

YILDIZ TEKNİK ÜNİVERSİTESİ ELEKTRİK-ELEKTRONİK FAKÜLTESİ

Bilgisayar Mühendisliği Bölümü

EROSION – DILATIONASSEMBLY IMPLEMENTASYONU

ALT SEVİYE PROGRAMLAMA ÖDEV II

| FURKAN ÇAKMAK | |
|-------------------|--|
| Ödevi hazırlayan: | |
| ΗΔΡΙΙΝ ΟΚΤΔΥ | |

Öğrenci Numarası: 20011080

Öğretim Görevlisi:

Iletişim: Harun.oktay@std.yildiz.edu.tr

İÇİNDEKİLER

| GİRİŞ2 |
|---|
| EROSION-DILATION2 |
| Anahtar Kelimeler2 |
| Algoritma Çalışma Mantığı3 |
| → Filtrenin Görsel Üzerinde İlerleme Dinamiği |
| KOD TANITIMI4-5 |
| ÇIKTILAR6-8 |
| SONUÇ8 |
| KAYNAKÇA9 |

GİRİŞ

Görüntü işleme yöntemlerinden olan "Dilation" ve " Erosion" uygulamalarını, alt seviye dillerinden biri olan "80x86" programlama dilinde programladım. Bu komutları, hazır verilen "C++" kodu içerisine İnline olarak entegre ettim. Bu raporumda temel olarak kod parçacığımın nasıl çalıştığını ve programın nasıl çıktılar ortaya çıkardığını göstereceğim.

EROSION - DILATION

"Erosion" ve "Dilation en çok kullanılan morfolojik görüntü işleme operasyonlarından ikisidir. Bu operasyonlar temel olarak bir filtre matrisinin görüntü pixelleri üzerinde gezinerek, maximum ya da minimum noktaları bulup görüntü üzerine işlenmesi işlemini yaparlar (bu uygulamamda grayscale görüntüler üzerinde çalıştığım için pixellerin aralığı 0-255 arasında olacaktır.). Erosion filtre içerisindeki minimum (siyaha yakınsayan), Dilation ise filtre matrisi sınırları içerisindeki maximum(beyaza yakınsayan) değeri bularak, görüntüye işler. Erosion ve dilation operasyonlarının kullanım alanlarından bazılarını sıralayayım:

- → Görüntü üzerindeki gürültüleri azaltma amaçlı.
- → Nesneleri çevreden ayrıştırarak tespit etmek.
- → Yoğunluk oluşan noktaları ya da delikleri tespit etmek.

Göreceğiniz üzerine bu iki operasyon temel olarak görüntüleri analiz etmek amaçlı kullanılıyor. Bazı zamanlarda görüntü sentezlemek için de kullanılır.

ANAHTAR KELİMELER

80x86 Assembly, Görüntü işleme, Dilation, Erosion

ALGORİTMA ÇALIŞMA MANTIĞI

Filtrenin Görsel Üzerinde İlerleme Dinamiği

512x512 bir görüntü üzerinde gezinen bir filtre düşündüm. Bu filtre boyutunu kullanıcıdan alıyorum. Bu filtre görüntünün sol üst köşesinden başlayarak, sola doğru ilerliyor, sütun durma noktasına geldiği zaman, bir alt satıra inerek sütunları sıfırlıyor ve tekrardan sütun durma noktasına gelene kadar ilerliyor. Döngü değişkenim sıfırlanana kadar bir önceki cümlede anlattığım prosesi yapmaya devam ediyor. Filtremin pixel matrisi üzerinde gezinme dinamiği bu biçimde

Filtre İçindeki Pixelleri Gezinme Dinamiği

Filtre indisi, Filtre matrisinin kapsadığı alan içinde boyutunun karesi kez gezinerek ihtiyacı olan değeri (maximum ya da minimum) buluyor. İlk olarak satırları üzerinde sırasıyla ilerliyor. filter_size değişkenimin 5 olduğunu varsayarsak 5 kez gezdikten sonra sutün sıfırlanıyor ve bir sonraki satıra geçiş yapıyor. Kaçıncı satırda olduğumu tutan ayrı bir kontrolüm mevcut. Eğer satır sayısı 5 olursa bu döngüden çıkacak ve üst paragrafta anlattığım gibi filtrenin konumu değişmiş olacak ya da algoritmadan çıkış yapmış olacağız.

Bulunan Değeri Nereye Yazmalıyız?

Genel olarak bulunan max-min değerler, aynı boyutta yeni bir görsel matrisi açılarak filtrenin merkezinin eşdeğer konumuna yazdırılır. Ancak bu algoritmam ek dizi kullanmadığı için, bulunan değerleri filtrenin sol üst köşesine yazdırıyor. Bir sonraki adımda filtre matrisinin kapsadığı alan içerisinde sol üst köşenin bulunmadığını, algoritma çalışma mantığına bakarak anlayabiliriz. Sonuç olarak sol üst köşe bulunan değerleri yazdırmak için en uygun yer.

KOD TANITIMI

İki kod da birbiriyle neredeyse aynı çalıştığı için Erosion ve Dilation kardeş operasyonlar olarak bilinir. Erosion ve Dilation kodları arasındaki tek fark eden nokta filtre matrisinin içindeki maximum ya da minimumu bulan dallanma komutu farklılığı. Dilationda JA (Op1 > Op2) iken, Erosion'da JB (Op1 < Op2) olarak kullanıldı. Bu dallanma komutu farkı filtrenin (maximum ya da minimum) hangi değeri bulacağını belirliyor.

DILATION- EROSION

```
void Dilation-Erosion(int n, int filter_size, short* resim_org) {
Fonksiyonun aldığı parametreler. filter size → Kullanıcıdan alınan filtre
                                                         boyutu
                                                       Resmin ilk pixelinin
                                       resim_org →
                                                       adresini tutan pointer
__asm {
              MOV EDI, resim org ; Resmi EDI registerina taşıdım. Kod boyunca
                                     ; resim pixellerine EDI ve ESI üzerinden
                                     ; erişim sağlayacağım.
              MOV ECX, 512
              SUB ECX, filter_size
                                                ; En dışta bir LOOP(for) oluşturdum
              INC ECX
                                                ; CX içerisinde resimdeki
              MOV EAX, ECX
                                                ; pixel sayısı hesaplanarak
                                                ; oluşturduğum çıkış değeri var.
              PUSH EAX
              MUL ECX
                                                ; [(512\text{-filter size}+1)x(512\text{-filter size}+1)]
              MOV ECX, EAX
              POP EAX
                                                ; EAX \leftarrow (512-filter_size+1)
              SHL EAX, 1
                                                ; Bitler sola 1 kez kaydırılırsa
              PUSH EAX
                                                ; değer 2 ile çarpılır.
WALK:
              MOV ESI, EDI
                                                ; EDI içerisinde resim olduğunu
              MOV EAX, [EDI]
                                                ; hatırlayalım. aynısı artık ESI içinde
                                             ➤ ;Filtrenin ilk değerini EAX'e koydum
              MOV EBX, 0
                                                ;i, j ← 0 gibi düşünelim.
              MOV EDX, 0
```

```
CTRL:
               CMP EAX, [ESI]
                                            ; Max noktayı bulan temel karşılaştırma
  (JB ya da) JA STEADY
                                            ; Filtre matrisindeki diğer değerlerle karşılaştırıyorum.
                                            ; Daha büyük bir değer ( daha açık ton)
               MOV EAX, [ESI]
                                            ; varsa yerine koy.
STEADY:
               ADD ESI, 2
                                            ; Yoksa satır gezinmeye devam et.
               INC EBX
                                            ; indisi artır.
               CMP EBX, filter_size
                                            ; Filtrenin sonuna geldik
               JE SUTUN
                                            ; Artık ya sütunu artıracağız. ya da sona geldik.
               JMP CTRL
               MOV ESI, EDI
                                            ; Filtrenin ilk değerine döndük
SUTUN:
               INC EDX
                                            ;EDX ile sütun indisi durma koşulu kontrolu
               CMP EDX, filter_size
                                            ; yapıyoruz eğer sütun da 3 olmuşsa 0 1 2
               JE FILTER
                                            ; gezmişiz demektir, filtre konumu
               PUSH EAX
                                            ; değişir FILTER etiketine atlar
               PUSH EDX
               MOV EAX, 1024
                                            ; Eğer filtre sütun sonuna gelmediysek:
               MUL EDX
               POP EDX
               ADD ESI, EAX
                                            ; filtrenin ilk değerine (1024 x indis) kadar
               POP EAX
                                            ; ekleyerek satırını gezeceğimiz
               MOV EBX, 0
                                            ; sütunu set ediyoruz.
               JMP CTRL
                                            ; Satırını gezmeye başla.
               POP EBX
FILTER:
                                            ; Filtrenin konumunu değiştiren etikete geldik.
               MOV [EDI], EAX
                                            ; resme bulduğumuz değeri yerleştiriyoruz.
               ADD EDI, 2
                                            ; Filtreyi iki byte/ bir word arttır.
               CMP EDI, EBX
                                            ; Filtrenin gezeceği satır sonu mu?
               JNE CONTINUE
                                            ; Değilse filtrenin konumu hazır. CONTINUE.
               MOV EBX, EDI
                                            ; Satır Sonuna geldik,
               ADD EBX, 1024
                                            ; Filtrenin durma noktasını 1 sütun aşağı almak için
               PUSH EBX
                                            ; Filtre satır durma noktası.
               MOV EAX, filter_size
               DEC EAX
                                            ;EAX 2*(filtre boyutu-1)
               SHL EAX, 1
                                            ; Burada matris gibi düşünmemek gerekiyor
               ADD EDI, EAX
                                            ; Filtreme EAX kadar değer ekliyorum.
               JMP ENDROW
                                            ; Fazladan push yapmak istemeyiz.
CONTINUE:
               PUSH EBX
                                            ; PUSH Filtre durma noktası.
                                            ; FILTER etiketinde POPlanmak üzere.
ENDROW:
               LOOP WALK
                                            ;CX sıfırlanana kadar devam et.
               POP EAX
                                            ; Ne kadar PUSH, o kadar POP.
     }
     printf("\nDilation islemi sonucunda resim \"dilated.pgm\" ismiyle
olusturuldu...\n");
}
```





original lena



bir kez 7x7 filtre ile erosion uygulanmış lena.pgm



iki kez 7x7 filtre ile erosion uygulanmış lena.pgm

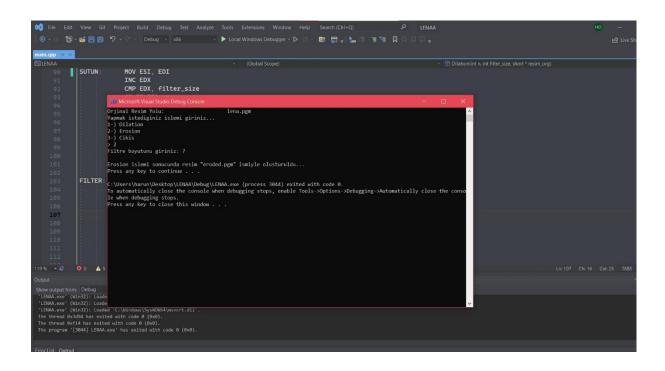


üç kez 7x7 filtre ile erosion uygulanmış lena.pgm

Çıktılardan göreceğimiz üzere Erosion işlemi bize daha koyu, Dilation işlemi bize daha açık renkli bir çıktı oluşturuyor. Bu işlemler astronomi, biyoloji, görüntü tanıma gibi uygulamalarda çok işlevsel olabiliyor. Çıktılardan göreceğiniz üzere bu operasyonlar belirli noktaları(max min) daha da ön plana çıkarıyor. Herhangi bir nesneyi, çevresinden farklı bir noktayı tespit etmek için kullanılabilir.

Filtre mantığını anlatırken max- min noktaları sol üst köşeye yazdırdığımdan bahsetmiştim. Bu nedenle resimlerin sağ kısımlarında ve alt kısımlarında işlenmemiş noktalar mevcut. Filtre büyüklüğü arttıkça işlenmemiş kısımlar da büyüyor.

MENÜ



SONUÇ:

Alt seviye programlama dili olan assembly ve yüksek seviyeli dilleri beraber kullanmak, oldukça verimli sonuçlar ortaya çıkarabilir. İşlemleri assembly üzerinden yürütmek bize zaman ve işlem gücü tasarrufu sağlar. Bu uygulamada olduğu gibi yüksek sayıda veriyi işlememiz gerekiyorsa ya da analog zamana olabildiğince yakın bir sonuç elde etmek istiyorsak (FPS oyunlarda ateş etme örnek verilebilir.), programın bu kısmını assembly kullanarak gerçekleştirmek, programın kalitesini oldukça artıracaktır.

KAYNAKÇA:

- 1 https://en.wikipedia.org/wiki/Erosion_(morphology)
 - →https://en.wikipedia.org/wiki/File:Grayscale_Morphological_Erosion.gif
- [2] https://www.researchgate.net/figure/An-Example-of-Gray-scale-Dilation-and-Erosion_fig3_33760747
- [3] <u>https://stackoverflow.com/questions/1472768/implementing-erosion-dilation-in-c-c</u>
- [4] https://www.hlevkin.com/hlevkin/06testimages.htm
- [5] https://www.youtube.com/watch?v=sqJJ3FKs_0M
- [6] 80x86 Instruction Set