

并发控制: 互斥

实现互斥的根本困难: 不能同时读/写共享内存.

- load 的时候不能写
 - 看到的東西马上就过时了
- store 的时候不能读
 - 也不知道把什么改成了什么

自旋锁 Spin Lock

假设硬件能为我们提供一条“瞬间完成”的读+写的指令

x86 原子操作: lock 指令前缀: 处理器消更并行

Atomic exchange (load+store)

xchg (&x, &y): 交换 x, y 地址上的值

RISC-V 原子操作设计:

load → exec → store

Load-Reserved / Store-conditional

自旋锁的缺陷: 性能问题

- 自旋 (共享变量) 会触发处理器间的缓存同步, 延迟增加
 - 除了进入临界区的线程, 其它处理器上的线程都在空转 (while(1))
争抢锁的处理器越多, 利用率越低
 - 获得自旋锁的线程可能被操作系统切换出去
 - 操作系统不“感知”线程在做什么
- 实现 100% 资源浪费.

使用场景: 操作系统内核的并发数据结构 (短临界区)

- 临界区几乎不“拥堵”
- 持有自旋锁时禁止执行流切换

互斥锁 Mutex Lock

Scalability: 性能新维度 (可扩展性)

同一份计算任务, 时间和空间会随处理器数量的增长而变化

实现线程+长临界区的互斥

- 把锁的实现放到操作系统里!
 - syscall (SYSCALL_lock, &lk);
试图获得 lk, 但如果失败, 就切换到其它线程 (Sleep)
 - syscall (SYSCALL_unlock, &lk);
释放 lk, 如果有等待锁的线程就唤醒.

Futex = Spin + Mutex (Fast Userspace mutexes)

Spin Lock (线程共享 locked)

- 更快的 fast path
 - xchg 成功 → 立即进入临界区, 开销很小
- 更慢的 slow path
 - xchg 失败 → 浪费 CPU 自旋等待.

Mutex Lock (通过系统调用访问 locked)

- 更快的 slow path
 - 上锁失败线程不再占有 CPU
- 更慢的 fast path
 - 即使上锁成功也需要进出内核 (syscall)

Futex

- Fast path: 一条原子指令, 上锁成功立即返回
- Slow path: 上锁失败, 执行系统调用睡眠.

先在用户空间自旋

- 如果获得锁, 直接进入
- 未获得锁, 系统调用
- 解锁以后也需要系统调用