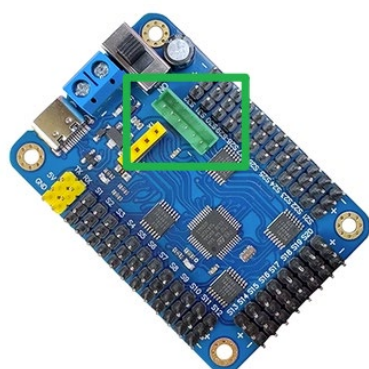
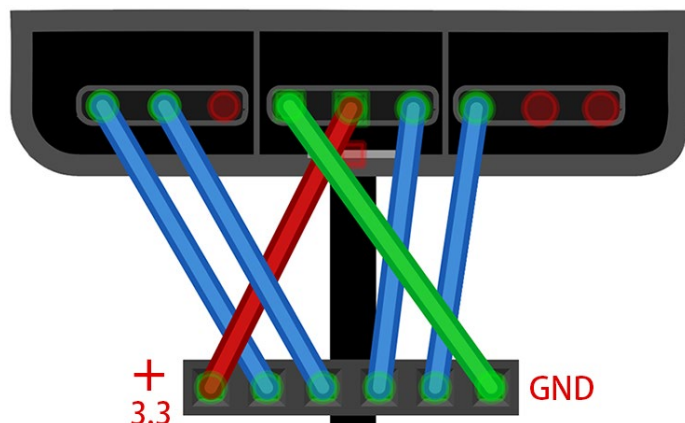


PS2 手柄使用说明

接线方式



32 路舵机控制板，绿色框选的区域是 PS2 接口，详细接线如第一个图。（注意控制板接口旁边标注的 “-”，对应 GND）

配置手柄

打开 ROBOIDE 电脑软件，选择 COM 口，波特率 115200，联机。
软件上方菜单，工具—PS2 手柄。



然后在 PS2 手柄按钮附近的输入框中输入按键需要执行的动作组命令。(格式: #1GC1,1G 是第一个动作组, C1 是循环执行一次)

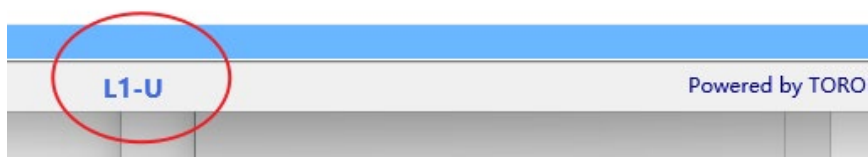
设置完了, 按下“确认”。软件会提示“设置成功”。(设置之前必须联机)

然后重启舵机控制板(给舵机控制板重新上电)然后就可以用手柄的按键控制动作组了。

然后 PS2 接收器上的 2 颗 LED 灯会常亮,

PS2 手柄侧面的 LED 也是常亮(可能是 2 颗灯), 表示连接正常。

此时打开电脑软件, 联机, 然后按下手柄的按钮, 软件下方会有按钮的提示。



注意事项:

1.手柄接收器和控制板正常连接之后, 如果供电正常, 手柄接收器上面的指示灯会全亮, 如果是闪烁状态, 就需要检查手柄是否供电或者是否打开电源开关。(同时检查一下手柄接收器与控制板之间的接线是否正常)

2.手柄具有睡眠功能, 如果发现手柄上面的指示灯全灭, 可能是进入睡眠, 可以按下手柄中间的 START 按钮恢复。