

基础模块

main.c中实现：

输出舵机值并显示

TestSteer();

输出电机值并显示

TestMotor();

显示5路传感器的采集值

TestAD();

显示2路编码器的采集值

TestEncoder();

显示按键值和拨码开关值和

霍尔传感器值TestKey();

