

# **Föreläsning 3**

**Signalbehandling i multimedia - ETI265**

## **Kapitel 3**

### **Z-transformen**

**LTH  
2014**

**Nedelko Grbic**  
(mtrl. från Bengt Mandersson)

**Department of Electrical and Information Technology  
Lund University**

## Kap 3                      z-transform

**Vi utgår från ett kausalt impulssvar  $h(n)$  .**  
**Kausalt innebär att**

$$h(n) = 0 \quad \text{för } n < 0$$

**Vi definierar nu Z-transformen av impulssvaret som**

$$H(z) = \sum_{n=0}^{\infty} h(n) z^{-n}$$

**där**                       $z = r e^{j\omega}$

**är ett komplext tal som vi oftast skriver som belopp och fas.**

**$H(z)$  är en komplex funktion av en komplex variabel.**

## Några exempel på z-transformer dirkt från definitionen

### Tidsfunktion    FIR

### Z-transform

$$\begin{aligned} h(n) \qquad H(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} h(n) z^{-n} = \\ &= h(0) + h(1) z^{-1} + h(2) z^{-2} + \dots \end{aligned}$$

$$\delta(n) = \{ \dots 0 \underset{\uparrow}{1} 0 \dots \} \qquad 1$$

$$\delta(n-1) \qquad z^{-1}$$

$$h(n-1) \qquad z^{-1} H(z)$$

$$h(n) = \{3 \quad 2 \quad 1\} \qquad H(z) = 3 + 2z^{-1} + z^{-2}$$

### Bevis fördröjning:

$$\begin{aligned} y[n] = x[n-1] \quad \Leftrightarrow \quad Y(z) &= \sum_n y[n] z^{-n} = \sum_n x[n-1] z^{-n} = \\ &= \underbrace{\sum_n x[n-1] z^{-(n-1)}}_{X(z)} z^{-1} = z^{-1} X(z) \end{aligned}$$

## Ytterligare exempel

### Tidsfunktion IIR      Z-transform

$$\begin{aligned} h(n) = a^n u(n) \quad H(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} a^n z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} (a z^{-1})^n = \\ &= \frac{1 - (a z^{-1})^{\infty+1}}{1 - a z^{-1}} = \\ &= \frac{1}{1 - a z^{-1}} \quad \text{om } |z| > a \text{ (ROC)} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} h(n) = u(n) \quad H(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} z^{-n} = \frac{1 - (z^{-1})^{\infty+1}}{1 - z^{-1}} = \\ &= \frac{1}{1 - z^{-1}} \quad \text{om } |z| > 1 \text{ (ROC)} \end{aligned}$$

**ROC betyder Region of Convergence, dvs för vilka z summan konvergerar.**

**För en kausal signal (signalen = 0 för negativa n) blir ROC ett plan**  
 $|z| \geq R_{\min}$

**Detta är vårt normala fall i denna kurs.**

**För en icke-kausal signal blir det lite besvärligare. Vi visar detta med ett exempel på nästa sida.**

## Exempel på z-transform av icke-kausal signal sid 154

**Givet:**

$$x(n) = \left(\frac{1}{2}\right)^{|n|} \text{ för alla } n$$

**Sök:**

$$X(z)$$

**Lösning:**  $x(n)$  är skild från 0 för negativa  $n$ .

$$\begin{aligned} X(z) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^{|n|} z^{-n} = \\ &= \sum_{n=-\infty}^0 \left(\frac{1}{2}\right)^{-n} z^{-n} + \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n z^{-n} - 1 = \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n z^n + \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{1}{2}\right)^n z^{-n} - 1 = \\ &= \frac{1 - \left(\frac{1}{2}z\right)^{\infty+1}}{1 - \frac{1}{2}z} + \frac{1 - \left(\frac{1}{2}z^{-1}\right)^{\infty+1}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} - 1 = \\ &= \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z} + \frac{1}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} - 1 = \frac{1 - (1/2)^2}{\left(1 - \frac{1}{2}z\right)\left(1 - \frac{1}{2}z^{-1}\right)} \end{aligned}$$

om ROC  $|z| < 2$  och  $|z| > 1/2$

**Här tvingas vi kontrollera ROC för varje enskilt fall.**

## Faltning övergår i produkt

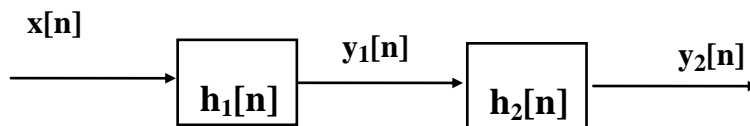
$$y(n) = h(n) * x(n) \quad \Leftrightarrow \quad Y(z) = H(z)X(z)$$

### Bevis

$$\begin{aligned} Y(z) &= \sum_n y(n) z^{-n} = \sum_n \underbrace{\sum_k h(k) x(n-k)}_{y(n)} z^{-n} = \\ &= \sum_n \sum_k h(k) x(n-k) z^{-(n-k)} z^{-k} = \\ &= \underbrace{\sum_k h(k) z^{-k}}_{H(z)} \underbrace{\sum_n x(n-k) z^{-(n-k)}}_{X(z)} = H(z)X(z) \end{aligned}$$

## Kaskadkoppling (seriekoppling) av kretsar

Vid kaskadkoppling får vi



$$h_{hela}[n] = h_1[n] * h_2[n] \quad \Leftrightarrow \quad H_{hela}(z) = H_1(z)H_2(z)$$

**Impulssvaret för hela kretsen är faltningen mellan bägge impulssvaren. Och systemfunktionen för hela kretsen är produkten av kretsarna systemfunktion.**

**Slutsats: Faltning i tidsplanet ger produkt i z-planet.**

**Bevis (samma som tidigare)**

$$\begin{aligned} H_{hela}(z) &= \sum_n h_{hela}(n) z^{-n} = \sum_n \underbrace{\sum_k h_1(k) h_2(n-k)}_{h_{hela}[n]} z^{-n} = \\ &= \sum_n \sum_k h_1(k) h_2(n-k) z^{-(n-k)} z^{-k} = \\ &= \underbrace{\sum_k h_1(k) z^{-k}}_{H_1(z)} \underbrace{\sum_n h_2(n-k) z^{-(n-k)}}_{H_2(z)} = H_1(z)H_2(z) \end{aligned}$$

## Ränteberäkning med z-transform

### Bankkonto (fortsättning från kap. 2)

Nu kan vi få en formel för vår behållning på kontot.  
Vi hade (kap. 2)

$$y[n] = 1.05y[n-1] + x[n]$$

$$x[n] = 100 \cdot u[n] \quad (\text{insättning } 100\text{kr}/\text{år})$$

### Z-transformera

$$Y(z) = 1.05z^{-1}Y(z) + X(z), \quad X(z) = \frac{100}{1-z^{-1}}$$

$$Y(z) = \frac{1}{1-1.05z^{-1}} X(z) = \frac{1}{1-1.05z^{-1}} \cdot \frac{100}{1-z^{-1}} =$$

$$= 100 \left( \frac{21}{1-1.05z^{-1}} - \frac{20}{1-z^{-1}} \right)$$

### Detta ger oss

$$y[n] = 100 \cdot (21 \cdot 1.05^n - 20)u[n]$$

$$y[n] = [\underbrace{100}_{\text{år } 0}, 205, 315, \dots, \underbrace{680}_{\text{år } 5}, \dots, \underbrace{1421}_{\text{år } 10}, \dots, \underbrace{3572}_{\text{år } 20}, \dots, \underbrace{\approx 10^{45}}_{\text{år } 2000}, \dots]$$



## Lösning av andra ordningens differensekvation

**Första ordningens differensekvation löste vi i kapitel 2. Med hjälp av z-transformen kan vi nu enkelt lösa högre ordningens differensekvationer. Vi löser för  $n \geq 0$  och antar att både  $y(n)$  och  $x(n)$  är noll för negativa  $n$  (krets i vila).**

**Givet en andra ordningens differensekvation**

$$y(n) - 1.27y(n-1) + 0.81y(n-2) = x(n-1) - x(n-2)$$

**Vi kan Z-transformera varje term i ovanstående uttryck och får (vi antar att både  $x(n)$  och  $y(n)$  är kausala)**

$$Y(z) - 1.27z^{-1}Y(z) + 0.81z^{-2}Y(z) = z^{-1}X(z) - z^{-2}X(z)$$

**Lös ut**

$$Y(z) = \frac{z^{-1} - z^{-2}}{\underbrace{1 - 1.27z^{-1} + 0.81z^{-2}}_{H(z)}} X(z) = H(z) X(z)$$

**Med hjälp av tabeller med z-transform kan vi också enkelt få  $y(n)$  och  $h(n)$ . I de flesta fall vill vi enbart ha fram egenskaper hos  $H(z)$ .**

## Exempel: Fibonacci sequence sid 210

Fibonacci sequence är en sekvens där nästa tal är summan av de två föregående talen, dvs

$$\{1, 1, 2, 3, 5, 8, 13, \dots\}$$

Kan vi hitta en sluten lösning på denna serie? Ja

**Differensekvation:**

$$y(n) = y(n-1) + y(n-2)$$

$$\text{där } y(0) = 1, y(1) = 1$$

**A: Lös med impulssvar**

$$y(n) = y(n-1) + y(n-2) + \delta(n)$$

**Lösning:**

$$Y(z) = z^{-1}Y(z) + z^{-2}Y(z) + 1$$

$$Y(z) = \frac{1}{1 - z^{-1} - z^{-2}} = \frac{A}{1 - p_1 z^{-1}} + \frac{B}{1 - p_2 z^{-1}}$$

$$Y(z) = \frac{1}{1 - z^{-1} - z^{-2}} = \frac{A_1}{1 - p_1 z^{-1}} + \frac{A_2}{1 - p_2 z^{-1}}$$

$$p_1 = 0.5(1 + \sqrt{5}), \quad p_2 = 0.5(1 - \sqrt{5}),$$

$$\text{där } A_1 = (1 + \sqrt{5})/(2\sqrt{5}), \quad A_2 = -(1 - \sqrt{5})/(2\sqrt{5})$$

$$\text{Svar: } y(n) = A_1 p_1^n + A_2 p_2^n \quad \text{för } n \geq 0$$

**B: Lös med startvärden (kommer senare, boken sid 210)**

$$y(n) = y(n-1) + y(n-2)$$

$$\text{med } y(-1) = 0, y(-2) = 1$$

## Invers z-transform: Utnyttja tabeller

- A:** Enligt definitionen sid 181  
**B:** Polynomdivision sid 183  
**C:** Tabeller

**A:**

$$y(n) = \frac{1}{2\pi j} \oint Y(z) z^{n-1} dz$$

**B:** Exempel sid 181

$$Y(z) = \frac{1}{1 - 1.5z^{-1} + 0.5z^{-2}} = \dots = 1 + \frac{3}{2}z^{-1} + \frac{7}{4}z^{-2} + \frac{15}{8}z^{-3} \dots$$

**C:** Utnyttja kända transformpar från tabeller.  
Det är detta vi ska utnyttja mest.

## **C: Tabell (eller kända transformer)**

### **1:a ordningen**

$$Y(z) = \frac{1}{1 - 0.9 z^{-1}} \quad \text{ger} \quad y(n) = 0.9^n u(n)$$

### **2:a ordningen, reella poler (partialbråksuppdeln).**

$$Y(z) = \frac{1}{1 - 3/2 z^{-1} + 1/2 z^{-2}} = \frac{2}{1 - z^{-1}} - \frac{1}{1 - 1/2 z^{-1}}$$

ger  $y(n) = 2u(n) - (1/2)^n u(n)$

### **2:a ordningen, komplexa poler (formelsamling direkt)**

$$Y(z) = \frac{0.5 \sin(\pi / 4) z^{-1}}{1 - 2 \cdot \cos(\pi / 4) z^{-1} + 0.25 z^{-2}}$$

ger  $y(n) = 0.5^n \sin(\pi / 4 n) u(n)$

**Mer om detta nästa föreläsning och på räkneövningarna**

**Dela upp i 1:a och 2:a gradsuttryck (partialbråksuppdelning)**

**2:a gradsuttryck, kolla allra först om reella eller komplexa poler.**

## Lösning av differensekvation med begynnelsevärden

Första ordningens differensekvation löste vi i kapitel 2. Vi såg att begynnelsevärde  $y(-1)$  oftast är noll. Vi kan använda Z-transform även om  $y(-1)$  är skild från noll.

Vi löser för  $n \geq 0$  och  $x(n)$  är noll för negativa  $n$  men  $y(-1)$  är skild från noll (krets ej ivila).

Vi definierar *enkelsidig Z-transform* enligt

$$Y^+(z) = \sum_{n=0}^{\infty} y(n)z^{-n} \quad \text{även om } y(n) \neq 0 \text{ för } n < 0$$

Med denna definition blir Z-transformen av skift annorlunda.

Med

$y_0(n) = y(n-1)$  blir  $Z^+$ -transformen (enligt def)

$$\begin{aligned} Y_0^+(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} y_0(n)z^{-n} = \sum_{n=0}^{\infty} y(n-1)z^{-n} = \\ &= y(-1) + \sum_{n=1}^{\infty} y(n-1)z^{-(n-1)} z^{-1} = z^{-1} Y^+(z) + y(-1) \end{aligned}$$

dvs vi får lägga till startvärdet  $y(-1)$  för att få ett korrekt svar.

Med hjälp av den *enkelsidig z-transform* kan vi lösa differensekvationer med begynnelsevärden. Se gärna exemplet i boken på lösning av Fibonacci-sekvensen.

**Exempel: Lös en första ordningens differensekvation med startvärde.**

**Givet:**

$$y(n) = ay(n-1) + x(n) \quad \text{med startvärde } y(-1) \text{ givet}$$

**Sök:**  $y(n)$  för  $n \geq 0$

**Lösning:**

$$y(n) = ay(n-1) + x(n) \quad Z^+ - \text{transformera}$$

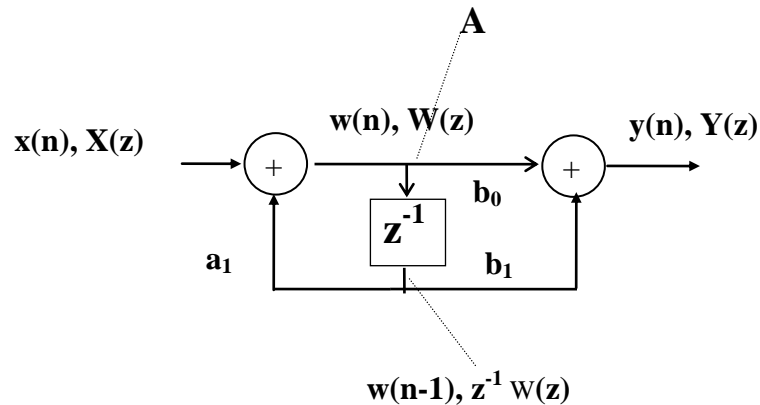
$$Y^+(z) = a(z^{-1} Y^+(z) + y(-1)) + X(z) \quad \text{ger}$$

$$Y^+(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}} X(z) + \frac{a}{1 - az^{-1}} y(-1)$$

## Direktform II, sid 265 (standardritsätt)

Vi illustrerar ofta differensekvationer grafiskt. Ett enkelt exempel visas nedan. Mer om detta kommer i kapitel 9.

**Givet:** Krets ritat på formen



**Sök:** Samband mellan  $x[n]$  och  $y[n]$

**Lösning:** Inför hjälpvariabel  $w[n]$  och inför beteckningarna  $X(z)$ ,  $W(z)$  och  $Y(z)$ . Räkna med dessa. Beräkna summan i punkten A.

$$W(z) = a_1 z^{-1} W(z) + X(z) \Rightarrow W(z) = \frac{1}{1 - a_1 z^{-1}} X(z)$$

$$Y(z) = b_0 W(z) + b_1 z^{-1} W(z) \Rightarrow Y(z) = \underbrace{\frac{b_0 + b_1 z^{-1}}{1 - a_1 z^{-1}}}_{H(z)} X(z)$$

dvs

$$Y(z) = H(z) X(z)$$