

# Защита лабораторной работы №4. Линейная алгебра.

---

Ишанова А.И.

03 декабря 2022

RUDN University, Moscow, Russian Federation

Цель выполнения лабораторной  
работы

---

## Цель выполнения лабораторной работы

Освоить применение циклов функций и сторонних для Julia пакетов для решения задач линейной алгебры и работы с матрицами.

## Выполнение лабораторной работы

---

Задание 1. Повторение примеров из раздела 4.2.

1. Повторяем примеры с поэлементными операциями над многомерными массивами. (fig. 1 - fig. 2)

# Повторение примеров - Поэлементные операции над многомерными массивами

```
# Массив 4x3 со случайными целыми числами (от 1 до 20):  
a = rand(1:20, (4,3))
```

```
4x3 Matrix{Int64}:
```

```
8 18 6  
1 18 15  
9 1 8  
1 9 12
```

```
# Поэлементная сумма:
```

```
sum(a)
```

```
106
```

```
# Поэлементная сумма по столбцам:
```

```
sum(a,dims=1)
```

```
1x3 Matrix{Int64}:
```

```
19 46 41
```

```
# Поэлементная сумма по строкам:
```

```
sum(a,dims=2)
```

```
4x1 Matrix{Int64}:
```

```
32  
34  
18  
22
```

```
# Поэлементное произведение:
```

```
prod(a)
```

```
1813985280
```

```
# Поэлементное произведение по столбцам:
```

```
prod(a,dims=1)
```

```
1x3 Matrix{Int64}:
```

```
72 2916 8640
```

```
# Поэлементное произведение по строкам:
```

```
prod(a,dims=2)
```

```
4x1 Matrix{Int64}:
```

```
864  
270  
72  
108
```

Figure 1: Примеры с поэлементными операциями над многомерными

# Повторение примеров - Поэлементные операции над многомерными массивами

```
# Подключение пакета Statistics:
```

```
import Pkg  
Pkg.add("Statistics")  
using Statistics
```

```
Updating registry at `~/julia/registries/General.toml`  
Resolving package versions...  
No Changes to `~/julia/environments/v1.8/Project.toml`  
No Changes to `~/julia/environments/v1.8/Manifest.toml`
```

```
# Вычисление среднего значения массива:
```

```
mean(a)
```

```
8.833333333333334
```

```
# Среднее по столбцам:
```

```
mean(a,dims=1)
```

```
1×3 Matrix{Float64}:  
 4.75  11.5  10.25
```

```
# Среднее по строкам:
```

```
mean(a,dims=2)
```

```
4×1 Matrix{Float64}:  
10.666666666666666  
11.333333333333334  
 6.0  
 7.333333333333333
```

Figure 2: Примеры с поэлементными операциями над многомерными массивами - 2

2. Повторяем примеры с операциями над матрицами с пакетом LinearAlgebra (fig. 3 - fig. 4)



# Повторение примеров - Транспонирование, след, ранг, определитель и инверсия матрицы

```
# Подключение пакета LinearAlgebra:
import Pkg
Pkg.add("LinearAlgebra")
using LinearAlgebra

Resolving package versions...
No Changes to '~/.julia/environments/v1.8/Project.toml'
No Changes to '~/.julia/environments/v1.8/Manifest.toml'

# Массив 4x4 со случайными целыми числами (от 1 до 20):
b = rand{Int64,4,4}

4x4 Matrix{Int64}:
15 19 17 13
18 18 4 8
2 9 10 5
20 19 3 20

# Транспонирование:
transpose(b)

4x4 transpose{::Matrix{Int64}} with eltype Int64:
15 18 2 20
19 18 9 19
17 4 10 3
13 8 5 20

# След матрицы (сумма диагональных элементов):
tr(b)

63

# Извлечение диагональных элементов как массив:
diag(b)

4-element Vector{Int64}:
15
18
10
20

# Ранг матрицы:
rank(b)

4

# Инверсия матрицы (определение обратной матрицы):
inv(b)

4x4 Matrix{Float64}:
0.138926  0.00483757 -0.227258 -0.0351822
-0.166282  0.104895  0.238794  0.00642716
0.121457 -0.0468853 -0.0753131 -0.0413645
0.000823995 -0.0966546  0.0117007  0.0852011
```

Figure 3: Примеры с операциями над матрицами с пакетом LinearAlgebra - 1

## Повторение примеров - Транспонирование, след, ранг, определитель и инверсия матрицы

```
# Определитель матрицы:
```

```
det(b)
```

```
12136.000000000002
```

```
# Псевдобратная функция для прямоугольных матриц:
```

```
pinv(a)
```

```
3x4 Matrix{Float64}:
```

```
 0.0481849  -0.0405044  0.0754184  -0.023741  
 0.049925   0.0153562 -0.0444718  -0.0145098  
-0.0548958  0.0285036  0.0402613  0.0483108
```

Figure 4: Примеры с операциями над матрицами с пакетом LinearAlgebra - 2

# Повторение примеров - Вычисление нормы векторов и матриц, повороты, вращения

## 3. Повторяем примеры из раздела “Вычисление нормы векторов и матриц, повороты, вращения”. (fig. 5 - fig. 7)

```
# Создание вектора X:  
X = [2, 4, -5]  
  
# Вычисление евклидовой нормы:  
norm(X)  
  
6.708203932499369  
  
# Вычисление p-нормы:  
p=1  
norm(X,p)  
  
11.0  
  
# Расстояние между двумя векторами X и Y:  
X = [2, 4, -5];  
Y = [1, -1, 3];  
norm(X-Y)  
  
9.486832980505138  
  
# Проверка по базовому определению:  
sqrt(sum((X-Y).^2))  
  
9.486832980505138  
  
# Угол между двумя векторами:  
acos((transpose(X)*Y)/(norm(X)*norm(Y)))  
  
2.4404307889469252
```

Figure 5: Примеры из раздела “Вычисление нормы векторов и матриц,

## Повторение примеров - Вычисление нормы векторов и матриц, повороты, вращения

```
# Создание матрицы:  
d = [5 -4 2 ; -1 2 3; -2 1 0]  
# Вычисление Евклидовой нормы:  
opnorm(d)
```

```
7.147682841795258
```

```
# Вычисление p-нормы:  
p=1  
opnorm(d,p)
```

```
8.0
```

```
# Поворот на 180 градусов:  
rot180(d)
```

```
3x3 Matrix{Int64}:  
 0  1 -2  
 3  2 -1  
 2 -4  5
```

```
# Переворачивание строк:  
reverse(d,dims=1)
```

```
3x3 Matrix{Int64}:  
-2  1  0  
-1  2  3  
 5 -4  2
```

```
# Переворачивание столбцов  
reverse(d,dims=2)
```

```
3x3 Matrix{Int64}:  
 2 -4  5  
 3  2 -1  
 0  1 -2
```

Figure 6: Примеры из раздела “Вычисление нормы векторов и матриц, повороты, вращения” - 2

# Повторение примеров - Матричное умножение, единичная матрица, скалярное произведение

## 4. Повторяем примеры из раздела “Матричное умножение, единичная матрица, скалярное произведение”. (fig. 7)

```
# Матрица 2x3 со случайными целыми значениями от 1 до 10:  
A = rand(1:10,(2,3))
```

```
2x3 Matrix{Int64}:  
 3  8  7  
 3  2  9
```

```
# Матрица 3x4 со случайными целыми значениями от 1 до 10:  
B = rand(1:10,(3,4))
```

```
3x4 Matrix{Int64}:  
 7  4  6  2  
 2  8  1  1  
 4  8  2  7
```

```
# Произведение матриц A и B:  
A*B
```

```
2x4 Matrix{Int64}:  
 65 132 40  63  
 61 100 38  71
```

```
# Единичная матрица 3x3:  
Matrix{Int}(I, 3, 3)
```

```
3x3 Matrix{Int64}:  
 1  0  0  
 0  1  0  
 0  0  1
```

```
# Скалярное произведение векторов X и Y:  
X = [2, 4, -5]  
Y = [1, -1, 3]  
dot(X,Y)
```

```
-17
```

```
# тоже скалярное произведение:  
X'*Y
```

```
-17
```

Figure 7: Примеры из раздела “Матричное умножение, единичная матрица,

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

## 5. Повторяем примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры”. (fig. 8 - fig. 17)

```
# Задаём квадратную матрицу 3x3 со случайными значениями:  
A = rand(3, 3)
```

```
3x3 Matrix{Float64}:  
 0.484023  0.623866  0.271227  
 0.434113  0.952469  0.125433  
 0.345751  0.361731  0.28935
```

```
# Задаём единичный вектор:  
x = fill(1.0, 3)
```

```
3-element Vector{Float64}:  
 1.0  
 1.0  
 1.0
```

```
# Задаём вектор b:  
b = A*x
```

```
3-element Vector{Float64}:  
 1.3791169552289078  
 1.512013895917551  
 0.9968322281932307
```

```
# Решение исходного уравнения получаем с помощью функции \  
# (убеждаемся, что x – единичный вектор):  
A\b
```

```
3-element Vector{Float64}:  
 1.0000000000000027  
 0.9999999999999999  
 0.9999999999999982
```

Figure 8: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 1

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# LU-факторизация:
Alu = lu(A)

LU{Float64, Matrix{Float64}, Vector{Int64}}
L factor:
3x3 Matrix{Float64}:
 1.0      0.0      0.0
 0.896883  1.0      0.0
 0.714327 -0.213558  1.0
U factor:
3x3 Matrix{Float64}:
 0.484023  0.623866  0.271227
 0.0      0.392933 -0.117826
 0.0      0.0      0.0704426
```

```
# Матрица перестановок:
Alu.P
```

```
3x3 Matrix{Float64}:
 1.0  0.0  0.0
 0.0  1.0  0.0
 0.0  0.0  1.0
```

```
# Вектор перестановок:
Alu.p
```

```
3-element Vector{Int64}:
 1
 2
 3
```

```
# Матрица L:
Alu.L
```

```
3x3 Matrix{Float64}:
 1.0      0.0      0.0
 0.896883  1.0      0.0
 0.714327 -0.213558  1.0
```

```
# Матрица U:
Alu.U
```

```
3x3 Matrix{Float64}:
 0.484023  0.623866  0.271227
 0.0      0.392933 -0.117826
 0.0      0.0      0.0704426
```

Figure 9: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 2

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# Решение СЛАУ через матрицу A:
```

```
A\b
```

```
3-element Vector{Float64}:
```

```
1.00000000000000027
```

```
0.9999999999999999
```

```
0.9999999999999982
```

```
# Решение СЛАУ через объект факторизации:
```

```
Alu\b
```

```
3-element Vector{Float64}:
```

```
1.00000000000000027
```

```
0.9999999999999999
```

```
0.9999999999999982
```

```
# Детерминант матрицы A:
```

```
det(A)
```

```
0.013397407753057599
```

```
# Детерминант матрицы A через объект факторизации:
```

```
det(Alu)
```

```
0.013397407753057599
```

Figure 10: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 3



# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# QR-факторизация:
Aqr = qr(A)

LinearAlgebra.QRCompactWY{Float64, Matrix{Float64}, Matrix{Float64}}
Q factor:
3x3 LinearAlgebra.QRCompactWY{Float64, Matrix{Float64}, Matrix{Float64}}:
-0.657289   0.358133  -0.663108
-0.589511  -0.792489   0.156328
-0.469519   0.493662   0.732017
R factor:
3x3 Matrix{Float64}:
-0.736394  -1.14139  -0.388074
 0.0       -0.35282   0.140573
 0.0        0.0       0.0515652

# Матрица Q:
Aqr.Q

3x3 LinearAlgebra.QRCompactWY{Float64, Matrix{Float64}, Matrix{Float64}}:
-0.657289   0.358133  -0.663108
-0.589511  -0.792489   0.156328
-0.469519   0.493662   0.732017

# Матрица R:
Aqr.R

3x3 Matrix{Float64}:
-0.736394  -1.14139  -0.388074
 0.0       -0.35282   0.140573
 0.0        0.0       0.0515652

# Проверка, что матрица Q – ортогональная:
Aqr.Q'*Aqr.Q

3x3 Matrix{Float64}:
 1.0  -5.55112e-17  0.0
 0.0   1.0        1.66533e-16
 0.0  1.66533e-16  1.0
```

Figure 11: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 4

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# Симметризация матрицы A:
Asym = A + A'

3x3 Matrix{Float64}:
 0.968047  1.05798  0.616978
 1.05798  1.98494  0.487164
 0.616978  0.487164  0.578701

# Спектральное разложение симметризованной матрицы:
AsymEig = eigen(Asym)

Eigen{Float64, Float64, Matrix{Float64}, Vector{Float64}}
values:
3-element Vector{Float64}:
 0.06486717396819534
 0.5453799725267454
 2.8414376012764384
vectors:
3x3 Matrix{Float64}:
-0.72855  0.417193  -0.543291
 0.250053  -0.576421  -0.777954
 0.637721  0.70263  -0.315631

# Собственные значения:
AsymEig.values

3-element Vector{Float64}:
 0.06486717396819534
 0.5453799725267454
 2.8414376012764384

# Собственные векторы:
AsymEig.vectors

3x3 Matrix{Float64}:
-0.72855  0.417193  -0.543291
 0.250053  -0.576421  -0.777954
 0.637721  0.70263  -0.315631

# Проверяем, что получится единичная матрица:
inv(AsymEig)*Asym

3x3 Matrix{Float64}:
 1.0      -3.9968e-15  -1.33227e-15
-6.66134e-16  1.0      -4.44089e-16
 8.8178e-16  2.22045e-15  1.0
```

Figure 12: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 5

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# Матрица 1000 x 1000:
n = 1000
A = randn(n,n)

1000x1000 Matrix{Float64}:
 1.09331  0.363573  0.496485  ... -1.76341  -0.29403  -1.50402
-0.724628  0.791012  0.778186  ... -0.818687  0.738579  -1.50574
-0.216552  -1.35119  0.730085  ... 0.032596  3.08291  0.0295347
 0.163305  -0.297444  0.104063  ... 1.54627  0.712209  -0.0270661
 0.094555  0.512395  1.12558  ... -0.403578  -0.066692  0.44531
 0.0811756  1.11385  -0.20963  ... 1.57396  -0.677453  1.61112
-0.773997  -0.172837  -1.05391  ... -0.0932662  1.04645  -1.01871
 2.52906  -0.901346  -0.043311  ... 1.40383  0.623605  0.655359
 0.982829  0.265711  0.156347  ... 0.352033  -0.284927  -0.302004
 1.11329  -1.40048  0.668007  ... -2.02452  0.50392  -0.961662
 0.383097  0.018126  0.0596763  ... -0.709709  -0.376469  0.015097
 0.0937731  1.4002  -2.4076  ... 0.411469  -1.4196  1.00708
 0.843918  0.497192  1.56077  ... -0.0221146  -0.099836  0.47918

-0.0347134  -0.555417  2.42698  ... -0.461311  0.272944  0.972002
-0.239573  0.0096085  -0.028352  ... -1.05095  -1.51788  1.20302
 0.415476  -0.415669  -0.221218  ... -0.121232  -0.436856  0.00618963
-0.952634  1.23785  0.023623  ... -0.333718  -0.16586  0.46349
-0.0083476  1.26081  0.772363  ... 1.02774  -1.11934  0.0055076
 0.042854  0.568115  0.34688  ... -1.83662  0.925081  -0.00218425
 0.244448  0.337534  0.039703  ... 1.60527  -1.308  -0.324341
-0.353554  0.76182  0.511991  ... 0.15805  -0.224898  1.67404
-1.72469  -0.652394  -0.765574  ... -2.09769  0.0097537  0.190026
-0.730816  -0.684269  -0.493971  ... -0.430851  -0.059559  -0.797776
 1.48212  -1.73001  -0.27274  ... 1.15672  0.0654311  0.960161
-0.530268  -0.500795  -0.496474  ... -0.0215955  0.261902  -1.95928

# Симметризация матрицы:
Asym = A + A'

1000x1000 Matrix{Float64}:
 2.18661  -0.361855  0.279933  ... -2.49423  1.18809  -2.03428
-0.616555  1.50282  -0.573  ... -1.50296  -0.992234  -2.00654
 0.279933  -0.573  1.47217  ... -0.461375  2.01017  -0.466939
 0.668439  -0.402568  -0.46608  ... 1.92255  0.643016  -0.087074
 1.71045  -0.390169  0.562203  ... 0.104965  0.200191  1.59537
 0.085325  2.61404  0.451158  ... 0.423804  -1.47572  2.71705
-0.970016  -1.06746  -0.708918  ... 0.213899  2.78338  -1.24366
 3.69698  -1.33448  -2.50497  ... 1.23476  -1.14255  2.56779
-0.210032  -0.990559  0.532328  ... -1.22678  -0.453034  -1.05629
 2.72342  -2.67369  3.0387  ... -0.537171  0.612701  0.672373
 0.226774  -0.109525  -0.535061  ... -2.90722  -1.52009  -0.0612656
-0.033007  1.09618  -2.63641  ... 1.00995  -2.41069  1.49708
 1.43679  0.112258  1.38431  ... 0.264252  -0.810277  -0.813267

-0.761554  -1.25494  0.4716  ... -1.33075  -0.530068  0.559707
-0.529632  -0.000666  -1.72588  ... -0.633209  -1.31007  0.616118
 0.752629  -0.0617439  -0.022474  ... -0.854399  0.0675425  1.30087
-2.25919  3.00421  1.3232  ... 0.323439  0.511136  -1.20275
-1.33657  1.28897  0.421992  ... 0.107038  -0.230469  0.002519
 1.60278  0.528414  1.13165  ... -2.32809  2.14216  0.908029
 0.007304  0.470011  0.165416  ... 1.56637  -0.0626604  -0.727635
```

Figure 13: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 6

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
# Проверка, является ли матрица симметричной:
issymmetric(Asym)

true

# Добавление шума:
Asym_noisy = copy(Asym)
Asym_noisy[1,2] += Seps()

-0.36105516619829875

# Проверка, является ли матрица симметричной:
issymmetric(Asym_noisy)

false

# Явно указываем, что матрица является симметричной:
Asym_explicit = Symmetric(Asym_noisy)

1000x1000 Symmetric{Float64, Matrix{Float64}}:
 2.18661 -0.361055 0.279933 ... -2.49423 1.18809 -2.03428
-0.361055 1.58202 -0.573 -1.50296 -0.992234 -2.00654
0.279933 -0.573 1.47217 -0.461375 2.81017 -0.466939
0.668439 -0.402568 -0.48608 1.92255 0.643016 -0.887874
1.71045 -0.390169 0.562203 0.104965 0.208191 1.59537
0.885325 2.61484 0.451158 ... 0.423864 -1.47572 2.71705
-0.970016 -1.06746 -0.780918 0.213899 2.78338 -1.24366
3.69698 -1.33448 -2.50497 1.23476 -1.14255 2.56779
-0.210832 -0.998559 0.532328 -1.22678 -0.453834 -1.05629
2.72342 -2.67369 3.0387 -0.537171 0.612701 0.672373
0.226774 -0.199525 -0.535861 ... -2.98722 -1.32099 -0.0612656
-0.833887 1.09618 -2.63641 1.80995 -2.41069 1.49708
1.43679 0.112258 1.38431 0.264252 -0.810277 -0.813267
⋮
-0.761554 -1.25494 0.4716 -1.33875 -0.538068 0.559707
-0.529632 -0.800666 -1.72588 -0.633209 -1.31007 0.616118
0.752629 -0.0617439 -0.922474 ... -0.854399 0.0675425 1.30087
-2.25919 3.08421 1.3232 0.323439 0.511136 -1.20275
-1.33657 1.28897 0.421992 0.107038 -0.238649 -0.802519
1.60278 0.528414 1.13165 -2.32809 2.14216 0.988029
0.487394 0.479831 0.165436 1.56637 -0.0624694 -0.727635
2.46724 0.33127 -0.194843 ... -0.594897 1.3797 1.33205
-1.37197 -1.24193 -2.33148 -1.70881 0.71292 0.404588
-2.48423 -1.50296 -0.461375 -0.076102 0.297163 -0.819371
1.18809 -0.992234 2.81017 0.297163 0.130862 1.22206
-2.03428 -2.00654 -0.466939 -0.819371 1.22206 -3.91856
```

Figure 14: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 7

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

```
import Pkg
Pkg.add("BenchmarkTools")
using BenchmarkTools

Resolving package versions...
No Changes to `~/julia/environments/v1.8/Project.toml`
No Changes to `~/julia/environments/v1.8/Manifest.toml`

# Оценка эффективности выполнения операции по нахождению
# собственных значений симметризованной матрицы:
@btime eigvals(Asym);

76.094 ms (11 allocations: 7.99 MiB)

# Оценка эффективности выполнения операции по нахождению
# собственных значений зашумлённой матрицы:
@btime eigvals(Asym_noisy);

618.973 ms (13 allocations: 7.92 MiB)

# Оценка эффективности выполнения операции по нахождению
# собственных значений зашумлённой матрицы,
# для которой явно указано, что она симметричная:
@btime eigvals(Asym_explicit);

74.211 ms (11 allocations: 7.99 MiB)
```

Figure 15: Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 8

## Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

[illegible]

**Figure 16:** Примеры из раздела “Факторизация. Специальные матричные структуры” - 9

# Повторение примеров - Факторизация. Специальные матричные структуры

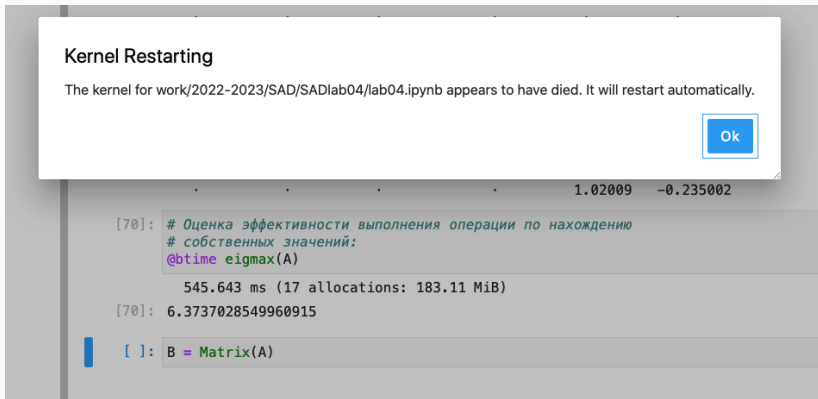


Figure 17: Ошибка при выполнении команды  $B = \text{Matrix}(A)$

## 6. Повторяем примеры из раздела “Общая линейная алгебра”. (fig. 18)

```
# Матрица с рациональными элементами:
Arational = Matrix(Rational{BigInt}}(rand(1:10, 3, 3))/10

3x3 Matrix{Rational{BigInt}}:
3//5  3//10  3//5
4//5  1//5   7//10
4//5  9//10  4//5

# Единичный вектор:
x = fill{1, 3}

3-element Vector{Int64}:
 1
 1
 1

# Задаём вектор b:
b = Arational*x

3-element Vector{Rational{BigInt}}:
 3//2
17//10
 5//2

# Решение исходного уравнения получаем с помощью функции \
# (убеждаемся, что x - единичный вектор):
Arational\b

3-element Vector{Rational{BigInt}}:
 1//1
 1//1
 1//1

# LU-разложение:
lu(Arational)

LU{Rational{BigInt}, Matrix{Rational{BigInt}}, Vector{Int64}}
L factor:
3x3 Matrix{Rational{BigInt}}:
1//1  0//1  0//1
1//1  1//1  0//1
3//4  3//14 1//1
U factor:
3x3 Matrix{Rational{BigInt}}:
4//5  1//5  7//10
0//1  7//10 1//10
0//1  0//1  3//56
```

Figure 18: Примеры из раздела “Общая линейная алгебра”



Задание 2. Выполнение заданий из раздела 4.4.

1. Призведение векторов.

1.1. Задайте вектор  $v$ . Умножьте вектор  $v$  скалярно сам на себя и сохраните результат в `dot_v`. (fig. 19)

1.2. Умножьте  $v$  матрично на себя (внешнее произведение), присвоив результат переменной `outer_v`. (fig. 19)

# Выполнения задания для самостоятельной работы - 1

```
# ЗАДАНИЯ ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОГО ВЫПОЛНЕНИЯ
```

```
# 1.1
```

```
v = [1, 2, 3, 4, 5]  
dot_v = v*v
```

```
55
```

```
# 1.2
```

```
outer_v = v * v'
```

```
5x5 Matrix{Int64}:
```

```
1  2  3  4  5  
2  4  6  8  10  
3  6  9  12  15  
4  8  12  16  20  
5  10  15  20  25
```

Figure 19: Скалярное и матричное умножение вектора на себя

### 2. Системы линейных уравнений.

#### 2.1. Решить СЛАУ с двумя неизвестными.

а) (fig. 20)

$$\begin{cases} x + y = 2, \\ x - y = 3. \end{cases}$$

- b) Система имеет бесконечно много решений, поэтому программа выдает ошибку. (fig. 20)

$$\begin{cases} x + y = 2, \\ 2x + 2y = 4. \end{cases}$$

- c) Система не имеет решений, поэтому программа выдает ошибку. (fig. 20)

$$\begin{cases} x + y = 2, \\ 2x + 2y = 5. \end{cases}$$

- d) (fig. 21)

$$\begin{cases} x + y = 1, \\ 2x + 2y = 2, \\ 3x + 3y = 3. \end{cases}$$

e) (fig. 21)

$$\begin{cases} x + y = 2, \\ 2x + y = 1, \\ x - y = 3. \end{cases}$$

f) (fig. 21)

$$\begin{cases} x + y = 2, \\ 2x + y = 1, \\ 3x + 2y = 3. \end{cases}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 2.1

```
#2.1

A = [ 1 1; 1 -1]
b = [2;3]
A\b

2-element Vector{Float64}:
 2.5
-0.5

A = [1 1; 2 2]
b = [4;2]
A\b

SingularException(2)

Stacktrace:
 [1] checknonsingular
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /factorization.jl:19 [inlined]
 [2] checknonsingular
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /factorization.jl:21 [inlined]
 [3] #lu#170
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /lu.jl:82 [inlined]
 [4] #lu#177
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /lu.jl:279 [inlined]
 [5] lu (repeats 2 times)
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /lu.jl:278 [inlined]
 [6] \{A::Matrix{Int64}, B::Vector{Int64}}
    @ LinearAlgebra /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src/generic.jl:1110
 [7] top-level scope
    @ In[86]:3
 [8] eval
    @ ./boot.jl:368 [inlined]
 [9] include_string(mapexpr::typeof(REPL.softscope), mod::Module, code::String, filename::String)
    @ Base ./loading.jl:1428

A = [1 1; 2 2]
b = [2;5]
A\b

SingularException(2)

Stacktrace:
 [1] checknonsingular
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /factorization.jl:19 [inlined]
 [2] checknonsingular
    @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
    /factorization.jl:21 [inlined]
 [3] #lu#170
```

Figure 20: Решение СЛАУ с двумя неизвестными - 1

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 2.1

```
A = [1 1; 2 2; 3 3]
b = [1; 2; 3]
A\b
```

```
2-element Vector{Float64}:
 0.4999999999999999
 0.5
```

```
A = [1 1; 2 1; 1 -1]
b = [2; 1; 3]
A\b
```

```
2-element Vector{Float64}:
 1.5000000000000004
-0.9999999999999997
```

```
A = [1 1; 2 1; 3 2]
b = [2; 1; 3]
A\b
```

```
2-element Vector{Float64}:
-0.9999999999999989
 2.9999999999999982
```

Figure 21: Решение СЛАУ с двумя неизвестными - 2

2.2. Решить СЛАУ с тремя неизвестными.

a) (fig. 22)

$$\begin{cases} x + y + z = 2, \\ x - y - 2z = 3. \end{cases}$$

b) (fig. 22)

$$\begin{cases} x + y + z = 2, \\ 2x + 2y - 3z = 4, \\ 3x + y + z = 1. \end{cases}$$



- с) Система имеет бесконечно много решений, поэтому программа выдает ошибку.(fig. 22)

$$\begin{cases} x + y + z = 1, \\ x + y + 2z = 0, \\ 2x + 2y + 3z = 1. \end{cases}$$

- d) Система не имеет решений, поэтому программа выдает ошибку.  
(fig. 23)

$$\begin{cases} x + y + z = 1, \\ x + y + 2z = 0, \\ 2x + 2y + 3z = 0. \end{cases}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 2

```
# 2.2
```

```
A = [1 1 1; 1 -1 -2]
b = [2; 3]
A\b
```

```
3-element Vector{Float64}:
 2.2142857142857144
 0.35714285714285704
-0.5714285714285712
```

```
A = [1 1 1; 2 2 -3; 3 1 1]
b = [2; 4; 1]
A\b
```

```
3-element Vector{Float64}:
-0.5
 2.5
 0.0
```

```
A = [1 1 1; 1 1 2; 2 2 3]
b = [1; 0; 1]
A\b
```

```
SingularException(2)
```

```
Stacktrace:
```

```
[1] checknonsingular
 @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src/factorization.jl:19 [inlined]
[2] checknonsingular
 @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src/factorization.jl:21 [inlined]
[3] #lu#170
 @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src/lu.jl:82 [inlined]
[4] #lu#177
```

Figure 22: Решение СЛАУ с тремя неизвестными - 1

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 2.2

```
A = [1 1 1; 1 1 2; 2 2 3]
b = [1; 0; 0]
A\b
```

SingularException(2)

Stacktrace:

```
[1] checknonsingular
  @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
  /factorization.jl:19 [inlined]
[2] checknonsingular
  @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
  /factorization.jl:21 [inlined]
[3] #lu#170
  @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
  /lu.jl:82 [inlined]
[4] #lu#177
  @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
  /lu.jl:279 [inlined]
[5] lu (repeats 2 times)
  @ /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src
  /lu.jl:278 [inlined]
[6] \{(A::Matrix{Int64}, B::Vector{Int64})
  @ LinearAlgebra /Applications/Julia-1.8.app/Contents/Resources/julia/share/julia/stdlib/v1.8/LinearAlgebra/src/generic.jl:1110
[7] top-level scope
  @ In[98]:3
[8] eval
  @ ./boot.jl:368 [inlined]
[9] include_string(mapexpr::typeof(REPL.softscope), mod::Module, code::String, filename::String)
  @ Base ./loading.jl:1428
```

Figure 23: Решение СЛАУ с тремя неизвестными - 2

### 3. Операции с матрицами.

#### 3.1. Приведите матрицы к диагональному виду.

а) (fig. 24)

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}$$

b) (fig. 24)

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}$$

c) (fig. 24)

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 0 \\ -2 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 3.1

```
# 3.1
M = [1 -2; -2 1]
Diagonal(eigen(M).values)

2x2 Diagonal{Float64, Vector{Float64}}:
-1.0  .
.    3.0
```

```
Matrix(Diagonal(eigen(M).values))
```

```
2x2 Matrix{Float64}:
-1.0  0.0
 0.0  3.0
```

```
M = [1 -2; -2 3]
Diagonal(eigen(M).values)
```

```
2x2 Diagonal{Float64, Vector{Float64}}:
-0.236068  .
.          4.23607
```

```
M = [1 -2 0; -2 1 2; 0 2 0]
Diagonal(eigen(M).values)
```

```
3x3 Diagonal{Float64, Vector{Float64}}:
-2.14134  .  .
.         0.515138  .
.         .        3.6262
```

Figure 24: Приведение матриц к диагональному виду

3.2. Вычислить:

a) (fig. 25)

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}^{10}$$

b) (fig. 25)

$$\sqrt{\begin{pmatrix} 5 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}}$$

c) (fig. 25)

$$\sqrt[3]{\begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix}}$$

d) (fig. 25)

$$\sqrt{\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}}$$



## Выполнения задания для самостоятельной работы - 3.2

```
# 3.2
```

```
C = [1 -2; -2 1]
C^10
```

```
2x2 Matrix{Int64}:
 29525  -29524
-29524   29525
```

```
C = [5 -2; -2 5]
sqrt(C)
```

```
2x2 Matrix{Float64}:
 2.1889  -0.45685
-0.45685  2.1889
```

```
C = [1 -2; -2 1]
C^(1//3)
```

```
2x2 Symmetric{ComplexF64, Matrix{ComplexF64}}:
 0.971125+0.433013im  -0.471125+0.433013im
-0.471125+0.433013im  0.971125+0.433013im
```

```
C = [1 2; 2 3]
sqrt(C)
```

```
2x2 Matrix{ComplexF64}:
 0.568864+0.351578im  0.920442-0.217287im
 0.920442-0.217287im  1.48931+0.134291im
```

Figure 25: Вычисление операций над матрицами

3.3. Найти собственные значения, создать диагональную матрицу из собственных значений и нижнедиагональную матрицу из исходной, оценить эффективность выполнения операций. (fig. 26)

$$A = \begin{pmatrix} 140 & 97 & 74 & 168 & 131 \\ 97 & 106 & 89 & 131 & 36 \\ 74 & 89 & 152 & 144 & 71 \\ 168 & 131 & 144 & 54 & 142 \\ 131 & 36 & 71 & 142 & 36 \end{pmatrix}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 3.3

#3.3

```
A = [140 97 74 168 131;  
     97 106 89 131 36;  
     74 89 152 144 71;  
     168 131 144 54 142;  
     131 36 71 142 36]
```

```
5x5 Matrix{Int64}:  
140  97  74 168 131  
 97 106  89 131  36  
 74  89 152 144  71  
168 131 144  54 142  
131  36  71 142  36
```

```
eigvals(A)
```

```
3-element Vector{Float64}:  
 0.02679491924311228  
 0.1  
 0.37320508075688774
```

```
Diagonal(eigen(A).values)
```

```
3x3 Diagonal{Float64, Vector{Float64}}:  
 0.0267949  .  .  
 .  0.1  .  
 .  .  0.373205
```

```
lu(A).L
```

```
5x5 Matrix{Float64}:  
1.0  0.0  0.0  0.0  0.0  
0.779762  1.0  0.0  0.0  0.0  
0.440476 -0.47314  1.0  0.0  0.0  
0.833333  0.183929 -0.556312  1.0  0.0  
0.577381 -0.459012 -0.189658  0.897068  1.0
```

```
@btime eigvals(A);
```

```
1.458 μs (12 allocations: 1.64 KiB)
```

```
@btime Diagonal(eigen(A).values);
```

```
4.289 μs (18 allocations: 4.28 KiB)
```

```
@btime lu(A).L;
```

```
601.695 ns (4 allocations: 640 bytes)
```

Figure 26: Нахождение собственных значений, составление диагональной

### 4. Линейные модели экономики.

Линейная модель:

$$x - Ax = y$$

Проверить являются ли матрицы  $A$  продуктивными по критерию:

4.1. Критерий: Решение системы  $x$  при любом неотрицательном  $y$  имеет только неотрицательные элементы.

a) (fig. 27)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

b)(fig. 27)

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

c)(fig. 27)

$$\frac{1}{10} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 4.1

```
# 4.1
```

```
A = [1 2; 3 4]  
E = Matrix{Int}(I, 2, 2)  
y = rand(0:10000, 2)  
all(>=0), y\ (E-A))
```

```
false
```

```
A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 4])/2  
y = rand(0:10000, 2)  
all(>=0), y\ (E-A))
```

```
false
```

```
A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 4])/10  
y = rand(0:10000, 2)  
all(>=0), y\ (E-A))
```

```
true
```

Figure 27: Проверка продуктивности матрицы A по критерию 1

4.2. Все элементы матрицы  $(E - A)^{-1}$  - неотрицательные числа.

a) (fig. 28)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

b)(fig. 28)

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

c)(fig. 28)

$$\frac{1}{10} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 4.2

```
# 4.2
```

```
A = [1 2; 3 1]  
all(>=0, inv(E-A))
```

```
false
```

```
A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 1])/2  
all(>=0, inv(E-A))
```

```
false
```

```
A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 1])/10  
all(>=0, inv(E-A))
```

```
true
```

Figure 28: Проверка продуктивности матрицы A по критерию 2



4.3. Все собственные значения матрицы A по модулю меньше 1.

a) (fig. 29)

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

b)(fig. 29)

$$\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

c)(fig. 29)

$$\frac{1}{10} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$$

d)(fig. 29)

$$\begin{pmatrix} 0.1 & 0.2 & 0.3 \\ 0 & 0.1 & 0.2 \\ 0 & 0.1 & 0.3 \end{pmatrix}$$

## Выполнения задания для самостоятельной работы - 4.3

```
# 4.3
A = [1 2; 3 1]
all(<(1), broadcast(abs,eigvals(A)))

false

A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 1])/2
all(<(1), broadcast(abs,eigvals(A)))

false

A = Matrix{Rational{Int}}([1 2; 3 1])/10
all(<(1), broadcast(abs,eigvals(A)))

true

A = [0.1 0.2 0.3; 0 0.1 0.2; 0 0.1 0.3]
all(<(1), broadcast(abs,eigvals(A)))

true
```

Figure 29: Проверка продуктивности матрицы A по критерию 3

## Результаты выполнения лабораторной работы

---

- ознакомились с:
  - поэлементными операциями над многомерными массивами
  - операциями транспонирования, следа, ранга, определителя и инверсии матрицы
  - функциями вычисления норм векторов и матриц, поворотами, вращениями
  - функциями матричного и скалярного умножений
  - способом задания единичной матрицы
  - разными факторизациями матриц (LU, LUP, QR, спектральное)
  - специальными матричными структурами
  - способом оценки эффективности
  - работой в линейной алгебре с рациональными числами

- с помощью полученных знаний решили задания для самостоятельной работы
- получили файл с лабораторной в формате `ipynb`, который может быть использован в качестве референса для последующих работ на языке Julia