Universidad de los Andes — Facultad de Ingeniería

Autores: Andrés Vega, David Méndez-Acuña

# **Reinforced Logo**

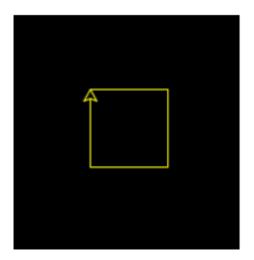
#### **Contexto**

Logo es un lenguaje de programación creado por Seymour Papert y Wallace Feurzeig en 1966. Se trata de un lenguaje concebido con fines educativos que se usa para introducir nociones básicas de algorítmica a niños en cursos tempranos de educación primaria.

El principio de Logo se basa en una tortuga que se controla a partir de instrucciones simples de movimiento —avanzar, girar a la derecha o izquierda, retroceder, etc.—. La tortuga deja un trazo sobre el plano sobre el que se mueve. El objetivo es entonces enseñarle al niño a programar mientras dibuja.

## **Objetivo**

El objetivo del proyecto es enseñarle a Logo a dibujar **figuras rectangulares**. En particular, a lo largo de este documento presentaremos una solución para enseñarle a Logo a dibujar dos figuras: un cuadrado simple, y un caracol cuadrado como se ve en las imágenes a continuación.



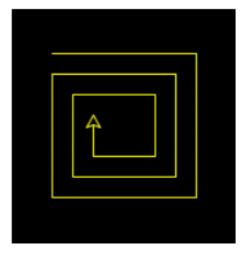


Figura 1. Figuras rectangulares que Logo podrá dibujar luego de su entrenamiento.

### Generalidades de la solución

La solución que proponemos consta de dos etapas: **entrenamiento** y **dibujo**. Durante la fase de entrenamiento, entrenamos a Logo a partir de un sistema de recompensas que explicaremos más adelante. Como resultado de esta primera fase, obtenemos una matriz de q-valores que contiene también la política óptima que quiará a Logo durante el

dibujo. Durante la fase de dibujo, Logo seguirá la política optima y dejará un trazo sobre el canvas mientras sigue esa política.

Para esto, las posibles acciones de Logo corresponden a sus capacidades de movimiento. Originalmente, Logo soporta cuatro movimientos: forward, backward, left, right. Los dos primeros permiten avanzar y retroceder tantos pasos como se indique en el parámetro. Los dos últimos le permiten a la tortuga girar a la izquierda o a la derecha en el ángulo indicado por el parámetro. En este proyecto, **simplificaremos estos movimientos** para así limitar el movimiento de la tortuga a cuatro direcciones. Entonces, las acciones posibles serán: **up**, **down**, **left**, y **right**. Cada una de las acciones avanzará Logo hacia la dirección indicada por la acción en la cantidad de pasos indicada por el parámetro.

## Sistema de recompensas: una recompensa por cada trazo

Para entrenar Logo decidimos de seguir una estrategia de una recompensa por trazo. Entonces, tendremos tantas recompensas como trazos. El entrenamiento se hará también por trazos; entrenaremos logo a seguir cada trazo por separado y la fase de dibujo integrará lo aprendido en los entrenamientos de los trazos.

Para ilustrar lo anterior, considere el ejemplo de un ciadrado. El esquema de aprendizaje por trazos se estructura de la siguiente manera.

- **Primer entrenamiento:** Le enseñamos a Logo a ir desde su punto de origen (en el vértice superior-izquierdo del canvas) al primer vértice del cuadrado. Durante este trayecto, le pedimos a Logo que mantena el lápiz arriba de manera que no deje trazo durante este primer recorrido que no hace parte de la figura.
- **Segundo entrenamiento:** Entrenamos Logo para ir desde el primer vértice del cuadrado hacia el segundo vértice. Durante el trayecto, le pedimos a Logo que baje el lápiz de manera que deje un trazo durante su recorrido.
- **Tercer, cuarto, y quinto entrenamiento:** Durante el resto de los entrenamientos, se sigue el mismo procedimiento que para el entrenamiento anterior. Es importante mencionar que en cada entrenamiento el punto de inicio de Logo cambia por el vértice del trazo inmediatamente anterior.

#### Fase de entrenamiento

A continuación presentamos el código correspondiente a la fase de entrenamiento de Logo. Los tiempos de ejecución están al final de la fase de entrenamiento que se ejecutó sobre un MacBook Pro con un procesador Apple M1 y 8 GB de memoria RAM. Es importante aclarar que dada la baja complejidad de los dibujos que estamos proponiendo, la duración del entrenamiento es relativamente baja y puede medirse en segundos.

```
In []: %run environment.ipynb
%run agent.ipynb
%run rewards.ipynb
```

```
%run logo.ipynb
import time
def train(rewards_system):
   Este método entrena a Logo a partir del sistema de recompensas que entra por
   El resultado de este método corresponde a un objeto de la clase 'Agente' por
    uno de los trazos contenidos en el sistema de recompensas. Luego del entrena
    trazo, este método imprime la tabla de q-valores así como una gráfica que mu
    de dicha tabla.
    Entradas:
    -----
    - rewards_system -> array(str[][]): Sistema de recompensas que debe usarse p
     Se trata de un arreglo de matrices de strings. Se tienen tantas matrices d
     figura que se quiere dibujar. Cada matriz tiene una recompensa positiva +1
     punto de inicio S. No hay recompensas negativas.
   Salidas:
    - agents: array(Agent): Información necesaria para que Logo pueda dibujar.
     Se trata de un arreglo de objetos de la clase Agente. Dicha clase contiene
     que se usa para inferir la política óptima que Logo debe seguir durante el
    agents = []
    trace_index = 1
    start = time.time()
    for board in rewards system:
        print(f'\nEntrenamiento para el trazo no. {trace_index} \n')
        environment = Environment(board)
        agent = Agent(environment, gamma=0.5, alpha=0.1, epsilon=0.9, episodes=2
        stats, duration = agent.run()
        actions, values = agent.actions values()
        print(f'- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: {d
        environment.plot action(actions, values)
        print('- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los epis
        environment.plot stats(stats)
        agents += [agent, ]
        trace index += 1
    end = time.time()
    total duration = end - start
    print(f'** Duracion total del entrenamiento: {total_duration} segundos')
    return agents
```

#### Entrenamiento para dibujar un cuadrado

Procedemos entonces con el primer reto: enseñarle a Logo a dibujar un cuadrado. Para eso, invocamos el método desarrollado anteriormente. El resultado de esta primera fase de entrenamiento se guarda en la variable square\_agents que se usará más adelante para que Logo dibuje.

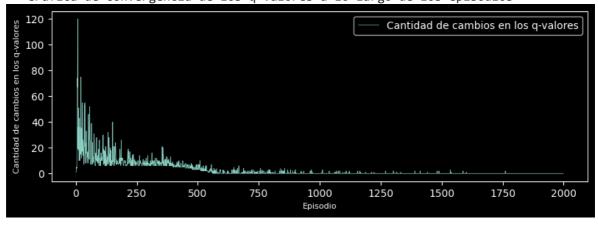
```
In [ ]: rewards_system = Rewards().square(size=Size.L)
    square_agents = train(rewards_system)
```

Entrenamiento para el trazo no. 1

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.12486004829406738 segundos

															L
0.02 <b>V</b>	0.03 V	0.06 V	0.01	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.03 <b>V</b>	0.06 V	0.12 V	0.19 V	0.01 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.06	0.12	0.25 <b>V</b>	0.5 <b>V</b>	0.12	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.12	0.25	0.5	1.0	0.28	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.04	0.12	0.25	0.23	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.01	0.07	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	Г
0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	Г
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

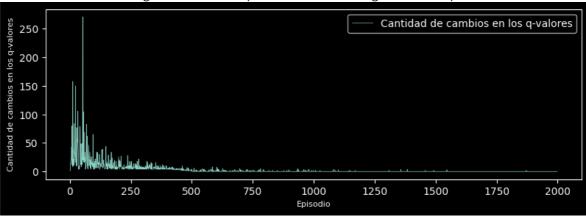


Entrenamiento para el trazo no. 2

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.14643025398254395 segundos

0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.01 V	0.02 V	0.05 <b>V</b>	0.11 V	0.09 <b>V</b>	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.03 <b>V</b>	0.06	0.12	0.25 V	0.47 V	0.12	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5	1.0	0.23	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5	0.14	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0,0	0.01	0.02	0.04	0.04	0,2	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	o <u>v</u> o	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
															abla

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

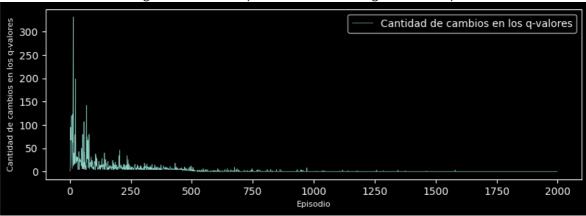


Entrenamiento para el trazo no. 3

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.18616485595703125 segundos

0.0	0.0 V	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	Г
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.03 <b>V</b>	0.01 V	0.0	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.01 V	0.03 V	0.06 <b>V</b>	0.03	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0	0.02 V	0.06	0.12 V	0.06 <b>V</b>	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.01	0.06 V	0.12 V	0.25 <b>V</b>	0.12	0.05	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0	0.01 V	0.05	0.12 V	0.25 V	0.5 <b>V</b>	0.25	0.08	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.04	0.12	0.25	0.5	1.0	0.23	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.01	0.03	0.09	0.23	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.02	0.05	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

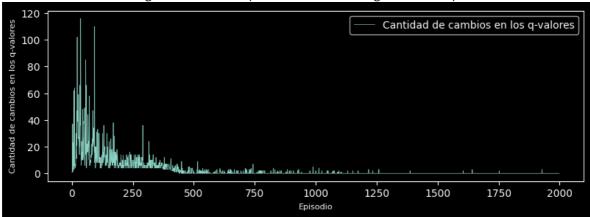


Entrenamiento para el trazo no. 4

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.10764908790588379 segundos

0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.01 V	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.01 V	0.01	0.08 V	0.05 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.03 V	0.08 V	0.31 V	0.25 V	0.12 V	0.06	0.03 <b>V</b>	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.02	0.12	0.43	1.0	0.5	0.25	0.12	0.06	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.02	0.15	0.39	0.25	0.12	0.06	0.03	0.01	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.05	0.01	0,1	0.04	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.01	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

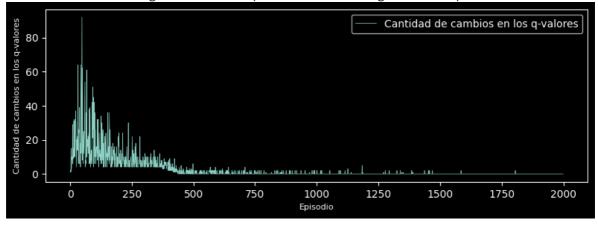


Entrenamiento para el trazo no. 5

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.11080503463745117 segundos

0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.05 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01 V	0.08	0.39 V	0.07	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.09	0.42 >	1.0	0.28	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.06	0.25	0,5	0.25	0.07	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.04	0.12	0.25	0.12	0.04	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.02	0.06	0.12	0.06	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.01	0.03	0.06	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.01	0.03	0.01	o <u>v</u> o	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios



\*\* Duracion total del entrenamiento: 2.1775500774383545 segundos

#### Entrenamiento para dibujar un caracol cuadrado

Procedemos entonces con el segundo reto: enseñarle a Logo a dibujar un caracol cuadrado. Para eso, invocamos el método desarrollado anteriormente. El resultado de esta primera fase de entrenamiento se guarda en la variable snail\_agents que se usará más adelante para que Logo dibuje. Note que la cantidad de trazos para este dibujo es de 12 lo que hace su entrenamiento un poco más largo.

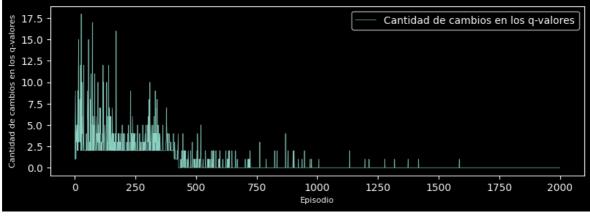
```
In [ ]: rewards_system = Rewards().snail(size=Size.L)
    snail_agents = train(rewards_system)
```

Entrenamiento para el trazo no. 1

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.06031680107116699 segundos

0.25 <b>V</b>	0.5 <b>V</b>	0.06 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.5	1.0	0.31	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.25	0.33	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.06	0.04	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

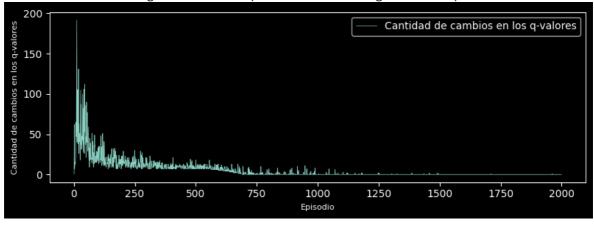


Entrenamiento para el trazo no. 2

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.4585249423980713 segundos

0.0	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.02 <b>V</b>	0.03	0.06 <b>V</b>	0.12 V	0.25 <b>V</b>	0.37 <b>V</b>	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.02	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5	1.0	0.17	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.01	0.02	0.03	0.06	0.12	0.25	0,5	0.25	0.05	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.01	0.01	0.03	0.06	0.12	0.25	0.1	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0,0	0.01	0.02	0.05	0.11	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.0	0.0	0,0	0,0	0,0	0.01	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

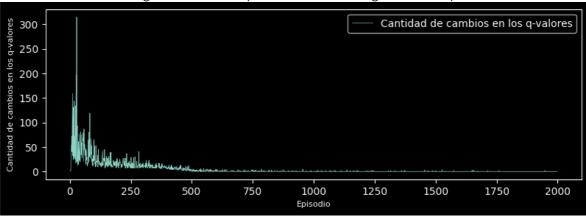


Entrenamiento para el trazo no. 3

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.36160898208618164 segundos

0.0	0.0 V	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.01 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.01	0.02 <b>V</b>	0.01	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.02	0.03 <b>V</b>	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.03	0.06 <b>V</b>	0.03 <b>V</b>	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.06	0.12 V	0.06	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.01	0.05 <b>V</b>	0.12	0.25 <b>V</b>	0.12	0.04	0.01	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.03	0.11	0.25	0.5 <b>V</b>	0.25	0.07	0.01	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.02	0.16	0.46	1.0	0.34	0.06	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.01	0.05	0.14	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

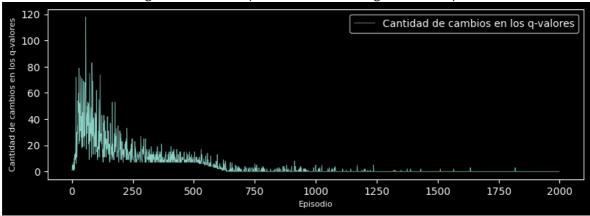


Entrenamiento para el trazo no. 4

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.15658903121948242 segundos

0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 V	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01 V	0.04 V	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.06	0.23 V	0.05	0.04 V	0.02 <b>V</b>	0.01 V	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	
0.2	0.5 <b>V</b>	0.25	0.12	0.06	0.03 <b>V</b>	0.02	0.01 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.2	1.0	0.5	0.25	0.12	0.06	0.03	0.02	0.01	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	
0.17	0.5	0.25	0.12	0.06	0.03	0.02	0.01	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.03	0.24	0.1	0.03	0.0	0.01	0.0	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.04	0.02	0,0	0,0	o <u>v</u> o	0,0	0.0	o <u>v</u> o	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	Г
0.0	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0,0	0.0	o <u>v</u> o	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

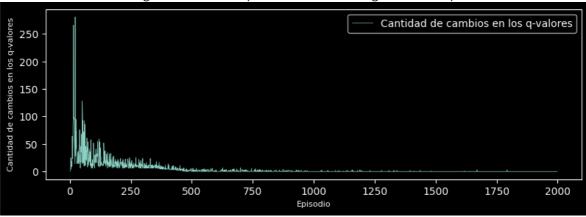


Entrenamiento para el trazo no. 5

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.16047978401184082 segundos

0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.1 V	0.05 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.28	1.0	0.41	0.1	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.25	0.5	0.25	0.11	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.12	0.25	0.12	0.06	0.01	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.06	0.12	0.06	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.03	0.06	0.03	0.01	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.02	0.03	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
															abla

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

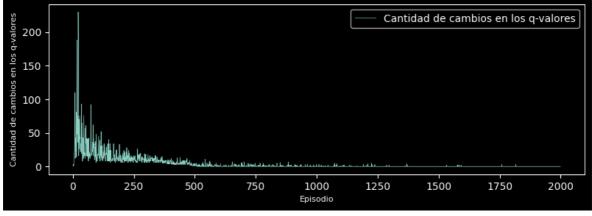


Entrenamiento para el trazo no. 6

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.24765396118164062 segundos

															L
0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.03 <b>V</b>	0.04 <b>V</b>	0.1 V	0.06 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01 V	0.02 <b>V</b>	0.03	0.06 V	0.12 V	0.25 <b>V</b>	0.37 <b>V</b>	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.02	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5	1.0	0.05	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.02	0.03	0.06	0.12	0.25	0.4	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	Γ
0,0	0.0	0.01	0.01	0.03	0.05	0.08	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	o <u>v</u> o	0,0	0,0	0,0	0.01	0.0	o <u>v</u> o	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

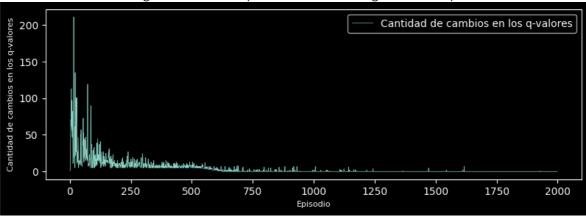


Entrenamiento para el trazo no. 7

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.16799592971801758 segundos

0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.03 <b>V</b>	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.03 <b>V</b>	0.06 <b>V</b>	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 V	0.0	0.0 V	0.01 V	0.03 <b>V</b>	0.06 V	0.12 V	0.06	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0.0	0.03	0.06	0.12 V	0.25 <b>V</b>	0.12	0.04	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.01	0.05	0.12 V	0.25 <b>V</b>	0.5 <b>V</b>	0.25	0.06	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.03	0.1	0.25	0.5	1.0	0.2	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0.0	0.0	0,0	0.01	0.09	0.24	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

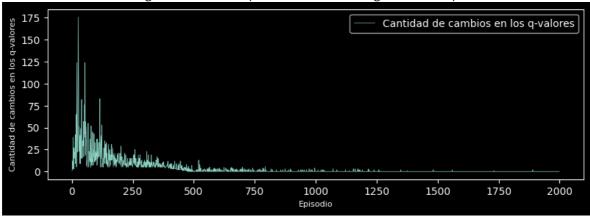


Entrenamiento para el trazo no. 8

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.13079237937927246 segundos

															L
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.0 V	0.01 V	0.01 V	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 V	0.01 V	0.09 <b>V</b>	0.09 <b>V</b>	0.04 V	0.02 <b>V</b>	0.01 V	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01 V	0.09 V	0.43 <b>V</b>	0.25 <b>V</b>	0.12	0.06 <b>V</b>	0.03 <b>V</b>	0.02 V	0.01	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.11	0.42	1.0	0.5	0.25	0.12	0.06	0.03	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.13	0.37	0.25	0.12	0.06	0.03	0.02	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.04	0.05	0.08	0.05	0.03	0.01	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.0	0,0	0,0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

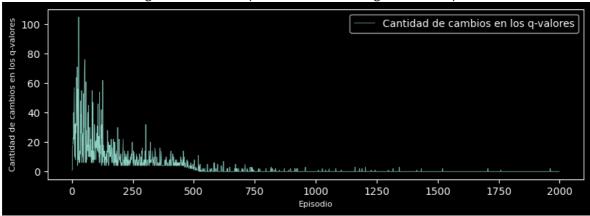


Entrenamiento para el trazo no. 9

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.10152792930603027 segundos

0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.02 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.05 <b>V</b>	0.21 V	0.05	0.15 V	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.23	0.5	1.0	0.5	0.03	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.1	0.25	0,5	0.25	0.04	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.03	0.12	0.25	0.12	0.05	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.02	0.06	0.12	0.06	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.03	0.06	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.03	0.01	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

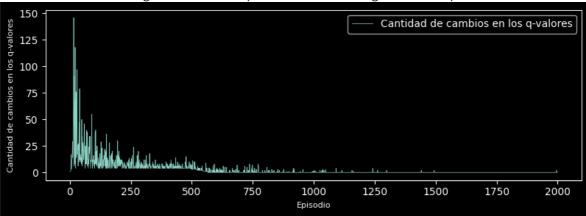


Entrenamiento para el trazo no. 10

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.2182626724243164 segundos

0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.02 <b>V</b>	0.05 <b>V</b>	0.01 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.01	0.03 V	0.05 <b>V</b>	0.11 V	0.23 V	0.07	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5 <b>V</b>	0.22	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.01	0.03	0.06	0.12	0.25	0.5	1.0	0.34	0.04	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.03	0.06	0.12	0.23	0.49	0.08	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0,0	0.0	0.02	0.03	0.03	0.11	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

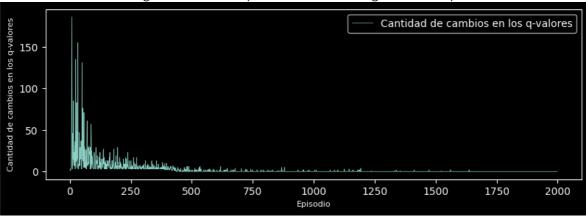


Entrenamiento para el trazo no. 11

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.155930757522583 s egundos

0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.02	0.06 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.02 <b>V</b>	0.06	0.12 <b>V</b>	0.06	0.02	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.01	0.05	0.12 V	0.25 V	0.12	0.05	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.02	0.09 <b>V</b>	0.25	0.5 <b>V</b>	0.25	0.07	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.05	0.23	0.49	1.0	0.36	0.04	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.01	0.04	0.12	0.2	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0,0	0.0	0,0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

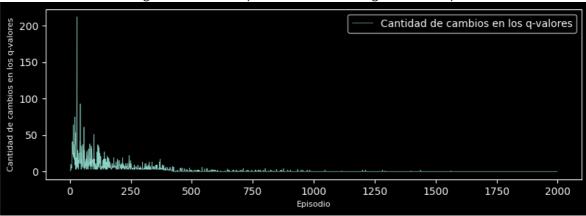


Entrenamiento para el trazo no. 12

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.0864861011505127 segundos

0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.01 V	0.0	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 V	0.0	0.02 V	0.08 V	0.01 V	0.01 V	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.02 V	0.23 V	0.25 V	0.12 V	0.06 <b>V</b>	0.03 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.04	0.28	1.0	0.5	0.25	0.12	0.06	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.02	0.14	0.49	0.25	0.12	0.06	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.06	0.22	0.09	0.04	0.02	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.01	0.07	0.03	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.0	0,0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios

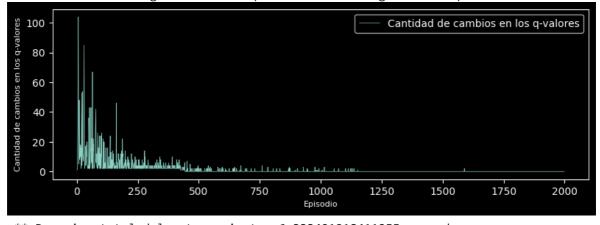


Entrenamiento para el trazo no. 13

- Matriz de q-valores y política óptima. Tiempo de ejecución: 0.06229519844055176 segundos

0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0 <b>V</b>	0.02 <b>V</b>	0.0	0.0 <b>V</b>	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0 <b>V</b>	0.02	0.21 V	0.28 V	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.05	0.24	0.5	1.0	0.37	0.03	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.08	0.25	0,5	0.25	0.07	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.03	0.12	0.25	0.12	0.04	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.01	0.05	0.12	0.05	0.01	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.01	0.04	0.01	0.0	0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0,0	0,0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	
0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	0.0	

- Gráfica de convergencia de los q-valores a lo largo de los episodios



\*\* Duracion total del entrenamiento: 6.333401918411255 segundos

## Fase de dibujo

A continuación presentamos el código correspondiente a la fase de dibujo de Logo.

## Entrenamiento para dibujar un cuadrado

Ahora que Logo está entrenado para dibujar un cuadrado, podemos usar la matriz de q-valores y su política correspondiente para guiar a Logo durante su dibujo. El código para

ello se encuentra a continuación.

```
In [ ]: logo = Logo(step_size=15, pencolor='yellow')
        logo.go_to((-5, -10))
        initial_trace = True
        for agent in square_agents:
            if initial trace:
                logo._turtle.penup()
            else:
                logo._turtle.pendown()
            logo.draw(agent=agent)
            initial_trace = False
       2024-05-27 23:06:51.299 Python[53260:28478308] WARNING: Secure coding is not enab
       led for restorable state! Enable secure coding by implementing NSApplicationDeleg
       ate.applicationSupportsSecureRestorableState: and returning YES.
       Inicio un trazo en el estado: (0, 0)
       Inicio un trazo en el estado: (3, 3)
       Inicio un trazo en el estado: (3, 7)
```

#### Entrenamiento para dibujar un caracol cuadrado

Inicio un trazo en el estado: (7, 7)
Inicio un trazo en el estado: (7, 3)

Ahora que Logo está entrenado para dibujar un caracol cuadrado, podemos usar la matriz de q-valores y su política correspondiente para guiar a Logo durante su dibujo. El código para ello se encuentra a continuación.

```
In [ ]: logo = Logo(step_size=15, pencolor='blue')
        logo.go_to((-5, 0))
        initial_trace = True
        for agent in snail agents:
            if initial trace:
                logo. turtle.penup()
            else:
                logo._turtle.pendown()
            logo.draw(agent=agent)
            initial trace = False
       Inicio un trazo en el estado: (0, 0)
       Inicio un trazo en el estado: (1, 1)
       Inicio un trazo en el estado: (1, 8)
       Inicio un trazo en el estado: (8, 8)
       Inicio un trazo en el estado: (8, 1)
       Inicio un trazo en el estado: (2, 1)
       Inicio un trazo en el estado: (2, 7)
       Inicio un trazo en el estado: (7, 7)
       Inicio un trazo en el estado: (7, 2)
       Inicio un trazo en el estado: (3, 2)
       Inicio un trazo en el estado: (3, 6)
       Inicio un trazo en el estado: (6, 6)
       Inicio un trazo en el estado: (6, 3)
```

#### Resultado

El resultado de la ejecución del presente notebook se ilustra en la siguiente figura:

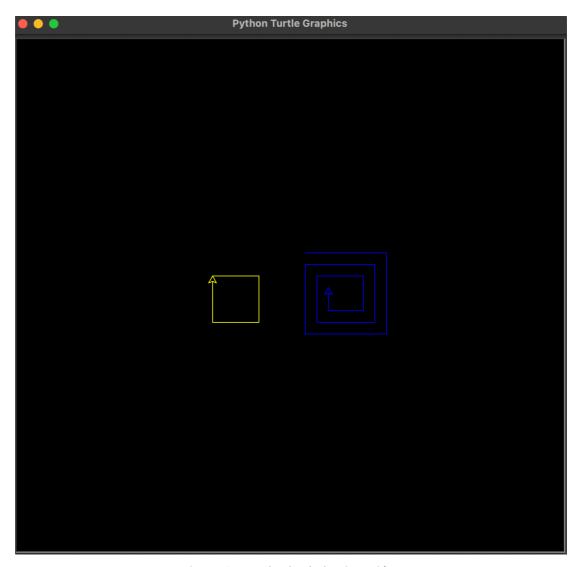


Figura 2. Resultado de la ejecución.