

Técnicas de diseño de algoritmos: algoritmos greedy

Análisis y diseño de algoritmos
avanzados

Dra. Valentina Narváez Terán



Técnicas de diseño: algoritmos greedy

- Para **problemas de optimización**
- La **idea**: construir soluciones paso a paso, tomando la mejor decisión disponible en cada paso
 - En algunos problemas, esto puede producir óptimos. **En otros no.**
 - Así que son un tipo de **método aproximado**
 - **Métodos exactos vs aproximados**
Los métodos exactos producen óptimos asegurados, los aproximados no necesariamente.

Otros nombres: algoritmos avaros, codiciosos, voraces, glotones

¿Problemas?

Caminos mas cortos en grafos (Alg. de Dijkstra)
Spanning trees (Alg de Prim y Kruskal)

Knapsack, TSP, etc...



Técnicas de diseño: algoritmos greedy

- Los **algoritmos greedy** se basan en ideas intuitivas sobre como tomar buenas decisiones en cada etapa del problema

Cada decisión es:

- **Factible:** no rompe las restricciones del problema
- **Localmente óptima:** es la mejor elección posible en el paso actual, pero no necesariamente global
- **Irrevocable:** las decisiones tomadas en pasos anteriores no se altera en los próximos pasos (generalmente)

Tenemos la esperanza de que una secuencia de elecciones localmente optimas lleve al óptimo global. **Pero puede que no pase.**

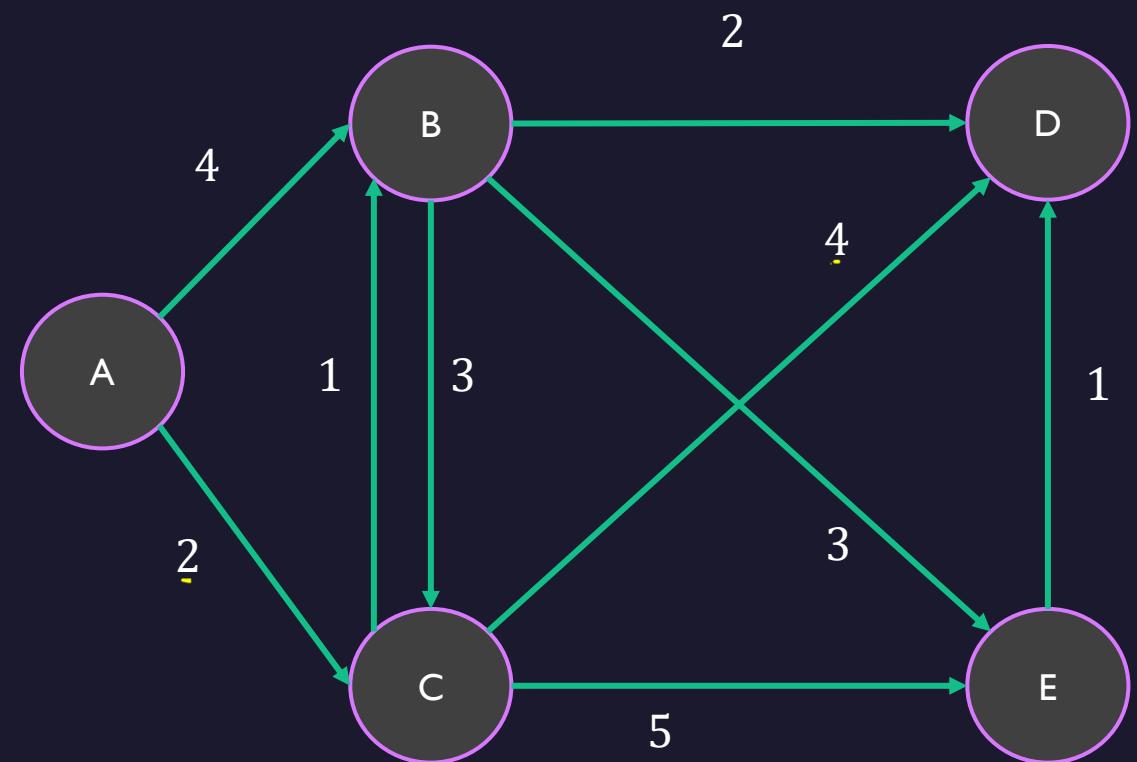
La perspectiva (mas o menos) completa



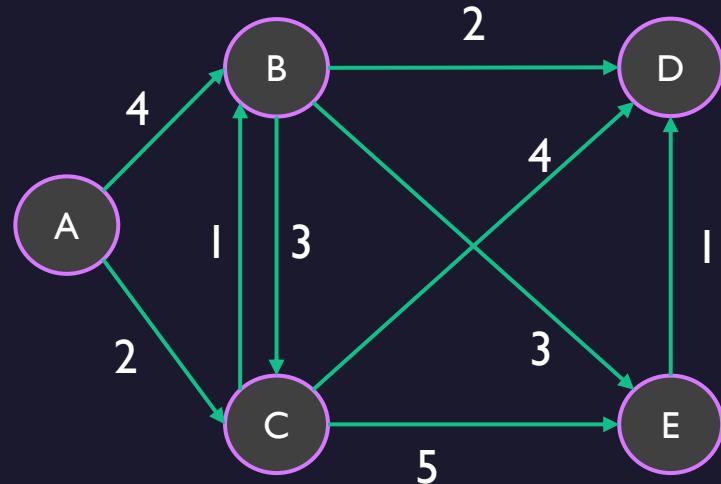
En estas ramas, la investigación se centra en: algoritmos para problemas nuevos, algoritmos mejores que los existentes, estudios empíricos de dificultad... etc., etc., etc.

Algoritmo de Dijkstra

Es un algoritmo para obtener el **camino mas corto** (menos costoso) desde un vértice de origen hacia todos los demás, en grafos con aristas ponderadas



Algoritmo de Dijkstra



distancia

--	--	--	--	--

procesado

--	--	--	--	--

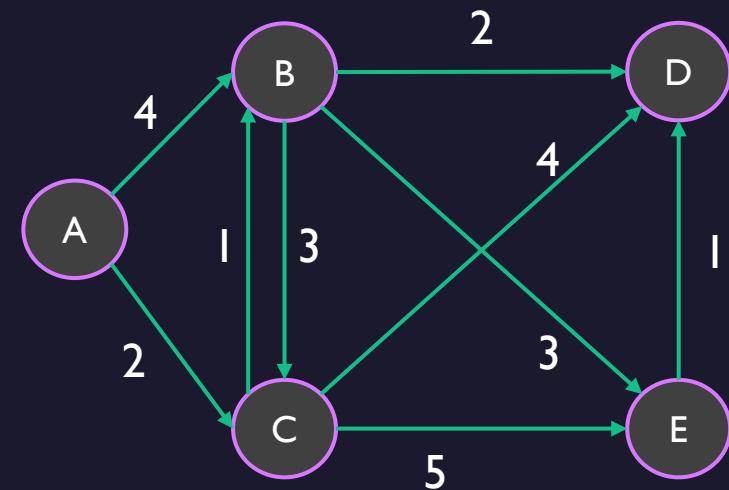
desde

--	--	--	--	--

A B C D E

```
origen = el nodo inicial  
distancia[0 a n-1] = Inf  
distancia[origen] = 0  
  
procesado[0 a n-1] = 0  
desde[0 a n-1] = 0  
  
for i desde 0 a n-1  
    u = nodo sin procesar con valor minimo en distancia  
    procesado[u] = 1           # u se marca en procesado  
  
    for cada j vecino de u  
        nueva_distancia = distancia[u] + peso de arista [u, j]  
  
        if nueva_distancia < distancia[j]  
            distancia[j] = nueva_distancia  
            desde[j] = u
```

Algoritmo de Dijkstra



distancia

0	3	2	5	6
---	---	---	---	---

procesado

I	I	I	I	I
---	---	---	---	---

desde

A	C	A	B	B
---	---	---	---	---

A B C D E

origen = el nodo inicial

distancia[0 a n-1] = Inf
distancia[origen] = 0

procesado[0 a n-1] = 0
desde[0 a n-1] = 0

for i desde 0 a n-1
 u = nodo sin procesar con valor minimo en distancia
 procesado[u] = 1 # u se marca en procesado

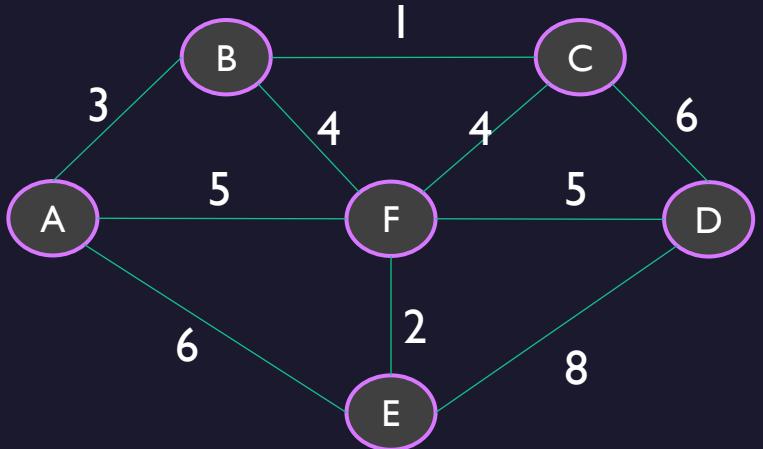
for cada j vecino de u
 nueva_distancia = distancia[u] + peso de arista [u, j]

 if nueva_distancia < distancia[j]
 distancia[j] = nueva_distancia
 desde[j] = u

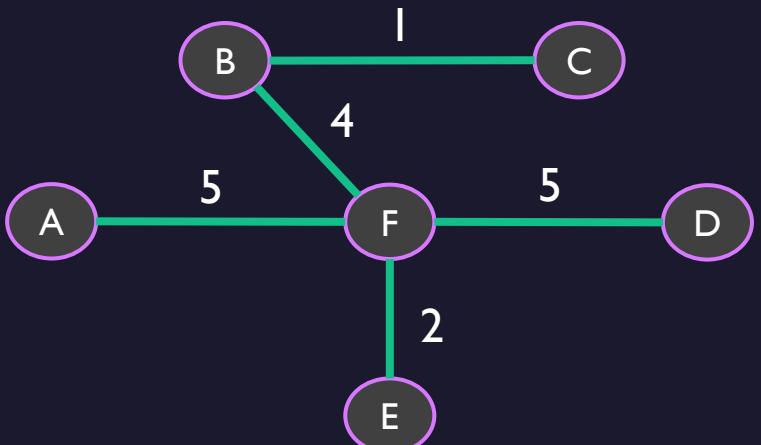
¿Por qué es greedy? Porque en cada paso del proceso, elije la arista que contribuye menos a la distancia total

Árbol de cobertura mínimo (min spanning tree)

Grafo G



Ejemplo de spanning tree de G ¿será mínimo?



Spanning tree: un grafo con los mismos vértices que G , pero sin ciclos

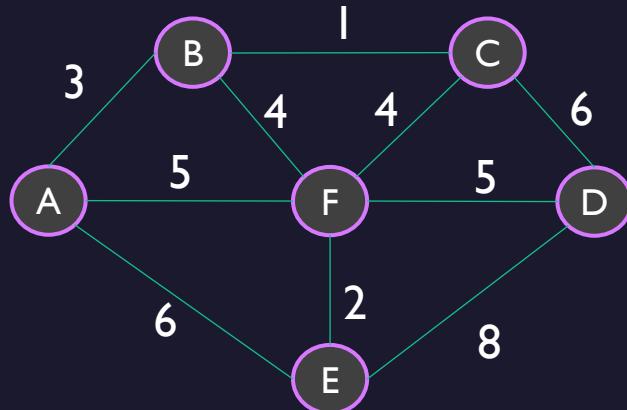
El **spanning tree mínimo** de un grafo ponderado tiene además la menor suma de costos en todas las aristas

¿Y sirve para...?

Planeación de infraestructura (redes, transporte, circuitos), ej. si necesitamos conectar varios lugares, reduciendo costos/tiempos totales

Algoritmo de Prim

Es una modificación menor con respecto a Dijkstra



	A	B	C	D	E	F
distancia						
procesado						
desde						

```
distancia[0] = 0
distancia[1 a n-1] = Inf

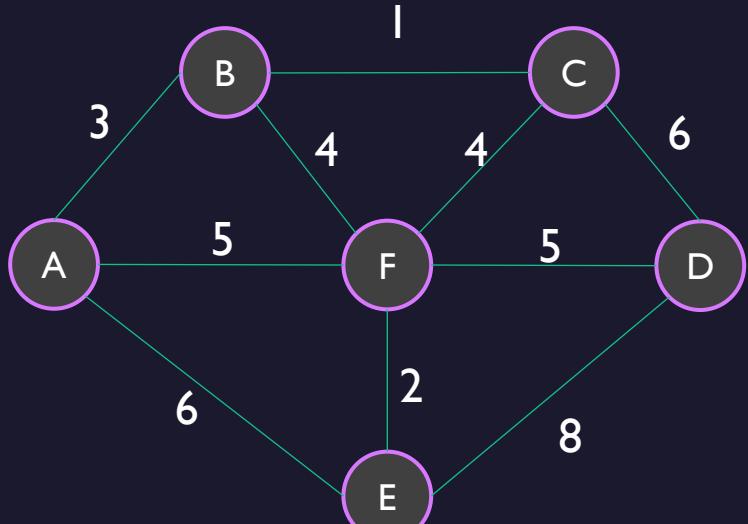
desde[0] = -1

while faltan nodos de procesar:
    u = nodo sin procesar con valor minimo en distancia
    procesado[u] = 1 # u se marca en procesado

    for cada j vecino de u
        nueva_distancia = peso de arista [u, j]

        if nueva_distancia < distancia[j]
            distancia[j] = nueva_distancia
            desde[j] = u
```

Algoritmo de Kruskal



Otra alternativa para obtener el
minimum spanning tree
¿Por qué es greedy?

arista = aristas ordenadas por costo, ascendente

```
k = 0          // aristas procesadas
T = grafo vacio
nSelected = 0
while nSelected < N-1
    // Recorre las aristas en orden
    agrega arista[k] a T
    if G tiene un ciclo:
        remueve arista[k] de T
    else
        nSelected++
    k++
```

Revisitando knapsack

Knapsack problem

Tienes un bolso y puedes cargar máximo $W = 10$

¿Cuáles objetos te llevas para maximizar su valor acumulado total V ?

0/1 Knapsack Problem



¿Cómo seria un algoritmo greedy para knapsack?

Revisitando knapsack

Idea:

Ordenar los objetos de acuerdo al ratio de su valor por peso,
mas valiosos primero

Elegir los primeros i objetos que no sobrepasan la capacidad W

0/1 Knapsack Problem



	V	W	V/W
verde	7	2	3.5
azul	8	3	2.6
rojo	10	4	2.5
rosa	12	5	2.4

Elegidos
Valor = 9

Ejemplo: coin-collecting (o gold mining)

Tienes una cuadricula de tamaño n . En las celdas marcadas hay monedas de oro

Un robot minero, que inicia en $[0,0]$, debe recolectarlas... pero esta averiado!

El robot solo se puede mover a la derecha o hacia abajo, nunca a izquierda o arriba.

i	0	1	2	3	4
0	5			1	
1					
2	7				1
3			2		
4	2		1	4	
	0	1	2	3	4
	j				

¿Cuál es la máxima cantidad de monedas que puede recolectar?

¿Qué tal si las monedas tuvieran diferentes valores? Ej. de 1, 2 y 5

¿Cómo sería un algoritmo greedy?

En su salida muestra las monedas recolectadas y el camino elegido.

Actividad 1.6 Algoritmos greedy

- Algoritmos greedy para:
 - Knapsack (trata de pensar e implementar alguna mejora)
 - Coin collecting

Puedes encontrar instancias en Teams (clase 08)

Individual