Modulhandbuch Studiengang Master of Science Elektromobilität Prüfungsordnung: 954-2022

Wintersemester 2022/23 Stand: 01.11.2022

Kontaktpersonen:

Stand: 01.11.2022 Seite 2 von 307

Inhaltsverzeichnis

00 Pflichtmodul	
41760 Aspekte der Elektromobilität	
00 Schwerpunkte	
210 Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren	
211 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren Kopie	
21730 Automatisierungstechnik II	
21830 Communications III	
22190 Detection and Pattern Recognition	
70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	
74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation	
75960 Deep learning	
76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme	
78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	
213 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 221 + 231)	
101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik	
101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik	
13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren	
13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung	
15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik	
21690 Elektrische Maschinen II	
21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	
21730 Automatisierungstechnik II	
21740 Regelungstechnik II	
21760 Elektrische Energienetze II	
21790 Communication Networks Architecture and Design	
29140 Smart Grids	
32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen	
41750 Speichertechnik für elektrische Energie II	
75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge	
220 Schwerpunkt Elektrischer Antrieb	
221 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Elektrischer Antrieb	
101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik	
101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik	
21690 Elektrische Maschinen II	
21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	
21740 Regelungstechnik II	
32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen	
33950 Werkstoffe der Elektrotechnik	
41750 Speichertechnik für elektrische Energie II	
75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge	
223 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 231)	
13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren	
13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung	
15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik	
21730 Automatisierungstechnik II	
21760 Elektrische Energienetze II	
21790 Communication Networks Architecture and Design	
21830 Communications III	
22190 Detection and Pattern Recognition	
29140 Smart Grids	
70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	
74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation	
75960 Deep learning	

	76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme	98
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	100
	230 Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids	101
	231 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids	102
	13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren	103
	13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung	104
	15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik	106
	21730 Automatisierungstechnik II	108
	21760 Elektrische Energienetze II	110
	21790 Communication Networks Architecture and Design	112
	29140 Smart Grids	113
	33950 Werkstoffe der Elektrotechnik	115
	41750 Speichertechnik für elektrische Energie II	117
	233 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 221)	119
	101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik	120
	101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik	121
	21690 Elektrische Maschinen II	123
	21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	125
	21710 Fower Electronics II / Leistungselektronik II	126
	21740 Regelungstechnik II	128
	21830 Communications III	130
	22190 Detection and Pattern Recognition	133
	32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen	135
	41750 Speichertechnik für elektrische Energie II	138
	70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	140
	74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation	142
	75960 Deep learning	143
	76270 Ontigoha Canaarik fiir Autonoma Systema	145
	76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme	
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	147
400		
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	147
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	147 148
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	147 148 150
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik	147 148 150
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik	147 148 150 151 152 154
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik	147 148 150 151 152 154 155
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV)	147 148 150 151 152 154 155
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität	147 148 150 151 152 154 155 157
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving	147 148 150 151 152 154 155 157 158
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design	147 148 150 151 152 154 155 157 158
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101350 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101350 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 165
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 166
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren	147 148 150 151 152 157 158 160 161 163 168 170
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 168 170 171
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II O Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 168 170 171 173
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 165 170 171 173
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität	147 148 150 151 152 154 155 163 163 163 163 173 173 175
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 165 170 171 173 175
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik 15700 Verkehrsflussmodelle	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163 168 170 171 173 175 180
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 15700 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163 165 170 171 173 175 180 182
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik 15700 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163 168 170 171 173 175 180 182 183
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 0 Wahlkatalog Elektromobilität 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung 21690 Elektrische Maschinen II	147 148 150 151 152 154 155 157 158 160 161 163 168 170 171 173 175 180 182 183 185
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung 21690 Elektrische Maschinen II 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 165 166 170 171 173 180 182 183 185
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsnodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung 21690 Elektrische Maschinen II 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	147 148 150 151 152 154 155 160 161 163 166 170 171 173 175 180 181 183 185 187
	78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung 21690 Elektrische Maschinen II 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II	143 150 150 150 150 150 160 160 160 160 170 170 170 170 180 180 180 180 180 180

Elektrische Energienetze II	192
	194
	195
Statistical and Adaptive Signal Processing	196
	198
	201
	202
Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik"	203
	204
	205
	207
	209
·	211
	213
	214
	215
	216
	218
	221
	222
• • • • • • • • • • • • • • • • • • •	224
	224
	227
	228
	229
•	230
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	232
	233
	234
	235
	237
	239
	240
<u> </u>	242
	244
	246
	247
Speichertechnik für elektrische Energie II	249
Induktives Laden	251
	252
Thematische Kartographie	254
	256
Data Engineering	258
	260
Sensoren und integrierte Mikrosysteme (Grundlagen)	261
	262
	264
	266
	267
	269
Matrix Computations in Signal Processing and Machine Learning	272
EMV- und Hochspannungsmesstechnik	2/4
EMV- und Hochspannungsmesstechnik	274 275
Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	275
Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	275 277
Technologien und Methoden der Softwaresysteme II Battery modelling and Energy Management System- und Websicherheit	275 277 279
Technologien und Methoden der Softwaresysteme II	275 277
	Elektrische Energienetze II Radio Frequency Technology Communication Networks Architecture and Design Statistical and Adaptive Signal Processing Communications III Integrierte Mischsignalschaltungen Filtersynthese Ringvorlesung 'Verfahren der Softwaretechnik' Space-Time Wireless Communication Detection and Pattern Recognition Smart Grids Computer Vision Festigkeitslehre I EMV in der Automobiltechnik Mobile Energiespeicher Design und Fertigung mikro- und nanoelektronischer Systeme Fahrzeug-Design Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen Forschungsmethoden in der Softwaretechnik Performance Modelling and Simulation Network Security Digitale Bildverarbeitung Lithiumbatterien: Theorie und Praxis Elektrochemische Energiespeicherung in Batterien Simulationstechnik Hybridantriebe Einführung in die KFZ-Systemtechnik Grundlagen der Kraftfahrzeugantriebe /ahlmodule aus BSc. Eul und FMT 1280 Grundlagen der Kraftfahrzeuge Alo Regelungstechnik I 550 Leistungselektronik I 550 Leistungselektronik I 550 Leistungselektronik I 550 Elektrische Maschinen I 550 Elektrische Maschinen I 550 Elektrische Kaptien II 551 Speichertechnik für elektrische Energie I 552 Destonatisierungstechnik I 553 Destonatisierungstechnik I 554 Regelungstechnik I 555 Leistungselektronik i 556 Elektrische Maschinen I 557 Speichertechnik für elektrische Energie I 558 Destonatisierungstechnik I 559 Leistungselektronik i 550 Elektrische Maschinen I 550 Leistungselektronik i 550 Elektrische Maschinen I 550 Leistungselektronik i 551 Speichertechnik für elektrische Energie II 552 Induktives Laden 553 Navigation 554 Regenund integrierte Mikrosysteme 555 Speichertechnik für elektrische Energie II 556 Induktives Laden 557 Speichertechnik für elektrische Energie II 558 Speichertechnik für elektrische Energie II 559 Speichertechnik für elektrische Energie II 550 Speichertechnik für elektrische Energie II 550 Speichertechnik für elektrische Energie II 550 Speichertechnik für elektrische Energie II 551 Speichertechnik für elektrische Energie II 552 Speichertech

74420 Verlässlichkeit intelligenter verteilter Automatisierungssysteme	. 287
74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation	
74780 Circuit Design in Nanometer Scaled CMOS	290
75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge	. 291
75960 Deep learning	
76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme	
76780 Forschungsmethoden in der Softwaretechnik	. 297
77910 Advanced Mathematics for Signal and Information Processing	. 299
78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II	300
79220 Finite Element Methods	301
500 Fachpraktikum	303
74650 Fachpraktikum (Master)	. 304
81090 Masterarbeit Elektromobilität	. 305
81430 Forschungsarbeit Elektromobilität	306

100 Pflichtmodul

Zugeordnete Module: 41760 Aspekte der Elektromobilität

Stand: 01.11.2022 Seite 7 von 307

Modul: 41760 Aspekte der Elektromobilität

2. Modulkürzel:	052601031	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Kai Peter	r Birke
9. Dozenten:		Peter Göhner Hans Christian Reuss Bin Yang Nejila Parspour	
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	iculum in diesem		
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	keine	
12. Lernziele:		 verstehen: Den Aufbau und die Funkt Elektrofahrzeuges Verschiedene Antriebskon Anforderungen an die Fah Den Energiefluss von der 	lektromobilität. Sie kennen und ionsweise des Antriebstranges eines izepte irzeugdynamik Erzeugung bis zum Fahrzeug
		Mobile EnergiespeicherkoAuswirkung verschiedeneiElektronische Assistenzsy	Ladekonzepte auf das Energienetz
13. Inhalt:		"Infrastruktur und "Assistenz Gegebenheiten und Herausf	pte für Fahrzeuge art-Grids
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	• 417601 Vorlesung mit Übu	ng Aspekte der Elektromobilität
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Summe: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n u	nd -name:	41761 Aspekte der Elektror Gewichtung: 1	mobilität (PL), Schriftlich, 120 Min.,

Stand: 01.11.2022 Seite 8 von 307

18. Grundlage für ...:

19. Medienform:	Beamer, Tafel, ILIAS
20. Angeboten von:	Photovoltaik

Stand: 01.11.2022 Seite 9 von 307

200 Schwerpunkte

Zugeordnete Module: 210 Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren

220 Schwerpunkt Elektrischer Antrieb

230 Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids

Stand: 01.11.2022 Seite 10 von 307

210 Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren

Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren Kopie Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 221 + 231) Zugeordnete Module: 211

213

Stand: 01.11.2022 Seite 11 von 307

211 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Autonomes und vernetztes Fahren Kopie

Zugeordnete Module: 21730 Automatisierungstechnik II

21830 Communications III

22190 Detection and Pattern Recognition

70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

75960 Deep learning

76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

Stand: 01.11.2022 Seite 12 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

-			
2. Modulkürzel:	050501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Michael W	eyrich eyrich
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich
10. Zuordnung zum Cui Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Grundlagen der Automatisieru Mathematik, Automatisierungs	•
12. Lernziele:		Die Studierenden:	
		Methoden der Modellbildung	tigten Methoden, insbesondere g und können diese anwenden ünstlichen Intelligenz und des enden insatzpotenziale von nd Analyseverfahren für beurteilen icherheit von
13. Inhalt:		Lernens zur Wissensverarb	tützung von g, insbesondere qualitative ntelligenz und des maschinellen eitung und Modellbildung nten Automatisierungssystemen
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungs	aufzeichnungen im ILIAS
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		217301 Vorlesung Automatis217302 Übung Automatisier	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 13 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 14 von 307

Modul: 21830 Communications III

2. Modulkürzel:	Comms 3	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. Dr. Stephan ten Bı	rink
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stephan ten Brir	nk
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	issetzungen:		
12. Lernziele:		to become proficient in physic communications	al layer technologies of wireless
13. Inhalt:		1 Overview 1.1 The capacity 1.2 Wireless network structure 1.3 Data rates and spectral la 1.4 A simple wireless commun 1.5 Technical milestones and 2 Wireless communication	e ndscape nication link future trends
		bandwidth 2.6.2 Time-selective fading: D 2.6.3 Putting both together: G 2.7 Channel capacity	model (two-path model) n of channel variations riations n s ing: Delay spread and coherence coppler spread and coherence time eneral wideband channels
		3 Single carrier-based wire 3.1 Transmitter 3.1.1 PAM/QAM constellation 3.1.2 Transmit filter and spect 3.2 Flat-fading Channel 3.3 Receiver 3.3.1 Channel estimation and 3.3.2 Constellation symbol (Q 3.4 Physical layer performanc 3.5 Diversity in wireless comm 3.6 Mitigating multipath propa 3.6.1 Overview of different eq	mapping crum coherent detection AM-) demapping e measures nunications gation by equalization

Stand: 01.11.2022 Seite 15 von 307

3.7 Linear equalization3.7.1 Ideal equalization

- 3.7.2 Truncated Zero-Forcing (ZF) equalization
- 3.7.3 Truncated Zero-Forcing (ZF), optimized
- 3.7.4 Minimum Mean Squared Error (MMSE)
- 3.8 Non-linear equalization
- 3.8.1 Maximum likelihood sequence estimation (MLSE)
- 3.8.2 Simplifying the likelihood function for the AWGN channel
- 3.8.3 Multipath Channel as Shift Register
- 3.8.4 The Viterbi Algorithm
- 3.8.5 Example of the Viterbi algorithm

4 Multicarrier-based wireless systems

- 4.1 Motivation
- 4.2 Recap: Single carrier modulation
- 4.3 From single- to multi-carrier modulation
- 4.4 Performance over multipath channels
- 4.5 Cyclic prefix (guard interval)
- 4.6 Parameters of wireless OFDM systems
- 4.7 Discrete-time multicarrier modulation/demodulation (for your interest)

A Appendix

- A.1 Some more path loss models
- A.1.1 Okumura-Hata model
- A.1.2 Motley-Keenan indoor path loss model
- A.2 Interference in unlicensed ISM band
- A.3 Symbol and bit-error probabilities of some modulation schemes

B Webdemo-Problems

C Lecture, Seminar and Exam: Best Practices

- C.1 Attending lectures
- C.1.1 General
- C.1.2 Lecture format
- C.2 How to do well in exams
- C.2.1 During the written exam C.2.2 During the oral exam

Note:

- Course contents subject to change in order to keep up-todate with latest research results and developments in the communications industry
- Check www.inue.uni-stuttgart.de for latest updates

14. Literatur:

- About 200 pages of script-like lecture notes accompanying the course
- Webdemos on www.inue.uni-stuttgart.de
- The lecture notes are further annotated/illustrated by interactive tablet-based teaching during the course with simple text, equations, drawings
- 15. Lehrveranstaltungen und -formen:
- 218301 Vorlesung Übertragungstechnik III / Communications III
- 218302 Übung Übertragungstechnik III / Communications III

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:

- about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdffile, available before the course)
- lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc.

Stand: 01.11.2022 Seite 16 von 307

	 annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21831 Communications III (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 duration of the written exam is 120min, oral exam 30min; "open book", but no laptop or any sort of communication device allowed
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	 about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdf-file, available before the course) lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc. annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
20. Angeboten von:	Nachrichtenübertragung

Stand: 01.11.2022 Seite 17 von 307

Modul: 22190 Detection and Pattern Recognition

2. Modulkürzel:	051610013	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher	:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		Bin Yang	
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Vorauss	setzungen:		als and systems are mandatory. Solid ory, random variables, stochastic re highly recommended.
12. Lernziele:		Students	
		 can solve practical problem and machine learning, 	for detection and pattern recognition, s by using techniques of detection of detection and pattern recognition in
13. Inhalt:		 test Supervised learning, nearest classification, Gaussian mix functions, neural networks, tree 	detection, minimax detection, , hypothesis testing, likelihood-ratio st neighbours, Bayesian cture model, linear discriminant support vector machines, decision stering, k-means, fuzzy c-means,
14. Literatur:		 Wiley-Interscience, 2001 S. M. Kay: Fundamentals of Detection Theory, Prentice L. L. Scharf: Statistical Sign 1991 	D. G. Stork: Pattern Classification, f Statistical Signal Processing -
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	221901 Vorlesung Detection221902 Übung Detection an	
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Presence time: 56 h Self study: 124 h Total: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 18 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	Detection and Pattern Recognition (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	computer, beamer, video recording
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 19 von 307

Modul: 70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

2. Modulkürzel:	050501006	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester		
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Michael W	/eyrich		
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich		
10. Zuordnung zum Ci Studiengang:	urriculum in diesem				
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		Kenntnis des Softwareentwicklungsprozesses z.B. aus dem Modul "Technologien und Methoden der Softwaresysteme I"		
12. Lernziele:		Die Studierenden lernen, Softv zu analysieren und deren Soft werden Softwaretechniken und Softwaresysteme vorgestellt u sicherer Software gegenüberg diese Verfahren einzuschätze industriellen Praxis anzuwend	warequalität zu beurteilen. Es d -Managementmethoden für ınd Themen zuverlässiger und gestellt. Die Studierenden lernen n und für Einsatzfälle in der		
13. Inhalt:		 anwenden können Verfahren des Konfiguration Vorgehensweisen zum Prot gegenüberstellen Formale Methoden zur Entw Software anzuwenden Konzepte des Software Mai beurteilen zu können Datenbanksysteme erklärer Konzepte der Komplexitätsk Evaluation wählen und erste 	 Verfahren des Konfigurationsmanagement benutzen können Vorgehensweisen zum Prototyping bei der Softwareentwicklung gegenüberstellen Formale Methoden zur Entwicklung qualitativ hochwertiger Software anzuwenden Konzepte des Software Maintenance und Reengineering beurteilen zu können Datenbanksysteme erklären und einsetzen können Konzepte der Komplexitätsbeherrschung in der Entwicklung zur Evaluation wählen und erstellen können Methoden der IoT-Softwaresysteme sowie der Cyber-Security 		
14. Literatur:		Vorlesungsskript Aufzeichnungen der Vorlesungen und Übungen Weiterführende Literaturempfehlungen im Skript			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 700101 Vorlesung Technologien und Methoden der Softwaresysteme II 700102 Übung Technologien und Methoden der Softwaresysteme 			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit:56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden			
17. Prüfungsnummer/ı	n und -name:	70011 Technologien und Mei Schriftlich, 120 Min., O Technologien und Methoden o schriftlich, 120 min.			
18. Grundlage für:					

Stand: 01.11.2022 Seite 20 von 307

20. Angeboten von:

Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 21 von 307

Modul: 74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

2. Modulkürzel: -	5. Mode	uldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turn	us:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Spra	che:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIn	g. Andreas Kirst	ädter
9. Dozenten:	Andreas Kirstädt	er, Matthias Mey	er
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Informatik)	`	Grundlagen der Technischen z. B. Technische Informatik I)
12. Lernziele:		n und die Mecha	Architektur moderner Inismen zur Implementierung
13. Inhalt:			_
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 747201 Rechne Übung	erarchitektur und	Rechnerorganisation, Vorlesung mit
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:		architektur und F ndlich, 120 Min.,	Rechnerorganisation (PL), Schriftlich Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:			

Stand: 01.11.2022 Seite 22 von 307

Modul: 75960 Deep learning

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang		
9. Dozenten:			
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	well as basic knowledge abou	computation, probability theory as at optimization as from the course ignal and information processing" are	
12. Lernziele:	 machine learning Understand the differences learning and deep learning Understand different types of the second sec	between signal processing and between conventional machine of deep neural networks	
13. Inhalt:	 Machine learning basics Fully connected neural netw Advanced optimization tech Regularizations Convolutional neural networks Unsupervised and generative autoencoder, GAN) Future trends 	niques	
14. Literatur:	 Christopher M. Bishop, Patt Learning, Springer, 2006 Ian Goodfellow and Yoshua Learning, MIT Press, 2016 Recent papers about deep 	a Bengio and Aaron Courville, Deep	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 759601 Deep learning, Lecture 759602 Integrated mini lab: Introduction into Tensorflow and Kera Programming practice 759603 Invited talks: Deep learning applications 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time: 46 h Self study: 134 h Total: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	75961 Deep learning (PL), , oschriftlich, 60min	60 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 23 von 307

19. Medienform: Computer, beamer, video recording

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 24 von 307

Modul: 76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Jedes 2. Sommersemester
4. SWS:	-	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		DrIng. Tobias Haist	
9. Dozenten:		Tobias Haist	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Keine	

12. Lernziele:

Die Studierenden

- verstehen die g\u00e4ngigen Methoden zur zwei- und dreidimensionalen Erfassung von Szenen (optische und nichtoptische Verfahren),
- sind in der Lage, Abbildungssysteme für Stereo, Multistereo und monokulare Bildgebungssysteme auszulegen,
- können verschiedene Lidar-Varianten erklären und in Grundzügen auslegen,
- können sowohl Objektive wie auch Bildsensoren für geeignete Anwendungen in ihren wesentlichen Parametern (Rauschmodelle/Parameter, MTF, Abbildungsleistungen, sonstige Kameraparameter (QWC, Ortsbandbreitenprodukt, Empfindlichkeit, Dynamik, Zusatzfunktionalität)) nennen und erklären sowie für vorgegebene Anwendungsfälle geeignet auslegen,
- sind sich über den Stand der Technik bei Bildsensoren im klaren und können diesen beschreiben, insbesondere hinsichtlich der Beurteilung entsprechender Sensoren
- können die prinzipiellen Grenzen sowohl hinsichtlich Auflösung wie auch Signal-Rausch-Verhältnis für lichtbasierte Sensorsysteme berechnen,
- verstehen die wesentlichen lichttechnischen Größen (photometrisch und radiometrisch), die für die Auslegung/ Spezifikation von konventioneller und laserbasierter Szenenbeleuchtung (Lidar) notwendig sind
- können Messungen kritisch mittels Fehleranalyse bewerten und können zwischen Auflösung, Präzision, Messunsicherheit unterscheiden,
- verstehen, wie die Klassifikationsleistung von Systemen basierend auf optischer Sensorik beurteilt werden muss,
- verstehen das generelle Bildentstehungsmodell der Optik und seine Erweiterung die lineare algorithmische Bildverarbeitung (Kantendetektion etc.),
- sind in der Lage mittels OpenCV in Python gängige Low-Level Bildverarbeitungsschritte zu implementieren
- können moderne Techniken der Bildverbesserung bei schwierigen Sichbedingungen (Nebel etc.) durch geeignete

Stand: 01.11.2022 Seite 25 von 307

	Hardware beschreiben (u.a. kurzkohärente Techniken, Time-Gating, spezielle Spektralbereiche (SWIR))	
13. Inhalt:	- Bildentstehung - Auslegung von Optiken - Basismethoden zur Entfernungsbestimmung (Lidar, Triangulation, Interferometrrie, Perspektive und andere) - Messtechnische Grundlagen - Bildsensoren - Lidar - Anwendungen	
14. Literatur:		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 763701 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Vorlesung 763702 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Übung 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Powerpoint, Tafel, Vortrag, integrierte Übungen	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	76371 Optische Sensorik für Autonome Systeme (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Mündliche Prüfung	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Powerpoint, Übungen am PC	
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 26 von 307

Modul: 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

2. Modulkürzel:	-	5. Modu	uldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turn	us:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Spra	che:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIn	g. Hans-Christia	n Reuß
9. Dozenten:		Dan Greiner		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Grundkenntnis Vorlesung Kraf		nsemestern 1 bis 4 (Bachelor) tronik I + II
12. Lernziele:				
13. Inhalt:		 Grade des auto AVF-spezifische Bildverarbeitung Objekterkennung 	matisierten Fahr e Sensorik und A g ng natisiertes und Vo ntenerstellung, S	ktuatorik ernetztes Fahren II
14. Literatur:			Lenz, Winner: A	atisiertes und Vernetztes Fahren" utonomes Fahren gent Vehicles
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 780101 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren I 780102 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren II 		
16. Abschätzung Arbe	tsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:			siertes und Vern , Gewichtung: 1	etztes Fahren I+II (PL), Schriftlich,
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PowerPoint, Tafe	elanschriebe, Vo	rtragsübung
20. Angeboten von:		Kraftfahrzeugme	chatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 27 von 307

213 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 221 + 231)

Zugeordnete Module: 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik

101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik

13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

21690 Elektrische Maschinen II

21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

21730 Automatisierungstechnik II21740 Regelungstechnik II

21760 Elektrische Energienetze II

21790 Communication Networks Architecture and Design

29140 Smart Grids

32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge

Stand: 01.11.2022 Seite 28 von 307

Modul: Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101290

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas W	/agner	
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Jens Neubeck DiplIng. Nils Widdecke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Erfolgreich abgeschlossenes N Kraftfahrzeuge"	Modul "Grundlagen der	
12. Lernziele:	und Einflussgrößen, welche di Kraftfahrzeugs bestimmen und diesen Einflussgrößen. Des W	grundlegenden Zusammenhänge e Fahreigenschaften eines d die Wechselbeziehung zwischen eiteren erwerben sie die Kenntnisse ugkomponenten zum Antreiben,	
13. Inhalt:	 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs I (2 SWS) Einführung, Eigenschaften der Reifen, Fahrphysikalische Grundlagen, Objektivierung Fahrverhalten, Eigenlenkverhalten, Fahrdynamikregelung, Lenkverhalten und Lenksysteme Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs II (2 SWS) Eigenschaften von Fahrwerken, Wank- und Nickverhalten, Vertikaldynamik des Fahrzeugs, Fahrzeugauslegung, Anwendungsbeispiele aus der Fahreigenschaftsentwicklung 		
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der jeweiligen Lehrveranstaltungen; Mitschke, M.: Dynamik der Kraftfahrzeuge, 4. Auflage, Springer Verlag, 2004 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1012901 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs I, Vorlesung 1012902 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs II, Vorlesung 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 101291 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0 		
18. Grundlage für :			
19. Medienform:	PPT-Präsentation		
20. Angeboten von:			

Stand: 01.11.2022 Seite 29 von 307

Modul: Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101300

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas Wa	agner	
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Daniel Stoll DiplIng. Nils Widdecke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Empfohlene Voraussetzung: Er "Grundlagen der Kraftfahrzeuge	folgreich abgeschlossenes Modul e"	
12. Lernziele:	sowie die versuchstechnischen	Fahrzeugaerodynamik, den Fahrzeugum- und -durchströmung Verfahren zur Simulation der zur Grenzschichtkonditionierung	
13. Inhalt:	(CFD); Aerodynamic forces, mo components; Importance of veh	cs; Computational fluid dynamics oments and coefficients; Drag nicle shape on drag, lift and yaw odynamic measures in concept (1 SWS) teilbelastung, Windgeräusche, hrzeugverschmutzung, kühlung; Seitenwind; sstechnik (1 SWS)	
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der jeweiligen Lehrveranstaltungen; Schütz, T. (Hrsg.): Hucho - Aerodynamik des Automobils, 6. Auflage, Springer Verlag, 2013 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1013001 Vehicle-Aerodynamics, Vorlesung 1013002 Kraftfahrzeug-Aerodynamik II, Vorlesung 1013003 Windkanal-Versuchs- und Messtechnik, Vorlesung 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101301 Grundlagen der Fahrze Min., Gewichtung: 1	eugaerodynamik (PL), Schriftlich, 60	

Stand: 01.11.2022 Seite 30 von 307

	Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentation
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 31 von 307

Modul: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

2. Modulkürzel:	041500002		5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	6		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivP	rof. Dr. Michael Resch	า
9. Dozenten:		Johann	es Gebert	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundk	enntnisse des Progra	mmierens (z.B. Matlab)
12. Lernziele:		Simu • Die S durch zur F • Die S Wiss	llation und Optimierun Studenten verstehen d In Modelle, über die Pro Formulierung von Prob Studenten sind in der L en in praktischen Arbe	ie Grundkonzepte der Modellierung, g. en Prozess der Abbildung der Realität ogrammierung und Simulation bis hin lemszenarien und deren Optimierung. age basierend auf dem erlernten eiten Modelle zu erstellen, en und optimale Lösungen zu finden.
13. Inhalt:		Analy • Grun Algor	yse) dlagen der Simulation rithmen, Programmieru dlagen der Optimierur	ng (Abstraktion, Vereinfachung, (Anwendungsgebiete, Methoden, ung) ng (Konzepte, bekannte Verfahren,
14. Literatur:		Wird w	ährend der Vorlesung	angegeben.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		• 13880 • 13880	01 Vorlesung Simulatio 02 Übung Simulation ເ 03 Vorlesung Simulatio 04 Übung Simulation ເ	und Modellierung I on und Modellierung II
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 60 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 120 h Gesamt: 180 h		peitszeit: 120 h
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	13881	Modellierung, Simula Schriftlich, 180 Min.,	tion und Optimierungsverfahren (PL), Gewichtung: 1
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PPT-Präsentation, Tafelanschrieb		
20. Angeboten von:		Höchst	leistungsrechnen	

Stand: 01.11.2022 Seite 32 von 307

Modul: 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

2. Modulkürzel:	041210001	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester		
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Kai Hufen	diek		
9. Dozenten:		Kai Hufendiek			
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem				
11. Empfohlene Voraussetzungen:		 Grundlagen der Thermodynamik (Zustandsänderungen, Kreisprozesse, 1. und 2. Hauptsatz) Kenntnisse in Physik und Chemie 			
12. Lernziele:					
		Die Studierenden kennen die fundamentalen Zusammenhänge in Energiesystemen/der Energiewirtschaft:			
		Energiesystemen/der Energiewirtschaft:			

Energiebedarf, Energiewandlung, Herkunft der Energie, deren

volkswirtschaftliche Bedeutung und statistische Grundlagen. Sie beherrschen die Bilanzierung von Größen über technische Systeme und kennen den Aufbau von Energiebilanzen für Volkswirtschaften.

Die Studierenden verstehen die Grundlagen der Kosten und Wirtschaftlichkeitsrechnung als eine wesentliche Planungsgrundlage für Entscheidungen in der Energiewirtschaft.

Die Studierenden lernen die physikalisch-technischen Grundlagen der Energiewandlung und können diese im Hinblick auf die Bereitstellung von Energieträgern und die Energienutzung anwenden. Dabei werden die einzelnen Energieträger, die für unsere Energiewirtschaft bedeutsam sind betrachtet.

Darüber hinaus verstehen Sie die komplexen Zusammenhänge der Energiewirtschaft und Energieversorgung, d.h. ihre technischen, wirtschaftlichen und umweltseitigen Dimension und können diese analysieren.

13. Inhalt:

- Energie und ihre volkswirtschaftliche sowie gesellschaftliche Bedeutung
- Energienachfrage und die Entwicklung der Energieversorgungsstrukturen
- Bilanzierung technischer Systeme und Energiebilanzen von Volkswirtschaften
- Einführung in die betriebwirtschaftliche Kosten- und Wirtschaftlichkeitsrechnung, um Energiesysteme ökonomisch bewerten zu können
- Herkunft, Ressourcensituation und Techniken zur Umwandlung und Nutzung der einzelnen Energieträger: Mineralöl, Erdgas, Kohle, Kernenergie und erneuerbare Energiequellen
- Technische Grundlagen, Organisation und Struktur der Elektrizitäts- und Fernwärmewirtschaft

Stand: 01.11.2022 Seite 33 von 307

	 Umwelteffekte und -wirkungen der Energienutzung, Möglichkeiten der Bewertung und Technologien zur Reduktion energiebedingter Umweltbelastungen
14. Literatur:	Online-Manuskript Schiffer, Hans-Wilhelm Energiemarkt Deutschland, Praxiswissen Energie und Umwelt. TÜV Media, 10. überarbeitete Auflage 2008 Zahoransky, Richard A. Energietechnik: Systeme zur Energieumwandlung. Kompaktwissen für Studium und Beruf. Vieweg+Teubner Verlag / GWV Fachverlage GmbH, Wiesbaden, 2009 Kugeler, Kurt, Phlippen, Peter-W. Energietechnik: technische, ökonomische und ökologische Grundlagen. Springer - Berlin , Heidelberg [u.a.] , 2010
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 139501 Vorlesung: Grundlagen der Energiewirtschaft und - versorgung 139502 Übung: Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 138 h Gesamt: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	13951 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	Energiemärkte und Energiepolitik Planungsmethoden in der Energiewirtschaft Energiesysteme und effiziente Energieanwendung Kraft-Wärme-Kopplung und Versorgungskonzepte
19. Medienform:	 Beamergestützte Vorlesung teilweise Anschrieb begleitendes Manuskript bzw. Unterlagen Vortrags-Übungen
20. Angeboten von:	Energiewirtschaft Energiesysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 34 von 307

Modul: 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

2. Modulkürzel:	021320003	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Markus Friedrich	
9. Dozenten:		Manfred Wacker Markus Friedrich	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen der Verkehrsplanung und Verkehrstechnik	
12. Lernziele:		Die Studierenden haben einen umfassenden Überblick über Verkehrsbeeinflussungssysteme zur kurzfristigen Beeinflussung der Verkehrsnachfrage und zur Optimierung des Verkehrsangebotes. Sie können verkehrsabhängige Lichtsignalsteuerungen und Grüne Wellen entwickeln und mit Hilfe einer Verkehrsflusssimulation bewerten. Sie kennen grundlegende Methoden zur Ermittlung der Verkehrslage in Straßennetzen.	
13. Inhalt:		In der Vorlesung und den zug Themen behandelt: • Einführung Verkehrstechnik	ehörigen Übungen werden folgende und Verkehrsleittechnik
			der Bemessung, Wartezeiten, ptimierung, Verkehrsabhängige
		 Verkehrsdatenerfassung 	
		Datenaufbereitung und Date	envervollständigung
		Prognose des Verkehrsabla	nufs
		 Verkehrsbeeinflussungssys 	teme für Autobahnen
		 Parkleitsysteme 	
		Rechnergestützte Betriebsle	eitsysteme im ÖV
		Verkehrsmanagement inner	rorts und außerorts
		Exkursion Kommunale Verk	cehrssteuerung im IV
		Exkursion Betriebsleitzentra	ale ÖV
			Lichtsignalsteuerung mit Hilfe des ojektstudie umfasst:
		 Einführung in das Programr 	m LISA+
		Beispiel Grüne Welle	

Stand: 01.11.2022 Seite 35 von 307

Beispiel ÖV Priorisierung

	 Bearbeitung einer Planungsaufgabe (verkehrsabhängige Koordinierung eines Straßenzugs) 	
14. Literatur:	 Friedrich, M., Ressel, W.: Skript Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik 	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Richtlinien für Lichtsignalanlagen (RiLSA), Köln, 1992. 	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Ausgabe 2001. 	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Hinweise zur Datenvervollständigung und Datenaufbereitung in verkehrstechnischen Anwendungen, FGSV-Nr. 382, Köln 2003. 	
	Kerner. B. S.: The Physics of Traffic, Springer Verlag 2004.	
	 Leutzbach, W.: Einführung in die Theorie des Verkehrsflusses, 1972. 	
	 Schnabel, W.: Grundlagen der Straßenverkehrstechnik und Verkehrsplanung, Band 1 Straßenverkehrstechnik, Verlag für Bauwesen, Berlin, 1997 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 156701 Vorlesung Verkehrstechnik -leittechnik 156702 Projektstudie Verkehrstechnik, Übung und Projekt 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 55 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 125 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 15671 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), 	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 36 von 307

Modul: 21690 Elektrische Maschinen II

3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Deutsch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Nejila Parspour 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erreigte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen (SBN-1-364202989) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554 • ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, German: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe. B. G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen II • 216802 Übung Elektrische Maschin	2. Modulkürzel:	052601021	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Beider oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425545 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen in SBN-10: 3446425544 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen, Kachinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 (Steinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B. G. Teubner, Stuttgart, 1988) • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	
9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erme und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3627405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B. G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrische Maschinen II • 216902 Übung E	4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten d Maschinen Maschinen Maschinen Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisches Ersatzschniches vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisc	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Nejila P	arspour
11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lemen das dynamische Verhalten die der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudoff: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216903 Ubung Elektrische Maschinen II • 216905 Ubung Elektrische Maschinen II	9. Dozenten:		Nejila Parspour	
Elektrische Energietechnik Elektrische Maschinen I Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lermen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Be der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen: ISBN-10: 344642554(ISBN-13: 978-344642554) ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name:	_	ırriculum in diesem		
Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Elektrische Energietechn 	
Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II 216902 Übung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	12. Lernziele:		und permanentmagnetisch Asynchronmaschine. Sie le Maschinen kennen. Fortge:	erregte Synchronmaschine und rnen das dynamische Verhalten dieser schrittene Kenntnisse über den Betrieb
3642029892,ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425543 ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen,ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien. • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	13. Inhalt:		 Koordinatensystem Asynchronmaschine: voll Ersatzschaltbild, Rotorflu Synchronmaschine: Volls Rotorflussorientiertes Mo Betrieb von elektrischen 	ständiges dynamisches ssorientiertes Modell ständiges dynamisches Ersatzschaltbild, idell Maschinen: Prüfstands-Topologien und
• 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	14. Literatur:		 3642029892,ISBN-13: 97 Fischer, Rolf: Elektrische ISBN-13: 978-344642554 Müller, Germar: Grundlag 3527405240, ISBN-13: 9 Kleinrath, Hans: Grundla Verlagsgesellschaft, Wie Seinsch, H. O.: Grundlag Antriebe, B.G. Teubner, Seinsch, B.G. Teubner, Bidefeld/Sequenz: Elekt Richter, Rudolf: Elektrisc 	78-3642029899 Maschinen ISBN-10: 3446425543 45 gen elektrischer Maschinen,ISBN-10: 78-3527405244 gen Elektrischer Maschinen, Akad. n, 1975 jen elektrischer Maschinen und Stuttgart, 1988 rische Maschinen, Springer, Wien, 1962
Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Gewichtung: 1	16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Selbststudium: 138 Stund	den
18 Grundlage für	17. Prüfungsnummer/r	und -name:		nen II (PL), Schriftlich, 120 Min.,
To. Grandage far	18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 37 von 307

19 Medienform:	Tafel Visualizer ILIAS

20. Angeboten von: Elektrische Energiewandlung

Stand: 01.11.2022 Seite 38 von 307

Modul: 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

2. Modulkürzel:	051010021	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichbarLeistungselektronik IElektrische Energietechnik	II
12. Lernziele:		fremdgeführter Stromrichter u können diese Anordnungen Aufgabenstellungen lösen. kennen die wichtigsten Sch von Stromrichtern in Anwend Energien.	altungen und die Betriebsweisen und Resonanzkonverter. mathematisch beschreiben und altungen und die Betriebsweisen ungen zur Nutzung erneuerbarer mathematisch beschreiben und
13. Inhalt:		 Übersicht Fremdgeführte Stromrich Resonant schaltentlastet Anwendungen für erneue 	e Wandler (Resonanzkonverter)
14. Literatur:		Stuttgart, 1989	der Leistungselektronik B. G. Teubner, onics John Wiley ;;;;;; Sons Inc., 2003
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217101 Vorlesung Leistung217102 Übung Leistungsele	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21711 Power Electronics II / 120 Min., Gewichtung Klausur (120 min., 2x pro Jah	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	
20. Angeboten von:		Leistungselektronik und Rege	elungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 39 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

2. Modulkürzel:	050501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Michael W	/eyrich
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich
10. Zuordnung zum Cւ Studiengang։	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundlagen der Automatisieru Mathematik, Automatisierungs	•
12. Lernziele:			tigten Methoden, insbesondere g und können diese anwenden ünstlichen Intelligenz und des enden insatzpotenziale von nd Analyseverfahren für beurteilen icherheit von
13. Inhalt:		Lernens zur Wissensverarb	tützung von g, insbesondere qualitative ntelligenz und des maschinellen eitung und Modellbildung nten Automatisierungssystemen
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungs	aufzeichnungen im ILIAS
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217301 Vorlesung Automatis217302 Übung Automatisier	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	Gewichtung: 1	nik II (PL), Schriftlich, 120 Min., _), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung
18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 40 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 41 von 307

Modul: 21740 Regelungstechnik II

2. Modulkürzel:	051010022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Kenntnisse vergleichbar Re Kenntnisse zur z-Transform Grundkenntnisse zum Oper Kenntnisse vergleichbar Ele 	nation rationsverstärker
12. Lernziele:		Studierende	
		Zweipunktverhalten und von können diese Anordnunge	erkmale von Regelsystemen mit n zeitdiskreten Regelsystemen. en mathematisch beschreiben, eurteilen und Aufgabenstellungen
13. Inhalt:		 Behandlung von Störgrößer Methoden zur Ermittlung von Regelkreise mit Stellglieder Realisierung von Reglerkon Operationsverstärkern Realisierung von Reglern m Beschreibung von Übertrag Transformation 	on Störgrößen rn, die Zweipunktverhalten aufweisen nponenten mit Hilfe von nit Hilfe von Mikroprozessoren
14. Literatur:			echnik, Hüthig, Heidelberg, 1992 technik 1, Vieweg, Braunschweig, Regelungen I, Oldenbourg,
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217401 Vorlesung Regelung217402 Übung Regelungste	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	21741 Regelungstechnik II (I Klausur (120 min., 2x pro Jah	PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: ′
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	

Stand: 01.11.2022 Seite 42 von 307

20. Angeboten von:

Leistungselektronik und Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 43 von 307

Modul: 21760 Elektrische Energienetze II

2. Modulkürzel:	050310022	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen	
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen Ulrich SchärliKrzysztof Rudion	1	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	"Elektrische Energienetze I" o	der vergleichbare externe Vorlesung	
12. Lernziele:		Studierende können die Methode der Symmetrischen Komponenten anwenden. Sie können die Leitungsbeläge von Drehstrom-Freileitungen und -Kabeln bestimmen. Unsymmetrische, insbesondere einpolige Kurzschlüsse bzw. Erdschlüsse können sie berechnen und die dabei auftretenden Vorgänge beurteilen. Darauf aufbauend können sie Fragen zur elektromagnetischen Kopplung und Beeinflussung durch Freileitungen beantworten. Sie können die thermische Belastbarkeit von Kabeln berechnen und kennen wichtige Einflussparameter. Sie können die Lastflussberechnung nach Newton-Raphson anwenden und deren Ergebnisse beurteilen. Oberschwingungen und Spannungsschwankungen können sie abschätzen. Sie kennen die aktuellen HGÜ-Techniken und deren Anwendungsfälle.		
13. Inhalt:		 Belastbarkeit von Kabeln Vorgänge bei Erdschluss ur Sternpunktbehandlung Beeinflussung Lastflussberechnung Netzrückwirkungen 	 Kennwerte von Drehstrom-Freileitungen und -Kabeln Belastbarkeit von Kabeln Vorgänge bei Erdschluss und Erdkurzschluss Sternpunktbehandlung Beeinflussung Lastflussberechnung 	
14. Literatur:		 Verlag Heuck, Dettmann: Elektrisch Hosemann (Hg.): Hütte Tas Energietechnik. Band 3: Nei Handschin: Elektrische Ene Stationärer Betriebszustand 	rgieübertragungssysteme. Teil 1: I. Hüthig-Verlag n der Energiekabel. VDE-Verlag	
 15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	• 217601 Vorlesung Elektrisch	ne Energienetze II	

Stand: 01.11.2022 Seite 44 von 307

	 217602 Übung Elektrische Energienetze II
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21761 Elektrische Energienetze II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Overhead, Tafelanschrieb, Powerpointpräsentation
20. Angeboten von:	Energieübertragung und Hochspannungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 45 von 307

Modul: 21790 Communication Networks Architecture and Design

2. Modulkürzel: 050910001 5. Moduldauer: Einsemestrig 3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module 'Kommunikationsnetze I' or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation Kommunikationsnetze und Rechnersysteme				
4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communica	2. Modulkürzel:	050910001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocolos and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
9. Dozenten: 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: - Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) - Mechanisms for assuring quality of service and availability - Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: - Lecture Notes - Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 - Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 - Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 - Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: - 217901 Vorlesung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - Presence time: 56 hours - Self study: 124 hours - Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours • Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Andreas K	ürstädter
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	9. Dozenten:		Andreas Kirstädter	
knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	_	urriculum in diesem		
Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	knowledge about communicat performance (e.g. from BSc m	ion networks and protocols and their nodule "Kommunikationsnetze I" or
performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	12. Lernziele:			
networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation			performance communication r	networks and methods for their
 Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 Lehrveranstaltungen und -formen: 217901 Vorlesung Communication Networks II 217902 Übung Communication Networks II Abschätzung Arbeitsaufwand: Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Grundlage für: Notebook presentation 	13. Inhalt:		networks and Internet)Mechanisms for assuring quAnalysis and design method (traffic theory, performance)	uality of service and availability ds for high-performance networks
Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: Notebook presentation	14. Literatur:		 Tanenbaum: Computer Net Stallings: Local Area Netwo Grover: Mesh-Based Surviv Robertazzi, Planning Teleco 	rks, Macmillan Publ., 1987 rable Networks, Prentice Hall, 2004
Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	 Self study: 124 hours 	
19. Medienform: Notebook presentation	17. Prüfungsnummer/r	n und -name:		• , , ,
	18. Grundlage für :			
20. Angeboten von: Kommunikationsnetze und Rechnersysteme	19. Medienform:		Notebook presentation	
	20. Angeboten von:		Kommunikationsnetze und Re	chnersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 46 von 307

Modul: 29140 Smart Grids

2. Modulkürzel:	050310030	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Krzysztof I	Rudion
9. Dozenten:		Krzysztof Rudion	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Elektrische Energienetze I	
12. Lernziele:		dezentraler Erzeuger, Speiche verschiedene Möglichkeiten, d	die Komponenten eines Smart tions- und Kommunikationstechnik ahmenbedingungen für die aren Energien. Sie kennen
13. Inhalt:			n werke, Mikronetze ns- und Kommunikationstechnik und Systemdienstleistungen (z.B.
14. Literatur:		 Verlag VDE-Studie: Smart Distribut VDE-Studie: Smart Energy M. Sanchez: Smart Electricit and Energy Efficiency, Vol. ILIAS, Online-Material dena Studie Systemdienstle 	2020, ETG, 2010 ity Networks, Renewable Energies 3, 2007. eistungen 2030 ci, Z.: Smart Grids - Grundlagen und
15. Lehrveranstaltunger	n und -formen:	291401 Vorlesung Smart Gr291402 Übung Smart Grids	ids
16. Abschätzung Arbeits	saufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	29141 Smart Grids (PL), Sch	riftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Beamer, ILIAS	

Stand: 01.11.2022 Seite 47 von 307

20. Angeboten von:

Netzintegration erneuerbarer Energien

Stand: 01.11.2022 Seite 48 von 307

Modul: 32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

2. Modulkürzel:	070830101	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß
9. Dozenten:		Hans-Christian Reuss	
10. Zuordnung zum Co Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Kraftfahrzeugmechatronik I+II Für die Praktikumsversuche bieten wir zum leichteren Einstieg einen Elektronik-Brückenkurs an. Hierbei wird das von Ihnen im Bachelor bereits erworbene Wissen im Bereich der Elektrotechnik nochmals unter Zuhilfenahme von praxisorientierten Übungsaufgaben aufgefrischt. Informationen hierzu finden Sie auf der Internetseite des IVK.	
12. Lernziele:		digitalen Signalen und könner Aufbau sowie die Funktion ein Komponenten. Die Studierend Speicherarten unterscheiden. Programme für einen Mikroco Ferner kennen die Studierend im Kraftfahrzeug eingesetzt w Bussysteme unterscheiden, sebewerten. Wichtige Entwicklum Außerdem sind die Studierend Vorlesungsinhalte anzuwende Die Studierenden können sellk konzipieren, erstellen und dur Prüfungen und Tests auszuwe beurteilen. Sie kennen Grundl Diagnose im Kraftfahrzeug. Sie Eigenheiten und Problemfelde und Bordnetzelektronik	den können verschiedene Außerdem sind sie in der Lage ntroller zu erstellen. den verschiedene Bussysteme, die erden. Außerdem können sie diese owie deren Potential erkennen und ngswerkzeuge können sie nutzen. den in der Lage, theoretische en und in der Praxis umzusetzen. oständig Prüfungen und Tests chführen sind in der Lage, die erten und die Ergebnisse zu agen von Kommunikation und
13. Inhalt:		Signalen Struktur Mikrorechner: Aufbau	

Stand: 01.11.2022 Seite 49 von 307

Übung: praktische Programmierung von Mikrocontrollern mit der Programmiersprache C (Taskverwaltung, Ansteuerung eines Schrittmotors, CAN-Netzwerk)

Datennetze in Fahrzeugen:

Netztopologien: ISO-OSI-Schichtenmodell, Schnittstellen, Buszugriffsverfahren, Fehlererkennung, Arbitration, Leitungscodes Verschiedene Bussysteme (CAN, FlexRay, LIN), Vertiefung der einzelnen Bussysteme (Botschaftsaufbau, Fehlererkennung und Behandlung, Bitcodierung, Eigenschaften, Vor- und Nachteile) Übung: praktische Nutzung eines Entwicklungsprogramms, Aufbau eines CAN-Netzwerkes

Zulassungsvoraussetzung:

Bevor Sie sich zur Prüfung des Moduls Embedded Controller und Datennetze im Kraftfahrzeug anmelden können, müssen Sie die beiden zugehörigen Datennetze in Fahrzeugen Übungen erfolgreich absolviert haben.

Datennetze in Fahrzeugen Übung I:

In diesem Versuch werden zunächst die allgemeinen technischen Grundlagen von Datennetzen in Kraftfahrzeugen aufgearbeitet und anschließend der im Automobil am meisten verbaute Controller-Area-Network-(CAN)-Bus an einem Laborversuchsstand analysiert. In einem Aufbau, bestehend aus mehreren Steuergeräten, einem Gateway und einem Kombi-Instrument von einem PKW, wird von den Studierenden zu Beginn der Datenaustausch zwischen den Systemkomponenten mit einem Oszilloskop gemessen, um die elektrische Funktionsweise von diesem im praktischen Einsatz sehen zu können, anschließend werden die Systeme mit vorgegebenen Fehlern beaufschlagt, um deren Auswirkungen feststellen zu können.

Des Weiteren werden mit Hard- und Software der Firmen Vector und Volkswagen die Themen der Fehlerdiagnose und des Reverse Engineering behandelt.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Datennetze in Fahrzeugen Übung II:

In diesem Versuch werden, ausgehend von den Zielen des FlexRay-Konsortiums, die technischen Grundlagen des in Kraftfahrzeugen eingesetzten FlexRay-Busses vermittelt. Mit Hilfe eines Steer-by-wire-Systems setzen die Studierenden selbstständig die Vernetzung der Busteilnehmer um und erarbeiten die Unterschiede zwischen den Bussystemen FlexRay und CAN. Dazu wird in mehreren Versuchen das FlexRay- und das CAN-Protokoll am Oszilloskop und am PC mit der Software IXXAT Multibus Analyser analysiert, die Systeme mit verschiedenen Fehlern beaufschlagt und deren Auswirkungen diagnostiziert. Im Zuge dessen erlernen die Studierenden das praktische Arbeiten mit dem Rapid-Prototyping-Modul ETAS ES910, der Software ETAS Intecrio sowie die Vorteile von Rapid Prototyping und AUTOSAR.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Embedded Controller Übungen:

In den Embedded Controller Übungen werden im PC-Pool prüfungsrelevante Inhalte in Form eines Tutoriums gelesen.

Stand: 01.11.2022 Seite 50 von 307

14. Literatur:	Vorlesungsumdruck: Embedded Controller (Reuss) Vieweg Verlag: W. Ameling, Digitalrechner Band 1 und 2 Vieweg Verlag: B. Morgenstern, Elektronik III Digitale Schaltungen und Systeme Hanser Verlag: Westerholz, Embedded Controll Architekturen Vorlesungsumdruck: Datennetze in Fahrzeugen (Reuss) Bonfig Feldbus-Systeme, Band 374 Expert Verlag, W. Lawrenz CAN Controller Area Network- Grundlagen und Praxis Hüthig Buch Verlag Heidelberg, K. Etschberger CAN Controller Area Network- Grundlagen, Protokolle, Bausteine, Anwendungen Carl Hanser Verlag Wien M. Rausch Flexray Hanser Verlag
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 329501 Vorlesung Embedded Controller 329502 Vorlesung Datennetze im Kraftfahrzeug 329503 Übung Embedded Controller und Datennetze
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium, Praktikum
17. Prüfungsnummer/n und -name:	32951 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentationen
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik

Stand: 01.11.2022 Seite 51 von 307

Modul: 41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

2. Modulkürzel: 050513062	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter I	Birke
9. Dozenten:	Kai Peter Birke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Speichertechnik für elektrische zwingende Voraussetzung)	e Energie I (optional, keine
12. Lernziele:	in Bezug auf ihre Eignung z EnergieversorgungDie Studenten erlangen ein Auslegungskompetenz für e	speichern sichertechniken insbesondere ur nachhaltigen elektrischen
13. Inhalt:	Energiespeicherung VL3: Elektrochemie in der pra VL4: Ladungstransport in Fes Festkörperbatterien (nächste VL5: Messverfahren und Über VL6: Messverfahren und Über VL7: Brennstoffzellen VL8: Wasserstoffelektrolyse, r Wasserstoffspeicherung und - VL9: Photokatalytische Reakte VL10: Power to X VL11: Stationäre Energiespeic	ktischen Anwendung tstoffen und Flüssigkeiten, Generation) rwachung I (Zellebene) rwachung II (Batterieebene) moderne Verfahren der everteilung oren cher (MWh-Bereich) auf der Basis icher in Insellösungen und Smart hniken für elektrische Energie
14. Literatur:	Skript zur Vorlesung (es gibt e	eine überarbeitete und aktualisierte im ILIAS hochgeladen, weitere er ersten Vorlesung bekannt
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	417501 Vorlesung Speicher417502 Übung Speicher für	

Stand: 01.11.2022 Seite 52 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudium: ca. 120 h Summe: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41751 Speichertechnik für elektrische Energie II (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 53 von 307

Modul: 75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge

2. Modulkürzel:	050310xxx	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	1	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stefan Tenbohle DrIng. Wolfgang Pfaff DiplIng. Michael Beltle	n
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundkenntnisse der Hochfred	quenztechnik
12. Lernziele:			omagnetischen Verträglichkeit. Er ahmen zur Beherrschung der EMV
13. Inhalt:		- EMV-Vorgehensweise (EMV - EMV-Maßnahmen (AVT, Erd Schirmung, Filterung, Überspa - EMV-Mess- und Prüftechnik Emissionsmesstechnik, Immur - EMV-Analyse und -Design für - EMV-Simulation Am Produktbeispiel "Elektrisch	lung/Masse, Verkabelung, annungsschutz) (Prüfvorschriften, nitätsprüftechnik) ir komplexe Systeme
14. Literatur:		Verlag, 1996 • Habiger, Ernst: Elektromagner 3. Aufl., 1998 • Gonschorek, KH.: EMV für Systemintegratoren Springer \ • Goedbloed, Jasper: EMV. El	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	751001 EMV in der Automok751002 EMV für Elektrofahrz	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:		
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	75101 EMV für Elektrofahrze Gewichtung: 1 EMV für Elektrofahrzeuge (PL 90 Min., Gewichtung: 1.0	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Beamer, ILIAS	

Stand: 01.11.2022 Seite 54 von 307

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 55 von 307

220 Schwerpunkt Elektrischer Antrieb

Zugeordnete Module: 221

Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Elektrischer Antrieb Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 231) 223

Stand: 01.11.2022 Seite 56 von 307

221 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Elektrischer Antrieb

Zugeordnete Module: 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik

101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik

21690 Elektrische Maschinen II

21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

21740 Regelungstechnik II

32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

33950 Werkstoffe der Elektrotechnik

41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge

Stand: 01.11.2022 Seite 57 von 307

Modul: Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101290

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas W	/agner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Jens Neubeck DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Erfolgreich abgeschlossenes M Kraftfahrzeuge"	Modul "Grundlagen der
12. Lernziele:	und Einflussgrößen, welche di Kraftfahrzeugs bestimmen und diesen Einflussgrößen. Des W	grundlegenden Zusammenhänge e Fahreigenschaften eines d die Wechselbeziehung zwischen eiteren erwerben sie die Kenntnisse ugkomponenten zum Antreiben,
13. Inhalt:	 Fahreigenschaften des Kraftf Einführung, Eigenschaften der Grundlagen, Objektivierung Fa Fahrdynamikregelung, Lenkve Fahreigenschaften des Kraftf Eigenschaften von Fahrwerker Vertikaldynamik des Fahrzeug Anwendungsbeispiele aus der 	Reifen, Fahrphysikalische ahrverhalten, Eigenlenkverhalten, erhalten und Lenksysteme fahrzeugs II (2 SWS) n, Wank- und Nickverhalten, us, Fahrzeugauslegung,
14. Literatur:		eweiligen Lehrveranstaltungen; raftfahrzeuge, 4. Auflage, Springer
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		des Kraftfahrzeugs I, Vorlesung des Kraftfahrzeugs II, Vorlesung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	Min., Gewichtung: 1	ahrzeugdynamik (PL), Schriftlich, 60 dynamik (PL), schriftlich, 60 min,
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentation	
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 58 von 307

Modul: Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101300

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas V	Vagner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Daniel Stoll DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Empfohlene Voraussetzung: I "Grundlagen der Kraftfahrzeu	Erfolgreich abgeschlossenes Modul ge"
12. Lernziele:	Einfluss der Körperform auf d sowie die versuchstechnische	er Fahrzeugaerodynamik, den ie Fahrzeugum- und -durchströmung en Verfahren zur Simulation der nd zur Grenzschichtkonditionierung
13. Inhalt:	 (CFD); Aerodynamic forces, recomponents; Importance of vertices. Kraftfahrzeug-Aerodynamik Aerodynamische Aspekte: Ba Cabriolet, Bremsenkühlung, FHochleistungsfahrzeuge; Motwindkanaltechnik. Windkanal-Versuchs- und MWindkanalbauformen und res 	mics; Computational fluid dynamics moments and coefficients; Drag ehicle shape on drag, lift and yaw erodynamic measures in concept II (1 SWS) auteilbelastung, Windgeräusche, Fahrzeugverschmutzung, orkühlung; Seitenwind; lesstechnik (1 SWS)
14. Literatur:		jeweiligen Lehrveranstaltungen; Aerodynamik des Automobils, 6. 3
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1013001 Vehicle-Aerodynar1013002 Kraftfahrzeug-Aero1013003 Windkanal-Versuc	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101301 Grundlagen der Fahrz Min., Gewichtung: 1	zeugaerodynamik (PL), Schriftlich, 60

Stand: 01.11.2022 Seite 59 von 307

	Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentation
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 60 von 307

Modul: 21690 Elektrische Maschinen II

3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Deutsch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Nejila Parspour 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erreigte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen (SBN-1-364202989) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554 • ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, German: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe. B. G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen II • 216802 Übung Elektrische Maschin	2. Modulkürzel:	052601021	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Beider oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425545 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen in SBN-10: 3446425544 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen, Kachinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 (Steinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B. G. Teubner, Stuttgart, 1988) • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	
9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erme und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3627405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B. G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrische Maschinen II • 216902 Übung E	4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten d Maschinen Maschinen Maschinen Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisches Ersatzschniches vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisc	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Nejila P	arspour
11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lemen das dynamische Verhalten die der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudoff: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216903 Ubung Elektrische Maschinen II • 216905 Ubung Elektrische Maschinen II	9. Dozenten:		Nejila Parspour	
Elektrische Energietechnik Elektrische Maschinen I Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lermen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Be der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen: ISBN-10: 344642554(ISBN-13: 978-344642554) ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name:	_	ırriculum in diesem		
Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Elektrische Energietechn 	
Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II 216902 Übung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	12. Lernziele:		und permanentmagnetisch Asynchronmaschine. Sie le Maschinen kennen. Fortge:	erregte Synchronmaschine und rnen das dynamische Verhalten dieser schrittene Kenntnisse über den Betrieb
3642029892,ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425543 ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen,ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien. • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	13. Inhalt:		 Koordinatensystem Asynchronmaschine: voll Ersatzschaltbild, Rotorflu Synchronmaschine: Volls Rotorflussorientiertes Mo Betrieb von elektrischen 	ständiges dynamisches ssorientiertes Modell ständiges dynamisches Ersatzschaltbild, idell Maschinen: Prüfstands-Topologien und
• 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	14. Literatur:		 3642029892,ISBN-13: 97 Fischer, Rolf: Elektrische ISBN-13: 978-344642554 Müller, Germar: Grundlag 3527405240, ISBN-13: 9 Kleinrath, Hans: Grundla Verlagsgesellschaft, Wie Seinsch, H. O.: Grundlag Antriebe, B.G. Teubner, Seinsch, B.G. Teubner, Bidefeld/Sequenz: Elekt Richter, Rudolf: Elektrisc 	78-3642029899 Maschinen ISBN-10: 3446425543 45 gen elektrischer Maschinen,ISBN-10: 78-3527405244 gen Elektrischer Maschinen, Akad. n, 1975 jen elektrischer Maschinen und Stuttgart, 1988 rische Maschinen, Springer, Wien, 1962
Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Gewichtung: 1	16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Selbststudium: 138 Stund	den
18 Grundlage für	17. Prüfungsnummer/r	und -name:		nen II (PL), Schriftlich, 120 Min.,
To. Grandage far	18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 61 von 307

19. Medienform:	Tafel, Visualizer, ILIAS

20. Angeboten von: Elektrische Energiewandlung

Stand: 01.11.2022 Seite 62 von 307

Modul: 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

2. Modulkürzel:	051010021	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichbarLeistungselektronik IElektrische Energietechnik	II
12. Lernziele:		fremdgeführter Stromrichter u können diese Anordnungen Aufgabenstellungen lösen. kennen die wichtigsten Sch von Stromrichtern in Anwend Energien.	altungen und die Betriebsweisen und Resonanzkonverter. mathematisch beschreiben und altungen und die Betriebsweisen ungen zur Nutzung erneuerbarer mathematisch beschreiben und
13. Inhalt:		 Übersicht Fremdgeführte Stromrich Resonant schaltentlastet Anwendungen für erneue 	e Wandler (Resonanzkonverter)
14. Literatur:		Stuttgart, 1989	der Leistungselektronik B. G. Teubner, onics John Wiley ;;;;;; Sons Inc., 2003
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217101 Vorlesung Leistung217102 Übung Leistungsele	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21711 Power Electronics II / 120 Min., Gewichtung Klausur (120 min., 2x pro Jah	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	
20. Angeboten von:		Leistungselektronik und Rege	elungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 63 von 307

Modul: 21740 Regelungstechnik II

2. Modulkürzel:	051010022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Kenntnisse vergleichbar Re Kenntnisse zur z-Transform Grundkenntnisse zum Oper Kenntnisse vergleichbar Ele 	nation rationsverstärker
12. Lernziele:		Studierende	
		Zweipunktverhalten und vor können diese Anordnung	erkmale von Regelsystemen mit n zeitdiskreten Regelsystemen. en mathematisch beschreiben, eurteilen und Aufgabenstellungen
13. Inhalt:		Realisierung von Reglerkor OperationsverstärkernRealisierung von Reglern m	on Störgrößen n, die Zweipunktverhalten aufweisen nponenten mit Hilfe von
14. Literatur:			echnik, Hüthig, Heidelberg, 1992 technik 1, Vieweg, Braunschweig, Regelungen I, Oldenbourg,
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217401 Vorlesung Regelunç217402 Übung Regelungste	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/r	und -name:	21741 Regelungstechnik II (l Klausur (120 min., 2x pro Jah	PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	

Stand: 01.11.2022 Seite 64 von 307

20. Angeboten von:

Leistungselektronik und Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 65 von 307

Modul: 32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

2. Modulkürzel:	070830101	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß
9. Dozenten:		Hans-Christian Reuss	
10. Zuordnung zum Co Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	issetzungen:	einen Elektronik-Brückenkurs Ihnen im Bachelor bereits erw Elektrotechnik nochmals unte	ieten wir zum leichteren Einstieg
12. Lernziele:		digitalen Signalen und könner Aufbau sowie die Funktion ein Komponenten. Die Studierend Speicherarten unterscheiden. Programme für einen Mikroco Ferner kennen die Studierend im Kraftfahrzeug eingesetzt w Bussysteme unterscheiden, sebewerten. Wichtige Entwicklum Außerdem sind die Studierend Vorlesungsinhalte anzuwende Die Studierenden können sellk konzipieren, erstellen und dur Prüfungen und Tests auszuwe beurteilen. Sie kennen Grundl Diagnose im Kraftfahrzeug. Sie Eigenheiten und Problemfelde und Bordnetzelektronik	den können verschiedene Außerdem sind sie in der Lage ntroller zu erstellen. den verschiedene Bussysteme, die erden. Außerdem können sie diese owie deren Potential erkennen und ngswerkzeuge können sie nutzen. den in der Lage, theoretische en und in der Praxis umzusetzen. oständig Prüfungen und Tests chführen sind in der Lage, die erten und die Ergebnisse zu agen von Kommunikation und
13. Inhalt:		Signalen Struktur Mikrorechner: Aufbau	

Stand: 01.11.2022 Seite 66 von 307

Übung: praktische Programmierung von Mikrocontrollern mit der Programmiersprache C (Taskverwaltung, Ansteuerung eines Schrittmotors, CAN-Netzwerk)

Datennetze in Fahrzeugen:

Netztopologien: ISO-OSI-Schichtenmodell, Schnittstellen, Buszugriffsverfahren, Fehlererkennung, Arbitration, Leitungscodes Verschiedene Bussysteme (CAN, FlexRay, LIN), Vertiefung der einzelnen Bussysteme (Botschaftsaufbau, Fehlererkennung und Behandlung, Bitcodierung, Eigenschaften, Vor- und Nachteile) Übung: praktische Nutzung eines Entwicklungsprogramms, Aufbau eines CAN-Netzwerkes

Zulassungsvoraussetzung:

Bevor Sie sich zur Prüfung des Moduls Embedded Controller und Datennetze im Kraftfahrzeug anmelden können, müssen Sie die beiden zugehörigen Datennetze in Fahrzeugen Übungen erfolgreich absolviert haben.

Datennetze in Fahrzeugen Übung I:

In diesem Versuch werden zunächst die allgemeinen technischen Grundlagen von Datennetzen in Kraftfahrzeugen aufgearbeitet und anschließend der im Automobil am meisten verbaute Controller-Area-Network-(CAN)-Bus an einem Laborversuchsstand analysiert. In einem Aufbau, bestehend aus mehreren Steuergeräten, einem Gateway und einem Kombi-Instrument von einem PKW, wird von den Studierenden zu Beginn der Datenaustausch zwischen den Systemkomponenten mit einem Oszilloskop gemessen, um die elektrische Funktionsweise von diesem im praktischen Einsatz sehen zu können, anschließend werden die Systeme mit vorgegebenen Fehlern beaufschlagt, um deren Auswirkungen feststellen zu können.

Des Weiteren werden mit Hard- und Software der Firmen Vector und Volkswagen die Themen der Fehlerdiagnose und des Reverse Engineering behandelt.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Datennetze in Fahrzeugen Übung II:

In diesem Versuch werden, ausgehend von den Zielen des FlexRay-Konsortiums, die technischen Grundlagen des in Kraftfahrzeugen eingesetzten FlexRay-Busses vermittelt. Mit Hilfe eines Steer-by-wire-Systems setzen die Studierenden selbstständig die Vernetzung der Busteilnehmer um und erarbeiten die Unterschiede zwischen den Bussystemen FlexRay und CAN. Dazu wird in mehreren Versuchen das FlexRay- und das CAN-Protokoll am Oszilloskop und am PC mit der Software IXXAT Multibus Analyser analysiert, die Systeme mit verschiedenen Fehlern beaufschlagt und deren Auswirkungen diagnostiziert. Im Zuge dessen erlernen die Studierenden das praktische Arbeiten mit dem Rapid-Prototyping-Modul ETAS ES910, der Software ETAS Intecrio sowie die Vorteile von Rapid Prototyping und AUTOSAR.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Embedded Controller Übungen:

In den Embedded Controller Übungen werden im PC-Pool prüfungsrelevante Inhalte in Form eines Tutoriums gelesen.

Stand: 01.11.2022 Seite 67 von 307

14. Literatur:	Vorlesungsumdruck: Embedded Controller (Reuss) Vieweg Verlag: W. Ameling, Digitalrechner Band 1 und 2 Vieweg Verlag: B. Morgenstern, Elektronik III Digitale Schaltungen und Systeme Hanser Verlag: Westerholz, Embedded Controll Architekturen Vorlesungsumdruck: Datennetze in Fahrzeugen (Reuss) Bonfig Feldbus-Systeme, Band 374 Expert Verlag, W. Lawrenz CAN Controller Area Network- Grundlagen und Praxis Hüthig Buch Verlag Heidelberg, K. Etschberger CAN Controller Area Network- Grundlagen, Protokolle, Bausteine, Anwendungen Carl Hanser Verlag Wien M. Rausch Flexray Hanser Verlag
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 329501 Vorlesung Embedded Controller 329502 Vorlesung Datennetze im Kraftfahrzeug 329503 Übung Embedded Controller und Datennetze
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium, Praktikum
17. Prüfungsnummer/n und -name:	32951 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentationen
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik

Stand: 01.11.2022 Seite 68 von 307

Modul: 33950 Werkstoffe der Elektrotechnik

2. Modulkürzel:	050513060	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Kai Peter Birke	
9. Dozenten:		Kai Peter Birke	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		
12. Lernziele:			erkstoffe der Elektrotechnik, ihre en der Unterteilung in verschiedene
		Herleitung makroskopischer E mikroskopischen Aufbau	igenschaften aus dem atomaren und
		Berechnungsverfahren, Kenn	größen
		Herstellungsverfahren	
		Anwendungsgebiete	
13. Inhalt:		Aufbau und Eigenschaften der Materie (Einführung) Kristallstruktur in Festkörpern, Eigenschaften von Flüssigkeiten und Gasen Werkstoffzusammensetzung und Mikrogefüge Metallische Werkstoffe (Legierungen, Phasendiagramme, Festphasenkristallisation,,) Dielektrika (Einfluss elektrischer Felder, Polarisation, Piezoeffekt, Kondensatoren, Öle und Gase als dielektrische Materialien) Keramische Werkstoffe (nichtlineare Widerstände auf Basis polykristalliner Keramik, Heißleiter, Kaltleiter oder Varistoren), Supraleiter Magnetismus, dia-, para-, ferro- und antiferromagnetische Werkstoffe und die zugrunde liegenden Effekte Ferro- und pyroelektrische Werkstoffe und Ferro- und Pyroelektrizität lonenleitende und gemischt elektrisch/ionenleitende Feststoffe (z. B. in modernen Energiespeichern und -wandlern) Halbleiter (allgemeine Übersicht) Organische Werkstoffe	
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	339501 Vorlesung Werkstoff339502 Übung Werkstoffe d	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden	

Stand: 01.11.2022 Seite 69 von 307

	Summe: 180 Stunden	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	33951 Werkstoffe der Elektrotechnik (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Tafel, Beamer (Powerpoint), ILIAS	
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme	

Stand: 01.11.2022 Seite 70 von 307

Modul: 41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

2. Modulkürzel: 050513062	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter Birke		
9. Dozenten:	Kai Peter Birke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Speichertechnik für elektrische Energie I (optional, keine zwingende Voraussetzung)		
12. Lernziele:	 Vertieftes Verständnis der mikroskopischen Abläufe in elektrochemischen Energiespeichern Wichtige Messverfahren Diskussion elektrischer Speichertechniken insbesondere in Bezug auf ihre Eignung zur nachhaltigen elektrischen Energieversorgung Die Studenten erlangen ein vertieftes Verständnis und Auslegungskompetenz für elektrische Energiespeicher für unterschiedliche aktuelle und zukünftige Anwendungsgebiete. 		
13. Inhalt:	VL1: Grundlagen der Thermodynamik und Elektrochemie VL2: Ausgewählte Aspekte der Elektrochemie für elektrische Energiespeicherung VL3: Elektrochemie in der praktischen Anwendung VL4: Ladungstransport in Feststoffen und Flüssigkeiten, Festkörperbatterien (nächste Generation) VL5: Messverfahren und Überwachung I (Zellebene) VL6: Messverfahren und Überwachung II (Batterieebene) VL7: Brennstoffzellen VL8: Wasserstoffelektrolyse, moderne Verfahren der Wasserstoffspeicherung und -verteilung VL9: Photokatalytische Reaktoren VL10: Power to X VL11: Stationäre Energiespeicher (MWh-Bereich) auf der Basis von Batterien VL12: Elektrische Energiespeicher in Insellösungen und Smart Grids VL13: Alternative Speichertechniken für elektrische Energie VL14: Zukünftige Speichertechniken für elektrische Energie		
14. Literatur:	Skript zur Vorlesung (es gibt eine überarbeitete und aktualisierte Version im WS 2016/17), wird im ILIAS hochgeladen, weitere Literaturhinweise werden in der ersten Vorlesung bekannt gegeben.		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 417501 Vorlesung Speicher für Elektrische Energie II 417502 Übung Speicher für Elektrische Energie II 		

Stand: 01.11.2022 Seite 71 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudium: ca. 120 h Summe: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41751 Speichertechnik für elektrische Energie II (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 72 von 307

Modul: 75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge

2. Modulkürzel:	050310xxx	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	1	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	bohlen	
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stefan Tenbohle DrIng. Wolfgang Pfaff DiplIng. Michael Beltle	n	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundkenntnisse der Hochfred	quenztechnik	
12. Lernziele:			omagnetischen Verträglichkeit. Er ahmen zur Beherrschung der EMV	
13. Inhalt:		- EMV-Vorgehensweise (EMV - EMV-Maßnahmen (AVT, Erd Schirmung, Filterung, Überspa - EMV-Mess- und Prüftechnik Emissionsmesstechnik, Immur - EMV-Analyse und -Design für - EMV-Simulation Am Produktbeispiel "Elektrisch	Am Produktbeispiel "Elektrische Servolenkung" werden die verschiedenen Verfahren zur EMV-Analyse, -Design und – Prüfung	
14. Literatur:		 ILIAS, Online-Material Schwab, Adolf J.: Elektromagnetische Verträglichkeit, Springer Verlag, 1996 Habiger, Ernst: Elektromagnetische Verträglichkeit Hüthig Verlag 3. Aufl., 1998 Gonschorek, KH.: EMV für Geräteentwickler und Systemintegratoren Springer Verlag, 2005 Goedbloed, Jasper: EMV. Elektromagnetische Verträglichkeit. Analyse und Behebung von Störproblemen Pflaum Verlag 1997 		
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	751001 EMV in der Automok751002 EMV für Elektrofahrz		
16. Abschätzung Arbei	itsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	75101 EMV für Elektrofahrze Gewichtung: 1 EMV für Elektrofahrzeuge (PL 90 Min., Gewichtung: 1.0		
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		Tafel, Beamer, ILIAS		

Stand: 01.11.2022 Seite 73 von 307

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 74 von 307

223 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 231)

Zugeordnete Module: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

21730 Automatisierungstechnik II21760 Elektrische Energienetze II

21790 Communication Networks Architecture and Design

21830 Communications III

22190 Detection and Pattern Recognition

29140 Smart Grids

70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

75960 Deep learning

76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

Stand: 01.11.2022 Seite 75 von 307

Modul: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

2. Modulkürzel:	041500002		5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	6		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivP	rof. Dr. Michael Resch	า
9. Dozenten:		Johann	es Gebert	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundk	enntnisse des Progra	mmierens (z.B. Matlab)
12. Lernziele:		Simu • Die S durch zur F • Die S Wiss	llation und Optimierun Studenten verstehen d In Modelle, über die Pro Formulierung von Prob Studenten sind in der L en in praktischen Arbe	ie Grundkonzepte der Modellierung, g. en Prozess der Abbildung der Realität ogrammierung und Simulation bis hin lemszenarien und deren Optimierung. age basierend auf dem erlernten eiten Modelle zu erstellen, en und optimale Lösungen zu finden.
13. Inhalt:		Analy • Grun Algor	yse) dlagen der Simulation rithmen, Programmieru dlagen der Optimierur	ng (Abstraktion, Vereinfachung, (Anwendungsgebiete, Methoden, ung) ng (Konzepte, bekannte Verfahren,
14. Literatur:		Wird w	ährend der Vorlesung	angegeben.
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 138801 Vorlesung Simulation und Modellierung I 138802 Übung Simulation und Modellierung I 138803 Vorlesung Simulation und Modellierung II 138804 Übung Simulation und Modellierung II 		und Modellierung I on und Modellierung II
16. Abschätzung Arbei	itsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 120 h Gesamt: 180 h		peitszeit: 120 h
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	13881	Modellierung, Simula Schriftlich, 180 Min.,	tion und Optimierungsverfahren (PL), Gewichtung: 1
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PPT-Präsentation, Tafelanschrieb		
20. Angeboten von:		Höchstleistungsrechnen		

Stand: 01.11.2022 Seite 76 von 307

Modul: 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

2. Modulkürzel:	041210001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Kai Hufen	diek
9. Dozenten:		Kai Hufendiek	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Grundlagen der Thermodyr Kreisprozesse, 1. und 2. Ha Kenntnisse in Physik und C 	nuptsatz)
12. Lernziele:		Die Studierenden kennen die Energiesystemen/der Energie	fundamentalen Zusammenhänge in wirtschaft:
		volkswirtschaftliche Bedeutun	ung, Herkunft der Energie, deren g und statistische Grundlagen. ung von Größen über technische bau von Energiebilanzen für
		Die Studierenden verstehen d und Wirtschaftlichkeitsrechnu Planungsgrundlage für Entsch	
		der Energiewandlung und kör Bereitstellung von Energieträg	gern und die Energienutzung einzelnen Energieträger, die für
		Energiewirtschaft und Energie	die komplexen Zusammenhänge de eversorgung, d.h. ihre technischen, eitigen Dimension und können diese

13. Inhalt:

- Energie und ihre volkswirtschaftliche sowie gesellschaftliche Bedeutung
- Energienachfrage und die Entwicklung der Energieversorgungsstrukturen
- Bilanzierung technischer Systeme und Energiebilanzen von Volkswirtschaften
- Einführung in die betriebwirtschaftliche Kosten- und Wirtschaftlichkeitsrechnung, um Energiesysteme ökonomisch bewerten zu können
- Herkunft, Ressourcensituation und Techniken zur Umwandlung und Nutzung der einzelnen Energieträger: Mineralöl, Erdgas, Kohle, Kernenergie und erneuerbare Energiequellen
- Technische Grundlagen, Organisation und Struktur der Elektrizitäts- und Fernwärmewirtschaft

Stand: 01.11.2022 Seite 77 von 307

	 Umwelteffekte und -wirkungen der Energienutzung, Möglichkeiten der Bewertung und Technologien zur Reduktion energiebedingter Umweltbelastungen
14. Literatur:	Online-Manuskript Schiffer, Hans-Wilhelm Energiemarkt Deutschland, Praxiswissen Energie und Umwelt. TÜV Media, 10. überarbeitete Auflage 2008 Zahoransky, Richard A. Energietechnik: Systeme zur Energieumwandlung. Kompaktwissen für Studium und Beruf. Vieweg+Teubner Verlag / GWV Fachverlage GmbH, Wiesbaden, 2009 Kugeler, Kurt, Phlippen, Peter-W. Energietechnik: technische, ökonomische und ökologische Grundlagen. Springer - Berlin , Heidelberg [u.a.] , 2010
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 139501 Vorlesung: Grundlagen der Energiewirtschaft und - versorgung 139502 Übung: Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 138 h Gesamt: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	13951 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	Energiemärkte und Energiepolitik Planungsmethoden in der Energiewirtschaft Energiesysteme und effiziente Energieanwendung Kraft-Wärme-Kopplung und Versorgungskonzepte
19. Medienform:	 Beamergestützte Vorlesung teilweise Anschrieb begleitendes Manuskript bzw. Unterlagen Vortrags-Übungen
20. Angeboten von:	Energiewirtschaft Energiesysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 78 von 307

Modul: 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

2. Modulkürzel:	021320003	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Markus Fr	iedrich	
9. Dozenten:		Manfred Wacker Markus Friedrich		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundlagen der Verkehrsplan	ung und Verkehrstechnik	
12. Lernziele:		einer Verkehrsflusssimulation	systeme zur kurzfristigen achfrage und zur Optimierung	
13. Inhalt:		In der Vorlesung und den zug Themen behandelt: • Einführung Verkehrstechnik	ehörigen Übungen werden folgende und Verkehrsleittechnik	
		<u> </u>	der Bemessung, Wartezeiten, ptimierung, Verkehrsabhängige	
		 Verkehrsdatenerfassung 		
		Datenaufbereitung und Date	envervollständigung	
		Prognose des Verkehrsablaufs		
		Verkehrsbeeinflussungssysteme für Autobahnen		
		Parkleitsysteme		
		Rechnergestützte Betriebsleitsysteme im ÖV		
		Verkehrsmanagement inner	orts und außerorts	
		Exkursion Kommunale Verk	cehrssteuerung im IV	
		Exkursion Betriebsleitzentrale ÖV		
			Lichtsignalsteuerung mit Hilfe des ojektstudie umfasst:	
		 Einführung in das Programr 	m LISA+	
		Beispiel Grüne Welle		

Stand: 01.11.2022 Seite 79 von 307

Beispiel ÖV Priorisierung

	 Bearbeitung einer Planungsaufgabe (verkehrsabhängige Koordinierung eines Straßenzugs)
14. Literatur:	Friedrich, M., Ressel, W.: Skript Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Richtlinien für Lichtsignalanlagen (RiLSA), Köln, 1992.
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Ausgabe 2001.
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Hinweise zur Datenvervollständigung und Datenaufbereitung in verkehrstechnischen Anwendungen, FGSV-Nr. 382, Köln 2003.
	Kerner. B. S.: The Physics of Traffic, Springer Verlag 2004.
	 Leutzbach, W.: Einführung in die Theorie des Verkehrsflusses, 1972.
	 Schnabel, W.: Grundlagen der Straßenverkehrstechnik und Verkehrsplanung, Band 1 Straßenverkehrstechnik, Verlag für Bauwesen, Berlin, 1997
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 156701 Vorlesung Verkehrstechnik -leittechnik 156702 Projektstudie Verkehrstechnik, Übung und Projekt
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 55 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 125 h Gesamt: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 15671 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V),
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 80 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

-			
2. Modulkürzel:	050501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Michael W	eyrich eyrich
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich
10. Zuordnung zum Cui Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Grundlagen der Automatisieru Mathematik, Automatisierungs	•
12. Lernziele:		Die Studierenden:	
		Methoden der Modellbildung	tigten Methoden, insbesondere g und können diese anwenden ünstlichen Intelligenz und des enden insatzpotenziale von nd Analyseverfahren für beurteilen icherheit von
13. Inhalt:		Lernens zur Wissensverarb	tützung von g, insbesondere qualitative ntelligenz und des maschinellen eitung und Modellbildung nten Automatisierungssystemen
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungs	aufzeichnungen im ILIAS
15. Lehrveranstaltunger	n und -formen:	217301 Vorlesung Automatisierungstechnik II217302 Übung Automatisierungstechnik II	
16. Abschätzung Arbeit	saufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 81 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 82 von 307

Modul: 21760 Elektrische Energienetze II

2. Modulkürzel:	050310022	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen	
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen Ulrich SchärliKrzysztof Rudion	1	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	"Elektrische Energienetze I" o	der vergleichbare externe Vorlesung	
12. Lernziele:		Studierende können die Methode der Symmetrischen Komponenten anwenden. Sie können die Leitungsbeläge von Drehstrom-Freileitungen und -Kabeln bestimmen. Unsymmetrische, insbesondere einpolige Kurzschlüsse bzw. Erdschlüsse können sie berechnen und die dabei auftretenden Vorgänge beurteilen. Darauf aufbauend können sie Fragen zur elektromagnetischen Kopplung und Beeinflussung durch Freileitungen beantworten. Sie können die thermische Belastbarkeit von Kabeln berechnen und kennen wichtige Einflussparameter. Sie können die Lastflussberechnung nach Newton-Raphson anwenden und deren Ergebnisse beurteilen. Oberschwingungen und Spannungsschwankungen können sie abschätzen. Sie kennen die aktuellen HGÜ-Techniken und deren Anwendungsfälle.		
13. Inhalt:		 Methode der Symmetrische Kennwerte von Drehstrom-F Belastbarkeit von Kabeln Vorgänge bei Erdschluss ur Sternpunktbehandlung Beeinflussung Lastflussberechnung Netzrückwirkungen Hochspannungs-Gleichstror 	Freileitungen und -Kabeln nd Erdkurzschluss	
14. Literatur:		 Verlag Heuck, Dettmann: Elektrisch Hosemann (Hg.): Hütte Tas Energietechnik. Band 3: Nei Handschin: Elektrische Ene Stationärer Betriebszustand 	rgieübertragungssysteme. Teil 1: I. Hüthig-Verlag n der Energiekabel. VDE-Verlag	
 15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	• 217601 Vorlesung Elektrisch	ne Energienetze II	

Stand: 01.11.2022 Seite 83 von 307

	 217602 Übung Elektrische Energienetze II 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21761 Elektrische Energienetze II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Overhead, Tafelanschrieb, Powerpointpräsentation	
20. Angeboten von:	Energieübertragung und Hochspannungstechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 84 von 307

Modul: 21790 Communication Networks Architecture and Design

2. Modulkürzel: 050910001 5. Moduldauer: Einsemestrig 3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module 'Kommunikationsnetze I' or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation Kommunikationsnetze und Rechnersysteme				
4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communica	2. Modulkürzel:	050910001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocolos and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
9. Dozenten: 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: - Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) - Mechanisms for assuring quality of service and availability - Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: - Lecture Notes - Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 - Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 - Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 - Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: - 217901 Vorlesung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - Presence time: 56 hours - Self study: 124 hours - Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours • Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Andreas K	ürstädter
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	9. Dozenten:		Andreas Kirstädter	
knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	_	urriculum in diesem		
Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	knowledge about communicat performance (e.g. from BSc m	ion networks and protocols and their nodule "Kommunikationsnetze I" or
performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	12. Lernziele:			
networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation			performance communication r	networks and methods for their
 Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 Lehrveranstaltungen und -formen: 217901 Vorlesung Communication Networks II 217902 Übung Communication Networks II Abschätzung Arbeitsaufwand: Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Grundlage für: Notebook presentation 	13. Inhalt:		networks and Internet)Mechanisms for assuring quAnalysis and design method (traffic theory, performance)	uality of service and availability ds for high-performance networks
Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: Notebook presentation	14. Literatur:		 Tanenbaum: Computer Net Stallings: Local Area Netwo Grover: Mesh-Based Surviv Robertazzi, Planning Teleco 	rks, Macmillan Publ., 1987 rable Networks, Prentice Hall, 2004
Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		 Self study: 124 hours 	
19. Medienform: Notebook presentation	17. Prüfungsnummer/r	n und -name:		• , , ,
	18. Grundlage für :			
20. Angeboten von: Kommunikationsnetze und Rechnersysteme	19. Medienform:		Notebook presentation	
	20. Angeboten von:		Kommunikationsnetze und Re	chnersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 85 von 307

Modul: 21830 Communications III

2. Modulkürzel:	Comms 3	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. Dr. Stephan ten Bı	rink
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stephan ten Brir	nk
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	issetzungen:		
12. Lernziele:		to become proficient in physic communications	al layer technologies of wireless
13. Inhalt:		1 Overview 1.1 The capacity 1.2 Wireless network structure 1.3 Data rates and spectral la 1.4 A simple wireless commun 1.5 Technical milestones and 2 Wireless communication	e ndscape nication link future trends
		bandwidth 2.6.2 Time-selective fading: D 2.6.3 Putting both together: G 2.7 Channel capacity	model (two-path model) n of channel variations riations n s ing: Delay spread and coherence coppler spread and coherence time eneral wideband channels
		3 Single carrier-based wire 3.1 Transmitter 3.1.1 PAM/QAM constellation 3.1.2 Transmit filter and spect 3.2 Flat-fading Channel 3.3 Receiver 3.3.1 Channel estimation and 3.3.2 Constellation symbol (Q 3.4 Physical layer performanc 3.5 Diversity in wireless comm 3.6 Mitigating multipath propa 3.6.1 Overview of different eq	mapping crum coherent detection AM-) demapping e measures nunications gation by equalization

Stand: 01.11.2022 Seite 86 von 307

3.7 Linear equalization3.7.1 Ideal equalization

- 3.7.2 Truncated Zero-Forcing (ZF) equalization
- 3.7.3 Truncated Zero-Forcing (ZF), optimized
- 3.7.4 Minimum Mean Squared Error (MMSE)
- 3.8 Non-linear equalization
- 3.8.1 Maximum likelihood sequence estimation (MLSE)
- 3.8.2 Simplifying the likelihood function for the AWGN channel
- 3.8.3 Multipath Channel as Shift Register
- 3.8.4 The Viterbi Algorithm
- 3.8.5 Example of the Viterbi algorithm

4 Multicarrier-based wireless systems

- 4.1 Motivation
- 4.2 Recap: Single carrier modulation
- 4.3 From single- to multi-carrier modulation
- 4.4 Performance over multipath channels
- 4.5 Cyclic prefix (guard interval)
- 4.6 Parameters of wireless OFDM systems
- 4.7 Discrete-time multicarrier modulation/demodulation (for your interest)

A Appendix

- A.1 Some more path loss models
- A.1.1 Okumura-Hata model
- A.1.2 Motley-Keenan indoor path loss model
- A.2 Interference in unlicensed ISM band
- A.3 Symbol and bit-error probabilities of some modulation schemes

B Webdemo-Problems

C Lecture, Seminar and Exam: Best Practices

- C.1 Attending lectures
- C.1.1 General
- C.1.2 Lecture format
- C.2 How to do well in exams
- C.2.1 During the written exam C.2.2 During the oral exam

Note:

- Course contents subject to change in order to keep up-todate with latest research results and developments in the communications industry
- Check www.inue.uni-stuttgart.de for latest updates

14. Literatur:

- About 200 pages of script-like lecture notes accompanying the course
- Webdemos on www.inue.uni-stuttgart.de
- The lecture notes are further annotated/illustrated by interactive tablet-based teaching during the course with simple text, equations, drawings
- 15. Lehrveranstaltungen und -formen:
- 218301 Vorlesung Übertragungstechnik III / Communications III
- 218302 Übung Übertragungstechnik III / Communications III

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:

- about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdffile, available before the course)
- lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc.

Stand: 01.11.2022 Seite 87 von 307

	 video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
19. Medienform:	 about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdf-file, available before the course) lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc. annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS
18. Grundlage für :	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	on ILIAS while Corona distancing rules apply 21831 Communications III (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min. Gewichtung: 1 duration of the written exam is 120min, oral exam 30min; "open book", but no laptop or any sort of communication device allowed
	 annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply

Stand: 01.11.2022 Seite 88 von 307

Modul: 22190 Detection and Pattern Recognition

2. Modulkürzel:	051610013	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Bin Yang		
9. Dozenten:		Bin Yang		
10. Zuordnung zum Curri Studiengang:	culum in diesem			
11. Empfohlene Vorausse	etzungen:		als and systems are mandatory. Solid bry, random variables, stochastic e highly recommended.	
12. Lernziele:		Students		
		 can solve practical problems and machine learning, 	for detection and pattern recognition, is by using techniques of detection of detection and pattern recognition in	
13. Inhalt:		 Bayesian decision, minimum risk decision, zero/one loss, discriminant functions Signal detection, Bayesian detection, minimax detection, Neyman-Pearson detection, hypothesis testing, likelihood-ratio test Supervised learning, nearest neighbours, Bayesian classification, Gaussian mixture model, linear discriminant functions, neural networks, support vector machines, decision tree Unsupervised learning, clustering, k-means, fuzzy c-means, mean-shift, DBSCAN Feature selection, feature transform 		
14. Literatur:		 Lecture slides, vidio recording of the lecture R. O. Duda, P. E. Hart and D. G. Stork: Pattern Classification, Wiley-Interscience, 2001 S. M. Kay: Fundamentals of Statistical Signal Processing - Detection Theory, Prentice Hall, 1998 L. L. Scharf: Statistical Signal Processing, Addison-Wesley, 1991 H. V. Poor: An Introduction to Signal Detection and Estimation, Springer, 1988 		
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	221901 Vorlesung Detection221902 Übung Detection and		
16. Abschätzung Arbeitsa	aufwand:	Presence time: 56 h Self study: 124 h Total: 180 h		

Stand: 01.11.2022 Seite 89 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	Detection and Pattern Recognition (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	computer, beamer, video recording
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 90 von 307

Modul: 29140 Smart Grids

2. Modulkürzel:	050310030	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Krzysztof I	Rudion	
9. Dozenten:		Krzysztof Rudion		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Elektrische Energienetze I		
12. Lernziele:		Studierende kennen die Charakteristika und das Regelverhalten dezentraler Erzeuger, Speicher und Lasten. Sie kennen verschiedene Möglichkeiten, die Komponenten eines Smart Grids durch moderne Informations- und Kommunikationstechnik zu verknüpfen. Sie kennen Rahmenbedingungen für die Netzintegration von erneuerbaren Energien. Sie kennen Auslegungs- und Betriebsverfahren für aktive Verteilnetze.		
13. Inhalt:		 Regelmöglichkeiten dezentraler Erzeuger, Speicher, Elektrofahrzeuge und Lasten Aggregation, Virtuelle Kraftwerke, Mikronetze Smart Metering, Informations- und Kommunikationstechnik Netzanschlussbedingungen und Systemdienstleistungen (z.B. Spannungs- und Frequenzhaltung) Verteilnetzplanung Netzmodellierung Netzberechnung Verteilnetzbetrieb 		
14. Literatur:		 V. Quaschning, Regenerative Energiesysteme, 5. Aufl., Hansel Verlag VDE-Studie: Smart Distribution 2020, ETG, 2008 VDE-Studie: Smart Energy 2020, ETG, 2010 M. Sanchez: Smart Electricity Networks, Renewable Energies and Energy Efficiency, Vol. 3, 2007. ILIAS, Online-Material dena Studie Systemdienstleistungen 2030 Buchholz, B. M., Styczynski, Z.: Smart Grids - Grundlagen und Technologien der elektrischen Netze der Zukunft 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		291401 Vorlesung Smart Grids291402 Übung Smart Grids		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		29141 Smart Grids (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1		
18. Grundlage für :				

Stand: 01.11.2022 Seite 91 von 307

20. Angeboten von:

Netzintegration erneuerbarer Energien

Stand: 01.11.2022 Seite 92 von 307

Modul: 70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

2. Modulkürzel:	050501006	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Michael W	/eyrich
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich
10. Zuordnung zum Ci Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnis des Softwareentwick "Technologien und Methoden	der Softwaresysteme I"
12. Lernziele:		Die Studierenden lernen, Softv zu analysieren und deren Soft werden Softwaretechniken und Softwaresysteme vorgestellt u sicherer Software gegenüberg diese Verfahren einzuschätze industriellen Praxis anzuwend	warequalität zu beurteilen. Es d -Managementmethoden für ınd Themen zuverlässiger und gestellt. Die Studierenden lernen n und für Einsatzfälle in der
13. Inhalt:		 anwenden können Verfahren des Konfiguration Vorgehensweisen zum Prot gegenüberstellen Formale Methoden zur Entw Software anzuwenden Konzepte des Software Mai beurteilen zu können Datenbanksysteme erklärer Konzepte der Komplexitätsk Evaluation wählen und erste 	beherrschung in der Entwicklung zur
14. Literatur:		Vorlesungsskript Aufzeichnungen der Vorlesungen und Übungen Weiterführende Literaturempfehlungen im Skript	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 700101 Vorlesung Technologien und Methoden der Softwaresysteme II 700102 Übung Technologien und Methoden der Softwaresysteme 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit:56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden	
17. Prüfungsnummer/n und -name:		70011 Technologien und Mei Schriftlich, 120 Min., O Technologien und Methoden o schriftlich, 120 min.	
18. Grundlage für:			

Stand: 01.11.2022 Seite 93 von 307

20. Angeboten von:

Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 94 von 307

Modul: 74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

2. Modulkürzel: -	5. Mode	uldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turn	us:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Spra	che:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIn	g. Andreas Kirst	ädter
9. Dozenten:	Andreas Kirstädt	er, Matthias Mey	er
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Informatik)	`	Grundlagen der Technischen z. B. Technische Informatik I)
12. Lernziele:		n und die Mecha	Architektur moderner Inismen zur Implementierung
13. Inhalt:			_
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 747201 Rechne Übung	erarchitektur und	Rechnerorganisation, Vorlesung mit
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:		architektur und F ndlich, 120 Min.,	Rechnerorganisation (PL), Schriftlich Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:			

Stand: 01.11.2022 Seite 95 von 307

Modul: 75960 Deep learning

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	well as basic knowledge abou	computation, probability theory as at optimization as from the course ignal and information processing" are
12. Lernziele:	 machine learning Understand the differences learning and deep learning Understand different types of the second sec	between signal processing and between conventional machine of deep neural networks
13. Inhalt:	 Machine learning basics Fully connected neural netw Advanced optimization tech Regularizations Convolutional neural networks Unsupervised and generative autoencoder, GAN) Future trends 	niques
14. Literatur:	 Christopher M. Bishop, Patt Learning, Springer, 2006 Ian Goodfellow and Yoshua Learning, MIT Press, 2016 Recent papers about deep 	a Bengio and Aaron Courville, Deep
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 759601 Deep learning, Lecti 759602 Integrated mini lab: Programming practice 759603 Invited talks: Deep learning 	Introduction into Tensorflow and Keras
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time: 46 h Self study: 134 h Total: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	75961 Deep learning (PL), , schriftlich, 60min	60 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :		

Stand: 01.11.2022 Seite 96 von 307

19. Medienform: Computer, beamer, video recording

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 97 von 307

Modul: 76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Jedes 2. Sommersemester
4. SWS:	-	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		DrIng. Tobias Haist	
9. Dozenten:		Tobias Haist	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Keine	

12. Lernziele:

Die Studierenden

- verstehen die g\u00e4ngigen Methoden zur zwei- und dreidimensionalen Erfassung von Szenen (optische und nichtoptische Verfahren),
- sind in der Lage, Abbildungssysteme für Stereo, Multistereo und monokulare Bildgebungssysteme auszulegen,
- können verschiedene Lidar-Varianten erklären und in Grundzügen auslegen,
- können sowohl Objektive wie auch Bildsensoren für geeignete Anwendungen in ihren wesentlichen Parametern (Rauschmodelle/Parameter, MTF, Abbildungsleistungen, sonstige Kameraparameter (QWC, Ortsbandbreitenprodukt, Empfindlichkeit, Dynamik, Zusatzfunktionalität)) nennen und erklären sowie für vorgegebene Anwendungsfälle geeignet auslegen,
- sind sich über den Stand der Technik bei Bildsensoren im klaren und können diesen beschreiben, insbesondere hinsichtlich der Beurteilung entsprechender Sensoren
- können die prinzipiellen Grenzen sowohl hinsichtlich Auflösung wie auch Signal-Rausch-Verhältnis für lichtbasierte Sensorsysteme berechnen,
- verstehen die wesentlichen lichttechnischen Größen (photometrisch und radiometrisch), die für die Auslegung/ Spezifikation von konventioneller und laserbasierter Szenenbeleuchtung (Lidar) notwendig sind
- können Messungen kritisch mittels Fehleranalyse bewerten und können zwischen Auflösung, Präzision, Messunsicherheit unterscheiden,
- verstehen, wie die Klassifikationsleistung von Systemen basierend auf optischer Sensorik beurteilt werden muss,
- verstehen das generelle Bildentstehungsmodell der Optik und seine Erweiterung die lineare algorithmische Bildverarbeitung (Kantendetektion etc.),
- sind in der Lage mittels OpenCV in Python gängige Low-Level Bildverarbeitungsschritte zu implementieren
- können moderne Techniken der Bildverbesserung bei schwierigen Sichbedingungen (Nebel etc.) durch geeignete

Stand: 01.11.2022 Seite 98 von 307

	Hardware beschreiben (u.a. kurzkohärente Techniken, Time-Gating, spezielle Spektralbereiche (SWIR))
13. Inhalt:	- Bildentstehung - Auslegung von Optiken - Basismethoden zur Entfernungsbestimmung (Lidar, Triangulation, Interferometrrie, Perspektive und andere) - Messtechnische Grundlagen - Bildsensoren - Lidar - Anwendungen
14. Literatur:	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 763701 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Vorlesung 763702 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Übung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Powerpoint, Tafel, Vortrag, integrierte Übungen
17. Prüfungsnummer/n und -name:	76371 Optische Sensorik für Autonome Systeme (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Mündliche Prüfung
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Powerpoint, Übungen am PC
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 99 von 307

Modul: 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

2. Modulkürzel:	-		5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivPr	of. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß
9. Dozenten:		Dan Gre	einer	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		Ikenntnisse aus den F sung Kraftfahrzeugme	achsemestern 1 bis 4 (Bachelor) chatronik I + II
12. Lernziele:				
13. Inhalt:		- Grade - AVF-sp - Bildver - Objekt Vorlesul - Lokalis - Wegep	ation, Kartenerstellun blanung und Ethik	ahrens d Aktuatorik d Vernetztes Fahren II
14. Literatur:		Greiner: Vorlesungsskript "Automatisiertes und Vernetztes Fahr Maurer, Gerdes, Lenz, Winner: Autonomes Fahren Eskandarian: Handbook of Intelligent Vehicles		r: Autonomes Fahren
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 780101 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren 780102 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren 		
16. Abschätzung Arbe	tsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:		78011 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I+II (PL), Schriftli 120 Min., Gewichtung: 1		
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PowerP	oint, Tafelanschriebe,	Vortragsübung
20. Angeboten von:		Kraftfah	rzeugmechatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 100 von 307

230 Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids

Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 221) Zugeordnete Module: 231

233

Stand: 01.11.2022 Seite 101 von 307

231 Wahlpflichtkatalog Schwerpunkt Batteriesysteme und Smart Grids

Zugeordnete Module: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

21730 Automatisierungstechnik II21760 Elektrische Energienetze II

21790 Communication Networks Architecture and Design

29140 Smart Grids

33950 Werkstoffe der Elektrotechnik

41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

Stand: 01.11.2022 Seite 102 von 307

Modul: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

2. Modulkürzel:	041500002		5. Moduldauer:	Zweisemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	6		7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivP	rof. Dr. Michael Resch	า	
9. Dozenten:		Johann	es Gebert		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem				
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundk	enntnisse des Progra	mmierens (z.B. Matlab)	
12. Lernziele:		Simu • Die S durch zur F • Die S Wiss	llation und Optimierun Studenten verstehen d In Modelle, über die Pro Formulierung von Prob Studenten sind in der L en in praktischen Arbe	ie Grundkonzepte der Modellierung, g. en Prozess der Abbildung der Realität ogrammierung und Simulation bis hin lemszenarien und deren Optimierung. age basierend auf dem erlernten eiten Modelle zu erstellen, en und optimale Lösungen zu finden.	
13. Inhalt:		Analy • Grun Algor	yse) dlagen der Simulation rithmen, Programmieru dlagen der Optimierur	ng (Abstraktion, Vereinfachung, (Anwendungsgebiete, Methoden, ung) ng (Konzepte, bekannte Verfahren,	
14. Literatur:		Wird w	ährend der Vorlesung	angegeben.	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 13880 • 13880	01 Vorlesung Simulatio 02 Übung Simulation ເ 03 Vorlesung Simulatio 04 Übung Simulation ເ	und Modellierung I on und Modellierung II	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 60 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 120 h Gesamt: 180 h		peitszeit: 120 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	13881	Modellierung, Simula Schriftlich, 180 Min.,	tion und Optimierungsverfahren (PL), Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :					
19. Medienform:		PPT-Präsentation, Tafelanschrieb		hrieb	
20. Angeboten von:		Höchst	Höchstleistungsrechnen		

Stand: 01.11.2022 Seite 103 von 307

Modul: 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

2. Modulkürzel:	041210001	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester		
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Kai Hufendiek			
9. Dozenten:		Kai Hufendiek			
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem				
11. Empfohlene Voraussetzungen:		 Grundlagen der Thermodynamik (Zustandsänderungen, Kreisprozesse, 1. und 2. Hauptsatz) Kenntnisse in Physik und Chemie 			
12. Lernziele:					
		Die Studierenden kennen die Energiesystemen/der Energie	fundamentalen Zusammenhänge ir ewirtschaft:		
		Energiesystemen/der Energie	ewirtschaft:		

Energiebedarf, Energiewandlung, Herkunft der Energie, deren volkswirtschaftliche Bedeutung und statistische Grundlagen.

Sie beherrschen die Bilanzierung von Größen über technische Systeme und kennen den Aufbau von Energiebilanzen für Volkswirtschaften.

Die Studierenden verstehen die Grundlagen der Kosten und Wirtschaftlichkeitsrechnung als eine wesentliche Planungsgrundlage für Entscheidungen in der Energiewirtschaft.

Die Studierenden lernen die physikalisch-technischen Grundlagen der Energiewandlung und können diese im Hinblick auf die Bereitstellung von Energieträgern und die Energienutzung anwenden. Dabei werden die einzelnen Energieträger, die für unsere Energiewirtschaft bedeutsam sind betrachtet.

Darüber hinaus verstehen Sie die komplexen Zusammenhänge der Energiewirtschaft und Energieversorgung, d.h. ihre technischen, wirtschaftlichen und umweltseitigen Dimension und können diese analysieren.

13. Inhalt:

- Energie und ihre volkswirtschaftliche sowie gesellschaftliche Bedeutung
- Energienachfrage und die Entwicklung der Energieversorgungsstrukturen
- Bilanzierung technischer Systeme und Energiebilanzen von Volkswirtschaften
- Einführung in die betriebwirtschaftliche Kosten- und Wirtschaftlichkeitsrechnung, um Energiesysteme ökonomisch bewerten zu können
- Herkunft, Ressourcensituation und Techniken zur Umwandlung und Nutzung der einzelnen Energieträger: Mineralöl, Erdgas, Kohle, Kernenergie und erneuerbare Energiequellen
- Technische Grundlagen, Organisation und Struktur der Elektrizitäts- und Fernwärmewirtschaft

Stand: 01.11.2022 Seite 104 von 307

	 Umwelteffekte und -wirkungen der Energienutzung, Möglichkeiten der Bewertung und Technologien zur Reduktion energiebedingter Umweltbelastungen 	
14. Literatur:	Online-Manuskript Schiffer, Hans-Wilhelm Energiemarkt Deutschland, Praxiswissen Energie und Umwelt. TÜV Media, 10. überarbeitete Auflage 2008 Zahoransky, Richard A. Energietechnik: Systeme zur Energieumwandlung. Kompaktwissen für Studium und Beruf. Vieweg+Teubner Verlag / GWV Fachverlage GmbH, Wiesbaden, 2009 Kugeler, Kurt, Phlippen, Peter-W. Energietechnik: technische, ökonomische und ökologische Grundlagen. Springer - Berlin , Heidelberg [u.a.] , 2010	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 139501 Vorlesung: Grundlagen der Energiewirtschaft und - versorgung 139502 Übung: Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 138 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	13951 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :	Energiemärkte und Energiepolitik Planungsmethoden in der Energiewirtschaft Energiesysteme und effiziente Energieanwendung Kraft-Wärme-Kopplung und Versorgungskonzepte	
19. Medienform:	 Beamergestützte Vorlesung teilweise Anschrieb begleitendes Manuskript bzw. Unterlagen Vortrags-Übungen 	
20. Angeboten von:	Energiewirtschaft Energiesysteme	

Stand: 01.11.2022 Seite 105 von 307

Modul: 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

2. Modulkürzel:	021320003	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Markus Friedrich		
9. Dozenten:		Manfred Wacker Markus Friedrich		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen der Verkehrsplanung und Verkehrstechnik		
12. Lernziele:		Die Studierenden haben einen umfassenden Überblick über Verkehrsbeeinflussungssysteme zur kurzfristigen Beeinflussung der Verkehrsnachfrage und zur Optimierung des Verkehrsangebotes. Sie können verkehrsabhängige Lichtsignalsteuerungen und Grüne Wellen entwickeln und mit Hilfe einer Verkehrsflusssimulation bewerten. Sie kennen grundlegende Methoden zur Ermittlung der Verkehrslage in Straßennetzen.		
13. Inhalt:		In der Vorlesung und den zuge Themen behandelt: • Einführung Verkehrstechnik	ehörigen Übungen werden folgende und Verkehrsleittechnik	
		 Lichtsignalanlagen (Theorie der Bemessung, Wartezeiten, Grüne Welle, Verssatzzeitoptimierung, Verkehrsabhängige Steuerung) 		
		 Verkehrsdatenerfassung 		
		Datenaufbereitung und Datenvervollständigung		
		Prognose des Verkehrsablaufs		
		Verkehrsbeeinflussungssysteme für Autobahnen		
		Parkleitsysteme		
		Rechnergestützte Betriebsleitsysteme im ÖV		
		Verkehrsmanagement inner	orts und außerorts	
		Exkursion Kommunale Verk	ehrssteuerung im IV	
		Exkursion Betriebsleitzentrale ÖV		
		In der Projektstudie wird eine I Programms LISA+ erstellt. Pro • Einführung Projektstudie / C		
		Einführung in das Programn	n LISA+	
		Beispiel Grüne Welle		

Stand: 01.11.2022 Seite 106 von 307

• Beispiel ÖV Priorisierung

	 Bearbeitung einer Planungsaufgabe (verkehrsabhängige Koordinierung eines Straßenzugs) 	
14. Literatur:	Friedrich, M., Ressel, W.: Skript Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Richtlinien für Lichtsignalanlagen (RiLSA), Köln, 1992. 	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Ausgabe 2001. 	
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Hinweise zur Datenvervollständigung und Datenaufbereitung in verkehrstechnischen Anwendungen, FGSV-Nr. 382, Köln 2003. 	
	Kerner. B. S.: The Physics of Traffic, Springer Verlag 2004.	
	 Leutzbach, W.: Einführung in die Theorie des Verkehrsflusses, 1972. 	
	 Schnabel, W.: Grundlagen der Straßenverkehrstechnik und Verkehrsplanung, Band 1 Straßenverkehrstechnik, Verlag für Bauwesen, Berlin, 1997 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 156701 Vorlesung Verkehrstechnik -leittechnik 156702 Projektstudie Verkehrstechnik, Übung und Projekt 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 55 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 125 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 15671 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), 	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 107 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

2. Modulkürzel:	050501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Michael Weyrich	
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael Weyrich	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen der Automatisierungstechnik, Informatik und Mathematik, Automatisierungstechnik I	
12. Lernziele:		 Sind in der Lage, Automatisierungsprojekte fachgerecht durchzuführen Beherrschen die dazu benötigten Methoden, insbesondere Methoden der Modellbildung und können diese anwenden Können die Methoden der künstlichen Intelligenz und des maschinellen Lernens anwenden Können systematisch die Einsatzpotenziale von intelligenten Steuerungs- und Analyseverfahren für Automatisierungssystemen beurteilen Können systematisch die Sicherheit von Automatisierungssystemen beurteilen 	
13. Inhalt:		 Beispiele und Struktur von Automatisierungsprojekten Beispiele für die Toolunterstützung von Automatisierungsprojekten Methoden der Modellbildung, insbesondere qualitative Modellbildung Methoden der künstlichen Intelligenz und des maschinellen Lernens zur Wissensverarbeitung und Modellbildung Anwendungen von intelligenten Automatisierungssystemen Risiken bei automatisierten Systemen 	
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungsaufzeichnungen im ILIAS	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 217301 Vorlesung Automatisierungstechnik II 217302 Übung Automatisierungstechnik II 	
16. Abschätzung Arbei	Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		21731 Automatisierungstechnik II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Automatisierungstechnik II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtur 1	
18. Grundlage für:			

Stand: 01.11.2022 Seite 108 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 109 von 307

Modul: 21760 Elektrische Energienetze II

2. Modulkürzel:	050310022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen Ulrich SchärliKrzysztof Rudion	1
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	"Elektrische Energienetze I" o	der vergleichbare externe Vorlesung
Studierende können die Methode der Symmetrisch Komponenten anwenden. Sie können die Leitungs Drehstrom-Freileitungen und -Kabeln bestimmen. Unsymmetrische, insbesondere einpolige Kurzschl Erdschlüsse können sie berechnen und die dabei a Vorgänge beurteilen. Darauf aufbauend können sie Fragen zur elektrom Kopplung und Beeinflussung durch Freileitungen b Sie können die thermische Belastbarkeit von Kabe und kennen wichtige Einflussparameter. Sie können die Lastflussberechnung nach Newtonanwenden und deren Ergebnisse beurteilen. Oberschwingungen und Spannungsschwankunger abschätzen. Sie kennen die aktuellen HGÜ-Techniken und dere Anwendungsfälle.		können die Leitungsbeläge von Kabeln bestimmen. Te einpolige Kurzschlüsse bzw. Schnen und die dabei auftretenden Fragen zur elektromagnetischen durch Freileitungen beantworten. Ilastbarkeit von Kabeln berechnen berameter. Schnung nach Newton-Raphson isse beurteilen.	
13. Inhalt:		 Methode der Symmetrische Kennwerte von Drehstrom-F Belastbarkeit von Kabeln Vorgänge bei Erdschluss ur Sternpunktbehandlung Beeinflussung Lastflussberechnung Netzrückwirkungen Hochspannungs-Gleichstror 	Freileitungen und -Kabeln nd Erdkurzschluss
14. Literatur:		 Verlag Heuck, Dettmann: Elektrisch Hosemann (Hg.): Hütte Tas Energietechnik. Band 3: Nei Handschin: Elektrische Ene Stationärer Betriebszustand 	rgieübertragungssysteme. Teil 1: I. Hüthig-Verlag n der Energiekabel. VDE-Verlag
 15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	• 217601 Vorlesung Elektrisch	ne Energienetze II

Stand: 01.11.2022 Seite 110 von 307

	 217602 Übung Elektrische Energienetze II
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21761 Elektrische Energienetze II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Overhead, Tafelanschrieb, Powerpointpräsentation
20. Angeboten von:	Energieübertragung und Hochspannungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 111 von 307

Modul: 21790 Communication Networks Architecture and Design

2. Modulkürzel: 050910001 5. Moduldauer: Einsemestrig 3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module 'Kommunikationsnetze I' or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation Kommunikationsnetze und Rechnersysteme				
4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communica	2. Modulkürzel:	050910001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Andreas Kirstädter 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocolos and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks II • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
9. Dozenten: 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: - Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) - Mechanisms for assuring quality of service and availability - Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: - Lecture Notes - Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 - Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 - Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 - Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: - 217901 Vorlesung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - 217902 Übung Communication Networks II - Presence time: 56 hours - Self study: 124 hours - Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g., from BSc module "Kommunikationsnetze l" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of high-performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • 217902 übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours • Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Andreas K	ürstädter
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: BSc degree in electrical engineering or computer science, knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	9. Dozenten:		Andreas Kirstädter	
knowledge about communication networks and protocols and their performance (e.g. from BSc module "Kommunikationsnetze I" or similar), basic knowledge about statistics and graph theory. 12. Lernziele: Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	_	urriculum in diesem		
Understanding of architectures and mechanisms of highperformance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	knowledge about communicat performance (e.g. from BSc m	ion networks and protocols and their nodule "Kommunikationsnetze I" or
performance communication networks and methods for their analysis and design regarding quality of service and availability. 13. Inhalt: • Architectures of multi-layer wide-area networks (transport networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	12. Lernziele:			
networks and Internet) • Mechanisms for assuring quality of service and availability • Analysis and design methods for high-performance networks (traffic theory, performance simulation, graph theory, optimization) 14. Literatur: • Lecture Notes • Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 • Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 • Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 • Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 217901 Vorlesung Communication Networks II • 217902 Übung Communication Networks II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: • Presence time: 56 hours • Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation			performance communication r	networks and methods for their
 Tanenbaum: Computer Networks, Prentice-Hall, 2003 Stallings: Local Area Networks, Macmillan Publ., 1987 Grover: Mesh-Based Survivable Networks, Prentice Hall, 2004 Robertazzi, Planning Telecommunication Networks, IEEE Press, 1999 Lehrveranstaltungen und -formen: 217901 Vorlesung Communication Networks II 217902 Übung Communication Networks II Abschätzung Arbeitsaufwand: Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Grundlage für: Notebook presentation 	13. Inhalt:		networks and Internet)Mechanisms for assuring quAnalysis and design method (traffic theory, performance)	uality of service and availability ds for high-performance networks
Presence time: 56 hours Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: Notebook presentation	14. Literatur:		 Tanenbaum: Computer Net Stallings: Local Area Netwo Grover: Mesh-Based Surviv Robertazzi, Planning Teleco 	rks, Macmillan Publ., 1987 rable Networks, Prentice Hall, 2004
Self study: 124 hours Sum: 180 hours 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21791 Communication Networks Architecture and Design (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Notebook presentation	16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	 Self study: 124 hours 	
19. Medienform: Notebook presentation	17. Prüfungsnummer/r	n und -name:		• , , ,
	18. Grundlage für :			
20. Angeboten von: Kommunikationsnetze und Rechnersysteme	19. Medienform:		Notebook presentation	
	20. Angeboten von:		Kommunikationsnetze und Re	chnersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 112 von 307

Modul: 29140 Smart Grids

2. Modulkürzel:	050310030	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Krzysztof I	Rudion
9. Dozenten:		Krzysztof Rudion	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Elektrische Energienetze I	
12. Lernziele:		dezentraler Erzeuger, Speiche verschiedene Möglichkeiten, d	die Komponenten eines Smart tions- und Kommunikationstechnik ahmenbedingungen für die aren Energien. Sie kennen
13. Inhalt:		<u> </u>	n werke, Mikronetze ns- und Kommunikationstechnik n und Systemdienstleistungen (z.B.
14. Literatur:		 Verlag VDE-Studie: Smart Distribut VDE-Studie: Smart Energy M. Sanchez: Smart Electricit and Energy Efficiency, Vol. ILIAS, Online-Material dena Studie Systemdienstle 	2020, ETG, 2010 ity Networks, Renewable Energies 3, 2007. eistungen 2030 ki, Z.: Smart Grids - Grundlagen und
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	291401 Vorlesung Smart Gr291402 Übung Smart Grids	ids
16. Abschätzung Arbei	itsaufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	29141 Smart Grids (PL), Sch	nriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 113 von 307

20. Angeboten von:

Netzintegration erneuerbarer Energien

Stand: 01.11.2022 Seite 114 von 307

Modul: 33950 Werkstoffe der Elektrotechnik

2. Modulkürzel:	050513060	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Kai Peter E	Birke
9. Dozenten:		Kai Peter Birke	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		
12. Lernziele:		_	erkstoffe der Elektrotechnik, ihre en der Unterteilung in verschiedene
		Herleitung makroskopischer E mikroskopischen Aufbau	igenschaften aus dem atomaren und
		Berechnungsverfahren, Kenng	größen
		Herstellungsverfahren	
		Anwendungsgebiete	
13. Inhalt:		und Gasen Werkstoffzusammensetzung u Metallische Werkstoffe (Legier Festphasenkristallisation,,) Dielektrika (Einfluss elektrisch Kondensatoren, Öle und Gase Keramische Werkstoffe (nichtl polykristalliner Keramik, Heißle Supraleiter Magnetismus, dia-, para-, ferre Werkstoffe und die zugrunde I Ferro- und pyroelektrische We Pyroelektrizität	Eigenschaften von Flüssigkeiten und Mikrogefüge rungen, Phasendiagramme, er Felder, Polarisation, Piezoeffekt, e als dielektrische Materialien) ineare Widerstände auf Basis eiter, Kaltleiter oder Varistoren), o- und antiferromagnetische iegenden Effekte erkstoffe und Ferro- und ektrisch/ionenleitende Feststoffe (z. iern und -wandlern)
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	339501 Vorlesung Werkstoff339502 Übung Werkstoffe de	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:		

Stand: 01.11.2022 Seite 115 von 307

Summe: 180 Stunden
33951 Werkstoffe der Elektrotechnik (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1
Tafel, Beamer (Powerpoint), ILIAS
Elektrische Energiespeichersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 116 von 307

Modul: 41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

2. Modulkürzel: 050513062	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter I	Birke
9. Dozenten:	Kai Peter Birke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diese Studiengang:	m	
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Speichertechnik für elektrische zwingende Voraussetzung)	e Energie I (optional, keine
12. Lernziele:	EnergieversorgungDie Studenten erlangen ein Auslegungskompetenz für e	speichern eichertechniken insbesondere eur nachhaltigen elektrischen
13. Inhalt:	Energiespeicherung VL3: Elektrochemie in der pra VL4: Ladungstransport in Fes Festkörperbatterien (nächste vL5: Messverfahren und Über VL6: Messverfahren und Über VL7: Brennstoffzellen VL8: Wasserstoffelektrolyse, r Wasserstoffspeicherung und vL9: Photokatalytische Reakt VL10: Power to X VL11: Stationäre Energiespeic von Batterien VL12: Elektrische Energiespe Grids	ktischen Anwendung tstoffen und Flüssigkeiten, Generation) rwachung I (Zellebene) rwachung II (Batterieebene) moderne Verfahren der verteilung oren cher (MWh-Bereich) auf der Basis icher in Insellösungen und Smart
14. Literatur:	Skript zur Vorlesung (es gibt e	eine überarbeitete und aktualisierte I im ILIAS hochgeladen, weitere er ersten Vorlesung bekannt
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	417501 Vorlesung Speicher417502 Übung Speicher für	

Stand: 01.11.2022 Seite 117 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudium: ca. 120 h Summe: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41751 Speichertechnik für elektrische Energie II (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 118 von 307

233 Wahlpflicht aus anderem Schwerpunkt (aus 211 + 221)

Zugeordnete Module: 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik

101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik

21690 Elektrische Maschinen II

21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

21730 Automatisierungstechnik II

21740 Regelungstechnik II21830 Communications III

22190 Detection and Pattern Recognition

32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

75960 Deep learning

76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

Stand: 01.11.2022 Seite 119 von 307

Modul: Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101290

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas Wa	igner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Jens Neubeck DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Erfolgreich abgeschlossenes M Kraftfahrzeuge"	odul "Grundlagen der
12. Lernziele:		Fahreigenschaften eines die Wechselbeziehung zwischen iteren erwerben sie die Kenntnisse
13. Inhalt:	 Fahreigenschaften des Kraftfa Einführung, Eigenschaften der I Grundlagen, Objektivierung Fah Fahrdynamikregelung, Lenkverl Fahreigenschaften des Kraftfa Eigenschaften von Fahrwerken, Vertikaldynamik des Fahrzeugs Anwendungsbeispiele aus der I 	Reifen, Fahrphysikalische nrverhalten, Eigenlenkverhalten, nalten und Lenksysteme hrzeugs II (2 SWS) Wank- und Nickverhalten, , Fahrzeugauslegung,
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der je Mitschke, M.: Dynamik der Kra Verlag, 2004 	weiligen Lehrveranstaltungen; aftfahrzeuge, 4. Auflage, Springer
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1012901 Fahreigenschaften d1012902 Fahreigenschaften d	5 ·
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101291 Grundlagen der Kraftfah Min., Gewichtung: 1 Grundlagen der Kraftfahrzeugdy Gewicht: 1,0	nrzeugdynamik (PL), Schriftlich, 60 ynamik (PL), schriftlich, 60 min,
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentation	
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 120 von 307

Modul: Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101300

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas Wa	agner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Daniel Stoll DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Empfohlene Voraussetzung: Er "Grundlagen der Kraftfahrzeuge	folgreich abgeschlossenes Modul e"
12. Lernziele:	sowie die versuchstechnischen	Fahrzeugaerodynamik, den Fahrzeugum- und -durchströmung Verfahren zur Simulation der zur Grenzschichtkonditionierung
13. Inhalt:	(CFD); Aerodynamic forces, mo components; Importance of veh	cs; Computational fluid dynamics oments and coefficients; Drag nicle shape on drag, lift and yaw rodynamic measures in concept (1 SWS) teilbelastung, Windgeräusche, hrzeugverschmutzung, rkühlung; Seitenwind; sstechnik (1 SWS) Itierende Unterschiede
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der je Schütz, T. (Hrsg.): Hucho - Ae Auflage, Springer Verlag, 2013 	erodynamik des Automobils, 6.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1013001 Vehicle-Aerodynami1013002 Kraftfahrzeug-Aerod1013003 Windkanal-Versuchs	lynamik II, Vorlesung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101301 Grundlagen der Fahrze Min., Gewichtung: 1	eugaerodynamik (PL), Schriftlich, 60

Stand: 01.11.2022 Seite 121 von 307

	Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentation
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 122 von 307

Modul: 21690 Elektrische Maschinen II

9. Dozenten: 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Stud und years der comment of the state of th	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: Univ 9. Dozenten: Nejili 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Gr • Ele • Ele 12. Lernziele: Stud und y Asym Maso der of Studiengang: 13. Inhalt: • Dr Ko Ko • As Er • Sy Ro Ro • Be Ko Ko • As Er • Sy Ro • Be Ko • Be Ko • Fis ISI • Mit 355 • Kile Ve • Se An Ar • Bö 6 • Ri § Sp Studien • Präs Selb Sum	6. Turnus:	Sommersemester
9. Dozenten: Nejili 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Stud und pasyn Mass der comment of the state of the	7. Sprache:	Deutsch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Stud und pasym Massider of Studien Company Massider of Studien Compa	-Prof. DrIng. Nejila Par	rspour
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Ele • Ele • Ele 12. Lernziele: Stud und Asyn Masc der c 13. Inhalt: • Dr Kc • As Er • Sy Rc • Be Kc 14. Literatur: • Sc 36 • Fis ISI ISI • Mit 35 • Kile Ve • Se An • Be C 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216 • 216 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präs Selb Sum	a Parspour	
12. Lernziele: Stud und µ Asym Mass der comments of the properties of the propertie		
Stud und Asyn Mass der comments 13. Inhalt: 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Dr. Kc. 18. Assertion 18. Assertion 19. Assertion 10. Abschätzung Arbeitsaufwand: 10. Abschätzung Arbeitsaufwand: 10. Prässelb Sum	undlagen der Elektrotech ektrische Energietechnik ektrische Maschinen I	
Ko As Err Sy Ro Be Ko 14. Literatur: So 36 Fis ISI Mi 35 Kle Ve Se An Bö Ric Sp 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präs Selb Sum	permanentmagnetisch er chronmaschine. Sie lern	enntnisse über die elektrisch erregte rregte Synchronmaschine und nen das dynamische Verhalten dieser chrittene Kenntnisse über den Betrieb nen werden erworben.
36 • Fis ISI • Mi 35 • Kle Ve • Se An • Bö • Rie Sp 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216 • 216 • 216 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präs Selb Sum	 Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbi Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologien un Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präs Selb Sum	 Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlag 3642029892,ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 31SBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Masch 3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Masch Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Masch Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Sprie Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag Springer, Berlin, 1936 	
Selb Sum	216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II 216902 Übung Elektrische Maschinen II	
17. Prüfungsnummer/n und -name: 2169	Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden	
	1 Elektrische Maschine Gewichtung: 1	en II (PL), Schriftlich, 120 Min.,
18. Grundlage für :		

Stand: 01.11.2022 Seite 123 von 307

19. Medienform: Tafel, Visualizer, ILIAS

20. Angeboten von: Elektrische Energiewandlung

Stand: 01.11.2022 Seite 124 von 307

Modul: 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

2. Modulkürzel:	051010021	5. Moduldaue	: Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg	Roth-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichba Leistungselektronik I Elektrische Energiete	
12. Lernziele:		fremdgeführter Stromrid können diese Anordn Aufgabenstellungen lös kennen die wichtigste von Stromrichtern in An Energien.	n Schaltungen und die Betriebsweisen wendungen zur Nutzung erneuerbarer ungen mathematisch beschreiben und
13. Inhalt:		•	omrichter lastete Wandler (Resonanzkonverter) erneuerbare Energien
14. Literatur:		 Heumann, K.:Grundlagen der Leistungselektronik B. G. Teubr Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electronics John Wiley ;;;;; Sons Inc., 200 	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217101 Vorlesung Leistungselektronik II217102 Übung Leistungselektronik II	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21711 Power Electronics II / Leistungselektronik II (PL), Schrift 120 Min., Gewichtung: 1 Klausur (120 min., 2x pro Jahr)	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	
20. Angeboten von:		Leistungselektronik und Regelungstechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 125 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

2. Modulkürzel: 050	501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LF)	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4		7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Michael W	eyrich	
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich	
10. Zuordnung zum Curriculur Studiengang:	n in diesem			
11. Empfohlene Voraussetzur	ngen:	Grundlagen der Automatisieru Mathematik, Automatisierungs	•	
12. Lernziele:		Die Studierenden:		
		 Sind in der Lage, Automatisierungsprojekte fachgerecht durchzuführen Beherrschen die dazu benötigten Methoden, insbesondere Methoden der Modellbildung und können diese anwenden Können die Methoden der künstlichen Intelligenz und des maschinellen Lernens anwenden Können systematisch die Einsatzpotenziale von intelligenten Steuerungs- und Analyseverfahren für Automatisierungssystemen beurteilen Können systematisch die Sicherheit von Automatisierungssystemen beurteilen 		
 Beispiele und Struktur von Automatisierungspre Beispiele für die Toolunterstützung von Automatisierungsprojekten Methoden der Modellbildung, insbesondere que Modellbildung Methoden der künstlichen Intelligenz und des r Lernens zur Wissensverarbeitung und Modellb Anwendungen von intelligenten Automatisierun Risiken bei automatisierten Systemen 		tützung von g, insbesondere qualitative ntelligenz und des maschinellen eitung und Modellbildung nten Automatisierungssystemen		
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungsaufzeichnungen im ILIAS		
15. Lehrveranstaltungen und	-formen:	 217301 Vorlesung Automatisierungstechnik II 217302 Übung Automatisierungstechnik II 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwa	and:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -n	ame:	Gewichtung: 1	nik II (PL), Schriftlich, 120 Min., L), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung	

Stand: 01.11.2022 Seite 126 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 127 von 307

Modul: 21740 Regelungstechnik II

2. Modulkürzel:	051010022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Kenntnisse vergleichbar Re Kenntnisse zur z-Transform Grundkenntnisse zum Oper Kenntnisse vergleichbar Ele 	nation rationsverstärker
12. Lernziele:		Studierende	
		Zweipunktverhalten und von können diese Anordnunge	erkmale von Regelsystemen mit n zeitdiskreten Regelsystemen. en mathematisch beschreiben, eurteilen und Aufgabenstellungen
13. Inhalt:		 Behandlung von Störgrößen in Regelkreisen Methoden zur Ermittlung von Störgrößen Regelkreise mit Stellgliedern, die Zweipunktverhalten aufweise Realisierung von Reglerkomponenten mit Hilfe von Operationsverstärkern Realisierung von Reglern mit Hilfe von Mikroprozessoren Beschreibung von Übertragungsstrecken mit Hilfe der z-Transformation 	
14. Literatur:		 Föllinger, Otto: Regelungstechnik, Hüthig, Heidelberg, 1992 Unbehauen, H.: Regelungstechnik 1, Vieweg, Braunschweig, 1989 Föllinger, Otto: Nichtlineare Regelungen I, Oldenbourg, München, 1998 	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217401 Vorlesung Regelung217402 Übung Regelungste	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	21741 Regelungstechnik II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung Klausur (120 min., 2x pro Jahr)	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	

Stand: 01.11.2022 Seite 128 von 307

20. Angeboten von:

Leistungselektronik und Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 129 von 307

Modul: 21830 Communications III

Comms 3	5. Moduldauer:	Einsemestrig
6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4	7. Sprache:	Englisch
r:	UnivProf. Dr. Stephan ten Br	ink
	Prof. DrIng. Stephan ten Brin	nk
riculum in diesem		
setzungen:		
	to become proficient in physical communications	al layer technologies of wireless
	bandwidth 2.6.2 Time-selective fading: De 2.6.3 Putting both together: Ge 2.7 Channel capacity 3 Single carrier-based wire 3.1 Transmitter 3.1.1 PAM/QAM constellation 3.1.2 Transmit filter and spects 3.2 Flat-fading Channel 3.3 Receiver 3.3.1 Channel estimation and 3.3.2 Constellation symbol (QA)	ndscape nication link future trends channel -term channel variations model (two-path model) of channel variations iations iations iations sing: Delay spread and coherence oppler spread and coherence time eneral wideband channels less systems mapping rum coherent detection AM-) demapping
	6 LP	6 LP 6. Turnus: 4 7. Sprache: r: UnivProf. Dr. Stephan ten Bri Prof. DrIng. Stephan ten Bri riculum in diesem setzungen: 1 Overview 1.1 The capacity 1.2 Wireless network structure 1.3 Data rates and spectral lat 1.4 A simple wireless communi 1.5 Technical milestones and 2 Wireless communication 2.1 Path loss: Describing long 2.1.1 Free-space path loss 2.1.2 #Breakpoint# path loss r 2.2 Statistical characterization 2.2.1 Large-scale channel var 2.2.2 Small-scale channel var 2.2.3 Combined fading margir 2.3 Noise 2.4 Receiver sensitivity 2.5 Link budget revisited 2.6 Stochastic channel models 2.6.1 Frequency-selective fading: D 2.6.3 Putting both together: G 2.7 Channel capacity 3 Single carrier-based wire 3.1 Transmitter 3.1.1 PAM/QAM constellation 3.1.2 Transmit filter and spect 3.2 Flat-fading Channel 3.3 Receiver 3.3.1 Channel estimation and

Stand: 01.11.2022 Seite 130 von 307

3.7 Linear equalization3.7.1 Ideal equalization

- 3.7.2 Truncated Zero-Forcing (ZF) equalization
- 3.7.3 Truncated Zero-Forcing (ZF), optimized
- 3.7.4 Minimum Mean Squared Error (MMSE)
- 3.8 Non-linear equalization
- 3.8.1 Maximum likelihood sequence estimation (MLSE)
- 3.8.2 Simplifying the likelihood function for the AWGN channel
- 3.8.3 Multipath Channel as Shift Register
- 3.8.4 The Viterbi Algorithm
- 3.8.5 Example of the Viterbi algorithm

4 Multicarrier-based wireless systems

- 4.1 Motivation
- 4.2 Recap: Single carrier modulation
- 4.3 From single- to multi-carrier modulation
- 4.4 Performance over multipath channels
- 4.5 Cyclic prefix (guard interval)
- 4.6 Parameters of wireless OFDM systems
- 4.7 Discrete-time multicarrier modulation/demodulation (for your interest)

A Appendix

- A.1 Some more path loss models
- A.1.1 Okumura-Hata model
- A.1.2 Motley-Keenan indoor path loss model
- A.2 Interference in unlicensed ISM band
- A.3 Symbol and bit-error probabilities of some modulation schemes

B Webdemo-Problems

C Lecture, Seminar and Exam: Best Practices

- C.1 Attending lectures
- C.1.1 General
- C.1.2 Lecture format
- C.2 How to do well in exams
- C.2.1 During the written exam C.2.2 During the oral exam

Note:

- Course contents subject to change in order to keep up-todate with latest research results and developments in the communications industry
- Check www.inue.uni-stuttgart.de for latest updates

14. Literatur:

- About 200 pages of script-like lecture notes accompanying the course
- Webdemos on www.inue.uni-stuttgart.de
- The lecture notes are further annotated/illustrated by interactive tablet-based teaching during the course with simple text, equations, drawings
- 15. Lehrveranstaltungen und -formen:
- 218301 Vorlesung Übertragungstechnik III / Communications III
- 218302 Übung Übertragungstechnik III / Communications III

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:

- about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdffile, available before the course)
- lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc.

Stand: 01.11.2022 Seite 131 von 307

	 annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available
17. Prüfungsnummer/n und -name:	on ILIAS while Corona distancing rules apply 21831 Communications III (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min. Gewichtung: 1 duration of the written exam is 120min, oral exam 30min; "open book", but no laptop or any sort of communication device allowed
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	 about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdf-file, available before the course) lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc. annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
20. Angeboten von:	Nachrichtenübertragung

Stand: 01.11.2022 Seite 132 von 307

Modul: 22190 Detection and Pattern Recognition

2. Modulkürzel:	051610013	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		Bin Yang	
10. Zuordnung zum Curri Studiengang:	culum in diesem		
11. Empfohlene Vorausse	etzungen:		als and systems are mandatory. Solid bry, random variables, stochastic e highly recommended.
12. Lernziele:		Students	
		 can solve practical problems and machine learning, 	for detection and pattern recognition, is by using techniques of detection of detection and pattern recognition in
13. Inhalt:		 Bayesian decision, minimum risk decision, zero/one loss, discriminant functions Signal detection, Bayesian detection, minimax detection, Neyman-Pearson detection, hypothesis testing, likelihood-rati test Supervised learning, nearest neighbours, Bayesian classification, Gaussian mixture model, linear discriminant functions, neural networks, support vector machines, decision tree Unsupervised learning, clustering, k-means, fuzzy c-means, mean-shift, DBSCAN Feature selection, feature transform 	
14. Literatur:		 Lecture slides, vidio recording of the lecture R. O. Duda, P. E. Hart and D. G. Stork: Pattern Classification, Wiley-Interscience, 2001 S. M. Kay: Fundamentals of Statistical Signal Processing - Detection Theory, Prentice Hall, 1998 L. L. Scharf: Statistical Signal Processing, Addison-Wesley, 1991 H. V. Poor: An Introduction to Signal Detection and Estimation, Springer, 1988 	
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	221901 Vorlesung Detection221902 Übung Detection and	
16. Abschätzung Arbeitsa	aufwand:	Presence time: 56 h Self study: 124 h Total: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 133 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	Detection and Pattern Recognition (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	computer, beamer, video recording
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 134 von 307

Modul: 32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

2. Modulkürzel:	070830101	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Hans-Chris	stian Reuß
9. Dozenten:		Hans-Christian Reuss	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	einen Elektronik-Brückenkurs Ihnen im Bachelor bereits erw Elektrotechnik nochmals unter	ieten wir zum leichteren Einstieg an. Hierbei wird das von orbene Wissen im Bereich der Zuhilfenahme von praxisorientierten Informationen hierzu finden Sie auf
12. Lernziele:		digitalen Signalen und können Aufbau sowie die Funktion ein Komponenten. Die Studierend Speicherarten unterscheiden. Programme für einen Mikrocol Ferner kennen die Studierend im Kraftfahrzeug eingesetzt w. Bussysteme unterscheiden, so	len können verschiedene Außerdem sind sie in der Lage Introller zu erstellen. en verschiedene Bussysteme, die Ierden. Außerdem können sie diese Dwie deren Potential erkennen und
		Außerdem sind die Studierend Vorlesungsinhalte anzuwende Die Studierenden können selb konzipieren, erstellen und dure Prüfungen und Tests auszuwe beurteilen. Sie kennen Grundl Diagnose im Kraftfahrzeug. Sie Eigenheiten und Problemfelde und Bordnetzelektronik	n und in der Praxis umzusetzen. ständig Prüfungen und Tests chführen sind in der Lage, die erten und die Ergebnisse zu agen von Kommunikation und
13. Inhalt:		Signalen Struktur Mikrorechner: Aufbau	

Stand: 01.11.2022 Seite 135 von 307

Übung: praktische Programmierung von Mikrocontrollern mit der Programmiersprache C (Taskverwaltung, Ansteuerung eines Schrittmotors, CAN-Netzwerk)

Datennetze in Fahrzeugen:

Netztopologien: ISO-OSI-Schichtenmodell, Schnittstellen, Buszugriffsverfahren, Fehlererkennung, Arbitration, Leitungscodes Verschiedene Bussysteme (CAN, FlexRay, LIN), Vertiefung der einzelnen Bussysteme (Botschaftsaufbau, Fehlererkennung und Behandlung, Bitcodierung, Eigenschaften, Vor- und Nachteile) Übung: praktische Nutzung eines Entwicklungsprogramms, Aufbau eines CAN-Netzwerkes

Zulassungsvoraussetzung:

Bevor Sie sich zur Prüfung des Moduls Embedded Controller und Datennetze im Kraftfahrzeug anmelden können, müssen Sie die beiden zugehörigen Datennetze in Fahrzeugen Übungen erfolgreich absolviert haben.

Datennetze in Fahrzeugen Übung I:

In diesem Versuch werden zunächst die allgemeinen technischen Grundlagen von Datennetzen in Kraftfahrzeugen aufgearbeitet und anschließend der im Automobil am meisten verbaute Controller-Area-Network-(CAN)-Bus an einem Laborversuchsstand analysiert. In einem Aufbau, bestehend aus mehreren Steuergeräten, einem Gateway und einem Kombi-Instrument von einem PKW, wird von den Studierenden zu Beginn der Datenaustausch zwischen den Systemkomponenten mit einem Oszilloskop gemessen, um die elektrische Funktionsweise von diesem im praktischen Einsatz sehen zu können, anschließend werden die Systeme mit vorgegebenen Fehlern beaufschlagt, um deren Auswirkungen feststellen zu können.

Des Weiteren werden mit Hard- und Software der Firmen Vector und Volkswagen die Themen der Fehlerdiagnose und des Reverse Engineering behandelt.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Datennetze in Fahrzeugen Übung II:

In diesem Versuch werden, ausgehend von den Zielen des FlexRay-Konsortiums, die technischen Grundlagen des in Kraftfahrzeugen eingesetzten FlexRay-Busses vermittelt. Mit Hilfe eines Steer-by-wire-Systems setzen die Studierenden selbstständig die Vernetzung der Busteilnehmer um und erarbeiten die Unterschiede zwischen den Bussystemen FlexRay und CAN. Dazu wird in mehreren Versuchen das FlexRay- und das CAN-Protokoll am Oszilloskop und am PC mit der Software IXXAT Multibus Analyser analysiert, die Systeme mit verschiedenen Fehlern beaufschlagt und deren Auswirkungen diagnostiziert. Im Zuge dessen erlernen die Studierenden das praktische Arbeiten mit dem Rapid-Prototyping-Modul ETAS ES910, der Software ETAS Intecrio sowie die Vorteile von Rapid Prototyping und AUTOSAR.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Embedded Controller Übungen:

In den Embedded Controller Übungen werden im PC-Pool prüfungsrelevante Inhalte in Form eines Tutoriums gelesen.

Stand: 01.11.2022 Seite 136 von 307

14. Literatur:	Vorlesungsumdruck: Embedded Controller (Reuss) Vieweg Verlag: W. Ameling, Digitalrechner Band 1 und 2 Vieweg Verlag: B. Morgenstern, Elektronik III Digitale Schaltungen und Systeme Hanser Verlag: Westerholz, Embedded Controll Architekturen Vorlesungsumdruck: Datennetze in Fahrzeugen (Reuss) Bonfig Feldbus-Systeme, Band 374 Expert Verlag, W. Lawrenz CAN Controller Area Network- Grundlagen und Praxis Hüthig Buch Verlag Heidelberg, K. Etschberger CAN Controller Area Network- Grundlagen, Protokolle, Bausteine, Anwendungen Carl Hanser Verlag Wien M. Rausch Flexray Hanser Verlag
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 329501 Vorlesung Embedded Controller 329502 Vorlesung Datennetze im Kraftfahrzeug 329503 Übung Embedded Controller und Datennetze
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium, Praktikum
17. Prüfungsnummer/n und -name:	32951 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentationen
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik

Stand: 01.11.2022 Seite 137 von 307

Modul: 41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

2. Modulkürzel: 050513062	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter I	Birke
9. Dozenten:	Kai Peter Birke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Speichertechnik für elektrische zwingende Voraussetzung)	e Energie I (optional, keine
12. Lernziele:	in Bezug auf ihre Eignung z EnergieversorgungDie Studenten erlangen ein Auslegungskompetenz für e	speichern sichertechniken insbesondere ur nachhaltigen elektrischen
13. Inhalt:	VL1: Grundlagen der Thermodynamik und Elektrochemie VL2: Ausgewählte Aspekte der Elektrochemie für elektrische Energiespeicherung VL3: Elektrochemie in der praktischen Anwendung VL4: Ladungstransport in Feststoffen und Flüssigkeiten, Festkörperbatterien (nächste Generation) VL5: Messverfahren und Überwachung I (Zellebene) VL6: Messverfahren und Überwachung II (Batterieebene) VL7: Brennstoffzellen VL8: Wasserstoffelektrolyse, moderne Verfahren der Wasserstoffspeicherung und -verteilung VL9: Photokatalytische Reaktoren VL10: Power to X VL11: Stationäre Energiespeicher (MWh-Bereich) auf der Basis von Batterien VL12: Elektrische Energiespeicher in Insellösungen und Smart Grids VL13: Alternative Speichertechniken für elektrische Energie VL14: Zukünftige Speichertechniken für elektrische Energie	
14. Literatur:	Skript zur Vorlesung (es gibt e	eine überarbeitete und aktualisierte im ILIAS hochgeladen, weitere er ersten Vorlesung bekannt
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	417501 Vorlesung Speicher417502 Übung Speicher für	

Stand: 01.11.2022 Seite 138 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudium: ca. 120 h Summe: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41751 Speichertechnik für elektrische Energie II (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme	

Stand: 01.11.2022 Seite 139 von 307

Modul: 70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

2. Modulkürzel:	050501006	5. Moduldauer:	Einsemestrig			
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester			
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch			
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Michael W	UnivProf. DrIng. Michael Weyrich			
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	l Weyrich			
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem					
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Kenntnis des Softwareentwicklungsprozesses z.B. aus dem Modul "Technologien und Methoden der Softwaresysteme I"				
12. Lernziele:		Die Studierenden lernen, Softwaresysteme zu konzipieren, zu analysieren und deren Softwarequalität zu beurteilen. Es werden Softwaretechniken und -Managementmethoden für Softwaresysteme vorgestellt und Themen zuverlässiger und sicherer Software gegenübergestellt. Die Studierenden lernen diese Verfahren einzuschätzen und für Einsatzfälle in der industriellen Praxis anzuwenden.				
13. Inhalt:		 Methodiken des Softwares-Systems Engineering darstellen und anwenden können Verfahren des Konfigurationsmanagement benutzen können Vorgehensweisen zum Prototyping bei der Softwareentwicklung gegenüberstellen Formale Methoden zur Entwicklung qualitativ hochwertiger Software anzuwenden Konzepte des Software Maintenance und Reengineering beurteilen zu können Datenbanksysteme erklären und einsetzen können Konzepte der Komplexitätsbeherrschung in der Entwicklung zur Evaluation wählen und erstellen können Methoden der IoT-Softwaresysteme sowie der Cyber-Security skizzieren können 				
14. Literatur:		Vorlesungsskript Aufzeichnungen der Vorlesungen und Übungen Weiterführende Literaturempfehlungen im Skript				
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 700101 Vorlesung Technologien und Methoden der Softwaresysteme II 700102 Übung Technologien und Methoden der Softwaresysteme 				
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit:56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden				
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	70011 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II, 1,0, schriftlich, 120 min.				
18. Grundlage für :						

Stand: 01.11.2022 Seite 140 von 307

20. Angeboten von:

Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 141 von 307

Modul: 74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen:	Modulkürzel:	-		5. Moduldauer:	Einsemestrig		
8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter 9. Dozenten: Andreas Kirstädter, Matthias Meyer 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Grundlagen Digitaltechnik (z. B. Grundlagen der Techninformatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Inform 12. Lernziele: Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester		
9. Dozenten: Andreas Kirstädter, Matthias Meyer 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Grundlagen Digitaltechnik (z. B. Grundlagen der Technis Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Inform 12. Lernziele: Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	SWS:	-		7. Sprache:	Deutsch		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	8. Modulverantwortlicher:		UnivF	UnivProf. DrIng. Andreas Kirstädter			
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Grundlagen Digitaltechnik (z. B. Grundlagen der Technischer Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1)	9. Dozenten:		Andrea	Andreas Kirstädter, Matthias Meyer			
Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik) Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen:	<u> </u>	iculum in diesem					
Die Studierenden verstehen die Architektur moderner Mikroprozessoren und die Mechanismen zur Implement höherer Programmiersprachen 13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen Digitaltechnik (z. B. Grundlagen der Technischen Informatik) Grundlagen Rechnerarchitektur (z. B. Technische Informatik I)				
 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 	12. Lernziele:		Mikrop	rozessoren und die M	echanismen zur Implementierung		
 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 	3. Inhalt:						
Übung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	1. Literatur:						
17. Prüfungsnummer/n und -name: 74721 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation (Poder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 747201 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation, Vorlesung Übung 				
oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1	6. Abschätzung Arbeits	aufwand:					
40.00	7. Prüfungsnummer/n u	nd -name:	74721		` , ,		
18. Grundlage für:	3. Grundlage für :						
19. Medienform:	9. Medienform:						
20. Angeboten von:). Angeboten von:						

Stand: 01.11.2022 Seite 142 von 307

Modul: 75960 Deep learning

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester		
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch		
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang			
9. Dozenten:				
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:				
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Solid knowledge about matrix computation, probability theory as well as basic knowledge about optimization as from the course "Advanced mathematics for signal and information processing" are highly recommended.			
12. Lernziele:	 Understand the basic concepts of machine learning Understand the differences between signal processing and machine learning Understand the differences between conventional machine learning and deep learning Understand different types of deep neural networks Be able to program in Python/Keras/Tensorflow Be able to use deep neural networks to solve practical problems 			
13. Inhalt:	 Machine learning basics Fully connected neural networks Advanced optimization techniques Regularizations Convolutional neural networks Recurrent neural networks Unsupervised and generative models (autoencoder, variational autoencoder, GAN) Future trends 			
14. Literatur:	 Christopher M. Bishop, Pattern Recognition and Machine Learning, Springer, 2006 Ian Goodfellow and Yoshua Bengio and Aaron Courville, Deep Learning, MIT Press, 2016 Recent papers about deep learning 			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 759601 Deep learning, Lecture 759602 Integrated mini lab: Introduction into Tensorflow and Ker-Programming practice 759603 Invited talks: Deep learning applications 			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time: 46 h Self study: 134 h Total: 180 h			
17. Prüfungsnummer/n und -name:	75961 Deep learning (PL), , 60 Min., Gewichtung: 1 schriftlich, 60min			
18. Grundlage für :				

Stand: 01.11.2022 Seite 143 von 307

19. Medienform: Computer, beamer, video recording

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 144 von 307

Modul: 76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Jedes 2. Sommersemester
4. SWS:	-	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		DrIng. Tobias Haist	
9. Dozenten:		Tobias Haist	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Keine	
-			

12. Lernziele:

Die Studierenden

- verstehen die g\u00e4ngigen Methoden zur zwei- und dreidimensionalen Erfassung von Szenen (optische und nichtoptische Verfahren),
- sind in der Lage, Abbildungssysteme für Stereo, Multistereo und monokulare Bildgebungssysteme auszulegen,
- können verschiedene Lidar-Varianten erklären und in Grundzügen auslegen,
- können sowohl Objektive wie auch Bildsensoren für geeignete Anwendungen in ihren wesentlichen Parametern (Rauschmodelle/Parameter, MTF, Abbildungsleistungen, sonstige Kameraparameter (QWC, Ortsbandbreitenprodukt, Empfindlichkeit, Dynamik, Zusatzfunktionalität)) nennen und erklären sowie für vorgegebene Anwendungsfälle geeignet auslegen,
- sind sich über den Stand der Technik bei Bildsensoren im klaren und können diesen beschreiben, insbesondere hinsichtlich der Beurteilung entsprechender Sensoren
- können die prinzipiellen Grenzen sowohl hinsichtlich Auflösung wie auch Signal-Rausch-Verhältnis für lichtbasierte Sensorsysteme berechnen,
- verstehen die wesentlichen lichttechnischen Größen (photometrisch und radiometrisch), die für die Auslegung/ Spezifikation von konventioneller und laserbasierter Szenenbeleuchtung (Lidar) notwendig sind
- können Messungen kritisch mittels Fehleranalyse bewerten und können zwischen Auflösung, Präzision, Messunsicherheit unterscheiden,
- verstehen, wie die Klassifikationsleistung von Systemen basierend auf optischer Sensorik beurteilt werden muss,
- verstehen das generelle Bildentstehungsmodell der Optik und seine Erweiterung die lineare algorithmische Bildverarbeitung (Kantendetektion etc.),
- sind in der Lage mittels OpenCV in Python gängige Low-Level Bildverarbeitungsschritte zu implementieren
- können moderne Techniken der Bildverbesserung bei schwierigen Sichbedingungen (Nebel etc.) durch geeignete

Stand: 01.11.2022 Seite 145 von 307

	Hardware beschreiben (u.a. kurzkohärente Techniken, Time-Gating, spezielle Spektralbereiche (SWIR))
13. Inhalt:	- Bildentstehung - Auslegung von Optiken - Basismethoden zur Entfernungsbestimmung (Lidar, Triangulation, Interferometrrie, Perspektive und andere) - Messtechnische Grundlagen - Bildsensoren - Lidar - Anwendungen
14. Literatur:	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 763701 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Vorlesung 763702 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Übung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Powerpoint, Tafel, Vortrag, integrierte Übungen
17. Prüfungsnummer/n und -name:	76371 Optische Sensorik für Autonome Systeme (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Mündliche Prüfung
18. Grundlage für :	
19. Medienform: Powerpoint, Übungen am PC	
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 146 von 307

Modul: 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

2. Modulkürzel:	-		5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivPr	of. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß
9. Dozenten:		Dan Gre	einer	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		Ikenntnisse aus den F sung Kraftfahrzeugme	achsemestern 1 bis 4 (Bachelor) chatronik I + II
12. Lernziele:				
13. Inhalt:		- Grade - AVF-sp - Bildver - Objekt Vorlesul - Lokalis - Wegep	ation, Kartenerstellun blanung und Ethik	ahrens d Aktuatorik d Vernetztes Fahren II
14. Literatur:		Greiner: Vorlesungsskript "Automatisiertes und Vernetztes Fahren" Maurer, Gerdes, Lenz, Winner: Autonomes Fahren Eskandarian: Handbook of Intelligent Vehicles		
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 780101 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren I 780102 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren II 		
16. Abschätzung Arbe	tsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/r	und -name:	78011 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I+II (PL), Schriftlich 120 Min., Gewichtung: 1		
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PowerPoint, Tafelanschriebe, Vortragsübung		
20. Angeboten von:		Kraftfah	raftfahrzeugmechatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 147 von 307

400 Wahlkatalog Elektromobilität

Zugeordnete Module: 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101290 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101300 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101310 Grundlagen der Fahrzeugakustik 101330 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101950 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV) 102200 Geo-Mobilität 102300 Automotive radar systems for autonomous driving 102740 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 103800 Interior Design Engineering 105520 Elektrische Maschinen III 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik 15700 Verkehrsflussmodelle 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme 17170 Elektrische Antriebe 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung 21690 Elektrische Maschinen II 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II 21730 Automatisierungstechnik II 21740 Regelungstechnik II 21760 Elektrische Energienetze II 21770 Radio Frequency Technology 21790 Communication Networks Architecture and Design 21820 Statistical and Adaptive Signal Processing 21830 Communications III 21850 Integrierte Mischsignalschaltungen 21940 Filtersynthese 21970 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" 22090 Space-Time Wireless Communication 22190 Detection and Pattern Recognition 29140 Smart Grids 29430 Computer Vision 30390 Festigkeitslehre I 30930 EMV in der Automobiltechnik 30950 Mobile Energiespeicher 32250 Design und Fertigung mikro- und nanoelektronischer Systeme 32310 Fahrzeug-Design 32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen 33350 Forschungsmethoden in der Softwaretechnik 35920 Performance Modelling and Simulation 35930 Network Security 36810 Digitale Bildverarbeitung 36830 Lithiumbatterien: Theorie und Praxis

Stand: 01.11.2022 Seite 148 von 307

36850 Elektrochemische Energiespeicherung in Batterien

37800 Einführung in die KFZ-Systemtechnik 38370 Grundlagen der Kraftfahrzeugantriebe

36980 Simulationstechnik 37790 Hybridantriebe

401	Wahlmodule aus BSc. Eul und FMT
41750	Speichertechnik für elektrische Energie II
	Induktives Laden
41790	Navigation
43200	Thematische Kartographie
43300	Radarmessverfahren
48480	Data Engineering
51730	Umweltrecht und Regulierung
51860	Sensoren und integrierte Mikrosysteme (Grundlagen)
51870	Sensoren und integrierte Mikrosysteme
55640	Correspondence Problems in Computer Vision
56470	Software Engineering for Real-Time Systems
58110	Expertensysteme in der elektrischen Energieversorgung
58150	Fahrzeugdiagnose
60230	Matrix Computations in Signal Processing and Machine Learning
67230	EMV- und Hochspannungsmesstechnik
70010	Technologien und Methoden der Softwaresysteme II
70090	, , , , ,
71740	System- und Websicherheit
71760	Informationssicherheit, Kryptographie und Privatsphäre
73410	Applied Numerical Field Computations
74300	Smart Cities and Internet of Things
74420	Verlässlichkeit intelligenter verteilter Automatisierungssysteme
74720	5
74780	Circuit Design in Nanometer Scaled CMOS
	Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge
	Deep learning
	Optische Sensorik für Autonome Systeme
	Forschungsmethoden in der Softwaretechnik
	Advanced Mathematics for Signal and Information Processing
78010	Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II
70220	Cinita Clamant Mathada

79220 Finite Element Methods

Stand: 01.11.2022 Seite 149 von 307

Modul: 10110 Grundlagen der Künstlichen Intelligenz

2. Modulkürzel: 051900205	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. Dr. rer. nat. Steffen	Staab	
9. Dozenten:	Mathias Niepert		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	- Modul 10190 Mathematik für	Informatiker und Softwaretechniker	
12. Lernziele:	Der Student / die Studentin bel Künstlichen Intelligenz, kann P einordnen und mit den erlernte bearbeiten.	robleme der KI selbständig	
13. Inhalt:	 Intelligenz Agentenbegriff Problemlösen durch Suchen, Suchverfahren Probleme mit Rand- und Nebenbedingungen Spiele Aussagen- und Prädikatenlogik Logikbasierte Agenten, Wissensrepräsentation Inferenz Planen Unsicherheit, probabilistisches Schließen Probabilistisches Schließen über die Zeit Entscheidungstheorie 		
14. Literatur:	 S. Russell, P. Norvig, Künstliche Intelligenz: Ein Moderner Ansatz, 3. Aufl., 2012 S. Russell, P. Norvig, Artificial Intelligence: A Modern Approach, 3rd Edition, 2009 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 101101 Vorlesung Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 101102 Übung Grundlagen der Künstlichen Intelligenz 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:	Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), S [10111] Grundlagen der Künstl Prüfung, 90 Min., Gewicht: 1.0 Kriterien werden in der ersten	ichen Intelligenz (PL), Schriftlich, 90 chriftlich oder Mündlich ichen Intelligenz (PL), schriftliche Prüfungsvorleistung: Übungsschein, Vorlesung bekannt gegeben ng (USL-V), schriftlich, eventuell	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:	Analytic Computing		

Stand: 01.11.2022 Seite 150 von 307

Modul: Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik 101290

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas W	/agner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Jens Neubeck DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Erfolgreich abgeschlossenes M Kraftfahrzeuge"	Modul "Grundlagen der
12. Lernziele:	und Einflussgrößen, welche di Kraftfahrzeugs bestimmen und diesen Einflussgrößen. Des W	grundlegenden Zusammenhänge e Fahreigenschaften eines d die Wechselbeziehung zwischen eiteren erwerben sie die Kenntnisse ugkomponenten zum Antreiben,
13. Inhalt:	 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs I (2 SWS) Einführung, Eigenschaften der Reifen, Fahrphysikalische Grundlagen, Objektivierung Fahrverhalten, Eigenlenkverhalten, Fahrdynamikregelung, Lenkverhalten und Lenksysteme Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs II (2 SWS) Eigenschaften von Fahrwerken, Wank- und Nickverhalten, Vertikaldynamik des Fahrzeugs, Fahrzeugauslegung, Anwendungsbeispiele aus der Fahreigenschaftsentwicklung 	
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der jeweiligen Lehrveranstaltungen; Mitschke, M.: Dynamik der Kraftfahrzeuge, 4. Auflage, Springer Verlag, 2004 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1012901 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs I, Vorlesung 1012902 Fahreigenschaften des Kraftfahrzeugs II, Vorlesung 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 101291 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1 Grundlagen der Kraftfahrzeugdynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0 	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentation	
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 151 von 307

Modul: Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik 101300

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas Wa	agner	
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DrIng. Daniel Stoll DiplIng. Nils Widdecke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Empfohlene Voraussetzung: Erfolgreich abgeschlossenes Modul "Grundlagen der Kraftfahrzeuge"	
12. Lernziele:	sowie die versuchstechnischen	Fahrzeugaerodynamik, den Fahrzeugum- und -durchströmung Verfahren zur Simulation der zur Grenzschichtkonditionierung	
13. Inhalt:	 Vehicle-Aerodynamics I (2 SWS) Basic equations of fluid dynamics; Computational fluid dynamics (CFD); Aerodynamic forces, moments and coefficients; Drag components; Importance of vehicle shape on drag, lift and yaw moment; Implementation of aerodynamic measures in concept vehicles. Kraftfahrzeug-Aerodynamik II (1 SWS) Aerodynamische Aspekte: Bauteilbelastung, Windgeräusche, Cabriolet, Bremsenkühlung, Fahrzeugverschmutzung, Hochleistungsfahrzeuge; Motorkühlung; Seitenwind; Windkanaltechnik. Windkanal-Versuchs- und Messtechnik (1 SWS) Windkanalbauformen und resultierende Unterschiede zwischen Windkanal und Straße, spezielle Windkanaleffekte, Windkanalmesstechniken. 		
14. Literatur:	 Vorlesungsmanuskripte der jeweiligen Lehrveranstaltungen; Schütz, T. (Hrsg.): Hucho - Aerodynamik des Automobils, 6. Auflage, Springer Verlag, 2013 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1013001 Vehicle-Aerodynamics, Vorlesung 1013002 Kraftfahrzeug-Aerodynamik II, Vorlesung 1013003 Windkanal-Versuchs- und Messtechnik, Vorlesung 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101301 Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1		

Stand: 01.11.2022 Seite 152 von 307

	Grundlagen der Fahrzeugaerodynamik (PL), schriftlich, 60 min, Gewicht: 1,0
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentation
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 153 von 307

Modul: Grundlagen der Fahrzeugakustik 101310

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas W	/agner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner Dr. rer. Nat. Reinhard Blumric DiplIng. Michael Fieles-Kahl	h
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Empfohlene Voraussetzung: E "Grundlagen der Kraftfahrzeu	rfolgreich abgeschlossenes Modul ge"
12. Lernziele:		
13. Inhalt:	 Fahrzeugakustik I (2 SWS) Mess- und Analysetechniken; Allgemeines zur Geräuschentstehung und zu Geräusch¬minderungsmaßnahmen; Antriebsgeräusche; Reifen-Fahrbahn-Geräusch; Rad-Schiene-Geräusch; Umströmungsgeräusche, Maßnahmen an der Karosserie Fahrzeugakustik II (2 SWS) Einführung in die Problematik des Straßenverkehrslärm; Geräusche von motorisierten Zweirädern; Geräusche von alternativen Antrieben; Geräuschentwicklung von Trommel- und Scheibenbremsen; Sonstige Störgeräusche; Datenerfassung und Signalanalyse; Numerische Akustik in der Fahrzeugentwicklung (FEM, BEM, SEA, CAA); Psychoakustik/Sounddesign 	
14. Literatur:	Vorlesungsmanuskript Fahrze	ugakustik I und II
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1013101 Fahrzeugakustik I, Vorlesung1013102 Fahrzeugakustik II, Vorlesung	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 132 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101311 Grundlagen der Fahrzeugakustik (PL), Schriftlich, 60 Min. Gewichtung: 1 Grundlagen der Fahrzeugakustik (PL), schriftlich, 60 min, Gewich 1,0	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentation	
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 154 von 307

Modul: Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik 101330

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas V	Vagner
9. Dozenten:	Prof. P. Eberhard Prof. K. A. Friedrich Prof. T. Siefkes Hon. Prof. U. Bruhnke Hon. Prof. Dr. C. Kohrs Dr. A. Christ Dr. K. Ruhland DiplIng. S. Kopp	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen: Empfohlene Vorau "Grundlagen der K		Erfolgreich abgeschlossenes Modul ge"
12. Lernziele:	ein sehr großes Gebiet interd Bogen spannt sich von Zusan welche die Karosserietechnk, entsorgung, umwelttechnisch der Energiebereitstellung bis Testeinrichtungen bestimmen Durch freie Auswahlmöglichke angebotenen speziellen Then eine ideale Möglichkeit, sich i Spezialisierungsgebiete einzu verstehen sowohl grundlegen komplexe Problemstellungen am Fahrzeug, die sie auf aktu vermittelt bekommen. Sie ver fundierte Kenntnisse und sind Zusammenhänge zu verstehe	e Fragestellungen, Problemen hin zu Fahrzeug-Prüfstands- und i. eit aus der Vielzahl der nen eröffnet sich Studierenden n verschiedene Fahrzeug- uarbeiten. Die Studierenden de Zusammenhänge, als auch verschiedener Teilbereiche uellstem Stand der Technik fügen in diesen Bereichen über d damit in der Lage, komplexe
13. Inhalt:		üfungsumfang und -inhalt in Höhe diesen gesondert über die IFS-

von **2 SWS** aus und melden diesen gesondert über die IFS-Homepage an. Prüfungsinhalte zu wiederholender Prüfungen können nicht mehr verändert werden.

- Elektrochemische Energiespeicherung in Batterien (2 SWS)
- Fahrzeugdynamik (2 SWS)
- Fahrzeugkonzepte (2 SWS)
- Hybridantriebe (2 SWS)
- Industrielle Nutzfahrzeugentwicklung Vorlesung (2 SWS)
- Karosserietechnik Vorlesung (2 SWS)
- Kraftfahrzeug-Recycling (1 SWS)

Stand: 01.11.2022 Seite 155 von 307

	 Nutzfahrzeug-Aerodynamik (1 SWS) Vorlesungsinhalte: siehe IFS-Homepage
14. Literatur:	Vorlesungsmanuskripte der jeweiligen Lehrveranstaltungen
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1013301 Vorlesungen zu Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 21 h Selbststudium: 66 h Gesamtstunden: 90 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	101331 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik (BSL), Schriftlich, 30 Min., Gewichtung: 1 Ausgewählte Themen der Fahrzeugtechnik (BSL), schriftlich, 30 min, Gewicht: 1,0
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentation
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 156 von 307

Modul: Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors and Actors (SE IV)

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	-
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. Dr. Norbert Frühau	f
9. Dozenten:	Prof. Dr. habil. Jörg Schulze	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	It is recommended to have knowledge in semiconductor physics, engineering and technology e.g. covered by the lectures: • Mikroelektronik (ME), • Halbleitertechnik I – Bipolartechnik (HL I), • Semiconductor Engineering II – Nano-CMOS Era (SE II), • Halbleitertechnologie I – Prozesstechnologie (HLT I).	
12. Lernziele:		
	and actuators such as those up The course also covers all asp most processes being availabl therefore gain familiarity with fa deposition, photolithography, v	des and transistors, to sensors sed in automotive applications. sects of Si device processing, with e in our clean room. Students can abrication techniques including wet and dry etching, oxidation, s strong links with semiconductor
13. Inhalt:	 Sensor and actor principles • Micromachining in silicon • Integration with microelectronics circuits • Device principles, characteristics, monolithic integration techniques, packaging • Examples with emphasis on automotive applications. 	
14. Literatur:	 J. W. Gardner, Microsensors – Principles and Applications, Wiley • Razeghi: Fundamentals of Solid State Engineering, Kluwe Academic Publishers, 2002 • Sze: Physics of Semiconductor Devices, John Wiley, 1981 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1019501 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors an Actors (SE IV), Vorlesung 1019502 Semiconductor Engineering IV – Intelligent Sensors an Actors (SE IV), Übung 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzstunden: 45 h Eigenstudiumstunden: 135 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	Actors (SE IV) (PL), So	eering IV – Intelligent Sensors and chriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 / – Intelligent Sensors and Actors on, 90 min
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 157 von 307

Modul: Geo-Mobilität 102200

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	DrIng. Martin Metzner	
9. Dozenten:	Dr. Martin Metzner/ Dr. Li Zhai	ng
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		
12. Lernziele:		er Lage sein, die Interaktion vigation und Kommunikation zu Systeme zu analysieren und zu
13. Inhalt:	# Verkehrstelematik für Land- und Luftverkehrsanwendungen # Geodaten in der Telematik: Digitale Straßenkarte (GDF, NDS), Amtliche Kartendaten (ATKIS, OKSTRA), Digitale Flughafenkarte # Kommunikationstechniken im Straßenund Flugverkehr # Ortung und Navigation: Fahrzeugsensorik # Routingalgorithmen # Map-Matching und Map-Aiding # Fahrzeug-Navigationssysteme # Verkehrsdatenerfassung: Verkehrsdaten, stationäre, infrastrukturgestützte und kinematisch Erfassung, # Anwendungen und Dienste z.B. Verkehrsleitzentrale Fahrerassistenzsysteme, Mobilitäts- und Informationsdienste, LB: Flottenmanagement # Verkehrstelematik im Schienenverkehr # Verkehrstelematik im Flugverkehr: EnRoute, Start- und Landung, Rollfeld und Rollbahnen	
14. Literatur:	systems architectures. Boston Rizos, C. (1998): Positioning s systems. Boston: Artech Hous - Intelligent transport systems themes/its_en # Tsunenori Mir	https://ec.europa.eu/transport/ ne, Akira Fukuda, Shigemi Ishida ystems for Everyone's Mobility,
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1022001 Geo-Mobilität, Vorle1022002 Geo-Mobilität, Übur	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 Geo-Mobilität (PL), Mü 102201 V Vorleistung (USL-V), PL: Geo-Mobilität, mündlich, 2 Übungen, Hausübungen 	indlich, 20 Min., Gewichtung: 1 0 min USL-V: Teilnahme an
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		

Stand: 01.11.2022 Seite 158 von 307

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 159 von 307

Modul: Automotive radar systems for autonomous driving 102300

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:	DrIng. Gor Hakobyan	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Knowledge of the fundamental analysis, electromagnetic field	ls of signals and systems, Fourier s and waves
12. Lernziele:		
Basics of autonomous driving and active environment Radar fundamentals • Radar types • Automotive rades signal processing • Detection theory for radar • Angular and imaging • MIMO radar • Novel radar modulations aperture radar • Clustering und Tracking		types • Automotive radar • Radar heory for radar • Angular estimation ovel radar modulations • Synthetic
14. Literatur:	• M. A. Richards, "Fundamentals Of Radar Signal Processing 2014 • Merrill I. Skolnik, Radar Handbook, Third Edition 2008 Levanon, N.; Mozeson, E.: Radar Signals. Wiley-IEEE Press 2014 • Richards, M. A.; Holm, W. A.; Scheer, J.: Principles of Modern Radar. Raleigh, North Carolina: SciTech Publishing, Hermann Winner, Stephan Hakuli, Felix Lotz, Christina Sing "Handbook of Driver Assistance Systems" 2016 •Patole et al "Automotive radars: A review of signal processing techniques IEEE Signal Processing Magazine, 2017 •Gor Hakobyan and Yang, "High-Performance Automotive Radar: A Review of Si Processing Algorithms and Modulation Schemes" IEEE Sign Processing Magazine, 2019	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1023001 Automotive radar sylverlesung	ystems for autonomous driving,
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzstunden: 28 h Eigenstudiumstunden: 62 h Gesamtstunden: 90 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	102301 Automotive radar syste Gewichtung: 1 Benotete Studienleistung (BSL	ems for autonomous driving (BSL), ,
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 160 von 307

Modul: SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design 102740

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	-	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Ingmar Ka	llfass
9. Dozenten:		DrIng. Sébastien Chartier Fraunhofer Institute for Applied Solid-state Physics Tel. 0761-5159-446 sebastien.chartier@iaf.fraunhofer.de	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	etzungen: Empfohlen sind Kenntnisse aus den Bereichen Hochfrequenztechnik, Halbleitertechnologie und analog Schaltungstechnik.	
12. Lernziele:			

Diese Vorlesung enthält eine detaillierte Beschreibung der grundlegendsten Schaltungsarchitekturen, die für den Entwurf von analogen Front-End-Schaltungen auf Siliziumbasis (unter anderem mit SiGe HBT- und BiCMOS-Technologien), insbesondere für modernen Radaranwendungen, einschließlich Kfz-Radar geeignet sind. Nach einer Einführung in moderne Siliziumbasierte Technologien und typische Front-End und Back-End-of-Line, wird ein Überblick über Radaranwendungen und Radarsystemarchitekturen gegeben. Eine detaillierte Beschreibung von Schaltungen auf Siliziumbasis, die in modernen Mikrowellen- und Millimeterwellen-Front- End für z.B. FMCW-Radaranwendungen verwendet werden, wird dann folgen. Das letzte Kapitel schließlich stellt verschiedene Themen dar wie z.B. Aufbautechnik, Packaging und Charakterisierung. Diese Vorlesung soll eine Ergänzung der Vorlesung Microwave Analog Frontend Design Teil 1 und 2. Die Vorlesung wird ab Semesterbeginn einmal im Monat in drei eintägigen Vorlesungen (voraussichtlich am Freitag) organisiert. Die ersten Übungen basieren auf üblichen 2 Übungen im Raum, gefolgt von Hands-on Übungen mit moderner CAD-Software im ILH CAD Raum und flipped-classroom Übungen. Der Dozent behält sich vor, im Rahmen der aktuellen Vorlesung ohne besondere Ankündigung vom hier angegebenen Inhalt abzuweichen.

13. Inhalt:

Part 1: Silicon-based semiconductor technologies 1. SiGe HBT / Si CMOS / SiGe BiCMOS technologies 2. Passive components (Back-end of Line) 3. Modeling 4. CAD Tools Part 2: Radar systems and applications 1. Radar applications 2. Brief overview of RF system architectures 3. Radar system architectures with strong focus on FMCW 4. Radar implementation using semiconductor topologies Part 3: SiGe HBT amplifier design 1. Narrow- and broadband amplifier circuit topologies 2. Low-Noise amplifier design 3. Power amplifier circuit architecture 4. Variage gain amplifier topologies Part 4: SiGe HBT Oscillators / Phased-locked loop / Synthesizers 1. PLL principle 2. Oscillator topologies 3.

Stand: 01.11.2022 Seite 161 von 307

20. Angeboten von:	
19. Medienform:	
18. Grundlage für :	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	102741 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design (PL), Mündlich, 30 Min., Gewichtung: 1 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design Mündliche Prüfung (30 Min.), Sprache: Englisch
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzstunden: 56 h Eigenstudiumstunden: 124 h Gesamtstunden: 180 h
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1027401 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design, Lecture 1027402 SiGe BiCMOS Monolithic Microwave Integrated Circuit Design, Exercises
14. Literatur:	Lecture script. Recommended reading: – Radio Frequency Integrated Circuits and Technologies, F. Ellinger. Springer, 2008 – RF Microelectronics, B. Razavi, Prentice Hall – The Design of CMOS Radio-Frequency Integrated Circuits, T. H. Lee
	Frequency divider 4. Phase detector Part 5: Bipolar based Mixers 1. Bipolar switching principle (ECL) 2. Gilbert cell multiplier/mixer Part 6: Other front-end elements 1. RF switches 2. Phase shifters/Attenuators 3. Power detectors 4. Filters Part 7: Assembly, packaging and testing 1. Assembly techniques (chipwire, SMD, wafer-level,) 2. Packaging technologies (QFN, LCP, eWLB,)

Stand: 01.11.2022 Seite 162 von 307

Modul: Interior Design Engineering 103800

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Wolfram Re	mlinger	
9. Dozenten:	Prof. DrIng. Wolfram Remlin DiplIng. Philipp Pomiersky	ger	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	(z. B. Konstruktionslehre I-IV od	Abgeschlossene Grundausbildung im Bereich Konstruktionslehre (z. B. Konstruktionslehre I-IV oder Grundzüge der Maschinenkonstruktion I-II und Grundzüge der Produktentwicklung I-II)	
12. Lernziele:	Das Modul vermittelt die Grundlagen und Zusammenhänge der Innenraumauslegung von Fahrzeugen. Studierende besitzen nach dem Besuch des Moduls • Kenntnis über die nutzerspezifischen und technischen Anforde-rungen bei der Auslegung von Fahrzeuginnenräumen • Übersicht über die Auslegung und das Package der integrierten Baugruppen und Funktionselemente • Fähigkeit zur Auslegung und ergonomisc Gestaltung eines einfachen Fahrerplatzes • Kenntnis über die Baugruppen und Komponenten sowie ihre Funktionen und Eigenschaften • Grundkenntnisse zur Konzeption und technisc Gestaltung der Innenraummodule wie Cockpit, Konsolen, Sitze und Ver-kleidungen • Kenntnisse über die eingesetzten Materialien, Technologien, Bauweisen und Herstellungsverfah der Komponenten • Wissen über die branchenspezifischen Einflussgrößen auf die Fahrzeugtypologie, Derivatstruktur und Fahrzeugklassen		
13. Inhalt:	 Sicht: Anforderungen, Auslegt Ein- / Ausstieg: Kriterien und / Zustieg Anzeige- und Bedienkonzept: Detailanforderungen, UI, UX Cockpitgestaltung: Aufbau, Fullerieurmodule / -baugrupper Konstruktionen Sitzanlage: Aufbau, Auslegun Verkleidungen: Himmel, Säule 	laßkonzept, Fahrerplatzauslegung ungsaspekte Anforderungen an Türen und Grundauslegung, unktionen, Materialien, Herstellung Elemente, Package, g, Komfort en, Türen; Aufbau, Funktion umfahrzeuge: Anordnung, Nutzung, , Wertigkeit Anmutung	

Stand: 01.11.2022 Seite 163 von 307

	- Sonderfahrzeuge: Spezialanforderungen Innenraum, Zukunftskonzepte
14. Literatur:	• Skript • Macey, S., Wardle, G.: H-Point: The Fundamentals of Car Design Packaging • Pischinger, S., Seiffert, U.: Vieweg Handbuch Kraftfahrzeug-technik • Morello, L. et.al.: The Automotive Body I II • Bubb, H. et al.: Automobilergonomie
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 1038001 Interior Design Engineering, Vorlesung 1038002 Interior Design Engineering, Übung (inkl. Praktikum)
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzstunden: 42 h Eigenstudiumstunden: 138 h Gesamtstunden: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	103801 Interior Design Engineering (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Prüfungsleistung (PL): schriftliche Klausur (120 min), Gewichtung 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 164 von 307

Modul: Elektrische Maschinen III 105520

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Nejila Pars	spour
9. Dozenten:		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Empfohlen werden Kenntnisse Elektrische Maschinen I angel	
12. Lernziele:	Auslegung von elektrischer M	dlagen der elektromagnetischen aschine. Dabei lernen sie sowohl die Analysewerkzeuge zu verstehen.
13. Inhalt:	Aufbau der elektrischen Maschine (Gleichstrommaschine, Synchronmaschine, Asynchronmaschine) • Aufbau und Modellierung elektromagnetischer Kreise • Wicklungen für elektrische Maschine • Analytische Berechnung und nummerische Simulation von elektrischer Maschine • Elektromagnetische Auslegung von elektrischer Maschine	
14. Literatur:	W. Schuisky: Berechnung elektrischer Maschinen, Springer Verlaufen 1960	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	1055201 Elektrische Maschi	nen III, Vorlesung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzstunden: 28 h Eigenstudiumstunden: 62 h Gesamtstunden: 90 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	Gewichtung: 1	n III (BSL), Schriftlich, 60 Min., L), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 165 von 307

Modul: 10670 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik

2. Modulkürzel:	021320001	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	5	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Markus Fri	iedrich	
9. Dozenten:		Markus Friedrich Wolfram Ressel		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	keine		
12. Lernziele:		Die Studierenden verstehen den Unterschied zwischen Verkehrsangebot und Verkehrsnachfrage. Sie kennen die wesentlichen Wirkungen des Verkehrs auf die Verkehrsteilnehmer, die Umwelt, die Wirtschaft und die Gesellschaft. Sie haben einen Überblick über Maßnahmen zur Verbesserung des Verkehrsangebots und über Verfahren zur Steuerung des Verkehrsablaufes mit Hilfe von Verkehrsleitsystemen. Sie können grundlegende Methoden zur Ermittlung und Prognose der Verkehrsnachfrage, zur Gestaltung von Verkehrsnetzen und zur Bemessung von Knotenpunkten mit und ohne Lichtsignalanlagen anwenden.		
13. Inhalt:		Die Lehrveranstaltung gibt eine umfassende Einführung in die Aufgaben und Methoden der Verkehrsplanung und der Verkehrstechnik und behandelt folgende Themen: • Was ist Verkehr: Einführung, Definitionen und Kennzahlen • Der Verkehrsplanungsprozess • Analyse von Verkehrsangebot und Verkehrsnachfrage • Verkehrsmodelle • Verkehrsnachfrage • Routenwahl und Verkehrsumlegung • Planung von Verkehrsnetzen • Verkehrskonzepte • Lärm und Schadstoffemissionen • Grundlagen des Verkehrsflusses • Grundlagen der Bemessung von Straßenverkehrsanlagen • Leistungsfähigkeit der freien Strecke • Leistungsfähigkeit von Knotenpunkten mit Lichtsignalanlage • Verkehrsbeeinflussungssysteme IV und ÖV • Verkehrsmanagement		
14. Literatur:		Maßnahmen, Teubner Verla • Steierwald, G., Künne, HD	rkehrsplanung: Konzepte, Verfahren,	

Stand: 01.11.2022 Seite 166 von 307

	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Ausgabe 2015 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 106701 Vorlesung Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 106702 Übung Verkehrsplanung und Verkehrstechnik 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 55 h Selbststudium / Nacharbeitszeit: 125 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	10671 Verkehrsplanung und Verkehrstechnik (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Power Point, Tafel, Abstimmungsgeräte	
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 167 von 307

Modul: 11740 Elektromagnetische Verträglichkeit

2. Modulkürzel:	050310006	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan T	enbohlen	
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen Michael Beltle		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundlagen der Elektrotechi	nik	
12. Lernziele:		Messausrüstungen der Elek kann EMV-Probleme identifi kennt praktische Abhilfemaß	Studierender hat Kenntnisse der Messverfahren und Messausrüstungen der Elektromagnetischen Verträglichkeit. Er kann EMV-Probleme identifizieren und quantitativ analysieren. Er kennt praktische Abhilfemaßnahmen zur Beherrschung der EMV-Problematik und die Besonderheiten in der Automobil-EMV.	
13. Inhalt:		Aktive SchutzmaßnahmerNachweis der EMV (Mess	sverfahren, Messumgebung) tischer Felder auf biologische Systeme	
14. Literatur:		 Verlag, 1996 Habiger, Ernst: Elektroma Verlag, 3. Aufl., 1998 Gonschorek, KH.: EMV i Systemintegratoren Spring Kohling, A.: EMV von Geb Verlag, Dezember 1998 Wiesinger, J. u.a.: EMV-B elektronischen Systemen Oktober 2004 Goedbloed, Jasper: EMV. 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		117401 Vorlesung Elektromagnetische Verträglichkeit 117402 Übung Elektromagnetische Verträglichkeit		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 h Selbststudium/Nacharbeitszeit: 124 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		11741 Elektromagnetische Gewichtung: 1	Verträglichkeit (PL), Schriftlich, 90 Min.	
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PowerPoint, Tafelanschrieb		

Stand: 01.11.2022 Seite 168 von 307

20. Angeboten von:

Energieübertragung und Hochspannungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 169 von 307

Modul: 13880 Modellierung, Simulation und Optimierungsverfahren

2. Modulkürzel:	041500002		5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	6		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivP	rof. Dr. Michael Resch	า
9. Dozenten:		Johann	es Gebert	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundk	enntnisse des Progra	mmierens (z.B. Matlab)
12. Lernziele:		Simu • Die S durch zur F • Die S Wiss	llation und Optimierun Studenten verstehen d In Modelle, über die Pro Formulierung von Prob Studenten sind in der L en in praktischen Arbe	ie Grundkonzepte der Modellierung, g. en Prozess der Abbildung der Realität ogrammierung und Simulation bis hin lemszenarien und deren Optimierung. age basierend auf dem erlernten eiten Modelle zu erstellen, en und optimale Lösungen zu finden.
13. Inhalt:		Anal • Grun Algor	yse) dlagen der Simulation rithmen, Programmieru dlagen der Optimierur	ng (Abstraktion, Vereinfachung, (Anwendungsgebiete, Methoden, ung) ng (Konzepte, bekannte Verfahren,
14. Literatur:		Wird w	ährend der Vorlesung	angegeben.
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 138801 Vorlesung Simulation und Modellierung I 138802 Übung Simulation und Modellierung I 138803 Vorlesung Simulation und Modellierung II 138804 Übung Simulation und Modellierung II 		und Modellierung I on und Modellierung II
16. Abschätzung Arbei	itsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 120 h Gesamt: 180 h		peitszeit: 120 h
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	13881	Modellierung, Simula Schriftlich, 180 Min.,	tion und Optimierungsverfahren (PL), Gewichtung: 1
18. Grundlage für :				
19. Medienform:	Medienform: PPT-Präser		äsentation, Tafelansc	hrieb
20. Angeboten von:		Höchstleistungsrechnen		

Stand: 01.11.2022 Seite 170 von 307

Modul: 13950 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung

2. Modulkürzel:	041210001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Kai Hufen	diek
9. Dozenten:		Kai Hufendiek	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		 Grundlagen der Thermodyr Kreisprozesse, 1. und 2. Ha Kenntnisse in Physik und C 	auptsatz)
12. Lernziele:		Die Studierenden kennen die	fundamentalen Zusammenhänge i

Energiesystemen/der Energiewirtschaft:

Energiebedarf, Energiewandlung, Herkunft der Energie, deren volkswirtschaftliche Bedeutung und statistische Grundlagen. Sie beherrschen die Bilanzierung von Größen über technische Systeme und kennen den Aufbau von Energiebilanzen für Volkswirtschaften.

Die Studierenden verstehen die Grundlagen der Kosten und Wirtschaftlichkeitsrechnung als eine wesentliche Planungsgrundlage für Entscheidungen in der Energiewirtschaft.

Die Studierenden lernen die physikalisch-technischen Grundlagen der Energiewandlung und können diese im Hinblick auf die Bereitstellung von Energieträgern und die Energienutzung anwenden. Dabei werden die einzelnen Energieträger, die für unsere Energiewirtschaft bedeutsam sind betrachtet.

Darüber hinaus verstehen Sie die komplexen Zusammenhänge der Energiewirtschaft und Energieversorgung, d.h. ihre technischen, wirtschaftlichen und umweltseitigen Dimension und können diese analysieren.

13. Inhalt:

- · Energie und ihre volkswirtschaftliche sowie gesellschaftliche Bedeutung
- · Energienachfrage und die Entwicklung der Energieversorgungsstrukturen
- Bilanzierung technischer Systeme und Energiebilanzen von Volkswirtschaften
- Einführung in die betriebwirtschaftliche Kosten- und Wirtschaftlichkeitsrechnung, um Energiesysteme ökonomisch bewerten zu können
- Herkunft, Ressourcensituation und Techniken zur Umwandlung und Nutzung der einzelnen Energieträger: Mineralöl, Erdgas, Kohle, Kernenergie und erneuerbare Energiequellen
- Technische Grundlagen, Organisation und Struktur der Elektrizitäts- und Fernwärmewirtschaft

Stand: 01.11.2022 Seite 171 von 307

	 Umwelteffekte und -wirkungen der Energienutzung, Möglichkeiten der Bewertung und Technologien zur Reduktion energiebedingter Umweltbelastungen
14. Literatur:	Online-Manuskript Schiffer, Hans-Wilhelm Energiemarkt Deutschland, Praxiswissen Energie und Umwelt. TÜV Media, 10. überarbeitete Auflage 2008 Zahoransky, Richard A. Energietechnik: Systeme zur Energieumwandlung. Kompaktwissen für Studium und Beruf. Vieweg+Teubner Verlag / GWV Fachverlage GmbH, Wiesbaden, 2009 Kugeler, Kurt, Phlippen, Peter-W. Energietechnik: technische, ökonomische und ökologische Grundlagen. Springer - Berlin , Heidelberg [u.a.] , 2010
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 139501 Vorlesung: Grundlagen der Energiewirtschaft und - versorgung 139502 Übung: Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 138 h Gesamt: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	13951 Grundlagen der Energiewirtschaft und -versorgung (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	Energiemärkte und Energiepolitik Planungsmethoden in der Energiewirtschaft Energiesysteme und effiziente Energieanwendung Kraft-Wärme-Kopplung und Versorgungskonzepte
19. Medienform:	 Beamergestützte Vorlesung teilweise Anschrieb begleitendes Manuskript bzw. Unterlagen Vortrags-Übungen
20. Angeboten von:	Energiewirtschaft Energiesysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 172 von 307

Modul: 14130 Kraftfahrzeugmechatronik I + II

2. Modulkürzel: 070800002	5. Moduldauer:	Zweisemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß	
9. Dozenten:	Prof. Hans-Christian Reuß		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Grundkenntnisse aus den Fac	chsemestern 1 bis 4	
12. Lernziele:	erklären. Die Studenten können Entwic Komponenten im Automobil e	nsweisen und Zusammenhänge klungsmethoden für mechatronische inordnen und anwenden. Wichtige	
13. Inhalt:	 VL Kfz-Mech I: kraftfahrzeugspezifische Anforderungen an die Elektronik Bordnetz (Energiemanagement, Generator, Starter, Batterie, Licht) Motorelektronik (Zündung, Einspritzung) Getriebeelektronik Lenkung ABS, ASR, ESP, elektromechanische Bremse, Dämpfungsregelung, Reifendrucküberwachung Sicherheitssysteme (Airbag, Gurt, Alarmanlage, Wegfahrsperre) Komfortsysteme (Tempomat, Abstandsregelung, Klimaanlage) VL Kfz-Mech II: Grundlagen mechatronischer Systeme (Steuerung/Regelung, diskrete Systeme, Echtzeitsysteme, eingebettete Systeme, vernetzte Systeme) Systemarchitektur und Fahrzeugentwicklungsprozesse Kernprozess zur Entwicklung von mechatronischen Systemen und Software (Schwerpunkt V-Modell) Übungen Kraftfahrzeugmechatronik Rapid Prototyping (Simulink) Modellbasierte Funktionsentwicklung mit TargetLink 		
14. Literatur:	Vorlesungsumdruck: "Kraftfahrzeugmechatronik I" (Reuss) Schäuffele, J., Zurawka, T.: "Automotive Software Engineering" Vieweg, 2006		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 141302 Vorlesung Kraftfahrz 	 141301 Vorlesung Kraftfahrzeugmechatronik I 141302 Vorlesung Kraftfahrzeugmechatronik II 141303 Übungen Kraftfahrzeugmechatronik 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Laborübungen, Se	lbststudium	

Stand: 01.11.2022 Seite 173 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	14131 Kraftfahrzeugmechatronik I + II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform: Vorlesung (Beamer), Laborübungen (am PC, betreute Zweiergruppen)	
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik

Stand: 01.11.2022 Seite 174 von 307

Modul: 15660 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle

2. Modulkürzel:	021320002	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Markus Fr	riedrich
9. Dozenten:		Markus Friedrich	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen der Verkehrsplanung (Planungsprozess, Kenngrößen von Angebot und Nachfrage, Netzplanung Straße und ÖV) und der Verkehrsmodellierung (4-Stufenmodell)	
12. Lernziele:		Die Studierenden kennen die wesentlichen Methoden der strategischen Angebotsplanung. Sie verstehen die Modelle zur Analyse und Prognose der Wirkungen des heute vorhandenen und des geplanten Verkehrsangebotes. Sie können Modelle kalibrieren und mit Verkehrsplanungsprogrammen umgehen.	
13. Inhalt:		In der Vorlesung und den zugehörigen Übungen werden folgende Themen behandelt: • Zukunft des Verkehrs: Ziele und Lösungsansätze • Verkehrserhebungen (Zählungen, Befragungen, Stated Preference) • Typisierung von Verkehrsmodellen • Netzmodelle • Entscheidungsmodelle • Nachfragemodelle • Umlegungsmodelle IV und ÖV • Integrierte Angebotsplanung (Kategorisierung und Bewertung von Netzen, Verknüpfungspunkte, Bundesverkehrswegeplanung) • Angebotsplanung Straßenverkehr (Netzgestaltung, Verkehrssicherheit, Road Pricing, Wirtschaftlichkeitsuntersuchungen nach EWS) • Angebotsplanung Öffentlicher Verkehr (Netzgestaltung, Fahrplanung, Umlaufplanung, Dienstplanung, Bedarfsgesteuerte Bussysteme, Linienleistungs- und erlösrechnung) • Güterverkehrsplanung (Eigenschaften des Güterverkehrs, Konzepte und Modelle)	
		Verkehrsplanungsprogramms umfasst die Schritte Nachfrag	Planungsaufgabe mit Hilfe des VISUM bearbeitet. Die Aufgabe Jeermittlung, Mängelanalyse, I -bewertung für Straße und ÖV.
14. Literatur:			

Stand: 01.11.2022 Seite 175 von 307

	 Ortu,zar, J. D., Willumsen, L. G: Modelling Transport, Wiley, Chichester, 2011. Steierwald, G., Künne, HD. (Hrsg): Straßenverkehrsplanung - Grundlagen - Methoden - Ziele, Springer-Verlag, Berlin 2005. 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 156601 Vorlesung Verkehrsplanung -modellierung 156602 Übung Verkehrsplanung -modellierung 156603 Projektstudie Verkehrsplanung, Übung und Projekt 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 45 h Projektstudie: 40 h Selbststudium: 95 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 15661 Verkehrsplanung und Verkehrsmodelle (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Schriftlich oder Mündlich Prüfungsvoraussetzung: Abgabe und Vortrag Projektstudie 	
18. Grundlage für :	Rechnergestützte Angebotsplanung	
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 176 von 307

Modul: 15670 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik

2. Modulkürzel:	021320003	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Markus Fr	iedrich	
9. Dozenten:		Manfred Wacker Markus Friedrich		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundlagen der Verkehrsplanung und Verkehrstechnik		
12. Lernziele:		Die Studierenden haben einen umfassenden Überblick über Verkehrsbeeinflussungssysteme zur kurzfristigen Beeinflussung der Verkehrsnachfrage und zur Optimierung des Verkehrsangebotes. Sie können verkehrsabhängige Lichtsignalsteuerungen und Grüne Wellen entwickeln und mit Hilfe einer Verkehrsflusssimulation bewerten. Sie kennen grundlegende Methoden zur Ermittlung der Verkehrslage in Straßennetzen.		
13. Inhalt:		In der Vorlesung und den zug Themen behandelt: • Einführung Verkehrstechnik	ehörigen Übungen werden folgende und Verkehrsleittechnik	
			der Bemessung, Wartezeiten, ptimierung, Verkehrsabhängige	
		 Verkehrsdatenerfassung 		
		Datenaufbereitung und Date	envervollständigung	
		Prognose des Verkehrsabla	nufs	
		 Verkehrsbeeinflussungssys 	teme für Autobahnen	
		 Parkleitsysteme 		
		Rechnergestützte Betriebsleitsysteme im ÖV		
		 Verkehrsmanagement inner 	rorts und außerorts	
		Exkursion Kommunale Verk	cehrssteuerung im IV	
		Exkursion Betriebsleitzentra	ale ÖV	
			Lichtsignalsteuerung mit Hilfe des ojektstudie umfasst:	
		Einführung in das Programm LISA+		
		Beispiel Grüne Welle		

Stand: 01.11.2022 Seite 177 von 307

Beispiel ÖV Priorisierung

	 Bearbeitung einer Planungsaufgabe (verkehrsabhängige Koordinierung eines Straßenzugs) 		
14. Literatur:	 Friedrich, M., Ressel, W.: Skript Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik 		
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Richtlinien für Lichtsignalanlagen (RiLSA), Köln, 1992. 		
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Ausgabe 2001. 		
	 Forschungsgesellschaft für Straßen- und Verkehrswesen: Hinweise zur Datenvervollständigung und Datenaufbereitung in verkehrstechnischen Anwendungen, FGSV-Nr. 382, Köln 2003. 		
	Kerner. B. S.: The Physics of Traffic, Springer Verlag 2004.		
	 Leutzbach, W.: Einführung in die Theorie des Verkehrsflusses, 1972. 		
	 Schnabel, W.: Grundlagen der Straßenverkehrstechnik und Verkehrsplanung, Band 1 Straßenverkehrstechnik, Verlag für Bauwesen, Berlin, 1997 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 156701 Vorlesung Verkehrstechnik -leittechnik 156702 Projektstudie Verkehrstechnik, Übung und Projekt 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 55 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 125 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 15671 Verkehrstechnik und Verkehrsleittechnik (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), 		
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:	Verkehrsplanung und Verkehrsleittechnik		

Stand: 01.11.2022 Seite 178 von 307

Modul: 15700 Verkehrsflussmodelle

2. Modulkürzel:	02130005	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Markus Fr	riedrich	
9. Dozenten:		Markus Friedrich		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundkenntnisse der Verkehrsplanung und der Verkehrstechnik		
12. Lernziele:		und kann die Modelle für den Er/Sie kann mit Simulationsso	ntlichen Eigenschaften kopischer Verkehrsflussmodelle Einsatz in der Praxis einsetzen. oftware typische Verkehrsanlagen simulieren und verkehrsabhängige	
13. Inhalt:		 In der Vorlesung und den zugehörigen Übungen werden folgende Themen behandelt: Zustandsgleichung, Kontinuitätsgleichung und Bewegungsgleichung des Verkehrs makroskopische Verkehrsflussmodelle (LW-Modell, Modelle 2. Ordnung) mikroskopische Verkehrsflussmodelle (Zellulärer Automat, psychophysisches Fahrzeugfolgemodell) Dynamische Umlegung Computerübungen zu Verkehrsfluss auf der freien Strecke, Knotenpunkt mit LSA-Festzeitsteuerung, Vorfahrtsgeregelter Knotenpunkt, Knotenpunkt mit Verkehrsabhängiger Steuerung, Grüne Welle 		
14. Literatur:		 Friedrich, M.: Skript Verkehrsflussmodelle Leutzbach, W.: Einführung in die Theorie des Verkehrsflusses, 1972 Helbing, D.: Verkehrsdynamik, Springer-Verlag, 1997. 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		157001 Vorlesung mit Übung Verkehrsflussmodelle		
16. Abschätzung Arbei		Präsenzzeit: 25 h Selbststudium: 65 h Gesamt: 90 h		
17. Prüfungsnummer/r	und -name:	15701 Verkehrsflussmodelle	e (BSL), Mündlich, 20 Min., Gewichtung:	
18. Grundlage für :				
19. Medienform:				
20. Angeboten von:		Verkehrsplanung und Verkeh	rsleittechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 179 von 307

Modul: 16020 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme

2. Modulkürzel:	042410042	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. Dr. Andreas Friedi	rich
9. Dozenten:		Andreas Friedrich	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Abgeschlossenes Grundstudium und Grundkenntnisse Ingenieurwesen	
12. Lernziele:		Die Teilnehmer/-innen verstehen das Prinzip der elektrochemischen Energiewandlung und können austhermodynamischen Daten Zellspannungen und theoretische Wirkungsgrade ermitteln. Die Teilnehmer/-innen kennen die wichtigsten Werkstoffe und Materialien in der Brennstoffzellentechnik und können die Funktionsanforderungen benennen. Die Teilnehmer/innen beherrschen die mathematischer Zusammenhänge, um Verluste in Brennstoffzellen zu ermitteln und technische Wirkungsgrade zu bestimmen. Sie kennen die wichtigsten Untersuchungsmethoden für Brennstoffzellen und Brennstoffzellensystemen. Die Teilnehmer/-innen können die wichtigsten Anwendungsbereiche von Brennstoffzellensystemen und ihre Anforderungen benennen. Sie besitzen die Fähigkeit, typische Systemauslegungsaufgaben zu lösen. Die Teilnehmer/-innen verstehen die grundlegenden Veränderungen und Triebkräfte der relevanten Märkte, die zu der Entwicklung von Brennstoffzellen und der Einführung einer Wasserstoffinfrastruktur führen.	
13. Inhalt:			logien, Erscheinungsformen der ngsketten, Elektrochemische

- Thermodynamische Grundlagen der elektrochemischen Energieumwandlung, Chemische Thermodynamik: Grundlagen und Zusammenhänge, Elektrochemische Potentiale und die freie Enthalpie DeltaG, Wirkungsgrad der elektrochemischen Stromerzeugung, Druckabhängigkeit der elektrochemischen Potentiale / Zellspannungen, Temperaturabhängigkeit der elektrochemischen Potentiale
- Aufbau und Funktion von Brennstoffzellen, Komponenten: Anforderungen und Eigenschaften, Elektrolyt: Eigenschaften verschiedener Elektrolyte, Elektrochemische Reaktionsschicht von Gasdiffusionselektroden, Gasdiffusionsschicht, Stromkollektor und Gasverteiler, Stacktechnologie
- Technischer Wirkun gsgrad, Strom-Spannungskennlinien von Brennstoffzellen, U(i)-Kennlinien, Transporthemmungen und Grenzströme, zweidimensionale Betrachtung der Transporthemmungen, Ohm'scher Bereich der Kennlinie,

Stand: 01.11.2022 Seite 180 von 307

20. Angeboten von:

Elektrochemische Überspannungen: Reaktionskinetik und Katalyse, experimentelle Bestimmungeinzelner Verlustanteile

Technik und Systeme (SS):

- Überblick: Einsatzgebiete von Brennstoffzellensystemen, stationär, mobil, portabel
- Brennstoffzellensysteme , Niedertemperaturbrennstoffzellen, Alkalische Brennstoffzellen, Phosphorsaure Brennstoffzellen, Polymerelektrolyt-Brennstoffzellen, Direktmethanol-Brennstoffzellen, Hochtemperaturbrennstoffzellen, Schmelzkarbonat-Brennstoffzellen, Oxidkeramische Brennstoffzellen
- Einsatzbereiche von Brennstoffzellensystemen, Verkehr: Automobilsystem, Auxiliary Power Unit (APU), Luftfahrt, stationäre Anwendung: Dezentrale Blockheizkraftwerke, Hausenergieversorgung, Portable Anwendung: Elektronik, Tragbare Stromversorgung, Netzunabhängige Stromversorgung
- Brenngasbereitstellung und Systemtechnik, Wasserstoffherstellung: Methoden, Reformierung, Systemtechnik und Wärmebilanzen,
- Ganzheitliche Bilanzierung , Umwelt, Wirtschaftlichkeit, Perspektiven der Brennstoffzellentechnologien

 Vorlesungszusammenfassungen,
 empfohlene Literatur: P. Kurzweil, Brennstoffzellentechnik, Vieweg Verlag Wiesbaden, ISBN 3-528-03965-5
 160201 Vorlesung Grundlagen Brennstoffzellentechnik 160202 Vorlesung Brennstoffzellentechnik, Technik und Systeme
Präsenzzeit:56 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit:124 h Gesamt: 180 h
16021 Brennstoffzellentechnik - Grundlagen, Technik und Systeme (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
Kombination aus Multimediapräsentation, Tafelanschrieb und Übungen.

Brennstoffzellentechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 181 von 307

Modul: 17170 Elektrische Antriebe

2. Modulkürzel:	051010013	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichbar "Ein	führung in die Elektrotechnik I"
12. Lernziele:		 könnenmechanische Antrie elektromechanischen Antrie beschreiben und einfache A könnenleistungselektronis elektromechanischen Antrie beschreiben und einfache A können elektrische Masch 	regelten elektrischen Antrieben. iebsstränge eines ebssystems mathematisch aufgabenstellungen lösen. eche Stellgliedereines ebssystems mathematisch
13. Inhalt:		Grundlagen der AntriebstecElektronische Stellglieder	hnik
		GleichstrommaschineDrehfeldmaschinen	
14. Literatur:		 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrischer, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrischer Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 	che Maschinen und Antriebe, B. G. e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner,
14. Literatur: 15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrischer, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrische Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 Heumann, K.: Grundlagen of 	e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner, ne Antriebe
		 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrischer, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrische Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 Heumann, K.: Grundlagen of Stuttgart, 1989 171701 Vorlesung Elektrisch 	e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner, ne Antriebe
	saufwand:	 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrischer, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrische Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 Heumann, K.: Grundlagen of Stuttgart, 1989 171701 Vorlesung Elektrische 171702 Übung Elektrische AFrontalvorlesung 	e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner, ne Antriebe Antriebe PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung:
15. Lehrveranstaltunge 16. Abschätzung Arbeit	saufwand:	 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrische Teubner, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrische Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 Heumann, K.: Grundlagen of Stuttgart, 1989 171701 Vorlesung Elektrische 171702 Übung Elektrische AFrontalvorlesung 17171 Elektrische Antriebe (F 	e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner, ne Antriebe Antriebe PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung:
15. Lehrveranstaltunge 16. Abschätzung Arbeit 17. Prüfungsnummer/n	saufwand:	 Drehfeldmaschinen Kremser, Andreas: Elektrische Teubner, Stuttgart, 2004 Schröder, Dierk: Elektrische Riefenstahl, U.: Elektrische Wiesbaden, 2006 Heumann, K.: Grundlagen of Stuttgart, 1989 171701 Vorlesung Elektrische 171702 Übung Elektrische AFrontalvorlesung 17171 Elektrische Antriebe (F 	e Antriebe 2, Springer, Berlin, 1995 Antriebssysteme, B. G. Teubner, der LeistungselektronikB. G. Teubner, ne Antriebe Antriebe PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung:

Stand: 01.11.2022 Seite 182 von 307

Modul: 19830 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung

2. Modulkürzel:	062100020	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	9 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	6	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Thomas H	obiger
9. Dozenten:		Doris Becker Uwe Sörgel	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Höhere Mathematik, Statistik	und Fehlerlehre, Referenzsysteme
12. Lernziele:		S .	•

13. Inhalt:

LV Fernerkundung 1:

Definition und Aufgaben der Fernerkundung, Struktur eines Fernerkundungssystems, Geschichte der Erderkundung, Satellitenbahn (Keplersche Gesetze, Bahnparameter, spezielle Bahntypen, Sichtfeld eines Satelliten), Überblick über moderne Satelliten-Fernerkundungssysteme, Elektromagnetische Strahlung (Entstehung von elektromagnetischer Strahlung, Strahlung und Energie, Strahlungsmodelle, Kenngrößen elektromagnetischer Wellen, Polarisation von Transversalwellen, Energiegehalt und spektrale Verteilung, Entstehungsmöglichkeiten, Ausbreitung und Messgrößen von Strahlung, Strahlungsquellen), Strahlung und Körper (Absorption, Emission, Schwarzkörper, Strahlungsgesetze), Reflexion und Transmission (Reflexionsgrad, Rückstreuquerschnitt, Transmissionsgrad, Extinktion, Arten der Streuung), Erfassung und Messung von Strahlung (Radiometer, Detektionsverfahren (fotochemisch, fotoelektrisch, thermoelektrisch, elektrisch)), Abbildung, Strahlungssammlung und -zerlegung (Sammlung durch optische Systeme, Radiometer, spektrale Zerlegung durch Brechung, Beugung und Interferenz und Filter), Abbildungssysteme und Aufnahmegeometrien (Profiler, Scanner, optomechanische Ablenk-verfahren, Detektoranordnungen, Parameter der Aufnahmesysteme), Aktive Mikrowellen-Sensorsysteme (Aufbau und Besonderheiten, Radargleichung, Scatterometer, Altimeter, Seitensichtradar, synthetische Apertur, SAR-Interferometrie), Speicherung und Darstellung von Daten (Digitalisierung, Datenübertragung, Bodensegment), Verarbeitung von Fernerkundungsdaten (radiometrische und geometrische Korrektur, Klassifikation)

LV Navigation 1:

Funktionsprinzip vom Satellitennavigationssystem GNSS umfasst: zugehörige Bezugssysteme (WGS84, ITRFxx), Zeitsysteme, Satellitenbahnen - Erweiterung der ungestörten Keplerbewegung auf gestörte Keplerbewegung (oscullierende

Stand: 01.11.2022 Seite 183 von 307

	Keplerelemente, Störeinflüsse (Art und Größe)), Berechnung der Satellitenposition, Darstellung und Übertragung der Orbitparameter (Broadcast-Ephemeriden, Almanach), Präzise Ephemeriden, Konstellation, Signalaufbau: Träger, Codes, Message, zur Wahl der Wellenlänge des Trägers, Modulation, Generierung und Eigenschaften von PRN-Codes, Korrelationsverhalten der Codes, Ausbreitung der GPS-Signale (Maxwells Gleichungen, Refraktivität, dispersive Medien, Gruppengeschwindigkeit, etc.), Beschreibung von ionosphär. und troposphär. Refraktion (Appleton-Harttree-Formel, Smith- und Weintraub-Formel), Korrekturmodelle für Refraktion (TECValues, Klobuchar Modell, Hopfield-Modell), Modellierung weiterer Fehlereinflüsse auf die Messung (Uhrenfehler, Bahnfehler, etc.), Aufgaben des Empfängers, Signalidentifizierung, Prinzip der Laufzeitmessung, Unterscheidung von Signalen, Empfängerdesign, Modellbildung für Pseudostrecken, Positionierung mit Auswertung der Codeinformation, NMEA: Standard-Format für die Navigation, Differentielle Techniken (SAPOS, GBAS, SBAS), Korrekturdaten (Arten, Übertragung, Formate: RTCM, RTCA))
14. Literatur:	 Albertz, J. (2007), Einführung in die Fernerkundung, Grundlagen der Interpretation von Luft- und Satellitenbildern, 3. Auflage, Wissenschaftliche Buchgesellschaft, Darmstadt Kraus, K., Schneider, W. (1988) Fernerkundung Band 1 - Physikalische Grundlagen und Aufnahmetechniken, Dümmler Verlag, Bonn Mansfeld, W. (2004), Satellitenortung und Navigation - Grundlagen und Anwendung globaler Satellitennavigationssysteme, 2. Auflage, Vieweg IS-GPS-200
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 198301 Vorlesung Fernerkundung 1 198302 Übung Fernerkundung 1 198303 Vorlesung Navigation 1 198304 Übung Navigation 1
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 63 h Selbststudium: 210 h Gesamtzeit: 273 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	19831 Grundlagen der Navigation und Fernerkundung (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Prüfungsvorleistung: Anerkennung aller Übungsausarbeitungen
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Tafel, Beamer
20. Angeboten von:	Navigation

Stand: 01.11.2022 Seite 184 von 307

Modul: 21690 Elektrische Maschinen II

3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Sommersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Deutsch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Nejila Parspour 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erreigte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen (SBN-1-364202989) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554 • ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, German: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe. B. G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen II • 216802 Übung Elektrische Maschin	2. Modulkürzel:	052601021	5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Beider oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorffussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425545 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen in SBN-10: 3446425544 (SBN-13: 978-3642029899) • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen, Kachinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 (Steinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B. G. Teubner, Stuttgart, 1988) • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	
9. Dozenten: Nejila Parspour 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erme und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lernen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Anschinen ISBN-10: 3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, JSBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216902 Üb	4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten d Maschinen Maschinen Maschinen Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisches Ersatzschniches vollständiges dynamisches Ersatzschnich vollständiges dynamisc	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Nejila P	arspour
11. Empfohlene Voraussetzungen: • Grundlagen der Elektrotechnik • Elektrische Energietechnik • Elektrische Maschinen I 12. Lernziele: Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lemen das dynamische Verhalten die der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554: ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien Richter, Rudoff: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II • 216903 Ubung Elektrische Maschinen II • 216905 Ubung Elektrische Maschinen II	9. Dozenten:		Nejila Parspour	
Elektrische Energietechnik Elektrische Maschinen I Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie lermen das dynamische Verhalten di Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Be der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-13642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen: ISBN-10: 344642554(ISBN-13: 978-344642554) ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name:	_	ırriculum in diesem		
Studierende vertiefen ihre Kenntnisse über die elektrisch erre und permanentmagnetisch erregte Synchronmaschine und Asynchronmaschine. Sie Iernen das dynamische Verhalten die Maschinen kennen. Fortgeschrittene Kenntnisse über den Bei der oben genannten Maschinen werden erworben. 13. Inhalt: • Drehfeld: Raumzeigertheorie, Stator- und Rotorfestes Koordinatensystem • Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell • Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell • Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologier Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: • Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Elektrische Energietechn 	
Koordinatensystem Asynchronmaschine: vollständiges dynamisches Ersatzschaltbild, Rotorflussorientiertes Modell Synchronmaschine: Vollständiges dynamisches Ersatzscha Rotorflussorientiertes Modell Betrieb von elektrischen Maschinen: Prüfstands-Topologiet Komponenten, Fortgeschrittene Betriebsverfahren 14. Literatur: Schröder, Dierk: Elektrische Antriebe - Grundlagen ISBN-1 3642029892, ISBN-13: 978-3642029899 Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 344642554; ISBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen, ISBN-3527405244 Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II 216902 Übung Elektrische Maschinen II Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	12. Lernziele:		und permanentmagnetisch Asynchronmaschine. Sie le Maschinen kennen. Fortge:	erregte Synchronmaschine und rnen das dynamische Verhalten dieser schrittene Kenntnisse über den Betrieb
3642029892,ISBN-13: 978-3642029899 • Fischer, Rolf: Elektrische Maschinen ISBN-10: 3446425543 ISBN-13: 978-3446425545 • Müller, Germar: Grundlagen elektrischer Maschinen,ISBN-3527405240, ISBN-13: 978-3527405244 • Kleinrath, Hans: Grundlagen Elektrischer Maschinen, Akad Verlagsgesellschaft, Wien, 1975 • Seinsch, H. O.: Grundlagen elektrischer Maschinen und Antriebe, B.G. Teubner, Stuttgart, 1988 • Bödefeld/Sequenz: Elektrische Maschinen, Springer, Wien. • Richter, Rudolf: Elektrische Maschinen, Verlag von Julius Springer, Berlin, 1936 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 216901 Vorlesung Elektrische Maschinen II • 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	13. Inhalt:		 Koordinatensystem Asynchronmaschine: voll Ersatzschaltbild, Rotorflu Synchronmaschine: Volls Rotorflussorientiertes Mo Betrieb von elektrischen 	ständiges dynamisches ssorientiertes Modell ständiges dynamisches Ersatzschaltbild, idell Maschinen: Prüfstands-Topologien und
• 216902 Übung Elektrische Maschinen II 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	14. Literatur:		 3642029892,ISBN-13: 97 Fischer, Rolf: Elektrische ISBN-13: 978-344642554 Müller, Germar: Grundlag 3527405240, ISBN-13: 9 Kleinrath, Hans: Grundla Verlagsgesellschaft, Wie Seinsch, H. O.: Grundlag Antriebe, B.G. Teubner, Seinsch, B.G. Teubner, Bidefeld/Sequenz: Elekt Richter, Rudolf: Elektrisc 	78-3642029899 Maschinen ISBN-10: 3446425543 45 gen elektrischer Maschinen,ISBN-10: 78-3527405244 gen Elektrischer Maschinen, Akad. n, 1975 jen elektrischer Maschinen und Stuttgart, 1988 rische Maschinen, Springer, Wien, 1962
Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21691 Elektrische Maschinen II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
Gewichtung: 1	16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Selbststudium: 138 Stund	den
18 Grundlage für	17. Prüfungsnummer/r	und -name:		nen II (PL), Schriftlich, 120 Min.,
To. Grandage far	18. Grundlage für :			

Stand: 01.11.2022 Seite 185 von 307

19 Medienform:	Tafel Visualizer ILIAS

20. Angeboten von: Elektrische Energiewandlung

Stand: 01.11.2022 Seite 186 von 307

Modul: 21710 Power Electronics II / Leistungselektronik II

2. Modulkürzel:	051010021	5. Moduldaue	: Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg	Roth-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichba Leistungselektronik I Elektrische Energiete	
12. Lernziele:		fremdgeführter Stromrid können diese Anordn Aufgabenstellungen lös kennen die wichtigste von Stromrichtern in An Energien.	n Schaltungen und die Betriebsweisen wendungen zur Nutzung erneuerbarer ungen mathematisch beschreiben und
13. Inhalt:		•	omrichter lastete Wandler (Resonanzkonverter) erneuerbare Energien
14. Literatur:		Stuttgart, 1989	igen der Leistungselektronik B. G. Teubner Electronics John Wiley ;;;;;; Sons Inc., 2003
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 217101 Vorlesung Le • 217102 Übung Leistu	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21711 Power Electron 120 Min., Gewi Klausur (120 min., 2x p	•
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	
20. Angeboten von:		Leistungselektronik und	Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 187 von 307

Modul: 21730 Automatisierungstechnik II

-			
2. Modulkürzel:	050501007	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Michael W	eyrich eyrich
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich
10. Zuordnung zum Cui Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Grundlagen der Automatisieru Mathematik, Automatisierungs	•
12. Lernziele:		Die Studierenden:	
		Methoden der Modellbildung	tigten Methoden, insbesondere g und können diese anwenden ünstlichen Intelligenz und des enden insatzpotenziale von nd Analyseverfahren für beurteilen icherheit von
13. Inhalt:		Lernens zur Wissensverarb	tützung von g, insbesondere qualitative ntelligenz und des maschinellen eitung und Modellbildung nten Automatisierungssystemen
14. Literatur:		VorlesungsskriptMaterialien und Vorlesungs	aufzeichnungen im ILIAS
15. Lehrveranstaltunger	n und -formen:	217301 Vorlesung Automatis217302 Übung Automatisier	
16. Abschätzung Arbeit	saufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 188 von 307

19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 189 von 307

Modul: 21740 Regelungstechnik II

2. Modulkürzel:	051010022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	-Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Kenntnisse vergleichbar Re Kenntnisse zur z-Transform Grundkenntnisse zum Oper Kenntnisse vergleichbar Ele 	nation rationsverstärker
12. Lernziele:		Studierende	
		Zweipunktverhalten und von können diese Anordnunge	erkmale von Regelsystemen mit n zeitdiskreten Regelsystemen. en mathematisch beschreiben, eurteilen und Aufgabenstellungen
13. Inhalt:		 Behandlung von Störgrößer Methoden zur Ermittlung vor Regelkreise mit Stellglieder Realisierung von Reglerkon Operationsverstärkern Realisierung von Reglern m Beschreibung von Übertrag Transformation 	on Störgrößen rn, die Zweipunktverhalten aufweisen nponenten mit Hilfe von nit Hilfe von Mikroprozessoren
14. Literatur:			echnik, Hüthig, Heidelberg, 1992 technik 1, Vieweg, Braunschweig, Regelungen I, Oldenbourg,
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	217401 Vorlesung Regelung217402 Übung Regelungste	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Frontalvorlesung	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	21741 Regelungstechnik II (I Klausur (120 min., 2x pro Jah	PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: ′
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer	

Stand: 01.11.2022 Seite 190 von 307

20. Angeboten von:

Leistungselektronik und Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 191 von 307

Modul: 21760 Elektrische Energienetze II

2. Modulkürzel:	050310022	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher	:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen Ulrich SchärliKrzysztof Rudion	1
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	iculum in diesem		
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	"Elektrische Energienetze I" o	der vergleichbare externe Vorlesung
12. Lernziele:		Drehstrom-Freileitungen und - Unsymmetrische, insbesonder Erdschlüsse können sie berec Vorgänge beurteilen. Darauf aufbauend können sie Kopplung und Beeinflussung o Sie können die thermische Be und kennen wichtige Einflussp Sie können die Lastflussberec anwenden und deren Ergebnis	können die Leitungsbeläge von Kabeln bestimmen. re einpolige Kurzschlüsse bzw. chnen und die dabei auftretenden Fragen zur elektromagnetischen durch Freileitungen beantworten. clastbarkeit von Kabeln berechnen barameter. chnung nach Newton-Raphson esse beurteilen. nungsschwankungen können sie
13. Inhalt:		 Methode der Symmetrische Kennwerte von Drehstrom-F Belastbarkeit von Kabeln Vorgänge bei Erdschluss ur Sternpunktbehandlung Beeinflussung Lastflussberechnung Netzrückwirkungen Hochspannungs-Gleichstror 	Freileitungen und -Kabeln nd Erdkurzschluss
14. Literatur:		 Verlag Heuck, Dettmann: Elektrisch Hosemann (Hg.): Hütte Tas Energietechnik. Band 3: Nei Handschin: Elektrische Ene Stationärer Betriebszustand 	rgieübertragungssysteme. Teil 1: I. Hüthig-Verlag n der Energiekabel. VDE-Verlag
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	• 217601 Vorlesung Elektrisch	ne Energienetze II

Stand: 01.11.2022 Seite 192 von 307

	 217602 Übung Elektrische Energienetze II
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21761 Elektrische Energienetze II (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Overhead, Tafelanschrieb, Powerpointpräsentation
20. Angeboten von:	Energieübertragung und Hochspannungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 193 von 307

Modul: 21770 Radio Frequency Technology

2. Modulkürzel: 050600006	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. Dr. Jan Hesselba	rth
9. Dozenten:	Jan Hesselbarth	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesen Studiengang:	n	
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Some basic knowledge of mi fundamentals of electrodynar	
12. Lernziele:	electromagnetic waveguiding	ge and understanding of various phenomena, cavity resonators, non-undamentals of RF measurement
13. Inhalt:	Transmission lines, metallic a resonators, non-reciprocal comeasurements.	and dielectric waveguides, microwave imponents, principles of RF
14. Literatur:		ation of Microwave Engineering; book; Pozar: Microwave Engineering.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	217701 Vorlesung Radio Fr217702 Übung Radio Frequ	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Lecture ;; exercise: 56h; Self	study: 124h; Overall: 180h.
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21771 Radio Frequency Tec 120 Min., Gewichtun	chnology (PL), Schriftlich oder Mündlich, g: 1
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		ad projector. ure and exercise will be recorded and ommunication will be via ILIAS and by
20. Angeboten von:	Hochfrequenztechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 194 von 307

Modul: 21790 Communication Networks Architecture and Design

2. Modulkürzel:	050910001	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	r:	UnivProf. DrIng. Andreas K	irstädter
9. Dozenten:		Andreas Kirstädter	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:		ion networks and protocols and their odule "Kommunikationsnetze I" or
12. Lernziele:			
		Understanding of architectures performance communication n analysis and design regarding	
13. Inhalt:			uality of service and availability ds for high-performance networks
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltunger	n und -formen:	217901 Vorlesung Communi217902 Übung Communicati	
16. Abschätzung Arbeits	saufwand:	Presence time: 56 hoursSelf study: 124 hoursSum: 180 hours	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:		orks Architecture and Design (PL), och, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für:			
19. Medienform:		Notebook presentation	
20. Angeboten von:		Kommunikationsnetze und Re	chnersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 195 von 307

Modul: 21820 Statistical and Adaptive Signal Processing

2. Modulkürzel:	051610012	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	r:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		Bin Yang	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:		ls and systems are mandatory. Solid ry, random variables, stochastic e highly recommended.
12. Lernziele:		Students	
		 can solve practical problems and adaptive signal processi 	or parameter and signal estimation, by using techniques of statistical ng, f parameter and signal estimation in
13. Inhalt:		 matrix, mean square error (N Classical parameter estimating estimator (MVUE), Cramer-Ficonsistent estimator, maximus squares (LS) estimator, transes Bayesian parameter estimating minimum mean square erroresty system identification, channes interference cancellation Wiener filter, Wiener Hopf explanar prediction, Levinson-Description Kalman filter, innovation apperation Adaptive filter, block and reconstruction 	on, minimum variance unbiased Rao bound (CRB), efficient and um-likelihood (ML) estimator, least-sform of parameters ion, maximum a posteriori (MAP), (MMSE), linear MMSE el equalization, linear prediction, quation, method of steepest descent, burbin algorithm, lattice filter
14. Literatur:		 Lecture slides, vidio recordin S. M. Kay: Fundamentals of Estimation theory, vol. 1, Pre S. Haykin: Adaptive filter the D. G. Manolakis et al.: Statis McGraw-Hill, 2000 	statistical signal processing - entice-Hall, 1993
15. Lehrveranstaltunger	und -formen:	218201 Vorlesung Statistical218202 Übung Statistical and	and adaptive signal processing dadaptive signal processing
16. Abschätzung Arbeits	saufwand:	Presence time: 56 h Self study: 124 h Total: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 196 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name: 18. Grundlage für :	21821 Statistical and Adaptive Signal Processing (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1 In case of a small number of attending students, the exam can be oral. This will be announced.
19. Medienform:	computer, beamer, video recording
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 197 von 307

Modul: 21830 Communications III

2. Modulkürzel:	Comms 3	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. Dr. Stephan ten Bı	rink
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stephan ten Brir	nk
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	issetzungen:		
12. Lernziele:		to become proficient in physic communications	al layer technologies of wireless
13. Inhalt:		1 Overview 1.1 The capacity 1.2 Wireless network structure 1.3 Data rates and spectral la 1.4 A simple wireless commun 1.5 Technical milestones and 2 Wireless communication	e ndscape nication link future trends
		bandwidth 2.6.2 Time-selective fading: D 2.6.3 Putting both together: G 2.7 Channel capacity	model (two-path model) n of channel variations riations n s ing: Delay spread and coherence coppler spread and coherence time eneral wideband channels
		3 Single carrier-based wire 3.1 Transmitter 3.1.1 PAM/QAM constellation 3.1.2 Transmit filter and spect 3.2 Flat-fading Channel 3.3 Receiver 3.3.1 Channel estimation and 3.3.2 Constellation symbol (Q 3.4 Physical layer performanc 3.5 Diversity in wireless comm 3.6 Mitigating multipath propa 3.6.1 Overview of different eq	mapping crum coherent detection AM-) demapping e measures nunications gation by equalization

Stand: 01.11.2022 Seite 198 von 307

3.7 Linear equalization3.7.1 Ideal equalization

- 3.7.2 Truncated Zero-Forcing (ZF) equalization
- 3.7.3 Truncated Zero-Forcing (ZF), optimized
- 3.7.4 Minimum Mean Squared Error (MMSE)
- 3.8 Non-linear equalization
- 3.8.1 Maximum likelihood sequence estimation (MLSE)
- 3.8.2 Simplifying the likelihood function for the AWGN channel
- 3.8.3 Multipath Channel as Shift Register
- 3.8.4 The Viterbi Algorithm
- 3.8.5 Example of the Viterbi algorithm

4 Multicarrier-based wireless systems

- 4.1 Motivation
- 4.2 Recap: Single carrier modulation
- 4.3 From single- to multi-carrier modulation
- 4.4 Performance over multipath channels
- 4.5 Cyclic prefix (guard interval)
- 4.6 Parameters of wireless OFDM systems
- 4.7 Discrete-time multicarrier modulation/demodulation (for your interest)

A Appendix

- A.1 Some more path loss models
- A.1.1 Okumura-Hata model
- A.1.2 Motley-Keenan indoor path loss model
- A.2 Interference in unlicensed ISM band
- A.3 Symbol and bit-error probabilities of some modulation schemes

B Webdemo-Problems

C Lecture, Seminar and Exam: Best Practices

- C.1 Attending lectures
- C.1.1 General
- C.1.2 Lecture format
- C.2 How to do well in exams
- C.2.1 During the written exam C.2.2 During the oral exam

Note:

- Course contents subject to change in order to keep up-todate with latest research results and developments in the communications industry
- Check www.inue.uni-stuttgart.de for latest updates

14. Literatur:

- About 200 pages of script-like lecture notes accompanying the course
- Webdemos on www.inue.uni-stuttgart.de
- The lecture notes are further annotated/illustrated by interactive tablet-based teaching during the course with simple text, equations, drawings
- 15. Lehrveranstaltungen und -formen:
- 218301 Vorlesung Übertragungstechnik III / Communications III
- 218302 Übung Übertragungstechnik III / Communications III
- 16. Abschätzung Arbeitsaufwand:
- about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdffile, available before the course)
- lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc.

Stand: 01.11.2022 Seite 199 von 307

	 annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
17. Prüfungsnummer/n und -name:	21831 Communications III (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min. Gewichtung: 1 duration of the written exam is 120min, oral exam 30min; "open book", but no laptop or any sort of communication device allowed
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	 about 200 pages of "printed" lecture notes (on ILIAS as one pdf-file, available before the course) lectures notes are annotated during the lectures with digital tablet, e.g., mathematical derivations, additional sketches and figures, cross-connects to current research topics, etc. annotated lecture notes are uploaded after each lecture as pdf-file to ILIAS video recordings of lectures and exercises are made available on ILIAS while Corona distancing rules apply
20. Angeboten von:	Nachrichtenübertragung

Stand: 01.11.2022 Seite 200 von 307

Modul: 21850 Integrierte Mischsignalschaltungen

2. Modulkürzel:	050200005	5. Moduldau	er: Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Ma	nfred Berroth
9. Dozenten:		Manfred Berroth	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse in ElektreKenntnisse in SchalteGrundkenntnisse in	
12. Lernziele:		Vertiefung der Grundk und spezielle Anwend	enntnisse in Richtung hohe Taktfrequenzen ungen
13. Inhalt:		Bipolartransistor / MESFET / HFET Digitale Grundschaltungen für höchste Taktfrequenzen Technologievergleich Komponenten der digitalen Signalverarbeitung Ausgewählte Schaltungen mit nichtlinearen Eigenschaften	
14. Literatur:		Verlag, Berlin, 1996 Hoffmann: VLSI-Entwo Verlag, München, 1996 Gray, Meyer: Analysis John Wiley und Sons, Geiger, Allen, Strader: Digital Circuits, McGra	and Design of Analog Integrated Circuits, New York, 1993 VLSI -Design Techniques for Analog and w-Hill, New York, 1990 Ited Circuits - A Design Perspective,
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	218501 Vorlesung Adva218502 Übung Adva	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21851 Integrierte Mis Gewichtung: 1	chsignalschaltungen (PL), Schriftlich, 90 Min.
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Beamer	
20. Angeboten von:		Elektrische und Optische Nachrichtentechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 201 von 307

Modul: 21940 Filtersynthese

2. Modulkürzel:	051620004	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. Dr. Norbert Früh	auf
9. Dozenten:		Norbert Frühauf	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundkenntnisse über Signa Funktion von Schaltungen, S	ale und Systeme (Berechnung der Spektraltransformationen)
12. Lernziele:		analogen fequenzselektiven	en Verfahren zur Synthese von oder wellenlängenselektiven Filtern und können diese auf anwenden.
13. Inhalt:		Überblick Grundlagen von analogen F Approximation und Empfind Elektrische Filter (Reaktanz Optische Filter (Interferenz,	lichkeit , RC-aktiv, SC-Filter)
14. Literatur:		Skript, Unbehauen: Netzwerk und F Madsen, Zhao: Optical Filte	Filtersynthese, Oldenburg 1993 r Design and Analysis
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	219401 Vorlesung Filtersy219402 Übung Filtersynthe	
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden	ı
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21941 Filtersynthese (PL), Gewichtung: 1	Schriftlich oder Mündlich, 90 Min.,
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafel, Overheadprojektor, B	eamer
20. Angeboten von:		Bildschirmtechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 202 von 307

Modul: 21970 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik"

3. Leistungspunkte: 3 LP 6. Turnus: Jedes 2. Wintersemester 4. SWS: 2 7. Sprache: Deutsch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Michael Weyrich 9. Dozenten: Prof. DrIng. Michael Weyrich, wechselnde Dozenten aus Industri und Forschung 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Keine 12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software- und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. 13. Inhalt: Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomen Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobiliproduktion, IT-Recht: Unbeberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung and Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 219701 Forum Software und Automatisierung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation 20. Angeboten von: Automatisierungstechnik und Softwaresysteme	2. Modulkürzel:	050501008		5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: 9. Dozenten: Prof. DrIng. Michael Weyrich, wechselnde Dozenten aus Industri und Forschung 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Keine 12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software-und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. 13. Inhalt: Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobiliproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung and Automatisierung and Prozensindung und Automatisierung and Prozensindung und Automatisierung Autorien des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 219701 Forum Software und Automatisierung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	3. Leistungspunkte:	3 LP		6. Turnus:	Jedes 2. Wintersemester
9. Dozenten: Prof. DrIng. Michael Weyrich, wechselnde Dozenten aus Industriund Forschung 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Keine 12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Softwareund Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. 13. Inhalt: Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systeme Engineering am Beispiel der Automobilproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das? Möglichkeiten verbesserter Energieeffizenz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 21970 Forum Software und Automatisierung 6. Abschätzung Arbeitsaufwand: 7. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	4. SWS:	2		7. Sprache:	Deutsch
und Forschung 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: Keine 12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software- und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. 13. Inhalt: Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobilproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 5. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	8. Modulverantwortlich	er:	UnivF	Prof. DrIng. Michael W	/eyrich
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software- und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. 13. Inhalt: Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobilproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 219701 Forum Software und Automatisierung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für : 19. Medienform: Beamerpräsentation	9. Dozenten:				n, wechselnde Dozenten aus Industrie
12. Lernziele: Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software- und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobilproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	<u> </u>	urriculum in diesem			
Die Studierenden kennen die aktuellen Verfahren der Software- und Automatisierungstechnik und ihre praktischen Anwendungen. Wohlriechende Software entwickeln, Auf dem Weg zu autonomen Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobiliproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. * 219701 Forum Software und Automatisierung 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Keine		
Systemen – Eine Industrie-Sicht auf Autonomie, 3D-Simulation und virtuelle Inbetriebnahme im Praxistest, Entwicklung von sicheren optischen und abstandsmessenden Sensoren, Embedde System Development: Theorie und Praxis, Automatisierung in der Prozessindustrie, Absicherung Autonomer Systeme: Validierung und Homologation, Production Systems Engineering am Beispiel der Automobilproduktion, IT-Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, Datenschutz, Verwaltungsschale, Digitales Typenschild etc. – Was ist das?, Möglichkeiten verbesserter Energieeffizienz durch Digitalisierung und Automatisierung, Absicherungsstrategien von Funktionen des Hochautonomen Fahrzeugs im Vergleich zu klassischen Fahrzeugfunktionen. 14. Literatur: Wird in der Vorlesung mitgeteilt. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	12. Lernziele:				
15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	13. Inhalt:		Systen und vir sichere Systen Prozes und Hoder Au Datens Was is Digitali von Fu	nen – Eine Industrie-Situelle Inbetriebnahme en optischen und abstan Development: Theoriesindustrie, Absicherun emologation, Productio tomobilproduktion, IT-Fischutz, Verwaltungsscht das?, Möglichkeiten visierung und Automatisnktionen des Hochaute	cht auf Autonomie, 3D-Simulation im Praxistest, Entwicklung von ndsmessenden Sensoren, Embedded e und Praxis, Automatisierung in der g Autonomer Systeme: Validierung n Systems Engineering am Beispiel Recht: Urheberrechte, Vertragsrecht, nale, Digitales Typenschild etc. — verbesserter Energieeffizienz durch ierung, Absicherungsstrategien onomen Fahrzeugs im Vergleich zu
16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	14. Literatur:		Wird in	der Vorlesung mitgete	eilt.
17. Prüfungsnummer/n und -name: 21971 Ringvorlesung "Verfahren der Softwaretechnik" (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 2197	01 Forum Software un	d Automatisierung
Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: Beamerpräsentation	16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:			
19. Medienform: Beamerpräsentation	17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	21971		
·	18. Grundlage für :				
20. Angeboten von: Automatisierungstechnik und Softwaresysteme	19. Medienform:		Beame	erpräsentation	
	20. Angeboten von:		Autom	atisierungstechnik und	Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 203 von 307

Modul: 22090 Space-Time Wireless Communication

2. Modulkürzel:	050511104	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. Dr. Stephan ten Br	ink
9. Dozenten:		Joachim Speidel	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:		
12. Lernziele:		To be proficient in design and communications systems with receiver (multiple input multipl	multiple antennas at transmitter and
13. Inhalt:		fading and frequency select correlation modelsSpatial multiplex, diversity p	ng, Minimum Mean Square Error, er-filling method to maximize s such as Alamouti scheme
14. Literatur:		Nachrichtenübertragung hol Mehrfachantennen. Telekor Wissenschaft und Leben, vo pp. 1-63	nmunikation Aktuell, Verlag bl. 59, issue 7-10/05, July-Oct. 2005, ce-Time Block Coding for Wireless le University Press, 2003 in to Space-Time Wireless
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	220901 Vorlesung Space-Tine220902 Übung Space-Time	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Presence 56 h, Self study 124	h, Total 180 h
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	22091 Space-Time Wireless Mündlich, 120 Min., G	Communication (PL), Schriftlich oder ewichtung: 1
18. Grundlage für:			
19. Medienform:			rcises in printed and electronic form, ag black board and touch-screen PC.
20. Angeboten von:		Nachrichtenübertragung	

Stand: 01.11.2022 Seite 204 von 307

Modul: 22190 Detection and Pattern Recognition

2. Modulkürzel:	051610013	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		Bin Yang	
10. Zuordnung zum Curri Studiengang:	culum in diesem		
11. Empfohlene Vorausse	etzungen:		als and systems are mandatory. Solid bry, random variables, stochastic e highly recommended.
12. Lernziele:		Students	
		 can solve practical problems and machine learning, 	for detection and pattern recognition, is by using techniques of detection of detection and pattern recognition in
13. Inhalt:		 test Supervised learning, neares classification, Gaussian mix functions, neural networks, stree 	detection, minimax detection, hypothesis testing, likelihood-ratio at neighbours, Bayesian ture model, linear discriminant support vector machines, decision tering, k-means, fuzzy c-means,
14. Literatur:		 Wiley-Interscience, 2001 S. M. Kay: Fundamentals of Detection Theory, Prentice I L. L. Scharf: Statistical Signs 1991 	D. G. Stork: Pattern Classification, Statistical Signal Processing -
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	221901 Vorlesung Detection221902 Übung Detection and	
16. Abschätzung Arbeitsa	aufwand:	Presence time: 56 h Self study: 124 h Total: 180 h	

Stand: 01.11.2022 Seite 205 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	Detection and Pattern Recognition (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	computer, beamer, video recording
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 206 von 307

Modul: 29140 Smart Grids

2. Modulkürzel:	050310030	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Krzysztof I	Rudion	
9. Dozenten:		Krzysztof Rudion		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Elektrische Energienetze I		
12. Lernziele:		Studierende kennen die Charakteristika und das Regelverhalten dezentraler Erzeuger, Speicher und Lasten. Sie kennen verschiedene Möglichkeiten, die Komponenten eines Smart Grids durch moderne Informations- und Kommunikationstechnik zu verknüpfen. Sie kennen Rahmenbedingungen für die Netzintegration von erneuerbaren Energien. Sie kennen Auslegungs- und Betriebsverfahren für aktive Verteilnetze.		
13. Inhalt:		<u> </u>	n werke, Mikronetze ns- und Kommunikationstechnik n und Systemdienstleistungen (z.B.	
14. Literatur:		 V. Quaschning, Regenerative Energiesysteme, 5. Aufl., Hanser Verlag VDE-Studie: Smart Distribution 2020, ETG, 2008 VDE-Studie: Smart Energy 2020, ETG, 2010 M. Sanchez: Smart Electricity Networks, Renewable Energies and Energy Efficiency, Vol. 3, 2007. ILIAS, Online-Material dena Studie Systemdienstleistungen 2030 Buchholz, B. M., Styczynski, Z.: Smart Grids - Grundlagen und Technologien der elektrischen Netze der Zukunft 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		291401 Vorlesung Smart Grids291402 Übung Smart Grids		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h		
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	29141 Smart Grids (PL), Sch	nriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :				

Stand: 01.11.2022 Seite 207 von 307

20. Angeboten von:

Netzintegration erneuerbarer Energien

Stand: 01.11.2022 Seite 208 von 307

Modul: 29430 Computer Vision

A. SWS: 4 7. Sprache: Englisch B. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andrés Bruhn D. Dozenten: Andrés Bruhn D. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: - Modul 10190 Mathematik für Informatiker und Softwaretechnike Modul 10170 Imaging Science Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung. Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlemten Algorithmen und Verfahren lösen. 3. Inhalt: - Lineare Diffusion, Skalenräume - Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion - Hough-Transformation, Invarianten - Texturanalyse - Scale Invariant Feature Transform (SIFT) - Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren - Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching - Bildfolgenanalyse: globale Verfahren - Kamerageoemtrie, Epipolargeometrie - Stereo Matching und 3-D Rekonstruktion - Shape-from-Shading - Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion - Segmentierung mit globalen Verfahren - Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter - Mean Curvature Motion - Self-Snakes, Aktive Konturen - Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung - Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren, Dichteschätzung - Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren - Dimensionsreduktion	2. Modulkürzel:	051900215	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Andrés Bruhn 0. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 1. Empfohlene Voraussetzungen: Modul 10190 Mathematik für Informatiker und Softwaretechnike Modul 10170 Imaging Science Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung, Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlernten Algorithmen und Verfahren lösen. 13. Inhalt: Lineare Diffusion, Skalenräume Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion Hough-Transformation, Invarianten Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanlayse: Oksale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanlayse: globale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanlayse: globale Verfahren Saper-form-Shading Islortope und anisotrope nichtlineare Diffusion Segmentierung mit globalen Verfahren Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter Mean Curvature Motion Self-Shakes, Aktive Konturen Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung Klassifikation mit prammetrischen Verfahren, Dichteschätzung Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren Dimensionsreduktion 14. Literatur: Prosyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision, 2001. Or. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001.	3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
2. Dozenten: Andrés Bruhn 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 22. Lernziele: Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschiensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung. Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlernten Algorithmen un Verfahren lösen. 33. Inhalt: 14. Lineare Diffusion, Skalenräume Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion Hough-Transformation, Invarianten Exturanalyse Scale Invariant Feature Transform (SIFT) Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanalyse: globale Verfahren Kamerageoerntrie, Epipolargeometrie Stere Matching und 3-D Rekonstruktion Shape-from-Shading Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion Segmentierung mit globalen Verfahren Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter Mean Curvature Motion Self-Snakes, Aktive Konturen Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren Dimensionsreduktion 4. Literatur: Forsyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision. A Modern Approach, 2003. Bigun, J.: Vision with Direction, 2006. L. G. Shapiro, G. C. Stockman, Computer Vision, 2001. O. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001.	4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung, Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlernten Algorithmen und Verfahren lösen. 13. Inhalt: 14. Lineare Diffusion, Skalenräume 15. Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren 16. Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching 17. Bildfolgenanalyse: globale Verfahren 18. Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching 18. Bildfolgenanalyse: globale Verfahren 19. Bildfolgenanalyse: globale Verfahren 19. Bildropen mit globalen Verfahren 19. Stere Matching und 3-D Rekonstruktion 19. Shape-from-Shading 19. Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion 20. Segmentierung mit globalen Verfahren 20. Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter 20. Mean Curvature Motion 20. Self-Snakes, Aktive Konturen 20. Bilgen, Selsselse Entscheidungsthorie der Mustererkennung 20. Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren 20. Dimensionsreduktion 4. Literatur: 10. Forsyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision, A Modern Approach, 2003. 20. Bilgun, J.: Vision with Direction, 2006. 20. G. Shapiro, G. C. Stockman, Computer Vision, 2001. 20. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001.	8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Andrés Br	uhn	
11. Empfohlene Voraussetzungen: * Modul 10190 Mathematik für Informatiker und Softwaretechnike Modul 10170 Imaging Science Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung. Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlernten Algorithmen und Verfahren lösen. 3. Inhalt: * Lineare Diffusion, Skalenräume * Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion * Hough-Transformation, Invarianten * Texturanalyse * Scale Invariant Feature Transform (SIFT) * Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren * Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching * Bildfolgenanalyse: globale Verfahren * Kamerageoemtrie, Epipolargeometrie * Stereo Matching und 3-D Rekonstruktion * Shape-from-Shading * Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion * Segmentierung mit globalen Verfahren * Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter * Mean Curvature Motion * Self-Snakes, Aktive Konturen * Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung * Klassifikation mit parametrischen Verfahren, Dichteschätzung * Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren * Dimensionsreduktion 4. Literatur: * Forsyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision, 2001. * O. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001. * 294301 Vorlesung Computer Vision * 294302 Übung Computer Vision	9. Dozenten:		Andrés Bruhn		
Modul 10170 Imaging Science Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung. Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlemten Algorithmen und Verfahren lösen. Lineare Diffusion, Skalenräume Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion Hough-Transformation, Invarianten Texturanalyse Scale Invariant Feature Transform (SIFT) Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanalyse: globale Verfahren Kamerageoemtrie, Epipolargeometrie Stereo Matching und 3-D Rekonstruktion Shape-from-Shading Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion Segmentierung mit globalen Verfahren Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter Mean Curvature Motion Self-Snakes, Aktive Konturen Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung Klassifikation mit parametrischen Verfahren, Dichteschätzung Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren Dimensionsreduktion Forsyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision, A Modern Approach, 2003. Bigun, J.: Vision with Direction, 2006. L. G. Shapiro, G. C. Stockman, Computer Vision, 2001. O. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001.	10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
Der Student / die Studentin beherrscht die Grundlagen der Merkmalsextraktion und -repräsentation, des 3-D Maschinensehens, der Bildsegmentierung sowie der Mustererkennung. Er/sie kann Probleme aus dem Fachgebiet einordnen und diese selbständig mit den erlernten Algorithmen und Verfahren lösen. 13. Inhalt:	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Modul 10190 Mathematik für Informatiker und Softwaretechniker Modul 10170 Imaging Science 		
Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion Hough-Transformation, Invarianten Texturanalyse Scale Invariant Feature Transform (SIFT) Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanalyse: globale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanalyse: globale Verfahren Kamerageoemtrie, Epipolargeometrie Stereo Matching und 3-D Rekonstruktion Shape-from-Shading Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion Segmentierung mit globalen Verfahren Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter Mean Curvature Motion Self-Snakes, Aktive Konturen Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung Klassifikation mit parametrischen Verfahren, Dichteschätzung Klassifikation mit parametrischen Verfahren Dimensionsreduktion 4. Literatur: Forsyth, David and Ponce, Jean, Computer Vision. A Modern Approach, 2003. Bigun, J.: Vision with Direction, 2006. L. G. Shapiro, G. C. Stockman, Computer Vision, 2001. O. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001.	12. Lernziele:		der Merkmalsextraktion und -t Maschinensehens, der Bildse Mustererkennung. Er/sie kanr einordnen und diese selbstän	repräsentation, des 3-D gmentierung sowie der n Probleme aus dem Fachgebiet	
Approach, 2003. • Bigun, J.: Vision with Direction, 2006. • L. G. Shapiro, G. C. Stockman, Computer Vision, 2001. • O. Faugeras, QT. Luong: The Geometry of Multiple Images, 2001. 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 294301 Vorlesung Computer Vision • 294302 Übung Computer Vision	13. Inhalt:		 Bildpyramiden, Kanten und Eckendetektion Hough-Transformation, Invarianten Texturanalyse Scale Invariant Feature Transform (SIFT) Bildfolgenanalyse: lokale Verfahren Bewegungsmodelle, Objektverfolgung, Feature Matching Bildfolgenanalyse: globale Verfahren Kamerageoemtrie, Epipolargeometrie Stereo Matching und 3-D Rekonstruktion Shape-from-Shading Isotrope und anisotrope nichtlineare Diffusion Segmentierung mit globalen Verfahren Kontinuierliche Morphologie, Schockfilter Mean Curvature Motion Self-Snakes, Aktive Konturen Bayessche Entscheidungsthorie der Mustererkennung Klassifikation mit parametrischen Verfahren, Dichteschätzung Klassifikation mit nicht-parametrischen Verfahren 		
• 294302 Übung Computer Vision	14. Literatur:		Approach, 2003.Bigun, J.: Vision with DirectL. G. Shapiro, G. C. StockmO. Faugeras, QT. Luong:	ion, 2006. nan, Computer Vision, 2001.	
6. Abschätzung Arbeitsaufwand:	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:			
	16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:			

Stand: 01.11.2022 Seite 209 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	 29431 Computer Vision (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Schriftlich oder Mündlich [29431] Computer Vision (PL), schriftlich oder mündlich, 120 Min., Gewicht: 1.0 Prüfungsvorleistung: Übungsschein, Kriterien werden in der ersten Vorlesung bekannt gegeben [Prüfungsvorleistung] Vorleistung (USL-V), schriftlich, eventuell mündlich
18. Grundlage für :	Correspondence Problems in Computer Vision
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Intelligente Systeme

Stand: 01.11.2022 Seite 210 von 307

Modul: 30390 Festigkeitslehre I

2. Modulkürzel: 041810010	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester		
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Stefan We	eihe		
9. Dozenten:	Stefan Weihe			
10. Zuordnung zum Curriculum in dieser Studiengang:	m			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Einführung in die FestigkeitWerkstoffkunde I + II	= a g a.e . cong.to.te.e c		
12. Lernziele:	Verformungszustandes von is Werkstoffen. Sie sind in der La Spannungszustand mit Hilfe v Festigkeitshypothesen in Abhabenspruchungssituation zu können Festigkeitsnachweise (statisch, schwingend, thermis Die Grundlagen der Berechnusind ihnen bekannt. Die Teilne des Kurses sind in der Lage k	Die Studierenden verstehen die Grundlagen des Spannungs- und Verformungszustandes von isotropen Werkstoffen. Sie sind in der Lage einen beliebigen mehrachsigen Spannungszustand mit Hilfe von Festigkeitshypothesen in Abhängigkeit vom Werkstoff und der Beanspruchungssituation zu bewerten. Sie können Festigkeitsnachweise für praxisrelevante Belastungen (statisch, schwingend, thermisch) durchführen. Die Grundlagen der Berechnung von Faserverbundwerkstoffen sind ihnen bekannt. Die Teilnehmer des Kurses sind in der Lage komplexe Bauteile auszulegen und sicherheitstechnisch zu bewerten.		
13. Inhalt:	Spannungs- und Formänderur Festigkeitshypothesen bei stat Beanspruchung Werkstoffverhalten bei unterst Sicherheitsnachweise Festigkeitsberechnung bei stat Festigkeitsberechnung bei scherchnung von Druckbehälte Festigkeitsberechnung bei the Bruchmechanik Festigkeitsberechnung bei von	tischer und schwingender chiedlichen Beanspruchungsarten atischer Beanspruchung hwingender Beanspruchung ern ermischer Beanspruchung		
14. Literatur:		 Ergänzende Folien (online verfügbar) Issler, Ruoß, Häfele: Festigkeitslehre Grundlagen, Springer- 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	303901 Vorlesung Festigkei303902 Übung Festigkeitsle			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Summe: 180 h			
17. Prüfungsnummer/n und -name:	30391 Festigkeitslehre I (PL)), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1		
18. Grundlage für :				

Stand: 01.11.2022 Seite 211 von 307

19. Medienform:	Manuskript, PPT-Präsentationen, Interaktive Medien, Online verfügbare Zusatzmaterialien	
20. Angeboten von:	Materialprüfung, Werkstoffkunde und Festigkeitslehre	

Stand: 01.11.2022 Seite 212 von 307

Modul: 30930 EMV in der Automobiltechnik

2. Modulkürzel: 050310027	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS: 2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Stefan Te	nbohlen	
9. Dozenten:	Wolfgang Pfaff		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:	1		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Grundkenntnisse zur elektrom Hochfrequenztechnik	Grundkenntnisse zur elektromagnetischen Verträglichkeit Hochfrequenztechnik	
12. Lernziele:	des Automobils durchführen.	MV-Analyse von Komponenten Er kann typische Maßnahmen zur lematik benennen und kennt die tomobiltechnik.	
13. Inhalt:	Automobiltechnik - EMV-Analyse und -Design for EMV-Integration - EMV-Messtechnik/-Prüfverfare EMV-Simulation Am Produktbeispiel "Elektrisc	 EMV-Analyse und -Design für komplexe Systeme EMV-Integration EMV-Messtechnik/-Prüfverfahren in der Automobiltechnik EMV-Simulation Am Produktbeispiel "Elektrische Servolenkung werden die verschiedenen Verfahren zur EMV-Analyse, -Design und - Prüfung 	
14. Literatur:	Verlag, 1996 - Habiger, Ernst: Elektromagn Verlag, 3. Aufl., 1998 - Gonschorek, KH.: EMV für Systemintegratoren, Springer - Kohling, A.: EMV von Gebäu Verlag, Dezember 1998 - Goedbloed, Jasper: EMV. E	 - Habiger, Ernst: Elektromagnetische Verträglichkeit, Hüthig Verlag, 3. Aufl., 1998 - Gonschorek, KH.: EMV für Geräteentwickler und Systemintegratoren, Springer Verlag, 2005 - Kohling, A.: EMV von Gebäuden, Anlagen und Geräten, VDE- 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 309301 Vorlesung EMV in d	ler Automobiltechnik	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 28 Stunden Selbststudium: 62 Stunden Summe: 90 Stunden	Selbststudium: 62 Stunden	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	30931 EMV in der Automobi Gewichtung: 1	ltechnik (BSL), Mündlich, 30 Min.,	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:	PowerPoint, Tafelanschrieb		
20. Angeboten von:	Energieübertragung und Hocl	hspannungstechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 213 von 307

Modul: 30950 Mobile Energiespeicher

2. Modulkürzel:	050513063	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Kai Pete	r Birke	
9. Dozenten:		Kai Peter Birke		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem			
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Speichertechnik für elektrische Energie I (optional)		
12. Lernziele:		Die Studierenden lernen Anund Auslegung mobiler Ene	forderungen, Aufbau, Architekturen rgiespeicher kennen.	
13. Inhalt:		VL1: Einführung in mobile Energiespeicher (Architektur, Zelltypen, Aufbau) VL2: Bordnetz, Micro-Hybrid VL3: Mild-Hybrid, Full-Hybrid VL4: Plug-in-Hybrid VL5: Range Extender VL6: BEV (Battery Electric Vehicle) VL7: FCEV (Fuel Cell Electric Vehicle) VL8: Batterie-Management-Systeme für mobile Anwendungen (elektrisch) VL9: Batterie-Management-Systeme für mobile Anwendungen (thermisch) VL10: Ladetechnik und -infrastruktur (moderne Ladetechniken) VL11: Haustechnik, Werkzeuge, Geräte VL12: Zwei- und dreirädrige Fortbewegungsmittel (Squads, Caddies, Roller, Motorräder,) VL13: Schienenfahrzeuge VL14: Boote, Schiffe VL15: Elektrisches Fliegen		
14. Literatur:		Version im WS 2016/17), wi	t eine überarbeitete und aktualisierte rd im ILIAS hochgeladen, weitere der ersten Vorlesung bekannt	
15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	• 309501 Vorlesung Mobile	Energiespeicher	
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Präsenzzeit: 30 Stunden Selbststudium: 60 Stunden Summe: 90 Stunden		
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	30951 Mobile Energiespeid Gewichtung: 1	cher (BSL), Schriftlich, 60 Min.,	
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		Beamer, Tafel, ILIAS		
20. Angeboten von:		Elektrische Energiespeicher	systeme	

Stand: 01.11.2022 Seite 214 von 307

Modul: 32250 Design und Fertigung mikro- und nanoelektronischer Systeme

2. Modulkürzel:	052110003	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Joachim B	Burghartz
9. Dozenten:		Joachim Burghartz	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	V/Ü Grundlagen der Mikroelektronikfertigung (Empfehlung)	
12. Lernziele:		Vermittlung weiterführender K Technologien und Techniken	<u> </u>
13. Inhalt:		Die Vorlesung bietet eine fundierte und praxisbezogene Einführung in die Herstellung von Mikrochips und die besonderen Aspekte beim Test mikroelektronischer Schaltungen sowie dem Verpacken der Chips in IC-Gehäuse. Grundlagen der Mikroelektronik Lithografieverfahren Wafer-Prozesse CMOS-Gesamtprozesse Packaging und Test Qualität und Zuverlässigkeit	
14. Literatur:		 2002 S. Wolf: Silicon Processing f 1990 S. Sze: Physics of Semicono Interscience, 1981 P.E. Allen and D.R. Holbergs Saunders College Publishing. 	: CMOS Analog Circuit Design, perpuhl: The Design and Aanalysis of
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 322501 Vorlesung und Übung Design und Fertigung mikro- und nanoelektronischer Systeme (Blockveranstaltung) 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden	
17. Prüfungsnummer/n und -name:		32251 Design und Fertigung mikro- und nanoelektronischer Syster (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 oder bei geringer Anzahl Studierender: mündlich, 40 min.	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		PowerPoint	
20. Angeboten von:		Mikroelektronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 215 von 307

Modul: 32310 Fahrzeug-Design

2. Modulkürzel:	072710160	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Thomas M	laier
9. Dozenten:		Daniel Holder Thomas Maier Alexander Müller	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Abgeschlossene Grundlagenausbildung in Konstruktionslehre z. B. durch die Module Konstruktionslehre I - IV oder Grundzüge der Maschinenkonstruktion I / II, Grundzüge der Produktentwicklung I / II. und empfohlene Wahl des Ergänzungs- bzw. Vertiefungsbzw. Spezialisierungsmoduls Technisches Design	
12. Lernziele:			
		Das Modul vermittelt Grundlag Studierende besitzen nach de	
		 ergonomische Grundlagen) die Kenntnis über wesentlich Fahrzeugdesign, die Fähigkeit Einflussfaktore design (z. B. Art + Anzahl de	dteil der Fahrzeugentwicklung (incl., he Gestaltungsmethoden im en auf das FahrzeugModulhandbuch er Passagiere, Gepäckvolumen, verwendungszweck, che Funktionsbaugruppen etc.) fbauend ein Pkw-Maßkonzept zu auf dem Gebiet der Pkw-s von Interior- und eugpackaging, Oberflächen-, (Color and Trim) sowie hrzeuggestaltung, tlichen Einflussfaktoren eines guten,
13. Inhalt:		Fahrzeugdesignprozesses als Fahrzeugentwicklungsprozes Definition wesentlicher Einflus aufgebaut werden kann. Dara Tragwerkgestaltung, Formgeb	ing des Tätigkeitsfelds von eugdesignern. Beschreibung des s Bestandteil des allgemeinen ses. Es wird aufgezeigt, wie durch ssfaktoren ein Fahrzeugmaßkonzept

Stand: 01.11.2022 Seite 216 von 307

	eingegangen. Es werden praktische und theoretische Ansätze vorgestellt.
14. Literatur:	 Maier, T., Schmid, M.: Online-Skript IDeEnKompakt mit SelfStudy-Online-Übungen, Macey, Wardle: H-Point, The Fundamentals of Car Design und Packaging. design studio press, 2008. Schefer: Philosophie des Automobils, Ästhetik der Bewegung und Kritik des Automobilen Designs. W. Fink, 2008. Braess, Seiffert (Hrsg.): Vieweg Handbauch Kraftfahrzeugtechnik, 5. Auflage. Vieweg, 2007. Braess, Seiffert (Hrsg.): Automobildesign und Technik, Formgebung, Funktionalität, Technik. Vieweg, 2007. Seeger: Vom Königsschiff zum Basic Car, Entwicklungslinien und Fallstudien des Fahrzeugdesigns. E. Wasmuth Verlag, 2007.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	323101 Vorlesung Fahrzeug-Design323102 Übung (inkl. Praktikum) Fahrzeug-Design
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 Stunden Selbststudium: 138 Stunden Summe: 180 Stunden
17. Prüfungsnummer/n und -name:	32311 Fahrzeug-Design (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Vorlesungsskript, kombinierter Einsatz von Präsentationsfolien und Videos, mit Designmodellen und Produkten, Präsentation von Übungen mit Aufgabenstellung und Papiervorlagen
20. Angeboten von:	Technisches Design

Stand: 01.11.2022 Seite 217 von 307

Modul: 32950 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen

2. Modulkürzel:	070830101	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Hans-Chri	stian Reuß
9. Dozenten:		Hans-Christian Reuss	
10. Zuordnung zum Co Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	issetzungen:	einen Elektronik-Brückenkurs Ihnen im Bachelor bereits erw Elektrotechnik nochmals unte	ieten wir zum leichteren Einstieg
12. Lernziele:		Die Studierenden kennen die Eigenschaften von analogen und digitalen Signalen und können diese erläutern. Sie verstehen Aufbau sowie die Funktion eines Mikrorechners und seiner Komponenten. Die Studierenden können verschiedene Speicherarten unterscheiden. Außerdem sind sie in der Lage Programme für einen Mikrocontroller zu erstellen. Ferner kennen die Studierenden verschiedene Bussysteme, die im Kraftfahrzeug eingesetzt werden. Außerdem können sie diese Bussysteme unterscheiden, sowie deren Potential erkennen und bewerten. Wichtige Entwicklungswerkzeuge können sie nutzen. Außerdem sind die Studierenden in der Lage, theoretische Vorlesungsinhalte anzuwenden und in der Praxis umzusetzen. Die Studierenden können selbständig Prüfungen und Tests konzipieren, erstellen und durchführen sind in der Lage, die Prüfungen und Tests auszuwerten und die Ergebnisse zu beurteilen. Sie kennen Grundlagen von Kommunikation und Diagnose im Kraftfahrzeug. Sie verstehen die technischen Eigenheiten und Problemfelder moderner Kommunikationssysteme und Bordnetzelektronik können elektronische Systeme im Kfz analysieren sowie Fehler identifizieren und beseitigen	
13. Inhalt:		Signalen Struktur Mikrorechner: Aufbau	

Stand: 01.11.2022 Seite 218 von 307

Übung: praktische Programmierung von Mikrocontrollern mit der Programmiersprache C (Taskverwaltung, Ansteuerung eines Schrittmotors, CAN-Netzwerk)

Datennetze in Fahrzeugen:

Netztopologien: ISO-OSI-Schichtenmodell, Schnittstellen, Buszugriffsverfahren, Fehlererkennung, Arbitration, Leitungscodes Verschiedene Bussysteme (CAN, FlexRay, LIN), Vertiefung der einzelnen Bussysteme (Botschaftsaufbau, Fehlererkennung und Behandlung, Bitcodierung, Eigenschaften, Vor- und Nachteile) Übung: praktische Nutzung eines Entwicklungsprogramms, Aufbau eines CAN-Netzwerkes

Zulassungsvoraussetzung:

Bevor Sie sich zur Prüfung des Moduls Embedded Controller und Datennetze im Kraftfahrzeug anmelden können, müssen Sie die beiden zugehörigen Datennetze in Fahrzeugen Übungen erfolgreich absolviert haben.

Datennetze in Fahrzeugen Übung I:

In diesem Versuch werden zunächst die allgemeinen technischen Grundlagen von Datennetzen in Kraftfahrzeugen aufgearbeitet und anschließend der im Automobil am meisten verbaute Controller-Area-Network-(CAN)-Bus an einem Laborversuchsstand analysiert. In einem Aufbau, bestehend aus mehreren Steuergeräten, einem Gateway und einem Kombi-Instrument von einem PKW, wird von den Studierenden zu Beginn der Datenaustausch zwischen den Systemkomponenten mit einem Oszilloskop gemessen, um die elektrische Funktionsweise von diesem im praktischen Einsatz sehen zu können, anschließend werden die Systeme mit vorgegebenen Fehlern beaufschlagt, um deren Auswirkungen feststellen zu können.

Des Weiteren werden mit Hard- und Software der Firmen Vector und Volkswagen die Themen der Fehlerdiagnose und des Reverse Engineering behandelt.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Datennetze in Fahrzeugen Übung II:

In diesem Versuch werden, ausgehend von den Zielen des FlexRay-Konsortiums, die technischen Grundlagen des in Kraftfahrzeugen eingesetzten FlexRay-Busses vermittelt. Mit Hilfe eines Steer-by-wire-Systems setzen die Studierenden selbstständig die Vernetzung der Busteilnehmer um und erarbeiten die Unterschiede zwischen den Bussystemen FlexRay und CAN. Dazu wird in mehreren Versuchen das FlexRay- und das CAN-Protokoll am Oszilloskop und am PC mit der Software IXXAT Multibus Analyser analysiert, die Systeme mit verschiedenen Fehlern beaufschlagt und deren Auswirkungen diagnostiziert. Im Zuge dessen erlernen die Studierenden das praktische Arbeiten mit dem Rapid-Prototyping-Modul ETAS ES910, der Software ETAS Intecrio sowie die Vorteile von Rapid Prototyping und AUTOSAR.

Die Versuchsdurchführung erfolgt in Kleinstgruppen und wird selbständig unter Aufsicht einer studentischen Hilfskraft durchgeführt.

Embedded Controller Übungen:

In den Embedded Controller Übungen werden im PC-Pool prüfungsrelevante Inhalte in Form eines Tutoriums gelesen.

Stand: 01.11.2022 Seite 219 von 307

14. Literatur:	Vorlesungsumdruck: Embedded Controller (Reuss) Vieweg Verlag: W. Ameling, Digitalrechner Band 1 und 2 Vieweg Verlag: B. Morgenstern, Elektronik III Digitale Schaltungen und Systeme Hanser Verlag: Westerholz, Embedded Controll Architekturen Vorlesungsumdruck: Datennetze in Fahrzeugen (Reuss) Bonfig Feldbus-Systeme, Band 374 Expert Verlag, W. Lawrenz CAN Controller Area Network- Grundlagen und Praxis Hüthig Buch Verlag Heidelberg, K. Etschberger CAN Controller Area Network- Grundlagen, Protokolle, Bausteine, Anwendungen Carl Hanser Verlag Wien M. Rausch Flexray Hanser Verlag	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 329501 Vorlesung Embedded Controller 329502 Vorlesung Datennetze im Kraftfahrzeug 329503 Übung Embedded Controller und Datennetze 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium, Praktikum	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	32951 Embedded Controller und Datennetze in Fahrzeugen (PL) Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentationen	
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 220 von 307

Modul: 33350 Forschungsmethoden in der Softwaretechnik

2. Modulkürzel:	051520016	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche		UnivProf. Dr. Stefan Wagner	
9. Dozenten:		Stefan Wagner Daniel Graziotin	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	keine	
12. Lernziele:		eine Auswahl, insbesondere e Sie können statistische Metho	Überblick über die in der schungsmethoden und können empirische Methoden, anwenden. oden anwenden, um praktische ngsarbeiten aus der Softwaretechnik
13. Inhalt:		 Wissenschaftstheorie Theoretische, methodische, Forschung Qualitative und quantitative Systematische Literaturaus Experimente und Fallstudie Schreiben und publizieren Deskriptive (beschreibende Inferentielle (induktive) Stat Wichtige Verteilungen und I Fallbeispiele 	Methoden wertung, Umfragen, Interviews n) Statistik istik
14. Literatur:		Software Engineering. Sprir	esearch: Planning and Design. 9. o Probability and Statistics for
15. Lehrveranstaltungen und -formen:			ngsmethoden in der Softwaretechnik methoden in der Softwaretechnik
16. Abschätzung Arbeit	saufwand:		
[33351		33351 Forschungsmethoden oder Mündlich, 60 Mir [33351] Forschungsmethoden schriftlich oder mündlich, 60 M	in der Softwaretechnik (PL),
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:		Software Engineering	

Stand: 01.11.2022 Seite 221 von 307

Modul: 35920 Performance Modelling and Simulation

2. Modulkürzel:	050910003	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Andreas K	irstädter
9. Dozenten:		Paul Kühn Andreas Kirstädter	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Advanced Higher MathematiCommunication Networks I, I	
12. Lernziele:		Students are able to and have - Modeling of stochastic service - Elementary queuing theory - Simulation techniques and si - Application to communication - System resource manageme - Network and system planning	e systems mulation tools n and computer systems ent
13. Inhalt:		 Modeling structures, operation modes, dynamic traffic demand and quality of service Introduction to theory of random variables and stochastic processes Types of stochastic processes (Markov, renewal, non-renewal processes) Mathematical analysis of queuing systems and networks (Markovian and non-Markovian models) Method of system simulation Random number generation and transformations Event-by-event and Monte Carlo simulation Sampling theory and traffic measurements Confidence intervals Simulation tools and libraries Setup and evaluation of a network simulation task in small teat Applications to system resource management, network and system planning 	
14. Literatur:		 Kleinrock, L.: Queuing Syste Applications. John Wileyund Akimaru, H., Kawashima, K. Springer-Verlag, 2nd Edition Pioro, M., Medhi, D.: Routin Communication and Computer 	ation. Addison-Wesley Publ. Corp. ems. Vol. I: Theory, Vol. II: Computer d Sons, Inc: Teletraffic Theory and Applications. n. g, Flow and Capacity Design in tter Networks. Elsevier, Inc. ing Computer Systems-Techniques

Stand: 01.11.2022 Seite 222 von 307

15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 359201 Vorlesung Performance Modelling and Simulation 359202 Übung Performance Modelling and Simulation 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time 45.00 hours Self study: 135.00 hours		
	Sum: 180.00 hours		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	35921 Performance Modelling and Simulation (PL), Schriftlich ode Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1		
18. Grundlage für :			
19. Medienform:	Laptop-Presentation, Overhead, Blackboard		
20. Angeboten von:	Kommunikationsnetze und Rechnersysteme		

Stand: 01.11.2022 Seite 223 von 307

Modul: 35930 Network Security

2. Modulkürzel:	0509010004	5. Moduldauer	: Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. And	eas Kirstädter
9. Dozenten:		Sebastian Kiesel	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Communication Network	ss II (can be taken in parallel)
12. Lernziele:		Understanding security objectives, attacks, impact of network architectures, communication protocols and their implementat Ability to apply cryptographic mechanisms, perform risk analyst Knowledge about the principles of secure design and program and the working and application of modern security devices.	
13. Inhalt:		1. Security objectives 2. Vulnerabilities, attack 3. Risk analysis 4. Cryptography basics 5. Security mechanisms 6. Security protocols 7. Security frameworks 8. Identity management 9. Principles of secure of 10. Security assessment 11. Security paradigms 12. Anomaly detection 13. Firewalls and advant	esign and programming t of protocols and architectures and architectures
14. Literatur:		 Lecture Notes "Communication Networks II Comer, D.E.: Interworking with TCP/IP, Vol. 1, 2, Prentice Hall, 2006 Stallings, W.: Network Security Essentials, Pearson Prentice Hall, 2007 Schaefer, G.: Security in Fixed and Wireless Networks, Wiley, 2003 Ferguson, N., Schneier, B.: Practical Cryptography John Wiley und Sons, 2003 	
15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	359301 Vorlesung Network Security	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand: Presence time: 28 hours Self study: 62 hours Sum: 90 hours		3	
17. Prüfungsnummer/n und -name:		35931 Network Securit Gewichtung: 1	y (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min.,
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Laptop-Presentation	

Stand: 01.11.2022 Seite 224 von 307

20. Angeboten von:

Kommunikationsnetze und Rechnersysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 225 von 307

Modul: 36810 Digitale Bildverarbeitung

2. Modulkürzel:	DIP		5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP		6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	2		7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivP	rof. Dr. Stephan ten Brin	k
9. Dozenten:		Dr. Fab	ian Flohr	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem			
11. Empfohlene Voraus	setzungen:			
12. Lernziele:				
13. Inhalt:				
14. Literatur:				
15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	• 36810	01 Vorlesung Digitale Bild	dverarbeitung
16. Abschätzung Arbeit	saufwand:	slides		
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	36811 Digitale Bildverarbeitung (BSL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1 written and/or oral exam		g (BSL), Schriftlich, 60 Min.,
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		slides		
20. Angeboten von:		Nachric	chtenübertragung	

Stand: 01.11.2022 Seite 226 von 307

Modul: 36830 Lithiumbatterien: Theorie und Praxis

2. Modulkürzel:	042411047	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. Dr. Andreas Friedr	rich
9. Dozenten:		Andreas Friedrich	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		
12. Lernziele:		Beschreibung und den experii Lithiumbatterien. Sie kennen u kommende Aktivmaterialien u bewerten. Sie haben eine Har Charakterisierung von Lithium Leistung einer Zelle anhand v mit dem inneren Aufbau von E	unterschiedliche zum Einsatz nd können deren Vor- und Nachteile ndfertigkeit in der experimentellen abatterien erlangt und können die on Kennlinien bewerten. Sie sind Batterien vertraut und können deren ischen Eigenschaften mit Hilfe von
13. Inhalt:		, -	opie, Hybridisierung ne Simulationen,
14. Literatur:		Skript zur Veranstaltung, A. Jossen und W. Weydanz, Meinsetzen (2006).	Moderne Akkumulatoren richtig
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	368301 Vorlesung mit theore Lithiumbatterien: Theorie un	etischen und praktischen Übungen d Praxis
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Präsenzzeit: 28 Stunden Selbststudium und Prüfungsvorbereitung: 62 Stunden Summe: 90 Stunden	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	36831 Lithiumbatterien: Theorie und Praxis (BSL), Schriftlich Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		a) Grundlagen und Hintergrun Präsentation b) Praxis: Experimentelles Art c) Theorie: Computersimulation	
20. Angeboten von:		Brennstoffzellentechnik	
-			

Stand: 01.11.2022 Seite 227 von 307

Modul: 36850 Elektrochemische Energiespeicherung in Batterien

2. Modulkürzel:	042411045	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	r:	UnivProf. Dr. Andreas Friedrich	
9. Dozenten:		Andreas Friedrich	
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Vorauss	setzungen:		
12. Lernziele:		Die Teilnehmer/innen haben Kent Anwendungen der Batterietechnik elektrochemischen Energieumwa Zellspannung und Energiedichter Daten zu errechnen. Sie kennen zu von typischen Batterien (Alkali- M Akkumulatoren (Blei, Nickel- Meta die Systemtechnik und Anforderu (portable Geräte, Fahrzeugtechni Energien, Hybridsysteme). Sie ha von Herstellungsverfahren, Siche	k. Sie verstehen das Prinzip der ndlung und sind in der Lage, mit Hilfe thermodynamischer Aufbau und Funktionsweise langan, Zink-Luft) und allhydrid, Lithium). Sie verstehen ngen typischer Anwendungen k, Pufferung regenerativer aben grundlegende Kenntnisse
13. Inhalt: - Grundlagen: Elektrochemische Thermodynamik, I Grenzflächen, elektrochemische Kinetik - Primärzellen: Alkali-Mangan - Sekundärzellen: Blei-Säure, Nickel-Metallhydrid, I - Anwendungen: Systemtechnik, Hybridisierung, po Fahrzeugtechnik, regenerative Energien		Kinetik kel-Metallhydrid, Lithium-lonen Hybridisierung, portable Geräte, nergien	
14. Literatur:		Skript zur Vorlesung, A. Jossen und W. Weydanz, Mod einsetzen (2006).	erne Akkumulatoren richtig
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	368501 Vorlesung Elektrochem Batterien	ische Energiespeicherung in
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Präsenzzeit: 28 h Vor- / Nachbereitung:62 h Gesamtaufwand: 90 h	
17. Prüfungsnummer/n u	und -name:	36851 Elektrochemische Energie Schriftlich, 60 Min., Gewie	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Tafelanschrieb und Powerpoint-P	räsentation
20. Angeboten von:		Brennstoffzellentechnik	
15. Lehrveranstaltungen 16. Abschätzung Arbeits 17. Prüfungsnummer/n u 18. Grundlage für: 19. Medienform:	aufwand:	 - Herstellung, Sicherheitstechnik Skript zur Vorlesung, A. Jossen und W. Weydanz, Modeinsetzen (2006). • 368501 Vorlesung Elektrochem Batterien Präsenzzeit: 28 h Vor- / Nachbereitung:62 h Gesamtaufwand: 90 h 36851 Elektrochemische Energie Schriftlich, 60 Min., Gewich Tafelanschrieb und Powerpoint-P 	erne Akkumulatoren richtig ische Energiespeicherung espeicherung in Batterien chtung: 1

Stand: 01.11.2022 Seite 228 von 307

Modul: 36980 Simulationstechnik

2. Modulkürzel:	074710002	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	5	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Oliver Saw	odny
9. Dozenten:		Oliver Sawodny	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Pflichtmodule Mathematik Pflichtmodul Systemdynamik b Regelungs- und Steuerungsted	
12. Lernziele:		Interpretationsverfahren ein un	
13. Inhalt:		numerische Lösungen von gev	nalyse von Simulationsmodellen, vöhnlichen Differentialgleichungen jungen, Stückprozesse als Warte- verkzeug Matlab/Simulink und
14. Literatur:		Stoer, J., Burlirsch, R.: Einführ II. Springer 1987, 1991 Hoffmann, J.: Matlab und Simuin die Simulation dynamischer	llationstechnik. Carl Hanser 1998 ung in die numerische Mathematik ulink - Beispielorientierte Einführung Systeme. Addison- Wesley 1998 rena. 2nd Edition, McGraw-Hill, 2001
15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	369801 Vorlesung mit integrie369802 Praktikum Simulation	erter Übung Simulationstechnik nstechnik
16. Abschätzung Arbeit	saufwand:	Präsenzzeit: 53 h Selbststudiumszeit / Nacharbeitszeit: 127 h Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	Hilfsmittel: Taschenrechner (ni	L), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: cht vernetzt, nicht programmierbar, vliste sowie alle nicht-elektronischen
18. Grundlage für :		Systemanalyse I	
19. Medienform:			
20. Angeboten von:		Systemdynamik	

Stand: 01.11.2022 Seite 229 von 307

Modul: 37790 Hybridantriebe

2. Modulkürzel:	070830105	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	UnivProf. DrIng. Hans-Chris	stian Reuß
9. Dozenten:		Ansgar Christ	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Inhalte des Grundstudium	
12. Lernziele:		Automobilen und können Funk bezogen auf hybride Antriebss Außerdem können die Studier Aufbaumethoden sowie Ausfüanwenden.	enden Systeme trennen und diverse hrungen im Automobil einordnen und lobales Verständnis hinsichtlich den
13. Inhalt:		 Rahmenbedingungen und kraftfahrzeugspezifische Anforderungen an den hybriden Antriebsstrang im Kfz. Erläuterung der verschiedenen Hybridantriebe (Parallel-, Serieller- und Leistungsverzweigter Hybrid, Plug-In-Hybrid, Range Extender, Elektromobilität). Differenzierung des Hybrids in Start/Stopp-, Mikro-, Mild-, Full- und Power-Hybrid und dessen Bedeutung auf den baulichen Aufwand und die Kraftstoffeinsparung. Bedeutung der verschiedenen Kfz-Testzyklen auf die Auslegung der Hybridkomponenten und den Einfluss auf die Kraftstoff- und CO2- Minderung. Anforderungen an die Schlüsselkomponenten: Verbrennungsmotor, Elektromotor/Generator, Leistungselektronik Hochvoltbatterie, Kühlung der Komponenten, Bordnetz, Steuerelektronik mit Hard- und Software (Energiemanagement un Thermomanagement). Rechnerische Simulation des Kraftstoffverbrauchs von Hybridfahrzeugen. Beschreibung ausgeführter Hybridfahrzeuge. 	
14. Literatur:		 Vieweg-Verlag Wallentowitz, Reif: Handbuck Verlag Naunin u.a.: Hybrid-, Batteri Elektrofahrzeuge, Expert-Ve Saenger-Zetina: Optimal Co 	Kraftfahrzeugtechnik, 5. Auflage, ch Kraftfahrzeugelektronik, Viewegie- und Brenntoffzellenerlag ontrol with Kane Mechanics Applied nsmission, Dissertation RWTH
15. Lehrveranstaltunge	n und -formen:	377901 Vorlesung Hybridant	triehe

Stand: 01.11.2022 Seite 230 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium
17. Prüfungsnummer/n und -name:	37791 Hybridantriebe (BSL), Schriftlich, 30 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	PPT-Präsentationen
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik

Stand: 01.11.2022 Seite 231 von 307

Modul: 37800 Einführung in die KFZ-Systemtechnik

2. Modulkürzel:	070830103		5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP		6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	2		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher	:	UnivP	rof. DrIng. Hans-Christia	n Reuß
9. Dozenten:		Gerhard	d Hettich	
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	iculum in diesem			
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	Kraftfah	nrzeugmechatronik I+II	
12. Lernziele:		elektror Sie vers	dierenden kennen im Krat nische Komponenten. stehen außerdem Entwick einer Fahrzeugarchitektu	lungs- und Designprozesse beim
13. Inhalt:		Innenra Zugang Elektroi	begriff im Kraftfahrzeug, E aum Elektronik und Vernet gsberechtigungssysteme, nikarchitektur), Anforderur obilindustrie, Zukunft der A	zung (Komfortelektronik, Fahrerinformation, ngen an Systementwickler in der
14. Literatur:		 Schä 	esungsskript uffele, J., Zurawka, T.: "A eg, 2006	utomotive Software Engineering
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	• 37800	01 Vorlesung Einführung i	n die KFZ-Systemtechnik
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Vorlesu	ıng, Selbststudium	
17. Prüfungsnummer/n u	ınd -name:	37801	Einführung in die KFZ-Sy Min., Gewichtung: 1	rstemtechnik (BSL), Schriftlich, 30
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PPT-Pr	äsentationen	
20. Angeboten von:		Kraftfah	nrzeugmechatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 232 von 307

Modul: 38370 Grundlagen der Kraftfahrzeugantriebe

2. Modulkürzel:	070810108	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	Hubert Fußhoeller	
9. Dozenten:		Hubert Fußhoeller	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Keine	
12. Lernziele:		und Dieselmotoren vor de Verbrennung, Schadstoff verschiedenster Art interp	ntwicklungen und Design von Otto- em Hintergrund der Gemischbildung, bildung, etc. Sie können Kennfelder oretieren, Bauteilbelastung und . deren Vermeidung bestimmen.
13. Inhalt:		Entwicklungstendenzen (Gemischaufbereitung, Ve u. Verbrauchsminderung	nelle Kraftfahrzeugantriebe, Umweltschutz, Kraftstoffverbrauch). erbrennung, Abgasentgiftung bei Otto- und Dieselmotoren. Kühlung, Schmierung, Motorengeräusch,
14. Literatur:		2007	sches Taschenbuch, 26. Auflage, Vieweg näfer, F.: Handbuch Verbrennungsmotor,
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 383701 Vorlesung Grur	ndlagen der Kraftfahrzeugantriebe
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Präsenzzeit56 h, Selbststudium112 h, Ges	amt168 h
17. Prüfungsnummer/n	und -name:	38371 Grundlagen der Min., Gewichtung	Kraftfahrzeugantriebe (PL), Schriftlich, 60
18. Grundlage für :			
19. Medienform:		Vorlesung (Beamer, Folie	en, Tafelanschrieb)
		• ,	,

Stand: 01.11.2022 Seite 233 von 307

401 Wahlmodule aus BSc. Eul und FMT

Zugeordnete Module: 101280 Grundlagen der Kraftfahrzeuge

11540 Regelungstechnik I
11550 Leistungselektronik I
11580 Elektrische Maschinen I
11620 Automatisierungstechnik I
17130 Entwurf digitaler Filter

41170 Speichertechnik für elektrische Energie I

69050 Technologien und Methoden der Softwaresysteme I

Stand: 01.11.2022 Seite 234 von 307

Modul: Grundlagen der Kraftfahrzeuge 101280

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas V	Vagner
9. Dozenten:	Prof. Andreas Wagner DiplIng. Nils Widdecke	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Kenntnisse aus den Fachsem	estern 1 bis 4
12. Lernziele: Die Studenten kennen die Kraftf Fahrwiderstände sowie Fahrgrei Grundgleichungen im Kontext ar wissen um die Vor- und Nachteil Karosseriekonzepte.		renzen. Sie können KFZ
13. Inhalt:	Modul ersetzt "Kraftfahrzeuge I+II". Das alte und neue Modul si nicht kombinierbar! Grundlagen der Kraftfahrzeuge (4 SWS) Daten aus der Verkehrswirtschaft; Entwicklung der Statistik der Straßenverkehrsunfälle; Trends beim Energieverbrauch, bei der Schadstoff- und Geräuschemission des Straßenverkehrs; Arbeitsabschnitte bei der Pkw-Entwicklung; Kraftfahrzeug-Konzepte; Energetische Betrachtungen, Hauptgleichung des Kraftfahrzeugs; Kraftstoffverbrauch; Leistungsangebot; Fahrwiderstände; Fahrleistungen; Fahrgrenzen; Kraftfahrzeug-Recycling; alternative Fahrzeugkonzepte. Räder und Reifen; Bremsen; Lenkung; Fahrwerk; Radaufhängungen; Kraftübertragung mit Kupplung, Berechnungen zu Kraftfahrzeug	
14. Literatur:	Wagner, A.: Grundlagen der Kraftfahrzeuge, Vorlesungsumd Braess, HH., Seifert, U.: Handbuch Kraftfahrzeugtechnik, V 2007 Bosch: Kraftfahrtechnisches Taschenbuch, 26. Auflage, View 2007 Reimpell, J.: Fahrwerkstechnik: Grundlagen, Vogel- Fachbuchverlag, 2005 Basshuysen, R. v., Schäfer, F.: Hand Verbrennungsmotor, Vieweg, 2007	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 1012801 Grundlagen der Kr	aftfahrzeuge, Vorlesung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 42 h Selbststudium: 138 h Gesamtstunden: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	ngsnummer/n und -name: 101281 Grundlagen der Kraftfahrzeuge (PL), Schriftlich, Gewichtung: 1 Grundlagen der Kraftfahrzeuge (PL), schriftlich, 120 min	
18. Grundlage für :	Kraftfahrzeugtechnik-Spezia	llisierung

Stand: 01.11.2022 Seite 235 von 307

19. Medienform: Beamer-Präsentation

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 236 von 307

Modul: 11540 Regelungstechnik I

2. Modulkürzel:	051010012	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-S	tielow	
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse vergleichbarHöhere Mathematik I, II, IIIExperimentalphysikGrundlagen der ElektrotechniElektrische EnergietechnikSignale und SystemeSchaltungstechnik	k	
12. Lernziele:		Studierende		
		 können eine Regelstrecke in wichtigsten Regelsysteme. können diese Anordnunger hinsichtlich ihrer Stabilität bei lösen. 		
13. Inhalt:		 Beschreibung von Übertragun Stabilität von Regelsystemen Herkömmliche Regelsysteme Regelsysteme mit Rückführung Zustandsvariablen Echtes Integralverhalten Beobachter Systemführung nach dem Pri Systeme mit einem Wechsel 	ng eines vollständigen Satzes von	
14. Literatur:		 Lunze, Jan: Regelungstechni Unbehauen, H.: Regelungste 1989 Geering, H. P.: Regelungstechni Leonhard, W.: Einführung in Geraunschweig, 1992 	chnik 1, Vieweg, Braunschweig, chnik, Springer, Berlin, 2003	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	115401 Vorlesung Regelungstechnik I115402 Übung Regelungstechnik I		
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Frontalvorlesung		
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	11541 Regelungstechnik I (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung Klausur (120 min., 2x pro Jahr)		
18. Grundlage für :		Regelungstechnik II	Regelungstechnik II	
19. Medienform:		Tafel, Folien, Beamer		

Stand: 01.11.2022 Seite 237 von 307

20. Angeboten von:

Leistungselektronik und Regelungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 238 von 307

Modul: 11550 Leistungselektronik I

2. Modulkürzel:	051010011	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	======================================	UnivProf. DrIng. Jörg Roth-	Stielow
9. Dozenten:		Jörg Roth-Stielow	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Kenntnisse vergleichbar Elekt Kenntnisse vergleichbar Elekt	
12. Lernziele:		Studierende	
		 mit abschaltbaren Ventilen u Modulationsverfahren. können diese Anordnunge Aufgabenstellungen lösen. 	ungen der Leistungselektronik
13. Inhalt:		 Abschaltbare Leistungshalb Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei 	itialverbindender Stellglieder itialtrennender Gleichstromsteller
		 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 	ntialverbindender Stellglieder ntialtrennender Gleichstromsteller stungselektronik
14. Literatur:	າ und -formen:	 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electro 	stungselektronik der Leistungselektronik, B. G. nics, John Wiley und Sons, Inc., selektronik I
14. Literatur: 15. Lehrveranstaltunger		 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electro 2003 115501 Vorlesung Leistungs 	stungselektronik der Leistungselektronik, B. G. nics, John Wiley und Sons, Inc., selektronik I
14. Literatur: 15. Lehrveranstaltunger 16. Abschätzung Arbeits	saufwand:	 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electro 2003 115501 Vorlesung Leistungs 115502 Übung Leistungselei Frontalvorlesung 	atialverbindender Stellglieder atialtrennender Gleichstromsteller stungselektronik der Leistungselektronik, B. G. nics, John Wiley und Sons, Inc., selektronik I ktronik I
14. Literatur: 15. Lehrveranstaltunger 16. Abschätzung Arbeits 17. Prüfungsnummer/n	saufwand:	 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electro 2003 115501 Vorlesung Leistungs 115502 Übung Leistungselei Frontalvorlesung 11551 Leistungselektronik I (atialverbindender Stellglieder atialtrennender Gleichstromsteller stungselektronik der Leistungselektronik, B. G. nics, John Wiley und Sons, Inc., selektronik I ktronik I
13. Inhalt: 14. Literatur: 15. Lehrveranstaltunger 16. Abschätzung Arbeits 17. Prüfungsnummer/n 18. Grundlage für: 19. Medienform:	saufwand:	 Schaltungstopologien poten Schaltungstopologien poten Modulationsverfahren Strommeßtechnik in der Lei Heumann, K.: Grundlagen of Teubner, Stuttgart, 1989 Mohan, Ned: Power Electro 2003 115501 Vorlesung Leistungs 115502 Übung Leistungselei Frontalvorlesung 11551 Leistungselektronik I (atialverbindender Stellglieder atialtrennender Gleichstromsteller stungselektronik der Leistungselektronik, B. G. nics, John Wiley und Sons, Inc., selektronik I ktronik I

Stand: 01.11.2022 Seite 239 von 307

Modul: 11580 Elektrische Maschinen I

2. Modulkürzel:	052601011		5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4		7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	Un	ivProf. DrIng. Nejila Pars	spour
9. Dozenten:		Ne	jila Parspour	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:			
12. Lernziele:		be Dr	rechnen. Sie kennen den A ehfeldmaschinen. Sie habe	sche Kreise analysieren und Jufbau und die Funktionsweise von En grundlegende Kenntnisse im Odellierung von Drehfeldmaschinen.
13. Inhalt:		Re · A · V · B Wi	luktanzkraft) ntriebstechnische Zusamm erluste in elektrischen Maserechnung von magnetisch ckelschemata in Drehfeldmehandelte Maschinentypen Reluktanzmaschine: Au Ersatzschaltbilder, Energ Einsatzgebiete Synchronmaschine: Au Ersatzschaltbilder, Energ Zusammenhänge, Kennli Drehzahlstellverfahren, B Bauformen und Einsatzge Asynchronmaschine: A Ersatzschaltbilder, Energ Zusammenhänge, Kennli	chinen nen Luftspaltfeldern von einfachen naschinen n: ufbau und Funktion, niefluss, Kennlinien, Bauformen und ufbau und Funktion, niefluss, mathematische nien, vollständiges Ersatzschaltbild, Brems- und Anlaufverfahren, ebiete Aufbau und Funktion,
14. Literatur:		• 1	3642029892,ISBN-13: 978- Fischer, Rolf: Elektrische M SBN-13: 978-3446425545 Müller, Germar: Grundlager 3527405240, ISBN-13: 978 Kleinrath, Hans: Grundlager Verlagsgesellschaft, Wien, Seinsch, H. O.: Grundlagen Antriebe, B.G. Teubner, Stu Bödefeld/Sequenz: Elektrisc	laschinen ISBN-10: 3446425543 n elektrischer Maschinen,ISBN-10: i-3527405244 n Elektrischer Maschinen, Akad. 1975 n elektrischer Maschinen und
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		15801 Vorlesung Elektrisch 15802 Übung Elektrische N	

Stand: 01.11.2022 Seite 240 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium/Nacharbeitszeit: 124 h Summe: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	11581 Elektrische Maschinen I (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :	Elektrische Maschinen II	
19. Medienform:	Beamer, Tafel, ILIAS	
20. Angeboten von:	Elektrische Energiewandlung	

Stand: 01.11.2022 Seite 241 von 307

Modul: 11620 Automatisierungstechnik I

2. Modulkürzel:	050501003	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester		
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlicher		UnivProf. DrIng. Michael W	/eyrich		
9. Dozenten:		Prof. Michael Weyrich			
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	iculum in diesem				
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	Grundlagen der Elektrotechnil	Grundlagen der Elektrotechnik, Informatik und Mathematik		
12. Lernziele:		Die Studierenden	d 7		
		AutomatisierungssystemenBeispielen kategorisierenkönnen Systeme der Autom auf Basis konkreter Szenari	· ·		
13. Inhalt:		 Grundlagen zu Kommunika Automatisierungstechnik (F Kommunikation, Internet de Grundlagen der Echtzeitpro 	steme und -strukturen istellen zwischen dem system und dem technischen Prozess tionssystemen in der eldbussysteme, drahtlose er Dinge) igrammierung (Synchrone und ing, Scheduling-Algorithmen, lie Automatisierungstechnik edded Systems und		
14. Literatur:		 Lee and Seshia: Introduction Physical Systems Approach Langmann: Taschenbuch die Fachbuchverlag Leipzig im Früh, Schaudel, Leon, Tauchder Prozessautomatisierung 	 Skript, Materialien und Vorlesungsaufzeichnungen im ILIAS Lee and Seshia: Introduction to Embedded Systems - A Cyber-Physical Systems Approach, Second Edition, MIT Press, 2017 Langmann: Taschenbuch der Automatisierung (3. Auflage), Fachbuchverlag Leipzig im Carl Hanser Verlag, 2017 Früh, Schaudel, Leon, Tauchnitz (Herausgeber): Handbuch der Prozessautomatisierung: Prozessleittechnik für verfahrenstechnische Anlagen, DIV, 2017 		
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	116201 Vorlesung Automatis116202 Übung Automatisier			
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: 124 h Gesamt: 180 h			

Stand: 01.11.2022 Seite 242 von 307

17. Prüfungsnummer/n und -name:	11621 Automatisierungstechnik I (PL), Schriftlich, 120 Min.,Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	Automatisierungstechnik II
19. Medienform:	Beamerpräsentation mit Aufzeichnung der Vorlesungen und Übungen
20. Angeboten von:	Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 243 von 307

Modul: 17130 Entwurf digitaler Filter

2. Modulkürzel:	051610003	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortliche	er:	PD DrIng. Markus Gaida	
9. Dozenten:		Markus Gaida	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	rriculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	ssetzungen:	Empfohlen werden Kenntnisse Lehrveranstaltung Signale und	e, wie sie beispielsweise in der de Systeme vermittelt werden.
12. Lernziele:		Entwurf digitaler Filter und bes Filterstrukturen und Quantisie Grundkenntnisse der Abtastra	die wichtigsten Methoden zum sitzen vertiefte Kenntnisse über rungseffekte. Außerdem besitzen sie tenumsetzung. Ferner können sie AB zur Analyse und Synthese von
13. Inhalt:		Filter und Anwendungen, Fl und Signalflussgraph	R- und IIR-Filter, Blockdiagramm
			earphasige FIR-Filter, Fenster- ethode, Methode der kleinsten nus
		Tschebyscheff I und II, Cau	loge Referenzfilter (Butterworth, er), Frequenztransformation, pulsantwort, Bilineartransformation
		•	ekt, Kaskade, Lattice), Struktur von Parallel, Lattice-Ladder), Levinson- phen-Rekursion
		 Quantisierungseffekte 	
		 Zahlendarstellung, Fließkon Koeffizientenempfindlichkeit Rundungsverfahren, Polgitte Rausch-Abstand, Grenzzyk 	t, Überlauf und Sättigung, er, Rundungsrauschen, Signal-zu-
		Entwurf digitaler Filter mit M	IATLAB
		Abtastratenumsetzung, Dez	imation, Interpolation
14. Literatur:		• Skript	
		und Anwendungen mit MAT Wilburgstetten, 2008.	nale und Systeme - Grundlagen TLAB . J. Schlembach Fachverlag, schel: Digitale Signalverarbeitung . 02.

Stand: 01.11.2022 Seite 244 von 307

 A. V. Oppenheim und R. W. Schafer: Zeitdiskrete Signalverarbeitung. R. Oldenbourg Verlag, München, 1999.
171301 Vorlesung Entwurf digitaler Filter 171302 Übung Entwurf digitaler Filter
Präsenzzeit: 56 h Selbststudium/Nacharbeitszeit: 124 h Gesamt: 180 h
17131 Entwurf digitaler Filter (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min. Gewichtung: 1 Schriftliche Prüfung (90 Min.), Prüfung wird zwei mal im Jahr angeboten. Bei geringer Hörerzahl kann die Prüfung mündlich sein, dies wird am Anfang der Vorlesung bekanntgegeben. Im Fall einer mündlichen Prüfung kann dies auch eine mündliche Gruppenprüfung (max. 3 zu prüfende Personen pro Gruppe, ca. 15 Min. pro zu prüfender Person) sein.
Tafel, Projektor, Beamer, CIP-Pool
Institutsverbund Elektrotechnik und Informationstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 245 von 307

Modul: 41170 Speichertechnik für elektrische Energie I

2. Modulkürzel: 05	50513050		5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6	LP		6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS: 4			7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Kai Peter Birke		
9. Dozenten:		Kai Pe	ter Birke	
10. Zuordnung zum Curricu Studiengang:	lum in diesem			
11. Empfohlene Voraussetz	ungen:			
12. Lernziele:			udierenden lernen die Spei e kennen.	chertechniken für elektrische
13. Inhalt:		 Aufbau und Funktionsweise von: Elektrochemischen Speichern: Primärzellen (Alkali-Mangan,), Sekundärzellen wie Blei-Akkumulator, Nickel-basierte Systeme, Redox-Flow-Zellen, Lithium-Ionen, Post Lithium-Ionen Zellen, Brennstoffzellen, Elektrolyse Elektrischen Speichern (Spule, supraleitende Spule, Kondensator, Doppelschichtkondensator) Elektromechanischen Speichern (Schwungrad, Gas, Wasser) Charakterisierung der Speicher anhand charakteristischer Größen 		
		LeistKostBetri	ebssicherheit	
			ick über die wichtigsten Me rung in Ersatzschaltbilder u	
14. Literatur:		Skript zur Vorlesung, wird im ILIAS regelmäßig hochgeladen, ausführliche Literaturhinweise werden in der ersten Vorlesung bekannt gegeben und mit dem Skript hochgeladen.		
15. Lehrveranstaltungen un	d -formen:	 411701 Vorlesung Speicher für Elektrische Energie 411702 Übung Speicher für Elektrische Energie 		
16. Abschätzung Arbeitsauf	wand:	Präsenzzeit: 56 h Selbststudium: ca. 124 h Summe: 180h		
17. Prüfungsnummer/n und	-name:	41171	Speichertechnik für elekti Min., Gewichtung: 1	rische Energie (PL), Schriftlich, 90
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		Beame	r, Tafel	
20. Angeboten von:		Elektris	sche Energiespeichersyste	me

Stand: 01.11.2022 Seite 246 von 307

Modul: 69050 Technologien und Methoden der Softwaresysteme I

2. Modulkürzel:	050501002	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortliche	r:	JunProf. DrIng. Andrey Mo	rozov	
9. Dozenten:		Andrey Morozov		
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem			
11. Empfohlene Vorauss	setzungen:	Grundlagen der Softwaretechnik		
12. Lernziele:		Studierende besitzen Kenntnisse über Anforderungsanalyse. Sie hinterfragen Systemanalysen, erstellen Softwareentwürfe und wenden gängige Softwaretestverfahren an. Studierende praktizieren Projektplanung und nutzen Softwareentwicklungswerkzeuge.		
Grundbegriffe der Softwaretechnik, Softwareentwich und Vorgehensmodelle, Requirements Engineering Systemanalyse, Softwareentwurf, Implementierung, Softwareprüfung, Projektmanagement, Softwaretec Werkzeuge, Dokumentation		irements Engineering, vurf, Implementierung,		
14. Literatur:		Vorlesungsskript, Ian Sommerville: Software Engineering, 10. Ausgabe, 2016, Pearson-IT, ISBN-13: 9780133943030 Wiegers, K.: Software-Requirements, Microsoft Press, 2005 Meyer, Bertrand, Nordio, Martin (Eds.): Software Engineering, 2015, Springer, ISBN 978-3-319-28406-4 Christof Ebert: Systematisches Requirements Engineering: Anforderungen ermitteln, dokumentieren, analysieren und verwalten, dpunkt.Verlag 2008, ISBN-13: 978-3864901393 Robert C. Martin: Clean Code - Refactoring, Patterns, Testen und Techniken für sauberen Code, mitp, 2009, ISBN-13: 978-3826655487 Vorlesungsportal mit Vorlesungsaufzeichnung auf http://www.ias.uni-stuttgart.de/st1/		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 690501 Vorlesung Technologien und Methoden der Softwaresysteme I 690502 Übung Technologien und Methoden der Softwaresyster 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit:42 h Selbststudium: ca. 138 h Gesamtstunden: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		 69051 Technologien und Methoden der Softwaresysteme I (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 69052 Technologien und Methoden der Softwaresysteme I (USL), Sonstige, Gewichtung: 1 Erfolgreiche Bearbeitung eines Kleinprojekts während des Semesters 		

Stand: 01.11.2022 Seite 247 von 307

10	Grundlage für	
10.	Grundlage ful	

19. Medienform:

20. Angeboten von:

Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 248 von 307

Modul: 41750 Speichertechnik für elektrische Energie II

2. Modulkürzel: 050513062	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter I	Birke	
9. Dozenten:	Kai Peter Birke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Speichertechnik für elektrische zwingende Voraussetzung)	e Energie I (optional, keine	
12. Lernziele:	 Vertieftes Verständnis der mikroskopischen Abläufe in elektrochemischen Energiespeichern Wichtige Messverfahren Diskussion elektrischer Speichertechniken insbesondere in Bezug auf ihre Eignung zur nachhaltigen elektrischen Energieversorgung Die Studenten erlangen ein vertieftes Verständnis und Auslegungskompetenz für elektrische Energiespeicher für unterschiedliche aktuelle und zukünftige Anwendungsgebiete. 		
13. Inhalt:	VL1: Grundlagen der Thermodynamik und Elektrochemie VL2: Ausgewählte Aspekte der Elektrochemie für elektrische Energiespeicherung VL3: Elektrochemie in der praktischen Anwendung VL4: Ladungstransport in Feststoffen und Flüssigkeiten, Festkörperbatterien (nächste Generation) VL5: Messverfahren und Überwachung I (Zellebene) VL6: Messverfahren und Überwachung II (Batterieebene) VL7: Brennstoffzellen VL8: Wasserstoffelektrolyse, moderne Verfahren der Wasserstoffspeicherung und -verteilung VL9: Photokatalytische Reaktoren VL10: Power to X VL11: Stationäre Energiespeicher (MWh-Bereich) auf der Basis von Batterien VL12: Elektrische Energiespeicher in Insellösungen und Smart Grids VL13: Alternative Speichertechniken für elektrische Energie VL14: Zukünftige Speichertechniken für elektrische Energie		
14. Literatur:	Skript zur Vorlesung (es gibt eine überarbeitete und aktualisierte Version im WS 2016/17), wird im ILIAS hochgeladen, weitere Literaturhinweise werden in der ersten Vorlesung bekannt gegeben.		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 417501 Vorlesung Speicher für Elektrische Energie II 417502 Übung Speicher für Elektrische Energie II 		

Stand: 01.11.2022 Seite 249 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit: 60 h Selbststudium: ca. 120 h Summe: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41751 Speichertechnik für elektrische Energie II (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Elektrische Energiespeichersysteme	

Stand: 01.11.2022 Seite 250 von 307

Modul: 41770 Induktives Laden

2. Modulkürzel:	0510010xx	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher	:	UnivProf. DrIng. Nejila Parspou	ır	
9. Dozenten:		Nejila Parspour		
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	iculum in diesem			
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	keine		
12. Lernziele:		Die Studierenden verstehen den Avon induktiven Ladesystemen. Sie dimensionieren und wissen, welch berücksichtigen sind.	e können ein System	
13. Inhalt:		 Funktionsweise von induktiven Ladesystemen Spulensysteme Blindleistungskompensation Topologien und Umrichter Eigenschaften und Regelstrategien Sicherheitsaspekte 		
14. Literatur:				
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	• 417701 Vorlesung Induktives La	nden	
16. Abschätzung Arbeits	aufwand:	Präsenzzeit: 28 h Selbststudium: ca. 62 h Summe: 90h		
17. Prüfungsnummer/n u	ınd -name:	41771 Induktives Laden (BSL), S	Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :				
19. Medienform:				
20. Angeboten von:		Elektrische Energiewandlung		

Stand: 01.11.2022 Seite 251 von 307

Modul: 41790 Navigation

2. Modulkürzel:	062100051	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Thomas H	obiger
9. Dozenten:		Thomas Hobiger Doris Becker	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	keine	
12. Lernziele:		und wissen, mit welchen Meth werden können. Die Studierer	önnen Fehlerquellen bei der n, deren Größenordnung abschätzen oden sie verringert oder eliminiert oden kennen die Methoden der sitionsdaten mit Fahrzeugdaten mmung und Anzeige der
13. Inhalt:		LV Satellitennavigation: Bezugssysteme, Zeitsysteme Berechnung der Satellitenposition Signalaufbau: Träger, Codes, Message, Modulation, Generierung und Eigenschaften von PRN-Codes, Korrelationsverhalten der Codes Ausbreitungseigenschaften der Signale, Beschreibung von ionosphärische und troposphärische Refraktion, sowie geeigneter Korrekturmodelle Modellierung weiterer Fehlereinflüsse auf die Messung Aufgaben des Empfängers, Signalidentifizierung, Prinzip der Laufzeitmessung, Unterscheidung von Signalen, Empfängerdesign Modellbildung für Pseudostrecken, Algorithmus für die Positionierung Differentielle Techniken (SAPOS, SBAS), RTK und Trägerphasenmessungen, Ausblick auf multi-GNSS LV Landfahrzeugnavigation: Digitale Kartenstandards, Positionierungmoduleund on-board-Sensorik, Map- Matching Algorithmen, Routenplanungsalgorithmen, Routenführung, Mensch-Maschine Interface, Zentrale Systeme, Fahrzeugautonome System, Kommunikationsmodule, Fallstudien	
14. Literatur:		5. neu bearbeitete Auflage,IS-GPS-200	e Systems, Springer s https://link.springer.com/ 9-42928-1) al. (2001), GPS Theory and Practice,

Stand: 01.11.2022 Seite 252 von 307

15. Lehrveranstaltungen und -formen:	417901 Vorlesung Satellitennavigation417902 Vorlesung Landfahrzeugnavigation	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	LV Satellitennavigation: 28 h Präsenszeit, 62 h Selbststudium LV Landfahrzeugnavigation: 28 h Präsenszeit, 62 h Selbststudi Gesamt: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	41791 Navigation (PL), Mündlich, 30 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Tafel, Beamer	
20. Angeboten von:	Navigation	

Stand: 01.11.2022 Seite 253 von 307

Modul: 43200 Thematische Kartographie

2. Modulkürzel:	062300009	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:		DrIng. Li Zhang	
9. Dozenten:		Li Zhang Martin Wachsmuth	
10. Zuordnung zum Curri Studiengang:	culum in diesem		
11. Empfohlene Vorausso	etzungen:		
12. Lernziele:		•	besondere beherrschen sie die nerstellung und Weiterverarbeitung
13. Inhalt:		Charakteristika thematische	r Kartographie
		analoge und digitale Karten	werke ,
		 Datenprozessierung: Digital Koordinatentransformation, Merging 	isierung, Datenimport, Generalisierung, Matching und
		Erstellung thematische Kart	en
		Erstellung kartographische	Animationen
		Geodatenmarkt: Information	skette, Geodateninfrastrukturen
		Standardisierung, Metadate	n, Urheberrecht
		 Datenkosten, Datenqualität Qualitätssicherung) 	(Konzepte, Qualitätsmodelle,
14. Literatur:		Dransch, D.: Computer-Anir Verlag. Berlin 1997.	nation in der Kartographie. Springer
		 Hake, G., Grünreich, D. Meng, L.: Kartographie. Walter DeGruyter-Verlag. Berlin 2002. 	
		 Olbrich, G., Quick, M., Schweikart, J.: Desktop Mapping. Springer-Verlag. Berlin 2002. 	
		T. Slocum, et. al. Thematic Visualization, Pearson Pren	0 , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
		 Longley, P, et. al.: Geograph Science, John Wiley and Science 	•
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	432001 Vorlesung Thematis432002 Übung Thematische	

Stand: 01.11.2022 Seite 254 von 307

16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Thematische Kartographie, Vorlesung: 45 h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 31 h) Thematische Kartographie, Übung: 45 h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 31 h) Gesamt: 90 h (Präsenzzeit 28 h, Selbststudium: 62 h)	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 43201 Thematische Kartographie (BSL), Mündlich, 20 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Schriftlich 	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	Tafel, Laptop und Beamer, Labor- und Rechenübungen	
20. Angeboten von:	Ingenieurgeodäsie und Geodätische Messtechnik	

Stand: 01.11.2022 Seite 255 von 307

Modul: 43300 Radarmessverfahren

2. Modulkürzel:	062100240	5. Moduldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	HonProf. DrIng. Hans Marti	n Braun
9. Dozenten:		Hans Martin Braun	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		

12. Lernziele:

Nach Abschluss der 2-semestrigen Vorlesung hat der Studierende einen Überblick über die in der Navigation und Fernerkundung eingesetzten Radarverfahren. Diese Kenntnisse erstrecken sich

Überblick über die gängigen Verfahren der Radarmesstechnik Grundlagen der Messung mittels Radarstrahlen Aufbau und Wirkungsweise von Radargeräten Grundlagen der Berechnung der Messgenauigkeiten Beurteilung der Messgenauigkeit / Bildqualität Anwendungsbereiche der Radargeräte

Der Studierende ist in der Lage abzuschätzen, was er von einem Radargerät erwarten kann, wo dessen Fehlerguellen liegen und wie die Radargeräte in der Praxis eingesetzt werden.

13. Inhalt:

LV Radarmessverfahren 1:

Grundlagen der Radartechnik und erste Auslegungen und Analysen von einfachen Radarsystemen.

Grundlagen des Radars:

- Radar-Frequenzbänder (ITU / WARC)
- Erkennung, Entfernungsmessung und -auflösung
- · Geschwindigkeitsmessung (Doppler) und -auflösung
- · Winkelmessung und -auflösung
- · Radarzeitfunktion und Spektrum
- Antennendiagrammberechnung
- Phasengesteuerte Antennen
- · Reichweite und Signalrauschabstand
- Leistung und Pulskompression
- Eindringtiefe in Materialien
- Rückstreuverhalten von Strukturen und Materialien

Erste Anwendungen:

- Rundsuchradar (Flughafen, Schiffe)
- Polizeiradar (Geschwindigkeitsüberwachung)
- Dopplernavigation (Hubschrauber, Flugzeuge)

LV Radarmessverfahren 2:

In den Anwendungen werden Radarsysteme vorgestellt, wie sie in der Praxis angewandt werden. Methoden der Zielverfolgung von Flugzeugen (Tracking), Landeführungssysteme an Flughafen und

Seite 256 von 307 Stand: 01.11.2022

	die für Geodäten und Fernerkundler wichtigen Systeme RA, GPR und SAR werden erklärt. Folgende Systeme werden behandelt: Tracking Methoden (Conical Scan, Monopulse) Instrumenten - Landesystem Precision Approach Radar Mikrowellen - Landesystem Radar Altimeter "RA" Ground Penetration Radar "GPR" mit Anwendung Synthetik Apertur Radar "SAR" SAR Anwendungen (Änderungsdetektion, Bewegtzieldetektion MTI, Interferometry InSAR, Stereo-SAR und Bildbeispiele)
14. Literatur:	 Vorlesungsskript "Radar Handbook, Merrill Skolnik, McGraw-Hill "Introduction to Radar Systems, Merrill Skolnik "Space - Based Radar Handbook, Leopold J. Cantavio, Artech House "Moderne Flugsicherung, Heinrich Mensen, Springer Verlag "Radar Design Principles, Fred E. Nathanson, Scitech Publishing "Principles of High-Resolution Radar, August W. Rihaczek, McGraw-Hill "Introduction to Synthetic Array and Imaging Radars, S. A. Hovanessian, Artech House "Surface Penetration Radar, D. J. Daniels, IEE "Antennas, John D. Kraus, McGraw-Hill "Principles of Aperture and Array System Design, Bernhard D. Steinberg, John Wiley und Sons
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 433001 Vorlesung Radarmessverfahren 1 433002 Übung Radarmessverfahren 1 433003 Vorlesung Radarmessverfahren 2 433004 Übung Radarmessverfahren 2
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Radarmessverfahren 1, V 38 h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 24 h) Radarmessverfahren 1, Ü 52h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 38 h) Radarmessverfahren 2, V 38 h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 24 h) Radarmessverfahren 2, Ü 52 h (Präsenzzeit 14 h, Selbststudium 38 h) Gesamt: 180 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 43301 Radarmessverfahren (PL), Schriftlich, 120 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Schriftlich oder Mündlich
18. Grundlage für :	. vollations (COL V), Committed Manager
19. Medienform:	Tafel, Beamer, Overhead Projektor Die Vorlesung wird als interaktive Blockvorlesung durchgeführt und durch Rechenübungen unterstützt.
20. Angeboten von:	Navigation

Stand: 01.11.2022 Seite 257 von 307

Modul: 48480 Data Engineering

2. Modulkürzel:	051210011	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS:	4	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortliche	r:	UnivProf. Dr. Melanie Hersch	el
9. Dozenten:		Melanie Herschel	
10. Zuordnung zum Cur Studiengang:	riculum in diesem		
11. Empfohlene Voraus	setzungen:	Lecture Modellierung or compa	rable course
12. Lernziele:		process. Selected system-orier step and component of the data	w the general data engineering need and algorithmic details for each a engineering process are covered knowledge on possible solutions. Its to develop data engineering
13. Inhalt:		 Data engineering involves any data processing necessary to prepare data for subsequent use, e.g., for data analysis. This lecture covers foundations, algorithms, and systems on selected topics of data engineering. These include: Data collection: how do we find relevant data sources? Big Data integration: Given the unique properties of big data, how can data from multiple data sources be combined to get a more global perspective on a subject to be analyzed? Data quality and data cleaning: How can important properties and errors of data be assessed and corrected? Data distribution: What modern technologies support the wide dissemination of data? Provenance: How can the whole data engineering process be documented, controlled, and improved leveraging so-called meta-data describing the data processing? 	
 There is no unique book covering all aspects of data The lecture is however significantly based on selecte the following books. Xin Luna Dong and Divesh Srivastava.Big Data Int Synthesis Lectures on Data Management, Morgan 2015. Wanfei Fan and Floris Geerts.Fondations of Data On Management. Synthesis Lectures on Data Management. Synthesis Lectures on Data Management. Synthesis Lectures on Data Management. Poundation. Morgan Kaufmann, 2012. AnHai Doan, Alon Halevy, and Zachary Ives. Princ Integration. Morgan Kaufmann, 2012. James Cheney, Laura Chiticariu, and Wang Chiew Tan.Provenance in Databases: Why, How, and When Foundations and Trends in Databases, Vol. 1, No.4 		antly based on selected chapters of Grivastava. Big Data Integration. Management, Morgan an Claypool, s. Fondations of Data Quality tures on Data Management, Morgan and Zachary Ives. Principles of Data ann, 2012. ariu, and Wang Chiewes: Why, How, and Where.	
15. Lehrveranstaltunger	n und -formen:	484801 Lecture Data Engine484802 Exersice Data Engine	

Stand: 01.11.2022 Seite 258 von 307

16	Abschätzung	Arbeitsau	ifwand:
TO.	ADSCHALZUHU	Albelloal	urwanu.

17. Prüfungsnummer/n und -name: 48481 Data Engineering (PL), Schriftlich, 90 Min., Gewick	
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Datenbanken und Informationssysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 259 von 307

Modul: 51730 Umweltrecht und Regulierung

2. Modulkürzel:	052601028	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Nejila P	arspour
9. Dozenten:		Christian Alexander Mayer	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		
12. Lernziele:		künftigen Forschungs- und Elektromobilität und nachha Studierenden sollen ein Pro beachtenden rechtlichen Vo	e rechtlichen Grundlagen zu ihren Produktionsbereichen (insb. altige Energieversorgung). Die oblembewusstsein für die zu orgaben entwickeln und die Wirkungen dingungen auf die Entwicklung künftiger
13. Inhalt:		 Energiewirtschaftsrecht, Anlagen- und Produktbez Eichrecht und Datenschu Rechtliche Vorgaben zun Öffentliches Straßen-, Ve Ggf. weitere, tagesaktuel 	tz, n Netzausbau erkehrs- und Baurecht,
14. Literatur:		 Boesche / Franz / Fest / Gelektromobilität, C.H. Bed Vorlesungsbegleitendes 	
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 517301 Vorlesung Umwel	trecht und Regulierung
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Präsenzzeit: 28 h Selbststudium: ca. 62 h Summe: 90 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	51731 Umweltrecht und R Mündlich, 90 Min., 0	egulierung (BSL), Schriftlich oder Gewichtung: 1
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:		Elektrische Energiewandlur	ng

Stand: 01.11.2022 Seite 260 von 307

Modul: 51860 Sensoren und integrierte Mikrosysteme (Grundlagen)

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Joachim E	Burghartz
9. Dozenten:		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	CMOS Devices and Technolo	hnologie (z.B. Vorlesung Advanced ogy) sowie MOS Schaltungen (z.B. uit Design, Layout, and Simulation",
12. Lernziele:	intelligenten integrierten Mikro Komponenten wie integrierte Schaltungen, sowie Treiber fü bei den Eigenschaften der Se	ler Prinzipien und Funktionen von osystemen sowie der wichtigsten Sensoren, analoge und digitale ir Aktuatoren. Der Schwerpunkt liegt nsoren und der Signalverarbeitung ng und analog zu digital Wandlung
13. Inhalt:	 Übersicht über Prinzipien und Funktionen von intelligenten integrierten Mikrosystemen: Geschichte und Grundlagen der IC Technologie sowie integrier Sensoren / Aktuatoren MOS Transistoren DC und AC Verhalten Grundlagen von analogen MOS Schaltungen:Spannungs- und Stromreferenzen, Verstärker, Komparatoren integrierte optische Sensoren von der Einzeldiode bis zum MegaPixel Bildsensor weitere MOS kompatible Sensoren, wie Hall- und Stresssensoren Prinzipien der analog zu digital Wandlung Leistungstreiber (smart power) für Aktuatoren Systemintegration 	
14. Literatur:	Vorlesungsfolien (500 Seiten Literatur	als pdf) sowie darin angegebene
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 518601 Vorlesung Sensorer (Grundlagen) 	n und integrierte Mikrosysteme
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	28 h Vorlesung + 62 h Selbsts	studium
17. Prüfungsnummer/n und -name:	51861 Sensoren und integrie Schriftlich, 60 Min., G	erte Mikrosysteme (Grundlagen) (BSL) ewichtung: 1
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Mikroelektronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 261 von 307

Modul: 51870 Sensoren und integrierte Mikrosysteme

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 4	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Joachim B	Surghartz
9. Dozenten:		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	CMOS Devices and Technolo	hnologie (z.B. Vorlesung Advanced gy) sowie MOS Schaltungen (z.B. uit Design, Layout, and Simulation",
12. Lernziele:	intelligenten integrierten Mikro Komponenten wie integrierte Schaltungen, sowie Treiber fü bei den Eigenschaften der Se wie Verstärkung, Linearisierur Praktische Anwendung der Vo	der Prinzipien und Funktionen von osystemen sowie der wichtigsten Sensoren, analoge und digitale ir Aktuatoren. Der Schwerpunkt liegt insoren und der Signalverarbeitung ing und analog zu digital Wandlung. Orlesungsinhalte beim Entwurf von osystemen von der Spezifikation bis
13. Inhalt:	 Übersicht über Prinzipien und Funktionen von intelligenten integrierten Mikrosystemen: Geschichte und Grundlagen der IC Technologie sowie integrie Sensoren / Aktuatoren MOS Transistoren DC und AC Verhalten Grundlagen von analogen MOS Schaltungen: Spannungs- un Stromreferenzen, Verstärker, Komparatoren integrierte optische Sensoren von der Einzeldiode bis zum MegaPixel Bildsensor weitere CMOS kompatible Sensoren, wie Hall- und Stresssensoren Prinzipien der analog zu digital Wandlung Leistungstreiber (smart power) für Aktuatoren Systemintegration Praktische Erfahrung mit kommerziellen CAD Tools: System Spezifikation Schaltungsentwicklung mit Schaltplaneditor 	
44.1%	 Schaltungssimulation auf Tr Systemsimulation Layouterstellung von Muste Schaltungsverifikation mit D Simulation 	ransistorebene und modellbasierte rschaltungen PRC und LVS sowie post-layout
14. Literatur:	Vorlesungsfolien (500 Seiten Literatur, Anleitungen für die p	als pdf) sowie darin angegebene oraktischen Übungen
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	518701 Vorlesung Sensorer518702 Übung Sensoren un	n und integrierte Mikrosysteme d integrierte Mikrosysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 262 von 307

	 518703 Praktikum Sensoren und integrierte Mikrosysteme
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	28 h Vorlesung + 62 h Selbststudium 14 h Übungen + 31 h Selbststudium 14 h Praktikum + 31 h Selbststudium
17. Prüfungsnummer/n und -name:	51871 Sensoren und integrierte Mikrosysteme (PL), Schriftlich, 60 Min., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Mikroelektronik

Stand: 01.11.2022 Seite 263 von 307

Modul: 55640 Correspondence Problems in Computer Vision

2. Modulkürzel:	051900211	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester		
4. SWS:	6	7. Sprache:	Englisch		
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Andrés Bruh	nn		
9. Dozenten:		Andrés Bruhn			
10. Zuordnung zum Currio Studiengang:	culum in diesem				
11. Empfohlene Vorausse	etzungen:	 Modul 10170 Imaging Scienc 	 Modul 10190 Mathematik für Informatiker und Softwaretechniker Modul 10170 Imaging Science Modul 29430 Computer Vision 		
12. Lernziele:			nzprobleme im Computer-Vision- Lösungsstrategien mathematisch eignet algorithmisch umsetzen.		
13. Inhalt:		 Merkmalsfindung, Feature Ma Optischer Fluss: Lokale und Optischer Fluss: Lokale und Optischer Fluss: Lokale und Optischer Fluss: Lokale und Optischer Fluss: Numerik, Growerfahren Stereorekonstruktion: Projekt Schätzung der Fundementaln Szenenfluss: Gemeinsame Sund Geometrie 	Globale differentiale Verfahren, onstanzannahmem, Daten- und oße Verschiebungen, Hochgenaue ive Geometrie, Epipolargeometrie, natrix chätzung von Struktur, Bewegung g: Mutual Information, Elastische ularisierung, Landmarks Div-Curl-Regularisierung,		
14. Literatur:		2001.			
15. Lehrveranstaltungen u	und -formen:		dence Problems in Computer Vision ce Problems in Computer Vision		
16. Abschätzung Arbeitsa	ufwand:				
17. Prüfungsnummer/n und -name:		 55641 Correspondence Problems in Computer Vision (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Schriftlich oder Mündlich [55641] Correspondence Problems in Computer Vision (PL), schriftlich, eventuell mündlich, 120 Min., Gewicht: 1.0, Prüfungsvorleistung: Übungsschein, Kriterien werden in der ersten Vorlesung bekannt gegeben [Prüfungsvorleistung] Vorleistung (USL-V), schriftlich, eventuell mündlich 			
18. Grundlage für :					

Stand: 01.11.2022 Seite 264 von 307

19. Medienform:

20. Angeboten von: Intelligente Systeme

Stand: 01.11.2022 Seite 265 von 307

Modul: 56470 Software Engineering for Real-Time Systems

3. Leistungspunkte: 6 LP 6. Turnus: Wintersemester 4. SWS: 4 7. Sprache: Englisch 8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Michael Weyrich 9. Dozenten: Christof Ebert 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Durnke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftli 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform: 20. Angeboten von:	2. Modulkürzel:	050501011		5. Moduldauer:	Einsemestrig
8. Modulverantwortlicher: UnivProf. DrIng. Michael Weyrich O. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564703 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	3. Leistungspunkte:	6 LP		6. Turnus:	Wintersemester
9. Dozenten: Christof Ebert 10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftli 120 Min., Gewichtung: 1	4. SWS:	4		7. Sprache:	Englisch
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftlit 120 Min., Gewichtung: 1	8. Modulverantwortlich	er:	UnivF	Prof. DrIng. Michael V	Veyrich
Studiengang: 11. Empfohlene Voraussetzungen: 12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	9. Dozenten:		Christo	f Ebert	
12. Lernziele: 13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling Systems 18. Grundlage für: 19. Medienform:	_	urriculum in diesem			
13. Inhalt: 14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:			
14. Literatur: Sommerville, I.: Software Engineering, Pearson, 2013 Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen: • 564701 Vorlesung Software Engineering for Real-Time Systems • 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling (PL), Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	12. Lernziele:				
Lacamera, D.: Embedded Systems Architecture, Packt, 2018 Laplante, P.A. and Ovaska, S.J.: Real-Time Systems Design and Analysis, Wiley, 2011 Douglass, B.P.: Real-Time Design Patterns: Robust Scalable Architecture for Real-Time Systems, Addison-Wesley, 2003 Broekman, B. and Notenboom E.: Testing Embedding Software, Addison-Wesley, 2002 Ebert, C.: Global Software and IT, Wiley, 2011 Ebert, C. and Dumke, R.: Software Measurement, Springer, 2007 Various industry current state of the practice journal articles will be distributed in the lecture Lecture portal with lecture records on ILIAS 15. Lehrveranstaltungen und -formen:	13. Inhalt:				
• 564702 Übung Software Engineering for Real-Time Systems 16. Abschätzung Arbeitsaufwand: 17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	14. Literatur:		Lacame Laplant Analysi Dougla Archite Broekn Addiso Ebert, (Ebert, (Various distribu	era, D.: Embedded Syte, P.A. and Ovaska, Sis, Wiley, 2011 ss, B.P.: Real-Time Docture for Real-Time Schan, B. and Notenboom-Wesley, 2002 C.: Global Software arc. and Dumke, R.: Soss industry current statested in the lecture	restems Architecture, Packt, 2018 S.J.: Real-Time Systems Design and resign Patterns: Robust Scalable systems, Addison-Wesley, 2003 m E.: Testing Embedding Software, and IT, Wiley, 2011 ftware Measurement, Springer, 2007 e of the practice journal articles will be
17. Prüfungsnummer/n und -name: 56471 Software Engineering for Real-Time Systems (PL), Schriftling 120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für: 19. Medienform:	15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:			
120 Min., Gewichtung: 1 18. Grundlage für : 19. Medienform:	16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:			
19. Medienform:	17. Prüfungsnummer/n und -name:		56471		
	18. Grundlage für :				
20. Angeboten von: Automatisierungstechnik und Softwaresysteme	19. Medienform:				
	20. Angeboten von:		Automa	atisierungstechnik und	Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 266 von 307

Modul: 58110 Expertensysteme in der elektrischen Energieversorgung

2. Modulkürzel:	050310033	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Krzysztof	Rudion	
9. Dozenten:		Krzysztof Rudion		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Elektrische Energienetze I, er	mpfehlenswert auch Smart Grids	
12. Lernziele:			dlegenden Ziele des Einsatzes basierenden Systemen in der ng.	
		Sie kennen die Grundidee de Vorteile und Nachteile in Bezu Betriebes elektrischer Netze.	r Expertensysteme sowie deren ug auf die Unterstützung des	
		Die Studierenden kennen die logischen Grundbegriffe sowie die Möglichkeiten der Wissensrepräsentation. Weiterhin kennen sie die Voraussetzungen bezüglich programmierungstechnischer Umsetzung von Wissensdatenbanken und sind mit dem Einsatz von Fuzzy-Logik zur Gestaltung von Expertensystemen vertraut. Sie kennen Beispiele des Einsatzes von Expertensystemen in der elektrischen Energieversorgung. Darüberhinaus kennen die Studierenden die ausgewählten Aspekte aus dem Bereich der künstlichen neuronalen Netze sowie genetischen Algorithmen.		
13. Inhalt:		Einführung in die künstliche In Wissensbasierte Systeme (Ex Energieversorgung) Logische Grundbegriffe Wissensrepräsentation Deklaratives Programmieren Inferenzmechanismen Behandlung von Ungenauigke Fuzzy-Logik Fuzzy-Algebra Künstliche Neuronale Netze Genetische Algorithmen Beispiele der Expertensystem	kpertensysteme in der eiten	
14. Literatur:		ILIAS, Online-Material weitere Literaturquellen werden zum Vorlesungsanfang angegeb		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 581101 Vorlesung Expertensysteme in der elektrischen Energieversorgung 		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit: 28 h Selbststudiumszeit : 62 h		

Stand: 01.11.2022 Seite 267 von 307

	Gesamt: 90 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	58111 Expertensysteme in der elektrischen Energieversorgung (BSL), Mündlich, Gewichtung: 1 ggf. andere Leistungen (z.B. Schriftlicher Bericht zum vorgegebenen Thema, Präsentation, Poster, etc.
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Netzintegration erneuerbarer Energien

Stand: 01.11.2022 Seite 268 von 307

Modul: 58150 Fahrzeugdiagnose

2. Modulkürzel:	070830108	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Hans-Christian Reuß		
9. Dozenten:		Thomas Raith		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:				
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Kraftfahrzeugmechatronik I+II		
-				

12. Lernziele:

Im Rahmen der Vorlesung "Fahrzeugdiagnose" werden folgende Funktionen verstanden:

- Diagnose und Fehlersuche Das Auslesen von Fehlerspeichern in Steuergeräten (onboard) inklusive der darauf aufbauenden Test, Prüfschritte oder Prüfabläufe in Entwicklung, Produktion und Service (offboard)
- Inbetriebnahme von Steuergeräten die Re-programmierung der Steuergerätesoftware (flashen) und/oder die Konfiguration der Steuergerätesoftware (codieren/parametrieren) sowie
- Telematikdienste Dienste, die eine Connectivity zwischen dem Fahrzeug und zentral geführten Systemen herstellen, um Funktionen wie Remote Diagnose, Over-the-Air Software Download zu realisieren.

Weitere Lernziele sind:

- Wirtschaftliche und technologische Herausforderungen an die Fahrzeugdiagnose
- Auswirkungen technologischer Trends auf die weitere Entwicklung der Diagnosetechnologien
- Zusammenhang zwischen Diagnose und Telematik
- Rolle der Diagnose im Produkt-Lifecycle
- Zusammenwirken der verschiedenen Technologiebausteine, um Funktionen und Prozesse zu realisieren (End2End Wirkungsketten)

Die Studierenden kennen die Prinzipien der Diagnosekommunikation zur Anwendungen in Automobilen und können Funktionsweisen sowie Zusammenhänge bezogen auf die verschiedenen Fahrzeugbussysteme (K-/L-Line, CAN) und verschiedenen Diagnose-Protokolle (KWP, UDS und OBD) erklären.

Die Studierenden haben ein globales Verständnis hinsichtlich den Grundlagen der Fahrzeugdiagnose.

Stand: 01.11.2022 Seite 269 von 307

13. Inhalt:

Historische Entwicklung / Technologietrends, Herausforderungen und Strategieentwicklung in der Diagnose / Integration von Fahrzeug- und Diagnoseentwicklung / Diagnose-Technologien und Standards:

AUTOSAR, UDS, KWP2000, ASAM-Modell, D-Server, ODX/MVCI, Testerkonzepte in Entwicklung, Produktion und Service, End-2-End-Funktionen (Flashen/Codieren, Security, Telematik, ...)/Diagnoseprozess / Diagnose-Funktionen

14. Literatur:

- Th. Raith, Vorlesungsskript "Einführung in die Fahrzeugdiagnose", Institut für Verbrennungsmotoren und Kraftfahrwesen, 2014
- Burghoff et. al "Vom Kupferwurm zu bits und bytes", Konzernarchiv Daimler AG, 2003,
 1. AuflageW.
- Zimmermann, R. Schmidgall, Bussysteme in der Fahrzeugtechnik,

ATZ/MTZ-Fachbuch, Vieweg-Verlag 2007, 2. Auflage

- R. Wörner, Vorlesungsskript "Diagnosesysteme", DHBW Stuttgart, Mechatronic 5.
 Semester, 2012
- M. Blanz, Vorlesungsskript "Diagnose in der Fahrzeugentwicklung", DHBW Ravensburg, 2013
- A. Moritz, F. Rimbach, "Soft Skills für Young Professionals: Alles, was Sie für Ihre Karriere brauchen", Gabal, http://www.soft-skills.com/fuehrungskompetenz/index.phpT.
- Raith, "Serielle Datenbussysteme im Kraftfahrzeug", 5. Gl/ITG-Fachtagung.

Braunschweig, (1989)

- U. Kiencke, et al, "Open Systems and Interfaces for Distributed Electronics in Cars (OSEK)",
 - International Congress and Exposition, Detroit, USA,(1995)
- T. Raith, "Elektronikentwicklung im Produktentstehungsprozeß PKW", 3. Euroforum Elektroniksysteme im Automobil, Stuttgart (6/1999)
- T. Raith, "Diagnose und Flashen im Produktlifecycle", Euroforum Elektroniksysteme im Kraftfahrzeug, München (2005)
- T. Raith, U. Visel, "Funktions- und Symptomorientierung in der Diagnose", Euroforum Elektroniksysteme im Kraftfahrzeug, München (2006)
- T. Raith, "Qualitätsmanagement auf Basis von Online-Diagnosedaten aus dem Feld ", Euroforum Elektroniksysteme im Kraftfahrzeug, München (2008)
- T. Raith, S. Steinhauer, "Standardisierung in der Diagnose: Chancen und Risiken", Forum "Elektroniksysteme im Fahrzeug, Ludwigsburg (2008)
- T. Raith, M. Blatter, "Introduction of the Diagnostic Standards MVCI/ODX at Daimler", CTI Forum

 Automobile Diagnostic Systems ", Stutters t (2011)

 Automobile Diagnostic Systems ", Stutters t (2011)

 Automobile Diagnostic Systems ", Stutters t (2011)

 Automobile Diagnostic Systems T. Stutters t (2011)

 Automobile Diagnostic Systems T. Stutters t (2011)

 Automobile Diagnostic Standards

 Automobile Diagnostic Standards
- Automotive Diagnostic Systems", Stuttgart (2011)
- T. Raith, "Diagnosis und Flash Technologies Future Challenges", 10. International CTI Conference Automotive Diagnostic Systems, Stuttgart (4/2013)
- T. Raith, R. Ulrich, "Trends in der Fahrzeugdiagnose", Diagnose in mechatronischen Fahrzeugsystemen, Dresden (5/2013)

Stand: 01.11.2022 Seite 270 von 307

	 T. Raith, "Diagnose und Telematik - Basis für neue Geschäftsideen?, Euroforum Elektroniksysteme im Kraftfahrzeug, München (2/2014) 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	581501 Vorlesung Fahrzeugdiagnose	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung, Selbststudium	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	58151 Fahrzeugdiagnose (BSL), Schriftlich, 30 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:	PPT-Präsentationen	
20. Angeboten von:	Kraftfahrzeugmechatronik	

Stand: 01.11.2022 Seite 271 von 307

Modul: 60230 Matrix Computations in Signal Processing and Machine Learning

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: 2	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:	Stefan Uhlich	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Basic knowledge of linear alge digital signal processing	bra (matrices, vectors,) and of
12. Lernziele:	machine learning can be exprematrices and vectors Know the basic concepts of reused in many online stores (e. algorithm from Google Be able to formulate new prob	al problems in signal processing and essed and solved conveniently using commendation systems which are g. Amazon) and the page rank lems in signal processing and y that matrix computations can be
13. Inhalt:	• •	nsing, Matrix Completion s EVD) In using the Fisher Transform, Ion (SVD) In using the Principal Component tems, Classical Multidimensional

Stand: 01.11.2022 Seite 272 von 307

	 5.2 Numerical Computation Application: Blind Source Separation 6 Special Matrices and Their Applications 6.1 Matrices with Special Structures 6.1.1 Toeplitz Matrices 6.1.2 Hankel Matrices 6.1.3 Vandermonde Matrices 6.1.4 Circulant Matrices 6.2 Matrices with Special Characteristics 6.2.1 Projection Matrices 6.2.2 Stochastic Matrices
14. Literatur:	C. D. Meyer: "Matrix analysis and applied linear algebra",, SIAM, 2000. P. N. Klein: "Coding the matrix: linear algebra through applications to computer science",, Newtonian Press, 2013 T. K. Moon and W. C. Stirling: "Mathematical methods and algorithms for signal processing",, Prentice Hall, 2000. J. E. Gentle: "Matrix algebra: theory, computations, and applications in statistics",, Springer, 2007. G. H. Golub and C. F. Van Loan: "Matrix computations",, vol. 3, JHU Press, 2012.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	602301 Vorlesung Matrix Computations in Signal Processing and Machine Learning
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time: 28 h Self study: 62 h Total: 90 h
17. Prüfungsnummer/n und -name:	60231 Matrix Computations in Signal Processing and Machine Learning (BSL), Schriftlich oder Mündlich, 60 Min., Gewichtung: 1 In case of a small number of attending students, the exam can be oral. This will be announced in the lecture.
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	
20. Angeboten von:	Netzwerk- und Systemtheorie

Stand: 01.11.2022 Seite 273 von 307

Modul: 67230 EMV- und Hochspannungsmesstechnik

2. Modulkürzel:	050310024	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	3 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	nbohlen
9. Dozenten:		Stefan Tenbohlen	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Kenntnisse der Elektromagne Hochspannungstechnik	tischen Verträglichkeit und
12. Lernziele:		Der Studierende kennt die Fu- verschiedener typischer Mess Hochspannungstechnik. Er ka Komponenten einer Messkette	geräte der EMV und Inn das Zusammenwirken der
13. Inhalt:		 Einführung Oszilloskop Messung von Spannungen u Spektrum-/Netzwerkanalysa Messung feldgebundener Gr Messung dielektrischer Eige Teilentladungen) Messunsicherheit, Reduktior Störeinkopplungen Prüfvorgänge und statistisch 	tor rößen nschaften (Widerstand, Verlustfaktor, n von Rauschen und
14. Literatur:		 1998 Küchler, A.: Hochspannung 2005 Feser, K., Kind, D.: Hochsp Verlag 1995 Schwab, A.: Hochspannung 	spannungstechnik, Springer Verlag, stechnik, Springer-Verlag, Berlin, annungsversuchstechnik Vieweg gsmesstechnik, Springer Verlag 1981 ische Verträglichkeit, Springer Verlag
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	• 672301 Vorlesung EMV- und	d Hochspannungsmesstechnik
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:	Präsenzzeit: 28 h Selbststudiumszeit : 62 h Gesamt: 90 h	
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:	67231 EMV- und Hochspannungsmesstechnik (BSL), Mün Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:		Energieübertragung und Hoch	nspannungstechnik

Stand: 01.11.2022 Seite 274 von 307

Modul: 70010 Technologien und Methoden der Softwaresysteme II

2. Modulkürzel:	050501006	5. Moduldauer:	Einsemestrig		
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester		
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch		
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Michael W	/eyrich		
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Dr. h. c. Michael	Weyrich		
10. Zuordnung zum Ci Studiengang:	urriculum in diesem				
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		Kenntnis des Softwareentwicklungsprozesses z.B. aus dem Modul "Technologien und Methoden der Softwaresysteme I"		
12. Lernziele:		Die Studierenden lernen, Softv zu analysieren und deren Soft werden Softwaretechniken und Softwaresysteme vorgestellt u sicherer Software gegenüberg diese Verfahren einzuschätze industriellen Praxis anzuwend	warequalität zu beurteilen. Es d -Managementmethoden für ınd Themen zuverlässiger und gestellt. Die Studierenden lernen n und für Einsatzfälle in der		
13. Inhalt:		 anwenden können Verfahren des Konfiguration Vorgehensweisen zum Prot gegenüberstellen Formale Methoden zur Entw Software anzuwenden Konzepte des Software Mai beurteilen zu können Datenbanksysteme erklärer Konzepte der Komplexitätsk Evaluation wählen und erste 	 Verfahren des Konfigurationsmanagement benutzen können Vorgehensweisen zum Prototyping bei der Softwareentwicklung gegenüberstellen Formale Methoden zur Entwicklung qualitativ hochwertiger Software anzuwenden Konzepte des Software Maintenance und Reengineering beurteilen zu können Datenbanksysteme erklären und einsetzen können Konzepte der Komplexitätsbeherrschung in der Entwicklung zur Evaluation wählen und erstellen können Methoden der IoT-Softwaresysteme sowie der Cyber-Security 		
14. Literatur:		Vorlesungsskript Aufzeichnungen der Vorlesungen und Übungen Weiterführende Literaturempfehlungen im Skript			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 700101 Vorlesung Technologien und Methoden der Softwaresysteme II 700102 Übung Technologien und Methoden der Softwaresysteme 			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		Präsenzzeit:56 Stunden Selbststudium: 124 Stunden Summe: 180 Stunden			
17. Prüfungsnummer/n und -name:		70011 Technologien und Mei Schriftlich, 120 Min., O Technologien und Methoden o schriftlich, 120 min.			
18. Grundlage für:					

Stand: 01.11.2022 Seite 275 von 307

20. Angeboten von:

Automatisierungstechnik und Softwaresysteme

Stand: 01.11.2022 Seite 276 von 307

Modul: 70090 Battery modelling and Energy Management

2. Modulkürzel: 050513061	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Kai Peter E	Birke	
9. Dozenten:	Kai Peter Birke		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Interest in electromobility and	renewable energies	
12. Lernziele:	management and as a cons design principles.	cepts of battery modelling and energy equence ability to apply battery enabler of renewable energies.	
13. Inhalt:	Newman) Analytical (empirical) battery Abstract battery models (equation - Aging effects in batteries Thermal modelling of batteries Practical implementation of (electromobility, renewable of (electromobility, renewable of (electromobility) and experiment aspect application) Energy management in electromobility and experiment in the medium vehicles) Energy management in the heavy duty vehicles)	 Physical-chemical motivated battery models (Doyle, Fuller, Newman) Analytical (empirical) battery models Abstract battery models (equivalent circuit, stochastic-based) Aging effects in batteries Thermal modelling of batteries Practical implementation of the battery models with examples (electromobility, renewable energies) Energy management aspects (introduction, need, fields of application) Energy management in electrochemical and electrical cells Energy management in the automotive powertrain (small and medium vehicles) Energy management in the automotive powertrain (large and heavy duty vehicles) Energy management in battery based stationary and island applications Sustainable energy chains 	
14. Literatur:	 Modelling, Artech House Weicker, P.: Lithium-Ion Ba Andrea, D.: Battery Manage Battery Packs, Artech House Reddy, T.B.: Linden's Hand 	ent Systems, Volume I: Battery Attery Management, Artech House Bement Systems for Large Lithium-Ion Book of Batteries, Mc Graw Hill Book of Batteries, Mc Graw Hill Book of Battery Materials,	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		odelling and Energy Management elling and Energy Management	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence:58 h Self Study: 122 h		

Stand: 01.11.2022 Seite 277 von 307

	Total: 180 h		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		Battery modelling and Energy Management (PL), Schriftlich oder Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1	
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:	Elektri	sche Energiespeichersysteme	

Stand: 01.11.2022 Seite 278 von 307

Modul: 71740 System- und Websicherheit

2. Modulkürzel:	052900002	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch/Englisch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. Dr. rer. nat. Ralf K	üsters	
9. Dozenten:		Ralf Küsters		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Solide Kenntnisse in mindeste	ens einer Programmiersprache.	
12. Lernziele:		 Students are sensitized for common security vulnerabilities and attack vectors in computer systems and the web, Students are familiar with concrete attacks on computer systems and the web, and understand the underlying principles, Students are familiar with common defense mechanisms. 		
13. Inhalt:		IT-systems are constantly under attack, by various kinds of attackers with diverse interests: criminal organizations with monetary interests, intelligence agencies, industrial espionage by states and companies. The course covers the most common attack vectors on computer systems, including mobile devices, and the web, including, for example, stack and heap overflows, format string vulnerabilities, integer overflows, return-oriented-programming, Cross-Site-Scripting (CSS/XSS), SQL Injections, and Cross-Site-Request-Forgery (XSRF), etc. The course also discusses common defense mechanisms, including, for example, access control mechanisms, address space layout randomization (ASLR), static code analysis, security monitoring, input/output sanitization, prepared statements, etc. German keywords: Sicherheit, IT-Sicherheit, Cybersicherheit, Websicherheit, Systemsicherheit, Angriffe, Hacker, Hackerangriffe Angriffsvektoren, Cyberangriffe, Privatheit, Datenschutz, Verteidigungsmechanismen English keywords: security, IT security, cyber security, cybersecurity, web security, system security, attacks, cyber attacks, hacker, hacking, attack vectors, cyber attack, privacy, data		
14. Literatur:		Will be announced in class		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		717401 Vorlesung System and Web Security717402 Übung System and Web Security		
16. Abschätzung Arbei	tsaufwand:	Vorlesung und Übung System	- und Websicherheit	
17. Prüfungsnummer/r	und -name:	 V Vorleistung (USL-V), 	nerheit (PL), Schriftlich, Gewichtung: 1	

Stand: 01.11.2022 Seite 279 von 307

	Prüfungsleistung (PL): Klausur (90 Minuten) zur Vorlesung und Übung System- und Websicherheit
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Projektor, Tafel
20. Angeboten von:	Informationssicherheit

Stand: 01.11.2022 Seite 280 von 307

Modul: 71760 Informationssicherheit, Kryptographie und Privatsphäre

2. Modulkürzel:	052900004	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	4	7. Sprache:	Deutsch/Englisch	
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. Dr. rer. nat. Ralf K	üsters	
9. Dozenten:		Ralf Küsters		
10. Zuordnung zum Co Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Kenntnisse aus den Vorlesungen <i>Grundlagen der Informationssicherheit</i> (Bachelor) sowie <i>Introduction to Modern Cryptography</i> (Master) sind vorteilhaft, werden allerdings nicht zwingend vorausgesetzt. Die Veranstaltung verlangt solide Kenntnisse in den Grundlagen der Informatik und der Mathematik wie sie in den ersten vier Semestern eines Bachelorstudiengangs in Informatik (oder		
		Mathematik) vermittelt werder	າ.	
12. Lernziele:		Students will acquire an in-de information security and priva	pth understanding of central topics in cy.	
13. Inhalt:		This course covers some of the most important, typically advant topics in information security and privacy. The selection of topic can vary from term to term, depending on the development of the field and the focus of the institute. Possible topics include: • Secure Multi-Party Computation: how can multiple parties compute a common function without revealing their input? Explose the can two millionaires figure out who earns more without revealing their income to each other? How can one party (e.g., hospital), owning some data, classify the data using a machilearning model owned by some service (e.g., health service without the data owner revealing the data to the service and without the service revealing its model to the data owner? • Zero-Knowledge Protocols: a fundamental concept in man advanced secure and privacy preserving systems, solving problems such as: How can I prove that I know the private ke corresponding to my public key without revealing the private key? How can I prove that I know the plaintext contained in a ciphertext without revealing the plaintext nor keys? • Verification of cryptographic protocols: What does it mea for protocols, such as TLS, to be secure? How can we prove security? Can we prove security using automated tools? • Blockchains, Smart Contracts, and applications, such as cryptocurrencies, e.g., Bitcoin and Ethereum.		

Stand: 01.11.2022 Seite 281 von 307

revealing information about individuals?

servers are completely malicious?

• **E-Voting**: Can we have a system where voters can make sure that their votes were actually counted even when the voting

	Keywords English: security, privacy, cryptography, cryptographic protocols, security protocols, privacy-preserving machine learning/artificial intelligence, number theory, algebra, provable security, security games, cryptographic algorithms, prime numbers, probability theory, data security Keywords German: Sicherheit, Privatheit, Kryptographie, Kryptografie, kryptographische Protokolle, Sicherheitsprotokolle, Privatheit für Maschinelles Lernen/Künstliche Intelligenz, Zahlentheorie, Algebra, beweisbare Sicherheit, Sicherheitsspiele, kryptographische Algorithmen, Primzahlen, Wahrscheinlichkeitstheorie, Datenschutz
14. Literatur:	Will be announced in class.
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	717601 Vorlesung Security and Privacy717602 Übung Security and Privacy
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Vorlesung und Übung zu Security and Privacy
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 71761 Informationssicherheit, Kryptographie und Privatsphäre (PL), Schriftlich oder Mündlich, Gewichtung: 1 V Vorleistung (USL-V), Unbenotete Studienleistung als Vorleistung (USL-V); ausreichende Punktzahl in den Übungen Prüfungsleistung (PL): Klausur (90 Minuten) oder mündliche Prüfung (30 Minuten) zur Vorlesung und Übung Security and Privacy
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Projektor, Tafel
20. Angeboten von:	Informationssicherheit

Stand: 01.11.2022 Seite 282 von 307

Modul: 73410 Applied Numerical Field Computations

2. Modulkürzel: ANFC	5. Moduldauer:	Einsemestrig			
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester			
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch			
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. Dr. Jens Anders				
9. Dozenten:	DrIng. André Buchau				
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:					
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Basic knowledge in electrodynamics finite element methods linear algebra physics	electrodynamicsfinite element methodslinear algebra			
12. Lernziele:	 Learn concept of non-linear and time-dependent numerical field computations Learn fundamentals of multiphysics field problems and their solution using finite element methods Learn application of finite element methods for the solution of complex multiphysics problems in electrical engineering Learn application of numerical field compations for knowledge gain 				
13. Inhalt:	 Fundamentals of finite element methods Non-linear problems and solution methods Solution of time-dependent field problems Models of electric currents Electro-thermal field problems Electro-mechanical field problems Application of multiphysics field problems in science and engineering 				
14. Literatur:	 Lecture notes Numerical models of examp Zienkiewics O. C.: Finite Elementary Heinemann, Oxford, 2005 Brebbia C. A.: The Boundary Pentech Press, London, 19 Binns K. J., Lawrenson P. J. 	ement Method, Buttherworth- ry Element Method for Engineers,			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 734101 Applied numerical fi	eld computations, Vorlesung mit Übung			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:					
17. Prüfungsnummer/n und -name:	Min., Gewichtung: 1	eld Computations (PL), Mündlich, 45 al example using a commercial omputations			

Stand: 01.11.2022 Seite 283 von 307

1	Ω	Cri	ındlad	na für	
- 1	ο.	GIL	ıııuıac	ıc ıuı	

19. Medienform:ProjectorComputer laboratory

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 284 von 307

Modul: 74300 Smart Cities and Internet of Things

2. Modulkürzel:	052020001	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:		7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. Dr. Marco Aiello		
9. Dozenten:		Prof. Marco Aiello		
10. Zuordnung zum Curri Studiengang:	culum in diesem			
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Operating SystemsDistributed SystemsProgramming		
12. Lernziele:		The course explores the emerging concept of Smart cities from an architectural and technological perspective. Ubiquitous computing, Internet of Things (IoT), Service-Orientation, Wireless sensor networks, and Artificial Intelligence Planning are all relevant areas for creating smart cities. Three case studies recur in the course: smart mobility, smart buildings, and smart grids. At the end of the course, the student is expected to be able to analyse and design systems for smart cities from the architectural point of view. The student is also expected to be able to implement IoT systems with AI Planning capabilities.		
13. Inhalt:		During the lab sessions and for the final project, the students will work on the Raspberry Pi platform creating basic and intermediate ubiquitous systems which interact on a network to create IoT examples.		
14. Literatur:		 Systems (2017) Springer Ubiquitous Computing: Geo Kindberg and Gordon Blair, Design (2011) Addison Wes 	orge Coulouris, Jean Dollimore, Tim Distributed Systems: Concepts and sley Willig, Protocols and Architectures ks (2007) Wiley	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 743001 Smart Cities and Internet of Things, Vorlesung 743002 Smart Cities and Internet of Things, Lab 		
16. Abschätzung Arbeitsa	aufwand:	Vorlesung und Praktikum		
17. Prüfungsnummer/n und -name:		 74301 Smart Cities and Internet of Things - graded study achievement (BSL), Sonstige, Gewichtung: 1 74302 Smart Cities and Internet of Things (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Benotete Studienleistung (BSL): Projekt in Teams, Gewichtung 0,5 Schriftliche Prüfung (PL), Gewichtung 0,5; schriftlich oder mündlich, 120 min. 		
18. Grundlage für :				
16. Abschätzung Arbeitsa 17. Prüfungsnummer/n un	aufwand:	for Wireless Sensor Networ Planning: notes from the led 743001 Smart Cities and Inte 743002 Smart Cities and Inte Vorlesung und Praktikum 74301 Smart Cities and Inter achievement (BSL), S 74302 Smart Cities and Inter Mündlich, 120 Min., G Benotete Studienleistung (BSI 0,5 Schriftliche Prüfung (PL), G	checks (2007) Wiley cturers ernet of Things, Vorlesung ernet of Things, Lab ernet of Things - graded stud constige, Gewichtung: 1 ernet of Things (PL), Schriftlic erwichtung: 1 L): Projekt in Teams, Gewichtung:	

Stand: 01.11.2022 Seite 285 von 307

19. Medienform: Beamer, blackboard

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 286 von 307

Modul: 74420 Verlässlichkeit intelligenter verteilter Automatisierungssysteme

2. Modulkürzel: 050501011	5. Moduldauer:	Einsemestrig			
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester			
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch			
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Michael V	Veyrich			
9. Dozenten:	Nasser Jazdi				
10. Zuordnung zum Curriculum in dies Studiengang:	em				
11. Empfohlene Voraussetzungen:		Grundlagen der Automatisierungstechnik aus Modulen "Automatisierungstechnik I" und "Automatisierungstechnik II"			
12. Lernziele:	Verlässlichkeit (Zuverlässigk Automatisierungssystemen z	 - Kenntnisse über Methoden und Verfahren, um die Verlässlichkeit (Zuverlässigkeit, Verfügbarkeit, Sicherheit) von Automatisierungssystemen zu bestimmen - Kenntnisse über dynamische Berechnung der Zuverlässigkeit 			
13. Inhalt:	 Begriffe und Kenngrößen, N Grundlagen der Wahrscheil Lebensdauerverteilungen Verfügbarkeit und Zuverläss Fehlerbaumanalyse (FTA) Fehlermöglichkeits- und Eir Softwarezuverlässigkeit Zuverlässigkeits- und Siche 	 Verfügbarkeit und Zuverlässigkeitsberechnung Fehlerbaumanalyse (FTA) Fehlermöglichkeits- und Einfluss-Analyse (FEMA) Softwarezuverlässigkeit Zuverlässigkeits- und Sicherheitstechnik Dynamische Berechnung der Zuverlässigkeit verteilter 			
14. Literatur:	 - Anwendung der Methode G Soden, R. Hankammer, Sprir 	orie und Praxis: Grundlagen und Gebundene Ausgabe, F. Edler, M.			
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 744201 Verlässlichkeit inte Automatisierungssysteme, 744202 Lehrveranstaltungs 	Vorlesung			
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Präsenzzeit = 42 h Lehrveranstlungsbegleitende Selbststudiumszeit = 124 h	e Projektarbeit = 14 h			
17. Prüfungsnummer/n und -name:	(LBP), Schriftlich ode Lehrveranstaltungsbegleiten	genter verteilter Automatisierungssystem er Mündlich, 90 Min., Gewichtung: 1 de Prüfung (LBP): Schriftlicher % Notenanteil) Projektarbeit = 25%			

Stand: 01.11.2022 Seite 287 von 307

1	8.	Gru	ınd	lage	für	
	Ο.	\sim	41 IU	iuuu	IUI	

19. Medienform: Beamerpräsentation mit Aufzeichung der Lehrveranstaltung

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 288 von 307

Modul: 74720 Rechnerarchitektur und Rechnerorganisation

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Andreas h	Kirstädter
9. Dozenten:	Andreas Kirstädter, Matthias	Meyer
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Informatik)	B. Grundlagen der Technischen tur (z. B. Technische Informatik I)
12. Lernziele:	Die Studierenden verstehen om Mikroprozessoren und die Mehrer Programmiersprache	echanismen zur Implementierung
13. Inhalt:		
14. Literatur:		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 747201 Rechnerarchitektur Übung	und Rechnerorganisation, Vorlesung mit
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	74721 Rechnerarchitektur u oder Mündlich, 120 M	nd Rechnerorganisation (PL), Schriftlich lin., Gewichtung: 1
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:		

Stand: 01.11.2022 Seite 289 von 307

Modul: 74780 Circuit Design in Nanometer Scaled CMOS

	5. Moduldauer:	Einsemestrig
	6. Turnus:	Sommersemester
	7. Sprache:	Englisch
UnivF	Prof. Dr. Jens Anders	
Prof. D	r. Jens Anders	
74781	Circuit Design in Nanome oder Mündlich, 30 Min., C	eter Scaled CMOS (PL), Schriftlich Gewichtung: 1
	• 7478 • 7478	7. Sprache: UnivProf. Dr. Jens Anders Prof. Dr. Jens Anders • 747801 Circuit Design in Nanor • 747802 Circuit Design in Nanor

Stand: 01.11.2022 Seite 290 von 307

Modul: 75100 Elektromagnetische Verträglichkeit für Elektrofahrzeuge

2. Modulkürzel:	050310xxx	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Sommersemester	
4. SWS:	1	7. Sprache:	Deutsch	
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIng. Stefan Ter	bohlen	
9. Dozenten:		Prof. DrIng. Stefan Tenbohle DrIng. Wolfgang Pfaff DiplIng. Michael Beltle	n	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Grundkenntnisse der Hochfred	quenztechnik	
12. Lernziele:			omagnetischen Verträglichkeit. Er ahmen zur Beherrschung der EMV	
13. Inhalt:		 EMV-Umgebung (Störquellen, Koppelmechanismen, Störsenken) EMV-Vorgehensweise (EMV-Planung, EMV-Analyse) EMV-Maßnahmen (AVT, Erdung/Masse, Verkabelung, Schirmung, Filterung, Überspannungsschutz) EMV-Mess- und Prüftechnik (Prüfvorschriften, Emissionsmesstechnik, Immunitätsprüftechnik) EMV-Analyse und -Design für komplexe Systeme EMV-Simulation Am Produktbeispiel "Elektrische Servolenkung" werden die verschiedenen Verfahren zur EMV-Analyse, -Design und – Prüfung dargestellt. 		
14. Literatur:		 ILIAS, Online-Material Schwab, Adolf J.: Elektromagnetische Verträglichkeit, Springer Verlag, 1996 Habiger, Ernst: Elektromagnetische Verträglichkeit Hüthig Verlag 3. Aufl., 1998 Gonschorek, KH.: EMV für Geräteentwickler und Systemintegratoren Springer Verlag, 2005 Goedbloed, Jasper: EMV. Elektromagnetische Verträglichkeit. Analyse und Behebung von Störproblemen Pflaum Verlag 1997 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		 751001 EMV in der Automobiltechnik, Vorlesung 751002 EMV für Elektrofahrzeuge, Übung 		
16. Abschätzung Arbei	itsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/n und -name:		75101 EMV für Elektrofahrze Gewichtung: 1 EMV für Elektrofahrzeuge (PL 90 Min., Gewichtung: 1.0		
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		Tafel, Beamer, ILIAS		

Stand: 01.11.2022 Seite 291 von 307

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 292 von 307

Modul: 75960 Deep learning

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Sommersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang	
9. Dozenten:		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:		
11. Empfohlene Voraussetzungen: Solid knowledge about matrix computation, probability well as basic knowledge about optimization as from th "Advanced mathematics for signal and information prohighly recommended.		t optimization as from the course
12. Lernziele:	 machine learning Understand the differences learning and deep learning Understand different types of the second sec	between signal processing and between conventional machine of deep neural networks
13. Inhalt:	 Machine learning basics Fully connected neural netw Advanced optimization tech Regularizations Convolutional neural networks Unsupervised and generative autoencoder, GAN) Future trends 	niques
14. Literatur:	 Christopher M. Bishop, Pattern Recognition and Machine Learning, Springer, 2006 Ian Goodfellow and Yoshua Bengio and Aaron Courville, Deep Learning, MIT Press, 2016 Recent papers about deep learning 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 759601 Deep learning, Lecture 759602 Integrated mini lab: Introduction into Tensorflow and Kenney Programming practice 759603 Invited talks: Deep learning applications 	
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Presence time: 46 h Self study: 134 h Total: 180 h	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	75961 Deep learning (PL), , 60 Min., Gewichtung: 1 schriftlich, 60min	
18. Grundlage für :		

Stand: 01.11.2022 Seite 293 von 307

19. Medienform: Computer, beamer, video recording

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 294 von 307

Modul: 76370 Optische Sensorik für Autonome Systeme

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnus:	Jedes 2. Sommersemester
4. SWS:	-	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	DrIng. Tobias Haist	
9. Dozenten:		Tobias Haist	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	Keine	

12. Lernziele:

Die Studierenden

- verstehen die g\u00e4ngigen Methoden zur zwei- und dreidimensionalen Erfassung von Szenen (optische und nichtoptische Verfahren),
- sind in der Lage, Abbildungssysteme für Stereo, Multistereo und monokulare Bildgebungssysteme auszulegen,
- können verschiedene Lidar-Varianten erklären und in Grundzügen auslegen,
- können sowohl Objektive wie auch Bildsensoren für geeignete Anwendungen in ihren wesentlichen Parametern (Rauschmodelle/Parameter, MTF, Abbildungsleistungen, sonstige Kameraparameter (QWC, Ortsbandbreitenprodukt, Empfindlichkeit, Dynamik, Zusatzfunktionalität)) nennen und erklären sowie für vorgegebene Anwendungsfälle geeignet auslegen,
- sind sich über den Stand der Technik bei Bildsensoren im klaren und können diesen beschreiben, insbesondere hinsichtlich der Beurteilung entsprechender Sensoren
- können die prinzipiellen Grenzen sowohl hinsichtlich Auflösung wie auch Signal-Rausch-Verhältnis für lichtbasierte Sensorsysteme berechnen,
- verstehen die wesentlichen lichttechnischen Größen (photometrisch und radiometrisch), die für die Auslegung/ Spezifikation von konventioneller und laserbasierter Szenenbeleuchtung (Lidar) notwendig sind
- können Messungen kritisch mittels Fehleranalyse bewerten und können zwischen Auflösung, Präzision, Messunsicherheit unterscheiden,
- verstehen, wie die Klassifikationsleistung von Systemen basierend auf optischer Sensorik beurteilt werden muss,
- verstehen das generelle Bildentstehungsmodell der Optik und seine Erweiterung die lineare algorithmische Bildverarbeitung (Kantendetektion etc.),
- sind in der Lage mittels OpenCV in Python gängige Low-Level Bildverarbeitungsschritte zu implementieren
- können moderne Techniken der Bildverbesserung bei schwierigen Sichbedingungen (Nebel etc.) durch geeignete

Stand: 01.11.2022 Seite 295 von 307

	Hardware beschreiben (u.a. kurzkohärente Techniken, Time-Gating, spezielle Spektralbereiche (SWIR))
13. Inhalt:	- Bildentstehung - Auslegung von Optiken - Basismethoden zur Entfernungsbestimmung (Lidar, Triangulation, Interferometrrie, Perspektive und andere) - Messtechnische Grundlagen - Bildsensoren - Lidar - Anwendungen
14. Literatur:	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	 763701 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Vorlesung 763702 Optische Sensorik für Autonome Systeme, Übung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Powerpoint, Tafel, Vortrag, integrierte Übungen
17. Prüfungsnummer/n und -name:	76371 Optische Sensorik für Autonome Systeme (PL), Schriftlich oder Mündlich, 120 Min., Gewichtung: 1 Mündliche Prüfung
18. Grundlage für :	
19. Medienform:	Powerpoint, Übungen am PC
20. Angeboten von:	

Stand: 01.11.2022 Seite 296 von 307

Modul: 76780 Forschungsmethoden in der Softwaretechnik

2. Modulkürzel: 051520016	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch/Englisch
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. Dr. Stefan Wagner	
9. Dozenten:	Prof. Dr. Stefan Wagner	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesen Studiengang:	1	
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Mindestens grundlegende Sof	ftware-Engineering-Kenntnisse
12. Lernziele:	Die Teilnehmer haben einen Überblick über die in der Softwaretechnik üblichen Forschungsmethoden und können eine Auswahl, insbesondere empirische Methoden, anwenden. Sie können statistische Methoden anwenden, um praktische Fragestellungen und Forschungsarbeiten aus der Softwaretechn zu bearbeiten.	
13. Inhalt:	 Wissenschaftstheorie Theoretische, methodische, konstruktive und empirische Forschung Qualitative und quantitative Methoden Systematische Literaturauswertung, Umfragen, Interviews Experimente und Fallstudien Publizieren Deskriptive und Inferenz-Statistik Mapping Studies, Meta-Analyse, Mining Software Reposit Fallbeispiele 	
14. Literatur:	 Felderer, Travassos (Eds.). Contemporary Empirical Software Engineering. Springer, 2020. Shull, Singer, Sjøberg (Eds.). Guide to Advanced E Software Engineering. Springer, 2008. Leedy, Ormrod. Practical Research: Planning and E Pearson Prentice Hall, 2009. Rosenkrantz. Introduction to Probability and Statisti Scientists and Engineers. McGraw-Hill, 1997. 	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		en in der Softwaretechnik, Vorlesung en in der Softwaretechnik, Übung
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Kurze Lehrvideos, ILIAS-Fore	n
17. Prüfungsnummer/n und -name:	 60 Min., Gewichtung: V Vorleistung (USL-V), Prüfungsleistung (PL): Klau Vorlesungen und Übungen 	sur (60 Minuten) zu den Inhalten der g als Vorleistung (USL-V): Planung
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		

Stand: 01.11.2022 Seite 297 von 307

20. Angeboten von:

Stand: 01.11.2022 Seite 298 von 307

Modul: 77910 Advanced Mathematics for Signal and Information Processing

20. Angeboten von:		Netzwerk- und Sy	stemtheorie	
19. Medienform:		Computer, beamer, video recording		ling
18. Grundlage für :				
17. Prüfungsnummer/n u	nd -name:			for Signal and Information Processing, Gewichtung: 1
16. Abschätzung Arbeitsa	aufwand:	Presence time: 56h Self study: 124h Total: 180h		
15. Lehrveranstaltungen	und -formen:	 779101 Vorlesung Advanced Mathematics for Signal and Information Processing 779102 Übung Advanced Mathematics for Signal and Informa Processing 		· ·
14. Literatur:		Lecture materials, video recordings T. K. Moon and W. C. Stirling: Mathematical methods and algorithms for signal processing, Prentice Hall, 2000. G. W. Stewart: Introduction to Matrix Computations, Prentice Hall, 1973 A. Papoulis: Probability, random variables and stochastic processes, McGraw-Hill, 1991 S. Kay: Intuitive probability and random processes using MATLAB, Springer, 2005 S. Boyd and L. Vandenberghe, Convex optimization, Cambridge University Press, 2004 R. J. Wilson, Introduction to Graph Theory, Prentice Hall, 5. edition, 2010		
13. Inhalt:		Advanced vector and matrix computations Probability, random variables and stochastic processes Introduction to optimization		•
12. Lernziele:	2. Lernziele: Learn advanced vector and matrix computations Learn probability, random variables and stochastic pro Learn the basics of optimization			
11. Empfohlene Vorauss	etzungen:	Solid knowledge i Basic knowledge		of Bachelor level, systems
10. Zuordnung zum Curr Studiengang:	culum in diesem			
9. Dozenten:		Bin Yang		
8. Modulverantwortlicher		UnivProf. DrIng	g. Bin Yang	
4. SWS:	4	7. Sprad	che:	Englisch
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turnu	is:	Wintersemester

Stand: 01.11.2022 Seite 299 von 307

Modul: 78010 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I + II

2. Modulkürzel:	-	5. Modu	uldauer:	Zweisemestrig
3. Leistungspunkte:	6 LP	6. Turn	us:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	4	7. Spra	che:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	er:	UnivProf. DrIn	g. Hans-Christia	n Reuß
9. Dozenten:		Dan Greiner		
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem			
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:	 Grundkenntnis Vorlesung Kraf		nsemestern 1 bis 4 (Bachelor) tronik I + II
12. Lernziele:				
13. Inhalt:		 Grade des auto AVF-spezifische Bildverarbeitung Objekterkennung 	matisierten Fahr e Sensorik und A g ng natisiertes und Vo ntenerstellung, S	ktuatorik ernetztes Fahren II
14. Literatur:		Greiner: Vorlesungsskript "Automatisiertes und Vernetztes Fah Maurer, Gerdes, Lenz, Winner: Autonomes Fahren Eskandarian: Handbook of Intelligent Vehicles		utonomes Fahren
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:	 780101 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren I 780102 Vorlesung Automatisiertes und Vernetztes Fahren II 		
16. Abschätzung Arbe	tsaufwand:			
17. Prüfungsnummer/r	und -name:	78011 Automatisiertes und Vernetztes Fahren I+II (PL), Schri 120 Min., Gewichtung: 1		etztes Fahren I+II (PL), Schriftlich,
18. Grundlage für :				
19. Medienform:		PowerPoint, Tafelanschriebe, Vortragsübung		rtragsübung
20. Angeboten von:		Kraftfahrzeugmechatronik		

Stand: 01.11.2022 Seite 300 von 307

Modul: 79220 Finite Element Methods

2. Modulkürzel: FEMs	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester	
4. SWS: 4	7. Sprache:	Englisch	
8. Modulverantwortlicher:	DrIng. André Buchau		
9. Dozenten:	DrIng. André Buchau		
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Basic knowledge in electrodynamics linear algebra computer science		
12. Lernziele:	 Learn concept of numerical field computations Learn application of numerical field computations for knowledge gain in physics Learn fundamentals of finite element methods Learn application of finite element methods for the solution of practical problems in electrical engineering 		
13. Inhalt:	 Fundamentals of numerical methods Process of numerical field computations Geometrical modelling using finite elements Mathematical model of electric and magnetic field problems Finite element method (FEM) Boundary element method (BEM) Application of FEM and BEM in science and engineering 		
14. Literatur:	 Lecture notes Numerical models of examples and exercises Zienkiewics O. C.: Finite Element Method, Buttherworth-Heinemann, Oxford, 2005 Brebbia C. A.: The Boundary Element Method for Engineers, Pentech Press, London, 1984 Binns K. J., Lawrenson P. J., Trowbridge C. W.: The Analytical and Numerical Solution of Electric and Magnetic Fields, Wiley, New York, 1992 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	792201 Finite element methods - lecture with exercise		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:			
Gewichtung: 1		ls Oral Exam (PL), Mündlich, 45 Min. example using a commercial mputations	
18. Grundlage für :	Lecture with exercise "Applie	d Numerical Field Computations"	
19. Medienform:	ProjectorComputer laboratory		

Stand: 01.11.2022 Seite 301 von 307

20. Angeboten von:

Elektrotechnik bionischer Systeme

Stand: 01.11.2022 Seite 302 von 307

500 Fachpraktikum

Zugeordnete Module: 74650 Fachpraktikum (Master)

Stand: 01.11.2022 Seite 303 von 307

Modul: 74650 Fachpraktikum (Master)

2. Modulkürzel: -	5. Moduldauer:	Einsemestrig	
3. Leistungspunkte: 6 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester	
4. SWS: -	7. Sprache:	Deutsch/Englisch	
8. Modulverantwortlicher:	UnivProf. DrIng. Bin Yang		
9. Dozenten:	ten; Burghartz, Joachim; Frühau Kallfass, Ingmar; Kirstädter, And #Stielow, Jörg; Rudion, Krzyszto	s, Jens; Berroth, Manfred; Birke, Kai Peter; Brink, Stephan urghartz, Joachim; Frühauf, Norbert; Hesselbarth, Jan; ss, Ingmar; Kirstädter, Andreas; Parspour, Nejila; Roth ow, Jörg; Rudion, Krzysztof; Schulze, Jörg; Tenbohlen, s; Werner, Jürgen; Weyrich, Michael; Yang, Bin;	
10. Zuordnung zum Curriculum in diesem Studiengang:			
11. Empfohlene Voraussetzungen:	Die Voraussetzungen untersche anbietendem Institut. Bitte inforn Lehrveranstaltungsbeschreibung Fachpraktikums und ggf. auf der	nieren Sie sich durch die gen des ausgewählten	
12. Lernziele:	Kenntnisse und Fähigkeiten in p anzuwenden. Sie sind in der Lag Teams eine praktische Aufgabe	ge, auch innerhalb eines zu analysieren, in Teilprojekte kt zu realisieren, sowie dieses zu	
13. Inhalt:	Informationen zu den Inhalten de	achpraktika in C@MPUS. Nähere er Fachpraktika sind in den gen der anbietenden Institute und	
14. Literatur:	 Balzert, Schröder, Schäfer: W GmbH, 2011. Praktikumsunterlagen je nach 		
15. Lehrveranstaltungen und -formen:	• 746501 Praktikum		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Praktikum		
17. Prüfungsnummer/n und -name:	74651 Fachpraktikum (Master) Lehrveranstaltungsbegleitende F		
18. Grundlage für :			
19. Medienform:	abhängig vom individuell ausgev	vählten Fachpraktikum	
20. Angeboten von:			

Stand: 01.11.2022 Seite 304 von 307

Modul: 81090 Masterarbeit Elektromobilität

2. Modulkürzel:	072511003	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	30 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	0	7. Sprache:	Deutsch
8. Modulverantwortlich	ner:	UnivProf. DrIng. Nejila Pars	pour
9. Dozenten:			
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	urriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		
12. Lernziele:			
13. Inhalt:			
14. Literatur:			
15. Lehrveranstaltunge	en und -formen:		
16. Abschätzung Arbe	itsaufwand:		
17. Prüfungsnummer/r	n und -name:		
18. Grundlage für :			
19. Medienform:			
20. Angeboten von:		Elektrische Energiewandlung	

Stand: 01.11.2022 Seite 305 von 307

Modul: 81430 Forschungsarbeit Elektromobilität

2. Modulkürzel:	-	5. Moduldauer:	Einsemestrig
3. Leistungspunkte:	15 LP	6. Turnus:	Wintersemester/ Sommersemester
4. SWS:	2	7. Sprache:	Weitere Sprachen
8. Modulverantwortlicher:		UnivProf. DrIng. Nejila Parspour	
9. Dozenten:		Kai Peter Birke Manfred Berroth Stephan Brink Joachim Burghartz Norbert Frühauf Jan Hesselbarth Ingmar Kallfass Andreas Kirstädter Nejila Parspour Jörg Roth-Stielow Jörg Schulze Stefan Tenbohlen Jürgen Heinz Werner Michael Weyrich Bin Yang Hans-Christian Reuß Michael Bargende Jochen Wiedemann	
10. Zuordnung zum Cu Studiengang:	ırriculum in diesem		
11. Empfohlene Vorau	ssetzungen:		

12. Lernziele:

Die Studierenden können anspruchsvolle Ingenieur-Aufgaben unter praktisch experimenteller Anwendung des im Bachelorund Master-Studium vermittelten Wissens lösen. Die Studierenden kennen die typischen Phasen und sozialen Prozesse eines Forschungsprojektes. Durch angeleitetes wissenschaftliches Arbeiten haben die Studierenden eine erweiterte Problemlösungskompetenz. Des Weiteren stärken sie die Transferkompetenz, da sie den Theorie- und Methodenschatz der Ingenieurwissenschaften auf komplexe Probleme anwenden. Die Studierenden haben neben der Lösung theoretischer, konstruktiver und/oder experimenteller Aufgaben in einem Ingenieur-Fachgebiet auch eine Recherche aktueller Publikationen zum übergeordneten Forschungsthema durchgeführt und kennen die inhaltlichen Grundlagen.

Die Studierenden

- können eine wissenschaftliche Aufgabenstellung selbständig bearbeiten.
- sind in der Lage die Ergebnisse aus einer wissenschaftlichen Arbeit in einem Bericht zusammenzufassen und in Form eines kurzen Vortrages zu präsentieren.

Stand: 01.11.2022 Seite 306 von 307

13. Inhalt:	Einarbeitung in die Aufgabenstellung durch Literaturrecherche	
	und	
	Erstellung eines Arbeitsplanes.	
	Durchführung und Auswertung der eigenen Untersuchungen Biele seine Ihre Frank inner und der eigenen Untersuchungen	
	Diskussion der Ergebnisse	
	 Zusammenfassung der Ergebnisse in einer wissenschaftlichen Arbeit 	
	Präsentation und Verteidigung der Ergebnisse in einem	
	Seminarvortag	
14. Literatur:	 Plümper: Effizient Schreiben: Leitfaden zum Verfassen von Qualifizierungsarbeiten und wissenschaftlichen Texten, Oldenbourg, 2012 	
	Weitere: Je nach gewählter Forschungsarbeit	
15. Lehrveranstaltungen und -formen:		
16. Abschätzung Arbeitsaufwand:	Gesamtaufwand: 450 h	
	Dabei:	
	 22,5 h (2 SWS) Präsenz im Kolloquium 	
	 47,5 h Erstellung des Kolloquiumsvortrags 	
	80 h Erstellung des Forschungsberichts	
17. Prüfungsnummer/n und -name:	81431 Forschungsarbeit Elektromobilität (PL), Sonstige, Gewichtung 15	
18. Grundlage für :		
19. Medienform:		
20. Angeboten von:	Elektrische Energiewandlung	

Stand: 01.11.2022 Seite 307 von 307