

# Table des matières

<b>1</b>	<b>Introduction aux distributions</b>	<b>3</b>
1.1	Introduction heuristique . . . . .	3
1.2	L'espace de fonctions tests $\mathcal{D}$ . . . . .	3
1.2.1	Convergence dans $\mathcal{D}(\Omega)$ . . . . .	6
1.3	L'espace des distributions . . . . .	6
1.3.1	Comment montrer qu'une forme linéaire sur $\mathcal{D}(\Omega)$ est une distribution ? . . .	7
1.3.2	Types de distributions . . . . .	7
1.4	Convergence faible . . . . .	9
1.4.1	Approximation de $\delta$ par des distributions régulières . . . . .	10
1.4.2	Support d'une distribution . . . . .	12
1.4.3	Multiplication des distributions . . . . .	12
1.5	Changement de variable affine . . . . .	13
1.5.1	Translation . . . . .	13
1.5.2	Homothétie . . . . .	13
1.6	Dérivées d'une distribution . . . . .	14
1.6.1	Dérivation d'une fonction discontinue . . . . .	15
1.7	Équations différentielles . . . . .	16
1.8	Distributions tempérées . . . . .	17
1.8.1	L'espace de Schwartz . . . . .	17
1.8.2	Comment montrer qu'une distribution est tempérée ? . . . . .	18
1.8.3	Multiplication dans $\mathcal{S}'(\mathbb{R})$ . . . . .	19
1.9	Distributions dans $\mathbb{R}^n$ . . . . .	19

# Introduction aux distributions

# Chapitre 1

## Introduction aux distributions

Les distributions sont des outils mathématiques utilisés pour représenter des phénomènes physiques que les fonctions classiques s'avèrent incapables de transcrire.

La théorie des distributions a été formalisée par L. Schwartz dans les années 50, après des idées de Heaviside à la fin du dix-neuvième siècle, mais aussi Hadamard, Leray, Poincaré et Sobolev au début du vingtième siècle. Il s'agit de généraliser la notion de fonction et d'étendre la notion de dérivée à toute fonction localement intégrable.

Dans toute la suite de ce chapitre,  $\Omega$  sera un intervalle ouvert de  $\mathbb{R}$ .

### 1.1 Introduction heuristique

Les physiciens et ingénieurs ont travaillé avec une fonction  $\delta$  nulle partout sauf en 0 (où elle vaut  $+\infty$ ) de telle sorte que  $\int \delta(x)dx = 1$ . Bien évidemment, une telle fonction ne peut exister car même avec  $\delta(0) = +\infty$ , on a malgré tout  $\int \delta(x)dx = 0$ , il est donc impossible d'avoir  $\int \delta(x)dx = 1$ . Ainsi, une nouvelle interprétation de  $\delta$  est possible comme répartition de masse sur  $\mathbb{R}$  avec toute la masse concentrée en 0.

Nous allons définir l'être mathématique  $\delta$  (**distribution de Dirac**) comme la forme linéaire sur l'espace des fonctions d'essai.

### 1.2 L'espace de fonctions tests $\mathcal{D}$

Dans ce chapitre, nous nous restreindrons au cas à une dimension, c'est-à-dire que les fonctions considérées seront des fonctions à une seule variable réelle.

**Définition 1.1** Soit  $f : \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$  une fonction. On appelle **support** de  $f$ , l'ensemble  $\text{supp}_\Omega(f)$  de  $\Omega$ , défini par :  $\text{supp}_\Omega(f) = \overline{\{x \in \Omega : f(x) \neq 0\}}$ .

**Rappel :**

1. L'adhérence d'un ensemble est le plus petit fermé contenant cet ensemble.
2. Si  $\text{supp}_\Omega(f)$  est borné, alors  $\text{supp}_\Omega(f)$  est un compact (un ensemble fermé et borné dans l'espace  $\mathbb{R}$  qui est de dimension finie). Autrement dit  $\text{supp}_\Omega(f) = [a, b]$ , avec  $a, b \in \mathbb{R}$ .

**Remarque 1.1** *Le support de  $f$  est donc un ensemble fermé en dehors duquel  $f$  est nulle.*

**Exemple 1.1** *La fonction **porte**  $\chi_T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  de largeur  $T > 0$  est définie par :*

$$\chi_T(t) = \begin{cases} 1, & |t| \leq \frac{T}{2} \\ 0, & |t| > \frac{T}{2} \end{cases}$$

On a  $\text{supp}_\mathbb{R}(\chi_T) = \left[-\frac{T}{2}, \frac{T}{2}\right]$ .

**Exercice 1.1** *La fonction paire  $f$  définie sur  $\mathbb{R}$  par*

$$f(x) = \begin{cases} 4 - x^2, & x \in [0, 2] \\ 0, & x > 2. \end{cases}$$

*La fonction  $f$  est-elle à support compact ?*

**Solution.** On a  $\text{supp}_\mathbb{R}(f) = \overline{]-2, 0] \cup [0, 2[} = \overline{]-2, 0]} \cup \overline{[0, 2[} = [-2, 0] \cup [0, 2] = [-2, 2]$ . Donc  $f$  est à support compact.  $\blacksquare$

**Exemple 1.2**  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ , définie par  $f(x) = 1, \forall x \in \mathbb{R}$ . Il est clair que  $\text{supp}_\mathbb{R}(f) = \mathbb{R}$ . Donc le support de  $f$  n'est pas compact.

**Définition 1.2** *Soit  $\Omega$  un ouvert de  $\mathbb{R}$ . On note  $\mathcal{D}(\Omega)$  l'espace des fonctions  $f : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$  indéfiniment dérivables à support compact dans  $\Omega$ .*

**Exemple 1.3** *La fonction nulle est un élément de  $\mathcal{D}(\Omega)$ .*

**Remarque 1.2** *L'espace  $\mathcal{D}(\Omega)$  est un  $\mathbb{C}$ -espace vectoriel.*

**Exemple 1.4** *Soit  $f(x) = (1 - x^2)\mathbb{1}_{[-1,1]}(x)$ , où  $\mathbb{1}_{[-1,1]}$  est dite **fonction caractéristique**, ou **fonction indicatrice** de  $[-1, 1]$  est définie de  $\mathbb{R}$  dans  $\{0, 1\}$ , par*

$$\mathbb{1}_{[-1,1]}(x) = \begin{cases} 1, & x \in [-1, 1] \\ 0, & x \notin [-1, 1]. \end{cases}$$

*Il est clair que  $\text{supp}_\mathbb{R}(f) = [-1, 1]$ , alors que  $f \notin \mathcal{D}(\mathbb{R})$ . Puisque  $f$  n'est pas dérivable en 1. Donc  $f$  n'est pas de classe  $C^\infty(\mathbb{R})$ .*

**Exemple 1.5** Soit  $\xi$  la fonction définie par

$$\xi_a(x) = \begin{cases} 0, & |x| \geq \frac{1}{a} \\ \exp\left(-\frac{1}{1-a^2x^2}\right), & |x| < \frac{1}{a} \end{cases}$$

avec  $a > 0$ . Elle est indéfiniment dérivable, son support est  $\left[-\frac{1}{a}, \frac{1}{a}\right]$ .

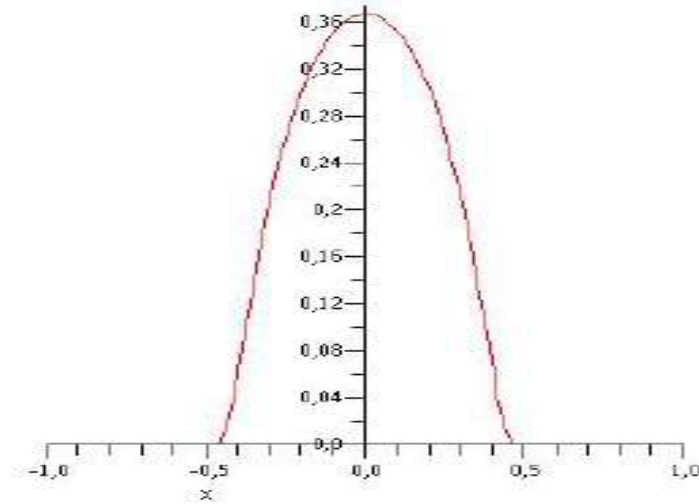


FIGURE 1.1: La courbe de la fonction  $\xi_2$

**Définition 1.3** Une fonction  $f : \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$  est dite localement sommable si elle est intégrable sur tout compact de  $K = [a, b]$  de  $\Omega$ . Autrement dit  $f \in L^1_{loc}(\Omega)$  si et seulement si

$$\forall (a, b) \in \mathbb{R}^2, \int_{[a, b]} |f(t)| dt = \int_a^b |f(t)| dt < +\infty.$$

**Proposition 1.1** Pour toute  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ ,  $\forall \alpha : \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$ ,  $\alpha \in C^\infty(\Omega)$ , on a

- i)  $\varphi' \in \mathcal{D}(\Omega)$ .
- ii)  $\alpha\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .

**Démonstration.**

- i) On peut facilement voir que  $\text{supp}_\Omega(\varphi') \subset \text{supp}_\Omega(\varphi)$ . On a  $\text{supp}_\Omega(\varphi')$  est un ensemble borné, puisqu'il est inclus dans l'ensemble borné  $\text{supp}_\Omega(\varphi)$ . De plus  $\text{supp}_\Omega(\varphi')$  par définition est un fermé. Donc  $\text{supp}_\Omega(\varphi')$  est compact. Par ailleurs  $\varphi' \in C^\infty(\Omega)$ . Donc  $\varphi' \in \mathcal{D}(\Omega)$ .  $\blacksquare$
- ii) Il est clair que  $\alpha\varphi \in C^\infty(\Omega)$  et  $\text{Supp}_\Omega(\alpha\varphi) \subset \text{Supp}_\Omega(\varphi)$ . On en déduit que  $\text{Supp}_\Omega(\alpha\varphi)$  est compact. Ainsi  $\alpha\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .  $\blacksquare$

### 1.2.1 Convergence dans $\mathcal{D}(\Omega)$

**Définition 1.4** On dit qu'une suite  $(\varphi_n) \subset \mathcal{D}(\Omega)$  converge vers  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ , si

1. Il existe un compact  $B$  de  $\Omega$  tel que  $\text{supp}_\Omega(\varphi) \subset B$  et  $\text{supp}_\Omega(\varphi_n) \subset B$ ,  $\forall n$
2.  $\forall k \in \mathbb{N}$ ,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} |\varphi_n^{(k)}(x) - \varphi^{(k)}(x)| = 0$ .

**Remarque 1.3**  $\varphi^{(k)}$  désigne la dérivée à l'ordre  $k$  de la fonction  $\varphi$ .

**Exercice 1.2** Soient  $\alpha \in C^\infty(\Omega)$ ,  $\forall n \in \mathbb{N}$ ,  $\varphi_n \in \mathcal{D}(\Omega)$  et  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ . Montrons que  $\varphi_n \rightarrow \varphi$  dans  $\mathcal{D}(\Omega) \Rightarrow \alpha\varphi_n \rightarrow \alpha\varphi$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .

**Solution.**

- Comme  $\varphi_n \rightarrow \varphi$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ , alors il existe au moins un compact  $B$  de  $\Omega$  tel que  $\text{Supp}_\Omega(\varphi) \subset B$  et  $\forall n$ ,  $\text{Supp}_\Omega(\varphi_n) \subset B$ . On en déduit que  $\text{Supp}_\Omega(\alpha\varphi) \subset \text{Supp}_\Omega(\varphi) \subset B$  et  $\text{Supp}_\Omega(\alpha\varphi_n) \subset \text{Supp}_\Omega(\varphi_n) \subset B$ ,  $\forall n$ . Ainsi  $\alpha\varphi_n, \alpha\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .
- En utilisant la formule de Leibniz aux produits  $\alpha\varphi_n \in C^\infty(\Omega)$  et  $\alpha\varphi \in C^\infty(\Omega)$ , pour tout  $k \in \mathbb{N}$ , on obtient

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} |(\alpha\varphi_n)^{(k)}(x) - (\alpha\varphi)^{(k)}(x)| &= \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} \left| \sum_{j=0}^k C_k^j \alpha^{(j)}(x) \varphi_n^{(k-j)}(x) - \sum_{j=0}^k C_k^j \alpha^{(j)}(x) \varphi^{(k-j)}(x) \right| \\ &\leq \sum_{j=0}^k C_k^j \sup_{x \in B} |\alpha^{(j)}(x)| \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} |\varphi_n^{(k-j)}(x) - \varphi^{(k-j)}(x)| \\ &\leq M \lim_{n \rightarrow +\infty} \sum_{j=0}^k \sup_{x \in B} |\varphi_n^{(k-j)}(x) - \varphi^{(k-j)}(x)| = 0. \end{aligned}$$

Puisque  $\forall j \in \llbracket 0, k \rrbracket$ ,  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} |\varphi_n^{(k-j)}(x) - \varphi^{(k-j)}(x)| = 0$  et  $M = \max_{j \in \llbracket 0, k \rrbracket} \{C_k^j \sup_{x \in B} |\alpha^{(j)}(x)|\} < +\infty$ .

D'où le résultat.  $\blacksquare$

## 1.3 L'espace des distributions

**Définition 1.5** Une distribution sur  $\Omega$  est une **forme linéaire continue** sur l'espace  $\mathcal{D}(\Omega)$ . Les distributions forment un espace vectoriel noté  $\mathcal{D}'(\Omega)$ .

**Remarque 1.4** 1. Une distribution  $T$  est donc une application de  $\mathcal{D}(\Omega)$  dans  $\mathbb{C}$  faisant correspondre à une fonction test  $\varphi$  un nombre complexe noté  $\langle T, \varphi \rangle$  ou bien  $T(\varphi)$ .

2. La notation  $\langle, \rangle$  est appelée **crochet de dualité**.

3. La linéarité de  $T$  signifie que  $\forall \varphi_1, \varphi_2 \in \mathcal{D}(\Omega)$ ,  $\forall \lambda \in \mathbb{C} : \langle T, \lambda\varphi_1 + \varphi_2 \rangle = \lambda\langle T, \varphi_1 \rangle + \langle T, \varphi_2 \rangle$ .

**Proposition 1.2** L'ensemble des distributions  $\mathcal{D}'(\Omega)$  est un espace vectoriel. La somme de deux distributions et le produit d'une distribution par un scalaire sont définis comme suit :

1.  $\langle S + T, \varphi \rangle = \langle S, \varphi \rangle + \langle T, \varphi \rangle$ ,  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .
2.  $\langle \lambda T, \varphi \rangle = \lambda \langle T, \varphi \rangle$ ,  $\forall \varphi \in \mathcal{D}$ ,  $\forall \lambda \in \mathbb{C}$ .

### 1.3.1 Comment montrer qu'une forme linéaire sur $\mathcal{D}(\Omega)$ est une distribution ?

**Proposition 1.3** Soit  $T$  est une forme linéaire sur  $\mathcal{D}(\Omega)$ . Alors  $T \in \mathcal{D}'(\Omega) \Leftrightarrow \forall \varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ , alors  $\langle T, \varphi_n \rangle \rightarrow 0$  quand  $n \rightarrow +\infty$ . Autrement dit

i)  $\text{Support}(\varphi_n) \subset B$ , avec  $B$  est un compact de  $\Omega$ .

ii)  $\forall k \in \mathbb{N}$ ,  $\sup_{x \in B} |\varphi_n^{(k)}(x)| \rightarrow 0$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .

Alors  $\langle T, \varphi_n \rangle \rightarrow 0$  quand  $n \rightarrow +\infty$ .

**Exemple 1.6** Soient  $f \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  et  $T_f$  une application définie de  $\mathcal{D}(\Omega)$  dans  $\mathbb{C}$  par

$$\langle T_f, \varphi \rangle = \int_{\Omega} f(x) \varphi(x) dx.$$

Montrons que  $T_f \in \mathcal{D}'(\Omega)$ .

**Solution.** Il est clair que  $T_f$  est linéaire. Montrons maintenant  $T_f$  est continue dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$ . Soit  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ . Alors  $\exists B$  un compact de  $\Omega$  (i.e  $B = [a, b]$ ,  $a, b \in \Omega$ ) tel que  $\text{Support}(\varphi_n) \subset B$ ,  $\forall n$ .

$$|\langle T_f, \varphi_n \rangle| = \left| \int_{\Omega} f(t) \varphi_n(t) dt \right| \leq \int_{\Omega} |f(t) \varphi_n(t)| dt = \int_B |f(t) \varphi_n(t)| dt \leq \sup_{t \in B} |\varphi_n(t)| \underbrace{\int_B |f(t)| dt}_{< +\infty} < +\infty$$

Comme  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ , on tire que  $\sup_{t \in B} |\varphi_n(t)| \rightarrow 0$ . Ce qui montre que  $\langle T_f, \varphi_n \rangle \rightarrow 0$ . Donc  $T_f \in \mathcal{D}'(\Omega)$ .  $\square$

**Exemple 1.7** On définit pour  $a \in \Omega$ , l'application  $\delta_a$  de  $\mathcal{D}(\Omega)$  dans  $\mathbb{C}$ , par

$$\langle \delta_a, \varphi \rangle = \varphi(a).$$

Montrons que  $\delta_a \in \mathcal{D}'(\Omega)$ . En effet,  $\delta_a$  est bien linéaire. Soit  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ . Alors

$$|\langle \delta_a, \varphi_n \rangle| = |\varphi_n(a)| \leq \sup_{t \in B} |\varphi_n(t)| \rightarrow 0.$$

Donc  $\delta_a \in \mathcal{D}'(\Omega)$ .  $\square$

**Remarque 1.5** La distribution  $\delta_a$  est dite **distribution de Dirac** au point  $a$ . En particulier  $\delta = \delta_0$ .

### 1.3.2 Types de distributions

On distingue souvent deux classes de distributions : les distributions **régulières** et les distributions **singulières**.

On examine maintenant des distributions particulières, nommées distributions régulières, définies par une intégrale et qui permettent d'associer de manière univoque une fonction localement sommable.

**Définition 1.6** À toute fonction  $f$  localement sommable, on associe la distribution  $T_f$  ou  $[f]$ , définie par

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega), \langle T_f, \varphi \rangle = \int_{\Omega} f(x)\varphi(x)dx.$$

Une telle distribution est dite **régulière**.

**Remarque 1.6** Vérifions que  $\int_{\Omega} f(x)\varphi(x)dx$  existe bien. Soit  $\text{Support}(\varphi) \subset I$ , où  $I = [a, b]$ . Soit  $M = \|\varphi\|_{\infty} = \sup_{x \in I} |\varphi(x)| = \max_{x \in I} |\varphi(x)|$ . On a

$$\left| \int_{\Omega} f(x)\varphi(x)dx \right| \leq \int_{\Omega} |f(x)\varphi(x)|dx = \int_{[a,b]} |f(x)\varphi(x)|dx \leq M \int_a^b |f(x)|dx < +\infty$$

qui existe bien, puisque  $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R})$ . ▮

**Exemple 1.8 Distribution de Heaviside :** distribution régulière.

Fonction  $H$  de Heaviside :

$$H(x) = \begin{cases} 1, & x \geq 0 \\ 0, & x < 0. \end{cases}$$

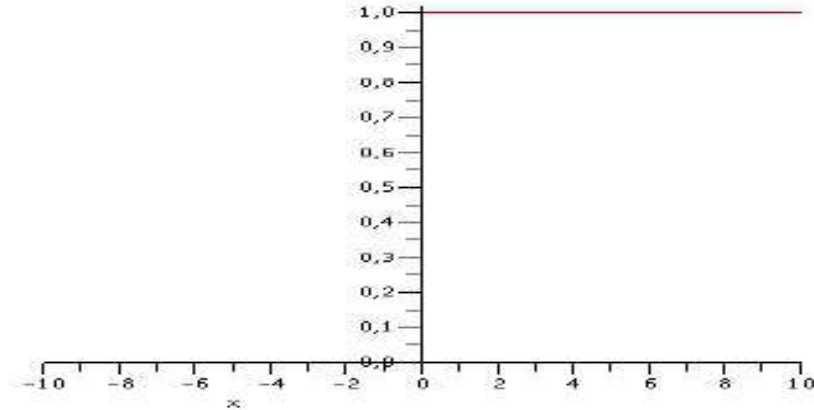


FIGURE 1.2: Fonction de Heaviside

Distribution  $W = T_H$  de Heaviside :

$$\langle W, \varphi \rangle = \langle T_H, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} H(x)\varphi(x)dx = \int_0^{+\infty} \varphi(x)dx.$$

**Exemple 1.9** La distribution porte  $\chi_1$  est définie par  $\langle T_{\chi_1}, \varphi \rangle = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} \varphi(t)dt$ .

**Remarque 1.7** Les distributions qui ne s'écrivent pas sous forme de  $T_f$  pour  $f$  localement sommable sont dites **singulières**.



**Exemple 1.10** Distribution  $\delta_a$  de Dirac est une distribution singulière.

**Remarque 1.8** En physique, on écrit souvent  $\delta(x)$  ou  $\delta(x - a)$  au lieu de  $\delta$  et  $\delta_a$ . Cette écriture laisse croire que  $\delta$  est une fonction ce qui est faux !

**Proposition 1.4** Deux distributions  $T$  et  $G$  sont égales ssi  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ ,  $\langle T, \varphi \rangle = \langle G, \varphi \rangle$ .

**Exemple 1.11** Les distributions régulières  $T_1$  et  $W$  sont égales sur  $]0, +\infty[$ . En effet,  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(]0, +\infty[)$ , on a

$$\langle T_1, \varphi \rangle = \int_0^{+\infty} 1 \times \varphi(x) dx = \int_0^{+\infty} \varphi(x) dx.$$

Par ailleurs

$$\langle W, \varphi \rangle = \langle T_H, \varphi \rangle = \int_0^{+\infty} H(x) \varphi(x) dx = \int_0^{+\infty} \varphi(x) dx.$$

**Proposition 1.5** Soient  $f, g : \Omega \rightarrow \mathbb{C}$  deux fonctions localement intégrables. Alors  $T_f = T_g \Leftrightarrow f = g$  p.p sur  $\Omega$ .

**Proposition 1.6** Soient  $f$  et  $g$  deux fonctions continues sur  $\Omega$  telles que  $T_f = T_g$ , alors  $f = g$  sur  $\Omega$ .

**Définition 1.7** La distribution nulle  $T = 0$  est définie par  $\langle T, \varphi \rangle = 0$ ,  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .

## 1.4 Convergence faible

**Définition 1.8** Une suite de distributions  $(T_n)$  converge vers dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$  vers  $T$ , lorsque

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle$$

dans  $\mathbb{C}$  pour toute  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ . Autrement dit

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} T_n = T \Leftrightarrow \lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T_n, \varphi \rangle \rightarrow \langle T, \varphi \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

**Exercice 1.3** Soit  $\alpha_n \rightarrow a$  quand  $n \rightarrow +\infty$  dans  $\mathbb{R}$ . Montrons que  $\delta_{\alpha_n} \rightarrow \delta_a$  dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$ .

**Solution.** Pour toute  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ . On a

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle \delta_{\alpha_n}, \varphi \rangle = \lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi(\alpha_n) = \varphi(a) = \langle \delta_a, \varphi \rangle.$$

D'où le résultat.  $\blacksquare$

**Exemple 1.12** Montrons  $\delta_n \rightarrow 0$ . On a  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ ,  $\langle \delta_n, \varphi \rangle = \varphi(n)$ . Puisque  $\varphi$  est à support compact, alors

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle \delta_n, \varphi \rangle = \lim_{n \rightarrow +\infty} \varphi(n) = 0.$$

**Définition 1.9** Si la suite  $(T_{f_k})$  converge vers une distribution  $T$ , on dit que la suite  $(f_k)$  converge vers  $T$  au sens des distributions et on écrit

$$\lim_{k \rightarrow \infty} f_k = T \quad \text{dans } \mathcal{D}'(\Omega).$$

**Remarque 1.9** Le but de ce qui suit est de justifier le fait que toute fonction qui est dans  $L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  peut être vue comme une distribution. On introduit l'application suivante :  $\Phi : L^1_{\text{loc}}(\Omega) \longrightarrow \mathcal{D}'(\Omega)$  donnée par  $\Phi(u) = T_u, \forall u \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$ . L'application  $\Phi$  associe à chaque fonction  $u$  sa distribution régulière  $T_u$ . Alors  $\Phi(L^1_{\text{loc}}(\Omega))$  n'est autre que l'ensemble des distributions régulières.

**Théorème 1.1** 1.  $\Phi$  est un isomorphisme entre  $L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  et  $\Phi(L^1_{\text{loc}}(\Omega))$ .  
2.  $\Phi$  n'est pas surjective.

**Remarque 1.10** L'intérêt de ce résultat est le fait qu'on peut "identifier" les deux espaces  $L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  et  $\Phi(L^1_{\text{loc}}(\Omega))$  en identifiant en fait chaque fonction  $u \in L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  à sa distribution régulière  $T_u$ . Donc on va dire par **abus de langage** que  $u$  est une distribution en pensant en fait à  $T_u$ . C'est dans ce sens qu'on peut dire que les distributions **généralisent** les fonctions : une fonction localement intégrable est un cas particulier de distribution.

### 1.4.1 Approximation de $\delta$ par des distributions régulières

Il existe de nombreux théorèmes permettant d'affirmer qu'une suite de fonctions  $(f_n) \subset L^1_{\text{loc}}(\Omega)$  telles que  $f_n \rightarrow \delta$  dans  $\mathcal{D}'(\Omega)$ .

**Exemple 1.13** Il est clair que la suite de fonctions  $(f_n)$  définie par

$$f_n(x) = \begin{cases} 0, & x < -\frac{1}{n} \\ n^2x + n, & -\frac{1}{n} \leq x < 0 \\ -n^2x + n, & 0 \leq x < \frac{1}{n} \\ 0, & x \geq \frac{1}{n} \end{cases}$$

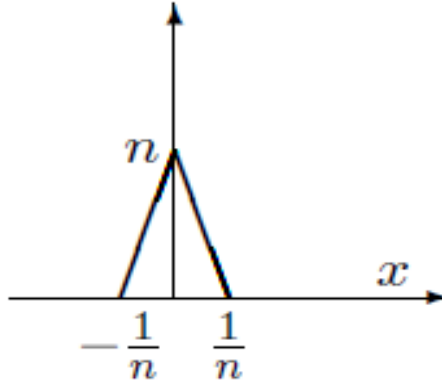


FIGURE 1.3: La courbe de  $f_n$

Nous allons montrer que  $f_n \rightarrow \delta$  dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$ . Pour  $n$  suffisamment grand, on a

$$\begin{aligned} \langle T_{f_n}, \varphi \rangle &= \int_{\mathbb{R}} f_n(t) \varphi(t) dt = \int_{-\infty}^{+\infty} f_n(t) \varphi(t) dt = \int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} f_n(t) \varphi(t) dt \simeq \varphi(0) \underbrace{\int_{-\frac{1}{n}}^{\frac{1}{n}} f_n(t) dt}_{=1} = \varphi(0) \\ &= \langle \delta, \varphi \rangle, \end{aligned}$$

puisque  $\varphi(t) \simeq \varphi(0)$  pour  $t \in [-\frac{1}{n}, \frac{1}{n}]$ , quand  $n \rightarrow +\infty$ . Ainsi  $f_n \rightarrow \delta$  dans  $\mathcal{D}'(\mathbb{R})$ .  $\blacksquare$

**Théorème 1.2 (Théorème de convergence dominée).**

Soit  $(f_n)$  une suite de fonctions de  $\Omega$  à valeurs réelles ou complexes, telle que

- la suite de fonctions  $(f_n)$  converge simplement sur  $\Omega$  vers une fonction  $f$ ,
- il existe une fonction intégrable  $g$  telle que  $\forall n \in \mathbb{N}, \forall x \in \Omega, |f_n(x)| \leq g(x)$ .

Alors  $f$  est intégrable et

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\Omega} f_n(x) dx = \int_{\Omega} \lim_{n \rightarrow \infty} f_n(x) dx = \int_{\Omega} f(x) dx.$$

**Exercice 1.4** Montrer que  $\lim_{\epsilon \rightarrow 0^+} f_{\epsilon}(x) = \delta$ , avec  $f_{\epsilon}(x) = \frac{1}{\pi} \frac{\epsilon}{x^2 + \epsilon^2}$ .

**Solution.** On a

$$\left\langle \frac{1}{\pi} \frac{\epsilon}{x^2 + \epsilon^2}, \varphi \right\rangle = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\epsilon}{x^2 + \epsilon^2} \varphi(x) dx = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{t^2 + 1} \varphi(\epsilon t) dt \rightarrow \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{t^2 + 1} \varphi(0) dt = \varphi(0),$$

par convergence dominée ( $\varphi$  est bornée).

**Avec Maple :**

```
> with(plots) : f := (epsilon, x) -> 1/Pi * epsilon / (x^2 + epsilon^2); p := epsilon -> plot(f(epsilon, x),
x = -4..4, color = COLOR(RGB, rand()/10^12, rand()/10^12, rand()/10^12), thickness = 2);
display(p(1), p(0.5), p(0.25));
```

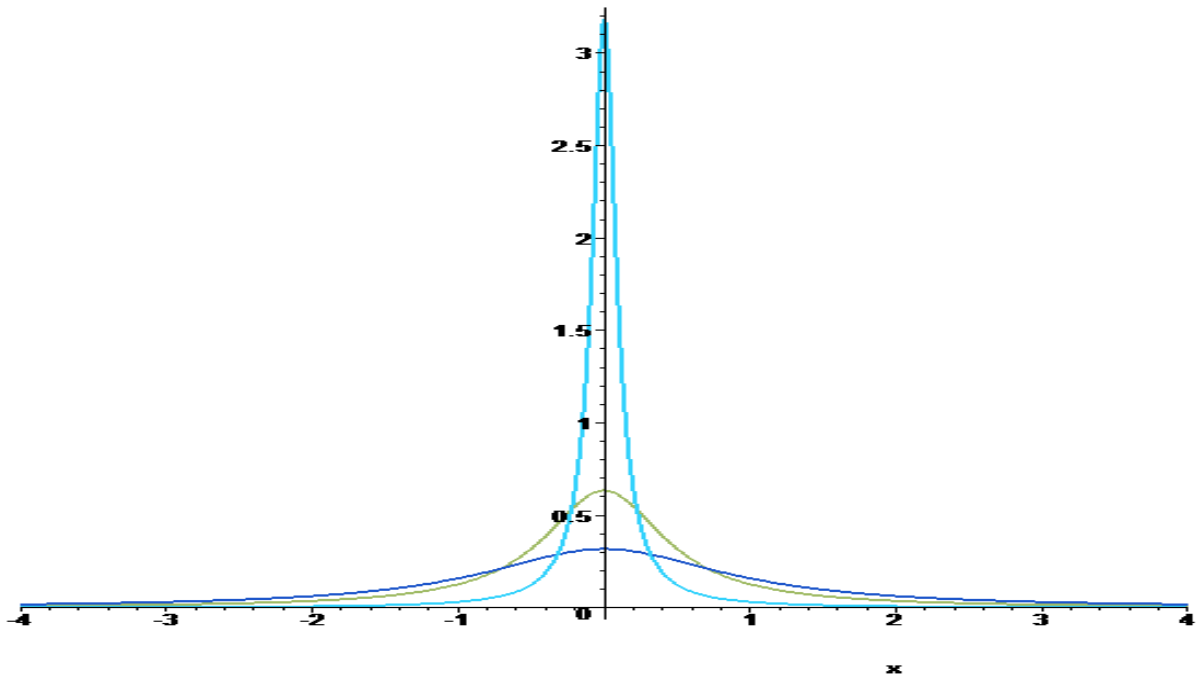


FIGURE 1.4: La courbe de  $f_{\epsilon}$

**Remarque 1.11** Toute combinaison linéaire de distributions de Dirac est une distribution singulière. En particulier la distribution  $\sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta_n$  ( $n$  entier) a des propriétés intéressantes et joue un rôle important en physique. On l'appelle **distribution peigne de Dirac** et on la note III.

### 1.4.2 Support d'une distribution

**Définition 1.10** Soit  $U$  un ouvert de  $\Omega$ . On dit qu'une distribution  $T$  est nulle dans  $U$  si :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega), \text{Supp}(\varphi) \subset U \Rightarrow \langle T, \varphi \rangle = 0$$

et que deux distributions  $T_1$  et  $T_2$  coïncident sur  $U$  si  $T_1 - T_2$  est nulle sur  $U$ . La réunion des ouverts sur lesquels  $T$  est nulle est un ouvert sur lequel  $T$  est nulle (le plus grand ouvert sur lequel  $T$  est nulle). Le complémentaire de cet ouvert (qui est un fermé) est appelé **support** de  $T$ , on le note  $\text{Supp}(T)$ , et on a :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega), \text{Supp}(\varphi) \cap \text{Supp}(T) = \emptyset \Rightarrow \langle T, \varphi \rangle = 0.$$

**Exemple 1.14** On a  $\text{Supp}(\delta_a) = \{a\}$ .

**Proposition 1.7** Soit  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  une fonction continue sauf un nombre fini de points de discontinuité de première espèce, alors  $\text{Supp}(T_f) = \text{Supp}(f)$ .

**Exemple 1.15** On a  $\text{Supp}(H) = \text{Supp}(T_H) = [0, +\infty[$ .

### 1.4.3 Multiplication des distributions

❶ La multiplication de deux fonctions localement sommables  $f$  et  $g$  définies par

$$f(t) = g(t) = \frac{1}{\sqrt{t}}$$

n'est pas une fonction localement sommable. Cet exemple montre que le **produit** de deux distributions quelconques n'est **pas toujours défini**.

❷ Dans le cas où un des éléments (disons  $\alpha$ ) est une fonction de  $C^\infty(\Omega)$ , on définit le produit (qui a toujours un sens) par

$$\langle \alpha T, \varphi \rangle = \langle T, \alpha \varphi \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

❸ À partir de cette définition, on peut définir le produit d'une distribution quelconque  $T$  par une distribution régulière  $T_\psi$  associée à une fonction indéfiniment dérivable  $\psi$  de la manière suivante :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_\psi T, \varphi \rangle = \langle T, \psi \varphi \rangle.$$

**Exemple 1.16**  $x\delta = 0$ . En effet  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega), \langle x\delta, \varphi \rangle = \langle \delta, x\varphi \rangle = 0 \times \varphi(0) = 0 = \langle 0, \varphi \rangle$ . Ainsi  $x\delta = 0$ .

## 1.5 Changement de variable affine

### 1.5.1 Translation

Si  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$  avec  $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R})$  et  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ , alors

$$\int_{\mathbb{R}} f(x+a)\varphi(x)dx = \int_{\mathbb{R}} f(x)\varphi(x-a)dx, \forall a \in \mathbb{R}^*.$$

De plus, la fonction  $\tau_a\varphi : x \mapsto \varphi(x+a)$  translatée de  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ . Ainsi, nous définirons la translatée d'une distribution  $T$  de la manière suivante :

**Définition 1.11** Soit  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ , on définit la translatée de  $T$  qu'on notera  $\tau_a T$  par

$$\langle \tau_a T, \varphi \rangle = \langle T, \tau_{-a}\varphi \rangle, \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}),$$

où  $\tau_a\varphi(x) = \varphi(x+a)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ .

**Exemple 1.17** On a  $\tau_a\delta_b = \delta_{b-a}$  avec  $a, b \in \mathbb{R}$ . En effet, il est facile de voir que

$$\langle \tau_a\delta_b, \varphi \rangle = \langle \delta_b, \tau_{-a}\varphi \rangle = \tau_{-a}\varphi(b) = \varphi(b-a) = \langle \delta_{b-a}, \varphi \rangle.$$

Ainsi  $\tau_a\delta_b = \delta_{b-a}$ .

### 1.5.2 Homothétie

Soit  $\lambda \in \mathbb{R}^*$  et  $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R})$ , on a

$$\int_{\mathbb{R}} f(\lambda x)\varphi(x)dx = \frac{1}{|\lambda|} \int_{\mathbb{R}} f(x)\varphi\left(\frac{x}{\lambda}\right)dx, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}).$$

Ceci nous conduit à poser la définition suivante pour l'homothétie d'une distribution  $T$ .

**Définition 1.12** Soit  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ , on définit l'homothétie de la distribution  $T$  de facteur  $\lambda \in \mathbb{R}^*$  qu'on notera  $T_{(\lambda)}$  par

$$\langle T_{(\lambda)}, \varphi \rangle = \frac{1}{|\lambda|} \langle T, \varphi_{(\frac{1}{\lambda})} \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}),$$

où  $\varphi_{(\lambda)}(x) = \varphi(\lambda x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ .

**Exemple 1.18** Pour tout  $\lambda \in \mathbb{R}^*$ , on a  $\delta_{(\lambda)} = \frac{1}{|\lambda|}\delta$ . En effet,  $\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ ,

$$\langle \delta_{(\lambda)}, \varphi \rangle = \frac{1}{|\lambda|} \langle \delta, \varphi_{(\frac{1}{\lambda})} \rangle = \frac{1}{|\lambda|} \varphi_{(\frac{1}{\lambda})}(0) = \frac{1}{|\lambda|} \varphi(0) = \langle \frac{1}{|\lambda|}\delta, \varphi \rangle.$$

**Remarque 1.12** Ne pas confondre  $\delta_{(a)}$  avec  $\delta_a$ .

## 1.6 Dérivées d'une distribution

C'est une propriété essentielle des distributions. Pour une fonction continûment dérivable, par intégration par parties :

$$\langle T_{f'}, \varphi \rangle = \int_{\Omega} f'(t) \varphi(t) dt = - \int_{\Omega} f(t) \varphi'(t) dt = - \langle T_f, \varphi' \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

**Définition 1.13** Pour toute distribution  $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ , on définit la distribution  $T'$  et on l'appelle **distribution dérivée** de  $T$  par

$$\langle T', \varphi \rangle = - \langle T, \varphi' \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

Plus généralement pour tout  $m \in \mathbb{N}$ , on a

$$\langle T^{(m)}, \varphi \rangle = (-1)^m \langle T, \varphi^{(m)} \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega).$$

**Remarque 1.13** 1. Notons que  $\varphi \mapsto -\langle T, \varphi' \rangle$  est bien linéaire et continue dans  $\mathcal{D}(\Omega)$ , ce qui implique que  $T'$  est une distribution sur  $\mathcal{D}(\Omega)$ .

2. Toute distribution est indéfiniment dérivable.

**Exemple 1.19** On a  $\langle \delta', \varphi \rangle = -\langle \delta, \varphi' \rangle = -\varphi'(0)$ . De plus pour tout  $k \in \mathbb{N}$ , on a

$$\langle \delta^{(k)}, \varphi \rangle = (-1)^k \langle \delta, \varphi^{(k)} \rangle = (-1)^k \varphi^{(k)}(0).$$

**Exemple 1.20 (Dérivée de Heaviside).**

On a  $\langle T'_H, \varphi \rangle = -\langle T_H, \varphi' \rangle = - \int_0^{+\infty} \varphi'(t) dt = - \lim_{x \rightarrow +\infty} [\varphi(t)]_0^x = \varphi(0) = \langle \delta, \varphi \rangle$ . Donc  $T'_H = \delta$ .

**Proposition 1.8** Si  $T$  est une distribution et si  $g$  est une fonction de  $C^\infty(\Omega)$ , alors :

$$(gT)' = g'T + gT'.$$

**Démonstration :** Pour toute  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ , on a

$$\langle (gT)', \varphi \rangle = - \langle T, g\varphi' \rangle. \quad (1.1)$$

Par ailleurs, on a

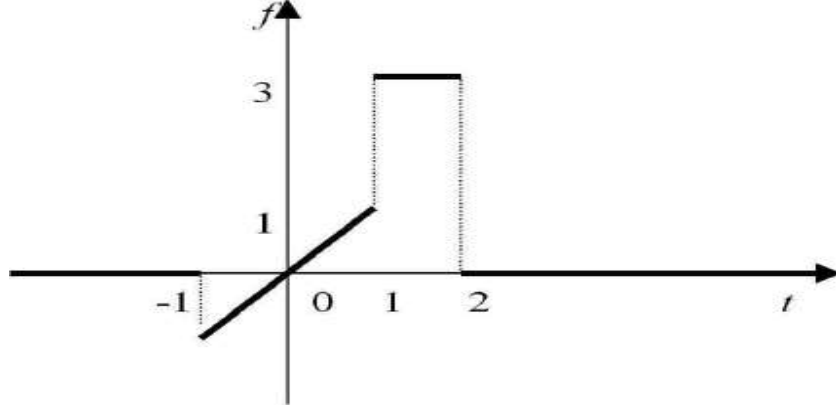
$$\langle g'T + gT', \varphi \rangle = \langle g'T, \varphi \rangle + \langle gT', \varphi \rangle = \langle T, g'\varphi \rangle - \langle T, g'\varphi + g\varphi' \rangle = - \langle T, g\varphi' \rangle. \quad (1.2)$$

De (1.1) et (1.2), on déduit que  $(gT)' = g'T + gT'$ .  $\blacksquare$

**Proposition 1.9** Soient  $T$  et  $G$  deux distributions et  $\lambda \in \mathbb{C}$ . On a

$$(\lambda T + G)' = \lambda T' + G'.$$

**Exemple 1.21** Soit  $f(t) = t\mathbb{1}_{[-1,1]}(t) + 3\mathbb{1}_{[1,2]}(t)$ , alors on a le graphe suivant :



Pour toute  $\varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R})$ , on a

$$\begin{aligned}
 \langle T'_f, \varphi \rangle &= - \int_{\mathbb{R}} t\mathbb{1}_{[-1,1]}(t)\varphi'(t)dt - 3 \int_{\mathbb{R}} \mathbb{1}_{[1,2]}(t)\varphi'(t)dt \\
 &= - \int_{-1}^1 t\varphi'(t)dt - 3 \int_1^2 \varphi'(t)dt \\
 &= -[t\varphi(t)]_{-1}^1 + \int_{-1}^1 \varphi(t)dt - 3(\varphi(2) - \varphi(1)) \\
 &= -(\varphi(1) + \varphi(-1)) + \langle [\mathbb{1}_{[-1,1]}], \varphi \rangle - 3\varphi(2) + 3\varphi(1) \\
 &= 2\varphi(1) - 3\varphi(2) - \varphi(-1) + \langle [\mathbb{1}_{[-1,1]}], \varphi \rangle \\
 &= \langle [\mathbb{1}_{[-1,1]}] + 2\delta_1 - 3\delta_2 - \delta_{-1}, \varphi \rangle.
 \end{aligned}$$

Ainsi

$$T'_f = [\mathbb{1}_{[-1,1]}] + 2\delta_1 - 3\delta_2 - \delta_{-1}.$$

### 1.6.1 Dérivation d'une fonction discontinue

On a vu que la dérivée au sens des distributions de la distribution de Heaviside était égale à la distribution de Dirac. Maintenant si on considère la fonction de Heaviside, sa dérivée est nulle partout sauf en 0 où elle n'est pas définie et la distribution associée n'est pas  $\delta$ . Par conséquent, les opérations "prendre la distribution associée" et "dérivation" ne commutent pas, ou, autrement dit,  $T'_f \neq T_{f'}$ . Cela sera ainsi pour toute fonction présentant une discontinuité en un point.

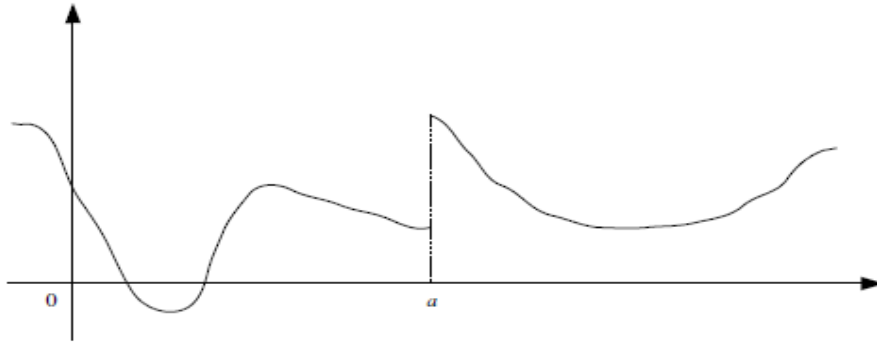
Soit  $f$  une fonction  $\mathcal{C}^1$  par morceaux. Soient  $a_1, \dots, a_n$  les points de discontinuité de  $f$  (que nous supposons en nombre fini) et

$$\sigma_i^{(0)} = f(a_i^+) - f(a_i^-)$$

le saut de discontinuité de  $f$  en  $a_i$ .

**Théorème 1.3** Soit  $f$  une fonction de classe  $\mathcal{C}^1$  par morceaux. Avec les notations précédentes, on a alors

$$T'_f = T_{f'} + \sum_i \sigma_i^{(0)} \delta_{a_i}.$$

FIGURE 1.5: Fonction  $\mathcal{C}^1$  par morceaux

**Exemple 1.22** On reprend l'Exemple 1.21, on trouve

$$T'_f = T_{f'} + \sigma_{-1}^{(0)} \delta_{-1} + \sigma_1^{(0)} \delta_1 + \sigma_2^{(0)} \delta_2 = [\mathbb{1}_{[-1,1]}] + 2\delta_1 - 3\delta_2 - \delta_{-1}.$$

## 1.7 Équations différentielles

**Rappel :** Soit  $f$  une fonction continue sur un intervalle  $A \subset \mathbb{R}$  et  $\alpha, \beta : I \rightarrow A$  sont de classe  $C^1(I)$ , alors la fonction

$$F : x \mapsto \int_{\alpha(x)}^{\beta(x)} f(t) dt$$

est de classe  $C^1(I)$  et

$$F'(x) = \beta'(x)f(\beta(x)) - \alpha'(x)f(\alpha(x)).$$

**Proposition 1.10** Lorsque  $\varphi$  décrit  $\mathcal{D}(\mathbb{R})$ , sa dérivée  $\varphi'(\mathbb{R})$  décrit

$$\mathcal{D}_0(\mathbb{R}) = \left\{ \Psi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}); \int_{-\infty}^{+\infty} \Psi(t) dt = 0 \right\}.$$

**Démonstration.**

i) Tout d'abord, si  $\varphi$  est une fonction test, sa dérivée  $\varphi'$  est également une fonction-test. De plus, il est clair que  $\int_{-\infty}^{+\infty} \varphi'(t) dt = 0$ .

ii) Réciproquement, soit  $\Psi$  une fonction-test telle que  $\int_{-\infty}^{+\infty} \Psi(t) dt = 0$ . Posons, pour tout  $x$ ,

$$\varphi(x) = \int_{-\infty}^x \Psi(t) dt.$$

C'est une fonction indéfiniment dérivable, nulle au voisinage de  $-\infty$ , et égale à  $\int_{-\infty}^{+\infty} \Psi(t) dt$  pour  $x$  assez grand, c'est-à-dire nulle pour  $x$  assez grand. Bref, c'est une fonction-test. Ainsi  $\varphi'(x) = \Psi(x)$ . ▮



**Proposition 1.11** Pour qu'une distribution  $T$  ait une dérivée nulle, il faut et il suffit qu'elle soit constante.

**Théorème 1.4** Toute distribution  $T$  admet une primitive  $U$ , et ses primitives sont de la forme  $U + cte$ .

**Exemple 1.23** La primitive de  $\delta$  est  $T_H$ .

**Exercice 1.5** Soit  $a \in \mathbb{C}$ . Résoudre  $T' - aT = \delta$  au sens des distributions.

**Solution.** On a

$$T' - aT = \delta \Leftrightarrow e^{-ax}(T' - aT) = e^{-ax}\delta \Leftrightarrow e^{-ax}(T' - aT) = \delta \Leftrightarrow \frac{d}{dx}(e^{-ax}T) = \delta \Leftrightarrow T = e^{ax}(H + c).$$

**Avec Maple :**

> *dsolve(diff(T(x),x) - a\*T(x) = Dirac(x),T(x));*

$$T(x) = (\text{Heaviside}(x) + C_1)e^{(ax)}$$

**Exercice 1.6** Résolution de  $u' + au = T$ , avec  $u, T$  sont des distributions et  $a \in C^\infty(\mathbb{R})$ .

**Solution.** Notons  $A$  une primitive de  $a$ . On a

$$u' + a(x).u = T \Leftrightarrow e^{A(x)}(u' + a(x).u) = e^{A(x)}T \Leftrightarrow \frac{d}{dx}(e^{A(x)}u) = e^{A(x)}T \Leftrightarrow u = e^{-A(x)} \left[ \int e^{A(x)}T dx + C_1 \right].$$

**Avec Maple :**

> *dsolve(diff(u(x),x) + a(x)\*u(x) = T(x),u(x));*

$$u(x) = \left[ \int T(x)e^{\int a(x)dx} dx + C_1 \right] e^{-\int a(x)dx}$$

## 1.8 Distributions tempérées

### 1.8.1 L'espace de Schwartz

**Définition 1.14** Une fonction  $f$  fait partie de l'espace  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  lorsqu'elle est indéfiniment dérivable, et si  $f$  et toutes ses dérivées sont à **décroissance rapide**, c'est-à-dire que leur produit par une fonction polynomiale quelconque est borné à l'infini. Les fonctions appartenant à  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  sont dites **déclinantes**. Alors l'espace de Schwartz peut être décrit par

$$\mathcal{S}(\mathbb{R}) = \{f \in C^\infty(\mathbb{R}) \mid \forall (m, j) \in \mathbb{N}^2, \mathcal{N}_{mj}(f) := \sup_{x \in \mathbb{R}} |x^m f^{(j)}(x)| < +\infty\}.$$

**Exemple 1.24**  $x \mapsto e^{-x} \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .

**Exemple 1.25**  $x \mapsto e^{-|x|} \notin \mathcal{S}(\mathbb{R})$  et  $x \mapsto \frac{1}{x^2+1} \notin \mathcal{S}(\mathbb{R})$ . En effet  $x \mapsto e^{-|x|} \notin C^\infty(\mathbb{R})$  et  $x \mapsto \frac{x^4}{x^2+1}$  n'est pas bornée dans  $\mathbb{R}$ .

**Remarque 1.14** Il est évident que  $\mathcal{D}(\mathbb{R}) \subset \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .

**Définition 1.15** On définit l'espace vectoriel  $\mathcal{O}_M(\mathbb{R})$  des fonctions de classe  $C^\infty(\mathbb{R})$  à croissance lente par  $\mathcal{O}_M(\mathbb{R}) = \left\{ \alpha : \Omega \longrightarrow \mathbb{C}, \alpha \in C^\infty(\mathbb{R}), \forall k \in \mathbb{N}, \exists C_k > 0, \exists n_k \in \mathbb{N}; |\alpha^{(k)}(x)| \leq C_k(1 + |x|^{n_k}) \right\}$ .

**Exemple 1.26**  $x \longmapsto \sin(x) \in \mathcal{O}_M(\mathbb{R})$ ,  $x \longmapsto \cos(x) \in \mathcal{O}_M(\mathbb{R})$  et  $x \longmapsto e^x \notin \mathcal{O}_M(\mathbb{R})$ .

**Proposition 1.12** 1.  $\forall \varphi, \psi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$  et  $\alpha, \beta \in \mathbb{C}$ , on a  $\alpha\varphi + \beta\psi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .  
 2. Soient  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ ,  $P \in \mathbb{C}[X]$  et  $R \in \mathbb{C}(X)$  sans pôle sur  $\mathbb{R}$ , alors  $P\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$  et  $R\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .  
 3.  $\alpha \in \mathcal{O}_M(\mathbb{R})$  et  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}) \Rightarrow \alpha\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .  
 4.  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}) \Rightarrow \varphi' \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ .  
 5.  $\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R}) \Rightarrow \tau_a\varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$ ,  $\forall a \in \mathbb{R}^*$ .

**Définition 1.16** Une **distribution tempérée**  $T$  est une forme linéaire continue sur  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ . L'ensemble des distributions tempérées est noté par  $\mathcal{S}'(\mathbb{R})$ .

**Définition 1.17** Une suite de fonctions  $(\phi_n)_{n \in \mathbb{N}}$  converge dans  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  vers une fonction  $\phi$  si  $\phi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$  et si

$$\forall (m, j) \in \mathbb{N}^2, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \mathcal{N}_{mj}(\phi_n - \phi) = 0.$$

## 1.8.2 Comment montrer qu'une distribution est tempérée ?

**Proposition 1.13**  $T$  est une distribution tempérée si et seulement si

- i)  $T$  est une forme linéaire.
- ii) Si  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ , alors  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T, \varphi_n \rangle = 0$ .

**Exemple 1.27** L'espace  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$  est un sous-espace vectoriel des différents espaces

$$L^p(\mathbb{R}) = \left\{ f : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{C}, \int_{-\infty}^{+\infty} |f(x)|^p dx < +\infty \right\}, \text{ pour } 1 \leq p < +\infty.$$

Il est d'ailleurs dense dans chacun de ces ensembles.

**Exemple 1.28** Les distributions à support compact, comme la distribution de Dirac définissent des distributions tempérées.

**Proposition 1.14** On a  $\mathcal{S}'(\mathbb{R}) \subset \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ .

**Démonstration.** Soit  $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ . Montrons que  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ . Soit  $(\varphi_n) \subset \mathcal{D}(\mathbb{R})$  avec  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\mathbb{R})$ . Comme support de  $\varphi_n$  est compact, alors  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ . En effet

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \mathcal{N}_{mj}(\varphi_n) = \lim_{n \rightarrow +\infty} \sup_{x \in B} |x^m \varphi_n^{(j)}(x)| \leq C_m \sup_{x \in B} |\varphi_n^{(j)}(x)| \rightarrow 0,$$

avec  $C_m = \sup_{x \in B} |x|^m$ , puisque  $x \longmapsto |x|^m$  est continue sur un compact  $B$ , donc bornée et atteint ses bornes. Comme  $\lim_{n \rightarrow +\infty} \langle T, \varphi_n \rangle = 0$ . On en déduit que  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R})$ .

Dans la pratique, la plupart des distributions que nous rencontrons seront tempérées.

**Exemple 1.29**  $\delta_a, \delta'_a \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ .

**Exemple 1.30** En général  $T_f \notin \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ , pour  $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R})$  : Si  $f(x) = e^{2x}$  et  $\varphi(x) = e^{-x}$ , alors

$$\langle T_f, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} e^x dx = \infty.$$

La proposition suivante donne une condition suffisante pour que  $T_f$  soit tempérée.

**Proposition 1.15** Soit  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{C}$ ,  $f \in L^1_{\text{loc}}(\mathbb{R})$ . On suppose  $\exists p \geq 0$  tel que

$$\int_{\mathbb{R}} \frac{|f(x)|}{1 + |x|^p} dx < \infty,$$

alors  $T_f \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ .

**Démonstration.**  $T_f$  est linéaire. De plus si  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{S}(\mathbb{R})$ , alors

$$\begin{aligned} |\langle T_f, \varphi_n \rangle| &= \left| \int_{\mathbb{R}} f(x) \varphi_n(x) dx \right| \\ &\leq \int_{\mathbb{R}} \frac{|f(x)|}{1 + |x|^p} (1 + |x|^p) |\varphi_n(x)| dx \\ &\leq \sup_{x \in \mathbb{R}} |(1 + |x|^p) \varphi_n(x)| \underbrace{\int_{\mathbb{R}} \frac{|f(x)|}{1 + |x|^p} dx}_{< +\infty} \rightarrow 0. \end{aligned}$$

### 1.8.3 Multiplication dans $\mathcal{S}'(\mathbb{R})$

**Définition 1.18** Si  $\alpha \in \mathcal{O}_M(\mathbb{R})$  et  $T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$ , alors  $\alpha T \in \mathcal{S}'(\mathbb{R})$  est définie par

$$\langle \alpha T, \varphi \rangle = \langle T, \alpha \varphi \rangle, \forall \varphi \in \mathcal{S}(\mathbb{R})$$

est une distribution appelée **distribution produit** de  $T$  par  $\alpha$ .

## 1.9 Distributions dans $\mathbb{R}^n$

D'une façon analogue, on peut définir des distributions à  $n$  dimensions comme fonctionnelles sur l'espace  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^n)$  des fonctions de  $\mathbb{R}^n$  dans  $\mathbb{C}$  indéfiniment dérivables sur  $\mathbb{R}^n$  et à support borné. Par exemple, la distribution régulière associée à une fonction  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{C}$  localement sommable est définie par :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n), \langle T_f, \varphi \rangle = \int \dots \int f(x_1, \dots, x_n) \varphi(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n$$

et

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}(\mathbb{R}^n), \langle \delta, \varphi \rangle = \varphi(\underbrace{0, 0, \dots, 0}_{n \text{ fois}}).$$

**Exemple 1.31** Soit

$$\langle T, \varphi \rangle = \int_{\mathbb{R}^2} e^{-x^2-y^2} \varphi(\sin(xy)) dx dy = \int_{\mathbb{R}} \int_{\mathbb{R}} e^{-x^2-y^2} \varphi(\sin(xy)) dx dy.$$

Montrons que  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^2)$ . Il est clair que  $T$  est linéaire. Puisque  $\text{Support}(\varphi_n) \subset B$ , avec  $B$  est un compact de  $\mathbb{R}^2$ , telle que  $\varphi_n \rightarrow 0$  dans  $\mathcal{D}(\mathbb{R}^2)$ . On a pour tous  $x, y \in \mathbb{R}$ ,

$$|\varphi_n(\sin(xy))| \leq \sup_{t \in \mathbb{R}} |\varphi_n(t)| = \sup_{t \in B} |\varphi_n(t)|.$$

Donc

$$|\langle T, \varphi_n \rangle| \leq \sup_{t \in B} |\varphi_n(t)| \underbrace{\int_B \int_B e^{-x^2-y^2} dx dy}_{< +\infty} \rightarrow 0.$$

Ainsi  $T \in \mathcal{D}'(\mathbb{R}^2)$ .