```
bool sleep = false;
 1
 2
         * e-p-433-v2
 3
         * 1 - Introduction
 4
         *Dans le cadre du concept culinaire Quiet cook http://quiet-cook.com
         *et de son Système de Cuisson Assistée par Ordinateur (SCAO) http://
       fablabo.net/wiki/SCAO.
         *Le prototypage (prototype N°3) de la e-poignée (433MHZ en version 2)
         *est réalisé par Régis LERUSTE http://fablabo.net/wiki/
       Utilisateur:LERUSTE_REGIS
 9
         *et Olivier MARAIS <u>http://fablabo.net/wiki/Cahier de recettes#Les recettes d.</u>
       270livier
        *ce programe e-p-433-v2.ino constitue le code source qui permet l'édition,
10
       la compilation et le téléversement du firmware à destination du micro-
11
       contrôleur.
       *L'environnement de développement Arduino IDE est constitué du
       microcontrôleur Teensy 3.2 relié à l'ordinateur à l'aide d'un câble USB. Ce
       câble permet l'établissement d'une liaison série. De l'ordinateur vers le
       microcontrôleur pour téléverser le firmware. Du microcontrôleur vers
       l'ordinateur pour l'envoi de messages à l'aide du port /dev/ttyACM0, soit
       pour les afficher sur la console, soit pour les mettre à disposition du
       programme BASH capture.sh qui édite un fichier "journal".
       *L'objet du firmware est l'administration du microcontrôleur et de ses
       composants périphériques câblés selon le schéma électrique <a href="https://">https://</a>
       raw.githubusercontent.com/AIREL46/SCA0/master/kicad/e-p-433-v2/e-p-433-
       <u>v2-1.png</u>
       *Ce firmware est dévelloppé sous licence creative commons CC-BY-SA.
*Son exécution par le microcontôleur est systématique dès son téléversement
14
       et ensuite à chaque mise sous tension. Il est organisé selon 2 fonctions
       principales:
       *- la capture des températures délivrées par 2 thermomètres digitaux.
       *- la transmission périodique de ces valeurs au e-rupteur (e-r-433).
17
       *Ses fonctions principales sont complétées de fonctions secondaires (voir ci-
       *Il utile des ressources extérieures (librairies, codes sources et exemples)
       développées par des informaticiens.
       *Chacun, des sous paragraphes ci-dessous, dédié à une fonction, cite, le nom
       de l'informaticien, indique les liens permettant d'accéder à la librairie
       ainsi qu'aux codes sources ou aux exemples.
21
         * la - Acquisition des températures
22
         * L'acquisition de la température est réalisée à l'aide d'un DS18B20
       digital thermometer provides 9-bit to 12-bit Celsius temperature
       measurements.
         * The DS18B20 communicates over a 1-Wire bus.
24
         * La librarie OneWire.h met à disposition un ensemble de fonction permettant
25
       de gérer l'échange de données entre le DS18B20 et le microcntrôleur.
         * Le développement de cette librarie est assuré par Paul Stoffregem,
26
       accessibles par les liens :
27
         *- <a href="https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_OneWire.html">https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_OneWire.html</a>
28
         *- https://github.com/PaulStoffregen/OneWire
         *Il utile le code source dévelloppé par :
30
         *- Fabien Batteix (Skywood) qui est le rédacteur en chef et administrateur
       du site Carnet du Maker, ainsi que le gérant de l'entreprise TamiaLab qui
       édite le site.
       *- selon l'article <a href="https://www.carnetdumaker.net/articles/mesurer-une-temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino/temperature-avec-un-capteur-1-wire-ds18b20-et-une-carte-arduino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino-genuino
32
         *- en tenant compte que pour des raisons de sécurité inhérant au projet SCAO
33
       qu'il est indispensable que la capture de données en provenance
         * des 2 thermomètres digitaux DB18B2O se réalise toujours dans le même
       ordre, en particulier après un changement de l'un ou des deux thermomètres.
35
         * 1b - Mesure des tensions
36
37
         * 1c - BITE
38
```

```
39
      * 1d - Transmission
40
      * - Mike McCauley, accesibles par les liens :
      *- <a href="https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_VirtualWire.html">https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_VirtualWire.html</a>
      *- http://www.airspayce.com/mikem/arduino/VirtualWire.pdf
      *- <a href="https://github.com/manashmndl/VirtualWire">https://github.com/manashmndl/VirtualWire</a>
45
      * 1e - Horodatage & Chronomètre
      * Horodatage
47
      * - Michael Margolis, accesibles par les liens :
48
49
      *- <a href="https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_Time.html">https://www.pjrc.com/teensy/td_libs_Time.html</a>
      *- <a href="https://github.com/PaulStoffregen/Time">https://github.com/PaulStoffregen/Time</a>
      *- https://qithub.com/PaulStoffregen/Time/blob/master/examples/TimeTeensy3/
51
     <u>TimeTeensy3.ino</u> (pour la fonction RTC),
      * accessible également dans l'Arduino IDE (Fichier - Exemples - Time -
     TimeTeensy3)
      * TimeRTC.pde* example code illustrating Time library with Real Time Clock.
53
54
55
         Chronomètre
      * Chrono library for Arduino or Wiring by Sofian Audry and Thomas Ouellet
57
     Fredericks
      * - <a href="http://github.com/SofaPirate/Chrono">http://github.com/SofaPirate/Chrono</a>
      * 1f - Visualisation des résultats
60
61
62
      * 1g - Mode Sleep
      * - Colin Duffy, pour le "mode sleep" (snooze) avec la gestion de la liaison
63
     série, accesible par le lien :
      *- https://qithub.com/duff2013/Snooze/blob/master/examples/deepsleep/
     deepSleep usb serial/deepSleep usb serial.ino
65
      *- https://github.com/duff2013/Snooze
66
      * 1h - Bilan énergétique de la batterie
67
      * Calculs de l'énegie électrique consommée et du ratio par rapport à la
     capacité nominale de 400 mAh
69
70
      * 1i - Start Stop (StSp) Interrupt Service Routine (ISR)
      */
71
     /**
72
      * 2 - Initialisation des paramètres
73
74
      * Paramètres communs
75
      unsigned long tt1=0;//temps de travail 1
76
77
      unsigned long tt2=0;//temps de travail 2
      unsigned long ti=30000000;//temps itératif
78
79
      unsigned long ts=0;//temps de sleep
80
      * 2a - Acquisition des températures
81
      * Code pour lire un thermomètre digital DS18B20 sur un bus 1-Wire.
82
83
84
     /* Dépendance pour le bus 1-Wire */
     #include <OneWire.h> //Chargement de la librairie OneWire.h
     /* Broches des 2 bus 1-Wire */
     const byte BROCHE_ONEWIRE_1 = 16;
88
     const byte BROCHE_ONEWIRE_2 = 17;
90
     /* Code de retour des 2 fonctions getT1() et getT2() */
91
     enum DS18B20_RCODES {
92
       READ_OK, // Lecture ok
NO_SENSOR_FOUND, // Pas de capteur
INVALID_ADDRESS, // Adresse reçue invalide
INVALID_SENSOR // Capteur invalide (pas un DS18B20)
93
94
95
96
97
98
```

```
100
     /* Création des 2 objets OneWire pour manipuler les 2 bus 1-Wire */
101
     OneWire ds1(BROCHE_ONEWIRE_1);
     OneWire ds2(BROCHE ONEWIRE 2);
102
103
      * 2b - Mesures des tensions
104
      */
105
     const int Vbat demie 1 = A6; //Initialisation de la variable Vbat demie 1 et
106
     affectation à l'entrée analogique A6 (demie valeur de la tension Vbat avant
     la résistance de 1 0hm)
107
     const int Vbat_demie 2 = A7; //Initialisation de la variable Vbat_demie 2 et
     affectation à l'entrée analogique A7 (demie valeur de la tension Vbat après
     la résistance de 1 Ohm)
108
     float Vbat_1; //Initialisation de la variable Vbat_1 (valeur de la tension
     Vbat avant la résistance de 1 0hm)
     float Vbat_2; //Initialisation de la variable Vbat_2 (valeur de la tension
     Vbat après la résistance de 1 0hm)
110
    float ibat; //Initialisation de la variable ibat (valeur du courant qui
     traverse la résistance de 1 0hm)
     const float Vbat_limite = 4300;
111
     const float Vbat_nominal = 3700;
112
    const float Vbat_min = 3600;
113
    const float Vbat_cut_off = 2800;
114
     const int Vusb demie = A8; //Mesure de la moitié de la tension Vusb
    float Vusb;
116
     const int V33_demie = A9; //Mesure de la moitié de la tension 3.3V
117
118
     float V33;
     const int MaxConv = 8192;
119
     const int MaxVolt = 3272;
120
121
      * 2c - Built In Test Equipment (BITE)
122
      \ast 2d - Transmission
123
      * Chargement de la librairie VirtualWire - Gestion de l'émetteur 433 MHZ
124
125
     #include <VirtualWire.h>
126
     const int transmit_pin = 18;//Pin de sortie de l'émetteur
127
128
     byte count = 0;//Initialisation du numéro du message
129
      * 2e - Horodatage & Chronomètre
130
      * Horodatage
131
      */
132
133
     #include "TimeLib.h" //Include IimeLib.h library
134
      * Chronomètre
135
136
     #include <Chrono.h> //Include Chrono.h Library
137
138
     Chrono Chrono(Chrono::MICROS);//Instanciate a Chrono object
139
140
      * 2f - Visualisation des résultats
141
      * Les résultats du BITE sont visalisés par 3 leds :
142
     verte : l'allumage témoigne d'un bon fonctionnement
143
             l'extinction peut être envisagée en mode sleep
144
     jaune : allumée quand l'émission commence
             éteinte quand l'émission s'arrète
146
147
     rouge : l'allumage témoigne d'une ou plusieurs anomalies
148
149
     const int led_pin_v = 13;//Led verte
     const int led_pin_j = 14;//Led jaune
150
     const int led_pin_r = 15;//Led rouge
151
     /**
152
      * 2q - Mode sleep
153
      * Chargement de la librairie
154
155
      */
156
     #include <Snooze.h>
     // Load timer and USBSerial drivers
157
```

```
SnoozeTimer timer;
158
159
     SnoozeUSBSerial usb;
160
     /***********************
161
      Install drivers to a SnoozeBlock, timer to wake and USB Serial Driver to
162
163
      fix printing to serial monitor after sleeping.
164
165
     SnoozeBlock config teensy32(usb, timer);
      * 2h - Bilan énergétique de la batterie
167
      * Chargement de la librairie
168
169
170
     unsigned long Etot=0; //Energie électrique totale consommée en joule
     unsigned long Et=0; //Energie électrique consommée pendant le travail
171
172
     unsigned long Es=0; //Energie électrique consommée pendant le sommeil (sleep)
     unsigned long Ec=0; //Energie électrique consommée cumulée
173
174
     /** 2h - Bilan énergétique de la batterie
175
     *2i - Start Stop (StSp) Interrupt Service Routine (ISR)
176
      */
177
178
     const byte interruptPin = 11;
     volatile byte stsp = LOW;
179
180
      * 3 - Fonctions spécifiques
181
      * 3a-1 - Fonction d'acquisition de la température via le 1er thermomètre
182
     digital DS18B20 (ds1).
183
      * Fonction de lecture de la température via un thermomètre digital DS18B20
     câblé sur le 1er bus ds1.
184
     byte getT1(float *T1, byte reset search) {
185
       byte data[9], addr[8];
186
187
       // data[] : Données lues depuis le scratchpad
188
       // addr[] : Adresse du module 1-Wire détecté
189
190
       /* Reset le bus 1-Wire si nécessaire (requis pour la lecture du premier
     capteur) */
       if (reset_search) {
191
192
         ds1.reset_search();
193
194
       /* Recherche le prochain capteur 1-Wire disponible */
195
196
       if (!ds1.search(addr)) {
197
         // Pas de capteur
         return NO_SENSOR_FOUND;
198
199
200
201
       /* Vérifie que l'adresse a été correctement reçue */
       if (OneWire::crc8(addr, 7) != addr[7]) {
202
203
         // Adresse invalide
204
         return INVALID ADDRESS;
205
206
207
       /* Vérifie qu'il s'agit bien d'un DS18B20 */
       if (addr[0] != 0x28) {
209
         // Mauvais type de capteur
         return INVALID_SENSOR;
210
211
212
       /* Reset le bus 1-Wire et sélectionne le capteur */
213
       ds1.reset();
214
215
       ds1.select(addr);
216
       /* Lance une prise de mesure de température et attend la fin de la mesure */
217
218
       ds1.write(0x44, 1);
       delay(800);
219
220
```

```
/* Reset le bus 1-Wire, sélectionne le capteur et envoie une demande de
221
     lecture du scratchpad */
222
       ds1.reset();
223
       ds1.select(addr);
       ds1.write(0xBE);
224
225
       /* Lecture du scratchpad */
226
       for (byte i = 0; i < 9; i++) {
227
228
         data[i] = ds1.read();
229
230
231
        /* Calcul de la température en degré Celsius */
       *T1 = (int16_t) ((data[1] << 8) | data[0]) * 0.0625;
232
233
234
       // Pas d'erreur
       return READ_OK;
235
236
       /** 3a-2 - Fonction d'acquisition de la température via le 2ème thermomètre
237
     digital DS18B20 (ds2).
238
     byte getT2(float *T2, byte reset_search) {
239
       byte data[9], addr[8];
240
       // data[] : Données lues depuis le scratchpad
241
       // addr[] : Adresse du module 1-Wire détecté
242
243
       /* Reset le bus 1-Wire ci nécessaire (requis pour la lecture du premier
244
     capteur) */
245
       if (reset search) {
246
         ds2.reset_search();
247
248
249
        /* Recherche le prochain capteur 1-Wire disponible */
250
       if (!ds2.search(addr)) {
251
         // Pas de capteur
252
         return NO_SENSOR_FOUND;
253
254
255
        /* Vérifie que l'adresse a été correctement reçue */
256
       if (OneWire::crc8(addr, 7) != addr[7]) {
257
         // Adresse invalide
         return INVALID_ADDRESS;
258
259
260
        /* Vérifie qu'il s'agit bien d'un DS18B20 */
261
       if (addr[0] != 0x28) {
262
         // Mauvais type de capteur
263
264
         return INVALID SENSOR;
265
266
267
        /* Reset le bus 1-Wire et sélectionne le capteur */
268
       ds2.reset();
269
       ds2.select(addr);
270
        /* Lance une prise de mesure de température et attend la fin de la mesure */
271
272
       ds2.write(0x44, 1);
273
       delay(800);
274
        /* Reset le bus 1-Wire, sélectionne le capteur et envoie une demande de
275
     lecture du scratchpad */
276
       ds2.reset();
277
       ds2.select(addr);
278
       ds2.write(0xBE);
279
      /* Lecture du scratchpad */
280
       for (byte i = 0; i < 9; i++) {
281
282
          data[i] = ds2.read();
```

```
}
283
284
285
        /* Calcul de la température en degré Celsius */
286
        *T2 = (int16_t) ((data[1] << 8) | data[0]) * 0.0625;
287
288
        // Pas d'erreur
       return READ OK;
289
     }
290
     /**
291
      st 3b - Fonction mesure des tensions et calibration
292
      * 3c - BITE
293
294
      * 3d - Tranmission
      * 3e - Horodatage & Chronomètre
295
      */
296
297
      void digitalClockDisplay() {
       // digital clock display of the time
298
299
       Serial.print(hour());
300
       printDigits(minute());
       printDigits(second());
301
       Serial.print(" ");
302
303
       Serial.print(day());
       Serial.print(" ");
304
305
       Serial.print(month());
       Serial.print(" ");
307
       Serial.print(year());
308
       Serial.println();
309
     }
310
     time t getTeensy3Time()
311
312
       return Teensy3Clock.get();
313
314
315
316
     /* code to process time sync messages from the serial port
     #define TIME_HEADER "T"
                               // Header tag for serial time sync message
317
318
319
     unsigned long processSyncMessage() {
       unsigned long pctime = OL;
320
321
       const unsigned long DEFAULT_TIME = 1357041600; // Jan 1 2013
322
       if(Serial.find(TIME_HEADER)) {
323
324
           pctime = Serial.parseInt();
325
           return pctime;
           if( pctime < DEFAULT_TIME) { // check the value is a valid time (greater</pre>
326
     than Jan 1 2013)
327
            pctime = 0L; // return 0 to indicate that the time is not valid
328
329
330
       return pctime;
331
332
333
     void printDigits(int digits){
       // utility function for digital clock display: prints preceding colon and
334
     leading 0
335
       Serial.print(":");
336
       if(digits < 10)
337
         Serial.print('0');
338
       Serial.print(digits);
     }
339
340
341
      /** 3f - Visualisation des résultats
      * 3g - Mode sleep
342
      * 3h - Bilan énergétique de la batterie
343
344
      * 3i - Start Stop (StSp) Interrupt Service Routine (ISR)
345
      */
346
      void StSp(){
```

```
347
       stsp = !stsp;
348
349
350
     /** 4 - Fonction setup() **/
351
     void setup() {
352
       /* Initialisation du port série */
       Serial.begin(9600);
353
354
       delay(10000);
355
       Serial.println("N°; date; heure; T1 (degrés C); T2 (degrés C); Vusb (mV); Vbat
      (mV);ibat (mA);V33 (mV);Ec (joules)");
       //4a - Acquisition des températures
356
357
       //4b - Mesure des tensions et calibration
358
       analogReadResolution(13);
       //4c - BITE
359
360
       //4d - Transmission
361
362
        // Initialise the IO and ISR
363
       vw_set_tx_pin(transmit_pin);
364
       vw_setup(2000);
                         // Bits per sec
       //4e - Horodatage & Chronomètre
365
       //setTime(15, 17, 00, 21, 01, 2019);
366
       // set the Time library to use Teensy 3.0's RTC to keep time
367
368
       setSyncProvider(getTeensy3Time);
       while (!Serial); // Wait for Arduino Serial Monitor to open
370
       delay(100);
       if (timeStatus()!= timeSet) {
371
372
         Serial.println("Unable to sync with the RTC");
373
       } else {
         Serial.println("RTC has set the system time");
374
375
       //4f - Visualisation des résultats
376
377
       pinMode(led_pin_v, OUTPUT);
378
       pinMode(led_pin_j, OUTPUT);
379
       pinMode(led_pin_r, OUTPUT);
380
381
      //4g - Mode sleep
382
       digitalWrite(led_pin_r, HIGH);//USB serial connection is not establihed -
     Clic on serial monitor icon (right top icon)
383
       while (!Serial);
384
         delay(100);
385
         digitalWrite(led_pin_r, LOW);
386
          //Serial.println("Starting...");
387
         delay(100);
      //4h - Bilan énergétique de la batterie
388
      //4i - Start Stop (StSp) Interrupt Service Routine (ISR)
389
      pinMode(interruptPin, INPUT PULLDOWN);
390
391
      attachInterrupt(interruptPin, StSp, RISING);
392
      /** 5 - Fonction loop() **/
393
     void loop() {
394
       Chrono.restart(); // restart the Chrono
395
396
       //5a - Acquisition des températures
       float T1;
397
398
        /* Lit la température T1 */
       if (getT1(&T1, true) != READ_OK) {
399
400
         Serial.println(F("Erreur de lecture du capteur"));
401
         return;
402
       float T2;
403
        /* Lit la température ambiante à ~1Hz */
404
405
       if (getT2(&T2, true) != READ_OK) {
406
         Serial.println(F("Erreur de lecture du capteur"));
407
         return;
408
409
410
       //5b - Mesure des tensions et calibration
```

```
Vusb=map (2.0038*analogRead(Vusb_demie), 0, MaxConv, 0, MaxVolt);
411
412
         Vbat_1=map (2.0038*analogRead(Vbat_demie_1), 0, MaxConv, 0, MaxVolt);
         Vbat_2=map (2.0038*analogRead(Vbat_demie_2), 0, MaxConv, 0, MaxVolt);
413
         ibat=Vbat_1 - Vbat_2;
414
         V33=map (2.0038*analogRead(V33 demie), 0, MaxConv, 0, MaxVolt);
415
416
417
         //5c - BITE
        int tmax=25;
418
419
        if (T2 >= tmax){digitalWrite(led pin r, HIGH);} else
      {digitalWrite(led_pin_r, LOW);}
        if (Vbat_2 <= Vbat_limite && Vbat_2 > Vbat_min){digitalWrite(led_pin_v,
420
      HIGH);} else {digitalWrite(led_pin_v, LOW);}
if (Vbat_2 > Vbat_limite || Vbat_2 <= Vbat_cut_off){digitalWrite(led_pin_r, HIGH);} else {digitalWrite(led_pin_r, LOW);}</pre>
421
422
        //5d - Transmission
423
        /* Transmission des données à l'e-r-433 */
424
425
         /*La fonction de transmission vw_send(message, length) : transmit a
      message, "message" is an array of the bytes to send,
        and "length" is the number of bytes stored in the array.*/
char msg[7] = {'h','e','l','l','o',' ','#'};
426
427
        msg[6] = count;
428
         time t heure[1] = {now()};
429
         float mesure[5] = {T1, T2, Vusb, Vbat_1, ibat};
430
         unsigned long Energie[1] = {Ec};
431
        digitalWrite(led_pin_j, HIGH); // Flash a light to show transmitting
vw_send((uint8_t *)msg, 7); //Transmission hello et count
vw_wait_tx(); // Wait until the whole message is gone
432
433
434
        vw_send((uint8_t *)heure, 1); //Transmission de l'heure
435
        vw_wait_tx(); // Wait until the whole message is gone
436
437
        vw send((uint8 t *)mesure, 5); //Transmission T1, T2, Vusb, Vbat, ibat
        vw wait tx(); // Wait until the whole message is gone
438
        vw_send((uint8_t *)Energie, 1); //Transmission de l'énergie consommée
vw_wait_tx(); // Wait until the whole message is gone
439
440
441
         digitalWrite(led_pin_j, LOW);
442
         count = count + 1;
        delay(100);
443
444
445
        //5e - Horodatage & Chronomètre
        time_t t = now();
446
           if (Serial.available()) {
447
448
           time_t t = processSyncMessage();
449
           if (t != 0) {
450
             Teensy3Clock.set(t); // set the RTC
451
             setTime(t);
           }
452
453
         //digitalClockDisplay();
454
455
        delay(1000);
456
        //5g - Mode sleep
457
458
            Set Low Power Timer wake up in milliseconds.
459
460
        tt1 = (Chrono.elapsed());
461
462
         ts = ti - (tt1 + tt2);
         timer.setTimer(ts/1000);// milliseconds
463
464
         delay(200);
        if (sleep) {Snooze.deepSleep( config_teensy32 );}// return module that woke
465
      processor
466
        if (!sleep) {delay(ts/1000);}
        Chrono.restart(); // restart the Chrono
// wait for serial monitor
467
468
           elapsedMillis time = 0;
469
           while (!Serial && time < 1000) {</pre>
470
               Serial.write(0 \times 00);// print out a bunch of NULLS to serial monitor
471
```

```
472
              digitalWriteFast(led pin v, HIGH);
473
              delay(30);
474
              digitalWriteFast(led_pin_v, LOW);
              delay(30);
475
476
          // normal delay for Arduino Serial Monitor
477
          delay(200);
478
          delay(1000);
479
480
        //5f - Visualisation des résultats
481
        Serial.print(count);
482
483
        Serial.print(";");
484
        Serial.print(day (t));
        Serial.print("/");
485
        Serial.print(month (t));
486
        Serial.print("/");
487
488
        Serial.print(year (t));
489
        Serial.print(";");
490
        Serial.print(hour (t));
        Serial.print(":");
491
492
        Serial.print(minute (t));
        Serial.print(":");
493
494
        Serial.print(second (t));
495
        Serial.print(";");
        /* Affiche T1 et T2 */
496
        //Serial.print(F("T1 : "));
497
        Serial.print(T1, 2);
Serial.write(";"); // Caractère degré
498
499
        //Serial.write('C');
500
        //Serial.print(";");
501
        //Serial.print(F("T2 : "));
502
503
        Serial.print(T2, 2);
        Serial.write(";"); // Caractère degré
504
        //Serial.write('C');
505
506
        //Serial.print(";");
        /* Affiche les tensions et le courant consommé ibat*/
507
        //Serial.print(" - Vusb : ");
508
509
        Serial.print(Vusb);
510
        Serial.print(";");
        //Serial.print(" Vbat : ");
511
        Serial.print(Vbat_1);
512
        Serial.print(";");
//Serial.print(" ibat : ");
513
514
        Serial.print(ibat);
515
        Serial.print(";");
//Serial.print(" V33 : ");
516
517
518
        Serial.print(V33);
        Serial.print(";");
519
        //Serial.println(";");
520
521
        //Serial.print(" ti : ");
        //Serial.print(ti);
522
        //Serial.print(" tt1 : ");
523
        //Serial.print(tt1);
524
525
        tt2 = (Chrono.elapsed());
        //Serial.print(" tt2 : ");
526
527
        //Serial.print(tt2);
        //Serial.print(" ts : ");
528
529
        //Serial.println(ts);
530
       //5h - Bilan énergétique de la batterie
531
       Et = ((Vbat_1/1000) * ibat)*((tt1 + tt2)/1000000);
532
533
       if (sleep) {Es = ((Vbat_1/1000) * 1.5)*(ts/1000000);}
       if (!sleep) {Es = ((Vbat_1/1000) * ibat)*(ts/1000000);}
534
      Etot = Et + Es;
535
536
      Ec = Ec + Etot;
       //Serial.print(" Energie électrique Ec (joules) : ");
537
```