Travaux Pratiques SVM

Introduction

Le Support Vector Machine (SVM) est un algorithme de machine learning utilisé pour des tâches de classification binaire. Il fonctionne en trouvant une hyperplan qui sépare au mieux les données de deux classes dans un espace à n dimensions. L'objectif principal est de maximiser la marge, c'est-à-dire la distance entre l'hyperplan et les points de données les plus proches de chaque classe, appelés vecteurs de support.

Modules nécessaires

```
import numpy as np
import sys
import os
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.svm import SVC
# Ajoutez le chemin du dossier où se trouve le module svm_source (si besoin)
sys.path.append(r"C:\Users\Abdoulaye Diop\Downloads\TP SVM-20240923")
try:
    import svm_source
except ModuleNotFoundError as e:
    print(f"Erreur d'importation: {e}")
from sklearn import svm
from sklearn import datasets
from sklearn import svm
from sklearn import datasets
import seaborn as sns
from sklearn.utils import shuffle
from sklearn.preprocessing import StandardScaler
```

```
from sklearn.model_selection import train_test_split, GridSearchCV
from sklearn.datasets import fetch_lfw_people
from sklearn.decomposition import PCA
from time import time

scaler = StandardScaler()

import warnings
warnings.filterwarnings("ignore")

plt.style.use('ggplot')
```

Le jeu de données des fleurs d'iris, également connu sous le nom d'Iris dataset, est un ensemble de données très utilisé en machine learning pour les tâches de classification. Ce jeu de données contient des informations sur trois espèces de fleurs d'iris : Iris setosa, Iris versicolor et Iris virginica. Dans cette analyse, nous nous concentrerons uniquement sur deux classes pour en faire une classification binaire avec un modéle SVM.

Chargement et prétaitements des données IRIS

```
iris = datasets.load_iris()
X = iris.data
X = scaler.fit_transform(X)
y = iris.target
X = X[y != 0, :2]
y = y[y != 0]
# melanger le dataset
X, y = shuffle(X, y)
```

Visualisation des données

On observe clairement dans la Figure 1 ci-dessous la présence de deux classes distinctes dans notre jeu de données. Ces deux classes sont représentées par des points appartenant à des groupes séparés, ce qui illustre bien la structure binaire du problème de classification.

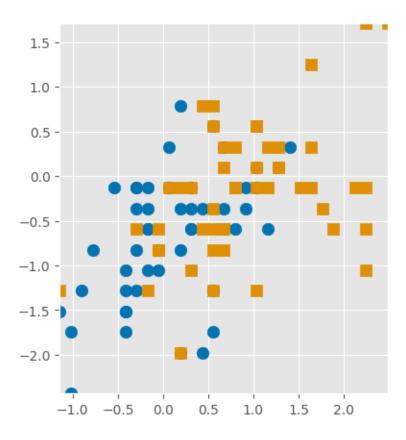


Figure 1: Visualisation du dataset iris avec seulement les deux classes .

Evaluations du modele de classification SVM avec le noyau linéaire

```
# Division du jeu de données en ensembles d'entraînement et de test (50% pour chaque)
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.5, random_state=42)
# Création du modèle SVM avec noyau linéaire
# fit the model with linear kernel
clf = SVC(kernel='linear')
# Entraînement du modèle sur les données d'entraînement
clf.fit(X_train, y_train)
# predict labels for the test data base
y_pred = clf.predict(X_test)
# Évaluation de la performance du modèle
accuracy = accuracy_score(y_test, y_pred)
```

0.7

Ce modéle a une performance de 70

Frontière de décision du modéle

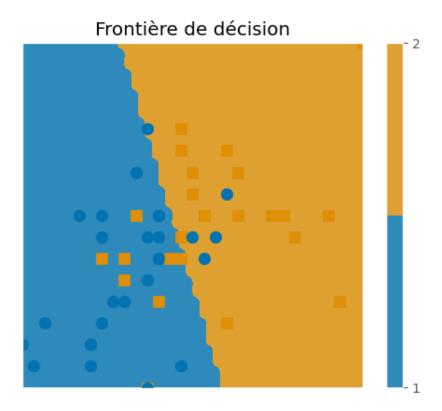


Figure 2: Frontière de décision .

On remarque clairement que le modèle effectue une classification binaire, mais avec certaines erreurs de classification. En effet, on observe que quelques points appartenant à la classe bleue se retrouvent dans la zone réservée à la classe jaune

Comparaison des deux choix de noyau

Nous avons effectué une recherche par grille sur le paramètre de régularisation afin de récupérer le meilleur modèle pour chaque noyau. Nous constatons que le modèle avec un noyau est lineaire est légèrement

```
parameters = {'kernel': ['linear'], 'C': list(np.logspace(-3, 3, 200))}
```

```
param_grid_linear=parameters
# Recherche par grille pour le noyau linéaire
grid_search_linear = GridSearchCV(SVC(), param_grid_linear, refit=True, verbose=0)
grid_search_linear.fit(X_train, y_train)
# Affichage du meilleur modèle pour le noyau linéaire
best_model_linear = grid_search_linear.best_estimator_
print(f"Meilleur modèle avec noyau linéaire : {best_model_linear}")
print(f"Meilleurs paramètres pour le noyau linéaire : {grid_search_linear.best_params_}")
# Prédiction et évaluation de la performance du modèle linéaire
clf_linear=best_model_linear
y_pred_linear = best_model_linear.predict(X_test)
accuracy_linear = accuracy_score(y_test, y_pred_linear)
print(f"Précision du modèle avec noyau linéaire : {accuracy_linear:.2f}")
# Paramètres pour le noyau polynomial (incluant degree)
Cs = list(np.logspace(-3, 3, 5))
gammas = 10. ** np.arange(1, 2)
degrees = np.r_[1, 2, 3]
parameters1 = {'kernel': ['poly'], 'C': Cs, 'gamma': gammas, 'degree': degrees}
param_grid_poly =parameters1
# Recherche par grille pour le noyau polynomial
grid_search_poly = GridSearchCV(SVC(), param_grid_poly, refit=True, verbose=0)
grid_search_poly.fit(X_train, y_train)
# Affichage du meilleur modèle pour le noyau polynomial
best_model_poly = grid_search_poly.best_estimator_
```

```
print(f"Meilleur modèle avec noyau polynomial : {best_model_poly}")
print(f"Meilleurs paramètres pour le noyau polynomial : {grid_search_poly.best_params_}")

# Prédiction et évaluation de la performance du modèle polynomial
clf_poly=best_model_poly
y_pred_poly = best_model_poly.predict(X_test)
accuracy_poly = accuracy_score(y_test, y_pred_poly)
print(f"Précision du modèle avec noyau polynomial : {accuracy_poly:.2f}")
```

Chaque classe occupe une région spécifique de l'espace des caractéristiques, et l'objectif est de trouver une frontière optimale qui les sépare.

```
def f_linear(xx):
    """Classifier: needed to avoid warning due to shape issues"""
    return clf_linear.predict(xx.reshape(1, -1))

def f_poly(xx):
    """Classifier: needed to avoid warning due to shape issues"""
    return clf_poly.predict(xx.reshape(1, -1))

plt.ion()
plt.figure(figsize=(15, 5))
plt.subplot(131)
plot_2d(X, y)

plt.title("iris dataset")

plt.subplot(132)
frontiere(f_linear, X, y)
plt.title("linear kernel")

plt.subplot(133)
```

```
#frontiere(f_poly, X, y)

plt.title("polynomial kernel")

plt.tight_layout()

plt.draw()
```

Frontière de décision pour grid lineaire

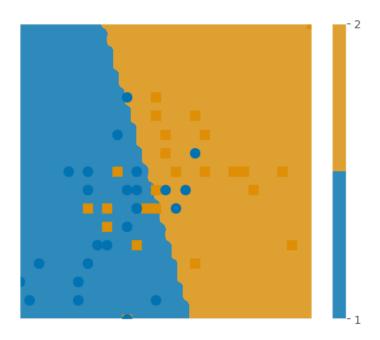


Figure 3: Frontière de décision grid linéaire .

Frontière de décision pour grid polynomiale

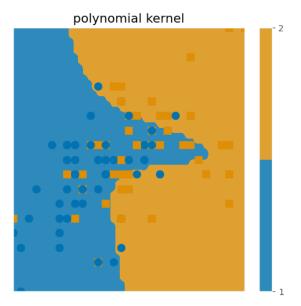


Figure 4: Frontière de décision grid polynomiale .

• Formule de l'accuracy :

$$Accuracy = \frac{Nombre de prédictions correctes}{Nombre total de prédictions}$$
(1)

Question 3

- Evaluation de l'effet de regulation

Fonction coût

La fonction coût du SVM cherche à maximiser la marge entre les classes. Elle s'écrit de la manière suivante :

minimiser
$$\frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i=1}^n \xi_i$$
 (2)

Avec une valeur plus faible de C, le SVM favorise la maximisation de la marge, même si cela implique de mal classer certains exemples. Le modèle devient ainsi plus général et moins sensible aux fluctuations des données d'entraînement.

Nous faisons varier le paramètre de régularisation C de 10^{-5} à 10^{5} afin d'observer l'impact de cette variation sur l'erreur de classification. Cette approche nous permet de mieux comprendre comment la régularisation influence le comportement du modèle et sa capacité à généraliser sur les données.

```
# Diviser les données en ensemble d'entraînement et de test
X_train, X_test, y_train, y_test = train_test_split(X, y, test_size=0.2, random_state=42)
# Liste des valeurs de C à tester sur une échelle logarithmique
C_{values} = np.logspace(5, -5, num=11) # de 1e5 à 1e-5
# Stocker les erreurs pour chaque valeur de C
errors = []
# Pour chaque valeur de C, entraîner un SVM et calculer l'erreur
for C in C_values:
    svm_model = SVC(kernel='linear', C=C)
    svm_model.fit(X_train, y_train)
    y_pred = svm_model.predict(X_test)
    error = 1 - accuracy_score(y_test, y_pred) # Erreur = 1 - Précision
    errors.append(error)
# Afficher l'erreur de prédiction en fonction de C
plt.figure(figsize=(8, 6))
plt.plot(C_values, errors, marker='o')
plt.xscale('log') # Echelle logarithmique pour C
plt.xlabel('Valeur de C (échelle logarithmique)')
plt.ylabel('Erreur de prédiction')
plt.title('Influence du paramètre de régularisation C sur l\'erreur de prédiction')
plt.grid(True)
plt.show()
```

On remarque que l'erreur est maximale lorsque le paramètre de régularisation C est inférieur à 10^{-2} . Au-delà de cette valeur, l'erreur diminue progressivement, indiquant une amélioration des performances du modèle.

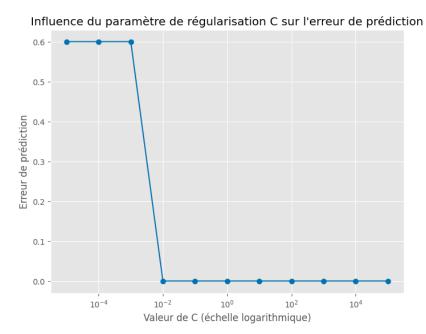


Figure 5: Erreur en fonction de C .

```
images = lfw_people.images
n_samples, h, w, n_colors = images.shape
target_names = lfw_people.target_names.tolist()
#n_classes = target_names.shape[0]

print(f"Nombre d'échantillons: {n_samples}")
print(f"Hauteur des images: {h}")
print(f"Largeur des images: {w}")
print(f"Nombre de couleurs: {n_colors}")
#print(f"Nombre de classes: {n_classes}")
#print("Noms des cibles:", target_names)
```

Nombre d'échantillons: 1288

```
Largeur des images: 37
Nombre de couleurs: 3

# Visualiser quelques images
plt.figure(figsize=(12, 8))
for i in range(12):
    plt.subplot(3, 4, i + 1)
    plt.imshow(images[i], cmap='gray')
    plt.title(target_names[lfw_people.target[i]])
    plt.axis('off')
plt.tight_layout()
plt.show()
```

Visualisation de quelques images

Hauteur des images: 50



Figure 6: Images des visages.

```
from sklearn.svm import SVC
from sklearn.metrics import classification_report, confusion_matrix
# Créer un modèle SVM
clf = SVC(kernel='linear', class_weight='balanced')
# Entraîner le modèle
clf.fit(X train, y train)
# Prédire sur l'ensemble de test
y_pred = clf.predict(X_test)
# Vérifie les classes uniques dans y_test
unique_classes = np.unique(y_test)
print("Classes uniques dans y_test :", unique_classes)
print("Nombre de classes uniques :", len(unique_classes))
Classes uniques dans y_test : [1 2]
Nombre de classes uniques : 2
# Prédire sur l'ensemble de test
y_pred = clf.predict(X_test)
# Vérifie les classes uniques dans y_test
unique classes = np.unique(y test)
print("Classes uniques dans y_test :", unique_classes)
print("Nombre de classes uniques :", len(unique_classes))
# Récupérer les noms de cibles pour les classes uniques dans y_test
# Utiliser une liste pour obtenir les noms correspondants
unique_target_names = [target_names[i] for i in unique_classes]
print("Noms des cibles uniques :", unique_target_names)
# Évaluer les performances du modèle avec les noms de cibles uniques
print(classification_report(y_test, y_pred, target_names=unique_target_names))
Classes uniques dans y_test : [1 2]
Nombre de classes uniques : 2
Noms des cibles uniques : ['Colin Powell', 'Donald Rumsfeld']
                 precision
                             recall f1-score
```

```
Colin Powell
                      0.71
                                0.83
                                          0.77
                                                       24
                                0.69
Donald Rumsfeld
                      0.82
                                           0.75
                                                       26
       accuracy
                                          0.76
                                                       50
      macro avg
                      0.77
                                0.76
                                           0.76
                                                       50
   weighted avg
                      0.77
                                0.76
                                          0.76
                                                       50
```

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.metrics import confusion_matrix
import itertools
# Prédire sur l'ensemble de test
y_pred = clf.predict(X_test) # Assurez-vous que clf et X_test sont déjà définis
# Définir n_classes en fonction des classes uniques dans y_test
n_classes = len(np.unique(y_test))
# Matrice de confusion
cm = confusion_matrix(y_test, y_pred)
plt.figure(figsize=(10, 10))
plt.imshow(cm, interpolation='nearest', cmap=plt.cm.Blues)
plt.title("Matrice de confusion")
plt.colorbar()
tick_marks = np.arange(n_classes)
# Assurez-vous que target_names est défini
# Si tu as utilisé unique_target_names précédemment, utilise-le ici
plt.xticks(tick_marks, unique_target_names, rotation=45) # Utiliser unique_target_names ici
plt.yticks(tick_marks, unique_target_names) # Utiliser unique_target_names ici
# Afficher les étiquettes
thresh = cm.max() / 2.
for i, j in itertools.product(range(cm.shape[0]), range(cm.shape[1])):
    plt.text(j, i, cm[i, j], horizontalalignment="center",
             color="white" if cm[i, j] > thresh else "black")
plt.ylabel('Vérité terrain')
plt.xlabel('Prédiction')
plt.tight_layout()
```

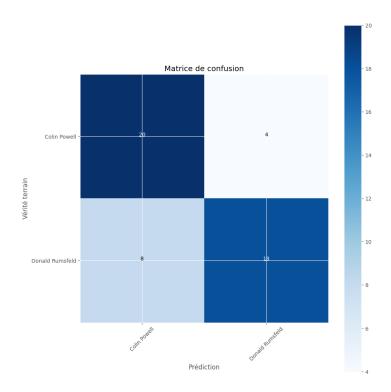


Figure 7: Matrice de confusion .

```
# Données
VP = 18
FN = 8
FP = 20
TN = 4

# Calcul des pourcentages
pourcentage_VP = (VP / (VP + FN)) * 100
pourcentage_FP = (FP / (FP + TN)) * 100

# Affichage des résultats
print(f"Pourcentage de Vrais Positifs (VP): {pourcentage_VP:.2f}%")
print(f"Pourcentage de Faux Positifs (FP): {pourcentage_FP:.2f}%")
```

Pourcentage de Vrais Positifs (VP): 69.23% Pourcentage de Faux Positifs (FP): 83.33%

Analyse des Résultats

Nous avons deux classes distinctes: Colin Powell et Donald Rumsfeld.

Pour Colin Powell, 71 % des prédictions étaient correctes, alors que pour Donald Rumsfeld, 82 % des prédictions étaient correctes.

En termes de rappel, le modèle a retrouvé 83 % des exemples corrects pour Colin Powell, contre 69 % pour Donald Rumsfeld.

Le score F1 pour Colin Powell est de 0.77, tandis que celui pour Donald Rumsfeld est de 0.75.

Il y a 24 exemples pour Colin Powell et 26 exemples pour Donald Rumsfeld dans l'ensemble de test.

Les valeurs pondérées des métriques (précision, rappel, et F1) sont respectivement de 0.77, 0.76, et 0.76.

Question 5

Cette partie a pour objectif de mesurer l'influence des variables de nuisance. Nous allons procéder en plusieurs étapes, à savoir la création de deux modèles :

1. Un modèle avec une variable de nuisance.

2. Un modèle sans variable de nuisance.

À chaque étape, nous évaluerons le score d'entraînement et le score de test pour chaque modèle afin de comparer leur performance respective.

```
import numpy as np
from sklearn import svm
from sklearn.model_selection import GridSearchCV
# Définir la fonction pour exécuter SVM avec validation croisée
def run_svm_cv(_X, _y):
    _indices = np.random.permutation(_X.shape[0])
    _train_idx, _test_idx = _indices[:_X.shape[0] // 2], _indices[_X.shape[0] // 2:]
    _X_train, _X_test = _X[_train_idx, :], _X[_test_idx, :]
    _y_train, _y_test = _y[_train_idx], _y[_test_idx]
    _parameters = {'kernel': ['linear'], 'C': list(np.logspace(-3, 3, 5))}
    _svr = svm.SVC()
    _clf_linear = GridSearchCV(_svr, _parameters)
    _clf_linear.fit(_X_train, _y_train)
    print('Generalization score for linear kernel: %s, %s \n' %
          (_clf_linear.score(_X_train, _y_train), _clf_linear.score(_X_test, _y_test)))
# Exemple de données
# Remplacez ces lignes par votre jeu de données réel
from sklearn.datasets import load_iris
data = load iris()
X = data.data
y = data.target
print("Score sans variable de nuisance")
run_svm_cv(X, y)
print("Score avec variable de nuisance")
n_samples = X.shape[0]
n_features = X.shape[1]
# On rajoute des variables de nuisances
sigma = 1
noise = sigma * np.random.randn(n_samples, 300)
X_noisy = np.concatenate((X, noise), axis=1)
```

```
X_noisy = X_noisy[np.random.permutation(X_noisy.shape[0])]
# Appel de la fonction sur les données avec bruit
run_svm_cv(X_noisy, y)
```

Score sans variable de nuisance Generalization score for linear kernel: 0.973333333333334, 0.97333333333333333

Score avec variable de nuisance Generalization score for linear kernel: 1.0, 0.3466666666666667

Interprétation des Scores

Nous avons comparé les scores obtenus par le modèle avec et sans variable de nuisance.

Score sans variable de nuisance

Le score de généralisation pour le noyau linéaire est de 0.9733 pour l'entraînement et de 0.9733 pour le test.

Score avec variable de nuisance

Le score de généralisation pour le noyau linéaire est de 1.0 pour l'entraı̂nement et de 0.3467 pour le test.

Interprétation

L'analyse des scores montre que l'ajout d'une variable de nuisance a un impact significatif sur la performance du modèle. En effet, sans la variable de nuisance, le modèle présente un excellent score de généralisation tant pour l'entraînement que pour le test. Cependant, une fois la variable de nuisance introduite, bien que le score d'entraînement atteigne 1.0, le score de test chute à 0.3467. Cela indique une surapprentissage sur les données d'entraînement, entraînant une mauvaise généralisation sur les données de test.

L'objectif d'une Analyse en Composantes Principales (ACP) est de réduire la dimensionnalité d'un espace complexe. L'ACP construit des composantes principales décorélées deux à deux tout en préservant le maximum d'information. Le choix du nombre de composantes est crucial : un trop grand nombre de composantes peut conduire à l'inclusion de bruit, tandis qu'un nombre trop faible de composantes peut entraı̂ner une perte significative d'information.

Exemple avec 150 composantes principales

```
# Charger les données
lfw_people = fetch_lfw_people(min_faces_per_person=70, resize=0.4, color=True)
X = lfw_people.data
y = lfw_people.target
target_names = lfw_people.target_names
# Fonction pour exécuter SVM avec PCA
def run_svm_pca(_X, _y, n_components=150):
    # Réduction de dimension avec PCA
   pca = PCA(n_components=n_components, svd_solver='randomized', whiten=True)
    # Définir le modèle SVM avec PCA dans un pipeline
    _svr = svm.SVC(kernel='linear', C=1)
   pipeline = make_pipeline(pca, _svr)
    # Diviser les données en ensemble d'entraînement et de test
    _indices = np.random.permutation(_X.shape[0])
    _train_idx, _test_idx = _indices[:_X.shape[0] // 2], _indices[_X.shape[0] // 2:]
    _X_train, _X_test = _X[_train_idx, :], _X[_test_idx, :]
    _y_train, _y_test = _y[_train_idx], _y[_test_idx]
    # Entraîner le modèle
    pipeline.fit(_X_train, _y_train)
    # Évaluer les performances
    train_score = pipeline.score(_X_train, _y_train)
    test_score = pipeline.score(_X_test, _y_test)
    print(f'Generalization score with PCA: Train Score = {train_score}, Test Score = {test_s
# Exécuter la fonction
```

```
print("Score avec PCA")
run_svm_pca(X, y)
```

```
Score avec PCA
Generalization score with PCA: Train Score = 1.0, Test Score = 0.7996894409937888
```

Avec un score de généralisation de 1.0 pour l'ensemble d'entraînement et un score de 0.7997 pour l'ensemble de test, nous pouvons observer une performance remarquable du modèle sur les données d'entraînement. Cela signifie que le modèle réussit à classer parfaitement les exemples de l'ensemble d'entraînement. Cependant, le score de test, bien qu'acceptable, montre une certaine dégradation des performances.

Choix du nombre de composantes

Nous allons procéder par validation croisée pour choisir le nombre optimal de composantes principales.

Étant donné que le temps de calcul est très long, j'ai décidé de le faire sur de petits intervalles. À chaque étape, j'augmente le nombre de composantes en commençant par la meilleure, puis je poursuis ainsi de suite.

```
# Charger les données
lfw_people = fetch_lfw_people(min_faces_per_person=70, resize=0.4, color=True)
X = lfw_people.data
y = lfw_people.target
target_names = lfw_people.target_names

# Fonction pour exécuter SVM avec PCA
def run_svm_pca_cv(_X, _y):
    # Définir le modèle SVM
    _svr = svm.SVC(kernel='linear', C=1)

# Définir les paramètres pour GridSearchCV
param_grid = {
        'pca__n_components': np.arange(150,300) # Tester de 150 à 300 composantes
}

# Créer un pipeline avec PCA et SVM
pipeline = make_pipeline(PCA(svd_solver='randomized', whiten=True), _svr)
```

```
# Effectuer la validation croisée avec GridSearchCV
grid_search = GridSearchCV(pipeline, param_grid, cv=5)
grid_search.fit(_X, _y)

# Afficher les résultats
print(f'Best number of components: {grid_search.best_params_["pca__n_components"]}')
print(f'Best cross-validation score: {grid_search.best_score_}')

# Exécuter la fonction
print("Score avec validation croisée pour le nombre de composantes")
run_svm_pca_cv(X, y)
```

Score avec validation croisée pour le nombre de composantes Best number of components: 226 Best cross-validation score: 0.8439055289114107

près avoir effectué la validation croisée pour déterminer le nombre optimal de composantes principales à utiliser dans notre modèle, nous avons obtenu les résultats suivants :

- Meilleur nombre de composantes : 226
- Meilleur score de validation croisée : 0.8439

Ces résultats indiquent que, parmi toutes les configurations testées, l'utilisation de 226 composantes principales a permis d'atteindre le meilleur score de validation croisée de 84.39 %. Cela suggère que ce nombre de composantes offre un bon compromis entre la complexité du modèle et sa capacité à généraliser sur des données non vues.

Il est donc recommandé d'utiliser 226 composantes pour le modèle final afin d'optimiser les performances de classification.

Bien que le score soit satisfaisant, il n'est pas surprenant de ne pas obtenir de résultats exceptionnels. Cela est dû au manque de prétraitement des données avant d'effectuer l'analyse en composantes principales (ACP).