# Логистическая регрессия Восстановление смеси плотностей.

K.B. Воронцов, A.B. Зухба vokov@forecsys.ru a\_1@mail.ru

май 2016

# Содержание

- Логистическая регрессия
  - Экспонентные семейства плотностей
  - Обоснование логистической регрессии
  - Задача кредитного скоринга

- Восстановление смеси распределений
  - ЕМ-алгоритм
  - Некоторые модификации ЕМ-алгоритма
  - Сеть радиальных базисных функций

# Напоминание. Байесовская теория классификации

X — объекты, Y — ответы,  $X \times Y$  — в.п. с плотностью p(x,y);

#### Две подзадачи:

Дано:

$$X^{\ell} = (x_i, y_i)_{i=1}^{\ell}$$
 — обучающая выборка.

#### Найти:

эмпирические оценки  $\hat{P}(y)$  и  $\hat{p}(x|y)$ ,  $y \in Y$  (восстановить плотность каждого класса по выборке).

Дано:

априорные вероятности P(y) и плотности p(x|y),  $y \in Y$ .

#### Найти:

классификатор  $a: X \times Y$ , минимизирующий риск R(a).

#### Решение:

$$a(x) = \arg \max_{y \in Y} \lambda_y P(y) p(x|y).$$

## Логистическая регрессия: базовые предположения

$$ullet$$
  $X=\mathbb{R}^n$ ,  $Y=\pm 1$ , выборка  $X^\ell=(x_i,y_i)_{i=1}^\ell$  i.i.d. из  $p(x,y)=P(y)p(x|y)=P(y|x)p(x)$ 

• Функции правдоподобия из экспоненциального семейства:

$$p(x|y) = \exp ig( c_y(\delta) \langle heta_y, x 
angle + b_y(\delta, heta_y) + d(x, \delta) ig),$$
 где  $heta_y \in \mathbb{R}^n$  — параметр *сдвига*;  $\delta$  — параметр *разброса*;  $b_y, c_y, d$  — произвольные числовые функции; причём параметры  $d(\cdot)$  и  $\delta$  не зависят от  $y$ .

Экспоненциальное семейство распределений широко: равномерное, нормальное, Лапласа, Пуассона, Парето, Дирихле, биномиальное, Г-распределение,  $\chi^2$ -распределение, и др.

## Пример: многомерное нормальное распределение

Многомерное нормальное распределение,  $\mu \in \mathbb{R}^n$ ,  $\Sigma \in \mathbb{R}^{n imes n}$ ,

$$\mathcal{N}(x; \mu, \Sigma) = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} |\Sigma|^{-\frac{1}{2}} \exp\left(-\frac{1}{2}(x-\mu)^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1}(x-\mu)\right)$$

принадлежит экспоненциальному семейству, имеет параметры сдвига  $\theta = \Sigma^{-1}\mu$  и разброса  $\delta = \Sigma$ :

$$\mathcal{N}(x; \mu, \Sigma) = \exp\left(\underbrace{\mu^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} x}_{\langle \theta, x \rangle} - \underbrace{\frac{1}{2} \mu^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} \Sigma \Sigma^{-1} \mu}_{b(\delta, \theta)} - \underbrace{\frac{1}{2} x^{\mathsf{T}} \Sigma^{-1} x - \frac{n}{2} \ln(2\pi) - \frac{1}{2} \ln|\Sigma|}_{d(x, \delta)}\right).$$

Нормальный байесовский классификатор линеен, если  $\Sigma_y \equiv \Sigma$ . Но, может, класс плотностей, для которых он линеен, шире?

# Теорема о линейности байесовского классификатора

Оптимальный байесовский классификатор для двух классов:

$$a(x) = \operatorname{sign} \left( \lambda_+ \operatorname{P}(+1|x) - \lambda_- \operatorname{P}(-1|x) \right) = \operatorname{sign} \left( \frac{\rho(x|+1)P(+1)}{\rho(x|-1)P(-1)} - \frac{\lambda_-}{\lambda_+} \right).$$

#### Теорема

Если p(x|y) принадлежат экспоненциальному семейству, параметры  $d(\cdot)$  и  $\delta$  не зависят от y, и среди признаков  $f_1(x),\ldots,f_n(x)$  есть константа, то байесовский классификатор линеен:

$$a(x) = sign(\langle w, x \rangle - w_0), \qquad w_0 = ln(\lambda_-/\lambda_+);$$

апостериорные вероятности классов:

$$P(y|x) = \sigma(\langle w, x \rangle y),$$

где  $\sigma(z) = \frac{1}{1+e^{-z}}$  — логистическая (сигмоидная) функция.

## Доказательство: шаг 1

После подстановки экспоненциальных плотностей классов

$$p(x|\pm 1) = \exp(c_{\pm}(\delta)\langle\theta_{\pm},x\rangle + b_{\pm}(\delta,\theta_{\pm}) + d(x,\delta))$$

в формулу байесовского классификатора

$$a(x) = \operatorname{sign}\left(\frac{P(+1|x)}{P(-1|x)} - \frac{\lambda_{-}}{\lambda_{+}}\right) = \operatorname{sign}\left(\ln\frac{P(+1)p(x|+1)}{P(-1)p(x|-1)} - \ln\frac{\lambda_{-}}{\lambda_{+}}\right)$$

получаем

$$\ln \frac{\mathsf{P}(+1|x)}{\mathsf{P}(-1|x)} = \langle \underline{c(\delta)(\theta_+ - \theta_-)}, x \rangle + \underbrace{b_+(\delta, \theta_+) - b_-(\delta, \theta_-) + \ln \frac{P_+}{P_-}}_{\beta = \mathsf{const}(x)}.$$

Добавим  $\beta$  к коэффициенту  $w_i$  при константном признаке  $f_i=1$ 

# Основная теорема. Доказательство: шаг 2

Таким образом,

$$\frac{\mathsf{P}(+1|x)}{\mathsf{P}(-1|x)} = e^{\langle w, x \rangle}$$

По формуле полной вероятности P(-1|x) + P(+1|x) = 1,

$$\mathsf{P}(+1|x) = \frac{1}{1 + e^{-\langle w, x \rangle}}; \qquad \mathsf{P}(-1|x) = \frac{1}{1 + e^{\langle w, x \rangle}}.$$

Объединяя эти два равенства в одно  $(y=\pm 1)$ , получаем:

$$P(y|x) = \frac{1}{1 + e^{-\langle w, x \rangle y}} = \sigma(\langle w, x \rangle y).$$

Следовательно, разделяющая поверхность линейна:

$$\lambda_{-} P(-1|x) = \lambda_{+} P(+1|x),$$
  $\langle w, x \rangle - \ln \frac{\lambda_{-}}{\lambda_{+}} = 0.$ 

# Обоснование логарифмической функции потерь

Максимизация логарифма правдоподобия выборки:

$$L(w) = \log \prod_{i=1}^{\ell} p(x_i, y_i) \rightarrow \max_{w}.$$

Подставим:  $p(x,y) = P(y|x) \cdot p(x) = \sigma(\langle w, x \rangle y) \cdot \mathsf{const}(w)$ 

$$L(w) = \sum_{i=1}^{\ell} \log \sigma(\langle w, x_i \rangle y_i) + \operatorname{const}(w) \to \max_{w}.$$

Максимизация L(w) эквивалентна минимизации Q(w):

$$Q(w) = \sum_{i=1}^{\ell} \log \left(1 + \exp(-\underbrace{\langle w, x_i 
angle y_i}_{M_i(w)}) 
ight) 
ightarrow \min_{w}.$$

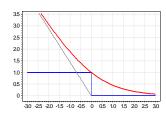
# Задача классификации. Логистическая регрессия (LR)

$$Y=\{-1,+1\}$$
 — два класса,  $a(x,w)=\operatorname{sign}(\langle w,x
angle)$ ,  $x,w\in\mathbb{R}^n$ .

Функционал аппроксимированного эмпирического риска:

$$Q(w) = \sum_{i=1}^{\ell} \left[ M_i(w) < 0 \right] \leq \sum_{i=1}^{\ell} \mathscr{L}(\langle w, x_i \rangle y_i) \to \min_{w},$$

где  $\mathscr{L}(M) = \log(1+e^{-M})$  — логарифмическая функция потерь



$$M_i = \langle w, x_i \rangle y_i$$

# Напоминания. Оптимизация параметров LR.

• Метод первого порядка — стохастический градиент:

$$w^{(t+1)} := w^{(t)} + \eta_t y_i x_i (1 - \sigma_i),$$

 $\eta_t$  — градиентный шаг,  $\sigma_i = \sigma(y_i w^{\mathsf{T}} x_i) = \mathsf{P}(y_i | x_i)$  — вероятность правильной классификации  $x_i$ .

 Метод второго порядка (Ньютона-Рафсона) приводит к IRLS, Iteratively Reweighted Least Squares:

$$w^{(t+1)} := w^{(t)} + \eta_t (F^{\mathsf{T}} \Lambda F)^{-1} F^{\mathsf{T}} \tilde{y},$$

F — матрица объекты—признаки  $\ell imes n$ ,  $ilde{y} = ig(y_i(1-\sigma_i)ig)$ ,  $\Lambda = \mathrm{diag}ig((1-\sigma_i)/\sigma_iig)$ ,

## Пример. Бинаризация признаков и скоринговая карта

Задача кредитного скоринга:

- х<sub>і</sub> заёмщики
- $\bullet \ y_i \in \{-1(\mathsf{bad}), +1(\mathsf{good})\}$

Бинаризация признаков  $f_j(x)$ :

$$b_{jk}(x) = \big[f_j(x) \in D_{jk}\big]$$

 $b_{jk}(x)$  — биномиальные с.в., из ехр-семейства (многомерное распределение Бернулли тоже из ехр-семейства)

Возраст	до 25	5
	25 - 40	10
	40 - 50	15
	50 и больше	10
Собственность	владелец	20
	совладелец	15
	съемщик	10
	другое	5
Работа	руководитель	15
	менеджер среднего звена	10
	служащий	5
	другое	0
Стаж	1/безработный	0
	13	5
	310	10
	10 и больше	15
Работа_мужа /жены	нет/домохозяйка	0
	руководитель	10
	менеджер среднего звена	5
	служащий	1

#### Оценивание рисков

Оценка риска (математического ожидания) потерь объекта х:

$$R(x) = \sum_{y \in Y} D_{xy} P(y|x) = \sum_{y \in Y} D_{xy} \sigma(\langle w, x \rangle y),$$

где  $D_{xy}$  — величина потери для (x,y).

#### Методика VaR (Value at Risk)

Оценивается не ожидаемая потеря, а распределение потерь:

- ullet для каждого  $x_i$  разыгрывается N раз исход  $y_i \sim P(y|x_i)$ ;
- ullet строится эмпирическое распределение потерь  $V = \sum\limits_{i=1}^\ell D_{\mathsf{x}_i y_i};$
- 99%-квантиль эмпирического распределения определяет величину резервируемого капитала

#### Задача восстановления смеси распределений

## Порождающая модель смеси распределений:

$$p(x) = \sum_{j=1}^{k} w_j p_j(x; \theta_j), \qquad \sum_{j=1}^{k} w_j = 1, \qquad w_j \geqslant 0,$$

 $p_j(x;\theta_j)$  — функция правдоподобия j-й компоненты смеси;  $w_i$  — её априорная вероятность; k — число компонент смеси.

**Задача 1**: имея простую выборку  $X^m \sim p(x)$  и зная k, оценить вектор параметров  $\Theta = (w_1, \dots, w_k, \theta_1, \dots, \theta_k)$ .

**Задача 2:** оценить ещё и k.

## Максимизация правдоподобия и ЕМ-алгоритм

Задача максимизации логарифма правдоподобия

$$L(\Theta) = \ln \prod_{i=1}^m p(x_i) = \sum_{i=1}^m \ln \sum_{j=1}^k w_j p_j(x_i; \theta_j) \to \max_{\Theta}.$$

при ограничениях 
$$\sum\limits_{j=1}^k w_j=1;\;\;w_j\geqslant 0.$$

Проблема: задача не решается аналитически «в лоб».

## Итерационный алгоритм Expectation-Maximization:

- 1: начальное приближение вектора параметров  $\Theta$ ;
- 2: повторять
- 3:  $G := \mathsf{E}\text{-шаг}(\Theta)$ ; // оцениваются скрытые переменные G
- 4:  $\Theta := M$ -шаг  $(\Theta, G)$ ;
- 5: **пока**  $\Theta$  и G не стабилизируются.

## ЕМ-алгоритм как способ решения системы уравнений

# Теорема (необходимые условия экстремума)

Точка  $\Theta = (w_j, \theta_j)_{j=1}^k$  локального экстремума  $L(\Theta)$  удовлетворяет системе уравнений относительно  $\Theta$  и  $G = (g_{ij})$ :

Е-шаг: 
$$g_{ij} = \frac{w_j p_j(x_i; \theta_j)}{\sum_{s=1}^k w_s p_s(x_i; \theta_s)}, \quad i = 1, \dots, m, \quad j = 1, \dots, k;$$
М-шаг:  $\theta_j = \arg\max_{\theta} \sum_{i=1}^m g_{ij} \ln p_j(x_i; \theta), \quad j = 1, \dots, k;$ 
 $w_j = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m g_{ij}, \quad j = 1, \dots, k.$ 

ЕМ-алгоритм — это метод простых итераций для её решения

## Вероятностная интерпретация

Е-шаг — это формула Байеса:

$$g_{ij} = P(j|x_i) = \frac{P(j)p(x_i|j)}{p(x_i)} = \frac{w_j p_j(x_i; \theta_j)}{p(x_i)} = \frac{w_j p_j(x_i; \theta_j)}{\sum_{s=1}^k w_s p_s(x_i; \theta_s)}.$$

Очевидно, выполнено условие нормировки:  $\sum_{j=1}^k g_{ij} = 1$ .

**М-шаг** — это максимизация взвешенного правдоподобия, с весами объектов  $g_{ii}$  для j-й компоненты смеси:

$$heta_j = \arg\max_{ heta} \sum_{i=1}^m g_{ij} \ln p_j(x_i; heta),$$
 $w_j = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m g_{ij}.$ 

## Доказательство. Условия Каруша-Куна-Таккера

Лагранжиан оптимизационной задачи « $L(\Theta) o \max$ »:

$$\mathscr{L}(\Theta) = \sum_{i=1}^{m} \ln \left( \underbrace{\sum_{j=1}^{k} w_{j} p_{j}(x_{i}; \theta_{j})}_{p(x_{i})} \right) - \lambda \left( \underbrace{\sum_{j=1}^{k} w_{j} - 1}_{p(x_{i})} \right).$$

Приравниваем нулю производные:

$$\frac{\partial L}{\partial w_j} = 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda = m; \quad w_j = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m \underbrace{\frac{w_j p_j(x_i; \theta_j)}{p(x_i)}}_{g_{ij}} = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^m g_{ij},$$

$$\frac{\partial L}{\partial \theta_j} = \sum_{i=1}^m \underbrace{\frac{w_j p_j(x_i; \theta_j)}{p(x_i)}}_{p(x_i)} \frac{\partial}{\partial \theta_j} \ln p_j(x_i; \theta_j) = \frac{\partial}{\partial \theta_j} \sum_{i=1}^m g_{ij} \ln p_j(x_i; \theta_j) = 0.$$

## ЕМ-алгоритм

Вход: 
$$X^m = \{x_1, \dots, x_m\}$$
,  $k$ ,  $\delta$ , начальное  $\Theta = (w_j, \theta_j)_{j=1}^k$ ; Выход:  $\Theta = (w_j, \theta_j)_{j=1}^k$  — параметры смеси распределений

- 1: повторять
- 2: E-шаг (expectation):

для всех 
$$i=1,\ldots,m,\;j=1,\ldots,k$$
  $g_{ij}^0:=g_{ij};\;\;g_{ij}:=rac{w_jp_j(x_i; heta_j)}{\sum_{s=1}^kw_sp_s(x_i; heta_s)};$ 

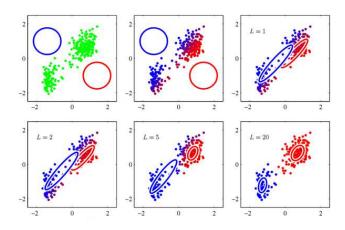
3: M-шаг (maximization):

для всех 
$$j=1,\ldots,k$$
  $heta_j:=rg\max_{\theta}\sum_{i=1}^mg_{ij}\ln p_j(x_i; heta); \qquad w_j:=rac{1}{m}\sum_{i=1}^mg_{ij};$ 

- 4: пока  $\max_{i,j} |g_{ij} g_{ij}^0| > \delta$ ;
- 5: **вернуть**  $(w_j, \theta_j)_{j=1}^k$ ;

#### Пример

Две гауссовские компоненты k=2 в пространстве  $X=\mathbb{R}^2$ . Расположение компонент в зависимости от номера итерации L:



## ЕМ-алгоритм с добавлением и удалением компонент

# Проблемы базового варианта ЕМ-алгоритма:

- Как выбирать начальное приближение?
- Как определять число компонент?
- Как ускорить сходимость?

## Добавление и удаление компонент в ЕМ-алгоритме:

- Если слишком много объектов  $x_i$  имеют слишком низкие правдоподобия  $p(x_i)$ , то создаём новую k+1-ю компоненту, по этим объектам строим её начальное приближение.
- ullet Если у j-й компоненты слишком низкий  $w_i$ , удаляем её.

Регуляризация 
$$L(\Theta) - au \sum_{j=1}^k \ln w_j o \max$$
:

$$w_j \propto \left(\frac{1}{m} \sum_{i=1}^m g_{ij} - \tau\right)_+$$

# GEM — обобщённый EM-алгоритм

#### Идея:

Не обязательно добиваться высокой точности на М-шаге. Достаточно лишь сместиться в направлении максимума, сделав одну или несколько итераций, и затем выполнить Е-шаг.

## Преимущества:

- сохраняется свойство слабой локальной сходимости (в смысле увеличения правдоподобия на каждом шаге)
- повышается скорость сходимости при сопоставимом качестве решения

## SEM — стохастический EM-алгоритм

Идея: на М-шаге вместо максимизации

$$heta_j := rg \max_{ heta} \sum_{i=1}^m g_{ij} \ln p_j(x_i; heta)$$

максимизируется обычное, невзвешенное, правдоподобие

$$\theta_j := \arg \max_{\theta} \sum_{x_i \in X_j} \ln p_j(x_i; \theta),$$

выборки  $X_j$  строятся путём стохастического моделирования: для каждого  $i=1,\ldots,m$  генерируется  $j\sim \mathsf{P}(\theta_j|x_i)\equiv g_{ij}$  и объект  $x_i$  помещается в  $X_j$ .

#### Преимущества:

ускорение сходимости, предотвращение зацикливаний.

# НЕМ — иерархический ЕМ-алгоритм

#### Идея:

«Плохо описанные» компоненты расщепляются на две или более *дочерних* компонент.

#### Преимущество:

автоматически выявляется иерархическая структура каждого класса, которую затем можно интерпретировать содержательно.

#### Гауссовская смесь с диагональными матрицами ковариации

Гауссовская смесь GMM — Gaussian Mixture Model

## Допущения:

- 1. Функции правдоподобия классов p(x|y) представимы в виде смесей  $k_v$  компонент,  $y \in Y = \{1, \dots, M\}$ .
- 2. Компоненты имеют *п*-мерные гауссовские плотности с некоррелированными признаками:

$$\mu_{yj} = (\mu_{yj1}, \dots, \mu_{yjn}), \quad \Sigma_{yj} = \operatorname{diag}(\sigma_{yj1}^2, \dots, \sigma_{yjn}^2), \quad j = 1, \dots, k_y$$
:

$$egin{align} p(x|y) &= \sum_{j=1}^{k_y} w_{yj} p_{yj}(x), \quad p_{yj}(x) = \mathcal{N}(x; \mu_{yj}, \Sigma_{yj}), \ &\sum_{j=1}^{k_y} w_{yj} = 1, \quad w_{yj} \geqslant 0; \end{aligned}$$

## Эмпирические оценки средних и дисперсий

Числовые признаки:  $f_d\colon X o \mathbb{R}$ ,  $d=1,\ldots,n$ .

#### Решение задачи М-шага:

для всех классов  $y \in Y$  и всех компонент  $j = 1, \ldots, k_v$ ,

$$w_{yj} = \frac{1}{\ell_y} \sum_{i: y_i = y} g_{yij}$$

для всех размерностей (признаков)  $d=1,\ldots,n$ 

$$\hat{\mu}_{yjd} = \frac{1}{\ell_y w_{yj}} \sum_{i: y_i = y} g_{yij} f_d(x_i);$$

$$\hat{\sigma}_{yjd}^2 = \frac{1}{\ell_y w_{yj}} \sum_{i: y_i = y} g_{yij} \left( f_d(x_i) - \hat{\mu}_{yjd} \right)^2;$$

Замечание: компоненты «наивны», но смесь не «наивна».

# Алгоритм классификации

Подставим гауссовскую смесь в байесовский классификатор:

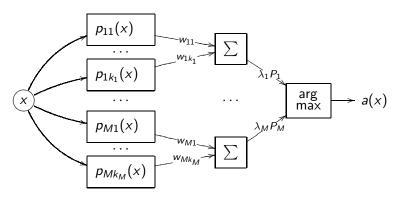
$$a(x) = \arg \max_{y \in Y} \lambda_y P_y \sum_{j=1}^{k_y} w_{yj} \underbrace{\mathcal{N}_{yj} \exp\left(-\frac{1}{2}\rho_{yj}^2(x, \mu_{yj})\right)}_{p_{yj}(x)},$$

 $\mathcal{N}_{yj} = (2\pi)^{-\frac{n}{2}} (\sigma_{yj1} \cdots \sigma_{yjn})^{-1}$  — нормировочные множители;  $ho_{yj}(x,\mu_{yj})$  — взвешенная евклидова метрика в  $X=\mathbb{R}^n$ :

$$\rho_{yj}^{2}(x,\mu_{yj}) = \sum_{d=1}^{n} \frac{1}{\sigma_{yjd}^{2}} (f_{d}(x) - \mu_{yjd})^{2}.$$

# Сеть радиальных базисных функций

Radial Basis Functions (RBF) — трёхуровневая суперпозиция:



# Преимущества EM-RBF

ЕМ — один из лучших алгоритмов обучения радиальных сетей.

# Преимущества EM-алгоритма (перед SVM, ANN):

- ЕМ-алгоритм легко сделать устойчивым к шуму
- ЕМ-алгоритм довольно быстро сходится
- **3** автоматически строится *структурное описание* каждого класса в виде совокупности компонент *кластеров*

#### Недостатки ЕМ-алгоритма:

- ЕМ-алгоритм чувствителен к начальному приближению
- Определение числа компонент трудная задача (простые эвристики могут плохо работать)