

به نام خدا

گزارش پروژه نهایی ریزپردازنده و زبان اسمبلی - تیرماه ۱۴۰۱

گروه ۱۳

اعضای گروه:

امیرحسین ادواری ۹۸۲۴۳۰۰

زهرا حیدری ۹۸۲۴۳۰۲۰

محتوا:

۲	تنظیم ادوات و io
۴	پیاده سازی
۹	صحت سنجی
۹	پروتئوس
۱۰	منابع

بخش اول : تنظیم ادوات و io

در این قسمت شرح مختصری در مورد ورودی خروجی ها و نیز پارامترهای آنها ارائه می شود.

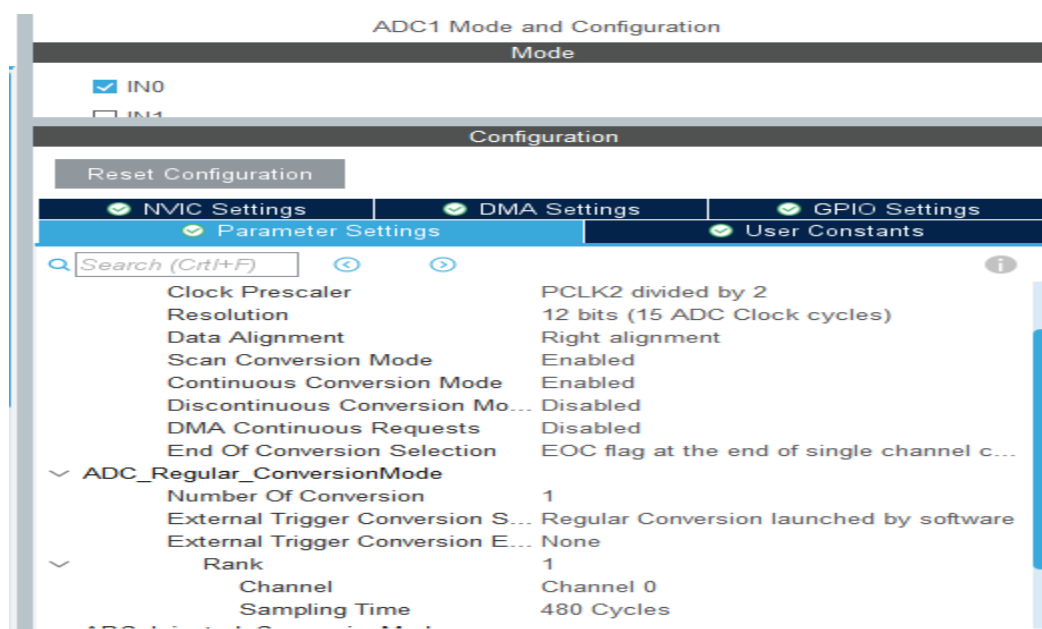
ورودی خروجی های میکرو :

PIN	PA0	PA2	PB0	PB1	PB2	PB3	PB4	PB5	PB6
TYPE	Analog Input	USART OUTPUT	OUT	OUT	OUT	OUT	OUT	OUT	OUT
SYMBOL	adc	TX	S0	S1	S2	S3	S4	S5	S6

در این پروژه از peripheral های زیر استفاده شده است:

- مبدل آنالوگ به دیجیتال (صرفاً یک چنل):
برای خواندن و نمونه برداری از سیگنال ورودی (که عملاً یک سیگنال dtmf خواهد بود) استفاده می شود.
- یوزارت ۶:
برای لاگ گرفتن و گزارش گردش کار میکرو استفاده می شود. (لاگ های خود را به واسطه یوزارت ۶ به ترمینال ارسال می کنیم)

(۱) پارامترهای ست شده برای ADC :



از آنجا که Sampling Time برابر 480 کلاک است برای بدست آورد SamplingRate بایستی کلاک روی APB2 را پس از عبور از Prescaler تقسیم بر زمان نمونه‌گیری کرده تا فرکانس نمونه برداری مشخص شود (در این پروژه حدود 8300 هرتز)

(۲) پارامترهای ست شده برای USART2

USART2 Mode and Configuration

Mode

Mode Asynchronous

Hardware Flow Control (RS232) Disable

Configuration

Reset Configuration

✓ NVIC Settings ✓ DMA Settings ✓ GPIO Settings

✓ Parameter Settings ✓ User Constants

Configure the below parameters :

Search (Ctrl+F)

Basic Parameters

Baud Rate 115200 Bits/s

Word Length 8 Bits (including Parity)

Parity None

Stop Bits 1

Advanced Parameters

Data Direction Receive and Transmit

Over Sampling 16 Samples

صرفاً Baudrate را 115200 قرار می‌دهیم. در ترمینال مجازی نیز BaudRate را با همین مقدار ست می‌کنیم.

بخش دوم: پیاده‌سازی

در این بخش قسمت‌های مختلف کد شرح داده می‌شوند.

برای پیاده‌سازی الگوریتم گوئرتزل داریم :

$$v(n) = 2 \cos\left(2\pi f_0/f_s\right) v(n-1) + v(n-2) + x(n)$$

$$output = v^2(N) + v^2(N-1) - 2 \cos\left(2\pi f_0/f_s\right) v(N)v(N-1)$$

در روابط بالا N تعداد نمونه‌ها، $x(n)$ آرایه نمونه‌ها (به عبارتی سیگنالی که وجود فرکانس f_0 در آن بررسی می‌شود) و f_s نیز فرکانس نمونه‌گیری میباشد.

به طور کلی روال کار آن است که در بازه‌های خاصی N نمونه از سیگنال ورودی که روی پین PA0 قرار دارد می‌خوانیم. سپس الگوریتم گوئرتزل را برای همه فرکانس‌های سطر و ستون اجرا می‌کنیم. سطر و ستونی که بیشترین انطباق را متناسب با خروجی گوئرتزل مربوطه دارند، معین کاراکتری هستند که سیگنال صوت آن روی پین آنالوگ میکرو قرار گرفته‌است. روابط بالا پایه و اساس کدهایی است که در ادامه ارائه می‌شوند.

```

// coeffk = 2cos(2PI(freq/sampling_freq))
#define f_697Hz      1.7300996575860355
#define f_770Hz      1.6722788385415637
#define f_852Hz      1.6012981177149554
#define f_941Hz      1.5173419552846932
#define f_1209Hz     1.2249619542608279
#define f_1336Hz     1.0681880511122386
#define f_1477Hz     0.8827313049309178
#define f_1633Hz     0.6660201856861759
#define f_1394Hz     0.993244825179317
#define f_1540Hz     0.7965165138339212
#define f_1704Hz     0.5641556617974589
#define f_1882Hz     0.30232660926717536
#define f_2418Hz     -0.4994682106134935
#define f_2672Hz     -0.8589742874610377
#define f_2954Hz     -1.220785443294959
#define f_3266Hz     -1.5564171122585517

#define VREF 5

#define N 114 // changing N affects all CoeffK factors
float samples[N];

#define A (0)      // output
#define B (1)      // output
#define C (2)      // output
#define D (3)      // output
#define E (4)      // output
#define F (5)      // output
#define G (6)      // output
#define MASK(x) (1UL << (x))

```

برای سهولت در ابتدای برنامه مقادیر ضریب کسینوسی در الگوریتم گوئرتزل را برای همه فرکانس‌های مورد نیازمان (سطرها، ستون‌ها و دوبرابر آن‌ها) محاسبه کرده و **define** می‌کنیم. مقدار **VREF** میکرو، و تعداد نمونه‌ها (**N**) را نیز **define** می‌کنیم. چند **define** دیگر هم داریم که برای کنترل سون‌سگمنتند که پیشتر در پروژه‌های قبلی روال کار با آن (پین‌ها و نیز توابع مربوط به آن مثل تابع **Segment**) تفصیلاً شرح داده‌است. لذا از شرح مجدد آن می‌پرهیزیم.

```

void logStr(char* string);
void logNum(uint32_t input);
void endLine();

```

چند تابع ساده برای لاگ گرفتن و کار با ترمینال (خارج از ملزومات پروژه) تعریف می‌کنیم. روال کار آن‌ها در پروژه هفتم و هشتم شرح داده شده‌است.

```
uint32_t Read_ADC_OSC() {  
    uint32_t raw;  
    HAL_ADC_Start(&hadc1);  
    HAL_ADC_PollForConversion(&hadc1, HAL_MAX_DELAY);  
    raw = HAL_ADC_GetValue(&hadc1);  
    HAL_ADC_Stop(&hadc1);  
    return raw;  
}
```

در این تابع صرفاً یک نمونه از پین آنالوگ (PA0) را می‌خوانیم. لازم بذکر است ADC همانطور که در بخش اول آورده شده صرفاً یک کانال دارد و روی Trigger By Software تنظیم شده. بدین ترتیب از طریق نرم‌افزار آنرا Start و سپس Poll کرده و در نهایت مقدار دیجیتال‌شده را می‌خوانیم، آنرا متوقف می‌سازیم و مقدار خوانده‌شده را بازمی‌گردانیم.

```
void sample() {  
    for(short i = 0; i < N; i++) {  
        samples[i] = (((float) Read_ADC_OSC()) - 1401.0) * VREF/317.0;  
    }  
}
```

این تابع نیز همان تابع نمونه‌گیری می‌باشد. به تعداد N نمونه از ورودی خوانده، به درستی scale کرده (1401 مقداری است که adc هنگام وصل بودن پین آنالوگ به زمین می‌خواند، 317 نیز اختلاف بین مقادیر خوانده شده از پین آنالوگ در زمان‌های اتصال به vdd و gnd است) و در آرایه نمونه‌ها قرار می‌دهیم. (عملاً این تابع آرایه $x(n)$ ذکر شده در فرمول را پر می‌کند)

```

uint32_t goertzel(float factor) {
    float v0, v1, v2;
    float v12, v22, v1v2;

    // base values for recursive equation
    v1 = 0;
    v2 = 0;

    // calculate all Vk values recursively
    for (int i = 0; i < N; i++) {
        v0 = (factor*v1) - v2 + samples[i];
        v2 = v1;
        v1 = v0;
    }
    v12 = v1*v1;
    v22 = v2*v2;
    v1v2 = v1*v2;
    return (uint32_t) (v12 + v22 - (factor*v1v2)) ;
}

```

این الگوریتم نکته خاصی علاوه بر فرمول‌های ذکر شده ندارد، صرفاً بر اساس فاکتور کسینوسی که به آن پاس می‌شود (مجموعه مقادیر فاکتورهای کسینوسی برای فرکانس‌های مختلف در ابتدای برنامه دیفاین شده‌اند) و نیز آرایه نمونه‌ها تابع بازگشتی ارائه شده در ابتدای این بخش را برای همه مقادیر 0 تا N محاسبه کرده و در نهایت از دو مقدار $V(N)$ و $V(N-1)$ (که می‌دانیم با توجه به ساختار بازگشتی تابع V برای محاسبه آنها مقدار تابع V برای همه نمونه‌ها بایستی محاسبه شود) برای تعیین خروجی تابع که یک عدد مثبت است استفاده می‌کنیم (این مقدار مثبت عملاً اندازه یک عدد مختلط است)

```

uint32_t dtmf_detect()

```

این تابع ابتدا گوئرتزل را روی فرکانس سطرها محاسبه می‌کند، اگر هیچکدام از آنها از آستانه تعریف شده بیشتر نباشد پس به احتمال زیاد این صدا مربوط به dtmf نبوده و ارور برمی‌گردانیم. در غیراینصورت سطر با بیشترین مقدار گوئرتزل به عنوان سطر کاراکتری که سیگنال صوت آن وارد میکرو شده است، انتخاب می‌شود.

همین روال برای ستون‌ها انجام می‌شود. پس از آنکه سطر و ستون تعیین شدند، تعیین کاراکتر متناظر با سیگنال صوت ورودی سهل است. و در نهایت این مراحل را برای دوبرابر فرکانس سطرها و ستون‌ها اجرا می‌کنیم. (هارمونیک دوم) و در صورتی که نتیجه کاملاً مشابه شود ارور برمی‌گردانیم. در غیر اینصورت سطر و ستون را لاگ زده و مجموع چهاربرابر سطرمنهای یک و ستون منهای یک را به عنوان خروجی برمی‌گردانیم (این مقدار عملاً اندیس کاراکتر متناظر این سطر و ستون در آرایه **digits** می‌باشد) آرایه **digitis** به شکل زیر تعریف می‌شود:

```
char digits[16] = {
    '1', '2', '3', 'A',
    '4', '5', '6', 'b',
    '7', '8', '9', 'c',
    '*', '0', '#', 'd',
};
```

این آرایه صرفاً کاراکترهای متناظر با اصوات شرح داده شده را داراست (منطبق بر تصویر درج شده در صورت پروژه)

```
uint32_t error() {
    logStr("Not a Valid Tone!");
    endLine();
    return 100;
}
```

برای ارور برگرداندن (در تابع dtmf_detect) از این تابع (error) استفاده می‌کنیم. صرفاً یک لاگ را از طریق یوزارت روی ترمینال فرستاده و عدد مربوط به خطا را (100) باز می‌گرداند.

```
while (1)
{
    /* USER CODE END WHILE */

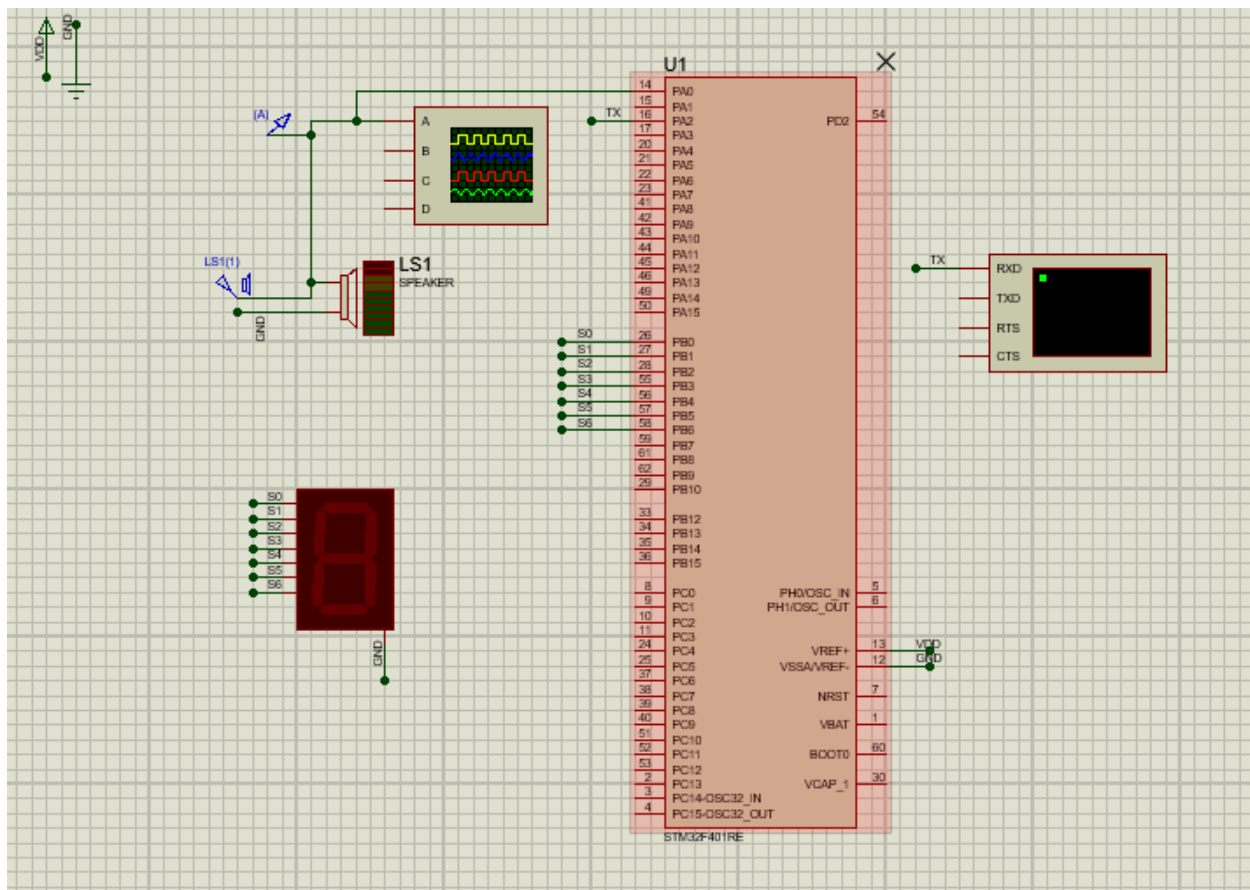
    /* USER CODE BEGIN 3 */
    sample();
    uint32_t digit = dtmf_detect();
    if( digit != 100){
        logStr("7segment updated"); endLine();
        GPIOB->ODR = 0;
        GPIOB->ODR = segment(digits[digit]);
    }
    HAL_Delay(290);
}
```

در حلقه اصلی برنامه به‌طور متناوب و با یک تاخیر منطقی، از سیگنال ورودی نمونه‌گیری کرده و وجود اصوات dtmf را بررسی می‌کنیم. در صورتی که این تابع مقدار 100 که همان کد ارور است را برگرداند یعنی صوت جدید شناسایی شده و سون‌سگمنت بایستی آپدیت شود.

بخش سوم : صحت سنجی

برای صحت سنجی عملکرد میکرو؛ یک مجموعه صوت مربوط به همه کاراکترهای مجاز dtmf در یک پوشه به نام tones قرار داده شده که می توان سیگنال آن ها را یکی پس از دیگری توسط جنریتور پروتئوس وارد پین PA0 کرده و نتیجه را بررسی کرد. به علاوه، دو صوت که شامل دنباله ای از اصوات dtmf هستند نیز به همین منظور قرار داده شده است. دو ویدیو نیز از تست میکرو در پوشه Testing Videos قرار گرفته است.

بخش چهارم : پروتئوس



بخش پنجم: منابع

برای تولید اصوات dtmf

1. http://dialabc.com/sound/generate/index.html?pnum=AB+CD+*+%23&pad=ext&auFormat=wavpcm44&toneLength=300&mtcontinue=Generate+DTMF+Tones
2. <https://forum.arduino.cc/t/goertzel-for-reliable-dtmf-decoding/118501/6>
3. [https://eng.libretexts.org/Bookshelves/Electrical_Engineering/Signal_Processing_and_Modeling/Fast_Fourier_Transforms_\(Burrus\)/04%3A_The_DFT_as_Convolution_or_Filtering/4.04%3A_Goertzel's_Algorithm_or_A_Better_DFT_Algorithm](https://eng.libretexts.org/Bookshelves/Electrical_Engineering/Signal_Processing_and_Modeling/Fast_Fourier_Transforms_(Burrus)/04%3A_The_DFT_as_Convolution_or_Filtering/4.04%3A_Goertzel's_Algorithm_or_A_Better_DFT_Algorithm)
4. <https://www.ti.com/lit/an/spra066/spra066.pdf?ts=1656189312971>
5. <https://medium.com/geekculture/the-great-unknown-the-goertzel-algorithm-492681f30866>
6. <https://www.quora.com/Whats-the-simplest-DTMF-decoding-algorithm>
7. <https://www.youtube.com/watch?v=2Aj3HTF9yKQ>
8. https://www.youtube.com/watch?v=LS_9Jbpor10
9. https://www.youtube.com/results?search_query=goertzel+algorithm
10. https://en.wikipedia.org/wiki/Goertzel_algorithm#DFT_computations
11. <https://github.com/siorpaes/DTMF-decoder>
12. <https://gist.github.com/sebpiq/4128537>
13. <https://github.com/ribt/dtmf-decoder>