大学物理(下)

华中科技大学 张智 zzhang@hust.edu.cn

第3节阻尼振动、受迫振动和共振

1.谐振子的阻尼振动

a) 欠阻尼

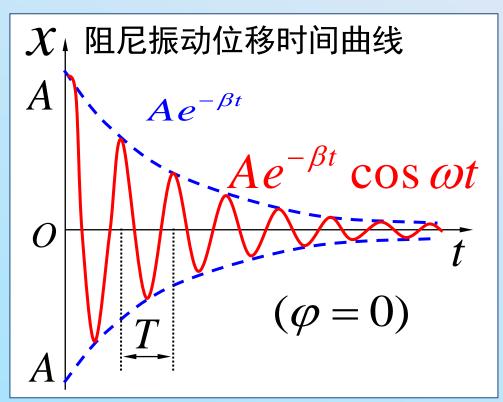
$$\omega_0^2 > \beta^2$$

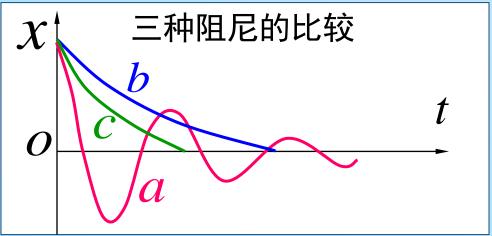
b) 过阻尼

$$\omega_0^2 < \beta^2$$

c) 临界阻尼

$$\omega_0^2 = \beta^2$$





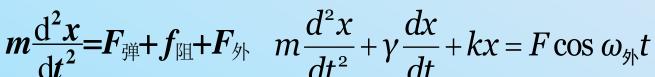
2. 受迫振动

系统在周期性外力作用下的振动

1)谐振子的受迫振动方程

假设强迫力 按余弦规律

$$F_{\beta} = F_0 \cos \omega_{\beta} t$$



则有:
$$\frac{d^2x}{dt^2} + 2\beta \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = f_0 \cos \omega_y t$$
 ——运动方程

$$\omega_0^2 = \frac{k}{m} \qquad 2\beta = \frac{\gamma}{m} \qquad f_0 = \frac{F_0}{m}$$

方程的解: $x(t)=A_0e^{-\beta \cdot t}cos(\omega_0t+\varphi_0)+A_pcos(\omega_{\beta}t+\alpha)$

反映系统的暂态行为

经过足够长的时间,

变为稳态:

$$x(t) = A_n \cos(\omega_{\beta} t + \alpha)$$

系统的稳定振动状态

$$x(t) = Ae^{-\beta \cdot t}\cos(\omega t + \varphi_0)$$

$$x(t) = A_p \cos(\omega_{\beta} t + \alpha)$$

稳态时的受迫振动由强迫力决定。

$$F_{\beta} = F_0 \cos \omega_{\beta} t$$

稳态频率: $\omega = \omega_{h}$

将稳态解代入方程可得:

振幅:
$$A_p = \frac{f_0}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_{5}^2)^2 + 4\beta^2 \omega_{5}^2}}$$
位相: $\tan \alpha = -\frac{2\beta \omega_{5}}{\omega_0^2 - \omega_{5}^2}$

位相:
$$\tan \alpha = -\frac{2\beta\omega_{h}}{\omega_0^2 - \omega_{h}^2}$$

- 2) 稳定受迫振动与谐振动的区别
 - 1. 受力不同: 弹簧振子— $F_{\text{\tiny d}}$, 受迫振动— $F_{\text{\tiny f}}$
 - 2. 三特征量的本质不同:

弹簧振子
$$\left\{egin{array}{c} \omega_0 & - ext{ = } A \ arphi \end{array}
ight\}$$
由初始条件决定

 $\left\{egin{array}{l} oldsymbol{\omega}_{\wedge} & -- \mathrm{hh hh hh} \\ oldsymbol{\varphi} & A \\ oldsymbol{\alpha} & \mathbf{k} \end{array}\right\}$ 解方程得到

3.能量情况不同:谐振动系统能量守恒 受迫振动系统阻力消耗的能量 = 外力的功

3. 共振 —— 位移共振

在一定条件下, 振幅出现 极大值, 振动剧烈的现象。

$$A_{p} = \frac{f_{0}}{\sqrt{(\omega_{0}^{2} - \omega_{\beta \uparrow}^{2})^{2} + 4\beta^{2}\omega_{\beta \uparrow}^{2}}} \qquad \diamondsuit: \quad \frac{\mathrm{d}A_{p}}{\mathrm{d}\omega_{\beta \uparrow}} = 0$$

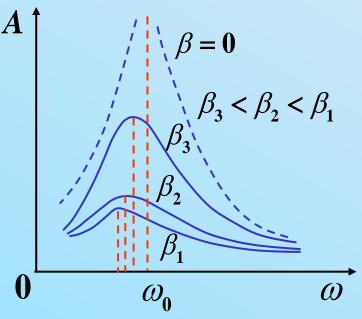
一般 $\omega_{r} < \omega_{0}$, 与 β (阻尼系数) 有关

$$\beta$$
大, ω_r 小 A_{max} 一小

$$\beta$$
小, ω_r 大 A_{max} 一大

若β <<
$$ω_0$$
,则 $ω_r ≈ ω_0$

$$A_{\rm r} \approx f_0/(2\beta \omega_0)$$
 ~~称尖锐共振



当 $\beta \rightarrow 0$ 弱阻尼时

共振发生在固有频率处, 称为尖锐共振。

$$A_{p} = \frac{f_{0}}{\sqrt{(\omega_{0}^{2} - \omega_{\beta \uparrow}^{2})^{2} + 4\beta^{2}\omega_{\beta \uparrow}^{2}}}$$

$$\tan \alpha = -\frac{2\beta\omega_{\beta \uparrow}}{\omega_{0}^{2} - \omega_{\beta \uparrow}^{2}}$$

$$\therefore \omega_r = \omega_0, A_p \longrightarrow \infty, \alpha_r = -\pi/2$$

$$x(t) = A_p \cos(\omega_{\beta \mid} t + \alpha) \qquad F_{\beta \mid} = F_0 \cos(\omega_{\beta \mid} t)$$

受迫振动相位落后于强迫力相位 元, 即振动速度与强迫力同位相, 那么外力始终对系统做正功。 这正是振幅急剧增大的原因。

但是,随着振幅的增大,阻力的功率也不断增大,最后与 强迫力的功率相抵,从而使振幅保持恒定。共振时,外力做 功的能量转化为共振质点的能量,称为共振吸收。 ◆ 共振频率

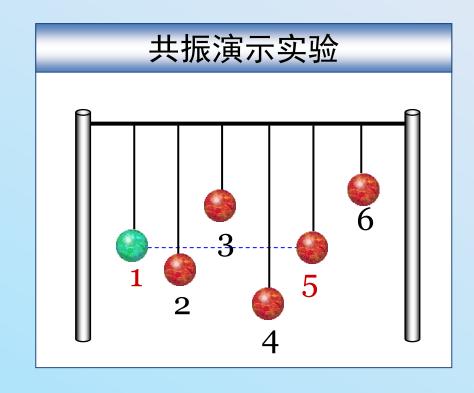
$$\omega_{\text{gh}} = \sqrt{\omega_{\text{B}}^2 - 2\beta^2}$$

◆ 共振振幅

$$A = \frac{f_{\mathbb{B}}}{2\beta\sqrt{\omega_{\mathbb{B}}^2 - \beta^2}}$$

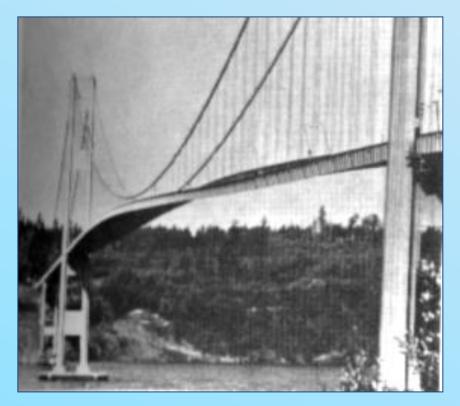
◆ 共振现象在实际中的应用

乐器、收音机 ……



单摆1作垂直于纸面的简谐运动时,单摆5将作相同周期的简谐运动,其它单摆基本不动。

◆ 共振现象的危害





1940 年7月1日美国 Tocama 悬索桥因共振而坍塌



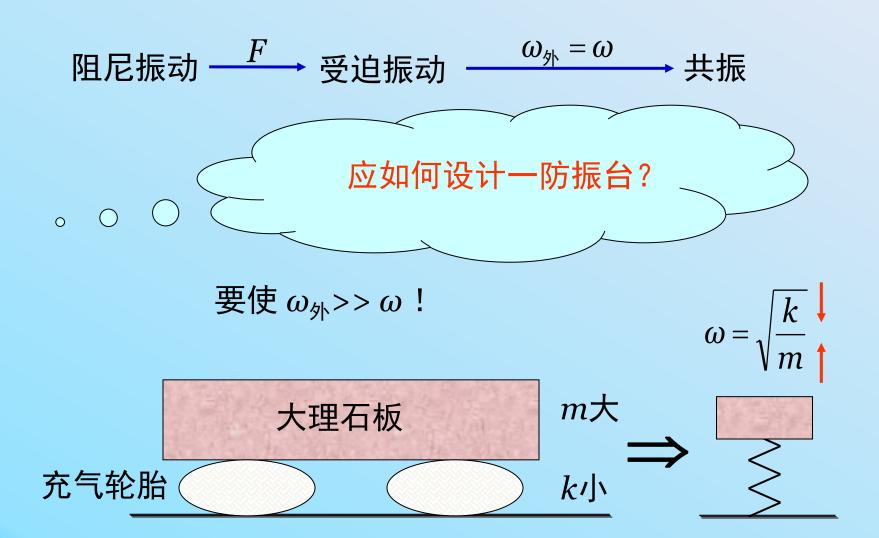




港珠澳大桥是连接香港、珠海、澳门的超大型跨海通道。

港珠澳大桥所在的伶仃洋海域6级以上大风天气全年超过200天。在台风高发季节,在共振的作用下,大桥主塔会不断从风流中吸取能量而导致结构损坏。根据伶仃洋海域的特殊环境,港珠澳大桥的抗风能力设计为抗16级。建设者对大桥模型进行多次风洞模拟试验,优化主塔结构,使主塔的固有频率与风漩涡的频率相隔很远,保证大桥结构安全。

港珠澳大桥-台风"山竹"



小测验

例: 已知谐振动A=10cm ,T=2s ,当 t=0 时位移为 -5cm,且向 x 负向运动。求:

- (1) 振动方程。
- (2) x=5cm 且向 x 正向运动时的速度、加速 度及从这一位置回到平衡位置的最短时间。

第5节 机械波

1.波的分类

按性质分类

「机械波: 机械振动在弹性媒质中的传播过程

电磁波: 电磁场周期性变化在空间的传播

引力波: 时空形变,以c的速度在空间传播

按振动方向与 传播方向分类 横波: 振动方向与传播方向垂直 如:电磁波

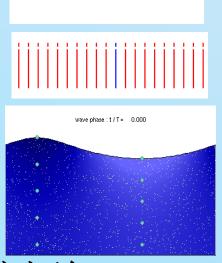
纵波: 振动方向与传播方向相同 如:声波

混合波: 如水波、地震波

各种类型的波有其特殊性,但也有普遍的共性。



——传播的 是运动状态



波动与振动是两个不同的概念,但是又紧密相连。

振动是波动的基础,波动是振动的传播。

横波与纵波

横波: 质点振动方向与波的传播方向相垂直的波。

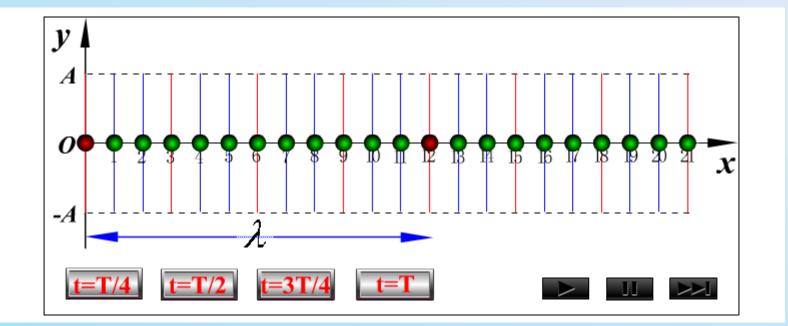
(仅在固体中传播,水面波是个例外)

特征:具有交替出现的波峰和波谷。

纵波: 质点振动方向与波的传播方向互相平行的波。 (可在固体、液体和气体中传播)



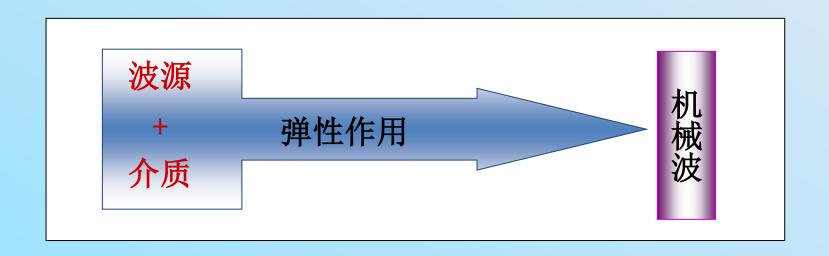
- 1°波的传播过程是振动状态的传播过程。 (质点本身不随波运动) 是位相的传播,能量的传播。
- 2° 波是指介质整体表现的运动状态, 其特点是: 相邻质点的振动位相依次落后。



-A O A

视频

2.机械波产生的条件



产生条件: 1) 波源; 2) 弹性介质。



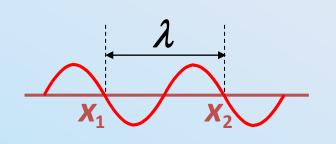
波是运动状态的传播,介质的质点并不随波传播。

3. 描述波的几个基本概念

1) 波长1:

空间周期

在波的传播方向上,两相邻位相差为 2π的质点间的距离。



2) 周期 T: 波向前传播一个波长所用的时间。

$$T_{ij} = \frac{\lambda}{u} = \frac{2\pi}{\omega} = T_{ik}$$

即 $T_{ij} = T_{ik}$ 时间周期

3) 频率v:

单位时间内,波推进的距离中包含的完整的波长的数目。

$$v = \frac{u}{\lambda} = \frac{u}{uT} = \frac{1}{T_{ik}} = \frac{1}{T_{ik}}$$
 $v_{ik} = v_{ik}$

4) 波速 u:

振动状态(位相)在媒质中的传播速度。 波速的大小决定于媒质的性质

 $u = \frac{\lambda}{T} \quad u_{ij} \neq u_{fk}$

——媒质的密度和弹性模量

 ρ 为介质的密度

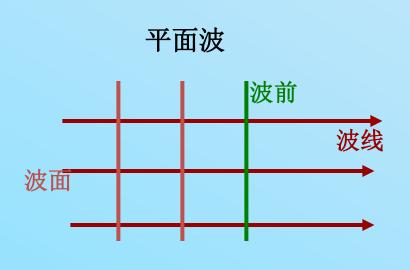
固体
$$u = \sqrt{\frac{G}{\rho}}$$
 切变弹性模量 横 波
$$u = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$
 杨氏弹性模量 $y = \sqrt{\frac{K}{\rho}}$ 体变模弹性量

$$u = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

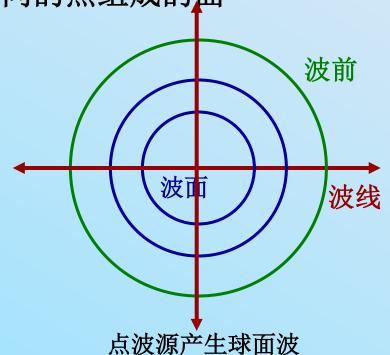
5) 波数 k: 在波的传播方向上 2π 长 度内包含的波长的个数 $k = \frac{2\pi}{\lambda}$

另一种表示: 单位长度内包含的波长的个数 $k=\frac{1}{\lambda}$

6) 波阵面(波面): 振动位相相同的点组成的面



- 7) 波前: 传播在最前的波面
- 8) 波线: 发自波源,与波面垂直指向波的传播方向的射线



二、平面简谐波

媒质中各质点都作谐振动,并且向一个方向传播。

1. 波函数

能够描述任意质点在任意时刻的振动情况

以横波为例:

设一简谐波以速度u向x轴方向传播,

在坐标原点o处引起的振动为:

$$y_o = Acos(\omega t + \varphi)$$

要求给出任意一点的振动。

任选一点p,且op=x

注意:x轴上一点的运动其实代表该点所在波阵面上所有质点的运动。x轴代表整个空间。

注:波传播的是质点的振动状态 ——传播波源的位相

即:波速=位相传播的速度(相速)

p点的振动是从o点振动传过来,

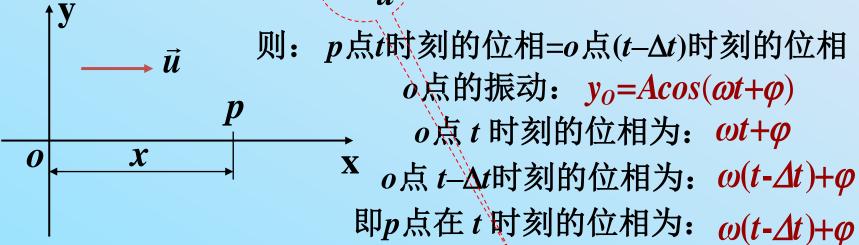
o点t时刻的位相,经 $\Delta t = \frac{x}{u}$ 传到p点 后于o点的位相

▶ *p*点的位相总是落 后于*o*点的位相 即:波速=位相传播的速度 =相速

p点的振动是从o点振动传过来,

o点t时刻的位相,经 $\Delta t = \frac{x}{u}$ 传到p点

p点的位相总是落 后于o点的位相



任意点p的振动为: $y=Acos[\omega(t-\Delta t)+\varphi]=Acos[\omega(t-\frac{x}{u})+\varphi]$

即:
$$y = A\cos[\omega(t-\frac{x}{u})+\varphi]$$
 (平面简谐波的波函数)

描述了整个空间任意质点在任意时刻的振动状态。

注意: u为速度的大小(正的)

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi]$$

一维简谐波的波函数(正向传播)

2.讨论 $y_0 = A\cos(\omega t + \varphi)$

(1)上式是由原点的振动方程给出了正向传播的波函数

若波向x轴负方向传播, y=?

$$y = A\cos[\omega(t - \Delta t) + \varphi]$$

$$y = A\cos[\omega(t + \frac{x}{u}) + \varphi]$$

$$\Delta t = \frac{-x}{u}$$

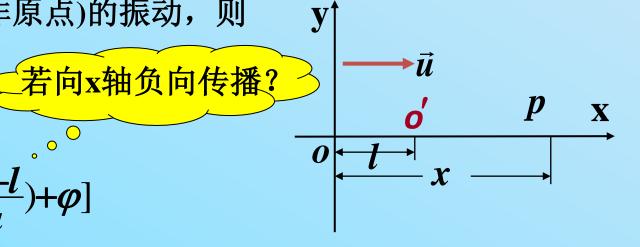
平面简谐波的波函数(反向传播)

(2)若已知的是o'点(非原点)的振动,则

$$\Delta t = \frac{\Delta x}{u} = \frac{x-l}{u}$$

向x轴正向传播:

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x - l}{u}) + \varphi]$$



(3)波函数的物理意义

$$y = A\cos[\omega(t - \frac{x_1}{u}) + \varphi]$$

$$= A\cos[\omega t + \varphi_1] = f(t)$$

表示 x_1 处质点随时间t的振动规律 —振动方程

$$y = A\cos[\omega(t_1 - \frac{x}{u}) + \varphi]$$

$$= A\cos[(\omega t_1 + \varphi) - \frac{x}{u}]$$

$$= f(x)$$

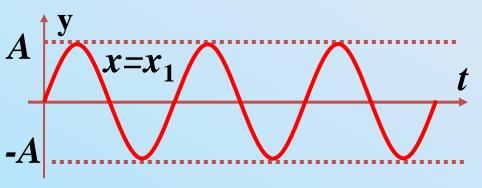
给出t₁时刻传播方向上

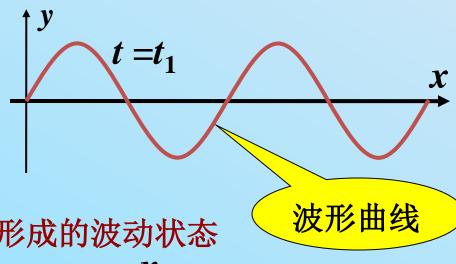
所有质点的振动状态 — 介质形成的波动状态

$$c. x \neq$$
常数, $t \neq$ 常数 $y = Acos[\omega(t-\frac{x}{u})+\varphi]$

描写不同时刻,不同位置质点的振动状态,每一时刻 都有一波形曲线。







 $d. x = x_1, t = t_1$, 都是常数

$$y=Acos[\omega(t_1-\frac{x_1}{u})+\varphi)]=y_1=常数$$

 $y = A\cos[\omega(t - \frac{x}{u}) + \varphi]$

表示 t_1 时刻, x_1 处质点的位移。

当
$$t = t_1 + \Delta t = t_2$$
时,

质点 $x_2 = x_1 + \Delta x = x_1 + u \Delta t$

其位移为:

$$y_{1} \qquad t_{1} \qquad t_{2} = t_{1} + \Delta t \qquad u$$

$$x_{1} \qquad x_{2} \qquad x$$

$$\Delta x = u \ \Delta t$$

$$y_{2} = Acos[\omega(t_{2} - \frac{x_{2}}{u}) + \varphi)] = Acos\{\omega[(t_{1} + \Delta t) - \frac{x_{1} + \Delta x}{u}] + \varphi)\}$$

$$= Acos[\omega t_{1} + \omega \Delta t - \frac{\omega x_{1}}{u} - \frac{\omega \Delta x}{u} + \varphi]$$

$$= Acos[\omega(t_{1} - \frac{x_{1}}{u}) + \varphi)] = y_{1}$$

即: t_2 时刻, x_2 质点振动的位移恰是 t_1 时刻 x_1 质点的位移。

。。经 Δt 时间,整个波形向前移动了一段路程 $\Delta x = u \Delta t$ 。

总之: 各点位移变化,才使波形变化!

波形传播的速度 = u = 波速 = 相速

(4)波函数的几种等价表式:

向

(A)
$$y(x,t) = A\cos[\omega(t-\frac{x}{u})+\varphi]$$

(B)
$$y(x,t) = A\cos[\omega t - \frac{2\pi x}{\lambda} + \varphi]$$

(C)
$$y(x,t) = A\cos[\omega t - kx + \varphi]$$

(D)
$$y(x,t) = A\cos[2\pi(vt - \frac{x}{\lambda}) + \varphi]$$

(E)
$$y(x,t) = A\cos\left[\frac{2\pi}{\lambda}(x-ut) + \varphi\right]$$

(F)
$$y(x,t)=A\cos[k(x-ut)+\varphi]$$

(G)
$$y(x,t) = A\cos\left[2\pi\left(\frac{x}{\lambda} - \frac{t}{T}\right) + \varphi\right]$$

也可写成复数形式 $y = Ae^{i(\omega t - kx + \varphi)}$ (取实部)

以上讨论也适用于纵波。

可将纵波的密集区看成波峰, 疏散区看成波谷。 此说对否?

 $\omega = \frac{2\pi}{T}$ $u = \frac{\lambda}{T}$ $k = \frac{2\pi}{\lambda}$