

Sociedad Ecuatoriana de Estadística

"Análisis de Encuestas por Muestreo con R"

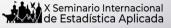
Muestreo Aleatorio Simple



Andrés Peña M.

a.pena@rusersgroup.com

Diciembre 2021







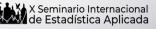
- 1 Muestreo Aleatorio Simple (M.A.S.)
- 2 Estimadores bajo M.A.S.
- 3 Intervalo de confianza
- Estimadores de totales y proporciones
- Tamaño de muestra



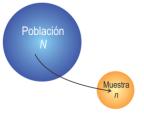








Muestreo Aleatorio Simple (mas)



Selección aleatoria de los elementos muestrales con probabilidades de selección en cualquier extracción iguales y sin reemplazo.







De una poblacion de *N* unidades, se selecciona una muestra de tal manera que **todas** las unidades de la población tienen **igual probabilidad** de ser seleccionadas.

- Se mide la unidad seleccionada y se regresa a la población. Si se hace esta operación n veces, se obtiene una muestra aleatoria simple seleccionada con reemplazo, las unidades pueden estar mas de una vez en la muestra.
- Se mide la unidad seleccionada y ya no se regresa a la población. Se seleccionan las siguientes unidades con igual probabilidad de las unidades que quedan en la población. Si se hace esta operación n veces, se obtiene una muestra aleatoria simple seleccionada sin reemplazo. Este es el procedimiento que vamos a estudiar.



Población =
$$\{U_1, U_2, ..., U_N\}$$

muestra = $\{u_1, u_2, ..., u_n\}$
muestra \subseteq Población

Características de interés

$$\{X_1, X_2, \dots, X_N\}$$

 $\{Y_1, Y_2, \dots, Y_N\}$
 $\{Z_1, Z_2, \dots, Z_N\}$

A cada U_i se le asocia una o varias características de interés X_i, Y_i, Z_i .



Una muestra aleatoria simple se define de dos maneras equivalentes:

1. Una muestra aleatoria donde cualquier elemento $U_j, j=1,\ldots,N$ tiene una probabilidad 1/N de ser seleccionado en cualquiera de las n extracciones.

Como consecuencia la probabilidad de que un elemento $U_j, j = 1, ..., N$ esté incluido en muestra es n/N.

 $\pi_j=rac{n}{N}$ es la probabilidad de inclusión de primer orden $rac{1}{\pi_j}=rac{N}{n}$ es el factor de expansión o peso muestral





2. Cualquiera de las $\binom{N}{n}$ muestras posibles tiene la misma probabilidad de ser seleccionada.

$$P(cualquier\ muestra) = \frac{1}{\left(\begin{array}{c} N \\ n \end{array}\right)}$$





Mediante el proceso de muestreo lo que se desea es hacer inferencia a una población, específicamente se desea calcular una estimación de un parámetro de la población, como:

$$\text{Media} \quad \bar{Y} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} Y_i$$

$$\text{Total} \quad Y = \sum_{i=1}^{N} Y_i$$

$$\text{Proporción} \quad P = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} Y_i = \frac{Y}{N}, \text{ donde}$$

$$Y_i = \begin{cases} 1 & U_i \text{ tiene la característica} \\ 0 & U_i \text{ no tiene la característica} \end{cases}$$



Razón
$$R = \frac{Y}{X}$$

Varianza $\sigma^2 = \sum_{i=1}^N \frac{\left(Y_i - \bar{Y}\right)^2}{N}$

$$= \frac{N-1}{N} \sum_{i=1}^N \frac{\left(Y_i - \bar{Y}\right)^2}{N-1}$$

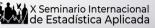
$$= \frac{N-1}{N} S^2$$

Con $S^2 = \sum_{i=1}^{N} \frac{(Y_i - \bar{Y})^2}{N-1}$. Se usa S^2 en lugar de σ^2 por facilidad ya que tenemos un estimador insesgado de S^2 .









Un estimador insesgado de \bar{Y} , la media poblacional de la característica Y, es:

$$\hat{Y} = \sum_{i=1}^{n} \frac{y_i}{n} = \bar{y}$$
 media muestral

Que sea un estimador insesgado quiere decir que

$$E(\hat{Y}) = \bar{Y}$$

y su varianza es:

$$V(\bar{y}) = E(\bar{y} - \bar{Y})^2 = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{S^2}{n}$$



 $V(\bar{y})$ se estima insesgadamente con:

$$\hat{V}(\bar{y}) = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{\hat{S}^2}{n}$$

Para mostrar que $\hat{V}(\bar{y}) = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{\hat{S}^2}{n}$ es un estimador insesgado de $V(\bar{y}) = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{S^2}{n}$, basta demostrar que $E\left(\hat{S}^2\right) = S^2$.

$$\hat{S}^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^{n} (y_i - \bar{y})^2; \quad S^2 = \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^{N} (Y_i - \bar{Y})^2$$

 $\frac{n}{N}$ es la fracción de muestreo o porcentaje de la población que se muestrea. $\left(1-\frac{n}{N}\right)$ es el factor de corrección por finitud, que ajusta por muestrear de una población finita. Toma en cuenta el hecho de que un estimador basado en una muestra con n=10 unidades de una población de N=20 unidades contiene más información acerca de la población que una muestra de tamaño n=10 unidades de una población de N=20000 unidades.

$$\left(1-rac{10}{20}
ight)=rac{1}{2}$$
 mitad de la varianza

 $\left(1-\frac{10}{20000}\right)=0.9995$ misma varianza que poblaciones infinitas Si n=N entonces $V(\bar{y})=0$ se está haciendo un censo por lo que el estimador del parámetro tiene varianza cero.





Ya tenemos un estimador de la media poblacional \bar{Y} que es la media muestral \bar{y} , que, una vez que tengamos los valores de la muestra de tamaño n nos dará la estimación puntual de \bar{Y} .

Sabemos que este estimador es insesgado y tenemos un estimador de su varianza, es decir, sabemos que

$$E(\bar{y}) = \bar{Y}$$

$$\hat{V}(ar{y}) = \left(1 - rac{n}{N}
ight) rac{\hat{S}^2}{n}$$
 estimador de la varianza del estimador.







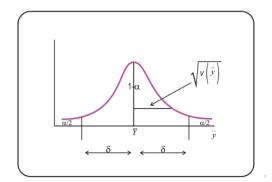






Por el Teorema Central del Límite podemos suponer que, con n suficientemente grande:

$$ar{y} \sim \mathcal{N}(ar{Y}, V(ar{y})) \ rac{ar{y} - ar{Y}}{\sqrt{V(ar{y})}} \sim \mathcal{N}(0, 1)$$







$$P(|\bar{y} - \bar{Y}| < \delta) = 1 - \alpha$$

 $1-\alpha$ confianza y δ precisión.

$$P(-\delta < \bar{y} - \bar{Y} < \delta) = 1 - \alpha$$

$$P(\frac{-\delta}{\sqrt{V(\bar{y})}} < \frac{\bar{y} - \bar{Y}}{\sqrt{V(\bar{y})}} < \frac{\delta}{\sqrt{V(\bar{y})}}) = 1 - \alpha$$





$$P\left(z_{\alpha/2} < \frac{\bar{y} - \bar{Y}}{\sqrt{V(\bar{y})}} < z_{1-\alpha/2}\right) = 1 - \alpha$$

$$P\left(-z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})} < \bar{y} - \bar{Y} < z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})}\right) = 1 - \alpha$$
(1)

$$\mathsf{P}\Big(\bar{y} - z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})} < \bar{Y} < \bar{y} + z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})}\Big) = 1 - \alpha$$





El intervalo del $(1 - \alpha) \times 100\%$ de confianza para \bar{Y} es:

$$\left(\bar{y}-z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})},\bar{y}+z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})}\right)$$

De tablas de la N(0,1)

$$1 - \alpha = 0.99$$
 $z_{.995} = 2.57$
 $1 - \alpha = 0.95$ $z_{.975} = 1.96$
 $1 - \alpha = 0.90$ $z_{.95} = 1.64$

Más confianza implica intervalos más anchos.









Cuando no se conoce $V(\bar{y})$ y se estima con $\hat{V}(\bar{y})$ entonces,

$$rac{ar{y} - ar{Y}}{\sqrt{\hat{V}(ar{y})}} \sim t_{n-1}$$

y el intervalo aproximado del $(1-\alpha) \times 100\%$ de confianza para \bar{Y} es:

$$ar{y} \pm t_{n-1}^{1-lpha/2} \sqrt{\hat{V}(ar{y})}$$

En general, como n es grande, el valor de la t se aproxima a la normal y se usa como intervalo de confianza:

$$\bar{y} \pm z_{1-\alpha/2} \sqrt{\hat{V}(\bar{y})}$$





Estimadores de totales y proporciones





Estimador del total

$$Y = \sum_{i=1}^{N} Y_i = N\bar{Y}$$

$$\hat{Y} = N\hat{Y} = N\bar{y} = \sum_{i=1}^{n} \frac{N}{n} y_i \left\{ \text{ Note que } \frac{N}{n} = \frac{1}{\frac{n}{N}} \right\}$$

$$E(\hat{Y}) = Y$$

$$V(\hat{Y}) = V(N\bar{y}) = N^2 V(\bar{y}) = N^2 \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{S^2}{n}$$

$$V(\hat{Y}) = V(N\bar{y}) = N^2 V(\bar{y}) = N^2 \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{3}{n}$$

$$\hat{V}(\hat{Y}) = N^2 \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{\hat{S}^2}{n}$$
 es insesgado para $V(\hat{Y})$

Intervalo del $100(1-\alpha)\%$ de confianza para Y es:

$$\hat{Y} \pm z_{1-\alpha/2} \sqrt{\hat{V}(\hat{Y})}$$







Sea:

$$Y_i = egin{cases} 1 & U_i ext{ tiene la característica A} \ 0 & U_i ext{ no tiene la característica A} \end{cases}$$

$$P = \frac{\text{\# de elementos que tienen la característica A}}{\text{total de elementos}} = \frac{\sum_{i=1}^{N} Y_i}{N}$$

Un estimador insesgado de P es:

$$\hat{P} = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i}{n} = \bar{y}$$

Con varianza:

$$V(\hat{P}) = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{1}{n} \frac{N}{N-1} P(1-P)$$



Estimador de una proporción

y su estimador es:

$$\hat{V}(\hat{P}) = \left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{\hat{P}(1 - \hat{P})}{n - 1}$$

Suponiendo normalidad, el intervalo del $100(1-\alpha)\%$ de confianza es:

$$\hat{P} \pm z_{1-\alpha/2} \sqrt{\left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{\hat{P}(1-\hat{P})}{n-1}}$$



Determinación del tamaño de muestra





Determinación del tamaño de muestra

n = ?

n pequeña

- inferencias inútiles
- intervalos de confianza muy grandes
- poca precisión

n grande

- costos elevados
- se puede descuidar la calidad de la información

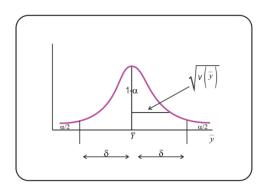






Determinación del tamaño de muestra

Suponiendo normalidad en el estimador:







n para estimar un promedio

Se fija una precisión δ y una confianza $1-\alpha$. De la gráfica anterior,

$$P(|\bar{y} - \bar{Y}| < \delta) = 1 - \alpha$$

$$P(\bar{y} - \delta < \bar{Y} < \bar{y} + \delta) = 1 - \alpha$$

Por otro lado, sabemos que:

$$\begin{split} P\left(-z_{1-\alpha/2} < \frac{\bar{y} - \bar{Y}}{\sqrt{V(\bar{y})}} < z_{1-\alpha/2}\right) &= 1 - \alpha \\ P\left(\bar{y} - z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})} < \bar{Y} < \bar{y} + z_{1-\alpha/2}\sqrt{V(\bar{y})}\right) &= 1 - \alpha \end{split}$$

Por lo tanto,

$$\delta = z_{1-\alpha/2} \sqrt{V(\bar{y})}$$



$$\delta = z_{1-\alpha/2} \sqrt{\left(1 - \frac{n}{N}\right) \frac{S^2}{n}} = z_{1-\alpha/2} \sqrt{\left(\frac{1}{n} - \frac{1}{N}\right) S^2}$$
$$\delta^2 = z_{1-\alpha/2}^2 \left(\frac{1}{n} - \frac{1}{N}\right) S^2$$

Despejando *n*

$$n = \frac{1}{\frac{\delta^2}{S^2 z_{1-\alpha/2}^2} + \frac{1}{N}}$$

Si N es grande

$$n_0 = \frac{S^2 z_{1-\alpha/2}^2}{\delta^2}$$

Si N no es grande

$$n = \frac{1}{\frac{1}{n_0} + \frac{1}{N}} = \frac{n_0}{1 + \frac{n_0}{N}}$$

 δ es el error absoluto.







n para estimar un promedio

Necesitamos conocer S^2 para calcular el tamaño de muestra. Opciones:

- 1. Usar estimadores de S^2 de encuestas similares anteriores o de censos.
- 2. Estimar S^2 usando una encuesta piloto.





n para estimar un total

Suponiendo normalidad en el estimador:

$$n_0 = \frac{z_{1-\alpha/2}^2 N^2 S^2}{\delta^2}$$

$$n = \begin{cases} n_0 & \text{si } N \text{ es grande} \\ \frac{n_0}{1 + \frac{n_0}{N}} & \text{si } N \text{ no es grande} \end{cases}$$





n para estimar una proporción

Recordemos que con la definición de la variable a medir Y_i como 0 o 1, tenemos que $P = \bar{Y}$, entonces, suponiendo normalidad en el estimador de P

$$n_0 = \frac{z_{1-\alpha/2}^2 P(1-P)}{\delta^2}$$

$$n = \begin{cases} n_0 & \text{si } N \text{ es grande} \\ \frac{n_0}{1 + \frac{n_0}{M}} & \text{si } N \text{ no es grande} \end{cases}$$



Gracias!!!



