



AI Community

8. Нейронные сети



План лекции

1. Перцептрон
2. Нейронные сети и функции активации
3. Метод обратного распространения ошибки

Перцептрон

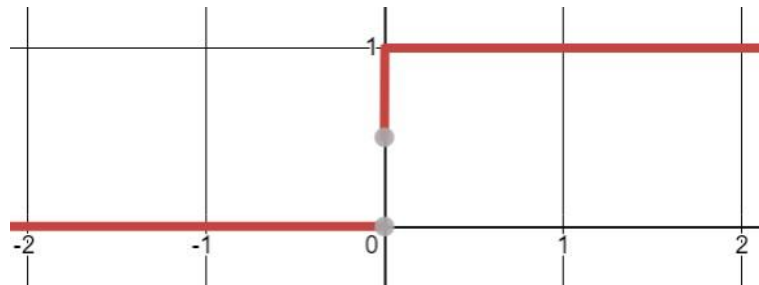
Перцептрон



Перцептрон Розенблата - предшественник всех современных нейросетей, представляет собой линейную трансформацию со ступенчатой функцией активации.

$$f(x, w, b) = \begin{cases} 1, & \text{если } \sum_{i=1}^n w_i * x_i + b > 0 \\ 0, & \text{если } \sum_{i=1}^n w_i * x_i + b \leq 0 \end{cases}$$

Линейный перцептрон



Ступенчатая функция активации

Перцептрон



Алгоритм обучения перцептрона:

1. Для каждого примера из входных данных считаем активацию перцептрона на данном примере.
2. Если активация отличается от истинного значения, то обновляем веса, вычитая из них разность истинного и предсказанного значения
3. После того, как прошли по всем примерам, возвращаемся к пункту 1 до тех пор, пока не достигнем критерия остановки (определенное количество циклов или определенный процент ошибок)

На прошлых лекциях



$$s = f(x; W) = Wx$$

Линейная функция

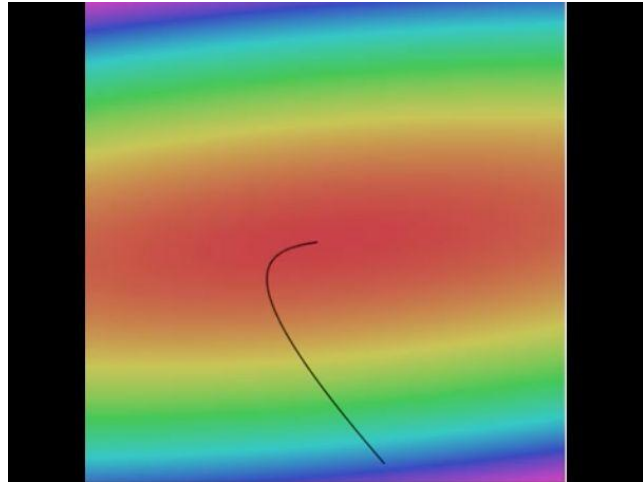
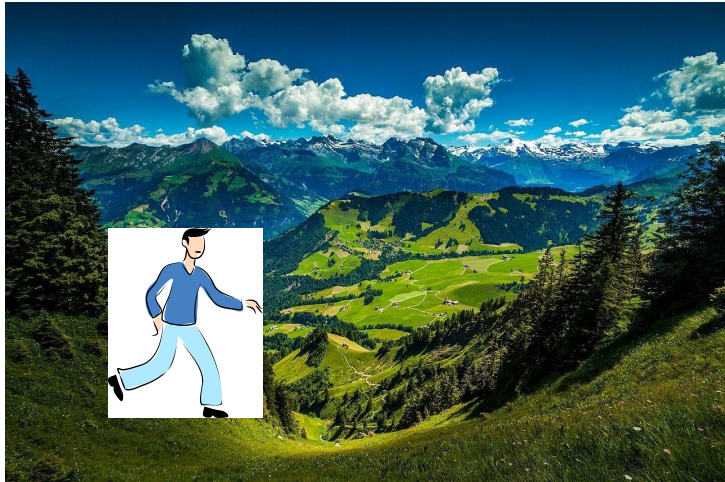
$$L_i = \sum_{j \neq y_i} \max(0, s_j - s_{y_i} + 1)$$

Функция потерь SVM

$$L = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N L_i + \lambda \sum_k W_k^2$$

Ошибка данных + регуляризация

Оптимизация весов градиентным спуском



```
# Vanilla Gradient Descent
```

```
while True:
```

```
    weights_grad = evaluate_gradient(loss_fun, data, weights)
```

```
    weights += - step_size * weights_grad # perform parameter update
```

Градиентный спуск



$$\frac{df(x)}{dx} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

Численно: медленный, неточный, прост для написания

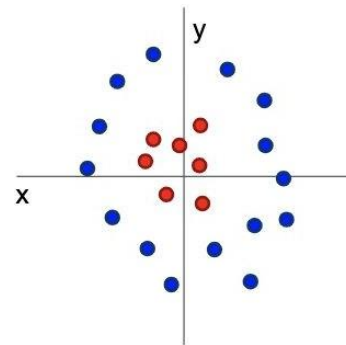
Аналитически: быстро, точно, необходима проверка

На практике для подсчета градиента выводят аналитическую формулу, а затем проверяют численными методами

Проблемы линейного классификатора

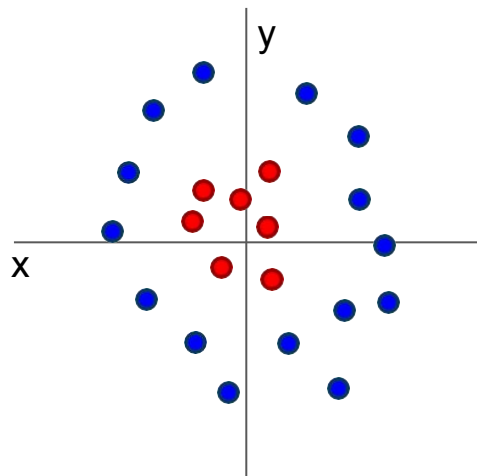


Линейные классификаторы учат один шаблон для каждого класса



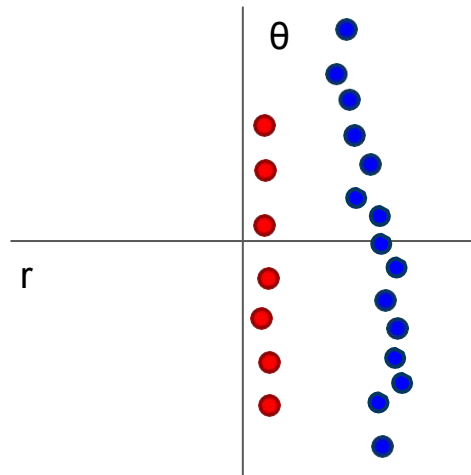
Линия разделения является одной прямой

Преобразование пространства



Нельзя разделить синие
и красные точки одной
прямой

$$f(x, y) = (r(x, y), \theta(x, y))$$



После применения некой
трансформации мы получаем
линейно разделяемые примеры

Нейронные сети

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

$$x \in \mathbb{R}^D, W \in \mathbb{R}^{C \times D}$$

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

$$x \in \mathbb{R}^D, W_1 \in \mathbb{R}^{H \times D}, W_2 \in \mathbb{R}^{C \times H}$$

(На практике также в каждый слой добавляется обучаемое смещение)

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

$$x \in \mathbb{R}^D, W_1 \in \mathbb{R}^{H \times D}, W_2 \in \mathbb{R}^{C \times H}$$

“Нейронная сеть” очень широкий термин; представленное лучше называть “полносвязной сетью” или “многослойным перцептроном” (MLP)

(На практике также в каждый слой добавляется обучаемое смещение)

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

или трехслойная

$$f = W_3 \max(0, W_2 \max(0, W_1 x))$$

$$x \in \mathbb{R}^D, W_1 \in \mathbb{R}^{H_1 \times D}, W_2 \in \mathbb{R}^{H_2 \times H_1}, W_3 \in \mathbb{R}^{C \times H_2}$$

(На практике также в каждый слой добавляется обучаемое смещение)

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

или трехслойная

$$f = W_3 \max(0, W_2 \max(0, W_1 x))$$

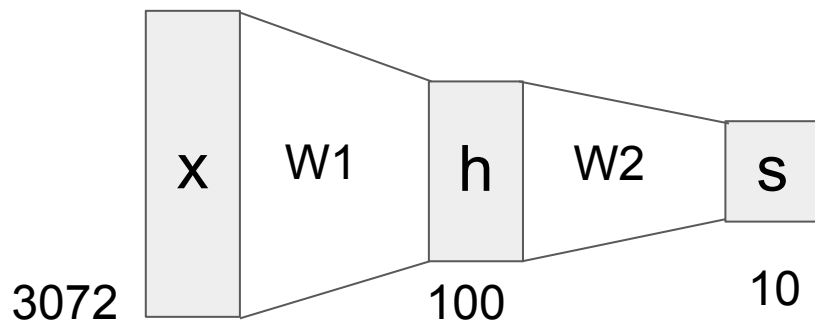
$$x \in \mathbb{R}^D, W_1 \in \mathbb{R}^{H_1 \times D}, W_2 \in \mathbb{R}^{H_2 \times H_1}, W_3 \in \mathbb{R}^{C \times H_2}$$

(На практике также в каждый слой добавляется обучаемое смещение)

Двухслойная нейронная сеть



$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

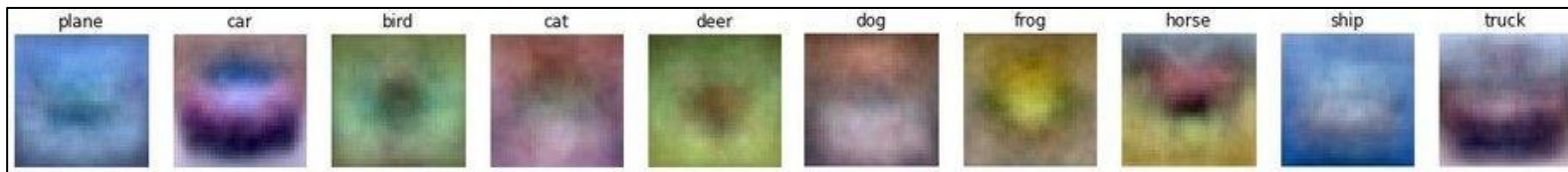
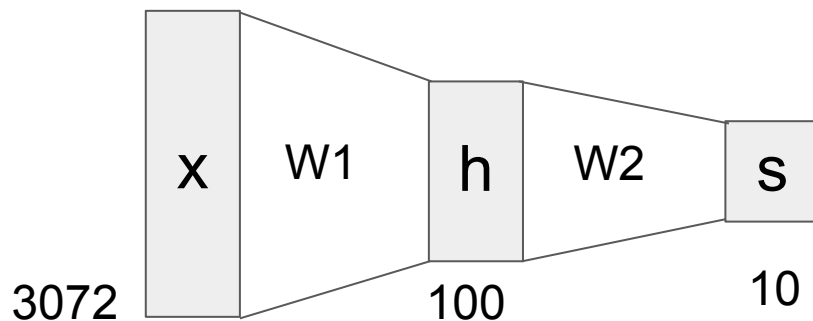


$$x \in \mathbb{R}^D, W_1 \in \mathbb{R}^{H \times D}, W_2 \in \mathbb{R}^{C \times H}$$

Двухслойная нейронная сеть



$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$



Обучаются 100 шаблонов вместо 10

Шаблоны используются всеми классами

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

Функция $\max(0, z)$ называется **функцией активации**

Q: Что будет, если мы уберём её из нейронной сети?

$$f = W_2 W_1 x$$

Нейронные сети



Линейная функция

$$f = Wx$$

Двухслойная нейронная сеть

$$f = W_2 \max(0, W_1 x)$$

Функция $\max(0, z)$ называется **функцией активации**

Q: Что будет, если мы уберём её из нейронной сети?

$$f = W_2 W_1 x \quad W_3 = W_2 W_1 \in \mathbb{R}^{C \times H}, f = W_3 x$$

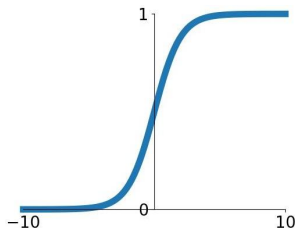
A: двухслойная сеть схлопнется в однослойную

Функции активации



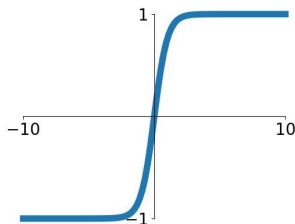
Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



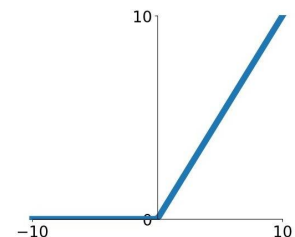
tanh

$$\tanh(x)$$



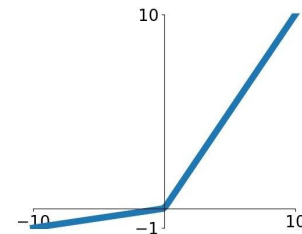
ReLU

$$\max(0, x)$$



Leaky ReLU

$$\max(0.1x, x)$$

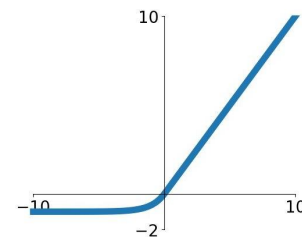


Maxout

$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

ELU

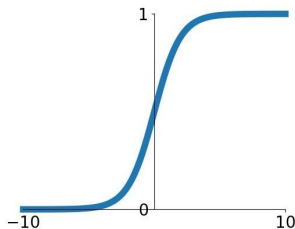
$$\begin{cases} x & x \geq 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$



Функции активации

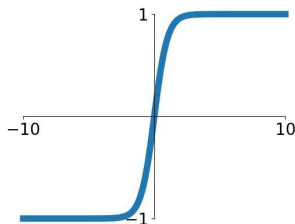
Sigmoid

$$\sigma(x) = \frac{1}{1+e^{-x}}$$



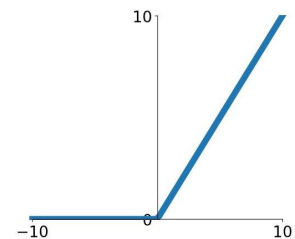
tanh

$$\tanh(x)$$



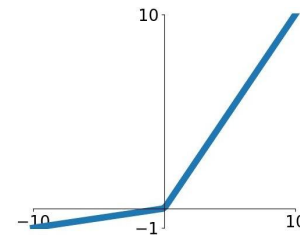
ReLU

$$\max(0, x)$$



Leaky ReLU

$$\max(0.1x, x)$$

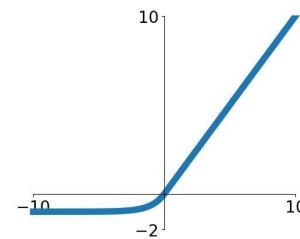


Maxout

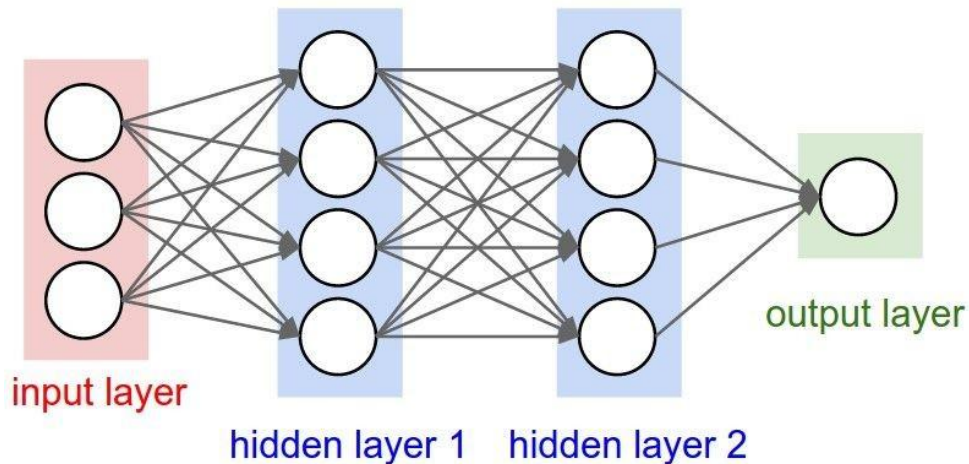
$$\max(w_1^T x + b_1, w_2^T x + b_2)$$

ELU

$$\begin{cases} x & x \geq 0 \\ \alpha(e^x - 1) & x < 0 \end{cases}$$



Пример нейронной сети



forward-pass of a 3-layer neural network:

```
f = lambda x: 1.0/(1.0 + np.exp(-x)) # activation function (use sigmoid)
x = np.random.randn(3, 1) # random input vector of three numbers (3x1)
h1 = f(np.dot(W1, x) + b1) # calculate first hidden layer activations (4x1)
h2 = f(np.dot(W2, h1) + b2) # calculate second hidden layer activations (4x1)
out = np.dot(W3, h2) + b3 # output neuron (1x1)
```

Пример нейронной сети



```
1 import numpy as np
2 from numpy.random import randn
3
4 N, D_in, H, D_out = 64, 1000, 100, 10
5 x, y = randn(N, D_in), randn(N, D_out)
6 w1, w2 = randn(D_in, H), randn(H, D_out)
7
8 for t in range(2000):
9     h = 1 / (1 + np.exp(-x.dot(w1)))
10    y_pred = h.dot(w2)
11    loss = np.square(y_pred - y).sum()
12    print(t, loss)
13
14    grad_y_pred = 2.0 * (y_pred - y)
15    grad_w2 = h.T.dot(grad_y_pred)
16    grad_h = grad_y_pred.dot(w2.T)
17    grad_w1 = x.T.dot(grad_h * h * (1 - h))
18
19    w1 -= 1e-4 * grad_w1
20    w2 -= 1e-4 * grad_w2
```


Пример нейронной сети



```
1 import numpy as np
2 from numpy.random import randn
3
4 N, D_in, H, D_out = 64, 1000, 100, 10
5 x, y = randn(N, D_in), randn(N, D_out)
6 w1, w2 = randn(D_in, H), randn(H, D_out)
7
8 for t in range(2000):
9     h = 1 / (1 + np.exp(-x.dot(w1)))
10    y_pred = h.dot(w2)
11    loss = np.square(y_pred - y).sum()
12    print(t, loss)
13
14    grad_y_pred = 2.0 * (y_pred - y)
15    grad_w2 = h.T.dot(grad_y_pred)
16    grad_h = grad_y_pred.dot(w2.T)
17    grad_w1 = x.T.dot(grad_h * h * (1 - h))
18
19    w1 -= 1e-4 * grad_w1
20    w2 -= 1e-4 * grad_w2
```

Определяем параметры сети

Пример нейронной сети



```
1 import numpy as np
2 from numpy.random import randn
3
4 N, D_in, H, D_out = 64, 1000, 100, 10
5 x, y = randn(N, D_in), randn(N, D_out)
6 w1, w2 = randn(D_in, H), randn(H, D_out)
```

Определяем параметры сети

```
7
8 for t in range(2000):
9     h = 1 / (1 + np.exp(-x.dot(w1)))
10    y_pred = h.dot(w2)
11    loss = np.square(y_pred - y).sum()
12    print(t, loss)
13
14    grad_y_pred = 2.0 * (y_pred - y)
15    grad_w2 = h.T.dot(grad_y_pred)
16    grad_h = grad_y_pred.dot(w2.T)
17    grad_w1 = x.T.dot(grad_h * h * (1 - h))
18
19    w1 -= 1e-4 * grad_w1
20    w2 -= 1e-4 * grad_w2
```

Определяем взаимосвязь параметров

Пример нейронной сети



```
1 import numpy as np
2 from numpy.random import randn
3
4 N, D_in, H, D_out = 64, 1000, 100, 10
5 x, y = randn(N, D_in), randn(N, D_out)
6 w1, w2 = randn(D_in, H), randn(H, D_out)
7
8 for t in range(2000):
9     h = 1 / (1 + np.exp(-x.dot(w1)))
10    y_pred = h.dot(w2)
11    loss = np.square(y_pred - y).sum()
12    print(t, loss)
13
14 grad_y_pred = 2.0 * (y_pred - y)
15 grad_w2 = h.T.dot(grad_y_pred)
16 grad_h = grad_y_pred.dot(w2.T)
17 grad_w1 = x.T.dot(grad_h * h * (1 - h))
18
19 w1 -= 1e-4 * grad_w1
20 w2 -= 1e-4 * grad_w2
```

Определяем параметры сети

Определяем взаимосвязь параметров

Подсчёт градиентов аналитически

Пример нейронной сети



```
1 import numpy as np
2 from numpy.random import randn
3
4 N, D_in, H, D_out = 64, 1000, 100, 10
5 x, y = randn(N, D_in), randn(N, D_out)
6 w1, w2 = randn(D_in, H), randn(H, D_out)
7
8 for t in range(2000):
9     h = 1 / (1 + np.exp(-x.dot(w1)))
10    y_pred = h.dot(w2)
11    loss = np.square(y_pred - y).sum()
12    print(t, loss)
13
14    grad_y_pred = 2.0 * (y_pred - y)
15    grad_w2 = h.T.dot(grad_y_pred)
16    grad_h = grad_y_pred.dot(w2.T)
17    grad_w1 = x.T.dot(grad_h * h * (1 - h))
18
19    w1 -= 1e-4 * grad_w1
20    w2 -= 1e-4 * grad_w2
```

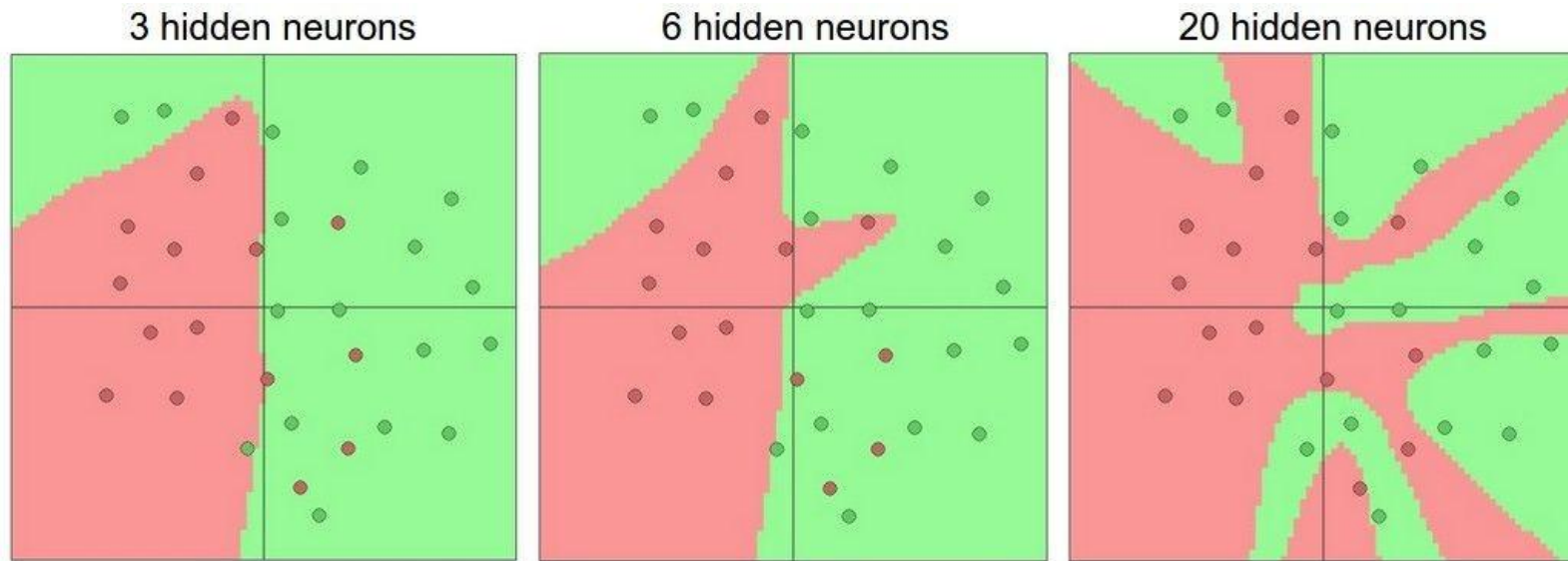
Определяем параметры сети

Определяем взаимосвязь параметров

Подсчёт градиентов аналитически

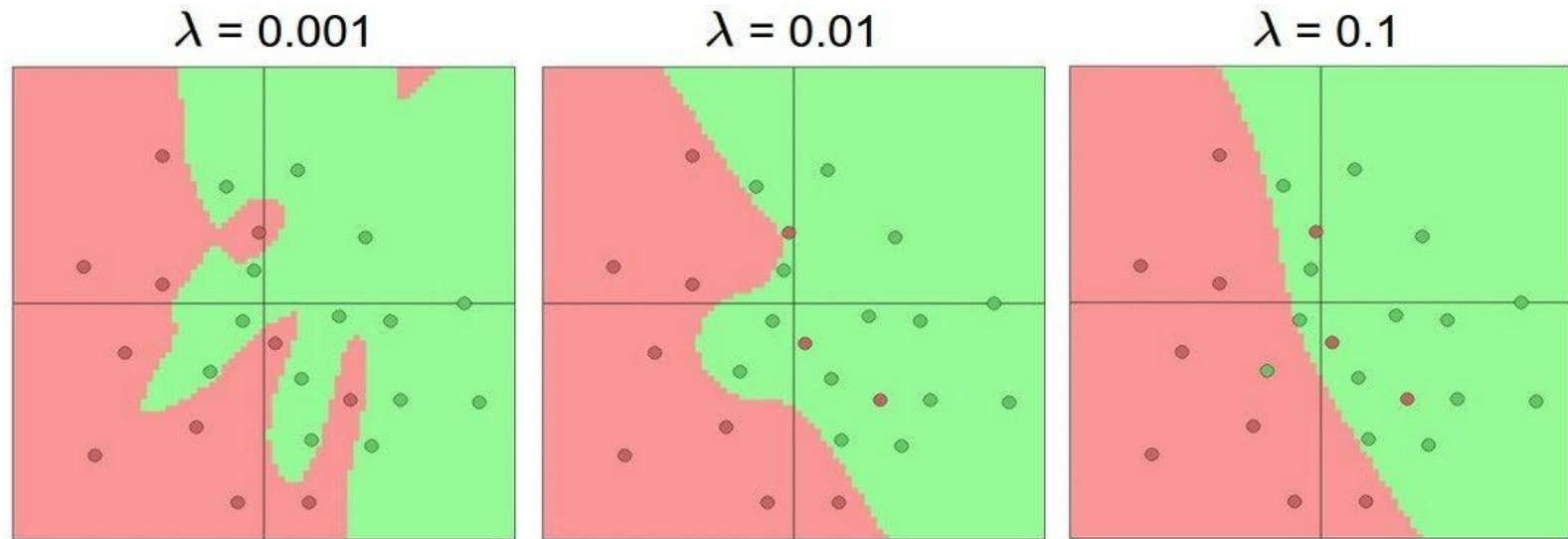
Градиентный спуск

Влияние количества нейронов и слоев



Больше слоев и нейронов - выше способность модели к аппроксимации данных.
Но также и выше шанс переобучения.

Регуляризация



Для нейронных сетей также можно использовать регуляризацию, чтобы ограничить переобучение.

(Веб-демо ConvNetJS: <http://cs.stanford.edu/people/karpathy/convnetjs/demo/classify2d.html>)



Подсчёт градиентов

$$s = f(x; W_1, W_2) = W_2 \max(0, W_1 x) \quad \text{Нелинейная функция}$$

$$L_i = \sum_{j \neq y_i} \max(0, s_j - s_{y_i} + 1) \quad \text{Функция ошибки SVM}$$

$$R(W) = \sum_k W_k^2 \quad \text{Регуляризация}$$

$$L = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N L_i + \lambda R(W_1) + \lambda R(W_2) \quad \text{Итоговая ошибка}$$

Если можем
подсчитать

$$\frac{\partial L}{\partial W_1}, \frac{\partial L}{\partial W_2} \quad \text{сможем обучить } W_1 \text{ и } W_2$$



Подсчёт градиентов на листочке

$$s = f(x; W) = Wx$$

$$L_i = \sum_{j \neq y_i} \max(0, s_j - s_{y_i} + 1)$$

$$= \sum_{j \neq y_i} \max(0, W_{j,:} \cdot x + W_{y_i,:} \cdot x + 1)$$

$$L = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N L_i + \lambda \sum_k W_k^2$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \sum_{j \neq y_i} \max(0, W_{j,:} \cdot x + W_{y_i,:} \cdot x + 1) + \lambda \sum_k W_k^2$$

$$\nabla_W L = \nabla_W \left(\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \sum_{j \neq y_i} \max(0, W_{j,:} \cdot x + W_{y_i,:} \cdot x + 1) + \lambda \sum_k W_k^2 \right)$$

Проблемы такого подхода:

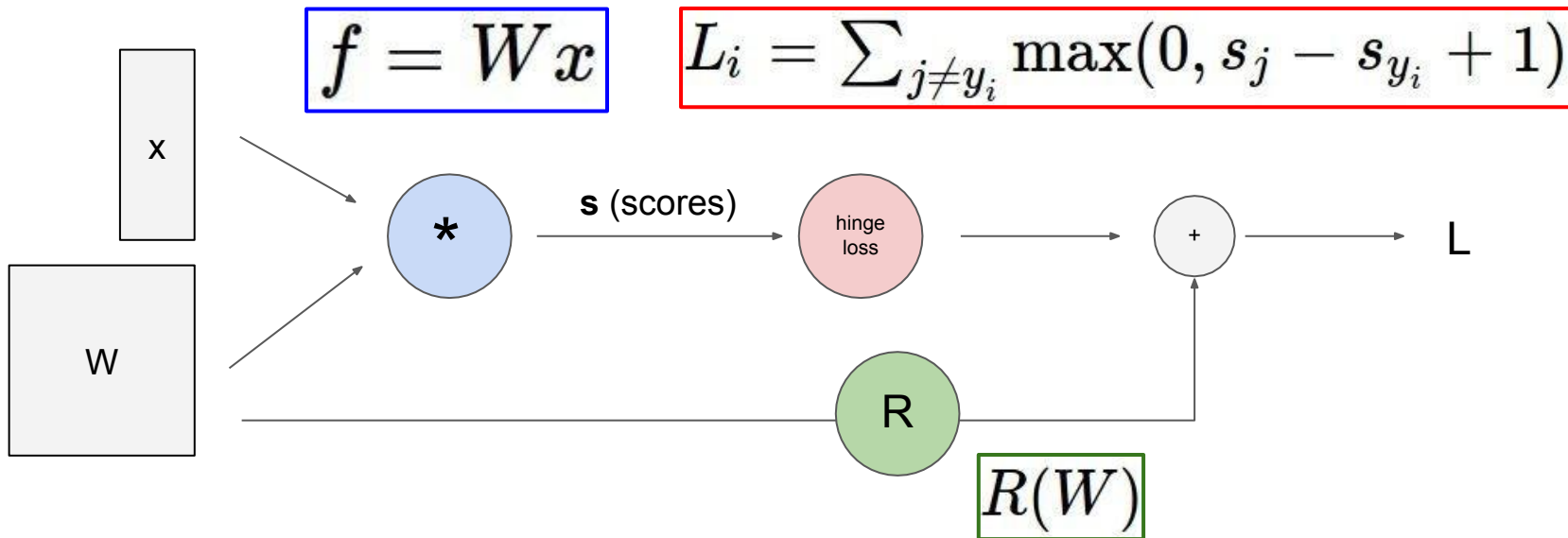
1. Крайне трудоемко
2. Не универсально (требуется подсчет для каждой модели)
3. Практически невозможно для больших и сложных моделей

Backpropagation

Backpropagation



Backpropagation (Метод обратного распространения ошибки) основан на представлении нейронной сети в виде вычислительного графа



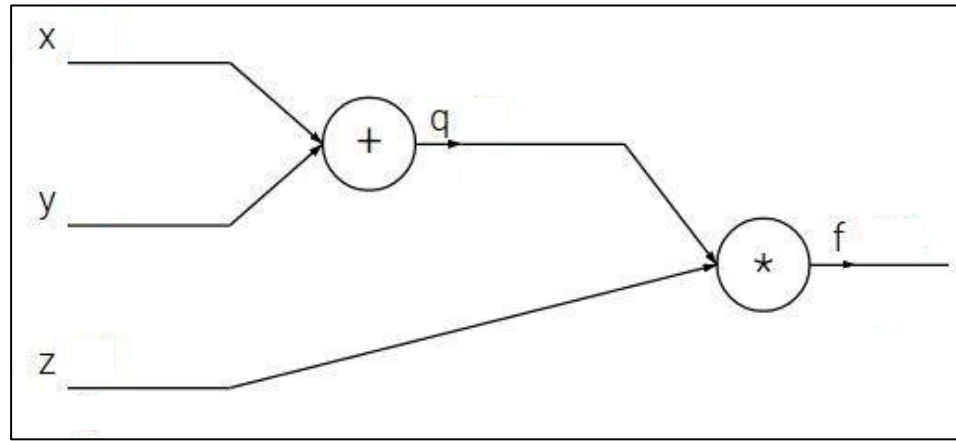
Backpropagation



$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

Backpropagation

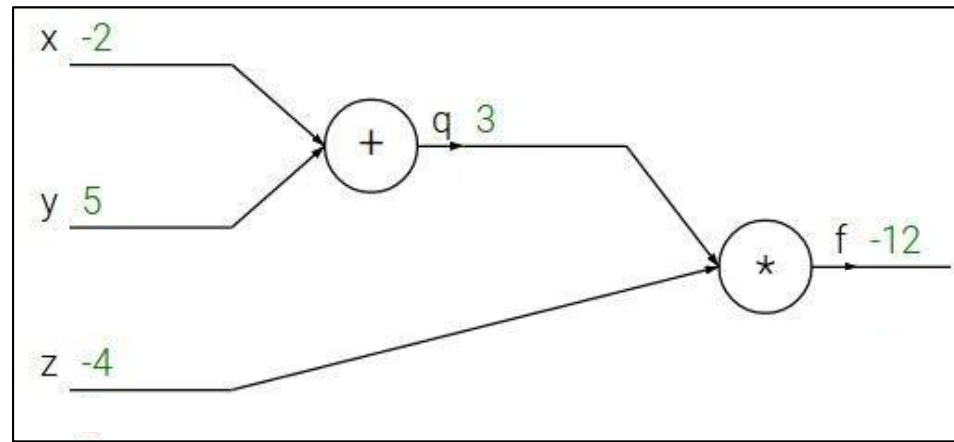
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$



Backpropagation

$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2$, $y = 5$, $z = -4$

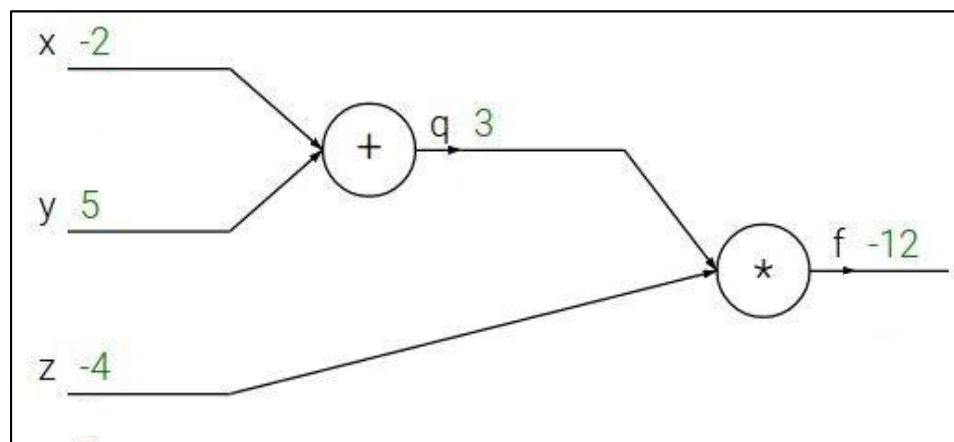


Backpropagation

$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$



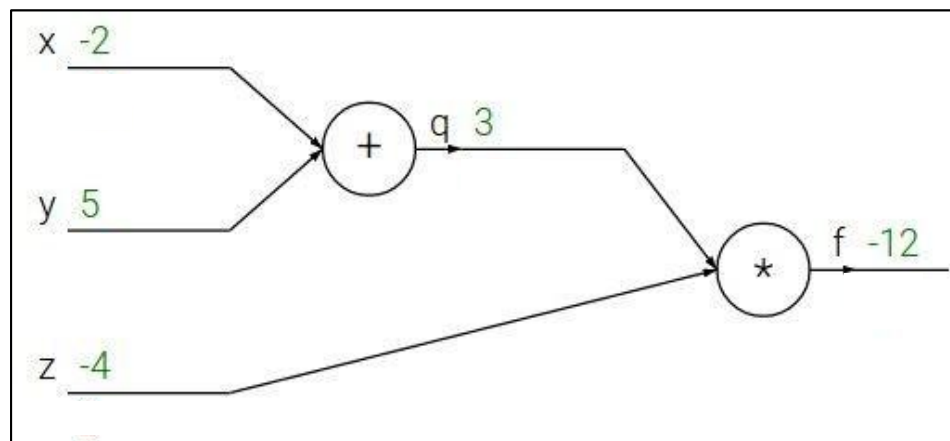
Backpropagation

$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$



Backpropagation

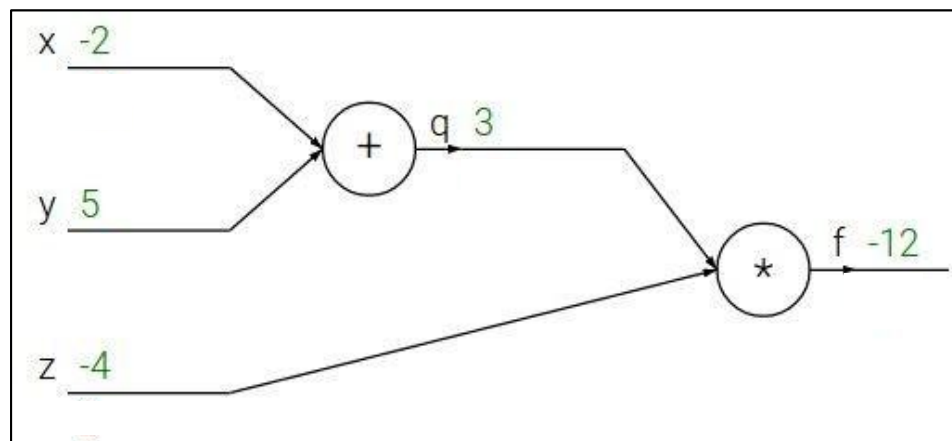
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



Backpropagation

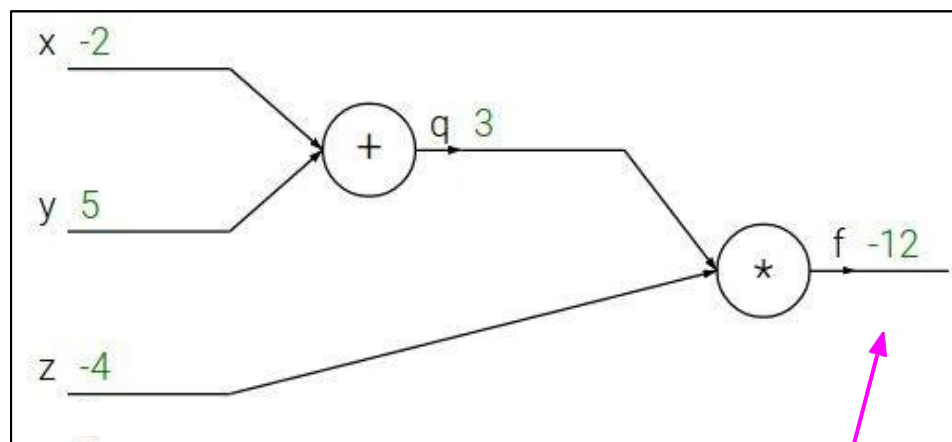
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



$$\frac{\partial f}{\partial f}$$

Backpropagation

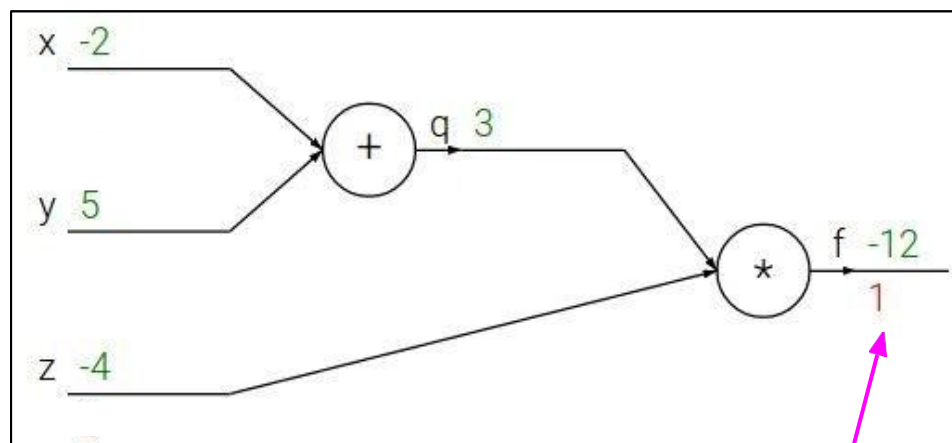
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$
найти:



$$\frac{\partial f}{\partial f}$$

Backpropagation

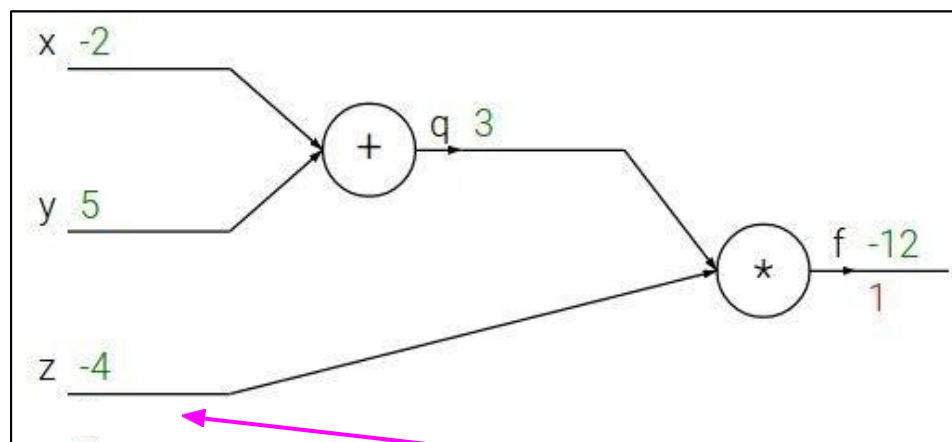
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



$$\frac{\partial f}{\partial z}$$

Backpropagation

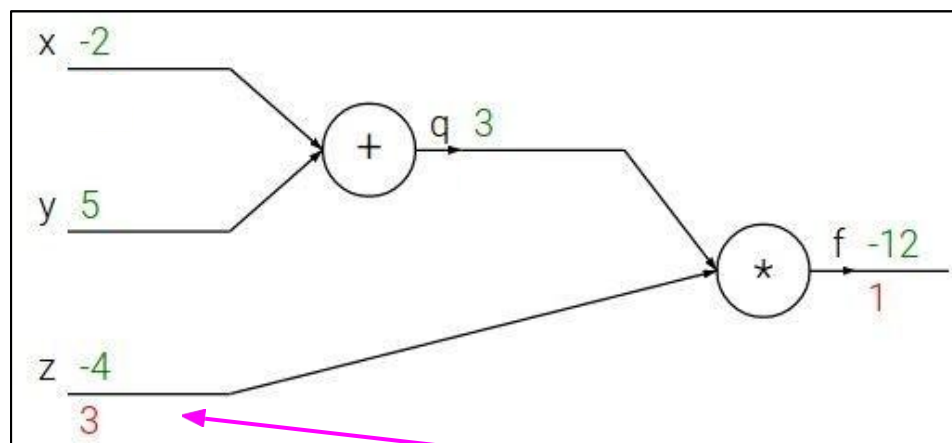
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$
найти:



$$\frac{\partial f}{\partial z}$$

Backpropagation

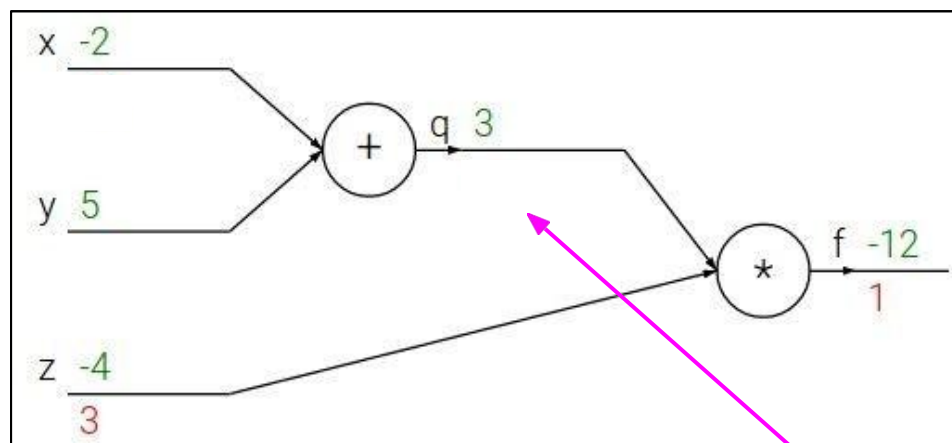
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



$$\frac{\partial f}{\partial q}$$

Backpropagation

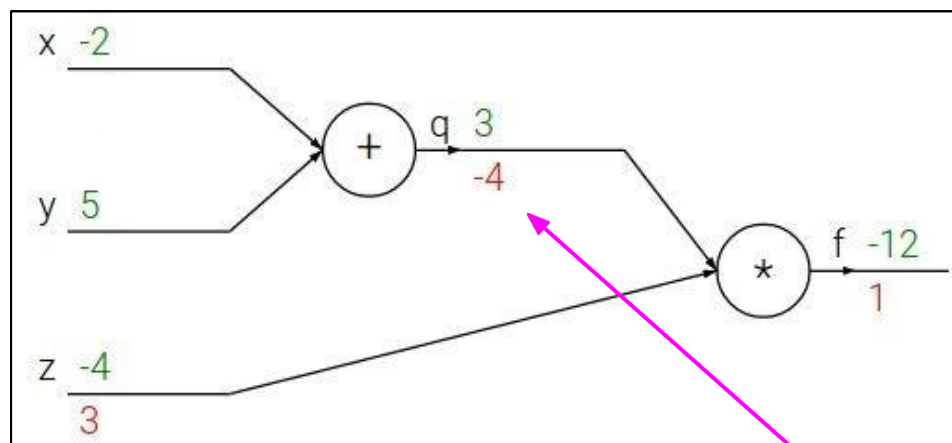
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$
найти:



$$\frac{\partial f}{\partial q}$$

Backpropagation

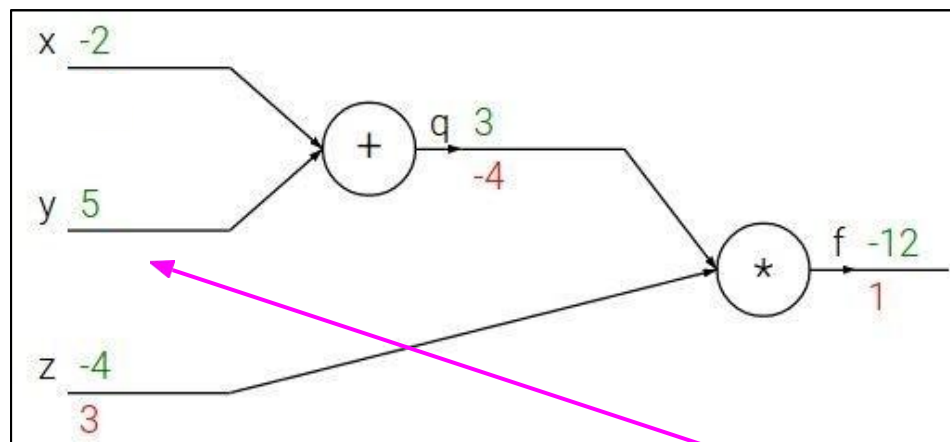
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



$$\frac{\partial f}{\partial y}$$

Правило цепи:

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial y}$$

Восходящий
градиент

Локальный
градиент

Backpropagation

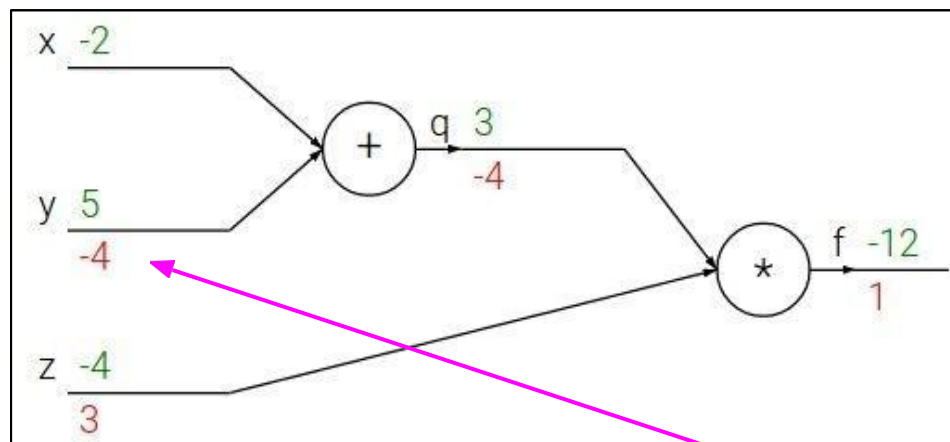
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



Правило цепи:

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial y}$$

Восходящий
градиент

Локальный
градиент

$$\frac{\partial f}{\partial y}$$

Backpropagation

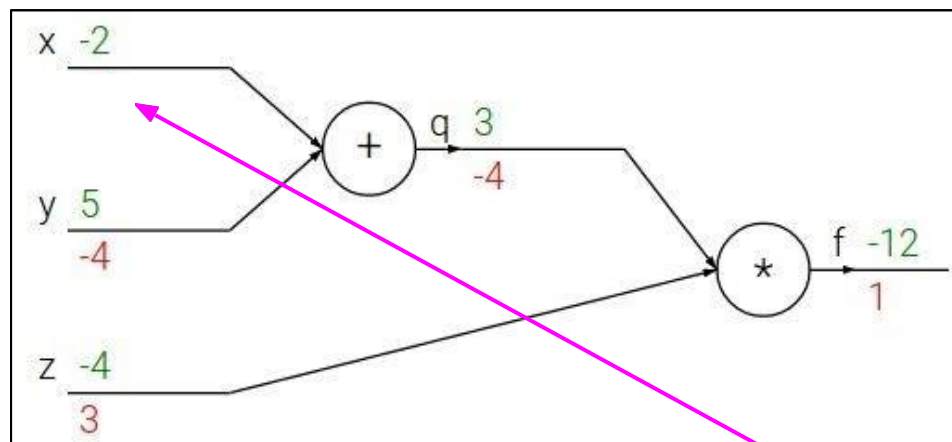
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



Правило цепи:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial x}$$

Восходящий
градиент

Локальный
градиент

$$\frac{\partial f}{\partial x}$$

Backpropagation

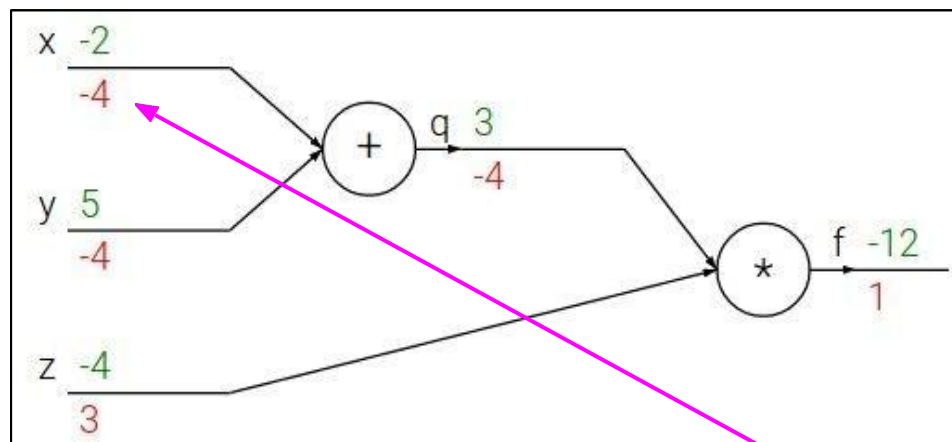
$$f(x, y, z) = (x + y)z$$

e.g. $x = -2, y = 5, z = -4$

$$q = x + y \quad \frac{\partial q}{\partial x} = 1, \frac{\partial q}{\partial y} = 1$$

$$f = qz \quad \frac{\partial f}{\partial q} = z, \frac{\partial f}{\partial z} = q$$

Нужно найти: $\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z}$



Правило цепи:

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial q} \frac{\partial q}{\partial x}$$

Восходящий
градиент

Локальный
градиент

$$\frac{\partial f}{\partial x}$$

