优化理论与算法

第一章 运筹学简介

郭加熠|助理教授



运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题



- 1. 运筹学(Operations Research)是一门研究数学模型与工具,从而为复杂的决策问题提供解答与洞察的学科
- 从古至今: "优化" (Optimization) 一直是生产生活中重要的部分
 -Nothing at all takes place in the Universe in which some rule of maximum or minimum does not appear. -L. Euler, 1707-1783
- 3. **1940 年代**:运筹学起源于军事:如雷达部署、运输船队的护航、反潜深水炸弹 投掷、项目管理问题等等,为盟军最终取得胜利提供保障
- 4. **1955 年**: Dantzig 提出单纯形法求解线性规划, 20 世纪十大算法之一, 被称为 "运行世界的算法"



- 1. **20 世纪 50 到 80 年代**: 优化技术应用到生产制造、交通物流、供应链、金融、 医疗等行业、并涌现大量数学规划算法
- 2. **20 世纪 90 年代以来**: 计算机技术高速发展, 数学规划学的应用范围也取得革命性的突破
- 3. **最近十年**: 大数据时代 数据驱动解决超大规模系统的智能数学规划算法。同时,运筹学也是人工智能中不可或缺的关键技术模块。



- 1. **上世纪 50 年代后期**:现代运筹学被引入中国。中国第一个运筹学小组是在钱学森、许国志先生的推动下,于 1956 年在中科院力学所成立。
- 2. **上个世纪 80 年代以来**:中国运筹学有了快速发展,在组合优化、生产系统优化、图论和非线性规划领域均有突出贡献
- 3. **2000 年以后**:运筹学在国民经济规划计划、工业供应链优化、物流网络建设甚至电子商务等方面有着前所未有的深度应用

课程内容

建模技巧:如何将实际问题转换成优化问题,特别是好的优化问题

▶ 实践案例与系统方法总结

优化算法: 如何有效求解优化问题

▶ 基础算法介绍:单纯形法、梯度下降法、牛顿法等

编程实现:如何用现有工具求解大规模问题

▶ Python or Matlab, COPT 求解器, CORIDM 平台

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

基本形式

优化问题通常可以表示为如下形式

$$\begin{aligned} \mathsf{maximize}/\mathsf{minimize}_{\pmb{x}} & & f(\pmb{x}) \\ \mathsf{subject to} & & \pmb{x} \in \Omega \end{aligned}$$

其中,

- ▶ 决策变量(能改变什么): x
- ▶ 目标函数 (怎么评估): f(x)
- ▶ 可行域 (什么范围): Ω

实际中的常用一般形式

minimize_{\textbf{\textit{x}}} \qquad f(\textbf{\textit{x}}) subject to
$$g_i(\textbf{\textit{x}}) \leq 0, \quad \forall i=1,\ldots,s$$
 $h_j(\textbf{\textit{x}})=0, \quad \forall j=1,\ldots,t$

优化问题三要素: 决策变量、目标函数、约束

- ▶ 决策变量: x
- ▶ 目标函数: f(x)
- ► **可行域**: 所有可行解构成

的集合

- ▶ 约束: 不等式约束函数 g(x), 等式约束函数 h(x)
- ► **可行解**: 某个满足**所有**约束的决策变量的取值
- **▶ 最优解**: 取值不比其他可行解对应目标函数值差
- **▶ 最优值**: 最优解对应的目标函数值(极限)



建模优化问题中,我们通常不使用严格不等约束,也就是 < 或 >

- ▶ 理论上,严格不等约束常常导致优化问题没有最优解
- ▶ 实践中,从计算求解角度,将 x < a 转换成 $x \le a + \epsilon$,其中 ϵ 足够小

优化问题按照求解结果分类

- ▶ 不可行 (infeasible) 问题:优化问题不存在可行解
- ▶ 可行 (feasible) 问题:优化问题至少存在一个可行优解
 - ▶ 最优值无界 (unbounded)
 - ▶ 最优值有界,且能取到
 - ▶ 最优值有界,且不能取到

优化问题形式分类

minimize
$$m{x}$$
 $f(m{x})$ subject to $g_i(m{x}) \leq 0, \quad \forall i=1,\ldots,s$ $h_j(m{x})=0, \quad \forall j=1,\ldots,t$

▶ **无约束优化问题**: 当且仅当 s = t = 0 时成立,否则均为约束优化问题。

▶ 线性规划问题:目标与约束均为线性函数

▶ 凸规划问题: 目标与不等约束为凸函数,等式约束函数为线性函数

► **整数规划问题**: 部分或全部的决策变量为整数变量

▶ 连续规划问题:所有的决策变量均为连续变量



一般优化问题通常难以求解: 在次优解与长计算时长中权衡

人们倾向于使用更容易求解的模型对问题进行建模与求解

- ▶ 线性规划是研究得最充分、最简单的优化问题
- ▶ 凸规划通常情况求解时间有保障
- ▶ 非凸规划包括整数规划往往会远难于凸规划

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

线性规划

整数规划

二次规划

无约束优化

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

线性规划

整数规划

二次规划

无约束优化



线性规划: 生产问题

▶ 一家公司需要决策生产安排使利润最大化。每种合金的生产要求和利润如下:

	钢	铁	铜	利润
合金一	1	0	1	1
合金二	0	2	1	2
资源	100	200	150	

▶ **决策变量**: 生产合金一的数量 x_1 ; 生产合金二的数量 x_2

▶ 目标函数: x₁ + 2x₂

▶ 约束是什么?



线性规划: 生产问题

▶ 该生产问题的优化模型为:

maximize
$$x_1+2x_2$$
 subject to
$$x_1 \leq 100$$

$$2x_2 \leq 200$$

$$x_1+x_2 \leq 150$$

$$x_1,x_2 \geq 0$$

- ▶ 其中(1,2,100,200,150等)都叫优化问题的系数(注意系数与决策变量的区别)
- ▶ 如果张三忘记加入 $x_1, x_2 \ge 0$ 约束,得出最优解 $x_1^* < 0$,这是什么意思呢? (注意:自然语言建模 vs 数学语言建模)



在这门课中,粗体表示向量,标量不加粗:

$$\mathbf{x} = (x_1, x_2, ..., x_n)^T$$

默认所有向量为列向量

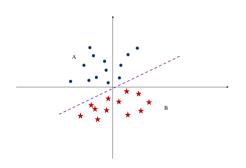
我们用 \mathbf{x}^T 表示向量**转置**(transpose)

我们用 $a^T x$ 表示向量 a 与 x 的**内积**,即

$$\mathbf{a}^{T}\mathbf{x} = a_{1}x_{1} + ... + a_{n}x_{n} = \sum_{i=1}^{n} a_{i}x_{i}$$



给定 d 维实数集中的两组数据 $A = \{x_1, x_2, ..., x_n\}$ 及 $B = \{y_1, y_2, ..., y_m\}$



可以完全可分的情况

找到一个平面 $a^T x + b = 0$ 将数据点分开:

$$\mathbf{a}^{T}\mathbf{x}_{i} + \mathbf{b} > 0, \forall i = 1, ..., n$$

$$\boldsymbol{a}^T \boldsymbol{y}_i + \boldsymbol{b} < 0, \forall j = 1, ..., m$$



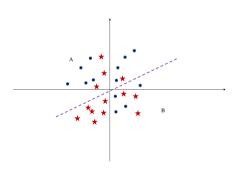
▶ 上述问题等价于寻找 a 和 b 满足下列条件:

$$egin{aligned} oldsymbol{a}^T oldsymbol{x}_i + b \geq 1, & \forall i = 1, ..., n \ \ oldsymbol{a}^T oldsymbol{y}_i + b \leq -1, & \forall j = 1, ..., m \end{aligned}$$

► 优化问题形式(此类问题也称为**可行性问题**):

$$\begin{aligned} & \text{minimize}_{\pmb{a},b} & & 0 \\ & \text{subject to} & & \pmb{a}^T\pmb{x}_i+b {\geq 1}, \forall i=1,...,n \\ & & \pmb{a}^T\pmb{y}_j+b {\leq -1}, \forall j=1,...,m \end{aligned}$$





不能完全可分的情况

找一个平面使得"错误"最小: (其中, \diamondsuit (w)⁺ = $\max\{w,0\}$)

- ▶ 对 A 集合中的数据,分类错误可以表示为: $(1 a^T x_i b)^+$
- ▶ 对 B 集合中的数据,分类错误可以 表示为: $(a^T y_i + b + 1)^+$



该问题变成无约束非线性连续优化问题,有目标函数:

$$\textit{minimize}_{\boldsymbol{a},b} \quad \sum_{i} (1 - \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{x}_i - b)^+ + \sum_{j} (\boldsymbol{a}^T \boldsymbol{y}_j + b + 1)^+$$

将其等价转换为线性规划:

▶ 令 $\delta_i = (1 - \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{x}_i - b)^+, \sigma_j = (\boldsymbol{a}^T \boldsymbol{y}_j + b + 1)^+, 将 "=" 松弛成 "≥" 则:$

$$\begin{aligned} & \text{minimize}_{\pmb{a},b} & & \sum_i \delta_i + \sum_j \sigma_j \\ & \text{subject to} & & \delta_i \geq (1 - \pmb{a}^T \pmb{x}_i - b)^+, \forall i \\ & & & \sigma_j \geq (\pmb{a}^T \pmb{y}_j + b + 1)^+, \forall j \end{aligned}$$

线性规划

SVM (Support Vector Machine) 支持向量机

▶ 上述约束条件可以化简成如下形式:

$$\delta_i \ge (1 - \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{x}_i - b)^+ \iff \delta_i \ge 1 - \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{x}_i - b, \ \delta_i \ge 0$$

$$\sigma_j \ge (\boldsymbol{a}^T \boldsymbol{y}_j + b + 1)^+ \iff \sigma_j \ge \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{y}_j + b + 1, \ \sigma_j \ge 0$$

▶ 优化问题最终化简成**决策变量**为 a, b, δ, σ 的线性规划问题:

$$\begin{aligned} & \mathsf{minimize}_{\pmb{a},b,\delta,\sigma} & \sum_{i} \delta_{i} + \sum_{j} \sigma_{j} \\ & \mathsf{subject to} & \pmb{a}^{T} \pmb{x}_{i} + b + \delta_{i} \geq 1, & \forall i \\ & \pmb{a}^{T} \pmb{y}_{j} + b - \sigma_{j} \leq -1, & \forall j \\ & \delta_{i},\sigma_{i} \geq 0, & \forall i,j \end{aligned}$$

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

线性规划

整数规划

二次规划

无约束优化



整数规划: 选址问题

背景: 一家生产企业有 k 个候选建厂地点

目标: 开设部分候选厂, 最小化成本

约束:

- ▶ 开设第 *i* 个厂需要固定成本 *f*_i
- ▶ 第j 个零售商的需求量为 d_j
- ▶ 一单位货物从厂 i 到零售商 j 需要的成本为 c_{ij}

决策变量:

- ▶ $y_i \in \{0,1\}$: 是否开设厂 i
- ▶ x_{ij}: 从厂 i 到零售商 j 的供应量

目标函数:

minimize $\sum_{i=1}^{k} f_i y_i + \sum_{i,j} c_{ij} x_{ij}$

约束:

- ▶ 零售商需求: $\sum_{i=1}^{k} x_{ij} \ge d_j$
- ▶ 只有开设的厂有产量: $x_{ij} \leq d_j y_i$



现实中的选址问题: 永辉超市选址

从 38 家到 300 家的扩张

机器学习做需求预测,考虑圈层 效应建模优化问题进行选址



D Ge, L Hu, B Jiang, G Su, and X Wu. "Intelligent site selection for bricks-and-mortar stores." Modern Supply Chain Research and Applications (2019).



现实中的选址问题:广州充电桩选址与经营

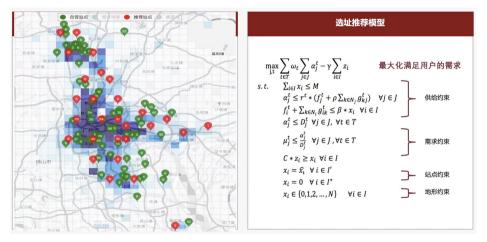


图: 格栅化处理后建立优化模型

其他典型图优化例子

给定一个图 G = (V, E), 其中 V 为点集合, $E \subseteq V \times V$ 为边集合。例如,交通网

▶ **最短路问题**: 寻找图中 s 点到 t 点的最短路

▶ 最大流问题: 若每条边有流量限制,寻找图中s点到t点的大流量

▶ 旅行商问题: 以最短的路径不重复得遍历图中给定点集

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

线性规划

整数规划

二次规划

无约束优化

🤷 二次规划: 投资组合问题

Markowitz 投资组合理论: 通过分散资产组合来降低风险 (鸡蛋不放在一个篮子里)

目标:保证预期回报 rmin 情况下,最小化投资组合的风险

决策变量: $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, 其中 x_i 表示投资于证券 i 的资金比例。

- ▶ 已知预期收益随机向量 R 及其期望收益向量 u; 投资预期回报 x^TR
- ▶ 投资组合回报: $E(\mathbf{x}^T\mathbf{R}) = \mathbf{x}^TE(\mathbf{R}) = \mathbf{x}^T\mathbf{u}$.
- ▶ 投资组合方差: $Var(\mathbf{x}^T \mathbf{R}) = \sum_i Cov(R_i, R_j) x_i x_j = \mathbf{x}^T \Sigma \mathbf{x}$
- ▶ 收益的协方差矩阵 ∑, 代表与证券相关的风险

二次规划:投资组合问题

▶ 最小化投资组合风险,约束表示投资组合收益的下限:

$$\begin{aligned} & \text{minimize}_{\pmb{X}} & & \pmb{x}^T \Sigma \pmb{x} \\ & \text{subject to} & & \pmb{u}^T \pmb{x} \geq r_{min}, \\ & & \pmb{1}^T \pmb{x} = 1. \end{aligned}$$

▶ 最大化投资者的效用函数:

$$maximize_{\mathbf{X}} \quad \mathbf{u}^{T}x - \frac{\delta}{2}\mathbf{x}^{T}\Sigma\mathbf{x}$$
 subject to $\mathbf{1}^{T}\mathbf{x} = 1$.

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题

线性规划

整数规划

二次规划

无约束优化



无约束优化: 多元线性回归

多元线性回归假设因变量 b 与自变量 $a \in \mathbb{R}^n$ 之间是线性关系,其模型可以表示为

$$b = \sum_{i=1}^{n} x_i a_i = \boldsymbol{a}^T \boldsymbol{x}$$

其中, x 为各项特性的权重向量。

▶ 已知: m 条观测数据 $\{a_i, b_i\}_{i=1}^m$

▶ 目标: 求解使得误差最小的权重 *x*

▶ 最小化误差: $\sum_{i=1}^{m} (b_i - a_i^T x)^2$

以薪资预测为例: b 为薪资水平

▶ a₁: 工作行业

▶ *a*₃: 工作职位

▶ a₂: 工作经验

► a₄: 自身专业

无约束优化:最小二乘问题

矩阵形式表达: minimize_x $||Ax - b||_2^2$

p-模问题: minimize $_{\mathbf{X}} = \|A\mathbf{x} - \mathbf{b}\|_2^2 + \mu \|\mathbf{x}\|_p$

- ▶ *p* = 2: 岭回归
- ▶ *p* = 1: Lasso, 稀疏性

参考文献: X. Chen, D. Ge, Z. Wang, Y. Ye, "Complexity of unconstrained L_2-L_p minimization", Mathematical Programming, 2014

$$A = \left[egin{array}{c} \egin{array}{c} egin{array}{c} \egin{array}{c} \egin{array}{c} \egin{array}{c} \egin$$

向量范数:将向量映射到 ℝ+

- ▶ L_1 范数: $||x||_1 = \sum_i |x_i|$
- ▶ L_2 范数: $||\mathbf{x}||_2 = \sqrt{\sum_i x_i^2}$
- ► L_p 范数: $||\mathbf{x}||_p = (\sum_i |x_i|^p)^{1/p}$
- ▶ L_{∞} 范数: $||\mathbf{x}||_{\infty} = \max_{i} |x_{i}|$



- ▶ 人工智能问题(包含机器学习、深度学习等),通常在给定训练数据与约束条件下,针对特定的损失函数进行优化,所以运筹学是人工智能中不可或缺的关键技术
- ▶ 机器学习、深度学习中的常用模型:线性规划、二次规划、无约束优化、整数规划......
- ▶ 强化学习与近似动态规划: 线性规划、整数规划

运筹学介绍

一般优化问题的基本概念

构建优化问题



本课程内容一览

- 1. 运筹学简介
- ▶ 定义, 历史
- ▶ 一般优化问题
- ▶ 各个类型例子

- 2. 线性规划
- ▶ 定义与实践建模
- ▶ 单纯形法求解
- ▶ 对偶与敏感度分析

- 3. 网络规划
- ▶ 网络规划问题
- ▶ 相关建模与算法
- > 实践案例

- 4. 非线性规划
- ▶ 凸优化定义与性质
- > 各类建模例子
- ▶ 拉格朗日对偶分析

5. 无约束优化

- ▶ 梯度法与加速方法
- ▶ 随即梯度法
- > 牛顿法、拟牛顿法
- ▶ 实践案例
- ▶ 内点法

6. 整数规划

- ▶ 定义,算法
- ▶ 全单模问题
- ▶ 分支定界法
- ▶ 割平面法
- ▶ 非线性整数规划

7. 其他凸规划

- ▶ 二次规划
- ▶ 锥规划
- ▶ 半正定规划

8. 动态规划与强化学习

- 动态规划概念,算法
- ▶ 深入技巧运用
- ▶ 强化学习的概念
- ▶ 基本模型与算法
- > 实践案例



相关学习资料

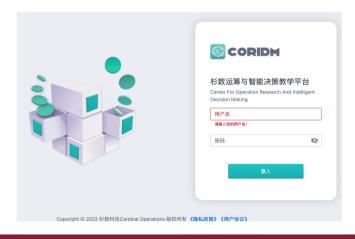
CORIDM 平台注册: https://coridm.d2d.ai

运筹与优化新编课程:

- 讲义、幻灯片
- 课程视频
- 案例

参考课程:

- COPT教学课程系列: COPT的具体用法与 简单案例集
- 供应链管理的理论与实践:一些运筹与 管理的实践案例
- 机器学习快速入门:现实中数据如何结合优化的快速讲解



感谢聆听!

Thank You!