

第11章 积分和微分方程组

在有效的MATLAB命令帮助下,可以求解出定积分和普通微分方程的数字解并绘制出其图形。

11.1 积分

在MATLAB中能求解如下形式的定积分并给出数字解:

$$q = \int_a^b g(x) \, dx$$

有许多方法都可以能够解决积分问题 (又叫做求面积)。如果要用MATLAB监控整个计算过程,可以使用quad命令。同样能计算出被积函数 g的值,并且让MATLAB使用梯形规则和trapz命令计算出积分。当只有离散的数据点和被积函数的数学表达式为未知时,这种方法是非常有效的。

命令集107 定积分计算

trapz(x,y)	计算出函数x的积分并将结果返回到y。向量x和y有相同的长度,(xi, yi/代表曲线上的一点。曲线上点的距离不一定相等,x值也不一定有序。然而,负值间距和子区间被认为是负值积分。
trapz(y)	计算方法同上,但x值间隔为1。
trapz(x,A)	将A中每列的值带入x的函数算出其积分,并返回一组包含
	积分结果的向量。A的列向量必须和向量x的长度相同。
<pre>Z=trapz(x,A,dim)</pre>	在矩阵 \mathbf{A} 中 dim 指定的维内进行数据积分。如果给定向量 x ,
	则x的长度必须与size(A, dim)相同。
cumtrapz(A,dim)	返回大小和 A相同的数组,包含的是将矩阵 A进行梯形积分
	的累积值。如果 <i>dim</i> 已给定,则在 <i>dim</i> 维内进行计算。
quad(fcn,a,b)	返回在区间[a, b]上g的积分近似值。字符串fcn包含一个与g相
	对应的MATLAB函数名,也就是预定义函数或者是 M文件。
	这个函数接收一个向量参数,并返回一个向量结果。
	MATLAB利用辛普森规则执行递归的积分,计算误差为10 ⁻³ 。
quad(fcn,a,b,tol)	求g的积分近似值,其相对误差由参数 tol定义。否则,计算
	过程同上。
quad(fcn,a b,to	1求g的积分近似值,其相对误差由参数 tol所定义。如果参数
pic)	pic是非零值,则在图形中显示求值的点。
quad(···,trace)	如果trace是非零值,则画出积分图形。

```
quad8(\cdot\cdot\cdot) 可以与 quad一样用于相同的参数组合并返回相同的结果,但使用更高精度的方法。因此,如果被积函数的导数在某一区间内是不定的,例如: q=\sqrt[1]{\sin x} ,使用此命令将会更好一些。 quad和quad8 都要求被积函数在整个区间里是有限的。 dblquad(f, min1, iii) ,许算双变量函数f的二重积分。函数中的第一个自变量用于max1, min2, max2,内层积分。内层积分在min1 和max1之间进行,外层积分在to1, trace, order) min2和max2之间进行。变量tol指定相对误差。trace的使用方法与quad相同。根据字符串order,对于相同的访问,dblquad能选择使用quad、quad8和许多用户定义的积分方法,并返回与quad4相同的变量。
```

输入quaddemo可以看到一个演示实例。

例11.1

下面用不同的方法来计算下列积分:

$$\int_0^1 e^{-x^2} \, dx$$

(a) 使用trapz命令。首先创建一个有x值的向量。用5和10两个值进行计算:

x5 = linspace(0,1,5); x10 = linspace(0,1,10);

然后创建x的函数y:

$$y5 = \exp(-x5.^2); y10 = \exp(-x10.^2);$$

现在计算出积分值:

```
format long;
```

integral5 = trapz(x5,y5), ...
integral10 = trapz(x10,y10)

返回

integral5 =

0.74298409780038

integral10 =

0.74606686791267

(b) 使用quad命令。首先在M文件中创建函数。此文件 integrand.m包含函数,如下:

```
function y = integrand(x)
```

```
y = \exp(-x.^2);
```

首先以标准误差计算积分,然后再以指定误差计算积分。

```
format long;
```

```
integralStd = quad('integrand',0,1)
```

integralTol = quad('integrand',0,1,0.00001)



```
给出
```

```
integralStd =
      0.74682612052747
   integralTol =
      0.74682414517798
   (c) 使用quad8命令:使用在(b)中创建的M文件,然后输入:
   integral8Std = quad8('integrand',0,1)
   integral8Std =
      0.74682413281243
   这是MATLAB所能给出的最精确的结果。
   (d) 使用cumtrapz命令能很容易地计算出不同区间的积分。
   x = 0:5:
   cumtrapz(x)
   ans =
            0
                0.5000
                         2.0000
                                  4.5000
                                           8.0000
                                                   12,5000
   (e) 计算二重积分:
   \int_0^1 \int_0^1 e^{-x^2-y^2} \, dy \, dx
如图11-1。首先创建一个包含函数 M文件:integrand2.m:
   function y = integrand2(x,y)
   y = \exp(-x.^2-y.^2);
然后用quad命令计算对于固定的x值在y方向的一些积分值:
   x = linspace(0,1,15);
   for i = 1:15
     integral(i) = quad('integrand2',0,1,[],[],x(i));
   end
现在已计算出在y方向的15个积分值。trapz命令能使用这些值来计算二重积分:
   format short;
   dIntegral = trapz(x,integral)
   dIntegral =
       0.5575
   输入下列语句可以得到一个积分区域的图形:
    [X,Y] = meshgrid(0:.1:1,0:.1:1);
         = integrand2(X,Y);
   mesh(X,Y,Z); view(30,30);
```

结果如图11-1所示。命令mesh和view定义在13.5节中。

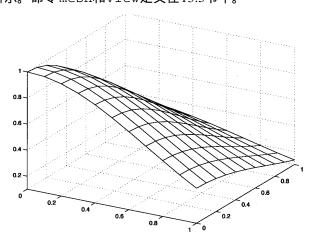


图11-1 函数 $e^{-x^2-y^2}$ 在区间 $[0,1] \times [0,1]$ 的上的图形

不定积分 $\int_{a}^{x} f(t)dt$ 不能使用上面的命令来计算。 MATLAB中的数学符号工具箱和 MATLAB的编辑器能提供处理这些积分的命令。

11.2 常微分方程组

下面来研究常微分方程系统 ODE, 该系统处理的是初始值已知的一阶微分方程。在本节中主要讨论这种类型的微分方程,同时也会举出两个有关边界值问题的例子。可以利用 ODE系统创建稀疏线性系统方程来求解这些例子。

在数学符号工具箱中,有一些命令能给出常微分方程的符号解,即解以数学表达式的形式给出。 在下面的初始值问题中,有两个未知函数:xI(t)和x2(t),并用以下式子表达其微分形式:

$$\frac{dx_i}{dt} = x_i$$

在许多应用中,独立变量参数 t表示时间。

$$\begin{cases} x_1' = f_1(x_1, x_2, t) \\ x_2' = f_2(x_1, x_2, t) \\ x_1(t_0) = x_{1,0} \\ x_2(t_0) = x_{2,0} \end{cases}$$

高阶的ODE能表达成第1阶的ODE系统。例如,有以下微分方程:

$$\begin{cases} x'' = f(x, x', t) \\ x(t_0) = x_0 \\ x'(t_0) = xp_0 \end{cases}$$

用 x_2 替换x'用 x_1 替换x,就能得到:

$$\begin{cases} x_1' = x_2 \\ x_2' = f(x_1, x_2, t) \\ x_1(t_0) = x_0 \\ x_2(t_0) = xp_0 \end{cases}$$



这是一个第1阶的ODE系统。

对于某一时间间隔 $0 \ t \ T$,初始值问题的解决方法是将时间分成一组有限和离散的时间点,例如用相同的时间间隔 t进行等分:

 $t_i = i \Delta t, \quad i = 0, \ldots, N$

其中时间步长 t=T/N, N为某一整数。这种导数能被微分方程的可微分的商所代替,微分方程表示在不同时间点的解。见例 11.2,给出更多的有关有限微分商的信息。这种方法的稳定性取决于 t的大小和所采用的数值方法,用这种方法能得到 **ODE**的近似值。

在许多应用中有一些微分过程非常复杂的微分方程,在某些区域里这些方程要求有非常小的时间步长 *t*。解决这些问题的困难在于问题中涉及不同的时间尺度,如解的导数可能有较大的变化。

MATLAB使用龙格-库塔-芬尔格(Runge-Kutta-Fehlberg)方法来解ODE问题。在有限点内计算求解,而这些点的间距由解本身来决定。当解比较平滑时,区间内使用的点数少一些;在解变化很快时,区间内应使用较多的点。

为了得到更多的有关何时使用哪种解法和算法的信息,推荐使用 helpdesk。所有求解方程通用的语法或句法在命令集108中头两行给出。时间间隔将以向量 t=[t0,tt]给出。

命令ode23可以求解(2,3)阶的常微分方程组,函数 ode45使用(4,5)阶的龙格-库塔-芬尔格方法。注意,在这种情况下 \mathbf{x}' 是 \mathbf{x} 的微分,不是 \mathbf{x} 的转置。

计算ADDE式由字符虫str处定的ADDE的值。 部分解目

在命令集108中solver将被诸如ode45函数所代替。

命令集108 龙格-库塔-芬尔格方法

[time,X]=	计算ODE或田子符串str给定的ODE的值。部分解已
solver(str,t,x0)	在向量time中给出。在向量time中给出部分解,包含的
	是时间值。还有部分解在矩阵 X中给出,X的列向量是
	每个方程在这些值下的解。对于标量问题,方程的解将
	在向量X中给出。这些解在时间区间t(1)到t(2)上计算得
	到,其初始值是 $\mathbf{x0}$ 即 $\mathbf{x}(\mathbf{t}(1))$ 。此方程组由 \mathbf{str} 指定的 \mathbf{M} 文
	件中函数表示出。这个函数需要两个参数:标量 t和向
	量 \mathbf{x} ,应该返回向量 \mathbf{x} '(即 \mathbf{x} 的导数)。因为对标量ODE来
	说,x和x'都是标量。在M文件中输入odefile可得到
	更多信息。同时可以用命令 numjac来计算雅可比函
	数。
[t,X]=	此方程的求解过程同上。结构val包含用户给solver
<pre>solver(str,t,x0,val)</pre>	的命令。参见odeset和表11-1,可得更多信息。
ode45	此方法被推荐为首选方法。
ode23	这是一个比ode45低阶的方法。
ode113	用于更高阶或大的标量计算。
ode23t	用于解决难度适中的问题。
ode23s	用于解决难度较大的微分方程组。对于系统中存在常

量矩阵的情况也有用。



ode15s 与ode23s相同,但要求的精度更高。

ode23tb 用于解决难度较大的问题。对于系统中存在常量矩阵

的情况也有用。

set=odeset(set1,val1,返回结构set,其中包含用于ODE求解方程的设置参数。

set2, val2,···)有关可用设置的信息参见表 11-1。odeget(set, 'set1')返回结构 set中设置 set1的值

有许多设置对odeset控制的ODE解是有用的,参见表11-1。例如,如果在求解过程中要画出解的图形,可以输入: inst=odeset('OutputFcn','odeplot');。

表11-1 ODE求解方程的设置参数

RelTol	给出求解方程允许的相对误差
AbsTol	给出求解方程允许的绝对误差
Refine	给出与输出点数相乘的因子
OutputFcn	这是一个带有输出函数名的字符串,该字符串将在求解函数执行的每
	步被调用:odephas2(画出2D的平面相位图),odephas3(画出3D的平面
	相位图),odeplot(画出解的图形),odeprint(显示中间结果)
OutputSel	是一个整型向量,指出哪些元素应被传递给函数,特别是传递给DutputFcn
Stats	如果参数Stats为on,则将统计并显示出计算过程中资源消耗情况
Jacobian	如果编写 \mathtt{ODE} 文件代码以便 $\mathtt{F}(\mathtt{t},\mathtt{y},\mathtt{'jacobian'})$ 返回 dF/dy ,则将
	Jacobian设置为on
Jconstant	如果雅可比数 df/dy 是常量,则将此参数设置为 on
JPattern	如果编写 ODE文件的编码以便函数 F([],[],'jpattern') 返回带
	有零的稀疏矩阵并输出非零元素 dF/dy ,则需将 J pattern设置成on
Vectorized	如果编写 ODE 文件编码以便函数 $F(t,[y1,y2,\cdots]$ 返回
	[F(t,y1) F(t,y2·)] ,则将此参数设置成 on
Events	如果ODE文件中有带有参数'events',则将此参数设置成on
Mass	如果编写 ODE 文件编码以实现函数 $F(t,[],'mass')$ 返回 $M和M(t)$,
	应将此参数设置成on
MassConstant	如果矩阵 $M(t)$ 是常量,则将此参数设置为 on
MaxStep	此参数是限定算法能使用的区间长度上限的标量
InitialStep	给出初始步长的标量。如果给定的区间太大,算法就使用一个较小的步长
MaxOrder	此参数只能被 ode 15s使用,它主要是指定 ode 15s的最高阶数,并且此参
	数应是从1到5的整数
BDF	此参数只能被ode15s使用。如果使用倒推微分公式而不是使用通常所
	使用的微分公式,则要将它设置为 on
NormControl	如果算法根据norm(e)<=max(RelTol*norm(y),AbsTol)来步积
	分过程中的错误,则要将它设置为 on



例11.2

(a) 求解下面的 **ODE**:

$$\begin{cases} x' = -x^2 \\ x(0) = 1 \end{cases}$$

 $xprim = -x.^2;$

创建函数xprim1,将此函数保存在M文件xprim1.m中:

然后,调用MATLAB的ODE算法求解方程,最后画出解的图形:

```
[t,x] = ode45('xprim1',[0 1],1);
plot(t,x,'-',t,x,'o');
xlabel('time t0 = 0, tt = 1');
ylabel('x values x(0) = 1');
```

得到图11-2。MATLAB计算出的解用圆圈标记。在13.1节中介绍绘图命令plot。

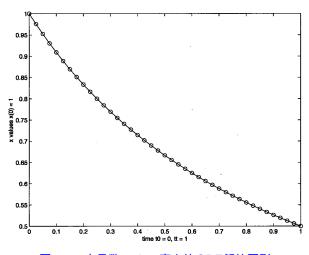


图11-2 由函数xprim1定义的ODE解的图形

(b) 解下面的**ODE**过程是等价的:

$$\begin{cases} x' = x^2 \\ x(0) = 1 \end{cases}$$

首先创建函数xprim2,并将其保存在M文件xprim2.m中:

$$xprim = x.^2;$$

然后调用ODE的求解方程并画出其解的图形:

```
[t,x] = ode45('xprim2',[0 0.95],1);

plot(t,x,'o',t,x,'-');
xlabel('time t0=0, tt=0.95');
ylabel('x values x(0)=1');

得到图11-3。
```

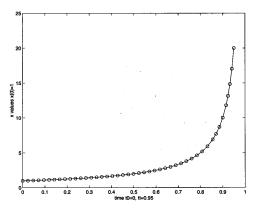


图11-3 由函数xprim2定义的ODE解的图形

注意,在MATLAB中计算出的点在微分绝对值大的区域内更密集些。

(c) 求解:

$$\begin{cases} x' = x^2 \\ x(0) = -1 \end{cases}$$

可使用与(b)中相同的函数。只要改变一下初始数据即可:

```
[t,x] = ode45('xprim2',[0 1],-1);
```

```
plot(t,x);
xlabel('time t0 = 0, tt = 1');
ylabel('x values x(0) = -1');
给出图11-4。
```

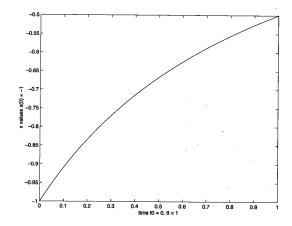


图11-4 给定新的初始数据,由函数xprim2定义的ODE解的图形



(d) 求解下面方程组并不很难:

$$\begin{cases} x_1' = x_1 - 0.1x_1x_2 + 0.01t \\ x_2' = -x_2 + 0.02x_1x_2 + 0.04t \\ x_1(0) = 30 \\ x_2(0) = 20 \end{cases}$$

这个方程组应用在人口动力学中,可以认为是单一化的捕食者——被捕食者模式。例如,狐狸和兔子。 x_1 表示被捕食者, x_2 表示捕食者。如果被捕食者有无限的食物,并且不会出现捕食者。于是有 x_1 $= x_1$,这个式子是以指数形式增长的。大量的被捕食者将会使捕食者的数量增长;同样,越来越少的捕食者会使被捕食者的数量增长。而且,人口数量也会增长。洛特卡和伏尔泰拉在20世纪20年代已对这些非线性的微分方程进行了研究。

创建函数xprim3,并将其保存在M文件xprim3.m中:

function xprim = xprim3(t,x)

```
xprim = [x(1) - 0.1*x(1)*x(2) + 0.01*t; ... 
-x(2) + 0.02*x(1)*x(2) + 0.04*t];
```

然后调用一个ODE算法和画出解的图形:

```
[t,x] = ode45('xprim3',[0 20],[30; 20]);
```

```
plot(t,x);
xlabel('time t0=0, tt=20');
ylabel('x values x1(0)=30, x2(0)=20');
```

所得结果如图11-5所示。

在MATLAB中,也可以根据 x_2 函数绘制出 x_1 的图形。命令plot(x(:,2),x(:,1))可绘制出平面相位图,如图 11-6所示。

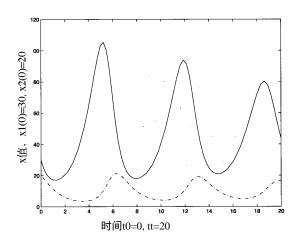


图11-5 函数xprim3定义的ODE解的图形

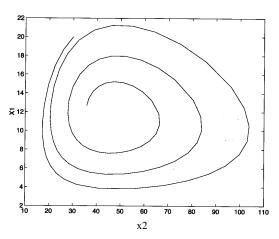


图11-6 由函数**xprim3**定义并根据函数 x₃计算出的x₃值的曲线图

例11.3

对于某些a和b值,下面的问题比较难解:

```
\begin{cases} x_1' = a - (b+1)x_1 + x_1^2 x_2 \\ x_2' = bx_1 - x_1^2 x_2 \\ x_1^0 = 1 \\ x_2^0 = 3 \end{cases}
```

方程由下面的M文件stiff1.m定义:

```
function stiff=stiff1(t, x)
                  % 变量不能放入参数表中
   qlobal a;
   global b;
   stiff=[0;0];
                  % Stif 必须是一个冒号向量
   stiff(1) = a - (b+1)*x(1) + x(1)^2*x(2);
   stiff(2) = b*x(1) - x(1)^2*x(2);
   下面的M文件给出一个比较困难的问题:
   global a; a = 100;
   global b; b = 1;
   tic;
   [t,X] = ode23('stiff1',[0 10],[1 3]);
   size(t)
运行后得到的结果如下:
   elapsed_time =
      72.1647
   ans =
         34009
                        1
   使用专门解决复杂问题的解法 ode 23s,将会得到较好的结果:
   elapsed_time =
      1.0098
   ans =
     103
            1
```

对于边界值问题,除了微分方程,还有在边界处的值。在一维下这意味至少有两个条件。 现在举两个如下的例子:

• 假设要研究一根杆的温度分布情况。这根杆一端的温度是 T_0 , 另一端的温度是 T_1 ; 如图11-7所示。

 $\phi y(x)$ 表示这根杆的温度,函数f(x)表示加热源。

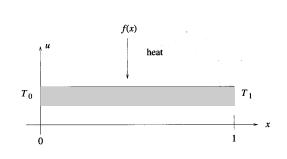
从时间t=0开始,在相当长的时间内加热这根杆,直至达到平衡状态。这就是所谓的定常值或稳定状态。这个定常值可由下面的方程模型表示:

$$\begin{cases}
-y''(x) = f(x), & 0 < x < 1 \\
y(0) = T_0 \\
y(1) = T_1
\end{cases}$$

假设这根杆两端为:x=0和 x=1。

• 假设在其两端有一根固定的柱子(或者可以看成是一个连接两个岛屿的桥), 如图11-8所示。





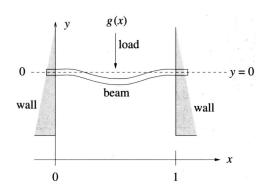


图11-7 在一根杆上的温度分布图

图11-8 在柱子上加载重量(相当干桥上交通堵塞)

令y(x)表示加载函数 g(x)后弯曲的柱子。此问题需要有两个关于此柱子两端的边界条件。假设这根柱子非常牢固地固定在墙上,即 y在墙上的导数是 0。可以得到下面的 **ODE**,其中介绍了自然协调系统:

$$\begin{cases} y''''(x) = g(x), & 0 < x < 1 \\ y(0) = y'(0) = y(1) = y'(1) = 0 \end{cases}$$

由于存在边界值问题,不可能象解决初始值问题一样一次只执行一步地来解决问题。因此必须解一个同时给出所有未知参数的方程组。

假设有一个**ODE**,函数y(x)是它的解。用近似的差分来代替微分方程就能解这个**ODE**问题。为了能这样做,必须将区间分成有限数量的点: x_0, x_1, \cdots, x_M ,其中 $x_{j+1} = x_j + x_j$,然后计算出区间内各点的近似值 $y_i = y_i(x_j)$,并给出确定的边界值,如 y_0 和 y_M 或更多的值;如图11-9所示。

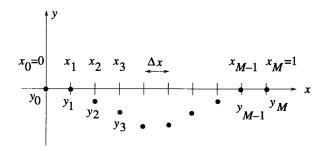


图11-9 将计算区间[0,1]分成M等份

解v(x)的导数可由有限的差分代替,如下:

$$\begin{cases} y'(x_j) \approx \frac{y(x_{j+1}) - y(x_j)}{\Delta x} \\ y''(x_j) \approx \frac{y(x_{j+1}) - 2y(x_j) + y(x_{j-1})}{\Delta x^2} \\ y''''(x_j) \approx \frac{y(x_{j+2}) - 4y(x_{j+1}) + 6y(x_j) - 4y(x_{j-1}) + y(x_{j-2})}{\Delta x^4} \end{cases}$$

如果用这些差分方程来代替 ODE中的导数,就能得到一个所有未知 y_i 的方程组。其系数矩阵是一个有序区间,此区间的宽度决定于这个微分方程的导数个数。

例11.4

根据前面的温度模型的方程研究一下杆的温度分布,将所有的导数换成不同的差分并得到:

$$\begin{cases} -\frac{y_{j+1} - 2y_j + y_{j-1}}{\Delta x^2} = f_j, & j = 1, ..., M \\ y_0 = T_0 \\ y_M = T_1 \end{cases}$$

其中 $f_j=f(x_j)$ 。为了简单起见,设M=6,即给定 y_0 和 y_6 ,而 y_1, y_2, \dots, y_5 为未知变量。于是就有:

$$\begin{cases}
-y_0 + 2y_1 - y_2 &= \Delta x^2 f_1 \\
-y_1 + 2y_2 - y_3 &= \Delta x^2 f_2 \\
-y_2 + 2y_3 - y_4 &= \Delta x^2 f_3 \\
-y_3 + 2y_4 - y_5 &= \Delta x^2 f_4 \\
-y_4 + 2y_5 - y_6 &= \Delta x^2 f_5
\end{cases}$$

注意, $y_0=T_0$ 和 $y_M=T_1$ 必须移到方程组的右边。此时得到的矩阵是一个对角矩阵,其对角线上的元素为2,并且上一对角线和下一对角线上的元素为1。

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \Delta x^2 f_1 + T_0 \\ \Delta x^2 f_2 \\ \Delta x^2 f_3 \\ \Delta x^2 f_4 \\ \Delta x^2 f_5 + T_1 \end{pmatrix}$$

下面解此问题的文件 temperature.m。用户必须先给出分段数及 f(x) (用点符号),最后给出 T_0 和 T_1 。有关稀疏矩阵更多信息参见第 9章。

- % 杆上的温度分布,用T。和T、分别表示两端温度
- % 这根杆放在 x 坐标的 0 和 1 区间上,并被分成 M 个子区间,每一个子区间的长度为 1/M
- % 创建稀疏矩阵方程Ax=b并求解
- % 矩阵A是对角阵,并以稀疏矩阵的形式存储

clear:



```
% x 为区域内的值。
x=xx(2:end-1);
f=eval(funcStr);
                     % 相应的f(x)值。
b=deltax^2f;
                     % 对边界值x=0,x=1进行特殊处理。
b(1)=b(1)+T0;
b(end) = b(end) + T1;
b = b';
% 解线性方程
y=A\b;
                     % y在区间内: j=1,2,···,M-1。
                     % y在整个区间内: 0<=x<=1。
y=[T0;y;T1];
clf;
% 上面图形表示外部热源。
% 下面图形表示杆上的热分布。
subplot(2,1,1);
plot(x,f);
grid on;
title('External heat source f(x).', 'FontSize', 14 );
subplot(2,1,2);
plot(xx,y,'r');
grid on;
title('Temperature distribution in a rod.', 'FontSize', 14);
```

将区间分成100等份,根据方程 $f(x)=x^2+\sin(10\pi x)$ 在图11-10中可以得到解。

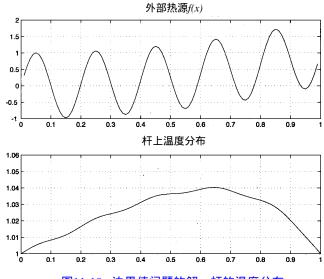


图11-10 边界值问题的解:杆的温度分布

例11.5

如果把前面柱子例题中的导数替换掉,即用 y;近似值表示解,就可以得到:

$$\begin{cases} \frac{y_{j+2} - 4y_{j+1} + 6y_j - 4y_{j-1} + y_{j-2}}{\Delta x^4} = g_j, & j = 2, ..., M - 2 \\ y_0 = \frac{y_1 - y_0}{\Delta x} = y_M = \frac{y_M - y_{M-1}}{\Delta x} = 0, \end{cases}$$

将其重写为:

$$\begin{cases} y_{j+2} - 4y_{j+1} + 6y_j - 4y_{j-1} + y_{j-2} = \Delta x^4 g_j, & j = 2, ..., M - 2 \\ y_0 = y_1 = y_{M-1} = y_M = 0 \end{cases}$$

这是一个真正的线性方程组,其中用 M-3个方程来解M-3个未知数: $y_2, y_3,...,y_{M-2}$ 。如果 M=10 ,就有:

解是一个5对角矩阵,使用\运算符能很快且有效地解出此方程。

$$\begin{pmatrix} 6 & -4 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -4 & 6 & -4 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -4 & 6 & -4 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -4 & 6 & -4 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 6 & -4 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & -4 & 6 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -4 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_2 \\ y_3 \\ y_4 \\ y_5 \\ y_6 \\ y_7 \\ y_8 \end{pmatrix} = \Delta x^4 \begin{pmatrix} g_2 \\ g_3 \\ g_4 \\ g_5 \\ g_6 \\ g_7 \\ g_8 \end{pmatrix}$$