Reporte Laboratorio #6 Microcontroladores

Emanuel Lascurain A01552126 Victor Cavazos A01177055

Procedimientos

Primero conectamos nuestra curiosity junto con nuestro PIC18F45K50, a nuestro display LCD según las indicaciones de la práctica, al igual que nuestro 4x4 keypad, según la practica #5

Para completar la práctica, una parte era usar nuestros conocimientos de la práctica 5 con nuestro 4x4 keypad, lo siguiente era saber usar nuestro display LCD dentro de la programación en MPLAB, esto con la ayuda de comandos dados por la práctica. LCD_init nos sirve para iniciar nuestro LCD con 3 comandos, mover el cursor a la derecha y tenerlo parpadeando, y borrar todo lo anterior.

LCD_rdy nos sirve para checar el status de nuestro LCD ya que este tarda en desplegar y procesar nuevos comandos o instrucciones para seguir desplegando, por lo cual este comando checa si ya está disponible para seguir con la siguiente instrucción.

LCD_cmd esta instrucción sirve para mandar comandos al LCD. send2LCD sirve para mandar información deseada al LCD y este la despliegue. Con el uso de los comandos anteriores entonces construimos la lógica para desplegar la información mandada por nuestro teclado y calcular las operaciones matemáticas básicas de una calculadora.

```
//Practica6
//Librerías
#include <xc.h>
#include <math.h>
#include <stdint.h>
#include "device_config.h"
#define LCD_DATA_R PORTD
#define LCD DATA W LATD
#define LCD DATA DIR TRISD
#define LCD RW LATCbits.LATC1
#define LCD RW DIR TRISCbits.TRISC1
#define LCD_E LATCbits.LATC0
#define LCD_E_DIR
                    TRISCbits.TRISC0
#define LCD RS LATCbits.LATC2
#define LCD_RS_DIR
                     TRISCbits.TRISC2
//Frecuencia y tiempo de espera.
#define SWEEP_FREQ 50
```

```
//analógo, digital
enum por_ACDC {digital, analog};
                                       // digital = 0, analog = 1
//Funciones
char is an enter(char enter);
char is_an_ac(char ac);
char is_a_number(char number);
char is_a_sign(char sign);
char key_scanner(void);
void LCD_cmd(char cx);
void send2LCD(char xy);
void LCD_rdy(void);
void portsInit(void);
void LCD_init(void);
//main loop
void main(void){
  portsInit();
  LCD_init();
  char entry;
  char op1;
  char op2;
  char sign;
  char result;
  while(1){
    while(1){
       entry = key_scanner();
       if(is_a\_number(entry) == 1){
         LCD_cmd(0x07);
                            //Ingreso de datos
         op1 = entry;
         LCD cmd(0x8F); //posicion del primer operando 0F
         send2LCD(op1 + '0'); //poner el primer operando en la LCD
         break;
       }
    }
    while(1){
       entry = key_scanner();
       if(is_a_sign(entry) == 1){
         sign = entry;
         switch (sign) { //poner signo en la LCD
            case 10: send2LCD(43);
            break;
            case 11: send2LCD(45);
            break;
            case 12: send2LCD(42);
            break;
            case 13: send2LCD(246);
            break;
```

```
}
       break;
     if(is_an_ac(entry) == 1){
       LCD_cmd(0x01);//Eliminar datos en pantalla
       LCD_cmd(0x02);//resetear posiciones
       break;
     }
  }
  while(1){
     entry = key_scanner();
     if(is_a_number(entry) == 1){
       op2 = entry;
       send2LCD(op2 + '0'); //poner segundo operando en la LCD
       break;
     }
     if(is_an_ac(entry) == 1){
       LCD_cmd(0x01);//borrar todo en pantalla
       LCD_cmd(0x02);//resetear posiciones
       break;
     }
  }
  while(1){
     entry = key_scanner();
     if(is_an_enter(entry) == 1){
       LCD_cmd(0xD1);
       LCD_cmd(0x06);
                           //DESHABILITAR EL SHIFTING
       switch(sign){
          case 10: result = op1 + op2;
          break;
          case 11: result = op1 - op2;
          break;
          case 12: result = op1 * op2;
          break;
          case 13: result = op1 / op2;
          break;
       }
       if(result > 9){
          send2LCD(result/10 + '0'); //realizar el calculo y mostrar en LCD
          send2LCD(result%10 + '0'); //realizar el calculo y mostrar en LCD
       }
       else{
          send2LCD('0'); //realizar el calculo y mostrar en LCD
          send2LCD(result + '0'); //realizar el calculo y mostrar en LCD
       }
       break;
     }
     if(is_an_ac(entry) == 1){
       LCD_cmd(0x01);//borrar todo en pantalla
       LCD_cmd(0x02);//resetear posiciones
       break;
    }
  }
}
```

}

```
char is_a_number(char number){
  if(number < 10)
     return 1;
  }
  else{
     return 0;
  }
}
char is_a_sign(char sign){
  if(sign >= 10 \&\& sign <= 13){
     return 1;
  }
  else{
     return 0;
  }
}
char is an enter(char enter){
  if(enter == 15){
     return 1;
  }
  else{
     return 0;
  }
}
char is_an_ac(char ac){
  if(ac == 14){
     return 1;
  }
  else{
     return 0;
  }
char key_scanner(void){
  LATAbits.LA0 = 0;
  LATAbits.LA1 = 1;
  LATAbits.LA2 = 1;
  LATAbits.LA3 = 1;
   __delay_ms(SWEEP_FREQ);
      (PORTAbits.RA4 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 1;}
  else if (PORTAbits.RA5 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 2;} else if (PORTAbits.RA6 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 3;}
  else if (PORTAbits.RA7 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 10;}
  LATAbits.LA0 = 1;
  LATAbits.LA1 = 0;
  LATAbits.LA2 = 1;
  LATAbits.LA3 = 1;
   __delay_ms(SWEEP_FREQ);
  if (PORTAbits.RA4 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 4;}
  else if (PORTAbits.RA5 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 5;}
  else if (PORTAbits.RA6 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 6;}
  else if (PORTAbits.RA7 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 11;}
  LATAbits.LA0 = 1;
  LATAbits.LA1 = 1;
  LATAbits.LA2 = 0;
```

```
LATAbits.LA3 = 1;
   __delay_ms(SWEEP_FREQ);
      (PORTAbits.RA4 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 7;}
  else if (PORTAbits.RA5 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 8;}
  else if (PORTAbits.RA6 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 9;}
  else if (PORTAbits.RA7 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 12;}
  LATAbits.LA0 = 1;
  LATAbits.LA1 = 1;
  LATAbits.LA2 = 1;
  LATAbits.LA3 = 0;
   delay ms(SWEEP FREQ);
      (PORTAbits.RA4 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 14;}
  else if (PORTAbits.RA5 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 0;}
  else if (PORTAbits.RA6 == 0) {__delay_ms(SWEEP_FREQ); return 15;}
  else if (PORTAbits.RA7 == 0) { delay ms(SWEEP FREQ); return 13;}
  else return 'x';
}
void portsInit(void){
  ANSELA = digital; // Set port A as Digital for keypad driving
  TRISA = 0x0F;
                   // For Port A, set pins 4 to 7 as outputs (rows), and pins 0 to 3 as inputs (cols)
  ANSELC = digital; // Set port C as Digital for 7 segment cathode selection (only 4 pins used)
                  // For Port C, set pins as outputs for cathode selection
  TRISC = 0x00:
  ANSELD = digital; // Set port D as Digital for 7 segment anodes
                   // for Port D, set all pins as outputs for 7 segment anodes
  TRISD = 0x00;
  OSCCON = 0b01110100;// Set the internal oscillator to 8MHz and stable
}
// LCD initialization function
void LCD init(void){
  LATC = 0:
                    // Make sure LCD control port is low
  LCD_E_DIR = 0;
                        // Set Enable as output
  LCD_RS_DIR = 0;
                        // Set RS as output
  LCD RW DIR = 0;
                         // Set R/W as output
  LCD_cmd(0x38);
                        // Display to 2x40
  LCD_cmd(0x0F);
                        // Display on, cursor on and blinking
  LCD_cmd(0x01);
                        // Clear display and move cursor home
}
// Send command to the LCD
void LCD cmd(char cx) {
  LCD rdy();
                    // wait until LCD is ready
  LCD RS = 0;
                     // select IR register
  LCD_RW = 0;
                       // set WRITE mode
  LCD E = 1;
                     // set to clock data
  Nop();
  LCD_DATA_W = cx;
                          // send out command
  Nop();
                  // No operation (small delay to lengthen E pulse)
  LCD_E = 0;
                     // complete external write cycle
// Function to display data on the LCD
void send2LCD(char xy){
  LCD RS = 1;
  LCD RW = 0;
  LCD_E = 1;
```

```
LCD DATA W = xy;
  Nop();
  Nop();
  LCD_E = 0;
}
// Function to wait until the LCD is not busy
void LCD rdy(void){
  char test:
  // configure LCD data bus for input
  LCD DATA DIR = 0b00000000;
  test = 0x80:
  while(test){
    LCD_RS = 0; // select IR register
    LCD RW = 1; // set READ mode
    LCD E = 1; // setup to clock data
    test = LCD_DATA_R;
    Nop();
    LCD E = 0:
                  // complete the READ cycle
    test &= 0x80; //0X80 // check BUSY FLAG
  LCD DATA DIR = 0b11111111;
```

Resultados

Lamentablemente nuestros resultados no fueron los esperados de nuestro programa, ya que al final solo obtuvimos que nuestro LCD desplegará a la izquierda de la pantalla el cursor parpadeando, esto gracias a nuestro comando LCD_init. Dentro de este proceso es probable que cometieramos algún error de conexión de puertos o de declaración de variable ya que después de esto no logramos que nuestro Display hiciera acción alguna.

Conclusiones

Victor: A pesar de que no obtuvieramos los resultados esperados, si aprendi mucho sobre las conexiones en nuestra curiosity ya que pude trabajar con ella en persona, ademas de que al seguir la práctica tengo una buena idea a la hora de usar comandos para circuitos integrados tales como el display LCD, así como factores importantes que no había tomado en cuenta en otras ocasiones, como checar el status del circuito para poder proceder con la siguiente instrucción, o la función Enable.

Emanuel: Personalmente quedo con la inconformidad de no haber podido correr satisfactoriamente la pantalla LCD, estuve tanto tiempo modificando códigos que encontraba por tutoriales, y viendo ejemplos y librerías, que al menos considero que entendí mucho màs acerca de cómo funciona la Curiosity, es la primera vez que trabajo con ella en persona, y pese a que no pudimos acabar, aprendimos otros factores que solo se pueden ver con la práctica y teniendo la tarjeta en fisico, esperamos para la siguiente práctica poder lograr ejecutar bien el programa.