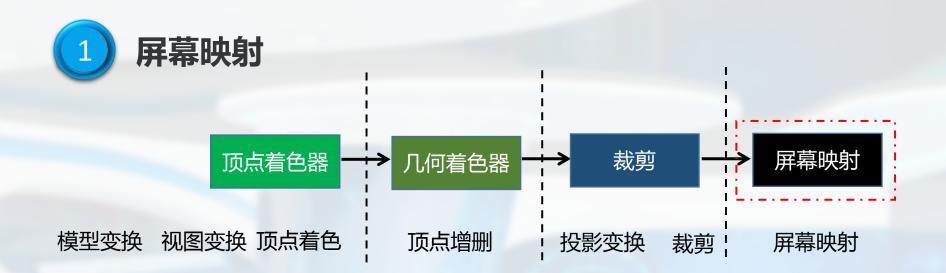
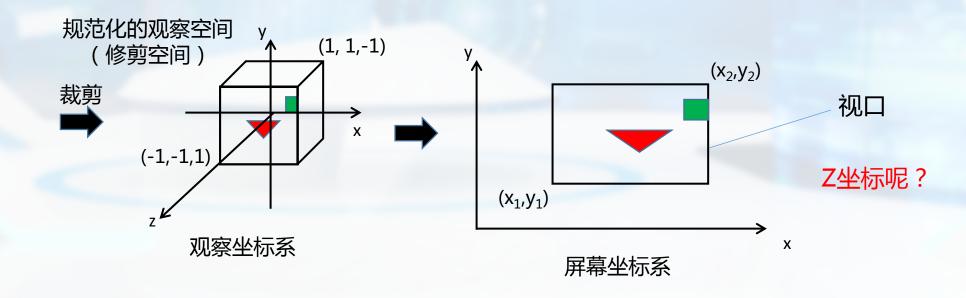
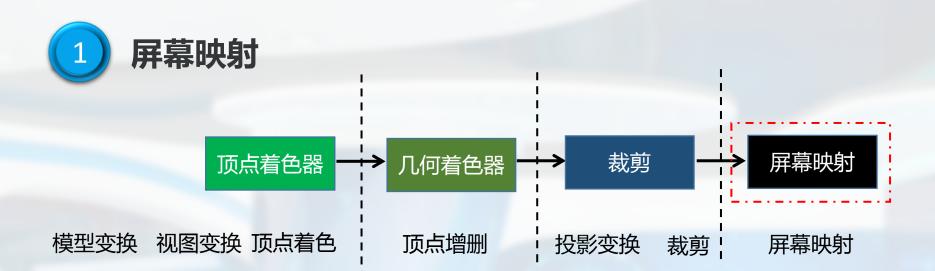


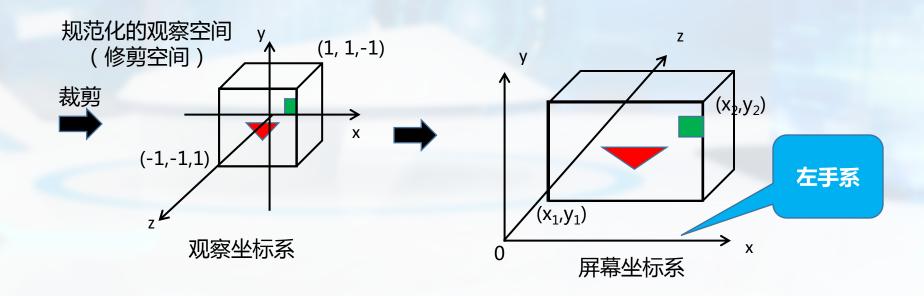


- 1 屏幕映射
 - ② OpenGL的几何阶段实现





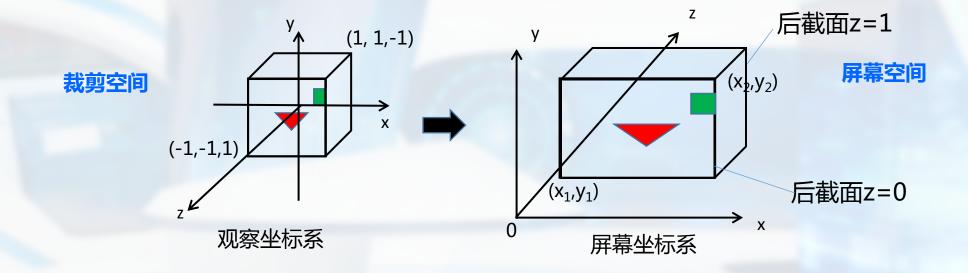






屏幕映射

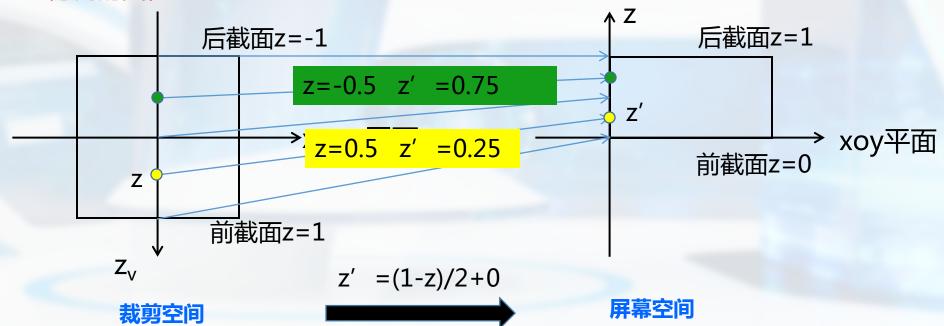
屏幕映射: 裁剪空间向屏幕空间的映射



屏幕映射

过程分析:

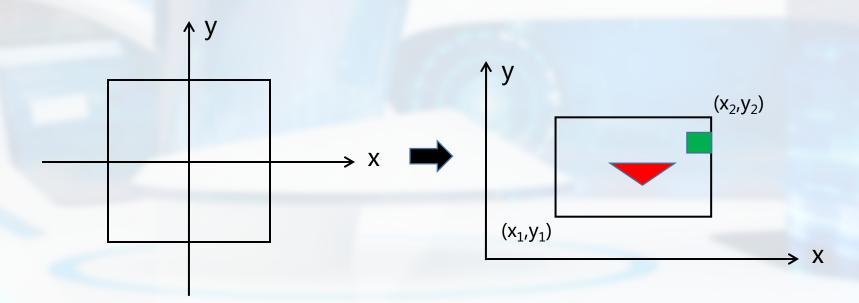
▶z方向的变化





过程分析:

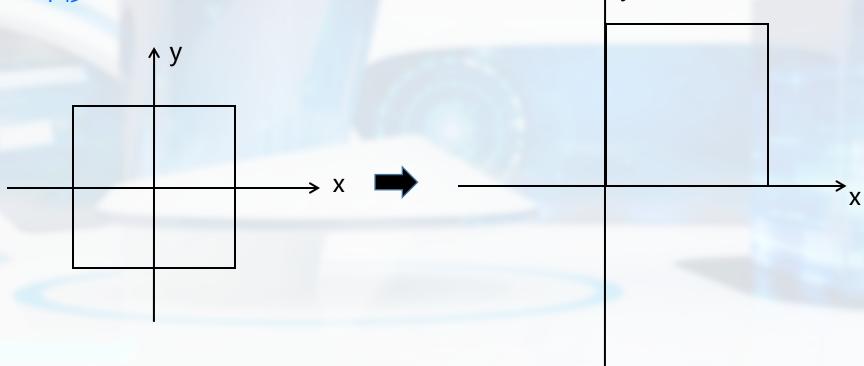
>XOY平面上的变化





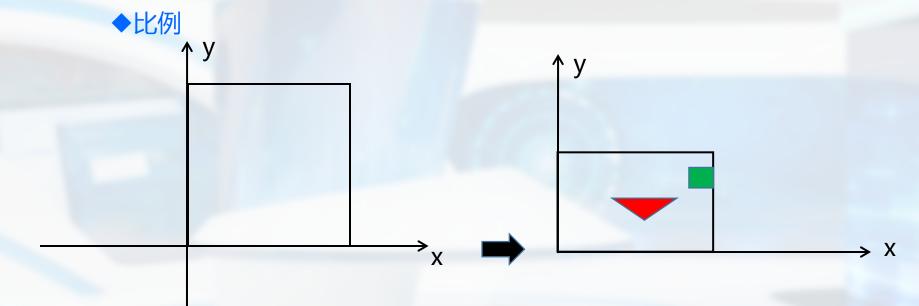
过程分析:

◆平移



1 屏幕映射

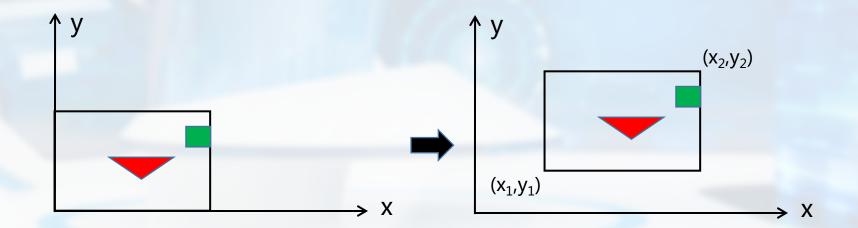
过程分析:

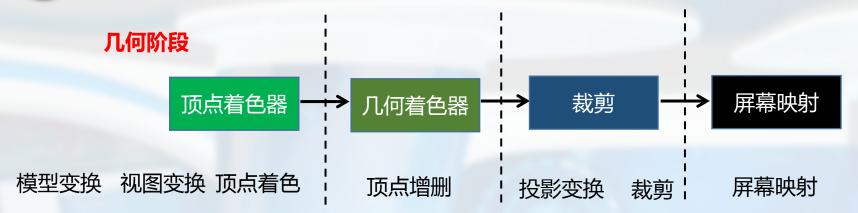


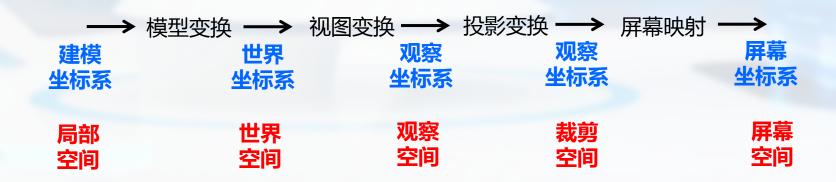
1 屏幕映射

过程分析:

◆反向平移







OpenGL中的矩阵



理论部分:6.2 三维模型,动起来

实践部分: OpenGL中用模型矩阵 model来实现

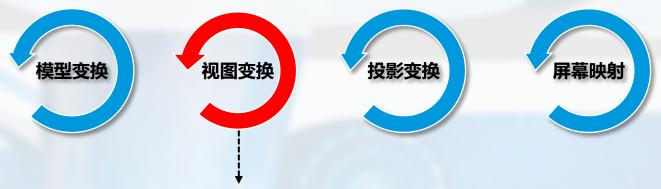
glm::mat4 model(1);//定义model矩阵

model = glm::translate(model, glm::vec3(0.0f, 0.0f, -3.0f));//平移

model = glm::rotate(model,(float)glfwGetTime(),glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));//旋转

model = glm::scale(model, glm::vec3(0.5, 0.5, 0.5)); //缩放

OpenGL中的矩阵



理论部分: 6.3 观察者也能动

实践部分: OpenGL中用视图矩阵view来实现

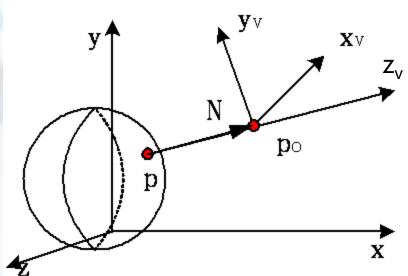
glm::mat4 view(1);

view=glm::lookAt(camera_position ,camera_position+camera_front, camera_up);

//glm::LookAt函数的参数分别为一个摄像机位置、目标位置和摄像机上向量。



指定观察坐标系:LookAt函数

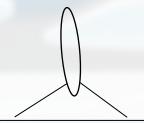


坐标原点:观察者所在的位置

 z_v :视点和观察物体上焦点的连线

y_v:向上的方向

x、:按照右手定则确定的方向



glm::mat4 view(1);

view=glm::lookAt(camera_position ,camera_p
osition+camera_front, camera_up);

//glm::LookAt函数的参数分别为一个摄像机位置、 目标位置和摄像机上向量。

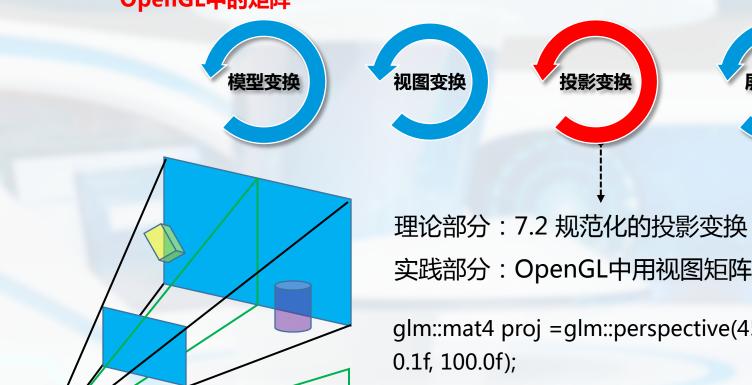
P₀: camera_position

P: camera_position+camera_front

y_v: camera_up

fov

OpenGL中的矩阵



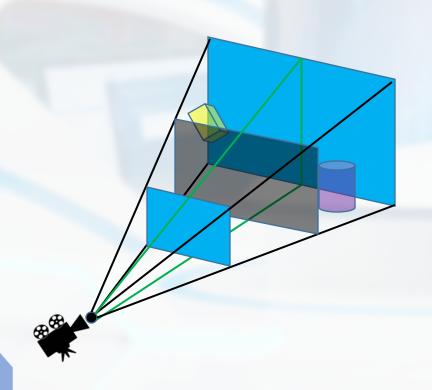
实践部分: OpenGL中用视图矩阵projection来实现

glm::mat4 proj =glm::perspective(45.0f, (float)width/(float)height,

屏幕映射

OpenGL的几何阶段实现

指定裁剪空间:以透视投影为例

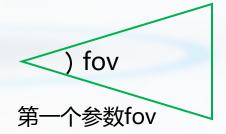


glm::mat4 proj =glm::perspective(45.0f, 1.3f, 0.1f, 100.0f);

在观察空间中指定裁剪空间:

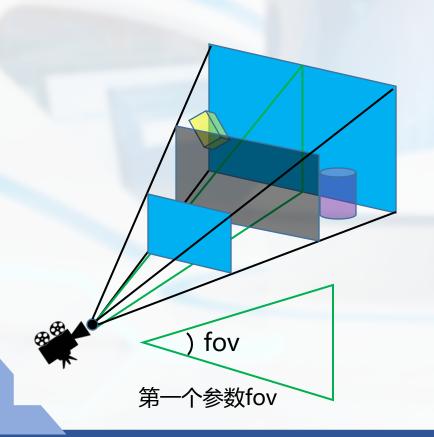
▶第一个参数定义了视野的角度fov

对于一个真实的观察效果,它的值经常设置为45.0,但想要看到更多结果你可以设置一个更大的值。



OpenGL的几何阶段实现

指定裁剪空间: 以透视投影为例



glm::mat4 proj =glm::perspective(45.0f, 1.3f, 0.1f, 100.0f);

在观察空间中指定裁剪空间:

- ▶第一个参数定义了视野的角度fov
- >第二个参数设置了宽高比,由视口的高除以宽

width

height

视口

第二个参数=width/height



指定裁剪空间: 以透视投影为例

第四个参数:后截面的位置

glm::mat4 proj =glm::perspective(45.0f, 1.3f, 0.1f, 100.0f);



- ▶第一个参数定义了视野的角度fov
- >第二个参数设置了宽高比,由视口的高除以宽
- ▶第三个参数设置了前截面的位置
- ▶第四个参数设置了后截面的位置

第二个参数= width/height/ fov 第一个参数fov

第三个参数:前截面的位置



OpenGL中的矩阵







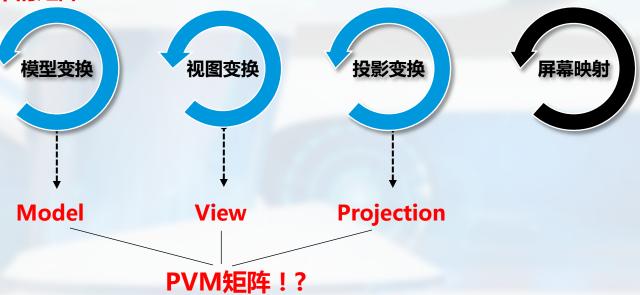


理论部分:本节内容

实践部分: GPU渲染管线中固定部分

2 几何阶段实例

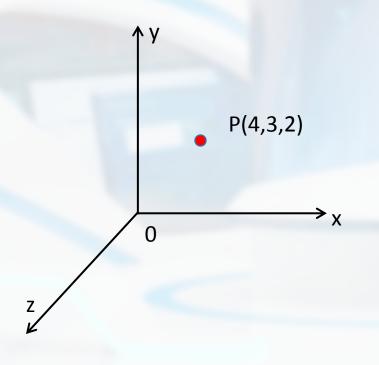
OpenGL中的矩阵



gl_Position = projection * view * model * vec4(aPos, 1.0); //注意变换的顺序不能出错,在计算时,是从右往左进行计算

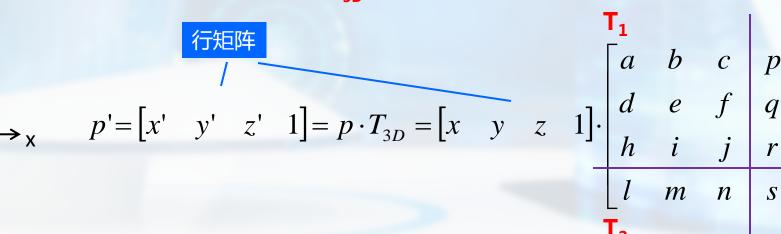
2 几何阶段实例

之前的变换基于行矩阵:



三维坐标系下点p(x,y,z)变换后为p'(x',y',z'):

则所有的变换可以用矩阵T_{3D}来表示!



几何阶段实例

现在在OpenGL中改为列矩阵:

三维坐标系下点p(x,y,z)变换后为p'(x',y',z'):

则所有的变换可以用矩阵T_{3D}来表示!

行矩阵

$$p' = \begin{bmatrix} x' & y' & z' & 1 \end{bmatrix} = p \cdot T_{3D} = \begin{bmatrix} x & y & z & 1 \end{bmatrix}.$$

$$p' = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z' \\ 1 \end{bmatrix} = T_{3D} \cdot p \begin{bmatrix} a & d & h & l \\ b & e & i & m \\ c & f & j & n \\ p & q & r & s \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \\ 1 \end{bmatrix}$$

OpenGL中的PVM观察变换

gl_Position = projection * view * model * vec4(aPos, 1.0);





实验 旋转的立方体

立方体会根据时间,自动旋转。

