



Algoritmos y problemas en grafos

Análisis y diseño de algoritmos
avanzados

Dra. Valentina Narváez Terán



Tecnológico
de Monterrey

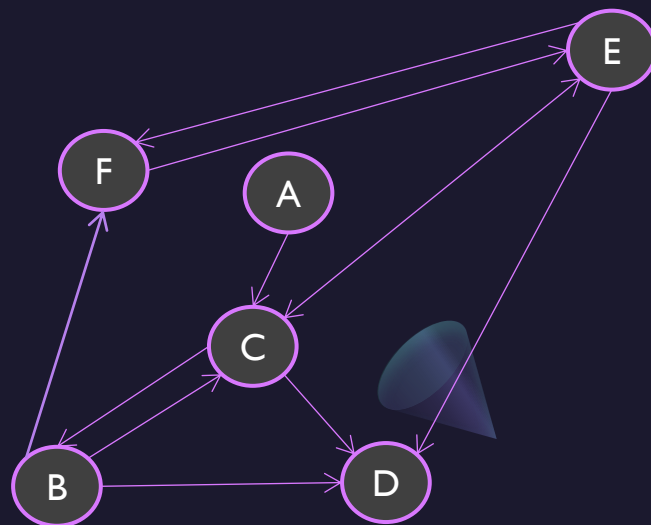
Hay caminos y caminos más cortos

Caminos en grafos:

Dados un par de nodos, existe un camino entre ellos, si y solo si hay una secuencia de aristas que los conecte

Por ejemplo, **B** y **D** son conectados por $\{ (B, F), (F, E), (E, D) \}$

	A	B	C	D	E	F
A						
B						
C						
D						
E						
F						



Caso trivial:

Es obvio que, si hay una arista dirigida de un nodo a otro, entonces existe un camino entre ellos, formado por esa única arista

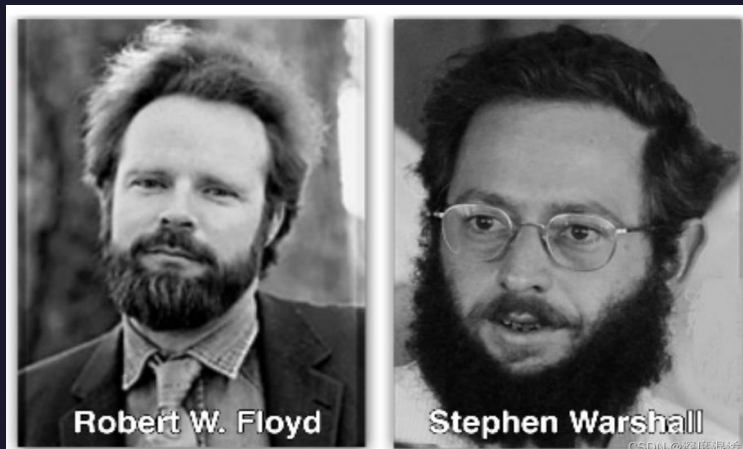
Pero ¿cómo saber si existe un camino entre cada par de vértices?
¿Puede calcularse a partir del caso trivial?

Hay caminos y caminos mas cortos

Warshall y Floyd crearon (mas o menos) el mismo algoritmo, mientras trataban de resolver problemas diferentes

Warshall: encontrar la cerradura transitiva (**transitive closure**) de un grafo dirigido

Floyd: encontrar los caminos mas cortos entre cada par de nodos (**all-pairs shortest paths**)



¿Transitive closure? Es una matriz binaria. Si una celda $[i, j] = 1$ significa que existe un camino dirigido, de costo no-negativo, con origen en i y destino en j

¿Todos los caminos más cortos? ¿Cómo Dijkstra?
Casi. Dijkstra calcula el camino más corto desde un **nodo fijo** hacia a todos los demás

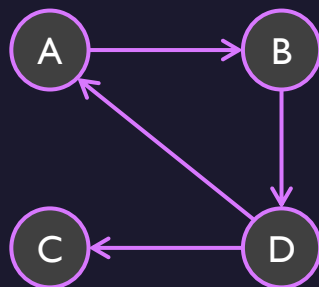
Para calcular el camino más corto entre **cada par** de nodos deberíamos aplicar Dijkstra n veces, una vez desde cada nodo

Algoritmo de **Warshall**

Matriz de **adyacencia** A

	A	B	C	D
A		1		
B				1
C				
D	1		1	

Grafo dirigido G



El algoritmo se basa en la siguiente relación de recurrencia:

$$M_0 = A$$

$$M_k[i, j] = M_{k-1}[i, j] \text{ or } (M_{k-1}[i, k] \text{ and } M_{k-1}[k, j])$$

A partir de M se calculan otras matrices incrementalmente. Al final, la última matriz será la **cerradura transitiva de G**

Es **programación dinámica**, aunque Warshall y Floyd no lo llamaron así

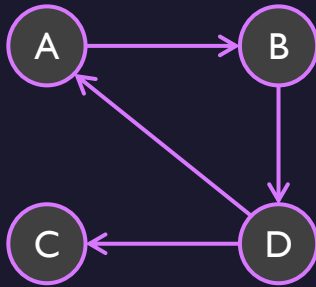
- M_0 es una copia de la matriz de adyacencia original A
- M_1, M_2, \dots, M_n serán otras matrices calculadas a partir de M_{k-1}
- La última matriz M_n será la cerradura transitiva
- En el código, podemos copiar A a M_0 , y luego sobrescribir en M_0

Algoritmo de Warshall

Matriz de adyacencia A

	A	B	C	D
A		1		
B				1
C				
D	1		1	

Grafo dirigido G



Relación de recurrencia:

$$M_0 = A$$

$$M_k[i, j] = \underbrace{M_{k-1}[i, j]} \text{ or } (\underbrace{M_{k-1}[i, k] \text{ and } M_{k-1}[k, j]})$$

M_1 tiene todos los 1's que tenga M_0

Todos esos 1's son caminos que ya conocíamos

Además, si en la matriz anterior (M_{k-1}) i se conecta con k , y k se conecta con j , entonces hay un camino de i a j

	A	B	C	D
A		1		
B				1
C				
D	1		1	

M_0

	A	B	C	D
A		1		
B				1
C				
D	1	1	1	

Hay un camino de D a A
Hay un camino de A a B

Entonces descubrimos que hay un camino de D a B

Algoritmo de Warshall

M = Matriz de adyacencia A

Para $k = 0$ hasta n

Para $i = 0$ hasta n

Para $j = 0$ hasta n

$M[i, j] = M[i, j]$ or $(M[i, k]$ and $M[k, j])$

return la cerradura transitiva guardada en M

Complejidad? $O(n^3)$

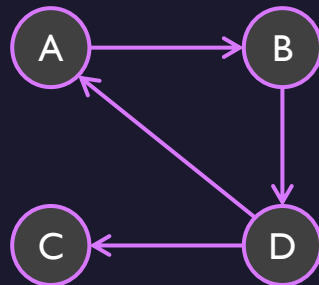
Lo mismo que si aplicáramos n veces DFS
(DFS es $O(n^2)$)

Desventaja? La representación de matriz

Matriz de adyacencia A

	A	B	C	D
A		1		
B				1
C				
D	1		1	

Grafo dirigido G



Aplicalo a este ejemplo
¿Cómo resulta la matriz?

Algoritmo de Floyd

D = Matriz de adyacencia M , con 0's en la diagonal principal, e infinitos para nodos no-adyacentes

Para $k = 0$ hasta n

Para $i = 0$ hasta n

Para $j = 0$ hasta n

$$D[i, j] = \min(D[i, j], D[i, k] + D[k, j])$$

return la matriz de costos de los caminos D

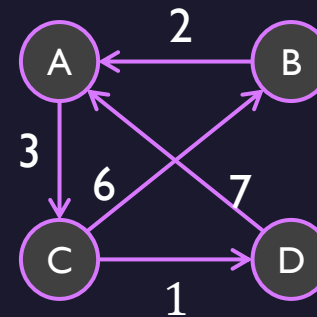
Complejidad?

La misma mecánica aplicada para saber si el camino existe se puede usar para acumular las longitudes del camino más corto entre cada par de vértices...

Matriz D

	A	B	C	D
A	0	∞	3	∞
B	2	0	∞	∞
C	0	6	0	1
D	7	∞	∞	0

Grafo dirigido G



Aplicalo a este ejemplo
¿Cómo resulta la matriz?

Algoritmo de Floyd

D = Matriz de adyacencia M , con 0's en la diagonal principal, e infinitos para nodos no-adyacentes

Para $k = 0$ hasta n

Para $i = 0$ hasta n

Para $j = 0$ hasta n

$$D[i, j] = \min(D[i, j], D[i, k] + D[k, j])$$

return la matriz de costos de los caminos D

Complejidad? $O(n^3)$

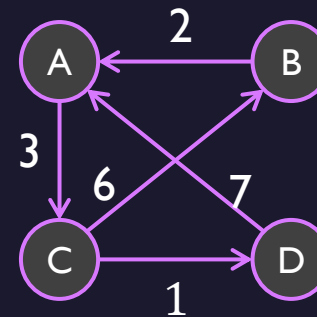
Lo mismo que si aplicáramos n veces Dijkstra
(Dijkstra es $O(n^2)$)

La misma mecánica aplicada para saber si el camino existe se puede usar para acumular las longitudes del camino mas corto entre cada par de vértices...

Matriz D

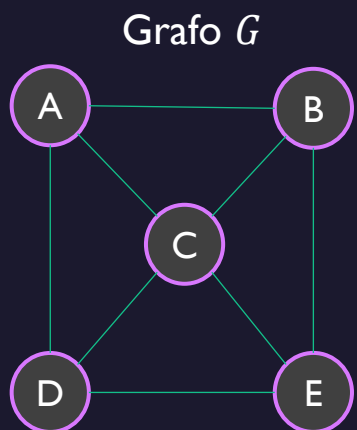
	A	B	C	D
A	0	∞	3	∞
B	2	0	∞	∞
C	0	6	0	1
D	7	∞	∞	0

Grafo dirigido G



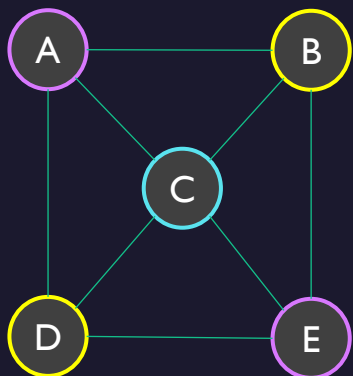
Aplicalo a este ejemplo
¿Cómo resulta la matriz?

Otro tema: coloreado de grafos



Matriz M

	A	B	C	D	E
A		1	1	1	
B	1		1		1
C	1	1		1	1
D	1		1		1
E		1	1	1	



El problema: Dado un grafo no-dirigido ¿Cuál es la cantidad mínima k de colores que se puede usar para que cada par de nodos adyacentes tenga distinto color?

Es un problema de minimización en **optimización combinatoria**

Su versión en **problema de decisión** es:
¿Se puede conseguir colorear los nodos con k colores?

Es NP-Complete



¿Para que sirve?
Visualizaciones, coloreado de mapas,
problemas de infraestructura...

Coloreado de grafos: método greedy básico

Crea una paleta de n colores distintos (no importa cuales)

Numera los colores de 0 a $n - 1$

$k = 0$

Por cada nodo u :

Asigna el color con el número mas pequeño, que no se haya usado para ningún vecino de u

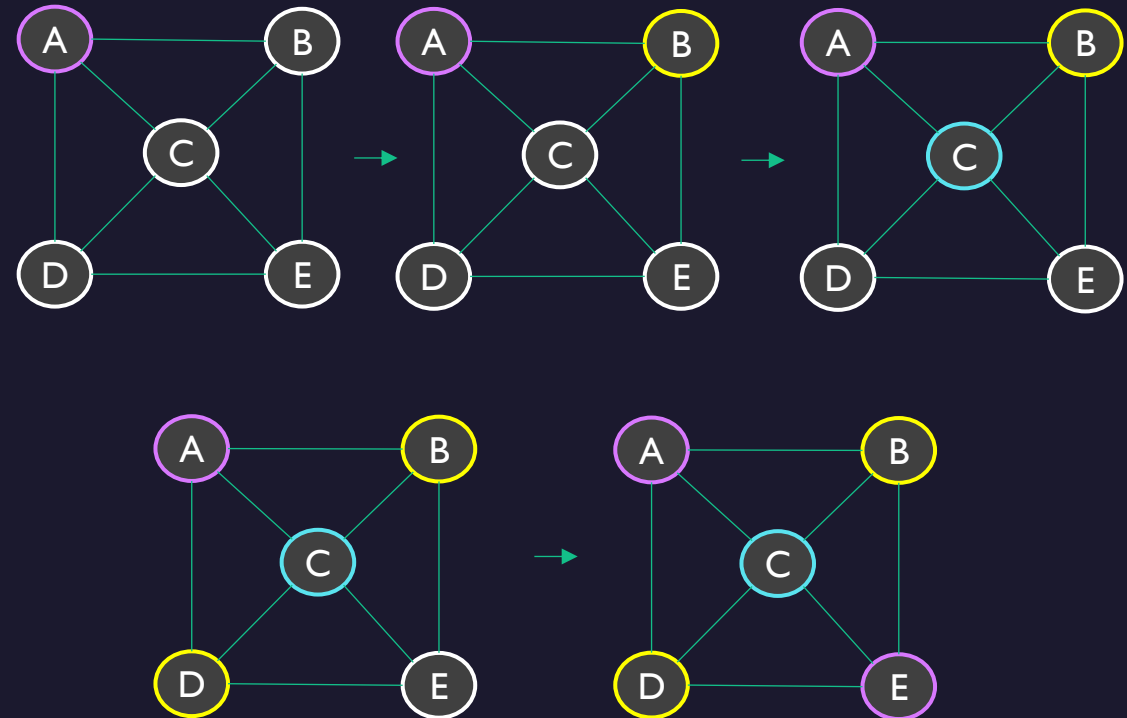
Si es un color que no se había usado antes

$k++$

Devuelve k

paleta = [0: morado, 1: amarillo,
2: azul, 3: verde, 4: naranja]

Grafo G , inicialmente, ningún nodo tiene color.
Si procesamos los nodos en orden alfabético:



Para este ejemplo, $k = 3$

Greedy mejorado: Algoritmo Welsh-Powell

Ordena los nodos según su grado (número de vecinos)

$k = 0$

Por cada nodo, según el orden

u = el nodo no-procesado con grado más pequeño

Asigna a u el color k y marca u como procesado

Para cada nodo j que no es vecino de u

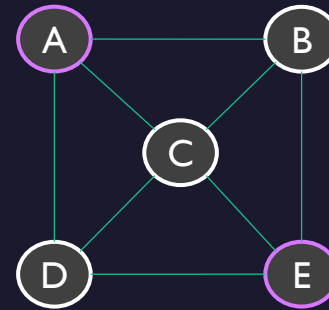
Asigna a j el mismo color que a u

$k++$

$paleta = [0: morado, 1: amarillo,$
 $2: azul, 3: verde, 4: naranja]$



$u = A$



A y todos sus no-vecinos
(E) tendrán el color 0

nodo	grado	procesado	color
A	3	1	0
B	3		
D	3		
E	3		0
C	4		

Greedy mejorado: Algoritmo Welsh-Powell

Ordena los nodos según su grado (numero de vecinos)

$k = 0$

Por cada nodo, según el orden

u = el nodo no-procesado con grado mas pequeño

Asigna a u el color k

Para cada nodo j que no es vecino de u

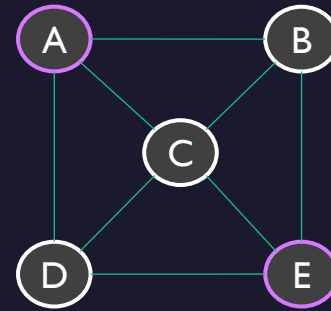
Asigna a j el mismo color que a u

$k++$

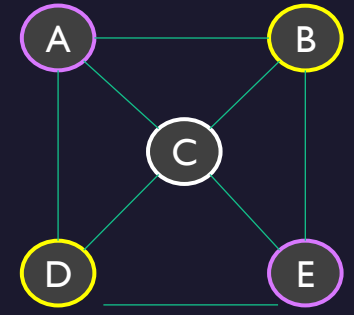
paleta = [0: morado, 1: amarillo,
2: azul, 3: verde, 4: naranja]



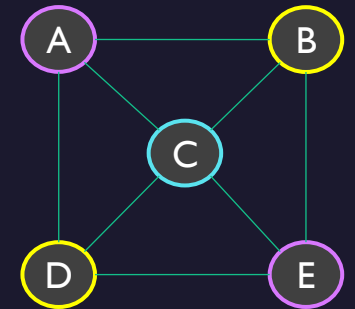
$u = A$



$u = B$



$u = C$



nodo	grado	procesado	color
A	3	I	0
B	3	I	1
D	3	I	1
E	3	I	0
C	4	I	2