

## План лекции

#### Решающие деревья 👕

- Введение. Пример решающего дерева
- Определение решающего дерева
- Почему построение оптимального решающего дерева сложная задача?
- Жадный алгоритм построения решающего дерева
- Особенности данных
- Методы регуляризации решающих деревьев

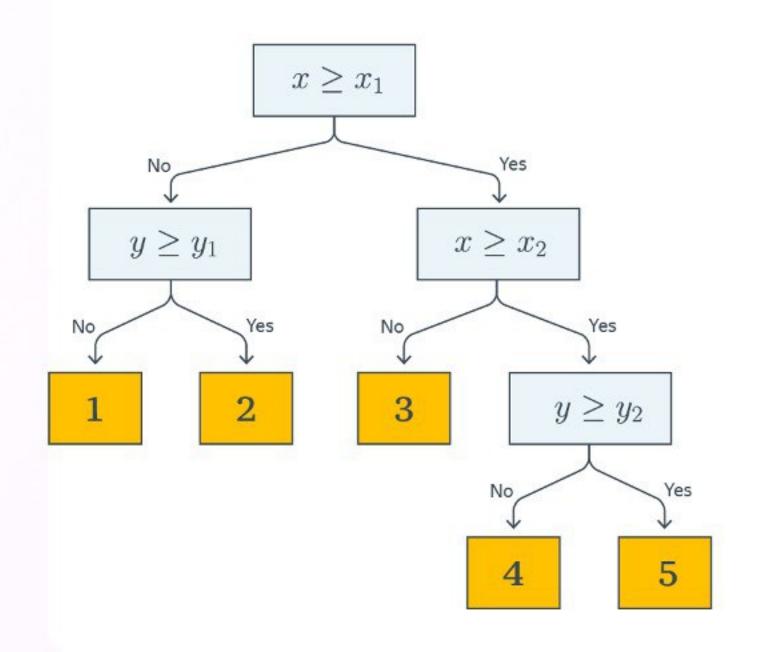
#### Ансамбли в машинном обучении 🌲 🌳 👕

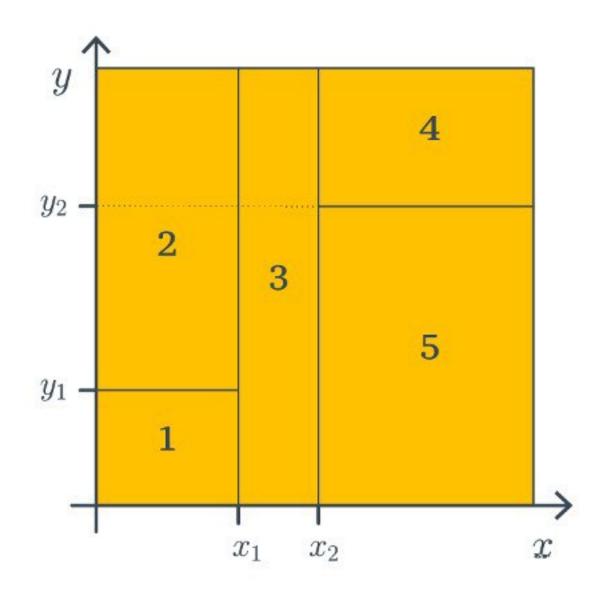


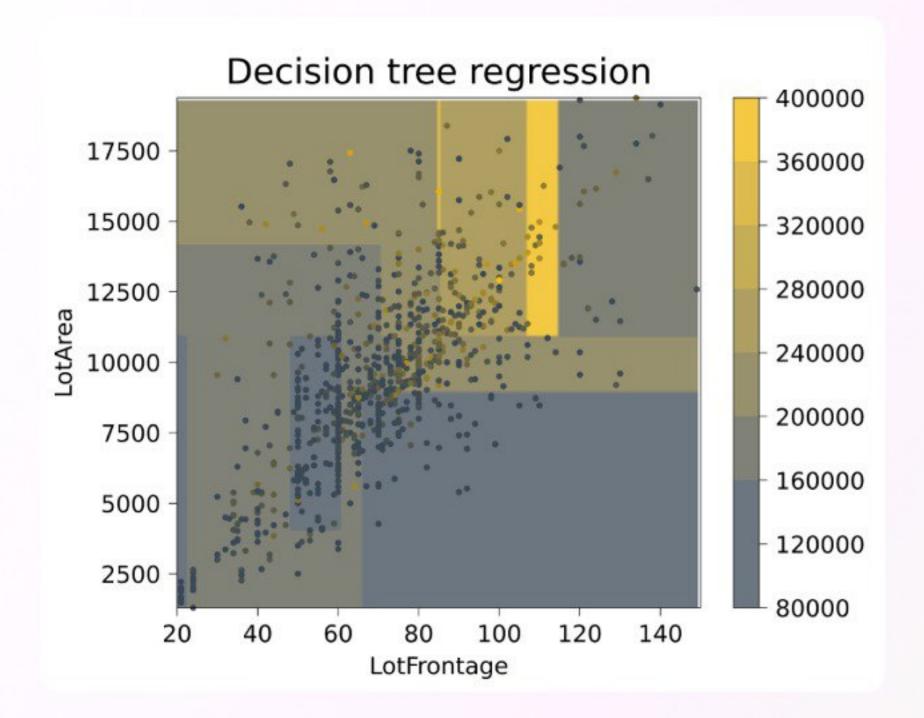
- Смещение и разброс
- Бэггинг. Бэггинг над решающими деревьями
- Random Forest
- Бустинг
- Стекинг



Решение о том, к какому классу будет отнесён текущий объект выборки, будет приниматься с помощью прохода от корня дерева к некоторому листу.







Дерево глубины 4, построенное для объектов данных из **Ames Hounsing Dataset** (признаковое описание объектов недвижимости)

#### Фичи:

- ширина фасада (Lot\_Frontage)
- площадь (Lot\_Area)

#### Предсказать:

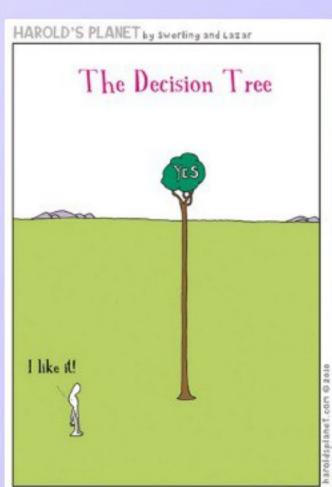
• стоимость недвижимости?

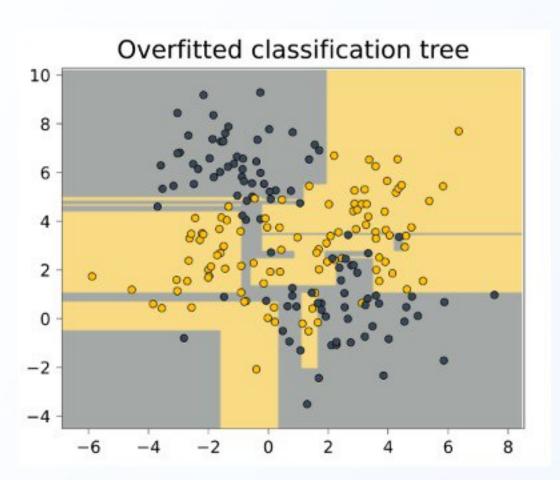
Пусть задано бинарное дерево, в котором:

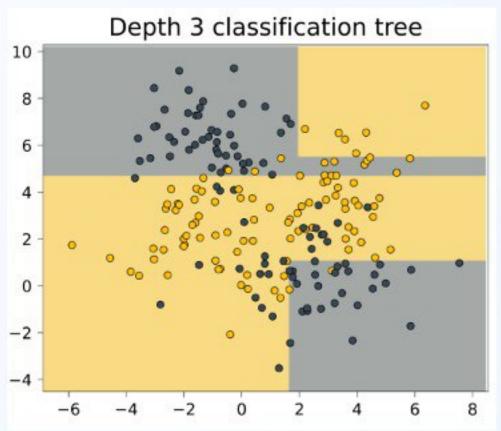
- каждой внутренней вершине  ${\cal U}$  приписан предикат  $B_v: {\mathbb X} \to \{0,1\}$
- каждой листовой вершине v приписан прогноз  $c_v \in V$  где v v область значений целевой переменной (в случае классификации листу может быть также приписан вектор вероятностей классов).

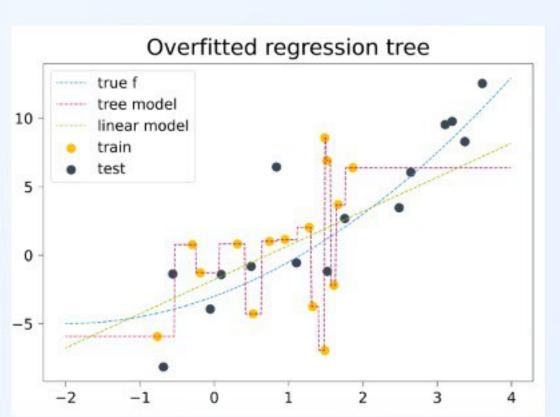
Предикат  $B_v$  может иметь, вообще говоря, произвольную структуру, но, как правило, на практике используют просто сравнение с порогом  $t\in\mathbb{R}$  по какому-то ј-му признаку:

$$B_v(x,j,t) = [x_j \le t]$$



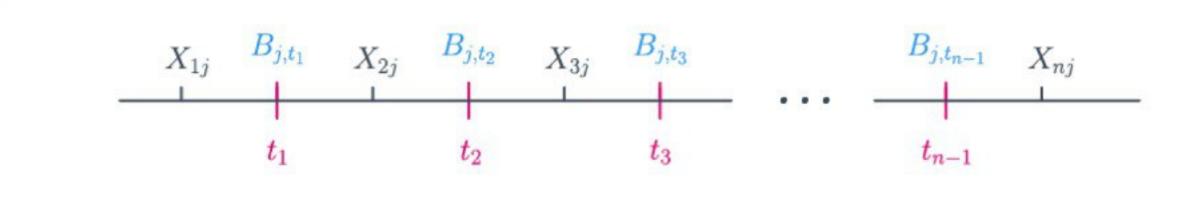






# Оптимальное решающее дерево сложная задача?

Пусть, как обычно, у нас задан датасет (X,y), где  $y = \{y_i\}_{i=1}^N \subset \mathbb{R}^N$  — вектор таргетов, а  $X = \{x_i\}_{i=1}^N \in \mathbb{R}^{N \times D}, x_i \in \mathbb{R}^D$  — матрица признаков, в которой і-я строка — это вектор признаков і-го объекта выборки. Пусть у нас также задана функция потерь L(f,X,y), которую мы бы хотели минимизировать.



$$(j_{opt}, t_{opt}) = \arg\min_{j,t} L(B_{j,t}, X, y)$$

# Жадный алгоритм построения решающего дерева

Пусть X- исходное множество объектов обучающей выборки, а  $X_m-$  множество объектов, попавших в текущий лист (в самом начале  $X_m=X$ ). Тогда жадный алгоритм можно верхнеуровнево описать следующим образом:

- 1. Создаём вершину  ${\mathcal U}$ .
- 2. Если выполнен критерий остановки  $Stop(X_m)$ , то останавливаемся, объявляем эту вершину листом и ставим ей в соответствие ответ  $Ans(X_m)$ , после чего возвращаем её.
- 3. Иначе: находим предикат (иногда ещё говорят сплит)  $B_{j,t}$  , который определит наилучшее разбиение текущего множества объектов  $X_m$  на две подвыборки  $X_\ell$  и $X_r$ , максимизируя критерий ветвления  $Branch(X_m,j,t)$ .
- 4. Для  $X_\ell$  и  $X_r$  рекурсивно повторим процедуру.

## Стратегии сплита

Ответы дерева будем кодировать так:  $c \in \mathbb{R}$  — для ответов регрессии и меток класса; для случаев, когда надо ответить дискретным распределением на классах,  $c \in \mathbb{R}^K$  будет вектором вероятностей:

$$c = (c_1, \dots, c_K), \quad \sum_{i=1}^K c_i = 1$$

Минимизируем среднее значение функции потерь:

$$\frac{1}{|X_m|} \sum_{(x_i, y_i) \in X_m} L(y_i, c)$$

**Информативностью (impurity)** - чем она ниже, тем лучше объекты в листе можно приблизить константным значением:  $H(X_m) = \min_{c \in Y} \frac{1}{|X_m|} \sum_{(x \in Y) \in Y} L(y_i, c)$ 

$$H(X_m) = \min_{c \in Y} \frac{1}{|X_m|} \sum_{(x_i, y_i) \in X_m} L(y_i, c)$$

Похожим образом можно определить информативность решающего пня:

$$\frac{1}{|X_m|} \left( \sum_{x_i \in X_l} L(y_i, c_l) + \sum_{x_i \in X_r} L(y_i, c_r) \right) = \frac{1}{|X_m|} \left( |X_l| \cdot \frac{1}{|X_l|} \sum_{x_i \in X_l} L(y_i, c_l) + |X_r| \cdot \frac{1}{|X_r|} \sum_{x_i \in X_r} L(y_i, c_r) \right) \\
= \frac{|X_l|}{|X_m|} H(X_l) + \frac{|X_r|}{|X_m|} H(X_r) \quad => Branch(X_m, j, t) = H(X_m) - \frac{|X_l|}{|X_m|} H(X_l) - \frac{|X_r|}{|X_m|} H(X_r)$$

# Информативность в задаче регрессии: MSE

Регрессия с минимизацией среднеквадратичной ошибки:  $\ L(y_i,c)=(y_i-c)^2$ 

Информативность листа будет выглядеть следующим образом:  $H(X_m) = \frac{1}{|X_m|} \min_{c \in Y}$ 

 $H(X_m) = \frac{1}{|X_m|} \min_{c \in Y} \sum_{(x_i, y_i) \in X_m} (y_i - c)^2$ 

Оптимальным предсказанием константного классификатора для задачи минимизации MSE является среднее значение, то есть:

$$c = \frac{\sum y_i}{|X_m|}$$

Подставив в формулу информативности сплита, получаем:

$$H(X_m) = \sum_{(x_i,y_i) \in X_m} rac{(y_i - \overline{y})^2}{|X_m|},$$
 где  $\overline{y} = rac{1}{|X_m|} \sum_i y_i$ 

# Информативность в задаче регрессии: МАЕ

$$L(y_i, c) = |y_i - c|$$

Случай средней абсолютной ошибки так же прост: в листе надо предсказывать медиану, ведь именно медиана таргетов для обучающих примеров минимизирует МАЕ констатного предсказателя

Информативность - абсолютное отклонение от медианы:

$$H(X_m) = \sum_{(x_i, y_i) \in X_m} \frac{|y_i - MEDIAN(Y)|}{|X_m|}$$

# Критерии ветвления

Пусть есть область R в ней доли объектов всех классов:  $p_1, \dots, p_l$ 

**Missclassification criteria** 

$$H(R) = 1 - p_{\text{max}}$$

энтропийный

$$H(R) = -\sum_{j} p_{j} \log_{2} p_{j}$$

Джини

$$H(R) = \sum_{j} p_{j}(1-p_{j}) = 1 - \sum_{j} p_{j}^{2}$$

Мера неоднородности (impurity) минимальна (=0) только если все объекты принадлежат одному классу

# Для двух классов

Пусть есть область R

в ней доли объектов всех классов:  $p_1 = p, p_2 = 1 - p$ 

#### Missclassification criteria

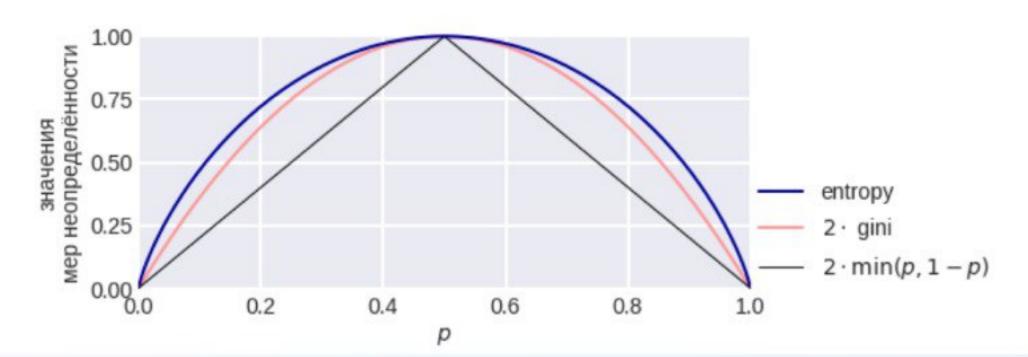
энтропийный

Джини

$$H(R) = \min[p, 1-p]$$

$$H(R) = -p \log_2 p - (1-p) \log_2 (1-p)$$

$$H(R) = 2p(1-p) = 1-p^2-(1-p)^2$$

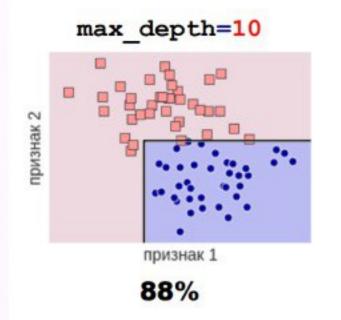


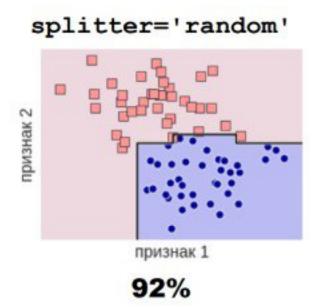
# Методы регуляризации решающих деревьев

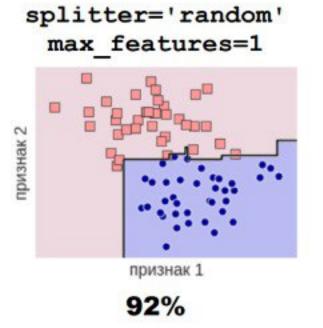
- Ограничение по максимальной глубине дерева;
- Ограничение на минимальное количество объектов в листе;
- Ограничение на максимальное количество листьев в дереве;
- Требование, чтобы функционал качества Branch при делении текущей подвыборки на две улучшался не менее чем на s процентов.
- 1. Можно проверять критерии прямо во время построения дерева, такой способ называется pre-pruning или early stopping;
- А можно построить дерево жадно без ограничений, а затем провести стрижку (pruning), то есть удалить некоторые вершины из дерева так, чтобы итоговое качество упало не сильно, но дерево начало подходить под условия регуляризации. При этом качество стоит измерять на отдельной, отложенной выборке.

## Деревья в sklearn

```
from sklearn.tree import DecisionTreeClassifier
tree = DecisionTreeClassifier(max_depth=10)
tree.fit(X train, y train)
```







# Реализация в scikit-learn

sklearn.tree import DecisionTreeClassifier

criterion	критерий расщепления «gini» / «entropy»
splitter	разбиение «best» / «random»
max_depth	допустимая глубина
min_samples_split	минимальная выборка для разбиения
min_samples_leaf	минимальная мощность листа
min_weight_fraction_leaf	аналогично с весом
max_features	число признаков, которые смотрим для нахождения разбиения
random_state	инициализация генератора случайных чисел
max_leaf_nodes	допустимое число листьев
min_impurity_decrease	порог изменения «зашумлённости» для разбиения
min_impurity_split	порог «зашумлённости» для останова
class_weight	веса классов («balanced» или словарь, список словарей)

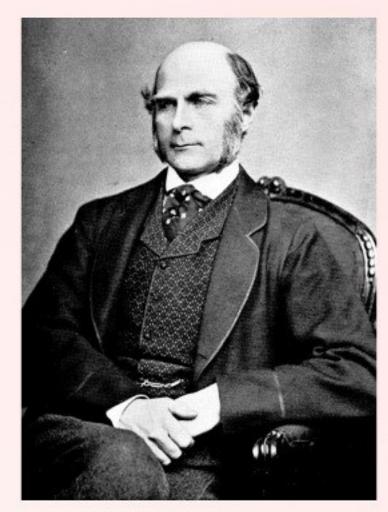
### Ансамбли в ML

- Метод ближайших соседей
- Линейные алгоритмы
- Решающее дерево

Идея: построение композиции алгоритмов

#### Эксперимент Гальтона:

- Собралось около 800 человек, которые попытались угадать вес быка на ярмарке. Бык весил 1198 фунтов.
- Ни один крестьянин не угадал точный вес быка
- Среднее предсказания оказалось равным 1197 фунтов

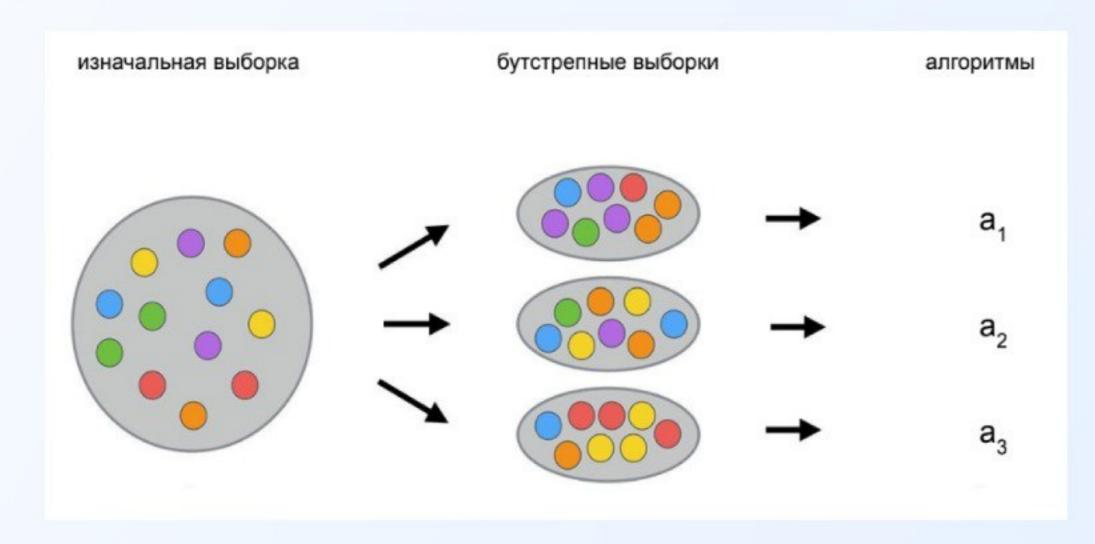




## Метод простого голосования

- a1, a2, ..., an несколько обученных алгоритмов
- Классификация: относим х к классу, за который проголосовало большинство из a1(x), a2(x), ..., an(x)
- Регрессия: ответом является среднее значение a1(x), a2(x), ..., an(x)

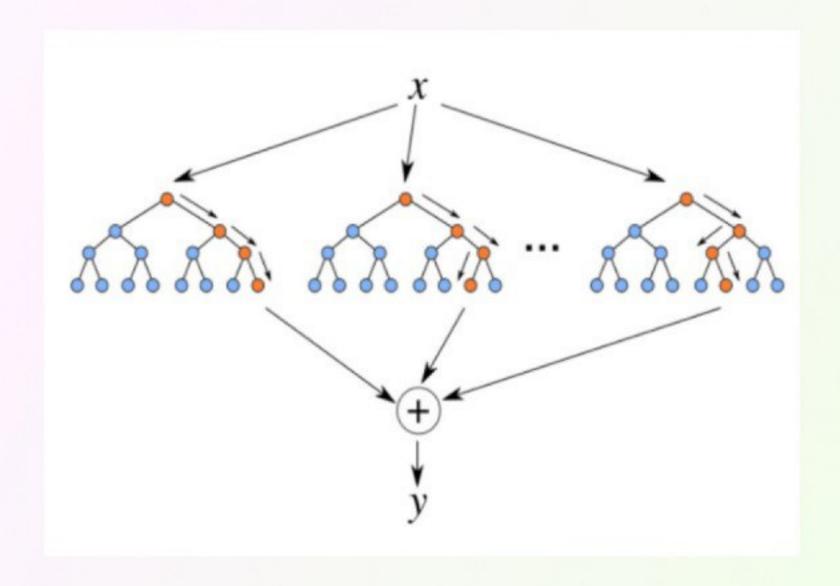
Бутстреп



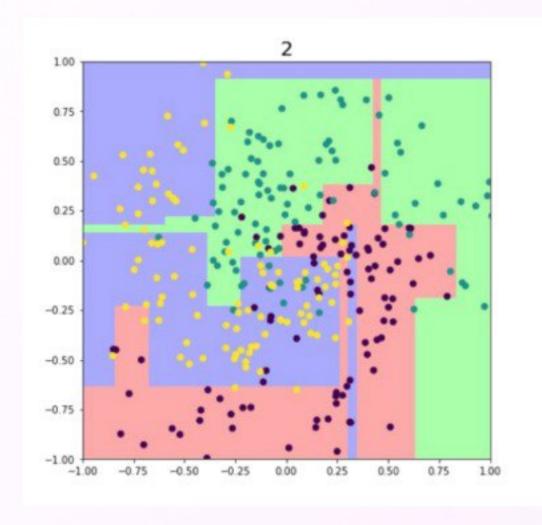
#### Бэггинг

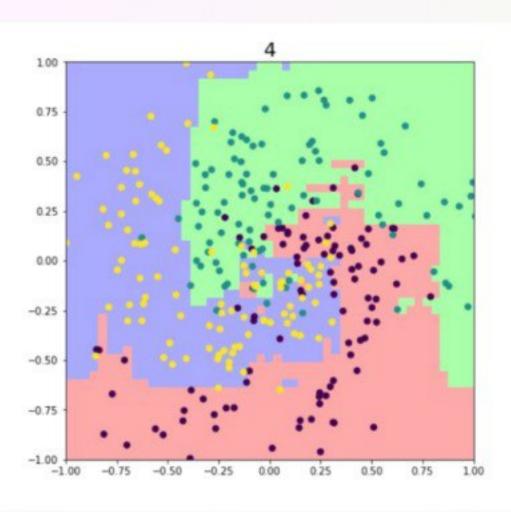
Бэггинг (bagging: bootstrap aggregation) — принцип построения композиции, основанный на простом голосовании

- 100 деревьев
- Бутстрепная выборка для каждого дерева
- Финальное решение принимается простым голосованием



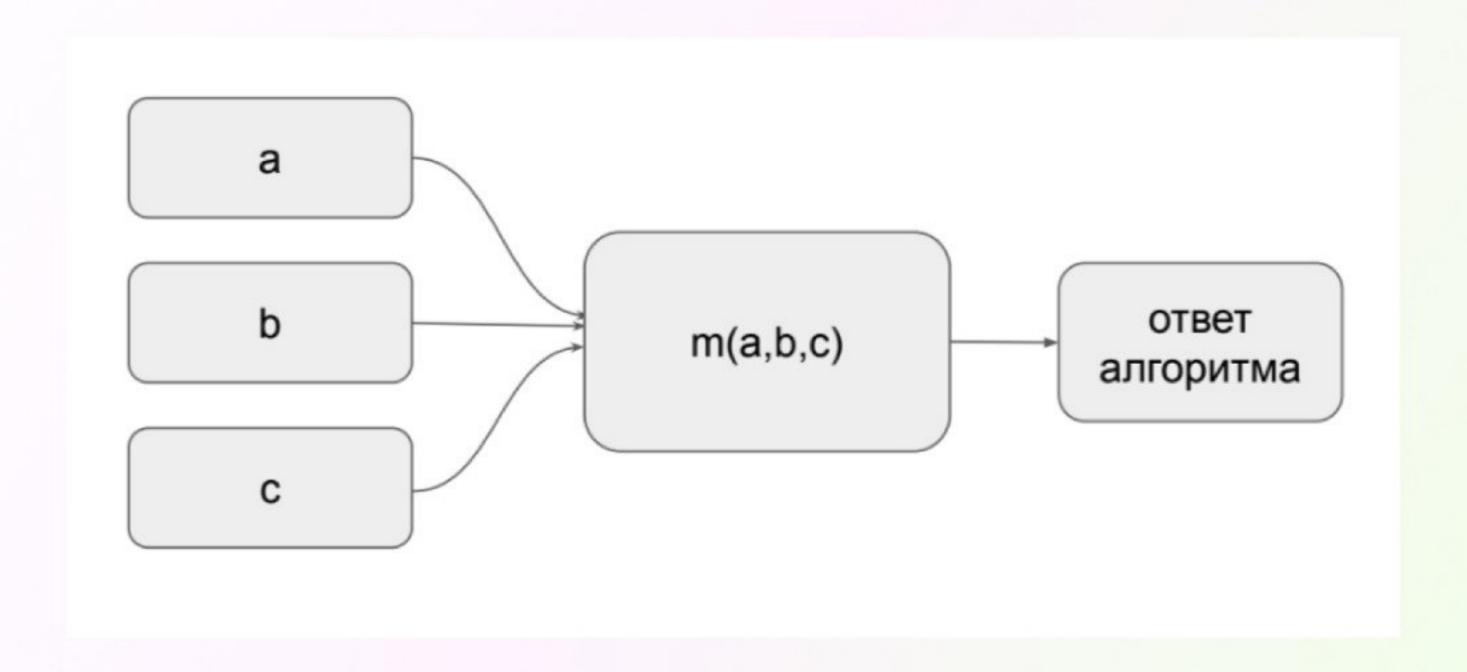
# Случайный лес и решающее дерево



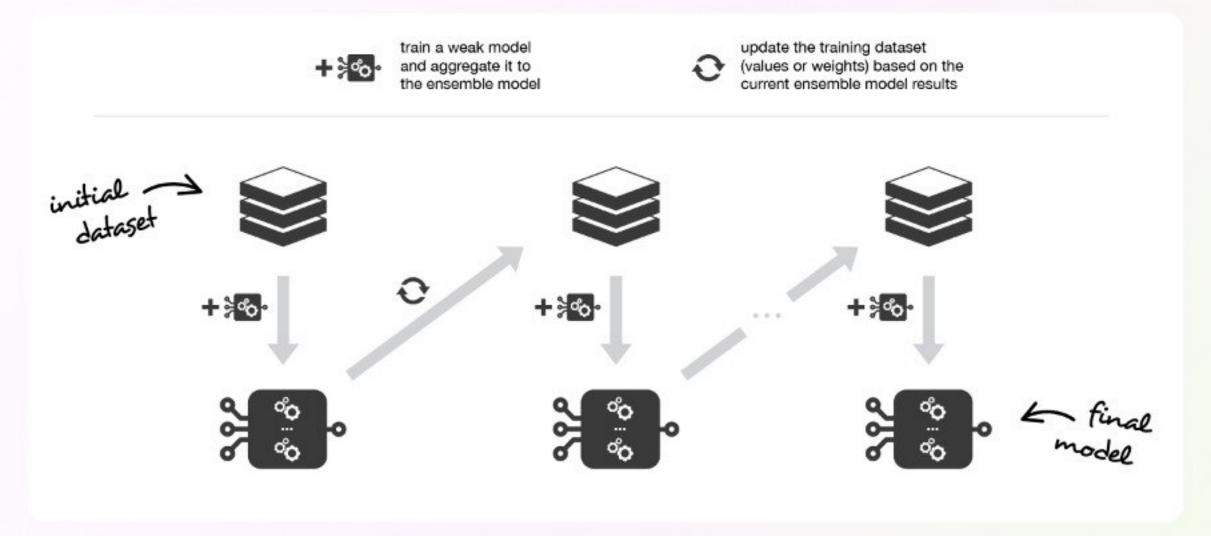


- Слишком долгое и громоздкое вычисление
- В индустрии стараются обойтись без композиций
- Тем не менее, вычисления можно проводить параллельно

### Стекинг



# Бустинг



- Строим алгоритмы последовательно
- Каждый следующий алгоритм компенсирует ошибку всех предыдущих
- Принимаем решение взвешенным голосованием:
   a(x) = c1a1(x) + c2a2(x) + ... + cn\*an(x)
- Сильный метод бустинга градиентный бустинг над решающими деревьями

## Подводя итог

- Бэггинг, стекинг и бустинг используют принцип композиции
- Бэггинг принимает решение простым голосованием
- Стекинг обучает метаалгоритм над разноплановыми алгоритмами
- Бустинг строит базовые модели, компенсирующие ошибки предыдущих

#### Источники

- Учебник по ML от ШАД, глава decision trees (https://ml-handbook.ru/)
- NP-полнота в задачах обучающих деревьев (https://people.csail.mit.edu/rivest/ HyafilRivest-ConstructingOptimalBinaryDecisionTreesIsNPComplete.pdf)
- Решающие деревья, Хабр (https://habr.com/ru/company/ods/blog/322534/)
- Deep Learning School, курс по машинному обучению (https://stepik.org/course/124069/)
- Учебник по ML от ШАД, глава ensembles (https://ml-handbook.ru/)