Sammanfattning: Allmän Linjär Differensekvation UTAN begynnelsevärden

$$y(n) + \sum_{k=1}^{N} a_k \ y(n-k) = \sum_{k=0}^{M} b_k x(n-k)$$

y(-1)=y(-2)=, ...=y(-N)=0 (dvs alla begynnelsevärden lika med noll)

Z-transform:

$$Y(z) + a_1 z^{-1} Y(z) + ... + a_N z^{-N} Y(z) = b_0 X(z) + b_1 z^{-1} X(z) + ... + b_M z^{-M} X(z)$$

$$Y(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + \dots + b_M z^{-M}}{1 + a_1 z^{-1} + \dots + a_N z^{-N}} X(z) = H(z) X(z)$$

Utsignalens transform är alltså produkten

$$Y(z) = H(z)X(z)$$
 med

$$X(z) = \frac{N(z)}{Q(z)}$$

$$H(z) = \frac{b_0 + b_1 z^{-1} + ... + b_M z^{-M}}{1 + a_1 z^{-1} + ... + a_N z^{-N}} = \frac{B(z)}{A(z)}$$

Genom partialbråksuppdelning kan vi skriva

$$Y(z) = H(z)X(z) = \frac{B(z)}{A(z)} \frac{N(z)}{Q(z)} = \frac{B_1(z)}{A(z)} + \frac{N_1(z)}{Q(z)}$$
Transient Stationär

- Transient lösning (eller sk. natural response) ges av invers Z-transform av $\frac{B_1(z)}{A(z)}$
- Den stationära lösningen ges av (steady-state response, or forced response) ges av invers Z-transform av $\frac{N_1(z)}{O(z)}$

Allmän Linjär Differensekvation MED begynnelsevärden

(antag kausal insignal dvs $X(z) = X^{+}(z)$)

$$y(n) + \sum_{k=1}^{N} a_k \ y(n-k) = \sum_{k=0}^{M} b_k x(n-k)$$

 $y(-1), y(-2), \dots, y(-N)$ har värden skilda från noll

 $Y^+(z)$ transform ger (anv. den enkelsidiga Z-transformen)

$$Y^{+}(z) + \sum_{k=1}^{N} a_{k} z^{-k} \left[Y^{+}(z) + \sum_{k=1}^{k} y(-n) z^{n} \right] = \sum_{k=0}^{M} b_{k} z^{-k} X^{+}(z)$$

$$Y^{+}(z) = \frac{\sum_{k=0}^{M} b_{k} z^{-k}}{1 + \sum_{k=1}^{N} a_{k} z^{-k}} X(z) - \frac{\sum_{k=1}^{N} a_{k} z^{-k} \sum_{k=1}^{k} y(-n) z^{n}}{1 + \sum_{k=1}^{N} a_{k} z^{-k}} = H(z) X(z) + \frac{N_{0}(z)}{A(z)} = \frac{B_{1}(z)}{A(z)} + \frac{N_{1}(z)}{Q(z)} + \frac{N_{0}(z)}{A(z)}$$

Transient Stationär Zero Input

Zero State Transient

där

$$X(z) = \frac{N(z)}{Q(z)} \quad H(z) = \frac{B(z)}{A(z)}$$

,

- Transient lösning (eller sk. natural response) ges av invers Z-transform av $\frac{B_1(z)}{A(z)}$
- Den stationära lösningen ges av (steady-state response, or forced response) ges av invers Z-transform av $\frac{N_1(z)}{Q(z)}$
- Zero input lösningen ges av begynnelsevärdesvillkoren dvs som invers Z-transform av $\frac{N_0(z)}{A(z)}$
- Zero-State lösningen ges av responsen för systemet i vila dvs utan begynnelsevärdesvillkor, av invers Z-transform av

$$\frac{B_1(z)}{A(z)} + \frac{N_1(z)}{Q(z)}$$