

Modulhandbuch des Studiengangs Engineering (Bachelor of Engineering)

Studienrichtung: Mechatronik und Automation

ab Matrikel 2020

Inhalt

1.	Мо	dulliste	2
2.	Stu	dienplan	5
	2.1	Modulübersicht der Studienrichtung	5
	2.2	Übersicht der Lehrveranstaltungsstunden und Leistungspunkte	6
	2.3	Übersicht der Prüfungsleistungen	7
	2.4	Betriebliche Ausbildungsschwerpunkte der Studienrichtung	8
3.	Мо	dulbeschreibungen	9
	3.1	Kernmodule des Studiengangs in den Theoriephasen	9
		3.1.1 Fachgebiet Mathematik	9
		3.1.2 Fachgebiet Technische Mechanik / Physik	14
		3.1.3 Fachgebiet Konstruktion	19
		3.1.4 Fachgebiet Fertigungstechnik	22
		3.1.5 Fachgebiet Elektro- und Automatisierungstechnik	28
		3.1.6 Fachgebiet Informatik	40
		3.1.7 Fachgebiet Betriebswirtschaftslehre	44
		3.1.8 Fachgebiet Technisches Englisch	45
		3.1.9 Studienarbeit	47
	3.2	Spezielle Module der Studienrichtung	48
	3.3	Praxismodule und Bachelorarbeit	68
4.	Abl	kürzungsverzeichnis	75



1. Modulliste

		Sem	ester	Stud	. Workload	l (WL)		
Code	Modul	Be- ginn	Dau -er	LVS	Selbst- studium (in h)	WL (in h)	ECTS -LP	Prüfungsleistung
E-TE-ELT-01	Gleich- und Wechselstromtechnik	1	2	75	60	135	5	Klausurarbeit
E-TE-FET-01	Ur- und Umformen / Metallkunde	1	1	65	70	135	5	Klausurarbeit
E-TE-IAP-01	Grundlagen der Informatik / Arbeits- und Präsentationstechniken	1	1	50	31	81	3	Seminararbeit oder Testat
E-TE-KOE-01	Grundlagen der Konstruktion und Konstruktionsentwurf I	1	2	75	60	135	5	Konstruktionsentwurf
E-TE-MAT-01	Lineare Algebra	1	1	60	75	135	5	Klausurarbeit
E-TE-TMP-01	Statik / Kinematik / Kinetik	1	1	70	65	135	5	Klausurarbeit
E-TE-PRA-01	Praxisphase I (Projektarbeit I)	1	1	0	135	135	5	Projektarbeit
E-TE-FET-02	Trennen / Spezielle Werkstoffkunde	2	1	65	70	135	5	Klausurarbeit
E-TE-INF-02	Programmierung / Angewandte Informatik	2	1	65	70	135	5	Programmentwurf oder Klausurarbeit
E-TE-MAA-01	Maschinenelemente	2	1	70	65	135	5	Klausurarbeit
E-TE-MAT-02	Analysis	2	1	60	75	135	5	Klausurarbeit
E-TE-TMP-02	Festigkeitslehre	2	1	55	26	81	4	Klausurarbeit
E-TE-PRA-02	Praxisphase II (Projektarbeit II)	2	1	0	135	135	5	Projektarbeit
E-TE-BWL-01	ABWL und Kostenrechnung	3	2	60	48	108	4	Klausurarbeit
E-TE-EAS-02	Elektronik und Automatisierungssysteme	3	2	90	72	162	6	Klausurarbeit
E-TE-FET-03	Fügen / Fertigungsmesstechnik	3	1	70	65	135	5	Klausurarbeit
E-TE-MAT-03	Statistik	3	1	45	36	81	3	Klausurarbeit



		Sem	ester	Stud	. Workload	d (WL)		
Code	Modul	Be- ginn	Dau -er	LVS	Selbst- studium (in h)	WL (in h)	ECTS -LP	Prüfungsleistung
E-TE-TMP-03	Technische Physik	3	2	90	72	162	6	Klausurarbeit
E-MA-KON-03	Konstruktionsentwurf II	3	1	60	48	108	4	Konstruktionsentwurf
E-MA-PRO-01	Mechatronische Systeme	3	2	95	67	162	6	Seminararbeit oder Klausurarbeit
E-TE-PRA-03	Praxisphase III (Projektarbeit III)	3	1	0	135	135	5	Projektarbeit
E-TE-ELT-03	Elektrische Maschinen	4	1	60	75	135	5	Klausurarbeit
E-TE-TEN-01	Technisches Englisch	4	2	70	38	108	4	Seminararbeit oder Klausurarbeit
E-MA-PRO-02	Fertigungsprozessgestaltung	4	1	45	36	81	3	Seminararbeit oder Klausurarbeit
E-TE-PRA-04	Praxisphase IV (Praxisprüfung I)	4	1	0	135	135	5	Mündliche Prüfung
E-TE-MAA-03	Digitale Industrie	5	1	85	50	135	5	Klausurarbeit
E-TE-STU-01	Studienarbeit	5	1	0	81	81	3	Studienarbeit
E-MA-BWL-02	SBWL für Ingenieure	5	1	90	45	135	5	Klausurarbeit
E-MA-PRO-03	Regelungstechnik	5	1	75	60	135	5	Klausurarbeit
E-MA-PRO-04	Mikrocomputertechnik	5	2	100	62	162	6	Seminararbeit oder Klausurarbeit
E-TE-PRA-05	Praxisphase V (Projektarbeit IV)	5	1	0	135	135	5	Projektarbeit
E-MA-PRO-05	Angewandte Regelungstechnik	6	1	65	43	108	4	Seminararbeit oder Klausurarbeit
E-MA-PRO-06	Qualitätsmanagement und Instandhaltung	6	1	80	55	135	5	Klausurarbeit
E-MA-PRO-07	Computergestützte Elektroprojektierung	6	1	40	41	81	3	Seminararbeit oder Programmentwurf oder Konstruktionsentwurf oder Klausur
E-MA-PRO-08	Recht und Sicherheit	6	1	65	43	108	4	Klausurarbeit



		Sem	ester	Stud	. Workload	d (WL)		
Code	Modul	Be- ginn	Dau -er	LVS	Selbst- studium (in h)	WL (in h)	ECTS -LP	Prüfungsleistung
E-TE-PRA-06	Praxisphase VI (Praxisprüfung II)	6	1	0	135	135	5	Mündliche Prüfung
E-TE-BAR-01	E-BAR-01 Bachelorarbeit		1	0	324	324	12	Bachelorarbeit



2. Studienplan

2.1 Modulübersicht der Studienrichtung

Fachgebiete	1. Semester	2. Semester	3. Semester	4. Semester	5. Semester	6. Semester
Mathematik	Lineare Algebra	Analysis	Statistik			
Technische Mechanik / Physik	Statik / Kinematik / Kinetik	Festigkeitslehre	Technisch	ne Physik		
Konstruktion	-	er Konstruktion tionsentwurf I	Konstruktions- entwurf II			
Konstruktion		Maschinen- elemente				
Fertigungstechnik	Ur- und Umformen / Metallkunde	Trennen / Spezielle Werkstoffkunde	Fügen / Fertigungs- messtechnik			
Elektro- und Automatisierungs-		n- und romtechnik		nik und ungssysteme	Digitale Industrie	
technik				Elektrische Maschinen		
Informatik	Grundlagen der Informatik / Arbeits- und Präsentations- techniken		mierung / e Informatik			
Betriebswirtschafts- lehre			ABWL und Ko	ostenrechnung	SBWL für Ingenieure	
Technisches Englisch				Technische	es Englisch	
			Profilm Mechatronis		Profilmodul III: Regelungstechnik	Profilmodul V: Angew andte Regelungstechnik
		,		Profilmodul II: Fertigungspro- zessgestaltung		odul IV: utertechnik
Profilmodule						Profilmodul VI: Qualitätsmana- gement und Instandhaltung Profilmodul VII: Computerge- stützte Elektro- projektierung Profilmodul VIII: Recht und Sicherheit
Studienarbeit					Studienarbeit	
Zusatzfächer			Fakultative Z	usatzmodule		
Bachelorarbeit						Bachelorarbeit
			Unternehmenssp	pezifische Inhalte		
Praxismodule	Praxisphase I	Praxisphase II	Praxisphase III	Praxisphase IV	Praxisphase V	Praxisphase VI



2.2 Übersicht der Lehrveranstaltungsstunden und Leistungspunkte

	-	1. Sen	nester	2. Sen	nester	3. Sen	nester	4. Sen	nester	5. Sen	nester	6. Sen	nester	2	Σ
	Fachgebiete	LVS	LP	LVS	LP										
	Mathematik	60	5	60	5	45	3							165	13
	Technische Mechanik / Physik	70	5	55	4	45	3	45	3					215	15
	Konstruktion	45	3	30	2	60	4							205	14
	Ronsu uktion			70	5									205	14
	Fertigungstechnik	65	5	65	5	70	5							200	15
	Elektro- und Automatisierungs-	40	3	35	2	45	3	45	3	85	5			310	21
	technik							60	5					310	21
Theorie	Informatik	50	3	35	3	30	2							115	8
F	Betriebs- wirtschaftslehre					15	1	45	3	90	5			150	9
	Technisches Englisch							35	2	35	2			70	4
	Profilmodule					35	2	60	4	75	5	65	4		
	(Spezielle Module der Studienrichtun-							45	3	50	3	50	3		
	gen mit studien-											80	5	565	36
	richtungsspezifi- schen Inhalten)										,	40	3		
	<u> </u>											65	4		
	Studienarbeit										3				3
	Zusatzfächer	(30)		(30)		(30)		(30)		(30)		(30)		(180)	
	∑ Theoriephase	330	24	350	26	345	23	335	23	335	23	300	19	1995	138
	Bachelorarbeit												12		12
	∑ Theorie		24		26		23		23		23		31		150
Praxis	Praxismodule		5		5		5		5		5		5		30
Pr	∑ Praxis		5		5		5		5		5		5		30
	∑ Gesamt		29		31		28		28		28		36		180



2.3 Übersicht der Prüfungsleistungen

	1. Ser	nester	2. Sen	nester	3. Sen	nester	4. Sen	nester	5. Sen	nester	6. Sem	nester
Fachgebiete	PL	D	PL	D	PL	D	PL	D	PL	D	PL	D
Mathematik	K	120	K	120	K	90						
Techn. Mechanik / Physik	K	120	K	120			К	150				
Konstruktion			K	E	K	E						
Rollstruktion			K	120								
Fertigungstechnik	K	120	K	120	K	120						
Elektro- und Automatisierungs-			K	120			K	150	K	150		
technik							K	120				
Informatik	SE	o. T			PE o. K	90						
Betriebs- wirtschaftslehre							K	120	К	150		
Technisches Englisch									SE o. K	90		
							SE o.	150	K	150	SE o. K	120
				·			SE o. K	90			SE o. K	150
Profilmodule											К	150
Tommodule											SE o. KE o.	
											PE o. K	60
								ı			К	120
Studienarbeit									S	Т		
Bachelorarbeit											В	A
Praxismodule	Р	'R	Р	R	Р	R	М	Р	Р	R	М	Р



2.4 Betriebliche Ausbildungsschwerpunkte der Studienrichtung

Semester	Betriebliche Ausbildungsschwerpunkte in den Praxisphasen	Umfang*
1	Technisches ZeichnenGrundtechniken Teilefertigung und MontageBetriebliche Organisation	18 Wochen
	- Projektarbeit I	
2	 Spezifische Verfahrenstechniken Fertigungsplanung Betriebliche Kommunikation Versorgungstechnik Betriebliche Datenverarbeitung Projektarbeit II 	10 Wochen
3	 Fertigungsmesstechnik, Materialwirtschaft Investitionsvorbereitung und –rechnung Anwendung von Sensortechnik Betriebliche Organisation, Steuerung FuE-Prozesse Projektarbeit III 	12 Wochen
4	 Betriebliche CAx-Techniken Betriebliche Steuerungs- und - Regelungstechnik Dokumentationen Arbeitsvorbereitung Investitionsvorbereitung Praxisprüfung I 	12 Wochen
5	 - Ausgewählte ingenieurtechnische Entwicklungs- und/oder Projektarbeiten, z.B. zu Steuerungs- und Antriebsaufgaben - Instandhaltungsmanagement - Projektarbeit IV 	10 Wochen
6	 Tätigkeiten nach Absprache sowie in bereichsübergreifenden Funktionen (eigenständiges Arbeiten in ausgewählten Funktions- bereichen) Bachelorarbeit Praxisprüfung II 	22 Wochen

^{*} einschließlich der Urlaubsansprüche der Studierenden



3. Modulbeschreibungen

3.1 Kernmodule des Studiengangs in den Theoriephasen

3.1.1 Fachgebiet Mathematik

Studiengan Engineerin	-				htung: nik und <i>i</i>	Automati	on			hgebiet: hematik				
Code: E-TE-MAT-	01	Modulbezeichnung (deutsch/englisch): Lineare Algebra / Linear Algebra Modultyp: Kernmodul												
LVS: 60	Workloa	ıd (h): ′	135	Leist	tungspun	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.):	: 1	Dauer (Se	em.): 1	F	Fächerz	ahl: 1
Lehrform: V	orlesung	/ Übun	ıg	Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Lewan					Or. Lewand	lowska				
Prüfungsart	: Klausur	arbeit			Prüfung	gsdauer (r	nin): 120	Prüf	fungs	termin: nad spä			ss der l üfungsv	
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (1	falls vo	rhande	en):										
Subco	de			Name							LVS		BG	LF

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über: die Begriffe und Methoden der angewandten Mathematik im Bereich der Ingenieurwissenschaften, die Beschreibung der technischen Vorgänge mit Methoden der Vektorrechnung, der komplexen Zahlen und der linearen Algebra, das Lösen linearer Gleichungssysteme und über die Arbeit mit Funktionen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein, aus allgemeinen technischen Gegebenheiten mathematische Aufgaben zu den erwähnten Gebieten abzuleiten, diese zu lösen und die Ergebnisse zu bewerten sowie gegebene ingenieurtechnische Probleme mit mathematischen Methoden abzubilden.

Literatur:

Hofmann, G.: Ingenieurmathematik für Studienanfänger

Papula, L.: Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler Brauch, W./Dreyer, H.-J. / Haacke, W.: Mathematik für Ingenieure

Lehrinhalte:

- 1. Matrizen und Determinanten
- Grundbegriffe, spezielle Matrizen;
- Operationen mit Matrizen;
- Determinante: Eigenschaften, Laplace-Entwicklung, elementare Umformungen;
- Inverse Matrix: Ermittlung;
- Rangbestimmung;
- 2. Lineare Gleichungssysteme
 - Matrizendarstellung und Grundbegriffe;
 - Lösbarkeit linearer Gleichungssysteme;
 - Gaußscher Algorithmus;
 - Cramersche Regel;



- Lösung mit Hilfe der inversen Matrix;
- Anwendungsbeispiele;
- 3. Vektorrechnung und analytische Geometrie
 - Vektorrechnung: Grundbegriffe, Vektoroperationen, lineare Unabhängigkeit von Vektoren;

 - Gerade: vektorielle Darstellung, Abstand eines Punktes von einer Geraden, Lage zweier Geraden zueinander; Ebene: vektorielle Darstellung, Normalenformdarstellung, Koordinatendarstellung, Abstand eines Punktes von einer Ebene, Lage zweier Ebenen zueinander, Lage einer Geraden zu einer Ebene;
- 4. Komplexe Zahlen
 - Definition und Darstellungsformen;

 - Komplexe Rechnung;
 Fundamentalsatz der Algebra;
 Anwendungen der komplexen Zahlen.



Studiengan Engineerin	•				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: hematik						
Code: E-TE-MAT-	02	Modu Analy				ch/engliso	ch):				Modultyp: Kernmodul					
LVS: 60	/S: 60 Workload (h): 135 Leistungspunkte: 5 Beginn (Sem.): 2 Dauer (Sem.): 1 Fächerza								zahl: 1							
Lehrform: V	orlesung	/ Übun	g			Modulve	rantwortlicl	her: P	rof. [Or. Lewand	lowska	a				
Prüfungsart	:: Klausur	arbeit			Prüfung	gsdauer (n	nin): 120	Prüf	ungs	termin: nad spå			luss der l Prüfungsv			
Anmerkung	en:															
Submodule	/Fächer (falls vo	rhand	en):												
Subco	de					Name	;				LVS	3	BG	LF		

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über Differentialrechnung, Integralrechnung und Differentialgleichungen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein, aus allgemeinen technischen Gegebenheiten mathematische Aufgaben zu den erwähnten Gebieten abzuleiten, diese zu lösen und die Ergebnisse zu bewerten.

Literatur:

Hofmann, G.: Ingenieurmathematik für Studienanfänger

Papula, L.: Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler Brauch, W. / Dreyer, H.-J. / Haacke, W.: Mathematik für Ingenieure

Lehrinhalte:

- 1. Differentialrechnung
 - Tangentenproblem;
 - Ableitung: Ableitung der elementaren Funktionen, Ableitungsregeln, höhere Ableitungen;
 - Anwendung der Differentialrechnung für die Untersuchung von Funktionen;
 - Extremwertaufgaben;
 - Differentialrechnung für Funktionen von mehreren Variablen: Darstellungsformen, partielle Ableitungen 1.Ordnung, partielle Ableitungen höherer Ordnung;
- 2. Integralrechnung
 - Unbestimmte Integrale: Stammintegrale, elementare Integrationsregeln;
 - Integrationsmethoden: Integration durch Substitution, Partielle Integration;
 - Bestimmte Integrale;
 - Uneigentliche Integrale: unendliches Integrationsintervall, Integrale mit einer Unendlichkeitsstelle;
 - Anwendung der Integralrechnung in der Geometrie: Flächenbestimmung, Rotationsvolumen, Rotationsfläche;
 - Integralrechnung für Funktionen von mehreren Variablen: Darstellungsformen, mehrfache Integrale;
- 3. Potenzreihenentwicklung
 - Folgen und Reihen;
 - Zahlenfolgen: Grenzwert einer Folge, Rechnen Regel für Grenzwert einer Folge;
 - Grenzwert bei unbestimmten Ausdrücken, Regeln von de L 'Hospital;
 - Unendliche Reihen: harmonische und alternierende Reihen;
 - Potenzreihenentwicklung einer Funktion: Mac Laurin'sche Reihe, Reihe von Taylor;



- Konvergenzkriterien: Notwendiges, Quotienten-, Wurzel-, Leibniz'sches Konvergenzkriterium; Konvergenzbereich: Entwicklungspunkt, Konvergenzradius, Konvergenzverhalten;
- Integration durch Potenzreihenentwicklung des Integranden;
- 4. Gewöhnliche Differentialgleichungen (DGL)- 1.Ordnung: Differentialgleichungen mit trennbaren Variablen, Integration durch Substitution, exakte und lineare Differentialgleichungen;
 - 2. Ordnung mit konstanten Koeffizienten, Anwendungsbeispiele.



Studiengan Engineerin	•				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: hematik				
Code: Modulbezeich E-TE-MAT-03 Statistik / Sta					•	ch/englisc	ch):						dultyp: rnmodul	
LVS: 45	Workloa	ıd (h): 8	31	Leis	eistungspunkte: 3 Beginn (Sem.): 3 Dauer (Sem.)					em.): 1 Fächerzahl: 1			zahl: 1	
Lehrform: V	orlesung	/ Übunç	g			Modulve	rantwortlich	her: P	Prof. I	Or. Lewand	lowska	а		
Prüfungsart	:: Klausur	arbeit			Prüfung	gsdauer (r	nin): 90	Prüf	fungs	termin: nad spå			luss der l Prüfungsv	
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (1	falls vor	rhande	en):										
Subco	de					Name	;				LVS	3	BG	LF

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über Wahrscheinlichkeit und Statistik.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein, aus allgemeinen technischen Gegebenheiten mathematische Aufgaben zu den erwähnten Gebieten abzuleiten, diese zu lösen und die Ergebnisse zu bewerten.

Literatur:

Hofmann, G.: Ingenieurmathematik für Studienanfänger

Papula, L.: Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler Brauch, W. / Dreyer, H.-J. / Haacke, W.: Mathematik für Ingenieure

Lehrinhalte:

- 1. Beschreibende Statistik
 - Grundbegriffe: Grundgesamtheiten, Merkmale, Merkmalsträger, Merkmalsausprägungen;
 - Statistische Verteilung: absolute und relative Häufigkeiten, empirische Häufigkeits- und Verteilungsfunktion;
 - Lage: Modus, Median, arithmetisches, geometrisches und harmonisches Mittel;
 - Streuung: Spannweite, mittlere absolute Abweichung, empirische Varianz, Standardabweichung, Variationskoeffizient;
 - Zweidimensionale Verteilungen;
 - Lineare Regression: Kovarianz, Korrelationskoeffizient, Regressionsgerade;
- 2. Wahrscheinlichkeitsrechnung
 - Kombinatorik: Permutationen, Variationen, Kombinationen;
 - Rechnen mit dem Zufall: klassische (Laplace), empirische und subjektive Wahrscheinlichkeit;
 - Grundbegriffe der Wahrscheinlichkeit, Additionssatz, Mehrstufiges Zufallsexperiment;
 - Bedingte Wahrscheinlichkeit, stochastische Unabhängigkeit, Multiplikationssatz, totale Wahrscheinlichkeit;
 - Diskrete Zufallsvariablen: Wahrscheinlichkeitsfunktion, Wahrscheinlichkeitsverteilung, Kennwerte, spezielle Verteilungen (Bernoulli, Binomialverteilung, Hypergeometrische Verteilung, Poisson-Verteilung);
 - Stetige Zufallsvariablen: Wahrscheinlichkeitsdichtefunktion, Wahrscheinlichkeitsverteilung, Kennwerte, spezielle Verteilungen (Normalverteilung, Standardnormalverteilung);
- 3. Beurteilende Statistik
- Schätzfunktionen, Eigenschaften, Punktschätzung von Parametern einer Grundgesamtheit;
- Konfidenzintervallen: für den Erwartungswert, für die Varianz und für die Wahrscheinlichkeit einer binomialverteilten Zufallsvariable.



3.1.2 Fachgebiet Technische Mechanik / Physik

•	0 0					Studienrichtung: Mechatronik und Automation					Fachgebiet: Technische Mechanik / Physik				
Code: E-TE-TMP-	01				•	ch/englise / Statics	ch): / Kinematic	s/Kir	netic	S			dultyp: rnmodul		
LVS: 70	Workloa	ad (h): 1	35	Leis	tungspun	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 1	Dauer (Se	em.):	1	Fächer	zahl: 2	
Lehrform: \	orlesung/	/ Semin	nar	Modulverantwortlicher: Prof. [Dr. Hoyer	r. Hoyer						
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit			Prüfung	gsdauer (r	min): 120	Prüf	fungs	termin: nad spä			luss der Prüfungs		
Anmerkung	jen:														
Submodule	/Fächer (falls vorl	hande	n):											
Subco	de					Name	9				LVS	S	BG	LF	
E-TE-TMP-01.1 Statik 40								1	V/S						
E-TE-TMP-	01.2	Kinem	atik / ł	Kinet	ik						30)	1	V/S	
										·					

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- grundlegende physikalisch/technische Zusammenhänge bei Krafteinwirkung auf starre Körper,
- das Erfassen und Finden von mathematischen Lösungswegen für physikalisch / technische Aufgabenstellungen,
- das Erkennen von Ursachen, Bedingungen und Wirkungen physikalischer Vorgänge,
- die Erarbeitung von Grundlagenkenntnissen aus den Bereichen der klassischen und technischen Mechanik, starrer K\u00f6rper, deformierbarer K\u00f6rper und Schwingungen zur Beschreibung und Berechnung ingenieurtechnischer Aufgabenstellungen,
- statische Berechnung von Stab- und Balkenstrukturen

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- statische Berechnungen von Stabstrukturen, insbesondere zur Ermittlung von Lagerreaktionen und Schnittgrößen als Basiswerte zu Festigkeitsanalysen durchführen zu können,
- einfache ingenieurtechnische Aufgabenstellungen auf dem Gebiet der Kinematik und Kinetik zu lösen.

Literatur:

Holzmann/Meyer/Schumpich: Technische Mechanik (Teil 1-3), Wiesbaden Gross, D./Hauger, W./Schnell, W.: Techn. Mechanik Teil 1 Statik, Berlin

Kabus K.: Mechanik und Festigkeitslehre, München

Stroppe, H.: Physik für Studenten der Natur- und Ingenieurwissenschaften, München

Hering, E./Martin, R./Stohrer, M.: Physik für Ingenieure, Berlin

Lehrinhalte:

Zu E-TE-TMP-01.1 (Statik)

- 1. Einführung: Aufgaben/Einteilung der Mechanik, Grundbegriffe, Axiome der Statik starrer Körper
- 2. Kraftübertragung: Auflagerreaktionen, innere Kräfte, Seil/ Stab/ Pendelstütze
- 3. Ebenes zentrales Kraftsystem: Zusammensetzen von Kräften, Gleichgewichtsbedingungen
- 4. Allgemeines ebenes Kraftsystem: Momentenbegriff, Momentensatz, Ğleichgewichtsbedingungen, höherwertige Lagerungen
- 5. Systeme starrer Körper: statisch bestimmte/unbestimmte Systeme, Gerberträger, Dreigelenkträger, allgemeine Lösung
- 6. Ebene Fachwerke: Definition, Knotenpunktverfahren, Schnittverfahren nach Ritter



- 7. Schnittgrößen des Balkens: Übersicht, Schnittverfahren, Beziehungen zwischen den Schnittgrößen, ebene Balkentragwerke
- 8. Räumliches Kraftsystem: Kraft im Raum, zentrales räumliches Kraftsystem, allgemeines räumliches Kraftsystem, Schnittgrößen räumlich beanspruchter Balken
- 9. Schwerpunkt und Kippen: Definition, experimentelle Bestimmung, Gleichgewicht und Kippen
- 10. Reibung: Grundbegriffe, Haftreibung, Gleitreibung, Rollreibung, Seilreibung

Zu E-TE-TMP-01.2 (Kinematik / Kinetik)

- 1. Kinematik
- Koordinatensysteme und Ortsvektoren
- Geschwindigkeit und Beschleunigung von Massepunkten
- Translation und Rotation
- Relativbewegung
- 2. Kinetik
- Kinetische und potentielle Energie
- Energieerhaltung und Impulserhaltung bei Translation
- Energieerhaltung und Impulserhaltung bei Rotation
- Leistung und Wirkungsgrad
- bewegtes Bezugssystem, Trägheitskräfte
- D'Alembertsches Prinzip, Lagrangesches Prinzip
- 3. Grundlagen der Schwingungslehre



Studiengang: Studienrichtung: Engineering Mechatronik un						Automati	on		achge echni :	biet: sche Mech	anik	c / Physik
Code: Modulbezeichnung (de Festigkeitslehre / Stre					• (•	,	·				odultyp: ernmodul
LVS: 55 Workload (h): 108 Leistungsp						ıkte: 4	Beginn (S	Sem.): 2	Da	auer (Sem.)	: 1	Fächerzahl: 2
Lehrform: S	Seminar /	Labor			Modulverantwortlicher: F				f. Dr. I	Hoyer		
Prüfungsart: Klausurarbeit Prüfu					Prüfunç	gsdauer (r	min): 120	Prüfun	gstern			nluss der LV, Prüfungswoche
Anmerkungen:												

Anmerkungen:

Submodule/Fächer (falls vorhanden):

Subcode	Name	LVS	BG	LF
E-TE-TMP-02.1	Festigkeitslehre	45	2	S/Ü
E-TE-TMP-02.2	FEM-Praktikum	10	2	L

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Zugg- und Druckspannungen sowie Verformungen in Stäben
- Ermittlung von Flächenwerten,
- allgemeine Balkenbiegung,
- Schubspannungen aus Querkraft und Torsion,
- Vergleichsspannungshypothesen,
- Stabilitätsnachweise,
- Grundlagen und Anwendung der Finite- Elemente- Methode,
- die Anwendung der Statik auf Probleme der Festigkeitslehre.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- Festigkeitsanalysen elastischer Strukturen des Maschinenbaus durchzuführen,
- einfache FEM- Anwendungen durchzuführen und zu bewerten.

Literatur:

Holzmann G./ Meyer H./ Schumpich G.: Technische Mechanik Festigkeitslehre, Wiesbaden Gross D./ Hauger W./ Schnell W.: Technische Mechanik Teil 2 Elastostatik, Heidelberg Müller G./ Groth C.: FEM für Praktiker, Band 1, Renningen Gebhardt C.: Praxisbuch FEM mit ANSYS Workbench, München

Lehrinhalte:

Zu E-TE-TMP-02.1 (Festigkeitslehre)

- 1. Zugbeanspruchung
- 2. Druckbeanspruchung: Druckversuch, Flächenpressung/ Lochleibung/ Kontaktprobleme
- 3. Biegung (Flächenmomente, Biegelinie, statisch unbestimmte Probleme)
- 4. Torsion prismatischer Stäbe (Spannungen und Verformungen)
- 5. Schubbeanspruchung durch Querkräfte
- 6. Zusammengesetzte Beanspruchung (Festigkeitshypothesen)
- 7. Knickung (Knickung nach Euler und Tetmajer)

Zu E-TE-TMP-02.2 (FEM-Praktikum)

- 1. Anwendung / Einsatz der FEM
- 2. Theoretische Grundlagen
- 3. Übungsbeispiele



45

V/S

Studiengan Engineeri n	J			enrichtu atronik	J	Automati	on			hgebiet: hnische N	lechar	anik / Physik		
Code: E-TE-TMP-	03	ch/englisc	,	•					lultyp: nmodul					
LVS: 90 Workload (h): 162 Leistungspunkte: 6 Beginn (Sem.): 3								Dauer (S	em.): 2	2	Fächerz	zahl: 2		
Lehrform: Vorlesung / Seminar Moduly							rantwortlic	her: Pr	rof. [Dr. Kirchbe	rg	•		
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		Р	Prüfung	ısdauer (r	nin): 150	Prüfu	ungs	termin: nad spå			uss der l rüfungsv	,
Anmerkung	en:			•										
Submodule/Fächer (falls vorhanden):														
Subco	de					Name	;				LVS	3	BG	LF
E-TE-TMP-03.1 Strömungslehre / Thermodynamik 45 3 V/S							V/S							

Qualifikationsziele:

E-TE-TMP-03.2

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

Optik / Akustik

- grundlegende Zusammenhänge der Thermodynamik sowie der Optik und Akustik,
 praktische Umsetzung und Anwendung dieser Gesetze für technische Aufgabenstellungen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- energetische, optische und akustische Prozesse im allgemeinen Maschinenbau und in der Produktionstechnik zu verstehen, zu bewerten und zu berechnen.

Literatur:

Stroppe, H.: Physik für Studenten der Natur- und Ingenieurwissenschaften, München

Dietzel, F./Wagner, WS.: Technische Wärmelehre, Würzburg Bohl/Elmendorf: Technische Strömungslehre, Würzburg Hering, E./Martin, R./Stohrer, M.: Physik für Ingenieure, Berlin

Kneubühl, K./Siegrist, M.: Laser, Stuttgart

Lehrinhalte:

E-TE-TMP-03.1 (Strömungslehre/ Thermodynamik)

- A: Strömungslehre
- (I) Statik der Fluide
- 1. Eigenschaften von Fluiden
- 2. Hydrostatik
- (II) Dynamik der Fluide
- 3. Strömungsarten
- 4. Massenerhaltungsgesetz
- 5. Energiesatz
- 6. Technische Anwendungen (z.B. Kreiselpumpe)
- B: Thermodynamik
- 1. Theoretische Annahmen und praktische Erfahrungsgrundlagen
- 2. Einführung in das Stoffgebiet Technische Thermodynamik, Systeme und Systemgrenzen
- 3. Der 1. Hauptsatz der Thermodynamik: Systembegriff und Bilanzen, Charakterisierung einfacher thermodynamischer Prozesse
- 4. Der 2. Hauptsatz der Thermodynamik
- 5. Einfache Prozesse: Systematik über Prozesse, technisch wichtige Anwendungsfälle
- 6. Kreisprozesse: Allgemeine Grundlagen, Vergleichsprozesse für Wärmekraftmaschinen



- 7. Wärmeleitung, Konvektion, Strahlung
- 8. Anwendungen (z.B. Wärmeübertrager)

E-TE-TMP-03.2 (Optik / Akkustik)
1. Einführung Optik
2. Grundlagen der Wellenoptik

- 3. Einführung in die Strahlenoptik
- 4. Grundlagen der Lichttechnik5. Grundkurs Laser
- 6. Einführung Akustik
- 7. Schallempfindung, -erzeugung und ausbreitung 8. Effekte und Anwendungen: Doppler-Effekt, Überschall, Ultraschall



3.1.3 Fachgebiet Konstruktion

Studiengan Engineerir	0		tudienric lechatro	J	Automati	ion		chgebiet: nstruktion		
Code: E-TE-KOE-	-01	Grundla	ıgen dei	· Konstru		ch): d Konstrul nd Constru				odultyp: ernmodul
LVS: 75 Workload (h): 135 Leistungspu					nkte: 5	Beginn (S	Sem.): 1	Dauer (Sem.)	: 2	Fächerzahl: 3
Lehrform: \	orlesung/	/ Seminar	r	Modulverantwortliche			her: Prof.	Dr. Hoyer		
Prüfungsart: Konstruktionsentwurf Prüfu					gsdauer (r	min): 0	Prüfung	stermin: nach Al spätest		lluss der LV, Prüfungswoche
Anmerkungen:							ı			

Submodule/Fächer (falls vorhanden):

Subcode	Name	LVS	BG	LF
E-TE-KOE-01.1	Grundlagen der Konstruktion	45	1	V/S
E-TE-KOE-01.2	Konstruktionsentwurf I	15	2	V/Ü
E-TE-KOE-01.3	Grundlagen CAD	15	2	V/Ü

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Zeichnungsaufbau und -erstellung.
- relevante Normen im Bereich Konstruktion / Maschinenbau.
- Erstellung einfacher Skizzen und Zeichnungen sowie Stücklisten,
- konstruktive und zeichnerische Umsetzung einfacher technischer Aufgabenstellungen,
- CAD-Einsatz für Komponenten fertigungstechnischer Anwendungen,
- den grundlegenden Ablauf und die Grundbefehle in CAD-Systemen,
- Zeichnungserstellung mit CAD-Systemen,
- Zeichnungsaufbau und -erstellung,
- Anwendung relevanter Normen im Bereich Konstruktion / Maschinenbau,
- statische und Festigkeitsberechnungen,
- Anwendung der Konstruktionsmethodik.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- sich zeichnerisch korrekt und sicher ohne CAD ausdrücken zu können, z.B. durch Freihandskizzen,
- Entwürfe von Bauteilen anfertigen und Baugruppen verstehen zu können,
- räumliches Denken und Vorstellungsvermögen anzuwenden.
- einfache konstruktive Aufgaben zu lösen und in Zeichnungssätze und Stücklisten umzusetzen,
- einfache Maschinenentwürfe auszulegen, darzustellen und Funktionssicherheit rechnerisch nachweisen zu können.
- alle notwendigen technischen Unterlagen für diese Bauteile und Baugruppen zu erstellen,
- CAD-Systeme sinnvoll anzuwenden,
- einfache Konstruktionsaufgaben mit CAD/Systemen selbständig zu lösen,
- ihr Wissen aus den Modulen Grundlagen der Konstruktion und Technische Mechanik anzuwenden und an konkreten Aufgabenstellungen umzusetzen.

Literatur:

Hoischen, H.: Technisches Zeichnen, Berlin

Muhs, D. u.a.: Roloff/Matek Maschinenelemente, Wiesbaden Fischer, U.: Tabellenbuch Metall, Haan-Gruiten

Kraus, E.: CAD mit AutoCAD in der Metalltechnik, Haan-Gruiten

Sommer, W.: AutoCAD, München

Scheuermann, G.: 3D/Konstruktion mit Mechanical Desktop, München

Braß, E.: Konstruieren mit Catia V5, München



Ebel, T. u.a.: Creo Parametric und Creo Simulate, Carl Hanser Verlag

Lehrinhalte:

Zu E-TE-KOE-01.1 (Grundlagen der Konstruktion)

- Technische Zeichnung: Darstellung, Ansichten, Schnitte, Vermaßung, Zeichnungsnormen
- Toleranzen, Passungen
- Darstellende Geometrie
- Grundlagen der Konstruktionsmethodik

Zu E-TE-KOE-01.2 (Konstruktionsentwurf I)

- Darstellen und Bemaßen einfacher Werkstücke mit Radien, Bohrungen und Durchbrüchen
- Projektionszeichnungen und axonometrische Projektionen
- Einfache manuelle Entwürfe von Bauteilen und Baugruppen
- Einfache Funktions- und Festigkeitsberechnungen

Zu E-TE-KOE-01.3 (Grundlagen CAD)

- Einsatzmöglichkeiten von CAxTechniken im Konstruktions- und Fertigungsprozess
- Grundlagen der CAD/Konstruktion
- Nutzung von Bibliotheken
- Zeichnungsableitung
- Datenaustausch, Datenhandling



40

30

2

2

V/S/L

V/S/L

Studiengar Engineeri r	_		Studienri Mechatro	J	Automati	on		chgebiet: onstruktion				
Code: E-TE-MAA	-01			• (sch/englise achine El	,	•				ultyp: ımodul	
LVS: 70	Workloa	nd (h): 13	5 Leis	stungspur	nkte: 5	okte: 5 Beginn (Sem.): 2 Dauer (Sem.): 1 Fächerz						
Lehrform: Vorlesung /Seminar / Labor					Modulve	rantwortlic	her: Prof.	Dr. Hoyer				
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		Prüfunç	gsdauer (r	min): 120	Prüfung	ıstermin: nad spä			ıss der l rüfungs\	,
Anmerkungen:												
Submodule	e/Fächer (falls vorha	anden):									
Subco	ode	Name LVS BG LF										

Qualifikationsziele:

E-TE-MAA-01.1

E-TE-MAA-01.2

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

Maschinenelemente I

Pneumatik / Hydraulik

- Auswahl und Festigkeitsnachweis von Schrauben sowie Schweißnähte,
- Vorauslegung von Achsen, Wellen,
- physikalische Grundlagen pneumatischer und hydraulischer Systeme, Bauelemente und deren Besonderheiten,
- einfache (elektro-) pneumatische und hydraulische Anlagen als weit verbreitete Komponenten für Antriebs-, Positionier- und Automatisierungsaufgaben.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- die erwähnten Maschinenelemente auszuwählen und konstruktiv bzw. festigkeitsmäßig auszulegen,
- pneumatische und hydraulische Schaltpläne zu lesen, zu verstehen und umzusetzen.

Literatur:

Muhs, D. u.a.: Roloff/Matek Maschinenelemente, Wiesbaden

Croser, P./Ebel, F.: Pneumatik, Berlin

Prede, G./Scholz, D.: Elektropneumatik, Berlin Merkle, D./Schrader, B./Thomes, M.: Hydraulik, Berlin

Lehrinhalte:

Zu E-TE-MAE-01.1 (Maschinenelemente I)

- 1. lösbare Verbindungen (Befestigungs- und Bewegungsschrauben)
- 2. nicht lösbare Verbindungen (Berechnen und Gestalten von Schweißverbindungen)
- 3. Achsen und Wellen: Überschlagsrechnung und Entwurf, Kontrollrechnung der Spannungen und Verformungen bei Biegung/Torsion, kritische Drehzahlen, Gestaltungsrichtlinien

Zu E-TE-MAE-01.2 (Pneumatik / Hydraulik)

- 1. Anwendungsbereich und Grundlagen von Pneumatik und Hydraulik
- 2. Grundelemente pneumatischer Systeme
- 3. Grundschaltungen
- 4. Elektropneumatische Systeme
- 5. Grundlagen der Hydraulik
- 6. Aufbau von Hydraulikanlagen
- 7. Laborversuch V18 (5LVS) "Pneumatische Grundlagenversuche"



3.1.4 Fachgebiet Fertigungstechnik

Studiengan Engineerin	•		Mechatronik und Automation						hgebiet: t igungste c	hnik		
Code: E-TE-FET-0)1	Modulbeze Ur- und U Transforn	nen/Meta	llkunde /	Original F	orms a	and			Modultyp: Kernmod i	ıl	
LVS: 65 Workload (h): 135 Leistungspunkte: 5 Beginn (Sem.): 1 Dauer (Sem.): 1									Fäche	rzahl: 2		
Lehrform: V	orlesung	/ Seminar			Modulve	rantwortlic	her: Pr	of. [Dr. Reich			
Prüfungsart	:: Klausur	arbeit		Prüfung	gsdauer (r	min): 120	Prüfu	ıngs	termin: nad spä		chluss de s Prüfung	
Anmerkung	en:											
Submodule	/Fächer (falls vorhand	len):									
Subco	de				Name)				LVS	BG	LF
E-TE-FET-01.1 Ur-, Umformen								,		32	1	V/S
E-TE-FET-01.2 Metallkunde 33							1	V/S				

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Einordnung und Gliederung der Fertigungsverfahren nach DIN,
- Grundlagen der Verfahren des Urformems (Verfahren des Gießens, Verfahren des Sinterns, Verfahren der additiven Fertigung Verfahren der Mechatronik und Automation),
- wirtschaftliche Anwendungsbereiche der Fertigungsverfahren,
- Berechnungen von Zeiten, Kräften etc.,
- Grundlagen der Metallkunde,
- Aufbau metallischer Werkstoffe,
- die Einführung in die Werkstoffprüfung,
- Zustandsdiagramme,
- Einteilung und Normung der Stähle.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- notwendige Berechnungen durchzuführen, um Verfahren, Werkzeuge und Verfahrensparameter zu bestimmen,
- typische Werkstoffe und deren Eigenschaften zu kennen,
- die Fertigungsverfahren nach technischen und wirtschaftlichen Kriterien auszuwählen,
- Anwendungsbereiche von Werkstoffen unter technischen, wirtschaftlichen und umwelttechnischen Gesichtspunkten zu benennen.

Literatur:

Fritz, A. H./Schulze, G./u.a.: Fertigungstechnik, Berlin

Awiszus, B./Bast, J./Dürr, H./Matthes, K.-J.: Grundlagen der Fertigungstechnik, Leipzig

König, W./Klocke, F.: Fertigungsverfahren Band 3-5, Berlin Weißbach, W.: Werkstoffkunde und Werkstoffprüfung, Wiesbaden

Bargel, H.-J./Schulze, G.: Werkstoffkunde, Berlin

Seidel, W.: Werkstofftechnik, München



Lehrinhalte:

Zu E-TE-FET-01.1 (Ur-, Umformen, Zerteilen und Abtragen)

- 1. Einführung in die Fertigungstechnik
- 2. Urformverfahren Gießen, Sintern, Rapid Prototypingverfahren und Folgetechniken
- 3. Umformverfahren, Grundlagen, Druckumformen, Zug-Druckumformen, Biegen
- 4. vorlesungsbegleitende Versuche "Festigkeitsprüfung" und "additive Fertigung"

Zu E-TE-FET-01.2 (Werkstoffkunde I)

- 1. Einführung, Einteilung und Normung der Stähle
- 2. Legierungslehre
- 3. Grundlagen metallischer Werkstoffe und Legierungen
- 4. Die Legierung Eisen-Kohlenstoff
- 5. Mechanische Eigenschaften und Werkstoffprüfung
- 6. Einteilung und Herstellung der Eisenwerkstoffe



Studiengan Engineeri r	0			nrichtung: tronik und /	Automati	on		chgebiet: rtigungstechnil	<	
Code: E-TE-FET-	02		en/Spez	nung (deuts zielle Werks	•	,	g/Special	Material		odultyp: rnmodul
LVS: 65	Workloa	nd (h): 13	35 Le	eistungspun	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.): 2	Dauer (Sem.)	: 1	Fächerzahl: 2
Lehrform: \	orlesung/	/ Semina	ar		Modulve	rantwortlic	her: Prof.	Dr. Reich		
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		Prüfung	gsdauer (r	nin): 120	Prüfung	stermin: nach Al spätest		lluss der LV, Prüfungswoche
Anmerkund	ien.			•			•			

Anmerkungen:

Submodule/Fächer (falls vorhanden):

Subcode	Name	LVS	BG	LF
E-TE-FET-02.1	Trennen	33	2	V/S
E-TE-FET-02.2	Spezielle Werkstoffkunde	32	2	V/S

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Verfahren des Schneidens (Werkzeuge, Technologien, Materialen),
- Verfahren des Spanens mit geometrisch bestimmter Schneide (Drehen, Bohren, Fräse, Räumen...),
- Vefahren des Spanens mit geometrisch unbestimmter Schneide (Schleifen, Honen, Läppen...),
- Verfahren des Abtragens (Erodieren, Laser, Wasserstrahl),
- Wärmebehandlung der Stähle,
- Kaltverfestigung und Rekristallisation,
- Grundlagen zu Eisengusswerkstoffe, NE-Metallen und Polymeren.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- die Fertigungsverfahren nach technischen und wirtschaftlichen Kriterien auszuwählen,
- Werkstoffprüfmethoden zu kennen
- notwendige Berechnungen durchzuführen, um Verfahren, Werkzeuge und Verfahrensparameter zu bestimmen,
- Herstellung, Verhalten von Eisen-Kohlenstoff-Legierungen, Nichteisenmetallen und Kunststoffen zu beherrschen.

Literatur:

Fritz, A. H./Schulze, G. /u.a.: Fertigungstechnik, Berlin

Awiszus, B./Bast, J./Dürr, H. / Matthes, K.-J.: Grundlagen der Fertigungstechnik, Leipzig

Degner, W./Lutze, H./Smejkal, E.: Spanende Formung, München

König, W./Klocke, F.: Fertigungsverfahren 1 und 2, Berlin

Weißbach, W.: Werkstoffkunde und Werkstoffprüfung, Wiesbaden

Bargel, H.-J./Schulze, G.: Werkstoffkunde, Berlin

Seidel, W.: Werkstofftechnik, München

Lehrinhalte:

Zu E-TE-FET-02.1 (Spanen)

- 1. Grundlagen des Spanens mit geometrisch bestimmter Schneide
- Einteilung der Verfahren, Basisgrößen, Kinematik, Kräfte- und Leistungsberechnung, Spanbildung, Spanformen, Schneidenverschleiß und Standzeit, Schneidstoffe, Kühl-Schmierung



- 2. Drehen, Bohren, Senken, Reiben, Fräsen und sonstige Fertigungsverfahren
- Verfahren, Werkzeuge, Schnittwerte, Zeitberechnungen, fertigungsgerechte Gestaltung
- Moderne Zerspanungstechnologien
- 3. Spanen mit geometrisch unbestimmter Schneide
- Schleifverfahren, Werkzeuge, Schleifprozess
- 4. Scherschneiden und -werkzeuge, Abtragen, Thermisches Trennen und Trennen mit Wasserstrahl

Zu E-TE-FET-02.2 (Werkstoffkunde II)

- 1. Härteprüfverfahren,
- 2. Dynamische Werkstoffprüfung
- Beanspruchungen, Sprödbruch, Dauerbruch, Kerbschlagbiegeversuch, moderne Prüfmethoden
- 3. Wärmebehandlungsverfahren, Korrosion und Beschichtung
- 4. Kunststoffe und Nichteisenmetalle
- Einführung, Entstehung, Molekularstruktur und Eigenschaften
- 5. Gläser und Keramiken
- 6. Verbundwerkstoffe



30

30

10

3

3

3

V/S

V/S

L

Studiengan Engineeri n	J		nricht I troni	J	Automati	on			hgebiet: tigungsted	chnik	hnik			
Code: Modulbezeichnung (deutsch/englisch): E-TE-FET-03 Fügen/Fertigungsmesstechnik / Fitting/Production Measurement Technology Modulty Kernm								dultyp: rnmodul						
LVS: 70 Workload (h): 135 Leistungspunkte: 5 Beginn (Sem.): 3 Dauer (Sem.): 1 Fächerzahl									zahl: 3					
Lehrform: V	orlesung/	/ Semina	ar / Lab	oor		Modulve	rantwortlic	her: P	Prof. I	Dr. Reich				
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		F	Prüfung	gsdauer (n	nin): 120	Prüf	fungs	stermin: nad spä			luss der l Prüfungsv	,
Anmerkungen: Labor als Ringversuch I														
Submodule	/Fächer (falls vorh	nanden):										
Subcode Name LVS BG LF								LF						

Qualifikationsziele:

E-TE-FET-03.1

E-TE-FET-03.2

E-TE-FET-03.3

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

Fertigungsmesstechnik

- die Einordnung und Gliederung der Fügeverfahren nach DIN,
- die Grundlagen und Anwendungsbereiche der Fügeverfahren (Schmelzschweißen, Pressschweißen, Kleben, Löten),
- die Grundlagen und Verfahren der Fertigungsmesstechnik,
- die wirtschaftliche Anwendung und Berechnung von Fügeverfahren,
- Grundlagen der Mess- und Prüftechnik,
- die Anwendung typischer Mess- und Prüfmethoden.

Fügen

Ringversuche

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- die Fügeverfahren nach technischen und wirtschaftlichen Kriterien auszuwählen,
- Mess- und Prüfgeräte auszuwählen sowie Mess- und Prüfmethoden vorzubereiten
- Zusammenhänge zwischen Entwicklung, Herstellung und Qualitätsbewertung von Produkten herzustellen

Literatur:

Fritz, A. H./Schulze, G. u.a.: Fertigungstechnik, Berlin Matthes, K.-J./Richter, E.: Schweißtechnik, Leipzig Matthes, K.-J./Riedel, F.: Fügetechnik, Leipzig

Keferstein, C.P.: Fertigungsmesstechnik, Vieweg+Teubner, Stuttgart

Pfeiffer, T.: Fertigungsmesstechnik, Oldenbourg

Weckenmann, A.; Gawande, B.: Koordinatenmeßtechnik, München, Wien

Lehrinhalte:

Zu E-TE-FET-03.1 (Fügen)

- 1. Übersicht, Begriffe und Einteilung der Fügeverfahren
- 2. Mechanische Fügeverfahren
- 3. Kleben und Löten, Verfahrensgrundlagen, Technologie, Gestaltung von Verbindungen
- 4. Schweißerfahren Einführung, Schmelzschweißen, Schutzgasschweißen, Widerstandspressschweißen, Schweißen mit Bewegungsenergie, mit Strahlen, Prüfen und Gestalten von Schweißverbindungen



Zu E-TE-FET-03.2 (Fertigungsmesstechnik)

- 1. Grundlagen der Fertigungsmesstechnik
- Einheiten, Maßverkörperungen, Grundlagen der Metrologie, Prüfmittel, Prüfmethoden
- 2. System Messunsicherheit
- Einflussgrößen, Fehlerrechnung
- Messergebnis nach GUM und Qualitätsentscheidung nach GPS
- 3. Fertigungsorientierte Messtechnik
- Lehren, Längenmesstechnik, prozessintegrierte Maschinenmesstechnik, Bildverarbeitung
- 4. Prüfdatenerfassung im Messraum
- Gestaltmesstechnik: Geradheit, Ebenheit, Rundheit
- Oberflächenmesstechnik
- Koordinatenmesstechnik

Zu E-TE-FET-03.3 (Ringversuche)

Versuch 20:

Grundlagenversuch Hydraulik (4 LVS) Grundaufbau hydraulischer Anlagen

Hydraulische Komponenten

Realisierung hydraulischen Standardaufgaben

Versuch 21:

Längenmessung (2 LVS) Vergleich verschiedener Längenmesssystem Einflussfaktoren auf die Längenmessung Praktischer Längenmessung und Ableitung charakteristischer Kenngrößen

Versuch 22:

Optisches Messen der Oberflächenrauheit (2 LVS) Vergleich optischer Messverfahren bzgl. Oberflächenrauheit Einflussfaktoren auf die Erfassung der Oberflächenrauheit Praktisches Messaufnahme

Versuch 23:

Koordinatenmessmaschine (2 LVS) Grundprinzip(ien) einer Koordinartenmessmaschine Praktische Bedienung Aufnahme von Messwerten und deren Weiterverarbeitung



V/Ü

L

25

10

2

2

3.1.5 Fachgebiet Elektro- und Automatisierungstechnik

Studiengan Engineerin	•			htung: nik und	Automati	on	EI	chgebiet: ektro- und utomatisier	ungstecl	nnik	
Code: E-TE-ELT-	01	Modulbeze Gleich- un		O (U	,	-Techno	logy		odultyp: ernmodu	l
LVS: 75	Workloa	ad (h): 135	Leis	tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.): 1	Dauer (S	em.): 2	Fächer	zahl: 4
Lehrform: \	orlesung/	/ Übung / La	bor		Modulve	rantwortlic	her: Prof	Dr. Kaufho	ld		
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		Prüfunç	gsdauer (r	nin): 120	Prüfunç	gstermin: na spá		ıluss der Prüfungs	
Anmerkung	jen: La	borpraktikum	l								
Submodule	/Fächer (falls vorhand									
Subcode					Name)			LVS	BG	LF
E-TE-ELT-01.1 Gleichstromtechnik									30	1	V/Ü
E-TE-ELT-01.2 Labore ET 1						<u></u>			10	1	L

Qualifikationsziele:

E-TE-ELT-01.3

E-TE-ELT-01.4

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

Wechselstromtechnik

Labore ET 2

- die wichtigsten elektrotechnischen Grundgesetzmäßigkeiten im Gleichstromkreis,
- Lösungswege für elektrotechnische Aufgabenstellungen im Grundstromkreis bzw. über die Zweipoltheorie
- die wichtigsten elektrotechnischen Gesetzmäßigkeiten angewandt im Wechselstromkreis anhand der Bauelemente Kondensator u. Spule
- das Erfassen und Finden von analytischen (mit komplexer Rechnung) und grafischen Lösungswegen für elektrotechnische Aufgabenstellungen im Wechselstromkreis.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- einfache elektrotechnische Aufgabenstellungen im Gleichstromkreis selbständig zu lösen, z.B. mittels der Kirschhoffschen Gesetze
- Lösungswege für Aufgabenstellungen / Schaltungen mit mehreren Bauelementen im Wechselstromkreis zu erfassen und zu finden
- passive Grundschaltungen wie Hoch-/Tiefpass oder Schwingkreise zu analysieren und zu bewerten.

Literatur:

Lunze, K./Wagner, E.: Einführung in die Elektrotechnik Lunze, K./Wagner, E.: Berechnung elektrischer Stromkreise Lunze, K./Wagner, E.: Theorie der Wechselstromschaltungen

Paul, R./Paul, S.: Arbeitsbuch zur Elektrotechnik 1

Zastrow, D.: Elektrotechnik

Lindner, H.: Elektro-Aufgaben, Band I: Gleichstromtechnik Lindner, K.: Elektro-Aufgaben Band II: Wechselstrom

Heinemann, R.: PSpice Einführung in die Elektronik-Simulation, München

Beetz, B.: Elektronik-Aufgaben mit PSpice, Wiesbaden

Lehrinhalte:

Zu E-TE-ELT-01.1 (Gleichstromtechnik)

- 1. Grundbegriffe und Grundgesetze
- Grundaufbau der Materie und Ladung



- elektrische Grundgrößen Potential, Spannung, Strom, Stromdichte, Widerstand
- Gleich- und Wechselstrom-Kenngrößen
- Kirchhoff'sche Sätze
- Energie, Leistung, Wirkungsgrad
- einfache Widerstandsschaltungen
- $\hbox{-} Temperaturabhängigkeit von \c Widerständen, nichtline are Widerstände, technische Widerstände}$
- 2. Einfacher und verzweigter Gleichstromkreis
- unbelasteter und belasteter Spannungsteiler
- Quellen und Verbraucher im Kennlinienfeld
- Leistungsberechnung im Gleichstromgrundkreis
- Zweipol-Ersatzschaltungen
- 3. Netzwerkanalyse
- Grundstromkreis/Zweigstromanalyse
- Ersatzschaltungen wie Maschenstromanalyse, Überlagerungssatz
- Umrechnung Dreieck in Stern

Zu E-TE-ELT-01.2 (Labore ET 1)

Versuch 1: Grundlagen elektrische Messtechnik (Zeitumfang: 4 LVS)

- Belehrung, Sicherheit
- Kennenlernen analoger und digitaler Vielfachmessgeräte
- Kennenlernen Oszilloskop: Kennenlernen Versuchskästen, Kennenlernen des programmierbaren Funktionsgenerators, Konstantstrom- und Konstantspannungsquelle, strom- und spannungsrichtiges Messen, Wechselspannungskenngrößen, Dreieck-/Rechteckspannung

Versuch 2: Spannungs- und Stromteiler (Zeitumfang: 4 LVS)

- Messungen an Reihen- und Parallelschaltungen
- unbelasteter, belasteter Spannungsteiler
- Vermittlung Grundlagen des Lötens
- Löten eines Widerstandsnetzwerkes, messtechnische Überprüfung des Aufbaus

Versuch 3: Strom- und Spannungsquellen-Ersatzschaltungen (Zeitumfang: 2 LVS)

- Aufbau von Spannungs- und Stromquellen-Ersatzschaltungen
- Berechnungsmöglichkeiten beim Leistungsumsatz in Stromkreisen
- messtechnische Überprüfung der Leistungsanpassung

Zu E-TE-ELT-01.3 (Wechselstromtechnik)

- 1. Kapazität und Kondensator im Gleichstromkreis: Definition der Kapazität
- Gesetzmäßigkeiten im Gleichstromkreis und im geschalteten Gleichstromkreis
- 2. RC-Glied im Wechselstromkreis
- Kondensator im Wechselstromkreis, RC-Reihenschaltung
- Einführung der komplexen Rechnung in Wechselstromkreisen
- Grundschaltungen Hoch- und Tiefpass, Bandpass und Frequenzweiche
- RC-Parallelschaltung
- Kapazitäten als Energiespeicher
- technische Kondensatoren
- 3. Induktivität im Gleich- und Wechselstromkreis
- Definition der Induktivität
- RL-Glied im geschalteten Gleich- und im Wechselstromkreis
- RL-Reihenschaltung, RL-Parallelschaltung
- Induktivitäten als Energiespeicher
- technische Spulen
- Resonanzkreise
- Schaltungen mit R, L und C
- 4. Leistungsgrößen in der Wechselstromtechnik: RX-Reihen- und Parallelschaltung

Versuch 5: Kondensator im Gleichstromkreis (Zeitumfang 2 LVS)

- Bauformen von Kondensatoren/Elektrolytkondensatoren
- Messen von Auflade- und Entladevorgängen
- Aufbereitung der Messwerte mit Excel



- Berechnung des Auflade- und Entladeverhaltens

Versuch 6: Kondensator und Spule im Wechselstromkreis (Zeitumfang 2 LVS)

- Berechnung der Wechselstromwiderstandswerte von Kondensatoren und Spulen
- messtechnische Überprüfung der Widerstandswerte von Kondensatoren und Spulen
- Überprüfung des Strom-/Spannungsverhalten an gemischten Schaltungen

Versuch 8: Schwingkreis (Zeitumfang 2 LVS)

- Wiederholung des grundsätzlichen Verhaltens von Spule-Kondensator-Kombinationen
- messtechnische Überprüfung am Reihenschwingkreis
- messtechnische Überprüfung am Parallelschwingkreis

Versuch 19: Elektropneumatische Grundlagenversuche (Zeitumfang 4 LVS)

- Kennenlernen der grundlegenden elektropneumatischen (Schaltungs-) Elemente
- Aufbau von Grundschaltungen mit direkter/indirekter Ventilansteuerung
- Nutzung von Initiatoren zur Lageerfassung von Zylindern
- elektropneumatische Schaltungen mit mehreren Aktoren und Sensoren



6

4

L

Studiengan Engineerir	-			htung: nik und	Automati	on	1	Elek	ngebiet: k tro- und omatisieru	ungste	echi	nik	
Code: E-TE-EAS-	02	Modulbeze Elektronik Automatio	und A	Automat	•	,	Electr	onio	es and			dultyp: nmodul	l
LVS: 90	Workloa	nd (h): 162	Leis	tungspur	nkte: 6	Beginn (S	Sem.): 3	3	Dauer (Se	em.): 2	2	Fächerz	zahl: 2
Lehrform: Vorlesung / Seminar/ Übung / Labor Modulverantwortlick							her: Pr	of. [r. Zick				
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit	Prüfungsdauer (min): 150 Prüfungsterm									uss der l rüfungs	
Anmerkung	gen: Lal	borpraktikum	1	·			l .						
Submodule	e/Fächer (falls vorhand	en):										
Subco	ode				Name)				LVS	3	BG	LF
E-TE-EAS-	02.1	Analoge ur	ıd Dig	itale Elek	tronik					35		3	V/S/Ü
E-TE-EAS-	02.2	Labore ET	3							10		3	L
E-TE-EAS-02.3 Einführung Automatisierungssysteme 39 4 S/Ü						S/Ü							

Qualifikationsziele:

E-TE-EAS-02.4

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Grundlagen der elektronischen Bauelemente,
- den Aufbau, die Funktionsweise und den Einsatz grundlegender analoger elektronischer Bauelementen wie Diode Transistoren, Operationsverstärker,
- den Aufbau, die Funktionsweise und den Einsatz grundlegender digitaler elektronischer Bauelementen wie logische Grundgatter, Flip-Flops, Zahler-Baugruppen, Analog-Digital-Unsetzer,
- den Aufbau, die Funktionsweise und den Einsatz grundlegender optoelektronischer Bauelemente bzw. Technologien wie LED, LCD, Laserdiode und den Einsatz der BE bei CD/DVD/LWL
- den grundlegenden Aufbau von Automatisierungsanlagen und deren Komponenten,

Labor Einführung Automatisierungssysteme

- Automatisierungsgeräte wie SPS und RobotControl,
- den Aufbau und die Arbeitsweise von Handhabungstechnik und Industrierobotern (IR) sowie deren Einsatz,
- Grundlagen der Programmierungmethodik und praktischer Programmierung von Automatisierungsgeräten.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- grundlegende Schaltungen der analogen und digitalen Elektronik zu analysieren, zu berechnen und zu
- technologische Entwicklungen in der Elektronik bzw. Mikroelektronik einschätzen zu können
- die Möglichkeiten der industriellen Automation einschätzen zu können.
- Konzepte der Industrieautomation aufzustellen und zu bewerten.
- Komponenten der Automatisierungstechnik fundiert auszuwählen,
- den Einsatz von Roboter- und Handhabungstechnik vorzubereiten und geeignete Effektoren auszuwählen,
- einfache automatisierte Abläufe sowie Bewegungssequenzen von Handhabungstechnik oder IR zu programmieren.

Literatur:

Lunze, K./Wagner, E.: Berechnung elektrischer Stromkreise Zastrow, D.: Elektrotechnik

Jansen, H.: Telekommunikationstechnik, Haan-Gruiten

Böhmer, E.: Elemente der angewandten Elektronik, Braunschweig Lindner, H. u.a.: Taschenbuch der Elektrotechnik und Elektronik, Leipzig

Heimbold, T.: Einführung in die Automatisierungstechnik, München

Hesse, St.: Industrieroboterpraxis - Automatisierte Handhabung in der Fertigung, Wiesbaden Hesse, St./Malisa,



V.: Taschenbuch Robotik - Montage - Handhabung, Leipzig

Hesse, St./Schnell, G.: Sensoren für die Prozess- und Fabrikautomation, Wiesbaden Roddeck,W.: Einführung in die Mechatroniik, Wiesbaden

Lehrinhalte:

E-TE-EAS-02.1 (Analoge und Digitale Elektronik)

- 1. Dioden
- Leitungsmechanismus in Halbleitermaterialien
- Aufbau und grundlegendes Schaltverhalten von Dioden/Gleichrichterschaltungen
- 2. Transistoren
- Bipolar- und Feldeffekt-Transistoren
- grundlegende Schaltungen und deren Verhalten
- 3. Operationsverstärker (OV)
- Grundlegende Verfahrensschritte zur Herstellung mikroeletronischer Schaltkreise
- Aufbau und Schaltverhalten von OV
- Grundschaltungen mit OV
- 4. Digitale Schaltungstechnik
- Einführung in die Schaltalgebra
- Logik-Schaltkreise und deren Anwendung
- weitere Digitalschaltkreise wie Flip-Flops, Schieberegister, Zähler und Mixed-Signal-Schaltungen (AD- bzw. DA-Wandler usw.)
- 5. Optoelektronische Bauelemente
- Lichttechnische Grundlagen
- ausgewählte Bauelemente der Optoelektronik wie Solarzellen, LED, LCD, Laserdiode, Lichtwellenleiter
- 6. Sensoren
- Einteilung von Sensorgrundprinzipien
- ausgewählte Sensoren wie Dehnmessstreifen oder temperaturabhängige Widerstände

E-TE-EAS-02.2 (Labore ET 3)

Versuch 4: Gleichrichtung (Zeitumfang: 2 LVS)

- Grundlagen Leitungsmechanismus in Halbleitermaterialien
- Kenngrößen von Siliziumdioden
- messtechnische Untersuchung der Einweg-/Zweiweggleichrichtung bei verschiedenen Belastungsfällen

Versuch 11: Transistor als Schalter und Verstärker (Zeitumfang: 2 LVS)

- Grundlegendes Verhalten von npn- und pnp-Bipolartransistoren
- Aufbau und messtechnische Überprüfung fester/variabler Spannungsteiler zur Ansteuerung von Transistoren als Schalter
- Nutzung von Transistor-Kennlinien
- Aufbau von Verstärkern, messtechnische Überprüfung der Spannungsverstärkung (Aussteuerung, Frequenzgang)

Versuch 13: Operationsverstärker (Zeitumfang: 2 LVS)

- grundsätzlicher Aufbau und prinzipielle Nutzungsmöglichkeiten von OV
- Nutzung verschiedener Grundschaltungen mit OV

Versuch 14.1: Logische Gatter (Zeitumfang: 2 LVS)

- grundsätzlicher Aufbau und prinzipielle Nutzungsmöglichkeiten von Digitalschaltkreisen
- Kennenlernen der Digital-Baukästen und Aufbau einfacher Schaltungen
- Besonderheiten beim Zusammenschalten von Digitalschaltkreisen
- Entwicklung und Aufbau einer einfachen (digitalen) Folgeschaltung

Versuch 15.1: Logische Grundschaltungen (Zeitumfang: 2 LVS)

- Kennenlernen digitaler Schaltkreise verschiedener Familien
- Anschlussbedingungen für digitale Schaltungstechnik
- Aufbauen digitaler Schaltungen mit Standardbausteinen
- Programmieren digitaler Logikfunktionen

Zu E-TE-EAS-02.3 (Einführung Automatisierungstechnik)

- 1. Automatisierungstechnik in der Fertigung
- Voraussetzungen und Ziele der flexiblen Automatisierung
- Grundbegriffe: Prozess/System und Signale, Informationen und Signale, Signalformen



- 2. Flexible Fertigungssysteme (FFS)
- Übergang von NC-Maschine zum FFS
- Teilsysteme: Flexible Fertigungszelle/Werkstücktransportsystem, Beispiel FFS/automatische Ablaufstrategie Informationsstruktur des FFS, Aufgaben des FFS-Leitrechners
- Einbindung der automatisierten Fertigung in den betrieblichen Gesamtablauf
- 3. Automatisierungsfunktionen (Steuerungsarten in FFS)
- Maschinensteuerung (NC-Steuerung), Robotersteuerung, Peripheriesteuerung (speicherprogrammierbare Steuerung)
- 4. Anwendung einfacher Automatisierungsgeräte
- Verbindungsprogrammierte Steuerungen
- Aufbau und Struktur modularer SPS-Steuerungen
- Programmiermethodik, SPS-Sprachen und deren Nutzung
- Grundlegende Anwendungsbeispiele realer SPS-Steuerungen und -Programme
- 5. Einordnung von Handhabungsgeräten und Industrierobotern (IR) in die Fertigungsautomatisierung
- Definition und Haupteinsatzbereiche, Anwendungsbeispiele
- 6. Aufbau und Betrieb von IR
- Kinematik, Systemaufbau und Kenngrößen von IR, Sicherheitsaspekte
- Antriebssysteme der Achsen
- 7. Anwendung von Handhabungstechnik und IR
- Bewegungssteuerung von IR: Koordinatensysteme, Bewegungsarten und Interpolation
- Bahnerzeugung und Steuerungsstruktur
- Greifersysteme
- Programmierung in einer anwendungsorientierten Roboter-Programmiersprache

Einsatzplanung und Wirtschaftlichkeit automatisierter Anlagen Übungsteil seminarbegleitend

Versuch 27: Verbindungsprogrammierte Steuerungen I (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Grundlagen der Steuerungstechnik
- Vertiefung der Realisierung einfacher Steuerungsaufgaben mit Relais und Schützen
- Grundlagen zu Bedienelementen
- praktische Realisierung eines Steuerungsbeispiels

Versuch 28: Verbindungsprogrammierte Steuerungen II (Zeitumfang: 2 LVS)

- Grundlagen zu Schaltplänen
- praktische Realisierung von elektropneumatischen Steuerungsbeispielen

Versuch V29.1a: Einführung SPS (Zeitumfang: 8 LVS)

- Einführung in SPS-Programmierung anhand aktueller Engineering-Software
- Aufbau und Konfiguration von SPSen
- SPS-Programmiersprachen für Verknüpfungssteuerungen
- Programmierung einfacher Verknüpfungssteuerungen

Zu E-TE-EAS-02.4 Labor Einführung Automatisierungssysteme (als Ringversuche)

Versuch 24.1: Sensorik I (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Wirkungsketten Sensoren Steuerungen
- Vertiefung zu den Sensorprinzipien kapazitiv, induktiv, Ultraschall
- messtechnische Ermittlung des Detektionsbereiches und wichtiger Randbedingungen, z.B. Schaltfrequenzen

Versuch 25: Dehnmessstreifen (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zum Anwendungsbereich, Grundaufbau, Randbedingungen und des Applizierens von DMS
- Vertiefung zu Schaltungsmöglichkeiten und Auswertung von Messwerten von DMS
- Ermittlung von Messwerten am einfachen Biegebalken und Vergleich mit den Rechenwerten
- Diskussion weiterer technischer Anwendungen

Versuch 30.1: Robotik I (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Grundlagen des Aufbaus, der Steuerungen von Robotern und der Sicherheitsanforderungen
- Kennenlernen eines konkreten Roboters und dessen Steuerung
- Kennenlernen der manuellen Bewegung eines Roboters
- Programmierung einfacher Bewegungsabläufe mit dem Handbediengerät und dem PC
- Entwurf und Inbetriebnahme einfacher Bewegungsprogramme im Teach-in-Verfahren



Studiengang: Studienrichtung: Fachgebiet: **Mechatronik und Automation** Elektro- und **Engineering** Automatisierungstechnik Modultyp: Code: Modulbezeichnung (deutsch/englisch): **Elektrische Maschinen / Electrical Machines** Kernmodul E-TE-ELT-03 LVS: 60 Workload (h): 135 Leistungspunkte: 5 Beginn (Sem.): 4 Dauer (Sem.): 1 Fächerzahl: 2 Lehrform: Vorlesung / Seminar / Labor / Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Zick Übuna Prüfungsdauer (min): 120 Prüfungsart: Klausurarbeit Prüfungstermin: nach Abschluss der LV, spätestens Prüfungswoche Anmerkungen: Laborpraktikum Submodule/Fächer (falls vorhanden): LVS BG LF Subcode Name E-TE-ELT-03.1 Elektrische Maschinen und Sensoren 48 4 V/S E-TE-ELT-03.2 Labore ET 4 12 4 L

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- a. das Drehstromsystem und den Aufbau elektrischer Netze
- Einteilung Elektrischer Maschinen
- Generatoren
- Alternative Energieerzeugung
- Transformatoren
- Gleichstrom-Motore
- Drehfeld-Motore
- elektronische Steuergeräte für Motore (Frequenzumformer etc.)
- b. den Aufbau elektrisch betriebener Sensoren
- das Messen elektrischer und nichtelektrischer Größen mittels unterschiedlicher Sensorprinzipien in Maschinen und Anlagen
- Anwendung von Sensoren zu Überwachungszwecken und zur Regelung

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

a.

- Vor- und Nachteile klassischer und alternativer Energieerzeugung zu beurteilen
- die notwendigen Einheiten einer klassischen Energieverteilung zu kennen
- den Grundaufbau von Transformatoren und deren Ersatzschaltbilder zu kennen
- die Klassifizierung und Auswahlkriterien von elektrischen Motoren zu kennen
- die grundsätzlichen Funktionsprinzipien von Elektromotoren und deren Kenngrößen zu kennen
- elektronische Steuergeräte für Motore zu kennen und auswählen zu können
- notwendige (Personen-) Schutzmaßnahmen im betrieblichen Umfeld zu kennen

b.

- Grundaufbau und Wirkprinzipien unterschiedlicher Sensoren zu kennen
- Sensoren für Anwendungen auszuwählen und zu beurteilen
- Störeinflüsse auf Sensoren bzw. deren Messwerte zu kennen und einzuschätzen



Literatur:

Häberle, D.: u.a.: Elektrische Antriebe und Energieverteilung

Hesse, St./Schnell, G.: Sensoren für die Prozess- und Fabrikautomation

Kremser, A.: Grundzüge elektrischer Maschinen und Antriebe

Kiefer, G.: VDE 0100 und die Praxis

Lehrinhalte:

Zu E-TE-ELT-03.1 (Elektrische Maschinen und Sensoren)

а

- 1. Das Drehstromsystem und elektrische Netze
- klassische Erzeugung von Drehstrom
- alternative Energieerzeugung
- Transformator: idealer Transformator, realer Transformator
- Verkettungsmöglichkeiten, Drehstromtransformatoren
- Verbundsystem, Spannungsebenen, Versorgungssicherheit
- 2. Betriebliche Energieversorgungsnetze:
- Elektroverteilungssysteme allgemein,
- Bedarfsermittlung Elektroenergie / Lastkurven, Abstimmung EVU, Stromhandel/Tarife, Leistungsmessung
- Schutzeinrichtungen, EMV, Schutz von Datenleitungen, usw.
- 3. Elektrische Antriebsysteme
- Systematisierung des Einsatzes und Aufbaus elektrischer Maschinen
- Bauformen und Betrieb von Elektromotoren
- Aufbau und Einsatz von Dreh- und Wechselstrommotoren
- Aufbau und Einsatz von Gleichstrommotoren
- Sondermotore wie Schrittmotore usw.
- Lage- und Bewegungserkennung mithilfe von Sensoren
- Aufbau und Einsatz elektronischer Steuergeräte für Motore (Frequenzumformer, Sanftanläufer, Servosysteme)
- 4. Schutzmaßnahmen bei elektrischen Anlagen:
- Klassifizierung von elektrischen Schutzmaßnahmen,
- spezielle Personenschutzmaßnahmen
- Elektromagnetische Verträglichkeit und Elektrostatischer Schutz

h

- 1. Aufbau von Sensoren
 - elektromechanisch oder elektronisch
 - berührungsbehaftet/Schalter, berührungslos kapazitiv, induktiv, magnetisch, optisch
- 2. Messen oder Erfassen elektrischer und nichtelektrischer Größen mittels unterschiedlicher Sensorprinzipien
 - Wegmessung (Strecke/Entfernung), Bewegung und Geschwindigkeit
 - Anwesenheit von Bauteilen
 - Fließgeschwindigkeiten und Mengen
 - Druck
 - Temperatur
- 3. Erweiterte Anwendung von Sensoren zu Überwachungs- und Sicherungszwecken
 - Temperatursensoren in Wicklungen von Motoren, thermische Durchflußwächter
 - Temperatur- oder Schwingungssensoren zur Lagerüberwachung, etc.
 - Detektion von Kollsionsobjekten, z.B. in der Robotik usw.
- 4. Störeinflüsse auf elektronische Sensoren

Zu E-TE-ELT-03.2 (Labore ET 4)

Versuch 9: Transformator (Zeitumfang: 2 LVS)

- einfaches und erweitertes Ersatzschaltbild eines Transformators
- Bestimmung der Kenngrößen des Transformators
- Untersuchung des Strom- und Spannungsübertragungsverhaltens als Funktion der Belastung

Versuch 15.5.: Optoelektronik (Zeitumfang: 2 LVS)

- Kennenlernen typischer optoelektronische BE und deren Ansteuerung bzw. Auswertung
- Nutzung typischer optoelektronischer Schaltungen zur Drehlage- und Drehzahlerkennung
- Nutzung von weiteren typischen optoelektronischen Schaltungen wie Lichtschranken und Optokoppler



Versuch 16: Gleichstrommotor (Zeitumfang: 2 LVS)

- Kennenlernen des Aufbaus von Gleichstrommotoren
- Belastungsanalyse von Gleichstrommotoren

Versuch 17: Drehfeldmotor (Zeitumfang: 2 LVS)

- Kennenlernen des Aufbaus von Drehfeldmotoren
- Ansteuerung und Belastungsanalyse von Synchron- und Asynchronmotoren

Versuch 32: Elektrische Sicherheit (Zeitumfang: 4 LVS)

- Gefahren des elektrischen Stroms (Personenschutz, Maschinenschutz)
 Schutzmaßnahmen (Netzformen, Erdung, Schutzklassen)
 Schutzelemente (Sicherungen, Motorschutzschalter, RCDs)



5

L

Studiengan Engineerir	Ū			htung: nik und	Automati	on	Ele	chgebiet: ektro- und tomatisier	ungstec	hnik	
Code: E-TE-MAA	-03	Modulbeze Digitale Inc			-	•	•			odultyp: ernmodu	I
LVS: 85	Workloa	nd (h): 135	Leis	tungspur	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.): 5	Dauer (S	em.): 1	Fächer	zahl: 3
Lehrform: \	ehrform: Vorlesung / Seminar / Labor Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Reich										
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit	Prüfungsdauer (min): 150 Prüfungstermin: nach Abschluss der LV, spätestens Prüfungswoche								
Anmerkung	Rir Fü	bor für Versungversuch III r die aktive E n Testat nach	Beteiliç	gung in d	en Labora	ınteilen des	s Moduls	_			eistung
Submodule	/Fächer (falls vorhand	en):								
Subco	ode				Name)			LVS	BG	LF
E-TE-MAA-	-03.1	Automatisie	erung	industrie	ller Prozes	sse			47	5	V/S/Ü
E-TE-MAA-	-03.2	Fertigungsr	manag	gement					30	5	V/S/Ü

Qualifikationsziele:

E-TE-MAA-03.3

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- den Aufbau, Arbeitsweise und Programmierung komplexer Fertigungssysteme,

Labor Automatisierung industrieller Prozesse

- Steuerungstypen und den Entwurf von Steuerungen,
- die Umsetzung von Steuerungsentwürfen in ein entsprechendes SPS-Programm unter Nutzung geeigneter SPS-Sprachen,
- Vernetzung von SPS-Strukturen zur horizontalen und vertikalen Datenintegration,
- Konzepte des durchgängigen Datenmanagements.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- automatisierte Produktionsabläufe zu planen und zu entwerfen,
- gegebene SPS-Programme zu analysieren und den konkreten Einsatz von SPS-Systemen adäquat zu beschreiben.
- steuerungstechnische Aufgaben hard- und softwaremäßig mit einer Industriesteuerung zu lösen,
- Kommunikation und Datenaustausch mit übergeordneten Systemen zu organisieren.

Literatur:

Kief, H. B.: CNC-Handbuch, München

Schmid, D. (Hrsg.): Automatisierungstechnik Grundlagen, Komponenten, Systeme, Haan-Gruiten

Schmid, D. (Hrsg.): Steuern und Regeln für Maschinenbau und Mechatronik, Haan-Gruiten

Habermann, Weiß: Step 7-Crashkurs, Berlin

Gießler, W.: SIMATIC S7 SPS-Einsatzprojektierung und -Programmierung, Berlin

Gehrke, W. et al: Digitaltechnik, Berlin

Lehrinhalte:

Zu E-TE-MAA-03.1 (Automatisierung industrieller Prozesse)

- 1. Anwendung digitaler Entwurfsmethoden in der Automatisierungstechnik
- Logische Grundfunktionen und deren Vereinfachung
- Schaltnetze und Schaltwerke
- Zustandsdiagramme



- 2. Steuerungsstrukturen und -typen
- Allgemeine Strukturen von Steuerungen und Regelungen
- Vergleich SPS, Mikrorechner, programmierbare Logik
- Verknüpfungssteuerungen vs. Ablaufsteuerungen (Beispiele)
- Hardware und Arbeitsweise von speicherprogrammierten Steuerungen
- Vernetzungen von SPS
- 3. Programmierverfahren und Programmierung am Beispiel einer Industriesteuerung
- Überblick Programmiersprachen (FUP, SCL, GRAFCET)
- Verwendung logischer Grundfunktionen/Speicherfunktionen und erweiterter Funktionen (Zähler/Zeitfunktionen/Vergleicher)
- Strukturierte Programmierung mit Funktionen und Datenbausteinen, Objektorientierung
- Struktur und Einsatz von Schrittketten für Ablaufsteuerungen
- Analoge Signalverarbeitung Übungen seminarbegleitend (19 LVS)

Versuch V29.1b: Fortgeschrittene SPS-Programmierung (Zeitumfang:10 LVS)

Praktische Programmierübungen an Industriesteuerungen

- Erweiterterte Verknüpfungssteuerungen
- Ablaufsteuerungen (Schrittketten) komplexerer Abläufe mit Funktionen und Analogwertverarbeitung
- Vernetzung von SPS mit dezentraler Peripherie und übergeordneten Systemen

Versuch V35.1: Lösen von Automatisierungsaufgaben mit PC und Mikrorechnern (Zeitumfang: 9 LVS)

- Überblick über Mikrorechnersysteme
- Vergleich Einsatz von SPS, PC und Mikrorechnern in der Automatisierungstechnik
- Praktische Programmierübungen

Zu E-TE-MAA-03.2 (Fertigungsmanagement)

- 1. Historische Entwicklung
- Durchgängigkeit der Datenflüsse
 CAD CAM CIM-Datenstrecken
 ERP PPS-Systeme
- Technische Komponenten Sensorik
 Signalverarbeitung
 Vernetzung
- 4. Gestaltungsebenen Industrie 4.0 Herstellung/Fertigung von Produkten Produktnutzung Services
- 5. Praktische Anwendungen/Fallstudien Digitaler Fabrikdurchlauf

Zu E-TE-MAA-03.3 Labor Automatisierung industrieller Prozesse (als Ringversuche)

Pflichtversuche:

Versuch 24.2: Sensorik II (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Grundprinzipien optischer und Temperatursensoren
- Messtechnische Ermittlung der Detektionsbereiche und wichtiger Randbedingungen, z.B. thermische Verzögerung
- Umsetzung der Verstärkung von Messsignalen mittels OV-Schaltungen

Versuch 30.2: Robotik II (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zur Roboterprogrammierung unter Einbeziehung der Greiferbedienung und Berücksichtigung verschiedener Werkstückkoordinatensystemen
- Nutzung des PC als Programmiergerät
- Erstellung und Testung von einfachen eigenen Programmen

Versuch 31.4: Industrielle Bussysteme ProfiNet und MODBUS/TCP (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Bussystemen allgemein und zur Ethernet-basierten Vernetzung



- Vertiefung zu Übertragungsprotokollen und zur herstellerunabhängiger Kommunikation
- Realisierung einfacher Steuerungsaufgaben in heterogenen Automatisierungsumgebungen

Auswahlreihe Wahlpflicht:

Versuch 31.1: Bussysteme CAN (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Bussystemen allgemein und zum CAN-Bus speziell
- Vertiefung zum Übertragungsprotokoll und zur Hardware-Realisierung
- Realisierung einfacher Steueraufgaben unter Beachtung von Prioritäten

Versuch 31.3: Bussysteme ASI (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zum Grundprinzip und zum Grundaufbau von ASI-Interface
- ASI-Einbindung in die S7-300
- Programmierung des ASI zur Demonstration des Zusammenwirkens von Sensoren SPS

Versuch 31.5: Bussysteme I2C, SPI (Zeitumfang: 2 LVS)

- Vertiefung zu Bussystemen allgemein und zu I²C/SPI-Bussen speziell
- Vertiefung zum Übertragungsprotokoll und zur Hardware-Realisierung
- Realisierung einfacher Steueraufgaben unter Nutzung dezentraler I/O-Bausteine und -Module



3.1.6 Fachgebiet Informatik

Studiengan Engineerin	-			htung:	Automati	on			hgebiet: ormatik				
Code: E-TE-IAP-0	1	Modulbeze Grundlage Fundamer Technique	n der Itals o	Informa	tik/Arbeit	s- und Pra						dultyp: rnmodul	
LVS: 50 Workload (h): 81 Leistungspunkte:						Beginn (S	Sem.)	: 1	Dauer (Se	em.):	1	Fächer	zahl: 2
Lehrform: Seminar Modulve							her: F	Prof. I	Dr. Lewand	lowsk	ка		
Prüfungsart	gsdauer (r	nin):	Prüt	fungs	termin: nad spå			luss der Prüfungs					
Anmerkung	en:			•									
Submodule	/Fächer (falls vorhand	en):										
Subco	de				Name	;				LV	S	BG	LF
E-TE-IAP-0	1.1	Grundlager	der I	nformatik	(30)	1	S
E-TE-IAP-0	1.2	Arbeits- un	d Präs	sentations	stechnike	n				20)	2	V/S/Ü

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Grundstrukturen eines Programmablaufes,
- den Einsatz von PC-Technik zur effizienten Arbeit mit Informationen und deren Präsentation,
- fortgeschrittene Nutzung von Textverarbeitungs- und Kalkulationssoftware,
- die Anwendung von Bussystemen im Unternehmen.
- Merkmale und Inhalt wissenschaftlichen Arbeitens,
- Aufbau und Gliederungsvarianten,
- fach- und formgerechtes Anfertigen von Projekt-, Studien- und Bachelorarbeiten,
- Gestalten von Präsentationen wissenschaftlicher Arbeiten.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- auf der Grundlage solider Fertigkeiten und anwendungsbereiten Wissens sicher mit der Arbeitsplatzrechentechnik und dem Computernetz umzugehen,
- die Standard-Programme im Studienbetrieb anzuwenden,
- einfache Web-Sites selbst zu erstellen,
- Struktur und Dienste einer Rechnersystemumgebung zu verstehen und anzuwenden. Struktur und Aufbau wissenschaftlicher Arbeiten zu kennen,
- Fähigkeiten zur Anfertigung wissenschaftlicher Arbeiten anzuwenden,
- Ziele für die Präsentation von Ergebnissen aus der eigenen wissenschaftlichen Arbeit zu bestimmen,
- Präsentationen form- und inhaltsgerecht zu gestalten.

Literatur:

Fahnenstich, H. u.a.: Microsoft Office, Unterschleißheim

Waize, Alfred/Hastaedt, Bernd: Alles über DIN 5008, Wolfenbüttel Theisen, M.R.: Wissenschaftliches Arbeiten, Verlag Vahlen München

Corsten, M.; Corsten, H.: Schritt für Schritt zur Bachelorarbeit, Verlag Vahlen München Hering, H.; Hering, L.: Technische Berichte, Verlag Springer Vieweg Wiesbaden

Baumert, A.; Verhein-Jarren, A.: Texten für die Technik, Verlag Springer Vieweg Wiesbaden



Lehrinhalte:

Zu E-TE-IAP-01.1 (Grundlagen der Informatik)

- 1. Entwicklung und Grundlagen der elektronischen Datenverarbeitun
- 2. Grundbegriffe der Digitaltechnik
- Logische Grundfunktionen der Digitaltechnik
- Zahlensysteme
- 3. Grundlagen von Rechnern
- Funktionsweise eines Computers
- Ein- und Ausgabegeräte
- Verarbeitungsgeräte: Datenübertragung, Datenverarbeitung, Chipsatz, Bussysteme, Funktion der CPU, Speicher
- 4. Software und Software Engineering
- Datei und Datenformate
- Dateisysteme
- Programmiermethoden
- Phasen des Software Engineering
- 5. Grundlagen der Programmierung
- Überblick über Programmiersprachen
- Objektorientierung in Standardsoftwaresystemen
- 6. Betriebssysteme
- Windows für Desktop und Server
- UNIX/LINUX für Maschinen, Geräte und Netzkomponenten
- 7. Fortgeschrittene Anwendung von Standard-Software
- Textverarbeitung
- Tabellenkalkulation
- Präsentation und Grafiken
- Erstellen von HTML-Seiten

Zu E-TE-IAP-01.2 (Arbeits- und Präsentationstechniken)

- Grundlagen des wissenschaftlichen Arbeitens; Arten wissenschaftlicher Arbeiten im Dualen Studium
- Themensuche, Literaturbeschaffung, Zeitplanung
- Formaler und inhaltlicher Aufbau einer wissenschaftlichen Arbeit
- Textgestaltung; Erstellen einer Formatvorlage in Word zur Anwendung in der Seminar- und weiteren wiss. Arbeiten
- Stil- und Sprachregeln
- Präsentationstechnik: Ziele, Gliederungsvarianten, Konzeption der Visualisierung, Foliengestaltung
- Durchführung einer Präsentation und Beurteilung



Studiengan Engineeri n	-			htung: nik und	Automati	on			hgebiet: ormatik				
Code: E-TE-INF-0	2	Modulbeze Programm Informatio	ierun	g/Angev	vandte Inf	,	Progr	amn	ning/Applic			dultyp: rnmodu	l
LVS: 65	Workloa	nd (h): 135	Leis	tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.):	2	Dauer (Se	em.): 2	2	Fächer	zahl: 2
Lehrform: V	orlesung/	/ Seminar / I	Übung	l	Modulve	rantwortlic	her: P	rof.	Dr. Lewand	lowska	а		
Prüfungsart: Programmentwurf oder Klausurarbeit Prüfungsdauer (min): 90 Prüfungstermin: nach Abschluss der LV, spätestens Prüfungswoche													
Anmerkung	Fü	üfungstermin r die aktive E ng ein Testat	Beteilio	gung in d	en Übung	santeilen d	les Mo	duls		itzlich	zur	Prüfung	ısleis-
Submodule	/Fächer (t	falls vorhand	len):										
Subco	de				Name	;				LVS	3	BG	LF
E-TE-INF-02.1 Programmierung 35 2 S/								S/Ü					
E-TE-INF-02.2 Angewandte Informatik 30 3 V/S/									V/S/Ü				

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die gesamtheitliche Betrachtung von Prinzipien, Methoden und Werkzeugen bei der Programmierung,
- die Grundelemente einer prozeduralen Programmiersprache,
- die Grundgesetzmäßigkeiten des Software-Engineerings,
- den Entwurf eines Programmdesigns (Algorithmus) und das Verwenden von Beschreibungsmethodik,
- das Erstellen einfacher Programm-Beispiele in einer Hochsprache,
- die Besonderheiten der objektorientierten Programmierung,
- Entwicklungsstrategien und Vorgehensmodelle der Anwendungsentwicklung,
- verteilte Systeme, Netzwerktopologien,
- den Einsatz verteilter Systeme,
- Merkmale und Einsatzmöglichkeiten von Echtzeitdatenverarbeitungssystemen,
- die Klassifizierung von Echtzeitsystemen,
- die Überprüfung der Einhaltung der Echtzeitbedingungen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- Syntax und Semantik einer prozeduralen Programmiersprache zu nutzen,
- einen Algorithmus zu beschreiben,
- beim Planen von Netzwerken unter Beachtung wirtschaftlicher und strategischer Aspekte mitzuwirken,
- bei der Erstellung von Lasten- und Pflichtenheften in konkreten (Informatik-) Projekten mitzuarbeiten,
- Projekte mit IT-Systemen und der dazugehörigen Komponenten zu leiten,
- sich fehlende oder aktuellste Informationen aus verschiedenen Quellen zu beschaffen und diese zu analysieren,
- die Kriterien zum Einsatz moderner IT-Systeme im Dialog mit Spezialisten aus verschiedenen Gebieten zu erarbeiten und den Systementwurf vorzutragen und zu erläutern,
- Problemstellungen aus verschiedenen Gebieten zu analysieren und zu einer gesamtheitlichen Lösung zu führen.

Literatur:

Gretzinger, K./Grimm, B.: Informations- und Kommunikationstechnik Fachwissen für IT- Berufe, Haan-Gruiten Kracke,P./Beilschmidt,L.: Informations- und Telekommunikationstechnik Kernqualifikationen, Bad Homburg Schneider, U./Werner,D.: Taschenbuch der Informatik, Leipzig Horn, Ch./Kerner, I.O., Forbig, P.: Informatik Lehr- und Übungsbuch Band 1, München Paul, G. u.a.: Grundlagen



der Informatik für Ingenieure, Wiesbaden

Fleischhauer, C.: Excel in Naturwissenschaft und Technik, München May, D.: Grundkurs Software-Entwicklung in C++, Wiesbaden

Erlenkötter, H.: C++ Objektorientiertes Programmieren von Anfang an, Tübingen

Lehrinhalte:

Zu E-TE-INF-02.1 (Programmierung)

- 1. Grundlagen der Programmierung
- 2. Beschreibung von Algorithmen
- 3. Einfache Datentypen
- 4. E/A-Operationen
- 5. Operatoren
- 6. Kontrollstrukturen: Sequenz, Alternativen, Zyklen
- 7. Funktionen
- 8. Programmbeispiele unter Nutzung der Objektorientierung
- auf Standard-PC-Systemen und LINUX-basierten eingebetteten Systemen
- Kommunikation mit CLOUD-Systemen mit geeigneten Datenübertragungsprotokollen, IoT, IIoT

E-TE-INF-02.1 (Programmierung) wird mit einem Testat abgeschlossen.

Zu E-TE-INF-02.2 (Angewandte Informatik)

- 1. Verteilte Systeme
- Vermittlungsarten: Formen der Kommunikation
- Kommunikationsnetze: Klassifikation von Netzwerken, Netzwerktopologien, Zugriffsverfahren
- Netzwerkkomponenten: Repeater, Hub, Bridge, Switch, Router
- Kopplung von Netzwerken
- Internet: Entwicklung des Internets, Abgrenzung zum Intranet, Zugang
- Kommunikation und Datenübertragungsprotokolle: ISO/OSI-Referenz-Modell, Internet-RM, Protokolle (OPC), Netzwerkdienste
- Sicherheit im Internet (Bedrohungen und Schutzmaßnahmen): Angriffe, Virenarten und ihre Verbreitung, Spyware, Phishing, Virenschutz, IT-Sicherheitsstandard, Firewall
- 2. Echtzeitdatenverarbeitung
- Definition und Klassifizierung von Echtzeitsystemen
- Regelungs-, Überwachungs- und Steuerungssysteme
- Anforderungen an die Echtzeitkommunikation
- Anforderungen an die Hard- und Software von Echtzeitsystemen
- 3. Entwicklung von Datenbanken
- Überblick, Datenbankmodelle, Einsatzgebiete
- Phasen des Datenbankentwurfs
- 4. IT-Systementwicklung

Optional sind folgende Versuche als Zusatz-Veranstaltungen möglich:

Versuch 36.1: Planung und Aufbau eines kleinen TCP/IP-Netzwerkes incl. Switch und Router (Zeitumfang: 4 LVS)

Versuch 36.2: (Mikro-) Rechnergestütze Sensordatenauswertung (Zeitumfang: 2 LVS)

Versuch 14.1: Logische Gatter (Zeitumfang: 2 LVS)

- grundsätzlicher Aufbau und prinzipielle Nutzungsmöglichkeiten von Digitalschaltkreisen
- Besonderheiten beim Zusammenschalten von Digitalschaltkreisen
- Entwicklung und Aufbau einer einfachen (digitalen) Folgeschaltung



3.1.7 Fachgebiet Betriebswirtschaftslehre

Studiengan Engineeri r	•				htung: nik und	Automati	ion			hgebiet: riebswirts	chaftsl	lehre	e	
Code: E-TE-BWL	-01		L und	Kost	tenrechn	ch/englise ung / Ge	ch): neral Busi	ness <i>F</i>	Adm	inistratior		/lodul (ernn	iltyp: modul	
LVS: 60	Workloa	nd (h): 1	108	Leis	tungspur	gspunkte: 4 Beginn (Sem.): 3 Dauer (Sem.): 2 Fächerzahl: 2						ahl: 2		
Lehrform: Vorlesung / Seminar Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Hadler														
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit			Prüfung	gsdauer (r	min): 120	Prüfu	ungs	termin: nad spå	ch Abso itestens			
Anmerkung	jen:							•						
Submodule	/Fächer (falls voi	rhande	en):										
Subcode Name LVS BG LF								LF						
E-TE-BWL-	-01.1	Einfüh	nrung	Betrie	ebswirtsc	haft					15		3	V
F-TF-BWI	01.2	Koste	n- unc	d Leis	tunasrec	hnuna					45		4	V/S

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Grundbegriffe der Volkswirtschafts- und Betriebswirtschaftlehre,
- die Kalkulation und Kostenrechnung.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- betriebswirtschaftliche Zusammenhänge zu verstehen,
- technische Variantenvergleiche und Investitionsrechnungen selbständig durchzuführen,
- technische Lösungen und Entscheidungen unter betriebswirtschaftlichen Kriterien zu bewerten.

Literatur:

Wöhe, G./Döring, U.: Einführung in die allgemeine Betriebswirtschaftslehre, München Olfert, K.: Kostenrechnung, Ludwigshafen

Lehrinhalte:

Zu E-TE-BWL-01.1 (Einführung Betriebswirtschaft)

- 1. Volkswirtschaftliche Grundbegriffe, Einführung in die Betriebswirtschaft, Wirtschaftskreislauf, Inlandsprodukt, Markt, Preis-Wettbewerb
- 2. Einführung in die Betriebswirtschaft des Unternehmens, Produktionsfaktoren, Wertschöpfung, Kennzahlen der Bewertung, Organisation, Unternehmensführung

Zu E-TE-BWL-01.2 (Kosten- und Leistungsrechnung)

- 1. Einführung in die Kosten- und Leistungsrechnung, Ziele, Aufgaben, Grundbegriffe, Gliederung, Systeme
- 2. Kostenarten-, Kostenstellen-, Kostenträgerrechnung, kalkulatorische Kosten, Betriebsabrechnungsbogen, innerbetriebliche Leistungen, Maschinenstundensätze
- 3. Finanzierung und Investitionen, Grundbegriffe, Finanzierungsarten, Investitionsrechnung, Nutzwertrechnungen mit Anwendungsbeispielen



3.1.8 Fachgebiet Technisches Englisch

Studiengan Engineeri n	•				htung: nik und	Automati	ion			hgebiet:	Englis	sch		
Code: E-TE-TEN-	01				O (ch/englise Technica	ch): I l English						lultyp: nmodul	
LVS: 70	Workloa	nd (h): 1	108	Leis	tungspur	ıkte: 4	Beginn (S	Sem.)	: 4	Dauer (S	em.): 2	2	Fächerz	zahl: 2
Lehrform: S	hrform: Seminar / Übung					Modulve	erantwortlic	her: F	Prof.	Dr. Zick		•		
Prüfungsart: Seminararbeit oder Klausurarbeit Prüfungsdauer (min): 90 Prüfungstermin: nach Abschluss der I spätestens Prüfungst														
Anmerkung	jen:													
Submodule	/Fächer (falls voi	rhand	en):										
Subco	ode					Name	e				LVS	3	BG	LF
E-TE-TEN-	01.1	Techr	nische	s Eng	lisch 1						35		4	S/Ü
E-TE-TEN-	01.2	Techr	nische	s Eng	lisch 2						35		5	S/Ü

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über:

- die direkte Nutzung von fach- und anwendungsbezogenen fremdsprachlichen Texten im betrieblichen Kontext sowohl in mündlicher als auch in schriftlicher Form.
- die Übertragung von fachspezifischen fremdsprachlichen Texten (wie Bedienanleitungen oder Handbüchern, Funktionsbeschreibungen, Planungsunterlagen, Wartungsvorschriften, Patentschriften uvm.) aus dem Englischen ins Deutsche,
- die Zuarbeit zur Übertragung von deutschen Texten ins Englische durch Erstellen von Rohübersetzungen, Listen mit Fachvokabular etc. zur Unterstützung von Fachübersetzern.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- fremdsprachliche Texte sachgerecht zu nutzen und zu erstellen,
- ein- und zweisprachige Wörterbücher bzw. IT-gestützte Übersetzungshilfen (z.B. im Internet) sachgerecht zu nutzen,
- sich ein fachspezifisch angepasstes Vokabular anzulegen bzw. anzueignen und nutzen zu können,
- gezielt fremdsprachliche Textquellen zu nutzen oder zu gestalten, wenn diese z.B. durch Arbeitsumgebung oder Arbeitsinhalte Informationsverteilung oder –verständnis positiv unterstützen könnten (z.B. für Migranten im Arbeitsumfeld, internationale Projektteams, usw.),
- fremdsprachliche Textkenntnisse bei der Beurteilung von Arbeitssituationen oder Konflikten in gemischtkulturellen Arbeitsumgebungen einzusetzen,
- die Information gesprochener fachspezifischer Texte eines Sprechers in Standardsprache zu verstehen (z.B. aus Radio / Fernsehinterviews, Wissenschaftssendungen; Hörverständnis),
- die Information geschriebener verschiedenartiger fachspezifischer Texte in Standardsprache zu erschliessen (Leseverständnis).
- fachbezogene und allgemeine Gesprächssituationen in der Fremdsprache auf einem angemessenen Niveau zu bewältigen (z.B. Informationsgespräch, Besucherführung, Diskussion in Projektteams; mündliche Textproduktion),
- fachspezifische Texte unterschiedlicher Formen in der Fremdsprache zu verfassen und zu prüfen (z.B. alle Arten von Anleitungen, Handlungsanweisungen, Aktennotizen, Anfragen, Bestellungen, usw.; schriftliche Textproduktion in der Fremdsprache),
- fachspezifische Texte unterschiedlicher Formen ausschnittsweise oder umfassend aus der Fremdsprache ins Deutschen zu übertragen und zu prüfen (schriftliche Textproduktion aus der Fremdsprache heraus),
- fachspezifische Schulungen bzw. Lehrgänge und Präsentationen in der Fremdsprache zu verstehen und für die eigene Aus- und Fortbildung zu nutzen.



Literatur:

Schäfer, W.: Wirtschaftsenglisch Lehr- und Übungsbuch, München Yayendran, A.: Englisch für Maschinenbauer, Braunschweig

Bosewitz, R.: The way things work, Berlin

Fachbücher für technisches Englisch, je nach Fachrichtung jeweils mehr in Richtung allgemeiner Maschinenbau, Produktions- und Fertigungstechnik oder Mechatronik/Elektrotechnik ausgewählt

Graue Literatur:

- Handbücher, Bedienanleitungen, Wartungsvorschriften von typischen technischen Geräten aus dem Arbeitsumfeld

Internetquellen: www.howstuffworks.com

Lehrinhalte:

Zu E-TE-TEN-01.1 (Technisches Englisch I)

Aktuelle und landeskundliche Informationen

Grundlagen der allgemeinen und geschäftlichen Konversation

- Abwicklung telefonischer Kontakte
- schriftliche geschäftliche Konversation
- mündliche Konversation am Arbeitsplatz "Arbeitssprache Englisch"
- mündliche und schriftliche Übungen zur Konversation
- Bedienanleitungen und Handbücher verstehen und erstellen
- Verstehen von technischen Bedienanleitungen und Handbüchern
- Grundsätze des Erstellens eigener Bedienanleitungen und Handbücher in Englisch

E-TE-TEN-01.2 (Technisches Englisch II)

Typische Fachtexte übersetzen, schriftlich und mündlich

- Bedienanleitungen
- Handbücher
- Wartungsanleitungen
- Funktionsbeschreibungen
- Arbeits- und Sicherheitsanweisungen
- Patentschriften u.ä.
- Fachgespräche führen
- Diskussion im Projektteam
- Anleitung eines neuen Mitarbeiters durchführen
- Besuchern das Arbeitsumfeld und den eigenen Arbeitsbereich erläutern
- Problemfälle am Telefon oder in der Internetkonferenz beschreiben, verstehen und diskuttieren

Fakultative Leistungen:

- Vorkurs Englisch vor dem 1. Theoriesemester
- Intensivkurs Englisch nach dem 4. oder 6. Semester



3.1.9 Studienarbeit

Studiengan Engineerin	-				htung: nik und /	Automati	on			hgebiet: dienarbeit			
Code: E-TE-STU-	01				• ,	ch/englisc Research	•					dultyp: nmodul	
LVS: 0	Workloa	nd (h): 8	31	Leis	tungspun	ıkte: 3	Beginn (S	Sem.):	: 5	Dauer (S	em.): 1	Fächerz	zahl: 1
Lehrform:						Modulve	rantwortlic	her: S	Studie	enrichtungs	leiter		
Prüfungsart	: Studien	arbeit			Prüfung	ısdauer (n	nin):	Prüf	ungs	termin: nad spå		uss der l Prüfungsv	
Anmerkung	en:												
Submodule	/Fächer (t	falls vo	rhande	en):									
Subco	de					Name					LVS	BG	LF

Qualifikationsziele:

Die Anfertigung der Studienarbeit ist eine Vorbereitung auf die Bachelorarbeit, die den Abschluss des dualen Studiums bildet. Sie dient dazu, das im Studium erworbene theoretische und praktische Wissen einschließlich der erlernten wissenschaftlichen Methoden problemspezifisch und umfassend in der Praxis anzuwenden. Die Studierenden durchdringen ein von der Dualen Hochschule gestelltes, wissenschafts- und praxisbezogenes Thema und ordnen dieses zunächst in den theoretischen Bezugsrahmen ein. Darauf aufbauend und in Auswertung geeigneter (eigenständig durchgeführter) empirischer Untersuchungen sollen Lösungsansätze aufgezeigt und umgesetzt werden.

Übergreifendes Ziel der Studienarbeit ist es, die praktischen Gegebenheiten mit den zu Grunde liegenden theoretischen Überlegungen zu verknüpfen und diese wissenschaftlich korrekt und aufbereitet zu einem Ergebnis zu führen. Ihr Umfang soll ca. 20 Seiten DIN A4 (zuzüglich Verzeichnisse und Anhang) betragen.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



3.2 Spezielle Module der Studienrichtung

Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	ion			hgebiet: nstruktion				
Code: E-MA-KON	-03					ch/englis	ch): uction Lay	out II					dultyp:	Modul
LVS: 60	Workloa	ad (h): 1	108	Leis	tungspur	ıkte: 4	Beginn (S	Sem.)	: 3	Dauer (S	em.): ′	1	Fächer	zahl: 2
Lehrform: V	orlesung	/ Übun	g			Modulve	erantwortlic	her: F	Prof.	Dr. Hoyer		•		
Prüfungsart: Konstruktionsentwurf Prüfungsdauer (min): Prüfungstermin: nach Abschluss der LV, spätestens Prüfungswoche														
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (t	falls vo	rhande	en):										
Subco	de					Name	9				LVS	3	BG	LF
E-MA-KON	-03.1	Konst	ruktio	nsent	wurf II un	ıd Aufbau	kurs CAD				35		3	V/Ü
E-MA-KON	-03.2	hinene	eleme	nte II						25		3	V/Ü	

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Ausführung umfangreicherer Konstruktionen,
- die Bauteilberechnungen und Erstellen von Zeichnungssätzen mittels CAD,
- die Funktion und die Darstellung der wichtigsten Maschinenelemente / Baureihenentwicklung,
- die Auswahl und den Festigkeitsnachweis von Maschinenelementen,

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- ihr Wissen bzgl. der Grundlagen der Konstruktion, der Maschinenelemente und der Technische Mechanik konkret anzuwenden,
- die entsprechenden Maschinenelemente auszuwählen und konstruktiv bzw. festigkeitsmäßig auszulegen
- alle notwendigen technischen Unterlagen für diese Bauteile und Baugruppen manuell oder mit entsprechenden CAx-Werkzeugen zu erstellen,
- zum methodischen Konstruieren mit 3D- CAD-Techniken,
- einfache Konstruktionsaufgaben mit CAD-Systemen selbständig zu lösen,
- Konstruktionen von Maschinen mit mehreren untereinander abhängigen Größen zu bewältigen.

Literatur:

Muhs, D. u.a.: Roloff/ Matek Maschinenelemente, Wiesbaden

Hoischen, H.: Technisches Zeichnen, Berlin

Sommer, W.: AutoCAD, München

Scheuermann, G.: 3D- Konstruktion mit Mechanical Desktop, München

Braß, E.: Konstruieren mit Catia V5, München

Ebel, T. u.a.: Creo Parametric und Creo Simulate, Carl Hanser Verlag

Pahl, G., u.a.: Konstruktionslehre, Berlin

Roth, K.: Konstruieren mit Konstruktionskatalogen, Band I: Konstruktionslehre, Heidelberg

Lehrinhalte:

Zu E-MA-KON-03.1 (Konstruktionsentwurf II und Aufbaukurs CAD)

- 1. Nutzung unterschiedlicher CAD-Systeme
- 2. Systematisierung der Baugruppenkonstruktion in 3D
- 3. Nutzungsmöglichkeit von Variantenkonstruktion und Assoziativität
- 4. Kopplungsmöglichkeiten zu anderen CAx-Techniken



- 5. Entwurf von Konstruktionen: Lösungssuche, Arbeitsschritte beim Konstruieren, Produkt planen und Aufgabe klären, Anforderungslisten
- 6. Funktions- und Festigkeitsberechnung umfänglicherer Baugruppen manuell oder mittels CAD, rechnergestützte Maschinenelemente-Berechnung, Nutzung von Recherchemöglichkeiten z.B. Anwendung von Online-Wälzlagerkatalogen
- Zu E-MA-KON-03.2 (Maschinenelemente II)
- 1. Welle-Nabe-Verbindungen
- 2. Wälzlager
- 3. Zahnradgetriebe (Grundlagen): Einführung, Rad- und Getriebearten
- 4. Federn



V/S

Studiengar Engineeri r	•			htung: nik und	Automati	on			hgebiet: riebswirts	chafts	leh	ire	
Code: E-MA-BWL	02	Modulbeze SBWL für Engineers	Ingen	• (•	,	dmini	strat	ion for			dultyp: ezielles	Modul
LVS: 90	Workloa	ad (h): 135	Leis	tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 5	Dauer (S	em.): 1		Fächerz	zahl: 4
Lehrform: \	orlesung/	/ Seminar /	_abor	or Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Reich									
Prüfungsar	t: Klausur	arbeit		Prüfunç	gsdauer (r	nin): 150	Prü	fungs	termin: nac spå			uss der l Prüfungs	
Anmerkung	gen:												
Submodule	e/Fächer (falls vorhand	en):										
Subcode					Name)				LVS		BG	LF
E-MA-BWL-02.1 Produktionsplanung und -steuerung 30							5	V/S/L					
E-MA-BWL	-02.2									V/S			
E-MA-BWL	-02.3	Produktma	nager	nent						15		5	V/S

Qualifikationsziele:

E-MA-BWL-02.4

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

Personalmanagement

- ausgewählte Anwendungsfelder von Managementaufgaben und -prozesse,
- Grundlagen und Methoden des Projektmanagements,
- die Produktpolitik im Unternehmen,
- anwendungsbezogene Management-Beispiele aus der Fertigungsindustrie,
- Ziele und Funktionalität von PPS / ERP-Lösungen,
- Ziele und Aufgaben der Personalwirtschaft,
- Personalführungsmodelle.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- komplexe Managementaufgaben und damit im Zusammenhang stehende Entscheidungsprobleme systematisch zu bearbeiten in betrieblichen PPS / ERP-Anwendungen mitzuarbeiten,
- Zusammenhänge zwischen Produktpolitik und Entwicklung von Erzeugnissen und Technologien zu erkennen und zu gestalten,
- im Rahmen von Projekten selbständig mitzuarbeiten und Führungsfähigkeiten zu entwickeln,
- Personalführungsmodelle und Standardverhaltensweisen unter typischen Bedingungen zu kennen und anzuwenden,
- die Mitarbeiterreife und die Gruppensituation zu analysieren.

Literatur:

Produktionsplanung und -steuerung mit SAP: Grundlagen-Prozesse-Customizingwissen, SAP Press Industrie 4.0 mit SAP, Strategien und Anwendungsfälle für die moderne Fertigung, SAP Press

Produktionsplanung und -steuerung: Grundlagen, Gestaltung und Konzepte, VDI-Buch

Produktionsplanung und -steuerung 1: Grundlagen der PPS, VDI Buch

Produktionsplanung und -steuerung 2 : Evolution der PPS, VDI Buch

Produktionsplanung und -steuerung, Springer-Verlag, München

Kraus, G. Westermann, R.: Projektmanagement mit System, Organisation, Methoden, Steuerung, Wiesbaden

Rupp, C.: Requirements-Engineering und -Management, München

Meffert, H.: Marketing-Grundlagen marktorientierter Unternehmensführung, Wiesbaden

Matys, E.: Praxishandbuch Produktmanagement, Frankfurt/M.

Weis, H. C.: Marketing, Ludwigshafen

v. Rosenstiel, L.: Grundlagen der Organisationspsychologie, Stuttgart

Nicolai, C.: Personalmanagement, Konstanz



Lehrinhalte:

Zu E-MA-BWL-02.1 (Produktionsplanung und -steuerung)

- 1. Grundlagen PPS/ERP, geschichtliche Entwicklung
- 2. Aufgaben und Ziele von PPS
- 3. Stammdatenstrukturen (Artikel, Stücklisten, Maschinen, Arbeitspläne, Kunden, Lieferanten)
- 4. Materialdisposition Materialbedarfsermittlung, Bestellmengenermittlung, Losgrößenplanung)
- 5. Maschinenbelegungsplanung
- 6. Kapazitätsdisposition
- 7. Konzepte der Fertigungssteuerung (Bring, Hol, KANBAN, Fortschrittszahlen, Belastungsorientierte Auftragsfreigabe)
- 8. Weiterentwicklung von PPS/ERP in Industrie 4.0

Zu E-MA-BWL-02.2 (Projektmanagement)

- 1. Grundlagen des Projektmanagements, Begriffe, Aufgaben, Ziele, Problemlösungsprozess, Netzplantechnik
- 2. Anforderungen und Methoden an das Projekt, Projektmanager, Strategien
- Vorgehensmodelle
- 3. Termin- und Ablaufplanung, Projektorganisation, Zeitanalyse, Projektsteuerung, -überwachung

Zu E-MA-BWL-02.3 (Produktmanagement)

- Markt und Produktpolitik
- Käuferverhalten
- Typische Marktgrößen
- Produktinnovation und Produktlebenszyklus
- Behandlung praktischer Beispiele

E-MA-BWL-02.4 (Personalmangement)

- 1. Ziele und Aufgaben der Personalwirtschaft
- 2. Verhalten von Individuen und Gruppen

intrapersonelle Aspekte, Motivation, Diskrepanz zwischen Person und Situation

- 3. Instrumente zum Messen von Arbeitszufriedenheit,
- 4. Überblick über den Führungsprozess, Führungsstile, Führungskonzepte, Führungsmodelle
- 5. Personalführung
- 6. Personalbeschaffung

Bewerbung, Personalauswahl

Vorstellungsgespräch - Kommunikation aus Sicht Bewerber - Unternehmer

Eignungstests, Verfahren und Anforderungen

7. Arbeitsrecht

Arbeitsvertragsrecht

Betriebsverfassungsgesetz

Kündigungsschutzgesetz

8. Personalentlohnung

Personalkosten, Basiskosten - Zusatzkosten

Rechtsgrundlagen - Entlohnung

Entgeltberechnung



V/S

30

4

Studiengan Engineeri r	Ū			chtung: onik und	Automati	ion			hgebiet: filmodule			
Code: E-MA-PRO	-01	Modulbez Mechatro		• (•	ch): atronic Sy	stems	S			nodultyp:	Modul
LVS: 95	Workloa	nd (h): 162	Leis	tungspur	nkte: 6	Beginn (S	Sem.):	3	Dauer (Se	em.): 2	Fächer	zahl: 3
Lehrform: Vorlesung / Seminar Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Zick												
Prüfungsar	t: Semina Klausur			Prüfunç	gsdauer (r	min): 150	Prüf	ungs	termin: nad spå		chluss der s Prüfungs	
Anmerkung	jen:			1			•					
Submodule	/Fächer (falls vorhan	den):									
Subco	ode				Name	9				LVS	BG	LF
E-MA-PRO	-01.1	Grundlage	n Mec	hatronik						35	3	V/S
E-MA-PRO	-01.2	Mechatro	ische	Systeme						30	4	V/S

Qualifikationsziele:

E-MA-PRO-01.3

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Darstellung von technischen Systemen als Signalflussplan,
- die mathematische Beschreibungen von linearen dynamischen Systemen aus verschiedenen technischen Bereichen (Differentialgleichung, Übergangs-/ Gewichtsfunktion, Übertragungsfunktion, Frequenzgang),
- den Einsatz und Handhabung von geeigneten CAE-Programmen zur Systemsimulation,
- die experimentelle Erfassung des Systemverhaltens (Übergangsfunktion, Frequenzgang),
- die Kennwertermittlung von Regelstrecken,
- den Entwurf von kontinuierlichen Reglern anhand des Frequenzganges / der Regelstrecke mit Hilfe von Einstellregeln.
- Optimierung der Reglereinstellung mit CAE-Programmen,
- Realisierung von Reglern mit Operationsverstärkern,

Sensorik

- die Wirkprinzipien wichtiger Sensoren,
- statisches und dynamisches Verhalten sowie Auswahl und Einsatzmöglichkeiten von Sensoren.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- Systeme mit geeigneten Simulationsprogrammen zu simulieren und deren Frequenzgang zu bestimmen,
- Systemkennfunktionen (Übergangsfunktion, Frequenzgang) messtechnisch zu erfassen,
- das Verhalten von Regelkreisen zu verbessern und zu optimieren,
- Regelstreckenkennwerte experimentell zu ermitteln,
- geeignete Regler auszuwählen, zu dimensionieren und zu optimieren,
- für Anwendungsfälle geeignete Sensoren auszuwählen und zu charakterisieren,
- Sensoren durch Elektronikerweiterung an konkrete Anwendungsfälle anzupassen.

Literatur:

Dörrscheidt, F./Latzel, W.: Grundlagen der Regelungstechnik, Stuttgart

Lutz, H./Wendt, W.: Taschenbuch der Regelungstechnik, Frankfurt a. M.

Unbehauen, H.: Regelungstechnik Bd. 1, Wiesbaden

Mann, H./Schiffelgen, H./Froriep, R.: Einführung in die Regelungstechnik, München/Wien

Reinisch, K.: Analyse und Synthese kontinuierlicher Systeme, Berlin

Schrüfer, E.: Elektrische Messtechnik - Messung elektrischer und nichtelektrischer Größen, München

Hofmann, J.: Taschenbuch der Messtechnik, 4. Aufl., München

Gevatter, H.-J.: Automatisierungstechnik Bd 1, Mess- und Sensortechnik, Heidelberg

Niebuhr, J./Lindner, G.: Physikalische Messtechnik mit Sensoren, München

Tränkler, H.-R./Obermeier, E.: Sensortechnik, Heidelberg



Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-01.1 (Grundlagen Mechatronik)

- 1. Einführung zum Begriff Mechatronik: Grundbegriffe Signale und Systeme, Beispiele für die Systembetrachtung, Signalklassifikation / Zeitbereich/Frequenzbereich (Fourier-Reihe, Fouriertransformation)
- 2. Eingangs-/Ausgangsbeschreibung linearer Systeme durch Differentialgleichungen
- Beispiele für elektrische, mechanische, thermische Systeme
- allgemeine E/A-Beschreibung dynamischer Systeme durch lineare DGL
- allgemeine Lösung der DGL für gegebene Eingangsgrößen
- homogene DGL und dynamisches Verhalten des Systems/Stabilität
- 3. Systemkennfunktionen im Zeitbereich
- Sprungantwort/Übergangsfunktion und Impulsantwort/Gewichtsfunktion
- Systemantwort bei beliebigem Eingangssignal (Faltungsintegral)
- Anwendung der Laplace-Transformation zur Systemanalyse
- Transformation/Rücktransformation/Rechenregeln/Korrespondenzen
- Übertragungsfunktion linearer Systeme/elementare Übertragungsglieder und Terminologie
- Übertragungsfunktionen für Systeme aus verschiedenen Bereichen (elektrisch, mechanisch, elektromechanisch usw.)
- Signalflussplandarstellung (Grundelemente, Verknüpfung, Vereinfachung, Beispiele)
- 4. Systembeschreibung im Frequenzbereich
- komplexer Frequenzgang als Bode-Diagramm, Phasen- und Amplitudenrand
- Stabilität rückgeführter Systeme
- 5. Anwendung von CAE-Programmen zur Simulation im Zeitbereich und zur Frequenzgangberechnung
- 6. Praktische Übungen

Messungen an elektrischen Netzwerken (Frequenzgang, Übergangsfunktionen)

Zu E-MA-PRO-01.2 (Mechatronische Systeme)

- 1. Grundprinzip der Regelung/Beispiele
- 2. Grundstruktur und Grundverhalten einschleifiger Regelkreise
- Blockschaltbild/Signalflussplan
- Typisches Verhalten von Regelkreisen im Zeitbereich (Führung/Störung)
- Beschreibung des Regelkreisverhaltens im Bildbereich (Führung/Störung)
- Reglergrundtypen
- 3. Entwurf einschleifiger Regelkreise
- Entwurfsziele: Stabilität, statische/dynamische Genauigkeit, Robustheit
- Entwurf anhand des Frequenzganges des aufgeschnittenen Kreises/ Betrags- und symmetrisches Optimum
- Entwurfsbeispiel mit CAE-Programm
- Verhalten des geschlossenen Kreises im Frequenzbereich (Führung/Störung)
- 4. Kennwertermittlung für die Regelstrecke (Identifikation): Einfachmodelle: Summenzeitkonstante/Tu,Tg, Auswertung von Übergangsfunktionen und Frequenzgängen
- 5. Reglerbemessung nach Einstellregeln: T-Summen-Einstellregel, Reglerbemessung nach Standardmodellen
- 6. Realisierung von kontinuierlichen Reglern mit Operationsverstärkern
- 7. Beurteilung der Regelkreisgüte und Öptimierung von Reglereinstellungen mit Integralkriterien mit CAE-Programmen
- 8. Verbesserung des Regelverhaltens durch Erweiterung der Regelkreisstruktur: Störgrößenaufschaltung, Kaskadenregelung

Zu E-MA-PRO-01.3 (Sensorik)

- 1. Messtechnische Grundlagen
- statisches/dynamisches Verhalten von Sensoren / Messfehler
- Strukturen und Entwicklungstendenzen von Messsystemen und Sensoren
- 2. Wandler und Sensoren im Überblick
- analoge und binäre Sensoren
- 3. analoge spannungs- und stromsignalbildende Sensoren
- Elektrodynamische, magnetische, thermische, optische, piezo- und pyroelektrische Sensoren
- analoge Widerstandssensoren
- Temperatur, optisch, magnetisch, Dehnung
- Messsignalgewinnung bei Widerstandssensoren
- 4. analoge induktive und kapazitive Sensoren/Wechselspannungsbrücken
- 5. Positionssensoren mit binärem Ausgangssignal
- optische, kapazitiv/induktive/Ultraschall/Endlagenschalter/Reed-Kontakte
- 6. analoge und digitale Zeit- und Frequenzmessung



Studiengar Engineeri r	-				htung: nik und A	lutomati	on		_	gebiet: I modul		
Code: E-MA-PRO	-MA-PRO-02 Fertigungs				• (•	•	Process	s De	esign		odultyp: ezielles Modul
LVS: 45	VS: 45 Workload (h): 81 I				tungspunl	kte: 3	Beginn (S	Sem.): 4	Г	Dauer (Sem.):	: 1	Fächerzahl: 3
Lehrform: \	orlesung/	/ Semi	nar / Ü	Übung	ı / Labor	Modulv	erantwortli	cher: Pro	of. D	r. Reich		
Lehrform: Vorlesung / Seminar / Übu Prüfungsart: Seminararbeit oder Klausurarbeit					Prüfungs	sdauer (r	min): 90	Prüfun	gste	ermin: nach Al späteste		nluss der LV, Prüfungswoche
Anmerkund	non:											

Anmerkungen:

Submodule/Fächer (falls vorhanden):

Subcode	Name	LVS	BG	LF
E-MA- PRO-02.1	Fertigungsplanung	15	4	V/S
E-MA- PRO-02.2	Montageplanung	15	4	V/S
E-MA- PRO-02.3	NC-Programmierung	15	4	S/Ü/L

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Aufgaben der Arbeitsvorbereitung im Unternehmen,
- die Arbeitsplanung von Fertigungsprozessen,
- die Plaung und Umsetzung von NC-Programmen, ggf. auch als Ableitung aus CAD-Daten,
- spezielle Themen der Montage- und Demontageplanung.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- einfache CNC-Programme zu erstellen, zu lesen und sich in andere CNC-Software problemlos einzuarbeiten,
- die Arbeitsplanung für die Teilefertigung und Montage unter betrieblichen Bedingungen anzuwenden.

Literatur:

Eversheim, W.: Organisation der Produktionstechnik 3, Arbeitsvorbereitung, Berlin

Awiszus, B. u.a.: Grundlagen der Fertigungstechnik, Leipzig Westkämper, E./Bullinger, H.-J./u.a.: Montageplanung, Berlin Lotter, B./Schilling, W.: Manuelle Montage, Düsseldorf

Holle, W.: Rechnerunterstützte Montageplanung, München, Wien

Lehrinhalte:

Zu E-MA- PRO-02.1 (Fertigungsplanung)

- Arbeitsplanung des Fertigungsprozesses und Daten im Arbeitsplan, Flächen am Einzelteil und Stücklistenbearbeitung, Prozessplanung, Gliederung
- 2. CNC-Programmierung, Einführung, Bohr- und Fräsbearbeitung, Bearbeitungsebenen schwenken, praktische Übungen mit Programmiersoftware

Zu E-MA- PRO-02.2 (Montageplanung)

- Montage im Herstellungsprozess, Planung und Gestaltung von Montageprozessen, Montageverrichtung, Zeitbewertung, Strukturierung, Taktzeitberechnung
- 2. Automatisierungs- und montagefreundliche Produktgestaltung und Montageaufwand, Produktstruktur und Montagefolgen, Bewertung konstruktiver Lösungen, Prozessdokumentation
- 3. Planungsunterstützung, Handhabung und Robotik, Demontageplanung für Produkte



Zu E-MA- PRO-02.3 (NC-Programmierung)

- 1. Einführung NC-Steuerung und -Programmaufbau
- Anwendung der NC-Programmierung für Bohren und Fräsen
 Programmieren mit Zyklen, Unterprogrammen und Ebenentransformation
 Versuch 26: CNC I (Zeitumfang: 2 LVS)
- Vertiefung zu den Grundlagen der Programmierung von Werkzeugmaschinen
- Praktische Erläuterungen zu den Randbedingungen der Programmierung wie Nullpunkt setzen usw.
 Umsetzung eines Beispiels von der Zeichnung bis zur Bearbeitung



Studiengan Engineerin	•			htung:	Automati	on			hgebiet: filmodule				
Code: E-MA-PRO	-03	Modulbeze Regelungs		O (•	ch):						dultyp:	Modul
LVS: 75	Workloa	nd (h): 135	Leis	tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 5	Dauer (S	em.): 1	1	Fächerz	zahl: 2
Lehrform: Vorlesung / Seminar / Übung Modulverantwortlicher: Prof. Dr. Zick													
Prüfungsart: Klausurarbeit Prüfungsdauer (min): 150 Prüfungstermin: nach Abschluss der LV, spätestens Prüfungswoche								,					
Anmerkung	en:												
Submodule	/Fächer (t	falls vorhand	en):										
Subco	de		Name)				LVS	3	BG	LF		
E-MA-PRO-	-03.1	Regelungs	techni	k - Digita	le Regler					45		5	V/S
E-MA-PRO-	-03.2	Praktikum	Regel	ungs- un	d Steueru	ngstechnik				30		5	S/Ü

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Kennwertermittlung von Regelstrecken,
- den Entwurf von kontinuierlichen Reglern anhand des Frequenzganges der Regelstrecke / mit Hilfe von Einstellregeln / die Optimierung der Reglereinstellung mit CAE-Programmen,
- die Realisierung von Reglern mit Operationsverstärkern.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- Regelstreckenkennwerte experimentell zu ermitteln,
- das Verhalten von Regelkreisen zu verbessern,
- geeignete Regler auszuwählen, zu dimensionieren und zu optimieren,
- das Regelverhalten durch Strukturerweiterungen zu verbessern.

Literatur:

Dörrscheidt, F./Latzel, W.: Grundlagen der Regelungstechnik, Stuttgart Lutz, H./Wendt, W.: Taschenbuch der Regelungstechnik, Frankfurt a. M.

Unbehauen, H.: Regelungstechnik Bd. 1, Wiesbaden

Schulz, G.: Regelungstechnik 1, Heidelberg

Mann, H./Schiffelgen, H. / Froriep, R.: Einführung in die Regelungstechnik, München/Wien

Jörgl, H. P.: Repetitorium Regelungstechnik. Bd. 1 und Bd 2. München

Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-03.1 (Regelungstechnik)

- 1. Grundaufbau eines Regelkreises mit einem Rechner als Regler
- 2. Zeitdiskrete Verarbeitung der Prozesssignale
- Digitalisierung (Abtastung, AD-Umsetzung)
- DA-Umsetzung (Signalhaltung)
- 3. Quasikontinuierliche Regler
- Überführung der Grundregelalgorithmen in zeitdiskrete Form (Differenzengleichung)
- Einfluss der Abtastzeit
- Reglerbemessung quasikontinuierlicher Regler
- Simulation von Regelkreisen mit quasikontinuierlichen Reglern
- 4. Beschreibung zeitdiskreter Systeme
- Einführung in die z-Transformation
- Beschreibung von Regler und Regelstrecke durch z-Übertragungsfunktionen



- Praktische Ermittlung der z-Übertragungsfunktion einer Regelstrecke (Simulation)
- Berechnung der Ausgangsgröße eines zeitdiskreten Systems (einschl. Simulation)
- 5. Entwurf von Reglern mit wählbarer Abtastzeit
- allgemeine Aufgabenstellung (Führungs- und Störverhalten)
- Reglereinstellung nach dem digitalen Betragsoptimum (BOD, Simulation)
- Störoptimierung von BOD-Reglern (Simulation)
- Regler mit endlicher Einstellzeit
- 6. Realisierung von digitalen Reglern mit Mikrocontrollern
- 7. Beurteilung der Güte und Optimierung von Reglereinstellungen mit Integralkriterien (Simulation)
- 8. Praktische Übungen zur Realisierung von digitalen Reglern mit Mikrocontrollern und speicherprogrammierbaren Steuerungen an Strecken und Streckenmodellen schaltende Regler (Zweipunkt/Dreipunkt)
- Quasikontinuierliche Regler (einschließlich Kennwertermittlung der Regelstrecke/Sprungantwort)
- Regler nach dem digitalen Betragsoptimum (einschließlich Kennwertermittlung der Regelstrecke/Sprungantwort)
- Regler mit endlicher Einstellzeit (einschließlich Ermittlung der z-Übertragungsfunktion der Regelstrecke)

Zu E-MA-PRO-03.2 (Praktikum Regelungstechnik)

Versuch Drehzahlregelung

- Regelung eines permanent erregten Gleichstrommotors kleiner Leistung mit analogen Reglern und mit Operationsverstärkern
- Reglerentwurf anhand des Phasenrandes des aufgeschnittenen Kreises mit CAE-Programmen

Versuch Realisierung (quasi-) kontinuierlicher Regler mit speicherprogrammierbaren Steuerungen

- Kennenlernen der Möglichkeiten zur Regelung von Prozessen mit den PID-Funktionsbausteinen einer SPS
- Bemessung von Reglern mit Hilfe von einfachen Einstellregeln (T-Summen-Einstellregel)
- Ermittlung der Streckenparameter aus der Sprungantwort einer Regelstrecke als Grundlage für den Reglerentwurf

Versuch Temperaturregelung

- Nutzung von CAE-Systemen; Anwendung des Zeitprozent-Kennwertverfahrens zur Modellgewinnung
- Bemessung von Reglern mit gängigen Einstellregeln
- Simulation des Regelkreises; Realisierung des Reglers mit PC und AD-/DA-Wandlerkarte



Studiengar Engineerir	· ·	Studienr Mechat i		J	omation				hgebiet: filmodule	
Code: E-MA-PRO	E-MA-PRO-04 Mikrocomp Technolog								dultyp: ezielles Modul	
				tungspur	nkte: 6	Beginn (S	Sem.)	: 5	Dauer (Sem.): 2	Fächerzahl: 3
Lehrform: \	orlesung / S	Seminar / Ü	Übung	1	Modulve	rantwortlic	her: F	Prof. I	Or. Zick	
Prüfungsar	Lehrform: Vorlesung / Seminar / Übung Prüfungsart: Seminararbeit oder Klausurarbeit				gsdauer (r	nin): 150	Prüt	fungs	stermin: nach Absch spätestens	lluss der LV, Prüfungswoche
Anmerkung	jen:			1			1			

Submodule/Fächer (falls vorhanden):

Subcode	Name	LVS	BG	LF
E-MA-PRO-04.1	Mikrocomputertechnik	50	5	V/S/Ü
E-MA-PRO-04.2	Mechatronische Stationen	25	6	V/S/Ü
E-MA-PRO-04.3	Wahlpflichtfach	25	6	V/S/L
		_		

Qualifikationsziele:

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die historische Entwicklung der Rechentechnik und der Mikrorechner,
- die digitale Schaltanordnungen und Grundbausteine eines Rechnersystems,
- die Grundprinzipien der numerischen Mathematik,
- die Rechnerarchitekturen und Rechnerkomponenten,
- klassische Rechnermodelle nach v. Neumann und andere Rechnerarchitekturen,
- den Aufbau und Zusammenwirken der Komponenten eines Mikrocontrollers.
- interne Busstrukturen eines Mikrorechnersystems,
- die hardwarenahe Programmierung,
- die Programmierung mit höheren Programmiersprachen,
- die Programmierung und Fehlersuche an vorhandenen mechatronischen Anlagen.
- den konkreten Aufbau mechatronischer Stationen mit Sensorik und Aktorik,
- den Steuerungsablauf verketteter mechatronischer Stationen,
- die Methodik der Fehlersuche und -behebung an mechatronischen Stationen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- sich in die Systematik vorhandener Steuerungen mechatronischer Anlagen einzuarbeiten,
- Steuerungskonzepte für solche Anlagen zu entwerfen und umzusetzen,
- an mechatronischen Anlagen Fehler zu suchen und diese zu beheben,
- sich fehlende oder aktuellste Informationen zu Steuerungen zu beschaffen und diese einzusetzen,
- Informationen aus Dokumentationen zu nutzen bzw. neue Informationen in Dokumentationen einzupflegen.
- zur Darstellung und Erklärung der Struktur und Arbeitsweise sowie der Peripherie eines gängigen Mikrocontrollers.
- zum Umgang mit einer Entwicklungsumgebung von Mikroprozessoren,
- Konfigurierung von Mikrocontrollersystemen für konkrete Einsatzfälle auf Basis des Softwareengineering
- umfassendes Fachwissen über Systemanalyse- und Entwurfstechniken anzuwenden,
- gängige Muster und Anwendungen zu designen,

Literatur:

Schneider, U./Werner, D.: Taschenbuch der Informatik

Beierlein, Th./Hagenbruch, O.: Taschenbuch Mikroprozessortechnik

Wüst, K.: Mikroprozessortechnik

Bundschuh, B./Sokolowsky, P.: Rechnerstrukturen und Rechnerarchitekturen

Brinkschulte, U./Ungerer, Th.: Mikrocontroller und Mikroprozessoren



Schaaf, B.-D.: Mikrocomputertechnik

Wiegelmann, J.: Softwareentwicklung in C für Mikroprozessoren und Mikrocontroller

Liebig, H./Flik, Th.: RechnerorganisationSchmid, D. (Hrsg.): Automatisierungstechnik Grundlagen, Komponenten, Systeme, Haan-Gruiten

Schmid, D. (Hrsg.): Steuern und Regeln für Maschinenbau und Mechatronik, Haan-Gruiten

Habermann, Weiß: Step 7-Crashkurs, Berlin

Gießler, W.: SIMATIC S7 SPS-Einsatzprojektierung und -Programmierung, Berlin

Kaftan, J.: SPS-Grundkurs mit Simatic S7, Würzburg

Beierlein, Th./Hagenbruch, O.: Taschenbuch Mikroprozessortechnik

Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-04.1 (Mikrocomputertechnik)

- 1. Historische Entwicklung der Rechentechnik und der Mikrorechner
- analoge Rechentechnik
- digitale Rechentechnik
- Anwendungsbeispiele
- Mehrwert digitaler Medien
- Einsatzgebiete der Rechentechnik
- allgemeine Anwendungen
- Embedded Control
- 2. Grundfunktionen Arbeitsprinzipien eines Informationsverarbeitungssystems / Rechners
- Grundprinzipien der numerischen Mathematik
- Problemlösung mittels Rechenschemen
- Grundstrukturen eines Programmablaufs
- 3. Prinzipieller Aufbau und Funktion eines Mikrorechners
- Gegenstand der Mikroprozessortechnik
- Aufbau von Mikrocomputern
- Aubau von Mikroprozessoren
- Mikrocontroller
- Auswahlkriterien für einen Mikrocontroller
- 4. Ein-/Ausgabe-Einheiten: Aufbau von Schnittstellen der Kommunikationstechnik, genormte Schnittstellen- I/O-Ports
- 5. Digitale Baugruppen eines Rechnersystems: Schaltnetze, Schaltwerke, Schaltungen mit Speicherverhalten

Zu E-MA-PRO-04.2 (Mechatronische Stationen)

- Für das Modell einer Produktionsanlage ist eine SPS-basierte Steuerung zu entwickeln. Die Anlage enthält die Module:
- Werkstücke Verteilen (Werkstück aus Fallmagazin entnehmen, zu Ablage transportieren)
- Werkstücke Prüfen (Prüfen der Farbe, Messen der Werkstückhöhe)
- Bearbeiten (Bohren, Prüfen der Bohrung)
- Sortieren ("nicht gebohrt", Farbe, Metall)
- Die Steuerung jedes Moduls erfolgt mit einer separaten SPS.
- Für die Teilaufgaben sind SPS-Programme zu entwickeln.
- Die Teilsysteme sollen einzeln bedient werden können (Steuerung der Betriebsarten).
- Durch geeignete Schnittstellen ist die Abarbeitung des Gesamtprozesses sicherzustellen.

Zu E-MA-PRO-04.3 (Wahlpflichtfach)

Belegung eines gewählten Teilmoduls zu speziellen Themen des Engineerings, wie z.B.

- Laserbearbeitung und Beschichtung
- Spritzgießsimulation mit MOLDFLOW
- Mikroprozessortechnik
- Industrie 4.0
- Trends der Fertigungsmesstechnik
- Angewandte Automatisierungstechnik



Studiengan Engineeri r	-				htung: nik und	Automati	ion			hgebiet: filmodule			
Code: E-MA-PRO	-05				• (sch/englis technik /	ch): Applied C	yberr	netic	s		ultyp: zielles	Modul
LVS: 65	Workloa	ad (h): 10	08	Leis	tungspur	nkte: 4	Beginn (S	Sem.)	: 6	Dauer (S	em.): 1	Fächerz	zahl: 2
Lehrform: S	Seminar /	Übung				Modulve	erantwortlic	her: F	Prof. I	Or. Zick			
Prüfungsar	t: Semina Klausur		oder		Prüfunç	gsdauer (r	min): 120	Prü	fungs	termin: nad spä		uss der l rüfungsv	
Anmerkung	jen:												
Submodule	/Fächer (falls vorl	hande	en):									
Subco	de					Name	9				LVS	BG	LF
E-MA-PRO	Antrieb	nik							30	6	V/S		
E-MA-PRO	-05.2	Praktis	sche B	Bildve	rarbeitur	ng					35	6	V/S/Ü

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- Aufgaben, Funktionsgruppen und Kenngrößen elektrischer Antriebssysteme,
- Antriebsmaschinen und ihre Stellmöglichkeiten,
- die Auswahl, die Dimensionierung und den Schutz elektrischer Maschinen,
- die Steuerungs- und Regelungsmöglichkeiten elektrischer Antriebe,
- die Vorgehensweise beim Analysieren automatisierter Anlagen und ihrer strukturierten Programme und / oder verzweigte Schrittketten und deren Kombinationen,
- die Analogwertverarbeitung und das Skalieren von Messwerten,
- die Abläufe bei der Kommunikation mehrerer Stationen, Austausch von Prozess- und Statusinformationen (Ein- und Ausgangskommunikation),
- den Aufbau und die Funktion von Bildverarbeitungssystemen,
- verschiedene Lösungsansätze zur Lösung von Bildverarbeitungsaufgaben,
- die Einbindung der Bildverarbeitung in Maschinen,
- die Möglichkeiten und Grenzen der Bildverarbeitung.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- leistungselektronische Baugruppen zur Steuerung von Antrieben zu bestimmen,
- geeignete Regelprinzipien für eine Antriebsregelung festzulegen,
- elektrische Maschinen für vorgesehene Einsatzfälle auszuwählen,
- sich in komplexe automatisierte Anlagen einzuarbeiten,
- Analogwerte in zugeschnittene Prozessdaten umzuwandeln und auszuwerten,
- die sichere Kommunikation in automatisierten Anlagen zu beobachten und zu verstehen,
- Einsatzmöglichkeiten industrieller Bildverarbeitung zu erkennen und einzuschätzen,
- selbständig kleine Bildverarbeitungsprojekte zu bearbeiten,
- die Prüfaufgabe zu analysieren und notwendige Komponenten zur Lösung der Bildverarbeitungsaufgabe auszuwählen,
- einfache Prüfprogramme für intelligente Kameras zu erstellen.

Literatur:

Brosch, P. F.: Praxis der Drehstromantriebe, Würzburg

Gießler, W.: SIMATIC S7 - SPS-Einsatzprojektierung und -Programmierung, Berlin Wellenreuther, G./Zastrow,D.: Automatisieren mit SPS - Theorie und Praxis, Wiesbaden

Kaftan, J.: SPS-Grundkurs mit Simatic S7, Würzburg Hornberg, A.: Handbook of Machine Vision, Weinheim Steinbrecher, R.: Bildverarbeitung in der Praxis, München

Jähne, B.: Digitale Bildverarbeitung, Heidelberg



Demant/Streicher-Abel/Waszkewitz: Industrielle Bildverarbeitung Jahr, I.: Lexikon der Industriellen Bildverarbeitung, Baunach

Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-05.1 (Antriebstechnik)

- 1. Aufgaben und Kenngrößen elektrischer Antriebssysteme
- Aufgaben / Struktur und Funktionsgruppen elektrischer Antriebssysteme
- Kenngrößen von Bewegungsvorgängen, Bewegungsgleichung
- Drehzahlhochlauf und Arbeitspunkt
- 2. Mechanische Baugruppen eines Antriebssystems
- Arbeitsmaschinen
- Mechanisches Übertragungssystem
- 3. Elektrische Antriebsmaschinen
- Wirkungsweise, Grundgleichungen und Ersatzschaltbild, M-n-Kennlinienfeld
- Drehzahlstellmethoden, dynamisches Verhalten, Gleichstrommaschinen, Drehstrommaschinen, AC-Servomotoren, Schrittmotoren
- Auswahl, Dimensionierung und Schutz elektrischer Maschinen
- 4. Binär gesteuerte elektrische Antriebssysteme
- Aufgaben und Realisierung binär gesteuerter Systeme
- Ein-/Ausschalten mit Drehrichtungswechsel
- Sanftanlauf, Bremsung
- 5. Leistungselektronische Stellglieder für elektrische Antriebe
- Übersicht und Funktionsarten von Stromrichterstellgliedern
- Leistungselektronische Bauelemente: Dioden, Thyristoren, Leistungstransistoren
- Stellglieder für Gleichstrom- und Drehstromantriebe
- Frequenzumrichter
- 6. Regelverfahren elektrischer Antriebssysteme
- Aufgaben und Funktionsgruppen
- einschleifige kontinuierliche Antriebsregelungen
- einschleifige diskontinuierliche Antriebsregelungen
- Optimierung mehrschleifiger Regelkreise: Kaskadenregelung, Zustandsregelung
- 7. Ausgewählte Regelstrukturen elektrischer Antriebssysteme
- drehzahlgeregelte Gleichstromantriebe
- drehzahlgeregelte Drehstromantriebe
- Lageregelung von Positionierantrieben

Zu E-MA-PRO-05.2 (Praktische Bildverarbeitung)

- 1. Einführung in die Bildverarbeitung
- Komplexität der Technologie, Beziehungsgeflecht
- Geschichtliche Entwicklung und benachbarte Fachgebiete
- Merkmale, Vorteile, Nutzen der Bildverarbeitung
- Heutige Leistungsdaten, Grenzen
- Einsatzmöglichkeiten, Fallstudien, Applikationen
- Vorgehensweise zur Lösung der Aufgabe
- 2. Optik-Systeme für die Bildverarbeitung
- Einfluss der Optik auf das Gesamtsystem
- Grundlagen, wichtige Abbildungsgrößen, Bildaufnehmergrößen, Lichtstärke, Blende, Belichtung
- Auflösungsvermögen, Abbildungsfehler, Objektivtypen, Lichtfilter
- Objektivtypen und deren Einsatz
- 3. Beleuchtungen für Bildverarbeitungssysteme
- Einfluss der Beleuchtung auf das Gesamtsystem
- lichttechnische Grundlagen / Lichtquellen für die BV
- lichttechnische Rückwirkung des Prüfobjekts
- Auswahlkriterien für eine Beleuchtung, Beleuchtungssystematik, Beleuchtungstechnik
- 4. Bildverarbeitungssysteme
- Einbindung der Komponenten, Übersicht Vision Systeme
- Der Bildaufnehmer: "Netzhaut" des Vision Systems, Helligkeit, Farbe, CCD, CMOS
- Vision Sensoren
- Smart Cameras
- Mehrkamerasysteme / Framegrabber
- Machine Vision Kameras
- Kameraschnittstellen
- Anforderungen an BV-Software in der Praxis
- Typen von industrieller Bildverarbeitungs-Standardsoftware



- Tools zur Bildvorverarbeitung und -analyse Prüfabläufe



20

6

S/Ü

Studiengan Engineerin	· ·			chtung: onik und	Automati	on			hgebiet: filmodule			
Code: E-MA-PRO	-06	Modulbez	nanag	jement u	•	ch): idhaltung	/ Quali	ity N	lanageme		lodultyp:	Modul
LVS: 80	Workloa	nd (h): 135	Leis	tungspur	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.):	6	Dauer (Se	em.): 1	Fächer	zahl: 3
Lehrform: V	orlesung	/ Seminar /	Übung)	Modulve	rantwortlic	her: Pr	rof. [Dr. Reich		•	
Prüfungsart	t: Klausur	arbeit		Prüfunç	gsdauer (r	nin): 150	Prüfu	ungs	termin: nad spå		chluss der s Prüfungs	
Anmerkung	en:			•			•					
Submodule	/Fächer (t	falls vorhan	den):									
Subco	de				Name)				LVS	BG	LF
E-MA- PRC	0-06.1	Qualitätsm	anage	ment						30	6	V/Ü
E-MA- PRO	0-06.2	Instandha	tung						·	30	6	V/S

Qualifikationsziele:

E-MA- PRO-06.3

Die Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Bedeutung, Anforderungen und die Umsetzung des Qualitätsmanagements in der Fertigungsindustrie,
- die Qualitätsmanagementmethoden, Qualitätswerkzeuge und -techniken,
- den Regelkreis der Qualitätslenkung, Qualitätssicherung und Qualitätsverbesserung,
- die Grundlagen, Ziele und Organisation der Instandhaltung,

Kolloquium

- die Abgrenzung und Besonderheiten von Inspektion, Wartung und Instandhaltung,
- die Nutzungsmöglichkeiten von (technischen) Dienstleistungen,
- die Aufbereitung und Gestaltung von Präsentationen (eigener) wissenschaftlicher Arbeiten.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- Berechnungsmethoden zu Qualitätskennziffern anzuwenden,
- die Qualitätsmanagementprozesse im Unternehmen aktiv mitzugestalten,
- die erlernten Methoden und Techniken des Qualitätsmanagements selbstständig einzusetzen,
- Instandhaltungsmaßnahmen in die betrieblichen Prozesse einzuordnen und zu organisieren,
- betriebliche Analysen zur Instandhaltung durchzuführen und auszuwerten,
- aktuelle Entwicklungen auf dem Fachgebiet der Instandhaltung zu bewerten und anzuwenden.

Literatur:

Hering, E.: Qualitätsmanagement für Ingenieure, Heidelberg

Masing: Handbuch Qualitätsmanagement, München Linß, G.: Qualitätsmanagement für Ingenieure, Leipzig Linß, G.: Training Qualitätsmanagement, Leipzig

Linß, G.: Statistiktraining im Qualitätsmanagement, Leipzig Pfeifer, T.: Praxishandbuch Qualitätsmanagement, München

Bruhn, M.; Georgi, D.: Kosten und Nutzen des Qualitätsmanagements, München

Tietjen, T.; Müller, D.: FMEA-Praxis, München

Dietrich, E: Statistische Verfahren zur Maschinen- und Prozessqualifikation, München

Dietrich, E: Prüfprozesseignung, München

DIN EN ISO 9000 ff., TS 16949, QS9000-Referenzhandbücher Kissing, Produktsicherheit und Produkthaftung, Augsburg Töpfer, A.; Mehdorn, M.: Total Quality Management, Neuwied

Al-Radhi, M.: Moderne Instandhaltung, München Beckmann, G.: Instandhaltung von Anlagen, Leipzig

Fischer, A.: Wartungsverträge, Mainz

Grobholz: Instandhaltungsmanagement, Landsberg



Hartmann, E.H.: Total Productive Maintenance, Landsberg

Kalaitzis, D.: Instandhaltungscontrolling, Köln

Westkämper, E.: Instandhaltungsmanagement, Berlin Kalaitzis, D.: Outsourcing in der Instandhaltung, Köln Zelazny, G.: Das Präsentationsbuch, Frankfurt

Präsentationstechnik für Dissertationen und wissenschaftliche Arbeiten: DIN-Normen, Berlin

Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-06.1 (Qualitätsmanagement)

- 1. Grundlagen und Begriffe des Qualitätsmanagements (QM)
- Definition von Qualität, Qualitätsmanagement, TQM usw.
- Qualitätsmanagementanforderungen DIN EN ISO 9001 und TS 16949
- Fehlerdefinition nach dem Produkthaftungsgesetz
- 2. Qualitätstechniken und -werkzeuge
- Fehlersammelkarte, Qualitätsregelkarte, Histogramm
- Pareto- und Korrelationsdiagramm; Fluss- und Ursache-Wirkungs-Diagramm
- Vorbereitung, Durchführung und Auswertung der verschiedenen Auditarten
- Portfoliotechnik, Struktur- und Fehlerbaumanalyse, Quality Funktion Deployment
- FMFA
- 3. Qualitätsmanagementmodelle und -methoden
- Six Sigma, EFQM, DIN EN ISO 9000:2000
- 4. Optimale Prozesse und Produkte
- Bestimmung von Einflussfaktoren, Störfaktoren und deren Anteil am Prozess
- Ermittlung optimaler Strategien zur Verbesserung
- Vorgehensweisen bei der Datengewinnung und Auswertung
- Methoden des DOE

Zu E-MA-PRO-06.2 (Instandhaltung)

- 1. Grundlagen der Instandhaltung
- begriffliche Abgrenzung
- Ziele und Wirksamkeit
- 2. Inspektion, Wartung, Instandsetzung
- Beurteilung des Ist-Zustandes
- Bewahrung des Sollzustandes
- Wiederherstellung des Sollzustandes
- 3. Maschinenverfügbarkeit
- Schwachstellenanalyse
- Kennzahlensysteme
- 4. Instandhaltungsorganisation
- Verantwortlichkeiten
- Lean Management
- Outsourcing
- 5. Kostenbetrachtungen bei der Instandhaltung
- Personalkosten, Materialkosten, sonstige Kosten
- 6. Sonstige technische Dienste
- Organisation von Dienstleistungen
- Contracting
- Facility Management

Zu E-MA-PRO-06.3 (Fachkolloquium)

- 1. Ziele der Präsentation auf der Inhalts- und Beziehungsebene
- Gliederungsvarianten, Konzeption der Visualisierung, z.B. der Foliengestaltung
- Ausarbeitung der Präsentation in Hauptschritten
- technische und mentale Vorbereitung von Präsentation, Reagieren auf Anfragen
- 2. Praktische Fachreferate
- Referate der Studierenden zu aktuellen Themen des Technischen Managements mit anschließender fachlicher u. methodischer Diskussion



Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: filmodule			
Code: E-MA-PRO	-07	Comp	outerg	jestü	• (ch): tierung / C	Comp	uter-	·Based		dultyp: ezielles l	Modul
LVS: 40	Workloa	ıd (h): 8	31	Leis	tungspun	ıkte: 3	Beginn (S	Sem.):	: 6	Dauer (Se	em.): 1	Fächerz	zahl: 1
Lehrform: S	eminar /	Übung				Modulve	rantwortlicl	her: F	Prof. I	Or. Wystup			
Prüfungsart	Prüfungsart: Seminararbeit ode Programmentwurf Konstruktionsentw oder Klausur				Prüfung	gsdauer (n	nin): 60	Prüf	fungs	termin: nad spå		uss der l rüfungsv	
Anmerkung	en:												
Submodule	/Fächer (falls vor	rhande	en):									
Subcode						Name	;				LVS	BG	LF

Die Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die Einsatzmöglichkeiten eines Elektroplanung-CAx-Systems, z.B. EPLAN,
- die datentechnische Zusammenarbeit mit anderen Systemen,
- die Grundeinstellungen und die Arbeitsschritte in dem Elektroplanungssystem,
- das Zusammenwirken elektrischer mit pneumatischen und hydraulischen Elementen.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein

- Tools zur Elektroplanung zu bewerten und auszuwählen,
- ein Elektro-Planungstool zu konfigurieren,
- Elektro-Planungsarbeiten mit einem Tool selbst durchzuführen,
- die notwendigen Planungsunterlagen verständlich aufzubereiten.

Literatur:

Meinert, F.: Leitfaden EPLAN electric P8, München

Firmenunterlagen der Fa. EPLAN Software und Service GmbH und Co KG, Monheim

Lehrinhalte:

- 1. Grundaufbau des CAx-Systems zur Elektroplanung
- Grundeinstellungen, Verzeichnisse, Projekte
- Arbeiten mit eigenen Makros
- 2. Eigenes Projekt erstellen
- Artikelverwaltung
- Montageplattenbestückung
- 3. Datenhandling
- Stücklistenerstellung
- Zusammenarbeit mit anderen Tools wie FluidPlan



Studiengan Engineeri n	-			nrichtung: tronik un	d Automat	ion			hgebiet: filmodule				
Code: E-MA-PRO	-08			• (tsch/englis	,					lodult pezie	٠.	Modul
LVS: 65	Workloa	ad (h): 10	8 L	eistungsp	unkte: 4	Beginn (S	Sem.)	: 6	Dauer (Se	em.): 1	Fä	icherz	zahl: 3
Lehrform: V	orlesung/	/ Semina	ar		Modulve	erantwortlic	her: F	Prof. I	Dr. Reich		•		
Prüfungsart: Klausurarbeit Prüfungsdauer (min): 120 Prüfungstermin: nach Abschluss der L spätestens Prüfungsv													
Anmerkung	en:			•									
Submodule	/Fächer (falls vorh	anden)):									
Subco	de				Nam	е				LVS	E	3G	LF
E-MA-PRO	-08.1	ht						25		6	V/S		
E-MA-PRO	-08.2	Patenta	ırbeit u	nd Schutz	recht					15		6	V/S
E-MA-PRO	-08.3	Arbeits-	/ Betri	iebssicher	heit und Ur	nweltschutz	z			25		6	V/S

Den Studierenden sollen fundierte Kenntnisse vermittelt werden über

- die inhaltlichen Grundsätze und den Grundaufbau des Rechtssystems in Deutschland und Europa,
- die wichtigsten rechtlichen Sachverhalte im praktischen Wirtschaftsleben national und international,
- die Besonderheiten des Gewerblichen Rechtsschutzes, nationales und internationales Patent- und Markenrecht,
- die rechtlichen und organisatorischen Rahmenbedingungen der Arbeits- und Betriebssicherheit sowie des Umweltschutzes,
- die betriebliche Organisation der Arbeits- und Betriebssicherheit sowie des Umweltschutzes,
- Maßnahmen der Beurteilung der Arbeitsbedingungen und der Verhältnis- und Verhaltensprävention in der Arbeits- und Betriebssicherheit sowie der Umsetzung von betrieblichen Umweltschutzmaßnahmen,
- die Integration von Arbeits- und Betriebssicherheit und Umweltschutz in die betrieblichen Prozesse und Abläufe.

Die Studierenden sollen nach Abschluss des Moduls in der Lage sein,

- die rechtlichen Folgen ihrer wirtschaftlichen Tätigkeit ein- bzw. abzuschätzen,
- die Rechtsverbindlichkeit von Handlungen und Dokumenten zu kennen und zu beachten,
- in rechtlich relevanten Sachverhalten (sowohl technisch als auch betriebswirtschaftl.) für das Unternehmen richtig zu handeln.
- die betrieblichen Aufgaben zur Umsetzung von Arbeits- und Betriebssicherheit sowie Umweltschutz mit zu unterstützen und als Führungsaufgabe selbst wahrzunehmen.

Literatur:

Bürgerliches Gesetzbuch Handelsgesetzbuch

Dettmer, H.: Fachbegriffe Recht und Wirtschaft, Troisdorf

Arbeitsschutzgesetz, München

von Locquenghien, D.: Betriebssicherheitsverordnung, Verordnungstext mit Begründung, Köln

Skiba, R.: Taschenbuch Arbeitssicherheit, Berlin

Birke, M. u.a.: Handbuch Umweltschutz und Organisation, München

Arbeitsschutzgesetz, München

Lehrinhalte:

Zu E-MA-PRO-08.1 (Wirtschaftsrecht)

- 1. Grundlage des Rechtssystems in Deutschland, Gesetzgebung, Gerichtsbarkeiten, Überblick Privatrecht, das bürgerliche Recht, Allgemeiner Teil des BGB, Schuldrecht, Sachenrecht
- Grundlagen wirtschaftlicher T\u00e4tigkeit, Kaufvertrag, Zahlungsabsicherung, rechtsverbindliche Dokumente, Gesellschaftsrecht



Zu E-MA-PRO-08.2 (Patent- und Schutzrecht)

- 1. Überblick über gewerbliche Schutzrechte national und international
- 2. Technische und nichttechnische Schutzrechte
- Patente, Gebrauchsmuster, Halbleiterschutz, computerimplementierte Erfindungen
- Schutzrechte, Marken, Geschmacksmuster, Urheberrecht, das Arbeitnehmererfindungsrecht

Zu E-MA-PRO-08.3 (Arbeits-/Betriebssicherheit und Umweltschutz)

- 1. Rechtsgrundlagen des Arbeitsschutzes
- 2. Übersicht, betriebliche Arbeitsschutzorganisation
- 3. Grundlagen der Beurteilung von Arbeitsbedingungen (Gefährdungsbeurteilung), Maschinensicherheit, Gestaltung von Arbeitsplätzen
- 4. Anwendung und Einsatz von Arbeitsstoffen, Verhaltensprävention und personenbezogene Schutzmaßnahmen
- 5. Grundlagen des betrieblichen Brand- und Katastrophenschutzes sowie des Umweltschutzmanagements
- 6. Verkehrssicherheit



3.3 Praxismodule und Bachelorarbeit

Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: jektarbeit				
Code: E-TE-PRA-	01				• (ch/englisc beit I) / P	ch): ractice Ph	ase I	(Pro	ject Thesis			dultyp: ixismod	ul
LVS: 0	Workloa	ıd (h): ′	135	Leis	tungspun	nkte: 5	Beginn (S	Sem.):	: 1	Dauer (Se	em.): 1	1	Fächerz	zahl: 1
Lehrform:						Modulve	rantwortlicl	her: S	Studie	enrichtungs	leiter			
Prüfungsart	Prüfungsart: Projektarbeit					gsdauer (r	nin):	Prüf	fungs	termin: nad Pra	ch Fes axispha			de 1.
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (1	falls vo	rhand	en):										
Subco	de					Name)				LVS	;	BG	LF

Qualifikationsziele:

Die Praxisphasen ermöglichen es den Studierenden, im Rahmen der in der jeweiligen Studienordnung niedergelegten betrieblichen Ausbildungsschwerpunkte ihr in den Theoriephasen gewonnenes Wissen und Verständnis bei der Lösung konkreter betrieblicher Aufgabenstellungen anzuwenden und weiterzuentwickeln (Theorie-Praxis-Transfer). Dabei können sie ihre systemischen Kompetenzen weiter vertiefen und im Rahmen der innerbetrieblichen Einbindung ihre kommunikativen Kompetenzen weiter ausbilden.

Die Projektarbeit I ist integraler Bestandteil der Studienleistungen in der ersten Praxisphase und unterstreicht den Theorie-Praxis-Transfer des dualen Studiums. Ziel ist die wissenschaftsorientiert aufbereitete Beschreibung von Strukturen und Prozessen des Praxispartners, wobei Erkenntnisse aus der vorangegangenen Theoriephase in enger Verzahnung mit den jeweiligen Praxisinhalten angewendet und hierüber die Studierenden an methodisches und wissenschaftliches Arbeiten sowie das Verfassen von Texten mit wissenschaftlichem Anspruch herangeführt werden sollen.

Der Umfang der Arbeit soll ca. 20 Seiten DIN A4 betragen (zuzüglich Verzeichnisse und Anhang). Die Themenstellung erfolgt in Abstimmung zwischen der Dualen Hochschule und dem Praxispartner des Studierenden, die Bewertung der Arbeit durch die Duale Hochschule.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



Studiengan Engineerin	· ·				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: jektarbeit				
Code: E-TE-PRA-	02					sch/englisc rbeit II) / I		hase	II (Pı	oject The			dultyp: axismod	ul
LVS: 0	Workloa	nd (h): 1	35	Leis	tungspun	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 2	Dauer (Se	em.):	1	Fächerz	zahl:
Lehrform:						Modulve	rantwortlic	her: S	Studie	enrichtungs	leiter			
Prüfungsart: Projektarbeit					Prüfung	gsdauer (n	nin):	Prüf	fungs	stermin: nad Pra	ch Fes axisph			de 2.
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (falls vor	hande	en):										
Subco	de					Name)				LVS	S	BG	LF
Oubcode														
				-										

Die Praxisphasen ermöglichen es den Studierenden, im Rahmen der in der jeweiligen Studienordnung niedergelegten betrieblichen Ausbildungsschwerpunkte ihr in den Theoriephasen gewonnenes Wissen und Verständnis bei der Lösung konkreter betrieblicher Aufgabenstellungen anzuwenden und weiterzuentwickeln (Theorie-Praxis-Transfer). Dabei können sie ihre systemischen Kompetenzen weiter vertiefen und im Rahmen der innerbetrieblichen Einbindung ihre kommunikativen Kompetenzen weiter ausbilden.

Die Projektarbeit II ist integraler Bestandteil der Studienleistungen in der zweiten Praxisphase und unterstreicht den Theorie-Praxis-Transfer des dualen Studiums. In der zweiten Praxisphase steht für die Studierenden die Mitarbeit an betrieblichen Aufgabenstellungen (mit Anleitung) im Vordergrund. Im Rahmen der Projektarbeit II sollen die betrieblichen Hintergründe zur Bearbeitung der Aufgabe sowie eine Einordnung in das betriebliche Umfeld unter Anwendung von Erkenntnissen aus den vorangegangenen Theoriephasen erörtert werden. Weiterhin sollen der Bearbeitungsvorgang selbst und die wesentlichen Ergebnisse dargestellt werden. Ein methodisches Vorgehen soll deutlich werden.

Der Umfang der Arbeit soll ca. 20 Seiten DIN A4 betragen (zzgl. Verzeichnisse und Anhang). Die Themenstellung erfolgt in Abstimmung zwischen der Dualen Hochschule und dem Praxispartner des Studierenden, die Bewertung der Arbeit durch die Duale Hochschule.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



Studiengan Engineerin					htung: nik und	Automati	on			hgebiet: jektarbeit				
Code: E-TE-PRA-	03		sphas		• (sch/engliso arbeit III) /	ch): ' Practice I	Phase	e III (Project			dultyp: i xismod i	ul
LVS: 0	LVS: 0 Workload (h): 135 Lehrform:				tungspun	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 3	Dauer (Se	em.): 1		Fächerz	zahl:
						Modulve	rantwortlicl	her: S	Studie	enrichtungs	leiter			
Prüfungsart: Projektarbeit					Prüfung	gsdauer (n	nin):	Prüf	fungs	termin: nac Pra	ch Fest axispha	•		de 3.
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (falls vor	rhande	en):										
Subco	de					Name	;				LVS		BG	LF

Die Praxisphasen ermöglichen es den Studierenden, im Rahmen der in der jeweiligen Studienordnung niedergelegten betrieblichen Ausbildungsschwerpunkte ihr in den Theoriephasen gewonnenes Wissen und Verständnis bei der Lösung konkreter betrieblicher Aufgabenstellungen anzuwenden und weiterzuentwickeln (Theorie-Praxis-Transfer). Dabei können sie ihre systemischen Kompetenzen weiter vertiefen und im Rahmen der innerbetrieblichen Einbindung ihre kommunikativen Kompetenzen weiter ausbilden.

Die Projektarbeit III ist integraler Bestandteil der praxisbasierten Studienleistungen in der dritten Praxisphase und unterstreicht den Theorie-Praxis-Transfer des dualen Studiums. In der dritten Praxisphase sollen die Studierenden nachweisen, dass sie in der Lage sind, mit Betreuung betriebliche Aufgabenstellungen mittleren Umfangs teilweise selbständig zu lösen. Aus den Ausführungen der Projektarbeit III sollen - zusätzlich zu den Anforderungen, die an die Projektarbeiten I und II gestellt werden - die systematische Anwendung wissenschaftlicher Methoden (angemessene Beschäftigung mit einschlägiger Fachliteratur, Alternativbetrachtungen, Entscheidungsfindung und -begründung) sowie eine zielführende Vorgehensweise ersichtlich sein.

Der Umfang der Arbeit soll ca. 20 Seiten DIN A4 betragen (zzgl. Verzeichnisse und Anhang). Die Themenstellung erfolgt in Abstimmung zwischen der Dualen Hochschule und dem Praxispartner des Studierenden, die Bewertung der Arbeit durch die Duale Hochschule.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: xisprüfunç	9			
Code: E-TE-PRA-	04		sphas			ch/englisc rüfung I)	ch): / Practice	Phas	e IV	(Practice			dultyp: i xismod i	ul
LVS: 0	Workloa	nd (h): 1	35	Leis	tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 4	Dauer (Se	em.): 1		Fächerz	zahl:
Lehrform:						Modulve	rantwortlicl	her: S	Studie	enrichtungs	leiter			
Prüfungsart: Mündliche Prüfung					Prüfung	gsdauer (n	nin):	Prüf	fungs	stermin: nac Pra	ch Fes axispha	•		le 4.
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (falls voi	rhande	en):										
Subco	de					Name	;				LVS	5	BG	LF
000000														
							·							
							·							

Die mündliche Praxisprüfung I ist Bestandteil der Studienleistungen in den Praxisphasen und unterstreicht den Theorie-Praxis-Transfer an der Hochschule.

Ziel ist die wissenschaftsorientierte Analyse und Durchdringung der ausgeführten Tätigkeiten beim Praxispartner, wobei Erkenntnisse aus den vorangegangenen Theoriephasen in enger Verzahnung mit den jeweiligen Praxisinhalten angewendet werden sollen.

Grundlage für die mündliche Praxisprüfung I sind die nach der Prüfungsordnung der Hochschule vorgeschriebenen Projektarbeiten I bis III und der Rahmenausbildungsplan entsprechend der Studienordnung des jeweiligen Studiengangs.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien

Kornmeier, M.: "Wissenschaftlich schreiben leicht gemacht: für Bachelor, Master und Dissertation" Stuttgart

Prüfungsinhalte:

Hinweise zur Verfahrensweise

Allgemeine Hinweise:

- Die Praxisprüfung I bezieht sich vorwiegend auf die während der Praxisphasen vermittelten Studieninhalte.
- Die jeweilige Prüfungskommission besteht aus Lehrkräften der Dualen Hochschule und akademisch qualifizierten Vertretern der Praxispartner.
- Die Prüfungskommission bestimmt die Prüfungsstruktur und die Anteile der Prüfungsinhalte. Die Studierenden werden hierüber und über die Zusammensetzung der Prüfungskommission vorab informiert.

Hinweise zur Prüfungsstruktur:

- Präsentation der Projektarbeiten I bis III (optional)
- Befragung zu den Projektarbeiten I bis III
- Prüfung des fachlichen Hintergrundes der Studienrichtung (mit praxisorientiertem Fokus)
- Prüfung des allgemein-fachlichen und projektbezogenen Wissens des Studierenden



Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: jektarbeit				
Code: E-TE-PRA-	05		sphas			ch/engliso	ch): Practice I	Phase	e V (Project			dultyp: axismod	ul
LVS: 0	Workloa	nd (h): 1	135	Leis	tungspun	ıkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 5	Dauer (Se	em.):	1	Fächerz	zahl:
Lehrform:						Modulve	rantwortlic	her: S	Studie	enrichtungs	leiter			
Prüfungsart	t: Projekta	arbeit			Prüfung	gsdauer (n	nin):	Prüf	fungs	stermin: nad Pra	ch Fes			de 5.
Anmerkung	en:													
Submodule	/Fächer (falls vo	rhande	en):										
Subco	de					Name	;				LVS	S	BG	LF

Die Praxisphasen ermöglichen es den Studierenden, im Rahmen der in der jeweiligen Studienordnung niedergelegten betrieblichen Ausbildungsschwerpunkte ihr in den Theoriephasen gewonnenes Wissen und Verständnis bei der Lösung konkreter betrieblicher Aufgabenstellungen anzuwenden und weiterzuentwickeln (Theorie-Praxis-Transfer). Dabei können sie ihre systemischen Kompetenzen weiter vertiefen und im Rahmen der innerbetrieblichen Einbindung ihre kommunikativen Kompetenzen weiter ausbilden.

Im Rahmen der Projektarbeit IV soll das erworbene theoretische und praktische Wissen einschließlich der erlernten wissenschaftlichen Methoden problemspezifisch in der Wirtschaftspraxis angewendet werden. Die Studierenden durchdringen ein praxisbezogenes Thema aus dem Bereich des Praxispartners und ordnen dieses zunächst in den theoretischen Bezugsrahmen ein. Aufbauend darauf und in Auswertung geeigneter, eigenständig durchgeführter Untersuchungen sollen Lösungsansätze aufgezeigt und, wenn möglich, in der Praxis umgesetzt werden. Mit dieser Arbeit sollen die Studierenden zeigen, dass sie in der Lage sind, eine betriebliche Aufgabenstellung größtenteils selbständig mit wissenschaftlichen Methoden und zielgerichteter Vorgehensweise zu lösen. Dazu muss die Darstellung des analytischen Eigenanteils, im Vergleich zu den vorangegangenen Projektarbeiten, deutlich ausgebaut werden. Die Arbeit muss u.a. schlüssige Argumentationsketten enthalten. Der Lösungsweg muss vollständig nachvollziehbar sein. Entscheidungen sind zu begründen. Der Nutzen der erarbeiteten Lösung ist, soweit möglich, klar darzustellen.

Der Umfang der Arbeit soll ca. 20 Seiten DIN A4 betragen (zzgl. Verzeichnisse und Anhang). Die Themenstellung erfolgt in Abstimmung zwischen der Dualen Hochschule und dem Praxispartner des Studierenden, die Bewertung der Arbeit durch die Duale Hochschule.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



Studiengan Engineerin	-				htung: nik und	Automati	on			hgebiet: xisprüfunç	g		
Code: E-TE-PRA-	06		sphas		• (ch/engliso rüfung II)	ch): / Practice	Phas	se VI	(Practice		dultyp: ixismod	ul
LVS: 0	LVS: 0 Workload (h): 135 L Lehrform:				tungspur	nkte: 5	Beginn (S	Sem.)	: 6	Dauer (Se	em.): 1	Fächerz	zahl:
						Modulve	rantwortlicl	her: S	Studie	enrichtungs	leiter		
Prüfungsart: Mündliche Prüfung					Prüfung	gsdauer (n	nin):	Prüf	fungs	termin: nac Pra	ch Fes axispha		de 6.
Anmerkung	en:												
Submodule	/Fächer (falls vor	rhande	en):									
Subco	de					Name	;				LVS	BG	LF
000000													

Die mündliche Praxisprüfung II ist Bestandteil der Studienleistungen in den Praxisphasen und unterstreicht den Theorie-Praxis-Transfer an der Hochschule.

Ziel ist die wissenschaftsorientierte Analyse und Durchdringung der ausgeführten Tätigkeiten beim Praxispartner, wobei Erkenntnisse aus den vorangegangenen Theoriephasen in enger Verzahnung mit den jeweiligen Praxisinhalten angewendet werden sollen.

Grundlage für die mündliche Praxisprüfung II können die Projektarbeit IV und die Bachelorarbeit sein (sofern diese bereits abgeschlossen und bewertet sind) sowie der Rahmenausbildungsplan entsprechend der Studienordnung des jeweiligen Studiengangs.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien

Kornmeier, M.: "Wissenschaftlich schreiben leicht gemacht: für Bachelor, Master und Dissertation" Stuttgart

Prüfungsinhalte:

Hinweise zur Verfahrensweise

Allgemeine Hinweise:

- Die Praxisprüfung II bezieht sich vorwiegend auf die während der Praxisphasen vermittelten Studieninhalte.
- Die jeweilige Prüfungskommission besteht aus Lehrkräften der Dualen Hochschule und akademisch qualifizierten Vertretern der Praxispartner.
- Die Prüfungskommission bestimmt die Prüfungsstruktur und die Anteile der Prüfungsinhalte. Die Studierenden werden hierüber und über die Zusammensetzung der Prüfungskommission vorab informiert.

Hinweise zur Prüfungsstruktur:

- Präsentation der Bachelorarbeit (optional)
- Befragung zur Bachelorarbeit
- Prüfung des fachlichen Hintergrundes der Studienrichtung (mit praxisorientiertem Fokus)
- Prüfung des allgemein-fachlichen und projektbezogenen Wissens des Studierenden



Studiengang: Engineering			Studienrichtung: Mechatronik und Automation						Fachgebiet: Bachelorarbeit					
			ulbezeichnung (deutsch/englisch): helorarbeit / Bachelor Thesis								Modultyp: Kernmodul			
LVS: 0	Workload (h): 324		324	Leistungspunk		ıkte: 12	Beginn (S	nn (Sem.): 6		Dauer (Se	em.): 1		Fächerzahl:	
Lehrform: Modulverantwortlicher: Studienrichtungsleiter														
Prüfungsart: Bachelorarbeit				Prüfungsdauer (min): Prü			Prüt	rüfungstermin: nach Festlegung Ende 6. Praxisphase						
Anmerkungen:														
Submodule/Fächer (falls vorhanden):														
Subcode			Name							LV	S	BG	LF	

Die Anfertigung der Bachelorarbeit im 6. Semester bildet den Abschluss des dualen Studiums. Sie dient dazu, das im Studium erworbene theoretische und praktische Wissen einschließlich der erlernten wissenschaftlichen Methoden problemspezifisch und umfassend in der Wirtschaftspraxis anzuwenden. Der Studierende bearbeitet ein komplexes, wissenschafts- und praxisbezogenes Thema aus dem Bereich des Praxispartners und ordnet dieses zunächst in den theoretischen Bezugsrahmen ein. Darauf aufbauend und in Auswertung geeigneter, eigenständig durchgeführter Untersuchungen sollen Lösungsansätze wissenschaftlich entwickelt, dargestellt und in der Praxis umgesetzt werden. Damit verbunden ist der Nachweis des Nutzens für den Praxispartner.

Die Bachelorarbeit soll ca. 50 Seiten DIN A4 umfassen (zuzüglich Verzeichnisse und Anhang). Die Bearbeitung erfolgt in der gemäß Prüfungsordnung vorgegebenen Frist von 3 Monaten.

Das Thema der Bachelorarbeit wird in Abstimmung mit dem Praxispartner des Studierenden durch die Duale Hochschule vergeben. Die Bachelorarbeit wird durch einen Gutachter der Dualen Hochschule sowie einen akademisch qualifizierten Gutachter des Praxispartners fachlich begleitet und bewertet. Die Note der Bachelorarbeit ergibt sich dann aus dem Mittelwert der Noten der Gutachter. Weichen diese um mehr als einen ganzen Notenschritt voneinander ab, bestimmt ein durch die Duale Hochschule bestellter Drittgutachter die Note innerhalb des durch die ursprünglichen Gutachter aufgespannten Notenbereichs.

Literatur:

Theisen, M.R.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München

Bänsch, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten. Seminar und Diplomarbeiten" München, Wien

Preißner, A.: "Wissenschaftliches Arbeiten" München, Wien



4. Abkürzungsverzeichnis

Prüfungs- und Studienleistungen:

PL Prüfungsleistung
D Dauer (min)
BA Bachelorarbeit
K Klausurarbeit
MP Mündliche Prüfung
PE Programmentwurf

PR Projektarbeit SE Seminararbeit

KE Konstruktionsentwurf

ST Studienarbeit

T Testat

Lehrformen:

V Vorlesung S Seminar Ü Übung L Labor

Sonstiges:

BG Beginn LF Lehrform

LP Leistungspunkte LV Lehrveranstaltung

LVS Lehrveranstaltungsstunden