

陳季希

k57326@yahoo.com.tw

實驗室：242 新北市新莊區中正路 510 號聖言樓 713 室



教育程度

天主教輔仁大學 電機工程學士學位 -09/2012-06/2016

私立金陵女子高級中學 09/2009-06/2012

研究領域

控制工程、訊號與處理、電腦視覺、機器人

選修課程

非線性系統、嵌入式系統、通訊系統導論、數位訊號處理

獲獎紀錄

輔仁大學書卷獎(6 次)，2013 - 2015

輔仁大學電機工程書卷獎(5 次)，2013 - 2015

全國智慧型電子創新應用與設計競賽優等，2015

輔仁大學電機系專題成果發表會佳作，2014

第一屆 全球傳動機電創意實作競賽 佳作，2015

程式語言

C/C++，Verilog，LabVIEW

研究經驗

專題生，智慧型控制實驗室, 07/2014 - 06/2016 指導教授：蔣欣翰教授

SolarHunter - 具太陽能供電之服務型機器人

- Solar Hunter 最大的特點為使用太陽能獵能，並透過遙操作和自動規劃路徑等智慧型控制方法使其在充電區與供電區往返。
- 利用 A Star 演算法規劃出最佳路徑，使機器人能在最短時間內達成任務
- Solar Hunter 除了可自主導航外，亦可由監控端進行遙操作，使機器人系統能自主導航至供電、充電區域或是前往至指定的區域
- 透過遙操作的開發，機器人的引導控制指令可從遠程監控端下達，而機器人即時位置資訊，以及本身儲存電量狀況，亦可透過無線網路回傳至監控端顯示
- 在這過程中，我製作子函式使機器人行走平穩，並利用超音波感測器避開障礙物。