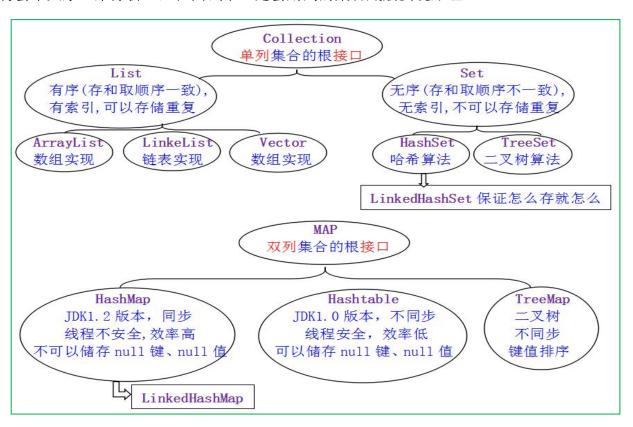
秒杀 Java 面试官——集合篇

一、集合的大体架构图

希望大家能牢牢记住下面这张框架图,一旦面试官让你"说说集合吧",希望大家能立 马给他画出来,边画边逐一介绍每个集合的特点,以及彼此的差异。重点是要从底层源代码 的角度来给面试官分析。

一说到底层代码,可能很多人就头疼了,总认为知道和不知道对开发根本没多大实用价值,会应用就行了。这个观点,我暂不做评论。但是大家很庆幸的是,看到了本篇博客,博主将会带大家,来分析一些在面试中一定会用到的集合底层实现原理。



二、List

1. ArrayList 和 Vector 的区别

第一句话: ArrayList 和 Vector 底层都是数组实现的,初始容量都为 10;在 ArrayList 的底层,是通过定义一个 DEFAULT_CAPACITY 的常量来指定的,而 Vector 的底层,是直接在空参构造中,通过写死了一个 this (10) 来指定的;

(PS:标**黑**色的部分,估计学过 Java 的人都会说,人云亦云,但是你要是在面试中,说出了后面标**红**的部分,虽然意思一样,但是,你这样一讲,绝对瞬间提升了一个档次,立马就能够脱颖而出。后面的解析同理:**黑**色是众人皆知的常识,**红**色字体才是精髓)

ArrayList 源码片段:

```
/**

* Default initial capacity.默认初始容量

*/
private static final int DEFAULT_CAPACITY = 10;
```

Vector 源码片段:

```
/**

* Constructs an empty vector so that its internal data array

* has size {@code 10} and its standard capacity increment is

* zero.空参构造,其内部数据数组的大小为10,并且它的标准容量增量为零

*/

public Vector() {

this(10);
}
```

第二句话: Vector 大部分方法的底层实现, 都加了 synchronized 关键字, 所以 Vector 是线程同步的, 而 ArrayList 不是:

Vector 源码片段:

```
/**
  * Returns the number of components in this vector.
  */
public synchronized int size() {
    return elementCount;
}
/**
  * Tests if this vector has no components.
  */
public synchronized boolean isEmpty() {
    return elementCount == 0;
}
```

★第三句话: 在查看 API 时,发现 Vector 有 4 个构造方法,比 ArrayList 多了一个。而多的这个构造方法,是跟扩容有关的。 ArrayList 默认的扩容,在 JDK1.6 时,是按照新容量 = (原容量*3) /2+1 来计算的,大约 50%左右;而在 JDK1.7 以后,是按照新容量 = 原容量 + (原容量 >> 1) 来计算的,大约也在 50%左右,所以都不是很多资料上说的就是 50%,同时由于位运算的速度比快,所以 ArrayList 在 JDK1.7 之后效率更高,也可以看出来,;而在 Vector 中,默认情况下,是 100%增长的,但是我们可以通过比 ArrayList 多的那个构造方法,来指定它增容的大小。

```
构造方法摘要

ArrayList()
构造一个初始容量为 10 的空列表。

ArrayList(Collection<? extends E> c)
构造一个包含指定 collection 的元素的列表,这些元素是按照该 collection 的迭代器返回它们的顺序排列的。

ArrayList(int initialCapacity)
构造一个具有指定初始容量的空列表。
```

```
构造方法摘要Vector()构造一个空向量,使其内部数据数组的大小为 10, 其标准容量增量为零。Vector(Collection<? extends E> c)<br/>构造一个包含指定 collection 中的元素的向量, 这些元素按其 collection 的迭代器返回元素的顺序排列。Vector(int initialCapacity)<br/>使用指定的初始容量和等于零的容量增量构造一个空向量。Vector(int initialCapacity, int capacityIncrement)<br/>使用指定的初始容量和容量增量构造一个空的向量。
```

ArrayList 源码片段:

```
* jdk1.6 \dot{\oplus}: int newCapacity = (oldCapacity * 3)/2 + 1;
public void ensureCapacity(int minCapacity) {
    modCount++;
    int oldCapacity = elementData.length;
    if (minCapacity > oldCapacity) {
       Object oldData[] = elementData;
        int newCapacity = (oldCapacity * 3)/2 + 1;
          if (newCapacity < minCapacity)</pre>
       newCapacity = minCapacity;
          // minCapacity is usually close to size, so this is a win:
           elementData = Arrays.copyOf(elementData, newCapacity);
    }
* jdk1.7之后: int newCapacity = oldCapacity + (oldCapacity >> 1);
private void grow(int minCapacity) {
   // overflow-conscious code
   int oldCapacity = elementData.length;
   int newCapacity = oldCapacity + (oldCapacity >> 1);
   if (newCapacity - minCapacity < 0)</pre>
       newCapacity = minCapacity;
   if (newCapacity - MAX_ARRAY_SIZE > 0)
       newCapacity = hugeCapacity(minCapacity);
   // minCapacity is usually close to size, so this is a win:
   elementData = Arrays.copyOf(elementData, newCapacity);
```

Vector 源码片段:

2. ArrayList 与 LinkedList

第一句话: ArrayList 是实现了基于动态数组的数据结构, LinkedList 基于链表的数据结构,它继承于 AbstractSequentialList 的双向链表,由于 AbstractSequentialList 实现了 get(i)、set()、add() 和 remove()这些骨干性函数,这也降低了 List 接口的复杂程度。LinkedList 源码片段:

```
public class LinkedList<E>
    extends AbstractSequentialList<E>
    implements List<E>, Deque<E>, Cloneable, java.io.Serializable
```

第二句话: ArrayList 与 LinkedList 都是不是同步的。如果多个线程同时访问一个链接列表,而其中至少一个线程从结构上修改了该列表,则它必须保持外部同步。同步的方法就是使用 Collections. synchronizedList(CollectionS) 来"包装"该列表。

```
static synchronizedCollection(Collection<T> c) 返回指定 collection 支持的同步(线程安全的)
```

第三句话:对于随机访问 get 和 set, ArrayList 绝对优于 LinkedList, 因为从源码可以看出,ArrayList 想要 get (int index)元素时,直接返回 index 位置上的元素;而 LinkedList 需要通过 for 循环进行查找,虽然 LinkedList 已经在查找方法上做了优化,比如 index < size / 2,则从左边开始查找,反之从右边开始查找,但是还是比 ArrayList (随机查找)要慢。ArrayList 源码片段:

```
public E get(int index) {
    rangeCheck(index);
    checkForComodification();
    return ArrayList.this.elementData(offset + index); // 直接返回索引
}
```

LinkedList 源码片段:

```
public E get(int index) {
   checkElementIndex(index);
   return node(index).item; // get()方法会调用 node()方法,
//node()方法需要循环遍历查找索引;
Node<E> node(int index) {
   // assert isElementIndex(index);
      if (index < (size >> 1)) { // 加速机制
      Node<E> x = first;
      for (int i = 0; i < index; i++)</pre>
          x = x.next;
      return x;
   } else {
      Node<E> x = last;
      for (int i = size - 1; i > index; i--)
          x = x.prev;
      return x;
   }
}
```

第四句话: 从源码来看, ArrayList 想要在指定位置插入或删除元素时, 主要耗时的是 System. arraycopy 动作, 会移动 index 后面所有的元素; LinkedList 主耗时的是要先通过 for 循环找到 index, 然后直接插入或删除。这就导致了两者并非一定谁快谁慢!

具体情况,可参看如下测试数据(数据来源于网络):

```
#在 index=1000 出插入结果:
array time:4
linked time:240
array insert time:20
linked insert time:18
#在 index=5000 处插入结果:
array time:4
linked time:229
array insert time:13
linked insert time:90
#在 index=9000 处插入结果:
array time:4
linked time:237
array insert time:7
linked insert time:92
```

所以,不是很多资料中说得那样简单:以为 ArrayList 查询快,增删慢,因为它是集合实现的,要改角标;而 LinkedList 是链表实现的,所以查询慢,增删快!!

结论: 当插入的数据量很小时,两者区别不太大; 当插入的数据量大时,大约在容量的

1/10 之前,LinkedList 会优于 ArrayList;在其后就完全劣于 ArrayList,且越靠近后面越差。所以个人觉得,一般首选用 ArrayList,因为 LinkedList 还可以实现栈、队列以及双端队列等数据结构。

三、HashMap 底层实现原理 (基于 JDK1.8)

面试中, 你是否也曾被问过以下问题呢:

你知道 **HashMap 的数据结构**吗? HashMap 是**如何实现存储**的?底层采用了什么**算法**?为什么采用这种算法?如何对 HashMap 进行**优化**?如果 HashMap 的大小超过了**负载因子**定义的容量,怎么办?等等。

有觉得很难吗?别怕!下面博主就带着大家深度剖析,以源代码为依据,逐一分析,看看 HashMap 到底是怎么玩的:

① HashMap 源码片段 —— 总体介绍:

/* Hash table based implementation of the <tt>Map</tt> interface (HashMap 实现了 Map 接口). This implementation provides all of the optional map operations, and permits <tt>null</tt> values and the <tt>null</tt> key (允许储存 null 值和 null 键). (The <tt>HashMap</tt> class is roughly equivalent to <tt>Hashtable</tt>, except that it is unsynchronized and permits nulls.(HashTable 和 HashMap 很相似,除了 HashTable 的方法是同步的,并且不允许储存 null值和 null 键)) This class makes no guarantees as to the order of the map; in particular, it does not guarantee that the order will remain constant over time (HashMap 不保证映射的顺序,特别是它不保证该顺序不随时间变化).*/

② HashMap 源码片段 —— 六大初始化参数:

```
/**

* 初始容量 1 << 4 = 16

*/

static final int DEFAULT_INITIAL_CAPACITY = 1 << 4;

/**

* 最大容量 1 << 30 = 1073741824

*/

static final int MAXIMUM_CAPACITY = 1 << 30;

/**

* 默认负载因子 0.75f

*/

static final float DEFAULT_LOAD_FACTOR = 0.75f;

/**

* 由链表转换成树的阈值: 即当 bucket (桶) 中 bin (箱子) 的数量超过

* TREEIFY_THRESHOLD 时使用树来代替链表。默认值是 8

*/

static final int TREEIFY_THRESHOLD = 8;

/**

* 由树转换成链表的阈值: 当执行 resize 操作时,当 bucket 中 bin 的数量少于此值,
```

```
* 时使用链表来代替树。默认值是 6

*/
static final int UNTREEIFY_THRESHOLD = 6;
/**

* 树的最小容量
*/
static final int MIN_TREEIFY_CAPACITY = 64;
```

③ HashMap 源码片段 —— 内部结构:

```
/**
 * Basic hash bin node, used for most entries.
* /
// Node 是单向链表,它实现了 Map. Entry 接口
static class Node<K,V> implements Map.Entry<K,V> {
   final int hash; // 键对应的 Hash 值
   final K key;
                   // 键
                    // 值
   V value;
   Node<K,V> next; // 下一个节点
   // 构造函数
   Node(int hash, K key, V value, Node<K,V> next) {
      this.hash = hash;
      this.key = key;
      this.value = value;
      this.next = next;
// 存储(位桶)的数组</k,v>
transient Node<K,V>[] table;
// 红黑树
static final class TreeNode<K, V> extends LinkedHashMap.Entry<K, V> {
   TreeNode<K,V> parent; // 父节点
   TreeNode<K,V> left; // 左节点
   TreeNode<K,V> right; // 右节点
   TreeNode<K, V> prev; // needed to unlink next upon deletion
                        // 颜色属性
   boolean red;
   TreeNode(int hash, K key, V val, Node<K,V> next) {
      super(hash, key, val, next);
```

简单看:在 JDK1.8中,HashMap 采用位桶+链表+红黑树实现。具体实现原理,我们继续看源码。关于红黑树,我将在后期《算法篇》详细介绍。

④ HashMap 源码片段 —— 数组 Node[]位置:

```
// 第一步: 先计算 key 对应的 Hash 值
static final int hash(Object key) {
    int h;
    return (key == null) ? 0 : (h = key.hashCode()) ^ (h >>> 16);
}
```

// 第二步: 保证哈希表散列均匀 static final int tableSizeFor(int cap) { int n = cap - 1; n = n >>> 1; $n \mid = n >>> 2;$ $n \mid = n >>> 4;$ $n \mid = n >>> 8;$ $n \mid = n >>> 16;$ return (n < 0) ? 1 : (n >= MAXIMUM CAPACITY) ? MAXIMUM CAPACITY : ★对第二步的作用,进行简要说明(很高级!): {可以从源码看出,在 HashMap 的构造函数中,都直接或间接的调用了 tableSizeFor 函数。 下面分析原因: length 为 2 的整数幂保证了 length-1 最后一位(当然是二进制表示)为 1,从 而保证了取索引操作 h& (length-1) 的最后一位同时有为 0 和为 1 的可能性,保证了散列的均 匀性。反过来讲,当 length 为奇数时,length-1 最后一位为 0,这样与 h 按位与的最后一位肯 定为 0, 即索引位置肯定是偶数, 这样数组的奇数位置全部没有放置元素, 浪费了大量空间。简而 言之:length 为 2 的幂保证了按位与最后一位的有效性,使哈希表散列更均匀。} // 第三步: 计算索引: index = (tab.length - 1) & hash if (tab == null || (n = tab.length) == 0) return; int index = (n - 1) & hash; (区别于 HashTable: index = (hash & 0x7FFFFFFF) % tab.length;

⑤ HashMap 源码片段 —— 常用 get ()/put ()操作:

取模中的除法运算效率很低,但是 HashMap 的位运算效率很高)

```
//判断:如果第一个节点是 TreeNode,则采用红黑树处理冲突
             if (first instanceof TreeNode)
                return ((TreeNode<K,V>) first).getTreeNode(hash, key);
             do {
                //反之,采用链表处理冲突
                if (e.hash == hash &&
                    ((k = e.key) == key \mid | (key != null && key.equals(k))))
                   return e;
             } while ((e = e.next) != null);
         }
      }
      return null;
   /**
    * Implements Map.put and related methods
    * @param hash hash for key
    * @param key the key
    * @param value the value to put
    * @param onlyIfAbsent if true, don't change existing value
    * @param evict if false, the table is in creation mode.
    * @return previous value, or null if none
    * /
   final V putVal(int hash, K key, V value, boolean onlyIfAbsent,
               boolean evict) {
      Node<K,V>[] tab; Node<K,V> p; int n, i;
      if ((tab = table) == null || (n = tab.length) == 0)
         //如果 tab 为空或长度为 0,则分配内存 resize()
         n = (tab = resize()).length;
      if ((p = tab[i = (n - 1) \& hash]) == null)
          //tab[i = (n - 1) & hash]找到 put 位置,如果为空,则直接 put
         tab[i] = newNode(hash, key, value, null);
      else {
         Node<K,V> e; K k;
          //先判断 key 的 hash()方法判断,再调用 equals()方法判断
         if (p.hash == hash && ((k = p.key) == key || (key != null &&
key.equals(k))))
             e = p;
         else if (p instanceof TreeNode)
            //属于红黑树处理冲突
            e = ((TreeNode<K,V>)p).putTreeVal(this, tab, hash, key,
value);
         else {
```

```
//链表处理冲突
      for (int binCount = 0; ; ++binCount) {
         //p 第一次指向表头, 之后依次后移
         if ((e = p.next) == null) {
            //e 为空,表示已到表尾也没有找到 key 值相同节点,则新建节点
            p.next = newNode(hash, key, value, null);
            //新增节点后如果节点个数到达阈值,则将链表转换为红黑树
            if (binCount >= TREEIFY THRESHOLD - 1) // -1 for 1st
                treeifyBin(tab, hash);
            break;
         //允许存储 null 键 null 值
         if (e.hash == hash &&
             ((k = e.key) == key | | (key != null && key.equals(k))))
            break;
         //指针下移一位
         p = e;
      }
   }
   //更新 hash 值和 kev 值均相同的节点 Value 值
   if (e != null) { // existing mapping for key
      V oldValue = e.value;
      if (!onlyIfAbsent || oldValue == null)
         e.value = value;
      afterNodeAccess(e);
      return oldValue;
   }
}
++modCount;
if (++size > threshold)
  resize();
afterNodeInsertion(evict);
return null;
```

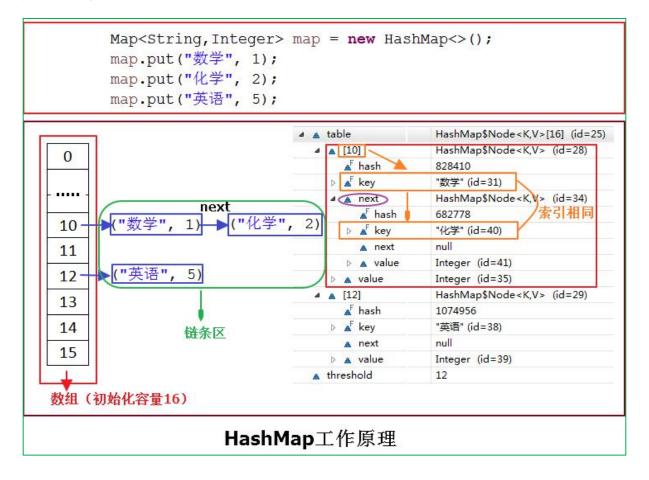
⑥ HashMap 源码片段 —— 扩容 resize ():

```
//可用来初始化 HashMap 大小 或重新调整 HashMap 大小 变为原来 2 倍大小
final Node<K,V>[] resize() {
   Node<K,V>[] oldTab = table;
   int oldCap = (oldTab == null) ? 0 : oldTab.length;
   int oldThr = threshold;
   int newCap, newThr = 0;
   if (oldCap > 0) {
```

```
if (oldCap >= MAXIMUM CAPACITY) {
             threshold = Integer.MAX VALUE;
             return oldTab;
         else if ((newCap = oldCap << 1) < MAXIMUM CAPACITY &&</pre>
                 oldCap >= DEFAULT INITIAL CAPACITY)
             newThr = oldThr << 1; // 扩容阈值加倍
      else if (oldThr > 0) // oldCap=0 ,oldThr>0 此时 newThr=0
         newCap = oldThr;
      else { // oldCap=0, oldThr=0 相当于使用默认填充比和初始容量 初始化
         newCap = DEFAULT INITIAL CAPACITY;
         newThr = (int) (DEFAULT_LOAD_FACTOR * DEFAULT_INITIAL_CAPACITY);
      }
      if (newThr == 0) {
         float ft = (float) newCap * loadFactor;
         newThr = (newCap < MAXIMUM CAPACITY && ft <
(float) MAXIMUM CAPACITY ? (int) ft : Integer. MAX VALUE);
      }
      threshold = newThr;
      @SuppressWarnings({"rawtypes", "unchecked"})
         Node<K, V>[] newTab = (Node<K, V>[]) new Node[newCap];
      // 数组辅助到新的数组中, 分红黑树和链表讨论
      table = newTab;
      if (oldTab != null) {
         for (int j = 0; j < oldCap; ++j) {</pre>
             Node<K,V> e;
             if ((e = oldTab[j]) != null) {
                oldTab[j] = null;
                if (e.next == null)
                    newTab[e.hash & (newCap - 1)] = e;
                else if (e instanceof TreeNode)
                    ((TreeNode<K,V>)e).split(this, newTab, j, oldCap);
                else { // preserve order
                    Node<K, V> loHead = null, loTail = null;
                    Node<K,V> hiHead = null, hiTail = null;
                    Node<K,V> next;
                    do {
                       next = e.next;
                       if ((e.hash & oldCap) == 0) {
                           if (loTail == null)
                              loHead = e;
                          else
                              loTail.next = e;
                          loTail = e;
```

```
else {
                     if (hiTail == null)
                        hiHead = e;
                     else
                        hiTail.next = e;
                     hiTail = e;
              } while ((e = next) != null);
              if (loTail != null) {
                 loTail.next = null;
                 newTab[j] = loHead;
              }
              if (hiTail != null) {
                 hiTail.next = null;
                 newTab[j + oldCap] = hiHead;
              }
          }
       }
   }
return newTab;
```

看完以上源码,是否感觉身体被掏空了?别慌,博主现在以一个简单的小例子为主导, 带领大家重新梳理一下。



简析底层实现过程:

- ①创建 HashMap, 初始容量为 16, 实际容量 = 初始容量*负载因子(默认 0.75) = 12;
- ②调用 put 方法, 会先计算 key 的 hash 值: hash = key. hashCode()。
- ③调用 tableSizeFor()方法,保证哈希表散列均匀。
- ④计算 Nodes[index]的索引: 先进行 index = (tab. length 1) & hash。
- ⑤如果索引位为 null, 直接创建新节点, 如果不为 null, 再判断所因为上是否有元素
- ⑥如果有:则先调用 hash()方法判断,再调用 equals()方法进行判断,如果都相同则直接用新的 Value 覆盖旧的;
- ⑦如果不同,再**判断第一个节点类型是否为树节点**(涉及到:**链表转换成树的阈值, 默认**8),如果是,则按照**红黑树**的算法进行存储;如果不是,则按照**链表**存储;
 - ⑧当存储元素过多时,需要进行扩容:

默认的负载因子是 0.75,如果实际元素所占容量占分配容量的 75%时就要扩容了。大约变为原来的 2 倍 (newThr = oldThr << 1);