

## 1. Аннотация

Цель работы: определить скорость перемещения турбин, применяя закон сохранения и используя баллистические методы.

## 2. Теоретические сведения

Скорость вылета турбин из дульного среза  $150-200 \frac{м}{с}$ , из дульного вылета  $\sim 1000 \frac{м}{с}$ . Эти скорости много больше скорости пешехода или автомобиля. По своему размеру лабораторной установки соответствует породам пистолетных патронов, время пролета турбин составляет величину порядка  $10^{-2} - 10^{-3} с$ . Для измерения таких величин необходима дорогостоящая аппаратура, регистрирующая температурные процессы. Чтобы определить скорость турбин по ширине, передаваемой ее некоторому телу при неупругом соударении. В этом случае величина  $mv$ , а при кратковременном ударе даже при действии внешних сил, ширина импульса турбины - тело сохраняется. Если масса тела значительно больше массы турбины, то скорость тела, закреплённой в ней турбины будет значительно меньше скорости турбины, и её легче измерить. Длительность неупругого соударения турбины и тела, зависящая от момента их соприкосновения, зависит от деформации турбины и тела, зависящая от сопротивления, которое испытывает турбина при движении внутри тела. Измерить её можно по длине проекции турбины в тело, предполагая силу сопротивления.



Для измерения предельного тока  $i_{пред}$ , сформировав ее скорость, измерим баллистический маятник. Измерим координаты маятника, колебания которого выполняются гармонически. Начальную амплитуду можно считать известной, если время движения с  $t_{врем}$  известно. Значительно меньше периода колебаний маятника. При этом отклонение маятника за время сформирования значительно меньше амплитуды колебаний - максимального отклонения маятника. В случае гармонических колебаний время  $t_{врем} = T$ , отклонение  $\Delta y$  за время  $t_{врем}$  отклонение  $y_m$  (амплитуда) связано простым соотношением:

$$\frac{\Delta y}{y_m} \approx \frac{2\pi T}{T}$$

Связь между малым отклонением маятника и начальной скоростью, полученной им в результате толчка, описывается 3. Сохранения мех. энергии, если потери энергии за период значительно меньше энергии его колебаний. По начальному отклонению маятника определяем амплитуду и скорость при.

### 3. Методика измерений

I. Метод баллистического маятника, совершающего затухающие колебания.

Используемый баллистический маятник представляет собой тонкий цилиндр, поделенный на четыре части одинаковой длины. Он изображен на рис. 1 вместе с измерительной шкалой.

При сформировании пучка с энергией  $E$  и. имеет вид



$$m u = (M + m) V,$$

где  $m$  - масса пули,  $M$  - масса цилиндра,  $u$  - скорость пули перед ударом,  $V$  - скорость цилиндра пули после неупругого соударения.

Получая, что  $M \gg m$ , можно записать

$$u = \frac{M}{m} V.$$

Тогда, по 3.С. 7. высота  $h$  подъёма маятника над его нач. положением связана с нач. скоростью маятника  $V$ :

$$V^2 = 2gh,$$

где  $g$  - ускорение свобод. падения.

Высота подъёма маятника выражается через угол отклонения маятника от вертикали:

$$h = L(1 - \cos \varphi) = 2L \sin^2 \frac{\varphi}{2}, \text{ где } \varphi \approx \frac{\Delta x}{L}.$$

Получаем:

$$u = \frac{M}{m} \sqrt{\frac{g}{L}} \Delta x.$$

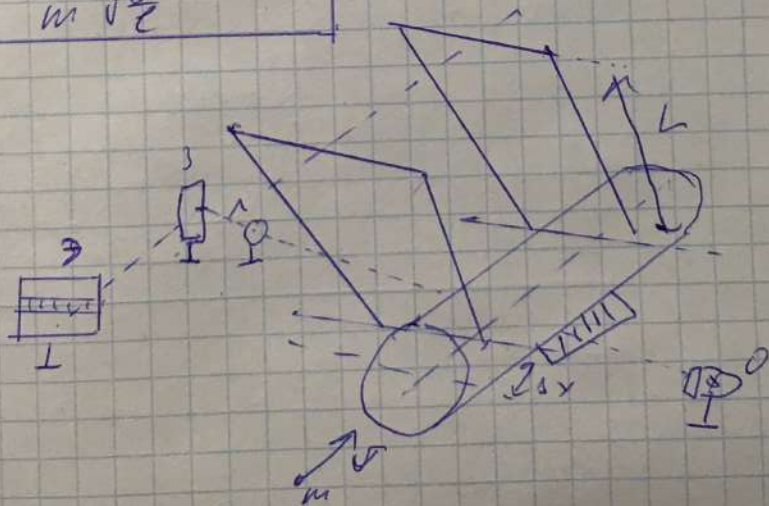


рис. 1.

## I. Метод крутильного баллистического маятника.

Схема эксперимента изображена на рис. 2. Пуля массой  $m$  попадает в мишень, укрепленную на стержне  $aa$ , который вместе с грузом  $M$  и пружиной  $P$  образует крутильный маятник.



Считая удар пули о мишень неупругим, для определения скорости и положения пули непосредственно перед ударом воспользуемся законом сохр. импульса импульса в виде

$$mv = \zeta \Omega,$$

где  $v$  - рахт. от миши полята пули до ом вранжения маятника (до проволочк  $M$ ),  $\zeta$  - момент инерции маятника,  $\Omega$  - угловая скорость непосредственно после удара. Преобразуем последний, закон сохранения энергии при колебаниях записываем в виде:

$$\frac{k\varphi^2}{2} = \zeta \frac{\Omega^2}{2},$$

где  $k$  - модуль упругости проволоки  $M$ , а  $\varphi$  - макс. угол поворота маятника.

Получаем:

$$u = \varphi \frac{\sqrt{k\zeta}}{mv} (11), \quad \varphi \approx \frac{x}{2d},$$

где  $d$  - рахт. от миши  $M$  до ом вранжения маятника

В формулу (1) входим выраж.  $k\zeta$ , которое можно найти по измеренным периодам колебаний маятника с грузом  $M$  и без них. В первом случае период колеб. равен:

$$T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{\zeta}{k}}$$

Во втором:

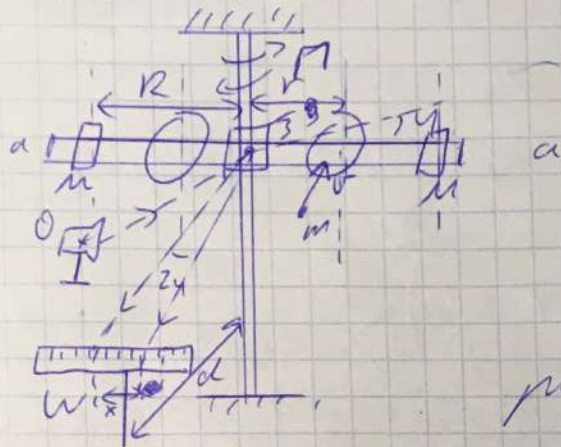
$$T_2 = 2\pi \sqrt{\frac{\zeta + MR^2}{k}}$$

Получаем:

$$\sqrt{k\zeta} = \frac{4\pi MR^2 T_1}{T_1^2 - T_2^2},$$

где  $R$  - рахт. от центра масс груза  $M$  до проволоки.





#### 4. Упругие свойства.

1. Провести опыт по установке.

2. Ответить.

3. Оптическая шкала для измерения отклонения маятника.  $b_{\text{ши}} = 0,15/2 \text{ см} = 0,075 \text{ см}$

4. Измерительная масса.  $b_{\text{ши}} = 1 \text{ м}$

5. Пули.

6. Весы.  $b_{\text{ши}} = \pm 10 \cdot 10^{-3} \text{ г}$

7. Два баллистических маятника.

#### 5. Результаты измерений и обработка данных.

I.

№ м, г

1 451

2 05

3 0,5

4 0,498

5 0,509

6 0,508

7 0,507

8 4514

$$L = 222,4 \pm 0,1 \text{ см}$$

$$M = 2405 \pm 5 \text{ г}$$

$$\gamma = \frac{M}{m} \sqrt{\frac{g}{L}} \Delta x$$

$$\frac{\Delta \gamma}{\gamma} = \sqrt{\left(\frac{\Delta M}{M}\right)^2 + \left(\frac{\Delta m}{m}\right)^2 + \left(\frac{\Delta L}{L}\right)^2 + \left(\frac{\Delta x}{x}\right)^2}$$

№ пули  $\Delta x, \text{ см}$   $M_{\text{пул}}^{\text{г}}$   $b_{\text{ши}}^{\text{г}}$

1 11,5 134,5 3,1

2 11,7 142,7 3,2

3 11,25 137,2 3,2

4 11,3 138,4 3,2

$$\gamma_{\text{ср}} = 138,9 \frac{\text{г}}{\text{с}} \pm 3,2 \frac{\text{г}}{\text{с}}$$

№ Заряд, мг

1 1,7

2 3,8

3 1,7

4 0,5

Разброс связан с разницей скоростей от выстрела и вступления.



II.  $r = 27 \pm 0,05 \text{ см.}$   $M_1 = 429,92$   $\delta_K = 0,05 \text{ см}$   
 $R = 34 \pm 0,05 \text{ см.}$   $M_2 = 429,62$   $\langle U_p \rangle = 429,75$   
 $d = 34 \pm 0,05 \text{ см.}$   $\delta_T = 0,2 \text{ с.}$

$N$   $T_1$   $T_2$   $\gamma$   $\delta_{\text{max}}$   $\langle T_1 \rangle = 18,71 \text{ с.} \pm 0,2 \text{ с.}$   
 см 5 20,125 - 16,3 0,143 0,0005  $\langle T_2 \rangle = 17,42 \text{ с.} \pm 0,2 \text{ с.}$   
 см 6 16,5 - 22,5 0,194 0,0005  
 0 4 15,3 21 0,184 0,0005  $\sqrt{k^2} = \frac{4\pi M R^2 T_1}{T_1^2 - T_2^2} = 0,91 \frac{\text{м} \cdot \text{м}^2}{\text{с}}$   
 0 8 20,143 16,7 0,146 0,0005

$$\delta_{\text{гр}} = \sqrt{\left(\frac{\delta_{\text{max}}}{x}\right)^2 + \left(\frac{\delta_{\text{max}}}{d^2}\right)^2} \cdot \gamma$$

$$u = \gamma \frac{\sqrt{k^2}}{mR}$$

$$\frac{\delta_{\text{гр}}}{\sqrt{k^2}} = \sqrt{\left(\frac{\delta_{\text{max}}}{u}\right)^2 + 4\left(\frac{\delta_{\text{max}}}{R}\right)^2 + \left(\frac{\delta_{T_1}}{T_1}\right)^2 + \left(\frac{\delta_{T_2}}{T_1 - T_2}\right)^2}$$

$$\delta_{\text{гр}} = \sqrt{2(\delta_{T_1}^2 + \delta_{T_2}^2)}$$

$$\delta_{\text{гр}} = 0,02 \frac{\text{м} \cdot \text{м}^2}{\text{с}}$$

№	см	$\delta_{u, \text{с}}$	$\delta_{u, \text{м}}$	$\delta_{u, \text{м}^2}$	$\delta_u$
5	11,1	3,3	19		
6	15,4	4,6	23,3		
14	14,3	4,7	13,4		
8	11,23	3,3	14,8		

Разброс результатов связан с разницей измерений пути в разных опытах.

II.  $\langle u \rangle = (130,1 \pm 3,9) \frac{\text{м}}{\text{с}}$

6. Обсуждение результатов и выводы.

I. Полученные значения средней скорости пути -  $138,9 \pm 3,2 \frac{\text{м}}{\text{с}}$

II. Полученные значения средней скорости пути -  $130,1 \pm 3,9 \frac{\text{м}}{\text{с}}$ . Полученные значения  $\langle u \rangle$  имеют разную погрешность.

Использованные в работе методы измерения требуют повышения точности в 2%. Основным источником погрешности является разность измерений пути в разных опытах.



Таким образом, с помощью двух различных самодельных  
устройств я определил ширину пути, именуемого законом  
сохранения энергии.