



Nombre del estudiante: Ana Guadalupe

Asignación: Robot practica

notas: Grip map

Playground: Mapa de Cuadrícula

Nombre del Proyecto: VEXcode Project

Tipo de proyecto: Bloques

Date: Tue Feb 07 2023

Playground Screenshot Not Found




establecer velocidad de conducción a 50 %

establecer velocidad de conducción a 50 %

mover pluma hacia abajo

repetir 4

conducir adelante a 200 mm 

dar vuelta derecha a 90 grados 

cuando empieza

establecer velocidad de conducción a 100 %

establecer velocidad de vuelta a 100 %

dar vuelta derecha a 30 grados ▶

conducir adelante a 700 mm ▶

repetir 1

dar vuelta derecha a 120 grados ▶

conducir adelante a 700 mm ▶

mover pluma hacia abajo