通过 GitHub 直接下载使用。

地址: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

下载之后,可直接跳过 2.1 和 2.2 章节,直接进入 2.3 章节查看使用方法。若里面没有对应的平台头文件,可通过章节 2.1 和 2.2 手动添加。

同时,MSM8937/MSM8953/MSM8976/SDM450、SDM632/SDM636/SDM660 等使用的头文件一致,选择任意其一即可。

2.1 从源码拷贝头文件

使用 ndk-build 会进行语法,因此需要包含必要的头文件,这部分文件通过从对应平台的源码中拷贝,位置如下:

vendor\qcom\proprietary\mm-camerasdk\sensor\includes

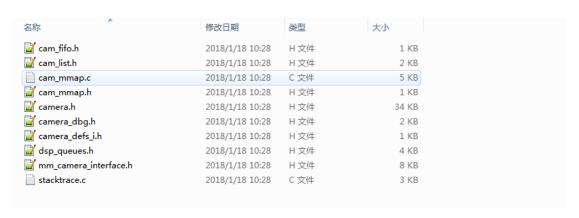
名称	修改日期	类型	大小
) 0309	2018/1/18 10:28	文件夹	
) 0310	2018/1/18 10:28	文件夹	
actuator_driver.h	2018/1/18 10:28	H 文件	5 KB
dromatix_params.h	2018/1/18 10:28	H 文件	2 KB
debug_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	6 KB
eeprom_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	9 KB
eeprom_util.h	2018/1/18 10:28	H 文件	1 KB
ilash_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	3 KB
i ois_driver.h	2018/1/18 10:28	H 文件	5 KB
🔐 pdaf_api.h	2018/1/18 10:28	H 文件	4 KB
🔐 pdaf_camif_api.h	2018/1/18 10:28	H 文件	2 KB
🔐 pdaf_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	21 KB
grand sensor_lib.h	2018/1/18 10:28	H 文件	26 KB
sensor_sdk_common.h	2018/1/18 10:28	H 文件	4 KB

vendor\qcom\proprietary\mm-camera\common

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第3页 共14页

Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

■公开文档



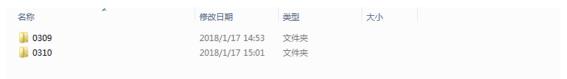
Common 目录下的 camera defs i.h 和 camera dbg.h 会被使用到。

2.2 重新整理头文件

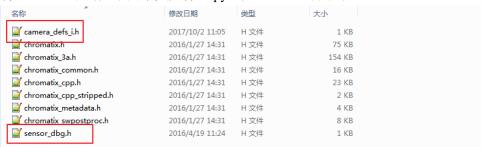
因不同平台,头文件会有差异,因此以不同平台分别建立各自的文件夹:



不同的 3A header 也根据 3A version 来建立各自的目录:



将 common 中的如下两个头文件 copy 到 3A header 目录下。



如上,已有整理好的资源,可下载直接使用,若有缺少的,自己根据当前代码添加即可。 下载位置: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

2.3 添加 chromatix 效果工程文件

从代码中拷贝一份 chromatx 文件,放置在任意目录下:

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第4页 共14页
大 1 3 州 フ・ 九	久 饲/仪 本 : ▼1.5	カ 4 火 六 14 火

Windows 下使用 NDK 编译 ISP 效果库文件

■公开文档

名称	修改日期	类型	大小
chromatix_hi846_hlt_lnd	2018/1/17 14:53	文件夹	
chromatix_hi846_hlt_lnd_1107	2018/1/18 9:50	文件夹	
ll chromatix_imx362	2018/1/18 9:55	文件夹	
ll chromatix_imx376	2018/1/18 9:51	文件夹	
🖟 includes	2018/1/18 10:15	文件夹	
Scripts	2018/1/18 10:44	文件夹	
LICENSE	2017/11/27 13:50	文件	11 KB

将 Scripts 中的脚本 buildSo_win_xxx.bat (通过 Github 查看和下载) 拷贝到 chromatix 工程目录里下,记事本打开之后修改如下关键部分:

- :: Defined by user
- set INCLUDES ROOT=C:\mm-camerasdk\includes
- set BOARD PLATFORM=msm8953
- set HEADER VERSION=0309
- 将 BOARD PLATFORM 修改为自己工程对应的平台,如:msm8937,SDM660等
- 将 HEADER VERSION 修改对应的 3A 的版本号,如 0309,0310 等
- 将 **APP_PLATFORM** 根据当前使用机器的安卓版本准确填写,否则可能出现编译的库导致相机无法打开的异常,对应的 **API** 在脚本中已经备注说明。

如上两个信息决定查找头文件的位置,因此两个名字保证是在 includes 下存在并且有对应的头文件!!!

修改完成之后直接双击运行即可直接编译,此方法不需要对 chromatix 的原始工程文件做任何的额外修改。注意,需要保证拷贝的工程是完整的,即每一级目录下都存在一个 Androld.mk 文件。

若在编译中,提示缺少某个头文件,根据终端上的提示,可在源码中找到后复制到 includes 对应的目录下即可。

3 Chromatix 工程修改(该方法废弃)

该方法需要修改的 Makefile 较多,不太方便,保留可用于参考,借助该方法编译其他库文件。 因为 Chromatix 工程文件是存在源 Android 源码中的,同时 Android.mk 文件中存在多个宏开关

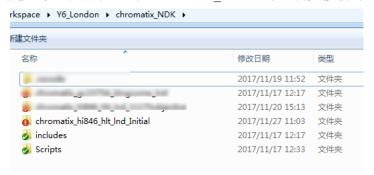
来控制是否被编译,因为要单独编译对应的库文件,因此 Android.mk 文件要进行修改。

3.1 新建工程目录

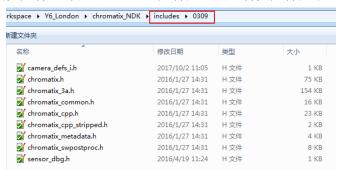
本次以 Android 某项目 Chromatix 工程为例进行说明。

文档编号: 无	文档版本: V1.5	第5页 共14页

先创建一个工程目录,比如 Chromatix NDK,添加需要修改的 Chromatix 工程文件和头文件:



所需头文件全部位于 includes 文件夹, 所包含头文件如下(0309):



头文件部分内容为高通对结构体的定义, header 版本只要为 0309, 内容均是一致的, 直接拷贝使用; 若 header 为其他版本, 在 Android 源码中, 将对应的文件拷贝出来重新建立一个文件夹即可。

3.2 修改工程文件

需要修改的文件列表如下:

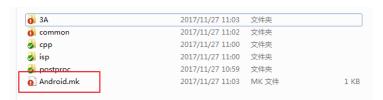
1、 各目录下的 Android.mk;



2、 各源文件下对应的 Android.mk



3.3 目录下对应 Android.mk 的修改



源代码如下:

```
ifeq ($(call is-vendor-board-platform,QCOM),true)
include $(call all-subdir-makefiles)
endif
```

源码中存在一个平台宏开关,因为是单独编译,取消开关控制:

```
- ifeq ($(call is-vendor-board-platform,QCOM),true)
include $(call all-subdir-makefiles)
- endif
```

(减号代表删除)

这样在编译的过程中方可包含目录下能找到子目录下存在的所有 Makefile 文件。 依次,将 3A、cpp、isp 下面的 Android.mk 全部修改掉。

3.4 源文件下对应 Android.mk 文件的修改

修改此处文件是因为,Android.mk 中指定的头文件路径是 Android 源码对应的路径,单独编译时,我们需要指定我们自己头文件所放的位置,否则编译会报错:无法找到对应的头文件。

以 3A 目录下 zsl preview 为例:

未修改前,源代码如下:

```
LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../../../../../../mm-
camerasdk/sensor/includes/$(CHROMATIX_VERSION)
```

此时,将 LOCAL C INCLUDES 指向的路径,修改为工程目录下 include 对应的路径:

```
LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../includes/0309
```

相对路径可自己推算,只要指向工程目录下的"includes/0309"位置即可。若工程目录不改变,路径名也可以写成绝对路径,但是弊端是工程代码拷贝到其他地方时,运行就会报错。

修改前后的对比:

```
-include camera_ders_i.n

19 - LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../../../../../mm-camerasdk/sensor/includes/$(CHROMATIX_VERSION)

19 + LOCAL_C_INCLUDES := $(LOCAL_PATH)/../../.includes/0309

20 LOCAL_C_INCLUDES += $(LOCAL_PATH)/../../../module/
```

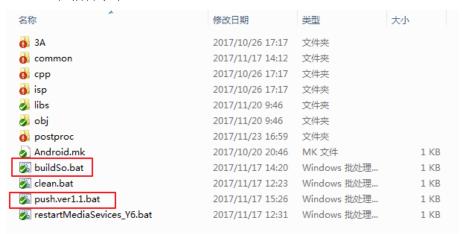
文档编号: 无	文档版本: V1.5	第7页 共14页
> 1 - 1/10	2013/2011	214 / 21 / 1 - 1 21

此时,代码的修改工作已经完成,只要使用编辑好的 buildSo.bat 命令进行编译即可。

此处需要注意, incldes 和 chromatx 工程目录的位置关系最好刚开始就做一个固定的设置,这样方便后续添加其他 sensor 的效果代码。

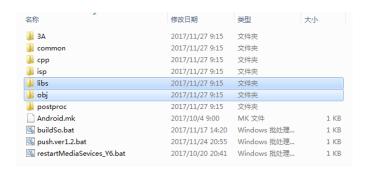
4 编译和 push 验证

将 Chromatix_NDK 目录中"Script"下的"buildSo_win_v2.0.bat"和"push.ver2.0.bat"拷贝到 Chromatix 工程根目录下:



双击运行"buildSo.bat",编译结果如下:

会在当前路径下生成两个目录:



Obj 为生成的链接文件, libs 下为生成的库文件, 需要 push libs 目录下的库文件到机器:

名称	修改日期	类型	大小
libchromatix_hi846_hlt_lnd_a3_default_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_a3_default_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_common.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	66 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_liveshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_snapshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_cpp_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	46 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_default_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_liveshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_postproc.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	17 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_snapshot.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	56 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_zsl_preview.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB
libchromatix_hi846_hlt_lnd_zsl_video.so	2017/11/27 14:16	SO 文件	63 KB

手机在开启 adb 并连接电脑的情况下,直接双击"push.ver1.2.bat"即可完成 push 操作。

4.1 脚本使用说明

4.1.1 编译脚本: buildSo win v2.0.bat

需要修改的有如下三个地方:

```
17 :: Defined by user
18 set INCLUDES_ROOT=C:\mm-camerasdk\includes
19 set BOARD_PLATFORM=msm8953
20 set HEADER_VERSION=0309
```

INCLUDES_ROOT:

为 2.2 章节中整理的头文件位置,这部分需要根据自己当前存放的位置进行修改;

BOARD PLATFORM:

为当前项目使用的平台,MSM8937\MSM8953\SDM450、SDM636\SDM660等平台使用的头文件均一致,等因此脚本只要任意指定其中一个平台即可;

HEADER VERSION:

当前效果使用的 header, 目前使用的有 0309 和 0310 版本, 最新为 0310。

如上设置完成之后,其实实际位置即为: C:\mm-camerasdk\includes\sdm450\0309。

4.1.2 Push 库文件脚本: push.ver2.0.bat

Push 的路径可以是/system/vendor/lib/也可以是/vendor/lib, 其实, /system/vendor/lib/即为路径/vendor/lib 的软链接。

5 可能遇到的错误

1.双击编译脚本之后报如下错误:

```
Build Starts...

GNU Make 3.81
Copyright (C) 2006 Free Software Foundation, Inc.
This is free software; see the source for copying conditions.
There is NO warranty; not even for MERCHANTABILITY or FITNESS FOR A
PARTICULAR PURPOSE.

This program built for i586-pc-mingw32
D:/tools/android-ndk-r14b/build//../build/core/build-all.mk:89: Android NDK: WARNING: There are no modules to build in thi make: Nothing to be done for `all'.

Build Finished!

请按任意键继续. . .
```

解决方法: 查看和编译脚本所在目录是否存在 Android.mk。

2.报错如下:

头文件找不到,查看源码对应的 Android.mk 中,对头文件目录的指向是否正确、指向的目录下是否存在对应的文件。

\ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \ \	A Debut at 1	
文档编号: 无	文档版本: V1.5	第 10 页 共 14 页

3.报错如下:

源码有语法错,第14行,多了几个逗号,实现了检查语法错的功能。

附录: Chromatix 工程范例

工程 demo 模版已上传 GitHub:

地址: https://github.com/alvin08s/chromatix demo

代码已验证过, ndk 配置没有问题的情况下,代码编译通过,下载后可直接在上面修改和验证。