

Modulhandbuch

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Stand: 20.08.2020

Qualifikationsziele

Der Studiengang Mechatronik verfolgt einen generalistischen Ansatz, in dem, aufbauend auf ingenieur- und naturwissenschaftlichen Grundlagen, die grundlegenden Fach- und Methodenkenntnisse in vielen wichtigen Bereichen der Elektrotechnik, des Maschinenbaus und der Informationstechnik vermittelt werden. Zusätzlich wird die Möglichkeit einer fachlichen Vertiefung in einem Wahlpflichtbereich geboten. Dabei steht neben der Vermittlung aktueller Inhalte und Anwendungen vor allem die Vermittlung theoretisch untermauerter Konzepte, Methoden und Verfahren im Vordergrund.

Der starke Praxisbezug wird durch selbständiges Arbeiten in den Laboren untermauert, in denen die Studenten Laboraufgaben, Entwürfe und größere Projekte mittels moderner Soft- und Hardware, wie sie auch in den Unternehmen Standard sind, bearbeiten. In allen Lehrveranstaltungen wird das Ziel angestrebt, theoretisch erlangtes Wissen unmittelbar praktisch umzusetzen.

Die Spezialisierung kann durch die Wahl einer entsprechenden Projektaufgabe und einer passenden Themenstellung der Bachelorarbeit weiter untermauert werden. Die späteren Arbeitsgebiete der Absolventen liegen vorzugsweise im gewählten Schwerpunkt. Die Studenten sollen ihr Wissen und Verstehen auf ihre Tätigkeit oder ihren Beruf anwenden und Problemlösungen und Argumente in ihrem Fachgebiet erarbeiten und weiterentwickeln.

Absolventen besitzen die Fähigkeit, komplexe Problemstellungen zu analysieren und unter Anwendung wissenschaftlicher Methoden zu lösen. Dabei sollen nicht nur die technische Realisierung im Fokus stehen, sondern auch ökonomische, ökologische, rechtliche und kundenorientierte Aspekte berücksichtigt werden.

Ziel der Fachausbildung im Studiengang Mechatronik ist es, die Absolventen zu befähigen, die in der Industrie, im Ingenieurbüro und bei Abnehmern mechatronischer, elektrotechnischer oder maschinenbaulicher Produkte anfallenden Aufgaben der Entwicklung, Konstruktion, Planung, Fertigung, Montage, Prüfung, Überwachung, Wartung sowie des Betriebes und des Vertriebes mechatronischer Geräte und Systeme als Ingenieur zu erfüllen.

Bachelor Mechatronik - Curriculumsübersicht

für das Studienjahr 2020/2021

Semester Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung Sofware Engineering	1 SWS 6 6 6 6	PL PL PL PL	CP 6 6	2 SWS	Grund	diage	nbere	eicn			ı				(ernb iefunç	gsber	eich							
Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6								ı					gsber	eich	au ·						
Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6								<u> </u>												_	
Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6													٧V	anıpı	flichtb	pereio	ch				ı
Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6																			Deel		Anteil an der
Modul Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6				3			4			5			6			7			Bach prüf		Bachelor- Gesamtnote
Physik Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6 6 6	PL PL PL	6	00	PL	CP		PI	CP		PI	CP		PI	СР		PI	CP		PI	CP	prui	CP	Gesammote
Informationstechnik Mathematik I, II, III Elektrotechnik I, II, IIII Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6	PL PL				0.	00		5	-	-	Oi.	•		01	39		0.	00		0.	\vdash	0.	2,7%
Elektrotechnik I, II, III Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	6																							2,7%
Computer Aided Engineering Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung		DI	6	6	PL	6	6	PL	6															8,2%
Digitaltechnik Objektorientierte Programmierung	4		6	5	PL	5	5	PL	5															7,3%
Objektorientierte Programmierung		PL	4																					1,8%
				5	PL	5																		2,3%
Sofware Engineering				6	PL	6		-	_							_								2,7%
							6	PL 5	6							_						Ш		2,7%
Messtechnik und Sensorik Werkstofftechnik			-				5	PL PL	5 5							-						\vdash	_	2,3% 2,3%
Präsentation und Rhetorik				2	PL(T)	2	3	FL	5							_								2,3%
Englisch I,II				2	PL	2				4	PL	4				\dashv								2,7%
gco,			-	_		_					<u> </u>	•				-								2,7,70
Kernbereich																								
Elektronik I										6	PL	6												2,7%
Mikrorechnertechnik										4		4	2	PL	2									2,7%
Statik und Festigkeitslehre										5	PL	5												2,3%
Organisation-, Zeit- und Projektmanagen	nent									3	PL	3												1,4%
Regelungstechnik I													5	PL	5							Ш		2,3%
Automatisierungstechnik I													5	PL	5							Ш		2,3%
Elektr. Maschinen u. Antriebe	<u> </u>	-	_										5	PL	5				4	D.	<u> </u>	Ш		2,3%
BWL	<u> </u>	-	\vdash				\vdash				-				\vdash				4	PL	4	$\vdash\vdash$		1,8%
Konstruktionslehre	-	-	\vdash							5	PL	5			\vdash						\vdash	\vdash		2,3%
Maschinenelemente			 								Ë	J	5	PL	5							\vdash		2,3%
Mechatronischer Entwurf I,II			_										Ŭ		Ŭ	5	PL	5	5	PL	5			2,7%
Strömungsmechanik und Thermodynami	k																PL	4	Ť		Ť			1,8%
,																								,
Wahlpflichtfach I																4	PL	4						1,8%
Wahlpflichtfach II																			4	PL	4			1,8%
Vertiefung																								
Vertiefungsmodul I																4	PL	4						1,8%
Vertiefungsmodul II																_			4	PL	4			1,8%
Vertiefungsmodul III																			4	PL	4			1,8%
Beispiel Vertiefung Automatisierungs	toob	nik	-													_						H		
Regelung elektrischer Antriebe	stecn	IIIK														4	PL	4						
Automatisierungstechnik II																-	T L	4	4	PL	4			
Simulationstechnik																			4	PL	4			
Simulation Broom mix																			-					
Beispiel Vertiefung Antriebstechnik																								
Regelung elektrischer Antriebe																4	PL	4						
Leistungselektronik																			4	PL	4			
Simulationstechnik																			4	PL	4			
Beispiel Vert. Lebensmittelprozesste	chnil	k																						
Lebensmittelprozesstechnik I, II																4	PL	4		PL	4			
Physikalische Chemie																			4	PL	4			
<u> </u>																						ш		
Beispiel Vertiefung Mikrosysteme																	DI	4						
Mikrosysteme			_													4	PL	4	_	-	_			
Elektronik II Aufbau- und Verbindungstechnik	<u> </u>	-	 												\vdash				4	PL PL	4	\vdash		
Adibad- drid Verbiriddrigstechnik																			4	1 L	4	-		
Beispiel Vertiefung Softwaretechnik															H							\vdash		
Datenbanken																4	PL	4						
Software Engineering II																			4	PL	4			
Rechnernetze																			4	PL	4			
Weitere Wahlpflichtfächer																								
Aktorik																	PL	4						
Energietechnik																4	PL	4				Ш		
IT-Sicherheit																			4	PL	4	Ш		
Regelungstechnik II								Ш	Ш					Ш	ш				4	PL	4	Ш		
Dusiald			_					Ш	Щ					Ш		_	D'		_	D'	_	$\vdash \vdash$		0.001
Projekt	Arba:	tor*	-					\vdash	\vdash	4		-	6	-	6	6	PL	6	3	PL	3	$\vdash \vdash$		6,8%
Praxistransferbericht mit wissenschaftl. Bachelorarbeit (Thesis)	Aibel	(CII	-					\vdash	\vdash	1		6		T	6					\vdash		H	12	16,4%
Kolloquium															\vdash							\vdash	3	1,4%
																						$\vdash \vdash$	J	1,77/0
Semestersumme	28	5	28	26	6	26	27	5	27	28	5	33	28	6	34	23	5	23	24	6	24		15	
Summe SWS	28			54			81			109			137			160			184					
Summe CP			28			54			81			114			148			171			195		210	
Summe PL		6			12			17			22			28			33			39				

Erläuterungen

SPL:

Prüfungsleistung entsprechend § 7 der BPO, näheres legt der Dozent zu Modulbeginn fest Standardprüfungsleistung (K2 (2-stündige Klausur), mP (mündliche Prüfung), H (Hausarbeit), R (Referat) Prüfungsleistung entsprechend § 7 der APO experimentelle Arbeit Entwurf Rechnerprogramm Praxistransferbericht Testat für Prüfungsleistungen, die nur mit "bestanden" oder "nicht bestanden" bewertet werden

PL: eA: E: RP: PTB: T:

3

Bachelor Mechatronik - Curriculumsübersicht (nur Jahrgänge 2017 und 2018) für das Studienjahr 2020 / 2021

	$\overline{}$				G	rundla	genbe	reich										_					
							9						Kern	- und	Vertie	fungsi	hereic	h					
Semester	1			2			3			4			5	0		6			7			The	ele
Modul	sws	PL	CP	sws	PL	CP	sws	PL.	CP	SWS	PL	CP	sws	PL	CP	sws	PL	CP	sws	PL.	CP		CP
Grundlagen IT	6	PL	6	0110		-	0110		0.	0110		-	0110		-	0110		-	0110		0.		-
Strukt. Programmierung	-			6	PL	6						-			\vdash			\vdash				$\overline{}$	
Mathematik I, II, III	6	PL	6	6	PL	6	6	PL	6			-			\vdash			\vdash				-	
Grundl. Elektrotechnik I, II, III	6	PL	6	5	PL	5	5	PL	5			\vdash	-		\vdash							-	
Physikalische Grundlagen	5	PL	5	-		_	-		-			-			\vdash			\vdash				$\overline{}$	
Kommunikationstraining		PL (T)	2									-	-					-					
Digitaltechnik	~	. = (1)	-	5	PL	5																$\overline{}$	
Werkstofftechnik				_		-	4	PL	4			-	-					-				-	
Sensorik u. Messtechnik	 						5	PL	5			\vdash	-		\vdash							-	
Technische Mechanik I	_			6	PL	6	-	1.	-			-	\vdash		\vdash			\vdash	\vdash		\vdash	-	
Sofware Engineering	_	-		-	, .	-	6	PL.	6			-	\vdash		\vdash			\vdash	\vdash		\vdash	-	
Englisch I,II	2	PL	2	\vdash		\vdash	-					\vdash	2		2	2	PL	2			\vdash	$\overline{}$	
Englisch i,ii	-	r.	-	_		_						_	-		-	-		-		_	\vdash		
Kern- und Vertiefungsbereich				\vdash								\vdash	-		\vdash			\vdash		_			
Elektronik										6	PL	6											
Signale und Systeme										5	PL	5											
Maschinenelemente										-		Ť	5	PL	5								
Konstruktionslehre (CAD)										5	PL	5	-		-								
Regelungstechnik I,II													5	PL	5				5	PL	5		$\overline{}$
Mikrorechnertechnik				-								\vdash	4		4	2	PL	2	_		_		
Aktorik													_		_	5	PL	5					
Leistungselektronik										5	PL	5											$\overline{}$
Elektr. Maschinen u. Antriebe												<u> </u>	5	PL	5								
Automatisierungstechnik I, II														-		5	PL	5	5	PL	5		
Simulationstechnik												$\overline{}$							6	PL	6		
Mechatronischer Entwurf																			5	PL	5		
Regelung elektrischer Antriebe																5	PL	5			_		
Projektmanagement										3	PL	3				-		_					
BWL																			5	PL	5		$\overline{}$
Projekt													5		5	7	PL	7					
Praxistransferbericht mit wissenschaftl.	Arbeite	en*								1		6		Т	6								
Thesis																							12
Kolloquium																							3
																							Ť
Semestersumme	27	6	27	28	5	28	26	5	26	25	5	30	26	4	32	26	6	26	26	5	26		15
Summe SWS	27			55			81			106			132			158			184				
Summe CP			27			55			81			111			143			169			195		210
Summe PL		6			11			16			21			25			31			36			

Erläuterungen

- 2-stündige Klausur
 mP mindliche Prüfung
 E Entwurf
 R Referat
 REstellung und Dokumentation eines Rechnerprogramms
 eA experimentelle Arbeit
 PTB Praxistransferbericht
 PL Prüfungsleistung (K2, mP, HA, E, R, RP oder eA)
 T Testat, Bewertung der PL mit "bestanden" oder "nicht bestanden", keine Benotung
 *: der Praxistransferbericht wird während der betrieblichen Arbeitszeit in der Praxisphase zwischen den Theoriephasen des 4. und 5.

<u>Inhaltsverzeichnis</u>

-		
۱n	ha	It.
- 1111	II Ia	Iι

Physik	8
Informationstechnik	10
Mathematik für Ingenieure I	12
Grundlagen Elektrotechnik I	14
Computer Aided Engineering	16
Wirtschafts-Spanisch I, Wahlfach	18
Mathematik für Ingenieure II	20
Elektrotechnik II	22
Digitaltechnik	24
Objektorientierte Programmierung	26
Präsentation und Rhetorik	28
Englisch I	30
Mathematik für Ingenieure III	33
Elektrotechnik III	35
Software Engineering I	37
Messtechnik und Sensorik	39
Werkstofftechnik	41
Wirtschafts-Spanisch II, Wahlfach	43
Englisch II	45
Elektronik I	47
Mikrorechnertechnik	49
Statik und Festigkeitslehre	51
Organisation-, Zeit- und Projektmanagement	54
Konstruktionslehre	56
Praxistransferbericht mit wissenschaftlichem Arbeiten	59
Englisch II	63
Regelungstechnik I	65
Elektrische Maschinen und Antriebe	67
Maschinenelemente	69
Mikrorechnertechnik	72
Projekt	74
Aktorik	77
Automatisierungstechnik I	79

Regelung elektrischer Antriebe	81
Automatisierungstechnik II	84
Regelungstechnik II	86
Simulationstechnik	88
Betriebswirtschaftslehre	90
Mechatronischer Entwurf	92
Bachelorarbeit mit Kolloquium	94

Semester 1

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul-							
bezeichnung	Physik						
Kürzel	PHY						
Studiensemester	1						
Angebotshäufigkeit	jährlich						
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk						
Dozent(in)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk						
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul						
Moduldauer	1 Semester						
Sprache	deutsch						
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung, einem praktischen Teil (praktische Übungen) und einem Seminar-Teil (theoretische Übungen). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. Im Praktikum werden einfache physikalische Experimente in Gruppen von vier Studierenden durchgeführt und protokolliert. Im Seminar-Teil werden häuslich vorbereitete Übungsaufgaben von den Studierenden wöchentlich präsentiert und diskutiert.						
SWS	6						
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase				
	Präsenz Selbststudium Gesamt	V: 36 h + Ü/L: 36 h = 72 h 108 h 180 h					
Kreditpunkte	6						
Empfohlene Voraussetzungen	keine						
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine						
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Nachric	chtentechnik					
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul kennen die Studierenden grundlegende Begriffe, Konzepte und Phänomene aus der der klassischen Mechanik, der Optik, der Wärmelehre und von Schwingungen und Wellen. Sie sind in der Lage, Modelle zu bilden, mathematisch-physikalische Ansätze zu formulieren sowie diese anzuwenden und zu kommunizieren. Darüber hinaus sind sie in der Lage, selbstständig zu den genannten Themenbereiche Aufgabenstellungen zu bearbeiten. Die Studierenden haben einen grundlegenden Überblick der physikalische Phänomene in den betrachten Gebieten und werden in die Lage versetzt, sich weitergehende Kenntnisse darin selbstständig zu erarbeiten.						
Inhalt	1. Grundlagen (Basisgrö	ßen, Bezugssysten	ne, Messfehler, Massepunkt,				

	 starrer Körper) Mechanik (Kinematik und Dynamik der Punktmasse, Mechanische Energie, Dynamik des starren Körpers) Schwingungen und Wellen (harmonisch ungedämpfte, gedämpfte und erzwungene Schwingung, harmonische Welle, Interferenzen von Wellen, Schallwelle) Optik (Grundlagen, Extinktion, Linse, Spiegel) Wärme und Wärmeübertragung (Wärmestrahlung, Konvektion, Wärme- leitung, Wärmedurchgang)
Prüfungsleistung	Klausur
Literatur	 Pitka R. et al: Physik Der Grundkurs, 5. Auflage, Harri Deutsch, 2013 Rybach J.: PHYSIK für Bachelors, 3. Auflage, Hanser, 2013 Paul A. et al: Physik, 7. Auflage, Springer, 2015 Hering et al: Physik für Ingenieure, 12. Auflage, Springer, 2016 Lindner H.: Physik für Ingenieure, 19. Auflage, Hanser, 2014 Dobrinski P. et al: Physik für Ingenieure, 12. Auflage, Vieweg + Teubner, 2010

Modul- bezeichnung	Informationstechnik							
Kürzel	IT							
Studiensemester	1	1						
Angebotshäufigkeit	ährlich							
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Herwig Henseler							
Dozent(in)	Prof. Dr. Herwig Henseler							
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul							
Moduldauer	1 Semester							
Sprache	deutsch							
Lehr- und Lernmethoden	Übung. In der Vorlesung v Dozenten vermittelt. In de	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert.						
SWS	6							
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 48h + Ü: 24h = 72 h 108 h 180 h	Praxisphase					
Kreditpunkte Empfohlene	6 keine							
Voraussetzungen Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine							
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine							
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Grundkenntnisse der Informationstechnik. Die Studenten kennen den Aufbau und die Arbeitsweise von Rechnersystemen. Sie kennen die einzelnen Komponenten eines Systems und können deren Zusammenarbeiten bewerten und einschätzen.							
	Die Studierenden haben das Wissen, die Hauptaufgaben und die Konzepte eines Betriebssystems zu verstehen und kennen beispielhafte Umsetzungen in konkreten Betriebssystemen (Linux/Windows). Darüber hinaus kennen Sie die grundlegende Arbeitsweise der Linux-Kommandozeile und sind in der Lage, sich weitergehende Kenntnisse darin selbständig zu erarbeiten.							
		erner Grundkenntnisse im von Rechnernetzen und de						

	Protokolle.
Inhalt	 Einführung (Informationstechnik, Entwicklung) Zahlendarstellung und Codes (Polyadische Zahlensysteme, Duales Zahlensystem, Gleitkommazahlen, Einheiten, Codes, Datenkompression, Logische Funktionen) Rechnerstrukturen (Von Neumann Architektur, ISA Ebene, Arbeitsspeicher, Sekundärspeicher, E/A-Systeme, Bussysteme) Betriebssysteme (Systemaufruf, Marktübersicht, Virtualisierung, Kommandozeile, Prozessorverwaltung, Speicherverwaltung, Dateiverwaltung) Rechnernetze (Netzwerkkategorien, OSI-Referenzmodell, TCP/IP, WWW)
Prüfungsleistung	Klausur (KL2)
Literatur	 Herold, H., Lurz, B., Wohlrab, J., Hopf, M. (2017): Grundlagen der Informatik, 3. Auflage, Pearson Ernst, H. et al. (2015): Grundkurs Informatik, 6. Auflage, Springer Vieweg Hoffmann, D. W. (2013): Grundlagen der Technischen Informatik, 5. Auflage, Hanser Hellmann, R. H. (2016); Rechnerarchitektur – Einführung in den Aufbau moderner Computer, 2. Auflage, Oldenbourg Glatz, E. (2015): Betriebssysteme: Grundlagen, Konzepte, Systemprogrammierung, 3. Auflage, dpunkt.verlag Kofler, M. (2017): Linux: Das umfassende Handbuch, 15. Auflage, Galileo Tanenbaum, A. S. (2012): Computernetzwerke, 5. Auflage, Pearson Studium

Modul-							
bezeichnung	Mathematik für Ingenieure I						
Kürzel	MAT1						
Studiensemester	1						
Angebotshäufigkeit	jährlich						
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Sc	hnare					
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thorsten Sc	chnare					
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul						
Moduldauer	1 Semester						
Sprache	deutsch						
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert.						
SWS	6						
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase				
	Präsenz	V: 52h Ü: 20h = 72 h					
	Selbststudium	108 h					
	Gesamt	180 h					
Kreditpunkte	6						
Empfohlene Vo- raussetzungen	Solide Kenntnisse der Sch	ulmathematik bzw.	Vorkurs				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	keine						
Schnittstellen zu anderen Modulen	Keine						
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden ein Verständnis für Vektoren, Matrizen und komplexe Zahlen entwickelt und können mit diesen mathematischen Objekten sicher umgehen. Sie sind in der Lage, lineare Gleichungssysteme aufzustellen, zu lösen und die Lösung zu interpretieren. Ziel ist dabei, ihnen einen verständnisvollen Umgang mit mathematischen Modellen des Ingenieurwesens zu ermöglichen. Die Studierenden werden zu abstraktem, problemorientiertem Denken und logischem Schlussfolgern herausgefordert.						
Inhalt	 Verfestigung wichtiger Grundlagen (u.a. trigonometrische Funktionen), Partialbruchzerlegung Komplexe Zahlen: Kartesische Form, Polarformen, Rechnen mit komplexen Zahlen: Addition, Subtraktion, Multiplikation, Division, Potenzieren, Radizieren, Logarithmieren) Vektorrechnung: Vektorbegriff, Koordinatendarstellung, Skalar-, Vektor-, 						

	 Spatprodukt, Lineare Unabhängigkeit, n-dimensionaler Vektorraum, Basis Matrizenrechnung: Matrixbegriff, Rechnen mit Matrizen, Determinanten, Rang, inverse Matrix Lineare Gleichungssysteme: Gauß-Algorithmus, Lösungstheorie, Cramersche Regel, Eigenwerte, charakteristisches Polynom, Eigenvektoren, Anwendungen
Prüfungsleistung	Klausur (K2)
Literatur	 Papula, L. (2017): Mathematische Formelsammlung, 12. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2014): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 1, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2015): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 2, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2010): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler - Klausur- und Übungsaufgaben, 4. Auflage, Vieweg+Teubner Meyberg, K., Vachenhauer, P. (2003): Höhere Mathematik 1, 6. Auflage, Springer Verlag. Albert Fetzer, A., Fränkel, H. (2012): Mathematik 1. Lehrbuch für ingenieurwissenschaftliche Studiengänge, 11. Auflage, Springer Verlag.

Modul- bezeichnung	Grundlagen Elektrotechnik I							
Kürzel	GET I							
Studiensemester	1							
Angebotshäufigkeit	jährlich							
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Bar	Prof. DrIng. Andreas Baral						
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Bar	ral						
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul							
Moduldauer	1 Semester							
Sprache	deutsch							
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert.							
SWS	6							
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:36h + Ü:36h=72 h 108 h 180 h	Praxisphase					
Kreditpunkte Empfohlene Voraussetzungen	6 keine							
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik							
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine							
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Grundkenntnisse in der Elektrotechnik und können stationäre Berechnungen im elektrischen und magnetischen Feld durchführen. Sie kennt die unterschiedlichen Berechnungsverfahren der Netzwerkanalyse und können sie auf Gleichstromkreise anwenden.							
Inhalt	1. Elektrisches Feld a. Elektrische Ladung / Atommodell / Coulomb'sche Gesetz b. Elektrische Verschiebungsdichte / Influenz c. Elektrische Spannung d. Kapazität / Kondensatorschaltungen e. Energie im elektrischen Feld 2. Strömungsfeld a. Elektronenströmung / Elektrischer Strom / Stromdichte							

heit	
chnik Band 1 u. 2; Hanser	
chnik; AULA-Verlag GmbH	
_	
. do. Elektrotechniky D.O.	
; B.G. Teubner	
,	
chnik I; Pearson Studium	
i. Maschenstromverfahren j. Superpositionsverfahren k. Ersatzzweipolquellenverfahren l. Knotenpunkt-Potential-Verfahren lagnetisches Feld a. Stationäre Magnetfelder b. Magnetische Kraft c. Magnetische Feldstärke d. Durchflutungsgesetz e. Magnetischer Fluss / Quellenfreiheit f. Induktivität g. Magnetischer Widerstand h. Magnetischer Kreis / Scherung i. Selbstinduktion j. Lenzsche Regel k. Magnetische Energie / Energiedichte er, Arnold; Grundgebiete der Elektrotechnik Band 1 u. 2; Hanser g mann, Gert; Grundlagen der Elektrotechnik; AULA-Verlag GmbH er/Frohne/Löchner/Müller; Grundlagen der Elektrotechnik; B.G. ner e, H / Vaske, P; Elektrische Netzwerke; B.G. Teubner Feynman; Vorlesung über Physik Band II;R. Oldenburg Verlag	

Modul- bezeichnung	Computer Aided Engi	neering		
Kürzel	CAE			
Studiensemester	1			
Angebotshäufigkeit		_I		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Bara Prof. DrIng. Thomas Wic			
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Bara Prof. DrIng. Thomas Wic			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert.			
SWS	4			
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:12h +RP:36h=48 h 72 h 120 h	Praxisphase	
Kreditpunkte	4			
Empfohlene Voraussetzungen	keine			
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Grundkenntnisse in der Anwendung von Berechnungs- und Simulationstools. Sie sind in der Lage, mittels LabVIEW kleine Aufgabenstellungen im Bereich der Signalerfassung bzwgenerierung umzusetzen. Sie können erste mathematisch/technische Probleme mithilfe des Softwaretools Matlab lösen.			
Inhalt	 Einführung im die Simulationstechnik Grundlagen des Simulationstools Matlab/Simulink Einführung in LabVIEW (Programmiermethode, Datenfluss) Grundlagen der Programmierung mit LabVIEW (Grundstrukturen in LAbVIEW-Programmen, Sub-VIs) LabVIEW-Anwendungen (Dateien- und –ausgabe, Einlesen und Ausgeben elektrischer Signale, Kommunikation mit Geräten) 			

Prüfungsleistung	Klausur (K2), mündliche Prüfung (mP), exp. Arbeit (eA), Referat (R)
Literatur	 Handbuch Matlab/Simulink Stein, Ulrich; Programmieren mit Matlab; Hanser Verlag Bosl, Angelika; Einführung in Matlab/Simulink; Hanser Verlag Georg, W. und Hohl, P.: Einführung in LabVIEW, Hanser Verlag

Modulbezeichnung	Wirtschafts-Spanisch	I, Wahlfach		
Kürzel	E-1			
Studiensemester	1. u. 2. Sem.	1. u. 2. Sem.		
Modulverantwortliche(r)	Studienbereichsleitung			
Dozent(in)	Frau Ana Hund			
Zuordnung zum Curriculum	Kernbereich - Ingenieura	nwendungen		
Moduldauer	2 Semester			
Lehrform	Seminaristische Vorlesung, Übung Vorlesung: 30% Übung: 70%			
SWS	je Sem. 2 sws			
Arbeitsaufwand	Präsenz	Vorlesung 7h	Übung 15 h	
	Selbststudium	23 h		
	Prüfungsvorbereitung und Prüfung	15 h		
	Gesamt	60 h		
Kreditpunkte	4	,		
Empfohlene Voraussetzungen	keine			
Angestrebte Lernergebnisse	Grundkenntnisse der span drücke verstehen und verv			
Inhalt	Vorlesung grammatikalische Grundkenntnisse, Dialoge im Alltagssituationen, landesspezifische Kenntnisse mit wirtschaftlichem und kulturellem Hintergrund			
Studien- / Prüfungsleistung	K2			
Medienformen	Skript, Tafel, OHP, Beame	er,		
Literatur	1. CAMINOS NEU - Lehr- ι	und Arbeitsbuch		

Semester 2

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul- bezeichnung	Mathematik für Ingenieure II			
Kürzel	MAT2			
Studiensemester	2			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Sch	nnare		
Dozent(in)	N.N. (Dr. Vormoor)			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert.			
SWS	6			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	V: 52h Ü: 20h = 72 h		
	Selbststudium Gesamt	108 h 180 h		
Kreditpunkte Empfohlene Voraussetzungen	6 Mathematik für Ingenieure	e I		
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Keine			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden ein Verständnis für Funktionen einer oder mehrerer Veränderlicher und können damit sicher umgehen. Sie beherrschen die grundlegenden Techniken der Analysis (Differenzieren, Integrieren) und verstehen nicht nur das "Wie?", sondern auch das "Warum?". Die Studierenden beherrschen einen verständnisvollen Umgang mit funktionalen Zusammenhängen. Sie haben die Fertigkeit zu abstraktem, problemorientiertem Denken und logischem Schlussfolgern.			
Inhalt	 Differentialrechnung von Funktionen (insbesondere auch trigonometrische Funktionen, Hyperbelfunktionen) einer Veränderlichen: Folgen und Reihen, Grenzwerte, Stetigkeit, Ableitung, Funktionsuntersuchungen, Näherungsverfahren, Optimierung mit und ohne Nebenbedingungen Integralrechnung: Bestimmtes und unbestimmtes Integral, 			

	 Integrationsmethoden, Wegintegrale, Anwendungen, unendliche Reihen Funktionen mehrerer Veränderlicher: Partielle Ableitungen, Extremwerte, Mehrfachintegrale Gewöhnliche Differentialgleichungen: Modellierung, Lösungstheorie
Prüfungsleistung	Klausur (K2)
Literatur	 Papula, L. (2017): Mathematische Formelsammlung, 12. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2014): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 1, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2015): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 2, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2016): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 3, 7. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2010): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler - Klausur- und Übungsaufgaben, 4. Auflage, Vieweg+Teubner Albert Fetzer, A., Fränkel, H. (2012): Mathematik 1. Lehrbuch für ingenieurwissenschaftliche Studiengänge, 11. Auflage, Springer Verlag. Albert Fetzer, A., Fränkel, H. (2012): Mathematik 2. Lehrbuch für ingenieurwissenschaftliche Studiengänge, 7. Auflage, Springer Verlag.

Modul- bezeichnung	Elektrotechnik II			
Kürzel	ET2			
Studiensemester	2			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk			
Dozent(in)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung, einem praktischen Teil (praktische Übungen) und einem Seminar-Teil (theoretische Übungen). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. Im Praktikum wird das Verhalten einfacher elektrischer Schaltungen in Gruppen von zwei Studierenden untersucht und protokolliert. Im Seminar-Teil werden häuslich vorbereitete Übungsaufgaben von den Studierenden wöchentlich präsentiert und diskutiert.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	V: 30 h + Ü/L: 30 h = 60 h		
	Selbststudium	90 h		
	Gesamt	150 h		
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Voraussetzungen	Elektrotechnik I			
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Elektrotechnik III			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Kenntnisse der Wechselspannungslehre. Sie kennen den Aufbau, die Ersatzschaltungen und Spezifikationen von realen Bauteilen. Darüber hinaus können sie beliebige Wechselspannungsschaltungen in die Bildebene transformieren, Leistungen sowie Ströme und Spannungen berechnen. Ferner haben sie das Wissen, einfache Übertragsfunktionen von linearen Vierpolen zu berechnen, zu analysieren und unterschiedlich graphisch darzustellen. Die Studierenden haben einen grundlegenden Überblick der Wechselstromlehre und sind in der Lage sich weitergehende Kenntnisse darin selbstständig zu erarbeiten.			

Inhalt	 Harmonische Spannung (Darstellung, Erzeugung, Effektivwert, Elementarzweipol-Verhalten, Transformation und Rücktransformation in die Bildebene) Gemischte Schaltung mit komplexen Widerständen (Bildschaltung) Zeigerdiagramm (graphische Lösung) Ersatzschaltung und reale Bauelemente Leistung im Wechselstromkreis Lineares Übertragungssystem (LTI-System) Frequenzgang / Bodediagramm / Ortskurve Resonanzkreis Mehrphasensystem
Prüfungsleistung	Klausur
Literatur	 Harriehausen T., Schwarzenau D.: Grundlagen der Elektrotechnik, 23. Auflage, Springer, 2013 Führer A. et al: Grundgebiete der Elektrotechnik Band 2: Zeitabhängige Vorgänge, 9. Auflage, Hanser, 2011 Hagemann G.: Grundlagen der Elektrotechnik, 17. Auflage, AULA, 2017 Albach M.: Grundlagen der Elektrotechnik 2, 2. Auflage, PEARSON, 2011 Weißgerber W.: Elektrotechnik für Ingenieure 2, 10. Auflage, Springer, 2018 Ose R.: Elektrotechnik für Ingenieure Grundlagen, 5. Auflage, Hanser, 2013

Modul- bezeichnung	Digitaltechnik			
Kürzel	DT			
Studiensemester	2			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Sch	Prof. DrIng. Thorsten Schnare		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thorsten Sch	nnare		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung sowie praktischen Laborversuchen. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert. In den Laborversuchen werden Grundlagen für das Arbeiten mit Mikrocontrollern gelegt.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase Praxisphase V: 42h Ü: 10h L: 8h = 60h 90 h 150 h		
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Voraussetzungen	Informationstechnik			
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Mikrorechnertechnik			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Grundkenntnisse der Digitaltechnik. Die Studierenden kennen die Rechenregeln der Schaltalgebra und können diese zur Minimierung von Schaltfunktionen anwenden.			
	Sie sind befähigt auf Basis der Theorie des Schaltungsentwurfs, die grundsätzlichen Prinzipien digitaler Schaltungen zu verstehen und können die grundsätzlichen Methoden zum Entwurf digitaler Schaltungen anwenden.			
	Sie sind in der Lage selbständig digitale Bauelemente auszuwählen und können einfache Mikrocontroller programmieren. Sie haben die Fertigkeit sich selbständig in den Umgang und die Programmierung von ähnlichen			

	Bauelementen einzuarbeiten.
Inhalt	 Schaltalgebra und Rechenregeln für die Schaltalgebra Realisierung der Grundverknüpfungen in NAND- und NOR-Technik Systematische Vereinfachung von Schaltfunktionen, Minimierungsverfahren (z.B. KV-Diagramme) Überblick über technische Realisierung digitaler Schaltungen: Transistor-Transistor-Logik (TTL), MOS-Technik Anwenderspezifische Bausteine Programmierbare Logik: Programmable Logic Device PLD, Field Programmable Gate Array FPGA Hardwarebeschreibungssprache (VHDL) Schaltnetze (wie z.B. Code-Wandler, Addierer, Multiplexer) Asynchrone und synchrone Schaltwerke (z.B. monostabile Kippstufen, Flipflops, Zähler, Frequenzteiler), Entwurf synchroner Schaltwerke, Realisierungsmöglichkeiten und Probleme Aufbau und Funktionsweise von A/D- und D/A-Wandler: Prinzipien, gängige Umsetzungsverfahren, Genauigkeitsbetrachtungen Aufbau, Funktionsweise und praktische Programmierung von Mikrocontrollern
Prüfungsleistung	Klausur (K2) oder experimentelle Arbeit (eA) oder Referat (R)
Literatur	 Beuth, K. (2006): Digitaltechnik, 13. Auflage, Vogel Reichardt, J. (2016): Digitaltechnik: Eine Einführung mit VHDL, 4. Auflage, De Gruyter Studium Gehrke, W. et al. (2016): Digitaltechnik: Grundlagen, VHDL, FPGAs, Mikrocontroller, 7. Auflage, Springer Vieweg Fricke, K. (2018): Digitaltechnik: Lehr- und Übungsbuch für Elektrotechniker und Informatiker, 8. Auflage, Spinger Vieweg

Modul- bezeichnung	Objektorientierte Programmierung		
Kürzel	OOP		
Studiensemester	2		
Angebotshäufigkeit			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Herwig Henseler		
Dozent(in)	Prof. Dr. Herwig Henseler		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert. Für Studenten ohne vorherige Programmierkenntnisse wird eine besondere Intensivförderung angeboten, welche die Studierenden freiwillig besuchen.		
SWS	6		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 48h + Ü: 24h = 72 h 108 h 180 h	Praxisphase
Kreditpunkte	6		
Empfohlene Voraussetzungen	Informationstechnik		
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine		
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Software Engineering		
Angestrebte Lernergebnisse	Im Mittelpunkt der Veranstaltung steht die Entwicklung von Algorithmen und Datenstrukturen, welche mit Hilfe der Programmiersprache C++ umgesetzt werden. Zunächst werden grundlegende Begriffe der Programmierung (Variable, Ausdruck, Zuweisung, Kontrollstrukturen) eingeführt, um anhand von kleinen		
	Programmen die Grundlagen imperativer Programmierung zu erlernen. Die Studenten können einfache bis komplexe Datentypen (einfache Datenklassen, Felder und Strukturen) definieren und kennen den Aufbau von Algorithmen (sequentielle Algorithmen; Rekursionen; Sortier- und Suchalgorithmen) und können deren Laufzeit einschätzen. Damit werden gleichzeitig die Grundlagen		

der Programmierung in C erlernt.		
Anschließend werden die Grundlagen der Objektorientierung mit den zentralen Säulen Kapselung, Vererbung und Polymorphie dargestellt und eingeübt.		
In den praktischen Übungen werden von den Studenten Programme in häuslicher Vorbereitung am Rechner implementiert und die Ergebnisse in den Übungsstunden präsentiert und diskutiert.		
Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul sind die Studierenden in der Lage, Problemstellungen algorithmisch und datentechnisch zu beschreiben und in ein lauffähiges Programm mit Hilfe der Programmiersprache C++ und der Entwicklungsumgebung Qt Creator umzusetzen. Besonderes Augenmerk liegt dabei auf der Verständlichkeit und Konsistenz des entstehenden Codes.		
 Der Compiler Speichern und Verarbeiten (Variable, Ausdruck, Wertzuweisung, Ganzzahlige und boolesche Typen) Programmieren - Vom Problem zum Programm Kontrollstrukturen (Anweisung, Auswahl, Schleifen, Gültigkeit) Elementare Typen (Gleitkommazahltypen, Zeichentypen, Typumwandlung, Konstanten, Aufzählungstypen) Felder (C-Felder, Komplexität von Algorithmen) Funktionen (Funktionsdefinition, Stack und Blockkonzept, Rekursion) Zeiger (Zeigertyp, Heap, Referenztyp) Klassen und Objekte (OOP, Bibliotheken) Container (Verkettete Liste, Klassenmember, Standardcontainer) Vererbung (Ableiten von Klassen, Polymorphie, Abstrakte Klassen, Vererbungshierarchien) Templates Bäume 		
Klausur (KL2)		
 Breymann, U. (2016): C++: eine Einführung, Hanser Breymann, U. (2017): Der C++-Programmierer: C++ lernen - Professionell anwenden - Lösungen nutzen, 5. Auflage, Hanser Stroustrup, B. (2010): Einführung in die Programmierung mit C++, Pearson Spraul, A. (2013): Think Like a Programmer: Typische Programmieraufgaben kreativ lösen am Beispiel von C++, mitp Louis, D. (2018): C++: Das komplette Starterkit für den einfachen Einstieg in die Programmierung, 2. Auflage, Hanser Loudon, K. et al. (2018): C++ – kurz & gut, 3. Auflage, O'Reilly. Theis, T. (2017): Einstieg in C, 2. Auflage, Rheinwerk Computing Küveler, G., Schwoch, D. (2009): Informatik für Ingenieure und Naturwissenschaftler 1 – Grundlage, Programmieren mit C/C++, Großes 		

Modul- bezeichnung	Präsentation und Rho	etorik		
Kürzel	PR			
Studiensemester	2. Semester			
Angebotshäufigkeit				
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Gerhold			
Dozent(in)	Prof. Dr. Gerhold			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	seminaristische Vorlesung, Übungen V: 25%, Ü:: 75%			
SWS	2			
Arbeitsaufwand				
		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	24 h		
	Selbststudium Gesamt	36h 60h		
	Gesami	0011		
Kreditpunkte	2			
Empfohlene Vo- raussetzungen	Keine Voraussetzungen			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	Verwendbar in allen Studiengängen			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Zu allen anderen Modulen			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul verfügen die TN über grundlegende/r			
	 Handlungsroutine in Präsentation Sicherheit und Souveränität im persönlichen Auftreten Positive, motivierte und zugewandte Beziehungsgestaltung zum Publikum Kenntnis und Verständnis präsentationsrelevanter Faktoren Beherrschung von Techniken professioneller Präsentationsgestaltung Fähigkeit zum zielgerichteten Einsatz von Energie Fähigkeit zum stimmigen Ausdruck der eigenen Persönlichkeit Kenntnis eigener Stärken und Entwicklungspotentiale Selbstreflexionsfähigkeit 			
Inhalt	Grundlagen PräserHintergründe, pos		ik hren des Lampenfiebers	

	 Reduzierung des Lampenfiebers Gewichtung inhaltlicher, sprachlicher und non-verbal Faktoren Vorbereitung eines Vortrags (Zielformulierung, Konzeption, Strukturierung) Einsatz von Kreativitätstechniken in der Vorbereitung Inhaltliche Proportionierung und Ausgestaltung (Argumentation) Art und Weise der Beziehungsgestaltung zum Publikum Gestaltung des Blickkontakts Stellenwert des vermittelten ersten und letzten Eindrucks Souveräner Auftritt Souveräner Abgang Nutzung des Raums Einteilung der Zeit Lustprinzip Einsatz von Gestik und Mimik Hypnotische Reize Grundrhythmus Energiehaushalt Einsatz der Stimme Atmungstechniken Visualisierung und Medieneinsatz (Beachtung von) Anstandsregeln Umgang mit dem Unerwarteten (Action Awareness/ Action Flexibility) Umgang mit Fragen Umgang mit Fragen Umgang mit Emotionen Selektive Authentizität Grundkenntnisse in Persönlichkeitspsychologie (Abbau von) Hemmungen und Blockaden Techniken der Selbst- und Fremd-Motivation Selbstreflexion Nachbereitung eines Vortrags
Prüfungsleistung	Mündliches Testat
Literatur	Amon (Ingrid), »Die Macht der Stimme , Persönlichkeit durch Klang, Volumen und Dynamik«, [Medienkombination mit Audio-CD], 9. aktualisierte Auflage Frankfurt/M. 2017. Birkenbihl (Vera F.), »Signale des Körpers, Körpersprache verstehen«, 25. Auflage Frankfurt/M. 2014. Lang (Rudolf W.), »Schlüsselqualifikationen, Handlungs- und Methodenkompetenz, personale und soziale Kompetenz«, München 2000. Molcho (Samy), »Körpersprache«, München 2013. Pöhm (Matthias), »Vergessen sie alles über Rhetorik«. 3. Auflage Frankfurt/M. 2005. Schildt (Thorsten), »100 Tipps & Tricks für Overhead- und Beamerpräsentationen«, 2. Auflage Weinheim 2006. Stelzer-Rothe (Thomas), »Vorträge halten: Persönliche Vorbereitung – Praxis des Vortragens«, 2. Auflage Berlin 2008.

Modul- bezeichnung	Englisch I	
Kürzel	ENG1	
Studiensemester	2. Semester	
Angebotshäufigkeit	jährlich	
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung	
Dozent(in)	Kor, Joey BSc; M.A.	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul	
Moduldauer	1 Semester	
Sprache	deutsch	
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung (25%) mit integrierter seminaristischer Übung (75%). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die vermittelten theoretischen Grundlagen anhand von Einzelübungen, Fallbeispielen, durch beispielsweise Gruppenarbeiten vertieft.	
SWS	2	
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 6h + Ü 18h = 24 h 36 h 60 h
Kreditpunkte	2	
Empfohlene Voraussetzungen	Englisch auf RS- Niveau	
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine	
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Englisch II	
Angestrebte Lernergebnisse	 Die Studierenden sollen anhand von vielen Übungen und Fachtexten ihre Englischkenntnisse vertiefen und insbesondere durch fachspezifische Texte erweitern und ergänzen. ihre sprachlichen Kompetenzen im schriftlichen sowie im mündlichen Bereich durch Vokabeln, Grammatik, Fachtexte, authentische Artikel und Diskussionen erweitern. Das Internet nutzen um erfolgreich recherchieren zu können, gezielt auf Englisch Wörterbücher, (LEO, Wikipedia etc.), bzw. Google, BBC, CNN usw. 	
Inhalt	 Basics: Numbers, graphs, shapes, abbreviations and materials. Grammar: Brief review of tenses, prepositions, comparatives, etc Electricity: Units, current, circuits, measuring and testing equipment, using equipment and appliances, cables, pc installation, safety. 	

	 Magnetism, Maglev train. The electric motor. Electronic scale, strain gauges, etc. Electronics: Vocabulary, semi-conductors, diodes, transistors, conductors, coils and inductance, resistors, values and colour coding of components, resistance of conductors, potentiometers, etc. Batteries: Structure, function, types. Electrostatic field and capacitors. Information transfer, remote controls, microchips, mu chips, etc. Energy sources including renewable resources (solar, wind, tidal, etc) Power transmission and power stations. Basic translation exercises.
Prüfungsleistung	K2
Literatur	 Murphy, R., English Grammar in Use, Cambridge 2004 Englisch für technische Berufe, Klett 2001 Elektro-Englisch 1, Lützenkirchen Lehrsysteme, 2003 Wagner,G., Technical Grammar and Vocabulary, Cornelsen&Oxford, 1998 Englisch für elektrotechnische Berufe, Cornelsen&Oxford 1999 Technical Englisch at Work, Elektrotechnik, Cornelsen&Oxford,1999 Glendinning, E., Electrical and Mechanical Engineering, Oxford Univ.Press1997 Burkhart, Fachenglisch für Elektrotechniker, Pflaum,2000 Tawora, W., Electricity Matters, Cornelsen&Oxford, 1997

Semester 3

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul- bezeichnung	Mathematik für Inge	nieure III		
Kürzel	MAT3			
Studiensemester	3			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Schnare			
Dozent(in)	N.N. (Dr. Bankmann)			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch	deutsch		
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert.			
SWS	6			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	V: 52h Ü: 20h = 72 h		
	Selbststudium	108 h		
	Gesamt	180 h		
Kreditpunkte	6			
Empfohlene Voraussetzungen	Mathematik für Ingenieure I und II			
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Keine			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden ein Verständnis der Theorie der Differentialgleichungen und der Integraltransformationen. Sie können diese Kenntnisse an Aufgabenstellungen aus der Elektrotechnik und Mechatronik sicher anwenden. Sie sind in der Lage, Funktionen aus dem Zeitbereich in den Bildbereich zu transformieren (Fourier- und Laplacetransformation). Die Studierenden haben die Fähigkeit, fachliche Probleme und Aufgabenstellungen logisch zu strukturieren und mathematische Modelle zu erstellen. Sie beherrschen die grundlegenden Techniken der Statistik und der Numerik.			

Inhalt	 Gewöhnliche Differentialgleichungen (Fortsetzung) Partielle Differentialgleichungen Laplace-Transformation Fourier-Analysis Grundlagen der Statistik Grundlagen der Numerik 	
Prüfungsleistung	Klausur (K2)	
Literatur	 Papula, L. (2017): Mathematische Formelsammlung, 12. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2014): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 1, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2015): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 2, 14. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2016): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler. Band 3, 7. Auflage, Springer Vieweg Papula, L. (2010): Mathematik für Ingenieure und Naturwissenschaftler - Klausur- und Übungsaufgaben, 4. Auflage, Vieweg+Teubner Albert Fetzer, A., Fränkel, H. (2012): Mathematik 1. Lehrbuch für ingenieurwissenschaftliche Studiengänge, 11. Auflage, Springer Verlag. Albert Fetzer, A., Fränkel, H. (2012): Mathematik 2. Lehrbuch für ingenieurwissenschaftliche Studiengänge, 7. Auflage, Springer Verlag. 	

Modul- bezeichnung	Elektrotechnik III			
Kürzel	ET3			
Studiensemester	3			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk			
Dozent(in)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung, einem praktischen Teil (praktische Übungen) und einem Seminar-Teil (theoretische Übungen). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. Im Praktikum wird das Verhalten einfacher elektrischer Schaltungen in Gruppen von zwei Studierenden untersucht und protokolliert. Im Seminar-Teil werden häuslich vorbereitete Übungsaufgaben von den Studierenden wöchentlich präsentiert und diskutiert.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 30 h + Ü/L: 30 h = 60 h 90 h 150 h	Praxisphase	
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Voraussetzungen	Elektrotechnik I und II			
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Nachrichtentechnik, Elektronik I und II			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Kenntnisse im Umgang mit LTI-Systemen (LCR-Schaltungen). Sie können einfache Schaltungen in die Bildebene transformieren und die Übertragungsfunktion berechnen. Darüber hinaus sind sie in der Lage, das Ausgangssignal eines LTI-Systems für beliebige (periodische, aperiodische, sprunghafte) Eingangssignale zu berechnen. Ferner haben sie Wissen, sowohl periodische als auch aperiodische Signale mittels Fourier-Reihen bzw. Fourier-Integral zu beschreiben und grphfisch darzustellen. Die Studierenden haben einen Überblick der praxisrelevanten Signalformen (Spannungs- und Stromformen), sie sind in der Lage das jeweils geeignete mathematische Werkzeug (Transformation/Rücktransformation) auszuwählen			

	und anzuwenden. Die Studierenden sind in der Lage sich weitergehende Kenntnisse darin selbstständig zu erarbeiten.	
Inhalt	 Grundlagen (Signalarten, LTI-System, Berechnungsmethoden) Fourier-Analyse (reelle und komplexe Fourier-Reihe, Linienspektrum, Anwendungen der Fourier-Reihe) Fourier-Transformation (Amplitudendichte, Dichtefunktionen) Differentialgleichungen (Berechnung von Schaltvorgängen) Laplace-Transformation (Bildschaltungen, Übertragungsfunktion, Umgang mit Korrespondenztabellen, Anwendung von Laplace-Regeln, Pol-Nullstellenplan, Schaltvorgänge) Frequenzgang 	
Prüfungsleistung	Klausur	
Literatur	 Harriehausen T., Schwarzenau D.: Grundlagen der Elektrotechnik, 23. Auflage, Springer, 2013 Hagemann G.: Grundlagen der Elektrotechnik, 17. Auflage, AULA, 2017 Albach M.: Grundlagen der Elektrotechnik 2, 2. Auflage, PEARSON, 2011 Weißgerber W.: Elektrotechnik für Ingenieure 3, 10. Auflage, Springer, 2018 Ulrich H., Weber H.: Laplace-, Fourier- und z-Transformation, 10. Auflage, Springer, 2017 Föllinger O.: Laplace-, Fourier- und z-Transformation, 10. Auflage, VDE, 2011 	

Modul- bezeichnung	Software Engineering	gI	
Kürzel	SE1		
Studiensemester	3		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Herwig Henseler		
Dozent(in)	Prof. Dr. Herwig Henseler		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernmethoden	ein größeres Softwareproderstellt wird. Wöchentliche Arbeitsfortschrittes, Klärus Entwurfsentscheidungen.	ner Vorlesung und einem p dukt in einer Gruppe von 4 e Treffen mit jeder Gruppe ng von Fragen sowie Korre Das erstellte Softwareprod I allen Teilnehmern zu präs	Studenten arbeitsteilig dienen der Kontrolle des ktur von dukt ist in Form einer
SWS	6		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 42h + Ü: 30h = 72 h 108 h 180 h	Praxisphase
Kreditpunkte	6		
Empfohlene Voraussetzungen	Informationstechnik, Obje	ektorientierte Programmier	ung
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine		
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Software Engineering 2		
Angestrebte Lernergebnisse	Im Mittelpunkt der Veranstaltung steht die strukturierte und arbeitsteilige Erstellung eines Rechnerprogramms.		
	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul kennen die Studierenden die Grundlagen, wichtigsten Methoden und Verfahren des Software Engineering. Sie können für die Entwicklung eines bestimmten Software-Systems die Vorund Nachteile unterschiedlicher Vorgehensmodelle einschätzen und auswählen. Sie kennen die Methoden und Verfahren der objektorientierten Software-Entwicklung zur Modellierung einer Gesamtanwendung und können diese zur Entwicklung von Programmen anwenden. Die Studierenden sind in der Lage, unterschiedliche Software-Architekturen einzuschätzen und zu bewerten.		

Der Studierende wird in die Lage versetzt, die grundlegenden Kenntnisse der objektorientierten Programmierung zu vertiefen und im Rechnerprogramm umzusetzen. Die Studierenden sind in der Lage, ein nicht-triviales Problem in C++ mit dem Framework Ot mit einer grafischen Oberfläche umzusetzen. Dabei lernen Sie den Nutzen und die Verwendung eines Versionskontrollsystems zur kollaborativen Entwicklung praktisch kennen und üben das Einhalten eines Styleguides. Ferner erwerben die Studenten eine Übersicht der wichtigsten UML-Diagramme und sind in der Lage, diese zu Entwurfs- und Dokumentationszwecken auszuwählen und praktisch zu erstellen. Die Studenten sind in der Lage, den Nutzen von automatischen Tests zu verstehen und einfache Unit-Tests für Software zu entwickeln. Der Studierende hat einen grundlegenden Überblick in SysML zur Modellierung von Systemen. Inhalt Objektorientierung (Prinzipien, UML, Fachbegriffmodell, Model-View-Controller) Implementierung (Aufgaben, Werkzeuge, Versionskontrolle, Programmierrichtlinien, Debugging, Kommentierung) Softwareentwicklung (Bedeutung, Komplexität, Qualität, Software-Engineering) Software-Entwicklungsprozess (Phasen, Klassische Vorgehensmodelle, Agile Vorgehensmodelle) Planung (Lastenheft, Aufwandsschätzung) Analyse (Pflichtenheft, Funktionsbäume, Reguläre Ausdrücke, Anwendungsfälle, Systemablaufmodelle, Zustandsmodelle) Entwurf (Objektorientiertes Design, Analysemodelle, Architekturmodelle, Verteilungsmodelle, Entwurfsmuster) Test (Whitebox-Tests, Blackbox-Tests) Inbetriebnahme SysML Prüfungsleistung Erstellung und Dokumentation von Rechnerprogramm (RP) Literatur Balzert, H. (2009): Lehrbuch der Software-Technik – Basiskonzepte und Requirements Engineering, 3. Auflage, Spektrum Balzert, H. (2011): Lehrbuch der Software-Technik – Entwurf, Implementierung, Installation und Betrieb, 3. Auflage, Spektrum Sommerville, I. (2012): Software Engineering, 9. Auflage, Pearson Oestereich, B. et al. (2013): Analyse und Design mit UML 2.5 – Objektorientierte Softwareentwicklung, 11. Auflage, Oldenbourg Rupp, C. et al. (2012): UML 2 glasklar – Praxiswissen für die UML-Modellierung, 4. Auflage, Hanser Kecher, C. (2018): UML 2.5: Das umfassende Handbuch, 6. Auflage, Rheinwerk Gamma, E. et. al. (1996): Entwurfsmuster / Design Patterns, Addison Passig, K. et al. (2013): Weniger Schlecht Programmieren, O'Reilly Preißel, R. et al. (2017): GIT, 4. Auflage, dpunkt.verlag Weilkiens, T. (2014): Systems Engineering mit SysML/UML, dpunkt.verlag **GmbH**

Modul- bezeichnung	Messtechnik und Sensorik		
Kürzel	MS		
Studiensemester	3		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thomas Wic	h	
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thomas Wic	n	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung sowie der Durchführung kleiner Versuche im Labor. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die vermittelten theoretischen Grundlagen anhand von Fallbeispielen vertieft. Im Labor werden die erworbenen Kenntnisse aus der Vorlesung und der Übung praktisch umgesetzt und durch praxisnahes Wissen ergänzt. Das Selbststudium dient in der Theoriephase der Vor- und Nachbereitung des Lehrveranstaltungsstoffs.		
SWS	5		
Arbeitsaufwand		Theoriephase Praxisphase	
	Präsenz	24h VL + 36h Ü/L = 60h	
	Selbststudium	90 h	
	Gesamt	150 h	
Kreditpunkte	5		
Empfohlene Voraussetzungen	entsprechend Zugangs- und Zulassungsordnung		
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine		
Schnittstellen zu anderen Modulen	Zu den Modulen Automatisierungstechnik, Mikrorechnertechnik, Mikrosystemtechnik		
Angestrebte Lernergebnisse	Die Studierenden kennen die physikalischen, mathematischen und technischen Grundlagen der elektrischen Messtechnik für elektrische und nichtelektrische Größen. Sie sind in der Lage, geeignete Messverfahren zur Messung elektrischer und gängiger nichtelektrischer Größen zu evaluieren und zu beurteilen. Durch die Laborversuche werden Sie in die Lage versetzt, Messreihen durchzuführen und korrekt auszuwerten, inklusive einer detaillierten		

	Fehlerbetrachtung. Sie haben Kenntnis der gängigsten Sensoren und ihrer Eigenschaften sowie ihrer Anwendungen.
Inhalt	 Grundlagen Messtechnik (Begriffe, Messsignal und Maßsystem, Messfehlerund Messunsicherheit, dynamische Fehler, Genauigkeitsklassen) Analoges Messen elektrischer Größen (Messwerke, Messung von Gleichstrom und –spannung, Wechselstrom und –spannung, Messung der elektrischen Leistung, Leistungsmessung bei Drehstromsystemen, Widerstandsbestimmung mit Messbrücken) Digitale Messung von Frequenz und Zeit Messverstärker für Sensoren Messung nicht-elektrischer Größen mittels Sensoren und deren Anwendung (Längenmessung, Winkelmessung, Dehnungsmessung, Temperatursensoren, Druck- und Kraftsensoren, Optische Sensoren)
Prüfungsleistung	Klausur, mündliche Prüfung
Literatur	E. Schrüfer: Elektrische Messtechnik, Hanser J. Hoffmann: Handbuch der Messtechnik, Hanser Felderhoff, Freyer: Elektrische und elektronische Messtechnik, Hanser Parthier: Messtechnik, vieweg Lerch: Elektrische Messtechnik, Springer Lerch, Kaltenbacher, Lindinger: Übungen zur Elektrischen Messtechnik, Springer W. Schmusch: Elektronische Messtechnik, Vogel Jon Wilson: Sensor Technology Handbook, CRC Press P. P. L. Regtien, Ferdinand Van Der Heijden, M. J. Korsten: Measurement Science for Engineers, Elsevier Butterworth Heinemann T.S. Rathore: Digital Measurement Techniques, Alpha Science International Ltd

Modul- bezeichnung	Werkstofftechnik			
Kürzel	WST			
Studiensemester	3			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thomas Wich	h		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thomas Wic	h		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus eir Übung. In der Vorlesung v Dozenten vermittelt. In de theoretischen Grundlagen praxisnahes Wissen ergän Vor- und Nachbereitung d	wird das nötige Wis er seminaristischen anhand von Fallbe zt. Das Selbststudi	ssen durch den verantwo Übung werden die verm sispielen vertieft und dur um dient in der Theorie	ortlichen nittelten och
SWS	4			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz Selbststudium Gesamt	24h VL + 36 h Ü/L = 60 h 90 h 150h		
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Voraussetzungen	entsprechend Zugangs- u	nd Zulassungsordn	ung	
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Zu den Modulen Messtechnik- und Sensorik, Elektrische Maschinen und Antriebe, Mikrosysteme			
Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme am Modul Werkstofftechnik verfügen die Studenten über das grundlegende Wissen über den Aufbau, Auswahl und Eigenschaften einzelner Werkstoffe. Sie erlangen Kenntnis der grundlegenden physikalischen, chemischen, kristallographischen und technischen Grundlagen der Werkstofftechnik. Sie können Werkstoffe in entsprechende Klassen einteilen und kennen die jeweiligen spezifischen Eigenschaften, Charakteristika und Anwendungsgebiete. Sie sind in der Lage, werkstofftechnische Kenngrößen zu bestimmen und die dafür notwendigen Werkzeuge und Methoden zu beschreiben.			

Inhalt	Aufbau und Eigenschaften der Materie (Atomaufbau und
	Periodensystem der Elemente, chemische Bindungen, Grenz- und Oberflächenbindung, Diffusion, Aggregatzustände, Kristallsysteme, Analysemethoden)
	Metalle und Metalllegierungen (Eigenschaften von Metallen, Metalllegierungen, Anwendungsbereiche, Sonderlegierungen)
	 Halbleiter (Elementare und Verbindungshalbleiter, Eigen- und Störstellenhalbleiter, Dotierung und elektrische Leitfähigkeit, pn- Übergänge)
	4. Dielektrische Werkstoffe (Grundlagen, elektrische Eigenschaften, organische und anorganische Dielektrika, ferro-, pyro- und piezoelektrische Werkstoffe, Anwendungen)
	 Magnetische Werkstoffe (Grundlagen zum Magnetismus, ferro- und ferrimagnetische Werkstoffe, Dauermagnetwerkstoffe, Sondereffekte, Anwendungen)
Prüfungsleistung	Klausur
Literatur	 v. Münch, W.: Elektrische und magnetische Eigenschaften der Materie, Teubner 1987
	2. Rödler, W.: Werkstoffe für Elektroberufe, Holland + Josenhans 1987
	 Guillery, P. et al: Werkstoffkunde für Elektroingenieure, Vieweg 1978 Spickermann, D.: Werkstoffe und Bauelemente der Elektrotechnik und Elektronik, Vogel 1978

Modulbezeichnung	Wirtschafts-Spanisch	II. Wahlfach	
Kürzel	E-2		
Studiensemester	3. u. 4. Sem.		
Modulverantwortliche(r)	Studienbereichsleitung		
Dozent(in)	Frau Ana Hund		
Zuordnung zum Curriculum	Kernbereich - Ingenieura	nwendungen	
Moduldauer	2 Semester		
Lehrform	Seminaristische Vorlesung, Vorlesung: 30% Übung 70%		
SWS	je Sem. 2 sws		
Arbeitsaufwand	Präsenz	Vorlesung 7h	Übung 15 h
	Selbststudium	23 h	
	Prüfungsvorbereitung und Prüfung	15 h	
	Gesamt	60 h	
Kreditpunkte	4		
Empfohlene Voraussetzungen	Grundkenntnisse des im F	Rahmen der Sem. 1	1-2
Angestrebte Lernergebnisse	In der Lage sein, über ihre Tätigkeiten im Privat- und Berufsleben schriftlich und mündlich zu berichten, Aussagen zu wirtschaftlichen, geografischen und kulturellen Themen Spaniens und Lateinamerikas zu machen und komplexere Alltagssituationen darzustellen		
Inhalt	Vorlesung Die Vertiefung der Grammatik und des Vokabulars, Phraseologien, Übersetzungen in die Zielsprachen spanisch und deutsch sowie die Erweiterung der Kommunikationsfähigkeit		
Studien- / Prüfungsleistung	K2		
Medienformen	Skript, Tafel, OHP, Beame	er,	
Literatur	1. CAMINOS NEU - Lehr- ı	und Arbeitsbuch	

Semester 4

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul-		
bezeichnung	Englisch II	
Kürzel	ENG2	
Studiensemester	4. Semester	
Angebotshäufigkeit	jährlich	
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung	
Dozent(in)	N.N.	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul	
Moduldauer	1 Semester	
Sprache	deutsch	
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung (25%) mit integrierter seminaristischer Übung (75%). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die vermittelten theoretischen Grundlagen anhand von Einzelübungen, Fallbeispielen, durch beispielsweise Gruppenarbeiten vertieft.	
SWS	4	
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 12h + Ü 36h = 48 h 72 h 120 h
Kreditpunkte	4	
Empfohlene Voraussetzungen	Englisch auf RS- Niveau, Englisch I	
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine	
Schnittstellen zu anderen Modulen		
Angestrebte Lernergebnisse	Die Studierenden sollen: - anhand von vielen Übungen, Fachvokabular und Kommunikationstechniken in Englisch beherrschen können insbesondere sollen sie in der Lage sein, fachbezogene Präsentationen und Diskussionen durchzuführen, und beurteilen zu können.	
Inhalt	 Introducing yourself professionally at business meetings How to do professional presentations Using graphs & charts effectively (verbs & adverbs, nouns & adjectives) Describing sponsor company, its history, breakthroughs, milestones, etc. Describing sponsor company's product(s) and/or service(s) Individual presentation of sponsor company, a product, service or system 	

	 Group presentation of sponsor company, a product, service or system Comparing products Development of a convincing argument style Review of the most relevant tenses for presentations Preposition practice Comparative and superlative practice Conditional practice Passive voice practice False friends review Avoiding typical mistakes Idioms & proverbs Evaluating others' presentations Developing critiquing skills Final Presentations (of thesis work, sponsor company/product, a service or system)
Prüfungsleistung	R oder R + HA
Literatur	10. Fachtexte

Modul- bezeichnung	Elektronik I		
Kürzel	ELT1		
Studiensemester	4		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk		
Dozent(in)	Prof. Dr. Kai-Uwe Zirk		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung, einem praktischen Teil (praktische Übungen) und einem Seminar-Teil (theoretische Übungen). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. Im Praktikum wird das Verhalten einfacher elektronischer Komponenten und Schaltungen in Gruppen von zwei Studierenden untersucht und protokolliert. Im Seminar-Teil werden häuslich vorbereitete Übungsaufgaben von den Studierenden wöchentlich präsentiert und diskutiert.		
SWS	6		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V: 36 h + Ü/L: 36 h = 72 h 108 h 180 h	Praxisphase
Kreditpunkte	6		
Empfohlene Vo- raussetzungen	Elektrotechnik I, II und II	I	
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik		
Schnittstellen zu anderen Modulen	Voraussetzung für Elektronik II		
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Grund- kenntnisse der Halbleiterphysik. Sie kennen den Aufbau sowie die Funktions- weise der wichtigsten Halbleiter-Bauelementen (Diode, Bipolar- und Unipolar- Transistor). Darüber hinaus haben sie das Wissen, die Kenndaten und Spezi- fikationen von Halbleiter-Bauelementen zu verstehen, sicher zu beurteilen und sich weitergehende Kenntnisse darin selbstständig zu erarbeiten. Ferner sind sie in der Lage einfache elektronische Grundschaltungen sicher zu analysieren und zu entwickeln. Die Studierenden haben einen grundlegenden Überblick der Elektronik.		
Inhalt	Grundlagen der Halbleiterphysik (Bindungsmodell, Bändermodell, Herstellung von Wafern)		

	 Halbleiterdiode (pn-Übergang, Diodenkennlinie nach Shockley, Zener-Diode, Tunnel-Diode, Kapazitäts-Diode, Schottky-Diode) Nichtlineare Widerstände (Varistor, Kaltleiter, Heißleiter) Bipolar-Transistor (Funktionsprinzip, Transistor als Schalter, Dynamisches Schaltverhalten, Halbleiterkühlung, Rauschen, Bipolar-Transistor als Wechsel- und Gleichspannungsverstärker, Grundschaltungen) Unipolar-Transistor (Funktionsprinzip, typische Steuerkennlinien, Rauschen, Grundschaltungen, Unipolar-Transistor als Wechselspannungsverstärker)
Prüfungsleistung	Klausur
Literatur	 Tietze U., Schenk Ch.: Halbleiter-Schaltungstechnik, 15. Auflage, Springer, 2016 Göbel H.: Einführung in die Halbleiter-Schaltungstechnik, 6. Auflage, Springer, 2019 Koß G. et al: Lehr- und Übungsbuch Elektronik Analog- und Digitalelektronik, 3. Auflage, Fachbuchverlag Leipzig, 2005 Hering. E. et al: Elektronik für Ingenieure und Naturwissenschaftler, 7. Auflage, Springer, 2017 Böhmer E. et al: Elemente der angewandten Elektronik, 17. Auflage, Springer, 2018 Zastrow D.: Elektronik, 13. Auflage, Springer Vieweg, 2018

Modul- bezeichnung	Mikrorechnertechnik	K	
Kürzel	MRT		
Studiensemester	4 und 5		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Sc	hnare	
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thorsten Sc	hnare	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	2 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht im 4. Semester aus einer Vorlesung und Laborversuchen sowie im 5. Semester aus einem praktischen Teil. In diesem wird ein größeres Projekt der Mikrorechnertechnik in einer Gruppe von 4 Studenten arbeitsteilig erstellt. Wöchentliche Treffen mit jeder Gruppe dienen der Kontrolle des Arbeitsfortschrittes, Klärung von Fragen sowie Korrektur von Entwurfsentscheidungen. Das Projektergebnis ist zu dokumentieren und in Form einer Präsentation abschließend allen Teilnehmern zu präsentieren.		
SWS	4 + 2		
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase
	Präsenz	V: 40h L: 32h = 72 h	
	Selbststudium	68 h	40
	Gesamt	180 h	
Kreditpunkte	6		
Empfohlene Vo- raussetzungen	Digitaltechnik, Elektrotech	ınik, Software Engii	neering I
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik		
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine		
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul kennen die Studierenden den Aufbau und die Funktionsweise von Mikrorechnern und Mikrocontrollern. Sie sind in der Lage für die verschiedenen Anwendungsfelder aufgrund der Randbedingungen geeignete Systeme auszuwählen.		
	Sie beherrschen den praktischen Umgang mit Mikrocontroller-Systemen und den Entwicklungswerkzeugen, sowie die Programmierung in C.		
	Sie sind in der Lage, konkrete anwendungsbezogene Aufgabenstellungen mit Mikrocontrollern/Mikrorechnern unter Verwendung ingenieurwissenschaftlicher Methodik in Teamarbeit innovativ zu lösen und die Ergebnisse zu dokumentieren und zu präsentieren.		

Inhalt	 Grundlagen der Mikrorechnertechnik Mikroprozessoren, Mikrocontroller, Arm-Prozessoren und -Controller, Signalprozessoren und SoC (Systems on Chip) Eingebettete und ubiquitäre Systeme Aufbau von Mikrorechnern und Mikrocontrollern Einplatinen-Systeme (z.B. Raspberry PI) Programmierung und Implementierung Vernetzung von Mikrorechnern und Mikrocontrollern Controller Area Network (CAN Bus) Serielle Schnittstellen Anschluss und Betrieb externer Peripherieeinheiten Auswahlkriterien für den Einsatz von Mikrocontrollern Praktische Laborübungen mit Mikrocontroller und den Entwicklungsumgebungen mit Beispielen der Mess-, Steuerungs- und Regelungstechnik Bearbeitung einer interdisziplinären Aufgabenstellung in Gruppen und Entwicklung und Präsentation der technischen Lösung.
Prüfungsleistung	Experimentelle Arbeit (eA) oder Referat (R)
Literatur	 Bähring, H. (2010): Anwendungsorientierte Mikroprozessoren: Mikrocontroller und Digitale Signalprozessoren, 4. Auflage, Springer Wüst, K. (2009): Mikroprozessortechnik, 3. Auflage, Vieweg + Teubner Schmitt, G. (2010): Mikrocomputertechnik mit Controllern der Atmel AVR-RISC-Familie, 5. Auflage, Oldenbourg Sturm, M. (2011): Mikrocontrollertechnik: Am Beispiel der MSP430-Familie, 2. Auflage, Hanser Jesse, R. (2014): ARM Cortex-M3 Mikrocontroller: Einstieg und Praxis, 1. Auflage, mitp Meroth, A., Sora, P. (2018): Sensornetzwerke in Theorie und Praxis: Embedded Systems-Projekte erfolgreich realisieren, 1. Auflage, Springer Vieweg Wiegelmann, J. (2017): Softwareentwicklung in C für Mikroprozessoren und Mikrocontroller: C-Programmierung für Embedded-Systeme, 7. Auflage, VDE Verlag Weigend, M. (2016): Raspberry Pi programmieren mit Python, 3. Auflage, mitp

Modul-			
bezeichnung	Statik und Festigkeitslehre		
Kürzel	SF		
Studiensemester	4		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper	
Dozent(in)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert.		
SWS	5		
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase
	Präsenz	V:30h+Ü:30h=60h	
	Selbststudium Gesamt	90 h 150 h	
	Gesame	130 11	
17 19 11	_		
Kreditpunkte	5		
Empfohlene Vo- raussetzungen	Mathematik I-III, Physik		
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik		
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine		
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Fachkompetenz Wissen Die Studierenden sollen die axiomatischen Grundlagen der Technischen Mechanik sowie die entsprechenden Fachtbegriffe das Schnittprinzip und die Einteilung der Kräfte in eingeprägte und Reaktionskräfte bzw. in äußere und innere Kräfte die Gleichgewichtsbedingungen am starren Körper das Phänomen der Haft- und Gleitreibung die Begriffe der Verformung, Verzerrung und Spannung sowie das linear-elastische Stoffgesetz den Begriff der Vergleichsspannung und Festigkeitshypothesen kennen. Verstehen Die Studierenden sollen 		

- Kräfte nach verschiedenen Kriterien
- verschiedene Lagerungsarten unterscheiden und die entsprechenden Lagerreaktionen
- den Unterschied zwischen statisch bestimmten und unbestimmten Systemen
- den Unterschied zwischen Haft- und Gleitreibung
- das linear-elastische Materialgesetz und die Bedeutung der Konstanten
- die Voraussetzungen der Euler-Bernoulli-Theorie schlanker Balken
- die Idee der Vergleichsspannung und verschiedene Festigkeitshypothesen

... erklären können.

Anwenden

Die Studierenden sollen...

- den Schwerpunkt eines Körpers
- ein System aus mehreren Körpern geeignet freischneiden und die entsprechenden eingeprägten Kraftgrößen und die Reaktionsgrößen
- für ein statisch bestimmtes System die Reaktionsgrößen aus den Gleichgewichtsbedingungen
- Schnittreaktionen f
 ür St
 äbe und Balken
- Spannungen im Querschnitt schlanker Bauteile (Stab, Balken) unter verschiedenen Belastungen (Zug, Biegung, Torsion)
- Verformungen ebener Balken
- aus einem gegebenen, allgemeinen Spannungszustand die Hauptspannungen sowie verschiedene Vergleichsspannungen

... ermitteln können.

Analysieren

Die Studierenden sollen...

- ein geeignetes Modell für schlanke Bauteile anhand der Belastungsart und Geometrie
- ein problemangepasstes Berechnungsverfahren zur Ermittlung von Reaktionsgrößen und Verformungen auch an statisch unbestimmten Systemen
- eine geeignete Festigkeitshypothese
- ... auswählen können.

Evaluieren (Beurteilen)

Die Studierenden sollen...

- den Spannungszustand in einem Bauteil hinsichtlich Aspekten der Festigkeit
- den Spannungszustand in einem schlanken Balken hinsichtlich Aspekten der Verformung

... bewerten können.

Inhalt

- 1. Kraft- und Momentenbegriff, Axiome der Statik
- 2. Ebene Kraftsysteme
- 3. Allgemeine, ebene Kraftsysteme
- 4. Lagerpositionen
- 5. Fachwerke bzw. Stabwerke
- 6. Balkenbauteile
- 7. Aufgaben der Festigkeitslehre
- 8. Differentialgleichungen des Zug- und Druckstabes

	9. Biegebeanspruchung von Balken 10. Grundgleichung der geraden Biegung	
Prüfungsleistung	Klausur (KL2)	
Literatur	 Technische Mechanik, A. Böge, Vieweg Verlag Technische Mechanik, M. Mayr, Hanser Verlag Maschinenelemente, Roloff/Mattek, Vieweg Verlag Technische Formelsammlung, K. Giek, Giek Verlag Lehr und Übungsbuch der Technischen Mechanik, H.H. Gloistehn, Vieweg Verlag TM Übungsbuch, H.D. Motz, A. Cronrath, Verlag Harri Deutsch 	

Modul- bezeichnung	Organisation-, Zeit- u	nd Projektman	agement	
Kürzel	OZP			
Studiensemester	4. Semester			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung			
Dozent(in)				
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die vermittelten theoretischen Grundlagen anhand von Einzelübungen, Fallbeispielen, durch beispielsweise Gruppenarbeiten vertieft. Das Selbststudium dient in der Theoriephase sowohl der Vor- und Nachbereitung des Lehrveranstaltungsstoffs als auch der Vorbereitung der Klausur.			
SWS	3			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	22 h + 11 (Übung)		
	Selbststudium	33 h	24 h	
	Gesamt	90 h		
Kreditpunkte	3			
Empfohlene Vo- raussetzungen	keine			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Nach erfolgreichem Abschluss des Moduls können die Studierenden Methoden der Organisationsgestaltung und Organisationsentwicklung anwenden, Möglichkeiten für den betrieblichen Aufbau und Ablauforganisation charakterisieren, Prozesse modellieren und Prozesslandkarten erstellen, Methoden der Prioritätssetzung anwenden, Ansätze für die Definition von Projekten nutzen, Methoden der Projektplanung sicher anwenden, Möglichkeiten für die Projektkontrolle anwenden 			

	Projekte abschließen.
Inhalt	 Einleitung: Modulziele, Prüfungsform & Organisatorisches Grundlagen der Betriebs- und Unternehmensorganisation Prozessanalyse und –organisation Selbst- und Zeitmanagement Projektmanagement Projektdefinition: Definition des Projektziels, Projektorganisation, Wirtschaftlichkeitsanalyse Projektplanung: Aufwandsschätzung, Terminplanung, Einsatzmittelplanung, Kostenplanung, Projektpläne Projektkontrolle: Terminkontrolle, Aufwands-/Kostenkontrolle, Sachfortschrittskontrolle, Projektdokumentation, Projektberichterstattung d. Projektabschluss: Projektabschlussanalyse, Erfahrungssicherung, Projektauflösung
Prüfungsleistung	Klausur <i>(K2)</i> Die Studierenden erhalten betriebswirtschaftliche (oder technische) Aufgabenstellungen, die sie mit den in der Vorlesung vorgestellten Methoden innerhalb einer Klausur bearbeiten müssen.
Literatur	 Dietmar Vahs: Organisation – Ein Lehr- und Managementbuch, 9. Auflage 2015, Schäffer-Poeschel Verlag, Stuttgart. Dillerup, R., Stoi, R.: Unternehmensführung. Vahlen, 2016; Auflage: 5., komplett überarbeitete und erweiterte Auflage Walter Jakoby, Projektmanagement für Ingenieure, Springer Vieweg, 3. Auflage 2015 Walther Jakoby, Intensivtraining Projektmanagement: Ein praxisnahes Übungsbuch für den gezielten Kompetenzaufbau, Springer Vieweg 2015 Möller, Thor, Dörrenberg, Florian: Projektmanagement, De Gruyter Oldenbourg; Auflage: Reprint 2014. Weitere aktuelle Literatur (Dissertationen) wird den Studenten in der Veranstaltung genannt.

Modul- bezeichnung	Konstruktionslehre			
Kürzel	KL			
Studiensemester	4			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Markus Ken	nper		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Übung. In der Vorlesung v Dozenten vermittelt. In de	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert.		
SWS	5			
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:30h+Ü:30h=60h 38 h 150 h	Praxisphase 52 h	
Kreditpunkte Empfohlene Vo- raussetzungen	5 Computer Aided Engineer	ing		
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	keine			
Schnittstellen zu anderen Modulen	Maschinenelemente			
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Fachkompetenz Wissen Die Studierenden sollen den Informationsgehalt Technischer Zeichnungen gemäß DIN 6789-4 die Anwendung von Linienarten und -stärken gemäß DIN ISO 128-24 verschiedene Projektionsmethoden gemäß DIN EN ISO 5456 auf Basis der Darstellenden Geometrie die Grundregeln und Ansichten in Technischen Zeichnungen gemäß DIN ISO 128-30 besondere Ansichten gemäß DIN ISO 128-34 Schnittarten und deren Darstellung gemäß DIN ISO 128-34 Maßstäbe gemäß DIN ISO 5455 Die Papierformate nach DIN ISO 5457, Papierfaltung nach DIN 824 sowie Schriftfelder gemäß DIN EN ISO 7200 Stücklisten in Anlehnung an DIN 6771-2 Die Maßeintragungen in Technischen Zeichnungen gemäß DIN 406-10 			

- ff und die Grundregeln der Bemaßung
- die Festlegung von Toleranzen, Passungen und Oberflächen in Technischen Zeichnungen
- die gängigen Toleranzarten betreffend die Bauteilgrobund -feingestalt (Maß-, Form-, Lagetoleranzen, Oberflächen)
- Begrifflichkeiten im Zusammenhang mit Toleranzen und Passungen die Festlegung von Maß-, Form- und Lagetoleranzen sowie deren Angabe in Technischen Zeichnungen gemäß DIN ISO 286 bzw. DIN ISO 1101
- Allgemeintoleranzen insbesondere gemäß DIN ISO 2768 und DIN ISO 13920 sowie Angabe von Allgemeintoleranzen in Technischen Zeichnungen
- die geometrische Struktur technischer Oberflächen nach DIN ISO 2760, deren Erzeugung durch Fertigungsverfahren in Anlehnung an DIN 4766 und Charakterisierung durch gängige Rauheitsmessgrößen im Profilschnitt gemäß DIN ISO 4287
- das fertigungsgerechte Bemaßen rotationssymmetrischer Bauteile, die durch spanende Fertigungsverfahren, wie Drehen, Fräsen, Schleifen und Bohren hergestellt werden; Wissen über häufig vorkommende Gestaltelemente, wie Fasen, Zentrierbohrungen, Freistiche, Passfedernuten und Keil- und Zahnwellenprofile, deren Sinn und Zweck sowie deren Darstellung und Bemaßung in Technischen Zeichnungen gemäß DIN 332, DIN ISO 6411, DIN 509, DIN 6885, DIN ISO 6413
- Schraubenverbindungen, deren Sinn und Zweck sowie die Darstellung von Schrauben und Gewinden in Technischen Zeichnungen gemäß DIN ISO 6410-1
- Den Konstruktionsprozess von Maschinen methodisch unter besonderer Beachtung von Synthese und Analyse als zentrale Aufgaben der Produktentwicklung unter Anwendung von Vorgehensmodellen in den Produktentwicklungsprozessen mit Fokus auf VDI 2221 ff
- die Gestaltungprinzipien hinsichtlich Fertigungsverfahren und Beanspruchungsarten
- die Begriffe bzw. Normen Maschinenrichtlinie: EN ISO 12100-1 2006/42/EG, VDE100, VDI2244, Konformitätserklärung und CE-Kennzeichnung

... kennen.

Anwenden

Die Studierenden sollen...

- einfache technische Zeichnungen in Form von Einzelteilzeichnungen (Fertigungszeichnungen) und kleinen Zusammenbauzeichnungen, ausgehend von vorgegebenen skizzierten Ansichten
- komplexe technischen Zeichnungen unter Berücksichtigung der Gestaltungsprinzipien sowie der Maschinenrichtlinie und relevanter Normen und mindestens folgender thematischer Schwerpunkte:
 - Ansichten, Bemaßung, Dokumentation, normative Angaben
 - Schnittansichten und Teilschnitte
 - Schraubenverbindungen und Gewindedarstellungen
 - Dreh- und Frästeile

... erstellen können.

Analysieren

	 bie Studierenden sollen komplexe technische Zeichnungen lesen und verstehen Zeichnungen und Zeichnungsinhalte, die nicht explizit im Rahmen der Lehrveranstaltung behandelt wurden, erschließen Passungen und Toleranzen auswählen Einzelteilzeichnungen, Gesamtzeichnungen und Stücklisten bewerten technische Zeichnungen hinsichtlich der Gestaltungsprinzipien beurteilen können. 	
Inhalt	 Normgerechtes technisches Zeichnen, Darstellen und Bemaßen Räumliches Vorstellen Zeichnungslesen Grenzmaße, Toleranzen, Passungen Darstellende Geometrie Konstruktionsprozess (Methodisches Vorgehen, Konstruktionsphasen) Gestaltungsprinzipien (z.B. fertigungsgerechtes Gestalten, beanspruchungsgerechtes Gestalten) 	
Prüfungsleistung	Hausarbeit (HA)	
Literatur	 Hoischen: Technisches Zeichnen. Grundlagen – Normen – Beispiele – Darstellende Geometrie. Cornelsen Girardet Verlag Decker: Maschinenelemente – Funktion, Gestaltung und Berechnung. Hanser Verlag, Decker: Maschinenelemente – Formeln. Hanser Verlag Decker; Kabus: Maschinenelemente – Aufgaben. Hanser Verlag Klein: Einführung in die DIN-Normen. DIN Deutsche Institut für Normung e.V. (Hrsg.), Beuth Verlag Grote, KH.; Feldhusen, J. (Hrsg.): Dubbel – Taschenbuch für den Maschinenbau. Springer Verlag 	

Modul-				
bezeichnung	Praxistransferbericht mit wissenschaftlichem Arbeiten			
Kürzel	PTB			
Studiensemester	45. (Theorie- und Praxis	phase)		
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Markus Ken	nper		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Markus Ken	nper		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Der Theorieteil des Modus besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert. Im schriftlichen Praxistransferbericht bearbeitet der Student in der Praxisphase nach dem 4. Semester eine Problemstellung, die direkt aus dem laufenden Betrieb seines Praxisträgers stammt. Die Bearbeitung der Aufgabe inklusive der Ausarbeitung und der fachlichen Betreuung findet dabei im Lernort Betrieb statt. Der betreuende Professor aus der Hochschule begleitet die Arbeit als Ansprechpartner in der Hochschule hinsichtlich des akademischen Anspruches an eine wissenschaftliche Arbeit und nimmt die Prüfungsleistung			
SWS	ab.			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase im Lernort Betrieb	
	Präsenz	12 h		
	Selbststudium Gesamt	8 h 360 h	340 h	
	Gesame	300 11		
Kreditpunkte	12			
Empfohlene Vo- raussetzungen	keine			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Fachkompetenz Wissen Die Studierenden sollen • Formen fachlicher			

...kennen.

Verstehen

Die Studierenden sollen ...

- Begriffe "Kommunikation", "Technik" und verschiedene Wissenschaftsbegriffe
- Formen wissenschaftlichen Schrifttums

... erläutern können.

Anwenden

Die Studierenden sollen ...

- Gleichungen und physikalische Größen normgerecht darstellen
- Gestaltungsregeln und Ausdrucksmittel für wissenschaftliche Publikationen (auch Ausarbeitungen oder Abschlussarbeiten) anwenden

... können.

Analysieren

Die Studierenden sollen ...

- Besonderheiten der Fachkommunikation gegenüber allgemeiner zwischenmenschlicher Kommunikation unterscheiden
- Äußerungen hinsichtlich der Aspekte Inhalt und Beziehung bewerten ... können.

Evaluieren

Die Studierenden sollen ...

- Wissenschaft von Pseudo-Wissenschaft abgrenzen
- theoretische und experimentelle Arbeits- und Forschungsergebnisse kritisch bewerten

... können.

Lern- bzw. Methodenkompetenz

Die Studierenden sollen ...

- Bedeutung von Normung und Normen in der Technik einheitlich wiedergeben
- wissenschaftliche Quellen richtig zitieren
- wissenschaftliches Schrifttum gezielt recherchieren
- Arbeits- und Forschungsergebnisse protokollieren und sichern
- Vorträge und Präsentationen anlassgerecht planen, erstellen und präsentieren

... können.

Selbstkompetenz

Die Studierenden sollen ...

- naturwissenschaftliche Aussagen und Beziehungen als Modelle verstehen
- manipulative Information und Kommunikation als solche erkennen, benennen und ggf. richtigstellen
- Nachrichten und Aussagen mit kritischem Verstand beurteilen
- Wahrnehmung der eigenen Fachwissenschaft und der eigenen Person als Vertreter derselben durch die "Nicht-MINT-Welt" richtig einschätzen

	können.
	 Sozialkompetenz Die Studierenden sollen Vorträge und Präsentationen im Hinblick auf die Zuhörerschaft planen Kommunikations-Fehler bei Fachkommunikation, bei Gesprächen, Vorträgen und Diskussionen erkennen zu Aussagen und Ergebnissen der eigenen Fachwissenschaft mit Nicht-Fachleuten geeignet kommunizieren und dabei aufklärende Kommunikation zu kontroversen Themen pflegen Kommunikation als Verhalten bzw. Gesamtheit aus Sprach- und Zeichenkommunikation, paralinguistischen Ausdrucksweisen und nicht-sprachlichen Ausdrucksmitteln verstehen sich der Bedeutung der Strukturierung von Kommunikationsabläufen für die Wahrnehmung durch die Beteiligten bewusst sein explizite und implizite Botschaften bei Kommunikationsvorgängen unterscheiden und hinsichtlich Kongruenz analysieren können.
Inhalt	 Definitionen und Grundbegriffe Wissenschaftliches Arbeiten Die wissenschaftliche Arbeit als Prozess Arten von wissenschaftlichen Arbeiten Das wissenschaftliche Arbeiten in Phasen Die wissenschaftliche Arbeit als Produkt Formaler Aufbau der Arbeit Inhaltliche Gliederung Zitierweise Abbildungen und Tabellen Sprachliches
Prüfungsleistung	Hausarbeit
Literatur	 H. Balzert et al.: Wissenschaftliches Arbeiten, W3L-Verlag, Herdecke-Witten A. Bänsch: Wissenschaftliches Arbeiten, Oldenbourg Wissenschaftsverlag, München W. Rossig, J. Prätsch: Wissenschaftliche Arbeiten, BerlinDruck, Achim H. Esselborn-Krumbiegel: Von der Idee zum wissenschaftlichen Schreiben, UTB-Verlag Ferdinand Schöningh, Paderborn N. Franck, J. Stary: Die Technik wissenschaftlichen Arbeitens, UTB-Verlag Ferdinand Schöningh, Paderborn C. Stickel-Wolf/J. Wolf, Wissenschaftl. Arbeiten und Lerntechniken, Gabler M. R.Theisen, Wissenschaftliches Arbeiten, Verlag Franz Vahlen E. Standop, Die Form der wissenschaftlichen Arbeit, Springer G. Rückriem et. al., Die Technik wissenschaftlichen Arbeitens, UTB Paderborn Paetzel, U., Wissenschaftliches Arbeiten, Cornelsen

Semester 5

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul-			
bezeichnung	Englisch II		
Kürzel	ENG2		
Studiensemester	5.Semester (nur Jahrgang	2018)	
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung		
Dozent(in)	N.N.		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	2 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernmethoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung (25%) mit integrierter seminaristischer Übung (75%). In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die vermittelten theoretischen Grundlagen anhand von Einzelübungen, Fallbeispielen, durch beispielsweise Gruppenarbeiten vertieft.		
SWS	4		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase	
Kreditpunkte	4		
Empfohlene Voraussetzungen	Englisch auf RS- Niveau, E	Englisch I	
Verwendbarkeit des Moduls für andere Studiengänge	keine		
Schnittstellen zu anderen Modulen			
Angestrebte Lernergebnisse	Die Studierenden sollen: - anhand von vielen Übungen, Fachvokabular und Kommunikationstechniken in Englisch beherrschen können insbesondere sollen sie in der Lage sein, fachbezogene Präsentationen und Diskussionen durchzuführen, und beurteilen zu können.		
Inhalt	Introducing yourself professionally at business meetings How to do professional presentations Using graphs & charts effectively (verbs & adverbs, nouns & adjectives) Describing sponsor company, its history, breakthroughs, milestones, etc. escribing sponsor company's product(s) and/or service(s) Individual presentation of sponsor company, a product, service or system		

	Group presentation of sponsor company, a product, service or system Comparing products Development of a convincing argument style Review of the most relevant tenses for presentations Preposition practice Comparative and superlative practice Conditional practice Passive voice practice False friends review Avoiding typical mistakes Idioms & proverbs Evaluating others' presentations Developing critiquing skills Final Presentations (of thesis work, sponsor company/product, a service or system)
Prüfungsleistung	R oder R + HA
Literatur	11. Fachtexte

Vertiefungsbereich

Modul- bezeichnung	Regelungstechnik I		
Kürzel	RT I		
Studiensemester	5		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Ba	ral	
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Bai	ral	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Übung sowie praktischen Wissen durch den verantv schen Übung werden die und diskutiert. In den Lab	ner Vorlesung mit integrierter Laborversuchen. In der Vorle vortlichen Dozenten vermittel häuslich vorbereiteten Übung orversuchen werden die vern rtieft und selbst angewendet.	sung wird das nötige t. In der seminaristi- saufgaben präsentiert
SWS	5		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:30h + (Ü+L):30h=60 h 90 h 150 h	Praxisphase
Kreditpunkte	5		
Empfohlene Vo- raussetzungen	Elektrotechnik I,II und III		
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik		
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine		
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Kennt- nisse über die grundlegenden Methoden zur Modellierung und Analyse von linearen Regelungssystemen im Frequenz- und Laplace-Bereich. Sie erlangt Kenntnis über die unterschiedlichen Möglichkeiten der Reglerauslegung.		
Inhalt	3. Übertragungsfunkt	schaften Linearer-Systeme	

	 Technische Realisierung von Reglern Stabilität linearer kontinuierlicher Systeme Wurzelortskurvenverfahren Entwurf linearer kontinuierlicher Regelsysteme Standardregler
Prüfungsleistung	K2
Literatur	 O. Föllinger: Regelungstechnik, Hüthig Verlag H. Unbehauen: Regelungstechnik I, Vieweg Verlag H. Lutz & W. Wendt: Taschenbuch der Regelungstechnik, Verlag Harri Deutsch Lunze: Regelungstechnik I, Springer Verlag R. C. Dorf: Modern Control System, Addison-Wesley-Publishing Company, Inc. Kuo, Benjamin C.; Automatic Control System; Prentice-Hall Inc. Franklin, Gene F.; Feedback control of dynamic systems; Addison-Wesley-Publishing Company, Inc.

Modul-				
bezeichnung	Elektrische Maschinen und Antriebe			
Kürzel	EMA			
Studiensemester	5			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Baral			
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Baral			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung sowie praktischen Laborversuchen. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert. In den Laborversuchen werden die vermittelten Kenntnisse in einzelnen Teilgebieten vertieft und selbst angewendet.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	V:30h + (Ü+L):30 h=60 h		
	Selbststudium Gesamt	90 h 150 h		
	Gesamt	150 11		
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Vo- raussetzungen	Elektrotechnik I,II und III			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Kennt- nisse über den Aufbau und die Funktion unterschiedlicher elektrischer Maschinen und Antriebe.			
	Sie haben Kenntnis über die Berechnung unterschiedlicher stationärer Betriebspunkte der angesprochenen Maschinentypen.			
Inhalt	 Transformator a. Aufbau Drehstromtransformatoren b. T- Ersatzschaltbild c. Bestimmung der Transformatorparameter Drehfeldtheorie Asynchronmaschine 			

	 a. Aufbau der Asynchronmaschine (Kurzschluß- und Schleifringläufer) b. Ersatzschaltbild c. Stromortskurve d. Stromverdrängung im Läuferkäfig 4. Fremderregte Synchronmaschine a. Aufbau der fremderregten Synchronmaschine b. Zeigerdiagramm c. Unterschiedliche Betriebszustände (z.B. Phasenschieber Betrieb) 5. Gleichstrommaschine a. Aufbau der Gleichstrommaschine b. Betriebsverhalten der fremderregten Gl. c. Ankerrückwirkung und Kompensationswicklung d. Wendepole e. Weitere Betriebsarten (Fremderregte Gl. Reihenschluss Gl.) 	
Prüfungsleistung	K2	
Literatur	 Fischer, Rolf; Elektrische Maschinen; Hansa Verlag Bödefeld, Theodor und Sequenz, Heinrich; elektrische Maschinen; Springer Verlag Müller, Grermar; Elektrische Maschinen, Grundlagen, Aufbau und Wirkungsweise; VCH Verlagsgesellschaft Binder, Andreas; Elektrische Maschinen und Antriebe; Springer Verlag Pyrhönen, Juha; Design of rotating electrical machines; John Wiley & Sons Ltd 	

Modul- bezeichnung	Maschinenelemente				
Kürzel	KL	KL			
Studiensemester	5				
Angebotshäufigkeit					
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Markus Kemper				
Dozent(in)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul				
Moduldauer	1 Semester				
Sprache	deutsch				
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert.				
SWS	5				
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:30h+Ü:30h=60h 90h 150 h	Praxisphase		
Kreditpunkte	5				
Empfohlene Vo- raussetzungen	Physik, Statik und Festigkeitslehre				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	keine				
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine				
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Fachkompetenz Wissen Die Studierenden sollen Konstruktionswerkstoffe, deren spezifische Eigenschaften sowie Möglichkeiten zur Beschreibung des Festigkeits-, Verformungs- und Bruchverhaltens herstell- und messbedingte Abweichungen sowie zu vergebende Toleranzen für Maß, Form, Lage und Oberfläche bei Maschinenbauteilen sowie Berechnung von Maßtoleranzen, formschlüssige Welle-Nabe-Verbindungen, insbesondere Passfederverbindungen auf Basis von DIN 6892 und Keilwellenverbindungen einfache Bolzen- und Stiftverbindungen reibschlüssige und formschlüssige Welle-Nabe-Verbindungen (Wirkprinzip) und Gestaltung, Berechnung und Herstellung für die Elemente von lösbaren Verbindungen unter besonderer 				

Berücksichtigung des Maschinenelements Schraube (Gewinde) sowie Überprüfung längs- und querbelasteter, vorgespannter Schraubenverbindungen in Anlehnung an VDI 2230 im Hinblick auf Anziehdrehmoment, Bruch, Fließen und Dauerbruch der Schraube unter Einfluss von Setzvorgängen und Schwankungen beim Anziehen Berechnungsverfahren

- für rotatorische Wälzlager und Gleitlager, insbesondere Radial- und Axiallagerbauformen, deren spezifische Merkmale und Eigenschaften sowie deren sachgerechte Einbindung in die Umgebungskonstruktion; Berechnung der Tragfähigkeit von Lagern für statische und dynamische Betriebszustände
- für Getriebe als wichtige mechanische Komponente in Antriebssträngen,
- Zahnradgetriebe mit Fokus auf Stirnräder und Stirnradgetriebe,
- das Verzahnungsgesetz und die Geometrie der Evolventenverzahnung für Gerad- und Schrägverzahnung und die am Zahnrad wirkenden Kräfte und Ermittlung der Zahnfuß- und der Grübchentragfähigkeit in Anlehnung an DIN 3990

... kennen.

Anwenden

Die Studierenden sollen...

- Nennspannungen und örtliche Spannungen unterscheiden
- Maschinenbauteile unter verschiedenen Lastannahmen berechnen und auswählen
- mehrachsige Beanspruchungszustände und Festigkeitshypothesen in Verbindung mit den werkstoffspezifischen Versagenskriterien, Ermittlung von Vergleichsspannungen erkennen
- die Auswirkungen von Kerben auf Maschinenbauteile unter statischer und dynamischer Beanspruchung und Ermittlung von Kerbspannungen auf Basis von Kerbform-, Kerbwirkungszahlen und plastischen Stützzahlen unter Berücksichtigung von Oberflächeneinflüssen beurteilen
- Werkstoffkennwerte und den Einfluss der Bauteilgröße und des Oberflächenzustandes sowie Gegenüberstellung zu dazugehörigen Versagenskriterien erklären
- die Überprüfung der Festigkeit von Maschinenbauteilen im Zuge von Dimensionierungsaufgaben und Tragfähigkeitsnachweisen in Anlehnung an einschlägige Richtlinien durchführen
- gängige Maschinenelemente unter Funktionsgesichtspunkten berechnen und auslegen

... können.

Analysieren

Die Studierenden sollen...

- Maschinenbauteile im Hinblick auf deren rechnerische Auslegung und konstruktive Gestaltung unter Berücksichtigung des Werkstoffverhaltens, der Geometrie und der auf das Bauteil einwirkenden Lasten bewerten
- auf ein Bauteil wirkende Belastungen (Lastannahmen) und daraus resultierende Verformungen erkennen
- durchgeführte Berechnungen unter besonderer Berücksichtigung von Unsicherheiten, welche Ausdruck in der Wahl von Mindestsicherheiten finden, durchführen

	können.		
Inhalt	 Toleranzen und Passungen, Grenzmaße Achsen, Wellen, Bolzen Wälz- und Gleitlager Lösbare Verbindungen Zahnradgetriebe 		
Prüfungsleistung	Klausur (K2)		
Literatur	 Muhs, D. u.a. (Hrsg.): Roloff/Matek – Maschinenelemente. Vieweg Verlag Künne, B. (Hrsg.): Köhler/Rögnitz – Maschinenteile. Teubner Verlag Haberhauer, H.; Bodenstein, F.: Maschinenelemente – Gestaltung, Berechnung, Anwendung. Springer Verlag Steinhilper, W.; Röper, R.: Maschinen- und Konstruktionselemente. Springer Verlag Decker: Maschinenelemente – Funktion, Gestaltung und Berechnung. Hanser Verlag Decker: Maschinenelemente – Formeln. Hanser Verlag Decker; Kabus: Maschinenelemente – Aufgaben. Hanser Verlag Grote, KH.; Feldhusen, J. (Hrsg.): Dubbel – Taschenbuch für den Maschinenbau. Springer Verlag 		

Modul-	Mikrorechnertechnik	7		
bezeichnung				
Kürzel	MRT			
Studiensemester	5 und 6			
Angebotshäufigkeit				
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thorsten Schnare			
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thorsten Sc	hnare		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	2 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht im 4. Semester aus einer Vorlesung und Laborversuchen sowie im 5. Semester aus einem praktischen Teil. In diesem wird ein größeres Projekt der Mikrorechnertechnik in einer Gruppe von 4 Studenten arbeitsteilig erstellt. Wöchentliche Treffen mit jeder Gruppe dienen der Kontrolle des Arbeitsfortschrittes, Klärung von Fragen sowie Korrektur von Entwurfsentscheidungen. Das Projektergebnis ist zu dokumentieren und in Form einer Präsentation abschließend allen Teilnehmern zu präsentieren.			
SWS	4 + 2			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	V: 40h L: 32h = 72 h		
	Selbststudium	68 h	40	
	Gesamt	180 h		
Kreditpunkte	6			
Empfohlene Vo- raussetzungen	Digitaltechnik, Elektrotechnik, Software Engineering I			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul kennen die Studierenden den Aufbau und die Funktionsweise von Mikrorechnern und Mikrocontrollern. Sie sind in der Lage für die verschiedenen Anwendungsfelder aufgrund der Randbedingungen geeignete Systeme auszuwählen.			
	Sie beherrschen den praktischen Umgang mit Mikrocontroller-Systemen und den Entwicklungswerkzeugen, sowie die Programmierung in C.			
	Sie sind in der Lage, konkrete anwendungsbezogene Aufgabenstellungen mit Mikrocontrollern/Mikrorechnern unter Verwendung ingenieurwissenschaftlicher Methodik in Teamarbeit innovativ zu lösen und die Ergebnisse zu dokumentieren und zu präsentieren.			
Inhalt	Grundlagen der Mikroi	rechnertechnik		

	Mikroprozessoren, Mikrocontroller, Arm-Prozessoren und -Controller, Signalprozessoren und SoC (Systems on Chip) Eingebettete und ubiquitäre Systeme Aufbau von Mikrorechnern und Mikrocontrollern Einplatinen-Systeme (z.B. Raspberry PI) Programmierung und Implementierung Vernetzung von Mikrorechnern und Mikrocontrollern Controller Area Network (CAN Bus) Serielle Schnittstellen Anschluss und Betrieb externer Peripherieeinheiten Auswahlkriterien für den Einsatz von Mikrocontrollern Praktische Laborübungen mit Mikrocontroller und den Entwicklungsumgebungen mit Beispielen der Mess-, Steuerungs- und Regelungstechnik Bearbeitung einer interdisziplinären Aufgabenstellung in Gruppen und Entwicklung und Präsentation der technischen Lösung.
Prüfungsleistung	Experimentelle Arbeit (eA) oder Referat (R)
Literatur	 Bähring, H. (2010): Anwendungsorientierte Mikroprozessoren: Mikrocontroller und Digitale Signalprozessoren, 4. Auflage, Springer Wüst, K. (2009): Mikroprozessortechnik, 3. Auflage, Vieweg + Teubner Schmitt, G. (2010): Mikrocomputertechnik mit Controllern der Atmel AVRRISC-Familie, 5. Auflage, Oldenbourg Sturm, M. (2011): Mikrocontrollertechnik: Am Beispiel der MSP430-Familie, 2. Auflage, Hanser Jesse, R. (2014): ARM Cortex-M3 Mikrocontroller: Einstieg und Praxis, 1. Auflage, mitp Meroth, A., Sora, P. (2018): Sensornetzwerke in Theorie und Praxis: Embedded Systems-Projekte erfolgreich realisieren, 1. Auflage, Springer Vieweg Wiegelmann, J. (2017): Softwareentwicklung in C für Mikroprozessoren und Mikrocontroller: C-Programmierung für Embedded-Systeme, 7. Auflage, VDE Verlag Weigend, M. (2016): Raspberry Pi programmieren mit Python, 3. Auflage, mitp

Modul- bezeichnung	Projekt				
Kürzel	PRJ				
Studiensemester	5. + 6.				
Angebotshäufigkeit	jährlich	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung				
Dozent(in)	Professoren des Studienb	ereiches			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul				
Moduldauer	2 Semester				
Sprache	deutsch				
Lehr- und Lernme- thoden	Die Gruppen werden von einem Dozenten betreut, der die Rolle eines Coaches und des fachlichen Betreuers übernimmt. In regelmäßigen Projekttreffen geben die Gruppen ihrem Betreuer einen Statusbericht Zum Ende des 5. Semesters präsentieren die Gruppen im Plenum ihre bisher erzielten Ergebnisse und die geplanten weiteren Schritte. Zu Beginn des 7. Semesters ist eine Dokumentation abzugeben. Im 7. Semester ist eine hochschulöffentliche Präsentation zu halten. Es sind Poster in zu erstellen, die auf den Praxisträgertagen präsentiert werden. Es wird ein Thema behandelt, welches direkt aus einem Praxisträgerunternehmen stammt. Die Arbeit am Projekt wird dabei in enger Zusammenarbeit mit diesem Praxisträger durchgeführt. Das heißt, die gesamte Projektarbeit sowie alle Projektmeetings, Vorführungen und Präsentationen finden im Betrieb statt. Das Projekt bearbeiten die Studenten dabei sowohl zwischen den Theoriephasen des 5. und 6. Semesters (KW 14-16) sowie zwischen dem 6. und 7. Semester (KW 29-39). Die Aufgabenstellungen für das Projekt basieren oft auf vorangegangenen Projekten des Unternehmen oder auf aktuelle				
SWS	Fragestellungen in Projek 12 (5+7)		·····		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase 60 h 195 h 450 h	Praxisphase im Lernort Betrieb 195 h		
Kreditpunkte	12				
Empfohlene Vo- raussetzungen	Module des 1. bis 4. Semesters				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik				
Schnittstellen zu anderen Modulen					

Angestrebte Lern- ergebnisse	Im Vordergrund steht das handlungsorientierte Lernen in Gruppen. Neben dem selbständigen Aufbau von Vertiefungswissen wird die Handlungskompetenz der Studenten gefördert. Sie lernen, eine komplexe Aufgabenstellung unter folgenden Aspekten zu bearbeiten: 1. Projektplanung 2. Modularisierung von komplexen Aufgaben 3. Teamarbeit 4. Zeitmanagement 5. Wirtschaftlichkeit 6. Interdisziplinarität
Inhalt	Die Studenten haben in einer Kleingruppe zu 4 – 7 Teilnehmern eine Aufgabenstellung zu bearbeiten, die von den Praxisträgern in Abstimmung mit den Dozenten oder dem Studienbereich selbst gestellt werden. Ausgehend von einer Beschreibung der Aufgabenstellung sind u.a. folgende Teilaufgaben zu erfüllen (Projektbedingt sind einige Punkte optional): 1. Grobe Einarbeitung in die Themenstellung 2. Abstimmung der Aufgabenstellung und der Vorgehensweise mit dem Auftraggeber 3. Erstellung eines Lastenheftes 4. Erstellung eines Projektplanes 5. Erarbeiten des Stands der Technik im Themengebiet 6. Entwickeln von Lösungsmöglichkeiten und Bewertung der Lösungen 7. Realisierung einer ausgewählten Lösung 8. Präsentation und Dokumentation der Projektarbeit Die Gruppen werden von einem Dozenten betreut, der die Rolle eines Coaches und des fachlichen Betreuers übernimmt. In regelmäßigen Projekttreffen geben die Gruppen ihrem Betreuer einen Statusbericht, der die Einhaltung. Zum Ende des 5. Semesters präsentieren die Gruppen im Plenum ihre bisher erzielten Ergebnisse und die geplanten weiteren Schritte. Zu Beginn des 7. Semesters ist eine Dokumentation abzugeben und eine hochschulöffentliche Präsentation zu halten. Im Rahmen des Moduls Englisch sind Poster in englischer Sprache zu erstellen, die auf den Praxisträgertagen präsentiert werden.
Prüfungsleistung	eA (Dokumentation + Präsentation)
Literatur	Diverse je nach Themenstellung

Semester 6

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul- bezeichnung	Aktorik				
Kürzel	AKT				
Studiensemester	6	6			
Angebotshäufigkeit	jährlich				
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch			
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul				
Moduldauer	1 Semester				
Sprache	deutsch				
SWS	5				
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Vorbereitung Klausur Gesamt	Theoriephase V:34h+Ü:24h=58h 60 h 32 h 150 h	Praxisphase		
Kreditpunkte	5				
Empfohlene Vo- raussetzungen	Grundlagen Elektrotechnik, Physikalische Grundlagen				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik				
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine				
Angestrebte Lern- ergebnisse	Die Studenten verfügen abschließend über vertiefte Kenntnisse bzgl. • Aufbau, • Wirkungsweise, • Betriebsverhalten, • Steuerung und • Auslegung ausgewählter elektromagnetischer, piezoelektrischer, hydraulischer und pneumatischer Aktoren und Antriebssysteme.				
Inhalt	In diesem Modul werden Hubmagnete als Linearantriebe, Schrittmotoren, Gleichstrommotoren und Asynchronmaschinen sowie piezoelektrische Antriebe behandelt, sowie hydraulische und pneumatische Aktoren. Zunächst werden dabei die grundlegenden physikalischen Wirkprinzipien dargestellt und darauf aufbauend unterschiedliche Bauformen erläutert. Für jeden Antrieb werden die wesentlichen Zusammenhänge, z.B. anhand elektro-mechanischer Modelle, hergeleitet und deren Bedeutung diskutiert. Das Verhalten der einzelnen Systeme beim Einsatz in geregelten Systemen				

	wird dargestellt. Abschließend werden piezoelektrische Antriebe für den Einsatz im Bereich Hochpräzisionspositionierung behandelt. Die Vorlesung wird ergänzt durch praxisnahe Übungsaufgaben.			
Prüfungsleistung	Klausur (KL2)			
Literatur	 Croser, P.; Ebel, F.: Pneumatik – Grundstufe. 2. Auflage, Springer Verlag, 2003 Prede, G.; Scholz, D.: Elektropneumatik – Grundstufe. 2. Auflage, Springer Verlag, 2001 Grollius, HW.: Grundlagen der Hydraulik. 2. Auflage, Hanser Fachbuchverlag, 2003 Festo Didactic Software: FluidSIM Pneumatik / FluidSIM Hydraulik Leonhard, W.: Control of Electrical Drives. Springer Verlag Stölting, Kallenbach: Handbuch elektrische Kleinantriebe, 3. Auflage, Hanser, 2006 			

Modul- bezeichnung	Automatisierungstechnik I			
Kürzel	ATI			
Studiensemester	6			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
SWS	5			
Arbeitsaufwand	Präsenz	Theoriephase V:34h+Ü:12h+L12 h=58h	Praxisphase	
	Selbststudium	60 h		
	Vorbereitung Klausur Gesamt	30 h 150 h		
Kreditpunkte	5	150 11		
Empfohlene Vo- raussetzungen				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Vermittlung der Grundlagen der Automatisierungstechnik Verständnis zur Beschreibung von Prozessen und deren Abhängigkeiten, Beurteilung der Möglichkeiten und Grenzen des jeweiligen Ansatzes Grundlagen der SPS Programmierung, Entwurf einfacher Programme in unterschiedlichen Beschreibungssprachen Beurteilung und Auswahl von Bussystemen hinsichtlich des Einsatzgebietes Analyse von Messketten In der Vorlesung wird zunächst ein Überblick über die Bandbreite der Au- 			
	tomatisierungstechnik gegeben. Ausgehend vom Informationsfluss in automatisierten Systemen werden dann die wesentlichen Ebenen der Automatisierungstechnik erarbeitet. Dabei werden zunächst grundlegende Anforderungen erörtert (Prozesssignale, Echtzeit, Zuverlässigkeit, Verfügbarkeit). Die Prozessmodellierung (Petri-Netze) bildet die Grundlage für die Programmierung von SPS-Anlagen. Die Kapitel "Sensoren" und "Aktoren"			

	ergänzen die Grundlagen der Studenten um spezielle AT-relevante Module und bilden die Grundlage für die Robotik. Im Kapitel Bussysteme werden wesentliche Bestandteile und Methoden moderner, kabelgebundener Bussysteme diskutiert. Darauf aufbauend werden Steuer- und Leitrechner sowie deren Softwarekomponenten besprochen. Schließlich werden noch wesentliche Inhalte der Maschinenrichtlinie vorgestellt und ein Überblick über Entwicklungstrends in der Automatisierungstechnik wird gegeben.	
Prüfungsleistung	Klausur (KL2)	
Literatur	 Strohrmann, G.: Automatisierungstechnik 1, R. Oldenbourg Verlag, München 1998 Gevatter, HJ.: Handbuch der Mess- und Automatisierungstechnik, Springer 1999 Siciliano et al, Robotics – Modelling, Planning and Control, Springer 2009 John, K. H., Tiegelkamp, M.: SPS-Programmierung mit IEC 61131-3 	

Modul- bezeichnung	Regelung elektrischer Antriebe				
Kürzel	REMA				
Studiensemester	6	6			
Angebotshäufigkeit	jährlich				
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Ba	ral			
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Ba	ral			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul				
Moduldauer	1 Semester				
Sprache	deutsch				
SWS	5				
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Vorbereitung Klausur Gesamt	Theoriephase V:37h+L23 h=60h 60 h 30 h 150 h	Praxisphase		
Kreditpunkte Empfohlene Voraussetzungen	5 Elektrische Maschinen				
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik				
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine				
Angestrebte Lern- ergebnisse	Der Student/inn erlangt Kenntnis über das dynamische Verhalten elektrischer Maschinen und deren Regelungsstrukturen . Anhand umfangreicher Beispiele aus der Praxis und mit Hilfe entsprechender Simulationsmodulen und Laborversuchen wird die Theorie vertieft.				
Inhalt	 Gleichstrommaschine Systemdarstellung Drehzahlregelung der Gleichstrommaschine Leistungsinvariante Zweiachsentransformation Transformation Dreiphasen- in Zweiphasen-System Drehtransformation Allg. Spannungsgleichungen und Drehmomentgleichung im Zweiachsensystem Permanentmagneterregte Synchronmaschine 				

	 a. Systemdarstellung im Zweiachsensystem b. Polradorientierte Regelung der permanentmagneterregte Synchronmaschine 4. Asynchronmaschine a. Systemdarstellung im Zweiachsensystem b. Feldorientierte Regelung des Kurzschlussläufer 			
Prüfungsleistung	mP oder eA			
Literatur	 Leonhard, Werner; Control of Electrical Drives; Springer Verlag Vas, Peter; Electrical Machines and Drives: A Space-Vector Theory Approach, Clarendon Press Schröder, Dierk; Elektrische Antriebe-Regelung von Antriebssystemen; Springer Verl. 			

Semester 7

Dualer Bachelorstudiengang Mechatronik Studienjahr 2020/2021

an der Privaten Hochschule für Wirtschaft und Technik Vechta / Diepholz

Modul- bezeichnung	Automatisierungstec	hnik II		
Kürzel	AT2			
Studiensemester	7			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Thomas Wid	ch		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	In diesem Modul werden aktuelle Themen aus dem Bereich der Automatisierungstechnik anhand vorgegebener Aufgabenstellungen bearbeitet. Die Aufgabenstellungen beinhalten Themen aus den unten aufgeführten oder angrenzenden Schwerpunktbereichen. Hierzu bilden die Studenten kleine Arbeitsgruppen, die die einzelnen Themen in enger Absprache und Diskussion mit dem Dozenten bearbeiten. Dies geschieht durch regelmäßige Besprechungsrunden, in denen die Studenten den aktuellen Stand der Arbeit, den Fortschritt gegenüber der letzten Besprechung, aktuelle Schwierigkeiten darstellen und zusammen mit dem Dozenten Lösungsansätze bewerten. Der Dozent unterstützt dabei die Studenten in der Ideen- und Konzeptfindung und der Erarbeitung der entsprechenden Bewertungskriterien. Die praktische Lösung der Aufgabenstellung wird dabei im Labor umgesetzt, dies kann z.B. in der Form eines kleinen Testaufbaus, der Erstellung von Computerprogrammen, der Durchführung von Messungen etc. erfolgen. Die hierfür notwendigen Mittel werden von der Hochschule zur Verfügung gestellt. Das Selbststudium dient in der Theoriephase der Vor- und Nachbereitung des Lehrveranstaltungsstoffs.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxisphase	
	Präsenz	60 h		
	Selbststudium	90 h		
	Gesamt	150h		
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Vo- raussetzungen	entsprechend Zugangs- und Zulassungsordnung			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	zum Modul <i>Bachelorarbei</i>	t		

Angestrebte Lernergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul sind die Studenten in der Lage, sich selbständig auf der Basis vorausgewählter Veröffentlichungen in ein (für sie neues) Themengebiet einzuarbeiten und ergänzende und weiterführende Paper, Patente und Produktveröffentlichungen zu finden und zu bewerten. Sie sind in der Lage, eigene Lösungsideen und -konzepte für die Problemstellung zu erarbeiten, zu beschreiben, kritisch zu hinterfragen und anschließend hinsichtlich ihrer Umsetzbarkeit mit Unterstützung des Dozenten zu bewerten und auszuwählen. Die Studenten werden in die Lage versetzt, das gewählte Konzept zu realisieren und sich dabei der notwendigen technischen Werkzeuge und Methoden zu bedienen. Dies geschieht im Kontext der Automatisierungstechnik in enger Absprache mit dem Dozenten und weiterer Mitarbeiter. Sie sind in der Lage, die entwickelten Systeme selbständig zu testen, zu verifizieren und zu bewerten und abschließend die Ergebnisse ihrer Arbeit zu präsentieren, zu verteidigen und zu beschreiben.
Inhalt	 Ausgewählte Themen der Automatisierungstechnik werden als kleine Gruppenprojekte bearbeitet und präsentiert. Dabei werden in der Regel mehrere Themen aus folgenden Bereichen den Gruppen zur Wahl gestellt: Drahtlose Kommunikation im industriellen Kontext (Bluetooth, WLAN, ZigBee, NFC etc.) Identifikation, Präsenzdetektion (WLAN, RFID, Bluetooth LE und Beacons) und Innenraumnavigation Sensorik und Sensornetzerke für die Anwendung in der Automatisierungstechnik Prozessmodellierung und Implementierung auf Mikrorechnern, eingebetteten Systemen, SPS, mobilen Endgeräten und PCs Robotik und Bildverarbeitung Teststandsautomatisierung In allen Projektarbeiten muss der aktuelle Stand der Technik erarbeitet werden, es erfolgt eine Modellbildung und Umsetzung des Modells sowie eine Verifikation bzw. Test. Die (Zwischen-) Ergebnisse werden in Form von Präsentationen und einer schriftlichen Ausarbeitung präsentiert.
Prüfungsleistung	Experimentelle Arbeit, Hausarbeit, Erstellung und Dokumentation von Rechnerprogrammen
Literatur	Vom Dozenten werden passende Werke (Paper, Patente, Produktveröffentlichungen, weiter Veröffentlichungen) in der jeweiligen Aufgabenstellung genannt.

Modul- bezeichnung	Regelungstechnik II			
Kürzel	RT II			
Studiensemester	7			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Andreas Bai	ral		
Dozent(in)	Prof. DrIng. Andreas Bai	ral		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul			
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung sowie praktischen Laborversuchen. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben präsentiert und diskutiert. In den Laborversuchen werden die vermittelten Kenntnisse in einzelnen Teilgebieten vertieft und selbst angewendet.			
SWS	5			
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Prüfungsvorbereitung Gesamt	Theoriephase 60h 56 h 34 150 h	Praxisphase	
Kreditpunkte	5			
Empfohlene Vo- raussetzungen	Regelungstechnik I			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Elektrotechnik			
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Nach der aktiven Teilnahme an diesem Modul haben die Studierenden Kenntnisse die Systemdarstellung im Zustandsraum. Sie könnenl beliebige Differentialgleichungen in ein Differentialgleichungssystem erster Ordnung transformieren. Sie sollen die Zustandsvektorrückführung mit Polvorgabe nach Ackermann kennen und in der Lage sein sowohl einen Zustandsregler als auch einen Beobachter entwerfen zu können.			
Inhalt	 Modellbildung im Z Lösung der Vektor 			

	 Steuerbarkeit und Beobachtbarkeit Ähnlichkeitstransformationen Zustandsvektorrückführung nach Ackermann Zustandsbeobachter 	
Prüfungsleistung	mündliche Prüfung (mP), exp. Arbeit (eA), Referat (R)	
Literatur	 O. Föllinger: Regelungstechnik, Hüthig Verlag H. Unbehauen: Regelungstechnik I, Vieweg Verlag H. Lutz & W. Wendt: Taschenbuch der Regelungstechnik, Verlag Harri Deutsch Lunze: Regelungstechnik I, Springer Verlag R. C. Dorf: Modern Control System, Addison-Wesley-Publishing Company, Inc. Kuo, Benjamin C.; Automatic Control System; Prentice-Hall Inc. Franklin, Gene F.; Feedback control of dynamic systems; Addison-Wesley Publishing Company, Inc. 	

Modul- bezeichnung	Simulationstechnik			
Kürzel	SIM			
Studiensemester	7			
Angebotshäufigkeit	jährlich			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Baral			
Dozent(in)	N.N.			
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester			
Sprache	deutsch			
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer seminaristischen Vorlesung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. Die erarbeiteten Ergebnisse werden von den Studenten am Ende der Vorlesung in einem Kurzvortrag zu präsentieren und diskutiert.			
SWS	6			
Arbeitsaufwand		Theoriephase	Praxis- phase	
	Präsenz Selbststudium Prüfungsvorbereitung Gesamt	72 h 72 h 36 h 180 h		
Vraditaunkta	6	100 11		
Kreditpunkte Empfohlene Voraussetzungen	CAE			
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Elektrotechnik, BA Mas	schinenbau		
Schnittstellen zu anderen Modulen				
Angestrebte Lern- ergebnisse	Die Studenten lernen unterschiedliche Simulationstools kennen. Sie vertiefen die Grundkenntnisse aus den Vorlesungen CAE und z.B. der Vorlesungen Elektrischer Maschinen und Antriebstechnik, Regelungstechnik und Mechatronik am Beispiel einer konkreten Aufgabenstellung mit Hilfe von MATLAB oder eines FEM-Tools. Die Studenten sollen zum einen ihre Kenntnisse im Bereich der Simulationstechnik und ihre fachspezifischen Kenntnisse vertiefen. Sowie das Erstellen eines Pflichtenhefts, das Klären von Schnittstellen, das Präsentieren und Dokumentieren der Ergebnisse erlernen.			
Inhalt	 Modelbildung und Simulation dynamischer Systeme an einem komplexen Beispiel aus der Elektrotechnik oder Mechatronik (Matlab, FEM) 			
	 Erstellen eines Pfli Schnittstellendefin 			

	4. Präsentation und Dokumentation der Ergebnisse
Prüfungsleistung	exp. Arbeit (eA), Referat (R)
Literatur	 Bossel, Modeellbildung und Simulation; Vieweg 1994 Eckhart: Numerische Verfahren in der Energietechnik, Teubner, Stuttgart Engelm-Müllges; Numerische Mathematik für Ingenieure, Bibliogr. Inst., 1987, Mannheim Schätzing; FEM für Praktiker – Elektrotechnik; Expert-Verlag, 2003, Renningen Zirn; Modellbildung und Simulation mechatronischer Systeme; Expert-Verlag, 2002, Renningen

Modul-	Detai elegariata de estadolera		
bezeichnung	Betriebswirtschaftslehre		
Kürzel	BWL		
Studiensemester	7		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Prof. Dr. Andreas Eiselt		
Dozent(in)	Prof. Dr. Andreas Eiselt		
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung und einer begleitenden Übungsveranstaltung. Die Inhalte der Vorlesung werden im Vortrag und durch Präsentationen vermittelt. Studierende sollen zum Studium der Literatur und der inhaltlichen Auseinandersetzung mit den Themen angeregt werden. In den Übungen werden in Gruppenarbeit gemeinsam konkrete Fragestellungen beantwortet und im Rahmen einer computergestützten Managementsimulation vertieft.		
SWS	5		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Prüfungsvorbereitung Gesamt	Theoriephase 55 h 66 h 29 h 150 h	Praxisphase
Kreditpunkte	5		
Empfohlene Vo- raussetzungen	Keine		
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	BA Mechatronik		
Schnittstellen zu anderen Modulen			
Angestrebte Lern- ergebnisse	Die Studierenden 1 kennen die Grundlagen der Unternehmensführung. 2 kennen wichtige Unternehmenskennzahlen und können anhand dieser Aussagen über den Unternehmenserfolg machen. 3 haben ein grundlegendes Verständnis des externen und internen Rechnungswesens. 4 können ein Unternehmen mithilfe der Informationen eines Jahresabschlusses und/oder einer Kosten- und Leistungsrechnung beurteilen. 5 können wichtige von unwichtigen Informationen unterscheiden. 6 verstehen Unternehmensführung als "Regel-Kreis".		
Inhalt	 Grundlagen des Wirtschaftens: Bedürfnisse, Güter, ökonomisches Prinzip Unternehmensziele: Produktivität, Wirtschaftlichkeit, Rentabilität Grundlagen des externen Rechnungswesens 		

	 Grundlagen der Kosten- und Leistungsrechnung Kennzahlen und Kennzahlensysteme Operative Unternehmensführung Strategische Unternehmensführung
Prüfungsleistung	Klausur (KL2)
Literatur	 Wöhe, G.: Einführung in die Allgemeine Betriebswirtschaftslehre Albach, H.: Allgemeine Betriebswirtschaftslehre. Einführung Eiselt, A.: Erfolgreiche Unternehmensführung mit TOPSIM – General Management

Modul- bezeichnung	Mechatronischer Entwurf		
Kürzel	MT I		
Studiensemester	7		
Angebotshäufigkeit			
Modulverant- wortliche(r)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper	
Dozent(in)	Prof. DrIng. Markus Kem	nper	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	1 Semester		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Das Modul besteht aus einer Vorlesung mit integrierter seminaristischer Übung. In der Vorlesung wird das nötige Wissen durch den verantwortlichen Dozenten vermittelt. In der seminaristischen Übung werden die häuslich vorbereiteten Übungsaufgaben wöchentlich präsentiert und diskutiert.		
SWS	5		
Arbeitsaufwand	Präsenz Selbststudium Gesamt	Theoriephase V:30h+Ü:30h=60h 90h 150 h	Praxisphase
Kreditpunkte	5		
Empfohlene Vo- raussetzungen	keine		
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge	keine		
Schnittstellen zu anderen Modulen	keine		
Angestrebte Lern- ergebnisse	 Fachkompetenz Wissen Die Studierenden sollen Gegenstand und Zielstellung der Mechatronik erläutern die Begriffe Zuverlässigkeit und Sicherheit nach DIN90, VDI2180 erklären die Grundstruktur und hierarchische Struktur mechatronischer Systeme erläutern disziplinspezifische und disziplinübergreifende Entwicklungsprozesse nach VDI/VDE 2422 und 2206 darstellen dynamische Systeme disziplinspezifisch modellieren die Systemoperatoreigenschaften Dynamik, Kausalität, Linearität und Zeitinvarianz definieren die Wechselwirkung zwischen Einzeldisziplinen erläutern dynamische Systeme disziplinübergreifend modellieren das Verhalten von zeitkontinuierlichen und zeitdiskreten LZI-Systemen 		

	 durch Zustandsgleichungen beschreiben Systeme anhand der Signalarten und der Systemoperatoreigenschaften klassifizieren die Grundbegriffe und -strukturen der Sensorik und Aktorik wiedergeben Sensoren anhand unterschiedlicher Gesichtspunkte klassifizieren Technologien zur Herstellung von Sensoren beschreiben können.
	 Anwenden Die Studierenden sollen die Komponenten (Mechanik, Antrieb, Elektronik, Sensorik) für die Auslegung eines mechatronischen Systems auswählen geeignete Schnittstellen zwischen den Teilsystemen definieren Elemente der Sensor- und Aktortechnik sowie Schaltungen zur Weiterverarbeitung und Auswertung von Messgrößen integrieren Strategien zur Minimierung von Fehlern beschreiben können.
	 Analysieren Die Studierenden sollen modellhafte Annahmen bewerten die Auswirkung von Wechselwirkungen zwischen den Einzeldisziplinen mechatronischer Systeme deuten die behandelten Sensoren hinsichtlich Leistungsfähigkeit und Fehlerbehaftung beurteilen mögliche Fehlerquellen der Sensorik darstellen können.
Inhalt	 Einführung in den Entwurf mechatronischer Systeme (Definition, Grundstruktur mechatronischer Systeme, hierarchische Strukturen, Entwicklungsprozesse, Richtlinien zum Systementwurf) Einführung in die interdisziplinäre Produktentwicklung Dynamik mechanischer Systeme Modelbildung mechatronischer Systeme Wechselwirkung mechanischer, elektrischer und weiterer Systeme Sensoren
Prüfungsleistung	Klausur (K2), mündliche Prüfung (mP), exp. Arbeit (eA), Referat (R)
Literatur	 Bolton; Bausteine mechatronischer Systeme; Pearson Studium, München Heimann, et all.; Mechatronik; Fachbuch-Verlag Leipzig Isermann; Mechatronische Systeme; Springer Verlag, Berlin-Heidelber-New York.

Modul- bezeichnung	Bachelorarbeit mit K	Colloquium	
Kürzel	ВТ		
Studiensemester	im Anschluss an das 7. Semester		
Angebotshäufigkeit	jährlich		
Modulverant- wortliche(r)	Studienbereichsleitung		
Dozent(in)	Professoren des Studienb	ereiches	
Zuordnung zum Curriculum	Pflichtmodul		
Moduldauer	3 Monate		
Sprache	deutsch		
Lehr- und Lernme- thoden	Die Arbeit wird in der Regel durch einen Dozenten der Hochschule (Erstgutachter) und einen Unternehmensvertreter (meist Zweitgutachter) betreut. Das Thema ist mit beiden Betreuern abzusprechen und rechtzeitig beim Prüfungsamt einzureichen (Antrag auf Zulassung zur Abschlussarbeit). Sinnvoll ist weiterhin eine Absprache mit den Betreuern hinsichtlich der Form der Arbeit, dies betrifft z.B. Layout, Angabe von Quellen etc. sowie die regelmäßige Information der Betreuer über den aktuellen Stand der Arbeit und entsprechende Diskussion des weiteren Vorgehens. In der Regel ca. 4 Wochen nach Abgabe der Bachelorthesis findet das Kolloquium statt. In der Bachelorthesis bearbeitet der Student/die Studentin in der Regel ebenfalls eine Problemstellung, die von aus aktuellen Fragestellungen des Praxisträgers stammt. Auch hier findet die primäre fachliche Betreuung im Unternehmen statt. Der Lernort ist somit auch hier vollständig der Betrieb, da die Arbeit in der Regel Geräte und Versuchsaufbauten benötigt, die nur dem Praxisträger zur Verfügung stehen. Das anschließende Kolloquium wird ebenfalls vor Ort beim Praxisträger durchgeführt.		
SWS	-	<u> </u>	
Arbeitsaufwand	Bearbeiten der Aufga-	Theoriephase	Praxisphase im Lernort Betrieb 360 h
	benstellung Vorbereitung und Kolloquium		90 h
	Gesamt	450 h	
Kreditpunkte	12 + 3		
Empfohlene Vo- raussetzungen	entsprechend § 22 Abs. 2	der BPO	
Verwendbarkeit des Moduls für an- dere Studiengänge			
Schnittstellen zu anderen Modulen			0.4

Angestrebte Lern- ergebnisse	Die Bachelorprüfung bildet den wissenschaftlichen berufsqualifizierenden Abschluss des Studiums.
	Durch die Bachelorarbeit soll festgestellt werden, ob der Prüfling die für den Übergang in die Berufspraxis notwendigen gründlichen Fachkenntnisse erworben hat, die fachlichen Zusammenhänge überblickt und die Fähigkeit besitzt, wissenschaftlich und anwendungsbezogen zu arbeiten und wissenschaftliche Methoden und Erkenntnisse anzuwenden.
	Der Studierende ist in der Lage, die im Laufe des Studiums erarbeiteten wissenschaftlichen Methoden und Sachverhalte auf eine komplexe Fragestellung anzuwenden.
	Der Studierende ist in der Lage, ein fachliches Thema mit wissenschaftlichem Anspruch tiefgreifend innerhalb einer vorgegebenen Zeit zu bearbeiten. Er kann sowohl fachliche Recherchen durchführen als auch Inhalte aus fachlichen Gesprächen für seine Arbeit nutzen.
	Der Studierende kann die Vorgehensweise und die Inhalte der Arbeit in Form einer wissenschaftlichen Ausarbeitung schriftlich dokumentieren.
Inhalt	 Selbständige Analyse der Aufgabenstellung Erarbeiten der theoretischen Grundlagen, Bewerten verschiedener Lösungsalternativen
	 Selbständige Entwicklung der Lösung für die Aufgabenstellung Dokumentation in Form einer wissenschaftlichen Arbeit (Bachelor-Thesis) Kolloquium / Verteidigung der Thesis
Prüfungsleistung	schriftliche Ausarbeitung und mündliche Prüfung
Literatur	1. Theisen, Manuel R.: Wissenschaftliches Arbeiten, 14. Aufl., München: Vahlen, 2008.
	2. Karmasin, M.; Ribing, R.: Die Gestaltung wissenschaftlicher Arbeiten, 5. Aufl., Stuttgart: UTB, 2010
	3. fachspezifische Literatur entsprechend der Themenstellung