# Lab 6 Arbitrary Convolution Filter

1. หาภาพ อะไรก็ได้ที่มีวัตถุอยู่ในภาพ เพื่อนำมาเป็น InputของLab โหลดภาพและแสดงบน Jupyter/Colab

```
import Libs

import numpy as np
import cv2 as cv
from matplotlib import pyplot as plt

v 0.4s

original_img = cv.imread('output.png')
RGB_img = cv.cvtColor(original_img, cv.COLOR_BGR2RGB)
plt.imshow(RGB_img)
plt.show()

v 0.3s
...

original_img = cv.imread('output.png')
RGB_img = cv.cvtColor(original_img, cv.COLOR_BGR2RGB)
plt.imshow(RGB_img)
plt.show()

v 0.3s
```

2. สร้าง Filter avg 3x3 5x5 7x7 9x9 11x11 ด้วย Numpy Array ที่เป็น Low Pass Filter

```
result_avg3x3_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_avg3x3)
result_avg5x5_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_avg5x5)
result_avg7x7_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_avg7x7)
result_avg9x9_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_avg9x9)
result_avg11x11_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_avg11x11)

v 0.2s
```

## 3. น้ำ 2D Average Filter มาทำ Convolution กับภาพ และแสดงผลลัพธ์

#### 3.1. Code

```
#sublpot(จำนวนแถวทั้งหมด จำนวนคอลัมทั้งหมด ดำแหน่งในดาราง เรียงจากข้ายไปขวา บนไปล่าง)
plt.subplot(321),plt.imshow(RGB_img),plt.title('Original')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(322),plt.imshow(result_avg3x3_img),plt.title('Averaging3x3')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(323),plt.imshow(result_avg5x5_img),plt.title('Averaging5x5')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(324),plt.imshow(result_avg7x7_img),plt.title('Averaging7x7')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(325),plt.imshow(result_avg9x9_img),plt.title('Averaging9x9')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
plt.subplot(326),plt.imshow(result_avg11x11_img),plt.title('Averaging11x11')
plt.xticks([]), plt.yticks([])
```

#### 3.2. result



อธิบายผลลัพธ์ : จะให้ภาพ Averaging 3x3 มีความเบลอน้อยแต่ถ้าเป็น Averaging 11x11 เบลอมาก ๆ ทำให้สรุปได้ว่ายิ่งฟิลเตอร์มีขนาดยิ่งใหญ่ ภาพถ็จะยิ่งเบลอ

4. ทดลองสร้าง Sharpen Filter 3x3 7x7 ที่เป็น High Pass Filter ด้วย Numpy Array

- 5. นำ 2D Sharpen Filter มาทำ Convolution กับภาพ และแสดงผลลัพธ์
  - 5.1. Code

```
result_sharpen3x3_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_sharpen3x3)
result_sharpen7x7_img = cv.filter2D(RGB_img,-1,kernel_sharpen7x7)

v 0.3s
```

#### 5.2. Result





Averaging3x3



Averaging7x7

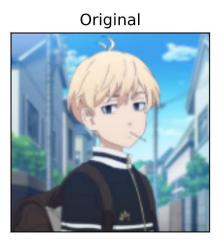


**อธิบายผลลัพธ์**: จะให้ภาพ Averaging 3x3 มีความคมน้อยแต่ถ้าเป็น Averaging 7x7 ภาพจะคมมาก ๆ จนทำให้ภาพเปลี่ยนจากภาพต้นฉบับไปมาก ทำให้สรุปได้ว่ายิ่งฟิลเตอร์มีขนาดยิ่งใหญ่ ภาพก็จะยิ่งมีความ คมชัดมากขึ้น

6. ให้นักศึกษา หา Filter ใดๆก็ได้มาทำการ Convolution กับภาพ แสดงผลลัพธ์ และอธิบายผลลัพธ์ที่ เกิดขึ้นในJupeter/Colab ได้เลย

### 6.1. Code

#### 6.2. Result





อธิบายผลลัพธ์: จากแหล่งข้อมูลของ Filter อธิบายว่า เป็นการสร้างเคอร์เนลในวิธีการไล่ระดับที่ต้องการ เพียง 2 เคอร์เนล และหนึ่งเคอร์เนลที่ไวต่อขอบในทิศทางแนวนอน