## Алгоритм «приведение матрицы Хаусхолдера к двудиагональной форме».

В советской математической литературе метод приведения матрицы Хаусхолдера к двудиагональной форме чаще называется методом отражений. Сама же двудиагональная форма называется так же «бидиагональной».

На вход алгоритма поступает матрица A, числа m и n, такие, что матрица A размера  $m \times n$ .

На выходе ожидаются матрицы B, V и U такие, что матрица B — верхняя бидиагональная, U и V являются результатом матрицы Xаусхолдера, где A= $UBV^T$ .

Опишем пошагово алгоритм:

- 1. В ← А (Пропустим этот шаг, если А должно быть перезаписано на В)
- 2.  $U = I_{m \times n}$ . (Создадим матрицу U размера  $m \times n$ )
- 3.  $V = I_{n \times n}$ . (Создадим матрицу V размера  $n \times n$ )
- 4. Определим матрицу Хаусхолдера  $Q_k$  (для k = 1, ..., n) со следующим свойством: умножение слева столбца на матрицу  $Q_k$  оставляет компоненты 1, ..., k-1 неизменными, причём

$$\mathbf{Q}_{\mathbf{k}}egin{bmatrix} 0 \ dots \ b_{k-1,k} \ b_{k,k} \ b_{k+1,k} \ dots \ b_{m,k} \end{bmatrix} = egin{bmatrix} 0 \ dots \ b_{k-1,k} \ s \ 0 \ dots \ 0 \end{bmatrix}$$
, где  $\mathbf{s} = \pm \sqrt{\sum_{i=k}^m b_{i,k}^2}.$ 

- 5. Переопределим (для k = 1,..., n) матрицу В В ←  $Q_k$  В.
- 6. Переопределим (для k = 1,..., n) матрицу U U ← U  $Q_k$ .
- 7. Если  $k \le n-2$ , то определим матрицу Хаусхолдера ( для k=1,...,n)  $P_{k+1}$  со следующим свойством: умножение справа строки на матрицу  $P_{k+1}$  оставляет компоненты 1,...,k неизменными, причём

- 8. Переопределим (для k = 1, ..., n) матрицу  $B \leftarrow B \ P_{k+1}$ .
- 9. Переопределим (для k=1,...,n) матрицу  $V \leftarrow P_{k+1} \, V.$

## Алгоритм «шаг алгоритма Голуба-Кахана».

На вход алгоритма поступают, числа n, p, q, матрицы B, Q, P такие, что матрица B размера  $n \times n$  является верхней бидиагональной, Q и P имеют ортогональные столбцы, а матрица  $A = QBP^T$ .

На выходе ожидаются матрицы B, Q и P такие, что матрица B — верхняя бидиагональная, Q и P имеют ортогональные столбцы, а недиагональные элементы выходной матрицы B меньше, чем недиагональные элементы входной матрицы. (Матрицы B, Q и P перезаписываются в хранилище)

## Опишем пошагово алгоритм:

- 1. Введём матрицу  $B_{2,2}$ , которая является диагональным блоком матрицы B с номерами строки и столбца  $p+1, \ldots, n-q$ .
- 2. Найдём матрицу  $B_{2,2}^{T}$ .
- 3. Введём C такой, что C нижняя правая подматрица размером  $2\times 2$  матрицы  $B_{2,2}^T$   $B_{2,2}$ .
- 4. Найдём собственные значения λ<sub>1</sub>, λ<sub>2</sub> подматрицы С.
- 5. Из чисел  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$  найдём то, что ближе к элементу  $c_{2,2}$  матрицы C.
- 6. Введём  $\mu$  = найденному числу п.5.
- 7. Введём k = p + 1.
- 8. Введём  $\alpha = b_{k,k}^2 \mu$ .
- 9. Введём  $\beta = b_{k,k} \, b_{k,k+1}$ . Все последующие шаги выполнять при  $k = p+1, \ldots, n-q-1$ .
- 10. Введём  $c = \cos(\theta)$  и  $s = \sin(\theta)$  такие, что  $\begin{bmatrix} \alpha & \beta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c & s \\ -s & c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} & 0 \end{bmatrix}$ .
- 11. Введём матрицу  $R_{k,k+1}(c,s)$  матрица вращение Гивенса, действующая на столбцы k и k+1 во время умножения справа.
- 12. Переопределим  $B \leftarrow B \ R_{k,k+1}(c,s)$ .
- 13. Переопределим  $P \leftarrow P \ R_{k,k+1}(c,s)$ .
- 14. Приравняем  $\alpha = b_{k,k}, \ \beta = b_{k+1,k}.$
- 15. Приравняем  $c = \cos(\theta)$  и  $s = \sin(\theta)$  так, что  $\begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} \\ 0 \end{bmatrix}$ .
- 16. Введём матрицу  $R_{k,k+1}(c,-s)$  матрица вращение Гивенса, действующая на столбцы k и k+1 во время умножения слева.
- 17. Переопределим В  $\leftarrow$  R<sub>k,k+1</sub>(c,-s) В.
- 18. Переопределим Q  $\leftarrow$  Q  $R_{k,k+1}(c,s)$ .
- 19. Если  $k \le n-q-1$ , то приравняем  $\alpha = b_{k,k+1}, \, \beta = b_{k,k+2}.$