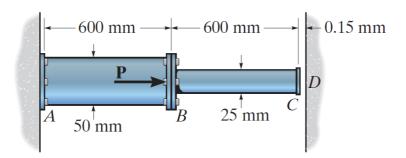
1 Példa 1.3

A C végkeresztmetszet és a fal közötti hézag $0.15~\mathrm{mm}$ az alábbi feladatnál látható hengeres tömör rudakból álló szerkezetnél a terheletlen állapotban. A terhelés nagysága $P=300~\mathrm{kN}$. Határozzuk meg a falakban ébredő reakcióerőket a terhelés alkalmazásakor. Mekkora az egyes részek hosszváltozása és a bennük ébredő feszültség? Az anyag rugalmassági modulusza $70~\mathrm{GPa}$.



2 Megoldás

A megoldás során szimbolikus számításokat fogunk végezni (azaz a konkrét értékeket csak a végén helyettesítjük be, előtte a képleteket írjuk fel és rendezzük át). Ehhez szükségünk van a sympy modulra.

In [1]:

```
1 import sympy as sp #betöltjük a sympy modul összes függvényét, és sp-ként hivat
2 # ami függvényt a sympyból használunk azt sp.függvény formában hívjuk meg
```

Definiálnunk kell a később haszált szimbólumokat. Az átláthatóság kedvéért mi most a kód legelején definiáljuk őket.

A szintaktika: valtozonev = sp.symbols("kiirt_nev"). A programkódban a szimbólumra a valtozonev -vel hivatkozunk. A "kiirt_nev" (a "kell az elejére és végére) az a karaktersor, amit kiír a program, mint a szimbólum neve, amikor ki akarunk íratni egy végeredményt. A valtozonev és "kiirt_nev" gyakorlatilag bármi lehet, de célszerű, hogy megegyezzenek.

Egy sorban több szimbólumot is definiálhatunk a lent bemutatott szintaktikával. A "kiirt_nev" -ben az egyes változók nevét szóközzel vagy vesszővel választjuk el. Emiatt egy szimbólum neve sem tartalmazhatja ezeket az elválasztó karaktereket!

In [2]:

```
1 P, FA, Δ, d1, d2, L1, L2, E = sp.symbols("P, F_A, Δ, d1, d2, L1, L2, E")
2 # Δ: \Delta + tab
```

A feladat megad néhány konkrét értéket, amit később behelyettesíthetünk. Ezeket az átláthatóság kedvéért itt, a feladat elején definiáljuk. Az adatokat a mm-N-MPa mértékegységeknek megfelelően adjuk meg.

In [3]:

```
1 P_adat = 300000 # N

2 \( \Delta_adat = 0.15 \) # mm

3 dl_adat = 50 \( \text{# mm} \)

4 d2_adat = 25 \( \text{# mm} \)

5 L1_adat = 600 \( \text{# mm} \)

6 L2_adat = 600 \( \text{# mm} \)

7 E_adat = 70000 \( \text{# MPa} \)
```

Hogy később egyszerűbben helyettesíthessünk be, készítsük el az ezt segítő listát a (szimbolum, adat) párokból.

Megjegyzés: az nem okoz hibát, ha egy kifejezésbe olyan szimbólumot (is) be akarunk helyettesíteni, ami nem szerepel a kifejezésben.

In [4]:

```
adatok = [(P,P_adat),(\Delta,\Delta_adat),(d1,d1_adat),(d2,d2_adat),(L1,L1_adat),(L2,L2_adat)]
```

Írjuk fel a két keresztmetszet területét. A π -t sp.pi -ként tudjuk beírni. Figyeljünk arra, hogy a hatványozás jele **!

In [5]:

```
1 A1 = d1**2*sp.pi/4
2 A2 = d2**2*sp.pi/4
```

Írjuk fel az AB illetve BC szakaszokon a normálerő kifejezését!

$$N_{AB} = -F_A,$$

$$N_{BC} = -F_A - P = F_B.$$

In [6]:

```
1 N_AB = -FA
2 N_BC = -FA-P
3 FB = N_BC
```

A terhelés elég nagy ahhoz, hogy a jobb oldali falat nyomja a szerkezet jobb vége, így az AB és BC szakaszok nyúlásának összege megegyezik a Δ hézag méretével.

$$\Delta L = \frac{FL}{AE}.$$

A következő egyenletet írhatjuk:

$$\frac{N_{AB}L_1}{A_1E} + \frac{N_{BC}L_2}{A_2E} = \Delta.$$

Ebben az egyetlen ismeretlen a két normálerő kifejezésében szereplő F_A . Ezt kifejezhetnénk kézzel is az egyenletből. Ehelyett használjuk a sympy -t az átrendezésre! Ezt úgy tudjuk megtenni, hogy a fenti egyenletet gyakorlatilag megoldjuk F_A -ra. Erre az sp.solve() függvényt használhatjuk.

Most a solve() legegyszerűbb szintaktikáját fogjuk használni: solve(egyenlet, ismeretlen). Az egyenleteket a sympy -ban 0-ra rendezve adjuk meg, azaz

$$\frac{N_{AB}L_1}{A_1E} + \frac{N_{BC}L_2}{A_2E} - \Delta = 0$$

alakban. Azért kell megadnunk, hogy mire oldjuk meg az egyenletet, mert a sympy nem "tudja", hogy a többi szimbólum valójában ismert mennyiségeket jelöl.

Vigyük be az egyenletet, fejezzük ki F_A -t!

In [7]:

```
1 egyenl = N_AB*L1/A1/E + N_BC*L2/A2/E - Δ # bevisszük az egyenletet
2 kifej = sp.solve(egyenl,FA) # kifejezzük a 'solve()' segítségével FA-t
```

Írjuk ki a végeredményt!

Megjegyzés: Ennek a cellának az első sora alapállapotba hoz egy beállítást, amit később át fogunk állítani. Ez a sor csupán azért kell, hogy újrafuttatáskor ugyan azt kapjuk, mint az első futtatáskor. Ezt normál esetben nem kell megtenni, itt is csak demonstrációs célokat szolgál.

In [8]:

```
sp.init_printing(pretty_print=False) # ez valójában nem kell ide
kifej # kiírjuk
```

Out[8]:

```
[-d1**2*(pi*E*d2**2*\Delta/4 + L2*P)/(L1*d2**2 + L2*d1**2)]
```

Két dolgot vehetünk észre: egyrészt nehezen olvashaó az eredmény, kód-szerű formátumban kapjuk. Másrészt a kifejezés [] -ben van. Ez arról árulkodik, hogy egy listát kaptunk vissza.

Az olvashatóságot nagyban javítja, ha használjuk az sp.init_printing() beállítást (ezt kapcsoltuk ki az előbb, alapból sincs bekapcsolva). Bármilyen ez után futtatott cellának az eredményét "szépen" fogjuk megkapni (ha újrafuttatunk egy korábbi cellát, azt is).

In [9]:

```
sp.init_printing() # bekapcsoljuk a "szép" kiíratást
kifej # kiírjuk
```

Out[9]:

$$\left[-\frac{d_1^2 \left(\frac{\pi E d_2^2 \Delta}{4} + L_2 P \right)}{L_1 d_2^2 + L_2 d_1^2} \right]$$

Az eredmény továbbra is egy listában van (aminek ez az egyetlen eleme), hogy később egyszerűbben tudjuk használni, ki kell szednünk a listából. A lista első elemét a 0-s sorszámmal - pontosabban indexszel - érjük el. Ehhez a lista[0] szintaktikát használjuk. (A programozásban 0-tól indexelünk, ezt minden normális programnyelv betartja. Looking at you, MATLAB...)

Megjegyzés: azért listában kapjuk az eredményt, mert a solve() képes kezelni több egyenletet/ismeretlent. Ekkor gyakran több megoldást is kapunk, amiket egy listába kell tenni, hogy vissza tudjuk kapni.

In [10]:

elem = kifej[0] # kiszedjük a lista első elemét és betesszük az 'elem' változób 2 elem # kírjuk

Out[10]:

$$-rac{d_1^2\left(rac{\pi E d_2^2\Delta}{4}+L_2P
ight)}{L_1d_2^2+L_2d_1^2}$$

Most már egyszerűen tudjuk használni F_A -nak a kifejezését. Itt minden szimbólum ismert mennyiség, végezzük el a behelyettesítést a .subs() segítségével!

In [11]:

- 1 FAeredmeny = elem.subs(adatok)
- 2 FAeredmeny

Out[11]:

 $-240000 - 2187.5\pi$

Végezzük el a numerikus kiértékelést 10 értékesjegyre!

In [12]:

1 FAeredmeny.evalf(10) # N

Out[12]:

-246872.2339

Ez az A pontban ébredő reakcióerő. A C-beli reakcióerő megegyezik F_B -vel, amit a korábban felírtak alapján $F_B=-P-F_A$ -ként számíthatunk.

In [13]:

FBeredmeny = -FAeredmeny-P_adat # most egyből beírjuk az adatot, mert 'FAeredmen' FBeredmeny.evalf(10) # N; kiértékel 10 értékesjegyre

Out[13]:

-53127.76607

Az alakváltozásokat a korábban felírt módon számítjuk:

$$\Delta L = \frac{FL}{AE}.$$

Az A1 és A2 nem egyszerű szimbólumok, hanem kifejezések. Emiatt nem írhatjuk az összes szimbólum helyére a neki megfelelő adatot, hanem be kell helyettesítenünk. Egy összetettebb kifejezésbe behelyettesíthetünk a .subs() -al, de ekkor zárójelbe kell tennünk a kifejezést, hogy "tudja" a fordító, hogy az egész kifejezésbe szeretnénk behelyettesíteni, nem csak a kifejezésben szereplő utolsó változóba.

 F_A negatív előjelet kap, mert N_{AB} kifejezésésben negatív előjellel szerepel.

```
In [14]:
```

```
1 ΔL1 = (-FAeredmeny*L1/A1/E).subs(adatok) # számolás, behelyettesítés
2 ΔL1.evalf(5) #mm; kiértékelés 5 értékesjegyre
```

Out[14]:

1.0777

In [15]:

```
1 ΔL2 = (FBeredmeny*L2/A2/E).subs(adatok) # számolás, behelyettesítés
2 ΔL2.evalf(5) #mm; kiértékelés 5 értékesjegyre
```

Out[15]:

-0.92769

A feszültségek a $\sigma=\frac{N}{A}$ -nak megfelelően számíthatók. Az általunk használt mértékegységeknek megfelelően az eredményt MPa-ban kapjuk.

In [16]:

```
1 σ1 = (-FAeredmeny/A1).subs(adatok)
2 σ1.evalf(5) # MPa
```

Out[16]:

125.73

In [17]:

```
1 σ2 = (FBeredmeny/A2).subs(adatok)
2 σ2.evalf(5) # MPa
```

Out[17]:

-108.23