

Paris School of Business (PSB)

Projet R

M. Henri

SERIE TEMPORELLE : MODELE ARIMA

De: Arnaud Bruel YANKO KOUATCHOU

MSc Data Management

November 20, 2020



Projet R

M. Hen

- Introduction
- Séries temporelles
- Modélisation des séries temporelles
- Application sur R



Projet R

M. Hen

- Introduction
- Séries temporelles
- Modélisation des séries temporelles
- Application sur F



Projet R

M. Hen LAUDE

- Introduction
- Séries temporelles
- Modélisation des séries temporelles
- Application sur R



Projet R

M. Hen LAUDE

- Introduction
- Séries temporelles
- Modélisation des séries temporelles
- Application sur R



Projet R

LAUDE

Introduction

Introduction



Projet R

Definition 1

Une série chronologique (ou temporelle) est une succession d'observations au cours du

temps: $U_t : t = 1, 2, \dots, n, \dots = (U_1, U_2, \dots, U_n, \dots)$

Particularité des séries temporelles

Tient à la présence d'une relation d'antériorité qui ordonne l'ensemble des informations. Les dates d'observations sont souvent équidistantes les unes des autres : on a des séries mensuelles, trimestrielles, etc, dans quel cas on peut les indexer par $t \in \mathbb{N}$



Projet R

M. Henri

Exemple 1

- Nombre de voyageurs par mois (SNCF) entre 2000 et 2019;
- Nombre de naissance féminine par mois au Cameroun entre 2008 et 2020;
- Nombre de voitures vendues par un garage, par trimestre entre 1995 et 1999;
- Nombres de contaminations journalière au Covid-19 en France entre Mars et Mai 2020



Projet R

But principal

Le but principal est le choix d'un modèle *(estimation)* raisonnable, qui permettra à partir des valeurs connues la prédiction des valeurs inobservables (comme les valeurs futures des séries temporelles, ou moins accessibles physiquement, couteuses, etc).

On veut à la fois:

- (a) enlever du bruit d'observation eventuelle;
- (b) extrapoler du connu au inconnu.



Projet R

M. Henri

Domaine d'application

- Prospection et exploitation pétrolières et minières
- Traitement du signal
- Imagerie Médicale
- Océanographie, météorologie, hydrogeologie, environnement, · · ·
- Séries temporelles, appliquées en économie, finances, météo, médecine

Projet R

M. Henri
LAUDE

l'examen graphique de la série étudiée $(y_i, 1 \le i \le n)$ permet de dégager les composantes:

Composantes d'une serie temporelle

- La tendance $(f_i, 1 \le i \le n)$ représente l'évolution à long terme de la grandeur étudiée, et traduit l'aspect général de la série.
- Les variations saisonnières (s_i, 1 ≤ i ≤ n).
 Mathématiquement, ce sont des fonctions périodiques,
 c'est-à-dire qu'il existe un entier p, appelé période, tel que:

$$s_i = s_{i+p}, \forall i \ge 1 \tag{1}$$

• Cycles $(c_i, 1 \le i \le n)$, qui regroupent des variations à période moins précise autour de la tendance, par exemple les phases économiques d'expansion et de récession.



Projet R

M. Henri

Composantes d'une serie temporelle

- Les fluctuations irrégulières/résidues/bruit (e_i, 1 ≤ i ≤ n) sont des variations de faible intensité et de courte durée, et de nature aléatoire.
- Points de changement Ce sont des points où la série change complètement d'allure, par exemple de tendance.



Projet R

Catégories des series temporelles

On distingue 3 catégories de séries temporelles:

- Le modèle additif
- Le modèle multiplicatif
- modèle mixte



Projet R

M. Hen

Rappel

un modèle additif sans saisonnalité, a une décomposition de la forme :

$$Y_t = m_t + \epsilon_t \tag{2}$$

où:

- m_t représente la "tendance" (intuitivement un "mouvement lisse à long terme"), qui sera la composante la plus importante dans la prévision.
- $\epsilon_t = Y_t m_t$ sont les "résidus" qui restent après qu'on enlève la partie structurée m_t .



Projet R

M. Hen

Stationnarité

Definition 2

Soit X un processus aléatoire indexé par $T=\mathbb{N}$ ou \mathbb{Z} . On dit que X est stationnaire (strict) si pour toute famille finie d'instants $t_1...t_r\in T$ et tout entier s, les lois jointes de (X_{t_1},\cdots,X_{t_r}) et de $(X_{t_{1+s}},\cdots,X_{t_{r+s}})$ sont les mêmes.

Fonction d'autocorrélation d'une série stationnaire

$$\rho_t = \frac{cov(y_t, y_{t-1})}{\sqrt{var(y_t)var(y_{t-1})}} = \frac{cov(y_t, y_{t-1})}{var(y_t)} = \frac{\gamma_t}{\gamma_0}$$
(3)



Projet R

M. Hen

Bruit blanc

Definition 3

Un bruit blanc $\{\epsilon_t\}$ est une suite de v.a. non corrélées (mais pas nécessairement indépendantes) de moyenne nulle et de variance constante σ^2_ϵ .

C'est donc une série faiblement stationnaire. On note $\{\epsilon_t\}$ tend vers $BB(0, \sigma_{\epsilon}^2)$.

Bruit blanc gaussien

Definition 4

Un bruit blanc gaussien $\{\epsilon_t\}$ est une suite de v.a. i.i.d $\mathcal{N}(0, \sigma_{\epsilon}^2)$..

Projet R

Série linéaire

Une série $\{y_t\}$ est dite linéaire si elle peut s'écrire :

$$y_t = \mu + \sum_{-\infty}^{+\infty} \psi_i \epsilon_{t-i} \tag{4}$$

Modèles autorégressifs

Considérons le modèle

$$y_t = c + \phi_1 y_{t-1} + \dots + \phi_p y_{t-p} + \epsilon_t, \epsilon_t \sim BB(0, \sigma_\epsilon^2).$$
 (5)

où c et ϕ sont des constantes avec $\phi_p \neq 0$, appelé modèle autorégressif d'ordre p.

Pour p=1 le modèle

$$y_t = c + \phi y_{t-1} + \epsilon_t, \epsilon_t \sim BB(0, \sigma_{\epsilon}^2).$$
 (6)

où c et ϕ sont des constantes, appelé modèle autorégressif d'ordre 1: AR(1)

Projet R M. Henri

modèles moyennes mobiles

 y_t est un processus moyenne mobile d'ordre q ($\mathit{MA}(q)$) si :

$$y_t = \mu + \epsilon + \theta_1 \epsilon_{t-1} + \cdots, \theta_q \epsilon_{t-q}, \epsilon_t \sim BB(0, \sigma_{\epsilon}^2).$$
 (7)
avec $\theta_q \neq 0$

Processus ARMA(p, q)

yt obéit à un modèle ARMA(p,q) s'il est stationnaire et vérifie :

$$y_{t} = c + \phi_{1} y_{t-1} + \dots + \phi_{p} y_{t-p} + \epsilon_{t} + \theta_{1} \epsilon_{t-1} + \dots, \theta_{q} \epsilon_{t-q}.$$

$$(8)$$

$$\epsilon_{t} \sim BB(0, \sigma_{\epsilon}^{2})$$



Projet R

M. Henri
LAUDE

Les processus ARIMA sont des processus non stationnaires qui reviennent, après différenciation simple ou saisonnière, à des processus *ARMA*. C'est un modèle de séries stationnaires en différence qui comportent un tendance stochastique (et non déterministe) ou une saisonnalité stochastique (et non déterministe).



Projet R M. Henri

Definition 5

Les modèles ARIMA(p, d, q)

On appelle processus ARIMA(p,d,q) un processus non stationnaire X_t pour le quel le processus différencié d'ordre d, $Y_t = (1-B)^d X_t, t \in \mathbb{Z}$ stationnaire, et vérifie une relation de récurrence ARMA(p,q):

$$Y_t = \sum_{i=0}^{t-1} \psi^i \epsilon_{t-i} + \sum_{i=0}^q \theta_i \epsilon_{t-i}, \forall t \in \mathbb{Z}$$
 (9)

où les ψ , θ sont des réels et ϵ_t est un bruit blanc de variance σ^2 .

M. Henri

Definition 6

Prévision des processus ARIMA(p, d, q)

Théorème 1

Dans le cas d'un modèle ARIMA(p,d,q), la meilleure prévision linéaire au temps t est :

$$X_{t}(k) = \mathbb{E}[X_{t+k}/F_{t}] = \sum_{i=1}^{p} \hat{\psi}_{i} X_{t}(\hat{k} - i) + \sum_{i=k}^{q} \theta_{i} \epsilon_{t+k-i} \quad (10)$$

où les $\hat{\psi}_i$ sont les coefficients du polynôme $\psi(B)(1-B)^d$



Projet R

M. Hen

Definition 7

Modélisation

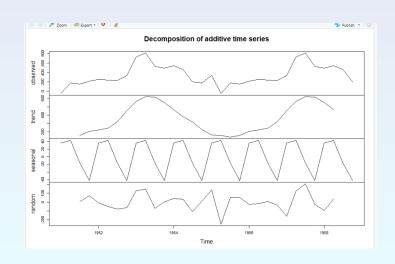
lci on modélise une série temporelle dit "classique" qui est un exemple de série temporelle monter par moi même.

```
> x <- c(-50, 175, 149, 214, 247, 237, 225, 329, 729, 809, 530, 489, 540, 457, 195, 176, 337)
> x <- ts(x, start = c(1951, 1), end = c(1958, 4), frequency = 4)
> m <- decompose(x)
> plot(m)
> |
```



Projet R

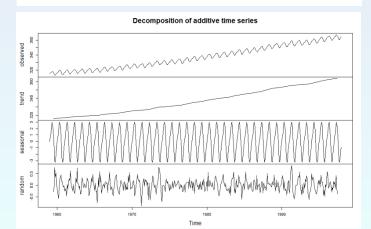
M. Hen





Projet R

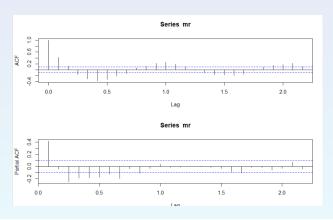
M. Hen





Projet R

M. Hen



Coefficients: 2 3 4 5 6 7 8 9 10 0.2377 -0.0509 -0.2358 -0.1941 -0.1961 -0.1658 -0.1043 -0.1962 -0.0110 -0.1151 0rder selected 10 sigma^2 estimated as 0.04462

Projet R

M. Henri
LAUDE

Modélisation: Modèle ARIMA(1,1,2)

Considérons le modèle ARMA(1,2) suivant:

$$y_t = -0.9 - 0.8y_{t-1} + z_t - 0.3z_{t-1} + 0.6z_{t-2}, t = 1, \dots, 200$$
(11)

Avec z_t qui suit N(0,4). On peut reécrire cette équation sous la forme:

$$y_t = -0.5 + \frac{1 - 0.3B + 0.6B^2}{1 + 0.8B} z_t, t = 1, \dots, 200$$
 (12)

Le modèle donnée par l'équation (19) est un ARIMA(1,1,2)



Projet R

M. Hen LAUDE

Question : Comment simuler cette série et l'analyser ?

(1) Simulation de ARMA(1,2) avec la fonction arima.sim

(2) Appliquer la fonction diffinv sur le ARMA(1,2):

```
y2.int <- diffinv(yd.n)
```

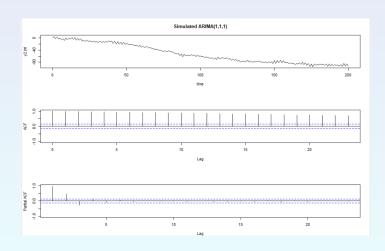
• L'analyse de l'*ACF* (la décroissante de manière non exponentielle) confirme la non stationnarité de la série.

```
op <- par(mfrow = c(3, 1)) plot(y2.int, type = "1", xlab = "time", main = "Simulated ARIMA(1,1,1)") acf(y2.int, main = "", ylim = c(-1, 1)) pacf(y2.int, main = "", ylim = c(-1, 1))
```



Projet R

M. Hen



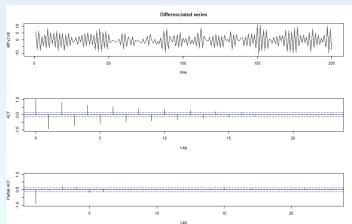


Projet R

M. Henr LAUDE

• ACF et PACF de la série différenciée

```
\begin{aligned} & \text{diff}_{1} V_{2}. \text{int} & \sim \text{diff}_{1} V_{2}. \text{int} \\ & \text{op} & \sim \text{par}_{\text{first}} \text{from} = \text{C3}, \text{ 1}), \\ & \text{plot}_{\text{(diff}_{1}} V_{2}. \text{int}, \text{ type} = \text{"}]^{*}, \text{ vlab} = \text{"time"}, \text{ main} = \text{"Differenciated series"}) \\ & \text{art}_{\text{(diff}_{1}} V_{2}. \text{int}, \text{ main} = \text{"}, \text{ vlin} = \text{c(-1, 1)}) \\ & \text{par}_{\text{(Diff}_{1}} V_{2}. \text{int}, \text{ main} = \text{"}, \text{ vlin} = \text{c(-1, 1)}) \end{aligned}
```





Projet R

M. Hen LAUDE

- (3) Modélisation ARIMA(1,1,2)
 - utilisation la fonction Arima incluse dans le package Forecast pour modéliser le ARIMA(1,1,2) de la serie initiale.

```
require(forecast)

install.packages("forecast")
require(forecast)
y2.fit = Arima(y2.int, order = c(1, 1, 2), include.drift = TRUE)
y2.fit
```



Projet R

M. Heni LAUDE

NOUS JE VOUS REMERCIE POUR VOTRE AIMABLE ATTENTION

