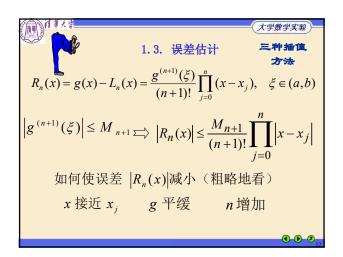
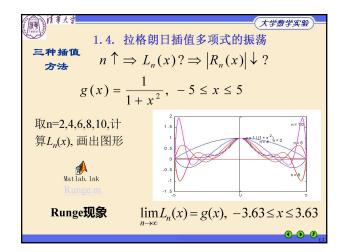
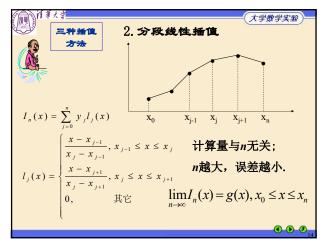


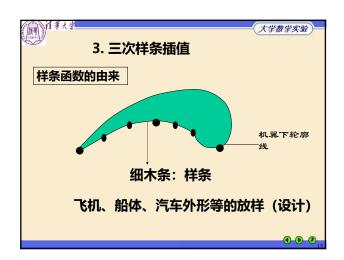
二种指性
1. 拉格朗日 (Lagrange) 多项式插值
1. 1. 插值多项式

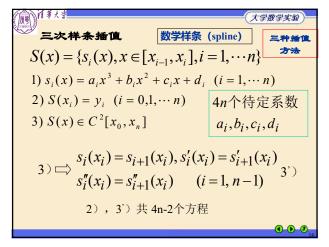
$$L_n(x) = a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0$$
 (1)
 $L_n(x_j) = y_j \ (j = 0,1,\dots n)$
 $X = \begin{bmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & \dots & 1 \\ \dots & & & \vdots \\ x_n^n & x_n^{n-1} & \dots & 1 \end{bmatrix}, \quad A = \begin{bmatrix} a_n \\ \vdots \\ a_0 \end{bmatrix}, \quad Y = \begin{bmatrix} y_0 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$
求 $a_i XA = Y$ (2) \cdots det(X) \neq 0 (在什么条件下)
 \therefore (2)有唯一解

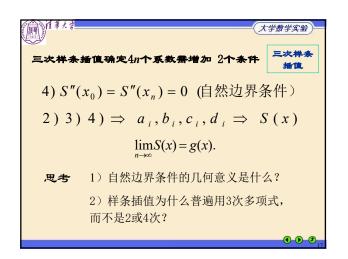


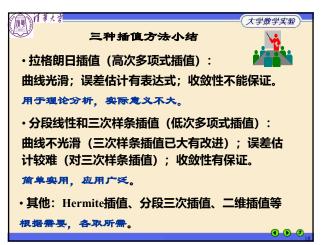


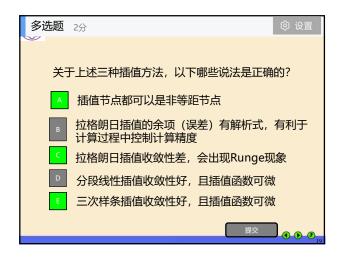






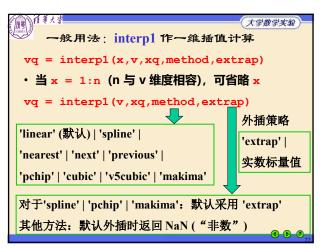


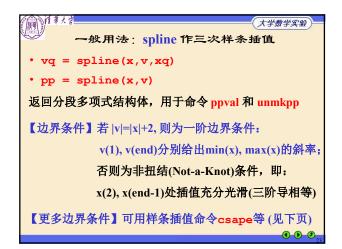






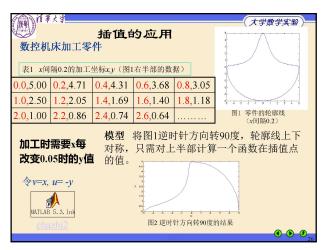


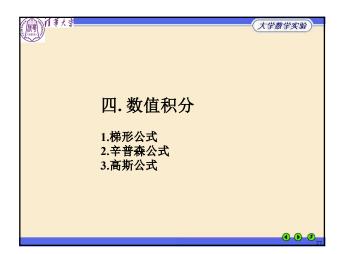


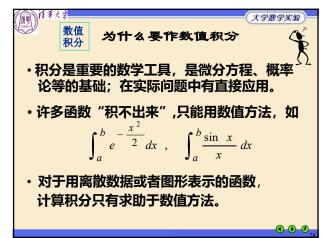


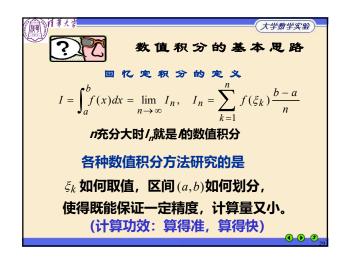


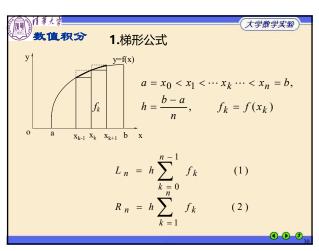


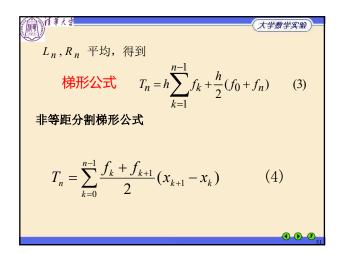


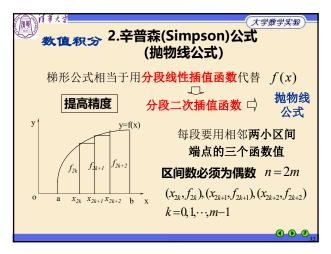




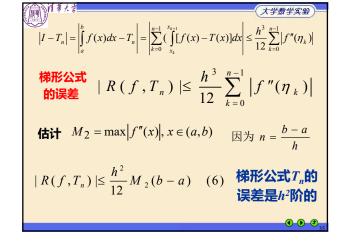


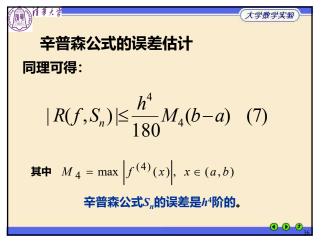






神形公式
$$T_n = h \sum_{k=1}^{n-1} f_k + \frac{h}{2} (f_0 + f_n) \approx \int_a^b f(x) dx$$
 的误差估计
$$R(f, T_n) = I - T_n = \int_a^b f(x) dx - T_n$$
 梯形公式在每小段上是用线性插值函数 $T(x)$ 代替 $f(x)$
$$f(x) = T(x) + \frac{f''(\xi_k)}{2} (x - x_k)(x - x_{k+1}), \quad \xi_k \in (x_k, x_{k+1})$$
 因为: $(x - x_k)(x - x_{k+1})$ 在 (x_k, x_{k+1}) 不变号,所以:
$$\int_{x_k}^{x_{k+1}} [f(x) - T(x)] dx = \frac{f''(\eta_k)}{2} \int_{x_k}^{x_{k+1}} (x - x_k)(x - x_{k+1}) dx = -\frac{h^3}{12} f''(\eta_k)$$





梯形公式和辛普森公式的收敛性

若对/某个数值积分 I_n 有 $\lim_{n\to\infty} \frac{I-I_n}{h^p} = c$ (非零常数)

则称 I_n 是 p 阶收敛的。

□ 梯形公式 2 阶收敛,辛普森公式 4 阶收敛。

c=0: 至少p阶收敛 (超p阶收敛)

大学数学实验

积分步长的自动选取

选定数值积分公式后,如何确定步长/1以满足给定的误差。

梯形公式
$$I - T_n \approx -\frac{h^2}{12} (f'(b) - f'(a)) \quad h \to \frac{h}{2} (n \to 2n)$$

$$I - T_{2n} \approx \frac{1}{4}(I - T_n) \Longrightarrow I - T_{2n} \approx \frac{1}{3}(T_{2n} - T_n)$$

用二分法只要 $\left|T_{2n}-T_{n}\right|\leq \varepsilon$ \Longrightarrow $\left|I-T_{2n}\right|\leq \varepsilon$

且 T_{2n} 可在 T_n $T_{2n} = \frac{T_n}{2} + \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} f_{k+1/2}$

其中 $f_{k+1/2}$ 是原分点 x_k,x_{k+1} 的中点(记 $x_{k+1/2}$)的函数值

3. 高斯 (Gauss) 求积公式



矩形公式(1)、(2) $I_n = \sum_{k=1}^n A_k f(x_k) \qquad (8)$ Newton -Cotes 方法

设 $f(x) = x^k$,用(8)计算 $I = \int_{-\infty}^{b} f(x) dx$,

若对于 $k = 0, 1, \dots m$ 都有 $I_n = I$,

而当 k = m + 1, $I_n \neq I$, 则称 I_n 的代数精度为m.

$$T_1 = \frac{h}{2} [f(a) + f(b)] = \frac{(b-a)(a+b)}{2}$$

$$I = \int_a^b x dx = \frac{b^2 - a^2}{2} \Longrightarrow T_1 = I$$

$$T_1 = \frac{(b-a)(a^2+b^2)}{2}$$

 $\begin{array}{c}
\mathbf{k=2} \\
\mathbf{f(x)=x^2}
\end{array} \qquad I = \int_{a}^{b} x^2 dx = \frac{b^3 - a^3}{3} \implies \boxed{T_1 \neq I}$

梯形公式的代数精度为1

取消对节点的限制,按照代数精度最大

的原则,同时确定节点 x_k 和系数 A_k 对于 $I = \int_{-1}^{1} f(x) dx$ 构造求积公式

 $G_2 = A_1 f(x_1) + A_2 f(x_2)$ 使 G_2 的代数精度为3

$$f(x) = 1, x, x^2, x^3$$

$$\int_{-1}^{1} f(x)dx = A_1 f(x_1) + A_2 f(x_2)$$

确定 x_1, x_2, A_1, A_2

将f(x)代入计算得

$$A_1 x_1 + A_2 x_2 = 0$$

 $A_1 x_1^2 + A_2 x_2^2 = 2 / 3$

$$A_1 x_1^3 + A_2 x_2^3 = 0$$

 $x_1 = -1/\sqrt{3}$, $x_2 = 1/\sqrt{3}$, $A_1 = A_2 = 1$

 $G_2 = f(-1/\sqrt{3}) + f(1/\sqrt{3})$

用n个节点, G。的代数精度可达2n-1, 但是需解 复杂的非线性方程组,实用价值不大。

7

常用的高斯公式
将(a,b)分小,把小区间变换为(-1,1),再用 G_2 $\int_a^b f(x)dx \approx \frac{h}{2} \sum_{k=1}^m \left[f(z_k^{(1)}) + f(z_k^{(2)}) \right]$ $z_k^{(1)} = \frac{x_k + x_{k-1}}{2} + \frac{h}{2\sqrt{3}}, \quad z_k^{(2)} = \frac{x_k + x_{k-1}}{2} - \frac{h}{2\sqrt{3}}$

h = (b-a)/m, $x_k = a + kh$, $k = 0, 1, \dots m$

代数精度为3 节点加密时,原计算信息无法利用



大学数学实验)

改进的高斯公式

思路:将积分区间分小,在小区间上用n不太 大的 G_n 。而在节点加密一倍时能够利用原节点的函数值,可以把区间的端点作为固定节点。

Gauss-Lobatto求积公式

$$G_n = A_1 f(a) + \sum_{k=2}^{n-1} A_k f(x_k) + A_n f(b)$$

其中a, b为小区间的端点, $x_2, \dots, x_{n-1}, A_1, \dots A_n$ 为2n-2个参数,

代数精度可达到2n-3

注意:实际计算中一般采用自适应方法确定步长



