

1. Especificação (3 valores)

A função `lastSeen` calcula a última posição de um array onde um dado elemento ocorre. No caso do elemento não existir no array, a função retorna `(-1)`.

```
int lastSeen (int x, int v[], int N){  
    // Pre: N >= 0  
    int i = N-1;  
    while (i >= 0 && v[i] != x)  
        // Inv:  
        i = i-1;  
    // Pos: ???  
    return i;  
}
```

1. Complete a especificação da função de forma a refletir a descrição acima (bem como a implementação apresentada).
2. Defina um invariante apropriado para provar a correção parcial desta função.

2. Complexidade de algoritmos recursivos (3 valores)

A função `diffConseqR` calcula o comprimento do maior sub-array sem elementos repetidos. Para isso usa a função `lastSeen` que calcula a última posição de um array onde um dado elemento ocorre (no caso do elemento não existir no array, a função retorna `-1`).

```
int diffConseqR (int v[], int N){
    int p;
    if (N<2) return N;
    p = lastSeen (v[N-1],v,N-1);
    return max(1+diffConseqR (v+p+1, N-p-2),
               diffConseqR(v,N-1));
}
```

Escreva e resolva uma recorrência que traduza o número de acessos ao array `v` no caso em que o array não tem elementos repetidos (e por isso as invocações da função `lastSeen` retornam sempre `-1`).

Número: 104098 Nome: Edmundo Rafael de Sant'Ana Viana

3. Complexidade de algoritmos iterativos (3 valores)

A função `diffConseq` calcula o comprimento do maior sub-array sem elementos repetidos.

Com o objectivo de analisar a complexidade desta função em termos de número de acessos ao array,

1. Identifique o melhor e pior casos da execução desta função.
2. Para o pior caso identificado, calcule o número de acessos ao array.

```
int diffConseq (int v[], int N){  
    int r=0, c=1, i;  
    for (i=1; i<N; i++){  
        c = min (1+c, 1-lastSeen(v[i], v, i));  
        r = max (r, c);  
    }  
    return r;  
}
```

4. Min-Heap (3 valores)

Assumindo que existem funções

- `void bubbleUp (int h[], int i)` que faz o bubble-up do elemento da posição `i`
- `void bubbleDown (int h[], int N, int i)` que faz o bubble-down do elemento da posição `i`

Defina a função `void heapify (int v[], int N)` que transforma o array `v` numa `min-heap`.

Qual a complexidade da função apresentada.

4.

```
void heapify (int v[], int N){
```

```
    int i;
```

```
    for (i := (N-2)/2; i >= 0; i--){
```

5. Estruturas de Dados (5 valores)

MinHeap Considere que se usa um array dinâmico para armazenar uma *min-heap*

```
typedef struct dynArr {  
    int size, used;  
    int *values;  
} DynArr;
```

No qual os campos `size` e `used` correspondem ao tamanho do array `values` e ao tamanho da *min-heap*, respectivamente. Considere ainda a *min-heap* com `size=12`, `used=10` e em que os primeiros 10 elementos do array `values` têm os seguintes valores:

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 |
|----|----|----|----|----|----|-----|----|----|----|-----|-----|
| 10 | 20 | 50 | 30 | 60 | 70 | 100 | 40 | 80 | 90 | ... | ... |

↑ ↑ ↑ 25

1. Considere que se acrescenta um novo (i.e. diferente de todos os que lá estão) elemento x a esta *min-heap*, em que $(0 < x < 100)$. Qual o número **médio** de *swaps* que serão feitos.

Resposta:

2. De forma a fazer análise amortizada do custo (escritas no array) da inserção, definiu-se como função de potencial $\phi(x) = 2 \cdot x.\text{used} - x.\text{size}$. Qual o custo amortizado de, na tabela apresentada, acrescentar o valor 25 (considere que cada swap tem um custo de 2).

Resposta:

Tabelas de Hash Considere uma tabela de hash de inteiros ($hsize=10$, $hash(x) = x \% 10$), implementada em open-address com linear probing. Considere ainda que a tabela tem o seguinte conteúdo

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 |
|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|
| U 20 | F 74 | U 42 | U 23 | D 14 | U 52 | U 36 | F 17 | F 12 | U 19 |

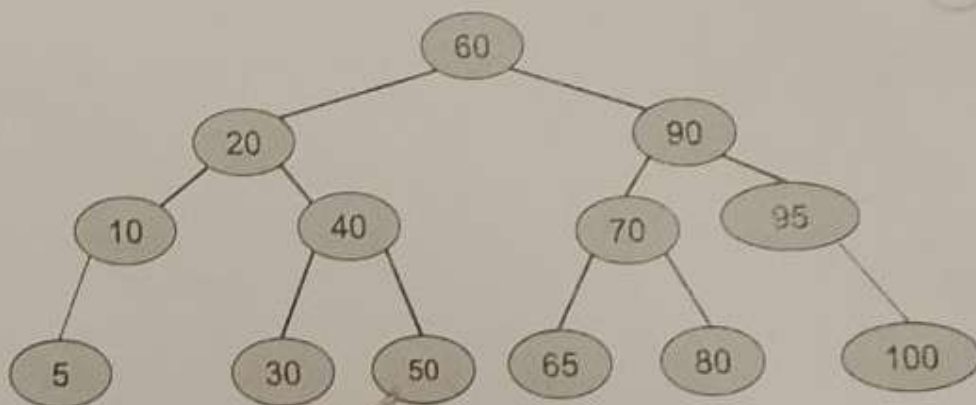
1. A inserção do valor 35 será feita em que posição?

Resposta:

2. A consulta do valor 74 quantas posições da tabela consulta?

Resposta:

Árvores AVL Considere a árvore balanceada abaixo.



Após a inserção balanceada de 45 nesta árvore, qual o menor valor dos nodos do nível 2 (assuma que a raiz se encontra no nível 1)

Resposta:

Grafos Seja g um grafo não orientado, não pesado e ligado com 15 arestas. A invocação `breadth_first(g, 0, vis, pais)` preenche o array `pais` com os seguintes valores

| | 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 |
|--------|----|---|---|---|---|---|---|----|---|---|----|----|----|----|----|
| pais = | -1 | 5 | 6 | 8 | 0 | 6 | 7 | 11 | 4 | 6 | 6 | 13 | 13 | 8 | 13 |

Qual a distância (número mínimo de arestas) do caminho entre os vértices 0 e 7?

Resposta:

6. Grafos (3 valores)

Considere o tipo habitual para representar árvores binárias

```
typedef struct nodo {int valor; struct nodo *esq, *dir;} *ABin;
```

Adapte o algoritmo de travessia *breadth-first* de forma a definir a função

int porNivel (**ABin** a, **int** v[], **int** N) que preenche o array v com os elementos da árvore a, por níveis. A função deverá preencher um máximo de N elementos e retornar o número de elementos preenchidos.

Algoritmo C.

Revisão 2026

1.1

// pos: $i == -1$ $\forall 0 \leq j < N \quad v[j] != x$

// $0 \leq i$ $\forall i < N \quad v[i] == x \quad \forall 0 \leq j < N \quad v[j] != x$

1.2.

\forall
 $i < j < N \quad v[i] != x$

2.

$$T(N) = \begin{cases} 0 & \text{se } N=0 \\ (N-1) + 2 \times T(N-1) & \text{se } N > 0 \end{cases}$$

$$T(1) = 0$$

$$T(2) = 1$$

$$T(3) = 4$$

$$T(4) = 3 + 2 \times 4 = 11$$

$$T(5) = 26$$

$$T(N) = 2^N - N - 1$$

3.1

3.2

Pior caso: Não existe

valores repetidos. A função

lastren procura todo o array

e faz i acessos ao array.

Melhor caso: encontra o elemento

na 1ª comparação. (o melhor caso não está 100% certo)

acessos para: $v[i]$ (1x) \rightarrow faz $(N-1)$ vezes
lastren

acessos dentro:
lastren

$$\sum_{i=1}^{N-1} i = \frac{(N-1) \times N}{2}$$

Nº totais: $T(N) = (N-1) + (N^2 - N)/2$
de acessos

Complexidade: $\Theta(N^2)$

4.

```
void heapify (int v[], int n) {
    int i;
    for (i = (n-2)/2; i >= 0; i--) {
        bubbleDown (v, n, i);
    }
}
```

Complexidade: $O(N)$

5.1

$$p = (i-1)/2$$

$100 - 60 = 40$ ($x > 60$) $\rightarrow 0$ swaps (fica na $i=10$)
 $60 - 20 = 40$ ($20 < x < 60$) $\rightarrow 1$ swap ($i=4$)
 $20 - 10 = 10$ ($10 < x < 20$) $\rightarrow 2$ swaps ($i=1$)
 $10 - 0 = 10$ ($x < 10$) $\rightarrow 3$ swaps ($i=0$)

$$\frac{40 \times 0 + 40 \times 1 + 10 \times 2 + 10 \times 3}{100} = 0,9$$

5.2

size = 12

and $i_{\text{inicial}} = 10$

$$\phi_i(x)_{\text{inicial}} = 2 \times 10 - 12 = 8$$

$$\phi_i(x)_{\text{final}} = 2 \times 11 - 12 = 10$$

$$e_{\text{real}} = 25 + 2 = 27$$

\downarrow \rightarrow custo
 número

$$e_{\text{chave}} = 27 + (10 - 8) = 29 \quad (e_x + (\phi_i f - \phi_i i))$$

tabela hash

linear probing: $h(k, i) = h(k) + i \text{ mod } n$

1. $M = 10$ elementos

$35 \text{ mod } 10 = 5 \times \text{Used (U)}$

$36 \text{ mod } 10 = 6 \times \text{Used}$

$37 \text{ mod } 10 = 7 \checkmark \text{ free (F)}$

35 sua posto na posição 7.

2.

(*)

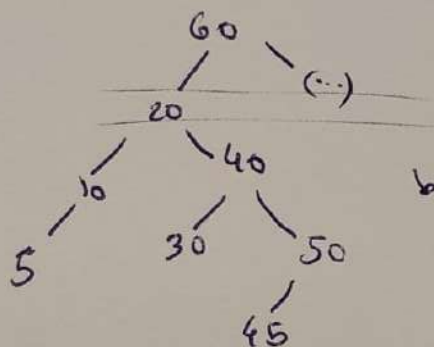
~~35 mod 10 = 5 x~~
~~36 mod 10 = 6 x~~
~~37 mod 10 = 7 x~~
~~38 mod 10 = 8 x~~

$74 \text{ mod } 10 = 4$

$4 \rightarrow 5 \rightarrow 6 \rightarrow 7 \rightarrow 8 \rightarrow 9 \rightarrow 0 \rightarrow 1$ 8 proções

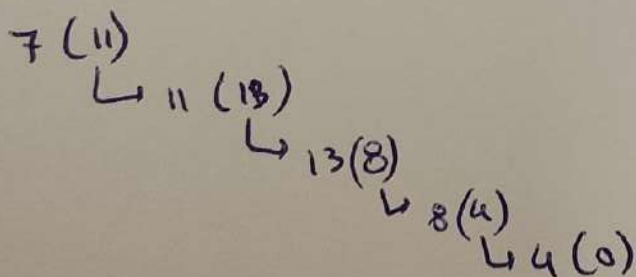
AVL

1. 20



balanceada na mesma

grafos



$0 \xrightarrow{1} 4 \xrightarrow{2} 8 \xrightarrow{3} 13 \xrightarrow{4} 11 \xrightarrow{5} 7$

distância 5 arestas

```

typedef struct nodo {
    int valor;
    struct nodo *esq, *dir;
} *ABin;

int porNivel(ABin a, int v[], int N) {
    if (a == NULL || N <= 0) return 0;

    int preenchidos = 0;

    // Criamos uma fila auxiliar para armazenar ponteiros de nós
    // No pior caso (árvore muito larga), a fila pode precisar de espaço significativo
    ABin *fila = malloc(sizeof(struct nodo*) * N * 2);
    int frente = 0, tras = 0;

    // Colocamos a raiz na fila
    fila[tras++] = a;

    while (frente < tras && preenchidos < N) {
        // Retira o nó da frente da fila
        ABin atual = fila[frente++];

        // Guarda o valor no array de destino
        v[preenchidos++] = atual->valor;

        // Adiciona os filhos à fila se eles existirem
        if (atual->esq != NULL) {
            fila[tras++] = atual->esq;
        }
        if (atual->dir != NULL) {
            fila[tras++] = atual->dir;
        }
    }

    free(fila);
    return preenchidos;
}

```