优化理论与算法

第八章 次梯度下降法

郭加熠|助理教授



目录

次梯度的定义

次梯度方法



线性回归模型

▶ 考虑岭回归模型:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \|Ax - b\|_2^2 + \lambda \|x\|_2^2.$$

最优解为

$$\mathbf{x}^{\star} = (\mathbf{A}^{\mathsf{T}} \mathbf{A} + \lambda \mathbf{I})^{-1} \mathbf{A}^{\mathsf{T}} \mathbf{b}.$$

▶ 问题: LASSO 问题的最优性条件是什么?

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \|Ax - b\|_2^2 + \lambda \|x\|_1.$$

次梯度

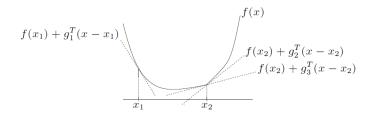
回忆凸可微函数的一阶条件:

$$f(y) \ge f(x) + \nabla f(x)^T (y - x), \forall x, y.$$

定义. 对于凸函数 f , 若满足:

$$f(y) \ge f(x) + g^T(y - x), \ \forall y.$$

则称 g 是 f 在 x 处的**次梯度** (subgradient)。



 g_2 , g_3 are subgradients at x_2 ; g_1 is a subgradient at x_1

次微分

f 在 x 处的**次微分** $\partial f(x)$ 是所有次梯度的集合:

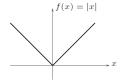
$$\partial f(x) = \{ g \mid f(y) \ge f(x) + g^{\mathsf{T}}(y - x), \ \forall y \in \text{dom}(f) \}$$

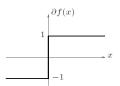
- ▶ $\partial f(x)$ 是闭凸集(可能为空)
- ▶ 若 f 在 x 处可微,则 $\partial f(x) = \{\nabla f(x)\}\ ($ 或写作 $\partial f(x) = \nabla f(x))$
- ▶ 若 f(x) 是凸函数且定义域为开集,则 $\partial f(x)$ 在 $\operatorname{dom}(f)$ 上非空且 有界

示例

绝对值函数 f(x) = |x|:

$$\partial f(x) = \begin{cases} 1, & \exists x > 0 \\ [-1,1], & \exists x = 0 \\ -1, & \exists x < 0 \end{cases}$$





欧几里得范数 $f(x) = ||x||_2$:

$$\partial f(x) = \begin{cases} \frac{x}{\|x\|_2}, & \text{若} x \neq 0 \\ \{g \mid \|g\|_2 \leq 1\}, & \text{若} x = 0. \end{cases}$$

基本规则:缩放与加法

▶ 缩放: $\partial(tf) = t\partial f \, \, \text{当} \, \, t > 0$,例如:

$$\partial(2|x|)=2\partial(|x|),\quad \partial(2\|x\|_1)=2\partial(\|x\|_1)$$

▶ 加法: $\partial(f_1 + f_2) = \partial f_1 + \partial f_2$,例如:

$$\partial \left(\frac{1}{2} \|Ax - b\|_{2}^{2} + \lambda \|x\|_{1} \right) = A^{T} (Ax - b) + \lambda \partial \|x\|_{1}$$

此外可以证明:

$$g \in \partial(\|x\|_1)$$
 当且仅当 $g_i \in \partial(|x_i|)$

基本规则:逐点最大值

逐点最大值: 若 $f = \max_{i=1,...,m} f_i(x)$,则

$$\partial f(x) = \operatorname{Conv}\left(\bigcup\{\partial f_i(x)|f_i(x) = f(x)\}\right),$$

即在 x 处激活函数的次微分集合的凸包, 例如:

▶ $|x| = \max\{x, -x\}$, 则

$$\partial |x||_{x=0} = \operatorname{Conv}\{-1, 1\} = [-1, 1]$$

 $||x||_2 = \max_{\|g\|_2 = 1} \{g^T x\}, \ \mathbb{M}$

$$\partial \|x\|_2 \mid_{x=0} = \text{Conv}(\{g \mid \|g\|_2 = 1\}) = \{g \mid \|g\|_2 \le 1\}$$

正式证明可参考"Ruszczyński, Andrzej. *Nonlinear Optimization*. Princeton University Press, Princeton, New Jersey, 2006"

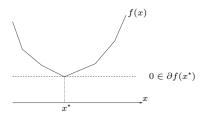
无约束问题的最优性条件

定理: 设 f(x) 是**凸**且**不可微**函数,则 x^* 是最优解当且仅当

$$0 \in \partial f(x^*).$$

证明.

- ▶ (⇒): $f(x) \ge f(x^*)$ 推导出 $0 \in \partial f(x^*)$
- ► (\Leftarrow): $f(x) \ge f(x^*) + g^T(x x^*)$ 取 g = 0



应用实例

考虑 LASSO 问题:

$$\min_{x \in \mathbb{R}^n} \quad \frac{1}{2} \|b - Ax\|_2^2 + \lambda \|x\|_1.$$

其最优性条件为

$$0 \in A^{\mathsf{T}}(Ax^{\star} - b) + \lambda \partial \|x^{\star}\|_{1}$$

当 A = I 时,最优性条件简化为

$$0 \in \mathbf{x}^{\star} - \mathbf{b} + \lambda \partial \|\mathbf{x}^{\star}\|_{1}$$

此时最优解为

$$x_i^* = \begin{cases} b_i - \lambda & \nexists b_i > \lambda \\ 0 & \nexists |b_i| \le \lambda \\ b_i + \lambda & \nexists b_i < -\lambda. \end{cases}$$

目录

次梯度的定义

次梯度方法



次梯度方法

考虑不可微凸函数 f 的极小化问题:

$$\min_{x\in\mathbb{R}^n}f(x)$$

次梯度方法:

$$x^{k+1} = x^k - t_k g^k$$
 其中 $g^k \in \partial f(x^k)$

▶ 固定步长: t_k 较小

D 递减步长: $t_k \to 0$, $\sum_{k=1}^{\infty} t_k = \infty$

示例

使用次梯度方法求解以下一维极小化问题:

$$\min_{x\in\mathbb{R}}|x|.$$

假设 $x^0 = 1$, 若选择:

▶ **固定步长**: 例如 $t_k = 0.7$, 则迭代序列为

$$x^1 = x^3 = \dots = 0.3, \quad x^2 = x^4 = \dots = -0.4.$$

序列可能不收敛到最优解

▶ **递减步长**: 例如 $t_k = \frac{1}{k+1} + \frac{1}{k+2}$,则可证明

$$x^k = \frac{(-1)^k}{k+1}.$$

序列将收敛到最优解

示例:分段线性函数极小化

极小化以下分段线性函数:

$$\min f(x) := \max_{i=1,\dots,m} a_i^T x + b_i$$

在 x^k 处的次梯度: $g^k = a_i$ (其中 $i \in I$), 这里 I 是激活集

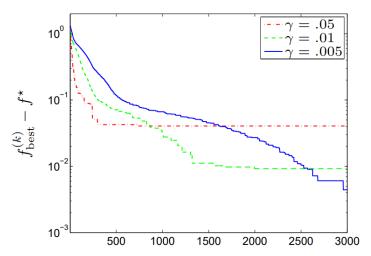
$$I = \{j : a_j^T x + b_j = \max_{i=1,...,m} a_i^T x + b_i\}$$

次梯度方法:

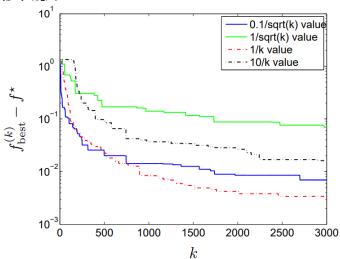
$$x^{k+1} = x^k - t_k g^k$$

问题实例: n = 20 个变量, m = 100, $f^* \approx 1.1$

图示展示了 $f_{bs}^{k} - f^{*}$ 随迭代次数变化,固定步长 $\gamma = 0.05, 0.01, 0.005$



递减步长规则



收敛性分析: 固定步长

定理: 设 f(x) 是凸函数且对所有 $g \in \partial f$ 有 $||g|| \leq G$,则固定步长 t 的次梯度下降法满足:

$$f_{bs}^{k} - f^{*} \le \frac{R^{2} + G^{2}kt^{2}}{2kt} = \frac{R^{2}}{2kt} + \frac{G^{2}t}{2}$$

其中 $f_{bs}^{k} = \min_{i=0,\dots,k-1} f(x^{i}), R = ||x^{0} - x^{*}||_{2}$ 。

- ▶ 右端收敛到 G2t/2
- ▶ 不保证收敛到最优解
- ▶ 若总迭代次数 K 已知,选择 $t = \frac{R}{G\sqrt{K}}$,复杂度为 $O(\frac{1}{\sqrt{K}})$

证明

$$\|x^{i+1} - x^*\|_2^2 = \|x^i - t_i g^i - x^*\|_2^2$$

$$= \|x^i - x^*\|_2^2 - 2t_i (g^i)^T (x^i - x^*) + t_i^2 \|g^i\|_2^2$$

$$\leq \|x^i - x^*\|_2^2 - 2t_i (f(x^i) - f^*) + t_i^2 \|g^i\|_2^2$$

故有
$$2t_i(f(x^i) - f^*) \le \|x^i - x^*\|_2^2 - \|x^{i+1} - x^*\|_2^2 + t_i^2 \|g^i\|_2^2$$
.

累加不等式 i=0 到 k-1 并错位相消,定义 $f_{bs}^k = \min_{i=0,\dots,k-1} f(x^i)$:

$$2\sum_{i=0}^{k-1} t_i (f_{bs} - f^*) \leq \|x^0 - x^*\|_2^2 - \|x^k - x^*\|_2^2 + \sum_{i=0}^{k-1} t_i^2 \|g^i\|_2^2$$
$$\leq \|x^0 - x^*\|_2^2 + \sum_{i=0}^{k-1} t_i^2 \|g^i\|_2^2$$

收敛性分析: 递减步长

定理: 设 f(x) 是凸函数且对所有 $g \in \partial f$ 有 $||g|| \leq G$,则次梯度下降法满足:

$$f_{bs}^{k} - f^{*} \le \frac{R^{2} + G^{2} \sum_{i=0}^{k-1} t_{i}^{2}}{2 \sum_{i=0}^{k-1} t_{i}}$$

其中 $f_{bs}^{k} = \min_{i=0,\dots,k-1} f(x^{i}), R = ||x^{0} - x^{*}||_{2^{\circ}}$

- ▶ **非可和递减步长**: $t_k \to 0$, $\sum_{i=0}^{\infty} t_i = \infty$ 保证收敛到最优解
- ▶ 若取 $t_k = \frac{R}{G\sqrt{k}}$, 迭代复杂度为 $O(\frac{RG\log(k)}{\sqrt{k}})$

证明

根据 (P18) 中的推导可得如下不等式:

$$f_{bs}^{k} - f^{*} \leq \frac{R^{2} + G^{2} \sum_{i=0}^{k-1} t_{i}^{2}}{2 \sum_{i=0}^{k-1} t_{i}}$$

- ▶ 对任意 $\epsilon > 0$,存在 N_1 使得当 $i > N_1$ 时 $t_i < \epsilon/G^2$
- ▶ 存在 N_2 使得 $\sum_{i=0}^{N_2} t_i \ge \frac{1}{\epsilon} \left(R^2 + G^2 \sum_{i=0}^{N_1} t_i^2 \right)$
- ▶ 则对 $k \ge \max\{N_1, N_2\}$,有

$$\frac{R^2 + G^2 \sum_{i=0}^{k-1} t_i^2}{2 \sum_{i=0}^{k-1} t_i} = \frac{R^2 + G^2 \sum_{i=0}^{N_1} t_i^2}{2 \sum_{i=0}^{k-1} t_i} + \frac{G^2 \sum_{i=N_1+1}^{k-1} t_i^2}{2 \sum_{i=0}^{k-1} t_i} \le \epsilon$$

当 f* 已知时的最优步长(应用于可行性问题)

Polyak 步长:

$$t_k = \frac{f(x^k) - f^*}{\|g^k\|_2^2}$$

该步长的由来是最小化不等式的右端项:

$$\left\|x^{k+1} - x^*\right\|_2^2 \le \left\|x^k - x^*\right\|_2^2 - 2t_k(f(x^k) - f^*) + t_k^2 \left\|g^k\right\|_2^2$$

代入 tk 得:

$$\|x^{k+1} - x^*\|_2^2 \le \|x^k - x^*\|_2^2 - \frac{(f(x^k) - f^*)^2}{\|g^k\|_2^2}$$

递归应用可得:

$$f_{bs}^k - f^* \le GR/\sqrt{k}$$

Polyak 步长的性能

