交通大學 無人飛機設計導論期末作品

指導教授:太空中心 陳彦升博士

協助指導:成功大學航太系林清一教授實驗室

設計者:靜宜大學 鄭聖文

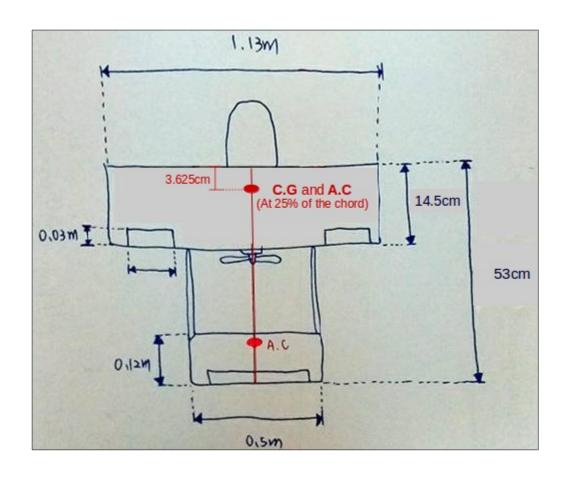
一.各項飛行參數及設計

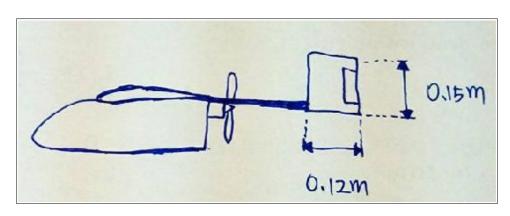
飛機名稱: PU-01 (PU = Providence University)

類型: Twin boom (Pusher)



基本飛行參數	
巡航速度	52 km/hr
最大起飛重量	1.2 kg
巡航時間	- (第四次試飛時損毀)





主翼參數	
翼型	Clark Y
翼面積	0.16385 m ²
翼展	1.13 m
弦長	0.145 m
展弦比	7.8

水平尾翼參數	
翼型	Clark Y (嚴重設計錯誤)
翼面積	0.06m ²
翼展	0.5 m
弦長	0.12 m
展弦比	4.2

垂直尾翼參數	
翼型	NACA0015
翼面積	0.018 m^2
翼展	0.15 m
弦長	0.12 m
展弦比	1.25

動力系統參數	
馬達性能	1400 kv
螺旋槳規格	8060

二.設計缺點

看到首次設計的飛機能夠順利飛行,相當開心,不過因爲初次設計遙控飛機的關係,犯了幾項相當不好的錯誤,分別爲:

- **1.**使用模擬軟體估算翼型 CL_{3d} 值時,錯誤的使用了 CL_{2d} 帶入 Lift equation 計算主翼面積,導致升力被高估了許多,起飛重量不如預期。
- 2.挑選水平尾翼翼型時,誤用了非對稱翼型 Clark Y,而非 NACA0015 或 NACA0012 等對稱翼翼型,導致首次測試時,即使將飛機升降舵打平到了極限,也無法產生一個向上的俯仰角,使飛機直接撞擊地面

解決方案:翻轉水平尾翼,使平滑面朝向天空,並做些許調整解決問題

- 3.機身設計時,沒有預留好**調整重心的空間**,導致必須使用**兩顆電池**並聯增加 重量。由於額外的重量,使飛機更不易操縱。
- 4.本架飛機各部份的接合點,使用不少3D列印的零件,然而零件設計上的一些缺點,與結構本身之強度並沒有預期的好,導致第一次墜毀後,只能以熱溶膠黏死。下次設計飛機時,會謹慎考慮是否使用3D列印。
- 5.由於**水平尾翼沒有很精確的擺置正確的位置**,導致飛機擁有**向右滾轉的傾向**,使操控者不時需要調整滾轉角達到平衡