Trabalho de Linguagens Formais e Autômatos

Ariel Nogueira Kovaljski <arielnogueirak@gmail.com>

Computer Engineering Course, Instituto Politécnico (IPRJ) — Rio de Janeiro State University, Rua Bonfim 25, Nova Friburgo, RJ 28625-570, Brazil

<dia-atual> de maio de 2021

Abstract

In this assignment we build and analyze the behavior and output of a Finite State Machine (FSM) and a Turing Machine (TM) for a given set of inputs.

Keywords: finite state machine, turing machine, finite automata

Resumo

Neste trabalho nós construímos e analisamos o comportamento e a saída de uma Máquina de Estado Finito (MEF) e uma Máquina de Turing (MT) para um dado conjunto de entradas.

Palavras-chave: máquina de estado finito, máquina de turing, autômatos finitos

1. Introdução

A teoria de autômatos trata do estudo de máquinas abstratas que seguem instruções pré-determinadas automaticamente.

A hierarquia de Chomsky define quatro tipos (ou classes) de gramáticas formais, do tipo 3 (mais restrito) ao tipo 0 (mais geral). Cada gramática de classe superior, é um superconjunto das classes anteriores. Desta forma, uma classe mais geral é capaz de gerar uma linguagem de classe mais restrita, mas não o contrário.

Para cada gramática, responsável pela geração de uma linguagem, há o seu respectivo autômato, responsável pelo processamento e aceitação da mesma. Similarmente, os autômatos de classes mais gerais também podem processar e aceitar linguagens de classe mais restrita, mas não o contrário.

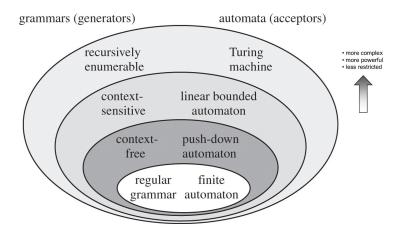


Figura 1: Hierarquia de Chomsky [1]

Uma gramática pode gerar uma linguagem possivelmente infinita, sendo assim, a melhor maneira de representá-la é através da definição de um autômato.

Dentre os tipos de autômatos existentes, neste trabalho iremos abordar a construção e o funcionamento das máquinas de estado finito e das máquinas de Turing. Estes são responsáveis pelo reconhecimento das gramáticas regulares e recusivamente enumeráveis, respectivamente.

2. Teoria

2.1. Máquina de Estado Finito

Máquinas de estado finito (MEF) são o tipo mais simples e restrito de autômato, capazes apenas de processar linguagens do tipo 3: "gramática regular", geradas por expressões regulares.

Uma MEF pode ser considerada como um modelo simplificado do funcionamento de um computador. Esta pode ser definida como uma quíntupla ordenada $M = (S, I, O, f_S, f_O)$ onde:

- S é o conjunto finito de estados;
- I é o conjunto finito de símbolos de entrada (alfabeto de entrada);
- O é o conjunto finito de símbolos de saída (alfabeto de saída);
- $f_S: S \times I \to S$ é uma função que retorna o próximo estado $s_{t_{k+1}} \in S$ dado o estado anterior $s_{t_k} \in S$ e um símbolo de entrada $i_{t_k} \in I$;
- $f_O: S \to O$ é a função output, que retorna o símbolo de saída $o_{t_k} \in O$ do estado atual $s_{t_k} \in S$.

As operações da MEF são sincronizadas por pulsos discretos de um relógio (clock) representados por t_k , onde $k \in \mathbb{N}_0$ representa o ciclo de clock atual. Partindo de um estado inicial $s_0 = s_{t_0}$, após um pulso de clock, a função f_S retornará um novo estado s_{t_1} dado a entrada anterior i_{t_0} e o estado anterior s_0 . Generalizando para qualquer pulso de clock, é possível afirmar que a MEF possui um comportamento determinístico, ou seja, o novo estado sempre dependará do

estado e entrada anteriores. Cada estado funciona como uma memória dos inputs anteriores, além de possuir um símbolo de saída, que é retornado pela função $output\ f_O$.

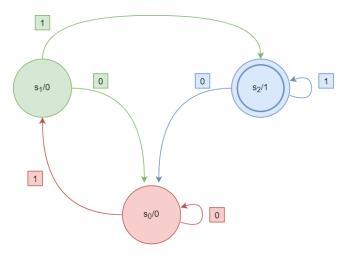


Figura 2: Exemplo de máquina de estado finito

Tomando como exemplo a MEF acima, começamos no estado s_0 e temos como saída o símbolo $\mathbf{0}$. Aqui, há duas possibilidades: enquanto a entrada for $\mathbf{0}$, permanecemos neste estado; caso a entrada seja $\mathbf{1}$, seguimos para o estado s_1 . Ao seguirmos para o estado s_1 temos como saída o símbolo $\mathbf{0}$. Novamente, há duas possíveis entradas: caso a entrada seja $\mathbf{0}$, retornamos ao estado s_0 ; caso a entrada seja $\mathbf{1}$, seguimos para o estado s_2 . Por fim, ao seguirmos para o estado s_2 temos como saída o símbolo $\mathbf{1}$. As alternativas são: caso a entrada seja $\mathbf{0}$, retornarmos ao estado s_0 ; enquanto a entrada seja $\mathbf{1}$, permanecemos neste estado.

Esta forma um tanto verbosa de se descrever uma MEF pode ser colocada em uma tabela, com o estado atual, possíveis entradas e saídas como colunas da mesma.

0 1	
s_0 s_1	0
s_0 s_2	0
s_0 s_2	1
	s_0 s_2

Nota-se que dentre todas as possíveis entradas, esta MEF só aceitará, isto é, terminará no estado final s_2 , para strings de entrada que terminem com dois ou mais 1 (11, 111, 1111, ...).

2.2. Máquina de Turing

Máquinas de estado finito são capazes de processar apenas gramáticas do tipo 3: "gramática regular". Sendo assim é necessário o uso de outros tipos de autômatos para o processamento de gramáticas do tipo 2, 1 e 0: "livre de contexto", "sensível ao contexto" e "recursivamente enumerável", respectivamente.

Segundo a hierarquia de Chomsky, cada classe de gramática é um superconjunto da gramática anterior. Sendo assim, a gramática mais geral, a "recursivamente enumerável" com o seu respectivo autômato, a máquina de Turing, é capaz de representar e processar linguagens formais de qualquer outra classe.

A máquina de Turing (MT), criada por Alan Turing [2], é o modelo mais geral do funcionamento de um computador. Considera-se uma fita de comprimento infinito que armazena os dados de entrada da MT. Cada dado ocupa uma posição da fita. Anexado a esta fita, há um cabeçote, que pode ler e escrever dados da fita sob a posição em que se encontra. Este pode mover-se para a esquerda e para direita apenas uma posição por vez. O cabeçote serve como dispositivo de entrada/saída da MT.

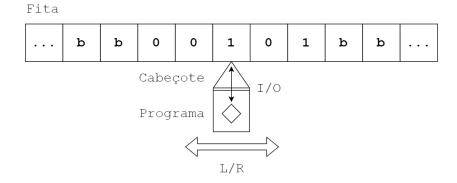


Figura 3: Elementos da máquina de Turing

Para um conjunto finito de estados S e para um conjunto finito de símbolos da fita (alfabeto da fita) I, define-se uma MT como uma quíntupla ordenada T = (s, i, i', s', d) onde:

- $s \in S$ é o estado da MT;
- $i \in I$ é um símbolo de entrada;
- $i' \in I$ é um símbolo de saída;
- $s' \in S$ é o novo estado da MT;
- $d \in \{L, R\}$ é direção de movimento do cabeçote.

Para cada dado i lido pela MT, dado o estado atual s, resultará em uma saída i', um novo estado s' e uma direção de movimento do cabeçote d. Notase que exceto pelo componente d, a MT é idêntica a MEF, mas devido a fita com capacidade de memória infinita e a possibilidade de ler e escrever e reler os dados da própria fita, faz com que a MT seja de processar gramáticas que seriam impossíveis em uma MEF.

3. Desenvolvimento

Tendo a teoria como base, foi possível escrever uma implementação computacional destes autômatos. A linguagem escolhida foi *Python*, pois sua orientação a objetos e simplicidade de sintaxe permitiu uma modelagem do problema de forma mais direta, rápida e eficiente.

3.1. Máquina de Estado Finito

A máquina de estado finito foi implementada como uma classe (FSM), onde seus estados estão armazenados em uma lista, e cada estado nesta lista é um dicionário com chaves correspondentes ao próprio estado (state), próximo estado se o input for 0 (next0), próximo estado se o input for 1 (next1) e ao output (output), nesta ordem. Esta abordagem foi tomada para facilidade de interpretação do código; ao invés de utilizar apenas índices, o uso das chaves nomeadas torna o funcionamento mais explícito.

Esta lista de dicionários é preenchida a partir da leitura de um arquivo .yaml, onde o usuário pode configurar os estados da MEF.

Ao iniciar o programa, o mesmo realiza a inicialização de uma instância da MEF, e em seguida pede ao usuário a inserção de um *string* de entrada. Ao pressionar , esta *string* é processada pela MEF, e, para cada símbolo de entrada, o estado interno é atualizado, e o símbolo de saída correspondente é impresso no console. Após todos os símbolos terem sido processados, o programa solicita ao usuário uma nova *string* de entrada. Para encerrar a execução do programa, o usuário pode usar o atalho de teclado [Ctrl]+ C ou [Ctrl]+ D].

```
*** Finite State Machine ***
[NOTE] Press CTRL+C or CTRL+D anytime to exit
```

Input: 1011101101 Output: 00111110011

Input:

Figura 4: Execução da máquina de estado finito

Caso uma string contenha símbolos diferentes de ${\bf 0}$ ou ${\bf 1}$, uma mensagem de erro é mostrada e o programa encerra sua execução.

3.2. Máquina de Turing

A máquina de Turing foi implementada como duas classes: uma para a lógica do programa (TuringMachine), e a outra para a fita (Tape).

Na classe TuringMachine, as quíntuplas da MT, são armazenadas em um dicionário, onde cada elemento do dicionário corresponde a um estado, cada estado é um dicionário que contém os símbolos de entrada, e cada símbolo de entrada é um dicionário que contém a própria quíntupla, isto é, estado atual (present_state), símbolo de entrada (present_symbol), símbolo de saída (symbol_printed), direção (direction) e o próximo estado (next_state).

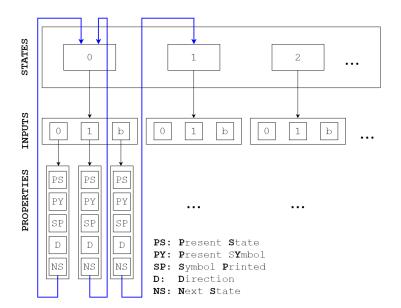


Figura 5: Lógica de funcionamento da máquina de Turing

A essência do funcionamento da MT é apresentada na figura acima, onde, para um dado estado, dependendo do símbolo de *input*, pode-se ter diferentes símbolos de *output*, direções e próximos estados.

Na classe Tape, a fita é implementada como uma lista de comprimento 70, que será preenchida com a string de entrada.

Tanto o dicionário de quíntuplas quanto os dados de entrada da fita são preenchidos a partir da leitura de um arquivo .yaml, onde o usuário pode configurar os parâmetros da MT.

Ao iniciar o programa, o mesmo realiza a inicialização de instâncias da MT e da fita, e exibe no console uma mensagem de confirmação: caso o usuário pressione Enter, a execução da MT é iniciada, caso o usuário pressione Ctrl+C ou Ctrl+D, o programa é encerrado. Partindo do pressuposto que o usuário decidiu iniciar a execução, o programa irá mostrar no console uma representação visual da fita, os dados nela presentes, e do cabeçote de leitura e escrita.

Figura 6: Execução da máquina de Turing

Os seguintes elementos podem ser vistos nesta imagem:

1. Iteração atual;

- 2. Ação atual do cabeçote (Leitura (R) ou Escrita (W));
- 3. Fita e seu conteúdo;
- 4. Posição atual do cabeçote (representado pelo par > <).

A cada iteração o cabeçote realiza uma etapa de leitura e uma etapa de escrita. Durante a leitura, o símbolo lido é comparado com os símbolos de *input* para aquele estado. Em seguida, o símbolo de *output* é escrito, a MT assume o novo estado, e o cabeçote se move em uma nova direção. Caso o próximo estado não exista, ou o símbolo de entrada não consta dentre os *inputs* do estado atual, o programa encerrará a sua execução.

Devido a impossibilidade de se determinar para quais conjuntos de entradas e quíntuplas a MT irá concluir sua execução ou ficará em um loop infinito (Halting Problem [2]), é possível estabelecer um número máximo de iterações para a MT através de um parâmetro no arquivo .yaml. Caso o usuário deseje, este também pode parar a execução do programa a qualquer momento, pressionando Ctrl + C.

Devido aos limites físicos de um computador real em relação à MT teórica, no caso, memória finita, caso o cabeçote passe dos limites da fita (estabelecido como 70), a execução do programa será encerrada.

4. Conclusão

Aqui está a conclusão.

Referências

- [1] W. Tecumseh Fitch. "Toward a computational framework for cognitive biology: Unifying approaches from cognitive neuroscience and comparative cognition". Em: *Physics of Life Reviews* 11.3 (2014), pp. 329-364. ISSN: 1571-0645. DOI: https://doi.org/10.1016/j.plrev.2014.04.005. URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S157106451400058X.
- [2] A. M. Turing. "On Computable Numbers, with an Application to the Entscheidungsproblem". Em: Proceedings of the London Mathematical Society s2-42.1 (jan. de 1937), pp. 230-265. ISSN: 0024-6115. DOI: 10.1112/plms/s2-42.1.230. eprint: https://academic.oup.com/plms/article-pdf/s2-42/1/230/4317544/s2-42-1-230.pdf. URL: https://doi.org/10.1112/plms/s2-42.1.230.