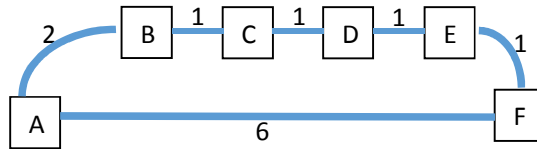


Ders 12:

- Çözüm karmaşıklık sınıfları
  - Polinomial time:  $n^p$ ,  $n^2$ ,  $\log_2 n$ ,  $n^2 \log_2 n$ , ...
  - NP time:  $n!$ ,  $a^n$ , ...
- $n^p < 2^n$  ne zaman doğrudur?
  - eşit varsayalım  $p \log_2 n = n$
  - $p = \frac{n}{\log_2 n}$  ise  $n^p = 2^n$
  - $p > \frac{n}{\log_2 n}$  ise  $n^p > 2^n$
  - $p < \frac{n}{\log_2 n}$  ise  $n^p < 2^n$
  - Eşitlik için  $n=16$  ise  $p=4$  olmalı,  $n=1024$  ise  $p=102.4$  olmalı,  $n=2^{20}$  ise  $p=52429$  olmalı
  - Yani  $p$ 'nin küçük değerleri için (ki genelde öyledir)  $n^p < 2^n$  diyebiliriz.
- $n^p < n!$  ne zaman doğrudur?
  - Stirling'i hatırlayalım.  $n! \approx \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n < n^n$
  - $p=n$  ise  $n^p > n!$
  - $p>n$  ise  $n^p > n!$
  - $p<n$  ise  $n^p < n!$  (genelde böyledir.)
- $2^n < n!$  ne zaman doğrudur?
  - $n>3$  için
- O halde genel olarak  $n^p < 2^n < n!$  diyebiliriz.
- Gezgin satıcı problemi
  - Tüm şehirlerden en az 1 kez geçmek şartıyla en kısa rota nedir
  - $N$  şehir için optimum çözümü bulmanın karmaşıklığı  $n!$  ☹
- Şu  $N$  sayı içinde toplamı  $K$  olan bir alt küme var mı?
  - optimum çözümü bulmanın karmaşıklığı  $n!$  ☹
- Sezgisel (heuristic) algoritmalar: çözüm uzayı çok büyük olduğunda bunu sınırlayan kural, varsayım vb.
- Gezgin satıcı için en yaygın sezgisel algoritma. Bir şehirden başla ve en yakınına git.
  - Karmaşıklığı:  $N-1+N-2+N-3+\dots+1 \approx N^2 \ll n!$  süper ☺
  - Ama optimum çözümü garantilemez ☹

Örneğin



- Sezgisel algoritma B'den başlasın. B C D E F A rotasını bulur. Rota uzunluğu 10
- B'den başlayan daha iyi bir çözüm: B A B C D E F. Rota uzunluğu 8
- Optimal çözümlerden biri: A B C D E F. Rota uzunluğu: 6
- Bazı sezgisel yaklaşımlar bazı problem türlerinde, bazı kısıtlar altında optimal çözümü garantiler. Ama çoğunlukla böyle değildir.
- Optimumu bulmanın şart olmadığı durumlarda çok fazla beklemek yerine optimal olmayan ama hızlı bulunan çözümler tercih edilir. Gezgin satıcıya sen 5 yıl bekle sana optimal rotayı vereceğim diyemeyiz ☺