

Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 1/40

AT&S AGVC Viewer Operation Manual

Document No. :

First Issued: 2021/11/05

Last Update: 2021/11/05

Version No. : 1.0.0

	Prepared	Reviewed	Approved
Name	Allen Ting		
Date	2021/11/05		



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 2/40

改版历程

版次	发行/修订日期	页数	发行/修订人员	发行/修订说明
1.0.0	2021/11/05	40	丁伟伦	初版;程序版本 1.0.0



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 3/40

目录

日录	
1.1 手冊内容 1.2 手冊范围 2. 系统介绍 (SYSTEM INTRODUCTION) 2.1 主画面 2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6.3 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	6 6
1.1 手冊内容 1.2 手冊范围 2. 系统介绍 (SYSTEM INTRODUCTION) 2.1 主画面 2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6.3 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	6 6
1.2 手册范围 2. 系统介绍 (SYSTEM INTRODUCTION) 2.1 主画面 2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6.2 当前率辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	6
2.	6
2.1 主画面 2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6 系统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.1 主画面 2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6 系统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.2 选单栏 2.3 系统主要讯号与状态 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6 系统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.3 系统主要讯号与状态。 2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆。 2.5.1 车辆图示介绍。 2.5.2 自定义标签介绍。 2.6 系统运行数据。 2.6.1 当前车辆状态(Vehicle Status)。 2.6.2 当前派送命令(Transfer CMD)。 2.6.3 当前车辆命令(Vehicle CMD)。	
2.4 状态树 2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6 系统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.5 现场地图及车辆 2.5.1 车辆图示介绍 2.5.2 自定义标签介绍 2.6 系统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	10
2.5.1 车辆图示介绍	
2.5.2 自定义标签介绍	
2.6 条统运行数据 2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status) 2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status)	
2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD) 2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)	
2.6.4 当前设备警报(Current Alarm)	
2.6.5 卡匣状态(Cassette Status)	
2.6.6 与上行系统 MCS 的通讯(HOST Communication)	
2.7 系统信息	
3. 功能介绍	18
3.1	18
3.1.1 用户登录 (Login)	
3.1.2 用户退出 (Logout)	
3.1.3 密码变更 (Password Change)	
3.1.4 帐户权限管理(Account Management)	
3.1.5 系统关闭 (Exit)	
3.2 操作 (OPERATION)	
3.2.1 系统模式操控 (System Mode Control)	
3.2.2 搬送管理(Transfer Management)	



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0

Page: 4/40

	3.3	维护(Maintenance)	. 26
	3. 3.	.1 车辆管理(Vehicle Management)	26
	3. 3.	.2 卡匣维护(Carrier Maintenance)	29
	3.4	查询(LOG)	. 30
	3. 4.	.1 异常警报日志(Alarm History)	30
	3. 4.	.2 搬运命令日志(Transfer Command History)	31
	3. 4.	.3 车辆命令日志(Vehicle Command History)	32
	3.5	提示讯息(TIP Message)	33
	3.6	协助 (HELP)	. 34
		.1 关于 (About)	
	3. 6.	.2 操作手册连结 (SPEC Link)	34
	3.7	语言(LANGUAGE)	. 35
١.		明 (SCENARIO)	
	<i>4. 1</i>	启动 AGVC Viewer	36
		关闭 AGVC Viewer	
	<i>4. 3</i>	Quick Vehicle Command	38
5.	异常 纵	理	40
		VC VIEWER 启动失败	



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0

Page: 5/40

1. 前言

本系统设计及规划书系盟立自动化股份有限公司(以下简称 MIRLE 或本公司),针对奥地利科技与系统技术股份公司(以下简称 AT&S 或贵公司)之「AGVC(Automated Guided Vehicle Control)管理运输系统建置案」(以下简称本系统或本项目),说明本系统前台之功能操作接口及使用方式。

1.1 手册内容

本手册将针对本系统功能逐一说明系统架构、各项作业流程及用户操作方式。并配合相关的画面图标以协助本系统操作人员在最简单、容易的状态下,熟悉本系统之功能操作接口及使用方式。请用户在使用系统前请详阅手册内容。

1.2 手册范围

本操作手册内容包含四大部分:

● 系统介绍:说明系统主画面与系统功能地图。

功能介绍:说明系统功能之操作方式。

情境介绍:说明正常情境下用户对于系统之操作方式。

● 异常处理:说明异常情境下用户对于系统之操作方式。



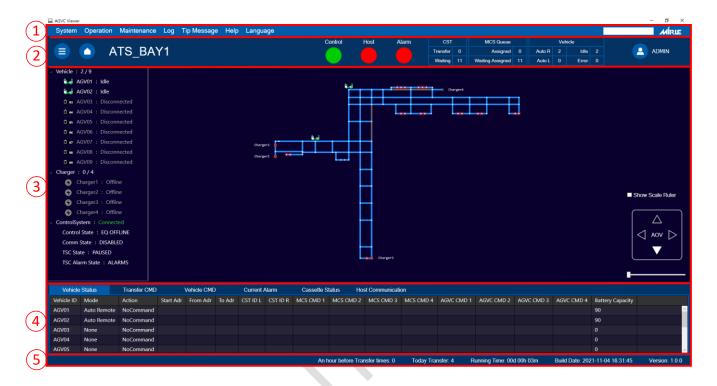
Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0 Page: 6/40

2. 系统介绍(System Introduction)

2.1 主画面



AGVC Viewer 主画面分五个区块,每一区块显示不同信息及功能,如下所述:

编号	区块名称	描述
1	选单栏	显示系统可操作的功能,点选后可开启各子功能
2	系统主要讯号与状 态	显示/隐藏③左侧状态树(快捷键)、显示首页(快捷键)、产 线名称、当前与控制系統及上行(MCS)系统的连机状态、当 前警报状态、当前卡匣数量及状态、当前 MCS 命令数量及 状态、当前车子数量及状态、登入/出(快捷键)等信息
3左	状态树	显示各车子、充电站、控制系统状态
3	现场地图及车辆	显示整场地图、当前各车状态
4	系统运行数据	Vehicle Status:各车辆当前状态及当前执行命令 Transfer CMD:当前 MCS 派送命令 Vehicle CMD:当前控制系统车辆命令 Current Alarm:当前设备异常



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 7/40

编号	区块名称	描述
		Port Status:各设备埠口当前状态
		Cassette Status:各卡匣当前状态
		HOST Communication:AGVC 与上行系统(MCS)的通讯内容
5	系统信息	当前每小时搬送总数、当日搬送总数、系统运行总时间、
5	,	系统建立时间与版本



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 8/40

2.2 选单栏

System Operation Maint	enance Log Tip Message Help Language		Mirle
选单	子选单	次子选单	说明
System	Login		登入系统
	Logout		注销系统
	Password Change		帐户密码变更
	Account Management	User Account	用户权限管理
		Group Account	群组权限管理
	Exit		关闭系统
Operation	System Mode Control	System Control	操作 AGVC 与上行系统的联机/断线
	Transfer Management		显示及设定当前搬送命令
Maintenance	Vehicle Management	Vehicle	显示当前车辆状态及车辆操控
		Management	
		Alarm	警报信息显示及清除
		Information	
	Carrier Maintenance	Install/Remove	卡匣数据维护
Log	Alarm History		查询历史的警报信息
	Transfer Command		查询历史的搬运命令信息
	History		
	Vehicle Command		查询历史的车辆命令信息
	History		
Tip Message			显示系统提示讯息
Help	About		关于我们
	SPEC Link		操作手册连结
Language	en-US		英文(美国)
	zh-CN		简体中文
	zh-TW		繁体中文



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0 Page: 9/40

2.3 系统主要讯号与状态





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 10/40

2.4 状态树

Vehicle: 2/9

AGV01 : Idle

♣ AGV02 : Idle

☐ es AGV03 : Disconnected

☐ 64 AGV04 : Disconnected

☐ es AGV05 : Disconnected

☐ e6 AGV06 : Disconnected

☐ e7 AGV07 : Disconnected

☐ es AGV08 : Disconnected

☐ m AGV09 : Disconnected

Charger: 0/4

♦ Charger1 : Offline

♦ Charger2 : Offline

♦ Charger3 : Offline

← Charger4 : Offline

ControlSystem : Connected

Control State : EQ OFFLINE

Comm State : DISABLED
TSC State : PAUSED

TSC Alarm State : ALARMS

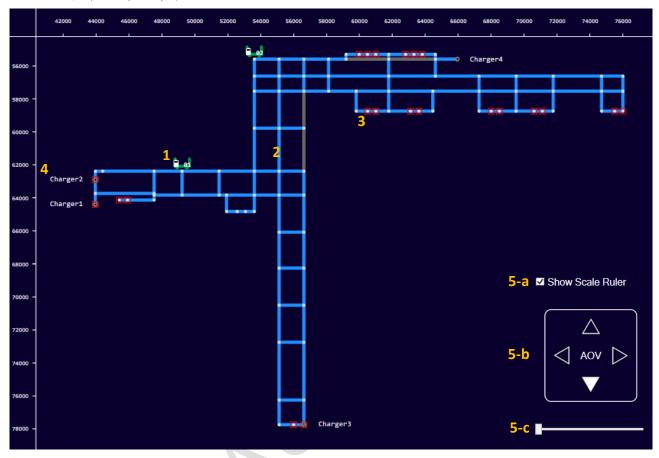
编号	分枝名称	描述
1	车辆	已联机车辆数 / 系统设定车辆数
1	+ +M	各车辆状态
2	充电站	已联机充电站数 / 系统设定充电站数
2 允电站	各充电站状态	
3	+亦生1 ~ 4大	AGVC 的连机状态 断线/连机
J	3 控制系統	IBSEM 状态



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 11/40

2.5 现场地图及车辆



编号	区块名称	描述
1	车辆	位置:显示在车辆回报之坐标上 名称、状态、动作状态、异常状态、暂停原因、电量
		(详见 2.5.1 车辆图示介绍)
2	路段	显示 正常/停用
3	Address	路径点: 埠口: 充电站: 充电站狀態: 关机或断线、异常、手动正常、自动 Ready、自动充电中
4	標籤	Charger2 (设定详见 2.5.2 自定义标签介绍)
5	地图工具	a. 显示/隐藏刻度尺 b. 切换视角 c. 地图缩放



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 12/40

2.5.1 车辆图示介绍



2.5.2 自定义标签介绍

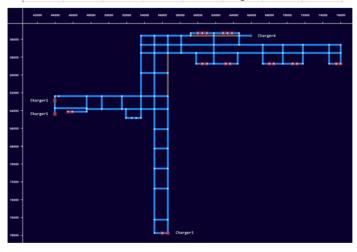
自定义图资标签

流水号(Id) 范围(X1, X2, Y1, Y2) 文字(Text) 文字颜色(TextColor) 是否显示(Visible)

根据范围自动调整文字大小

执行档目录\Config\CSV\MapInfo\ALABEL.csv

-,		,	9,	(
Id	X1	X2	Y1	Y2	Text	TextColor	Visible
1	44000	47000	60000	61500	Test1	FF0000	N
2	58000	61000	72000	73500	Test2	0000FF	N
3	62000	65000	72000	73500	Test3	00FF00	N
4	70000	75000	63000	65000	Test4	F6F6F6	N
5	72000	77000	63000	65000	Test5	F6F6F6	N
6	41200	43200	63830	64830	Charger1	F6F6F6	Y
7	41200	43200	62350	63350	Charger2	F6F6F6	Y
8	57500	59500	77200	78200	Charger3	F6F6F6	Y
9	66700	68700	55050	56050	Charger4	F6F6F6	Y





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 13/40

2.6 系统运行数据

Vehicle ID Mode Action Start Adr From Adr To Adr CST ID L CST ID R MCS CMD 1 MCS CMD 2 MCS CMD 3 MCS CMD 4 AGVC CMD 1 AGVC CMD 2 AGVC CMD 3 AGVC CMD 4 Battery Capacity

AGV01 Auto Remote NoCommand

AGV02 Auto Remote NoCommand

AGV03 None NoCommand

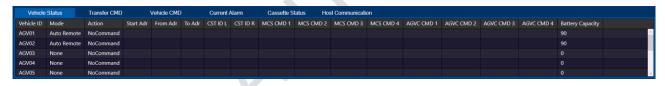
AGV04 None NoCommand

AGV05 None NoCommand

AGV05 None NoCommand

编号	区块名称	描述
		Vehicle Status:当前各车辆状态
		Transfer CMD:当前 MCS 派送命令
		Vehicle CMD: 当前控制系统车辆命令
1	数据页签	Current Alarm: 当前设备异常
		Port Status:各设备埠口当前状态
		Cassette Status:各卡匣当前状态
		HOST Communication: AGVC 与上行系统(MCS)的通讯内容
2	数据列表	选中页签之数据列表

2.6.1 当前车辆状态 (Vehicle Status)



区块名称	描述
Vehicle ID	车辆 ID
Mode	当前模式
Action	当前动作
Start/From/To Adr	车辆移动之起始、来源、目的点
CST ID L/R	车上卡匣 ID (左/右)
MCS CMD ID 1/2/3/4	MCS 命令 ID
AGVC CMD ID 1/2/3/4	AGVC 命令 ID
Battery Capacity	车辆电量



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 14/40

2.6.2 当前派送命令 (Transfer CMD)

Vehicle Status	Transfer C	MD \	/ehicle CMD	Cu	rent Alarm	Cassette Status	Host Com	munication				
	ier ID Lot IC		Destination	PRI SUM			Assign Time	Complete Time		Vehicle CMD ID	Vehicle ID	
C1-20210930104628487 C1 C5-20211001140745787 C5		QCB301A02 HPR301P1	AGV01EFP OHT301A01	7 6	5+0+2 5+0+1	2021/09/30 10:46:18			Queue			
M6-20211018165742827 M6		QCB301A02	AGV01EFP		5+0+1	2021/10/18 16:57:41			Queue			
C3-20210930134758641 C3		QCB301A02	AGV01EFP		5+0+0	2021/09/30 13:47:47			Queue			
区块名称				ŧ	描述							
MCS CMD	MCS CMD ID				MCS 命令 ID							
Carrier	ID			-	F匣 ID							
Lot ID	Lot ID				ot ID							
Source	Source				来源点							
Destina	tion			E	目的点							
PRI SUM				,	总优先度							
MCS+Por	t+Tin	ie		M	MCS 优先度+Port 优先度+时间优先度							
Create '	Time			台	命令产生时间							
Assign 7	Time			Ŋ	派送给车辆时间							
Complete	Complete Time				完成/结束时间							
Transfer Status				Ŋ	派送状态							
Vehicle CMD ID				7	车辆命令 ID							
Vehicle	ID			1	执行此命令的车辆 ID							

2.6.3 当前车辆命令 (Vehicle CMD)

Vehicle Status	s Ti	ransfer CMD		Vehicle CN	1D	Current Ala	rm Cas	sette Status	Host Communic	ation	
Vehicle CMD ID	Vehicle ID AGV02	Carrier ID	Lot ID		Source	Destination		Complete Time	CMD Status Execution	MCS CMD ID	
1202111051215 1202111051216	AGV02 AGV01			Move Move		10602 10598	2021/11/05 11:06:55 2021/11/05 11:07:08		Execution		
区块名	名称					描过	描述				
Vehicle CMD ID					车轫	车辆命令 ID					
Vehicle ID				执行	执行此命令的车辆 ID						
Carri	er I	D				卡匣	卡匣 ID				
Lot I	D					Lot	Lot ID				
CMD Type				命令类型							
Source				来源点							
Destination				目的点							
Start	Tim	ıe				接收	【/开始	执行日	寸间		
Complete Time				完成/结束时间							
CMD Status				命令执行状态							
MCS CMD ID					MCS 命令 ID						
Vehic	le C	CMD I	D			车轫	两命令	ID			



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.: Date: 2021/

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0 Page: 15/40

2.6.4 当前设备警报 (Current Alarm)

Vehicle Status	1	ransfer CMD	Vehi	de CMD	Current Alarm	Cass	ette Status	Host Communication
RPT_DATE_TIME	EQPT_ID	ALAM_LVL	ALAM_CODE	ALAM_DESC			ALAM_STAT	CLEAR_DATE_TIME
2021/05/24 11:41:40	AGV04	Warn	201001	SensorSafety	SafetyByPass		ErrSet	
2021/11/02 14:16:50	AGVC	Warn	10121	AGVC_TRAN_	COMMAND_IN_QUEUE_TII	ME_OUT	ErrSet	

区块名称	描述
RPT_DATE_TIME	发出警报的时间
EQPT_ID	设备 ID
ALAM_LVL	警报等级
ALAM_CODE	警报代码
ALAM_DESC	警报描述
ALAM_STAT	警报状态
CLEAR_DATE_TIME	发生时间

2.6.5 卡匣状态 (Cassette Status)

Vehicle Status	Transfer CME) Curre	nt Alarm	Port Status	Cassette Sta	atus	EQ Communication	Host Communication	
Cassette ID	Location	State	Lot ID	Store Time	Read Status				
		Complete		2021-05-25 10:59:5	Successful				

区块名称	描述
Cassette ID	卡匣 ID
Location	卡匣所在位置
State	卡匣状态
Lot ID	Lot ID
Read Status	读取状态

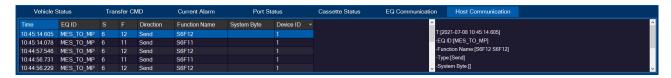


Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 16/40

2.6.6 与上行系统 MCS 的通讯 (HOST Communication)



区块名称	描述	
Time	纪录时间	
EQ ID	设备 ID	
S	Stream 代码	
F	Function 代码	
Direction	通讯方向	
Function Name	通讯 Function	
System Byte	System Byte	
Device ID	装置 ID	



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0 Page: 17/40

2.7 系统信息

An hour before Transfer times: 0 Today Transfer: 0 Running Time: 00d 02h 28m Build Date: 2021-11-04 16:31:45 Version: 1.0.0

编号	区块名称	描述
1	An hour before Transfer times	当前每小时搬送总数
2	Today Transfer	当日搬送总数
3	Running Time	系统运行总时间
4	Build Date	系统建立时间
5	Version	系统版本



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 18/40

3. 功能介绍

3.1 系统 (System)

3.1.1 用户登录 (Login)

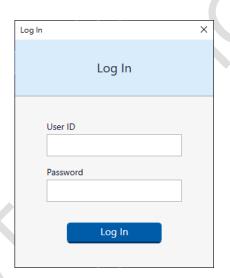
说明:

为管控系统操作的安全性,用户可透过登录接口登录系统。

步骤:

System Menu → Login。





3.1.2 用户退出 (Logout)

说明:

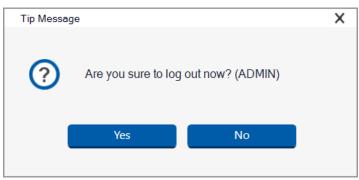
用户可透过退出接口退出系统。

步骤:

System Menu → Logout。









Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0

Page: 19/40

3.1.3 密码变更 (Password Change)

说明:

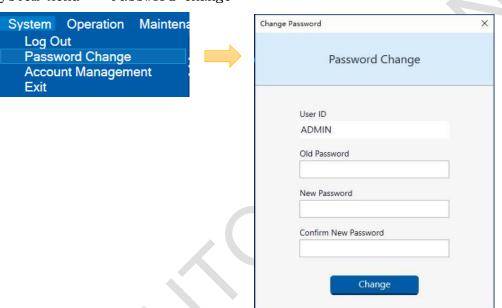
修改用户登录密码。

备注:

密码长度限制 16 字符。

步骤:

System Menu → Password Change。





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 20/40

3.1.4 帐户权限管理 (Account Management)

说明:

可使用帐户权限管理用户账号、密码、对应权限群组等; 权限群组可设定该群组能使用的功能。

步骤:

System Menu → Account Management。







Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.: Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0 Page: 21/40





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 22/40

3.1.5 系统关闭 (Exit)

说明:

关闭系统前会显示提示以免误触,确认后即可关闭系统。

步骤:

System Menu → Exit。





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0

Page: 23/40

3.2 操作 (Operation)

3.2.1 系统模式操控 (System Mode Control)

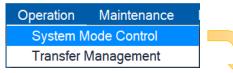
A. 系统操控(System Control)

说明:

用户可透过此功能与上行系统进行联机/断线,当 TSC 状态为 Auto 时,AGVC 会将 MCS 的命令派送给车子。若 TSC 状态为 Pause,则 AGVC 会将命令队列在系统上,直到状态切换至 Auto 时恢复搬送命令。另 TSC 状态为 Pause,AGVC 仍可手动控制台车,进行移动或是上下货。

步骤:

Operation Menu → System Mode Control → System Control ∘







Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 24/40

TSC Status	按钮	Auto 表示 AGVC 会将 MCS 的命令派送给 车子。 Pause 表示 AGVC 不会派送 MCS 的命令 给车子。
Close	按钮	关闭窗口并回到主画面。



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 25/40

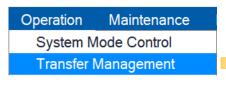
3.2.2 搬送管理 (Transfer Management)

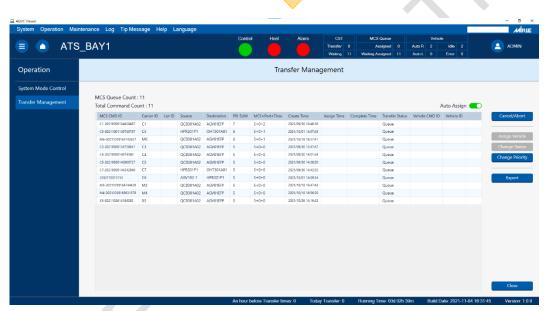
说明:

用户可透过此功能查询当前命令,并根据需求针对指定命令进行状态修正,且能将清单上命令导出成 CSV 檔。

步骤:

Operation Menu → Transfer Management。





名称	类型	功能
Command List	表格	显示当前搬送命令信息。
Queue Timer	开关	暂停接收 MCS 命令及停止更新清单内容。
Cancel/Abort		取消或终止搬送中的命令。
Force Finish		强制完成命令,并回报异常完成给 MCS。
Assign Vehicle		指定车辆对指定命令进行搬送。
Change Status	按钮	更改当前命令的状态。
Change Priorty		更改当前命令搬送的优先权。
Export		导出当前清单中的命令成 CSV 檔。
Close		关闭窗口并回到主画面。



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 26/40

3.3 维护 (Maintenance)

3.3.1 车辆管理 (Vehicle Management)

A. 车辆管理 (Vehicle Management)

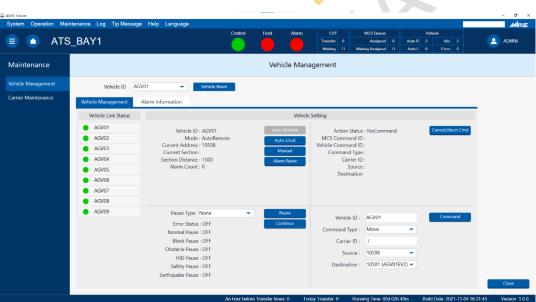
说明:

用户可透过此功能搜寻车辆当前状态,或者进行暂停、移动、上下货等动作操控,亦能显示当前车辆的连机状态。

步骤:

Maintenance Menu → Vehicle Management → Vehicle Management ∘





名称	类型	功能			
Vehicle ID	选单	下拉式选择指定车辆。			
Vehicle Reset	按钮	将脱机及无命令的车辆从画面上去除。			
Vichile Link	数据显示	当前 AGVC 与车辆的连机状态。			
Status	蚁 ′ 业小	当的 NOVO 与牛衲的还化依念。			
Auto Remote		此模式车辆为上线且会接收 MCS 命令。			
Auto Local		此模式车辆为上线且不接收 MCS 命令。			
Auto MTL	按钮	此模式车辆为上线且准备进入 MTL。			
Manual		此模式车辆为上线且不接收 AGVC 命令。			
Alarm Reset		将指定车辆的当前警报清除。			



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 27/40

Cancel/Abort CMD	按钮	将指定车辆的当前命令取消或终止。
Pause Type	选单	下拉式选取暂停型态。
Pause	按钮	根据暂停型态对指定车辆进行暂停动作。
Continue	按钮	根据暂停型态对指定车辆解除暂停动作。
Command Type	选单	下拉式选取命令型态。
Carrier ID	数据输入	Tray 盘编号输入位置。
Source	选单	指定夹取 Tray 盘位置。
Destination	20年	指定放置 Tray 盘位置或移动目的地。
Command	按钮	根据命令型态对指定车辆发布命令。
Close	按钮	关闭窗口并回到主画面。



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 28/40

B. 警报数据 (Alarm Information)

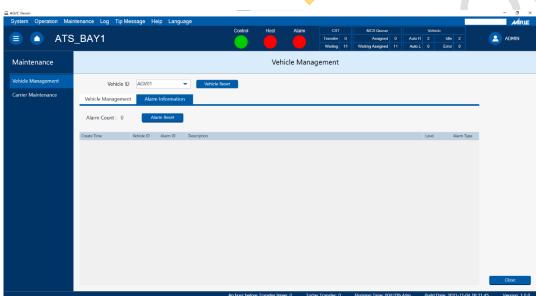
说明:

用户可透过此功能查询,指定车辆当前或历史的警报信息。

步骤:

Maintenance Menu → Vehicle Management → Alarm Maintenance。





名称	类型	功能	
Alarm Count	窗体	统计 Vehicle Management 页面中指定车	
		辆的当前警报数量。	
Alarm Reset	按钮	将指定车辆的当前警报清除。	
Close	按钮	关闭窗口并回到主画面。	



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 29/40

3.3.2 卡匣维护 (Carrier Maintenance)

说明:

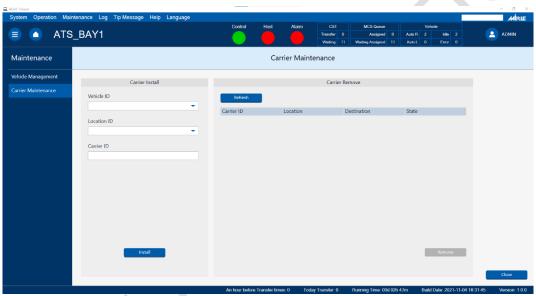
显示当前系統內各卡匣的名称、位置、流程状态等,以及修改不同卡匣的流程状态、位置和安装、删除。

步骤:

Maintenance Menu → Cassette Maintenance。

Maintenance Log Tip Mess
Vehicle Management
Carrier Maintenance





名称	类型	功能
Install	子窗口	Vehicle ID: 选取欲设定至车辆
		Location ID: 选取欲设定的车辆位置
		Carrier ID: 设定卡匣的 ID
		Install 按钮: 送出 Install 请求。
Remove	子窗口	Carrier 列表:显示适配器匣列表
		点选项目设定欲 Remove 之卡匣
		Refresh 按钮: 刷新列表。
		Remove 按钮: 送出 Remove 请求。
Close	按钮	关闭窗口并回到主画面。



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 30/40

3.4 查询 (Log)

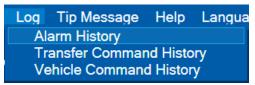
3.4.1 异常警报日志 (Alarm History)

说明:

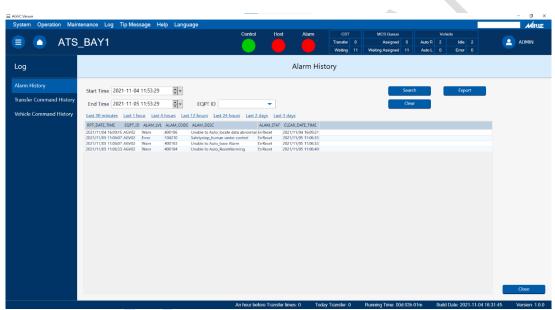
用户可透过此功能查询 AGVC 历史的警报信息。例如:发生时间、代码、等级、状态、描述、清除时间等。

步骤:

Log Menu → Alarm History。







名称	类型	功能		
Start Time	时间	使用时间区间搜寻数据之起始时间。		
End Time	4.1 141	使用时间区间搜寻数据之结束时间		
Time Interval	选项按钮	以现在时间起算过去不同时间区间搜寻。		
Search	处项按钮	以现在时间起并过云个问时间区间搜寻。		
Eqpt ID	数据输入	以输入的设备 ID 进行搜寻。		
Search	· 按钮	点选后搜寻数据。		
Export		导出查询数据		
Clear		点选后清除搜寻的数据。		
Close		关闭窗口并回到主画面。		



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 31/40

3.4.2 搬运命令日志 (Transfer Command History)

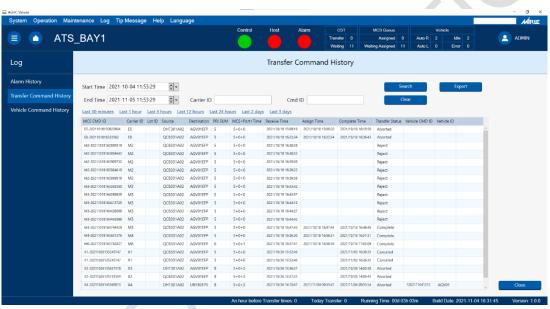
说明:

用户可透过此功能查询 AGVC 历史的搬运命令日志信息。例如:MCS 命令、车辆命令、车辆编号、当前执行动作等。

步骤:

Log Menu → Transfer Command History ∘

Log Tip Message Help Langua Alarm History Transfer Command History Vehicle Command History



名称	类型	功能	
Start Time	时间	使用时间区间搜寻数据之起始时间。	
End Time	47 101	使用时间区间搜寻数据之结束时间	
Time Interval	选项按钮	以现在时间起算过去不同时间区间搜寻。	
Search	边坝按钮	以现在的问起异型云个问的问区间搜寻。	
Carrier ID	** 10 tA >	以输入的设备 ID 进行搜寻。	
Cmd ID	数据输入	以输入的命令 ID 进行搜寻。	
Search		点选后搜寻数据。	
Export	按钮	导出查询数据	
Clear		点选后清除搜寻的数据。	
Close		关闭窗口并回到主画面。	



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 32/40

3.4.3 车辆命令日志 (Vehicle Command History)

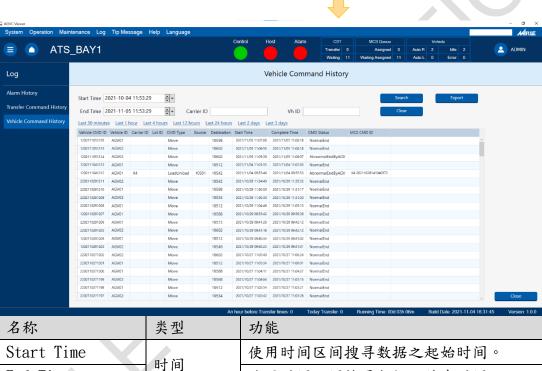
说明:

用户可透过此功能查询车辆历史的信息。例如:命令 ID、搬送车辆、卡匣 ID、MCS 命令 ID、命令开始运行时间、命令完成时间等。

步骤:

Log Menu → OHT History ∘

Log Tip Message Help Langua Alarm History Transfer Command History Vehicle Command History



	An ho	ur before Transfer times: 0 Today Transfer: 0 Running Time: 00d 03h 06m Build Date: 2021-11-04 16:31:45 Version: 1.0.0		
名称	类型	功能		
Start Time	n1 (3)	使用时间区间搜寻数据之起始时间。		
End Time	时间	使用时间区间搜寻数据之结束时间		
Time Interval	选项按钮	以现去时间如箕过十万日时间反问神目。		
Search	处坝按钮	以现在时间起算过去不同时间区间搜寻。		
Carrier ID	数据输入	以输入的卡匣 ID 进行搜寻。		
Vh ID	致 据制八	以输入的车辆 ID 进行搜寻。		
Search		点选后搜寻数据。		
Export	按钮	导出查询数据		
Clear		点选后清除搜寻的数据。		
Close		关闭窗口并回到主画面。		



Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 33/40

3.5 提示讯息 (Tip Message)

说明:

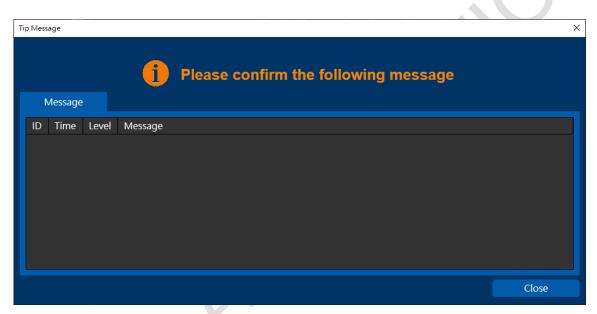
显示系统提示讯息。

步骤:

Tip Message Menu。

Tip Message







Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.: Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0 Page: 34/40

3.6 协助 (Help)

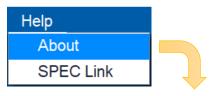
3.6.1 关于 (About)

说明:

用户可透过此接口查看系统相关的信息,例如系统名称、版本、系统建立日期 等等。

步骤:

Help Menu → About。





3.6.2 操作手册连结 (SPEC Link)

说明:

用户可透过点选 SPEC Link 查阅本系统操作手册。

步骤:

Help Menu → SPEC Link。





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05

Version: 1.0.0

Page: 35/40

3.7 语言 (Language)

语言切换

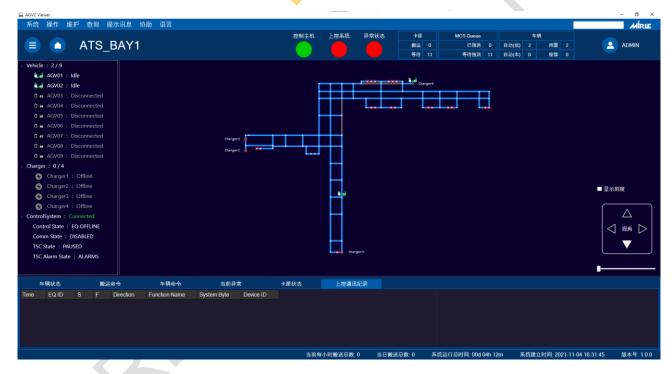
说明:

点选语言编码切换使用该语言。

步骤:

Language Menu → About。







Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0

Page: 36/40

4. 情境说明 (Scenario)

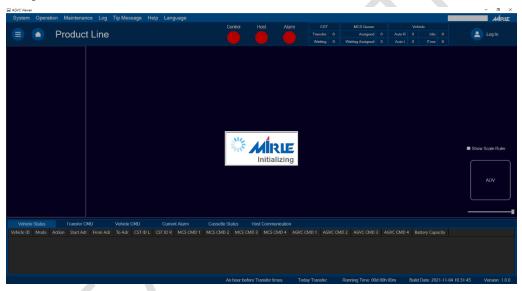
4.1 启动 AGVC Viewer

说明:

按执行步骤,可正常启动 AGVC Viewer。

执行步骤:

- Step 1. 確認已启动 nats-streaming-server。
- Step 2. 確認已启动 AGVC 並 start driver。
- Step 3. 启动 AGVC Viewer,系统会先做初始化,。



Step 4. 系统成功启动。





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 37/40

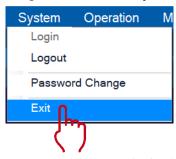
4.2 关闭 AGVC Viewer

说明:

按执行步骤,可正常关闭 AGVC Viewer。

执行步骤:

Step 1. 从工具栏>System>Exit 或点选右上角 X 关闭 AGVC Viewer。







37



Title:	AT&S	AGVC	Viewer	Operation	Manual
--------	------	------	--------	-----------	--------

Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 38/40

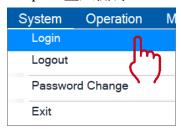
4.3 Quick Vehicle Command

说明:

车辆命令独立窗口,可拖移到不遮挡主画面地图的位置进行操作。

执行步骤:

Step 1. 登入拥有 Maintenance 或 Vehicle Management 的账号。



Step 2. 从主画面地图区块 > 车辆图示 右键 > Quick Vehicle Command。

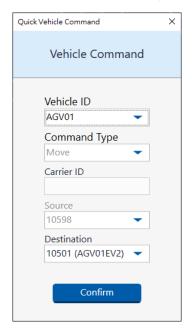


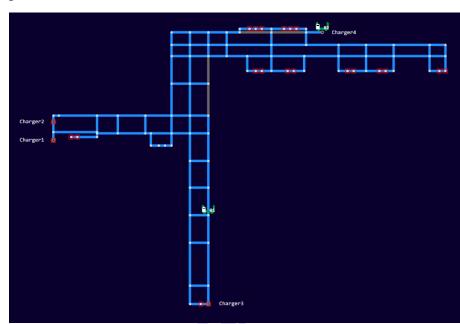


Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

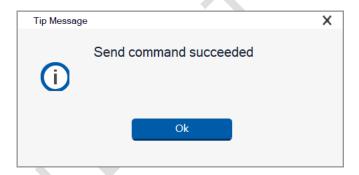
Doc. No.:
Date: 2021/11/05
Version: 1.0.0
Page: 39/40

Step 3. 呼出 Quick Vehicle Command 窗口,左键点选车辆或 Address 图标可将数据代入 Quick Vehicle Command。





Step 4. 设定命令细节后点 Confirm 送出, 待控制主机确认后, 跳出结果窗口(可能需要数秒)。





Author: MIRLE AUTOMATION CORP.

Doc. No.:

Date: 2021/11/05 Version: 1.0.0

Page: 40/40

5. 异常处理

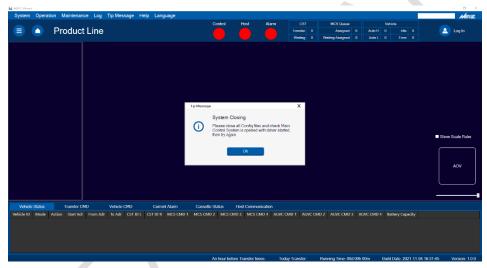
5.1 AGVC Viewer 启动失败

说明:

按执行步骤,描述 AGVC Viewer 启动失败处理方式。

执行步骤:

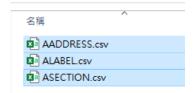
- Step 1. 確認已启动 nats-streaming-server。
- Step 2. 確認已启动 AGVC 並 start driver。
- Step 3. 启动 AGVC Viewer,系统会先做初始化。
- Step 4. 系统启动失败。



启动失败情况:

- a. 确认是否依前三执行步骤操作,若是则进入b.。
- b. 确认是否正在编辑图资档案,若是请将档案关闭后重新启动 AGVC Viewer。

执行档文件夹》Config > CSV > MapInfo



c. 若仍无法开启请并收集 Log 文件并联系软件负责人员。

