



信号与线性系统

第 8 讲

教材位置: 第4章 连续时间系统的频域分解

§ 4.1— § 4.4 , § 4.8

内容概要: 信号通过线性系统的频域分析方法, 理想低通滤波器的响应分析, 因果系统的判断准则, 信号经过系统不失真的条件

开讲前言-前讲回顾

■ 傅里叶变换的性质

■ 线性性

$$\mathcal{F}[a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t)] = a_1 F_1(j\omega) + a_2 F_2(j\omega)$$

■ 时延性

$$\mathcal{F}[f(t - t_0)] = F(j\omega)e^{j\omega t_0}$$

■ 频移性

$$\mathcal{F}[f(t)e^{j\omega_c t}] = F(j\omega - j\omega_c)$$

■ 比例性

$$\mathcal{F}[f(at)] = \frac{1}{|a|} F\left(\frac{j\omega}{a}\right)$$

■ 奇偶性

$$F(j\omega) = R(\omega) - jX(\omega) = |F(j\omega)|e^{-j\varphi(\omega)}$$

■ 对称性

$$\mathcal{F}[f(t)] = F(j\omega) \quad \mathcal{F}[F(jt)] = 2\pi f(-\omega)$$

■ 微分性质

$$\mathcal{F}\left[\frac{d^n f(t)}{dt^n}\right] = (j\omega)^n F(j\omega) \quad \mathcal{F}[(-jt)^n f(t)] = \frac{d^n F(j\omega)}{d\omega^n}$$

■ 积分性质

$$\mathcal{F}[f(\tau)d\tau] = \frac{1}{j\omega} F(j\omega) \quad \mathcal{F}\left[j\frac{f(t)}{t}\right] = \int_{-\infty}^{\omega} F(\Omega)d\Omega$$

■ 卷积性质

$$\mathcal{F}[x(t)*h(t)] = X(j\omega)H(j\omega) \quad \mathcal{F}[f(t)g(t)] = \frac{1}{2\pi} F(j\omega)*G(j\omega)$$

开讲前言—前章回顾

■ 连续信号的正交分解

- 周期信号分解为傅里叶级数，得到信号频谱概念
- 非周期信号分解为傅里叶级数，引出傅里叶变换
- 傅里叶变换扩展到周期信号的变换
- 傅里叶变换的运算性质

■ 基于上述学习的小结

- 对于信号的分析，经过傅里叶变换的处理，已经更深入掌握了信号的频域特性
- 接下来就要讨论采用频域分析方法，对信号经过线性系统的情况进行分析

■ 本章学习思路

- 首先了解系统的频域表示方法，频域表示中激励、响应与系统之间的关系如何表达
- 学会频域分析方法
 - 学会建立系统函数的频域表达式，
 - 掌握给定激励，通过频域分析求解响应的方法
- 通过频域分析对线性系统的几个关键物理概念进行分析
 - 系统的频率选择性分析，理想低通滤波器
 - 系统符合因果关系的判断准则
 - 系统没有频率选择性，无失真传输的条件

本章内容：

- 一：信号通过线性系统的频域分析方法
- 二：理想低通滤波器的冲激响应与阶跃响应
- 三：信号通过线性系统不产生失真的条件

一：信号通过线性系统的频域分析方法

1: 激励为 $e^{j\omega t}$ 的零状态响应

$$e(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{j\omega(t-\tau)} d\tau$$

$$= \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{j\omega t - j\omega\tau} d\tau$$

$$= e^{j\omega t} \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$= e^{j\omega t} H(j\omega)$$

$$F(j\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t) e^{-j\omega t} dt$$

$$e^{j\omega t} \leftrightarrow H(j\omega) e^{j\omega t}$$

$$e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow H(j\omega_0) e^{j\omega_0 t}$$

$$E(j\omega_0) e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow E(j\omega_0) H(j\omega_0) e^{j\omega_0 t}$$

2: 激励 $e(t) \leftrightarrow E(j\omega)$ 的零状态响应

$$e^{j\omega_0 t} \leftrightarrow H(j\omega_0)e^{j\omega_0 t}$$

$$\frac{1}{2\pi} E(j\omega_0)e^{j\omega_0 t} d\omega \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} E(j\omega_0)H(j\omega_0)e^{j\omega_0 t} d\omega$$

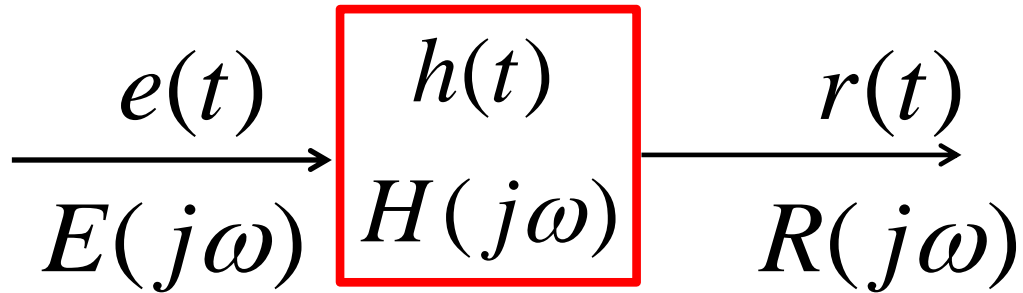
$$\frac{1}{2\pi} \sum_{-\infty}^{\infty} E(j\omega_0)e^{j\omega_0 t} d\omega \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} \sum_{-\infty}^{\infty} E(j\omega_0)H(j\omega_0)e^{j\omega_0 t} d\omega$$

$$\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} E(j\omega)e^{j\omega t} d\omega \leftrightarrow \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} E(j\omega)H(j\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

$$e(t) \leftrightarrow r(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} E(j\omega)H(j\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

$$r(t) = e(t) * h(t) \leftrightarrow R(j\omega) = E(j\omega)H(j\omega)$$

利用时域卷积性质关联 时域和频域LTI 系统分析方法



$$h(t) \leftrightarrow H(j\omega)$$

单位冲激响应 频率响应

$$r(t) = e(t) * h(t)$$

$$R(j\omega) = E(j\omega)H(j\omega)$$

$h(t), H(j\omega)$ 与系统特性

① $\delta(t)$ 包含了同幅零相的所有频率分量

② $h(t)$ 包含了输入的所有同幅零相频率分量经过LTI系统后的复振幅(密度)信息

③ $H(j\omega) = \frac{R(j\omega)}{E(j\omega)}$ 记录了LTI系统对各频率分量复振幅(密度)的改变量

例：微分器的 $h(t), H(j\omega)$

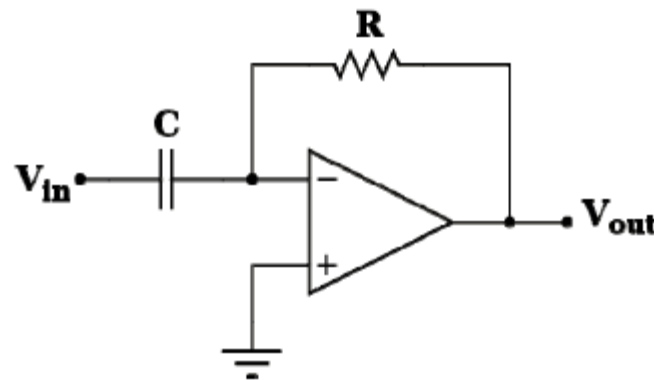
$$\begin{array}{c} e(t) \\ \xrightarrow{\quad} \\ E(j\omega) \end{array} \xrightarrow{\boxed{\frac{d}{dt}}} \begin{array}{c} r(t) \\ \xrightarrow{\quad} \\ R(j\omega) \end{array}$$

$$r(t) = e'(t)$$

$$h(t) = \delta'(t)$$

$$H(j\omega) = j\omega$$

$$R(j\omega) = j\omega E(j\omega)$$

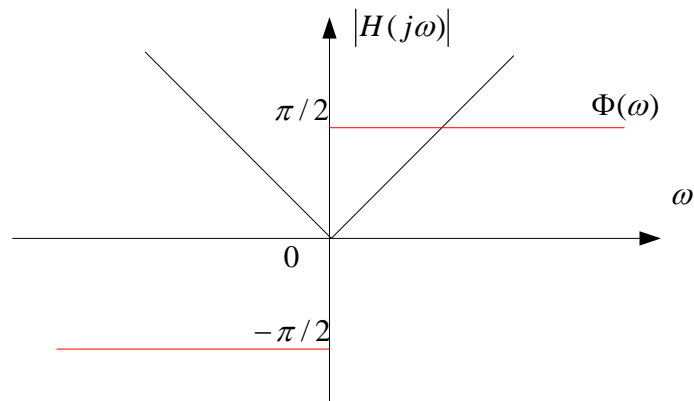


$$V_o(t) = -RC \frac{d}{dt} V_i(t)$$

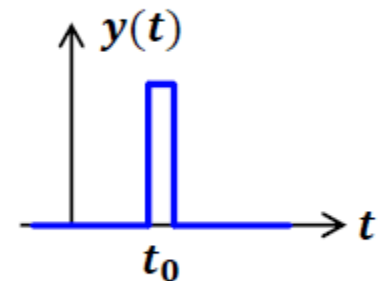
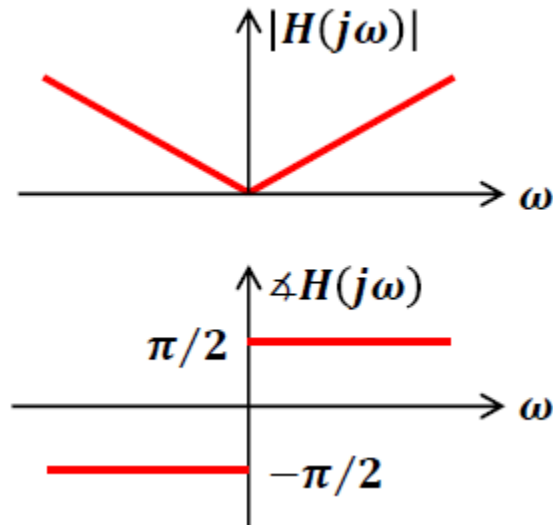
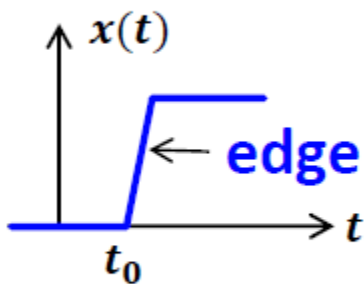
$$H(j\omega) = j\omega$$

$$|H(j\omega)| = |\omega|$$

$$\varphi(\omega) = \begin{cases} \frac{\pi}{2}, & \omega > 0 \\ -\frac{\pi}{2}, & \omega < 0 \end{cases}$$



低平分量被衰减
高平分量被放大



微分器的应用

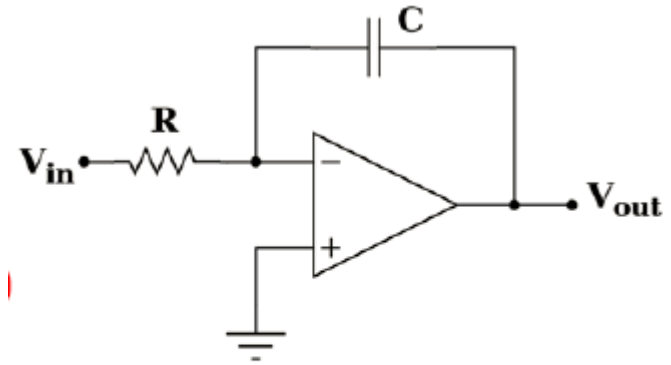


华中科技大学

华中科技大学

例：积分器的 $h(t), H(j\omega)$

$$\begin{array}{c} \xrightarrow[e(j\omega)]{e(t)} \end{array} \boxed{\int_{-\infty}^t () dt} \begin{array}{c} \xrightarrow[r(t)]{R(j\omega)} \end{array}$$



$$r(t) = \int_{-\infty}^t e(t) dt$$

$$h(t) = \int_{-\infty}^t \delta(t) dt = \varepsilon(t)$$

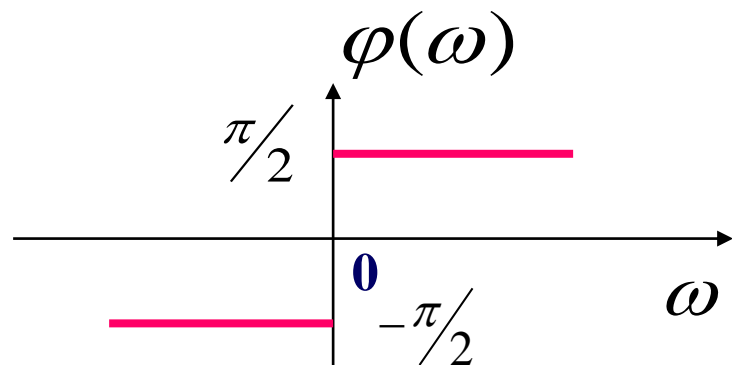
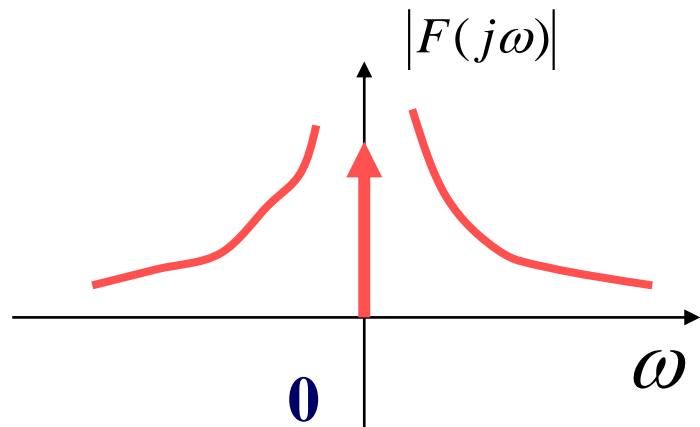
$$H(j\omega) = \pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$$

$$V_o(t) = -\frac{1}{RC} \int_{-\infty}^t V_i(\tau) d\tau$$

$$H(j\omega) = \pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$$

$$|H(j\omega)| = \begin{cases} \left|\frac{1}{\omega}\right|, & \omega \neq 0 \\ \pi\delta(\omega) \end{cases}$$

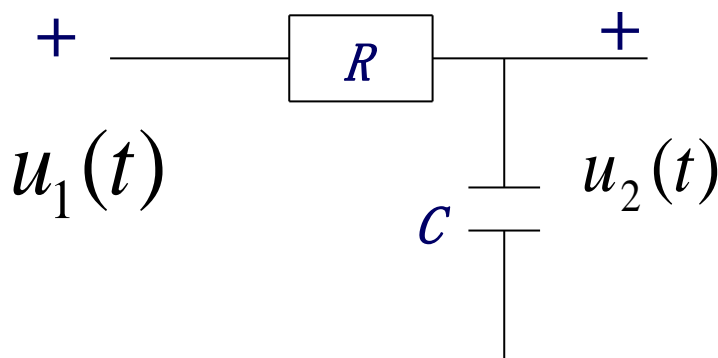
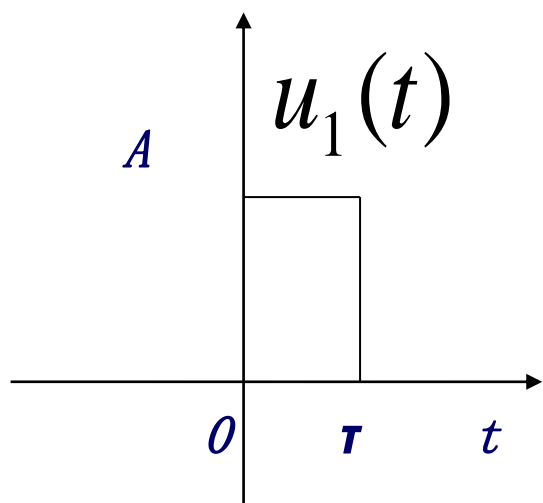
$$\varphi(\omega) = \begin{cases} \frac{\pi}{2}, & \omega > 0 \\ -\frac{\pi}{2}, & \omega < 0 \end{cases}$$



高平分量被衰减

低平分量被放大

例1 矩形脉冲 $u_1(t)$ 作用于 RC 电路，求电容上的电压 $u_2(t)$

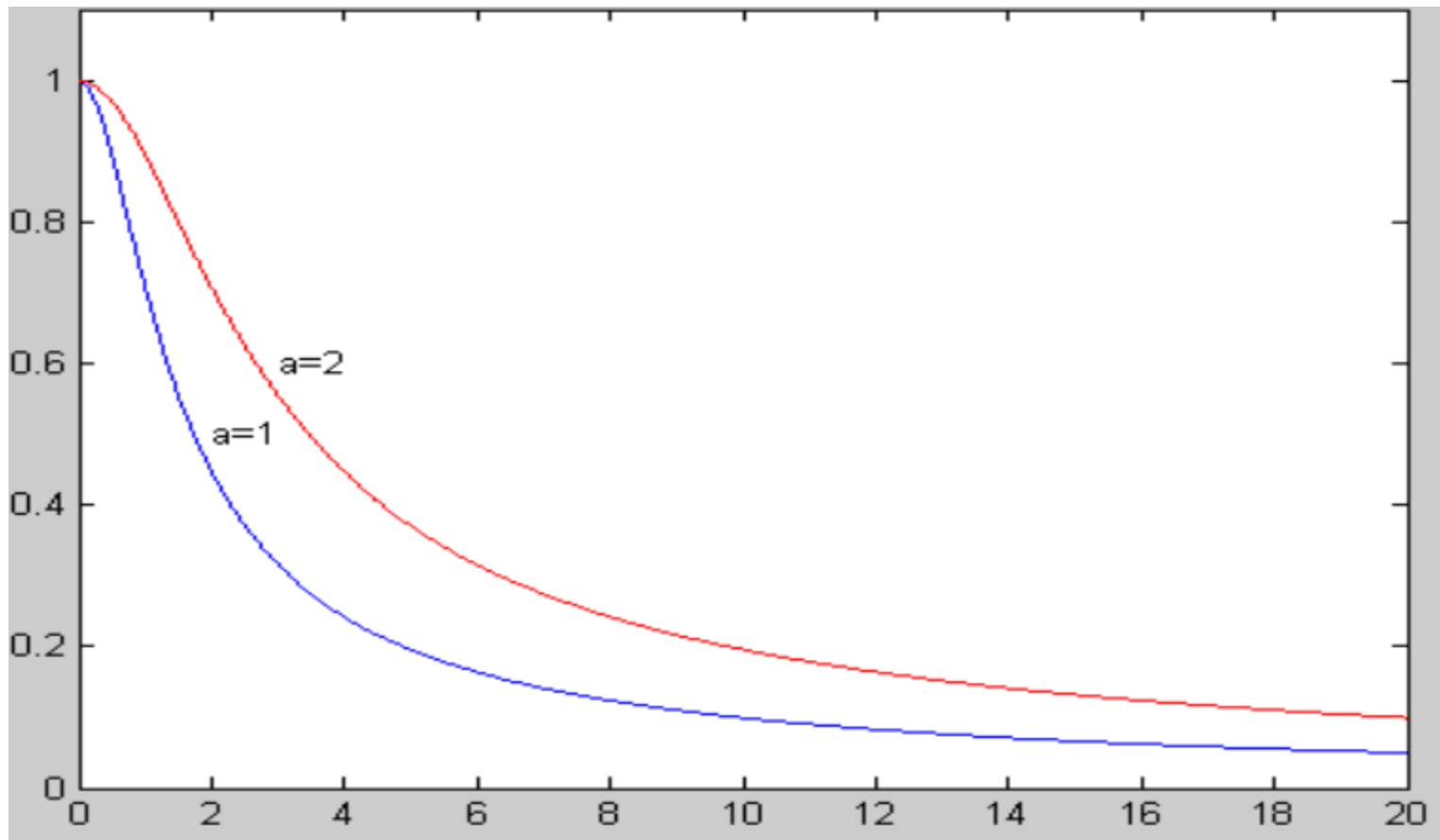


$$u_1(t) = A G \tau \left(t - \frac{\tau}{2} \right) \leftrightarrow A \tau S a \left(\frac{\omega \tau}{2} \right) e^{-j \frac{\omega \tau}{2}}$$

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega c R}$$

$$H(j\omega) = \frac{1}{1 + j\omega cR} \quad \text{令} \quad \frac{1}{RC} = \alpha = \frac{1}{\tau_0}$$

$$H(j\omega) = \frac{\alpha}{\alpha + j\omega} = \frac{\alpha}{\sqrt{\alpha^2 + \omega^2}} e^{-j \arctg \frac{\omega}{\alpha}}$$



(2) 求 $U_2(j\omega)$

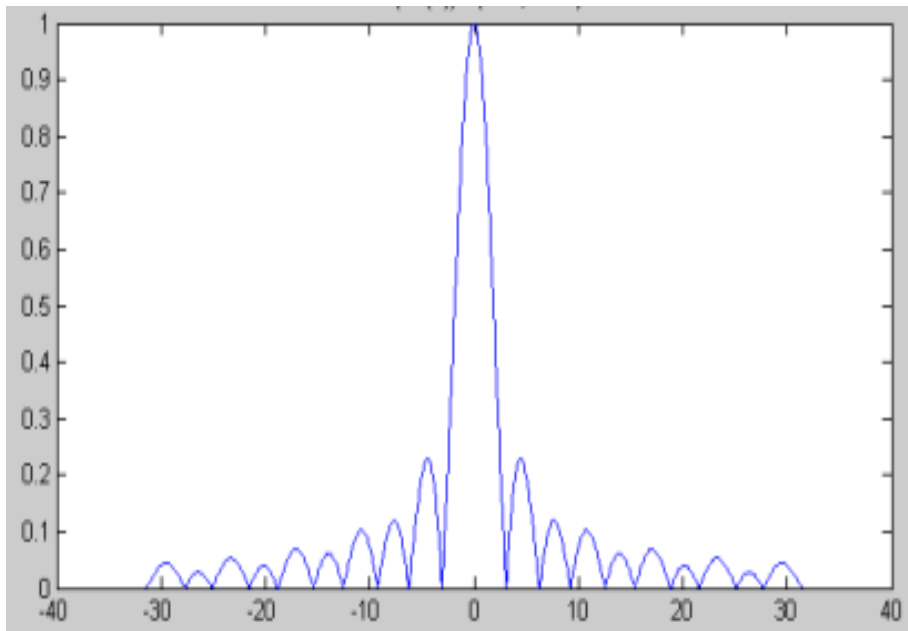
$$U_2(j\omega) = U_1(j\omega)H(j\omega)$$

$$\begin{aligned} &= A\tau Sa\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)e^{-j\frac{\omega\tau}{2}} \bullet \frac{\alpha}{\sqrt{\alpha^2 + \omega^2}} e^{-j\arctg\frac{\omega}{\alpha}} \\ &= \frac{\alpha A\tau}{\sqrt{\alpha^2 + \omega^2}} Sa\left(\frac{\omega\tau}{2}\right)e^{-j\left(\frac{\omega\tau}{2} + \arctg\frac{\omega}{\alpha}\right)} \end{aligned}$$

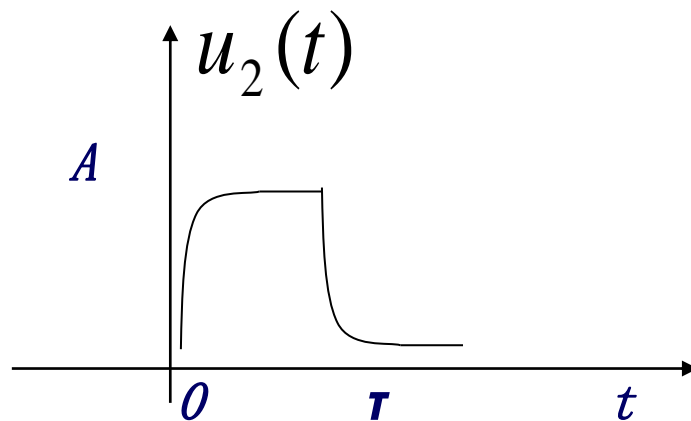
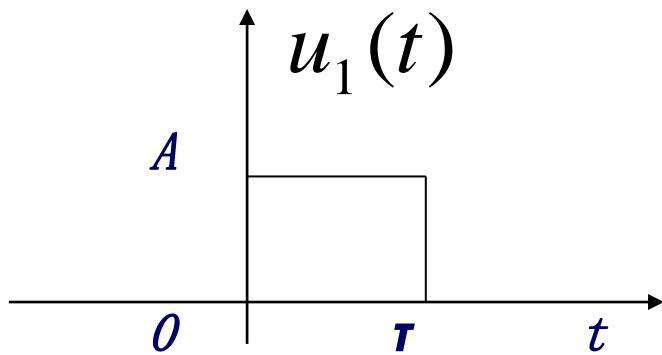
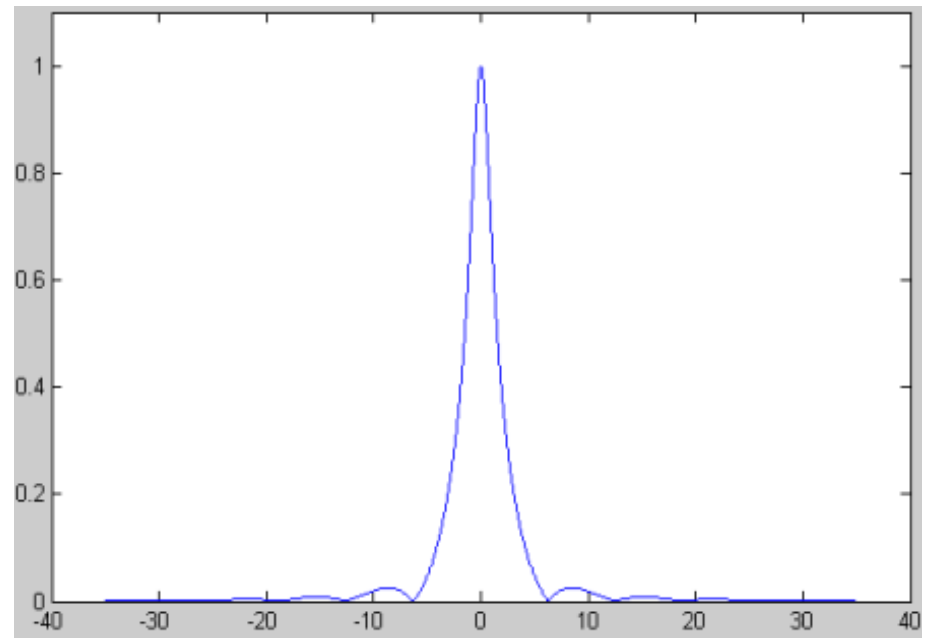
$$|U_2(j\omega)| = \frac{\alpha A\tau}{\sqrt{\alpha^2 + \omega^2}} \left| Sa\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) \right| = \frac{2\alpha A \left| \sin\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) \right|}{\omega \sqrt{\alpha^2 + \omega^2}}$$

$$\varphi_2(\omega) = \begin{cases} -\left(\frac{\omega\tau}{2} + \arctg\frac{\omega}{\alpha}\right), \sin\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) > 0 \\ \pm\pi - \left(\frac{\omega\tau}{2} + \arctg\frac{\omega}{\alpha}\right), \sin\left(\frac{\omega\tau}{2}\right) < 0 \end{cases}$$

$$|U_1(j\omega)|$$



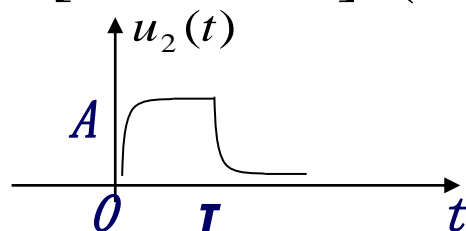
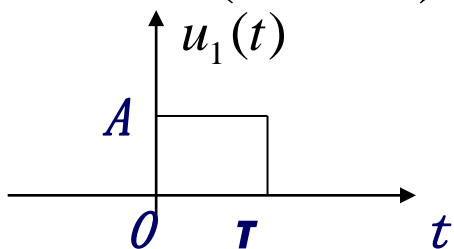
$$|U_2(j\omega)|$$



(3) 求 $u_2(t) = F^{-1}[U_2(j\omega)]$

$$\begin{aligned} U_2(j\omega) &= A(1 - e^{-j\omega\tau}) \frac{\alpha}{j\omega(\alpha + j\omega)} = A(1 - e^{-j\omega\tau}) \left(\frac{1}{j\omega} - \frac{1}{j\omega + \alpha} \right) \\ &= \frac{A(1 - e^{-j\omega\tau})}{j\omega} - \frac{A}{\alpha + j\omega} + \frac{A}{\alpha + j\omega} e^{-j\omega\tau} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \therefore u_2(t) &= A[\varepsilon(t) - \varepsilon(t - \tau)] - Ae^{-\alpha t} \varepsilon(t) + Ae^{-\alpha(t-\tau)} \varepsilon(t - \tau) \\ &= A(1 - e^{-\alpha t}) \varepsilon(t) - A[1 - e^{-\alpha(t-\tau)}] \varepsilon(t - \tau) \end{aligned}$$



上升和下降的时间特性:

$u_1(t): t = 0, \tau$ 急剧变化 (跳变) —— 高频分量丰富

$u_2(t): t = 0, \tau$ 渐变 (圆滑), 有上升和下降时间

—— 高频分量被削弱

3: $\cos(\omega_0 t + \theta)$ 的零状态响应

$$\cos(\omega_0 t + \theta) = 1/2(e^{j(\omega_0 t + \theta)} + e^{-j(\omega_0 t + \theta)})$$

$$e^{j\omega t} e^{j\theta} \leftrightarrow H(j\omega) e^{j\omega t} e^{j\theta}$$

$$e^{j(\omega_0 t + \theta)} \leftrightarrow H(j\omega_0) e^{j(\omega_0 t + \theta)} = |H(j\omega_0)| e^{j\varphi} e^{j(\omega_0 t + \theta)}$$

$$e^{-j(\omega_0 t + \theta)} \leftrightarrow H(-j\omega_0) e^{-j(\omega_0 t + \theta)} = |H(j\omega_0)| e^{-j\varphi} e^{-j(\omega_0 t + \theta)}$$

$$\cos(\omega_0 t + \theta) \leftrightarrow \frac{1}{2} |H(j\omega_0)| e^{j\varphi} e^{j(\omega_0 t + \theta)} + \frac{1}{2} |H(j\omega_0)| e^{-j\varphi} e^{-j(\omega_0 t + \theta)}$$

$$\cos(\omega_0 t + \theta) \leftrightarrow |H(j\omega_0)| \cos(\omega_0 t + \theta + \varphi)$$

$$\sin(\omega_0 t + \theta) \leftrightarrow |H(j\omega_0)| \sin(\omega_0 t + \theta + \varphi)$$

例 $H(j\omega) = \frac{1}{j\omega + 1}$ 激励为 $\sin t + \sin 3t + \sin \pi t$ 的响应?

解: $|H(j\omega)| = \frac{1}{\sqrt{1 + \omega^2}}, \quad \varphi(\omega) = -\text{tg}^{-1} \omega$

$$|H(j1)| = \frac{1}{\sqrt{2}}, \quad \varphi(1) = -\text{tg}^{-1} 1 = -45^\circ$$

$$\sin t \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{2}} \sin(t - 45^\circ)$$

$$\sin 3t \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{10}} \sin(3t - 72^\circ)$$

$$\sin \pi t \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{11}} \sin(\pi t - 74^\circ)$$

1: 系统对一般周期信号的响应的频域法步骤:

- (1) 用傅里叶级数将激励信号分解为多个正弦分量之和;
- (2) 找出系统的频率响应函数 $H(j\omega)$;
- (3) 求取每一分量的响应;
- (4) 将各个响应分量在时域相加得总响应。

2: 系统对一般任意信号的响应的频域法步骤:

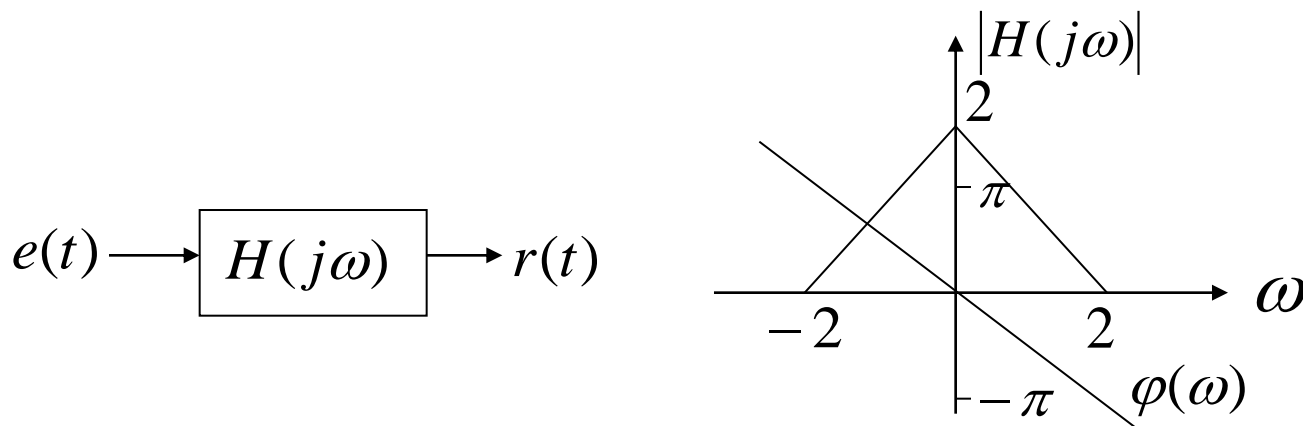
$$(1): e(t) \leftrightarrow E(j\omega)$$

$$(2): h(t) \leftrightarrow H(j\omega)$$

$$(3): r(t) \leftrightarrow R(j\omega) = E(j\omega)H(j\omega)$$

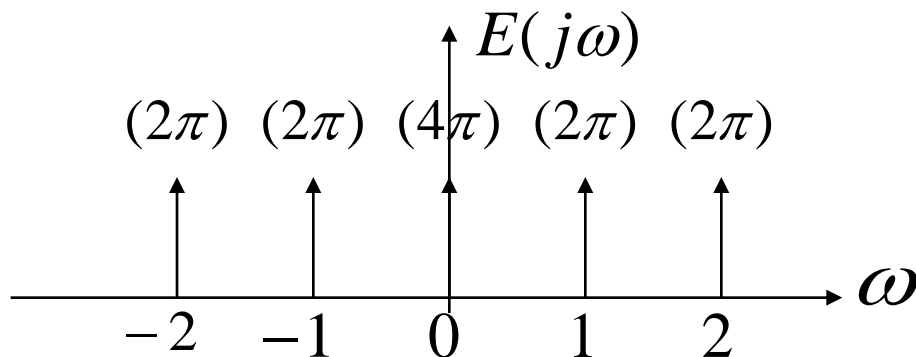
例 已知一线性系统及系统函数 $H(j\omega)$ 如图，设激励为

$e(t) = 2 + 2\cos t + 2\cos(2t)$ ，求系统的输出 $r(t)$ 。



解：（1）求 $E(j\omega)$

$$E(j\omega) = 4\pi\delta(\omega) + 2\pi[\delta(\omega-1) + \delta(\omega+1)] + 2\pi[\delta(\omega-2) + \delta(\omega+2)]$$



(2) 求 $H(j\omega)$

$$H(j\omega) = \begin{cases} (2 - |\omega|)e^{-j\frac{\omega\pi}{2}}, & |\omega| < 2 \\ 0, & |\omega| > 2 \end{cases}$$

(3) 求 $R(j\omega)$

$$R(j\omega) = E(j\omega)H(j\omega)$$

$$= \{4\pi\delta(\omega) + 2\pi[\delta(\omega - 1) + \delta(\omega + 1)]\}(2 - |\omega|)e^{-j\frac{\omega\pi}{2}}$$

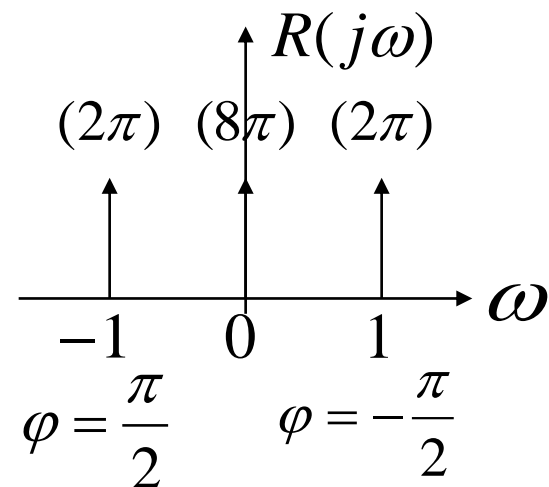
$$= 8\pi\delta(\omega) + 2\pi[\delta(\omega - 1)e^{-j\frac{\pi}{2}} + \delta(\omega + 1)e^{j\frac{\pi}{2}}]$$

(4) 求 $r(t) = F^{-1}[R(j\omega)]$

$$r(t) = 4 + e^{jt}e^{-j\frac{\pi}{2}} + e^{-jt}e^{j\frac{\pi}{2}}$$

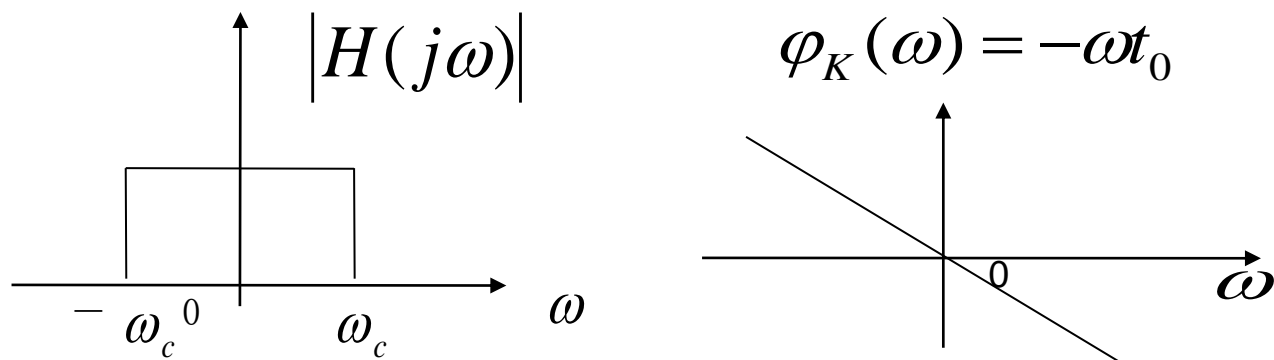
$$= 4 + e^{j(t - \frac{\pi}{2})} + e^{-j(t - \frac{\pi}{2})}$$

$$= 4 + 2\cos(t - \frac{\pi}{2}) = 4 + 2\sin t$$



二、理想低通滤波器的冲激响应与阶跃响应

1: 理想低通滤波器的特性



$$H(j\omega) = KG_{2\omega_c}(\omega)e^{-j\omega t_0} = \begin{cases} Ke^{-j\omega t_0}, & |\omega| < \omega_c \\ 0, & |\omega| > \omega_c \end{cases}$$

对于激励信号中低于截止频率 ω_c 的各分量可一致均匀地通过，在时间上延迟同一时间 t_0 。

而对于高于截止频率的各分量则一律不能通过，故名低通滤波器。

2 理想低通滤波器的冲激响应

$$H(j\omega) = KG_{2\omega_c}(\omega)e^{-j\omega t_0}$$

$$G_\tau(t) \leftrightarrow \tau \text{Sa}(\omega\tau/2)$$

$$\tau \text{Sa}(t\tau/2) \leftrightarrow 2\pi G_\tau(\omega)$$

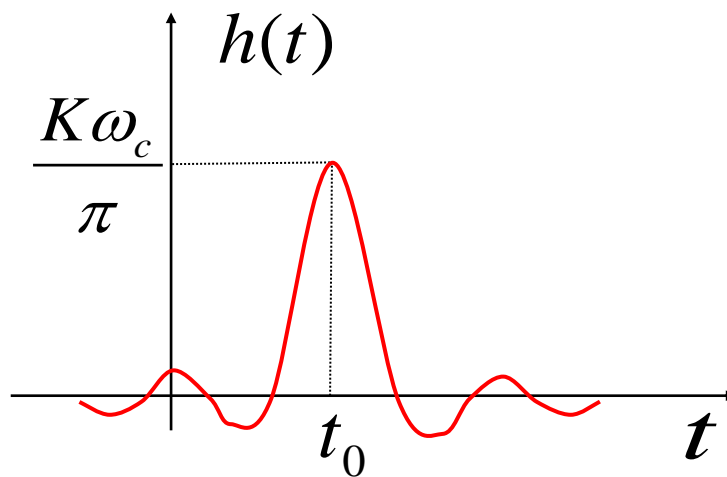
$$\tau \text{Sa}((t-t_0)\tau/2) \leftrightarrow 2\pi G_\tau(\omega)e^{-j\omega t_0}$$

$$\frac{K\omega_c}{\pi} \text{Sa}(\omega_c(t-t_0)) \leftrightarrow KG_{2\omega_c}(\omega)e^{-j\omega t_0}$$

$$f(t) \leftrightarrow F(j\omega)$$

$$F(jt) \leftrightarrow 2\pi f(-\omega)$$

$$f(t-t_0) \leftrightarrow F(j\omega)e^{-j\omega t_0}$$



■ 3、阶跃响应 $e(t) = Eu(t)$

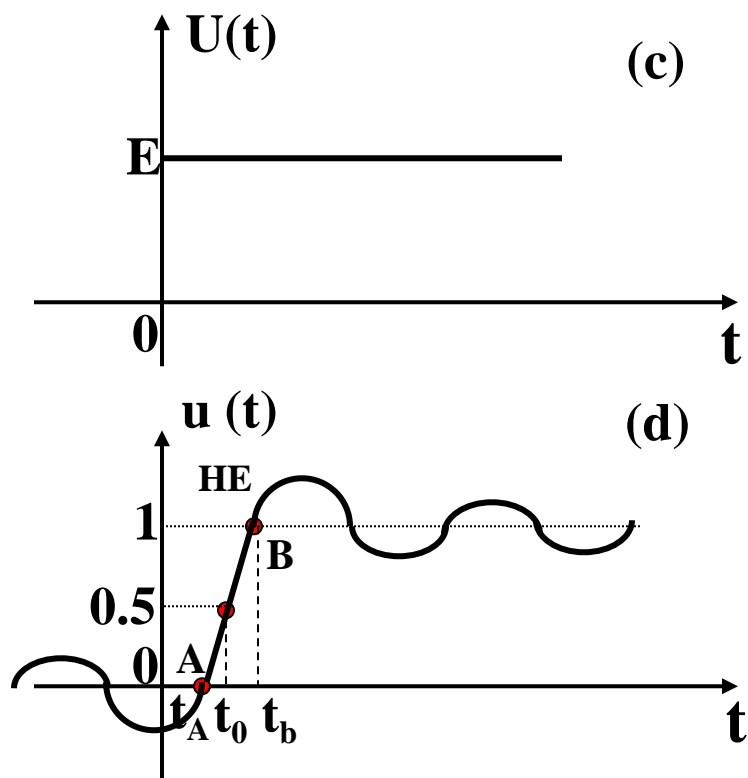
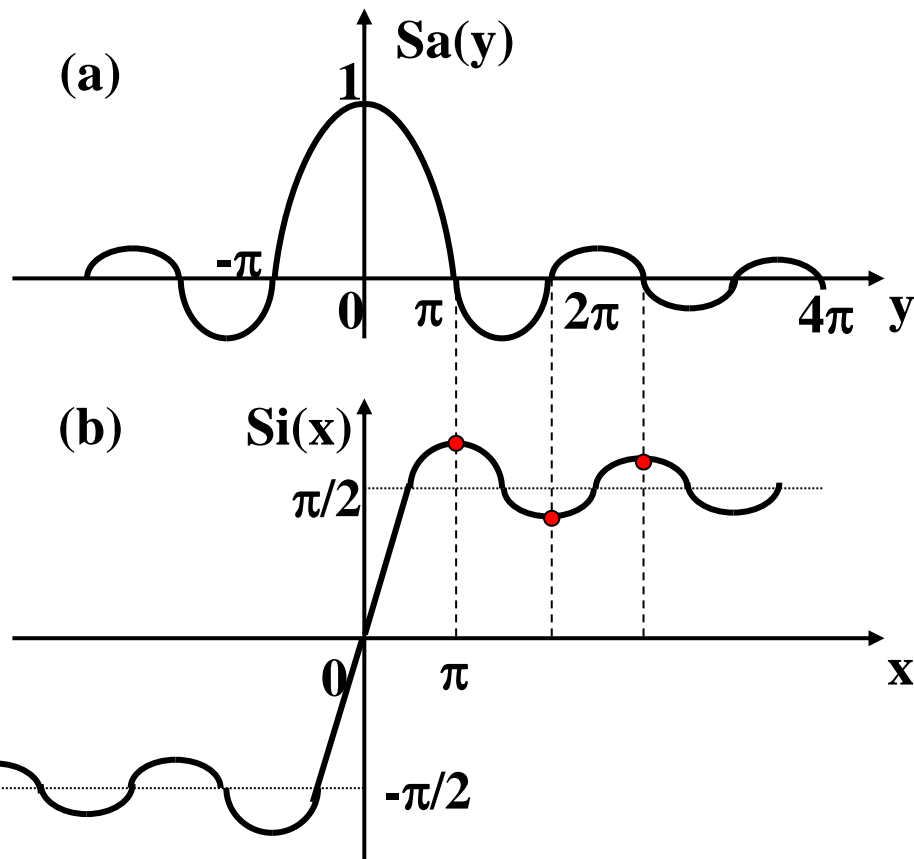
$$E(j\omega) = \pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega}$$

$$U(j\omega) = E(j\omega)H(j\omega) = \begin{cases} HE(\pi\delta(\omega) + \frac{1}{j\omega})e^{-j\omega t_0} & |\omega| < \omega_c \\ 0 & |\omega| > \omega_c \end{cases}$$

$$u(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} U(j\omega) e^{j\omega t} d\omega$$

$$= HE \left\{ \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} Si[\omega_c(t - t_0)] \right\}$$

$$Si(x) = \int_0^x \frac{\sin y}{y} dy \quad \text{称为正弦积分}$$



可见，响应与激励不同：

(1) 响应比激励滞后 t_0 。

(2) 输出电压的前沿是倾斜的。 $t_r = t_B - t_A = (t_B - t_0) - (t_A - t_0) = \frac{1.92}{\omega_c} + \frac{1.92}{\omega_c} = \frac{3.84}{\omega_c}$

$$HE\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} Si[\omega_c(t - t_0)]\right)$$

佩利—维纳准则

- 1、因果性在时域: $h(t) = 0, t < 0$
- 2、因果性在频域表示（佩利—维纳准则）
 - 系统转移函数的幅值 $|H(j\omega)|$ 必须是平方绝对可积，即：

且有

$$\int_{-\infty}^{\infty} |H(j\omega)|^2 d\omega < \infty$$
$$\int_{-\infty}^{\infty} \frac{|\ln |H(j\omega)||}{1 + \omega^2} d\omega < \infty$$

佩利－维纳准则

物理可实现系统允许 $|H(j\omega)|$ 特性在某些不连续点上为零，但不允许在一个有限频带内为零。

- 系统频响衰减速度应不大于指数衰减速率。
- 必要条件，而不是充分条件。

若 $H(j\omega) = e^{-|\omega|}$

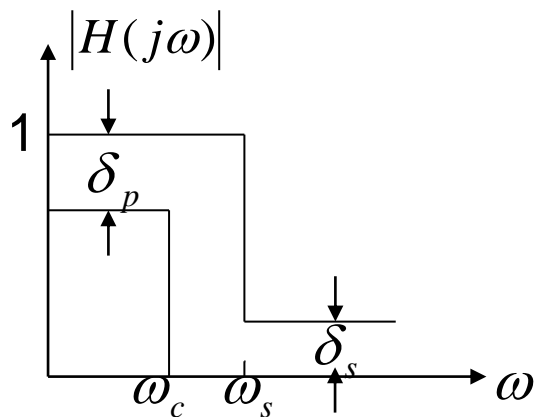
$$\begin{aligned} \lim_{B \rightarrow \infty} \int_{-B}^B \frac{|\ln |H(j\omega)||}{1 + \omega^2} d\omega &= \lim_{B \rightarrow \infty} \int_{-B}^B \frac{|\omega|}{1 + \omega^2} d\omega \\ &= \lim_{B \rightarrow \infty} 2 \int_0^B \frac{\omega}{1 + \omega^2} d\omega = \lim_{B \rightarrow \infty} \ln(1 + \omega^2) \Big|_0^B \end{aligned}$$

上述积分不收敛，所以对于因果系统
按指数速率或比指数速率衰减更快的频响是不允许的

可以实现低通滤波器

所有理想滤波器（低通、高通、带通、带阻）都要求通带、阻带截然分开，且阻带内输出为零，因此，在物理上都无法实现。实际滤波器的特性只能接近于理想特性。

低通滤波器的容限图：



ω_c —— 截止频率

ω_s —— 阻带边界频率

$0 \sim \omega_c$ —— 通频带

$\omega_s \sim \infty$ —— 阻带

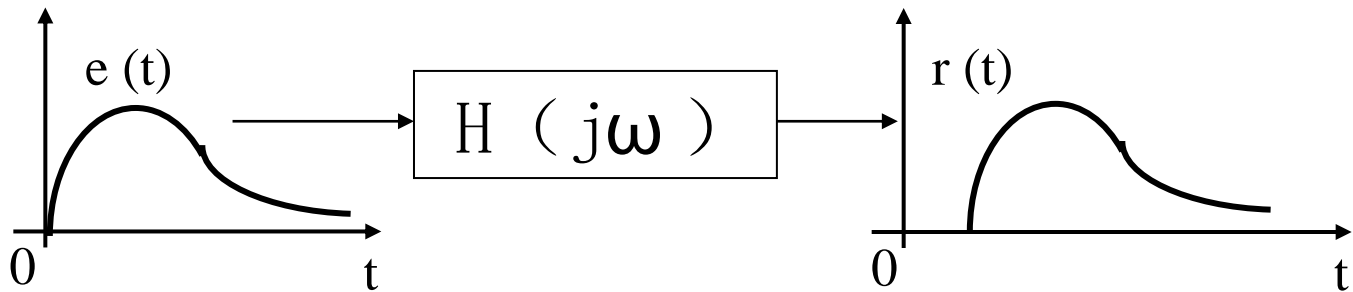
三、信号通过线性系统不产生失真的条件

(一) 信号通过线性系统产生失真的原因

1. 系统对激励信号中各频率分量的幅度产生不同程度的衰减或放大 —— 幅度失真
2. 系统对激励信号中各频率分量产生的相移不与频率成正比 —— 相位失真

(二) 系统不失真的传输条件 (对 $H(j\omega)$ 提出要求)

不失真：响应与激励信号的波形相同，但大小和出现的时间可以不同。



$$\text{即 } r(t) = Ke(t - t_0)$$

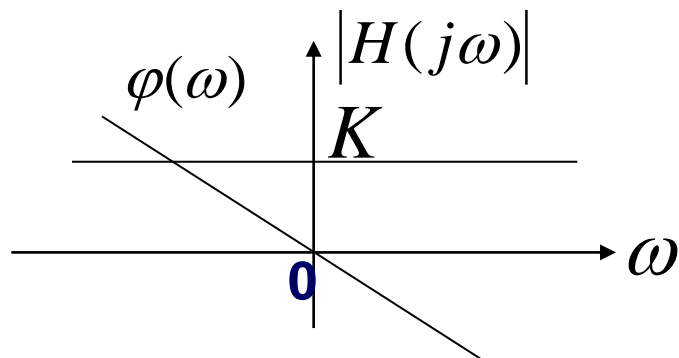
设 $e(t) \leftrightarrow E(j\omega)$ $r(t) \leftrightarrow R(j\omega)$

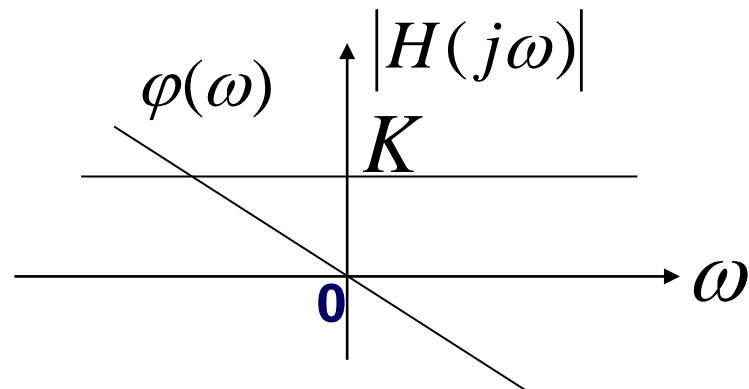
则 $R(j\omega) = KE(j\omega)e^{-j\omega t_0}$

$$H(j\omega) = \frac{R(j\omega)}{E(j\omega)} = Ke^{-j\omega t_0} \stackrel{\text{令}}{=} |H(j\omega)|e^{j\varphi(\omega)}$$

不失真条件:

$$\begin{cases} |H(j\omega)| = K \\ \varphi(\omega) = -\omega t_0 \end{cases}$$

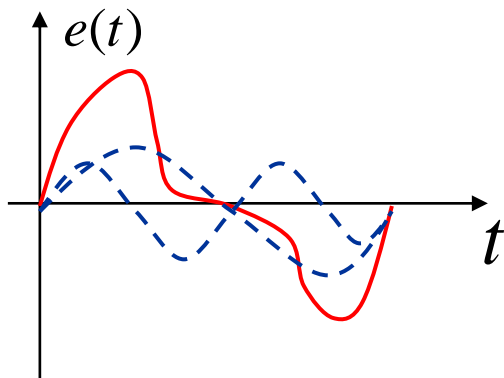




结论: 为使信号传输时不产生相位失真, 信号通过系统时谐波的相移必须与其频率成正比, 即系统的相频特性曲线应是一条经过原点的直线。

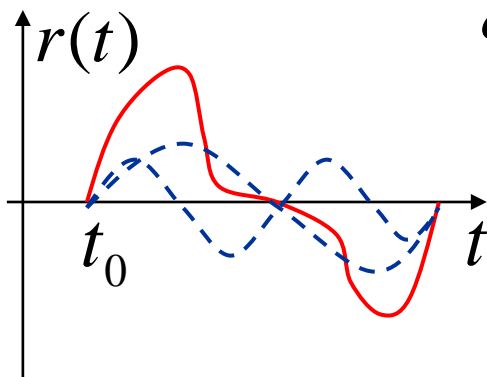
系统传输信号不失真应具备两个条件:

- ① 系统的幅频特性在整个频率范围中为一常数, 即系统具有无限宽的响应均匀的通频带;
- ② 系统的相频特性应是经过原点的直线。



$$e(t) = E_{m1} \sin \Omega t + E_{m2} \sin 2\Omega t$$

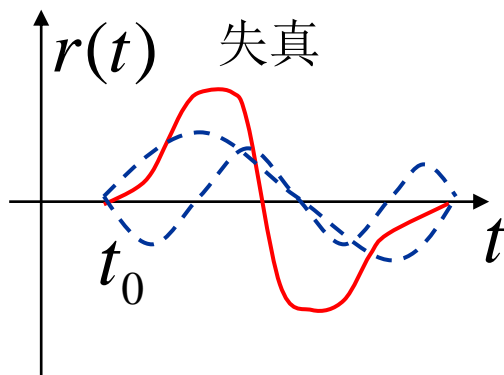
$$e(t - t_0) = E_{m1} \sin(\Omega(t - t_0)) + E_{m2} \sin(2\Omega(t - t_0))$$



$$e(t) = E_{m1} \sin \Omega t + E_{m2} \sin 2\Omega t$$

$$r(t) = KE_{m1} \sin(\Omega t - \varphi_1) + KE_{m2} \sin(2\Omega t - \varphi_2)$$

$$= KE_{m1} \sin \Omega(t - \frac{\varphi_1}{\Omega}) + KE_{m2} \sin 2\Omega(t - \frac{\varphi_2}{2\Omega})$$



$$\therefore \frac{\varphi_1}{\Omega} = \frac{\varphi_2}{2\Omega} = t_0 \quad \frac{\varphi_1}{\varphi_2} = \frac{\Omega}{2\Omega}$$

本讲小结

- 信号通过线性系统的频域分析
 - 信号变换-建立系统函数-频域响应-时域响应
 - 系统函数建立:相量法、冲激响应变换法
- 理想低通滤波器阶跃响应
 - 响应建立时间与通频带成反比
- 因果系统的条件
 - 系统函数不能在有限频带为0
 - 衰减速度限制在指数衰减内
- 线性不失真系统
 - 幅频特性: 常数
 - 相频特性: 过原点直线

课堂练习

■ 已知描述系统的微分方程

- $y''(t) + 3y'(t) + 2y(t) = x'(t) + 5x(t)$

求系统函数 $H(j\omega)$

■ 【解答】

- 直接利用傅立叶变换的微分性质写出结果

- 冲激响应 $h(t)$, 然后傅立叶变换得结果

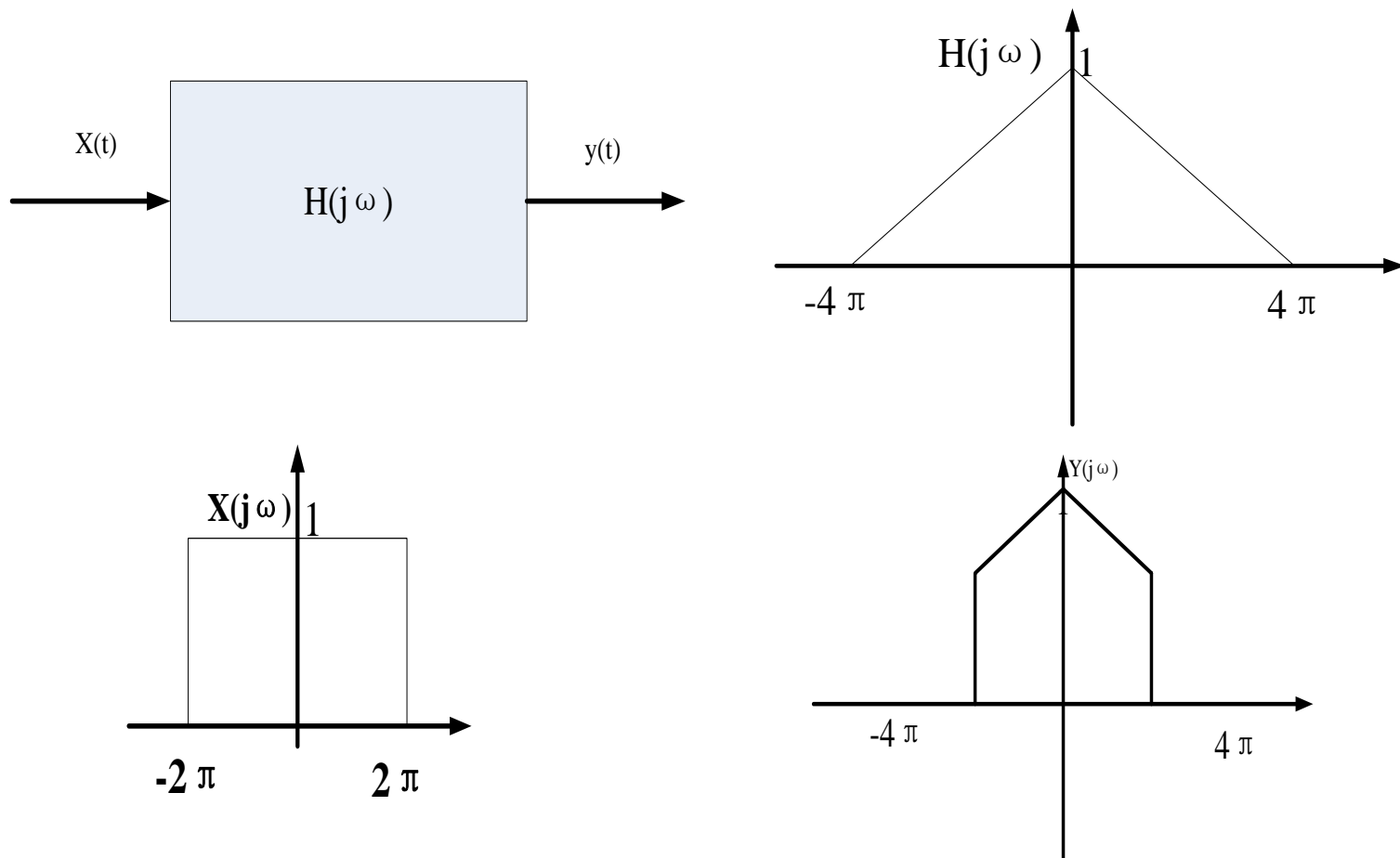
- $h(t) = (4e^{-t} - 3e^{-2t})u(t)$

- 设 $x(t) = e^{j\omega t}$ ($-\infty < t < \infty$) $y(t) = e^{j\omega t} H(j\omega)$ 带入微分方程可以求解

- 三种求解的结果应该一致

课堂练习

- 已知系统的频率特性 $H(j\omega)$, 激励信号为 $x(t) = \frac{\sin(2\pi t)}{\pi t}$
 - 画出响应 $y(t)$ 的傅立叶变换波形





信号与线性系统

第 8 次课外作业

教材习题: 4.3、 4.8、 4.13