



Message Definition

Radar Package

- radar/railstart : 데이터 수집을 시작하기 위해서 Rail이 움직이도록 보내는 메시지

```
bool start
bool direction #움직일 방향
```

- radar/railstop : 레일이 끝에 도달하여 끝났다는 것을 알리기 위한 메시지.

```
bool terminate
```

- radar/raw : 수집된 raw데이터.

```
uint8[] data
uint64 num #데이터 잘랐을 때, 디버깅용으로 사용.
```

- radar/wav : 변환된 데이터

```
uint16[] data #두번째 5bit가 여기
uint16[] sync #첫번째 3bit가 여기
uint64 num #위와 동일
uint64 sr #sample rate
```

- radar/result_radar → sensor_msgs/Image

Camera Pacakage

- camera/sendframe

```
float64[] coords
float64 percent
string operate
sensor_msgs/Image frame
```

- camera/sendsummary

```
float64 percent
string direction
sensor_msgs/Image frame
```

Rail Package

- rail_end → std_msgs/String

Main Pacakge

- main/operate,end

```
string command
bool direction
```

- main/result

```
float64 percent_camera
float64[] coords_camera
float64 percent_radar
sensor_msgs/Image image_camera
sensor_msgs/Image image_radar
string direction
```

- main/realtime

```
float64[] coords
float64 percent
sensor_msgs/Image frame
```

- main/result_web

```
float64 percent_camera
float64[] coords_camera
float64 percent_radar
string image_camera
string image_radar
string direction
```

- log → std_msgs/String